

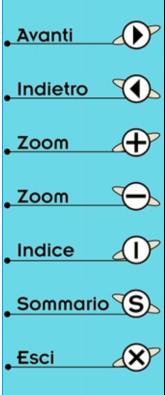
imparare Pelettonica partendo da zero

Direzione Editoriale Rivista NUOVA ELETTRONICA via Cracovia n.19 40139 BOLOGNA (Italia)

Autore MONTUSCHI GIUSEPPE

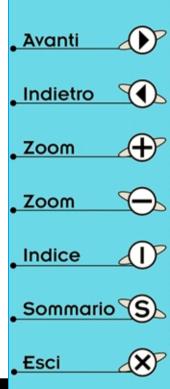
DIRITTI D'AUTORE

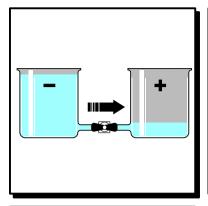
Tutti i diritti di riproduzione, traduzione totale o parziale degli articoli e dei disegni pubblicati in questo volume sono riservati. La protezione dei diritti d'Autore è estesa a norma di Legge e a norma delle Convenzioni Internazionali a tutti i Paesi.

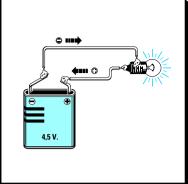


SOMMARIO

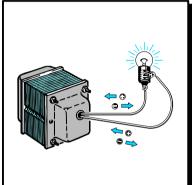
1ª LEZIONE	5
2ª LEZIONE Resistenze - Trimmer - Potenziometri - Fotoresistenze	21
3º LEZIONE Condensatori - Compensatori - Condensatori elettrolitici - Diodi al silicio	37
4º LEZIONE Diodi zener - Diodi varicap - Display a 7 segmenti - Fotodiodi emittenti e riceventi	53
5ª LEZIONE Imparare a stagnare i componenti elettronici	69
6ª LEZIONE Altoparlanti - Cuffie o auricolari - Microfoni - Frequenze acustiche e ultrasuoni	85
7ª LEZIONE Elettrocalamite e Relè	101
8ª LEZIONE Trasformatori di alimentazione - Rendere continua una tensione alternata	117
9ª LEZIONE Legge di Ohm - Reattanza delle capacità e delle induttanze	133
10º LEZIONE	149
11ª LEZIONE Bassa frequenza ed alta frequenza - Suddivisione delle frequenze radio	165
12ª LEZIONE Lo strumento di misura chiamato tester - Interruttori - Commutatori	197
13ª LEZIONE Conoscere i transistor - Schemi di preamplificatori - Provatransistor	229
14ª LEZIONE Conoscere il fet - Schemi di preamplificatori - Provafet	267
15ª LEZIONE Diodi SCR e TRIAC	297
16ª LEZIONE Segnali analogici e digitali - Porte logiche Inverter Nand, And, Nor, Or, Nor ex., Or ex.	327
17º LEZIONE Decodifiche - Contatori - Commutatori binari - Pesi digitali	357
Indice dei KIT	379
Indice Analitico	381
Indias Divista	204

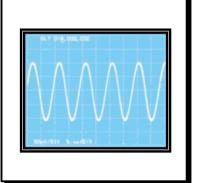


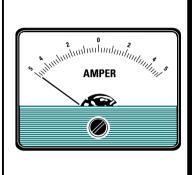












imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

Se ritenete che l'elettronica si possa apprendere solo frequentando un Istituto Tecnico, seguendo questo nostro **corso** a puntate scoprirete che si può imparare anche a casa, perché non è poi così difficile come ancora molti ritengono.

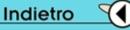
Inizialmente parleremo dei concetti basilari dell'elettricità, poi vi insegneremo a riconoscere tutti i componenti elettronici, a decifrare i simboli utilizzati negli schemi elettrici, e con semplici e divertenti esercitazioni pratiche, vi faremo entrare nell'affascinante mondo dell'elettronica.

Siamo certi che questo **corso** sarà molto apprezzato dai giovani autodidatti, dagli studenti e anche dagli insegnanti, che scopriranno che l'elettronica si può spiegare anche in modo comprensibile, con un linguaggio meno ostico di quello usato nei libri di testo.

Seguendo le nostre indicazioni grande sarà la vostra soddisfazione nel constatare che, anche partendo da zero, riuscirete molto presto a montare degli amplificatori Hi-Fi, degli alimentatori stabilizzati, degli orologi digitali, degli strumenti di misura ed anche dei trasmettitori che funzioneranno in modo perfetto, come se fossero stati montati da tecnici professionisti.

Ai giovani che iniziano da **zero** auguriamo che l'**elettronica** diventi in un prossimo futuro la loro attività principale, in quanto il nostro obiettivo è quello di farvi diventare dei veri **esperti** senza annoiarvi troppo, anzi facendovi solo **divertire**.

<u>Avanti</u>















LA CORRENTE ELETTRICA

Tutti i giorni noi sfruttiamo la corrente elettrica prelevandola dalla presa rete dei 220 volt per accendere le lampadine di casa, per far funzionare il frigorifero, la televisione o il computer, oppure la preleviamo dalle pile per ascoltare la musica dalla nostra radio portatile o per parlare al telefono cellulare.

Poiché la corrente elettrica si ottiene solo se si riescono a mettere in movimento gli elettroni, per spiegarla dobbiamo necessariamente parlare dell'atomo.

Per chi ancora non lo sapesse l'atomo è costituito da un nucleo di protoni, con carica positiva, e neutroni, con carica neutra, attorno al quale ruotano alla velocità della luce, cioè a 300.000 Km al secondo, degli elettroni, con carica negativa (vedi fig.1).

L'atomo si potrebbe paragonare ad un sistema planetario miniaturizzato con al centro il **sole** (**nucleo di protoni**) e tanti **pianeti** (**elettroni**) che gli orbitano intorno.

Gli elettroni negativi sono tenuti in orbita dai protoni positivi come visibile in fig.2.

Ciascun atomo, a seconda dell'elemento a cui appartiene, possiede un numero ben definito di **protoni** e di **elettroni**.

Ad esempio l'atomo dell'idrogeno possiede un solo protone ed un solo elettrone (vedi fig.3), l'atomo del borio possiede 5 protoni e 5 elettroni (vedi fig.4), l'atomo del rame possiede 29 protoni e 29 elettroni, mentre l'atomo dell'argento possiede 47 protoni e 47 elettroni.

Maggiore è il numero degli **elettroni** presenti in un atomo, maggiore è il numero delle **orbite** che ruotano attorno al suo **nucleo**.

Gli **elettroni** che ruotano molto vicini al **nucleo** sono chiamati **elettroni legati** perché non si possono facilmente prelevare dalla loro orbita.

Gli **elettroni** che ruotano nelle orbite più lontane sono chiamati **elettroni liberi** perché si riescono a sottrarre senza difficoltà dalle loro orbite per inserirli in un altro atomo.

Questo **spostamento** di elettroni da un atomo ad un altro si può ottenere con un movimento meccanico (dinamo - alternatore) oppure con una reazione chimica (pile - accumulatori).

Se ad un atomo si **tolgono** degli **elettroni** assume una **polarità positiva**, perché il numero dei **protoni** è maggiore rispetto al numero degli **elettroni** (vedi fig.7).

Se si **inseriscono** degli **elettroni** liberi in un atomo questo assume una **polarità negativa**, perché il numero degli **elettroni** è maggiore rispetto al numero dei **protoni** (vedi fig.8).

Da qualsiasi pila fuoriescono sempre due terminali, uno contrassegnato dal segno **positivo** (eccesso di protoni) ed uno contrassegnato dal segno **negativo** (eccesso di elettroni).

Se colleghiamo questi due terminali con un filo di materiale conduttore (ad esempio il rame), gli elettroni verranno attirati dai protoni e questo movimento di elettroni genererà una corrente elettrica (vedi fig.10) che cesserà solo quando si sarà ristabilito negli atomi un perfetto equilibrio tra protoni ed elettroni.

Molti ritengono che il flusso della corrente elettrica vada dal **positivo** verso il **negativo**.

Al contrario, il flusso della corrente elettrica va sempre dal **negativo** verso il **positivo**, perché sono i **protoni** che attirano gli **elettroni** per equilibrare il loro atomo.

Per capire il movimento di questo flusso di elettroni possiamo servirci di due elementi molto conosciuti: l'**acqua** e l'**aria**.

Gli elettroni negativi possiamo associarli all'acqua ed i protoni positivi all'aria.

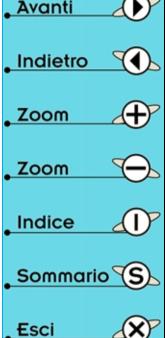
Se prendiamo due recipienti pieni di **aria** (carica **positiva**) e li colleghiamo tra loro con un tubo, non ci sarà nessun flusso perché in entrambi i recipienti **manca** l'elemento opposto, cioè l'**acqua** (vedi fig.11).

Anche se colleghiamo tra loro due recipienti pieni di acqua (carica negativa) nel tubo non ci sarà nessun flusso perché non esiste uno squilibrio acqua/aria (vedi fig.12).

Se invece colleghiamo un recipiente pieno di aria (polarità positiva) con uno pieno di acqua (polarità negativa) otterremo un flusso d'acqua dal recipiente pieno verso quello vuoto (vedi fig.13) che cesserà solo quando i due recipienti avranno raggiunto lo stesso livello (vedi fig.14).

Il movimento degli **elettroni** può essere sfruttato per produrre **calore** se li facciamo passare attraverso una **resistenza** (stufe elettriche, saldatori ecc.), per produrre **luce** se li facciamo passare attraverso il **filamento** di una **lampadina** oppure per realizzare delle **elettrocalamite** se li facciamo passare in una bobina avvolta sopra un pezzo di **ferro** (relè, teleruttori).

Per concludere possiamo affermare che la corrente elettrica è un movimento di **elettroni** attirati dai **protoni**. Quando ogni **atomo** ha equilibrato i suoi **protoni** con gli **elettroni** mancanti non avremo più nessuna corrente elettrica.



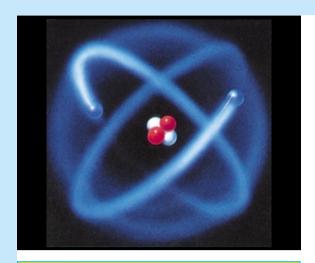


Fig.1 L'atomo è costituito da un nucleo centrale con carica Positiva e da elettroni con carica Negativa che gli orbitano intorno.

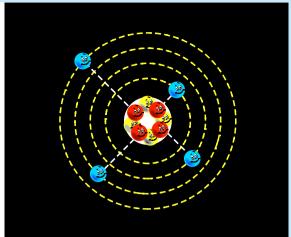


Fig.2 Gli elettroni sono tenuti in orbita dal nucleo. Gli elettroni più esterni si possono facilmente sottrarre dal loro Nucleo.

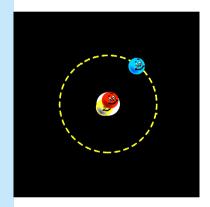


Fig.3 L'atomo dell'Idrogeno ha 1 Protone ed 1 Elettrone.

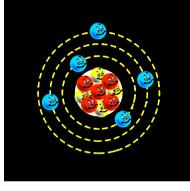


Fig.4 L'atomo del Borio ha 5 Protoni e 5 Elettroni.

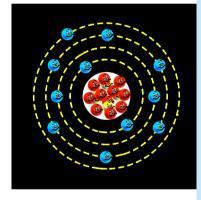


Fig.5 L'atomo del Sodio ha 11 Protoni e 11 Elettroni.

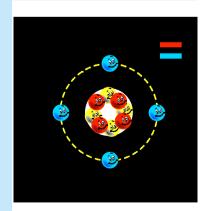


Fig.6 Quando il numero degli Elettroni è equivalente al numero dei Protoni la carica è Neutra.

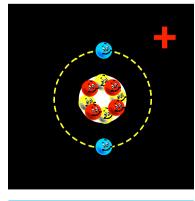


Fig.7 Se in un atomo si tolgono degli Elettroni questo assume una carica elettrica Positiva.

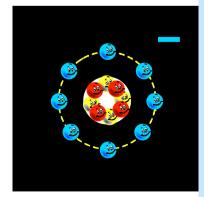
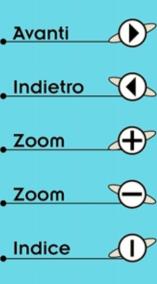
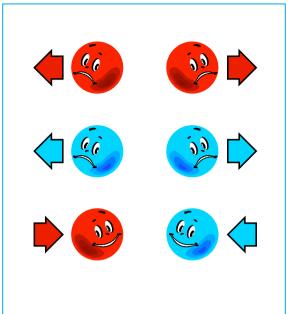


Fig.8 Se in un atomo si aggiungono degli Elettroni questo assume una carica elettrica Negativa.



Sommario⁵

Esci



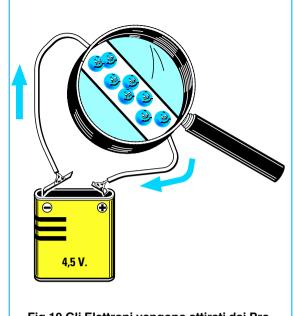


Fig.9 Due atomi con carica Positiva o con carica Negativa si respingono mentre due atomi con carica opposta si attirano.

Fig.10 Gli Elettroni vengono attirati dai Protoni quindi il flusso della corrente elettrica va dal negativo verso il positivo.

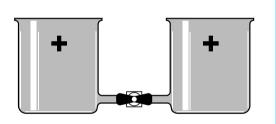


Fig.11 Se paragoniamo l'aria ad una "carica positiva" e l'acqua ad una "carica negativa" collegando assieme due recipienti pieni d'aria non ci sarà nessun flusso.

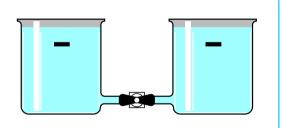


Fig.12 Anche se colleghiamo assieme due recipienti pieni d'acqua non ci sarà nessun flusso perché non esiste squilibrio tra carica Positiva e carica Negativa.

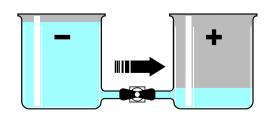


Fig.13 Collegando assieme un recipiente pieno d'acqua con uno pieno d'aria avremo un flusso d'acqua da questo recipiente verso l'altro perché esiste uno squilibrio.

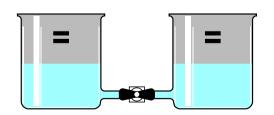
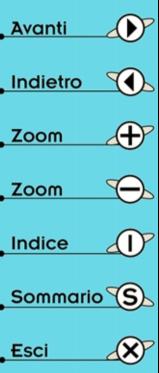
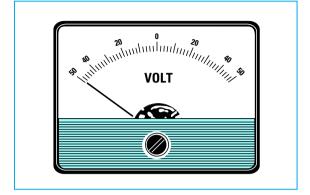


Fig.14 Il flusso d'acqua cesserà quando si è raggiunto un perfetto equilibrio Acqua/A-ria. Una pila è scarica quando gli elettroni sono pari ai protoni.



LA TENSIONE = unità di misura VOLT



Qualsiasi **pila** ha un elettrodo **positivo** ed un elettrodo **negativo** perché all'interno del suo corpo esiste uno **squilibrio** di elettroni.

Questo **squilibrio** di cariche **positive** e **negative** genera una **tensione** che si misura in **volt**.

Una pila da **9 volt** ha uno **squilibrio** di elettroni **6 volte** maggiore rispetto ad una pila da **1,5 volt**, infatti moltiplicando **1,5 x 6** otteniamo **9 volt** (vedi figg.15-16).

Una batteria da 12 volt avrà uno squilibrio di elettroni 8 volte maggiore rispetto ad una pila da 1,5 volt.

Per spiegarvi il valore di questa differenza utilizzeremo ancora gli elementi **acqua - aria**.

Una pila da **1,5 volt** può essere paragonata a due recipienti **molto bassi**: uno pieno d'**acqua** (negativo) ed uno pieno d'**aria** (positivo).

Se li colleghiamo tra loro avremo un flusso d'acqua **molto modesto** perché la differenza di **potenziale** risulta alquanto ridotta (vedi fig.13).

Una pila da **9 volt** è paragonabile a un recipiente la cui **altezza** risulta **6 volte** maggiore rispetto al recipiente da 1,5 volt, quindi se colleghiamo tra loro il recipiente **negativo** con il recipiente **positivo** avremo un **maggiore** flusso d'acqua perché la differenza di **potenziale** è maggiore.

Fig.15 Una pila da 3 volt ha uno squilibrio di elettroni doppio rispetto ad una pila da 1,5 volt.

1,5 V.

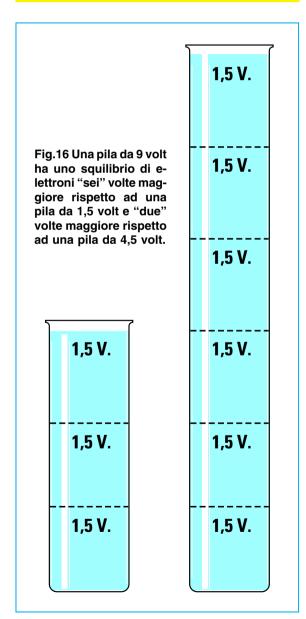
1,5 V.

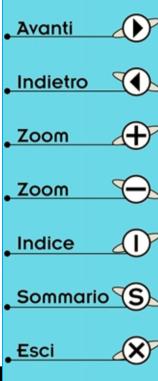
Come per le misure dei **pesi**, che possono essere espresse in **kilogrammi - quintali - tonnellate** e in **ettogrammi - grammi - milligrammi**, anche l'unità di misura **volt** può essere espressa con i suoi **multipli** chiamati:

Megavolt Kilovolt

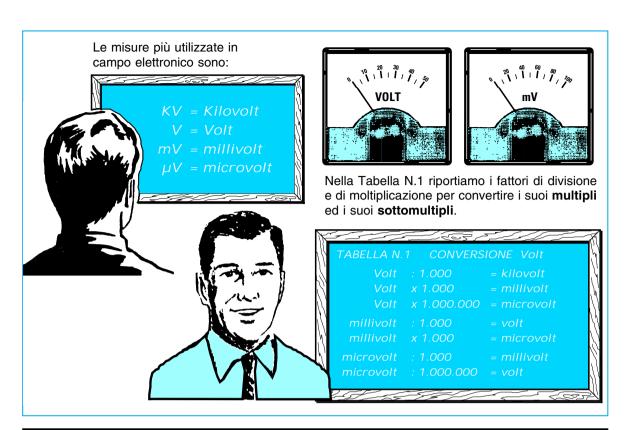
oppure con i suoi sottomultipli chiamati:

millivolt microvolt nanovolt









TENSIONI CONTINUE

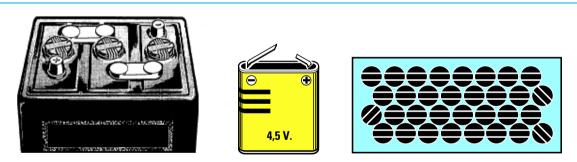


Fig.17 La tensione "continua" si preleva dalle Batterie autoricaricabili, dalle Pile e dalle Celle Solari.

TENSIONI ALTERNATE

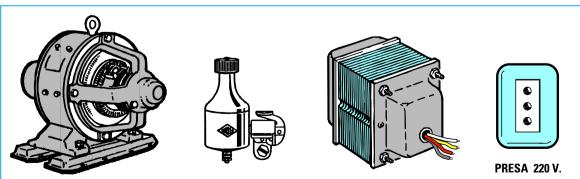


Fig.18 La tensione "alternata" si preleva dagli Alternatori, dai Trasformatori e dalla rete a 220 Volt.

Avanti
Indietro
Zoom
Zoom

Indice 1

Sommario S

Esci

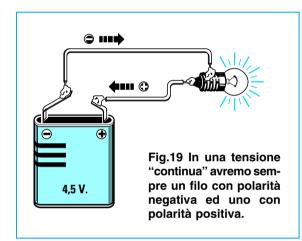
TENSIONI CONTINUE ed ALTERNATE

Avrete spesso sentito parlare di **tensioni continue** e **tensioni alternate**, ma prima di spiegarvi quale differenza intercorre tra l'una e l'altra vi diciamo che:

la tensione continua si preleva da:
pile - accumulatori - cellule solari

la tensione alternata si preleva da: alternatori - trasformatori

Alimentando una lampadina con una tensione continua prelevata da una pila o da un accumulatore (vedi fig.19), avremo un filo con polarità negativa ed un filo con polarità positiva, quindi gli elettroni scorreranno sempre in un'unica direzione, cioè dal filo negativo verso il filo positivo con una tensione costante.



Alimentando una lampadina con una tensione alternata di 12 volt prelevata da un alternatore o da un trasformatore (vedi fig.20) non avremo più un filo negativo ed un filo positivo, perché la polarità sui due fili cambierà continuamente.

Vale a dire che alternativamente nei due fili scorrerà una tensione **negativa** che diventerà **positiva** per ritornare **negativa** e poi nuovamente **positiva** ecc., quindi gli **elettroni** scorreranno una volta in un **senso** ed una volta in **senso opposto**.

L'inversione della **polarità** sui due fili non avviene bruscamente, cioè non si ha un'improvvisa inversione di polarità da **12 volt positivi** a **12 volt negativi** o viceversa, ma in modo graduale.

Vale a dire che il valore di una tensione alternata parte da un valore di 0 volt per aumentare gradualmente a 1 - 2 - 3 ecc. volt positivi fino raggiungere il suo massimo picco positivo di 12 volt, poi inizia a scendere a 11 - 10 - 9 ecc. volt positivi fino a ritornare sul valore iniziale di 0 volt.

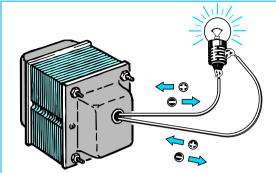


Fig.20 In una tensione "alternata" i due fili non hanno una polarità perché alternativamente gli elettroni vanno in un senso ed in quello opposto.

A questo punto la sua polarità si **inverte** e sempre in modo graduale **aumenta** a 1 - 2 - 3 ecc. volt **negativi** fino raggiungere il suo **massimo picco negativo** di 12 volt, poi inizia a **scendere** a 11 - 10 - 9 ecc. volt **negativi** fino a ritornare sul valore iniziale di 0 volt (vedi fig.26).

Questo ciclo da **positivo** a **negativo** si ripete all'infinito.

Ancora una volta vogliamo spiegarvi la differenza che esiste tra una tensione continua e una tensione alternata con un esempio idraulico e per questo utilizzeremo i nostri recipienti, uno pieno d'acqua (polo negativo) ed uno pieno di aria (polo positivo).

Per simulare la **tensione continua** collochiamo i due recipienti come visibile in fig.21.

L'acqua scorrerà verso il recipiente vuoto e quando in entrambi i recipienti avrà raggiunto lo stesso livello, lo spostamento dell'acqua cesserà.

Allo stesso modo, in una pila o in un accumulatore gli elettroni negativi in eccesso fluiranno sempre verso il polo positivo e quando sarà raggiunto un perfetto equilibrio tra cariche positive e cariche negative questo flusso cessa.

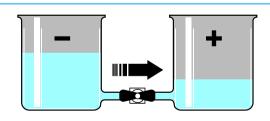
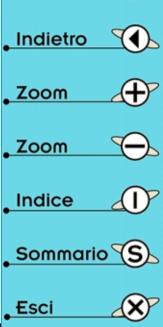


Fig.21 In una tensione "continua" l'acqua scorre verso il recipiente pieno d'aria fino a quando si raggiunge un perfetto equilibrio tra i due elementi.



Avanti

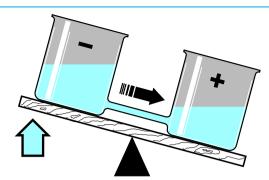


Fig.22 In una tensione "alternata" l'acqua scorre verso il recipiente vuoto.

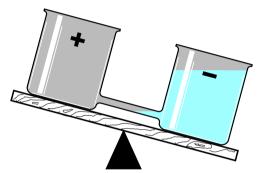


Fig.23 Quando questo si è riempito assume una polarità opposta cioè negativa.

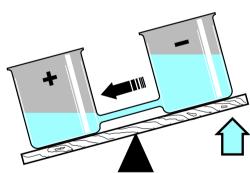


Fig.24 A questo punto il recipiente pieno si alza e l'acqua scorre in senso inverso.

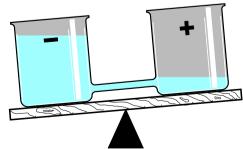


Fig.25 Quando il recipiente di sinistra è pieno si alza per invertire il flusso.

Una volta che questo equilibrio è stato raggiunto non c'è più spostamento di elettroni, quindi la **pila** non riuscendo più a fornire corrente elettrica si considera **scarica**.

Quando una pila è scarica si getta, al contrario un accumulatore quando è scarico si può ricarica-re collegandolo ad un generatore di tensione esterno che provvederà a creare nuovamente lo squilibrio iniziale tra elettroni e protoni.

Per simulare la **tensione alternata** utilizziamo sempre gli stessi due recipienti collocandoli però sopra un piano basculante (vedi fig.22).

Una mano invisibile collocherà quello pieno d'acqua (polarità negativa) ad un'altezza maggiore rispetto a quello vuoto (polarità positiva).

Inizialmente l'acqua scorrerà verso il recipiente vuoto e quando il flusso dell'acqua cesserà avremo il recipiente di sinistra vuoto (polarità positiva) e quello di destra pieno d'acqua (polarità negativa).

A questo punto la "mano invisibile" alzerà il recipiente di destra facendo scorrere l'acqua in **senso inverso** fino a riempire il recipiente di sinistra ed una volta che si sarà riempito sempre la stessa mano lo alzerà nuovamente per **invertire** di nuovo il flusso dell'acqua (vedi fig.25).

In questo modo l'acqua scorrerà nel tubo prima in un **senso** poi in quello **opposto**.

FREQUENZA = unità di misura in HERTZ

Nella fig.26 riportiamo il grafico di un **periodo** della **tensione alternata**, che, come potete vedere, raffigura una **sinusoide** composta da una **semionda positiva** e da una **semionda negativa**. Il numero delle **sinusoidi** che si ripetono nel tempo di **1 secondo** viene chiamata **frequenza** e viene espressa con la sigla **Hz**, che significa **Hertz**.

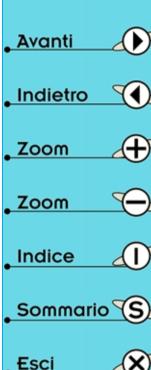
Se guardate l'etichetta posta sul **contatore** di casa vostra troverete indicato **50 Hz** oppure **p/s 50** che significa **periodo** in un **secondo**.

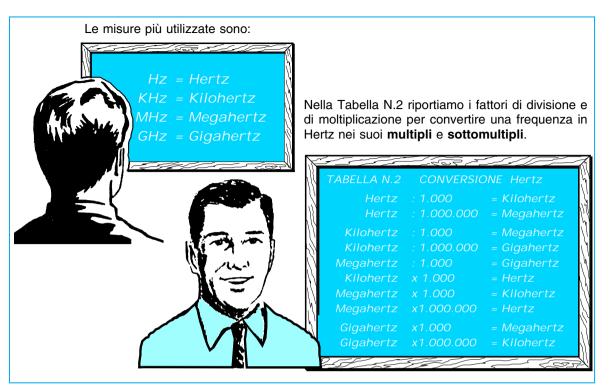
Questo **numero** sta ad indicare che la tensione che noi utilizziamo per accendere le nostre lampadine cambia di **polarità 50 volte** in **1 secondo**.

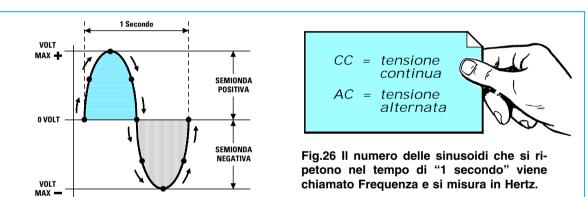
Una variazione di **50 volte** in **1 secondo** è talmente **veloce** che il nostro occhio non riuscirà mai a notare il valore **crescente** o **decrescente** delle **semionde**.

Misurando questa tensione con un **voltmetro**, la lancetta non devierà mai da un minimo ad un massimo, perché le variazioni sono troppo **veloci** rispetto all'inerzia della lancetta.

Solo un **oscilloscopio** ci permette di **visualizzare** sul suo schermo questa forma d'onda (vedi fig.30).







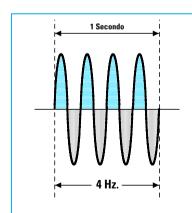


Fig.27 In una frequenza di 4 Hz la tensione cambia di polarità 4 volte al secondo.

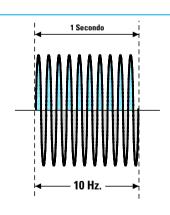


Fig.28 In una frequenza di 10 Hz la tensione cambia di polarità 10 volte al secondo.

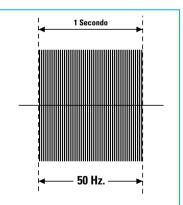
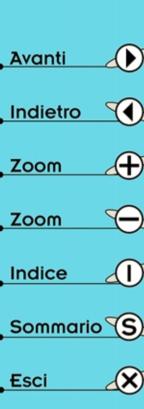
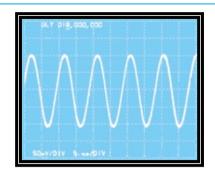


Fig.29 In una frequenza di 50 Hz la tensione cambia di polarità 50 volte al secondo.





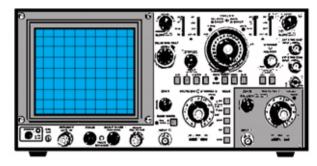
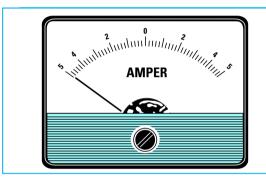


Fig.30 Possedendo uno strumento chiamato Oscilloscopio è possibile visualizzare sullo schermo il numero delle sinusoidi presenti nel tempo di 1 secondo.

LA CORRENTE = unità di misura in AMPER



Il movimento degli **elettroni** dall'elettrodo **negati**vo all'elettrodo **positivo** si chiama **corrente** e si misura in **amper**.

Nota: si dovrebbe scrivere **ampere**, ma poiché oramai si scrive come si pronuncia, cioè **amper**, continueremo ad utilizzare questa forma.

A titolo informativo segnaliamo ai più curiosi che **1** amper corrisponde a:

6.250.000.000.000.000.000 di elettroni

che scorrono dal terminale **negativo** verso il **positivo** nel tempo di **1 secondo**.

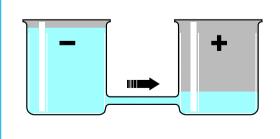


Fig.31 Un tubo sottile farà fluire poca acqua dal polo negativo verso il positivo.

La corrente non dipende in alcun modo dal valore della tensione, quindi possiamo prelevare 1 amper sia da una pila da 1,5 volt come da una pila da 9 volt o da una batteria da auto da 12 volt oppure dalla tensione di rete dei 220 volt.

Per capire meglio la differenza che esiste tra volt ed amper utilizzeremo sempre l'elemento acqua. Se colleghiamo il serbatoio negativo ed il serbatoio positivo con un tubo che abbia un diametro molto piccolo (vedi fig.31) il flusso di acqua avverrà lentamente, e poiché questo flusso si può paragonare al numero degli elettroni in transito, si può affermare che quando passa poca acqua, nel circuito scorrono pochi amper.

Se colleghiamo i due serbatoi con un tubo di diametro maggiore (vedi fig.32), il flusso di acqua aumenterà, cioè nel circuito scorreranno più elettroni e quindi più amper.

Anche l'amper come il volt ha i suoi sottomultipli chiamati:

milliamper microamper nanoamper

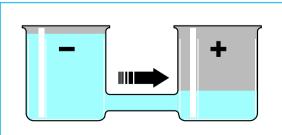
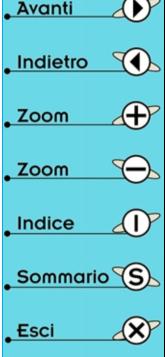
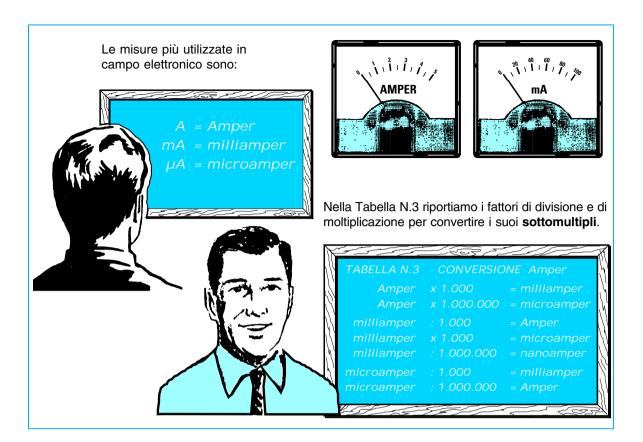


Fig.32 Un tubo grosso farà fluire molto acqua dal polo negativo verso il positivo.





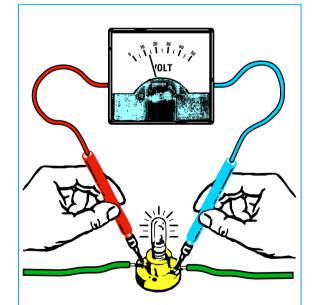


Fig.33 Lo strumento chiamato Voltmetro si applica sempre sui terminali positivo e negativo perché misura lo "squilibrio" di elettroni che esiste tra questi due terminali. Vedi gli esempi dei recipienti pieni d'acqua riportati nelle figure 15-16.

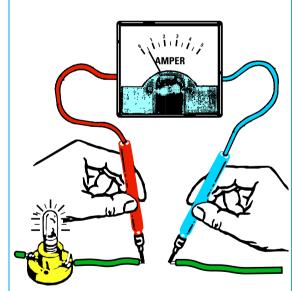
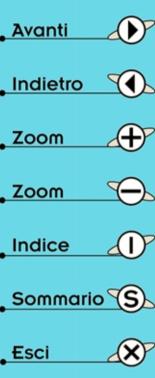


Fig.34 Lo strumento chiamato Amperometro si applica sempre in "serie" ad un filo perché misura il "passaggio" degli elettroni. Gli Amper non sono influenzati dalla tensione quindi 1 Amper può scorrere con tensioni di 4,5 - 9 - 24 - 220 Volt.



Conoscendo il valore di **tensione** di un qualsiasi generatore (pila - batteria - trasformatore - linea elettrica) e la **corrente** che preleviamo per alimentare una lampadina, una radio, un frigorifero, un saldatore ecc., potremo conoscere il valore della **potenza** assorbita espressa in **watt**.

La formula che ci permette di ricavare i **watt** è molto semplice:

watt = volt x amper

Una lampadina da 12 volt - 0,5 amper assorbe dunque una potenza di:

$12 \times 0.5 = 6$ watt

Conoscendo i watt e gli amper noi possiamo conoscere il valore della tensione di alimentazione usando la formula inversa, cioè:

volt = watt : amper

Se abbiamo una lampada da 6 watt che assorbe 0,5 amper la sua tensione di alimentazione sarà di:

6:0.5=12 volt

Conoscendo i watt ed i volt noi possiamo conoscere gli amper assorbiti usando la formula:

amper = watt : volt

Una lampadina della **potenza** di **6 watt** da alimentare con una **tensione** di **12 volt** assorbirà una **corrente** di:

6:12=0,5 amper

Ora che sapete che il watt indica la potenza, capirete che un saldatore da 60 watt eroga in calore una potenza maggiore di un saldatore da 40 watt.

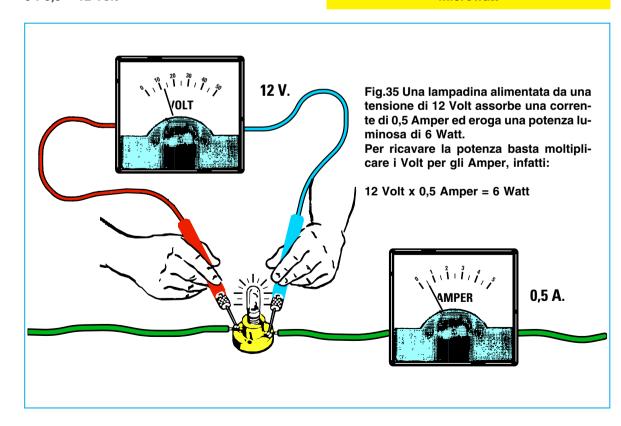
Analogamente confrontando due **lampadine** una da **50 watt** ed una da **100 watt**, la seconda assorbirà una **potenza doppia** rispetto alla prima, ma emetterà anche il **doppio** di **luce**.

Il multiplo dei watt è chiamato:

Kilowatt

ed i sottomultipli sono chiamati:

milliwatt microwatt











Zoom



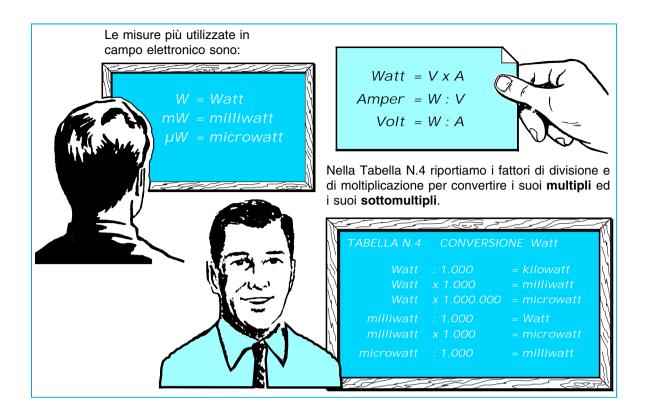
Indice



Sommario 7







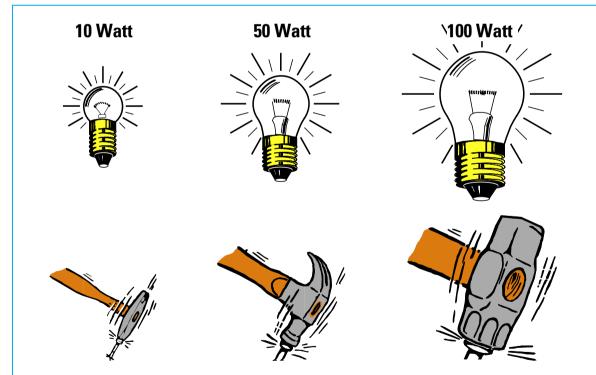


Fig.36 Possiamo paragonare la potenza ad un "martello". Un piccolo martello ha una potenza minore di un martello di dimensioni maggiori. Per questo motivo una lampada da 10 Watt eroga meno luce di una lampada da 100 Watt ed un motore elettrico da 1.000 Watt eroga più potenza rispetto ad un motore da 500 Watt. Maggiori sono i Watt della lampada, del motore o del circuito che alimentiamo, più Amper sono assorbiti dalla sorgente.

Avanti
Indietro
Zoom
Zoom
Indice
I
Sommario
S
Esci

GENERATORI DI TENSIONE

I più comuni generatori di **tensione** sono le **pile** che possiamo trovare in commercio in forme e dimensioni diverse (vedi fig.37).

Ogni pila può erogare a seconda del modello tensioni di 1,5 - 4,5 - 9 volt.

Esistono dei generatori di tensione **ricaricabili**, conosciuti con il nome di **pile** al **nichel/cadmio** oppure **accumulatori** al **piombo**, normalmente installati su tutte le **auto**, che generano una tensione di **12.6 volt**.

Esistono anche dei generatori in grado di trasformare la **luce** in una tensione e per questo motivo sono chiamati **celle solari** (vedi fig.17).

Alcuni generatori funzionano con il **moto**. Ad esempio la **dinamo**, installata su ogni bicicletta (vedi fig.18), o gli **alternatori**, installati sulle auto per ricaricare la **batteria**.

Nota: Le dinamo installate nelle biciclette generano una tensione alternata.

In ogni appartamento sono presenti le **prese elettriche** dalle quali possiamo prelevare una tensione di **220 volt alternata**.

Il generatore di tensione chiamato **trasformatore** viene utilizzato in elettronica per ridurre la tensione **alternata** di rete dei **220 volt** in tensioni **inferiori**, ad esempio **9 - 12 - 20 - 30 volt**.

1° ESERCIZIO

Il primo esercizio che vi proponiamo vi permetterà di constatare che cosa avviene se si collegano in serie o in parallelo due sorgenti di alimentazione. Procuratevi in una tabaccheria o in un supermercato due pile quadre da 4,5 volt, una lampadina da 6 volt completa del suo portalampadina e uno spezzone di filo di rame isolato in plastica per impianti elettrici.

Collegando i due estremi della **lampadina** ad una sola **pila** (vedi fig.39) vedrete la lampadina **accendersi**.

Se prendete le **due** pile e collegate insieme i loro terminali **positivi** ed i loro terminali **negativi** e poi a questi collegate nuovamente la **lampadina**, anche in questo caso la lampadina si **accenderà** con la stessa intensità che si otteneva usando una **sola pila**.

Questo collegamento, chiamato **parallelo** (vedi fig.39), non ha modificato il valore della **tensione** che rimane sempre di **4,5 volt**, ma solo la sua **potenza**.

In pratica abbiamo raddoppiato l'autonomia della pila, vale a dire che se una sola pila poteva tenere accesa la lampadina per un tempo di 10 ore, collegandone due in parallelo riusciremo a tenerla accesa per un tempo di 20 ore.

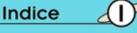


Fig.37 In commercio possiamo trovare pile con tensioni e dimensioni diverse. La capacità di una pila viene espressa in Amperora. Una pila da 3 Ah si scarica in un'ora se preleviamo 3 Amper, in due ore se preleviamo 1,5 Amper ed in trenta ore se preleviamo 0,1 Amper.













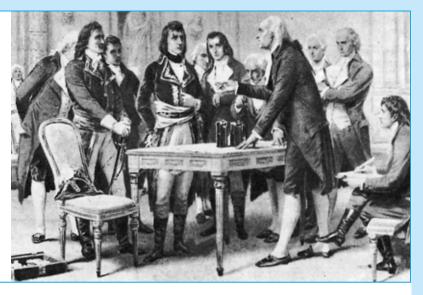
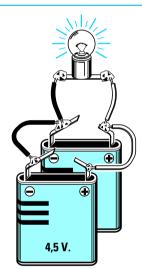


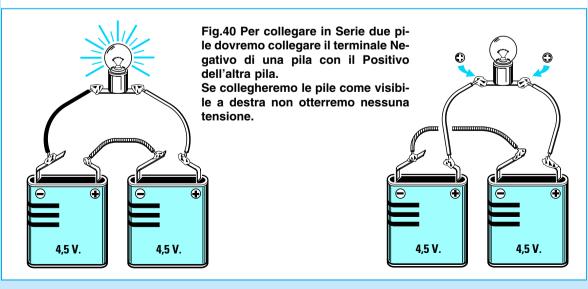
Fig.38 Nell'anno 1801 il fisico Alessandro Volta presentò a Parigi, alla presenza di Napoleone Bonaparte, la sua Pila elettrica.



Fig.39 Collegando una lampadina ad una pila questa si accende. Collegando in Parallelo due pile modifichiamo solo la "capacità", quindi la luminosità della lampada non varia.

Collegandole in Serie (vedi fig.40 a sinistra) la luminosità raddoppia perché aumentiamo il dislivello degli elettroni.





Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

Esci

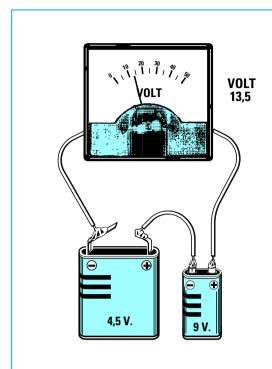


Fig.41 Collegando in serie una pila da 4,5 volt con una pila da 9 volt noi otterremo una tensione totale di 13.5 volt. Per collegarle in serie dobbiamo collegare il Positivo di una pila al Negativo dell'altra pila.

Ora collegate il positivo di una pila al negativo della seconda pila (vedi fig.40), poi ai due estremi delle pile collegate la lampadina e subito noterete un aumento della luminosità.

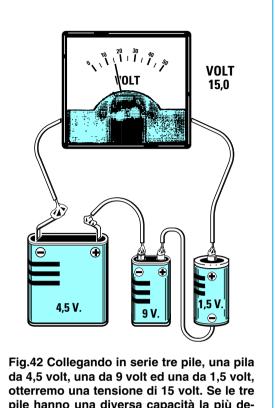
Questo collegamento, chiamato serie, ha raddoppiato il valore della tensione che da 4,5 volt è salito a 4,5+4,5 = 9 volt.

Se per errore collegherete il negativo di una pila con il negativo della seconda pila e sui due estremi positivi (vedi fig.40 a destra) collegherete la lampadina, questa rimarrà spenta perché gli elettroni di identica polarità si respingono.

Lo stesso fenomeno si riscontra se si collega il positivo di una pila al positivo della seconda pila.

IMPORTANTE

Noi possiamo collegare in parallelo anche due tre - quattro pile a patto che eroghino la stessa tensione, quindi possiamo collegare in parallelo due o più pile da 4,5 volt oppure due o più pile che eroghino 9 volt, ma non possiamo collegare in parallelo una pila da 4.5 volt con una da 9 volt perché la pila che eroga una tensione maggiore



pile hanno una diversa capacità la più debole si esaurisce prima delle altre.

si scaricherebbe sulla pila che eroga una tensione minore.

Le pile con differenti tensioni si possono invece collegare in serie.

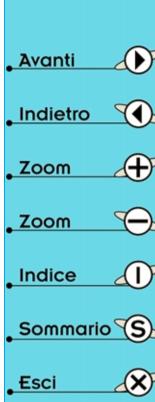
Ad esempio se colleghiamo in serie ad una pila da 4.5 volt una da 9 volt (vedi fig.41) otterremo una tensione totale di:

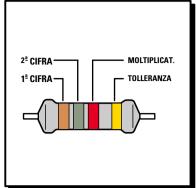
4.5 + 9 = 13.5 volt

Se collegheremo in serie tre pile, una pila da 4,5 volt, una da 9 volt ed una da 1,5 volt (vedi fig.42) otterremo una tensione totale di:

4.5 + 9 + 1.5 = 15 volt

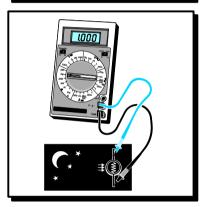
In un collegamento in serie dovremo però scegliere delle pile che abbiamo una stessa capacità. Ad esempio se la pila da 4,5 volt ha una autonomia di 10 ore, quella da 9 volt un'autonomia di 3 ore e quella da 1.5 volt un'autonomia di 40 ore. collegandole in serie cesseranno di fornirci tensione dopo solo 3 ore, cioè quando la pila da 9 volt, che ha una autonomia minore, si sarà totalmente scaricata.

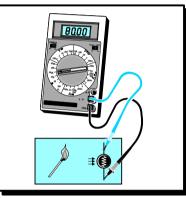


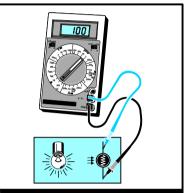












imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

Il valore **ohmico** di ogni resistenza non è mai indicato sul suo corpo con un **numero**, ma con fasce di diverso **colore**, che tutti devono imparare a decifrare per sapere quanti **ohm** ha la resistenza che si andrà ad inserire nel circuito da realizzare.

Con le formule riportate in tutti i testi di elettronica, e cioè:

ohm = kiloohm : 1.000 ohm = megaohm : 1.000.000 kiloohm = ohm x 1.000 megaohm = ohm x 1.000.000

molti commettevano errori perché non consideravano che **kiloohm** è **mille** volte più **grande** di **ohm** e che **ohm** e **mille** volte più **piccolo** di **kiloohm**. Quindi se veniva chiesto di convertire un valore di **150 ohm** in **kiloohm**, la maggioranza utilizzava la formula **kiloohm = ohm x 1.000** ottenendo così un valore errato di **150 x 1.000 = 150.000 kiloohm**.

Usando la **Tabella N.5**, in cui è segnalato per quale numero occorre **moltiplicare** o **dividere** un **valore** espresso in **ohm - kiloohm - megaohm** per convertirlo in un suo **multiplo** o **sottomultiplo**, abbiamo evitato tutti gli **errori** che i principianti commettono all'inizio.

Quindi per convertire 150 ohm in **kiloohm** dovremo semplicemente fare 150 : 1.000 = 0,15 kiloohm. Mentre per convertire 0,15 kiloohm in **ohm** dovremo semplicemente fare $0,15 \times 1.000 = 150 \text{ ohm}$.

Quanto detto vale anche per tutte le **Tabelle** che risultano pubblicate nella 1° **Lezione**.

Avanti

Indietro

Zoom (-

Zoom

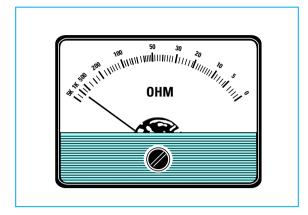
Indice

Sommario S

Esci

 (\mathbf{X})

RESISTENZE = unità di misura in OHM



Non tutti i materiali sono ottimi conduttori di **elettricità**.

Quelli che contengono **molti** elettroni liberi, come ad esempio **oro - argento - rame - alluminio - fer-ro - stagno**, sono ottimi conduttori di **elettricità**.

I materiali che contengono **pochissimi** elettroni liberi, come ad esempio **ceramica - vetro - legno plastica - sughero**, non riescono in nessun modo a far scorrere gli **elettroni** e per questo sono chiamati **isolanti**.

Esistono inoltre dei materiali **intermedi** che non sono né **conduttori** né **isolanti**, come ad esempio il **nichelcromo**, la **costantana** e la **grafite**.

Tutti i materiali che offrono una **resistenza** a far scorrere gli **elettroni** vengono utilizzati in **elettronica** per costruire **resistenze - potenziometri - trimmer**, cioè dei componenti che **rallentano** il flusso degli **elettroni**.

L'unità di misura della **resistenza** elettrica, indicata con la lettera greca omega Ω , è l'**ohm**.

Un ohm corrisponde alla resistenza che gli elettroni incontrano passando attraverso una colonna di mercurio lunga 1.063 millimetri (1 metro e 63 millimetri), del peso di 14,4521 grammi, posta ad una temperatura di 0 gradi.

Oltre al valore **ohmico**, la resistenza ha un altro parametro molto importante: la potenza massima in **watt** che è in grado di dissipare senza essere **distrutta**.

Troverete perciò in commercio resistenze composte da polvere di **grafite** che hanno una potenza di **1/8 - 1/4 di watt**, altre di dimensioni leggermente **maggiori** da **1/2 watt** ed altre ancora, molto più grandi, da **1 - 2 watt** (vedi fig.43).

Per ottenere resistenze in grado di dissipare potenze sull'ordine dei 3 - 5 - 10 - 20 - 30 watt si utilizza del filo di **nichelcromo** (vedi fig.47).

A COSA servono le RESISTENZE

Una **resistenza** posta in serie ad un circuito provoca sempre una **caduta** di tensione perché **frena** il passaggio degli elettroni.

Se ad un conduttore in grado di lasciar passare un elevato numero di elettroni colleghiamo in serie un componente in grado di **frenare** il loro passaggio, è intuitivo che il loro **flusso** viene rallentato.

Per spiegarci meglio possiamo paragonare la **resistenza** ad una strozzatura nel tubo di un impianto idraulico (vedi fig.44).

Se il tubo non presenta nessuna strozzatura l'acqua scorre al suo interno senza incontrare nessuna resistenza.

Se lo restringiamo leggermente la strozzatura ridurrà la pressione dell'acqua, e se lo restringeremo ulteriormente l'acqua incontrerà una resistenza maggiore a proseguire.

Le resistenze vengono utilizzate in elettronica per ridurre la pressione, vale a dire la tensione in volt.

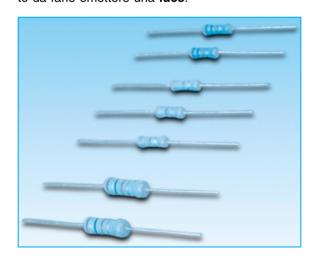
Quando una corrente elettrica incontra una **resistenza** che impedisce agli **elettroni** di scorrere liberamente questi si **surriscaldano**.

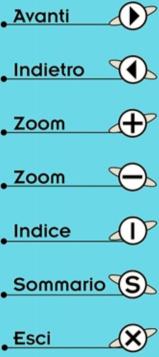
Molti dispositivi elettrici sfruttano questo **surriscaldamento** per produrre **calore**.

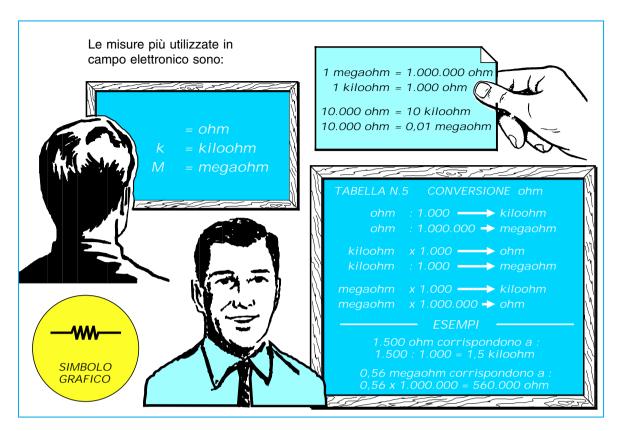
Ad esempio nel **saldatore** è presente una resistenza di **nichelcromo** che surriscaldandosi fa aumentare a tal punto la temperatura sulla **punta** di rame da far **sciogliere** lo stagno utilizzato nelle stagnature.

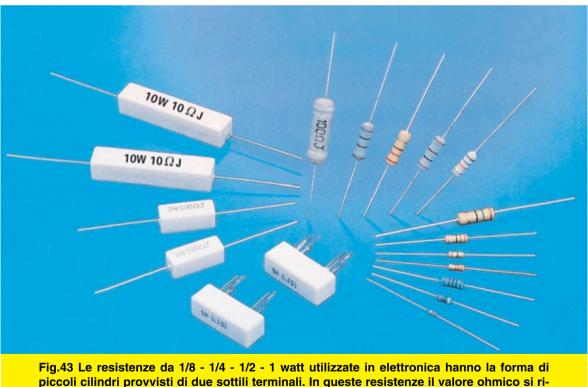
Anche nei ferri da stiro è presente una resistenza calcolata in modo da far raggiungere alla piastra una temperatura sufficiente per stirare i nostri indumenti senza bruciarli.

All'interno delle lampadine è presente una resistenza di **tungsteno** in grado di raggiungere elevate temperature senza fondersi e gli elettroni surriscaldandola la rendono **incandescente** a tal punto da farle emettere una **luce**.









cava dalle quattro fasce colorate stampigliate sui loro corpi (vedi fig.46). Le resistenze da 3 - 5 - 7 - 10 - 15 watt hanno un corpo rettangolare in ceramica con sopra stampigliato il

loro valore ohmico e la loro potenza in watt.

Zoom
Indice
Sommario
S
Esci

Avanti

Indietro

Zoom

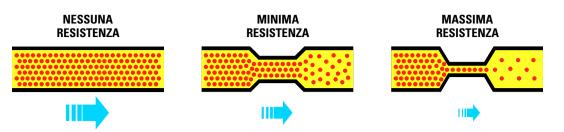
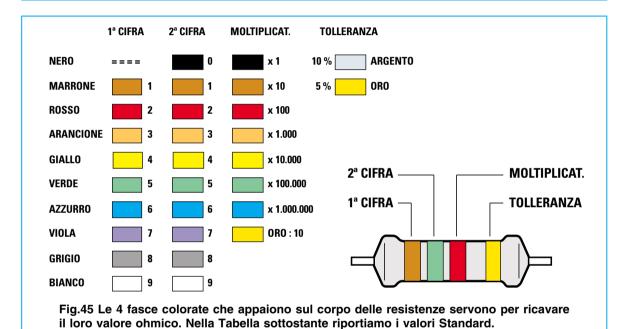


Fig.44 Possiamo paragonare una "resistenza" ad una strozzatura posta in serie ad un conduttore per ridurre il regolare flusso di elettroni. Una resistenza con un "basso" valore ohmico (media strozzatura) ridurrà molto meno il flusso degli elettroni rispetto ad una resistenza con un "elevato" valore ohmico (strozzatura maggiore).

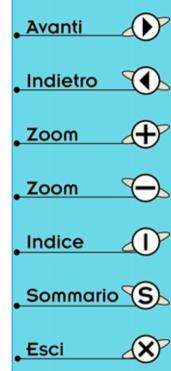


VALORI STANDARD delle RESISTENZE

In commercio non trovate qualsiasi valore ohmico, ma solo i valori standard riportati in questa Tabella.

TABELLA N.6

1,0 ohm	10 ohm	100 ohm	1.000 ohm	10.000 ohm	100.000 ohm	1,0 megaohm
1,2 ohm	12 ohm	120 ohm	1.200 ohm	12.000 ohm	120.000 ohm	1,2 megaohm
1,5 ohm	15 ohm	150 ohm	1.500 ohm	15.000 ohm	150.000 ohm	1,5 megaohm
1,8 ohm	18 ohm	180 ohm	1.800 ohm	18.000 ohm	180.000 ohm	1,8 megaohm
2,2 ohm	22 ohm	220 ohm	2.200 ohm	22.000 ohm	220.000 ohm	2,2 megaohm
2,7 ohm	27 ohm	270 ohm	2.700 ohm	27.000 ohm	270.000 ohm	2,7 megaohm
3,3 ohm	33 ohm	330 ohm	3.300 ohm	33.000 ohm	330.000 ohm	3,3 megaohm
3,9 ohm	39 ohm	390 ohm	3.900 ohm	39.000 ohm	390.000 ohm	3,9 megaohm
4,7 ohm	47 ohm	470 ohm	4.700 ohm	47.000 ohm	470.000 ohm	4,7 megaohm
5,6 ohm	56 ohm	560 ohm	5.600 ohm	56.000 ohm	560.000 ohm	5,6 megaohm
6,8 ohm	68 ohm	680 ohm	6.800 ohm	68.000 ohm	680.000 ohm	6,8 megaohm
8,2 ohm	82 ohm	820 ohm	8.200 ohm	82.000 ohm	820.000 ohm	8,2 megaohm



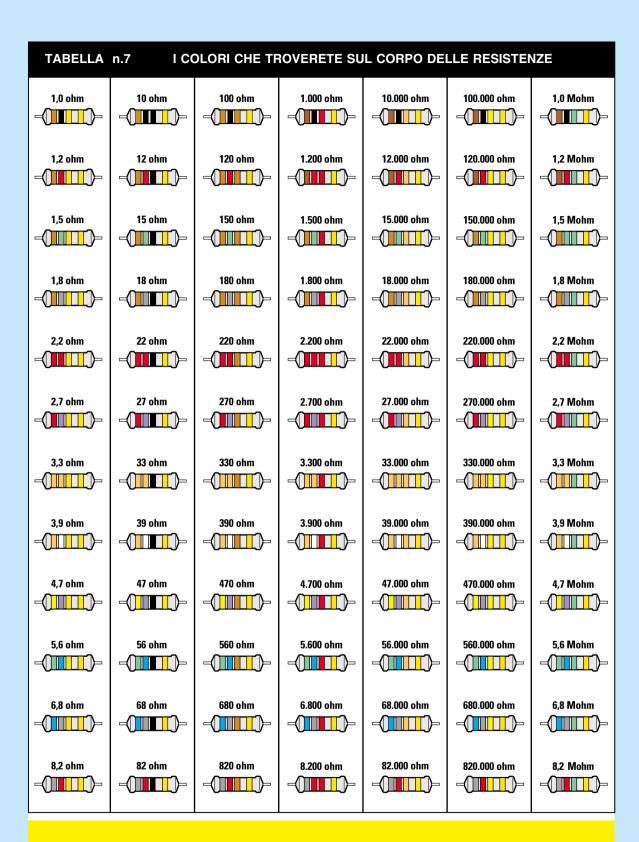
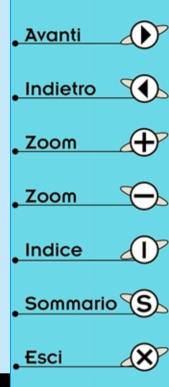


Fig.46 In questa Tabella riportiamo i 4 colori presenti sulle resistenze. Se nella 3° fascia è presente il colore "oro", il valore delle prime due cifre va diviso x 10.



CODICE dei COLORI

Quando acquisterete le vostre prime **resistenze** scoprirete che il loro valore **ohmico** non è stampigliato sul loro corpo con dei **numeri**, bensì con **quattro fasce colorate**.

Inizialmente ciò procura ad un principiante non poche difficoltà, perché non sapendo ancora decifrare questi colori non può conoscere il valore ohmico della resistenza che si ha in mano.

Ogni colore che appare sul corpo di queste resistenze corrisponde ad un preciso numero, come potete vedere anche dalla **Tabella N.7**.

Per ricordare l'associazione colore - numero c'è chi prende come colore di partenza il **verde**, che corrisponde al numero **5**, poi memorizza che, scendendo verso il numero **0**, il **giallo** corrisponde al **4**, **l'arancio** corrisponde al **3** ecc.:

 giallo
 = 4

 arancio
 = 3

 rosso
 = 2

 marrone
 = 1

 nero
 = 0

mentre salendo verso il numero 9, il blu corrisponde al 6, il viola corrisponde al 7 ecc.:

blu = 6
viola = 7
grigio = 8
bianco = 9

Le **quattro fasce** riportate sul corpo di ogni resistenza (vedi fig.45) ci permettono di ricavare un **numero** di più cifre che ci indica il reale valore in **ohm**.

1° fascia - primo numero della cifra.

Se questa fascia è di colore **rosso**, il primo numero è un **2**, se questa fascia è di colore **blu** questo numero è un **6** ecc.

2° fascia - secondo numero della cifra.

Se questa fascia è di colore **rosso**, il secondo numero è nuovamente un **2**, se troviamo un **viola** è un **7** ecc.

3° fascia - zeri da aggiungere alla cifra determinata con i primi due colori.

Se troviamo un **marrone** dobbiamo aggiungere **uno 0**, se troviamo un **rosso** dobbiamo aggiungere **due 00**, se troviamo un **arancio** dobbiamo aggiungere **tre 000**, se troviamo un **giallo** dobbiamo aggiungere **quattro 0.000**, se troviamo un **verde** dobbiamo aggiungere **cinque 00.000**, se troviamo un **blu** dobbiamo aggiungere **sei 000.000**.

Se la **terza fascia** è di colore **oro** dobbiamo dividere **x 10** il numero ricavato con le prime due fasce.

Se invece la **terza fascia** è di colore **argento** dobbiamo dividere **x 100** il numero ricavato con le prime due fasce.

4° fascia - quest'ultima fascia indica la tolleranza della resistenza, vale a dire di quanto può variare in più o in meno il numero, cioè il valore ohmico, che abbiamo ricavato con le prime 3 fasce.

Se la **quarta fascia** è di colore **oro** la resistenza ha una tolleranza del **5**%.

Se la quarta fascia è di colore argento la resistenza ha una tolleranza del 10%.

Se, ad esempio, con il codice dei colori abbiamo ricavato un valore di 2.200 ohm e la quarta fascia è di colore oro, la resistenza non potrà mai avere un valore inferiore a 2.090 ohm o superiore a 2.310 ohm, infatti:

 $(2.200:100) \times 5 = 110 \text{ ohm}$

2.200 - 110 = 2.090 ohm 2.200 + 110 = 2.310 ohm

Se la quarta fascia fosse stata di colore argento, la resistenza non avrebbe mai avuto un valore inferiore a 1.980 ohm o superiore a 2.420 ohm infatti:

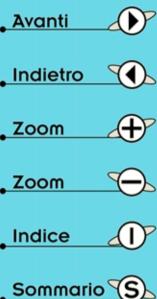
 $(2.200:100) \times 10 = 220 \text{ ohm}$

2.200 - 220 = 1.980 ohm 2.200 + 220 = 2.420 ohm

Nota: ovviamente una resistenza da 2.200 ohm con una tolleranza del 10% può risultare da 2.190 ohm oppure da 2.230 ohm.

TABELLA N.8

Colore	1°	2°	3 °	4 °
Nero	=	0	=	=
Marrone	1	1	0	=
Rosso	2	2	00	=
Arancio	3	3	000	=
Giallo	4	4	0.000	=
Verde	5	5	00.000	=
Blu	6	6	000.000	=
Viola	7	7	=	=
Grigio	8	8	=	=
Bianco	9	9	=	=
Oro	=	=	divide x 10	toller. 5%
Argento	=	=	divide x 100	toller. 10%



Esci

Nella **Tabella N.8** riportiamo i valori **numerici** che ci servono per ricavare il valore **ohmico** di una resistenza in funzione dei **colori** riportati sul suo corpo con **quattro fasce**.

Come potete notare non troverete mai nella **terza fascia** i colori **viola - grigio - bianco**.

Se nella **terza fascia** appare il colore **nero**, ricordate che in questo caso non ha nessun significato. Ad esempio una resistenza da **56 ohm** ha sul corpo questi colori: **Verde** (5) - **Blu** (6) - **Nero** (=).

COME LEGGERE i CODICI COLORI

Un altro problema che incontrano i principianti è quello di **capire** da quale lato del **corpo** si deve iniziare a leggere il valore della resistenza, cioè da quale colore iniziare.

Se tenete presente che la quarta fascia è sempre colorata in oro o in argento (vedi Tabella N.8), il colore dal quale iniziare sarà sempre quello sul lato opposto.

Supponiamo però che in qualche resistenza questa **quarta** fascia si sia cancellata, oppure che si confonda il **rosso** con l'**arancio** oppure il **verde** con il **blu**.

In questi casi dovete sempre ricordare che il **numero** che otterrete deve corrispondere ad uno dei **valori standard** riportati nella **Tabella N.6**.

Provate a fare un po' di pratica "indovinando" il **valore ohmico** che hanno queste resistenze, e poi confrontate le vostre risposte con quelle che trovate di seguito.

A = rosso	rosso	arancio	oro
B = argento	rosso	viola	giallo
C = marrone	nero	nero	oro
D = grigio	rosso	marrone	argento
E = arancio	arancio	verde	oro
F = marrone	nero	oro	oro
G = giallo	viola	giallo	argento

Soluzione

A = 2-2-000 (22.000 ohm tolleranza 5%).

B = una resistenza non può mai avere come 1° fascia il colore argento, quindi dovrete necessariamente capovolgerla per conoscere il suo valore: 4-7-00 (4.700 ohm tolleranza 10%).

C = 1-0= (10 ohm tolleranza 5%).

D = 8-2-0 (820 ohm tolleranza 10%).

E = 3-3-00.000 (3.300.000 ohm = 3,3 megaohm).

F = 1-0-= (poiché la terza cifra è un oro che divide x10, la resistenza sarà da 10 : 10 = 1 ohm con una tolleranza del 5%).

G = 4-7-0.000 (470.000 ohm tolleranza 10%).

RESISTENZE A FILO

Il valore delle resistenze a filo, che hanno sempre dei bassi valori ohmici, viene impresso sul loro corpo con i **numeri** (vedi fig.47).

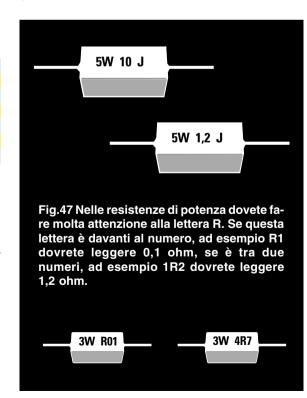
Quindi se sul corpo appare scritto 0,12 ohm o 1,2 ohm oppure 10 ohm, questo è l'esatto valore ohmico della resistenza.

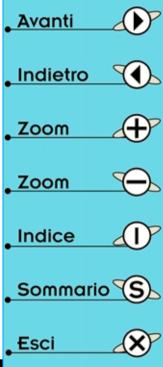
Tenete comunque presente che se davanti al **numero** si trova la lettera **R**, questa va sostituita con lo **zero** (0), mentre se la **R** è inserita tra due numeri va sostituita con una **virgola** (.).

Se sul corpo appare scritto R01 o R12 o R1 oppure R10, dovete sostituire la R con il numero 0, perciò il valore di queste resistenze è di 0,01 ohm, 0,12 ohm, 0,1 ohm, e 0,10 ohm.

Nota: dire 0,1 ohm è lo stesso che dire 0,10 ohm.

Se invece la lettera R è posta tra due numeri, ad esempio 1R2 o 4R7 oppure 2R5, dovete sostituire la R con una virgola (,) di conseguenza il valore di queste resistenze è di 1,2 ohm, 4,7 ohm e 2,5 ohm.





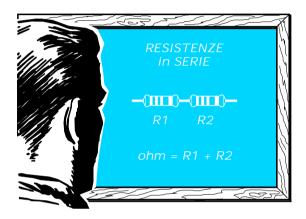
RESISTENZE in SERIE o in PARALLELO

Collegando due resistenze in **serie** il valore ohmico di **R1** si **somma** al valore di **R2**.

Ad esempio, se **R1** ha un valore di **1.200 ohm** e **R2** di **1.500 ohm** otterremo una resistenza che ha questo valore:

ohm = R1 + R2

1.200 + 1.500 = 2.700 ohm



Collegando due resistenze in **parallelo** il valore ohmico **totale** risulta **inferiore** al valore ohmico della resistenza **più piccola**.

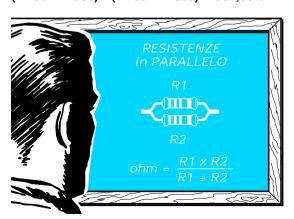
Quindi se R1 è da 1.200 ohm ed R2 da 1.500 ohm noi otterremo un valore inferiore a 1.200 ohm.

La formula per conoscere quale valore si ottiene collegando in **parallelo** due resistenze è la sequente:

$ohm = (R1 \times R2) : (R1 + R2)$

Nel nostro caso avremo una resistenza da:

 $(1.200 \times 1.500) : (1.200 + 1.500) = 666,66 \text{ ohm}$



Per capire la differenza tra un collegamento in **serie** ed un collegamento in **parallelo** guardate gli esempi nelle figg.48-49.

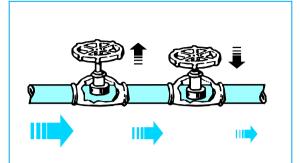


Fig.48 Possiamo paragonare due resistenze collegate in "serie" a due rubinetti posti uno di seguito all'altro. In queste condizioni il flusso dell'acqua è determinato dal rubinetto "più chiuso".

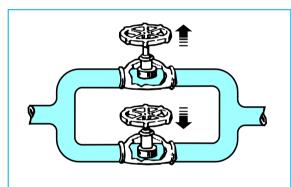


Fig.49 Possiamo paragonare due resistenze collegate in "parallelo" a due rubinetti collegati come visibile in figura. In queste condizioni il flusso dell'acqua di un rubinetto si somma a quello dell'altro.

TRIMMER

Quando in un circuito elettronico occorre una resistenza in grado di fornire in modo graduale un valore **ohmico variabile** da **0 ohm** fino al suo valore **massimo**, dobbiamo utilizzare un componente chiamato **trimmer**.

Questo componente viene raffigurato negli schemi elettrici con lo stesso simbolo di una resistenza a cui viene aggiunto una **freccia centrale** chiamata **cursore** (vedi fig.50).

Quando vedete questo simbolo sappiate che il valore ohmico della resistenza può essere **variato** da un minimo ad un massimo ruotando semplicemente il suo **cursore** da un estremo all'altro.

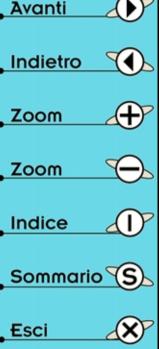
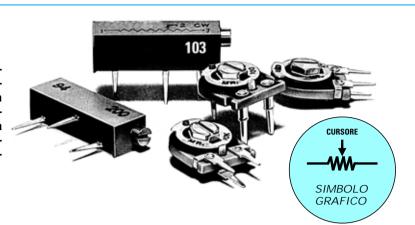


Fig.50 Il simbolo grafico utilizzato negli schemi elettrici per raffigurare un qualsiasi Trimmer o Potenziometro è identico a quello di una comune resistenza con l'aggiunta di una "freccia".



Un trimmer da 1.000 ohm può essere regolato in modo da ottenere un valore di 0,5 - 1 - 2 - 3 - 10 ohm oppure 240,3 - 536,8 ohm - 910,5 - 999,9 ohm fino ad arrivare ad un massimo di 1.000 ohm. Con un trimmer da 47.000 ohm potremo ottenere qualsiasi valore ohmico compreso tra 0 e 47.000 ohm.

1 aggiunge 0
2 aggiunge 00
3 aggiunge 000
4 aggiunge 0000
5 aggiunge 00000

I **trimmer**, costruiti normalmente in Giappone - Taiwan - Corea - Hong Kong, sono siglati con un codice molto semplice: l'ultima cifra della sigla viene sostituita con un **numero** che indica quanti **zeri** bisogna aggiungere.

Quindi se sul corpo del trimmer è scritto 151 l'esatto valore ohmico è di 150 ohm.

Se è scritto **152** dopo il numero **15** dobbiamo aggiungere **due zeri**, quindi l'esatto valore ohmico è di **1.500 ohm**.

Se è scritto **223** dopo il numero **22** dobbiamo aggiungere **tre zeri**, quindi l'esatto valore ohmico è di **22.000 ohm**.

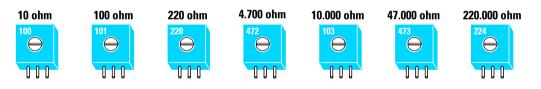


Fig.51 In quasi tutti i Trimmer il valore ohmico viene indicato utilizzando 3 numeri. I primi due numeri sono significativi mentre il 3° numero indica quanti "zeri" occorre aggiungere alle prime due cifre. Se sul corpo è stampigliato 100 il trimmer è da 10 ohm. Se è stampigliato 101 il trimmer è da 100 ohm, se è stampigliato 472 è da 4.700 ohm.

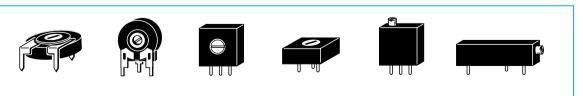
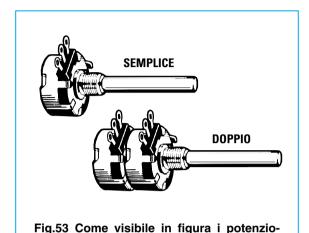


Fig.52 I trimmer possono essere reperiti con forme e dimensioni diverse e con i terminali disposti in modo da poterli montare sul circuito stampato in verticale o in orizzontale. Avanti
Indietro
Zoom
Zoom
Indice
Sommario
S
Esci

POTENZIOMETRI

I potenziometri hanno la stessa funzione dei **trimmer** e si differenziano da questi solo perché il loro cursore risulta collegato ad un **perno** sul quale è possibile fissare una **manopola** (vedi fig.53).



In tutte le radio, gli amplificatori o i registratori sono presenti dei potenziometri per regolare il **volume** del **suono** ed i **toni alti** e **bassi**.

metri possono essere semplici o doppi.

I potenziometri, **rotativi** o a **slitta** (vedi fig.54), possono essere **lineari** oppure **logaritmici**.

I potenziometri **lineari** presentano la caratteristica di variare la loro resistenza **ohmica** in modo **lineare**, mentre i potenziometri **logaritmici** la variano in modo **non lineare**.

Se ruotiamo di 1/2 giro la manopola di un potenziometro lineare da 10.000 ohm e misuriamo il valore ohmico tra il terminale centrale e i due estremi, scopriremo che il suo valore risulta esattamente pari alla metà, cioè 5.000 ohm e 5.000 ohm (vedi fig.55).

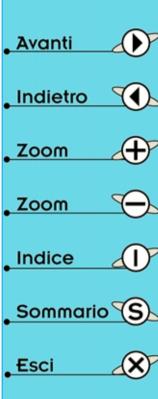
Se lo ruotiamo di **3/4** di giro il suo valore ohmico risulterà tra il terminale **centrale** e quello di **destra** pari a 3/4, cioè a 7.500 ohm (vedi fig.56).

Se ruotiamo di 1/2 giro la manopola di un potenziometro logaritmico da 10.000 ohm e misuriamo il valore ohmico tra il terminale centrale e i due estremi, scopriremo che il suo valore non risulta esattamente pari alla metà, infatti da un lato avremo 9.000 ohm e dall'altro 1.000 ohm (vedi fig.57). Se lo ruotiamo di 3/4 di giro il suo valore ohmico risulterà da un lato di 3.500 ohm e dall'altro di 6.500 ohm (vedi fig.58).

I potenziometri **logaritmici** vengono usati per il controllo del **volume**, così da poter aumentare l'intensità del suono in modo **logaritmico**.

Infatti il nostro orecchio sente un **raddoppio** della potenza sonora solo se si **quadruplica** la potenza del suono.





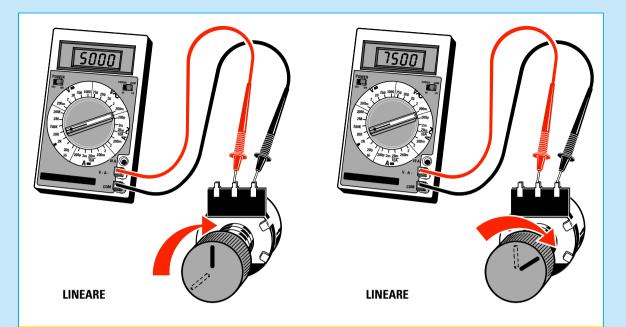


Fig.55 Ruotando a metà corsa il perno di un potenziometro "lineare", la resistenza ohmica tra il terminale centrale e i due estremi è esattamente la metà. Quindi un potenziometro da 10.000 ohm misura ai due estremi 5.000 ohm.

Fig.56 Se ruotiamo di 3/4 di giro il perno di un potenziometro "lineare" da 10.000 ohm, tra il terminale centrale e quello di destra rileveremo un valore di 7.500 ohm e tra il terminale centrale e quello di sinistra un valore di 2.500 ohm.

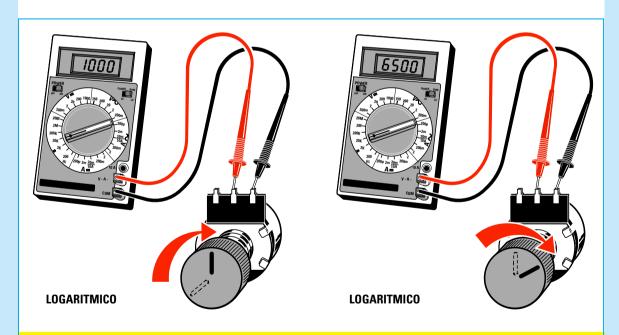


Fig.57 Ruotando a metà corsa il perno di un potenziometro "logaritmico", la resistenza ohmica tra il terminale centrale e i due estremi NON è esattamente la metà. Quindi da un lato rileveremo 9.000 ohm, dall'altro 1.000 ohm.

Fig.58 Se ruotiamo il perno di un potenziometro "logaritmico" da 10.000 ohm di 3/4 di giro, tra il terminale centrale e quello di sinistra rileveremo un valore di 3.500 ohm e tra il terminale centrale e quello di destra un valore di 6.500 ohm. Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

FOTORESISTENZE

Le fotoresistenze sono dei componenti fotosensibili che riescono a variare il loro valore ohmico in funzione dell'intensità di luce che ricevono.



Una **fotoresistenza** misurata al **buio** ha un valore di circa **1 megaohm**.

Se riceve un **po' di luce** il suo valore scenderà subito a **400.000 ohm**.

Se l'intensità della luce aumenta, il suo valore scenderà verso gli 80.000 ohm; se riceve una forte luce la sua resistenza scenderà fino a poche decine di ohm (vedi fig.60).

Le **fotoresistenze** sono utilizzate per realizzare **automatismi** in grado di entrare in funzione quando vengono colpiti da una luce.

Per esempio su un lato delle porte di molti **ascensori** è presente una **fotoresistenza** e dal lato opposto una **lampadina** posizionata in modo da illuminare la parte sensibile della **fotoresistenza**.

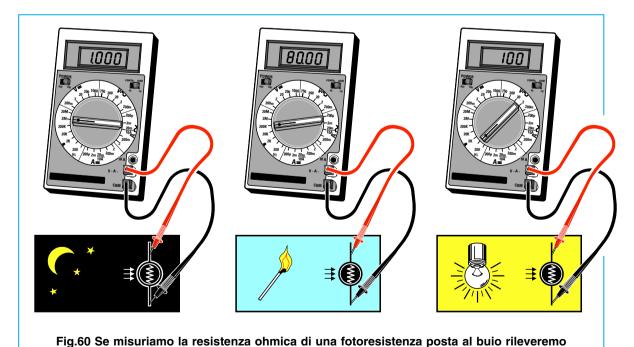
Questo automatismo impedisce che la porta dell'ascensore si **chiuda** se la persona non è completamente entrata, perché il suo corpo **interrompe** il fascio di luce che colpisce la **fotoresistenza**.

Anche per accendere le **luci** di un lampione quando viene sera si usa una **fotoresistenza** collegata ad un circuito che comanda un **relè**.

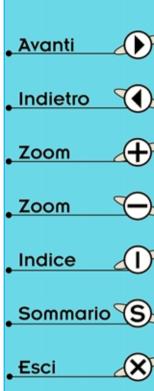
Nota: non provate a collegare in serie ad una lampadina una fotoresistenza sperando che questa si accenda se illuminerete la fotoresistenza con una forte luce.

Questa condizione non si verifica mai, perché la fotoresistenza non è in grado di fornire la **corrente** richiesta per alimentare il filamento.

Nelle prossime lezioni vi insegneremo a realizzare un circuito che riesce ad accendere una lampadina al variare dell'intensità luminosa.



un valore di circa 1 megaohm. Se il suo corpo riceve un po' di luce la sua resistenza scenderà a 80.000 ohm e se riceve più luce la sua resistenza scenderà sotto i 100 ohm.



2° ESERCIZIO

Anche se gli esercizi che vi proporremo nel corso delle nostre lezioni potrebbero sembrarvi elementari, vi saranno molto utili perché vi aiuteranno a memorizzare concetti teorici altrimenti difficili da ricordare.

Con questo esercizio potete vedere come si possa ridurre il flusso degli elettroni tramite una **resistenza** e di conseguenza come si riduca il valore di una tensione.

Presso un negozio di materiale elettrico acquistate una pila da **4,5 volt** ed una lampadina da **4,5 volt** oppure una di quelle lampadine da **6 volt** utilizzate nei fanali delle biciclette.

Dapprima collegate direttamente sui terminali della **pila** la lampadina che avete acquistato ed osservate la luce che emette.

Ora se collegate **una sola** resistenza da **10 ohm 1 watt** in serie alla lampadina (vedi fig.61) potete subito constatare come la sua **luminosità** si riduca.

Infatti questa resistenza **frenando** il flusso degli elettroni ha ridotto il valore della tensione che giunge sulla lampadina.

Se in **parallelo** a questa resistenza collegate una **seconda** resistenza da **10 ohm 1 watt** (vedi fig.62) la luminosità **aumenta** perché avete raddoppiato il flusso degli elettroni.

Infatti due resistenze da 10 ohm collegate in parallelo danno un valore totale di:

 $R \text{ totale} = (R1 \times R2) : (R1 + R2)$

 $(10 \times 10) : (10 + 10) = 5 \text{ ohm}$

Se collegate queste due resistenze in **serie** (vedi fig.63) ottenete una luminosità minore rispetto alla condizione della fig.61, perché avete raddoppiato il valore ohmico della resistenza riducendo ulteriormente il flusso degli elettroni.

Infatti due resistenze da **10 ohm** collegate in **serie** danno un valore totale di:

R totale = R1 + R2

10 + 10 = 20 ohm

Raddoppiando il valore ohmico avete dimezzato il flusso degli elettroni quindi avete ridotto la tensione che giunge ai capi della lampadina.

SIMBOLI GRAFICI

Nelle pagine che seguono troverete la maggior parte dei **simboli grafici** utilizzati negli schemi elettrici.

Fig.61 Applicando una resistenza da 10 ohm 1 watt in serie ad una lampadina vedremo scendere la sua luminosità, perché la resistenza ha ridotto il flusso degli elettroni.



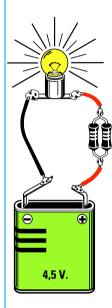
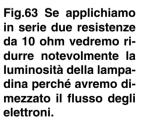
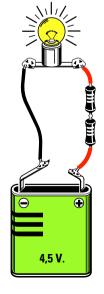
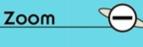


Fig.62 Se applichiamo in parallelo due resistenze da 10 ohm vedremo aumentare la luminosità della lampadina perché avremo raddoppiato il flusso degli elettroni.





Avanti
Indietro
Zoom



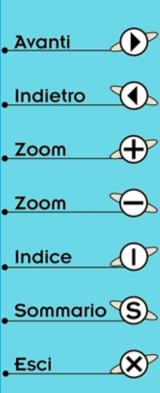




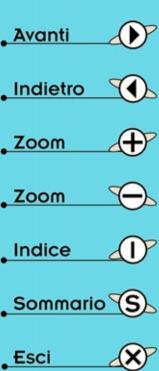


Indice

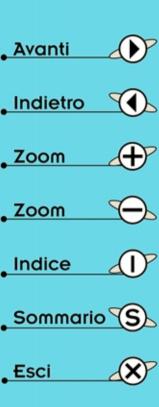
SIMBOLO	SIGLA	DESCRIZIONE	COME SI PRESENTA
- -ww-	R	RESISTENZA	*** - ((((()) - (wu)) - (-)
-w-	R	TRIMMER	
-w-	R	POTENZIOMETRO	
₹	FR	FOTORESISTENZA	
+	С	CONDENSATORE CERAMICO o POLIEST.	
#	С	COMPENSATORE	
#	С	CONDENSATORE ELETTROLITICO	
 	DS	DIODO AL SILICIO	p p p p
A—N—K	DZ	DIODO ZENER	p p p p
	DV	DIODO VARICAP	
A K	DL	DIODO LED	
A - (2) - K	FD	FOTODIODO TRASMITTENTE	// // (b / =
B-CCE	TR	TRANSISTOR	
G S	FT	FET	

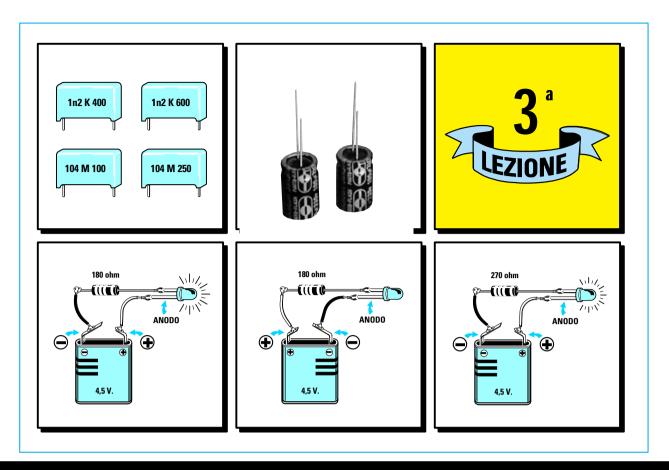


SIMBOLO	SIGLA	DESCRIZIONE	COME SI PRESENTA
G K	SCR	DIODO SCR	
G A1	TRC	DIODO TRIAC	
B	DISPLAY	DISPLAY	8. 8.8.
<u> </u>	F	FUSIBILE	É 3
	S	INTERRUTTORE	
	S	DEVIATORE	
	Р	PULSANTE	
	S	DOPPIO INTERRUTTORE	
المحالم	S	DOPPIO DEVIATORE	
2 3 3 4 C 6 4	S	COMMUTATORE ROTATIVO	
-* ** *	RS	PONTE RADDRIZZATORE	
(30000000000000000000000000000000000000	T	TRASFORMATORE	



SIMBOLO	SIGLA	DESCRIZIONE	COME SI PRESENTA
	RL	RELE' 1 SCAMBIO	
(S) [S]	RL	RELE' 2 SCAMBI	
-/ MMMM/-	L	BOBINA	
‱	JAF	IMPEDENZA	
	MF	MEDIA FREQUENZA	
14-	XTAL	QUARZO	
	FC	FILTRO CERAMICO	
+	Batt.	BATTERIA	
(1)	L	LAMPADA A FILAMENTO	
\$	LN	LAMPADA AL NEON	
D	MIC	MICROFONO	
•••	СР	CICALINA PIEZOELETTRICA	
	CUF.	CUFFIE	
4	АР	ALTOPARLANTE	





imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

I condensatori hanno un proprio valore capacitivo espresso in **picofarad - nanofarad - microfarad** e poiché questo valore viene riportato sul loro corpo con delle **sigle** non facilmente comprensibili, per decifrarle abbiamo incluso in questa Lezione due utili Tabelle con i valori di capacità espressi in **picofarad** e con le **sigle** che si possono trovare stampigliate sui loro corpi.

Per convertire un'unità in un'inferiore o superiore anziché riportare le formule:

picofarad = nanofarad : 1.000 picofarad = microfarad : 1.000.000 nanofarad = picofarad x 1.000 microfarad = picofarad x 1.000.000

che potrebbero trarre in **errore** un giovane che ancora non sa che **1 nanofarad** è **1.000 volte maggiore** di **1 picofarad** e che **1 microfarad** è invece **1.000.000 volte maggiore**, abbiamo ritenuto più opportuno inserire la **Tabella N.9**.

Quindi per sapere a quanti **picofarad** corrispondono **0,47 nanofarad**, basterà moltiplicare questo valore per **1.000**, ottenendo così: **0,47 x 1.000 = 470 picofarad**.

Di conseguenza per convertire un valore di **470 picofarad** in **nanofarad** sappiamo che dobbiamo eseguire questa sola operazione: **470 : 1.000 = 0,47 nanofarad**.

Avanti
Indietro
Zoom
Zoom
Indice

Sommario⁵

Esci

CONDENSATORI = unità di misura FARAD

Fisicamente un **condensatore** è composto da due **piastre metalliche** separate tra loro da un materiale **isolante** quale potrebbe essere la **carta**, la **plastica**, la **mica**, la **ceramica**, l'ossido di tantalio o l'aria.

Quando colleghiamo un condensatore ai terminali di una pila che fornisce una tensione continua, gli elettroni negativi si riversano subito verso la piastra A nel tentativo di raggiungere il polo positivo, ma poiché la seconda piastra B risulta isolata, non potranno mai raggiungerlo (vedi fig.64). Scollegando il condensatore dalla pila, le due piastre rimangono caricate, cioè da un lato abbiamo un eccesso di elettroni negativi che restano su tale piastra fino a quando non la cortocircuitiamo con la piastra opposta.

Se ad un condensatore colleghiamo un **generato**re di **tensione alternata** avremo un normale **flus**so di **elettroni**, come se l'isolante interposto tra le due piastre **A - B** non esistesse.

In pratica il **flusso** di **elettroni** non scorre liberamente come in un normale **conduttore**, ma incontra una **resistenza** che risulta proporzionale alla **capacità** del condensatore ed alla **frequenza** della tensione alternata applicata ai suoi capi.

Maggiore è la **capacità** del condensatore e la **frequenza** della **tensione alternata**, più elettroni potranno scorrere da una piastra all'altra.

Guardando le figg.65-66-67 comprenderete meglio come la **tensione alternata** riesca a passare tra queste due **piastre** separate da un **isolante**.

Quando il filo collegato all'alternatore ha polarità negativa, i suoi elettroni si riversano sulla piastra A, e, come avveniva per la tensione continua, non potendo raggiungere la piastra B per la presenza dell'isolante, si accumulano sulla piastra A (vedi fig.65).

Poiché la **tensione alternata** cambia velocemente di **polarità**, quando il filo collegato all'**alternatore** da **negativo** diventa **positivo**, gli elettroni che si erano accumulati sulla **piastra A** ritornano verso il **polo positivo** dell'alternatore (vedi fig.66).

L'opposto filo, la cui polarità da **positiva** è ora diventata **negativa**, riversa i suoi elettroni sull'opposta **piastra B** dove si accumulano.

Quando l'alternatore cambia nuovamente la polarità, il filo positivo diventa negativo quindi gli elettroni si riversano sulla piastra A e qui si accumulano, mentre quelli che si erano accumulati sulla piastra B ritornano verso il polo positivo dell'alternatore (vedi fig.67).

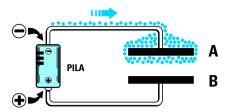


Fig.64 Applicando ai capi di un condensatore una tensione "continua", gli elettroni Negativi si accumulano sulla piastra A, ma non potranno raggiungere la piastra B perché risulta isolata.

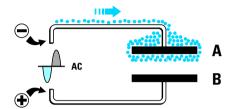


Fig.65 Applicando ai capi di un condensatore una tensione "alternata", gli elettroni Negativi si accumulano sempre sulla piastra A, ma non potranno raggiungere la piastra positiva B.

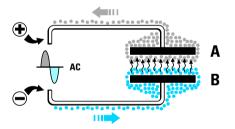


Fig.66 Quando la tensione "alternata" inverte la sua polarità, gli elettroni accumulati sulla piastra A si riversano sul conduttore Positivo e l'opposta piastra B si carica di elettroni negativi.

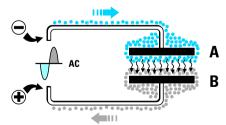
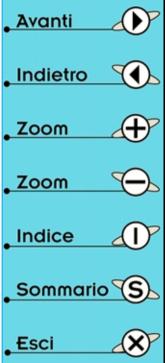
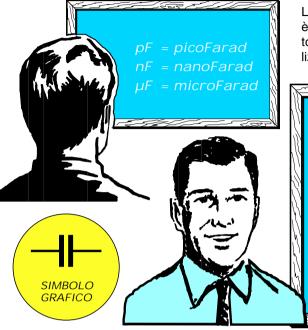


Fig.67 Quando la tensione alternata inverte la sua polarità, gli elettroni accumulati sulla piastra B si riversano sul conduttore Positivo e l'opposta piastra A si carica di elettroni negativi.



Nota: poiché nelle tastiere e nelle macchina da scrivere non sempre è presente il tasto della lettera greca μ , spesso si sostituisce questa lettera con la m minuscola. Quindi se in un elenco componenti trovate scritto mF significa che l'unità di misura è il **microfarad**.



L'unità di misura utilizzata per i **condensatori** è il **farad**, ma poiché non esiste un condensatore che abbia una capacità così elevata si utilizzano i suoi sottomultipli.



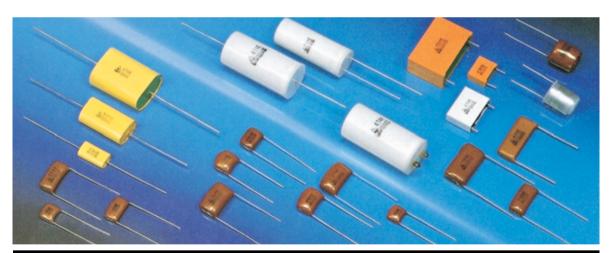


Fig.68 Sebbene i condensatori Poliesteri abbiano dimensioni diverse, sono chiamati così perché le due piastre A/B sono isolate da una pellicola di materiale plastico.

Fig.69 I condensatori Ceramici sono chiamati così perché l'isolante che separa le due piastre A/B è di ceramica.



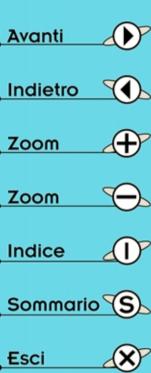


TABELLA N.10 - VALORI STANDARD dei CONDENSATORI

In commercio non trovate qualsiasi valore di capacità, ma solo questi valori standard.

1,0 pF	10 pF	100 pF	1.000 pF	10.000 pF	100.000 pF	1,0 microF
1,2 pF	12 pF	120 pF	1.200 pF	12.000 pF	120.000 pF	1,2 microF
1,5 pF	15 pF	150 pF	1.500 pF	15.000 pF	150.000 pF	1,5 microF
1,8 pF	18 pF	180 pF	1.800 pF	18.000 pF	180.000 pF	1,8 microF
2,2 pF	22 pF	220 pF	2.200 pF	22.000 pF	220.000 pF	2,2 microF
2,7 pF	27 pF	270 pF	2.700 pF	27.000 pF	270.000 pF	2,7 microF
3,3 pF	33 pF	330 pF	3.300 pF	33.000 pF	330.000 pF	3,3 microF
3,9 pF	39 pF	390 pF	3.900 pF	39.000 pF	390.000 pF	3,9 microF
4,7 pF	47 pF	470 pF	4.700 pF	47.000 pF	470.000 pF	4,7 microF
5,6 pF	56 pF	560 pF	5.600 pF	56.000 pF	560.000 pF	5,6 microF
6,8 pF	68 pF	680 pF	6.800 pF	68.000 pF	680.000 pF	6,8 microF
8,2 pF	82 pF	820 pF	8.200 pF	82.000 pF	820.000 pF	8,2 microF

CODICE dei CONDENSATORI

La capacità di un condensatore viene riportata sul suo involucro con un **numero** che ai principianti potrebbe apparire **indecifrabile**.

Poiché ogni Industria utilizza un suo metodo per indicare il valore della capacità, nelle **Tabelle N.11** e **N.12** abbiamo riportato tutte le **sigle** che potrete trovare stampigliate sul corpo di qualsiasi condensatore.

Cercando in queste colonne la sigla presente sul vostro condensatore, potrete subito conoscere la sua esatta capacità espressa in **picofarad**.

Codice americano

I valori di capacità compresi tra 1 pF e 8,2 pF vengono impressi sul corpo del condensatore sostituendo la virgola con un punto.

Il valore delle capacità comprese tra **10 pF** e **820 pF** viene scritto senza riportare la sigla **pF**.

Per le capacità comprese tra 1.000 pF e 820.000 pF viene utilizzata l'unità di misura microfarad, ma al posto di 0, viene messo un punto.

Pertanto se sul corpo appare .0012 o .01 o .1 o .82 dovrete leggere 0,0012 microfarad, 0,01 microfarad e 0,82 microfarad.

Codice europeo

I valori di capacità compresi tra 1 pF e 8,2 pF vengono scritti sostituendo la virgola con la lettera p. Se quindi sul corpo appare 1p0 o 1p5 o 2p7 dovrete leggere 1,0 - 1,5 - 2,7 picofarad.

I valori delle capacità comprese tra 10 pF e 82 pF vengono segnalati senza riportare la sigla pF.

Per le capacità comprese tra **100 pF** e **820 pF** viene utilizzata l'unità di misura **nanofarad** ponendo davanti al numero la lettera **n**.

Pertanto se sul corpo appare n15 o n22 o n56 dovrete leggere 0,15 - 0,22 - 0,56 nanofarad.

Per le capacità comprese tra 1.000 pF e 8.200 pF la lettera n posta dopo il numero equivale ad una virgola.

Pertanto se sul corpo appare 1n o 1n2 o 3n3 o 6n8 dovrete leggere 1,0 - 1,2 - 3,3 - 6,8 nanofarad, equivalenti a 1.000 - 1.200 - 3.300 - 6.800 picofarad.

Per le capacità comprese tra 10.000 pF e 820.000 pF la lettera n viene posta sempre dopo il numero ed indica soltanto che la misura è espressa in nanofarad

Se quindi sul corpo appare 10n o 56n o 100n dovrete leggere 10 - 56 - 100 nanofarad, equivalenti a 10.000 - 15.000 - 100.000 picofarad.

Le Industrie tedesche preferiscono usare per le capacità comprese tra i 1.000 e gli 8.200 pF l'unità di misura microfarad ponendo davanti al numero la lettera u o la lettera m.

Pertanto se sul corpo appare u0012 o u01 o u1 o u82 dovrete leggere 0,0012 microfarad, 0,01 microfarad e 0,82 microfarad.

Codice asiatico

I valori di capacità compresi tra 1 pF e 82 pF si scrivono per esteso senza riportare sulla destra la sigla pF.

Nelle capacità comprese tra 100 pF e 820 pF l'ultimo 0 viene sostituito con il numero 1 per indicare che dopo i primi due numeri occorre inserire un solo zero.

Per le capacità comprese tra 1.000 pF e 8.200 pF gli ultimi due 0 vengono sostituiti con il numero 2



Esci

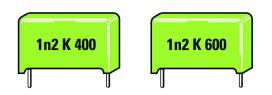


Fig.70 La sigla "1n2" significa che questi condensatori hanno una capacità di 1.200 pF (vedi fig.84). La lettera "K" indica una tolleranza del "10%" ed i numeri 400 - 600 indicano i volt massimi di lavoro.

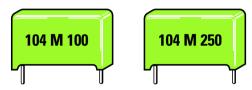


Fig.71 Il numero "104" significa che questi condensatori hanno una capacità di 100.000 pF (vedi fig.84). La lettera "M" indica una tolleranza del "20%" ed i numeri 100 - 250 i volt massimi di lavoro.

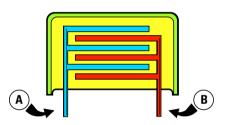


Fig.72 Lo spessore della pellicola isolante interposta tra le due piastre A - B determina i volt massimi di lavoro. Più piastre A - B sono presenti nel condensatore, più elevata sarà la sua capacità.

per indicare che dopo i primi due numeri occorre inserire due zeri.

Per le capacità comprese tra 10.000 pF e 82.000 pF gli ultimi tre 0 vengono sostituiti con il numero 3 per indicare che dopo i primi due numeri occorre inserire tre zeri.

Per le capacità comprese tra 100.000 pF e 820.000 pF gli ultimi quattro 0 vengono sostituiti con il numero 4 per indicare che dopo i primi due numeri occorre inserire quattro zeri.

Pertanto se sul corpo appare 101 il condensatore ha una capacità di 100 pF, se appare 152 ha una capacità di 1.500 pF, se appare 123 ha una capacità di 12.000 pF e se appare 104 ha una capacità di 100.000 pF.

NOTA IMPORTANTE

Sul corpo dei condensatori possono essere riportate dopo la capacità le tre lettere M - K - J seguite da numeri, ad esempio:

104 M 100 - 104 K 100

Queste lettere non vengono utilizzate come molti credono per indicare l'unità di misura **microfarad** o **kilofarad**, ma soltanto per indicare la **tolleranza**.

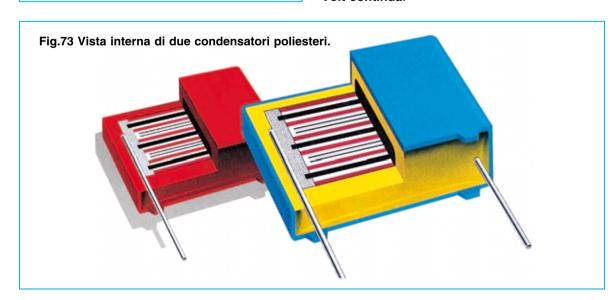
M = tolleranza inferiore al 20%

K = tolleranza inferiore al 10%

J = tolleranza inferiore al 5%

Il numero che segue indica invece il valore della **tensione** massima che possiamo applicare ai suoi capi.

Quindi **100** significa che la massima tensione che possiamo applicare a questi condensatori è di **100 Volt continua**.



Avanti
Indietro
Zoom
Zoom
Indice
Sommario

Quando in un circuito elettronico occorre una capacità variabile in grado di fornire un valore che da pochi picofarad possa arrivare fino a diverse centinaia di picofarad bisogna utilizzare un componente chiamato compensatore (vedi fig.74).



Fig.74 Simbolo grafico di un compensatore. La freccia posta sul simbolo indica che la sua capacità è variabile.

Questo componente viene disegnato negli schemi elettrici con lo stesso simbolo di un condensatore con l'aggiunta di una **freccia centrale** (vedi fig.74) per far capire che è possibile **variare** la sua capacità ruotando semplicemente il suo **perno** da un estremo all'altro.

Un compensatore da 100 picofarad può essere regolato in modo da ottenere un valore di 3 - 5 - 8 picofarad oppure di 24 - 30 - 40 - 55 - 78 picofarad fino ad arrivare ad un massimo di 100 picofarad.

I compensatori possano raggiungere un valore

massimo di circa 200 picofarad, ma nella maggioranza dei casi troverete dei compensatori con basse capacità, che non superano mai i 10 - 20 - 30 - 50 - 80 picofarad.

Maggiore è la dimensione delle due piastre e più sottile è lo spessore dello strato isolante che le separa, maggiore è la capacità che si riesce a raggiungere.

Molti anni fa erano reperibili mastodontici **condensatori variabili** (vedi fig.75) che servivano per variare la sintonia nelle radio riceventi. Oggi questi **condensatori variabili** sono stati sostituiti dai microscopici **diodi varicap**.



CONDENSATORI ELETTROLITICI

Oltre ai condensatori **poliesteri** in molti schemi troverete dei condensatori contrassegnati dal segno + chiamati **elettrolitici** (vedi fig.78).

Le differenze tra i due tipi di condensatori consistono nell'**isolante** che separa le due armature e nella **capacità massima** che si riesce ad ottenere. Nei condensatori **poliesteri** per separare le due ar-

mature **metalliche** si utilizzano dei sottilissimi fogli di isolante plastico, ma le loro **capacità** non superano mai gli **1 - 2 microfarad**.

Nei condensatori **elettrolitici** per separare le due armature **metalliche** si utilizzano dei sottilissimi fogli di isolante **poroso** imbevuti di un liquido elettrolitico.

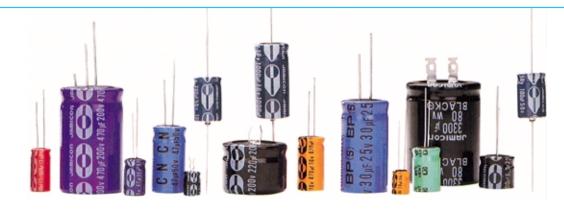
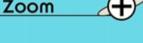
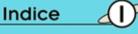


Fig.76 Foto di diversi condensatori elettrolitici utilizzati in elettronica.













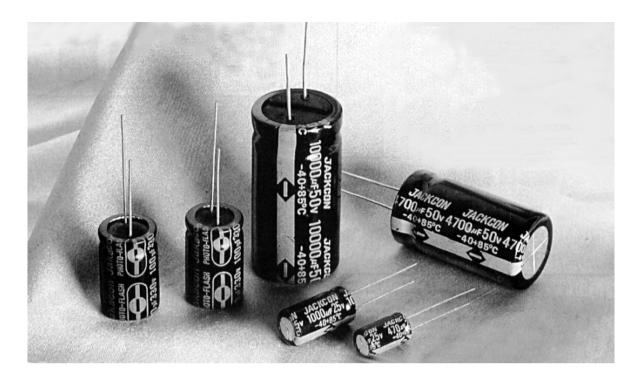


Fig.77 In un condensatore elettrolitico sono sempre presenti un terminale Positivo ed uno Negativo. Sul corpo viene normalmente contrassegnato il solo terminale "negativo". Il terminale "positivo" si riconosce perché risulta "più lungo" (vedi fig.78).

In questo modo si riescono ad ottenere delle elevate capacità, ad esempio 10 - 33 - 100 - 470 - 2.200 - 4.700 - 10.000 microfarad, pur mantenendo molto ridotte le loro dimensioni.

L'unico inconveniente che hanno i condensatori **e-lettrolitici** è quello di risultare **polarizzati** e per questo motivo i loro due terminali sono contrassegnati dal segno **negativo** e dal segno **positivo**, come nelle **pile**.

Inserendo questi condensatori in un circuito elettronico dovete sempre rivolgere il terminale **positivo** sulla tensione **positiva** di alimentazione ed il terminale **negativo** sulla tensione **negativa**.

Se **invertite** la polarità dei due terminali il condensatore si **danneggia** e, se le tensioni di alimentazione sono molto elevate, il condensatore può anche **scoppiare**.

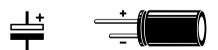


Fig.78 Simbolo grafico utilizzato per indicare i condensatori elettrolitici. La piastra positiva è di colore "bianco". Su tutti i condensatori **elettrolitici** è riportato il valore della **tensione di lavoro** che non deve mai essere superato per evitare che gli elettroni possano **perforare** la pellicola **isolante** interposta tra le **piastre**.

In commercio è possibile reperire dei condensatori da 10 - 16 - 20 - 25 - 35 - 63 - 100 - 250 - 400 volt lavoro.

Un condensatore da **100 volt lavoro** può venire utilizzato anche in tutti i circuiti che funzionano con una tensione di **9 volt**, ma **non** potremo mai utilizzarlo in un circuito che funziona con una tensione di **110 volt**.

CONDENSATORI in SERIE o in PARALLELO

Collegando due condensatori in **serie** (vedi fig.79) il valore della capacità che otteniamo risulta **inferiore** al valore che ha il condensatore di capacità **più piccolo**.

Quindi se C1 ha un valore di 8.200 picofarad e C2 ha un valore di 5.600 picofarad, otterremo un valore inferiore a 5.600 pF.

La formula da utilizzare per conoscere quale valore si ottiene collegando in **serie** due condensatori è la seguente:

 $picofarad = (C1 \times C2) : (C1 + C2)$

Indietro

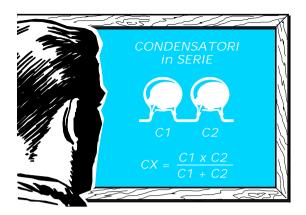
Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario



Nel nostro caso otterremo una capacità di:

 $(8.200 \times 5.600) : (8.200 + 5.600) = 3.327 pF$

Collegando due condensatori in parallelo (vedi fig.81) il valore della capacità C1 si somma al valore di C2.

Quindi se C1 ha un valore di 8.200 pF e C2 ha un valore di 5.600 pF otteniamo una capacità totale

picofarad = C1 + C2

vale a dire una capacità di:

8.200 + 5.600 = 13.800 picofarad

Anche i condensatori elettrolitici si possono collegare in serie ed in parallelo rispettando però sempre la polarità dei loro terminali.

Per collegare in serie due elettrolitici (vedi fig.80) il terminale negativo del primo condensatore va



collegato al terminale positivo del secondo condensatore.

In questo modo è come se aumentassimo la distanza dell'isolante che separa le due piastre terminali: la capacità si riduce, ma in compenso aumenta il valore della tensione di lavoro.

Pertanto se colleghiamo in serie due condensatori da 47 microfarad 100 volt lavoro otteniamo una capacità di 23,5 microfarad con una tensione di 200 volt lavoro.

Per collegare in parallelo due elettrolitici (vedi fig.82) il terminale positivo del primo condensatore va collegato al terminale positivo del secondo condensatore.

In questo modo è come se aumentassimo le dimensioni delle due piastre senza variare la distanza dell'isolante: aumenta la capacità, ma la tensione di lavoro rimane invariata.

Pertanto se colleghiamo in parallelo due condensatori da 47 microfarad 100 volt lavoro otteniamo una capacità di 94 microfarad con una tensione di 100 volt lavoro.

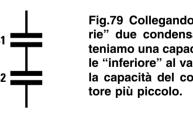


Fig.79 Collegando in "serie" due condensatori otteniamo una capacità totale "inferiore" al valore della capacità del condensaC1

Fig.81 Collegando in "parallelo" due condensatori poliesteri o ceramici otteniamo una capacità pari alla "somma" del valore di C1 più il valore di C2.

Fig.80 Per collegare in "serie" due elettrolitici, il terminale Negativo del primo condensatore va collegato al Positivo del secondo.

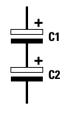
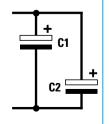
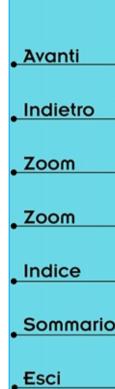


Fig.82 Per collegare in "parallelo" due elettrolitici il terminale + di C1 va collegato al terminale + di C2 e le due capacità si sommano.





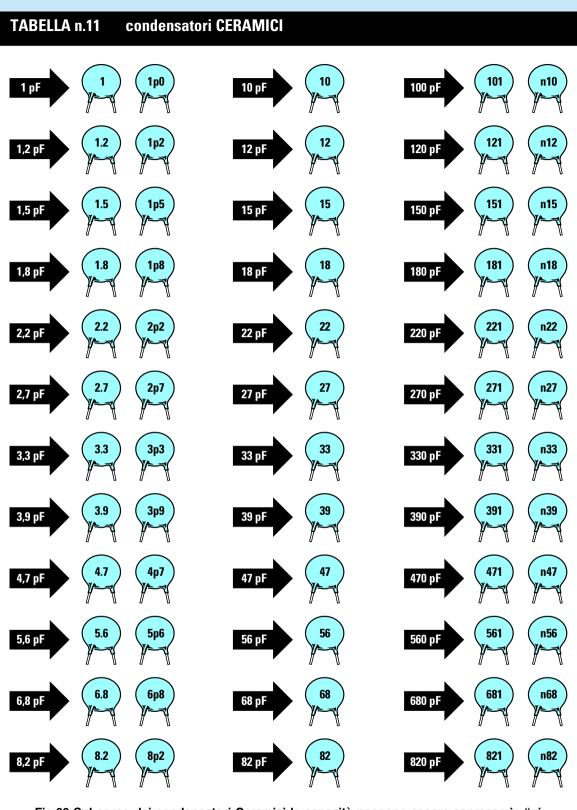


Fig.83 Sul corpo dei condensatori Ceramici le capacità possono essere espresse in "picofarad" o "nanofarad". Poiché non tutti sanno decifrare i numeri stampigliati sui loro corpi, abbiamo riportato a fianco il rispettivo valore espresso in "picofarad".

Avanti
Indietro
Zoom
Zoom
Indice
I
Sommario
S
Esci

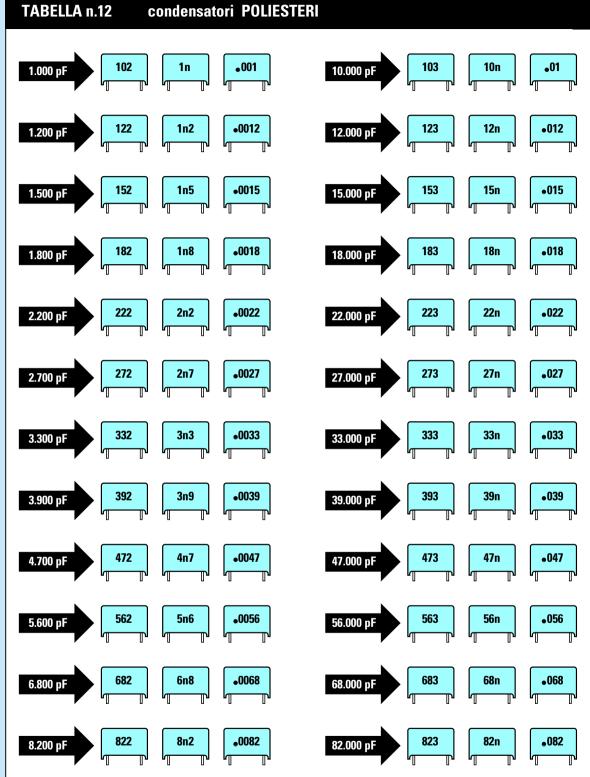


Fig.84 Sul corpo dei condensatori Poliesteri le capacita possono essere espresse in "picofarad", "nanofarad" o "microfarad". Per decifrare i numeri e le sigle stampigliate sui loro corpi abbiamo riportato a fianco il rispettivo valore espresso in "picofarad".



Indice

Esci

Sommario

100n 100.000 pF 120.000 pF 150n 150.000 pF 180n 180.000 pF 220n 220.000 pF 270.000 pF 330.000 pF 390.000 pF 470.000 pF 560n 560,000 pF 680n 680.000 pF 820n **82** 820.000 pF

Le sigle M - K - J riportate dopo il valore della capacità indicano la "tolleranza": M = 20% K = 10% J = 5%.

TOLLERANZE RESISTENZE e CAPACITÀ

Tutte le **resistenze**, i **condensatori** e qualsiasi componente elettronico escono dalla produzione con una **tolleranza**.

Le resistenze a **carbone** possono raggiungere delle **tolleranze** del **5 - 10%**.

I condensatori **poliesteri** e **ceramici** possono raggiungere delle **tolleranze** del **10% - 20%.**

I condensatori **elettrolitici** possono raggiungere delle **tolleranze** del **40 - 50%**.

Queste **tolleranze** non pregiudicano il funzionamento di una apparecchiatura, perché già in fase di progettazione si prevede che un circuito possa ugualmente funzionare anche se i componenti utilizzati hanno un valore del **10%** o del **20%** in più o in meno di quanto consigliato.

Quando misurerete una **resistenza** dichiarata dal Costruttore da **10.000 ohm** non dovrete meravigliarvi se il suo **reale** valore risulterà di **9.000 ohm** oppure di **11.000 ohm**.

Lo stesso vale per i condensatori. Una capacità dichiarata dal Costruttore da 15.000 picofarad può avere un valore reale variabile da un minimo di 13.500 picofarad fino ad un massimo di 16.500 picofarad.

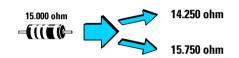


Fig.85 Tutti i componenti hanno una loro tolleranza, quindi non meravigliatevi se una resistenza da 15.000 ohm ha un valore compreso tra 14.250 e 15.750 ohm.



Fig.86 Un condensatore da 15.000 picofarad con una tolleranza del 10% può in pratica presentare un valore compreso tra 13.500 picofarad e 16.500 picofarad.

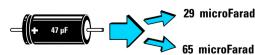
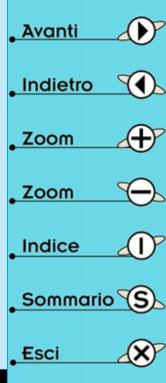


Fig.87 I condensatori elettrolitici hanno delle tolleranze comprese tra il 40 - 50% quindi una capacità dichiarata di 47 mF può risultare in pratica di 29 o di 65 mF.



DIODI AL SILICIO

I diodi al silicio sono raffigurati graficamente con il simbolo visibile in fiq.88.

Questi diodi si presentano come dei piccoli cilindretti in plastica o in vetro provvisti di due terminali, uno chiamato **Catodo** e l'altro chiamato **Anodo**.

Su una sola estremità del loro corpo troviamo una sottile **fascia nera** oppure **bianca** che ci indica da quale lato fuoriesce il terminale chiamato **Catodo**.





Fig.88 Negli schemi elettrici il "diodo" viene indicato con il simbolo visibile sulla sinistra. La fascia colorata posta sul corpo del diodo indica il terminale Catodo.

Il diodo conduce se colleghiamo il **positivo** di una tensione continua sul suo **Anodo** (vedi fig.91) e **non conduce** se il positivo viene applicato sul suo **Catodo** (vedi fig.92).

I diodi vengono utilizzati in elettronica per raddrizzare una tensione alternata, cioè per prelevare da una sua estremità le sole semionde positive oppure quelle negative.

Se sul terminale **Anodo** di un diodo applichiamo una **tensione alternata**, dal terminale opposto, cioè dal suo **Catodo**, preleviamo le sole **semionde positive** (vedi fig.89).

Se sul terminale **Catodo** di un diodo applichiamo una **tensione alternata**, dal terminale opposto, cioè dal suo **Anodo**, preleviamo le sole **semionde negative** (vedi fig.90).

Esistono diodi in grado di raddrizzare delle tensioni non **maggiori** di **50 volt** e di lasciar passare **cor-** renti che non superino gli 0,1 amper, altri in grado di raddrizzare tensione maggiori di 50 - 100 volt e di lasciar passare correnti sull'ordine dei 5 amper, altri ancora in grado di raddrizzare tensioni di 400 volt o di 1.000 volt.

Le sigle, poste da ogni Casa Costruttrice sui loro corpi, ad esempio BAY.73 - 1N.4148 - 1N.4004 - 1N.4007 ecc., servono per individuare quali sono quelli a bassa o ad alta tensione o a bassa e ad alta corrente.

Poiché ogni Casa sigla i suoi diodi con un codice personalizzato, per conoscere le loro caratteristiche occorre necessariamente procurarsi il catalogo della Casa Costruttrice.

3° ESERCIZIO

Questo esercizio vi consente di appurare come un diodo al silicio lasci effettivamente passare una tensione solo in un senso e non in quello opposto.

Oltre alla solita pila da 4,5 volt procuratevi un qualsiasi diodo al silicio in grado di lasciar scorrere una corrente massima di 1 amper, ad esempio 1N.4001 - 1N.4002 - 1N.4004, poi collegatelo ad una lampadina come visibile in fig.91.

Collegando l'**Anodo** verso il **positivo** della **pila** la lampadina si accenderà, perché la tensione **positiva** fluirà dall'**Anodo** verso il **Catodo**.

Se invertiamo il diodo, cioè rivolgiamo l'Anodo verso il negativo della pila, la lampadina non si accenderà perché la tensione positiva non può fluire dal Catodo verso l'Anodo.

Con questo esperimento abbiamo appurato che la corrente scorre soltanto se l'**Anodo** è rivolto verso il **positivo** della pila ed il **Catodo** verso il **negativo**.

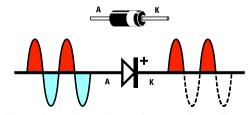


Fig.89 Se sul terminale Anodo di un diodo applichiamo una tensione "alternata", sull'opposto terminale K (catodo) preleviamo le sole semionde Positive.

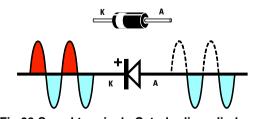
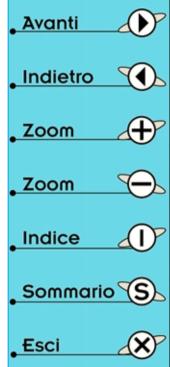


Fig.90 Se sul terminale Catodo di un diodo applichiamo una tensione "alternata", sull'opposto terminale Anodo preleviamo le sole semionde Negative.



Per avere un'ulteriore conferma prendete uno spezzone di filo di rame usato per gli impianti elettrici, due lampadine e due diodi al silicio, poi collegate i diodi alle lampadine con il Catodo uno all'inverso dell'altro come visibile in fig.93.

Se sull'opposta estremità del filo collegate una pila da 4,5 volt si accenderà la lampadina A., perché l'Anodo del suo diodo è collegato al positivo ed il Catodo verso il negativo.

Se voleste **accendere** la lampadina **B** dovreste necessariamente invertire la polarità della **pila** in modo da rivolgere l'**Anodo** del suo diodo verso il **positivo** ed il **Catodo** verso il **negativo**.

La luminosità della lampadina risulterà leggermen-

te **minore** rispetto ad un collegamento **diretto**, perché quando una tensione passa attraverso un **diodo** questo introduce una **caduta di tensione** di circa **0,7 volt**.

Per questo motivo sulla lampadina non giungeranno più **4,5 volt**, ma soltanto:

$$4.5 - 0.7 = 3.8$$
 volt.

Se collegate **due** diodi in **serie** noterete un'ulteriore diminuzione della **luminosità** perché si **raddoppia** la caduta di tensione.

In questo caso sulla lampadina anziché giungere una tensione di **4,5 volt** giungeranno soltanto:

$$4.5 - (0.7 + 0.7) = 3.1 \text{ volt}$$

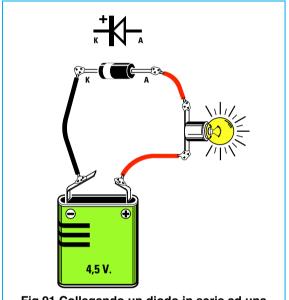
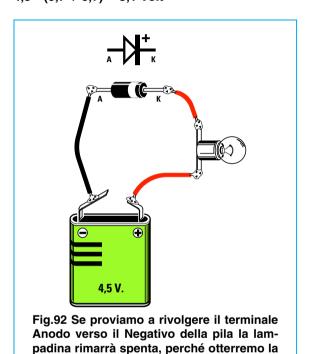


Fig.91 Collegando un diodo in serie ad una lampadina, questa si accenderà soltanto se rivolgiamo il Catodo verso il Negativo della pila (vedi fig.90).



condizione visibile in fig.89.

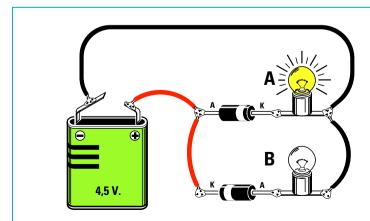
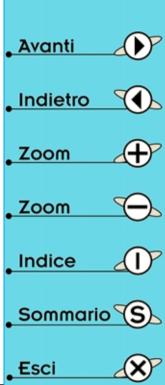
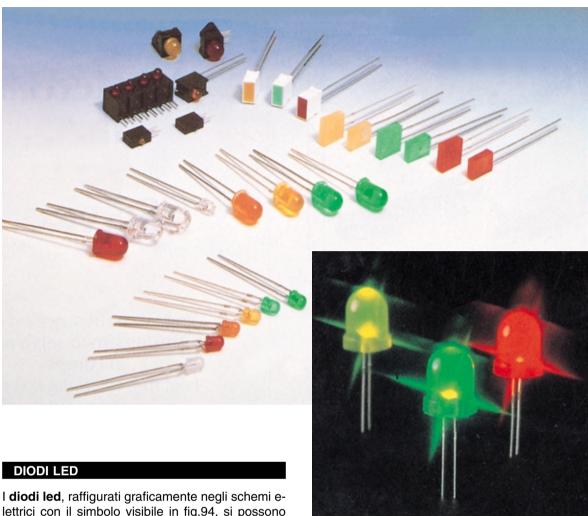


Fig.93 Se colleghiamo sul "positivo" di una pila due diodi in opposizione di polarità e ai loro capi applichiamo due lampadine si accenderà la sola lampadina A. Se invertiamo la polarità della pila si accenderà la sola lampadina B.





I diodi led, raffigurati graficamente negli schemi elettrici con il simbolo visibile in fig.94, si possono paragonare a minuscole lampadine provviste di un terminale chiamato **Catodo** e di un terminale chiamato **Anodo**.

I diodi led possono emettere una luce di colore rosso - giallo - verde ed avere un corpo rotondo oppure rettangolare o quadrato.

I diodi led si accendono soltanto se il loro terminale Anodo risulta rivolto verso il positivo ed il loro terminale Catodo, indicato quasi sempre con la lettera K, verso il negativo di alimentazione.

Il terminale **Anodo** si riconosce perché risulta **più lungo** del terminale **Catodo** (vedi fig.94).

Importante: I terminali di un diodo led non vanno mai collegati direttamente alla tensione di alimentazione o sui terminali di una pila perché si brucerebbero dopo pochi secondi.

Per accendere un diodo led senza danneggiarlo dovrete necessariamente applicare in serie ad uno dei due terminali una resistenza per far passare una corrente che risulti compresa tra 0,015 e 0,017 amper equivalenti a 15 - 17 milliamper.

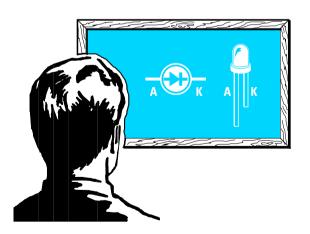


Fig.94 Nella lavagna abbiamo riportato il simbolo grafico utilizzato negli schemi elettrici per il diodo led. Il terminale più "lungo" che fuoriesce dal suo corpo è l'Anodo ed il più "corto" è il Catodo.



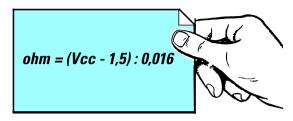


Zoom





Per calcolare il valore della **resistenza** da applicare su uno dei due terminali potete usare la seguente formula:



ohm - è il valore della resistenza
 Vcc - è la tensione di alimentazione
 1,5 - è la caduta interna del diodo led
 0,016 - è la corrente media in amper

Se alimentate il diodo led con una **pila** da **4,5 volt** dovrete collegare in serie ad uno solo dei due terminali (vedi fig.95) una resistenza da:

(4.5 - 1.5) : 0.016 = 187.5 ohm

Poiché questo valore di resistenza non è reperibile, dovrete scegliere il valore **standard** più prossimo, cioè **180 ohm**.

Se alimentate questo diodo led con una **pila** da **9 volt** dovrete applicare in serie (vedi fig.96) una resistenza da:

(9 - 1.5) : 0.016 = 468.75 ohm

Poiché anche questo valore di resistenza non è reperibile, scegliete il valore **standard** più prossimo, cioè **470 ohm**.

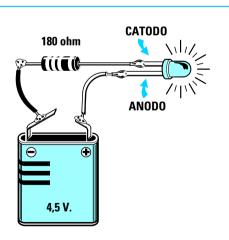


Fig.95 Per accendere un diodo Led dobbiamo collegare il terminale più "corto" Catodo verso il Negativo della pila, non dimenticando di inserire in serie una resistenza per limitare la corrente.

4° ESERCIZIO

Questo esercizio serve a dimostrarvi che un diodo led si accende soltanto se rivolgiamo il suo Anodo verso il positivo di alimentazione.

Procuratevi la solita pila da 4,5 volt, un diodo led e tre resistenze, una da 180 ohm, che è l'esatto valore da utilizzare, poi una da 150 ohm, di valore inferiore, e una da 270 ohm, di valore superiore.

Se disponete di un saldatore stagnate su uno dei due terminali la resistenza da **180 ohm**.

Rivolgendo verso il **polo positivo** della pila il terminale **Anodo**, il diodo led si **accende** (vedi fig.97).

Se **invertite** la polarità di alimentazione, cioè rivolgete il **polo negativo** della pila verso il terminale **Anodo**, il diodo led **non** si accende (vedi fig.98).

Se sostituite la resistenza da **180 ohm** con quella da **150 ohm**, il diodo led emette una **luminosità maggiore** perché questa resistenza lascia passare più corrente (vedi fig.99).

Se sostituite la resistenza da **180 ohm** con quella da **270 ohm**, il diodo led emette **minor luminosità** perché questa resistenza lascia passare meno corrente (vedi fig.100).

Se alimentate il diodo led con una tensione di **9 volt** dovrete utilizzare una resistenza da **470 ohm** (vedi fig.101).

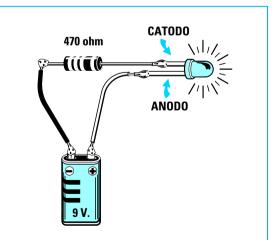


Fig.96 Se non colleghiamo in serie su uno dei due terminali una resistenza di valore appropriato il Led si brucerà. Per calcolare il valore di questa resistenza utilizzate la formula riportata in alto sul biglietto.

Zoom
Zoom
Indice
Sommario
S
Esci

Avanti

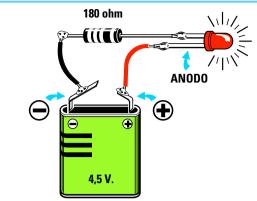


Fig.97 Il Catodo di un diodo Led (terminale "corto") va sempre rivolto verso il Negativo della pila e l'Anodo (terminale "lungo") verso il Positivo della pila.

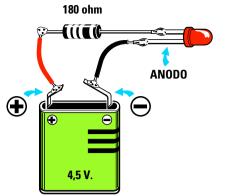


Fig.98 Se rivolgete il Catodo verso il Positivo della pila, il diodo non si accenderà perché il Catodo va sempre rivolto verso il terminale Negativo della pila.

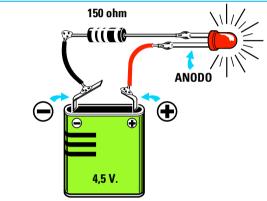


Fig.99 Se sostituite la resistenza da 180 ohm, richiesta con una tensione di 4,5 volt, con una da 150 ohm il diodo Led emetterà una luce più intensa.

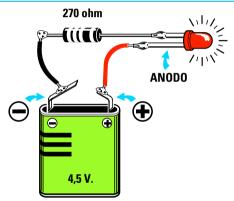


Fig.100 Se sostituite la resistenza da 180 ohm con una resistenza da 270 ohm, cioè di valore più alto del richiesto, il diodo Led emetterà meno luce.

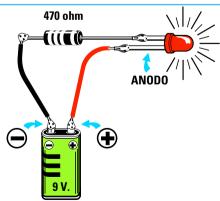


Fig.101 Se alimentate il diodo Led con una pila da 9 volt il valore della resistenza da applicare in serie su uno dei due terminali dovrà essere di 470 ohm.

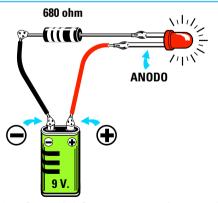


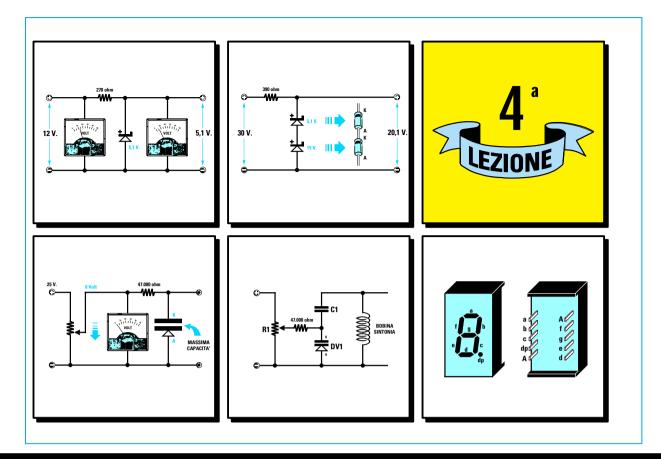
Fig.102 Se anziché usare una resistenza da 470 ohm ne inserite una di valore più alto, ad esempio da 680 ohm, vedrete che il diodo Led emetterà meno luce.











imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

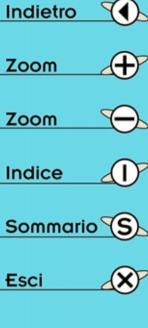
In questa 4° lezione vi spiegheremo cosa sono i diodi zener e come vengono utilizzati in un circuito elettronico, inoltre parleremo di **speciali** diodi, chiamati in italiano **varicap**, che possiamo considerare come minuscoli **condensatori** perché, applicando ai loro capi una **tensione** continua, presentano la caratteristica di **variare** la loro capacità da un valore massimo ad un valore minimo.

Passeremo poi a descrivere i **display** a **7 segmenti** precisando la differenza che intercorre tra gli **Anodi comuni** ed i **Catodi comuni** e per fare un po' di pratica vi proponiamo il montaggio di un semplice circuito **didattico**, di cui forniamo lo schema, col quale riuscirete a visualizzare i **numeri** da **0** a **9** ed anche qualche lettera dell'**alfabeto** o altro segno grafico.

Nella **Tavola** riportata in questo articolo troverete tutte le connessioni viste da **dietro** dei più comuni **display** a 7 segmenti. Questa tavola vi sarà molto utile per sapere quali piedini alimentare per accendere i diversi **segmenti**.

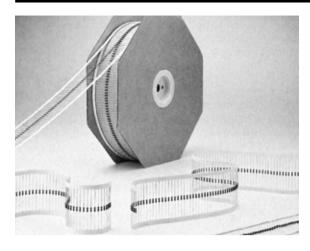
Concluderemo la lezione con gli speciali **diodi** in grado di emettere e captare i **raggi invisibili** all'**infrarosso**: i **fotodiodi**.

In attesa delle prossime lezioni, nelle quali pubblicheremo progetti interessanti che, seguendo le nostre indicazioni, sarete in grado di montare con estrema facilità, potrete proseguire le vostre esercitazioni montando due piccoli e semplici circuiti con normali **diodi led**.



Avanti

DIODI ZENER = STABILIZZATORI di TENSIONI CONTINUE



Sebbene i diodi **zener** abbiano la stessa forma dei diodi al silicio ed una fascia colorata che identifica il lato del terminale **Catodo**, non vengono utilizzati per raddrizzare una tensione alternata, ma soltanto per **stabilizzare** delle tensioni **continue**. Per poterli distinguere dai comuni diodi **raddrizzatori** vengono rappresentati negli schemi elettrici con il **simbolo** grafico visibile in fig.103.

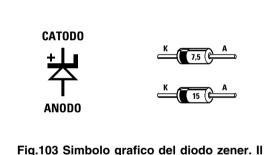
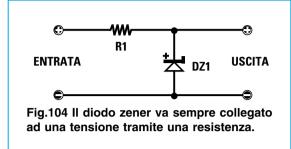


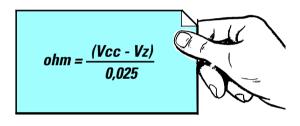
Fig.103 Simbolo grafico del diodo zener. Il Catodo si trova dalla parte della riga nera.

La sigla riportata sul loro corpo, ad esempio, 4,5 -5,1 - 7,5 - 12 - 15 - 18 - 33 ecc., indica il valore della tensione che ci forniscono già stabilizzata. In altre parole un diodo zener siglato 5,1 verrà usato quando si desidera stabilizzare una tensione continua, ovviamente di valore più elevato (7 - 10 - 12 - 15 volt), sul valore fisso di 5,1 volt. Un diodo zener siglato 18 verrà usato per stabilizzare una tensione continua di valore più elevato (22 - 25 - 30 volt) sul valore fisso di 18 volt. Per stabilizzare una tensione tramite un diodo zener bisogna sempre collegare sul suo Catodo una resistenza di caduta (vedi R1 in fig.104). Infatti un diodo zener collegato direttamente sulla tensione da stabilizzare senza una resistenza, si danneggerebbe in pochi secondi.

Il valore **ohmico** della **resistenza** va scelto in funzione del valore della tensione che vogliamo **stabilizzare** e del valore del **diodo zener** utilizzato.



La formula utile per ricavare il valore in **ohm** di questa resistenza è la seguente:



ohm è il valore della resistenza da utilizzare
Vcc sono i volt applicati sulla resistenza
Vz sono i volt del diodo zener utilizzato
0,025 è la corrente media di lavoro in amper

Supponendo di avere una tensione di 12 volt (vedi fig.105) e di volerla stabilizzare a 5,1 volt, dovremo ovviamente procurarci un diodo zener da 5,1 volt e poi collegarlo ai 12 volt tramite una resistenza che abbia un valore di:

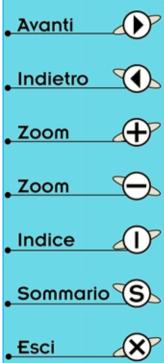
$$(12 - 5,1) : 0.025 = 276 \text{ ohm}$$

Poiché questo non è un valore **standard** cercheremo il valore più prossimo, cioè **270 ohm**.

Supponendo di avere una tensione di 27 volt (vedi fig.106) e di volerla stabilizzare a 15 volt, dovremo procurarci un diodo zener da 15 volt e poi collegarlo ai 27 volt tramite una resistenza che abbia un valore di:

$$(27 - 15) : 0.025 = 480$$
 ohm

Poiché anche questo non è un valore **standard** cercheremo il valore più prossimo, cioè **470 ohm**.



Tenete sempre presente che, come qualsiasi altro componente, anche i diodi zener hanno una loro tolleranza, quindi la tensione che stabilizzerete non avrà l'esatto valore riportato sul loro involucro. In altre parole sull'uscita di un diodo zener da 5,1 volt potremo prelevare una tensione compresa tra 4,8 volt e 5,4 volt, sull'uscita di un diodo zener da 15 volt potremo prelevare una tensione compresa tra 13,8 e 15,6 volt (vedi Tabella N.13).

TABELLA N.13								
VOLT ZENER	SIGLA CORPO	VOLT MINIMI	VOLT MASSIMI					
2,7	2V7	2,5	2,9					
3,0	3V0	2,8	3,2					
3,3	3V3	3,1	3,5					
3,6	3V6	3,4	3,8					
3,9	3V9	3,7	4,1					
4,3	4V3	4,0	4,6					
4,7	4V7	4,5	5,0					
5,1	5V1	4,8	5,4					
5,6	5V6	5,2	6,0					
6,2	6V2	5,8	6,6					
6,8	6V8	6,4	7,2					
7,5	7V5	7,0	7,9					
8,2	8V2	7,7	8,7					
9,1	9V1	8,5	9,6					
10,0	10	9,4	10,6					
11,0	11	10,4	11,6					
12,0	12	11,4	12,7					
13,0	13	12,4	14,1					
15,0	15	13,8	15,6					
16,0	16	15,3	17,1					
18,0	18	16,8	19,1					
20,0	20	18,8	21,2					
22,0	22	20,8	23,3					
24,0	24	22,8	25,6					
27,0	27	25,1	28,9					
30,0	30	28,0	32,0					

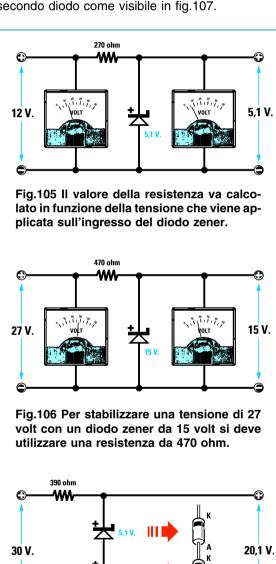
DIODI ZENER in SERIE

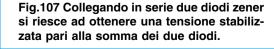
I diodi zener si collegano solamente in serie, perché collegandoli in parallelo si ottiene una tensione stabilizzata pari al diodo zener con il valore più basso. Collegando in **parallelo** due diodi zener, uno da **5,1 volt** ed uno da **15 volt**, otterremo una tensione stabilizzata sul valore di tensione **minore**, cioè **5.1 volt**.

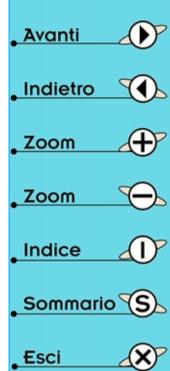
Se invece colleghiamo in **serie** due diodi zener potremo **stabilizzare** una tensione sul valore pari alla **somma** dei due diodi.

Collegando in **serie** un diodo zener da **5,1 volt** ed uno da **15 volt** (vedi fig.107) otterremo una tensione stabilizzata di **5,1 + 15 = 20,1 volt**.

Per collegare in serie **due diodi** bisogna sempre collegare sull'**Anodo** del primo diodo il **Catodo** del secondo diodo come visibile in fig.107.

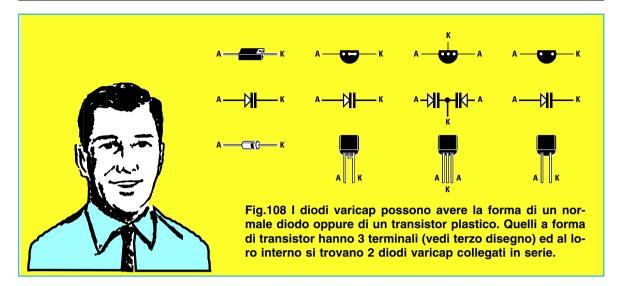






56

DIODI VARICAP = PICCOLI CONDENSATORI VARIABILI



I diodi varicap (vedi fig.108) sono dei diodi che presentano la caratteristica di variare la loro capacità interna in rapporto al valore della tensione continua applicata sui loro terminali.

Pertanto un **diodo varicap** può essere paragonato ad un minuscolo **compensatore capacitivo**.

Graficamente i **varicap** vengono raffigurati negli schemi elettrici con il simbolo di un **condensatore** a cui è appoggiato un **diodo** (vedi fig.109).

Il lato in cui è raffigurato il **condensatore** si chiama **Catodo** (questo lato è sempre contraddistinto dalla lettera **K**), il lato opposto è l'**Anodo**.

Per far funzionare i diodi varicap bisogna applicare sul Catodo una tensione positiva e sull'Anodo una tensione negativa.

Quando ai suoi capi non viene applicata nessuna tensione, il diodo varicap presenta la sua massima capacità, quando ai suoi capi viene applicata la sua massima tensione di lavoro, presenta la minima capacità.

Ad esempio, se prendiamo un diodo varicap da 60 picofarad che funziona con una tensione massima di lavoro di 25 volt, noi potremo variare la sua capacità variando la tensione di alimentazione da 0 a 25 volt come riportato nella Tabella N.14.

TABELLA N.14						
tensione	capacità					
0 volt	60 picofarad					
2 volt	50 picofarad					
4 volt	40 picofarad					
6 volt	20 picofarad					
8 volt	18 picofarad					
12 volt	10 picofarad					
14 volt	8 picofarad					
16 volt	6 picofarad					
18 volt	5 picofarad					
20 volt	4 picofarad					
22 volt	3 picofarad					
24 volt	2 picofarad					
25 volt	1,8 picofarad					

I diodi varicap vengono oggi utilizzati in tutti i ricevitori ed in tutti i televisori per accordare i circuiti di sintonia in sostituzione dei vecchi ed ingombranti condensatori variabili.

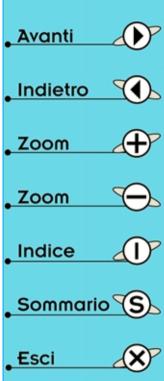
Poiché le capacità da usare per potersi sintonizzare sulla gamma delle **Onde Medie** non può es-

A	<u> </u> /
VARICAP	COMPENSATORE

Fig.109 Sulla sinistra il simbolo grafico di un diodo varicap. Questi diodi sono dei piccoli condensatori di capacità variabile.



Fig.110 Il terminale K (Catodo) di questi diodi va sempre collegato al positivo di alimentazione tramite una resistenza.



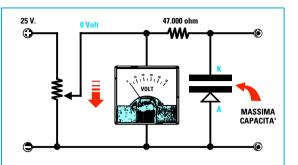


Fig.111 Per ottenere la massima capacità da un diodo varicap collegato al cursore di un potenziometro, si deve ruotare il cursore verso "massa". I diodi varicap si possono reperire con capacità "massime" di 500 -100 - 60 - 30 - 10 pF.

sere identica a quella richiesta per sintonizzarsi sulle gamme VHF - UHF, in commercio sono reperibili diodi varicap con diverse capacità massime, ad esempio 500 - 250 - 100 - 60 - 40 - 20 - 6 - 3 pF.

Per variare la capacità di questi diodi dobbiamo sempre applicare la **tensione** continua tramite una **resistenza** che abbia un valore di circa **47.000 ohm** (vedi figg.111-112-113-114), diversamente non funzioneranno correttamente.

I diodi varicap si possono collegare in serie come visibile in fig.114, ma in questo caso la loro capacità si dimezzerà, oppure in parallelo ed in questo caso la loro capacità si raddoppierà.

A questo proposito vedete la **Lezione N.3** sui condensatori collegati in **serie** ed in **parallelo**.

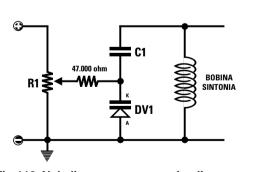


Fig.113 Nel disegno un esempio di come collegare un diodo varicap ad una bobina per variare la sua frequenza di sintonia. Il condensatore C1, posto in serie al diodo varicap, evita che la tensione positiva si scarichi a massa tramite la bobina L1.

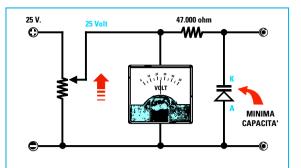


Fig.112 Se ruotiamo il cursore del potenziometro verso la massima tensione positiva, la capacità del diodo varicap scenderà verso il suo valore "minimo". Il diodo varicap va sempre collegato al potenziometro tramite una resistenza.

Se colleghiamo in serie due diodi varicap da 60 picofarad otteniamo una capacità di 30 picofarad, se li colleghiamo in parallelo otteniamo una capacità di 120 picofarad.

I diodi varicap si collegano in **serie** in un circuito di sintonia (vedi fig.114) non solo con il proposito di **dimezzarne** la capacità, ma anche per evitare che possano **raddrizzare** segnali **RF** molto "forti", ottenendo così una supplementare **tensione** continua che andrebbe a modificare quella applicata ai suoi capi tramite il potenziometro, con il risultato di **variare** la sua capacità.

Anche se i due diodi collegati in serie dovessero raddrizzare il segnale RF, uno raddrizzerà le sole semionde negative e l'altro le sole semionde positive e noi otterremo due identiche tensioni di polarità opposta che si annulleranno.

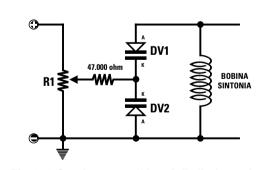
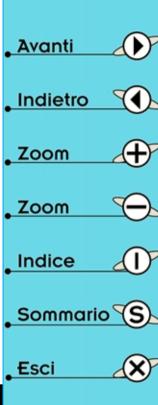


Fig.114 Se si usa un "doppio" diodo varicap con entrambi i Catodi collegati verso la resistenza da 47.000 ohm, si potrà evitare di utilizzare il condensatore C1, ma in questo modo la capacità dei due diodi varicap verrà dimezzata.





Il display è un componente composto da 7 diodi led a forma di segmento e disposti in modo da formare il numero 8 (vedi fig.115).

Alimentando questi **segmenti** con una tensione **continua** possiamo visualizzare qualsiasi numero da 0 a 9, cioè: 0 - 1 - 2 - 3 - 4 - 5 - 6 - 7 - 8 - 9.

Le lettere minuscole che vedete riportate in corrispondenza di ogni **segmento** e che ritroverete anche nel disegno del suo zoccolo, visto ovviamente dal lato dei terminali, ci permettono di sapere quale **segmento** si accende quando si applica su questi piedini una tensione **continua**.

- a = segmento orizzontale superiore
- **b** = segmento **verticale superiore** destro
- **c** = segmento **verticale inferiore** destro
- d = segmento orizzontale inferiore
- **e** = segmento **verticale inferiore** sinistro
- **f** = segmento **verticale superiore** sinistro
- g = segmento orizzontale centrale
- **dp** = identifica il **punto** decimale

Guardando il disegno dei terminali di qualsiasi display trovate sempre su uno o due terminali la lettera maiuscola A o la lettera maiuscola K.

Se c'è la lettera **A**, significa che il display è del tipo ad **Anodo comune** perché, come visibile in fig.117, tutti gli **anodi** dei **diodi led** sono collegati insieme.

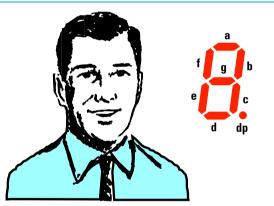


Fig.115 Nel corpo di un display sono presenti 7 diodi led a forma di segmento. La disposizione di ogni segmento è indicata con una lettera minuscola dell'alfabeto.

Il terminale A di questi display va collegato al positivo di alimentazione e tutti i terminali a - b - c - d - e - f - g - dp al negativo di alimentazione tramite delle resistenze il cui valore va scelto in funzione della tensione di alimentazione.

Se c'è la lettera **K**, significa che il display è del tipo a **Catodo comune** perché, come visibile in fig.118, tutti i **catodi** dei **diodi led** sono collegati insieme.

Il terminale K di questi display va collegato al **ne- gativo** di alimentazione e tutti i terminali **a - b - c - d - e - f - g - dp** al **positivo** di alimentazione tra-

Avanti
Indietro
Zoom
Zoom
Indice
Sommario

Esci

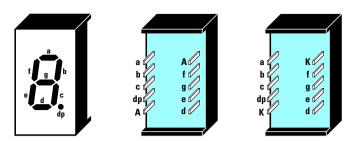


Fig.116 Nei display abbiamo uno o due terminali contrassegnati dalla lettera maiuscola A o K. La lettera A indica che il display è un Anodo Comune, mentre la lettera K che è un Catodo Comune (vedi figg.117-118).

mite delle **resistenze** il cui valore va scelto in funzione della tensione di alimentazione.

Per calcolare il valore delle resistenze da applicare sui terminali **a - b - c - d - e - f - g - dp** possiamo usare questa semplice formula:

$$ohm = (volt - 1,5) : 0,016$$

Quindi se volessimo accendere un **display** con una tensione di **4,5 volt** dovremmo utilizzare **8** resistenze da:

(4.5 - 1.5) : 0.016 = 187.5 ohm

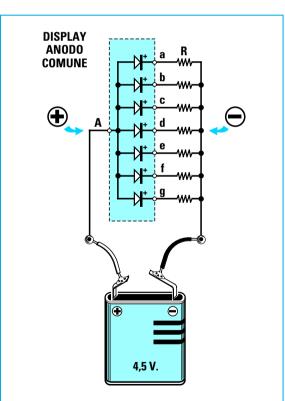


Fig.117 In un display ad Anodo Comune tutti gli Anodi dei diodi led sono collegati insieme, quindi per poterli accendere si deve collegare il terminale A al Positivo della pila ed i suoi 7 segmenti al Negativo.

Poiché questo valore di resistenza non risulta reperibile in quanto non rientra nei valori **standard**, dovremo scegliere il valore che più si avvicina a questo, cioè **180 ohm** o **220 ohm**.

Se utilizziamo delle resistenze da **180 ohm**, i segmenti risulteranno **più** luminosi, se utilizziamo delle resistenze da **220 ohm**, i segmenti risulteranno **meno** luminosi.

Per accendere un **display** con una tensione di **9 volt** dovremo utilizzare **8** resistenze da:

(9 - 1.5) : 0.016 = 468.75 ohm

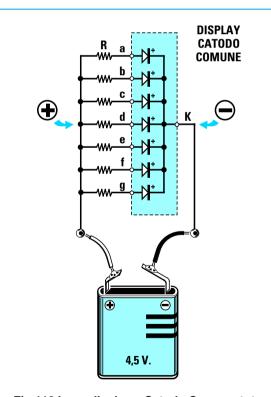


Fig.118 In un display a Catodo Comune tutti i Catodi dei diodi led sono collegati insieme, quindi per poterli accendere si deve collegare il terminale K al Negativo della pila ed i suoi 7 segmenti al Positivo.

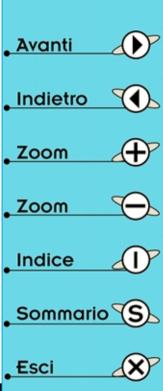




Fig.119 In commercio esistono anche dei display alfanumerici tipo LCD. Questi display hanno una matrice composta da tanti "punti" e per accenderli in modo da formare dei numeri o delle lettere occorre pilotarli con i microprocessori.

Poiché anche questo valore non risulta standard potremo scegliere il valore più prossimo al risultato del nostro calcolo, cioè 470 ohm o 560 ohm. Utilizzando delle resistenza da 470 ohm, i segmenti risulteranno più luminosi, con delle resistenza da 560 ohm, i segmenti risulteranno meno luminosi.

Non applicate mai una tensione sui terminali di un display **senza** queste resistenze, perché **brucerete** istantaneamente i diodi led presenti all'interno del display.

I display si possono reperire in commercio con i segmenti colorati in giallo - rosso - verde - a-rancio, ma i più utilizzati sono quelli di colore rosso o verde.

Nella Tavola di fig.124 sono raffigurate le connessioni dei più comuni display **viste** da **dietro**, cioè dal lato in cui i terminali fuoriescono dal corpo. Come potete notare, molti display hanno i terminali posti sul lato **destro** o **sinistro**, altri sul lato **superiore** o **inferiore**.

Esistono display che possono visualizzare il solo numero 1 ed i due segni +/-, altri che contengono in un unico corpo due o quattro display.

Questi ultimi sono però meno utilizzati perché se si dovesse **bruciare** anche un solo **segmento** di uno dei display, occorrerebbe sostituire l'intero corpo.

I display vengono normalmente usati per realizzare orologi digitali, contatempo, frequenzimetri, termometri, ohmmetri o voltmetri, vengono cioè adoperati in tutti quegli strumenti in cui è necessario visualizzare un numero.

In commercio esistono dei display a **cristalli liquidi** (vedi fig.119) chiamati **LCD**, Liquid Crystal Display, che non emettono luce.

Questi display sono in grado di visualizzare oltre i **numeri** anche tutte le lettere dell'**alfabeto**, ma a differenza dei **normali display** in cui per visualizzare un **numero** è sufficiente alimentare tramite una resistenza i suoi **7 segmenti** (vedi fig.120), per accendere un display **LCD** bisogna usare speciali **integrati** pilotati da un **microprocessore**.

5° ESERCIZIO

Poiché non tutti riusciranno a reperire nella loro città i componenti elettronici per effettuare questo esercizio, abbiamo pensato di realizzare un kit. Nel blister sono inclusi un circuito stampato, un display ad Anodo comune, le 8 resistenze necessarie, la presa pila ed il piccolo dipswitch con 8 levette che vi permetterà di collegare i vari segmenti al negativo di alimentazione (vedi fig.120). Quindi se possedete già un saldatore e lo sapete adoperare, potrete realizzare subito questo semplice progetto didattico.

Se **non sapete** ancora stagnare, vi converrà prima leggere la lezione successiva in cui vi sveliamo tutti i segreti per ottenere delle ottime **stagnature**, ma se siete impazienti di montare il circuito, iniziate pure a saldare, perché anche se farete delle stagnature **difettose** vi assicuriamo che il display **non** si danneggerà.

Tutt'al più potrà verificarsi che non vedrete accendersi **tutti** i segmenti.

Se seguirete attentamente tutte le nostre istruzioni il progetto funzionerà senza problemi e terminato il montaggio sarete in grado di far apparire tutti i numeri da 0 fino a 9, le lettere L - A - C - E - F - S - U - H - b - d o altri segni.

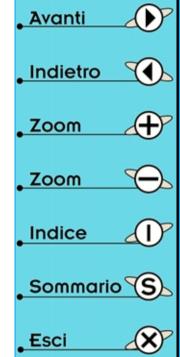
In possesso del circuito stampato siglato **LX.5000**, ripiegate ad **L** tutti i terminali delle otto resistenze ed inseriteli nei fori presenti nel circuito stampato spingendo le resistenze in modo che il loro corpo vada ad appoggiarsi sulla basetta.

Quindi stagnate tutti i terminali dal lato opposto sulle piazzole in rame.

Dopo averli stagnati, tagliate con un paio di tronchesine o di forbici tutte le eccedenze.

Se mentre le tagliate notate che qualche resistenza **si muove**, significa che non è stata stagnata bene. In questo caso occorre rifare la stagnatura.

Per ottenere delle ottime stagnature **non dovete** sciogliere lo stagno sulla punta del saldatore e poi depositarlo sui terminali da stagnare, ma dovete sempre appoggiare la punta del saldatore sulle **piazzole** in rame vicino al terminale, avvicinare il



filo di stagno e, dopo averne sciolto **2 - 3 mm**, toglierlo avendo l'accortezza di tenere il saldatore ancora fermo per circa **1 - 2 secondi**.

Dopo aver stagnato le resistenze potete inserire nei fori presenti sullo stampato il **display** rivolgendo verso il basso il **punto** decimale che appare a destra del numero **8** (vedi fig.121).

Sulla parte bassa dello stampato inserite il **dipswitch** rivolgendo il lato con la scritta **ON** verso le resistenze.

È sottinteso che tutti i **terminali** del **display** e del **dipswitch** vanno stagnati sulle piste in rame presenti sul circuito stampato.

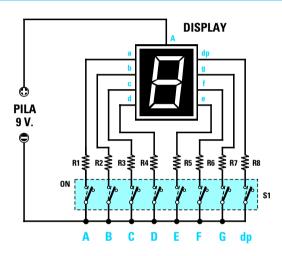
Per ultimo infilate il filo rosso della presa pila nel

foro contrassegnato dal segno **positivo** ed il filo **nero** nel foro contrassegnato dal segno **negativo** stagnandoli nelle due piste sottostanti.

Dopo aver controllato che non ci sia qualche terminale del display o del dipswitch in cortocircuito, prendete una **pila** da **9 volt** ed innestatela nel suo portapile.

Per ottenere un **numero** o una **lettera** dovrete semplicemente spostare le piccole **levette** presenti nel **dipswitch** dal basso verso l'alto secondo le tabelle riportate in questa pagina.

L'ultima levetta posta sulla destra, indicata con **dp**, serve solo per far accendere il **punto decimale** di fianco al numero **8**.



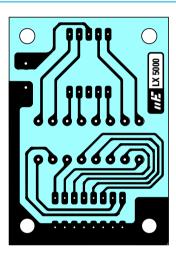
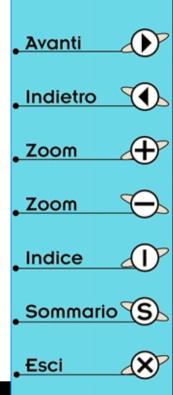


Fig.120 Sulla sinistra lo schema elettrico del circuito che vi proponiamo di montare per capire come, accendendo questi 7 segmenti, si possano visualizzare tutti i numeri da 0 a 9 ed anche delle lettere dall'alfabeto (vedi Tabelle poste sotto). Sulla destra il disegno del circuito stampato che vi forniamo per montare questo progetto (vedi fig.121).

ELENCO COMPONENTI: da R1 a R8 resistenze da 470 ohm – Display ad Anodo Comune tipo BS/A501RD o equivalenti – S1 dipswitch con 8 levette (vedi fig.121).

numero display	levette da spostare							
0	Α	В	С	D	Е	F		
1		В	С					
2	Α	В		D	Е		G	
3	Α	В	С	D			G	
4			С			F	G	
5	Α		С	D		F	G	
6			С	D	Е	F	G	
7	Α	В	С					
8	Α	В	С	D	Е	F	G	
9	Α	В	С			F	G	

lettera display	levette da spostare						
L				D	Е	F	
Α	Α	В	С		Ε	F	G
С	Α			D	Е	F	
E	Α			D	Ε	F	G
F	Α				Ε	F	G
S	Α		С	D		F	G
U		В	С	D	Е	F	
Н		В	С		Ε	F	G
b			С	D	Ε	F	G
d		В	C	D	Е		G



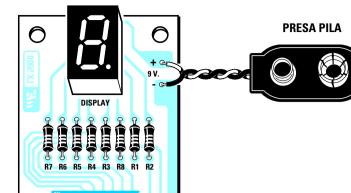
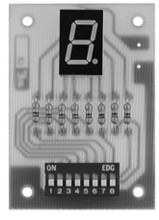


Fig.121 Schema pratico di montaggio del circuito che utilizza un Display ed un dipswitch per accendere i 7 segmenti.



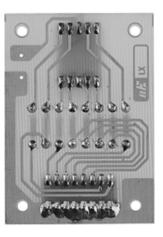


Fig.122 Come si presenta il circuito dal lato dei componenti e dal lato opposto delle stagnature.

ABCDEFGdp

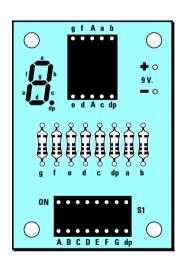


Fig.123 Il circuito stampato, che vi forniamo già inciso e forato, riporta sul lato in cui occorre inserire i componenti questo utile disegno serigrafico.

COSTO di REALIZZAZIONE KIT LX.5000

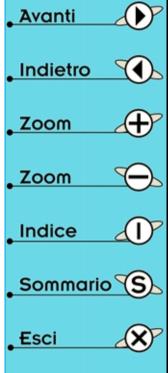
Poiché difficilmente riuscirete a reperire in un negozio tutti i componenti richiesti abbiamo composto un kit con inserito un circuito stampato siglato LX.5000, un display, un dipswitch, una presa pila, otto resistenze e lo stagno necessario per le stagnature a L.12.500

Chi desidera ricevere questo kit siglato **LX.5000** potrà inviare un vaglia con l'importo richiesto a:

rivista Nuova Elettronica via Cracovia N.19 - 40139 Bologna

Potrete fare l'ordine anche per **telefono** (è in funzione una segreteria telefonica) o via **Fax** a qualsiasi ora del giorno e della notte compresi i giorni festivi, ed il pacco vi sarà inviato tramite Posta. In questo caso pagherete al postino un supplemento di **L.3.000**.

Numero **telefono 0542 - 64.14.90** Numero **fax 0542 - 64.19 19**



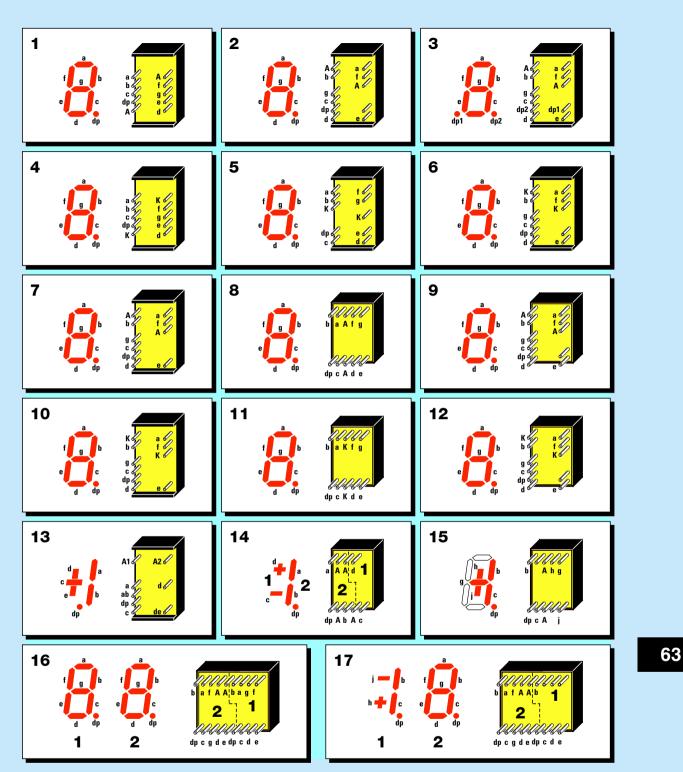
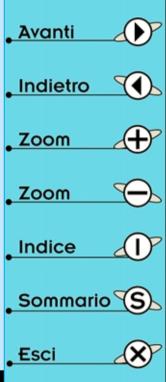


Fig.124 In questa tavola abbiamo riportato le connessioni viste da dietro dei terminali dei più comuni display a 7 segmenti. Quando li guarderete frontalmente troverete i terminali posti sul lato destro sul lato sinistro e viceversa. Guardando il disegno serigrafico in fig.123 e le connessioni del display che abbiamo utilizzato, visibile nel riquadro N.8, potete notare che i terminali di destra sono riportati sul lato sinistro. Nei riquadri 13 - 14 - 15 abbiamo riportato le connessioni dei display in grado di visualizzare il solo numero 1 ed i segni +/- e nei riquadri 16 - 17 le connessioni dei doppi display.



I **fotodiodi** sono dei **diodi** che entrano in conduzione solo quando vengono colpiti da una **sorgente luminosa**.

Negli schemi elettrici questi componenti, che esternamente possono avere la forma di un **diodo** oppure di un **transistor**, vengono raffigurati come un normale **diodo** a cui si aggiungono all'esterno delle **frecce** così da poterli distinguere dai componenti **non sensibili** alla **luce**.

Se il diodo è **emittente** le frecce vengono rivolte verso l'esterno, se **ricevente** verso l'interno del componente come potete vedere nella fig.125.

In pratica possiamo paragonare i fotodiodi alle fotoresistenze perché riescono a variare la loro resistenza ohmica al variare della luce, con la sola differenza che i fotodiodi devono essere collegati alla tensione di alimentazione rispettando la loro polarità positiva e negativa.

Per farli funzionare bisogna collegare il terminale

EMITTENTE

Catodo (K) al positivo di alimentazione tramite una resistenza, come per un normale diodo led, ed il loro terminale Anodo (A) al negativo.

La resistenza, che serve per limitare la corrente, si può collegare anche sul terminale **Anodo**.

Esistono dei **fotodiodi** sensibili alla sola **luce solare** ed altri sensibili ai **raggi all'infrarosso**, che, come sapete, sono **invisibili** al nostro occhio.

Tanto per portarvi un esempio, nel televisore sono presenti dei fotodiodi all'infrarosso che, captando i raggi infrarossi emessi da diodi emittenti sempre all'infrarosso presenti nel telecomando, ci consentono di cambiare canale, di alzare o abbassare il volume, di regolare la luminosità o di accentuare o attenuare i colori (fig.127).

I fotodiodi **emittenti** e **riceventi** vengono di norma usati per gli apriporta automatici (vedi fig.128), per realizzare degli antifurto o dei contapezzi.

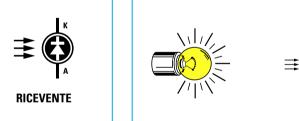


Fig.125 Simbolo grafico dei fotodiodi Emittenti e Riceventi: notate le frecce.

Fig.126 I fotodiodi entrano in conduzione solo se colpiti da un fascio di luce.



Fig.127 Nei radiocomandi per TV si utilizzano dei fotodiodi all'infrarosso.



Fig.128 I fotodiodi vengono utilizzati per realizzare apriporte - antifurti - contapezzi.







Indice

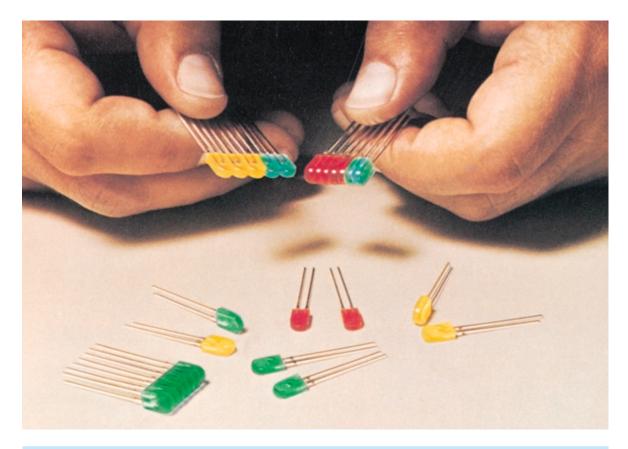
Zoom











6° ESERCIZIO = due semplici progetti con i diodi led

Se possedete già un saldatore potete iniziare a montare sui due circuiti stampati che ora vi proponiamo tutti i componenti richiesti, e quando avrete finito avrete realizzato due semplici, ma interessanti circuiti elettronici che funzionano con qualsiasi tipo di **diodi led**.

In questi progetti è stato usato un componente di cui ancora non abbiamo parlato, l'**integrato**, ma non preoccupatevi perché in una prossima Lezione vi verrà spiegato dettagliatamente il suo funzionamento.

LAMPEGGIATORE con 2 LED

Questo circuito è un piccolo lampeggiatore che accende alternativamente un diodo led **rosso** ed uno **verde** ad una velocità variabile che voi stessi potrete scegliere.

Per realizzare lo schema riportato in fig.131 occorre un **integrato** chiamato **NE.555** (vedi **IC1**) che noi utilizziamo come generatore di **onde quadre**.

Senza addentrarci in particolari tecnici, possiamo dirvi che ruotando il **trimmer R3** da un estremo

all'altro otteniamo sul piedino d'uscita 3 dell'integrato una frequenza variabile da 1 Hertz a 10 Hertz.

Poiché un'onda quadra è composta da una semionda positiva ed una semionda negativa, sul piedino d'uscita ritroviamo una tensione che passerà alternativamente da 9 volt a 0 volt.

Quando su questo piedino la tensione è di **9 volt**, viene alimentato l'**Anodo** del diodo led **DL2** che di conseguenza si **accende**.

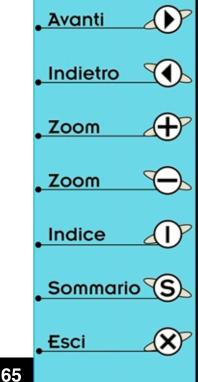
Il diodo led **DL1** non può accendersi perché la tensione positiva entra sul **Catodo**.

Quando su questo piedino la tensione è di **0 volt**, il diodo **DL2** si **spegne** e si **accende** il primo led **DL1** perché sul suo terminale **Anodo** è presente la tensione positiva di **9 volt**.

Se ruotiamo il trimmer **R3** sulla frequenza di **1 Hertz**, i due led lampeggeranno molto **lentamente**, se lo ruotiamo sulla frequenza di **10 Hertz**, i diodi lampeggeranno molto **velocemente**.

Per alimentare questo circuito occorre una normale pila radio da **9 volt**.

Dopo avervi brevemente descritto lo schema elettrico di questo circuito, passiamo alla descrizione della sua **realizzazione pratica**.



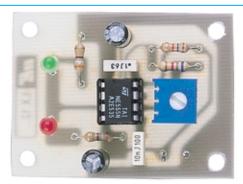


Fig.129 Come si presenta a montaggio ultimato il Lampeggiatore a due diodi led.

E' alquanto difficile sbagliare il montaggio di questo come di tutti i nostri progetti, perché sul lato del circuito stampato, in questo caso lo stampato siglato **LX.5001**, in cui vanno inseriti i componenti, troverete un disegno serigrafico con le sagome e le sigle di ogni componente.

Il primo componente che dovete inserire è lo zoccolo per l'integrato IC1 e sul lato opposto, cioè sulle piste in rame, dovete stagnare tutti i piedini controllando attentamente di non provocare dei cortocircuiti stagnando tra loro con una grossa goccia di stagno due piedini adiacenti.

Dopo lo zoccolo potete stagnare il **trimmer R3** e tutte le resistenze avendo l'accortezza di inserire i giusti valori dopo aver controllato nella lista dei componenti (vedi fig.131) i valori ohmici di **R1 - R2 - R4 - R5**.

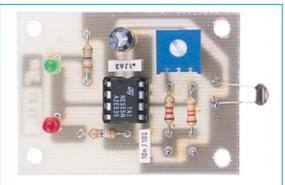


Fig.130 Come si presenta a montaggio ultimato il Rivelatore Crepuscolare.

Quando avete terminato di stagnare le resistenze potete inserire i due condensatori poliesteri C1 - C3 e poi i due elettrolitici C2 - C4 rispettando la polarità positiva e negativa dei loro terminali.

Poiché non sempre viene indicato quale dei due terminali è il **positivo**, tenete presente che questo terminale è sempre il **più lungo** dei due.

Dopo i condensatori montate i due **diodi led** rivolgendo il terminale **più lungo**, l'**Anodo**, nel foro a sinistra indicato con la lettera **A** (vedi fig.131).

A differenza dei componenti già stagnati, il corpo dei due diodi led non deve essere appoggiato sulla basetta del circuito stampato, ma deve essere tenuto distanziato di circa 1 cm.

Dopo aver stagnato i terminali dei diodi led dovete inserire l'integrato **NE.555** nel suo zoccolo controllando su quale lato del corpo è presenta la **tacca** di **riferimento** a forma di **U**.

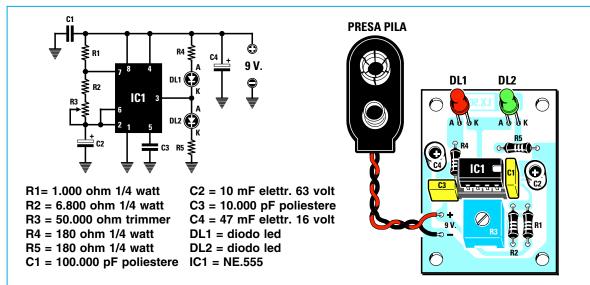
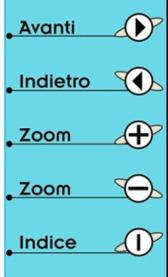


Fig.131 Sulla sinistra lo schema elettrico del Lampeggiatore a due led siglato LX.5001 completo della lista componenti e sulla destra lo schema pratico di montaggio. Si noti la tacca di riferimento a forma di "U" dell'integrato IC1 ed i terminali A - K dei diodi led.



Sommario

Esci

Come risulta ben visibile nello schema pratico di fig.131, questa tacca va rivolta verso il condensatore poliestere **C1**.

Se le file dei piedini di questo integrato fossero tanto divaricate da risultare difficoltoso l'inserimento nello zoccolo, potrete restringerle pressandole sul piano di un tavolo.

Per ultimi stagnate i due fili del **portapila** inserendo il filo di colore **rosso** nel foro indicato con il segno + ed il filo di colore **nero** nel foro indicato con il segno -.

A questo punto potete collegare la **pila** da **9 volt** e i due diodi led inizieranno subito a **lampeggiare**.

Per variare la velocità con cui lampeggiano sarà sufficiente ruotare con un cacciavite dalla punta piccola il cursore del trimmer R3.

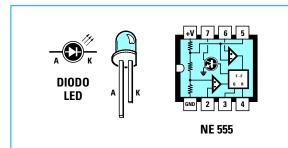


Fig.132 Ricordate che il terminale più lungo del diodo led è l'Anodo. Sulla destra le connessioni dell'integrato NE.555 viste da sopra. Si noti la tacca di riferimento ad U.

UN rivelatore CREPUSCOLARE

Questo secondo circuito è un semplice rivelatore crepuscolare che fa accendere il diodo led DL2 quando c'è luce ed il diodo led DL1 quando è buio. I rivelatori crepuscolari vengono normalmente utilizzati per accendere in modo automatico le luci al sopraggiungere della sera e per spegnerle alle prime luci del mattino.

Il circuito che vi presentiamo non svolge questa funzione perché non è presente nessun **relè**, quindi quello che vedrete è solo l'accensione del diodo led **DL1** quando è **buio** e del diodo led **DL2** quando fa **luce**.

Il **trimmer R2** vi permette di regolare la sensibilità del circuito all'**oscurità**. Potete perciò far accendere il diodo led **DL1** a notte **fonda** oppure alle prime ore **serali**.

Per provare questo circuito non dovrete attendere la sera o la notte, sarà infatti sufficiente coprire la fotoresistenza con una mano o con uno straccio che non lasci passare la luce. Come avete già letto nella 2° Lezione, le fotoresistenze presentano la caratteristica di variare il loro valore ohmico in funzione della luce che ricevono.

Al **buio** il loro valore ohmico si aggira all'incirca sul **megaohm** e con una **luce** intensa questo valore scende a soli **100 ohm**.

In questo schema (vedi fig.133) utilizziamo ancora l'integrato NE.555, che avevamo già utilizzato nel circuito precedente di fig.131, non per generare delle onde quadre, bensì solo per comparare una tensione.

Per far funzionare l'**NE.555** come **comparatore** anziché come **oscillatore** è sufficiente collegare i suoi piedini in modo diverso dal precedente.

Se confrontate i due schemi potete notare come il secondo presenti alcune piccole differenze:

- Il piedino 7 non viene utilizzato.
- Il piedino 6 viene collegato al **positivo** di alimentazione tramite la resistenza **R3**. Nello schema precedente il piedino 6 era collegato al piedino 2.
- La fotoresistenza siglata FR1 è collegata tra il piedino 2 e la massa.

Quando sul piedino 2 è presente una tensione minore di 1/3 dei 9 volt di alimentazione, vale a dire che non supera i 3 volt, sul piedino d'uscita 3 di IC1 ritroviamo una tensione di 9 volt che alimenta l'Anodo del diodo led DL2 e di conseguenza lo accende

Il primo led **DL1** non può accendersi perché la tensione positiva entra sul **Catodo**.

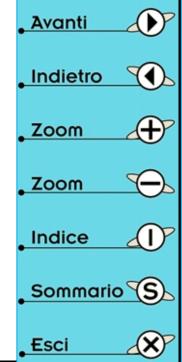
Quando la tensione sul piedino 2 è maggiore di 1/3 dei 9 volt di alimentazione, vale a dire che è maggiore di 3 volt, sul piedino d'uscita 3 risulta presente una tensione di 0 volt.

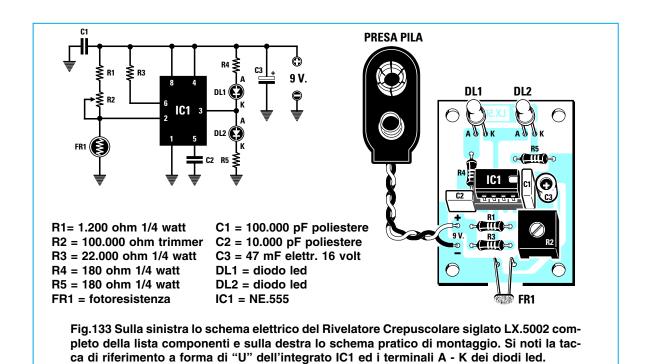
Di conseguenza il diodo **DL2** si **spegne** e si **accende** il primo led **DL1** perché sul suo terminale **Anodo** è presente la tensione positiva di **9 volt**.

Ora che sapete che per accendere uno dei due diodi led occorre far giungere sul piedino 2 una tensione **maggiore** o **minore** di 3 **volt**, potete comprendere la funzione del **trimmer R2**.

Ruotandolo per la sua **massima** resistenza ohmica, sarà sufficiente **oscurare** di poco la **fotoresistenza** per abbassare la tensione sul piedino **2**. Ruotandolo per la sua **minima** resistenza ohmica occorrerà molta più **luce** per abbassare questa tensione.

Dopo avervi descritto come funziona questo circuito possiamo passare alla **realizzazione pratica**. Anche sul circuito stampato **LX.5002** troverete un disegno serigrafico con le sagome e le sigle dei componenti da inserire.





Il primo componente che dovete inserire è lo zoccolo per l'integrato **IC1**, i cui piedini vanno stagnati sul lato opposto, cioè sulle piste in **rame**.

Dopo lo zoccolo potete inserire il **trimmer R2** e tutte le resistenze facendo attenzione a collocare nel posto assegnato il giusto valore ohmico che potete controllare dall'elenco dei componenti riportato in fig.133.

Quando avete terminato di stagnare le resistenze inserite i due condensatori poliesteri C1 - C2 e l'elettrolitico C3 rispettando la polarità positiva e negativa dei suoi terminali.

Nei due fori indicati con la sigla FR1 stagnate i due terminali della fotoresistenza, poi montate i due diodi led rivolgendo il terminale più lungo, l'Anodo, nel foro a sinistra indicato con la lettera A (vedi fig.133).

Il corpo dei due diodi led non deve essere appoggiato sulla basetta del circuito stampato, ma deve essere rialzato di circa **1 cm**.

Dopo aver stagnato i terminali dei diodi led dovete inserire l'integrato **NE.555** nel suo zoccolo controllando su quale lato del corpo è presenta la **tacca** di **riferimento** a forma di **U**.

Come risulta ben visibile nello schema pratico di fig.133, questa tacca va rivolta verso il condensatore poliestere **C1**.

Per finire stagnate i due fili del **portapila** inserendo il filo di colore **rosso** nel foro indicato con il segno + e il filo di colore **nero** nel foro indicato con il segno –.

A questo punto potete inserire la **pila** da **9 volt** e vedrete accendersi subito il diodo led **DL2**.

Se coprirete la **fotoresistenza** con un panno scuro si spegnerà **DL2** e si accenderà **DL1**.

Facendo questa prova di sera potrete constatare che passando da una stanza illuminata ad una al buio si ottiene la stessa condizione.

Per variare la sensibilità alla luce sarà sufficiente ruotare con un cacciavite il cursore del trimmer R2.

COSTO di REALIZZAZIONE

Tutti i componenti necessari per realizzare il kit **LX.5001** LAMPEGGIATORE (vedi fig.131) compreso il circuito stampato L.7.800

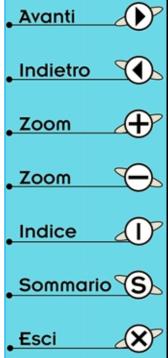
Tutti i componenti necessari per realizzare il kit **LX.5002** RIVELATORE CREPUSCOLARE (vedi fig.133) compreso il circuito stampato . . . L.9.500

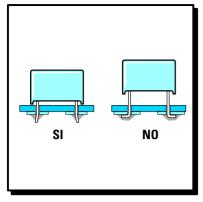
Chi volesse richiedere questi due kit potrà rivolgersi direttamente a:

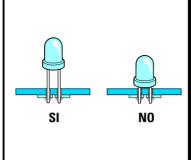
Nuova Elettronica via Cracovia, 19 - 40139 BOLOGNA

oppure telefonare al numero 0542 - 64.14.90

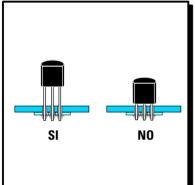
o spedire un **fax** al numero **0542 - 64.19.19**

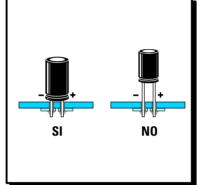


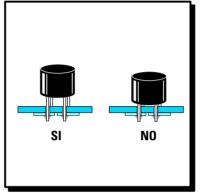












imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

Uno degli **errori** più comuni in cui incorre chi inizia a studiare elettronica per costruire ricevitori, amplificatori, trasmettitori, frequenzimetri, apparecchiature digitali, strumenti di misura ecc., consiste nel considerare la sola teoria senza dare la giusta importanza alla pratica.

Se è vero che senza la **teoria** non è possibile progettare un circuito, è altrettanto vero che per controllare il suo esatto funzionamento è indispensabile montarlo, cioè **stagnare** su un circuito stampato appositamente disegnato componenti quali **resistenze**, **condensatori**, **transistor** ecc.

Se non **imparerete** a **stagnare**, difficilmente riuscirete a far funzionare qualsiasi progetto, quindi non sottovalutate questa Lezione, ma leggetela attentamente perché una volta apprese le tecniche per ottenere delle **perfette stagnature**, potrete iniziare subito a montare i circuiti che via via pubblicheremo, indipendentemente dalla difficoltà della loro progettazione.

Le vostre **prime** stagnature potrebbero anche non risultare **perfette**, ma vi accorgerete che con un po' di pratica miglioreranno e ben presto riuscirete a montare e a far funzionare tutti quei circuiti che oggi vi sembrano molto complessi.

Per consentirvi di eseguire i vostri primi esperimenti di elettronica abbiamo preparato un kit in cui troverete inclusi un saldatore, dello stagno ed anche dei diodi led e delle resistenze.

Avanti

Indietro 7

Zoom

Zoom

Indice

Sommario S

Esci

(**X**)

IMPARARE a STAGNARE I COMPONENTI ELETTRONICI

Qualsiasi apparecchiatura elettronica vogliate realizzare dovrete sempre **stagnare** su un **circuito stampato** i componenti necessari al suo funzionamento, cioè transistor - resistenze - condensatori - diodi ecc.

Di conseguenza se prima non imparerete a stagnare correttamente non riuscirete a far funzionare nemmeno il più elementare circuito elettronico. Come probabilmente già saprete, la stagnatura serve per unire insieme due o più conduttori tramite un sottile strato di metallo chiamato stagno che portato in fusione permette, una volta raffreddato, di ottenere una giunzione in grado di lasciar passare anche la più debole corrente elettrica.

Poiché nessuno ha mai spiegato come si deve procedere per eseguire delle **perfette stagnature**, cercheremo di insegnarvelo, svelandovi tutti i "trucchi" per non commettere errori.

Dopo questa lezione tutti i circuiti che monterete funzioneranno all'istante.

IL SALDATORE ELETTRICO

L'attrezzo utilizzato per **sciogliere** lo stagno si chiama **saldatore** o **stagnatore elettrico** ed in commercio ne possiamo trovare di forme e con potenze diverse (vedi fig.134).

Molti **saldatori** funzionano direttamente con la tensione di rete dei **220 volt**, altri invece con **basse tensioni** di **20 - 28 volt** quindi per farli funzionare occorre collegarli ad un trasformatore che riduca la tensione di rete dei **220 volt** a **20 - 28 volt**.

Ci sono saldatori a **basso** prezzo ed altri molto più costosi, provvisti internamente di un **termostato** in grado di mantenere costante la temperatura sulla punta.

Per iniziare va benissimo un saldatore economico, perché anche con questo si riescono ad ottenere delle **stagnature perfette**, come potrebbe farle un saldatore più costoso.

Quello che fa la stagnatura **perfetta** non è il **prezzo**, ma la **mano** di chi salda.

All'interno di ogni saldatore è presente una resistenza elettrica di **nichelcromo** che, surriscaldandosi, porta la **punta in rame** posta sul sua estremità ad una **temperatura** di circa **280 - 350 gradi**.

Per stagnare i terminali di qualsiasi componente elettrico sulle piste di un circuito stampato è sufficiente un saldatore della potenza di 15 - 25 watt, provvisto di una punta in rame non troppo larga per evitare di depositare dello stagno su piste vicine a quelle che stiamo stagnando.

Per stagnare oggetti di dimensioni maggiori, come ad esempio pezzi di lamierino o grossi fili di rame, occorre un saldatore di potenza maggiore, all'incirca di **30 - 40 Watt**, così da evitare che la superficie da stagnare raffreddi la **punta**.

Infatti se la **potenza** del saldatore risultasse insufficiente, lo **stagno**, non appena viene a contatto con la superficie da stagnare, passerebbe istantaneamente dallo stato **liquido** a quello **solido** senza "aderire" al metallo, perché il sottile ed invisibile **velo di ossido**, sempre presente sulla superficie di ogni metallo, non farebbe in tempo a **bruciarsi**.

Se sulla superficie di un qualsiasi terminale non viene eliminato quell'invisibile **strato di ossido**, che è sempre presente, gli **elettroni** non potranno passare, perché questo si comporta come una sottile, ma invalicabile **pellicola isolante**.

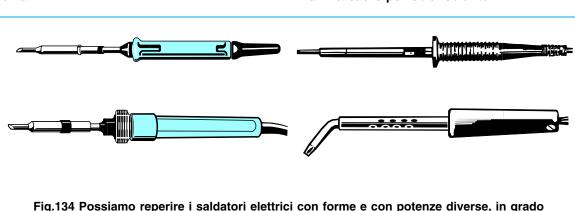
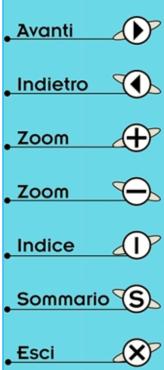
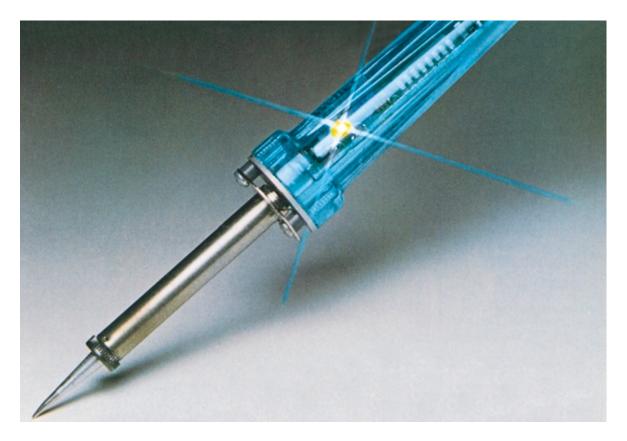


Fig.134 Possiamo reperire i saldatori elettrici con forme e con potenze diverse, in grado perciò di funzionare con la tensione di rete a 220 volt oppure con una tensione di soli 28 - 30 volt. Per stagnare i terminali di qualsiasi componente su un circuito stampato è sufficiente un saldatore che abbia una potenza compresa tra i 15 watt e i 25 watt.





Per questo motivo in elettronica si usa un particolare tipo di **stagno** "detergente" in grado di sciogliere e bruciare questi **ossidi**.

Infatti qualsiasi metallo, anche se apparentemente sembra **pulito**, a contatto con l'aria si ricopre di una **sottile pellicola** di **ossido**, sopra la quale si deposita anche un sottilissimo **velo** di grasso ogni volta che lo si tocca con le mani.

Se ritenete che le vostre mani siano perfettamente pulite provate a toccare con le dita le lenti degli occhiali e vedrete chiaramente le vostre impronte digitali sulla sua superficie.

Sappiate quindi che tutti i terminali delle resistenze, dei condensatori, dei diodi, dei transistor e le piste in rame di un circuito stampato anche se apparentemente sembrano puliti sono sempre ricoperti da uno strato di ossido che deve essere eliminato per avere un perfetto contatto elettrico.

LO STAGNO

Non tutto lo **stagno** che si acquista in ferramenta o nei supermercati si può utilizzare per i montaggi **elettronici**.

Solitamente il **primo errore** che commette un principiante è proprio quello acquistare dello **stagno** qualsiasi, ritenendo che non esista nessuna diffe-

renza tra lo **stagno comune** e quello da usare per i **montaggi elettronici**.

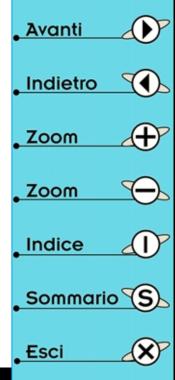
Lo **stagno** è una **lega**, composta da **stagno puro** e da **piombo**, la cui percentuale viene indicata sulla confezione sempre con **due numeri**, ad esempio **60/40 - 50/50 - 33/67**.

Il **primo** numero indica il contenuto di **stagno** Il **secondo** numero indica il contenuto di **piombo**

Lo stagno da usare in elettronica è reperibile in **fi- lo** con due diversi diametri: il tipo più comune ha un diametro di **2 millimetri**, quello più professionale ha un diametro di **1 millimetro**.

Anche se ad occhio nudo non è possibile scorgerlo, all'interno di questo sottile **filo** e per tutta la sua lunghezza (vedi fig.135), è presente della pasta chimica chiamata **disossidante** che a **caldo** si scioglie assieme allo **stagno**.

Non appena il **disossidante** viene a contatto con un **terminale ossidato**, reagisce istantaneamente **bruciando** il sottile **velo di ossido** e di **sporcizia** sempre presenti sulla sua superficie permettendo così allo **stagno** di depositarsi ed aderire su un metallo perfettamente **pulito**.



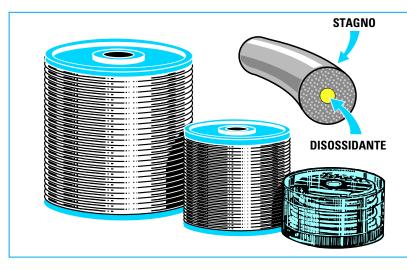


Fig.135 In campo elettronico si può utilizzare soltanto lo stagno tipo 60/40. Sebbene non si riesca a vederla, in questo stagno è presente un'anima di disossidante che provvede a detergere la superficie da stagnare.

Le leghe di stagno più comuni sono:

60/40 – Questa **lega**, composta da un **60%** di **stagno** e da un **40%** di **piombo**, è l'unica da usare per i montaggi **elettronici**.

All'interno dello stagno 60/40 è presente un disossidante non corrosivo che pulisce a fondo le superfici da stagnare senza provocare una "degradazione molecolare" dei metalli. In pratica, non essendo acido, non otterremo mai dei fenomeni di elettrolisi anche se stagneremo assieme tipi diversi di metalli.

Questo **stagno** fonde ad una temperatura di circa **190 - 195 gradi**.

50/50 – Questa **lega** non si può usare nei montaggi **elettronici** non solo perché ha un alto contenuto di **piombo**, ma perché all'interno di questo stagno è presente un **disossidante** leggermente **acido** che col tempo **corroderebbe** la sottile pista in **rame** del **circuito stampato**.

Questo **stagno** fonde ad una temperatura di circa **210 - 215 gradi**.

33/67 – Questa **lega**, composta da un **33%** di **stagno** e da un **67%** di **piombo**, serve solo per stagnare i tegami perché al suo interno è presente un **disossidante molto acido**.

Questo **stagno** fonde ad una temperatura di circa **250 - 255 gradi**.

DISOSSIDANTI SCADENTI

Vogliamo farvi presente che esistono dei tipi di stagno 60/40 contenenti del **pessimo disossidante**. In questo caso lo noterete subito, fin dalla prima **stagnatura**.

Tutti i disossidanti di ottima qualità lasciano sui bordi delle stagnature un piccolo velo vetrificato

di colore giallo **trasparente**, che si sfalda come **vetro** se vi premete sopra la **punta** di un **ago**.

Tutti i disossidanti di pessima qualità lasciano invece sui bordi dello stagno una sostanza gommosa molto scura.

Se toccherete questa sostanza con la **punta** di un **ago** si attaccherà come se fosse del **chewingqum**.

Lo stagno che lascia questi depositi **gommosi** deve essere **scartato** perché, quando stagnerete due piste molto ravvicinate, questo **disossidante**, che ha sempre una **bassissima** resistenza **ohmica**, lascerà una patina **conduttrice** che collegherà elettricamente le piste vicine.

Da prove effettuate si è constatato che questi disossidanti gommosi si comportano come un'invisibile resistenza a carbone del valore di poche migliaia di ohm.

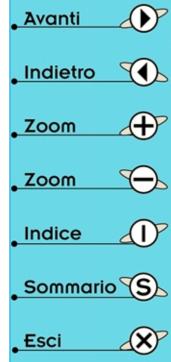
Se avete già stagnato dei componenti su un circuito stampato con un disossidante di pessima qualità, prima di alimentare il circuito dovrete accuratamente pulirlo strofinando sulla sua superficie uno straccio di cotone imbevuto di solvente per vernici nitro che troverete presso tutti i negozi di vernici.

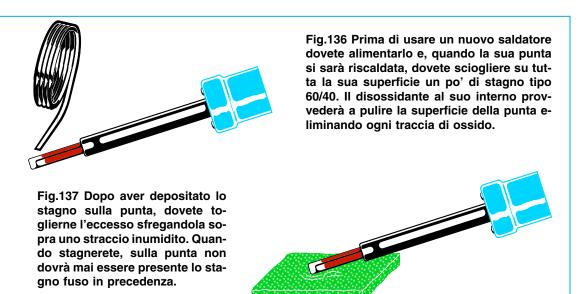
Se non toglierete dallo stampato questo disossidante il circuito non potrà mai funzionare, perché tutte le piste risultano collegate tra loro dalla bassa resistenza ohmica del disossidante.

ACCESSORI UTILI

Oltre al **saldatore elettrico** ed allo **stagno** vi consigliamo di procurarvi questi utili accessori:

Limetta abrasiva per unghie – La limetta vi servirà per pulire i fili di rame smaltato dalla loro vernice isolante. In sostituzione della limetta potete utilizzare un ritaglio di tela abrasiva acquistabile a basso prezzo in ogni ferramenta.





Scatola metallica – La scatola vi servirà per appoggiare tra una stagnatura e l'altra il **saldatore** (vedi fig.138) e per raccogliere le eventuali **gocce** di stagno fuso che altrimenti potrebbero cadere sulla superficie del tavolo rovinandolo.

A tale scopo si può adoperare una piccola scatola in metallo per caramelle o per sardine, praticando da un lato un'**impronta** per appoggiare il corpo del saldatore.

Un ritaglio di feltro o stoffa – Quando la punta del saldatore sarà ricoperta da scorie o da un eccesso di stagno, potrete pulirla sfregandola sul feltro precedentemente inumidito con acqua.

Un paio di **tronchesine** – Questo utensile, che potete acquistare in ogni ferramenta, vi servirà per tagliare i terminali dei componenti elettronici che eccedono dalla basetta del circuito stampato.

In loro sostituzione potrete utilizzare anche una paio di **forbicine**, purché non abbiano delle lame troppo sottili.

PREPARARE la PUNTA del SALDATORE

Prima di usare un nuovo **saldatore** dovrete depositare sulla superficie della **punta** di **rame** un sottile **strato di stagno**.

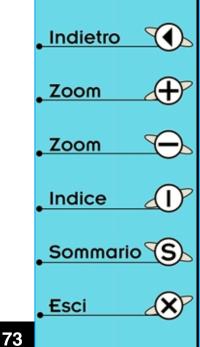
Appena il saldatore avrà raggiunto la sua temperatura di lavoro, appoggiate sulla **punta** il **filo** di **stagno** ed attendete che il **disossidante** bruci lo **strato di ossido** presente sulla sua superficie.

Quando l'**ossido** si sarà bruciato vedrete lo stagno depositarsi uniformemente su tutta la superficie.

A questo punto ripulite subito la **punta** ancora **calda** con uno **straccio inumidito** per togliere ogni eccesso di stagno.

Lo stagno già fuso andrà tolto dalla punta del saldatore perché il **disossidante** contenuto al suo interno si è già bruciato nel **pulire** la punta.

Perciò se lo userete per stagnare i componenti su un circuito stampato, poiché è sprovvisto di disossidante lo stagno non riuscirà a bruciare gli **strati** di **ossido** e tra il terminale e lo stagno rimarrà una pellicola **isolante** (vedi figg.155-156).



Avanti

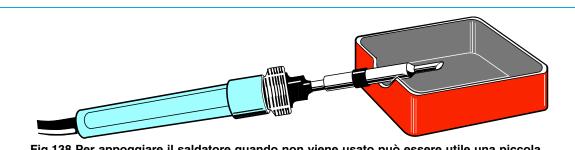


Fig.138 Per appoggiare il saldatore quando non viene usato può essere utile una piccola scatola metallica, in cui dovrete predisporre un piccolo incavo ad U atto a sostenerlo stabilmente. Se all'interno della scatola sistemerete un pezzo di stoffa o di feltro inumidito potrete pulire la punta dallo stagno in eccesso tutte le volte che risulta sporca.



Fig.139 Per realizzare un progetto tutti i componenti vengono oggi montati su un circuito stampato, cioè su una basetta di vetronite con tante piste in rame che nel loro percorso collegano i vari componenti come lo richiede lo schema elettrico. I circuiti stampati possono essere a monofaccia o a doppiafaccia (vedi figg.151 - 152).

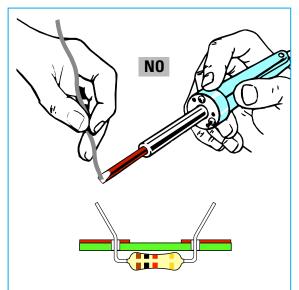


Fig.140 Per ottenere delle perfette stagnature NON DOVETE mai sciogliere lo stagno sulla punta del saldatore e poi depositarlo sul terminale, perché il disossidante pulirà la punta del saldatore e non il terminale sporco e ossidato del componente da stagnare.

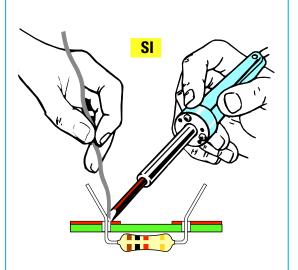
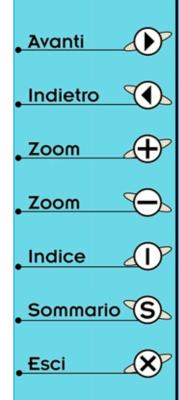


Fig.141 Le stagnature risulteranno perfette solo se appoggiate la punta PULITA sulla pista dello stampato e vicino a questa sciogliete lo stagno necessario. Il disossidante riuscirà così a bruciare gli ossidi presenti sul terminale e sullo stampato pulendoli.



COME si STAGNA

Per stagnare qualsiasi terminale dei componenti elettronici su un **circuito stampato** dovrete procedere come segue:

- 1° Appoggiate la punta del saldatore perfettamente pulita, cioè senza stagno, sulla pista del circuito stampato in modo da riscaldare la pista ed il terminale da stagnare (vedi fig.141).
- 2° Dopo pochi secondi avvicinate il filo di stagno sulla pista e fondetene una piccola quantità, all'incirca non più di 2 3 millimetro di filo. Se ne depositerete una quantità maggiore sprecherete soltanto dello stagno.
- 3° Tenete il saldatore fermo per circa 5 6 secondi sul punto in cui avete fuso lo stagno per permettere al disossidante di bruciare tutti gli ossidi presenti sulle superfici.
- **4°** Durante questi **5 6 secondi** vedrete fuoriuscire dalla stagnatura un sottile velo di **fumo** prodotto dagli **ossidi** che si stanno volatilizzando.
- **5°** Solo dopo che tutti gli **ossidi** si saranno **bruciati** vedrete lo **stagno** aderire perfettamente alle superfici **pulite**, assicurando così un buon contatto elettrico.
- 6° Una stagnatura **perfetta** si riconosce subito, perché la **goccia** di stagno oltre a rimanere di un bel colore **argento** si deposita uniformemente attorno al terminale (vedi fig.154).
- 7° Terminata una stagnatura prima di passare alla successiva dovrete pulire la punta del saldatore dallo stagno fuso rimasto sfregandola sul feltro inumidito o sulla stoffa che dovete avere sempre a portata di mano.
- 8° Il motivo per cui occorre togliere dalla punta del saldatore lo stagno rimasto è molto semplice. Questo stagno è privo di disossidante in quanto si è volatilizzato nella stagnatura appena effettuata, quindi se venisse nuovamente usato non potrebbe bruciare l'ossido quindi tra il terminale e la pista in rame rimarrebbe una sottile pellicola isolante che impedirebbe agli elettroni di passare.
- 9° Una stagnatura **imperfetta** si riconosce a prima vista perché lo stagno anziché apparire di un bel colore **argento** risulta di colore **grigio opaco** con una superficie rugosa come la **buccia** di un'arancia (vedi figg.154-155).

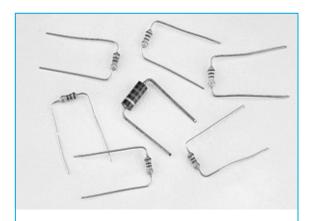


Fig.142 Prima di inserire tutte le resistenze ed i diodi nei fori presenti sul circuito stampato vi consigliamo di ripiegare ad U i loro terminali cercando di mantenere il corpo del componente al centro.

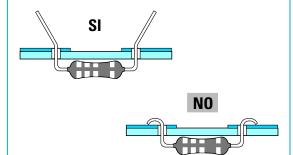


Fig.143 Per evitare che, capovolgendo lo stampato, la resistenza si sfili, dovete divaricare i suoi terminali a V. Non ripiegate-li mai ad L sulle piste dello stampato.

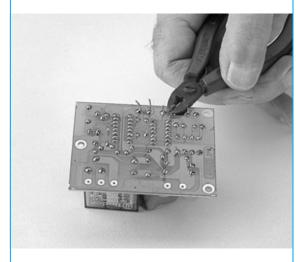


Fig.144 Dopo aver stagnato sullo stampato i due terminali della resistenza o del diodo, dovete tagliarne l'eccedenza con un paio di piccole tronchesine.

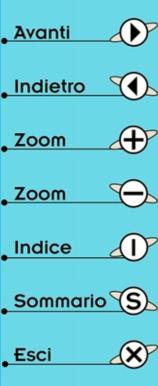




Fig.145 Tutti i saldatori professionali, cioè quelli più costosi, sono dotati di una serie di punte intercambiabili che possono avere forme diverse. Le punte sottili vengono adoperate per stagnare terminali molto ravvicinati, le punte medie per normali stagnature e le punte più larghe per stagnare superfici che potrebbero raffreddare una punta sottile.

10° – Se vedete una stagnatura imperfetta potrete rifarla appoggiandole sopra la punta del saldatore ben pulita e sciogliendo sulla pista del circuito stampato una nuova goccia di stagno.

Quando lo stagno si è sparso uniformemente attorno al terminale, potrete levare il saldatore.

11° – Se vi accorgete di aver depositato un eccesso di stagno potrete asportarlo appoggiando sulla stagnatura una punta perfettamente pulita. Lo stagno eccedente si depositerà così sulla punta e per toglierlo dalla sua superficie basterà pulirla con il feltro inumidito.

Ripetendo più volte questa operazione riuscirete ad asportare anche notevoli eccessi di stagno.

12° – Se notate che tutte le vostre **stagnature** risultano **opache** e **rugose** cambiate stagno, perché quello che state usando e senz'altro del tipo **50/50** e quindi non idoneo nei montaggi elettronici.

IL CIRCUITO STAMPATO

Tutti i componenti elettronici vengono oggi normalmente montati su **circuiti stampati** provvisti di **piste** in **rame** disegnate in modo da collegare tra loro tutti i terminali dei componenti come richiesto dallo **schema elettrico**.

Dal lato dei componenti di un circuito stampato dovrebbe sempre essere riportato un disegno serigrafico (vedi fig.150), vale a dire un disegno con le sagome di tutti i componenti da montare definiti dalla loro sigla, ad esempio R1 - R2 ecc. (resistenze), C1 - C2 ecc. (condensatori), DS1 - DS2 ecc. (diodi), TR1 - TR2 ecc. (transistor).

Un circuito stampato si dice **monofaccia** quando le **piste** in **rame** sono presenti da **un solo** lato del supporto isolante (vedi fig.151), si dice a **doppia faccia** quando le **piste** in **rame** sono presenti su entrambi i **lati** del supporto isolante (vedi fig.152).

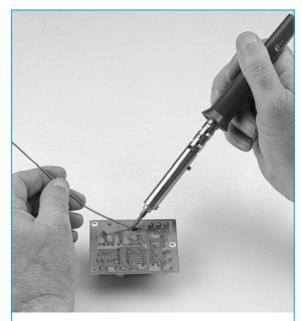


Fig.146 Dopo aver sciolto lo stagno vicino al terminale che fuoriesce dallo stampato, dovete tenere il saldatore sulla pista fino a quando lo stagno non si sarà depositato attorno al terminale.

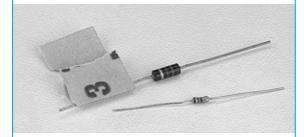
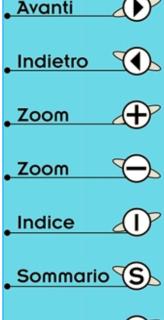


Fig.147 Se notate che il terminale di un componente è molto sporco o ossidato vi conviene prima pulirlo con un po' di carta smeriglia e poi depositare sulla sua superficie un sottile velo di stagno.



Esci

Nei circuiti stampati a **doppia faccia** le piste in rame poste su un lato sono elettricamente collegate con le piste in rame poste sull'altro lato tramite un sottile strato di rame depositato sul diametro **interno** di ogni **foro**.

Per questo motivo non dovrete mai allargare i fori di un circuito a doppia faccia, perché eliminereste così quel sottile strato di rame che è stato depositato per collegare elettricamente le piste superiori a quelle inferiori.

COME STAGNARE I CONDENSATORI

Per stagnare i terminali dei condensatori **polieste- ri - ceramici - elettrolitici** sul circuito stampato è sufficiente inserirli nei due fori predisposti, appoggiando il loro corpo sulla superficie dello stampato (vedi fig.157).

Per evitare che questi componenti si **sfilino** quando si capovolge lo stampato per stagnarli sulle piste in rame, dovrete leggermente divaricare i due terminali come visibile nella fig.157 a sinistra.

Se i terminali sporgono di molto dal circuito stampato, dopo averli stagnati dovete **tagliare** la parte in eccesso utilizzando un paio di tronchesine.

Non ripiegate mai i terminali ad **L** perché se un domani doveste toglierli oltre a rendere l'operazione più difficoltosa potreste correre il rischio di danneggiare le **piste** in **rame**.

COME STAGNARE le RESISTENZE

Prima di stagnare una **resistenza** sul circuito stampato dovete ripiegare i due terminali ad **U** cercando di tenere il **corpo** esattamente al centro (vedi fig.142).

Questa **centratura** del corpo serve unicamente per ottenere un montaggio **esteticamente** ben presentabile. Non è infatti molto bello vedere su uno stampato le resistenze non centrate nei loro due fori.

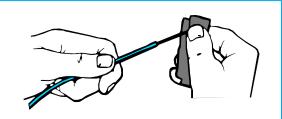


Fig.148 Tutti i fili di rame rigido sono ricoperti da uno strato di vernice isolante, perciò prima di stagnarli raschiateli con la carta vetrata per mettere a nudo il rame.

Dopo aver ripiegato i due terminali ad **U** con l'aiuto di una piccola pinza, inseriteli nei loro fori pressando la resistenza in modo che il suo corpo appoggi perfettamente alla superficie dello stampato (vedi fig.158).

Per evitare che la resistenza si possa **sfilare** quando capovolgerete lo stampato per stagnare i terminali, divaricateli leggermente (vedi fig.143).

Poiché i terminali delle resistenze sono sempre molto lunghi dovrete **accorciarli** con una tronchesina

Se notate che i terminali risultano **molto ossidati**, prima di stagnarli puliteli sfregandoli con un po' di **tela smeriglia**.

COME STAGNARE i DIODI

Per stagnare i diodi **raddrizzatori** ed i **diodi zener** si usa la stessa tecnica utilizzata per le resistenze, rispettando la **polarità** dei loro terminali quando li inserite nel circuito.

Come abbiamo già spiegato, uno dei terminali è l'**Anodo** e l'altro è il **Catodo**, quindi se li invertite il circuito **non potrà** mai **funzionare**.

Sul circuito stampato dovrebbe sempre essere indicato da quale lato rivolgere l'**Anodo** e da quale lato il **Catodo**.

COME STAGNARE i DIODI LED

Per stagnare i **diodi led** nel circuito stampato è sufficiente inserire i terminali nei rispettivi fori **rispettando** la loro **polarità** (vedi fig.159).

Il corpo di questi diodi **non** deve essere mai spinto a fondo in modo che appoggi sulla basetta del **circuito stampato**, ma deve sempre essere tenuto distanziato di circa **5 mm** o più.

I 5 mm di terminale che si lascia tra il corpo ed il circuito stampato eviteranno che il calore dello stagno fuso possa raggiungere il minuscolo chips posto all'interno del diodo distruggendolo.

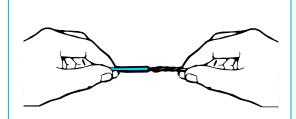


Fig.149 Prima di stagnare i sottilissimi fili flessibili, presenti in un cavetto ricoperto in plastica, vi conviene sempre attorcigliarli per evitare che si sfilaccino.

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

COME STAGNARE I TRANSISTOR

I tre terminali dei transistor, Emettitore - Base - Collettore, vanno inseriti nei rispettivi fori dello stampato controllando attentamente la loro disposizione.

Normalmente su tutti i circuiti stampati dovrebbero sempre essere riportate in corrispondenza dei fori le lettere **E - B - C** oppure dovrebbe essere disegnata la forma semicircolare del corpo, proprio per evitare di inserire questo componente in senso **inverso** al richiesto.

Il corpo plastico dei **transistor** di **bassa potenza** deve essere tenuto distanziato dalla superficie del circuito stampato di circa 8 - 10 mm, quindi non accorciate mai i suoi terminali (vedi fig.160).

In questo modo il calore dello **stagno** non potrà mai raggiungere il microscopico **chip** interno del transistor con il rischio di **danneggiarlo**.

Lasciando i terminali lunghi 8 - 10 mm potremo tenere il saldatore sul punto da stagnare anche per lunghi tempi, senza correre il rischio di surriscaldare il suo **chip** interno.

Nota: la parola **chip** indica il microcircuito interno del semiconduttore.

Per motivi estetici cercate di collocare il corpo del transistor in posizione **verticale** e non **inclinato**.

COME STAGNARE i PONTI RADDRIZZATORI

I quattro terminali del **ponte raddrizzatore** vanno inseriti nei rispettivi fori presenti sul circuito stampato, controllando attentamente di inserire i due terminali contrassegnati da una **S** (simbolo della tensione **alternata**) nei due fori in cui entra la tensione alternata ed il terminale **positivo** nel foro contrassegnato da un +.

Non conviene mai appoggiare il corpo del **ponte** raddrizzatore allo stampato, perché tende a scaldarsi (vedi fig.162).

PER STAGNARE un FILO di RAME

Prima di **stagnare** un filo di **rame** su un circuito stampato è necessario prepararlo **togliendo** dalla sua superficie lo strato di **smalto isolante** che lo ricopre e che spesso trae in inganno perché è dello stesso colore del **rame**.

Con la **limetta da unghie** o con un pezzetto di **tela smeriglia** raschiate l'estremità del filo da staquare (vedi fig.148).

Dopo aver asportato lo **smalto** vi consigliamo di depositare sul **rame nudo** un sottile strato di **stagno** controllando che non sia rimasto sulla sua superficie un sottilissimo strato di vernice.

LA DISSALDATURA

Se nell'eseguire una stagnatura si fonde un **eccesso** di stagno è molto facile congiungere due **piste adiacenti** provocando così un cortocircuito.

Per evitare questo inconveniente consigliamo di tenere il saldatore in posizione quasi **verticale** e di sciogliere sul punto da stagnare non più di **2 - 3 millimetri** di stagno.

Terminate tutte le **stagnature** vi conviene controllare sempre con una lente d'ingrandimento, le stagnature effettuate nei punti molto **ravvicinati**, quali ad esempio i piedini degli **zoccoli** degli **integrati** e dei **connettori** per verificare che non vi siano dei **cortocircuiti**.

Per togliere una **grossa goccia** di stagno che ha congiunto due piste adiacenti dovete pulire la **punta** del saldatore sfregandola sopra il **feltro inumidito**, dopodiché potete appoggiarla sulla pista **cortorcircuitata**. In tal modo parte dello **stagno fuso** verrà prelevato dalla punta.

Dopo aver pulito nuovamente la **punta** con il **feltro inumidito** così da asportare lo stagno che si era depositato, ripetete l'operazione fino ad eliminare il **cortocircuito**.

È molto importante saper **dissaldare** perché vi capiterà spesso di dover rimuovere da un circuito stampato un **transistor bruciato** o di dover sostituire un componente con un altro di diverso valore.

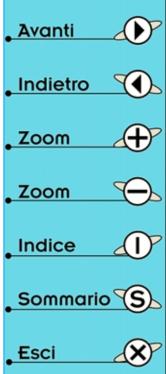
Per non danneggiare le **piste** del **circuito stampato** si dovrebbe cercare di togliere dalla stagnatura più stagno possibile in modo da liberare il terminale.

Il sistema più economico per asportare lo stagno è quello di utilizzare uno spezzone di calza schermata, che potrete prendere da un cavetto schermato, oppure una trecciola di fili flessibile, che potrete prelevare da un normale cavetto per impianti elettrici.

Collocando sopra la stagnatura la calza metallica o la trecciola di fili ed appoggiando sopra questa la punta del saldatore (vedi fig.163), vedrete il calore fondere lo stagno sottostante e per il fenomeno della capillarità parte dello stagno verrà assorbito dalla calza metallica o dalla trecciola.

Ripetendo più volte questa operazione si riuscirà a togliere quasi tutto lo stagno.

Ovviamente lo spezzone di calza o trecciola che ha già assorbito parte dello stagno non sarà più riutilizzabile, quindi ogni volta lo dovremo tagliare. Se mentre lo stagno è fuso premerete la calza o la trecciola, i terminali dei componenti scenderanno verso il basso rendendo più facile la loro rimozione.



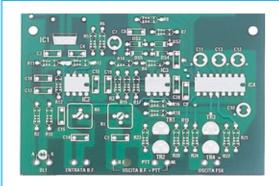


Fig.150 Sul lato del circuito stampato in cui andranno inseriti i componenti dovrebbero sempre essere riportati un disegno serigrafico e la sigla dei componenti da stagnare.

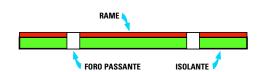


Fig.151 Vengono chiamati circuiti stampati MONOFACCIA quelli che hanno le piste in rame poste da un solo lato della basetta i-solante utilizzata come supporto. I circuiti stampati professionali utilizzano come supporto isolante la vetronite.

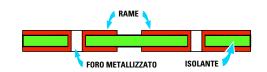


Fig.152 Vengono chiamati circuiti stampati a DOPPIA FACCIA quelli che hanno le piste in rame su entrambe le facce della basetta. All'interno di ogni foro è presente uno strato di rame che collega le piste sottostanti con quelle superiori.

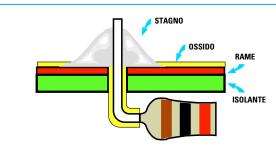


Fig.153 Una perfetta stagnatura si riconosce subito perché lo stagno si spande uniformemente e rimane di colore argento.

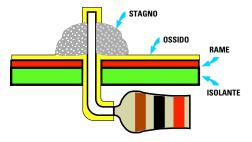


Fig.154 Se spostate subito il saldatore, il disossidante non avrà il tempo di bruciare lo strato di ossido presente sulla pista.

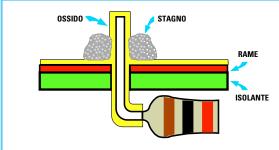


Fig.155 Non depositate mai sul punto da stagnare dello stagno già utilizzato, perché questo è privo del suo disossidante.

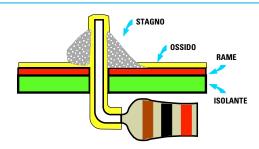


Fig.156 Una stagnatura mal fatta risulta rugosa e opaca e lascia su tutte le superfici un velo di ossido isolante. Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

79

Esci

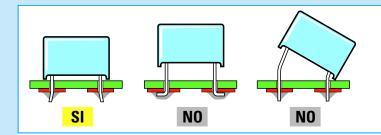
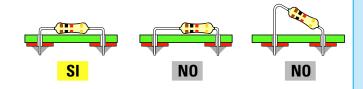


Fig.157 Il corpo di un condensatore va sempre appoggiato sul circuito stampato. Se collocate il condensatore sollevato o con il corpo inclinato da un lato otterrete un circuito esteticamente poco presentabile.

Fig.158 Anche il corpo delle resistenze va appoggiato al circuito stampato. Se volete ottenere un montaggio che abbia un aspetto professionale non montate le resistenze come visibile nelle figure con un NO.



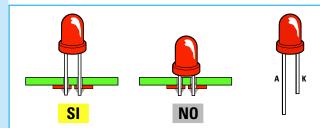
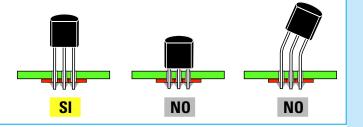


Fig.159 Solo i diodi led vanno montati tenendo il loro corpo distanziato dallo stampato di circa 5 mm o più. Ricordate che il terminale più lungo è l'Anodo ed il più corto è il K = Catodo.

Fig.160 Altri due componenti da non appoggiare sullo stampato sono i transistor e i fet. Prima di stagnare i terminali controllate sempre che il corpo del transistor sia rivolto nel giusto verso.



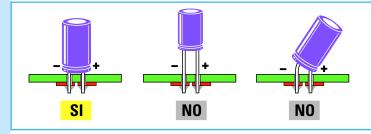
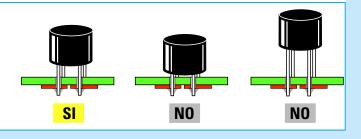


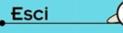
Fig.161 Il corpo dei condensatori elettrolitici va sempre appoggiato sulla basetta del circuito stampato. Non dimenticate che i terminali di questi condensatori sono polarizzati.

Fig.162 Anche quando inserite un ponte raddrizzatore dovete tenere il suo corpo leggermente distanziato dal circuito stampato di 5 - 6 mm, come visibile nella prima figura a sinistra.









Indice

La ragione per cui in precedenza vi abbiamo consigliato di non **ripiegare mai** ad **L** sul **circuito stampato** i terminali di qualsiasi componente, ma solo di divaricarli leggermente è proprio motivata dal fatto di poterli facilmente **dissaldarli** senza **danneggiare** il circuito stampato.

In commercio esistono dei **dissaldatori** a stantuffo (vedi fig.170) in grado di togliere con estrema facilità tutto lo stagno fuso.

Per usarli basta spingere a fondo lo **stantuffo**, poi appoggiare il suo **beccuccio** plastico sullo stagno **fuso** quindi **premere** il pulsante di blocco dello stantuffo.

Questo ritornando velocemente nella posizione originale per la presenza di una molla di richiamo aspirerà tramite il suo beccuccio tutto lo stagno fuso.

Esistono inoltre degli accessori che, inseriti in sostituzione della **punta stagnante**, permettono di dissaldare contemporaneamente tutti i piedini i **14** - **16** - **20** piedini degli **zoccoli** di un integrato, ma, a nostro avviso, non sono molto pratici, anche perché lo stagno fuso spesso si spande sulle piste adiacenti.

E' meglio optare per i **dissaldatori** a **stantuffo** che tolgono dallo stampato tutto lo stagno **fuso** di ogni singola stagnatura.

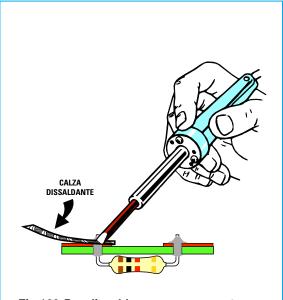


Fig.163 Per dissaldare un componente potete appoggiare sulla stagnatura uno spezzone di calza schermata o una trecciola di filo. Lo stagno che la punta del saldatore fonderà, verrà così assorbito dalla calza o dai sottili fili di rame.

QUELLO che NON DOVRETE mai FARE

Se qualcuno in passato vi ha consigliato di fondere lo **stagno** sulla **punta** del saldatore per poi depositarlo nel punto da stagnare, sappiate che costui **non ha mai** montato un circuito elettronico. Sciogliendo lo **stagno** sulla **punta** del saldatore, il **disossidante** contenuto all'interno della sua anima si **brucia** sulla punta, quindi sul terminale che dovrete stagnare andrete a depositare dello **stagno inerte**, sprovvisto di **disossidante**, ed in questo modo sul terminale rimarrà uno **strato di ossido**. Poiché l'**ossido** è una **pellicola isolante** non otterrete mai un **perfetto** contatto elettrico tra le superfici che avrete congiunto.

Per la presenza dello **strato di ossido** questo tipo di stagnature oltre a rendere **instabile** il funzionamento del circuito, può generare del **fruscio** ed in certi casi a far **bruciare** anche qualche transistor. Un'altra cosa che non dovete assolutamente fare è quella di **stagnare** o **dissaldare** un componente su un circuito **alimentato**, perché è molto facile cortocircuitare con la punta del saldatore una pista sotto tensione provocando un **cortocircuito**.

Infine non applicate mai a nessun circuito la **tensione** di lavoro senza aver prima accuratamente **pulito** il piano di lavoro in modo da **togliere** tutti gli spezzoni dei terminali che avete tranciato, perché questi potrebbero mettere in **corto** le piste del **circuito stampato**.

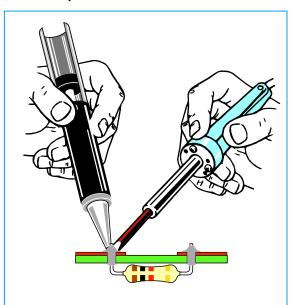
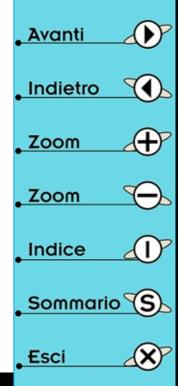


Fig.164 In commercio esiste un attrezzo chiamato "succhiastagno" composto da uno stantuffo e da una molla di richiamo. Appoggiato il beccuccio sullo stagno fuso, pigiate il pulsante della molla affinché lo stantuffo aspiri tutto lo stagno.



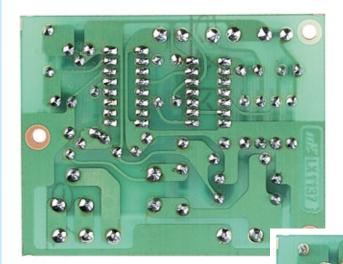
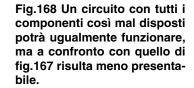


Fig.165 In questa foto potete vedere un circuito stampato con stagnature a regola d'arte. Con un po' di pratica anche voi riuscirete ad ottenere stagnature perfette.

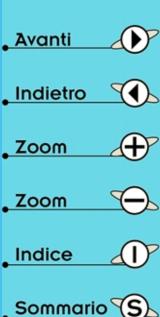
Fig.166 Se le vostre stagnature assomigliano a quelle visibili in questa foto, difficilmente i vostri circuiti riusciranno a funzionare. In questo caso le dovrete rifare.



Fig.167 Se inserite sullo stampato tutti i componenti come noi vi abbiamo consigliato in questa lezione, il vostro circuito assumerà un aspetto professionale.







Esci

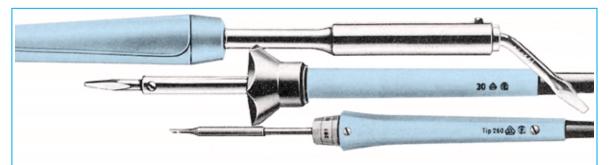


Fig.169 In alto un saldatore da collegare alla tensione di rete dei 220 volt ed in basso due saldatori a bassa tensione da 20-28 volt da collegare ad un trasformatore riduttore.



Fig.170 II "succhiastagno" è una pompetta provvista di uno stantuffo che provvede ad aspirare lo stagno fuso quando si aziona il pulsante della molla di richiamo.

7° ESERCIZIO

Per fare un po' di **pratica** sulle stagnature prendete una pila da **4,5 volt**, anche se già esaurita, poi su uno dei suoi terminali di **ottone** provate a stagnare un piccolo spezzone di **filo di rame** oppure il terminale di una **resistenza**.

Se incontrate qualche difficoltà a depositare lo stagno sul terminale di **ottone** della pila provate a fare la stessa stagnatura sull'altro terminale della pila procedendo come segue:

- Appoggiate la punta del saldatore ben pulita e senza stagno sul terminale di ottone e lasciatela per qualche secondo.
- Senza togliere la punta, appoggiate sul punto da stagnare il filo di stagno fino a fonderne 3 - 4 millimetri.
- Tenete ferma la punta del saldatore fino a quando non vedete lo stagno spandersi a macchia d'olio sulla sua superficie.
- Prestagnate il terminale della resistenza. Questa operazione si effettua appoggiando la punta del saldatore sul terminale e sciogliendo sulla sua su-

perficie una **goccia** di stagno. Tenete il saldatore fermo fino a quando lo stagno non si è depositato uniformemente su tutto il terminale.

- Appoggiate il terminale prestagnato sul terminale in ottone della pila nel punto prestagnato, poi sopra questo appoggiate la punta del saldatore e tenetela ferma fino a quando lo stagno non si sarà fuso. Tolta la punta del saldatore, attendete che lo stagno si raffreddi.
- Se anziché stagnare un **terminale** di una resistenza volete stagnare un **filo di rame**, per prima cosa dovete **raschiare** la sua estremità usando una **limetta da unghie** o della **carta smeriglia** in modo da togliere lo **smalto isolante**.

Dopo aver messo a **nudo** il filo di rame, **prestagnatelo** tenendo la punta del saldatore ferma fino a quando lo **stagno** non si sarà uniformemente depositato sulla superficie pulita. A questo punto potrete stagnarlo sul **terminale** in **ottone** della pila.

Non fermatevi a queste sole poche **stagnature** ma cercate di eseguirne delle altre.

Ad esempio prendete due **chiodi** e provate a stagnarli assieme dal lato delle **teste**.

Vi conviene puntare un chiodo sopra un'assicella di legno, poi sopra alla sua testa potrete appog-

Zoom
Zoom
Indice
Sommario
Sommario

Avanti

giare la testa del secondo chiodo che terrete fermo con un paio di pinze.

A questo punto **stagnateli** assieme e quando i due chiodi si saranno raffreddati provate, con l'aiuto di un paio di pinze, a separarli.

Se ci riuscirete guardate se lo stagno si è depositato sull'intera superficie delle due teste.

Se lo stagno è distribuito sui soli **bordi** avete fatto una **stagnatura scadente**.

Per ottenere una **stagnatura perfetta** sarebbe consigliabile **prestagnare** separatamente le teste. Appoggiate su una delle due teste la punta del saldatore, poi su questa sciogliete **una** o **due gocce** di stagno.

Tenete la punta del saldatore ferma sulla testa fino a quando non vedete lo stagno spandersi in modo uniforme su tutta la sua superficie.

Ripetete la stessa operazione sull'altra testa, dopodiché appoggiate una testa sull'altra quindi riscaldare il tutto con la **punta** del saldatore fino a far sciogliere lo stagno presente all'interno delle teste.

Un altro esercizio utile è di stagnare due fili di rame smaltato appaiati per una lunghezza di **1 centimetro** circa.

Per ottenere una **perfetta stagnatura** dovete prima **raschiare** le due estremità con **tela smeriglia**

o con una **limetta per unghie** in modo da togliere lo **smalto isolante**, poi **prestagnare** separatamente i due fili in modo che lo stagno si depositi su tutta la superficie pulita dei due fili.

A questo punto potete appaiare i due fili, appoggiare la punta del saldatore ed avvicinare a questa il filo di **stagno** in modo da scioglierne **2 - 3 mm**. La **punta** del saldatore va tenuta sulla stagnatura per **5 - 6 secondi** per permettere allo stagno di spandersi in modo uniforme.

SE VI MANCA un SALDATORE

Per aiutare tutti i giovani alle prime armi ci siamo interessati per avere da una Industria un piccolo saldatore da 25 watt - 220 volt ad un prezzo speciale.

Se non possedete un **saldatore** e non avete dello **stagno 60/40** potete richiederci il **kit** siglato **LX.5003** a cui, oltre al **saldatore** ed allo **stagno**, abbiamo aggiunto dei **diodi led** e delle resistenze per eseguire i vostri primi esperimenti.

Chi desidera **approfittare** di questa **offerta** potrà inviare un vaglia di **L.15.000** all'indirizzo riportato nell'ultima pagina della quarta lezione.

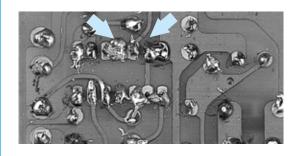


Fig.171 Dopo aver stagnato tutti i piedini dello zoccolo sulle piste del circuito stampato, vi consigliamo di controllare ogni stagnatura perché può capitare che una "grossa" goccia di stagno cortocircuiti assieme due piste adiacenti.

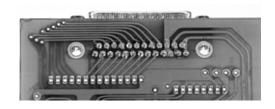
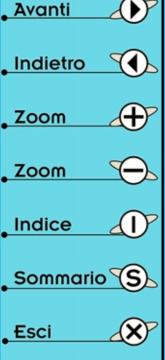


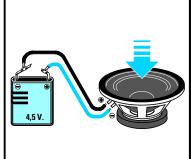
Fig.172 Per stagnare dei terminali molto ravvicinati, come quelli di un Connettore, conviene tenere il saldatore in posizione quasi verticale e sciogliere sui terminali pochissimo stagno per evitare dei corti.



Fig.173 Sciogliendo sul terminale un eccesso di stagno è molto facile collegare insieme due terminali adiacenti. Per stagnare i terminali di un Connettore conviene usare punte molto sottili.

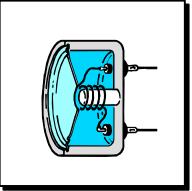


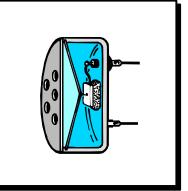






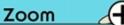






















imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

Per trasformare in **vibrazioni sonore** tutti i segnali di **bassa frequenza** che vanno da un minimo di **20 Hz** fino ad un massimo di **20.000 Hz**, affinché il nostro sistema uditivo possa rilevarli, occorre usare dei componenti chiamati **altoparlanti** o **cuffie**.

L'avvolgimento eccitatore, chiamato **bobina mobile**, presente in questi **altoparlanti** ha un valore d'**impedenza** che può risultare di **8** o di **4 ohm**, mentre quello presente nelle **cuffie** ha un valore d'impedenza che può risultare di **32 - 300 - 600 ohm**.

In commercio esistono degli altoparlanti universali in grado di riprodurre con una discreta fedeltà tutta la gamma delle frequenze audio da 20 Hz fino a 20.000 Hz ed altoparlanti costruiti esclusivamente per l'hi-fi in grado di riprodurre ciascuno solo una ristretta gamma di frequenze, cioè le sole frequenze delle note dei Bassi o dei Medi o degli Acuti.

Per far giungere a questi altoparlanti **hi-fi** la sola gamma di frequenze che sono in grado di riprodurre occorre collegarli all'amplificatore tramite dei **filtri**, chiamati **Cross-Over**, composti da **induttanze** e **capacità** il cui valore va calcolato in base al valore d'**impedenza** della bobina mobile, che, come abbiamo detto, può risultare di **8** o di **4 ohm**. In questa Lezione troverete tutte le **formule** per calcolare i filtri **Cross-Over** con alcuni esempi di calcolo per filtri a due e a tre vie.

Per ottenere la funzione **inversa** dell'altoparlante, cioè per trasformare tutte le **vibrazioni sono**re in una **tensione elettrica**, si utilizza un componente chiamato **microfono**.

ALTOPARLANTI

L'altoparlante è un componente elettromeccanico che viene utilizzato per trasformare le tensioni alternate comprese tra i 20 Hz ed i 20.000 Hz, che possiamo prelevare sull'uscita di un amplificatore o di un radioricevitore, in vibrazioni acustiche che, diffondendosi nell'aria, verranno poi captate dalle nostre orecchie.

Come potete notare osservando lo spaccato della fig.174 un **altoparlante** è composto da una **membrana** a forma di **imbuto** sulla cui estremità è applicata una **bobina** composta da un certo numero di spire.

Poiché questa **bobina** è libera di muoversi dentro un **nucleo megnetizzato**, se è polarizzata con una tensione di **identica** polarità a quella del **magnete**, ad esempio **Nord - Nord**, la membrana viene respinta verso l'**esterno**, se è magnetizzata con una polarità **opposta**, ad esempio **Nord - Sud**, la membrana viene attirata verso l'**interno**.

Sapendo che un segnale di bassa frequenza è composto da semionde positive e semionde negative, quando sulla bobina giunge questo se-

gnale la membrana inizia ad oscillare alla stessa frequenza della tensione che l'ha eccitata producendo un'onda sonora che si diffonde nell'ambiente.

Contrariamente a quanto si potrebbe supporre, la membrana muovendosi avanti - indietro non provoca nessuno spostamento d'aria, come fanno le pale di un ventilatore, ma una compressione e decompressione delle molecole d'aria che, vibrando, generano un suono (vedi fig.175).

Infatti tutti sanno che quando appoggiamo la cornetta del **telefono** all'orecchio da questa non esce nessuno spostamento d'aria, ma solo delle **vibrazioni** che eccitano le molecole d'aria e che il nostro orecchio rileva come un **suono**.

Per constatare di persona se effettivamente la **membrana** di un altoparlante si sposta in avanti e all'indietro quando ai capi della sua **bobina** viene applicata una **tensione**, procuratevi una pila da **4,5 volt** e collegatela sui due terminali presenti sul cestello dell'altoparlante.

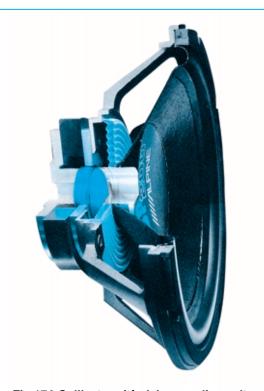
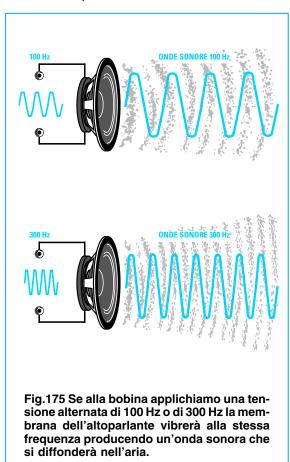
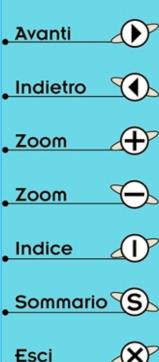


Fig.174 Sull'estremità del cono di un altoparlante è applicata una bobina che scorre dentro un magnete. Applicando una tensione alternata a questa bobina il cono oscillerà alla stessa frequenza.







Se collegherete questa pila sui terminali dell'altoparlante rispettando la sua **polarità** (vedi fig.176) la membrana si sposterà verso l'**esterno**. Se **invertirete** la polarità della pila (vedi fig.177) potrete notare la membrana spostarsi verso l'**interno**.

Maggiore è il diametro dell'altoparlante più ampio sarà lo spostamento **avanti/indietro** della sua membrana.

In commercio esistono molti tipi di altoparlanti con cono **rotondo** o **ellittico** e con **diametri** diversi.

Gli altoparlanti di **piccolo** diametro, che riescono ad erogare potenze comprese tra 1 - 2 watt, vengono normalmente utilizzati nelle radio portatili, perché la loro bobina mobile non accetta segnali che risultino maggiori di circa 3 volt.

Gli altoparlanti di dimensioni leggermente maggiori, utilizzati nei televisori, nelle normali radio o nei registratori, riescono ad erogare potenze comprese tra 5 - 10 watt e la loro bobina mobile accetta segnali la cui ampiezza non risulti maggiore di circa 8 volt.

Gli altoparlanti utilizzati negli **amplificatori hi-fi** riescono ad erogare potenze anche di **50 - 80 watt** e la loro **bobina mobile** accetta segnali la cui ampiezza non risulti maggiore di **25 volt**.

Gli altoparlanti utilizzati negli **amplificatori** per **discoteche** ed **orchestre** sono in grado di erogare potenze comprese tra i **500** e i **1.000 watt** e la lo-



Fig.176 Se volete vedere come si muove la membrana di un altoparlante procuratevi una pila da 4,5 volt e collegatela ai suoi terminali. Se rispetterete la polarità, il cono si sposterà verso l'esterno.

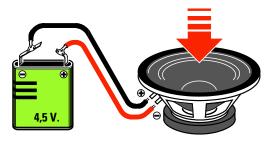


Fig.177 Se invertirete la polarità della pila noterete la membrana spostarsi verso l'interno. Se sulla bobina applichiamo un segnale di BF il cono inizierà a vibrare creando delle onde sonore.

Avanti
Indietro
Zoom
Zoom
Indice
Sommario
S
Esci

ro **bobina mobile** accetta segnali la cui ampiezza può raggiungere anche i **90 volt**.

Oltre alle loro dimensioni e alla loro potenza gli altoparlanti risultano suddivisi in queste **quattro** categorie:

UNIVERSALI – Sono così chiamati tutti quegli altoparlanti in grado di riprodurre un'ampia gamma di frequenze acustiche che da un minimo di 70 - 80 hertz possono raggiungere un massimo di 10.000 - 12.000 hertz.

Riuscendo a riprodurre con una buona fedeltà tutte le frequenze dei **bassi**, dei **medi** e degli **acuti**, questi altoparlanti vengono normalmente utilizzati nei ricevitori, nei televisori, nei registratori ecc.

WOOFER (pronuncia Vufer) – Sono altoparlanti provvisti di un **cono** di elevate dimensioni che riesce a vibrare con più facilità sulle frequenze delle **note** più **basse**.

Infatti i **Woofer** riescono a riprodurre fedelmente tutte le frequenze **acustiche** partendo dalle **note** più **basse** dei **25 - 30 hertz** fino a raggiungere un **massimo** di **2.500 - 3.000 hertz**.

Non riuscendo a riprodurre le frequenze dei medi

e degli **acuti**, questi altoparlanti vengono inseriti nelle **Casse Acustiche hi-fi** assieme ad altri due tipi di altoparlanti chiamati **Midrange** e **Tweeter**.

MIDRANGE (pronuncia Midreng) – Sono altoparlanti che hanno un cono di dimensioni molto inferiori a quelle di un Woofer quindi riescono a vibrare con più facilità sulle frequenze acustiche delle note medie partendo da un minimo di 300 - 500 hertz fino a raggiungere un massimo di 10.000 - 12.000 hertz.

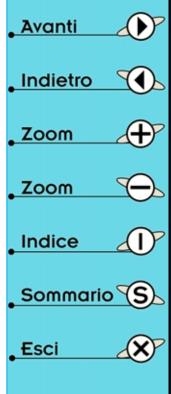
TWEETER (pronuncia Tuiter) – Sono altoparlanti che hanno un **cono** molto rigido e di dimensioni molto ridotte e per questo motivo riescono a vibrare con più facilità sulle frequenze delle **note acute** partendo da un **minimo** di **1.500 - 2.000 hertz** fino a raggiungere un **massimo** di **20.000 - 25.000 hertz**.

Tutte le **bobine mobili** di questi altoparlanti hanno una **impedenza caratteristica** di **8 ohm** oppure di **4 ohm** e questo valore viene sempre riportato sul corpo dell'altoparlante.

Se un **amplificatore** o una **radio** richiede sulla sua uscita un altoparlante che abbia una **impedenza** di



Fig.178 All'interno delle Casse Acustiche degli amplificatori hi-fi vengono inseriti due o tre altoparlanti di diverso diametro. Gli altoparlanti di diametro maggiore, chiamati Woofer, vengono utilizzati per riprodurre le sole note Basse, quelli di diametro intermedio, chiamati Midrange, per riprodurre le sole note Medie e gli altoparlante di diametro molto piccolo, chiamati Tweeter, per la riproduzione delle sole note Acute.



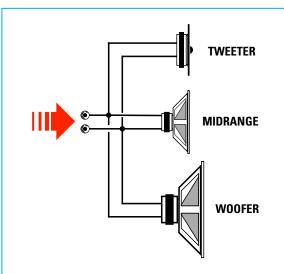


Fig.179 Se colleghiamo in parallelo tre altoparlanti otterremo una impedenza minore di quella richiesta. In queste condizioni si corre il rischio di danneggiare l'amplificatore e di bruciare l'altoparlante Tweeter perché riceve delle frequenze che non è in grado di riprodurre.

8 ohm non potremo collegargli un altoparlante da **4 ohm**, perché una impedenza **minore** obbligherebbe il transistor **finale** ad erogare una **maggiore** corrente con il rischio di distruggerlo.

Infatti in un amplificatore da **20 watt** progettato per un altoparlante da **8 ohm** il transistor **finale** dovrà erogare una **corrente** che potremo facilmente calcolare con la formula:

$amper = \sqrt{watt : ohm}$

Questo transistor erogherà quindi una corrente massima di:

$\sqrt{20:8} = 1.58$ amper

Se sull'uscita di questo amplificatore applichiamo un altoparlante con una **impedenza** di **4 ohm**, il transistor **finale** dovrà erogare una **corrente** di:

$\sqrt{20:4} = 2.23$ amper

Sull'uscita di un amplificatore da **20 watt** progettato per un altoparlante da **4 ohm** potremo collegare un altoparlante da **8 ohm**, ma in questo caso otterremo **metà** potenza.

Per verificare se quanto affermiamo corrisponde a verità calcoliamo la **massima tensione** che eroga

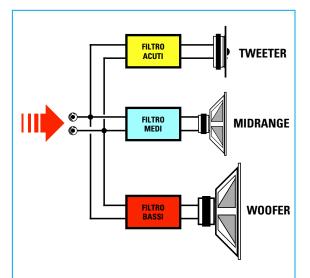


Fig.180 Collegando sui tre altoparlanti un filtro Cross-Over oltre a far giungere su ogni singolo altoparlante le "sole" frequenze che è in grado di riprodurre, impediremo all'amplificatore di vedere una impedenza inferiore a quella che ha ogni singolo altoparlante.

questo amplificatore da **20 watt** con un carico da **4 ohm** utilizzando la formula:

volt = $\sqrt{\text{watt x ohm}}$

L'amplificatore erogherà quindi una tensione di:

$$\sqrt{20 \times 4} = 8.94 \text{ volt}$$

Se applichiamo questo valore di tensione ad un altoparlante da **8 ohm** otterremo una **potenza** che potremo calcolare usando la formula:

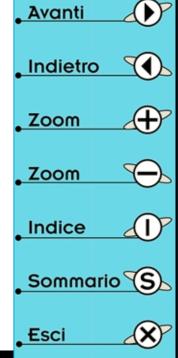
watt = (volt x volt) : ohm

Otterremo quindi una potenza di soli:

$$(8.94 \times 8.94) : 8 = 9.99 \text{ watt}$$

Il valore d'impedenza della bobina di un altoparlante non si riesce a misurare con un tester posto sulla portata ohm, perché in questo modo si misurerebbe la resistenza ohmica del filo utilizzato per la costruzione della bobina e non la sua impedenza.

Per misurare il valore di una **impedenza** occorre uno strumento chiamato **impedenzimetro**.



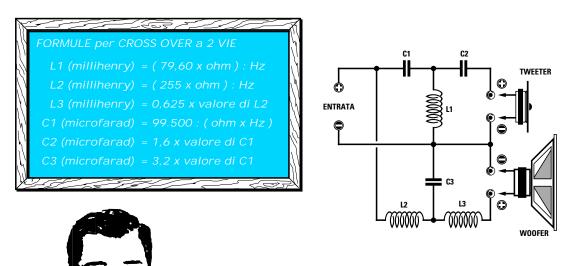




Fig.181 Schema elettrico di un filtro Cross-Over a 18 dB per ottava 2 VIE e le formule da utilizzare per ricavare i valori delle Induttanze e delle Capacità.

Dove è indicato "ohm" dovete inserire l'impedenza dell'altoparlante, cioè 4 o 8 ohm, e dove è riportato "Hz" il valore della frequenza di separazione pari a 2.000 Hz.

FILTRI CROSS-OVER

Quando all'interno di una **Cassa Acustica** vengono racchiusi i tre altoparlanti **Woofer - Midrange - Tweeter** non possiamo collegarli in parallelo come visibile in fig.179, perché su ognuno di loro giungerebbero delle **frequenze** che non sarebbero in grado di riprodurre perfettamente, ed oltre ad ottenere dei suoni **distorti** correremmo il rischio di danneggiarli.

Infatti la membrana del **Woofer** non riuscendo ad oscillare sulle frequenze dei **medi/acuti** ci fornirebbe dei suoni **impastati**.

La membrana del **Midrange** non correrebbe nessun rischio, ma non riuscendo ad oscillare sulle frequenze dei **bassi** ci fornirebbe un suono incompleto.

La membrana del **Tweeter**, di dimensioni molto ridotte, rischierebbe di essere messa fuori uso dalle frequenze dei **medi** e dei **bassi**.

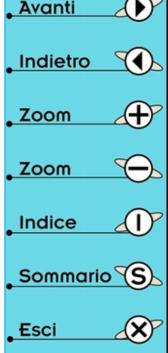
Per evitare di danneggiare gli altoparlanti e per ottenere una fedele riproduzione hi-fi è necessario suddividere tutta la gamma dello spettro acustico con un filtro chiamato Cross-Over, composto da induttanze e capacità, che provvede ad inviare ai due o tre altoparlanti le sole frequenze che questi sono in grado di riprodurre.

Il filtro Cross-Over si può paragonare ad uno spartitraffico che provvede a deviare verso una direzione i camion (frequenze Basse), in un'altra direzione tutte le autovetture (frequenza Medie) ed in una terza corsia tutti i velocipedi (frequenze Acute).

Il filtro Cross-Over per le frequenze dei bassi è un passa/basso che provvede a deviare verso l'altoparlante Woofer tutta la banda di frequenze comprese tra 25 e 500 Hz bloccando tutte le frequenze superiori.

Il filtro Cross-Over per le frequenze medie è un passa/banda che provvede a deviare verso l'altoparlante Midrange tutta la banda di frequenze comprese tra 500 e 4.000 Hz bloccando tutte le frequenze minori e superiori.

Il filtro Cross-Over per le frequenze acute è un passa/alto che provvedere a deviare verso l'altoparlante Tweeter tutta la banda di frequenze superiori ai 4.000 hertz bloccando tutte le frequenze inferiori. In pratica l'altoparlante Tweeter si usa per le frequenze comprese tra 4.000 e 25.000 hertz.



Se nella nostra **Cassa Acustica** sono presenti due soli altoparlanti, cioè un **Woofer** ed un **Midrange**, il filtro **Cross-Over** viene calcolato in modo da inviare verso l'altoparlante **Woofer** tutte le frequenze comprese tra **25** e **2.000** Hz e verso l'altoparlante **Midrange** tutte le frequenze superiori a **2.000** Hz.

Anche se in commercio sono reperibili dei **Cross-Over** già pronti per essere installati in una Cassa Acustica, questi filtri si possono facilmente costruire procurandosi le **induttanze** e le **capacità** necessarie.

In fig.181 riportiamo lo schema di un filtro a 2 Vie e le formule per calcolare i valori delle induttanze in millihenry e quelli delle capacità in microfarad.

Esempio: Calcolare i valori delle induttanze e capacità da utilizzare per un filtro Cross-Over a 2 Vie (vedi fig.181) disponendo di altoparlanti che abbiano un'impedenza di 8 ohm.

Soluzione - Utilizzando le **formule** che abbiamo riportato nella lavagna otterremo:

L1 = (79,60 x 8) : 2.000 = 0,3184 millihenry

 $L2 = (255 \times 8) : 2.000 = 1,02 \text{ millihenry}$

 $L3 = 0,625 \times 1,02 = 0,6375 \text{ millihenry}$

 $C1 = 99.500 : (8 \times 2.000) = 6,218 \text{ microfarad}$

 $C2 = 1.6 \times 6.218$ = 9.948 microfarad

 $C3 = 3.2 \times 6.218 = 19.897 \text{ microfarad}$

Vorremmo far presente che una differenza di un 3% in più o in meno sul valore richiesto non modifica le caratteristiche del filtro, quindi:

- Per L1 potremo usare una impedenza che abbia un valore compreso tra 0,3 e 0,33 millihenry.
- Per **L2** potremo usare una **impedenza** che abbia un valore compreso tra **0,99** e **1 millihenry**.
- Per L3 potremo usare una impedenza che abbia un valore compreso tra 0,60 e 0,65 millihenry.
- Per C1 potremo usare una capacità che abbia un valore compreso tra 5,9 e 6,5 microfarad.
- Per C2 potremo usare una capacità che abbia un valore compreso tra 9,6 e 10,2 microfarad.
- Per C3 potremo usare una capacità che abbia un valore compreso tra 19,3 e 20,5 microfarad.



Fig.182 Le induttanze da utilizzare per i filtri Cross-Over si ottengono avvolgendo su un rocchetto di plastica, non importa se tondo o quadrato, un certo numero di spire di filo di rame. Più spire avvolgerete sul rocchetto più aumenterà il valore in millihenry della bobina.

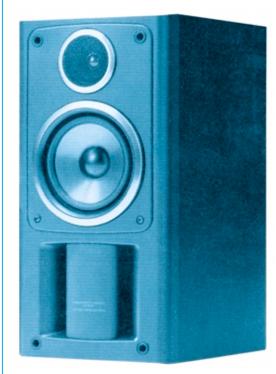
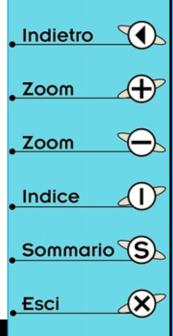


Fig.183 Foto di una Cassa Acustica in cui sono racchiusi due altoparlanti, un TWEE-TER ed un WOOFER.



Avanti



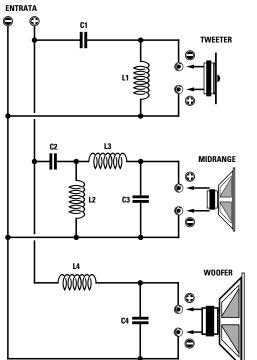


Fig.184 Schema elettrico di un filtro Cross-Over a 12 dB per ottava 3 VIE e le formule per calcolare i valori delle Induttanze e delle Capacità. Dove è indicato "ohm" dovete inserire l'impedenza che hanno gli altoparlanti, cioè 4 o 8 ohm, da collegare a questo filtro.

In fig.184 riportiamo lo schema di un filtro a **3 Vie** e le formule per calcolare i valori delle **induttanze** in **millihenry** e quelli delle **capacità** in **microfarad**.

Esempio: Calcolare i valori delle induttanze e capacità da utilizzare per un filtro Cross-Over a 3 Vie (vedi fig.184) disponendo di altoparlanti che abbiano un'impedenza di 8 ohm.

Soluzione - Utilizzando le **formule** che abbiamo riportato nella lavagna otterremo:

L1 = (159 x 8) : 4.000 = 0,318 millihenry

 $L2 = (159 \times 8) : 500 = 2,54 \text{ millihenry}$

 $L3 = 1.6 \times 0.318$ = 0.5 millihenry

 $L4 = 1.6 \times 2.54 = 4 \text{ millihenry}$

 $C1 = 99.500 : (8 \times 4.000) = 3,10 \text{ microfarad}$

 $C2 = 99.500 : (8 \times 500) = 24.8 \text{ microfarad}$

 $C3 = 1.6 \times 3.10$ = 4.96 microfarad

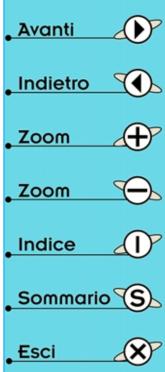
 $C4 = 1.6 \times 24.8 = 39.68 \text{ microfarad}$

Anche per questi componenti potremo utilizzare delle induttanze e capacità con una differenza sul valore richiesto di un 3% in più o in meno.

Per le capacità vi suggeriamo di usare sempre dei condensatori **poliesteri** perché i condensatori e-lettrolitici oltre ad essere **polarizzati** hanno delle tolleranze che possono raggiungere anche il **40%**. Poiché difficilmente troverete dei condensatori poliesteri con capacità così elevate, dovrete collegarne in **parallelo** più di uno in modo da ottenere il valore richiesto.

Per le **induttanze** dovrete utilizzare delle **bobine** avvolte con del **filo** di **rame** che abbia un diametro di almeno **1 mm** per poter lasciar passare la **corrente** richiesta.

Nota: Le induttanze da utilizzare per i filtri Cross-Over vanno sempre avvolte su rocchetti sprovvisti di nuclei in ferro (vedi fig.182).



CUFFIE o AURICOLARI

Le **cuffie** sono in pratica dei **minuscoli altoparlanti** che si applicano sulle orecchie per ascoltare individualmente il suono di una radio, di un registratore o di un amplificatore senza disturbare i presenti.

La potenza massima che possiamo applicare ad una **cuffia** si aggira attorno ai **0,2 watt** quindi non potremo mai collegarla direttamente sull'uscita degli amplificatori di **potenza** dove sono collegati gli altoparlanti.

In ogni amplificatore è presente un'apposita **presa** per poter collegare qualsiasi tipo di **cuffia**.

Esistono delle **cuffie hi-fi** in grado di riprodurre tutta la **gamma acustica** partendo da un **minimo** di **25 - 30 Hz** per arrivare ad un massimo di **18.000 - 20.000 Hz** ed altre molto **più economiche** in grado di riprodurre una **gamma acustica** più ristretta che parte normalmente sui **40 - 50 Hz** per arrivare ad un massimo di **10.000 - 12.000 Hz**.

In commercio sono disponibili anche dei minuscoli **auricolari piezoelettrici** e **magnetici** che si introducono direttamente nell'orecchio.







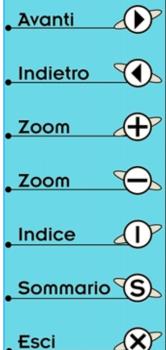








Fig.185 Le cuffie sono dei minuscoli altoparlanti che si appoggiano sulle orecchie per ascoltare individualmente della musica. Le cuffie hanno una "impedenza" di 32 oppure di 600 ohm.



MICROFONI

I microfoni (vedi fig.187) sono dei componenti in grado di captare tutte le vibrazioni sonore prodotte da un rumore, una voce o uno strumento musicale e di convertirle in una tensione elettrica che dovrà poi essere adeguatamente amplificata. In pratica fanno l'inverso di quello che fa un altoparlante, che converte le tensioni alternate fornite da un amplificatore in vibrazioni sonore.

Tutti i microfoni, come gli altoparlanti, sono provvisti di una membrana che, colpita da un suono, vibra producendo così una tensione alternata di pochi millivolt la cui frequenza risulta perfettamente identica a quella della sorgente sonora.

Se facciamo vibrare la corda di una chitarra in grado di emettere una nota acustica sulla frequenza di 440 Hz, questa onda sonora farà vibrare la membrana del microfono su tale frequenza e dalla sua uscita potremo prelevare una tensione alternata con una frequenza di 440 hertz.

Se facciamo vibrare la corda di un violino in grado di emettere una nota acustica a 2.630 hertz, questa onda sonora farà vibrare la membrana del microfono su tale frequenza e dalla sua uscita potremo prelevare una tensione alternata con una frequenza di 2.630 hertz.

I microfoni più comunemente utilizzati sono:

 A carbone. Sono così chiamati perché la membrana appoggia su granuli di carbone che sono conduttori di elettricità (vedi fig.188). Quando la **membrana** entra in vibrazione comprime più o meno questi **granuli di carbone** variando così la sua **resistenza ohmica** e di conseguenza anche la **corrente** che scorre nei granuli di carbone. Questi microfoni sono ancora oggi utilizzati in **telefonia** ed in qualche apparecchiatura militare.

- Elettromagnetici. Sono così chiamati perché sulla membrana è avvolta una bobina che si muove sopra un magnete allo stesso modo di un comune altoparlante (vedi fig.189).

Quando questa membrana entra in vibrazione, ai capi della **bobina** si crea una debole tensione che deve poi essere adequatamente amplificata.

Anche un comune **altoparlante** può essere utilizzato come **microfono**, infatti se parliamo di fronte al suo **cono di carta** questo vibrerà e dai suoi terminali potremo prelevare una **tensione alternata** di pochi **millivolt**.

 Piezoelettrici. Sono così chiamati perché la membrana è appoggiata su un cristallo piezoelettrico (vedi fig.190).

Quando la membrana entra in vibrazione comprime più o meno questo **cristallo** e, grazie al fenomeno della **piezoelettricità**, sulla sua uscita otteniamo una **tensione alternata** di molti **millivolt**. Un microfono piezoelettrico funziona sullo stesso principio del **pick-up** presente in un giradischi. In questi **pick-up** il cristallo **piezoelettrico** viene compresso e decompresso meccanicamente dalla **puntina** che scorre sui solchi del **disco musicale**.

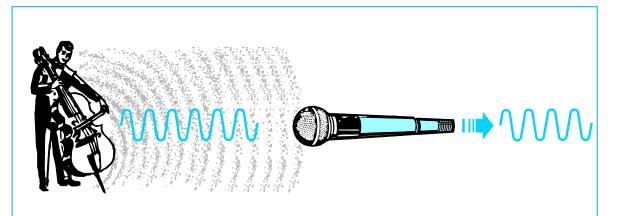


Fig.186 I microfoni fanno l'inverso di quello che fa un altoparlante, cioè captano le vibrazioni acustiche e le convertono in una tensione alternata di frequenza pari alle note acustiche captate. Poiché il valore della tensione alternata fornita sull'uscita di questi microfoni è sempre molto debole occorre necessariamente preamplificarla. L'uscita di un microfono va sempre collegata sull'ingresso del preamplificatore con un "cavetto schermato" per evitare di captare dei segnali spuri o ronzii di alternata.

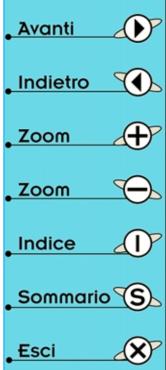




Fig.187 Tipi di microfoni utilizzati dalle orchestre e dai cantanti. I microfoni più usati sono quelli di tipo elettromagnetico e piezoelettrico.

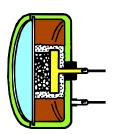


Fig.188 Nei microfoni chiamati a carbone la membrana vibrando preme dei granuli a carbone modificando così la propria resistenza interna.

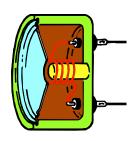


Fig.189 I microfoni chiamati magnetici sono dei piccoli altoparlanti. La loro membrana nel vibrare genera una debole tensione alternata.

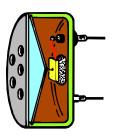
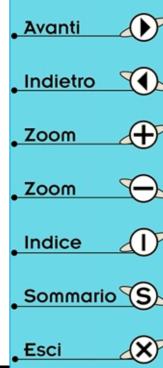


Fig.190 Nei microfoni chiamati piezo la membrana comprime un piccolo cristallo di quarzo e questa pressione viene convertita in una tensione



Fig.191 In questa foto vi presentiamo delle minuscole capsule piezoelettriche provviste internamente di uno stadio preamplificatore che viene alimentato tramite i loro terminali.





FREQUENZE ACUSTICHE e NOTE MUSICALI

Tutti gli esseri umani percepiscono il suono emesso dalla voce di un cantante, da uno strumento musicale o da un altoparlante tramite l'orecchio, ma vi siete mai chiesti come questi suoni si propaghino nell'aria?

Se osservate un **altoparlante** durante l'emissione di un suono vedrete che il suo cono **vibra** velocemente senza provocare alcun movimento d'aria.

A sua volta questa vibrazione fa vibrare automaticamente le **molecole** d'aria ottenendo così delle **onde sonore** che, raggiungendo il nostro orecchio, fanno vibrare la piccola **membrana** posta al suo interno.

Il **nervo acustico** collegato a questa membrana le trasforma in impulsi elettrici e le invia al cervello. Possiamo quindi paragonare il nostro orecchio ad un microfono che trasforma tutti i **suoni** che riesce a captare in una tensione elettrica.

Per cercare di spiegare come si generano queste **onde sonore**, che pur diffondendosi nell'aria non creano nessuna corrente, possiamo portarvi l'esempio del sasso gettato in uno stagno.

Nel punto in cui cade il sasso (vedi fig.192) noi vediamo formarsi delle **onde concentriche** che si propagano verso l'esterno ad una certa velocità senza provocare correnti.

Infatti se posiamo sull'acqua dello stagno un tappo di sughero, lo vedremo solo alzarsi ed abbassarsi, ma non spostarsi dal centro verso l'esterno.

Se le vibrazioni emesse dal cono di un altoparlante sono comprese tra i 16 e i 100 Hz (16 - 100 oscillazioni in un secondo) udremo un suono con una tonalità molto bassa, se invece sono comprese tra i 5.000 e i 10.000 Hz (5.000 - 10.000 oscillazioni in un secondo) udremo un suono con una tonalità molto acuta.

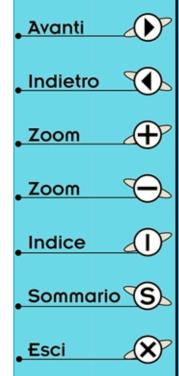
Se diamo un colpo a due aste metalliche di **diver**sa lunghezza queste **vibreranno** producendo un suono diverso che risulterà proporzionale alla loro lunghezza.

Se prendiamo due aste metalliche di **identica** lunghezza e le poniamo una vicino all'altra, facendo **vibrare** una delle due aste, il suono generato farà **vibrare** anche la seconda asta, perché questa essendo della stessa lunghezza dell'altra, entrerà in **risonanza**.

Questo fenomeno viene utilizzato per accordare sulla stessa frequenza le corde di due diverse chitarre, di due pianoforti o di due arpe ecc.

Per accordare gli strumenti musicali si usa un pezzo di ferro a forma di U chiamato diapason, che quando vibra emette una frequenza campione di 440 Hz che corrisponde alla nota LA della terza ottava (vedi Tabella N.15).

Se vicino al diapason che abbiamo fatto vibrare poniamo un **secondo diapason** accordato sulla stessa frequenza, anche questo inizierà a **vibrare** perché **eccitato** dalle onde sonore generate dal **primo** diapason (vedi fig.193).



NO	TE	base	1 °	2 °	3°	4 °	5°	6°	7 °	8°
ITALIA	USA	ottava	ottava	ottava	ottava	ottava	ottava	ottava	ottava	ottava
DO	С	32,69	65,38	130,76	261,52	523,04	1.046,08	2.092,16	4.184,32	8.368,64
DO#	C#	34,62	69,24	138,48	276,92	553,84	1.107,68	2.215,36	4.430,72	8.861,44
RE	D	36,68	73,36	146,72	293,44	586,88	1173,76	2.347,52	4.695,04	9.390,08
RE#	D#	38,84	77,68	155,36	310,72	621,44	1.242,88	2.485,76	4.971,52	9.943,04
MI	E	41,20	82,40	164,80	329,60	659,20	1.318,40	2.636,80	5.273,60	10.547,20
FA	F	43,64	87,28	174,56	349,12	698,24	1.396,48	2.792,96	5.585,92	11.171,84
FA#	F#	46,21	92,42	184,84	369,68	739,36	1.478,72	2.957,44	5.914,88	11.829,76
SOL	G	48,98	97,96	97,96	391,84	783,68	1.567,36	3.134,72	6.269,44	12.538,88
SOL#	G#	51,87	103,74	207,48	414,96	829,92	1.659,84	3.319,68	6.639,36	13.278,72
LA	Α	55,00	110,00	220,00	440,00	880,00	1.760,00	3.520,00	7.040,00	14.080,00
LA#	A#	58,24	116,48	232,96	465,92	931,84	1.863,68	3.727,36	7.454,72	14.909,44
SI	В	61,73	123,46	246,92	493,84	987,68	1.975,36	3.950,72	7.901,44	15.802,88

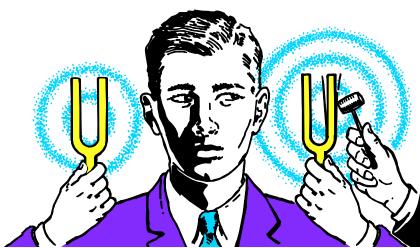
In questa Tabella riportiamo tutte le frequenze "base" delle Note musicali e le loro Ottave superiori. Come potete notare ogni Ottava superiore ha una frequenza doppia rispetto all'Ottava inferiore. Se prendiamo la frequenza "base" della nota LA, che è di 55 Hz, noteremo che per ogni Ottava la sua frequenza si raddoppia: 110 - 220 - 440 - 880 hertz ecc.



Fig.193 Facendo vibrare un Diapason con un martelletto, questo emetterà delle onde sonore che riusciranno a far vibrare un altro Diapason purché sia vicino ed accordato sulla

stessa frequenza.

Fig.192 Per capire come si forma un'onda sonora provate a gettare un sasso in uno stagno d'acqua. Vedrete formarsi delle onde concentriche che si propagheranno dal centro verso l'esterno senza creare correnti, ma solo ondulazioni. Infatti posando sullo stagno un tappo di sughero lo vedremo solo alzarsi o abbassarsi, ma non spostarsi dalla sua posizione. Le onde sonore fanno oscillare le molecole d'aria senza muovere l'aria, a differenza delle pale del ventilatore che generano vento, ma non un suono.



Indietro Zoom Zoom Indice Sommario Esci

Avanti

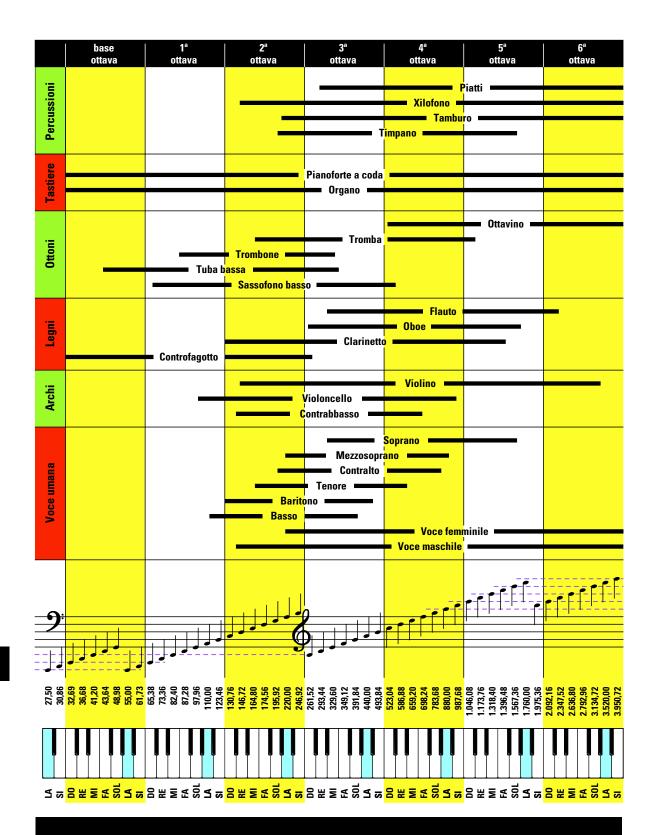
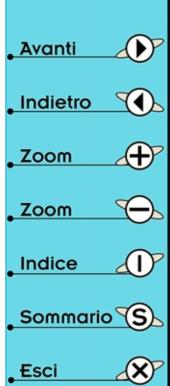


Fig.194 In questa Tabella abbiamo riportato tutte le frequenze minime e massime che possono generare i vari strumenti musicali e le voci umane. Nella frequenza "base" sono riportate le frequenze delle note Basse e nella 6° ottava le frequenze delle note degli Acuti.





La velocità di propagazione delle **onde acustiche** nell'**aria** è di **340 metri al secondo**, dunque molto più lenta della velocità della **luce** che raggiunge i **300.000 chilometri** al **secondo**.

Questa differenza di velocità la possiamo facilmente notare in presenza di temporali. Infatti noi vediamo subito la luce del lampo di un fulmine, ma il suono del tuono giunge al nostro

La velocità di propagazione del **suono** varia in funzione del materiale conduttore, come qui sotto ri-

orecchio dopo molti secondi.

aria	340 metri al secondo
acqua	1.480 metri al secondo
terreno	3.000 metri al secondo
acciaio	5.050 metri al secondo

Per calcolare la lunghezza d'onda in **metri** di un suono che si diffonde nell'aria ad una temperatura di **20 gradi** si può usare la formula:

metri = 340 : hertz

portato:

Un suono **basso** che abbia una **frequenza** di **100 Hz** ha nell'aria una lunghezza d'onda pari a:

340 : 100 = 3,4 metri

Un suono **acuto** che abbia una **frequenza** di **6.000 Hz** ha nell'aria una lunghezza d'onda pari a:

340 : 6.000 = 0,0566 metri, cioè 5,66 centimetri

L'orecchio umano riesce a percepire un'ampia gamma di **frequenze acustiche** che normalmente partono da un **minimo** di **20 Hz** per raggiungere un **massimo** di **17.000 - 20.000 Hz**.

Questo limite massimo dipende molto dall'età. Una persona molto giovane riesce a udire tutta la gamma di frequenze fino ed oltre i 20.000 Hz. Una persona che abbia raggiunto i 30 anni non riesce più a percepire le frequenza superiori a 15.000 - 16.000 Hz ed una persona che abbia superato i 40 anni non riesce più a percepire tutte le frequenze superiori a 10.000 - 12.000 Hz.

Nei paesi di lingua latina, e quindi anche in Italia, le **7 note musicali** sono chiamate:

Nella **Tabella N.15** abbiamo riportato la **frequenza base** di ogni nota e nelle colonne successive le **ottave superiori**.

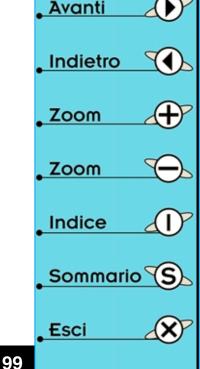
Come potete notare, la frequenza di ogni **ottava superiore** corrisponde ad un **raddoppio** della frequenza dell'**ottava inferiore**, quindi per ricavarla basta moltiplicare la frequenza **base** per:

Ad esempio la frequenza base della nota LA è di 55 Hz, quindi la frequenza del LA della 1° ottava è di 55 x 2 = 110 Hz, la frequenza del LA della 2° ottava è di 55 x 4 = 220 Hz, la frequenza del LA della 3° ottava, chiamata anche ottava centrale, è di 55 x 8 = 440 Hz e via di seguito.

La frequenza di **Do# - Re# - Fa# - Sol# - La#** ha un valore intermedio tra la nota inferiore e quella superiore.

Nota: il segno grafico # si chiama diesis.

Nella **Tabella** di fig.194 trovate invece le frequenze **minime** e **massime** suddivise in **ottave** che possono generare i vari strumenti musicali e le voci umane.



ULTRASUONI

Tutti i **suoni** che hanno una frequenza **superiore** a quella che normalmente un essere umano riesce ad udire, cioè tutti quelli superiori ai **25.000 Hz** circa, vengono chiamati **ultrasuoni**.

Molti animali riescono a sentire queste frequenze **ultrasoniche** che noi non riusciamo ad udire.

Tanto per portare un esempio, i **gatti** riescono a percepire frequenze fino **40.000 hertz** circa, i **cani** fino a **80.000 hertz** ed i **pipistrelli** riescono a rilevare frequenze fino a circa **120.000 hertz**.

Senza entrare in dettaglio, possiamo dirvi che in commercio esistono particolari capsule **emittenti** e **riceventi** in grado di emettere e captare queste frequenze **ultrasoniche**.

Poiché queste frequenze **ultrasoniche** hanno proprietà quasi similari a quelle dei raggi luminosi, possono essere concentrate in fasci ben definiti. Se nel loro cammino incontrano un ostacolo vengono subito **riflesse**, come succede ad un fascio luminoso quando incontra uno specchio.

Per questa loro caratteristica vengono utilizzate per realizzare **antifurti** ed **ecoscandagli**, che come saprete servono in navigazione per misurare le profondità marine e per localizzare ostacoli, come ad esempio scogli, sommergibili nemici ed anche per individuare banchi di pesce.

L'ecoscandaglio invia verso una precisa direzione un impulso ad ultrasuoni e per conoscere la distanza di un ostacolo si valuta in quanto tempo questo impulso ritorna alla sorgente.

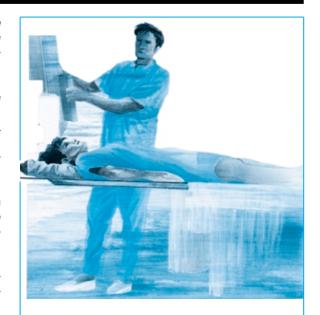
Conoscendo la velocità di propagazione degli ultrasuoni nell'acqua, che risulta di circa 1.480 metri al secondo, si riesce facilmente a calcolare la distanza dell'ostacolo.

Gli **ultrasuoni** vengono utilizzati anche in campo industriale per controllare i materiali metallici al fine di scoprire difetti interni, e per emulsionare liquidi, creme e vernici.

Vengono anche impiegati in campo **medico** per le **ecografie** o le **terapie ultrasoniche**.

Infatti gli **ultrasuoni** attraversando i tessuti vischiosi generano **calore**, quindi sono molto efficaci per curare artriti reumatiche, sciatiche, nevriti ecc.

Per concludere possiamo affermare che gli **ultrasuoni** sono suoni un po' particolare che se ben utilizzati possono servire anche per **guarire**.



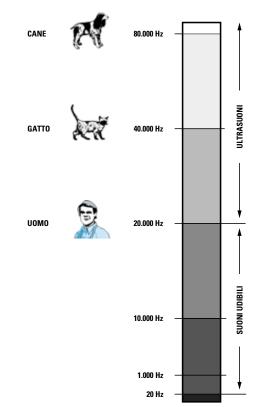
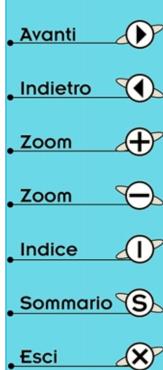
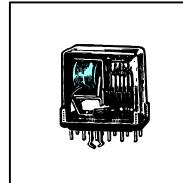


Fig.195 Tutti i suoni di frequenza superiore ai 20.000 Hz che non risultano udibile da un essere umano rientrano nella gamma delle frequenze "ultrasoniche".

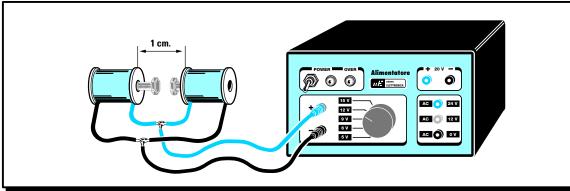
Gli ultrasuoni vengono usati in campo medico per eseguire delle ecografie e anche per curare reumatismi, sciatiche ecc.











imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

Anziché alimentare i circuiti elettronici con le **pile** che in breve tempo si esauriscono, vi suggeriamo di realizzare un piccolo alimentatore che riduca la tensione **alternata** dei **220 volt**, che potete prelevare da una qualsiasi **presa** di corrente, su valori di tensioni di **5 - 6 - 9 - 12 - 15 volt**. Questo stesso alimentatore dovrà trasformare la tensione **alternata** in una tensione **continua**, identica cioè a quella fornita da una **pila**.

In questa **Lezione** vi spieghiamo come montare un **alimentatore** in grado di fornire tensioni **continue stabilizzate** di **5 - 6 - 9 - 12 - 15 volt** ed anche due tensioni **alternate** di **12 - 24 volt**, che vi serviranno per alimentare molti circuiti elettronici tra i quali tutti quelli che vi presenteremo.

Poiché dalla **Lezione N.5** avete già appreso come procedere per ottenere delle **perfette** stagnature, possiamo assicurarvi che a montaggio ultimato vedrete l'alimentatore **funzionare** subito correttamente e se per ipotesi non funzionerà per un **errore** da voi commesso non preoccupatevi perché noi non vi lasceremo mai in **panne**.

In caso d'insuccesso potete spedirci il vostro montaggio e con una modica spesa noi lo ripareremo spiegandovi dove avete sbagliato.

Se stagnerete in modo **perfetto** tutti i componenti vi accorgerete che potete far funzionare qualsiasi apparecchiatura elettronica sebbene inizialmente vi possano sembrare molto complesse. Zoom
Zoom
Indice
Sommario
S
Esci

Avanti

8° ESERCIZIO ALIMENTATORE UNIVERSALE modello LX.5004

Poiché ormai avrete imparato a stagnare non avrete difficoltà a montare questo alimentatore universale che vi servirà per alimentare tutti i circuiti elettronici che vi proporremo.

Se seguirete attentamente tutte le istruzioni che vi forniamo possiamo assicurarvi che a montaggio completato questo alimentatore funzionerà subito ed in modo perfetto, anche se molti dei componenti impiegati non li conoscete ancora.

Questo alimentatore vi sarà molto utile perché parecchi dei circuiti che vi presentiamo hanno bisogno di tensioni molto stabili e di valori di tensione che una pila non può erogare, ad esempio 5 volt oppure 12 - 15 volt.

Sebbene un alimentatore universale abbia un costo maggiore rispetto a quello di una normale pila, dovete tenere presente che è in grado di fornirvi diversi tensioni continue e alternate che una pila non potrà mai fornire, inoltre vi durerà tutta una vita senza mai "scaricarsi".

L'alimentatore che abbiamo progettato è in grado di fornirvi tutte queste tensioni:

- 2 tensioni alternate di 12 e 24 volt con una corrente massima di 1 amper.
- 5 tensioni continue stabilizzate da 5 6 9 12
- 15 volt con una corrente massima di 1 amper.
- 1 tensione continua non stabilizzata di 20 volt con una corrente massima di 1 amper.

Costruire questo alimentatore sarà anche un valido esercizio per imparare a **leggere** uno **schema elettrico** e nello stesso tempo vedrete come sono disposti in **pratica** tutti i componenti guardando il solo schema di montaggio riportato in fig.198.

Iniziamo la descrizione dello schema elettrico (vedi fig. 197) partendo dalla **presa** di **rete** dei **220 volt**.

Questa tensione prima di entrare sull'avvolgimento primario del trasformatore **T1** passa attraverso l'**interruttore** siglato **S1** che ci serve per poter accendere e spegnere l'alimentatore.

Sul trasformatore T1 sono presenti due avvolgimenti secondari, uno in grado di fornire 17 volt alternati 1 amper ed uno in grado di fornirci 0 - 12 - 24 volt alternati 1 amper.

La tensione alternata dei 17 volt viene applicata sull'ingresso del ponte raddrizzatore siglato RS1 che provvede a trasformarla in una tensione continua.

Il condensatore **elettrolitico** siglato **C1**, posto sull'uscita del **ponte RS1**, ci permette di rendere la tensione raddrizzata perfettamente **continua**.

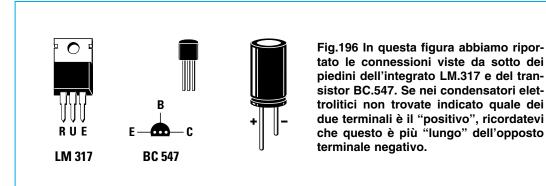
Questa tensione viene poi applicata sull'ingresso di un **integrato stabilizzatore** tipo **LM.317** che nello schema elettrico è rappresentato da un rettangolo nero siglato **IC1**.

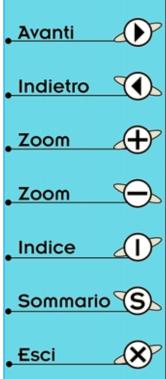
Come potete osservare in fig.196 questo integrato dispone di **3 piedini** designati con le lettere **R-U-E**.

- E è il piedino di **entrata** sul quale va applicata la tensione **continua** che vogliamo **stabilizzare**.
- U è il piedino di uscita dal quale preleviamo la tensione continua stabilizzata.

R – è il piedino di **regolazione** che provvede a determinare il valore della tensione da stabilizzare. Per ottenere in uscita una tensione **stabilizzata** di 5 - 6 - 9 - 12 - 15 **volt** dobbiamo applicare sul piedino R una tensione che determiniamo tramite il **commutatore** rotativo **S2**.

La tensione **stabilizzata** che applichiamo sui **morsetti d'uscita** viene filtrata dai condensatori siglati **C3 - C4** che eliminano ogni più piccolo residuo di **alternata**.







Consigliamo di realizzare questo alimentatore perché da questo potrete prelevare tutte le tensioni necessarie per alimentare i vari progetti che presenteremo in questo corso di elettronica.

La tensione raddrizzata dal ponte RS1 oltre ad entrare sul piedino E dell'integrato IC1 raggiunge direttamente i morsetti indicati Uscita 20 volt dai quali possiamo prelevare questo valore di tensione che non risulta stabilizzato.

Il diodo led siglato DL2 collegato sulla tensione di 20 volt indica quando l'alimentatore è acceso o spento.

In questo alimentatore abbiamo inserito diverse protezioni: una per i cortocircuiti, una per i sovraccarichi ed una per le correnti inverse onde evitare di danneggiare l'integrato IC1 nel caso mettessimo involontariamente in cortocircuito i due fili d'uscita della tensione stabilizzata o nel caso tentassimo di prelevare delle correnti maggiori di 1 amper.

Se per ipotesi mettessimo in **corto** i due fili d'uscita o volessimo prelevare dall'alimentatore delle **correnti** maggiori di **1 amper**, ai capi delle due resistenze **R5 - R6** ritroveremmo una tensione **positiva** che farebbe scendere bruscamente la tensione di riferimento sul piedino **R** e di conseguenza quella sul terminale d'uscita **U**.

La tensione presente ai capi delle due resistenze R5 - R6 raggiunge, tramite la resistenza R2, anche il terminale Base del transistor TR1 che, portandosi in conduzione, fa accendere il diodo led siglato DL1 collegato in serie al terminale Collettore.

Quindi quando si accende il diodo **DL1** significa che c'è un **cortocircuito** sull'apparecchiatura che alimentiamo oppure che questa assorbe una corrente **maggiore** di **1 amper**.

Per proteggere l'integrato IC1 quando si spegne l'alimentatore, abbiamo collegato tra i piedini E - U il diodo al silicio DS1.

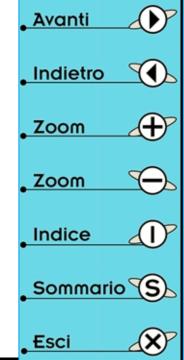
Infatti tutte le volte che togliamo i 220 volt dal primario del trasformatore T1, la tensione sul piedino d'ingresso E scende velocemente a 0 volt, ma non dobbiamo dimenticare che sul piedino d'uscita U è presente il condensatore elettrolitico d'uscita C3 che non riesce a scaricarsi così velocemente come quello posto sull'ingresso.

Quindi sul piedino d'uscita **U** ritroveremmo una tensione **maggiore** rispetto a quella presente sul piedino **E** e questa differenza potrebbe danneggiare l'integrato **IC1**.

Quando la tensione sul condensatore elettrolitico C3 risulta maggiore di quella presente sul condensatore elettrolitico C1, il diodo DS1, portandosi in conduzione, trasferisce la sua tensione sul piedino E e così non ritroveremo mai sul piedino d'ingresso una tensione minore a quella presente sul piedino d'uscita.

Il diodo **DS2**, posto tra il piedino **U** ed il piedino **R**, serve per scaricare velocemente il condensatore elettrolitico **C2** collegato su tale piedino, ogni volta che passiamo da una tensione **maggiore** ad una **minore** ruotando il commutatore **S2**.

Ammesso che il commutatore **S2** fosse ruotato sulla posizione **12 volt** ai capi del condensatore elettrolitico **C2** risulterebbe presente una tensione di circa **10,75 volt**.



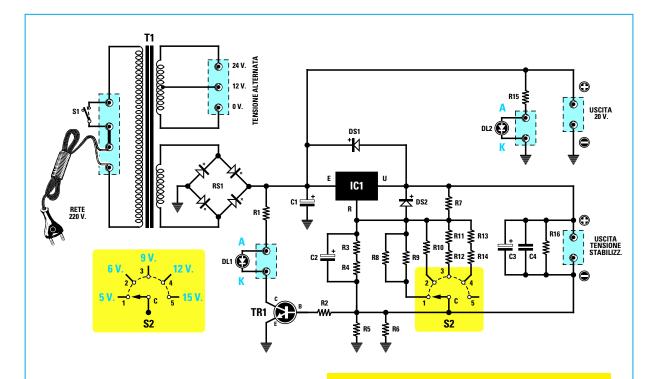


Fig.197 Schema elettrico dell'alimentatore. Nel riquadro giallo sono evidenziate le posizioni in cui dovete ruotare il commutatore S2 per ottenere in uscita le varie tensioni.

Se ruotassimo S2 per ottenere in uscita una tensione stabilizzata di 5 volt, il condensatore elettrolitico C2 continuerebbe a fornire sul piedino R di IC1 una tensione di 10,75 volt e poiché ritroveremmo questa tensione anche sui terminali d'uscita, correremmo il rischio di alimentare un'apparecchiatura che richiede una tensione stabilizzata di 5 volt con una di 12 volt.

Il diodo DS2, collegato tra i terminali R - U dell'integrato IC1, provvede a scaricare velocemente il condensatore elettrolitico C2 in modo che sull'uscita si abbiano i volt richiesti.

Le resistenze R8/R9 - R10 - R11/R12 - R13/R14 collegate sul commutatore S2 servono per applicare sul piedino R dell'integrato IC1 il valore di tensione idoneo ad ottenere in uscita una tensione stabilizzata di 5 - 6 - 9 - 12 - 15 volt.

Dopo questa breve spiegazione dello schema elettrico passiamo alla descrizione della realizza**zione pratica** del nostro alimentatore universale. In fig.198 riportiamo il disegno dello schema pratico che servirà a dissipare ogni vostro eventuale piccolo dubbio.

Infatti in questa figura sono chiaramente visibili le posizioni in cui dovete inserire tutti i compo-

ELENCO COMPONENTI

R1 = 1.200 ohm 1/4 watt

R2 = 1.000 ohm 1/4 watt

R3 = 1.200 ohm 1/4 watt R4 = 1.200 ohm 1/4 watt

R5 = 1,2 ohm 1/2 watt

R6 = 1.2 ohm 1/2 watt

R7 = 220 ohm 1/4 watt

R8 = 1.800 ohm 1/4 watt

R9 = 1.800 ohm 1/4 watt

R10 = 1.200 ohm 1/4 watt

R11 = 2.200 ohm 1/4 watt

R12 = 1.200 ohm 1/4 watt

R13 = 8.200 ohm 1/4 watt

R14 = 470 ohm 1/4 watt

R15 = 1.200 ohm 1/4 watt

R16 = 10.000 ohm 1/4 watt

C1 = 2.200 mF elettrolitico 50 volt

C2 = 10 mF elettrolitico 50 volt

C3 = 220 mF elettrolitico 25 volt

C4 = 100.000 pF poliestere

DS1 = diodo 1N.4007

DS2 = diodo 1N.4007

DL1 = diodo led

DL2 = diodo led

RS1 = ponte raddriz. 200 volt 1,5 amper

TR1 = NPN tipo BC.547

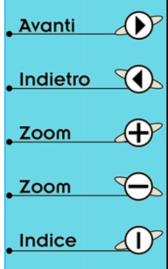
S1 = interruttore

S2 = commutatore 1 via 5 posizioni

IC1 = integrato LM.317

T1 = trasform. 40 watt (T040.02)

sec. 0-12-24 V 1 A + 17 V 1 A



Sommario

Esci

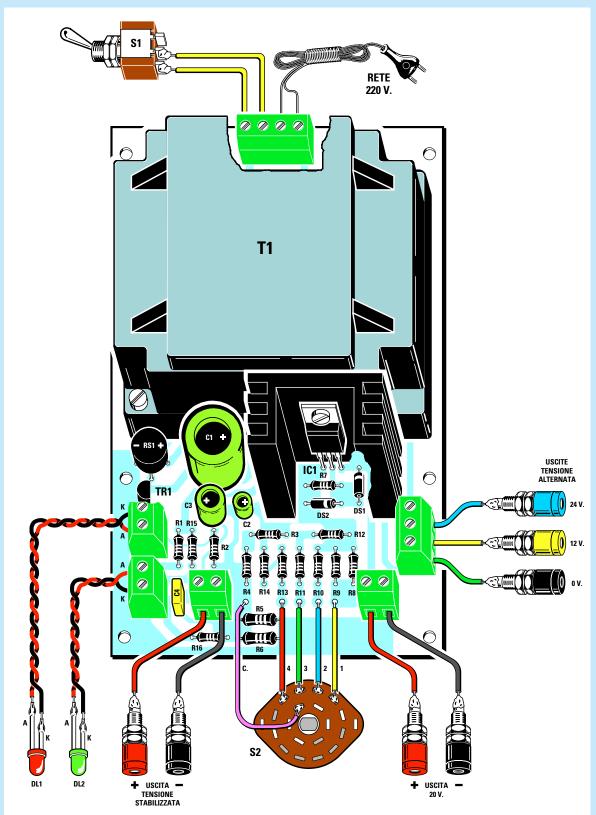


Fig.198 Schema pratico di montaggio. Nelle posizioni indicate dalle sigle dovrete inserire i valori riportati nell'elenco componenti senza confondervi (leggere articolo).

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

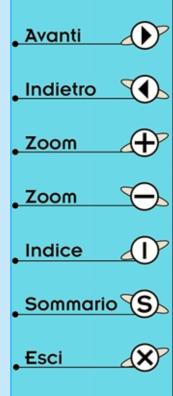
Sommario



Fig.199 Dopo aver montato tutti i componenti sul circuito stampato e stagnati i loro terminali sulle piste in rame sottostanti, otterrete un montaggio simile a quello visibile in questa foto. Si noti l'aletta di raffreddamento con sopra fissato l'integrato IC1.



Fig.200 La scheda montata andrà poi fissata all'interno del suo mobile plastico. Sul pannello frontale fisserete il commutatore S2, le boccole d'uscita e le gemme cromate contenenti i diodi led. Per le connessioni al commutatore S2 potrete fare riferimento alla fig.204 e per fissare le boccole d'uscita sul pannello al disegno riportato in fig.206.



nenti sul circuito stampato (notare le loro sigle). Per sapere il **valore** delle resistenze e dei condensatori da inserire nelle posizioni riportate dovrete solo controllare la **lista componenti** che si trova a fianco dello schema elettrico.

Acquistando il kit siglato **LX.5004** troverete tutti i componenti necessari al montaggio, più un mobile plastico completo di una mascherina forata e serigrafata.

Anche se potete iniziare il montaggio da un componente qualsiasi noi vi consigliamo di cominciare dalle **resistenze**.

Prima di inserirle nel circuito stampato dovete ripiegare ad ${\bf L}$ i loro terminali in modo da poterli facilmente inserire nei fori predisposti sullo stampato

A questo punto prendete la **tabella del codice co-lori**, che abbiamo riportato nella **Lezione N.2**, e iniziate a suddividere le varie resistenze.

La prima resistenza da inserire, siglata R1, è da 1.200 ohm e deve avere sul corpo questi colori:

marrone - rosso - rosso - oro

Quando l'avete individuata, inseritela sullo stampato nel punto corrispondente alla sigla **R1** e pigiatela a fondo in modo che il suo corpo appoggi sul circuito stampato.

A questo punto rovesciate lo stampato quindi **stagnate**, come vi abbiamo insegnato, i suoi terminali sulle piste in rame.

Cercate di eseguire delle perfette **stagnature** perché un terminale **mal stagnato** potrebbe impedire al circuito di funzionare.

Dopo averla stagnata tagliate con un paio di tronchesine la parte **eccedente** dei terminali.

Stagnata la resistenza R1, prendete la resistenza R2 da 1.000 ohm che deve avere sul suo corpo questi colori:

marrone - nero - rosso - oro

Questa resistenza va inserita nello stampato in corrispondenza della sigla **R2**.

Dopo avere stagnato i suoi due terminali e tagliata la parte eccedente, potete inserire le resistenze R3 - R4 che, essendo entrambe da 1.200 ohm, hanno sul corpo gli stessi colori della R1.

Riconoscerete subito le resistenze R5 - R6 da 1,2 ohm 1/2 watt perché di dimensioni leggermente maggiori rispetto alle altre resistenze da 1/4 di watt. Comunque sul corpo di queste resistenze risulteranno presenti questi colori:

marrone - rosso - oro - oro

In pratica i primi due colori ci forniscono il numero 12 mentre il terzo colore oro indica che dobbiamo dividere x 10 il numero 12, ottenendo 1,2 ohm.

Dopo le resistenze **R5 - R6** potete inserire tutte le altre controllando i **colori** riportati sui loro corpi.

Proseguendo nel montaggio potete prendere i due **diodi** al **silicio**, ripiegare ad **L** i loro terminali ed inserirli sullo stampato nei punti indicati con le sigle **DS1** e **DS2**.

Per quanto riguarda i **diodi** dovete fare **molta attenzione** alla **fascia colorata** che si trova sempre da un solo lato del corpo.

La fascia del diodo **DS1** deve essere rivolta verso l'alto e quella del diodo **DS2** verso **destra**, come visibile nello schema pratico di fig.198.

Stagnati i terminali di questi diodi potete montare il **transistor** inserendolo nella posizione indicata con la sigla **TR1**.

I terminali di questo transistor **non** devono essere accorciati, quindi inseriteli nello stampato in modo che fuoriescano dal lato opposto di **1 millimetro** o poco più, cioè quanto basta per poterli stagnare sulle piste del circuito stampato.

Prima di stagnare i terminali controllate che la **parte piatta** del corpo risulti rivolta verso il condensatore elettrolitico **C1** (vedi fig.198).

Dopo il transistor potete prendere l'integrato **LM.317** e fissarlo con una vite più dado sull'aletta di raffreddamento, rivolgendo la parte **metallica** di questo integrato verso l'aletta.

Inserite questo integrato pigiandolo sullo stampato, in modo che l'aletta di raffreddamento **appoggi** sulla basetta del circuito stampato, poi dal lato opposto stagnate i suoi tre terminali sulle piste in rame quindi tranciate con un paio di tronchesine l'eventuale parte eccedente.

A questo punto potete prendere il **ponte raddrizzatore** per inserirlo nei quattro fori siglati **RS1**.

Quando lo inserite dovete fare molta attenzione ai due segni **positivo** e **negativo** incisi sul corpo.

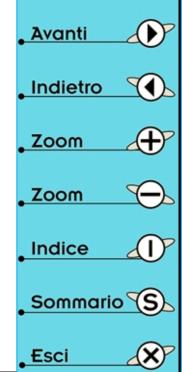
Il terminale **positivo** va inserito nel foro contrassegnato + e l'opposto terminale **negativo** nel foro contrassegnato -.

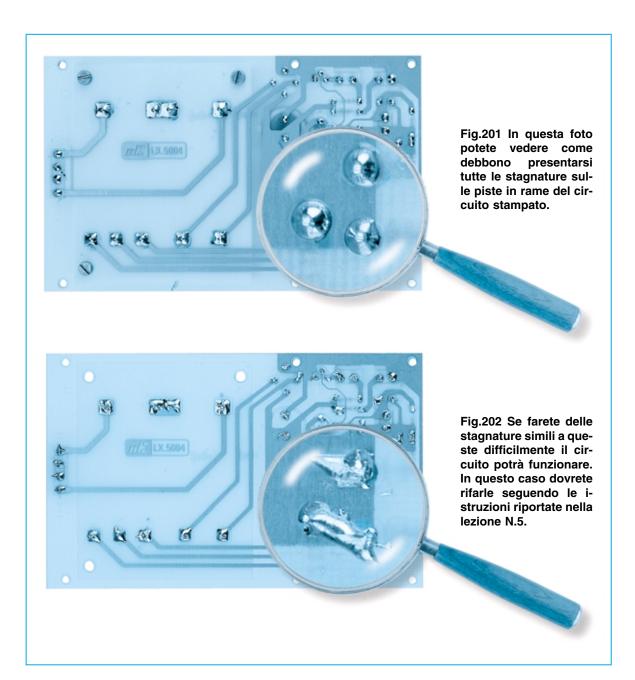
Spingete il corpo del ponte nei fori in modo da tenerlo sollevato dallo stampato di circa **10 mm**, poi dal lato opposto stagnate i suoi quattro terminali sulle piste in rame quindi tranciate con le tronchesine la parte in eccesso.

Se nel tranciare i terminali vi accorgete che il ponte si **muove** significa che l'avete stagnato **male**, quindi rifate la stagnatura.

In fig.201 potete vedere come si presenta un circuito stampato stagnato in modo **perfetto**.

Se le vostre stagnature si presentano come quelle visibili in fig.202 significa che **non avete** ancora imparato a **stagnare** quindi rileggetevi tutta la lezione su **come stagnare**.





Proseguendo nel montaggio potete inserire i tre elettrolitici siglati C1 - C2 - C3 rispettando la polarità dei terminali.

Poiché sul loro corpo non sempre sono riportati entrambi i simboli +/-, ma spesso il solo segno **negativo**, in caso di dubbio sappiate che il terminale **più lungo** che fuoriesce dal corpo (vedi fig.205) è sempre il **positivo**.

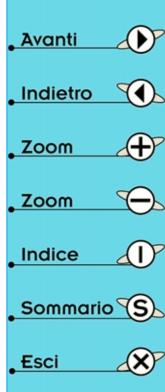
Inserite questo terminale nel foro indicato + poi pigiate il condensatore fino a farlo appoggiare sullo stampato.

Dal lato opposto, sulle piste in rame, stagnate i due terminali poi con un paio di tronchesine tagliatene l'eccedenza.

Dopo gli elettrolitici potete inserire il condensatore poliestere siglato C4 e poiché i suoi terminali non sono polarizzati potete inserirli in qualsiasi verso. A questo punto inserite e stagnate i terminali delle morsettiere che vi serviranno per entrare con la tensione di rete dei 220 volt e per prelevare dal circuito stampato le tensioni alternate e continue e quelle per alimentare i diodi led DL1 - DL2.

Terminata questa operazione potete prendere il trasformatore **T1** ed infilare i suoi terminali nel circuito stampato.

I terminali di questo trasformatore sono disposti in modo da entrare solo nel verso giusto, cioè con



l'avvolgimento primario rivolto verso la morsettiera dei 220 volt ed i secondari verso l'aletta di raffreddamento di IC1.

Inserito il trasformatore fissatelo sullo stampato con quattro viti in ferro più dado, dopodiché stagnate tutti i suoi terminali sulle piste in rame del circuito stampato.

Nei fori dello stampato siglati 1 - 2 - 3 - 4 - C dovrete stagnare degli spezzoni di filo di rame isolato in plastica lunghi circa 8 cm che vi serviranno per arrivare sui terminali del commutatore rotativo siglato S2 dopo che l'avrete fissato sul panello del mobile.

Montati tutti i componenti, il circuito stampato va fissato all'interno del suo mobile plastico utilizzando quattro viti **autofilettanti**.

Dal mobile sfilate il pannello frontale che vi forniremo già forato e serigrafato, perché dovete fissare molto bene l'interruttore S1, le due gemme cromata contenenti i diodi led ed il commutatore S2.

Prima di fissare il commutatore **S2** dovete tagliare con una **sega** il suo perno, in modo che risulti lungo circa **10 mm** (vedi fig.203).

Sempre su questo pannello andranno fissate le boccole d'uscita, che ci serviranno per prelevare la tensione alternata di 0 - 12 - 24 volt, la tensione continua non stabilizzata di 20 volt e quella continua stabilizzata che potrete scegliere tra questi valori: 5 - 6 - 9 - 12 - 15 volt.

Quando fissate queste boccole dovete sfilare i due dadi posteriori e togliere dal corpo la rondella di plastica, poi, dopo avere infilato le boccole nel foro del pannello, dovete reinserire la rondella di plastica e stringere i suoi dadi come visibile in fig.206. Se non applicherete la rondella di plastica sulla parte posteriore della boccola, la sua vite centrale verrà a contatto con il metallo del pannello ed in questo modo tutte le uscite risulteranno in cortocircuito, e voi non otterrete in uscita nessuna tensione.

Prima di reinserire il pannello nel mobile dovete stagnare due fili isolati in plastica sui due terminali dell'interruttore **S1**.

Mettete a nudo le estremità di questi fili togliendo l'isolante plastico per circa **3 mm**, stagnate i fili in rame all'interno degli occhielli presenti su questi terminali, quindi provate a muoverli o a tirarli per vedere se li avete stagnati **bene**.

Se sul corpo di questo interruttore fossero presenti **3 terminali**, stagnate un filo sul terminale **centrale** e l'altro su uno dei due **laterali** (vedi fig.198).

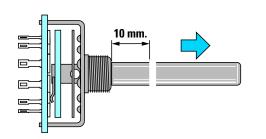


Fig.203 Il perno del commutatore S2 andrà segato in modo da ottenere una lunghezza totale di circa 10 millimetri.

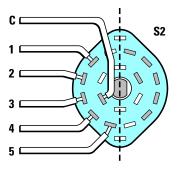


Fig.204 Poiché il commutatore S2 è composto da due identiche sezioni una di queste rimarrà inutilizzata.

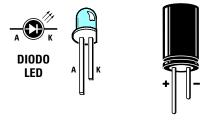


Fig.205 Il terminale più lungo del diodo led è l'Anodo, quello del condensatore elettrolitico è il "positivo".

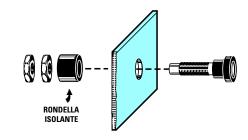
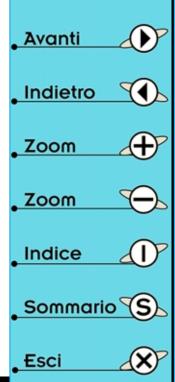


Fig.206 Per fissare le boccole sul pannello frontale dovrete sfilare dal loro corpo la rondella in plastica ed inserirla sul retro.



Prendete ora i due sottili fili isolati in plastica bicolore che troverete nel kit e stagnateli sui due terminali dei **diodi led** (vedi **DL1 - DL2**).

Dovrete tenere questi due terminali leggermente divaricati in modo che non si tocchino.

Come già sapete questi diodi hanno un terminale **più lungo** chiamato **Anodo** (vedi lettera **A**) ed uno **più corto** chiamato **Catodo** (vedi lettera **K**) e la polarità di questi terminali va rispettata.

Se per **errore** invertite i due fili nella morsettiera non accadrà nulla, ma il diodo led non potrà mai **accendersi**.

In questi casi basta invertire i due fili sulla morsettiera presente sul circuito stampato perché i diodi si accendano.

Ovviamente vedrete accendersi il solo diodo led **DL2**, perché **DL1** si accende soltanto quando c'è un **cortocircuito** sull'apparecchiatura alimentata.

A questo punto prendete i due spezzoni di filo colorato **rosso/nero** che hanno un diametro maggiore rispetto a quello utilizzato per alimentare i due **diodi led**, e togliete sulle loro estremità circa **5 mm** di plastica in modo da mettere a **nudo** il filo di rame interno.

Stagnate il filo con la plastica nera sui terminali delle boccole nere ed il filo con la plastica rossa sui terminali delle boccole rosse delle uscita 20 volt e tensione stabilizzata.

Fate attenzione perché stagnare questi fili sui terminali delle **boccole d'ottone** è in po' difficoltoso. Infatti se il loro corpo non risulta ben riscaldato dalla **punta** del saldatore quando depositerete lo stagno si **raffredderà** immediatamente senza aderire al metallo della boccola.

Vi consigliamo pertanto di **prestagnare** le estremità di questi fili, poi di appoggiare la **punta** del saldatore sul metallo della boccola in modo da surriscaldarla, quindi **prestagnare** anche l'estremità di questa boccola con una o due gocce di stagno, e solo a questo punto potrete appoggiare l'estremità del filo in rame, poi sopra a questo mettere la **punta** del saldatore, avvicinare il filo di stagno, fonderne una goccia e tenere il saldatore fermo fino a quando non si sarà sciolto anche lo stagno depositato in precedenza sulla boccola.

Ora potete togliere il saldatore e **soffiare** sulla stagnatura così da raffreddarla più velocemente.

Infilate l'opposta estremità di questi fili, che vi consigliamo di **prestagnare** per tenere tutti i sottili fili uniti, nei due fori delle **morsettiere** presenti nel circuito stampato, rispettando il **positivo** ed il **negativo** ed ovviamente stringete le loro viti per evitare che possano fuoriuscire.

Le estremità dei fili che avete stagnato nei fori C - 4 - 3 - 2 - 1 dovranno essere stagnate sui terminali del commutatore S2.

Poiché questo commutatore è composto da 2 sezioni sul suo corpo troverete 6 terminali da un lato e 6 terminali dal lato opposto (vedi fig.204).

Poiché viene utilizzata una **sola sezione** sceglietene una a caso, tenendo presente che il terminale **C** (cursore centrale) è quello posto più verso l'interno.

Cercate di rispettare l'ordine dei fili come visibili nello schema di fig.198 diversamente potrebbe verificarsi che ruotando la manopola sulla posizione 5 volt fuoriescono 12 oppure 15 volt.

A questo punto prendete il cordone di alimentazione dei 220 volt ed infilatelo nel foro presente sul pannello posteriore.

Su questo cordone dovete fare un **nodo** (vedi fig.207) per evitare che **tirando** il filo questo possa sfilarsi. Dopo aver tolto sulle estremità **5 mm** di plastica in modo da mettere a nudo i fili interni, dovrete attorcigliarli e **prestagnarli** per evitare che i suoi sottili fili si **sfilaccino**.

Dopo averli inseriti nei fori della morsettiera stringete le due viti poi controllate che siano effettivamente bloccati tirandoli leggermente.

Su questa morsettiera dovrete inserire anche i due fili che provengono dall'interruttore **S1**.

Chiuso il coperchio del mobile plastico con le sue viti, potrete fissare sul perno del commutatore **S2** la **manopola**, e ruotandola controllate che la sua **tacca** di riferimento si porti in corrispondenza dei numeri **5 - 6 - 9 - 12 - 15**.

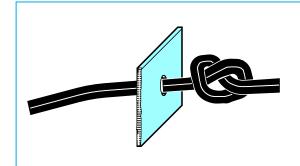
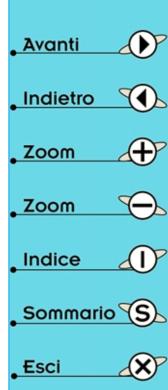
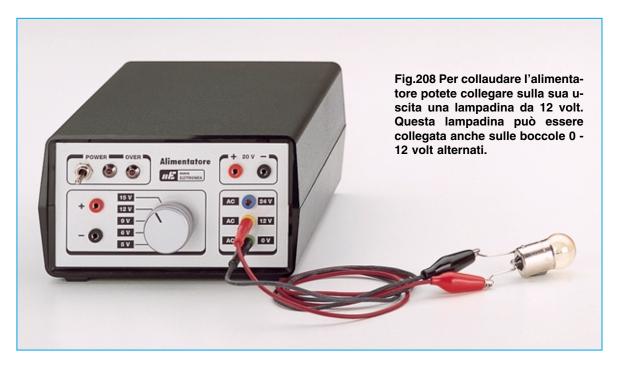


Fig.207 Per evitare che il cordone di alimentazione di rete dei 220 volt possa sfilarsi se tirato, vi conviene fare un nodo nella parte di filo che rimane all'interno.





Se così non fosse svitate leggermente la manopola quindi portate la sua **tacca** in corrispondenza dei **5 volt** e serrate la sua vite.

Eseguite queste operazioni il vostro alimentatore è già pronto per essere utilizzato.

Inserite la spina rete in una presa luce poi spostate la leva dell'interruttore S1 così da accendere il diodo led DL2.

Quando questo diodo si **accende** su tutte le **boccole d'uscita** sono presenti le tensioni da noi dichiarate.

Se volete accertarvene misuratele con un **tester** e se ancora non l'avete procuratevi una piccola lampadina da **12 volt 3 watt circa** e provate a collegarla sulle due uscite **0 - 12 volt alternati**: vedrete che si accenderà. Ora provate ad inserirla sulla presa **tensione stabilizzata** poi ruotate la manopola del commutatore **S2** dalla posizione **5 volt** verso i **15 volt** e vedrete che la luminosità della lampadina **aumenterà** progressivamente.

Non tenete per molto tempo la lampadina sulla tensione dei 15 volt perché potrebbe bruciarsi. Infatti l'alimentiamo con una tensione maggiore dei 12 volt richiesti.

Per lo stesso motivo **non inserite** la lampadina sulla tensione **non stabilizzata** dei **20 volt**.

Quando spegnete l'alimentatore tramite l'interruttore S1 non preoccupatevi se il diodo led DL2 non si spegne istantaneamente perché fino a quando i condensatori elettrolitici siglato C1 - C2 - C3 non si saranno totalmente scaricati il diodo led rimarrà acceso.

L'alimentatore che avete costruito solo dopo poche lezioni sarà il vostro primo **successo** e ben presto

vi accorgerete quanto risulti indispensabile in campo elettronico.

NOTA: Non utilizzate mai l'alimentatore prima di averlo racchiuso dentro il suo **mobile plastico** per evitare di toccare involontariamente con le mani i terminali dell'interruttore **S1**. Infatti su questi è presente la tensione di rete dei **220 volt** e toccarli potrebbe risultare **pericoloso**.

COSTO di REALIZZAZIONE

Poiché sappiamo quanto risulta difficile procurarsi nei negozi tutti i componenti necessari per questa realizzazione, noi ci impegniamo a fornirvi su richiesta tutti i componenti necessari, cioè mobile, circuito stampato, trasformatore, stagno ecc. indicandovi anche il costo totale del kit, escluse le spese postali e di imballo che si aggirano attualmente sulle 5.000 lire.

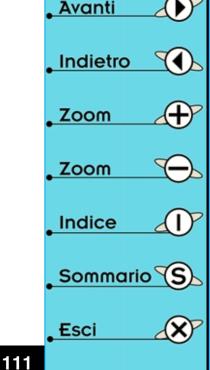
Il costo di tutti i componenti richiesti per questo alimentatore siglato **LX.5004** è di L.105.000.

Potete ordinare il kit direttamente a:

Nuova Elettronica via Cracovia, 19 - 40139 BOLOGNA

oppure **telefonare** al numero **0542 - 64.14.90** o spedire un **fax** al numero **0542 - 64.19.19**

Il prezzo è già compreso di **IVA**. Se richiederete il kit in **contrassegno** pagherete il pacco direttamente al vostro postino alla consegna.



Quando in un **filo di rame** si fa scorrere una **tensione** attorno a questo si formano delle **linee concentriche** capaci di generare un debolissimo **flusso magnetico** (vedi fig.212).

Avvolgendo un certo numero di spire attorno ad un rocchetto il flusso magnetico si **rinforza** tanto da riuscire ad attirare dei piccoli oggetti metallici come fa una normale **calamita**.

Più **spire** avvolgiamo o più **tensione** applichiamo ai capi della bobina più **aumenta** il flusso magnetico.

Per aumentarlo ulteriormente è sufficiente inserire all'interno di questa bobina un nucleo di ferro. Si realizza così una piccola elettrocalamita che attirerà piccoli oggetti metallici quando applicheremo una tensione alla bobina e li respingerà quando la tensione verrà a mancare.

Le elettrocalamite vengono utilizzate in elettronica per realizzare dei relè (vedi fig.210), cioè dei commutatori in grado di chiudere o aprire i contatti meccanici.

Poiché un campo magnetico si può osservare solo tramite i suoi effetti, abbiamo pensato di fornirvi



Fig.209 II relè è un componente composto da una elettrocalamita e serve a chiudere o ad aprire dei contatti meccanici.

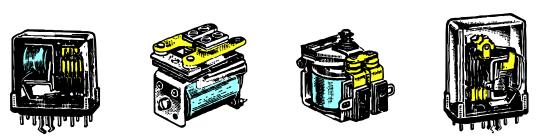


Fig.210 I relè possono assumere forme e dimensioni diverse. Alla bobina di ogni relè dovete applicare la tensione per la quale è stata calcolata, cioè 4 - 6 - 12 - 24 - 48 volt.

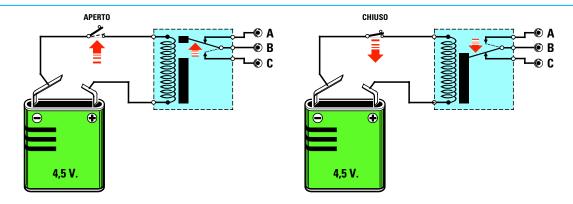


Fig.211 Se la bobina del relè non è alimentata risulteranno chiusi i contatti A - B, nell'istante in cui l'alimenterete si chiuderanno i contatti B - C e si apriranno A - B.



2 rocchetti già avvolti in modo da darvi la possibilità di fare con queste elettrocalamite degli esperimenti molto istruttivi.

Per il primo esperimento prendete i due **bulloni** di ferro che vi forniamo con il kit **LX.5005** ed infilateli all'interno di questi rocchetti senza fissarli con i loro **dadi** poi appoggiate i due rocchetti sopra un tavolo tenendoli distanziati di circa **1 cm** (vedi fig.215). Collegate ai capi di queste due bobine una tensione **continua** di **12 volt**, che potrete prelevare dall'**alimentatore** siglato **LX.5004** che vi abbiamo fatto montare in questa lezione, e vedrete che si potranno verificare queste **due** sole condizioni:

- Le teste dei due bulloni si respingono.

Questa condizione si verifica quando i due lati affiancati delle bobine presentano la stessa **polarità**, cioè **Nord/Nord** o **Sud/Sud**.

Le teste dei due bulloni si attirano.

Questa condizione si verifica quando i due lati affiancati delle bobine presentano una opposta polarità, cioè Nord/Sud o Sud/Nord.

Se notate che le teste dei due bulloni si **respingono** provate a rovesciare una **sola** delle due **bobine** e vedrete i due bulloni **attirarsi** con forza. Se volete separarli sarà sufficiente togliere la tensione di alimentazione.

Se prendete una **sola bobina** e sulla testa del **bul- lone** appoggiate la lama di un piccolo **cacciavite**lasciandola per qualche minuto, quando la toglierete la sua lama si sarà **calamitata**.

Se alimentate la bobina con una tensione di 6 volt, la potenza di attrazione si ridurrà, se l'alimentate con una tensione di 15 volt la sua potenza aumenterà.

Non preoccupatevi se la bobina si **riscalda** perché questa è una condizione che deve verificarsi.

Se notate che la bobina **scotta** tanto da non riuscire a toccarla più con le mani, sospendete i vostri esperimenti ed attendete che la bobina si **raffreddi**.

Non preoccupatevi nemmeno se dopo un po' di tempo notate che il **bullone** inserito all'interno del rocchetto si sarà **calamitato** perché anche questo essendo in **acciaio** si comporta come la lama del cacciavite.

Se anziché alimentare le due **bobine** con una **tensione continua** di **9 - 12 volt** le alimentate con una **tensione alternata** di **12 volt**, che potete pre-



Fig.212 Facendo scorrere una tensione in un filo di rame attorno a questo si creano dei deboli flussi magnetici.

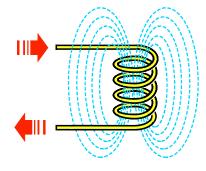


Fig.213 Per aumentare questo flusso magnetico è sufficiente avvolgere un certo numero di spire su un rocchetto.

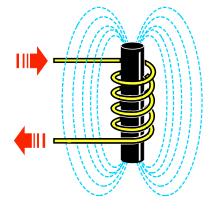
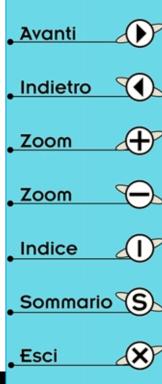


Fig.214 II flusso magnetico aumenta ulteriormente se all'interno di questa bobina inseriamo un nucleo in ferro.



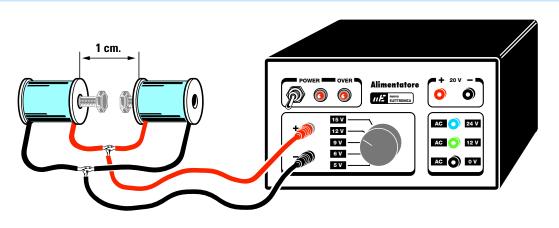


Fig.215 Alimentando le due bobine con una tensione "continua" di 12 volt vedrete le due teste dei bulloni poste all'interno delle bobine attirarsi con forza.

Fig.216 Le teste dei due bulloni si attirano solo se da un lato è presente una polarità opposta all'altra, cioè Nord - Sud o Sud - Nord.

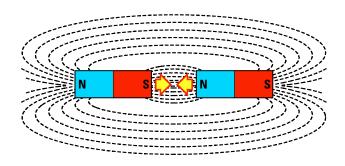
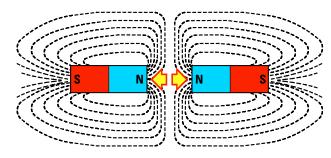
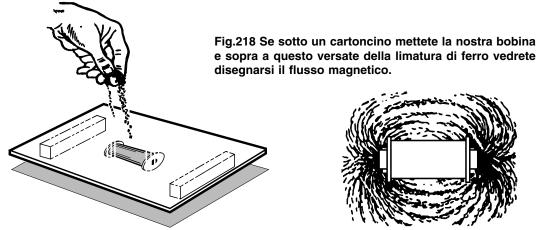
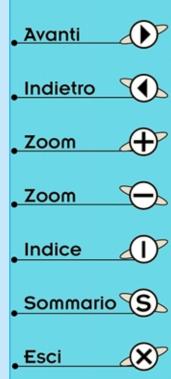


Fig.217 Le teste dei due bulloni si respingono se ai due lati è presente la stessa polarità, cioè Nord - Nord o Sud - Sud.







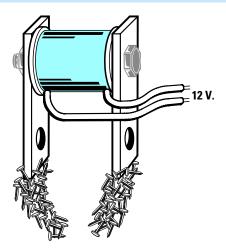


Fig.219 Se ai due lati della bobina fisserete le due barrette in ferro vedrete che le loro estremità attireranno dei piccoli corpi metallici come fa una calamita.

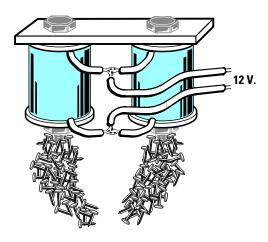


Fig.220 Se fissate su una sola barretta due bobine aumenterete la forza di attrazione. Se le loro estremità non attirano capovolgete una sola delle due bobine.

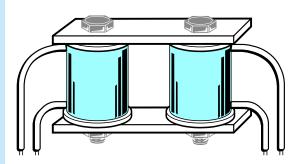


Fig.221 Dopo aver eseguito tutti gli esperimenti che vi abbiamo descritto prendete le due barrette in ferro e fissatele alle estremità delle due bobine come visibile in questo disegno perché ora vi proponiamo un altro interessante esperimento.

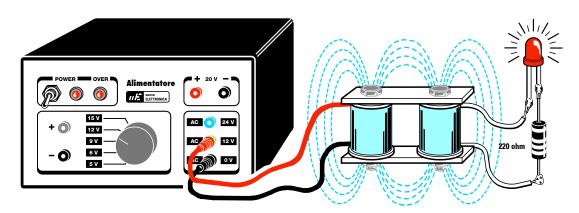


Fig.222. Sui fili di una bobina collegate una resistenza da 220 ohm ed un diodo led come visibile in disegno, poi collegate le estremità dell'opposta bobina sull'uscita dei 12 volt "alternati" dell'alimentatore LX.5004 e con vostra meraviglia vedrete il diodo led "accendersi".

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario



Fig.223 Nel kit sperimentale siglato LX.5005 troverete due bobine già avvolte, due bulloni in ferro completi di dadi e due barrette forate per eseguire gli esperimenti descritti.

levare sempre dall'alimentatore LX.5004, sentirete i due bulloni vibrare ad una frequenza di 50 hertz.

Un altro esperimento che potete eseguire è quello di prendere della **limatura di ferro** e versarla sopra un cartoncino.

Potrete procurarvi la **limatura** limando un pezzo di ferro o chiedendo ad un fabbro un poco della polvere che cade sotto la **mola smeriglia**.

Se sotto il cartoncino con la limatura mettete la nostra elettrocalamita alimentata con una tensione continua vedrete la limatura di ferro disegnare sul cartoncino il flusso magnetico generato dalla elettrocalamita (vedi fig.218).

Se provate a collocare sotto il cartoncino la stessa bobina ponendola in senso **verticale**, vedrete la **limatura** disegnare sempre il flusso magnetico, ma disponendosi in modo totalmente diverso dall'esperimento precedente.

Un altro interessante esperimento che potete eseguire è quello di fissare le due bobine sulle due barrette in ferro con i dadi ed i bulloni che troverete nel kit (vedi fig.221).

In **teoria** alimentando una **sola bobina** il suo campo magnetico dovrebbe **induttivamente** influenzare l'avvolgimento della **seconda bobina** quindi ai suoi capi dovrebbe uscire una tensione **identica** a quella applicata sulla **prima bobina**.

Invece questo si verifica solo se applicate sulla **pri- ma bobina** una **tensione alternata**.

Per fare questo esperimento collegate ai capi della **seconda bobina** un **diodo led** con in **serie** una resistenza da **220 ohm**.

Se provate ad alimentare la **prima bobina** con una tensione **continua** otterrete un campo magnetico **istantaneo** che riuscirà ad influenzare la **se**-

conda bobina solo nel breve istante in cui inserirete o toglierete tensione, quindi il diodo led non si accenderà (vedi fig.222).

Se alimentate la **prima bobina** con una **tensione alternata** di **12 volt** otterrete un campo magnetico **alternato** e solo in queste condizioni sulla **seconda bobina** uscirà una tensione **alternata** che in teoria dovrebbe risultare anch'essa di **12 volt**.

In pratica otterrete una tensione minore perché il nucleo in ferro (viti + barrette) utilizzato per trasferire il flusso magnetico dalla prima alla seconda bobina ha troppe perdite.

Comunque la tensione che ottenete sulla **seconda bobina** è più che sufficiente per **accendere** il diodo led ad essa collegata (vedi fig.222).

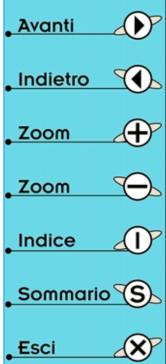
Senza saperlo voi avete realizzato un piccolo trasformatore in grado di trasferire una tensione alternata dalla prima alla seconda bobina tramite un nucleo in ferro.

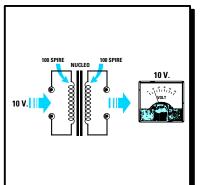
Con questo esperimento avete appurato che un trasformatore può funzionare solo con una tensione alternata e non con una tensione continua e questo vi aiuterà a capire più facilmente la Lezione in cui parleremo dei trasformatori, che vengono utilizzati in elettronica per ridurre la tensione di rete dei 220 volt su valori di tensioni alternate di 30 - 25 - 12 - 9 volt o su qualsiasi altro valore.

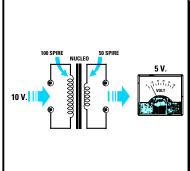
COSTO di REALIZZAZIONE

Il kit LX.5005 composto da due bobine già avvolte, da due bulloni in ferro e da due barrette L.5.000

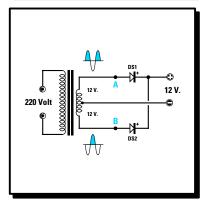
NOTA: Poiché è giusto che l'allievo sappia cosa costa ogni kit che vorrà realizzare, inseriremo sempre il suo **prezzo** d'acquisto. Se vi servono più **kit** fate un ordine cumulativo perché così ridurrete il costo delle **spese postali**.

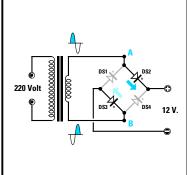


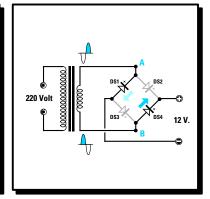












imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

Il **trasformatore** è un componente impiegato in tutte le apparecchiature elettroniche per **aumentare** o **ridurre** il valore di una qualsiasi **tensione alternata**.

Usando un trasformatore è infatti possibile elevare una tensione alternata di rete 220 volt su valori di 400 - 500 - 1.000 volt oppure ridurla su valori di 5 - 12 - 18 - 25 - 50 volt.

Sebbene siano pochi coloro che costruiscono in casa i trasformatori, dal momento che in commercio è possibile reperirli con tutti i valori di tensione richiesti, abbiamo voluto ugualmente dedicare una Lezione a questi componenti perché per poterli usare è necessario prima conoscerli.

In questa **Lezione** imparerete quindi come si riesce a determinare la **potenza** in **watt** di un trasformatore ed anche quanti **amper** si possono prelevare dai suoi avvolgimenti secondari conoscendo il **diametro** del **filo** in rame utilizzato.

Poiché tutte le apparecchiature elettroniche vanno alimentate con una tensione **continua**, vi insegneremo come si possa trasformare una tensione **alternata** in una **continua** utilizzando dei **diodi** al **silicio** o dei **ponti raddrizzatori** ed anche a capire perché sull'uscita della tensione **alternata raddrizzata** è necessario applicare sempre un **condensatore elettrolitico** di elevata capacità.

Zoom —

Zoom —

Indice I

Sommario S

Esci

Avanti

TRASFORMATORI di ALIMENTAZIONE

Con l'ultimo esperimento che vi abbiamo proposto nelle pagine dedicate alle **elettrocalamite** (vedi Lezione **N.7**) abbiamo visto come sia possibile trasferire per **induzione** una **tensione** alternata da una bobina ad un'altra purché al loro interno venga inserito un **nucleo** in **ferro**.

Questa proprietà viene utilizzata in elettronica per realizzare i **trasformatori** di alimentazione.

L'avvolgimento su cui si applica la **tensione alternata** che **induce** viene chiamato **primario** e l'avvolgimento da cui si preleva la tensione **indotta** viene chiamato **secondario** (vedi fig.224).

La tensione **alternata** che possiamo prelevare dall'avvolgimento **secondario** risulta proporzionale al **numero** di **spire** avvolte.

Ne consegue che se sull'avvolgimento **primario** sono state avvolte **100 spire** e lo stesso numero di spire risultano avvolte sull'avvolgimento **secondario**, in teoria dovremmo prelevare sul secondo avvolgimento la **stessa tensione** che abbiamo applicato sul primo avvolgimento.

Quindi applicando una tensione alternata di **10 volt** sull'avvolgimento della **prima bobina**, dall'avvolgimento della **seconda bobina** dovremmo in teoria prelevare **10 volt** (vedi fig.225).

Se l'avvolgimento della **seconda bobina** avesse il **doppio** di spire, cioè **200**, dovremmo prelevare una tensione **doppia**, cioè **20 volt** (vedi fig.226).

Se l'avvolgimento della **seconda bobina** avesse **metà** spire, cioè **50**, dovremmo prelevare **metà** tensione, cioè **5 volt** (vedi fig.227).

Variando il **rapporto** delle **spire** tra l'avvolgimento **primario** e quello **secondario**, si riuscirà ad ottenere dall'avvolgimento **secondario** del trasformatore qualsiasi valore di tensione.

Ammesso di collegare ad un avvolgimento primario composto da 1.100 spire una tensione di rete di 220 volt, avremo un rapporto spire/volt pari a:

1.100:220 = 5 spire per volt

Perciò se sull'avvolgimento **secondario** volessimo prelevare una tensione di **12 volt** in teoria dovremmo avvolgere questo numero di spire:

$5 \times 12 = 60 \text{ spire}$

Se invece volessimo prelevare sul **secondario** una tensione di **35 volt** in teoria dovremmo avvolgere:

$5 \times 35 = 175 \text{ spire}$

Nella pratica per compensare le **perdite** di trasferimento tra gli avvolgimenti **primario** e **secondario**, il numero di **spire x volt** del **solo** avvolgimento **secondario** deve essere **moltiplicato** per **1,06**, quindi per ottenere una tensione di **12 volt** non dovremo più avvolgere **60 spire**, ma:

$5 \times 12 \times 1,06 = 63,6 \text{ spire}$

Numero che possiamo tranquillamente arrotondare a **64 spire** perché quelle **0,4 spire** in più ci daranno **12,07 volt** anziché **12,00 volt** (vedi fig.228), cioè una differenza irrisoria.

Allo stesso modo per ottenere una tensione di **35 volt** non dovremo più avvolgere **175 spire**, ma:

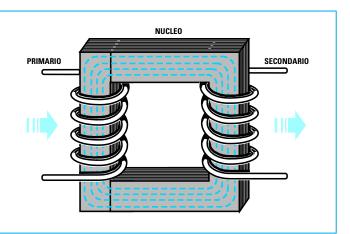
$5 \times 35 \times 1.06 = 185.5$ spire

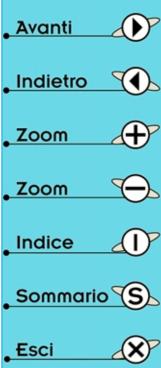
Numero che possiamo arrotondare a **185** oppure a **186**, perché **mezza spira** determina una differenza in più o in meno di soli **0,1 volt**.

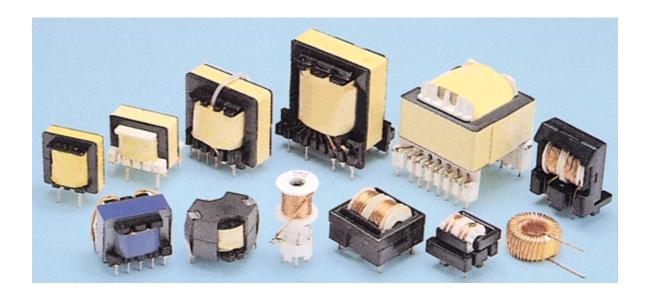
Fig.224 In un trasformatore è sempre presente un avvolgimento PRIMA-RIO sul quale si applica la tensione che induce ed un avvolgimento SE-CONDARIO dal quale si preleva la tensione indotta.

La tensione alternata che preleviamo dall'avvolgimento secondario è sempre proporzionale al numero di spire avvolte.

Negli schemi elettrici i trasformatori vengono raffigurati come visibile nella fig.225.







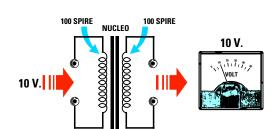


Fig.225 Se in un trasformatore provvisto di un "primario" composto da 100 spire applichiamo una tensione alternata di 10 volt, sul secondario composto anch'esso da 100 spire preleveremo 10 volt perché identico è il numero delle spire.

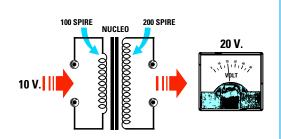


Fig.226 Se nello stesso trasformatore avvolgiamo un "secondario" da 200 spire, dovremmo in teoria prelevare una tensione doppia, cioè 20 volt alternati. In pratica otteniamo una tensione leggermente inferiore per le perdite di trasferimento.

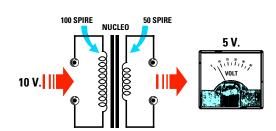


Fig.227 Se nello stesso trasformatore avvolgiamo un "secondario" da 50 spire, preleveremo metà tensione, cioè 5 volt alternati. Infatti se sul primario da 100 spire applichiamo 10 volt, dal secondario che ha "metà" spire preleviamo 5 volt.

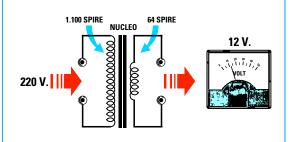


Fig.228 Se sul primario di un trasformatore che ha un avvolgimento di 1.100 spire applichiamo una tensione alternata di 220 volt, sul suo secondario, che è composto da 64 spire, preleveremo una tensione alternata di soli 12 volt.

Avanti
Indietro
Zoom
Zoom
Indice
I
Sommario
S
Esci

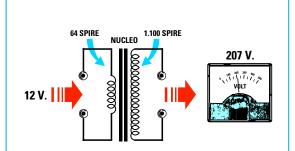


Fig.229 Se sull'avvolgimento secondario dei 12 volt del trasformatore riportato in fig.228 applichiamo una tensione alternata di 12 volt, sull'avvolgimento primario preleveremo una tensione di 207 volt.

Nota: misurando la tensione di un secondario a vuoto, cioè senza collegarlo ad un circuito che assorbe corrente, si rileverà una tensione leggermente maggiore rispetto a quanto abbiamo calcolato. Non appena a questo avvolgimento verrà collegato un circuito che assorbe corrente, la tensione scenderà sul valore richiesto.

I trasformatori vengono normalmente utilizzati per abbassare la tensione di rete dei 220 volt su valori di 9 - 12 - 18 - 24 - 35 volt così da poter alimentare transistor, integrati, relè, display ecc.

A volte un trasformatore può essere usato per ottenere la condizione **inversa**, cioè per prelevare dal **secondario** una tensione **maggiore** rispetto a quella applicata sul **primario**.

Ovviamente anche in questo caso bisogna tenere conto delle **perdite** di tensione di trasferimento.

Ad esempio, se prendiamo un trasformatore provvisto di un **primario** idoneo per una tensione di rete dei **220 volt** in grado di fornire sul suo **secondario** una tensione di **12 volt** ed applichiamo sul **secondario** una **tensione alternata** di **12 volt**, sull'avvolgimento **primario** dovremmo in teoria prelevare **220 volt** (vedi fig.229).

In pratica questo non avviene a causa delle **perdite** di trasferimento, quindi la tensione che preleveremo sarà all'incirca di soli:

220:1,06=207 volt

Un trasformatore può avere anche più di un secondario in grado di erogare tensioni diverse in modo da poter soddisfare tutte le esigenze richieste dal circuito. In commercio possiamo dunque reperire dei trasformatori provvisti di un primario a 220 volt e di più secondari in grado di erogare 12 volt - 20 volt - 50 volt ecc. (vedi fig.230).

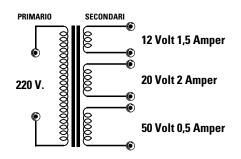


Fig.230 In un trasformatore possono essere presenti più secondari in grado di fornire tensioni e correnti diverse.

Sommando i watt forniti da ogni secondario si ottiene la potenza totale del trasformatore.

L'avvolgimento **primario** di un trasformatore **riduttore** di tensione si riconosce dai suoi **secondari** per il fatto che:

- Il primario ha molte spire di filo sottile e quindi un'elevata resistenza ohmica.
- I secondari hanno poche spire di filo grosso e quindi una bassa resistenza ohmica.

DIMENSIONI e POTENZA

Le **dimensioni** dei trasformatori variano al variare della loro **potenza**.

I trasformatori di dimensioni molto **ridotte** erogano **pochi volt/amper**.

I trasformatori di dimensioni **maggiori** erogano **molti volt/amper**.

In funzione della **corrente** e della **tensione** che possiamo prelevare dai suoi **secondari**, è possibile determinare la potenza in **watt**.

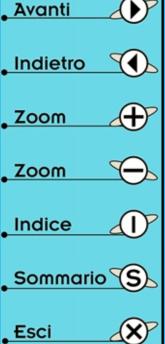
Ammesso di avere un trasformatore provvisto di due secondari, uno in grado di erogare 12 volt 1,3 amper e l'altro 18 volt 0,5 amper, per conoscere la sua potenza è sufficiente moltiplicare i volt per gli amper:

12 x 1,3 = 15,6 watt 18 x 0,5 = 9 watt

poi sommare la **potenza** erogata dai due avvolgimenti:

15,6 + 9 = 24,6 watt totali

Da un trasformatore che eroga le stesse **tensioni** del precedente, ma una corrente maggiore, ad e-



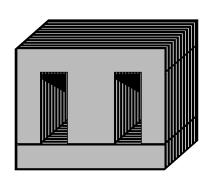
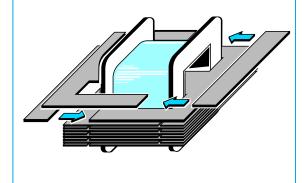


Fig.231 Il tipo di lamierino al silicio più utilizzato è quello formato da una E ed una I. Questi lamierini vanno inseriti all'interno del cartoccio (sul quale sono avvolti gli avvolgimenti primario e secondari) uno opposti all'altro, cioè E - I, poi I - E ecc. Inserendo tutte le E da un lato e tutte le I dal lato opposto si riduce il rendimento del trasformatore.



sempio 12 volt 3,5 amper e 18 volt 1,5 amper, moltiplicando i volt per gli amper otterremo:

12 x 3,5 = 42 watt 18 x 1,5 = 27 watt

Sommando le potenze dei due avvolgimenti avremo una potenza in **watt**:

42 + 27 = 69 watt totali

Se abbiamo un avvolgimento calcolato per erogare un massimo di 3,5 amper, potremo prelevare anche correnti minori, ad esempio 0,1 - 0,5 - 2 - 3 amper, ma non potremo mai superare i 3,5 amper altrimenti il trasformatore si surriscalderà e di conseguenza si danneggerà.

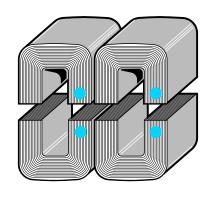
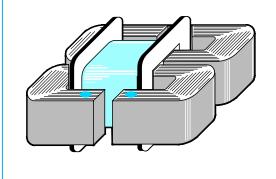


Fig.232 I lamierini a C, forniti già sagomati e pressati come visibile in figura, ci permettono di ottenere dei rendimenti che possono raggiungere l'88%.

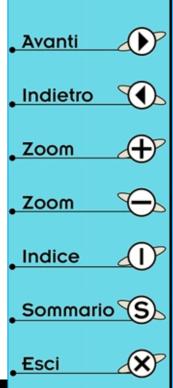
Quando si introducono questi blocchi nel cartoccio si devono sempre rivolgere i loro "punti colorati" uno contro l'altro, perché le loro superfici sono fresate in coppia per ridurre al minimo il traferro.



II NUCLEO di un TRASFORMATORE

Il nucleo di un trasformatore non è mai costituito da un **blocco** di **ferro compatto** o da un **bullone**, come quello che vi abbiamo fatto inserire nelle elettrocalamite della **Lezione N.7**, perché quando un **nucleo compatto** è sottoposto ad un campo **magnetico alternato** si surriscalda per le **correnti parassite** che scorrono al suo interno.

Per neutralizzare queste **correnti**, che riducono notevolmente il **rendimento** del trasformatore, il **nucleo** si ottiene sovrapponendo dei **sottilissimi lamierini** di ferro al **silicio** separati da entrambi i lati con un **ossido**, in modo che risultino perfettamente **isolati** tra loro (vedi fig.231).



LA REALE potenza in WATT

La **reale** potenza in **watt** di un trasformatore non si calcola sommando i **watt** erogati da ogni **secondario**, ma calcolando le **dimensioni** del **nucleo** che si trova all'interno del **cartoccio** contenente gli avvolgimenti (vedi figg.233-234).

Per calcolare la **potenza reale** viene normalmente utilizzata questa formula:



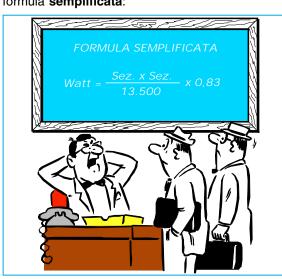
Sez. è la sezione in millimetri quadrati del nucleo dei lamierini.

0,95 è un coefficiente utilizzato per ricavare la sezione **netta** del nucleo,

Weber è la permeabilità in Weber che possiamo prelevare dalla **Tabella N.16**,

140 è un numero fisso.

Poiché raramente si conosce il valore **Weber** dei lamierini utilizzati, molti preferiscono usare questa formula **semplificata**:



Sez. è la sezione in millimetri quadrati del nucleo dei lamierini.

13.500 è un numero fisso,

0,83 è il **rendimento** % tra un lamierino di **qualità media** ed uno di **qualità superiore** il cui valore si può prelevare dalla **Tabella N.16**.

TABELLA N.16

Tipo lamierino	rendimento	Weber
Silicio tipo standard	0,80%	1,10
Silicio qualità media	0,82%	1,15
Sllicio qualità superiore	0,84%	1,20
Silicio granuli orientati	0,86%	1,25
Silicio con nucleo a C	0,88%	1,30

Per ricavare la **sezione** del **nucleo**, che corrisponde in pratica all'**area** del foro del cartoccio, si misura la sua **larghezza** e la sua **altezza** (vedi fig.233).

Facciamo presente che la **lunghezza** del lamierino **non influisce** sulla **potenza** del trasformatore.

Esempio: disponiamo di un trasformatore il cui **nu- cleo** ha queste dimensioni:

L = 22 millimetri H = 38 millimetri

e con questi dati vorremmo sapere la sua **poten**za in watt anche se non conosciamo le caratteristiche dei **lamierini** utilizzati.

Soluzione: come prima operazione calcoliamo l'area di guesto nucleo moltiplicando L x H:

22 x 38 = 836 millimetri quadrati

Poiché vogliamo usare la formula semplificata (vedi la figura in basso a sinistra) eleviamo al **quadrato** il risultato ottenuto sopra:

 $836 \times 836 = 698.896$

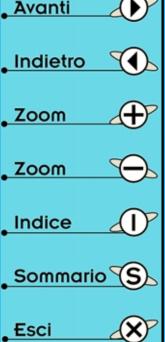
Poi dividiamo il numero ottenuto per il numero fisso 13.500.

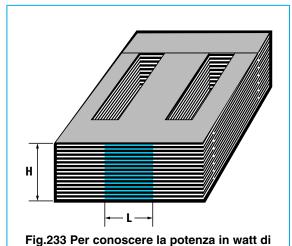
698.896 : 13.500 = 51,77 watt

ed infine moltiplichiamo i watt per il rendimento di **0.83** ottenendo così:

51,77 x 0,83 = 42,96 watt reali

Non conoscendo le caratteristiche dei lamierini dobbiamo tenere presente che la potenza in watt





un trasformatore dobbiamo calcolare la sezione del nucleo moltiplicando l'altezza H del lamierino per la larghezza L.

potrebbe risultare di:

 $51,77 \times 0,80 = 41,4 \text{ watt}$

se il lamierini fossero di tipo standard, oppure di:

 $51,77 \times 0,86 = 44,5 \text{ watt}$

se il lamierino fosse di tipo a **granuli orientati**, mentre se il trasformatore avesse dei lamierini del tipo a **C** (vedi fig.232) la potenza salirebbe sui:

 $51,77 \times 0.88 = 45,5$ watt

Pertanto un trasformatore provvisto di un **nucleo** delle dimensioni di **836 mm quadrati** non avrà mai una potenza minore di **41 watt**.

Se fosse costruito con lamierini a **C** la sua potenza potrebbe arrivare sui **45 - 46 watt** circa.



SPIRE VOLT del PRIMARIO

Il numero delle **spire per volt** dell'avvolgimento **primario** è proporzionale alla **potenza** in **watt** del suo **nucleo**.

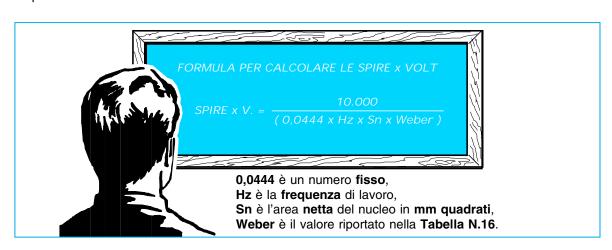
La **formula** da utilizzare per sapere quante **spire per volt** dobbiamo avvolgere sul primario è visibile in fondo a questa pagina.

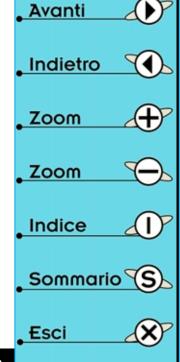
La **Sn** riportata in questa formula si ottiene moltiplicando la **sezione lorda** del **nucleo** per **0,95**.

Hz è la frequenza di lavoro che per tutti i trasformatori collegati alla tensione di rete dei 220 volt è sempre di 50 Hz.

I Weber, come potete vedere nella Tabella N.16, possono variare da 1,1 a 1,3.

Nel caso non si conoscano le caratteristiche dei lamierini si può usare il valore di 1,15, che corrisponde al tipo di lamierino più comunemente utilizzato.





Poiché i trasformatori vengono quasi sempre usati per ridurre la tensione di rete dei **220 volt** a **50 Hz**, per il calcolo delle **spire x volt** potremo usare le seguenti **formule**:



Esempio: abbiamo un trasformatore che ha una L di 22 mm ed una H di 40 mm. Vogliamo conoscere la sua potenza in watt, sapere quante spire dobbiamo avvolgere sul primario per poterlo collegare alla tensione di rete dei 220 volt ed anche quante spire dobbiamo avvolgere sul secondario per ottenere una tensione di 18 volt.

Soluzione: per conoscere la potenza in watt usiamo la formula semplificata:

watt = $[(Sez. x Sez.) : 13.500] \times 0.83$

Quindi come prima operazione calcoliamo la **Sez.**, cioè l'area del **nucleo**:

22 x 40 = 880 millimetri quadrati

Poi eleviamo questo numero al quadrato:

 $880 \times 880 = 774.400$

quindi lo dividiamo per **13.500** e lo moltiplichiamo per il rendimento di **0,83**.

 $(774.400 : 13.500) \times 0.83 = 47.6$ watt

Per conoscere le **spire x volt** da avvolgere sul **primario** usiamo la formula:

Spire/V = $10.000 : (0,0444 \times Hz \times Sn \times Weber)$

Come prima operazione dobbiamo prendere l'aerea lorda del nucleo che è di 880 mm quadrati e moltiplicarla per 0,95. In questo modo otteniamo il valore Sn, cioè la sezione netta:

880 x 0,95 = 836 Sezione netta

Per calcolare le **spire x volt** utilizziamo la formula riportata nella pagina precedente e poiché non conosciamo le **caratteristiche** dei lamierini come valore **Weber** consideriamo **1,15**:

 $0,0444 \times 50 \times 836 \times 1,15 = 2.134$

Ora dividiamo 10.000 per questo numero:

10.000: 2.134 = 4,686 spire per volt

Quindi per realizzare un avvolgimento **primario** che accetti i **220 volt** della rete dovremo avvolgere questo numero di **spire**:

 $4,686 \times 220 = 1.030 \text{ spire}$

A questo punto vorremmo verificare se con la **formula semplificata** riportata in questa pagina, cioè:

Silicio qualità media Spire volt = 3.910 : Sn

si ottiene lo stesso numero di spire:

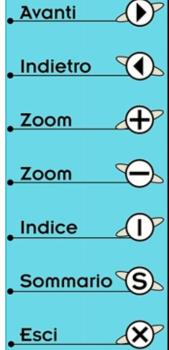
3.910 : 836 = 4,677 spire per volt 4,66 x 220 = 1.028,9 spire

Tenete presente che una differenza di 1 spira su un totale di oltre 1.000 spire è un valore irrisorio.

Per conoscere quante **spire** dovremo avvolgere sul **secondario** per ottenere i **18 volt** dobbiamo esequire questa moltiplicazione:

 $4,677 \times 18 \times 1,06 = 89,2 \text{ spire}$

Numero che arrotondiamo a **89**. Come già detto il numero **1,06** serve per compensare le **perdite** di trasferimento.



Esempio: sapendo che il nostro trasformatore ha una potenza di 47,6 watt vorremmo conoscere quanti amper possiamo prelevare sul secondario che eroga 18 volt.

Soluzione: per ricavare questo dato dobbiamo solo **dividere** i **watt** per i **volt**:

47,6:18=2,6 amper

SE II LAMIERINO fosse MIGLIORE?

Nei nostri esempi abbiamo supposto che il lamierino con una sezione netta di 836 mm quadrati fosse di qualità media, ma supponendo che fosse di qualità standard o a granuli orientati cosa accadrebbe?

Rifacendoci alle **formule semplificate** riportate a sinistra, possiamo calcolare le **spire x volt** per oqui tipo di lamierino:

Tipo standard = 4.100 : 836 = 4,904 spire volt Tipo medio = 3.910 : 836 = 4,677 spire volt Tipo super = 3.750 : 836 = 4,485 spire volt Tipo granuli = 3.600 : 836 = 4,306 spire volt nucleo a C = 3.470 : 836 = 4,150 spire volt

Quindi per i 220 volt avremmo queste differenze:

4,904 x 220 = 1.078 spire totali 4,677 x 220 = 1.029 spire totali 4,485 x 220 = 986 spire totali 4,306 x 220 = 947 spire totali 4,150 x 220 = 913 spire totali

Se il lamierino fosse di **tipo standard**, invece che di tipo **medio** come supposto, avremmo avvolto **49 spire** in **meno** ed in questo caso l'unico inconveniente che potremmo avere è quello di un **aumento** oltre il normale della **temperatura** del **nucleo**.

Se il lamierino fosse di tipo a granuli orientati, invece che di tipo medio come supposto, avremmo avvolto 82 spire in più ed in questo caso avremmo un trasformatore che non riscalda anche dopo molte ore di funzionamento.

Vogliamo far presente che la **temperatura** di un trasformatore viene considerata **normale** se dopo **1 ora** di funzionamento raggiunge i **40 - 45 gradi**.

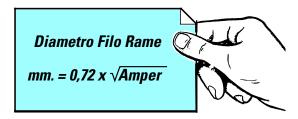
DIAMETRO del FILO per gli AVVOLGIMENTI

Il diametro del filo da usare per l'avvolgimento primario da collegare alla tensione di rete dei 220 volt va calcolato in funzione della potenza in watt del nucleo.

Conoscendo la **potenza** in **watt** dobbiamo per prima cosa calcolare gli **amper massimi** che devono scorrere nel filo usando la formula:

amper = watt : 220 volt

Dopodiché possiamo calcolare il diametro in millimetri del filo di rame usando la formula:



Nota: se sul rocchetto non c'è **spazio** sufficiente per tutte le spire, anziché usare il numero fisso **0,72** potete usare anche **0,68** o **0,65**.

Esempio: abbiamo due trasformatori, uno da 30 watt ed uno da 100 watt, e vogliamo sapere quale diametro di filo utilizzare per l'avvolgimento primario dei 220 volt.

Soluzione: per conoscere il diametro del filo per l'avvolgimento del trasformatore da 35 watt calcoliamo innanzitutto gli amper massimi che il primario deve assorbire per erogare questa potenza:

30:220=0,136 amper

Dopodiché possiamo calcolare i diametro del filo:

 $0.72 \times \sqrt{0.136} = 0.26 \text{ millimetri}$

Per conoscere quale filo usare per l'avvolgimento del trasformatore da **100 watt**, calcoliamo subito quanti **amper massimi** dovrà assorbire il primario:

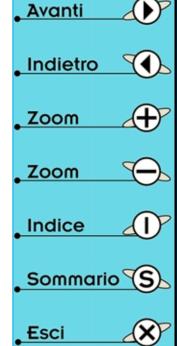
100:220=0,454 amper

Dopodiché calcoliamo il diametro del filo:

 $0.72 \times \sqrt{0.454} = 0.48 \text{ millimetri}$

Come avrete notato, più **aumenta** la potenza in **watt** del trasformatore più grosso deve essere il diametro del filo utilizzato.

Anche il diametro del filo da usare per l'avvolgimento **secondario** va calcolato in funzione degli **amper** che desideriamo ottenere.



Se abbiamo un trasformatore da **30 watt** e su questo vogliamo avvolgere un **secondario** che fornisca una tensione di **12 volt**, possiamo conoscere la **corrente massima** che si può prelevare da questo secondario con la formula:

watt : volt = amper 30 : 12 = 2,5 amper

Se utilizziamo un trasformatore da **100 watt** potremo prelevare una **corrente massima** di:

watt : volt = amper 100 : 12 = 8,33 amper

Conoscendo gli **amper** possiamo calcolare il diametro del filo da utilizzare con la formula che abbiamo riportato nella pagina precedente:

 $0.72 \times \sqrt{2.5}$ = 1.1 mm per i 30 watt $0.72 \times \sqrt{8.33}$ = 2 mm per i 100 watt

SECONDARI in SERIE o in PARALLELO

E' possibile collegare in **serie** due **secondari** di un trasformatore per **aumentare** la **tensione** oppure collegarli in **parallelo** per **aumentare** la **corrente**.

Collegando in **serie** due avvolgimenti che erogano **12 volt 1 amper** (vedi fig.235) ai due estremi preleviamo **12+12 = 24 volt 1 amper**.

Se questi due avvolgimenti da 12 volt 1 amper venissero collegati in parallelo otterremmo una tensione di 12 volt 2 amper.

Quando si collegano in **parallelo** due avvolgimenti è assolutamente necessario che entrambi eroghino la **stessa tensione**, diversamente l'avvolgimento che eroga una tensione **maggiore** si scari-

cherà sull'avvolgimento che eroga una tensione **minore** danneggiando il trasformatore.

Quando si collegano in **serie** due avvolgimenti è necessario controllare che le due tensioni di **alternata** risultino in **fase**, diversamente le tensioni invece di **sommarsi** si annulleranno ed in uscita otterremo **0 volt** (vedi fig.236).

In pratica si verifica la stessa condizione che si aveva collegando in **serie** due pile senza rispettare la polarità **positiva** e **negativa** dei due terminali (vedi **Lezione N.1 fig.40**).

Per mettere in **fase** due avvolgimenti posti in **serie** il procedimento più semplice è quello di misurare con un **voltmetro** se sui due fili opposti esce una tensione **maggiore** oppure **nessuna** tensione. Se non rileviamo nessuna tensione sarà sufficiente **invertire** i fili di uno dei due avvolgimenti.

Come per la **pile**, noi possiamo collegare in **serie** anche due **diverse** tensioni, ad esempio **12 volt** e **18 volt**, ottenendo in uscita una tensione pari alla loro somma, nel nostro caso **12+18 = 30 volt**.

Collegando in **serie** due avvolgimenti avremo disponibile in uscita una **corrente** pari a quella fornita dall'avvolgimento che eroga **minore corrente**.

Quindi collegando in **serie** due avvolgimenti da **12 volt 1 amper** otterremo una tensione di **24 volt 1 amper**.

Collegando in **serie** due avvolgimenti uno da **12 volt 1 amper** ed uno da **12 volt 0,5 amper** otterremo una tensione di **24 volt**, ma la **massima** corrente di cui potremo disporre non potrà superare i **0,5 amper**.

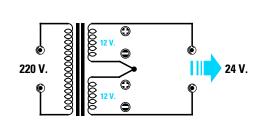


Fig.235 Collegando in serie due avvolgimenti che erogano 12 volt otteniamo in uscita una tensione pari alla somma dei due avvolgimenti, cioè 24 volt.

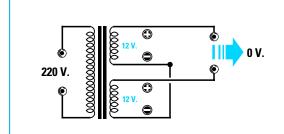
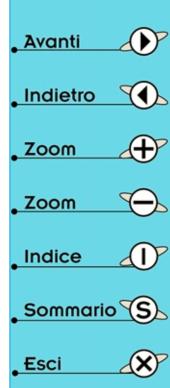
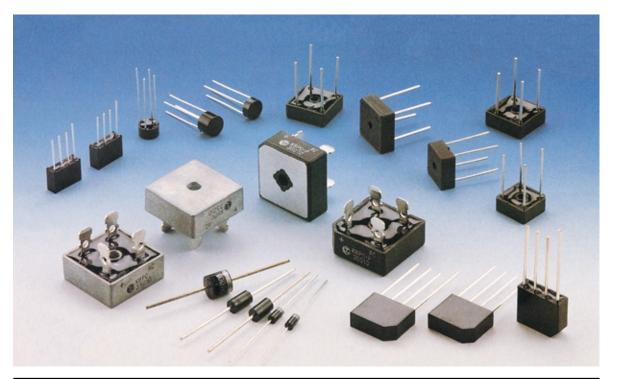


Fig.236 Se non rispettiamo le "fasi" dei due avvolgimenti, in uscita otteniamo 0 volt. Per rimetterli in fase basta invertire i capi di un solo avvolgimento.





RENDERE CONTINUA una TENSIONE ALTERNATA

Le tensione alternata che si preleva dal secondario di un trasformatore non potrà mai essere utilizzata per alimentare i transistor o gli integrati di una apparecchiatura elettronica, perché questi componenti richiedono una tensione continua identica a quella fornita da una pila.

Per rendere continua una qualsiasi tensione alternata è allora necessario utilizzare i diodi raddrizzatori.

UN DIODO per RADDRIZZARE una SEMIONDA

Un **diodo** collegato in serie ad un avvolgimento **secondario** come visibile in fig.237 (notare la fascia **bianca** posta su una sola estremità del corpo) lascia passare le sole **semionde positive** della tensione **alternata**.

Se rivolgiamo la fascia bianca verso il secondario del trasformatore, il diodo lascia passare le sole semionde negative della tensione alternata (vedi fig.238).

La tensione raddrizzata che preleviamo sull'uscita di questi diodi non è perfettamente continua, ma pulsante, vale a dire che la semionda positiva partendo da un valore minimo di 0 volt sale verso il massimo positivo dei 12 volt per poi ridiscende verso i 0 volt.

Nel lasso di tempo occupato dalla **semionda negativa** la tensione in uscita rimane a **0 volt**.

Questa tensione **pulsante** non è utilizzabile perché durante il tempo in cui la tensione alternata passa sulla **semionda negativa** viene a mancare l'alimentazione all'apparecchiatura.

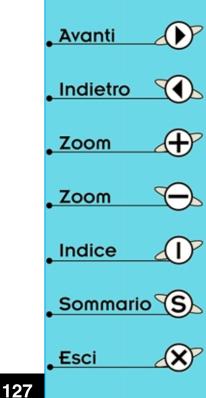
Per eliminare questo inconveniente si applica sull'uscita del diodo un condensatore elettrolitico di elevata capacità, ad esempio da 1.000 - 2.000 microfarad (vedi fig.242).

Nel tempo in cui dall'uscita del **diodo** esce la **semionda positiva** questa viene utilizzata per alimentare i transistor o gli integrati presenti nel circuito elettronico ed anche per **caricare** il **condensatore elettrolitico**.

Nel tempo in cui dall'uscita del diodo non si ha alcuna tensione perché è presente la semionda negativa, è il condensatore elettrolitico a restituire la tensione che ha immagazzinato, quindi i transistor e gli integrati sono alimentati dalla tensione fornita dal condensatore e non dal diodo.

Poiché nel tempo che intercorre tra una semionda positiva e la successiva il condensatore elettrolitico tende leggermente a scaricarsi, in uscita non si ha una stabile tensione continua di 12 volt, ma una tensione ondulata (vedi fig.242).

Per evitare che il **condensatore elettrolitico** non riesca a fornire l'intera tensione richiesta nel tempo in cui esce la **semionda negativa**, si **raddrizzano** entrambe le semionde utilizzando un trasformatore con un **doppio** avvolgimento.



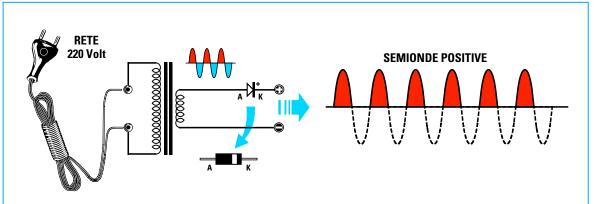


Fig.237 Se sull'avvolgimento secondario di un trasformatore colleghiamo un diodo raddrizzatore con il Catodo rivolto verso l'uscita, da questo terminale preleveremo le sole semionde Positive e dall'opposto terminale dell'avvolgimento le sole semionde Negative. Questa tensione raddrizzata non si può usare per alimentare i circuiti perché è pulsante. Per renderla continua dovremo livellarla con un condensatore elettrolitico.

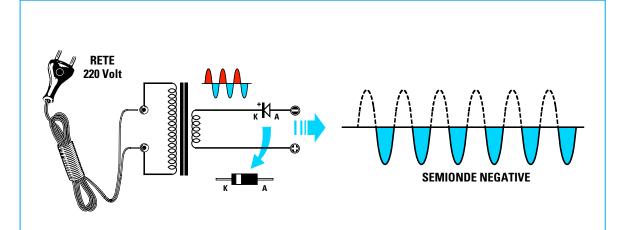


Fig.238 Se sull'avvolgimento secondario di un trasformatore di alimentazione colleghiamo un diodo raddrizzatore con l'Anodo rivolto verso l'uscita, da questo terminale preleveremo le sole semionde Negative e dall'opposto terminale dell'avvolgimento le sole semionde Positive. Per rendere perfettamente continua una tensione pulsante dobbiamo collegare sull'uscita un condensatore elettrolitico (vedi fig.242).

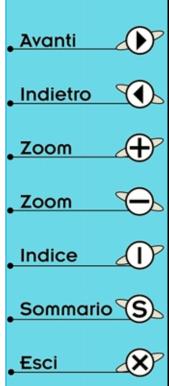
Se agli estremi degli avvolgimenti A - B di un trasformatore provvisto di un secondario da 12+12 volt colleghiamo due diodi rivolgendo i loro catodi verso il terminale positivo, ai loro estremi preleveremo una tensione continua di 12 volt molto più stabile di quella ottenuta raddrizzando una sola semionda, perché abbiamo raddrizzato entrambe le semionde.

Il circuito funziona in questo modo: quando sul terminale **A** del trasformatore è presente la **semionda positiva**, sull'opposto terminale **B** risulta presente la **semionda negativa** (fig.239).

Quando sul terminale **A** del trasformatore è presente la **semionda negativa** sull'opposto terminale **B** risulta presente la **semionda positiva**.

Quando sul terminale **A** è presente la **semionda positiva** è il diodo **DS1** a fornire tensione all'apparecchiatura.

Poiché sull'opposto terminale B è presente la semionda negativa il diodo DS2 rimane inattivo. Quando sul terminale A del trasformatore è presente la semionda negativa, il diodo DS1 rimane inattivo e poiché sull'opposto terminale B risulta presente la semionda positiva è il diodo DS2 a fornire tensione all'apparecchiatura.



Raddrizzando le due **semionde** elimineremo il "tempo morto" della semionda **negativa** visibile in fig.237 perché con **due** diodi ed un trasformatore con **presa centrale** riusciremo a raddrizzare entrambe le due semionde (vedi fig.239).

Raddrizzando entrambe le **semionde** la frequenza di carica del **condensatore elettrolitico** che porremo sull'uscita non sarà più di **50 Hertz** bensì di **100 Hertz**.

Riuscendo a **caricare** il condensatore elettrolitico in un tempo **dimezzato** (vedi fig.242-243) questo riuscirà a **restituire** la tensione immagazzinata senza mai farla scendere sotto il valore richiesto, quindi la tensione **continua** che otterremo risulterà molto più **stabile**.

E' possibile raddrizzare entrambe le **semionde** senza bisogno di utilizzare un trasformatore con un **doppio avvolgimento** di **12+12 volt** se utilizziamo **4 diodi** collegati a **ponte** come visibile in fig.240. Quando sul terminale **A** del trasformatore è presente la **semionda positiva** e sul terminale **B** la

semionda negativa:

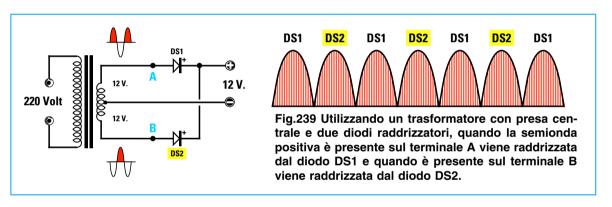
il diodo **DS2** raddrizza la **semionda positiva**, il diodo **DS3** raddrizza la **semionda negativa**.

Quando sul terminale **A** del trasformatore è presente la **semionda negativa** e sul terminale **B** la **semionda positiva**:

il diodo **DS1** raddrizza la **semionda negativa**, il diodo **DS4** raddrizza la **semionda positiva**.

I 4 diodi si trovano in commercio già racchiusi dentro un contenitore plastico chiamato ponte raddrizzatore provvisto di 4 terminali (vedi fig.246). I due terminali contrassegnati dal simbolo S della tensione alternata vanno collegati ai capi A - B del trasformatore.

Dal terminale contrassegnato dal simbolo + preleviamo la **tensione positiva** e da quello contrassegnato dal simbolo – preleviamo la **tensione negativa**.



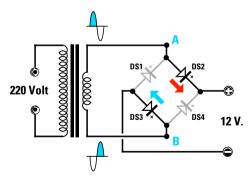


Fig.240 Per raddrizzare entrambe le semionde con un avvolgimento "sprovvisto" di presa centrale dobbiamo usare un ponte raddrizzatore. Quando su A è presente la semionda Positiva e su B la semionda Negativa la tensione verrà raddrizzata dai due diodi DS2 e DS3.

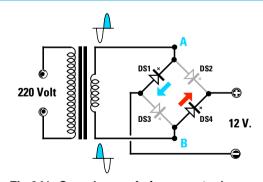
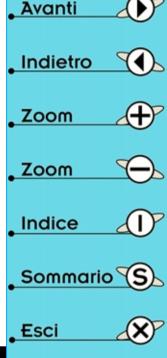


Fig.241 Quando su A è presente la semionda Negativa e su B la semionda Positiva la tensione verrà raddrizzata dai due diodi DS1 e DS4. Raddrizzando entrambe le semionde la tensione pulsante che preleviamo sull'uscita non risulterà più di 50 Hz, ma di 100 Hz.



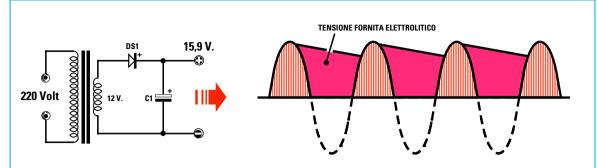


Fig.242 Collegando un condensatore elettrolitico sull'uscita di un diodo raddrizzatore si riesce a rendere perfettamente "continua" qualsiasi tensione pulsante. Infatti mentre il diodo raddrizza le semionde positive, il condensatore elettrolitico immagazzina questa tensione positiva per restituirla quando il diodo non conduce. I volt ai capi del condensatore hanno sempre un valore superiore rispetto ai volt alternati applicati sul diodo.

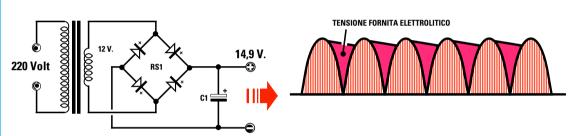


Fig.243 Usando un "ponte raddrizzatore" otteniamo una tensione raddrizzata pulsante di 100 Hz ed in questo modo eliminiamo il tempo di pausa occupato dalle semionde negative. Poiché il condensatore elettrolitico collegato al ponte deve restituire la tensione immagazzinata per un tempo inferiore rispetto ad una tensione pulsante raddrizzata da un solo diodo (vedi fig.242), la tensione continua risulterà molto più stabile.

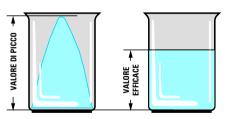


Fig.244 Misurando una tensione alternata con un tester rileviamo il solo valore "efficace" e non il valore di "picco" della semionda. Una tensione "efficace" di 12 volt corrisponde ad una tensione di "picco" di 12 x 1,41 = 16,92 volt.

Possiamo paragonare i volt di "picco" all'altezza massima di un cono di ghiaccio. Se facciamo sciogliere questo cono dentro il suo contenitore otteniamo un'altezza notevolmente inferiore che equivale in pratica ai volt "efficaci".

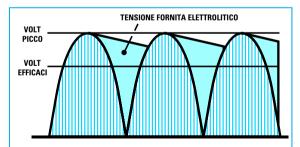


Fig.245 Un condensatore elettrolitico collegato sull'uscita di un diodo o di un ponte raddrizzatore si carica sempre sui volt di "picco" della semionda alternata. Questa tensione immagazzinata viene restituita dal condensatore per alimentare il circuito nel lasso di tempo in cui la semionda positiva scende verso i 0 volt. Per questo motivo la tensione "continua" ai capi del condensatore elettrolitico risulta sempre maggiore di 1,41 volte rispetto ai "volt efficaci".



Esci

Se per **errore** invertiamo i **4 terminali**, dall'uscita del **ponte raddrizzatore** non uscirà nessuna tensione.

Tutti i **ponti raddrizzatori** vengono costruiti per accettare sui loro ingressi una determinata **tensione** in **alternata** e per fornire in uscita una determinata **corrente**.

Se disponiamo di un **ponte raddrizzatore** da **100 V 1 A** possiamo applicare sul suo ingresso qualsiasi **tensione alternata** purché non superi i **100 volt** e dalla sua uscita possiamo prelevare una corrente **massima** di **1 amper**.

Sull'ingresso di questo ponte da 100 volt potremo applicare delle tensioni alternate di 5 - 10 - 25 - 50 - 70 - 90 - 100 volt, ma non di 110 volt e dalla sua uscita potremo prelevare correnti di 0,1 - 0,3 - 0,8 - 1 amper e non correnti superiori ad 1 amper.

Sull'ingresso di un **ponte raddrizzatore** da **50 V 15 A** possiamo applicare qualsiasi **tensione alternata** purché non superi i **50 volt** e dalla sua uscita possiamo prelevare un **massimo** di **15 amper**.

UTILE A SAPERSI

Un diodo raddrizzatore provoca una caduta di tensione di circa 0,7 volt quindi applicando sul suo ingresso una tensione alternata di 12 volt sulla sua uscita ritroveremo una tensione di:

12 - 0.7 = 11.3 volt

Un ponte raddrizzatore provoca una caduta di 1,4 volt perché al suo interno ci sono due diodi, uno che raddrizza le semionde positive ed uno che raddrizza le semionde negative. Applicando quindi sull'ingresso del ponte una tensione alternata di 12 volt sulla sua uscita ritroveremo una tensione di:

12 - 1.4 = 10.6 volt

Se misuriamo la tensione ai capi del **condensato**re elettrolitico collegato sulla tensione raddrizzata noteremo con sorpresa che la tensione anziché risultare di 11,3 volt oppure di 10,6 volt sarà di:

15,9 volt e di 14,9 volt

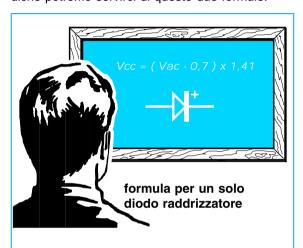
Vale a dire un valore di tensione **maggiore** rispetto a quella applicata sui suoi ingressi.

Il motivo di questo **aumento** di tensione è dovuto al fatto che la **tensione alternata** raggiunge un **picco** di **1,41 volte** superiore al valore della **tensione efficace**.

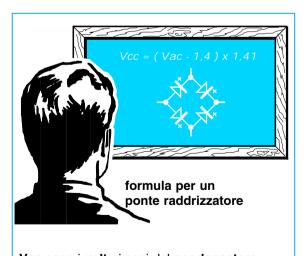
Per capire la differenza tra i volt di **picco** ed i volt **efficaci** possiamo considerare la tensione **efficace** come l'**area totale** di una **semionda** (vedi fig.244).

Il **condensatore elettrolitico** non si carica sul valore della tensione **efficace**, ma sul **valore di pic-co** (vedi fig.245) e per questo motivo si ottiene una tensione **maggiore**.

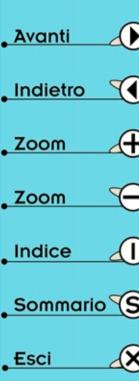
Per calcolare il valore della tensione reale presente ai capi del condensatore elettrolitico dovremo prima sapere se si usa un solo diodo raddrizzatore oppure un ponte raddrizzatore, dopodiché potremo servirci di queste due formule:



Vcc sono i volt ai capi del condensatore, Vac sono i volt efficaci della tensione alternata, 0,7 è la caduta di tensione del diodo, 1,41 è il numero fisso per ottenere i volt di picco.



Vcc sono i volt ai capi del condensatore, Vac sono i volt efficaci della tensione alternata, 1,4 è la caduta di tensione del ponte, 1,41 è il numero fisso per ottenere i volt di picco.



 $(12 - 0.7) \times 1.41 = 15.9 \text{ volt}$

Raddrizzando una tensione alternata di 12 volt con un ponte raddrizzatore otterremo una tensione continua che raggiungerà un valore di:

 $(12 - 1.4) \times 1.41 = 14.9 \text{ volt}$

Perciò qualsiasi **tensione alternata** raddrizzeremo, ai capi del **condensatore elettrolitico** ritroveremo sempre una tensione pari a quella applicata sull'ingresso **meno** la caduta dei diodi raddrizzatori, moltiplicata per **1,41**.

Se usiamo gli schemi delle figg.237-239 dovremo sottrarre **0,7 volt**, se usiamo lo schema di fig.243 che utilizza un **ponte** raddrizzatore dovremo sottrarre **1,4 volt**.

LA CAPACITA' dell'ELETTROLITICO

La capacità minima in microfarad del condensatore elettrolitico posto dopo un diodo raddrizzatore o un ponte raddrizzatore non va scelta a caso, ma in funzione della massima corrente che assorbe l'apparecchiatura in modo da ridurre al minimo il ronzio di alternata.

Se si raddrizza una **tensione alternata** con un solo **diodo raddrizzatore** (vedi fig.242) si può utilizzare questa formula:

microfarad = 40.000 : (volt : amper)

Se si raddrizza una tensione alternata con un ponte raddrizzatore (vedi fig.243) si può utilizza-

re questa formula:

microfarad = 20.000 : (volt : amper)

Esempio: abbiamo realizzato un alimentatore che eroga 12 volt ed assorbe 1,3 amper e vorremmo conoscere il valore della capacità del condensatore elettrolitico nel caso utilizzassimo un solo diodo raddrizzatore o un ponte raddrizzatore.

Soluzione: con un solo **diodo raddrizzatore** dobbiamo utilizzare un condensatore elettrolitico che abbia una **capacità** di circa:

40.000 : (12 : 1,3) = 4.333 microfarad

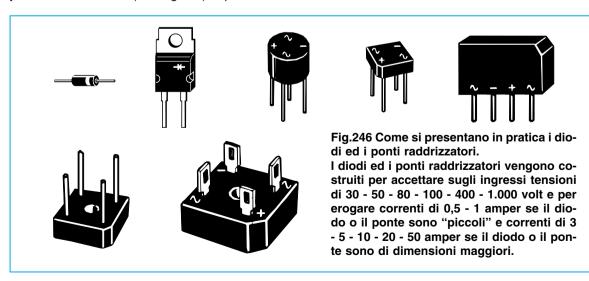
Siccome questo valore non è standard useremo una capacità di valore più elevato, cioè 4.700 microfarad, oppure potremo collegare in parallelo due condensatori da 2.200 microfarad.

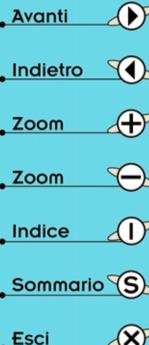
Con un **ponte raddrizzatore** dobbiamo utilizzare un condensatore elettrolitico che abbia una **capa- cità** di circa:

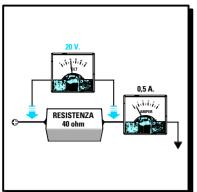
20.000 : (12 : 1,3) = 2.166 microfarad

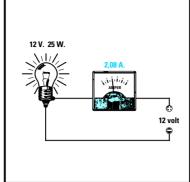
Poiché anche questo valore non è standard useremo una capacità di valore più elevato, cioè 2.200 microfarad, oppure potremo collegare in parallelo due condensatori da 1.200 microfarad.

Sconsigliamo di usare dei valori di capacità inferiori al richiesto perché nelle apparecchiatura che amplificano dei segnali sonori, ad esempio premplificatori - ricevitori ecc., si udrebbe sempre in sottofondo un leggero ronzio di tensione alternata.

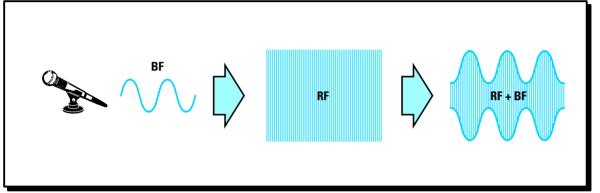












imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

In questa Lezione riportiamo tutte le formule della **Legge** di **Ohm** che sono molto utili per risolvere i problemi che si presentano giornalmente a chi si occupa di elettronica.

Anche se molti giovani sanno dell'esistenza di questa **Legge**, sono pochi quelli che sanno correttamente applicarla perché solitamente nei testi viene riportata la sola formula **base** senza il corredo di **esempi** pratici. Per questo motivo i principianti si trovano spesso in difficoltà specie se i valori in loro possesso sono **multipli** o **sottomultipli** di **volt**, **amper** e **watt**.

Le **Tabelle** preparate per questa **Lezione** riportano le formule della legge di Ohm con **multipli** e **sottomultipli**; inoltre troverete molti **esempi** che vi aiuteranno a capire come si deve procedere per risolvere diversi problemi.

Dopo la **Legge** di **Ohm** seguirà un capitolo dedicato alla **Reattanza** e scoprirete che una **capacità** ed una **induttanza** quando vengono attraversate da una **tensione alternata** si comportano come se fossero delle **resistenze** il cui valore **ohmico** varia in funzione della **frequenza**.

Anche per la **reattanza** avrete numerosi **esempi** che vi permetteranno di capire dove e come sfruttare questa caratteristica per ricavarne vantaggi pratici.

Avanti

Indietro 7

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Esci



Il fisico tedesco **Georg Simon Ohm** (1789 - 1854) Rettore del Politecnico di **Norimberga** durante i suoi studi di acustica ed elettrologia scoprì che:

"L'intensità di una corrente che scorre in un circuito è direttamente proporzionale alla forza elettromotrice ed inversamente proporzionale alla resistenza del conduttore."

In altre parole la **legge di Ohm** dice che: in un conduttore la **corrente aumenta** con l'aumentare della tensione e **diminuisce** con l'aumentare del valore della resistenze del conduttore.

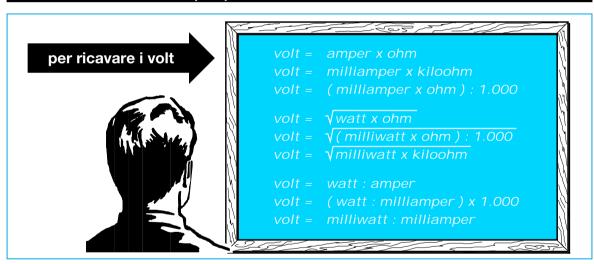
Le **formule** che ne derivano risultano indispensabili per risolvere molti problemi in campo elettronico.

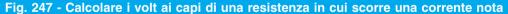
Infatti avendo stabilito i rapporti che legano **volt**, **amper**, **ohm** e **watt**, basta conoscere **due** sole grandezze per ricavare quella **sconosciuta**.

Nelle **Tabelle** riportate in questa Lezione troverete tutte le **formule** e diversi **esempi** di calcolo che vi permetteranno di risolvere tutti i problemi che si incontrano in campo pratico.



LA LEGGE di OHM con esempi esplicativi e calcoli





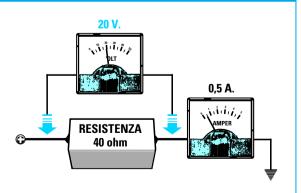
Sapendo che in una **resistenza** da **40 ohm** scorre una **corrente** di **0,5 amper** vorremmo conoscere quale **tensione** risulta presente ai capi di questa resistenza.

Soluzione: per ricavare questo valore dovremo utilizzare la formula:

volt = amper x ohm

quindi otterremo una tensione di:

 $40 \times 0.5 = 20 \text{ volt}$





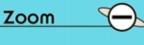








Fig.248 - Calcolare la caduta di tensione di una resistenza

Applicando in **serie** ad una lampadina da **12 volt** che assorbe **0,6 amper** una resistenza da **3 ohm** vorremmo conoscere che caduta di tensione si ottiene.

Soluzione: per conoscere la caduta di tensione dobbiamo usare la formula:

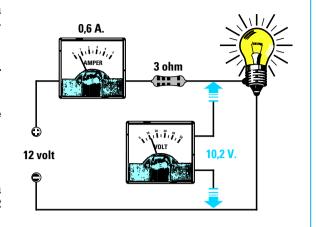
volt = amper x ohm

quindi se nella resistenza da **3 ohm** scorre una corrente di **0,6 amper**, otterremo:

$3 \times 0.6 = 1.8 \text{ volt}$

La lampadina con questo valore di resistenza posto in **serie** non viene più alimentata con **12 volt**, ma con una tensione di soli:

12 - 1.8 = 10.2 volt



 $\sqrt{30 \times 8}$ = 15,49 volt efficaci

Abbiamo un amplificatore Hi-Fi della potenza di 30 watt efficaci che pilota una Cassa Acustica da 8 ohm e vorremmo conoscere quale tensione efficace giunge sugli altoparlanti. Soluzione: per conoscere il valore della tensione efficace dobbiamo usare la formula: volt = \sqrt{watt x ohm} quindi nell'altoparlante giungeranno:

Fig.250 - Calcolare la tensione da applicare ad un milliamperometro

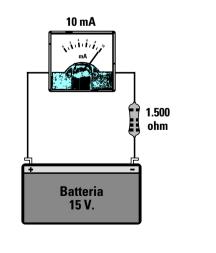
Abbiamo un milliamperometro da 10 mA fondo scala al quale abbiamo applicato in serie una resistenza da 1.500 ohm per poterlo trasformare in un voltmetro, quindi vorremmo conoscere quale tensione dobbiamo applicare ai suoi capi per far deviare la lancetta al fondo scala.

Soluzione: per conoscere il valore di questa tensione usiamo la formula:

 $volt = (mA \times ohm) : 1.000$

Applicando in **serie** allo strumento una resistenza da **1.500 ohm** la lancetta andrà a **fondo scala** con una tensione di:

 $(10 \times 1.500) : 1.000 = 15 \text{ volt}$



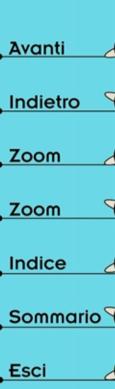


Fig.251 - Calcolare i volt presenti in un partitore resistivo

Ai capi di una tensione di **15 volt** abbiamo collegato due resistenze: **R1** da **470 ohm** ed **R2** da **220 ohm**. Vorremmo conoscere quale tensione risulta presente ai capi di **R2**.

Soluzione: per ricavare questo valore dobbiamo prima fare la **somma** delle due resistenze:

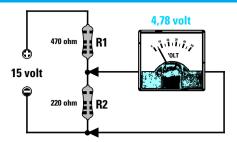
470 + 220 = 690 ohm

Poi dobbiamo calcolare la **corrente** che scorre su **690 ohm** con **15 volt** usando la formula:

amper = volt : ohm 15 : 690 = 0,02173 amper

Infine possiamo calcolare la caduta di tensione della resistenza **R2** da **220 ohm** con la formula:

volt = amper x ohm 0,02173 x 220 = 4,78 volt



Ai capi della resistenza **R2** leggeremo quindi una tensione di **4,78 volt**.

Il valore della tensione presente ai capi della resistenza **R2** o **R1** si può ricavare anche con questa formula **semplifica**:

volt su R2 = [volt pila : (R1 + R2)] x R2 volt su R1 = [volt pila : (R1 + R2)] x R1

I valori delle resistenze **R1 - R2** possono essere inseriti nelle formule in **ohm**, **kiloohm** o **megaohm**.

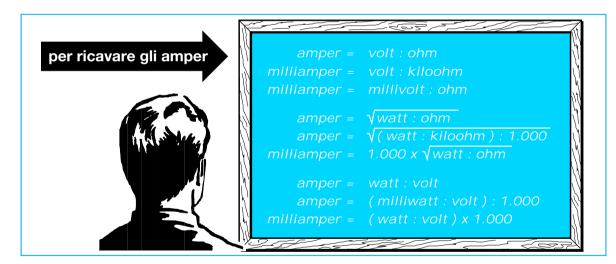
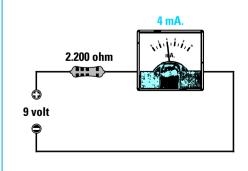


Fig.252 - Calcolare i mA che scorrono in una resistenza di valore conosciuto



Abbiamo una resistenza da **2,2 kiloohm** collegata ad una tensione di **9 volt** e vorremmo conoscere quanta **corrente** assorbe.

Soluzione: per calcolare la **corrente** che assorbe la resistenza possiamo usare la formula:

milliamper = volt : kiloohm

in questa resistenza scorre una corrente di:

9:2,2=4 milliamper

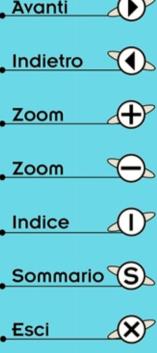


Fig.253 - Calcolare la corrente assorbita da un Relè conoscendo gli ohm

Abbiamo un relè la cui bobina di eccitazione ha una resistenza ohmica di 150 ohm quindi vorremmo conoscere che corrente assorbe quando lo alimentiamo con 12 volt.

Soluzione: per conoscere gli **amper** assorbiti da questo **relè** dobbiamo usare la formula:

amper = volt : ohm

12:150=0.08 amper

Il relè assorbe una corrente di **0,08 amper** che corrispondono ad **80 milliamper**.

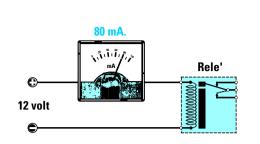
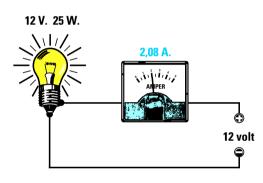


Fig.254 - Calcolare la corrente assorbita da una lampadina conoscendo i watt



Abbiamo una lampadina da 12 volt - 25 watt e vorremmo sapere quanti amper assorbe.

Soluzione: per calcolare la corrente assorbita da questa lampadina dobbiamo usare la formula:

amper = watt : volt

12 volt 25 : 12 = 2,08 amper

Quindi questa lampadina assorbe 2,08 amper.

Fig.255 - Calcolare la corrente massima che può scorrere in una resistenza

Abbiamo una resistenza da 3.300 ohm 1/4 di watt e vorremmo conoscere qual è la corrente massima che può passare attraverso questa resistenza senza bruciarla.

Soluzione: per ricavare la **corrente massima** che questa resistenza può sopportare senza essere danneggiata usiamo la formula:

 $amper = \sqrt{watt : ohm}$

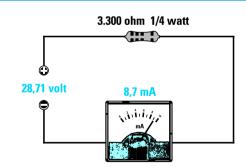
Come prima operazione dobbiamo sapere a quanto corrisponde 1/4 di watt:

1:4=0,25 watt

Ora possiamo inserire 0,25 watt nella formula:

 $\sqrt{0,25:3.300}$ = 0,0087 amper

Per sapere a quanti milliamper corrispondono,



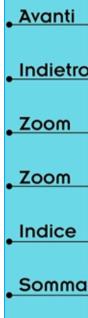
basterà moltiplicare gli amper per 1.000.

0,0087 x 1.000 = 8,7 milliamper

Se volessimo conoscere quale **tensione massima** possiamo applicare ai capi di questa resistenza dovremmo usare la formula:

volt = amper x ohm

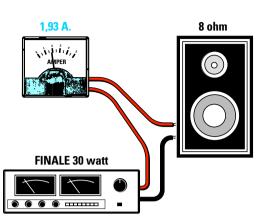
 $0,0087 \times 3.300 = 28,71 \text{ volt}$



Esci

Sommario S

Fig.256 - Calcolare gli amper sull'ingresso di una Cassa Acustica



Abbiamo un amplificatore Hi-Fi della potenza di 30 watt R.M.S. che pilota una Cassa Acustica da 8 ohm quindi vorremmo conoscere quale corrente R.M.S. giunge sugli altoparlanti.

Soluzione: per conoscere il valore di questa corrente possiamo usare la formula:

amper = $\sqrt{\text{watt : ohm}}$

 $\sqrt{30:8} = 1,93 \text{ amper}$

Per alimentare questa Cassa Acustica dovremo utilizzare un **filo conduttore** che sia in grado di sopportare una corrente di **2 amper**.

Fig.257 - Calcolare gli amper assorbiti dalla linea dei 220 volt

Vorremmo conoscere quanta corrente preleviamo dal nostro impianto elettrico a 220 volt quando risultano collegati un ferro da stiro da 800 watt più una lampadina da 100 watt ed una da 60 watt.

Soluzione: come prima operazione sommiamo i watt assorbiti dal **ferro da stiro** e dalle due **lampadine**:

800 + 100 + 60 = 960 watt totali

dopodiché calcoliamo gli amper utilizzando la formu-

amper = watt : volt

960 : 220 = 4,36 amper

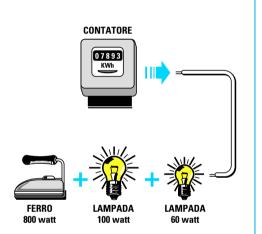
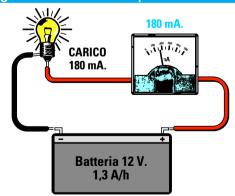


Fig.258 - Calcolare la capacità delle batterie ricaricabili



Abbiamo una **batteria** da **12 volt 1,3 Ah** e vorremmo conoscere dopo quante **ore** si scarica se alimentiamo un circuito che assorbe una corrente di **180 milliamper**. **Soluzione**: per conoscere in quante **ore** si **scarica** dobbiamo convertire i **180 mA** in **amper** dividendoli per **1.000**:

180: 1.000 = 0.18 amper

Poi dobbiamo dividere 1,3 Ah per 0,18 amper:

1,3:0,18=7,22 ore

Il numero decimale 22 non sono i minuti, ma i centesimi di ora. Per conoscere i minuti dobbiamo dividere 60 minuti per 100 poi moltiplicare il risultato per 22:

(60 : 100) x 22 = 13 minuti



Zoom







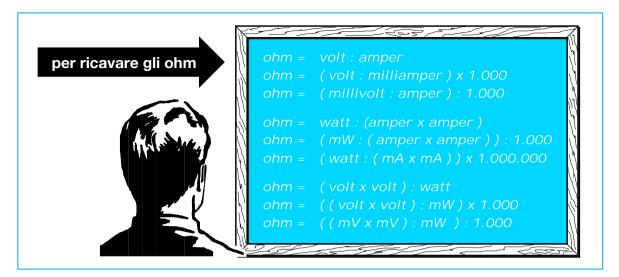
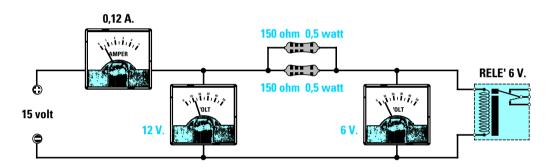


Fig.259 - Calcolare il valore di una resistenza per ridurre una tensione



Abbiamo un relè da 6 volt e vorremmo alimentarlo con una tensione di 15 volt quindi vorremmo conoscere che resistenza dobbiamo collegargli in serie per abbassare la tensione da 15 volt a 6 volt.

Soluzione: come prima operazione dobbiamo calcolare il valore di tensione che dovremo far **cadere** per passare da **15 volt** a **6 volt**.

15 - 6 = 9 volt

Poi dobbiamo misurare il valore **ohmico** della bobina del **relè** ed ammesso che risulti di **50 ohm** dobbiamo calcolare quanta **corrente** assorbe utilizzando la formula:

amper = volt : ohm

Sapremo così che assorbe:

6:50=0,12 amper

Conoscendo gli **amper** che devono scorrere nella bobina possiamo ricavare il valore della resistenza per riuscire ad ottenere una caduta di 9 volt utilizzando la formula:

ohm = volt : amper 9 : 0,12 = 75 ohm

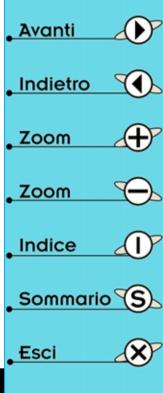
Poiché **75 ohm** non è un valore standard potremo collegare in parallelo **due** resistenze da **150 ohm**, come spiegato nella **Lezione N.2**. Per sapere quale **potenza** in **watt** dovrà avere questa resistenza usiamo la formula:

watt = volt x amper 9 x 0.12 = 1.08 watt

Poiché abbiamo collegato in **parallelo** due resistenze da **150 ohm** dovremo sceglierle di **metà potenza** come ci dimostra anche la formula:

watt = (volt x volt) : ohm $(9 \times 9) : 150 = 0.54$ watt

Quindi sono necessarie due resistenze da 150 ohm della potenza di 0,5 watt, cioè 1/2 watt.



140

Fig.260 - Calcolare il valore di R2 in un partitore per ottenere ai suoi capi una tensione

Dobbiamo realizzare un **partitore resistivo** che riesca ad abbassare una tensione di **30 volt** a soli **10 volt**. Sapendo il valore della resistenza **R1** che è da **10.000 ohm** vorremmo conoscere il valore della resistenza **R2**.

Soluzione: per calcolare il valore ohmico della resistenza **R2** possiamo usare questa formula:

ohm R2 = [R1 : (Vcc - volt su R2)] x volt su R2

quindi otterremo:

 $[10.000 : (30 - 10)] \times 10 = 5.000 \text{ ohm}$

Poiché 5.000 ohm non è un valore standard possiamo collegare in parallelo due resistenze da 10.000 ohm ottenendo così 5.000 ohm.

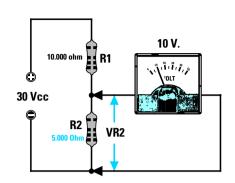
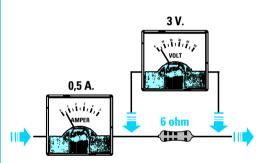


Fig.261 – Calcolare gli ohm di una resistenza conoscendo la caduta di tensione ai suoi capi



Abbiamo inserito in **serie** ad un circuito che assorbe una corrente di **0,5 amper** una resistenza di valore **sconosciuto** e poiché ai suoi capi leggiamo una tensione di **3 volt** vorremmo conoscere il suo esatto valore **ohmico**.

Soluzione: per conoscere il valore della resistenza inserita in **serie** possiamo usare la formula:

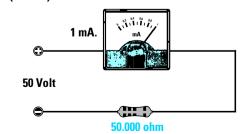
ohm = volt : amper

3:0,5 = 6 ohm (valore della resistenza)

Fig.262 – Come trasformare un milliamperometro in un voltmetro

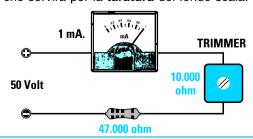
Abbiamo uno strumento da 1 milliamper fondo scala e vorremmo trasformarlo in un voltmetro per poter leggere una tensione massima di 50 volt fondo scala. Vorremmo quindi conoscere che resistenza dobbiamo collegargli in serie. Soluzione: per calcolare il valore di questa resistenza possiamo usare la formula:

ohm = (volt : mA) x 1.000 (50 : 1) x 1.000 = 50.000 ohm



Poiché nel calcolo non si è tenuto conto della **resistenza interna** dello strumento, il valore da applicare in **serie** risulterà sempre inferiore ai **50.000 ohm** calcolati.

Per portare la lancetta a **fondo scala** con una tensione di **50 volt** si consiglia di scegliere un valore **standard** inferiore a **50.000 ohm**, ad esempio **47.000 ohm** e poi collegare in serie a questa resistenza un **trimmer** da **10.000 ohm** che servirà per la **taratura** del fondo scala.









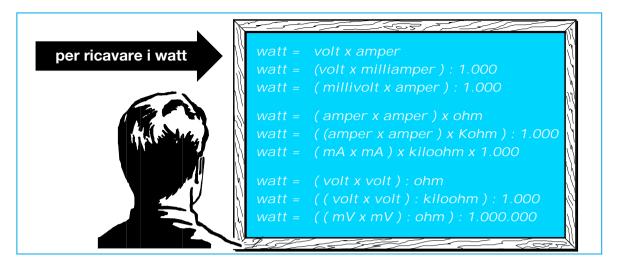


Fig.263 - Calcolare i watt di una resistenza conoscendo la corrente che vi scorre

Dobbiamo collegare sull'Emettitore di un transistor che assorbe una **corrente** di **2 amper** una resistenza da **1,5 ohm** quindi vorremmo conoscere quanti **watt** dovrà avere questa resistenza.

Soluzione: per calcolare la potenza in watt di questa resistenza dobbiamo usare la formula:

watt = (amper x amper) x ohm

quindi otterremo:

 $(2 \times 2) \times 1,5 = 6$ watt

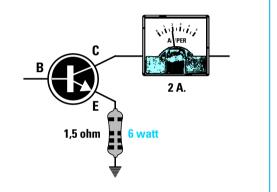


Fig.264 - Calcolare i watt sonori di un amplificatore conoscendo volt ed amper

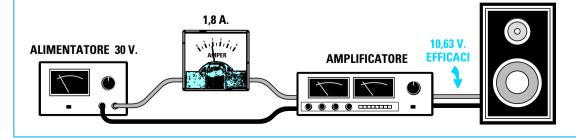
Abbiamo un amplificatore **Hi-Fi** che alimentato con una tensione di **30 volt** assorbe alla massima potenza una corrente di **1,8 amper** quindi vorremmo conoscere quanti **watt sonori** possiamo ottenere da questo amplificatore.

Soluzione: poiché nella Cassa Acustica entra un segnale di Bassa Frequenza alternato la cui ampiezza non potrà mai superare il valore della tensione di alimentazione di 30 volt picco/picco, per ottenere i volt efficaci dobbiamo dividere questo valore per 2,82: 30 : 2,82 = 10,63 volt efficaci

Possiamo quindi moltiplicare i 10,63 volt per gli amper ottenendo così i watt sonori:

10,63 x 1,8 = 19,13 watt massimi

Non conoscendo il **rendimento** del nostro amplificatore è consigliabile moltiplicare questi **watt** per **0,75**, quindi la massima potenza che otterremo non riuscirà mai a superare i **14,34 watt effettivi**.



Avanti
Indietro
Zoom
Zoom
Indice
I
Sommario
S
Esci

Questa resistenza non ha un valore ohmico fisso, quindi non possiamo misurarla con un normale tester perché il suo valore varia al variare della frequenza. Questo valore ohmico influenzato dalla frequenza viene chiamato reattanza ed indicata con le sigle:

XL se la reattanza è induttiva XC se la reattanza è capacitiva

Una induttanza (vedi figg.265-266) presenta:

- un basso valore XL se la frequenza è bassa,
- un alto valore XL se la frequenza è alta.

Un **condensatore** (vedi figg.268-269) presenta:

- un alto valore XC se la frequenza è bassa,
- un basso valore XC se la freguenze è alta.



LA REATTANZA delle CAPACITA' e delle INDUTTANZE

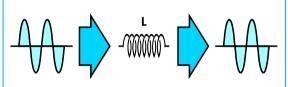


Fig.265 Applicando un segnale alternato di Bassa frequenza sull'ingresso di una induttanza, sulla sua uscita preleviamo un segnale con la stessa ampiezza, perché per queste frequenze l'induttanza presenta una bassa resistenza XL.

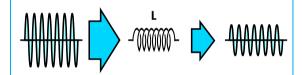
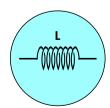


Fig.266 Applicando un segnale alternato di Alta frequenza sull'ingresso di una induttanza, sulla sua uscita preleviamo un segnale molto attenuato, perché per queste frequenze l'induttanza presenta una elevata resistenza XL.



Fig.267 Formule da usare per ricavare il valore XL di un'induttanza.



Formule per convertire un valore d'INDUTTANZA

henry x 1.000 = millihenry microhenry : 1.000 = millihenry millihenry x 1.000 = microhenry

Avanti Indietro

Zoom

Indice

Zoom

Sommario

Esci



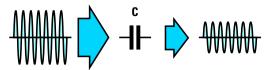


Fig.268 Applicando un segnale alternato di Bassa frequenza sull'ingresso di un condensatore, sulla sua uscita preleviamo un segnale molto attenuato, perché per queste frequenze la capacità presenta una elevata resistenza XC.

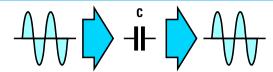


Fig.269 Applicando un segnale alternato di Alta frequenza sull'ingresso di un condensatore, sulla sua uscita preleviamo un segnale con la stessa ampiezza, perché per queste frequenze la capacità presenta una bassa resistenza XC.

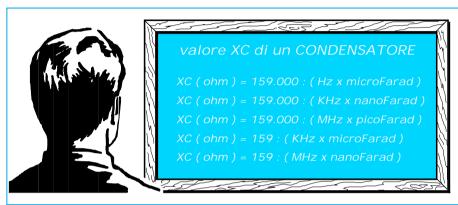
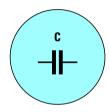


Fig.270 Formule da usare per ricavare il valore XC di un condensatore.



Formule per convertire un valore di CAPACITA'

picofarad: 1.000 = nanofarad

0 = nanofarad nanofarad: 1.000 = microfarad

picofarad : 1.000.000 = microfarad

nanofarad x 1.000 = picofarad

microfarad x 1.000 = nanofarad

Formule per convertire un valore di FREQUENZA

hertz : 1.000 = kilohertz

hertz : 1.000.000 = Megahertz

kilohertz x 1.000 = hertz

kilohertz: 1.000 = Megahertz

Megahertz x 1.000 = kilohertz Megahertz x 1.000.000 = hertz

CALCOLARE la XL e la XC in funzione della frequenza

Esempio: vorremmo conoscere quale valore ohmico XL potrebbe presentare una induttanza da 100 microhenry attraversata da un segnale di Bassa Frequenza di 4 kilohertz oppure da un segnale di Alta Frequenza di 20 Megahertz.

Soluzione: per calcolare il valore **ohmico XL** per la frequenza dei **4 kilohertz** usiamo la formula:

XL ohm = $0.00628 \times kHz \times microhenry$

Quindi per una frequenza di **4 kHz** avremo un valore **XL** di :

 $0,00628 \times 4 \times 100 = 2,51 \text{ ohm}$

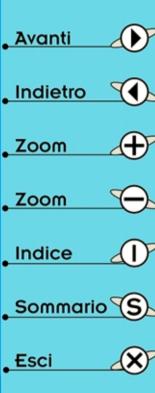
Per calcolare il valore **ohmico XL** per la frequenza dei **20 Megahertz** usiamo la formula:

XL ohm = 6,28 x MHz x microhenry

Quindi per una frequenza di **20 MHz** avremo un valore **XL** di:

 $6,28 \times 20 \times 100 = 12.560$ ohm

Come potete notare, per un segnale di Bassa Frequenza di 4 kilohertz il valore ohmico dell'induttanza di 100 microhenry risulta di 2,51 ohm, mentre se su questa stessa induttanza applichiamo un segnale di Alta Frequenza di 20 Megahertz questo valore diventa di 12.560 ohm.



Esempio: calcolare il valore ohmico XC di un condensatore da 2.200 picofarad per una frequenza di lavoro di 4 kilohertz e di 20 Megahertz.

Soluzione: per calcolare il valore **ohmico XC** di un condensatore da **2.200 picofarad** per la frequenza dei **4 kHz** usiamo la formula:

XC ohm = 159.000 : (kHz x nanofarad)

Poiché in questa formula la capacità deve essere espressa in **nanofarad** dobbiamo prima convertire i **2.200 picofarad** in **nanofarad** dividendo questo numero per **1.000**:

2.200 : 1.000 = 2,2 nanofarad

Eseguita questa conversione possiamo inserire i nostri dati nella formula ottenendo:

$159.000 : (4 \times 2,2) = 18.068$ ohm

Quindi una capacità da **2,2 nanofarad** si comporta per una frequenza di **4 kilohertz** come se fosse una resistenza da **18.068 ohm**.

Tutti i condensatori si comportano per le tensioni

continue da **isolatori** e quindi non lasciano passare da un capo all'altro **nessuna** tensione **CC**.

Per calcolare il valore **ohmico XC** di un condensatore da **2.200 picofarad** per la frequenza dei **20 MHz** usiamo la formula:

XC ohm = 159.000 : (MHz x picofarad)

Quindi per la frequenza di 20 MHz otteniamo un valore di:

$159.000 : (20 \times 2.200) = 3,61 \text{ ohm}$

Come potete notare per i 4 kilohertz abbiamo un valore ohmico di 18.068 ohm, mentre per i 20 Mecahertz un valore di soli 3.61 ohm.

Con questi due esempi avrete capito che le induttanze presentano un basso valore XL per le frequenze basse ed un alto valore XL per le frequenze elevate.

I condensatori invece si comportano in modo inverso, cioè presentano un **alto** valore **XC** per le frequenze **basse** ed un **basso** valore **XC** per le frequenze **elevate**.

PER trasferire un SEGNALE di BF

Per trasferire un segnale di **BF** da una sorgente verso la Base un transistor o per trasferirlo dal suo Collettore verso la Base di un secondo transistor è necessario utilizzare un **condensatore** perché lascerà passare tutte le frequenza **audio**, ma non le **tensione continue** presenti sulla Base o sul Collettore (vedi figg.271-272).

Poiché sappiamo che le frequenze audio sono tensioni alternate che partendo da un minimo di circa 25 Hz (frequenze delle note basse) possono raggiungere un massimo di 20.000 Hz (frequenze delle note acute), per evitare che questo condensatore attenui notevolmente il segnale di BF, occorre scegliere un valore di capacità che presenti un basso valore XC per la frequenza più bassa che deve passare, cioè quella dei 25 Hz.

Ammesso di utilizzare un condensatore da **0,1 microfarad**, questo avrà per la frequenza di **25 Hz** una **XC** che potremo calcolare con la formula:

XC ohm = 159.000 : (Hz x microfarad)

Quindi per la frequenza di **25 Hz** delle **note basse** otterremo una **XC** di:

 $159.000 : (25 \times 0.1) = 63.600 \text{ ohm}$

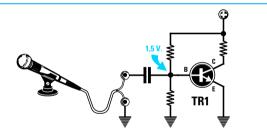


Fig.271 Se non applicassimo tra la Base del transistor ed il microfono un condensatore, la tensione presente sulla Base verrebbe cortocircuitata verso massa.

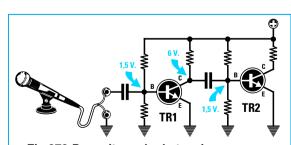
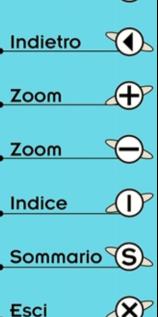


Fig.272 Per evitare che la tensione presente sul Collettore del primo transistor si riversi sulla Base del secondo transistor dobbiamo inserire un condensatore.



Avanti

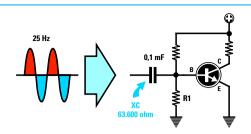


Fig.273 Se sull'ingresso di un transistor applichiamo un condensatore da 0,1 microfarad, questo valore presenterà per la frequenza di 25 Hz una XC di 63.600 ohm.

mentre per la frequenza dei 20.000 Hz delle note acute noi otterremo una XC di:

 $159.000 : (20.000 \times 0.1) = 79.5 \text{ ohm}$

Come avrete notato, le frequenze più basse vedono questa capacità di 0,1 microfarad come se fosse una resistenza di 63.600 ohm, mentre le frequenze più alte vedono questa capacità come se fosse una resistenza di soli 79,5 ohm. E' quindi abbastanza intuitivo che le frequenze delle note basse subiranno una maggior attenuazione rispetto alle frequenze delle note acute.

Per evitare che le frequenze **più basse** subiscano una **elevata** attenuazione è sufficiente scegliere un valore di capacità tale che per una frequenza di **25 Hz** si abbia una **XC** che risulti di almeno **10 volte inferiore** al valore della resistenza **R1** collegata tra la **Base** e la **massa** del transistor.

Se il valore della resistenza R1 fosse di 47.000 ohm (vedi fig.275) noi dovremmo scegliere un condensatore che abbia per i 25 Hz una XC minore di:

47.000:10=4.700 ohm

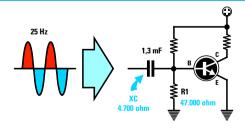


Fig.275 In funzione del valore ohmico della resistenza R1 si dovrebbe sempre scegliere una capacità che presenti a 25 Hz un valore XC dieci volte inferiore.

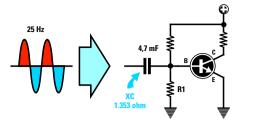


Fig.274 Se sostituiamo il condensatore da 0,1 microfarad con uno che abbia una capacità di 4,7 microfarad, questo valore presenterà una XC di soli 1.353 ohm.

Per conoscere il valore in **microfarad** della capacità da utilizzare per questo accoppiamento possiamo usare la formula:

 $microfarad = 159.000 : (25 \times 4.700) = 1,3$

Poiché 1,3 microfarad non è un valore standard potremo usare una capacità maggiore, ad esempio 1,5 microfarad o 2,2 microfarad.

Se sostituissimo questa capacità con un condensatore da **4,7 microfarad** (vedi fig.274) otterremmo una **XC** di:

 $159.000 : (25 \times 4.7) = 1.353$ ohm

Se il valore della resistenza R1 è di 10.000 ohm si può scegliere un condensatore che per i 25 Hz abbia una XC minore di:

10.000:10=1.000 ohm

Per conoscere il valore in **microfarad** delle capacità da utilizzare usiamo la solita formula:

 $microfarad = 159.000 : (25 \times 1.000) = 6,3$

Poiché questo valore non è **standard** si potrà scegliere una capacità **maggiore** ad esempio da **10 microfarad**.

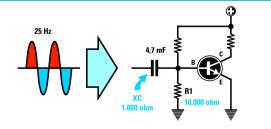
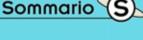


Fig.276 Se il valore della R1, collegata tra Base e massa, fosse di 10.000 ohm si dovrebbe scegliere una capacità che presenti una XC inferiore a 1.000 ohm.







PER trasferire un SEGNALE di RF sulla Base di un transistor

Per trasferire i segnali di **alta frequenza** che partono da circa **0,5 Megahertz** e raggiungono anche i **1.000 Megahertz** possiamo usare dei condensatori di **piccola** capacità.

Ammesso di voler trasferire un segnale di 12 Megahertz sull'ingresso di un transistor amplificatore (vedi fig.275) che abbia collegata tra Base e Massa una resistenza da 47.000 ohm, potremo tranquillamente utilizzare un condensatore da 100 picofarad perché questa capacità presenterà per questa frequenza una bassa reattanza.

Infatti se proviamo a calcolare la sua XC per una freguenza di 12 MHz utilizzando la formula:

XC ohm = 159.000 : (MHz x picofarad)

otteniamo un valore di soli:

159.000 : (12 x 100) = 132,5 ohm

Quindi negli stadi **amplificatori di alta frequenza** troveremo sempre dei condensatori di accoppiamento con delle capacità che raramente superano i **100 picofarad**.

PER ELIMINARE il segnale RF da un segnale raddrizzato

Un segnale di **alta frequenza** modulato in **AM** captato da un **ricevitore** ha sempre sovrapposto su entrambe le **semionde positive** e **negative** il segnale di **bassa frequenza** (vedi fig.277).

Per prelevare da questo segnale **modulato** la sola **BF** dobbiamo prima farlo passare attraverso un **diodo raddrizzatore** così da ottenere sulla sua uscita una sola **semionda RF** con sovrapposta la **BF** (vedi fig.278).

Per **eliminare** dal segnale la **RF** in modo da ritrovarci con il solo segnale di **BF** sarà sufficiente ap-

plicare tra l'uscita del **diodo** e la **massa** un condensatore di **piccola** capacità, ad esempio da **1.000 picofarad**.

Ammesso che il segnale RF risulti di 2 Megahertz e che la frequenza del segnale BF risulti di 1.500 hertz potremo calcolare quale valore XC presenta questa capacità da 1.000 picofarad per la frequenza di 2 MHz e per quella di 1.500 Hz utilizzando la formula:

XC ohm = 159.000 : (MHz x picofarad)

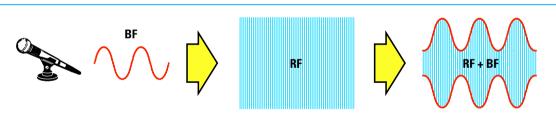


Fig.277 In tutti i trasmettitori modulati in AM (modulazione d'ampiezza) il segnale di BF prelevato da un microfono o da un registratore viene sovrapposto al segnale di Alta Frequenza. In questo modo sulle due opposte estremità del segnale RF, cioè su quella superiore e su quella inferiore, ritroviamo un "doppio" segnale di BF.

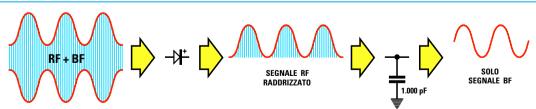
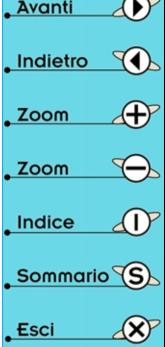


Fig.278 In ricezione per separare il segnale di BF dal segnale di Alta Frequenza dobbiamo farli passare attraverso un "diodo raddrizzatore" in modo da eliminare le semionde positive o negative del segnale RF. Dopo il diodo occorre applicare un condensatore perché con la sua bassa XC possa scaricare verso "massa" il solo segnale RF raddrizzato e non il segnale BF.



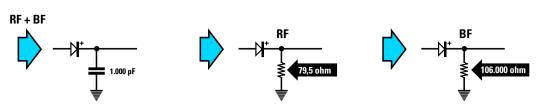


Fig.279 Quando il segnale RF che esce dal diodo raddrizzatore incontra una capacità di 1.000 picofarad collegata a "massa", vede il condensatore come se fosse una resistenza da 79,5 ohm quindi si scaricherà a massa, mentre il segnale di BF, vedendolo come se fosse una resistenza da 106.000 ohm non verrà attenuato.

Per la frequenza dei 2 MHz questo condensatore presenterà una XC di:

159.000 : (2 x 1.000) = 79,5 ohm

Per la frequenza dei **1.500 Hz** questo condensatore presenterà una **XC** di:

159.000 : (0,0015 x 1.000) = 106.000 ohm

Nota: la formula richiede che il valore della frequenza risulti espresso in Megahertz, quindi 0,0015 sono i 1.500 Hz espressi in Megahertz. Infatti dividendoli per 1.000.000 si ottiene:

1.500: 1.000.000 = 0.0015 Megahertz

Il segnale di RF dei 12 MHz vedrà questa capacità da 1.000 pF come se fosse una resistenza di soli

79,5 ohm, quindi si scaricherà verso **massa** ed automaticamente verrà **eliminato**.

Il segnale di **BF** vedrà questa capacità come se fosse una resistenza di **106.000 ohm** quindi non riuscirà a scaricarsi a **massa** (vedi fig.279).

Nelle prossime **Lezioni**, quando vi proporremo di realizzare dei completi **ricevitori** in **AM**, noterete che dopo il diodo **raddrizzatore** c'è sempre questo **condensatore** collegato a **massa** che serve appunto per eliminare dal segnale **raddrizzato** il solo segnale di **alta frequenza** (vedi fig.278).

Il segnale di **bassa frequenza**, non potendo scaricarsi a **massa** per l'elevata **XC** del condensatore, potrà raggiungere i successivi stadi amplificatori **BF** senza alcuna attenuazione.

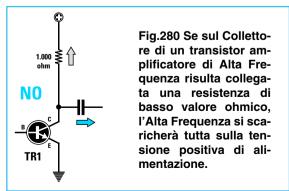
PER NON ATTENUARE un segnale RF

Per prelevare dal Collettore di un transistor amplificatore di **alta frequenza** (vedi **TR1**) il **massimo** segnale **RF**, occorre collegare in **serie** alla resistenza una **impedenza**.

Infatti se il Collettore di **TR1** risultasse alimentato da una resistenza da **1.000 ohm** ed il segnale amplificato avesse una frequenza di **88 Megahertz** parte del segnale **RF** si scaricherebbe sulla tensione **positiva** di alimentazione.

L'impedenza da 220 microhenry collegata in serie a questa resistenza (vedi fig.281) offrirà con la sua XL un valore ohmico che potremo calcolare usando la formula:

XL ohm = 6,28 x MHz x microhenry 6,28 x 88 x 220 = 121.580 ohm



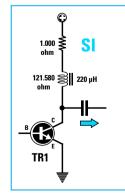


Fig.281 Se in serie a questi 1.000 ohm colleghiamo una impedenza da 220 microH, il segnale RF vedrà questo componente come se fosse una resistenza da 121.580 ohm e non riuscirà ad attraversarla.

Avanti
Indietro
Zoom
Zoom
Indice
I
Sommario
S
Esci

CONTROLLO di TONI

La **reattanza** di un condensatore si può sfruttare in uno stadio di **BF** per **attenuare** le sole **note** degli **acuti**, cioè tutte le frequenze superiori ai **10.000 Hz**, collegando verso **massa** un condensatore da **22.000 pF** o di diverso valore (vedi fig.282).

Per capire come un condensatore possa attenuare le sole frequenze degli acuti sui 12.000 Hz e non quelle delle note dei medi sugli 800 Hz basta calcolare il valore XC per le due frequenze sopra citate utilizzando la formula:

XC ohm = 159.000 : (kHz x nanofarad)

Poiché la formula richiede che il valore della frequenza risulti espresso in kilohertz dobbiamo prima convertire le frequenze da hertz in kilohertz dividendole per 1.000:

800 Hz : 1.000 = 0,8 kHz 12.000 Hz : 1.000 = 12 kHz

Poiché anche il valore della capacità deve essere espressa in nanofarad dividiamo 22.000 picofa-

rad per 1.000 ottenendo così:

22.000 : 1.000 = 22 nanofarad

Inserendo i valori già convertiti nella formula prima riportata otteniamo:

159.000 : (0,8 x 22) = 9.034 ohm 159.000 : (12 x 22) = 602 ohm

Quindi la frequenza di 0,8 kHz vedrà questo condensatore come se fosse una resistenza da 9.034 ohm collegata verso massa, mentre la frequenza di 12 kHz vedrà questo condensatore come se fosse una resistenza di 602 ohm collegata verso massa.

Poiché la XC per la frequenza di 12 kHz è di soli 602 ohm e per la frequenza di 0,8 kHz è di 9.034 ohm, tutte le note acute verranno maggiormente attenuate rispetto alle note basse.

Nei **controlli di tono** il **condensatore** viene sempre posto in serie ad un **potenziometro** per poter **regolare** il valore dell'attenuazione (vedi fig.283).

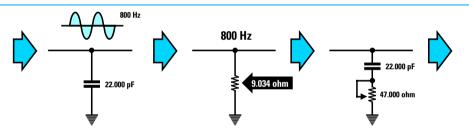


Fig.282 Un condensatore di adeguata capacità collegato verso "massa" è in grado di attenuare anche le frequenze Audio. Una capacità di 22.000 pF per una frequenza di 800 Hz avrà una XC di 9.034 ohm. Se in serie al condensatore colleghiamo un potenziometro, al valore XC del condensatore dovremo sommare anche quello del potenziometro, quindi le frequenze dei Medi/Bassi subiranno una minore attenuazione.

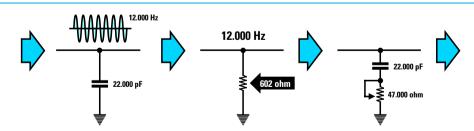
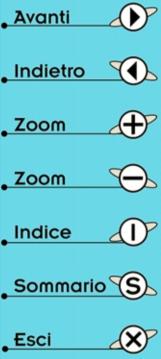
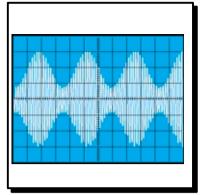
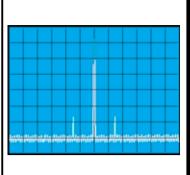


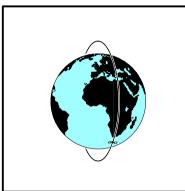
Fig.283 Quando su questo condensatore giungerà una frequenza Acuta di 12.000 Hz la XC del condensatore scenderà sui 602 ohm, quindi questa frequenza subirà una maggiore attenuazione rispetto alla frequenza degli 800 Hz. Ruotando il cursore del potenziometro noi riusciremo ad aumentare il valore ohmico XC del condensatore, quindi potremo dosare a nostro piacimento l'attenuazione delle sole frequenze Acute.

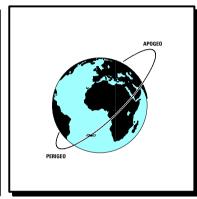


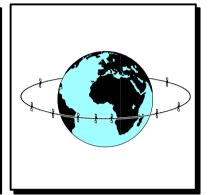












Avanti











Zoom



Indice



Sommario



149

(X)

imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

In questa **lezione** vi spiegheremo come si propagano le **onde radio** nello spazio. Scoprirete così che certe gamme di frequenze, ad esempio le **Onde Medie - Corte - Cortissime**, durante il giorno non riescono a raggiungere elevate distanze, mentre di **notte** possono raggiungere distanze di migliaia di chilometri perché **riflesse** verso terra dagli **strati ionizzati** dell'atmosfera.

Altre gamme di frequenze come quelle denominate VHF ed UHF quando incontrano questi strati ionizzati non vengono assorbite né riflesse e perciò proseguono liberamente verso lo spazio. Per questo motivo queste gamme vengono prescelte per comunicare con le navicelle spaziali ed anche per ricevere sulla Terra tutti i segnali TV trasmessi dai satelliti Geostazionari.

Completeremo la lezione spiegandovi in modo molto elementare cosa significa modulazione d'ampiezza, indicata con la sigla AM, e modulazione di frequenza, indicata con la sigla FM.

Apprenderete così che la parola **modulazione** significa applicare sopra un segnale di **alta frequenza** un segnale **audio** di **bassa frequenza** e che questa operazione permette di far giungere una **voce** o un **suono** a notevole distanza e ad una velocità di **300.000 km** al **secondo**.

In **ricezione** per separare il segnale **BF** dal segnale **RF modulato** si usa un normale diodo raddrizzatore per l'**AM** e due diodi in opposizione di polarità per la **FM**.



STRATI IONIZZATI dell'ATMOSFERA e PROPAGAZIONE delle ONDE RADIO

Il segnali di **radio frequenza** si irradiano dall'antenna **trasmittente** in tutte le direzioni e perciò alcuni segnali seguono la superficie **terrestre** ed altri si dirigono verso il **cielo** (vedi fig.284).

Le onde che allontanandosi dall'antenna si propagano seguendo la superficie della **terra** vengono comunemente chiamate **onde di terra** o di **superficie**.

Le onde che si propagano verso lo spazio, staccandosi nettamente dalla superficie terrestre, vengono chiamate **onde spaziali** e quelle che ritornano verso terra perché riflesse dagli **strati ionizzati** dell'atmosfera vengono comunemente definite **onde di cielo** oppure **onde riflesse**.

Le **onde di cielo** si generano perché ad un'altezza di circa **60 km** dalla Terra c'è la **ionosfera** suddivisa in più **strati ionizzati** che possono raggiungere un'altezza massima di **300 km** (fig.285).

Questi **strati** presentano la caratteristica di riuscire a **riflettere** certe gamme di frequenze radio nello stesso modo in cui fa uno **specchio** se colpito da un raggio di **luce**.

L'altezza degli **strati ionizzati** compresi in questa fascia, che da un **minimo** di **60 km** può raggiungere un **massimo** di **300 km**, non è costante, perché i diversi gas che compongono la ionosfera assorbono in modo diverso le **radiazioni solari**.

Come potete vedere in fig.285, durante le ore **diur- ne** i raggi ultravioletti emessi dal Sole formano attorno al nostro globo **4 fasce** di **strati ionizzati** denominati **D - E - F1 - F2**.

Lo strato D

è la fascia posizionata sui 60 - 80 km circa.

Lo strato E

è la fascia posizionata sui 100 - 120 km circa.

Lo strato F1

è la fascia posizionata sui 160 - 200 km circa.

Lo strato F2

è la fascia posizionata sui 260 - 300 km circa.

Durante le ore **notturne** lo strato **D** scompare e lo strato **F2** scende fino a congiungersi con lo strato inferiore **F1** (vedi fig.286).

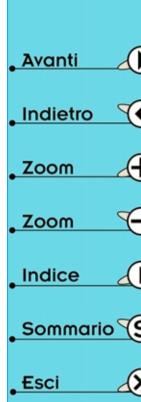
Questo unico strato **notturno**, nato dalla fusione di **F1 + F2**, viene denominato strato **F**.

Gli strati ionizzati in grado di riflettere le onde radio verso la superficie terrestre sono soltanto quelli denominati E ed F.

Lo strato più basso della ionosfera, cioè il **D** che è presente solo nelle ore **diurne**, assorbe totalmente tutte le frequenze delle **Onde Medie - Corte** e **Cortissime**.

Queste onde radio non potendo raggiungere gli strati riflettenti **E - F** non possono essere **riflesse**. Per questo motivo la propagazione a lunga distanza di queste onde non avviene mai durante il **giorno**, ma inizia solo poche ore dopo il **tramonto** del **sole** quando lo strato **D** scompare.

Durante le ore **diurne** la propagazione delle **Onde Medie - Corte - Cortissime** avviene soltanto tramite le **onde di terra** che però non riescono a coprire grandi distanze (vedi fig.287).



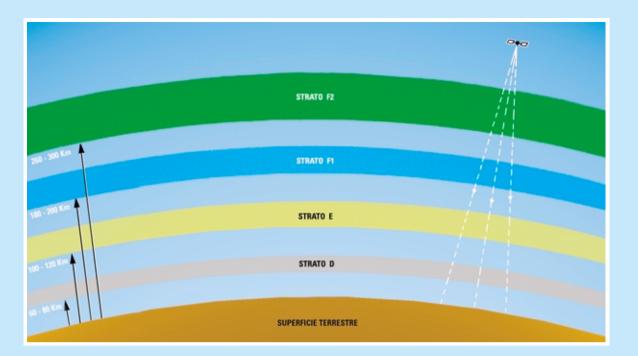


Fig.285 Durante le ore diurne sono presenti attorno al nostro globo 4 strati ionizzati collocati a diverse altezze chiamati D - E - F1 - F2. La fascia dello strato D, posta a 60 - 80 km, assorbe totalmente le Onde Medie - Corte - Cortissime che, non riuscendo a raggiungere gli strati riflettenti denominati E - F1 - F2, di giorno non vengono riflesse.

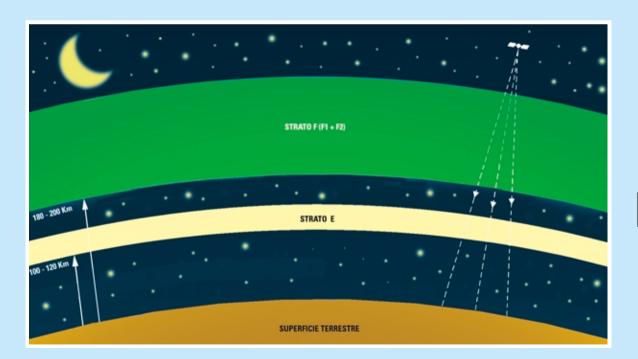
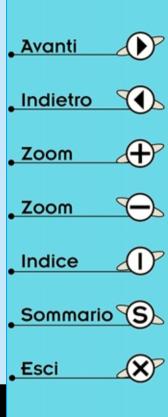


Fig.286 Durante le ore notturne lo strato D scompare e gli strati F2-F1 si congiungono formando un unico strato denominato F. Mancando lo strato D, che assorbiva le onde radio, queste riescono a raggiungere gli strati riflettenti E - F. Le frequenze VHF - UHF - SHF, riuscendo a "perforare" gli strati D - E - F, proseguono liberamente nello spazio.



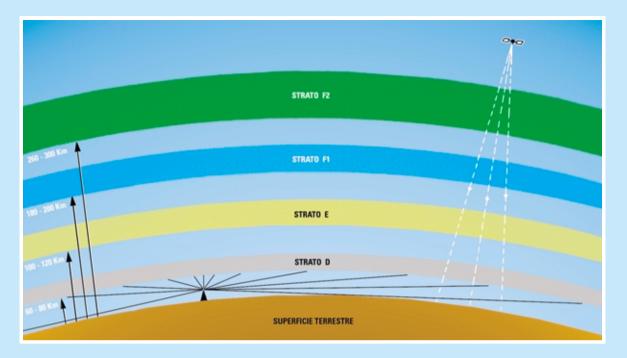


Fig.287 Nelle ore diurne le emittenti delle Onde Medie - Corte - Cortissime si riescono a captare solo tramite le "onde di terra". Riusciamo invece a ricevere anche di giorno senza nessuna attenuazione le emittenti dei Satelliti TV che utilizzano le frequenze VHF - UHF - SHF, perché queste riescono a "perforare" gli strati D - E - F1 - F2.

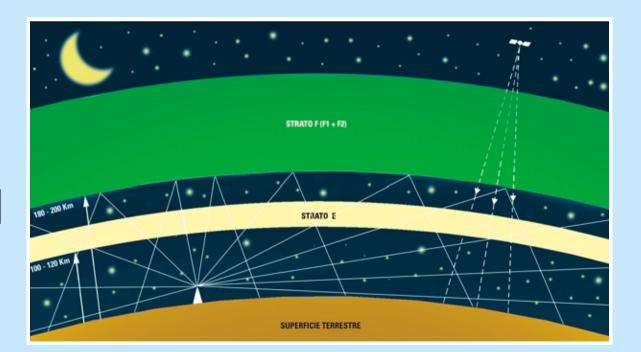
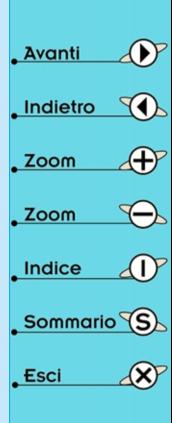


Fig.288 Quando nelle ore notturne lo strato D scompare, tutte le frequenze delle Onde Corte e Cortissime, riuscendo a raggiungere lo strato riflettente F, vengono nuovamente riflesse verso terra ed in questo modo riescono a raggiungere notevoli distanze. Le sole Onde Medie vengono riflesse dal primo strato E e raramente dallo strato F.



Nelle ore **notturne**, quando lo strato **D** scompare, queste **onde radio**, potendo raggiungere gli strati **E - F**, vengono nuovamente **riflesse** verso la superficie terrestre e possono così raggiungere distanze notevoli (vedi fig.288).

Le **onde riflesse** presentano però l'inconveniente di non essere **molto stabili** perché gli strati ionizzati variano continuamente la loro **altezza** provocando in tal modo il rapido e tipico fenomeno della **evanescenza** del segnale captato.

L'evanescenza, conosciuta anche con il nome di fading, si manifesta con una continua e lenta variazione d'intensità del segnale captato.

Quando si verifica questo fenomeno il segnale dell'emittente captata si **affievolisce** di continuo per ritornare dopo pochi secondi al **massimo** della sua intensità.

L'evanescenza avviene normalmente nelle prime ore serali e mattutine quando i raggi del sole iniziano ad influenzare gli strati D - E - F1 - F2 presenti nella ionosfera.

Tenete inoltre presente che gli strati ionizzati vengono pure influenzati dalle macchie solari e dalle tempeste magnetiche, cioè da quelle variazioni del campo magnetico terrestre che causano le cosiddette aurore polari.

Alcune frequenze della gamma delle Onde Cortissime e precisamente quelle comprese tra i 20 MHz e i 40 MHz si comportano in modo totalmente diverso dalle altre frequenze, infatti per via terra non riescono a superare i 30 chilometri.

Queste frequenze possono poi riapparire, tramite le **onde riflesse**, ad una distanza di oltre **1.000 km**. Supponendo quindi che esista una emittente a **Roma** che trasmetta su queste frequenze, chi si trova a **Latina - Viterbo - Rieti** non riuscirà a captarla, mentre riuscirà a captarla con estrema facilità chi si trova a **Londra** o a **New York**.

La zona in cui risulta praticamente impossibile ricevere questi segnali viene chiamata zona di silenzio o zona d'ombra.

Per la gamma delle sole **Onde Medie** non esiste nessuna **zona d'ombra** perché dove non arrivano le **onde di terra** arrivano le **onde riflesse**.

A differenza delle **Onde Corte** e **Cortissime** infatti, le **Onde Medie** vengono **riflesse** verso terra dal primo **strato ionizzato** E, che si trova ad un'altezza di soli **100 - 120 km**.

E' proprio perché si possono ricevere sia di **giorno** sia di **notte** che le **Onde Medie** sono state scelte per la diffusione dei programmi regionali.

Di **notte** queste onde vengono riflesse contemporaneamente dallo **strato E** e dallo **strato F**, quindi

solo di notte riusciamo a captare le molte emittenti **estere** poste anche a migliaia di chilometri di distanza da noi.

Abbiamo spiegato come si propagano le **Onde Medie - Corte - Cortissime**, ma non abbiamo ancora accennato a come si comportano le frequenze superiori a **100 MHz** chiamate **VHF - UHF - SHF** o onde **metriche - decimetriche** e **microonde**.

Quando queste frequenze incontrano gli **strati ionizzati D - E - F1 - F2** non vengono né assorbite né riflesse, ma proseguono liberamente verso lo spazio.

Se così non fosse non potremmo ricevere da terra i segnali irradiati dai **satelliti TV** posti nello spazio, né potremmo parlare con gli **astronauti** che viaggiano in una navicella spaziale.

Tutte le frequenze VHF - UHF - SHF irradiate da una trasmittente terrestre possono essere captate solo per via diretta e poiché la Terra è rotonda la loro portata diventa ottica (vedi fig.289).

Proprio per aumentare la loro portata ottica, tutte le antenne trasmittenti TV vengono installate in cima a montagne o comunque in punti molto elevati. Anche le frequenze VHF - SHF irradiate dai satelliti posti nello spazio sono captate per via diretta direzionando la parabola ricevente verso i punti in cui questi satelliti risultano posizionati.

Le onde **UHF - VHF - SHF** che seguono la via terrestre presentano la caratteristica di poter essere facilmente **riflesse** o **rifratte** da una montagna o da un lago (vedi fig.291) e per questo motivo sono in grado di raggiungere zone in cui l'**onda diretta** non riuscirebbe mai ad arrivare.

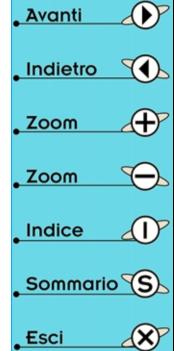
MODULAZIONE dei SEGNALI RF

I segnali **RF** possono raggiungere distanze di centinaia e migliaia di chilometri ed essere captati tramite un'**antenna**, ma noi non riusciremo mai ad **udirli** perché il nostro **orecchio** non riesce a rilevare frequenze superiori a **20.000 Hertz**.

Eppure se accendiamo una radio noi riusciamo ad ascoltare **musica** e **parlato**, cioè tutti i segnali di **bassa frequenza** compresi nella gamma acustica dai **20 Hertz** ai **20.000 Hertz**.

A questo punto vi chiederete com'è possibile che un segnale di **alta frequenza** si trasformi in un segnale udibile di **bassa frequenza**.

La risposta è presto detta: i segnali di RF vengono usati nelle trasmissioni radio o televisive solo come veicolo portante per inviare ad una velocità di 300.000 km al secondo un qualsiasi segnale di bassa frequenza.



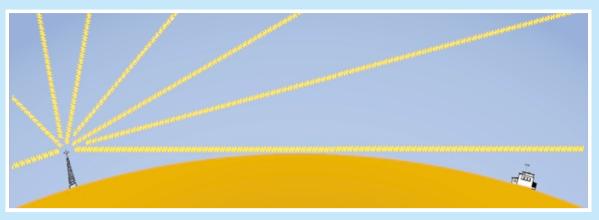


Fig.289 Tutte le frequenze VHF - UHF irradiate da una emittente TV terrestre possono essere captate solo tramite le "onde di terra" e poiché la Terra è rotonda la loro portata non riesce a superare quella "ottica". E' per questo motivo che le antenne trasmittenti vengono installate in cima ai monti così da poter raggiungere maggiori distanze.

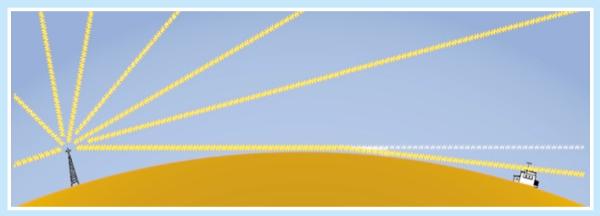


Fig.290 Le "onde di terra" non seguono mai una linea retta, perché attirate verso il suolo dal campo magnetico terrestre. Un'antenna emittente posta ad un'altezza di 300 metri dal livello del mare ha un "orizzonte ottico" di circa 60 km, ma per effetto dell'attrazione del campo magnetico terrestre queste onde radio riescono a raggiungere distanze maggiori.

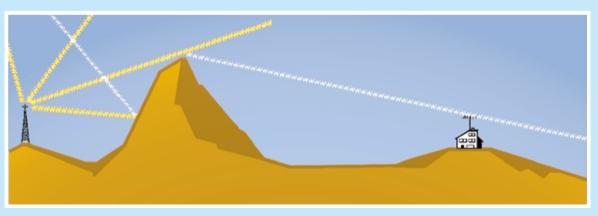
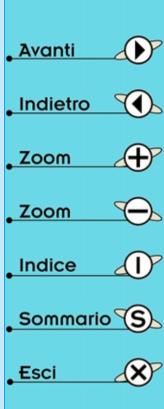


Fig.291 Le onde VHF - UHF presentano la caratteristica di poter essere riflesse - diffratte - rifratte se incontrano un ostacolo. In pratica si riflettono o si diffrangono come fa la luce con uno specchio e per questo motivo possono raggiungere zone in cui l'onda diretta non arriverebbe mai.



Per spiegare meglio il concetto di **veicolo portante** vi portiamo questo esempio.

Se volessimo far arrivare a **New York** dall'Italia con i suoi mezzi una **tartaruga** (segnale di **BF**), impiegheremmo degli anni.

Per farla arrivare in poco tempo c'è un solo sistema: caricarla su un veicolo molto veloce quale ad esempio un aereo a reazione (segnale di RF).

Allo stesso modo, per far giungere a notevole distanza e molto velocemente un qualsiasi segnale di bassa frequenza si è pensato di caricarlo sopra un segnale veloce come quello di alta frequenza, che è in grado di percorrere 300.000 km al secondo.

Il segnale di **alta frequenza** che "trasporta" il segnale di **bassa frequenza** prende il nome di segnale **RF modulato**.

Un segnale di alta frequenza si può modulare in due diversi modi: in ampiezza, come si usa normalmente per le Onde Medie - Corte, oppure in frequenza, come si usa per le gamme VHF - UHF.

MODULAZIONE in AMPIEZZA

Per modulare un segnale in ampiezza si sovrappone il segnale di bassa frequenza (vedi fig.292) sul segnale di alta frequenza ottenendo così un segnale RF variabile in ampiezza che riproduce fedelmente la sinusoide del segnale di bassa frequenza.

Come potete notare nelle figg.292-293, il segnale **BF** risulta presente su entrambe le estremità del segnale di **alta frequenza**.

Una volta che un ricevitore ha captato un segnale di alta frequenza modulato in ampiezza, per prelevare da questo il solo segnale di BF lo deve "tagliare" a metà e per questo utilizza un semplice diodo raddrizzatore (vedi fig.295).

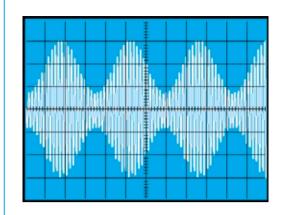


Fig.293 Se guardiamo con un Oscilloscopio un segnale RF modulato in AM possiamo vedere sulle sue estremità superiore ed inferiore la sinusoide del segnale di Bassa Frequenza modulante.

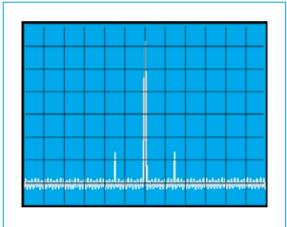
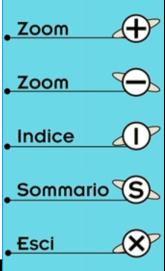


Fig.294 Se guardiamo lo stesso segnale RF con uno strumento chiamato Analizzatore di Spettro vedremo una frequenza centrale e le due frequenze laterali del segnale di Bassa Frequenza.



Avanti

Indietro

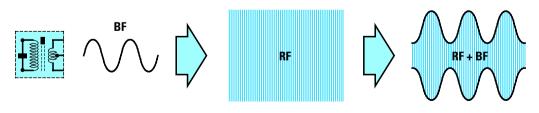


Fig.292 Per modulare in AM un segnale di Alta Frequenza occorre sovrapporre alla sua portante il segnale sinusoidale di Bassa Frequenza. Come potete notare, la sinusoide di BF si sovrappone automaticamente su entrambe le estremità del segnale di Alta Frequenza aumentando così l'ampiezza (vedi disegno a destra).

Il diodo collegato come visibile in fig.296 lascia passare le sole **semionde positive**.

Se invertiamo la sua polarità (vedi fig.297), passeranno le sole **semionde negative**.

Il segnale **raddrizzato** composto da una semionda **positiva** oppure da una semionda **negativa** RF con sovrapposto il segnale di BF si applica ad un piccolo **condensatore** che provvede a **scaricare** a massa gli eventuali **residui** del segnale di **alta frequenza**. In questo modo ritroviamo un segnale di **bassa frequenza** identico a quello che si è utilizzato per **modulare** il trasmettitore.

Questo tipo di modulazione, indicata con la sigla AM (Amplitude Modulation), mantiene fissa la frequenza del segnale RF, ma non la sua ampiezza. La modulazione in AM presenta lo svantaggio di risultare molto sensibile ai disturbi elettrici ed alle scariche atmosferiche e di non essere ad alta fedeltà perché la massima frequenza audio che possiamo sovrapporre non può superare i 5.000 Hertz.

Pertanto tutte le frequenze captate da un microfono o prelevate da un disco che risultano superiori a 5.000 Hz vengono soppresse e perciò non riusciremo mai a riprodurre le frequenze dei super acuti dei 10.000 - 15.000 Hz.

MODULAZIONE in FREQUENZA

La **modulazione** in **frequenza**, indicata con la sigla **FM** (Frequency Modulation), viene così chiamata perché il segnale di **bassa frequenza** viene utilizzato per variare la **frequenza** del segnale **RF** e non la sua **ampiezza**, come avveniva nel caso precedente (vedi fig.298).

Rispetto alla modulazione AM, la modulazione FM presenta il vantaggio di essere immune ai disturbi perché il ricevitore FM rileva solo le variazioni di frequenza e qualsiasi disturbo che farebbe variare l'ampiezza del segnale RF viene automaticamente ignorato.

Un segnale in **FM** si può modulare in **frequenza** partendo da una frequenza minima di **20 Hz** fino a raggiungere un massimo di **20.000 Hz**.

Solo questo tipo di **modulazione** è in grado di riprodurre fedelmente tutta la banda **audio** e per questo motivo si utilizza per le trasmissioni **Hi-Fi**. A questo punto viene spontaneo chiedersi perché, avendo tutti questi vantaggi, la modulazione **FM** si utilizza soltanto nelle gamme **VHF** e non sulle gamme delle **Onde Medie** e delle **Onde Corte**.

Il motivo è molto semplice: la **frequenza portante RF** quando viene **modulata** in **FM** copre una **banda** molto più ampia rispetto a quella occupata da

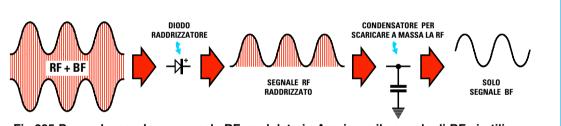


Fig.295 Per prelevare da un segnale RF modulato in Ampiezza il segnale di BF si utilizza un diodo che raddrizza una sola semionda RF con sovrapposto il segnale BF, poi si elimina il segnale RF con un condensatore di piccola capacità. In questo modo si ottiene un segnale di Bassa Frequenza identico a quello usato per la modulazione.

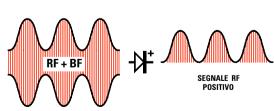


Fig.296 Se colleghiamo il diodo rivelatore in questo senso, dalla sua uscita preleveremo le sole semionde positive del segnale RF+BF. Il condensatore posto dopo il diodo (vedi fig.295) eliminerà il solo segnale RF e non quello BF.

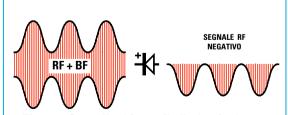
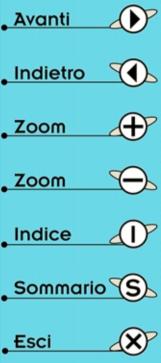


Fig.297 Se colleghiamo il diodo rivelatore in senso inverso, dalla sua uscita preleveremo le sole semionde negative del segnale RF+BF. Il condensatore posto dopo il diodo (vedi fig.295) eliminerà il segnale RF lasciandoci il solo segnale BF.



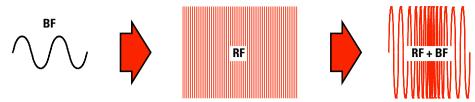


Fig.298 Per modulare in FM un segnale di Alta Frequenza le onde sinusoidali di Bassa Frequenza vengono sommate e sottratte alla "frequenza portante". In questo modo varia la frequenza, ma non la ampiezza. Una frequenza di 90 MHz modulata in FM si sposta da un minino di 89,98 MHz fino a un massimo di 90,02 MHz.

un segnale modulato in AM, quindi se venisse utilizzata sulle Onde Medie e sulle Onde Corte bisognerebbe ridurre di almeno un 70% il numero delle stazioni trasmittenti già presenti per evitare che il segnale di una emittente interferisca con il segnale della emittente adiacente.

Se moduliamo una emittente che trasmette in AM sulla frequenza di 90 MHz, pari a 90.000.000 Hz, con un segnale di BF di 1.000 Hz, la sua frequenza rimarrà fissa sui 90.000.000 Hz e quella che varierà sarà la sola ampiezza.

Lo stesso dicasi se questa frequenza venisse modulata con un segnale di **BF** di **5.000 Hz**.

Se moduliamo una emittente che trasmetta in FM sulla stessa frequenza di 90 MHz, pari a 90.000.000 Hz, con segnale di BF di 1.000 Hz, la sua frequenza portante si sposterà di +/- 1.000 Hz quindi coprirà una gamma compresa tra:

90.000.000 + 1.000 = 90.001.000 Hz 90.000.000 - 1.000 = 89.999.000 Hz

Vale a dire da 90,001 MHz a 89,999 MHz, occupando quindi una banda di 2.000 Hz.

Se la moduliamo con un segnale di **BF** di **20.000 Hertz**, la sua frequenza si sposterà di **+/- 20.000 Hertz** quindi coprirà una **banda** compresa tra:

90.000.000 + 20.000 = 90.020.000 Hz 90.000.000 - 20.000 = 89.980.000 Hz

Vale a dire da **90,020 MHz** a **89,980 MHz**, occupando quindi una banda di **40.000 Hz**.

Il ricevitore per prelevare il solo segnale di BF da un segnale di alta frequenza modulato in FM utilizza un rivelatore composto da una media frequenza, provvista di un secondario con una presa centrale, e da due diodi raddrizzatori.

Su una delle estremità della **media frequenza** si collega il terminale **positivo** di un diodo e sull'op-

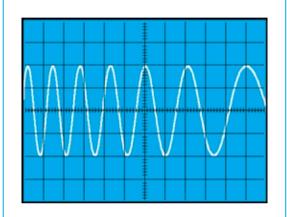


Fig.299 Se guardiamo con un Oscilloscopio un segnale RF modulato in FM vedremo che il segnale di Bassa Frequenza restringe ed allarga la frequenza dell'onda portante e non la sua ampiezza.

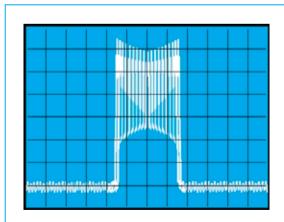
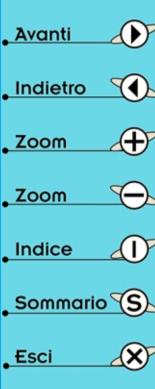


Fig.300 Se guardiamo lo stesso segnale RF con uno strumento chiamato Analizzatore di Spettro vedremo una frequenza centrale che si allargherà e si restringerà quando viene modulata con la BF.



posta estremità il terminale **negativo** del secondo diodo (vedi fig.302).

La presa **centrale** di questa **media frequenza**, come potete vedere nello schema elettrico di fig.302, risulta collegata tramite il condensatore **C1** sull'avvolgimento **primario**.

In assenza di modulazione i due diodi raddrizzano la portante del segnale di alta frequenza caricando così il condensatore elettrolitico C4, posto tra le due uscite, con una tensione che risulta proporzionale all'ampiezza del segnale captato.

Ammesso che il condensatore elettrolitico C4 si sia caricato con una tensione di 1 volt, tra il diodo DS1 e la massa rileveremo una tensione di 0,5 volt positivi e tra il diodo DS2 e la massa una tensione di 0,5 volt negativi, perché la presa centrale delle due resistenze R1 - R2 risulta collegata a massa.

In presenza della modulazione i due diodi sommano e sottraggono alla tensione presente sul condensatore elettrolitico C4 le variazioni di frequenza ed in questo modo sull'uscita ritroviamo una tensione variabile, che, raggiungendo un massimo positivo ed un massimo negativo, riproduce fedelmente l'onda sinusoidale di BF utilizzata per modulare in FM la portante del trasmettitore.

Per spiegarvi come i due **diodi** riescano a fornire una tensione **variabile**, dopo che hanno caricato il condensatore elettrolitico **C4** con il segnale della portante **RF**, utilizziamo gli schemi elettrici riportati nelle figg.303-304-305.

Se nello schema elettrico di fig.303 colleghiamo il terminale **positivo** di un voltmetro con lo **0 centrale** sul cursore del potenziometro da **20.000 ohm** e l'opposto terminale **negativo** sulla giunzione delle due resistenze **R1 - R2** da **10.000 ohm** poi alimentiamo il tutto con una pila da **9 volt**, che nel nostro esempio svolge la stessa funzione del con-

densatore elettrolitico C4, otteniamo queste tre condizioni:

- Ruotando il cursore del potenziometro a **metà** corsa sul suo terminale ritroveremo una tensione pari alla **metà** di quella fornita dalla pila, cioè **4,5 volt** (vedi fig.303).

Poiché l'opposto terminale del voltmetro è collegato sulla giunzione delle due resistenze R1 - R2 in cui risulta presente metà tensione, cioè 4,5 volt, il voltmetro non rileverà nessuna differenza di potenziale ed in queste condizioni la lancetta rimarrà ferma sullo 0 centrale.

- Se spostiamo il cursore del potenziometro verso il **positivo** della pila (vedi fig.304), su questo terminale ritroveremo una tensione di **9 volt** e poiché questa tensione è maggiore rispetto ai **4,5 volt** presenti sull'opposto terminale collegato alle resistenze **R1 - R2**, la lancetta dello strumento devierà bruscamente verso **destra**.
- Se spostiamo il cursore del potenziometro verso il negativo della pila (vedi fig.305), su questo terminale ritroveremo una tensione di 0 volt.
 Poiché sull'opposto terminale, cioè quello collegato alle resistenze R1 - R2, risulta presente una tensione di 4,5 volt, la lancetta dello strumento de-

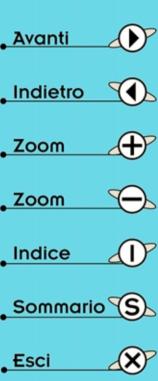
vierà bruscamente verso sinistra.

Quindi ruotando velocemente il perno del potenziometro in senso orario ed antiorario la lancetta dello strumento oscillerà verso il massimo positivo e negativo simulando fedelmente la forma di un'onda sinusoidale che, come sappiamo, è una tensione alternata composta da una semionda positiva e da una negativa.

Oggi la rivelazione di un segnale **FM** non viene più effettuata tramite due diodi, perché la moderna tecnologia ha realizzato degli appositi integrati che assolvono a questa specifica funzione.



Fig.301 Viaggiando in auto con la radio sintonizzata su un'emittente Onde Medie riusciremo a sentirla per diverse centinaia di km tramite le "onde di terra". Se ci sintonizziamo su un'emittente che trasmette sui 88 - 108 MHz, cioè con la gamma VHF, riusciremo a sentirla fin dove arriva la sua portata "ottica".



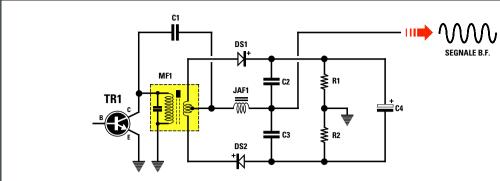


Fig.302 Per prelevare da un segnale modulato in FM il segnale di BF si collegano due diodi in opposizione di polarità su una Media Frequenza provvista di presa centrale. In assenza di modulazione i due diodi, raddrizzando la RF, caricano il condensatore elettrolitico C4 con una tensione. In presenza di modulazione i due diodi fanno variare questa tensione in modo da riprodurre fedelmente la sinusoide del segnale di BF.

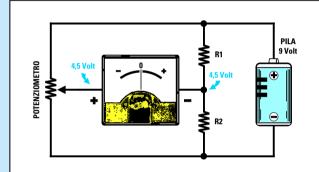


Fig.303 Per capire come il condensatore C4 possa fornire una tensione variabile potete realizzare questo semplice circuito. Quando il cursore del potenziometro è centrato, la lancetta dello strumento rimane al centro perché ai due lati dello strumento è presente lo stesso valore di tensione.

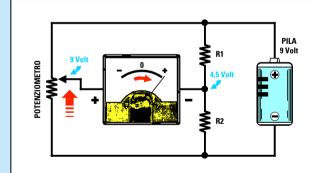


Fig.304 Se ruotiamo il cursore del potenziometro verso il positivo della pila la lancetta dello strumento devierà verso destra, perché sul terminale collegato al potenziometro sono presenti 9 volt, cioè una tensione maggiore rispetto a quella presente sulle resistenze R1 - R2 che risulta di 4,5 volt.

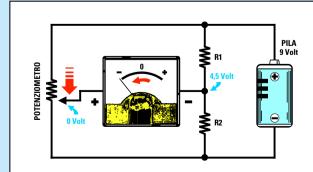
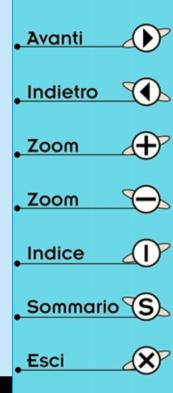
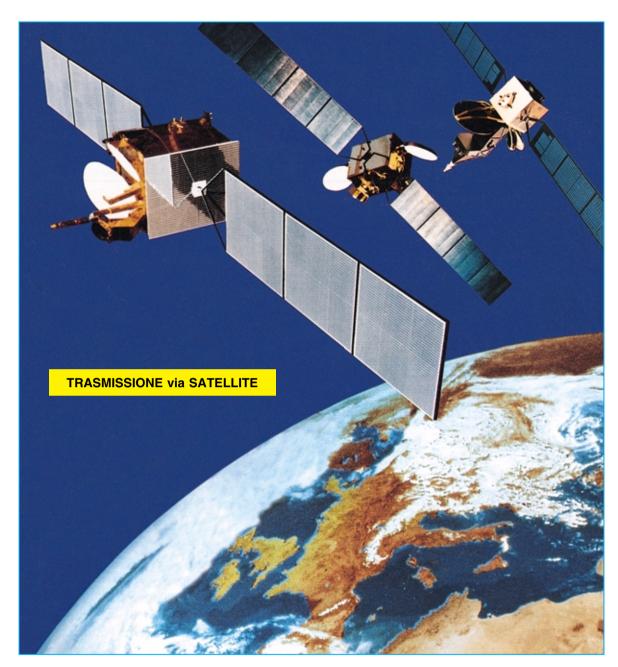


Fig.305 Se ruotiamo il cursore del potenziometro verso il negativo della pila la lancetta dello strumento devierà verso sinistra, perché sul terminale collegato al potenziometro sono presenti 0 volt, cioè una tensione minore rispetto a quella presente sulle resistenze R1 - R2 che risulta di 4,5 volt.





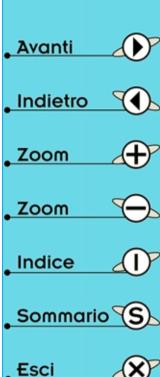
Il 4 ottobre 1957 i russi lanciarono nello spazio una sfera del diametro di 58 cm del peso di 83,6 kg chiamata Sputnik, che iniziò a ruotare attorno alla Terra come un satellite, sfruttando i moti dello spazio ed il principio della gravitazione universale.

La notizia che un **satellite** stava orbitando intorno alla Terra sorprese e meravigliò tutta l'umanità e si capì subito che lo **Sputnik** apriva una nuova era con conseguenze imprevedibili.

Incoraggiati da questo successo il 3 novembre 1957 i russi misero in orbita lo Sputnik 2, un sa-

tellite della lunghezza di 8 metri e del peso di 508 kg, al cui interno era stato inserito il primo viaggiatore spaziale: Laika, una cagnetta siberiana. La risposta degli americani a questi due avvenimenti non si fece attendere ed il 31 gennaio 1958 lanciarono nello spazio, da Cape Canaveral, un satellite chiamato Explorer 1.

Inizialmente tutti questi **satelliti** venivano utilizzati per semplici esperimenti spaziali, poi nel **1962 - 1963** si iniziarono a lanciare i primi satelliti attivi **geostazionari** in grado di ricevere e trasmettere simultaneamente conversazioni telefoniche, programmi televisivi, telefoto ecc.



Incoraggiati da questi successi sono stati messi in orbita numerosi satelliti TV e la ricezione e trasmissione via satellite si è perfezionata così velocemente che oggi, con una semplice antenna parabolica, noi possiamo ricevere programmi televisivi da paesi che non avremmo mai pensato che sarebbero potuti entrare in casa nostra.

Per riuscire a coprire altrimenti la vasta area che questi satelliti coprono occorrerebbero centinaia di ripetitori terrestri perché i segnali delle onde VHF - UHF, avendo una portata ottica, non riuscirebbero mai ad oltrepassare una collina o una montagna né a raggiungere elevate distanze a causa della rotondità della Terra.

Infatti poiché la linea dell'orizzonte si abbassa di circa 63 metri ogni 100 km, un'onda che segue una linea retta si perderebbe nello spazio.

I satelliti POLARI e GEOSTAZIONARI

Si sente spesso parlare di satelliti **polari** e **geostazionari** (vedi figg.309-310-311), ma non tutti sanno quale differenza esiste tra l'uno e l'altro tipo ed ancora oggi molti si chiedono come possano rimanere sospesi nello spazio senza ricadere sulla Terra sfidando la forza di gravità.

Per dare una risposta a questa domanda la soluzione più semplice è quella di spiegarla con un esempio.

Se diamo un calcio ad un pallone e lo mandiamo verso l'alto sappiamo che ricadrà a terra perché attratto dalla **forza** di **gravità**.

Se il pallone fosse di **ferro** per poterlo lanciare non si potrebbero più usare i piedi, ma occorrerebbe qualcosa in grado di fornirgli una sufficiente **velocità**, ad esempio un **cannone**.

Anche sparando una palla di **ferro** con un cannone, sappiamo che, dopo aver percorso qualche **chilometro**, ricadrebbe nuovamente al suolo.

Se installassimo il cannone su un aereo che potesse salire a 1.000 km, dove l'attrito dell'aria non può più influenzare la sua traiettoria, la palla percorrerebbe molti chilometri prima di ricadere al suolo.

Se a questa palla venisse impressa una **spinta** così potente da percorrere in **linea retta** diverse **migliaia** di chilometri, proseguirebbe la sua corsa verso lo **spazio**, perché come si sa la Terra è **rotonda**.

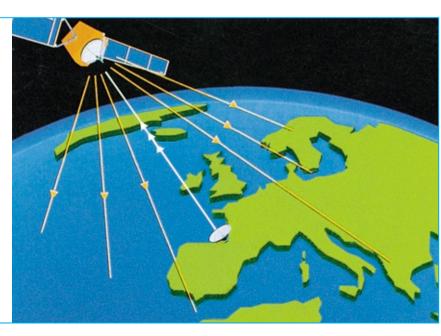
Per riuscire a far **ruotare** questa palla attorno alla Terra occorre imprimerle una ben calcolata **velocità** in modo che la **forza** di **gravità** riesca ad abbassarla di circa **0,63 metri** ogni **chilometro**. Solo in queste condizioni questa **orbiterebbe** circolarmente attorno alla Terra senza mai ricadere sulla sua superficie.

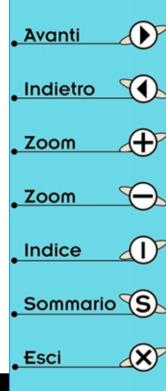
Allo stesso modo per mantenere in **orbita** un **satellite** occorre imprimergli una ben calcolata **velocità**.

Infatti se la velocità fosse **superiore** a quanto richiesto la **forza centrifuga** gli farebbe percorrere orbite sempre più **larghe** ed in questo modo sfuggirebbe all'attrazione terrestre.

Fig.306 All'interno di un satellite sono presenti diversi ricevitori e trasmettitori. Da Terra vengono in-

Da Terra vengono inviati verso il satellite, con una grande antenna a parabola, tutti i programmi TV e le comunicazioni telefoniche per essere diffusi in ogni parte del mondo.





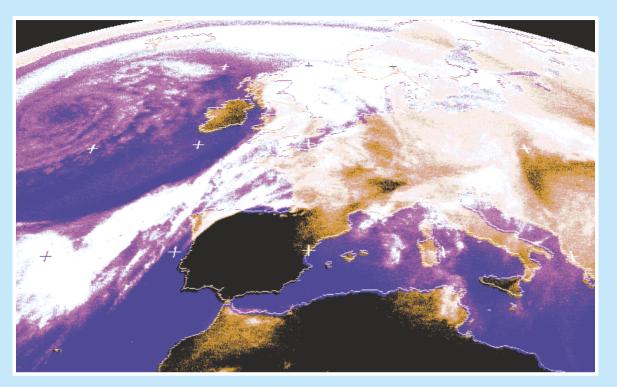


Fig.307 I satelliti Geostazionari, come ad esempio il satellite Meteosat, posti ad una distanza di 36.000 km vengono normalmente utilizzati per comunicazioni telefoniche, per diffondere programmi TV e per controllare le condizioni meteorologiche del pianeta.



Fig.308 I satelliti Polari vengono normalmente utilizzati a scopi militari. In questa foto si riescono a vedere quante navi stanno uscendo ed entrando in un porto. Usando dei teleobiettivi più potenti è addirittura possibile vedere quante auto circolano in una strada.

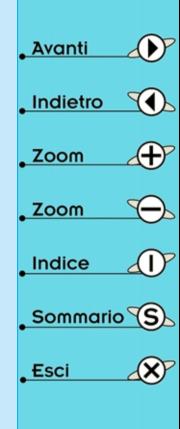
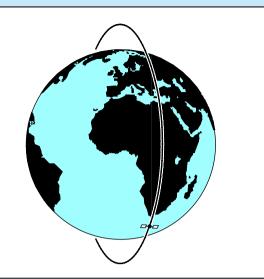


Fig.309 I satelliti Polari usati in meteorologia e per scopi militari ruotano attorno alla Terra con un'orbita circolare che passa sui poli Nord e Sud. Questi satelliti, che viag-

Questi satelliti, che viaggiano ad una velocità di 30.000 km/orari circa, si mantengono ad una distanza di 800 - 1.000 km.



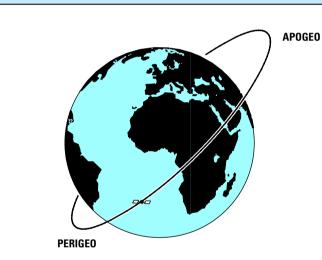


Fig.310 Esistono dei satelliti che ruotano attorno al nostro globo con un'orbita ellittica che non passa mai sui due Poli.

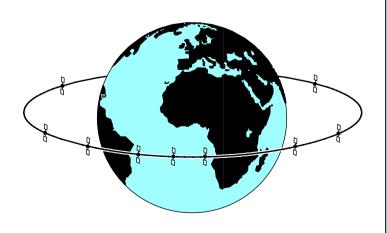
Il punto in cui il satellite passa molto lontano dal nostro globo è chiamato "Apogeo" ed il punto in cui passa molto vicino è chiamato "Perigeo"

Fig.311 I satelliti Geostazionari TV e Meteorologici sono tutti collocati sulla linea dell'Equatore ad una distanza di 36.000 km.

Questi satelliti, pur viaggiando ad una velocità di 11.000 km/orari, sembrano immobili perché ruotano

alla stessa velocità della

Terra.



Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

Se la velocità fosse **minore** la **forza** di **gravità** lo attirerebbe verso la superficie terrestre.

La teoria prima, poi la pratica hanno dimostrato che un satellite riesce a mantenersi in **orbita** anche per **decine** di anni solo se viene collocato ad una distanza non inferiore a **300 km** dalla Terra.

Per questo motivo tutti i satelliti **Polari** ruotano attorno al nostro globo ad una distanza compresa tra gli **800** e i **1.000 km** ed i satelliti **Geostazionari** ad una distanza di **36.000 km** circa.

Dobbiamo far presente che la **velocità** di un satellite va calcolata in funzione della **distanza** dalla Terra e **non** del suo **peso**.

Quindi un satellite del peso di 1 chilogrammo ed uno del peso di 900 chilogrammi posti alla stessa distanza dalla Terra devono viaggiare alla stessa velocità per mantenersi in orbita.

I satelliti **Polari** posti ad una **distanza** compresa tra gli **800** ed i **1.000** km ruotano attorno al nostro globo ad una velocità di circa **30.000** km all'**ora**, mentre i satelliti **Geostazionari** posti a una **distanza** di **36.000** km ruotano attorno al nostro globo ad una velocità di circa **11.000** km all'**ora**.

Le ORBITE dei Satelliti

Un satellite può orbitare attorno alla Terra con moti rivoluzionari diversi rispettando sempre la legge della gravitazione universale.

I satelliti **Polari**, usati per scopi meteorologici e militari, ruotano attorno alla Terra passando sui due **poli** (vedi fig.309) oppure su un'orbita **inclinata** rispetto all'**equatore** come visibile in fig.310.

Poiché i satelliti **polari** compiono un giro completo in circa **2 ore** li possiamo ricevere solo due o tre volte al giorno.

Infatti, come sapete, la Terra ruota su se stessa compiendo un giro completo in **24 ore**.

I satelliti **Geostazionari**, utilizzati prevalentemente per le trasmissioni **TV** e in meteorologia (ad esempio il satellite **Meteosat**), sono tutti posti sulla linea dell'**equatore** e poiché ruotano ad una **velocità identica** a quella della Terra, li vediamo sempre nella stessa **posizione** anche se viaggiano a **11.000 km/h**.

La correzione della loro VELOCITA'

Anche se un satellite **Geostazionario** sembra da Terra **immobile** in un punto **fisso** del cielo, la sua **orbita** subisce delle continue e lente variazioni causate dalla forza gravitazionale della **Luna** e del **So-** le, quindi per mantenerlo su una posizione fissa ogni satellite è equipaggiato con apparati di controllo automatico che ne correggono, con dei piccoli getti di gas propellente, la velocità nel caso dovesse aumentare o rallentare.

Una volta lanciato un satellite, questo va perennemente tenuto sotto controllo perché se la **velocità** dovesse **rallentare** entrerebbe in breve tempo nell'atmosfera disintegrandosi.

Se invece dovesse **accelerare** la forza centrifuga lo allontanerebbe dalla Terra e si perderebbe nello spazio siderale.

L'ECLISSE dei satelliti GEOSTAZIONARI

Tutti gli apparati elettronici presenti in un satellite, cioè ricevitori, trasmettitori, circuiti di controllo, vengono alimentati da celle solari e da batterie di riserva che entrano automaticamente in funzione ogniqualvolta il satellite entra nella zona d'ombra della Terra.

Contrariamente a quanto si potrebbe supporre il satellite **Geostazionario** riceve la **luce** del Sole anche nelle **ore notturne**.

Di questo potete avere una conferma semplicemente guardando di notte la **Luna**, che è sempre illuminata.

Comunque per 44 giorni da marzo ad aprile e 44 giorni da settembre ad ottobre, cioè nei periodi degli equinozi primaverili ed autunnali, il satellite è soggetto a continue eclissi parziali e totali per la durata di circa 1 ora.

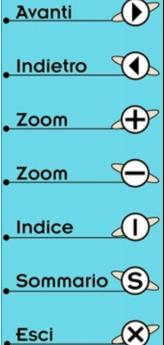
Quando l'ombra della Terra toglie la **luce** alle **celle solari** entrano automaticamente in funzione le **batterie** per alimentare tutte le apparecchiature elettroniche di bordo.

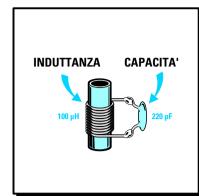
La TEMPERATURA del Satellite

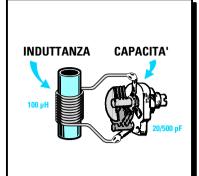
Quando un satellite passa dalla luce del **Sole** all'ombra proiettata dalla **Terra** o viceversa la temperatura termica del suo corpo da **+100** gradi centigradi scende a **-60** gradi centigradi.

Potete quindi facilmente immaginare quale effetti disastrosi potrebbero provocare queste brusche variazioni termiche nelle apparecchiature elettroniche se queste non fossero adeguatamente protette con un circuito di condizionamento che mantenga costante la temperatura interna.

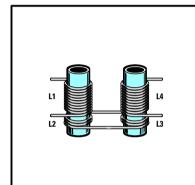
Con queste poche parole speriamo di avervi fatto comprendere quali problemi hanno dovuto risolvere scienziati e tecnici per lanciare nello spazio i satelliti che oggi utilizziamo per vedere i programmi televisivi e conoscere le condizioni meteorologiche del nostro globo.

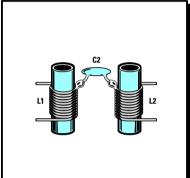


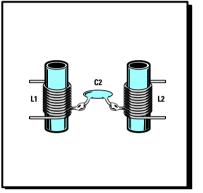












imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

Per selezionare una sola emittente tra le tante che trasmettono sulla gamma Onde Medie - Corte - VHF e UHF si utilizza un circuito di sintonia composto da una induttanza ed una capacità.

In questa lezione troverete tutte le formule per calcolare il valore dell'induttanza e della capacità così da accordare un circuito di sintonia su una ben precisa frequenza.

Vi spiegheremo inoltre la relazione che esiste tra **frequenza** e **lunghezza d'onda** e troverete le formule necessarie per poter convertire una frequenza espressa in **Hz - kHz - MHz - GHz** in una **lunghezza d'onda** in **metri** o **centimetri** e viceversa.

Abbiamo inserito in questa lezione diversi **esempi** di calcolo perché solo in questo modo è possibile capire come si devono usare le **formule** per risolvere problemi differenti.

Abbiamo poi notevolmente **semplificato** le **formule** per il calcolo delle **induttanze** e delle **capacità** in modo da poter svolgere i calcoli con una normale **calcolatrice tascabile**.

Anche se molti potranno criticare le nostre **formule semplificate** possiamo assicurarvi che all'atto **pratico** otterrete dei valori che si avvicinano maggiormente alla realtà, e questo è ciò che desidera un principiante che non sempre gradisce la **matematica** complessa.

Avanti
Indietro
Zoom
Zoom
Indice

Sommario

Esci

Una tensione alternata può partire da una frequenza di **pochi hertz** e raggiungere anche una frequenza di qualche **miliardo** di **hertz**.

In funzione della loro **frequenza** le tensioni alternate si comportano in modo totalmente diverso le une dalle altre.

Le frequenze inferiori a 30.000 Hz si possono trasferire a distanza solo utilizzando due fili, come ad esempio la tensione alternata dei 220 volt utilizzata per l'impianto elettrico di casa, che ha una frequenza di 50 Hz, oppure le tensioni utilizzate per far funzionare i telefoni, che hanno una frequenza variabile da 100 a 3.000 Hz, oppure quelle utilizzate per far funzionare le Casse Acustiche di un amplificatore Hi-Fi, che hanno una frequenza variabile da 20 a 20.000 Hz.

Le frequenze **superiori** a **30.000 Hz** si riescono a trasferire a notevole distanza senza utilizzare **nessun filo**, come scoprì **Marconi** nel lontano **1895** quando riuscì a trasmettere il **primo** segnale **radio** ad una distanza di circa **2 km** utilizzando una rudimentale antenna ricavata da una latta di petrolio.

Per irradiare un segnale di **alta frequenza** nello spazio occorre applicarlo ad un'**antenna irradiante** costituita da un comune filo di rame accordato sulla **frequenza** da trasmettere.

Da questa antenna il segnale di **alta frequenza** riesce a propagarsi in tutte le direzioni alla stessa velocità della luce, cioè a **300.000.000 metri** al **secondo** pari a **300.000 km** al **secondo**.

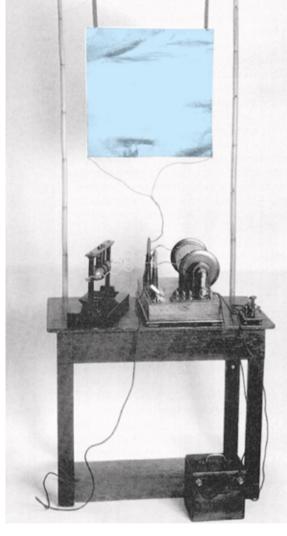




Fig.312 La trasmittente usata da Marconi per i suoi esperimenti era un semplice rocchetto di Ruhmkorff collegato ad una lastra metallica che fungeva da antenna.

Fig.313 Da questa finestra di villa Griffone a Pontecchio, un paese vicino a Bologna, Marconi inviò nella primavera del 1895 il suo primo segnale radio

Il nome del paese fu poi cambiato in Sasso Marconi.

Avanti



Indietro



Zoom



Zoom



Indice



Sommario 7







Fig.314 Una radio moderna è in grado di ricevere le emittenti che trasmettono sulle onde Medie - Corte in AM e quelle che trasmettono in FM Stereo nella gamma VHF. In molti ricevitori è installato anche un registratore a nastro oppure un Compact Disk.

Per prelevare dallo spazio i segnali di alta frequenza si utilizza un filo di rame che prende il nome di antenna ricevente.

Tutti i segnali captati dall'antenna vengono inviati ad un circuito di sintonia che provvede a selezionare una sola frequenza tra tutte quelle che si è riusciti a captare nello spazio.

Ammesso che l'antenna sia riuscita a captare diverse centinaia di emittenti e tra queste ci interessi ascoltare la musica della sola emittente B che trasmette sulla frequenza di 520.000 Hz, dovremmo accordare il circuito di sintonia sui 520.000 Hz, mentre se volessimo ascoltare una partita di calcio dalla emittente A che trasmette sulla frequenza di 2.400.000 Hz, dovremmo accordare il circuito di sintonia sui 2.400.000 Hz.

Se i segnali di alta frequenza non possedessero le caratteristiche di irradiarsi nello spazio in tutte le direzioni, di poter essere captati tramite un'antenna ed infine di poter essere selezionati tramite un circuito di sintonia, oggi non avremmo né la radio né la televisione e nemmeno i telefoni cellulari.

CIRCUITI DI SINTONIA

Se accendiamo una radio sulle **Onde Medie** e ci sintonizziamo sulla frequenza di **650 kilohertz**, il circuito interno della nostra radio selezionerà solo questa frequenza escludendo tutte le altre.

Se prendiamo una radio **FM** e ci sintonizziamo sulla frequenza di **101,5 Megahertz**, il circuito interno della nostra radio capterà solo quella emittente che trasmette sui **101,5 Megahertz**.



Fig.315 Le prime radio (1930-1938) potevano ricevere le sole emittenti che trasmettevano in AM sulle onde Lunghissime e Medie. Tutte queste vecchie radio avevano bisogno di una lunga antenna e di una buona presa di terra.

Avanti
Indietro
Zoom
Zoom
Indice

Sommario

Esci



to composto da una bobina ed una capacità si sintonizza su questa esatta freguenza.



Fig.317 Quando in una radio FM portiamo il cursore sui 101,5 MHz un'altra bobina con in parallelo una diversa capacità si sintonizza su questa nuova frequenza di 101,5 MHz.

Anche quando accendiamo un televisore e desideriamo ricevere una delle tante emittenti che irradiano dei programmi TV, noi accordiamo il circuito di sintonia presente all'interno del televisore sulla stessa frequenza utilizzata dalla emittente.

Per poterci sintonizzare sulla freguenza desiderata occorre un circuito composto da una induttanza e da una capacità (vedi fig.318).

L'induttanza è in pratica una bobina composta da un certo numero di spire.

Più spire sono avvolte su questa bobina più alta è la sua induttanza espressa in microhenry e più basse sono le frequenze sulle quali possiamo sintonizzarci.

Meno spire sono avvolte sulla bobina più bassa è la sua induttanza sempre espressa in microhenry e più alte sono le freguenze sulle quali possiamo sintonizzarci.

Anche se esistono delle formule per calcolare il valore teorico di una induttanza in rapporto al numero delle **spire**, tenete presente che queste non risultano sufficientemente affidabili, in quanto il valore in microhenry varia al variare del diametro del supporto, del diametro del filo di rame, della spaziatura tra spira e spira e del tipo di nucleo ferromagnetico inserito al suo interno.

Essendo reperibili in commercio induttanze con quasi tutti i valori di microhenry richiesti basta scegliere tra queste quella che ha un valore più prossimo al valore desiderato.

Fino a pochi anni fa per la capacità da applicare in parallelo a questa bobina si utilizzavano dei condensatori variabili, ma oggi questi sono stati sostituiti dai diodi varicap che, avendo dimensioni molto ridotte, permettono di realizzare ricevitori miniaturizzati.

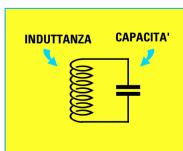


Fig.318 Un circuito di sintonia è composto da una induttanza ed una capacità collegate in parallelo.

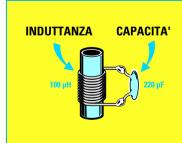


Fig.319 Una induttanza da 100 microhenry con in parallelo un condensatore da 220 pF si sintonizza sui 1.071,97 kHz.

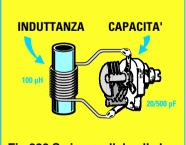
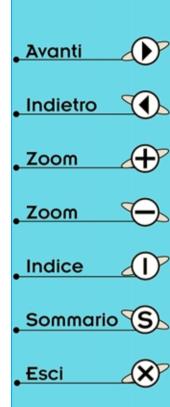
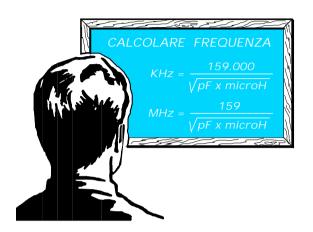


Fig.320 Se in parallelo alla bobina colleghiamo una capacità variabile potremo sintonizzarci su frequenze diverse.



Conoscendo INDUTTANZA e CAPACITÀ calcolare la FREQUENZA

Conoscendo il valore dell'**induttanza** e della **capacità** possiamo calcolare su quale **frequenza** riesce a sintonizzarsi un circuito utilizzando queste due formule:



Nota: tutte le formule che troverete non tengono conto della tolleranza dei componenti che si aggira in media su un 5%, né delle capacità parassite dei fili di collegamento o delle piste in rame incise su un circuito stampato, quindi tra il calcolo teorico ed il risultato pratico rileverete sempre delle differenze.

Esempio: vogliamo conoscere su quale frequenza riusciamo a sintonizzare un circuito composto da una induttanza da 100 microhenry e da un condensatore da 220 picofarad (vedi fig.319).

Soluzione: se vogliamo conoscere la frequenza in **kilohertz** possiamo utilizzare la prima formula:

159.000 : $\sqrt{220 \times 100}$ = 1.071,97 kilohertz

Se invece vogliamo conoscerla in **Megahertz** possiamo utilizzare la seconda formula:

159 : $\sqrt{220 \times 100}$ = 1,07197 Megahertz

Esempio: applicando in parallelo ad una induttanza da 100 microhenry un condensatore variabile (vedi fig.320) che presenta una capacità minima di 20 picofarad tutto aperto e una capacità massima di 500 picofarad tutto chiuso, vogliamo conoscere su quale gamma di frequenza in kilohertz riusciamo ad accordare questo circuito.

Soluzione: come prima operazione calcoliamo la frequenza sulla quale riusciamo a sintonizzarci

utilizzando la capacità minima di 20 picofarad:

 $159.000 : \sqrt{100 \times 20} = 3.555 \text{ kHz}$

Come seconda operazione dobbiamo calcolare la frequenza sulla quale riusciamo a sintonizzarci utilizzando la capacità **massima** di **500 picofarad**:

 $159.000 : \sqrt{100 \times 500} = 711 \text{ kHz}$

Ruotando il **condensatore variabile** da tutto **aperto** a tutto **chiuso** noi possiamo sintonizzarci da una frequenza massima di **3.555 kHz** fino ad una frequenza minima di **711 kHz**.

Se volessimo conoscere la **lunghezza d'onda** in **metri** dovremmo utilizzare la formula:

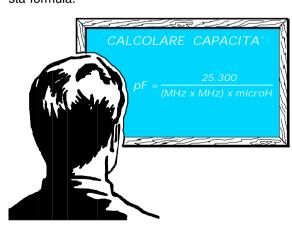


Riusciremo quindi a ricevere le emittenti che trasmettono sulle **lunghezze d'onda** comprese tra **84,38 - 421,94 metri**:

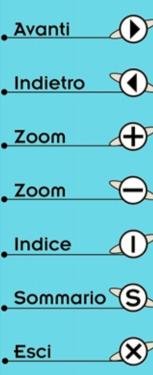
300.000 : 3.555 = 84,38 metri 300.000 : 711 = 421,94 metri

Conoscendo FREQUENZA e INDUTTANZA calcolare la CAPACITÀ

Conoscendo il valore di una **induttanza** ed il valore della **frequenza** sulla quale vogliamo **sintonizzarci** possiamo calcolare il valore della **capacità** in **picofarad** da collegare in parallelo utilizzando questa formula:



Nota: per rendere più comprensibile la formula anziché riportare **MHz** elevato al **quadrato** abbiamo preferito scrivere **MHz** x **MHz**.



Esempio: ammesso di avere a disposizione una induttanza da 0,4 microhenry e di voler realizzare un circuito di sintonia in grado di captare una emittente FM che trasmetta sulla frequenza di 89 MHz, vorremmo conoscere quale capacità applicare in parallelo all'induttanza.

Soluzione: inserendo nella formula **CALCOLARE CAPACITA**' (vedi pagina precedente) i dati in nostro possesso otteniamo:

 $25.300 : [(89 \times 89) \times 0.4] = 7.98 picofarad$

Come già accennato, la prima operazione da compiere è quella di elevare al **quadrato** il valore della frequenza:

 $89 \times 89 = 7.921$

Moltiplichiamo poi il numero ottenuto per il valore della **induttanza**, cioè per **0,4 microhenry**:

 $7.921 \times 0.4 = 3.168$

Dopodiché dividiamo 25.300 per questo risultato:

25.300 : 3.168 = 7,98 picofarad

Poiché non riusciremo mai a reperire una capacità di **7,98 picofarad**, potremo applicare in parallelo all'induttanza un **compensatore capacitivo** da **3** a **20 picofarad**, poi con un cacciavite ruoteremo il suo cursore fino a quando non riusciremo a captare l'emittente che trasmette sugli **89 MHz**.

Questo **compensatore** posto in parallelo alla **bobina** (vedi esempio in fig.320) ci permette inoltre di correggere tutte le **tolleranze** e le **capacità parassite** presenti nel circuito.

Esempio: in possesso di una induttanza da 180 microhenry vogliamo conoscere quale capacità dobbiamo collegarle in parallelo per poterci sintonizzare sulla gamma delle onde medie dei 1.250 kilohertz.

Soluzione: poiché la nostra formula richiede che il valore della frequenza risulti espresso in **MHz** dobbiamo prima convertire i **1.250 kHz** in **MHz** dividendoli per **1.000**:

1.250:1.000=1.25 MHz

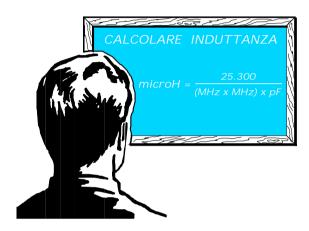
Poi inseriamo questo valore nella formula CAL-COLARE CAPACITA' ottenendo:

 $25.300 : [(1,25 \times 1,25) \times 180] = 89,95 pF$

Poiché questo valore di capacità non è reperibile, possiamo usare un **compensatore capacitivo** che vari la sua capacità da un **minimo** di **40 pF** fino ad un massimo di **100 pF**.

Conoscendo FREQUENZA e CAPACITÀ calcolare l'INDUTTANZA

Conoscendo il valore di una capacità ed il valore della frequenza sulla quale vogliamo sintonizzarci possiamo calcolare il valore della induttanza in microhenry utilizzando questa formula:



Esempio: ammesso di avere a disposizione un condensatore variabile che tutto aperto presenta una capacità di 10 pF e tutto chiuso una capacità di 60 pF vogliamo conoscere che valore di induttanza utilizzare per poterci sintonizzare sulla frequenza delle Onde Corte 7 MHz.

Soluzione: per calcolare il valore della induttanza dobbiamo prendere il **valore medio** del compensatore che è di:

(60 - 10) : 2 = 25 picofarad

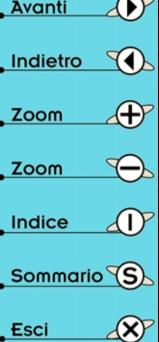
Inserendo nella formula i dati in nostro possesso otteniamo:

 $25.300 : [(7 \times 7) \times 25] = 20,65 \text{ microhenry}$

Ammesso di reperire una induttanza da **15 mi- crohenry** dovremo poi controllare se il **compen- satore** in nostro possesso ci permette di sintonizzarci sulla frequenza di **7 MHz**.

 $25.300 : [(7 \times 7) \times 15] = 34,42 \text{ picofarad}$

Poiché la capacità massima di questo compensatore arriva sui **60 picofarad**, non incontreremo problemi a sintonizzarci sulla frequenza desiderata dei **7 MHz**.



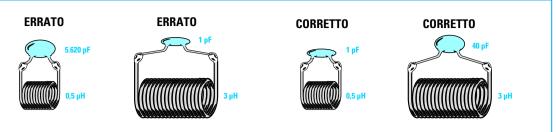


Fig.321 Anche se i calcoli teorici ci confermano che i circuiti composti da una piccola bobina con una elevata capacità oppure una grande bobina con una piccola capacità si riescono a sintonizzare su qualsiasi frequenza, per ottenere un circuito efficiente e molto selettivo occorre rispettare un certo rapporto tra microhenry - picofarad - frequenza.

RAPPORTO INDUTTANZA/CAPACITÀ

Sebbene i calcoli **teorici** ci confermino che utilizzando una **piccolissima induttanza** ed una **mastodontica capacità** o **viceversa** è possibile sintonizzarsi su qualsiasi **frequenza**, in pratica se non rispettiamo una certa proporzione tra **induttanza** e **capacità** non riusciremo mai ad ottenere un efficiente circuito di sintonia.

Se ad esempio prendessimo una bobina da **0,5 microhenry** e con la formula:

$pF = 25.300 : [(MHz \times MHz) \times microhenry]$

calcolassimo quale **capacità** occorre applicare in parallelo a questa bobina per accordarsi sui **3 MHz**, otterremmo un valore di **5.622 picofarad**, cioè un valore spropositato (vedi fig.321).

Se calcolassimo quale **capacità** occorre applicare in parallelo ad una bobina da **3 microhenry** per accordarsi sui **90 MHz** otterremmo **1 picofarad**, cioè un valore irrisorio.

Per ottenere un circuito accordato efficiente è necessario rispettare un certo rapporto tra il valore della induttanza e quello della capacità rispetto alla frequenza sulla quale desideriamo sintonizzarci.

Per spiegarvi perché è assolutamente necessario rispettare questo **rapporto** portiamo l'esempio del **sale**, dell'**acqua** e del cuoco.

Se un cuoco mette sui fornelli una pentola con 1 litro d'acqua, per cuocere la minestra verserà al suo interno una piccola quantità di sale, perché sa che una quantità maggiore renderebbe la sua minestra troppo salata e dunque immangiabile.

Se mette sui fornelli un pentolone con 20 litri d'acqua, per preparare il pranzo ad una comitiva ver-

serà al suo interno molto più **sale** perché sa che se usasse la stessa quantità utilizzata per **1 litro** d'**acqua** la minestra rimarrebbe **insipida**.

Per scegliere un valore d'**induttanza** adeguato alla **frequenza** sulla quale vogliamo sintonizzarci possiamo utilizzare in linea di massima i valori riportati nella **Tabella N.17**.

TABELLA N.17

Frequenza da sintonizzare	Valore induttanza in microhenry	
da 150 a 100 MHz	0,1 min 0,3 max	
da 100 a 80 MHz	0,2 min 0,4 max	
da 80 a 50 MHz	0,4 min 1,0 max	
da 50 a 30 MHz	1,0 min 3,0 max	
da 30 a 15 MHz	3,0 min 7,0 max	
da 15 a 7 MHz	10 min 20 max	
da 7 a 3 MHz	20 min 80 max	
da 3 a 1 MHz	60 min 100 max	
da 1 a 0,5 MHz	150 min 500 max	

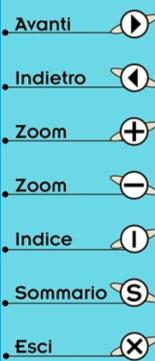
Esempio: abbiamo tre induttanze che hanno questi diversi valori 2 microhenry - 5 microhenry - 10 microhenry.

Vorremmo utilizzarne una per realizzare un circuito che si sintonizzi sui **20 MHz** e quindi vogliamo sapere quale delle tre induttanze scegliere e poi calcolare il valore della **capacità** da collegarle in parallelo.

Soluzione: guardando la **Tabella N.17** notiamo che l'induttanza più appropriata è quella che ha un valore di **5 microhenry**.

Per calcolare il valore della **capacità** usiamo la formula:

 $pF = 25.300 : [(MHz \times MHz) \times microhenry]$



Come prima operazione eleviamo al quadrato il valore dei MHz: 20 x 20 = 400.

Inserendo il risultato nella nostra formula otteniamo il valore della **capacità**:

 $25.300 : (400 \times 5) = 12,65$ picofarad

Accoppiamento INDUTTIVO e CAPACITIVO

Per trasferire il segnale captato dall'antenna alla bobina di sintonia si può utilizzare un accoppiamento induttivo oppure uno capacitivo.

Per fare un accoppiamento **induttivo** basta avvolgere **2 - 4 spire** sulla bobina di sintonia sul lato delle spire collegate verso **massa** (vedi fig.323).

Per fare un accoppiamento capacitivo basta collegare il segnale sul lato dell'avvolgimento superiore (vedi fig.324) ricordandosi di usare una capacità di pochi picofarad (2 - 4,7 - 10) perché utilizzando delle capacità troppo elevate queste si sommeranno a quella del condensatore variabile modificando il rapporto induttanza/capacità.

PRESA INTERMEDIA sulla BOBINA

Negli schemi elettrici di diversi ricevitori (durante questo corso vi proporremo diversi circuiti) il segnale viene spesso prelevato da una presa intermedia della bobina oppure dalla sua estremità. Ma quale vantaggio procura prendere il segnale da una presa intermedia oppure dalla sua estremità? Per spiegarvelo abbiamo paragonato la bobina di sintonia ad un avvolgimento secondario di un trasformatore di alimentazione (vedi fig.329).

Se, ad esempio, un trasformatore della **potenza** di **5 watt** è in grado di fornirci sul secondario una tensione di **1 volt** per ogni **spira avvolta**, è ovvio che avvolgendo **100 spire** ai suoi capi preleveremo una tensione di **100 volt**.

Nota: il valore di 1 volt x spira è teorico ed è stato usato solo per semplificare i calcoli e rendere così l'esempio più semplice. Per sapere come calcolare il numero di spire per volt potete leggere la Lezione N.8.

Se sull'avvolgimento da **100 spire** facciamo due **prese**, una alla **50° spire** ed una alla **10° spira**, è ovvio che su queste preleveremo una tensione di **50 volt** e di **10 volt** (vedi fig.329).

Poiché la **potenza** del trasformatore risulta di **5** watt, al variare della **tensione** varierà di conseguenza la **corrente massima**, come ci conferma la **Legge di Ohm**:

amper = watt : volt

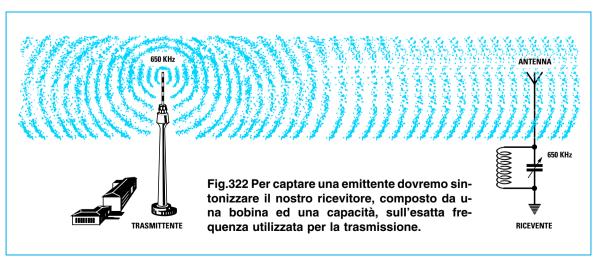
Infatti se proviamo a calcolare il valore della corrente vediamo che sulle tre prese di 100 - 50 - 10 volt potremo prelevare:

5 watt : 100 volt = 0,05 amper 5 watt : 50 volt = 0,1 amper 5 watt : 10 volt = 0,5 amper

Quindi se preleviamo **più tensione** avremo disponibile **meno corrente**, se preleviamo **meno tensione** avremo disponibile **più corrente**.

Questa regola vale anche per una bobina di sintonia, sebbene su questa non ci siano volt - amper - watt, ma dei valori notevolmente inferiori valutabili in microvolt - microamper - microwatt.

Quindi se preleviamo il segnale sull'estremità superiore dell'avvolgimento avremo una elevata ten-





Esci

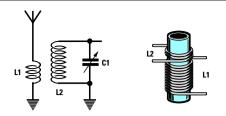


Fig.323 Avvolgendo poche spire (vedi L1) sulla bobina L2 noi riusciamo a trasferire il segnale presenta sulla bobina L1 verso la bobina L2 o viceversa. Questo accoppiamento si chiama induttivo perché avviene tra due induttanze.

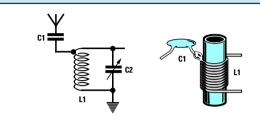


Fig.324 Un accoppiamento capacitivo si ottiene collegando una piccola capacità (vedi C1) agli estremi della bobina L1. Se la capacità di C1 è molto elevata si sommerà a quella di C2 modificando il rapporto Induttanza/Capacità.

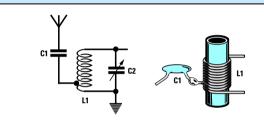


Fig.325 Per impedire che la capacità del condensatore C1 influenzi le caratteristiche del circuito di sintonia si collega ad una presa posta sul lato inferiore di L1. In questo modo il rapporto L1/C2 viene meno influenzato.

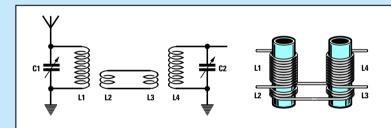


Fig.326 Un segnale RF presente sulla bobina L1 si può trasferire per via induttiva sulla bobina L4 con le due bobine L2/L3 composte da 2 - 3 spire.

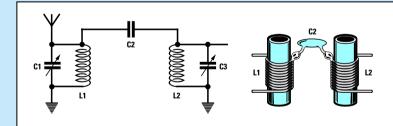


Fig.327 Per trasferire per via capacitiva un segnale RF dalla bobina L1 alla bobina L2 possiamo collegare alle estremità un condensatore di pochi pF.

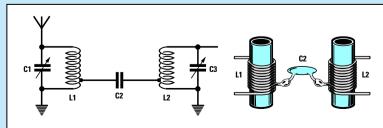
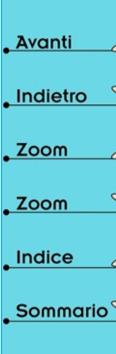


Fig.328 Per evitare che il condensatore di accoppiamento C2 influenzi il rapporto L/C delle due bobine è consigliabile collegarlo ad una presa inferiore.



Esci

sione ed una irrisoria corrente, mentre se lo preleviamo dove ci sono poche spire avremo una bassa tensione ed una elevata corrente.

Per poter sfruttare tutta la **potenza disponibile** sulla bobina dobbiamo applicare su queste **prese** un **carico resistivo** con un ben preciso valore che possiamo calcolare con la formula:

ohm = volt : amper

Ammesso di paragonare la **bobina** al **trasforma- tore** di alimentazione utilizzato prima come esempio, cioè con una **potenza 5 watt** e con un secondario di **100 - 50 - 10 spire**, il carico **resistivo** più
appropriato da applicare sulle uscite di questi avvolgimenti dovrebbe avere questo valore ohmico:

100 volt : 0,05 amper = 2.000 ohm 50 volt : 0,1 amper = 500 ohm 10 volt : 0,5 amper = 20 ohm

Se sulla presa dei 100 volt colleghiamo una resistenza da 2.000 ohm preleveremo una potenza pari a:

watt = (amper x amper) x ohm

cioè:

 $(0.05 \times 0.05) \times 2.000 = 5$ watt

Se a questa presa colleghiamo una **resistenza** da **500 ohm** preleveremo una potenza **minore**:

 $(0.05 \times 0.05) \times 500 = 1.25$ watt

e di conseguenza perderemo 5 - 1,25 = 3,75 watt.

Se a questa presa estrema colleghiamo una resistenza da **20 ohm** preleveremo una potenza ancora inferiore:

 $(0.05 \times 0.05) \times 20 = 0.05$ watt

quindi perderemo 5 - 0,05 = 4,95 watt.

Se invece colleghiamo il **carico** dei **20 ohm** alla presa dei **10 volt** in grado di erogare una corrente di **0,5 amper** preleviamo:

 $(0.5 \times 0.5) \times 20 = 5$ watt

cioè **tutta** la **potenza** che il trasformatore è in grado di erogare.

Se sulla presa dei 10 volt colleghiamo la resistenza da 2.000 ohm non preleveremo più una corrente di 0,5 amper, ma una corrente notevol-

mente inferiore che potremo calcolare con la formula:

amper = volt : ohm

vale a dire una corrente di:

10: 2.000 = 0,005 amper

quindi preleveremo una potenza di soli:

 $(0,005 \times 0,005) \times 2.000 = 0,05$ watt

Da questi esempi abbiamo appreso che se la resistenza di carico ha un elevato valore ohmico dobbiamo prelevare il segnale sulla presa che eroga maggiore tensione e bassa corrente, mentre se la resistenza di carico ha un basso valore ohmico dobbiamo prelevare il segnale sulla presa che eroga minore tensione e maggiore corrente.

Per questo motivo i **transistor**, che hanno una **bassa resistenza**, vengono sempre collegati ad una **presa intermedia** della bobina di sintonia (vedi fig.331), mentre i **fet**, che hanno un'alta resistenza, vengono sempre collegati alla **presa estrema** (vedi fig.332).

IL NUCLEO posto all'interno della BOBINA

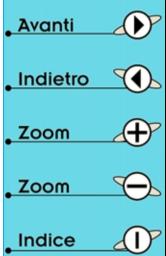
All'interno del supporto plastico di quasi tutte le bobine di sintonia è presente un nucleo ferromagnetico che ci permette di variare il valore dell'induttanza.

Se svitiamo questo **nucleo** (vedi fig.333) l'**induttanza** della bobina **diminuisce**, se lo avvitiamo (vedi fig.334) l'**induttanza** della bobina **aumenta**. Questo **nucleo** viene inserito all'interno della bobina per poter modificare il valore della sua **induttanza** in modo da **tararlo** sul valore richiesto.

Ammesso che in un circuito di **sintonia** ci occorra una **induttanza** da **2,35 microhenry** e che in commercio si riescano a reperire solo delle bobine da **2 microhenry**, noi potremo tranquillamente utilizzarle **avvitando** il loro **nucleo** fino a quando non raggiungeremo il valore di **2,35 microhenry**.

Se in commercio riuscissimo a reperire delle bobine da **3 microhenry** potremo ugualmente utilizzarle **svitando** il loro **nucleo** fino ad ottenere un valore di **2,35 microhenry**.

In una delle prossime lezioni, quando vi spiegheremo come montare un **ricevitore**, vi insegneremo come si deve procedere per **tarare** queste bobine sul valore richiesto.



Esci

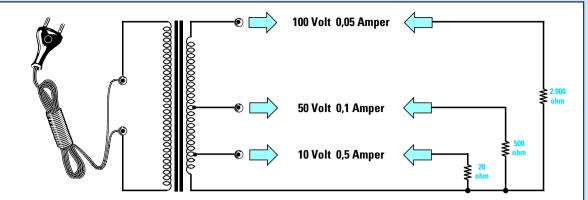


Fig.329 Se sull'avvolgimento secondario di un trasformatore di alimentazione provvisto di più prese volessimo prelevare la sua massima potenza, dovremmo collegare un "carico" che non assorba più corrente di quella che il trasformatore riesce ad erogare.

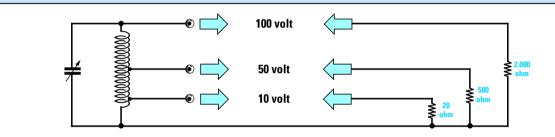


Fig.330 Anche sulla presa superiore di un circuito di sintonia L/C è disponibile un segnale con elevata tensione e bassa corrente e sulla presa inferiore un segnale con bassa tensione ed elevata corrente. Con un giusto carico la potenza non cambia.

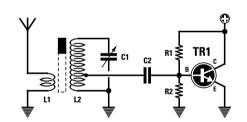


Fig.331 Poiché i Transistor hanno una bassa resistenza di Base, è necessario collegarli ad una presa intermedia di L2.

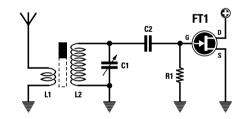


Fig.332 I Fet, che hanno una elevata resistenza di Gate, si possono direttamente collegare sull'estremità della bobina L2.



Fig.333 Se si svita il nucleo ferromagnetico che si trova all'interno di una bobina si "abbassa" il valore in microhenry della induttanza.

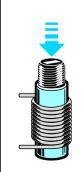
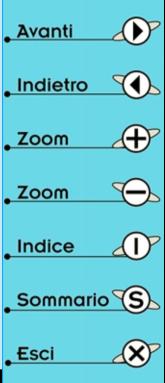


Fig.334 Se lo stesso nucleo si avvita, si "aumenta" il valore in microhenry. Questo nucleo serve per tarare la bobina su un preciso valore.



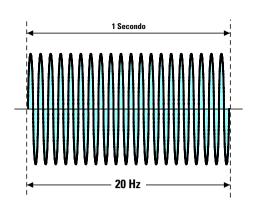


Fig.335 La "frequenza" indica il numero di onde sinusoidali presenti in un tempo di "1 secondo". L'hertz è l'unità di misura ed i KHz - MHz -GHz i suoi multipli.

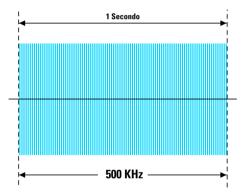


Fig.336 Più aumenta il valore in Hz - KHz - MHz più aumenta il numero di sinusoidi in "1 secondo". Una frequenza di 500 kHz irradia 500.000 sinusoidi in 1 secondo.

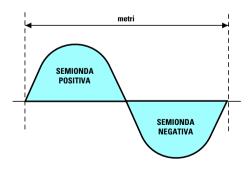


Fig.337 La "lunghezza d'onda" è la distanza in chilometri - metri o centimetri che intercorre tra l'inizio e la fine di una SOLA e completa sinusoide alternata.

FREQUENZA e LUNGHEZZA D'ONDA

Spesso si legge che per ricevere l'emittente X è necessario sintonizzare il ricevitore sulla frequenza di 1.000 kilohertz oppure sulla lunghezza d'onda di 300 metri.

In queste righe vi spieghiamo che relazione c'è tra frequenza e lunghezza d'onda.

La **frequenza** è il **numero** di onde presenti nel tempo di **1 secondo** espresse in **hertz - kilohertz - Megahertz - Gigahertz** (vedi figg.335-336).

La **lunghezza d'onda** è la distanza che intercorre tra l'inizio e la fine di **una sola** onda sinusoidale espressa in **metri** o in **centimetri** (vedi fig.337).

Dire 10 kilohertz equivale a dire che in 1 secondo vengono irradiate 10.000 sinusoidi e dicendo 80 Megahertz che in 1 secondo vengono irradiate 80.000.000 sinusoidi.

FORMULE per CONVERTIRE la FREQUENZA in LUNGHEZZA D'ONDA

Conoscendo la **frequenza** espressa in **Hz - kHz - MHz - GHz** possiamo ricavare la **lunghezza d'onda** in **metri** o in **centimetri** utilizzando le formule riportate nella **Tabella N.18**.

Esempio: nella nostra zona riceviamo due emittenti TV, una che trasmette sulla frequenza di 175 MHz ed una che trasmette sui 655 MHz e vogliamo conoscere la loro lunghezza d'onda.

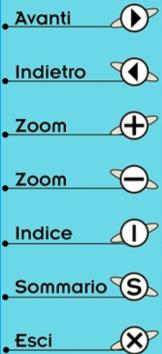
Soluzione: poiché le due frequenze sono espressa in **MHz** dobbiamo usare la formula riportata nella **terza** riga, quindi la **lunghezza d'onda** utilizzata da queste emittenti sarà di:

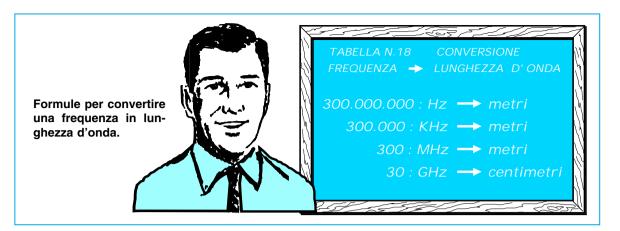
300 : 175 = 1,71 metri 300 : 655 = 0,45 metri

Esempio: sapendo che le emittenti FM coprono una banda di frequenze che va da 88 MHz a 108 MHz, vogliamo conoscere la lunghezza d'onda utilizzata per questa gamma.

Soluzione: poiché la frequenza è espressa in **MHz** dobbiamo utilizzare la formula riportata nella **terza** riga, quindi la **lunghezza d'onda** utilizzata da queste emittenti è compresa tra:

300 : 88 = 3,40 metri 300 : 108 = 2,77 metri





Esempio: sapendo che il nostro ricevitore per Onde Medie copre una gamma che da un minimo di 500 kHz raggiunge un massimo di 1.600 kHz vogliamo conoscere la lunghezza d'onda utilizzata per questa gamma.

Soluzione: poiché la frequenza è espressa in kHz dobbiamo in questo caso utilizzare la formula riportata nella seconda riga. La lunghezza d'onda utilizzata dalle Onde Medie è compresa tra:

300.000 : 500 = 600 metri 300.000 : 1.600 = 187,5 metri

Conoscere la lunghezza d'onda in **metri** di una **frequenza** ci potrebbe servire per calcolare la lunghezza fisica di un'antenna trasmittente.

FORMULE per CONVERTIRE la LUNGHEZZA D'ONDA in FREQUENZA

Conoscendo la **lunghezza d'onda** in **metri** o in **centimetri** si può ricavare la **frequenza** utilizzando le formule riportate nella **Tabella N.19**.

Esempio: sapendo che un **CB** trasmette su una **lunghezza d'onda** di **11,05 metri**, vogliamo conoscere l'esatta frequenza espressa in **kilohertz** ed anche in **Megahertz**.

Soluzione: per conoscere la frequenza in **kHz** utilizziamo la formula della **seconda** riga:

300.000:11,05=27.149 kHz

Se volessimo conoscere la frequenza in **MHz** dovremmo utilizzare la formula della **terza** riga:

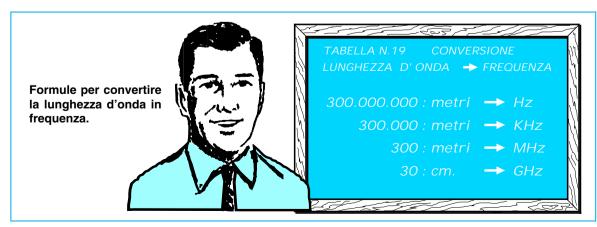
300:11,05=27,149 MHz

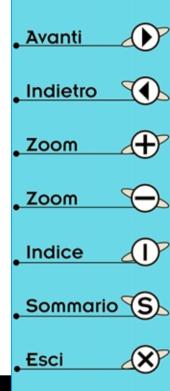
Nota: esprimere un valore in kHz o in MHz equivale ad esprimere il valore di un peso in chilogrammi oppure in quintali.

Esempio: vogliamo conoscere la frequenza in Megahertz di un segnale che ha una lunghezza d'onda di 40 metri.

Soluzione: per ricavare la frequenza in **MHz** dobbiamo usare la formula della **seconda** riga:

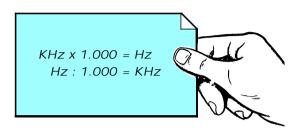
300:40=7,5 MHz





I segnali di **bassa frequenza** che coprono una gamma compresa da **1 Hz** fino a **30.000 Hz** vengono sempre indicati con le unità di misura in **hertz** o in **kilohertz** (**kHz**).

Per convertire gli **hertz** in **kHz** o viceversa possiamo usare queste formule:



Esempio: per convertire una frequenza di **3,5 ki-lohertz** in **hertz** occorre fare questa semplice moltiplicazione:

 $3.5 \times 1.000 = 3.500 \text{ hertz}$

Esempio: se volessimo convertire una frequenza di **10.000 hertz** in **kilohertz** dovremmo fare questa semplice divisione:

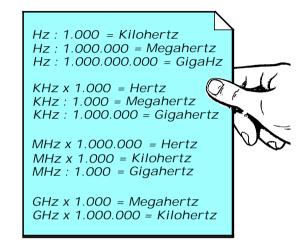
10.000 : 1.000 = 10 kilohertz

Tutti i segnali di bassa frequenza scorrono in un filo alla stessa velocità di un segnale di alta frequenza, cioè a 300.000 km al secondo.

Quando questo segnale viene trasformato in suono acustico tramite un altoparlante le vibrazioni sonore si propagano nell'aria ad una velocità di soli 340 metri al secondo. Le **vibrazioni sonore** non riescono mai a percorrere elevate distanze perché più ci si allontana dalla sorgente più queste vibrazioni si **attenuano**.

I segnali di alta frequenza vengono normalmente indicati in kilohertz - Megahertz - Gigahertz.

Per convertire gli hertz in kHz - MHz - GHz o viceversa possiamo usare queste formule:



Come già sappiamo tutti segnali di alta frequenza si propagano nello spazio alla vertiginosa velocità di 300.000.000 metri al secondo vale a dire 300.000 chilometri al secondo.

Sapendo che la Terra ha una circonferenza massima di circa 40.000 km, un segnale di alta frequenza è in grado di compiere ben 7,5 giri nel tempo di 1 secondo.

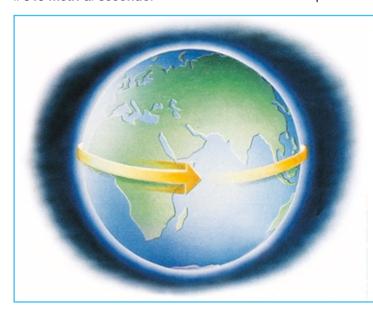


Fig.338 I segnali radio irradiandosi ad una velocità di 300.000 km al secondo riescono a percorrere in 1 sec. ben 7,5 giri attorno al nostro globo.

Un segnale inviato verso la Luna, distante 384,345 km, impiega ad arrivare un tempo di poco superiore ad 1 secondo. Avanti



Indietro



Zoom



Zoom



Indice



Sommario





SUDDIVISIONE delle FREQUENZE RADIO

Frequenze	Lunghezza d'onda	Sigla	Inglese	Italiano
30 kHz - 300 kHz	10 km - 1 km	LF	Low Frequency	Onde Lunghe
300 kHz - 3 MHz	1 km - 100 m	MF	Medium Frequency	Onde Medie
3 MHz - 30 MHz	100 m - 10 m	HF	High Frequency	Onde Corte
30 MHz - 300 MHz	10 m - 1 m	VHF	Very High Freq.	Onde metriche
300 MHz - 3 GHz	1 m - 10 cm	UHF	Ultra High Freq.	Onde decimetriche
3 GHz - 30 GHz	10 cm - 1 cm	SHF	Super High Freq.	Microonde
30 Ghz - 300 GHz	1 cm - 0,1 cm	EHF	Extremely High	Microonde

LE SIGLE AF - RF - BF

I segnali con frequenza inferiore a 30.000 Hz vengono chiamati di Bassa Frequenza ed indicati con la sigla **BF**.

I segnali superiori a 30.000 Hz vengono chiamati di Alta Frequenza e indicati con la sigla AF.

Nel linguaggio internazionale anziché usare le sigle BF o AF si utilizzano quelle derivate dalla lingua anglosassone, cioè:

- AF (Audio Frequency) per i segnali di BF
- RF (Radio Frequency) per i segnali di AF

Poiché la sigla AF potrebbe creare confusione e qualcuno potrebbe erroneamente leggere Alta Frequenza anziché Audio Frequency, nella lingua italiana si preferiscono usare le sigle:

BF per i segnali di Bassa Frequenza RF per i segnali di Alta Frequenza

Fig.339 Le prime valvole termoioniche utilizzate per la realizzazione dei ricevitori radio apparvero verso l'anno 1910. Marconi per captare i segnali usava dei rivelatori rudimentali costituiti da un tubetto di vetro contenente al suo interno della limatura di nichel (96%) ed argento (4%).

Nella foto uno dei primi ricevitori radio con valvola termoionica.

Fig.340 Negli anni 1925-1940 era molto diffuso un semplice ricevitore radio a cuffia chiamato a "galena" perché usava come rivelatore di segnali un minerale di solfuro di piombo contenente un 2% circa di argento.

Indietro Zoom

179



Avanti



Esci

UN PO' DI STORIA su GUGLIELMO MARCONI

Sono in pochi a sapere che Marconi era un **auto-didatta** che si dilettava a compiere esperimenti nel solaio della sua villa di **Pontecchio**, che lui chiamava "my laboratory of elettricity", perché Marconi, anche se nato a Bologna, parlava solo l'inglese ed il dialetto bolognese, ma malissimo l'italiano dal momento che questa lingua non gli piaceva.

Poiché non riuscì mai a terminare gli studi che gli avrebbero aperto le porte dell'Università, suo padre lo considerava un ragazzo perditempo e riteneva quella sua idea di voler trasmettere a distanza dei segnali telegrafici senza nessun filo una utopia.

Solo sua madre gli permise di dedicarsi liberamente ai suoi esperimenti che suscitavano in lui tanta attrazione ed incaricò il professor Vincenzo Rosa di dargli delle lezioni private di fisica.

Rifacendosi alle esperienze del fisico statunitense Benjamin Franklin, che riusciva a catturare l'energia dei fulmini tramite un filo collegato ad un aquilone, in una notte di fine estate 1894 Marconi collegò al suo trasmettitore e ricevitore due lastre metalliche ricavate da una latta di petrolio e con queste rudimentali antenne constatò che, pigiando il tasto del trasmettitore, il campanello collegato al ricevitore iniziava a squillare.

In preda ad una grande agitazione andò a svegliare sua madre per dimostrarle che era riuscito a catturare ad una distanza di circa 3 metri l'energia generata dal suo trasmettitore.

Intuendo di essere sulla giusta strada nella **primavera del 1895** iniziò a trasmettere dalla sua stanza verso il cortile, poi per aumentare la portata collegò a terra sia il ricevitore sia il trasmettitore.

Con queste modifiche nell'estate 1895 riuscì a trasmettere ad una distanza di 2,4 chilometri.

A questo punto sua madre pensò d'informare le autorità italiane di questa sensazionale scoperta, ma non ricevendo nessuna risposta, nel **febbraio 1896** decise di recarsi a Londra con suo figlio.

Il 5 marzo 1896 Marconi presentò la prima richiesta di brevetto per la trasmissione di onde hertziane "senza fili" che gli fu consegnata il 2 luglio 1897 con il numero 12.039.

Dopo i primi esaltanti successi questa invenzione suscitò un entusiasmo universale anche se inizialmente non mancarono incredulità e commenti malevoli, perché pochi accettavano che un giovanissimo ragazzo **autodidatta** fosse riuscito a trasmettere dei segnali telegrafici **senza** utilizzare nessun filo quando in passato molti noti **scienziati**, che avevano tentato questa impresa, la consideravano una cosa **impossibile** e praticamente **irrealizzabile**.



25 aprile 1874 – nasce a Bologna dalla madre irlandese Annie Jameson e dal padre Giuseppe Marconi.

Estate 1894 – dalla sua stanza della villa di Pontecchio riesce a trasmettere ad una distanza di circa 3 metri.

Primavera 1895 – inizia a trasmettere dalla sua finestra verso il cortile con ottimi risultati.

Estate 1895 – riesce ad inviare un segnale telegrafico ad una distanza di circa 2.4 chilometri.

5 Marzo 1896 – presenta a **Londra** una prima richiesta di **brevetto** per la sua invenzione di trasmissione senza fili.

Maggio 1897 – con i primi esperimenti effettuati nel Canale di Bristol (Inghilterra) riesce a raggiungere una distanza di 14 km.

Gennaio 1901 – avviene il primo collegamento a lunga distanza tra Saint Catherine e Cape Lizard in Inghilterra (**300 km**).

Dicembre 1901 – vengono ricevuti i primi segnali telegrafici oltre Atlantico superando una distanza di ben 3.400 km.



26 Marzo 1930 – sulla nave Elettra ancorata nel porto di Genova invia un segnale telegrafico a Sydney (Australia) per accendere le lampade del municipio (distanza 16.500 km).

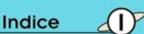
19 Novembre 1931 – Marconi esegue i primi esperimenti sulle microonde da S. Margherita Ligure a Sestri Levante (18 km).

20 Luglio 1937 – muore a Roma lasciando al mondo una invenzione che oggi sfruttiamo per vedere la televisione a colori e per parlare a distanza con i telefoni cellulari portatili.



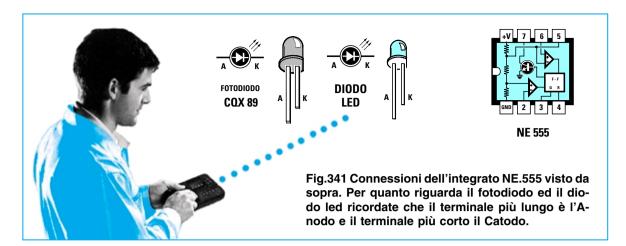


Zoom









UNA BARRIERA a RAGGI INFRAROSSI

Poichè la sola teoria non vi permetterà mai di diventare dei veri esperti in campo elettronico, cercheremo di presentarvi in ciascuna Lezione di questo corso dei semplici progetti per consentirvi di fare un pò di pratica.

Oggi ad esempio vi insegneremo a costruire una semplice barriera a raggi infrarossi, che servirà solo a spegnere un normale diodo led quando una persona o un oggetto interromperà un fascio di luce all'infrarosso che risulta invisibile.

Realizzando questo progetto imparerete come si devono usare all'atto pratico i diodi zener, i diodi trasmittenti e riceventi all'infrarosso e tanti altri componenti.

STADIO TRASMITTENTE

Lo stadio trasmittente, che potete vedere in fig.342, è composto da un diodo emittente all'infrarosso tipo CQX.89, che nello schema eletttrico è siglato DTX, e da un integrato NE.555, che nello schema elettrico è raffigurato con un rettangolo nero siglato IC1.

L'integrato NE.555 viene utilizzato in questo circuito per generare delle onde quadre, che serviranno per codificare il segnale all'infrarosso che il diodo trasmittente invierà verso il ricevitore.

Codificando questo segnale eviterete che il ricevitore possa eccitarsi con dei segnali spurii come quelli emessi da lampade a filamento o da stufette all'infrarosso.

La freguenza generata dall'integrato NE.555 viene determinata dal valore della resistenza R2 da 27.000 ohm e della capacità C1 da 3.300 picoFarad.

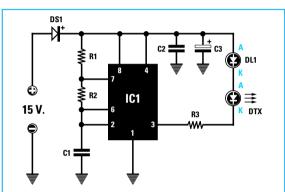


Fig.342 Schema elettrico del trasmettitore.

ELENCO COMPONENTI

R2 = 27.000 ohm C2 = 100.000 pF poliestere

R3 = 220 ohm

C3 = 47 microF, elettr.

DS1 = diodo al silicio tipo 1N.4007

DL1 = diodo led di qualsiasi tipo

DTX = diodo trasmittente CQX.89

IC1 = integrato tipo NE.555

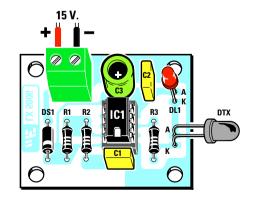
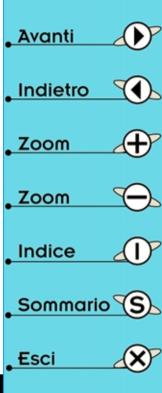


Fig.343 Schema pratico del trasmettitore a raggi infrarossi. Il terminale più lungo dei diodi va inserito nel foro indicato A.



Tenendo conto delle **tolleranze** di **R2** e di **C1**, si può affermare che questo oscillatore è in grado di generare una frequenza che difficilmente scenderà sotto ai **7.100 Hz** e supererà i **7.500 Hz**.

Poichè il diodo all'infrarosso **CQX.89** quando trasmette **non** emette nessuna **luce visibile**, abbiamo collegato in serie a questo diodo un normale **diodo led** che abbiamo siglato **DL1**.

Quando vedrete questo diodo led **acceso** significa che il **diodo all'infrarosso** sta trasmettendo.

Questo trasmettitore funziona con una tensione di alimentazione di 15 volt, che potrete prelevare dall'alimentatore siglato LX.5004 presentato nella Lezione N.7.

Il diodo **DS1** posto in serie al filo positivo di alimentazione serve per proteggere il circuito da eventuali inversioni di polarità dei **15 volt**.

Se per errore collegherete il **negativo** di alimentazione sul terminale **positivo**, il diodo impedirà che questa tensione possa raggiungere l'integrato e i due diodi **DL1** e **DTX**.

STADIO RICEVENTE

Il ricevitore (vedi fig.345) utilizza come sensore un diodo ricevente sensibile ai raggi infrarossi tipo TIL.78, più due stadi amplificatori, uno a fet (vedi FT1) ed uno a transistor (vedi TR1), più un decodificatore di frequenza che nello schema elettrico è rappresentato da un rettangolo nero siglato IC1.

Quando sul piedino d'ingresso 3 di questo decodificatore giunge una frequenza compresa tra 7.000 - 7.500 Hz, il piedino d'uscita 8 si cortocircuita a massa e, di conseguenza, il diodo led siglato DL1 si accende. Detto questo possiamo spiegarvi come funziona questo **ricevitore** partendo dal diodo **ricevente** all'infrarosso siglato **DRX**.

Direzionando il diodo **DRX** verso il diodo emittente **DTX**, questo capterà il segnale all'infrarosso che abbiamo codificato con una frequenza compresa tra **7.100 Hz** e **7.500 Hz**.

La frequenza captata verrà applicata, tramite il condensatore **C2**, sul terminale **Gate** del Fet siglato **FT1** per essere amplificata.

Al terminale **Drain** di questo fet abbiamo collegato un **circuito sintonizzato** sulla frequenza compresa tra i **7.100 Hz** e i **7.500 Hz**, composto dall'impedenza **JAF1** da **10 milliHenry**, dal condensatore **C4** da **47.000 picoFarad** e dalla resistenza **R4** da **1.000** ohm.

Per sapere su quale frequenza risulta sintonizzato questo circuito composto da **JAF1** e da **C4** potrete usare la formula:

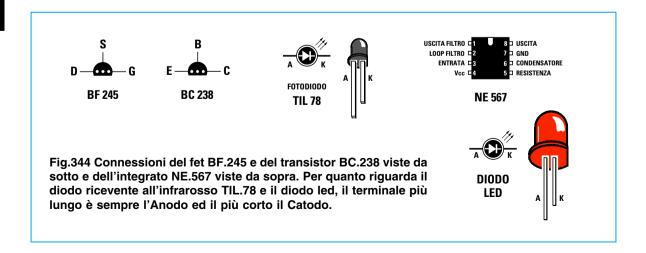
$$Hz = 159.000 : \sqrt{\text{nanoFarad x milliHenry}}$$

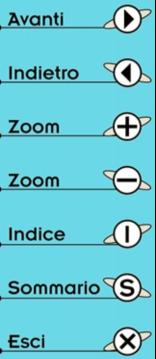
Poichè la capacità del condensatore **C4** nell'elenco componenti è espressa in **picoFarad** e la formula la richiede in **nanoFarad**, per svolgere questa conversione dovrete dividere **47.000** per **1.000** e in tal modo otterrete **47 nanoFarad**.

Inserendo i nostri dati nella formula poc'anzi indicata si ottiene una frequenza di sintonia di:

$$159.000 : \sqrt{47 \times 10} = 7.334 \text{ Hertz}$$

La resistenza R4 da 1.000 ohm posta in parallelo a questo circuito accordato provvederà ad allargare la banda passante, in modo da lasciare passare tutte le frequenze che da un minimo di 7.100 Hz possono raggiungere un massimo di 7.500 Hz.





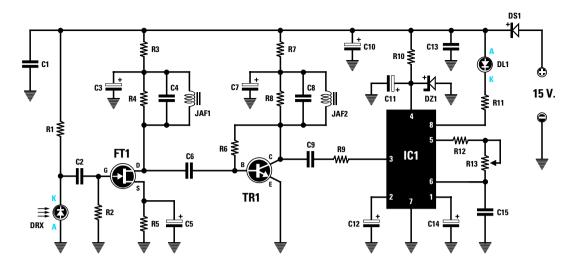


Fig.345 Schema elettrico dello stadio ricevente per raggi infrarossi e lista componenti.

R1 = 1 Megaohm R2 = 1 Megaohm R3 = 1.000 ohm R4 = 1.000 ohm	C1 = 100.000 pF poliestere C2 = 1.200 pF poliestere C3 = 1 microF. elettrolitico C4 = 47.000 pF poliestere	C14 = 1 microF. elettrolitico C15 = 10.000 pF poliestere DS1 = diodo silicio 1N.4007 DZ1 = diodo zener 8,2 volt
R5 = 4.700 ohm	C5 = 1 microF. elettrolitico	DRX = diodo ricevente TIL.78
R6 = 1 Megaohm	C6 = 10.000 pF poliestere	JAF1 = impedenza 10 milliH.
R7 = 1.000 ohm	C7 = 1 microF. elettrolitico	JAF2 = impedenza 10 milliH.
R8 = 1.000 ohm	C8 = 47.000 pF poliestere	
R9 = 1.000 ohm	C9 = 56.000 pF poliestere	
R10 = 120 ohm 1/2 W	C10 = 470 microF. elettrolitico	FT1 = fet tipo BF.245
R11 = 560 ohm	C11 = 10 microF. elettrolitico	TR1 = transistor BC.238
R12 = 10.000 ohm	C12 = 1 microF. elettrolitico	IC1 = integrato NE.567
R13 = 5.000 ohm trimmer	C13 = 100.000 pF poliestere	DL1 = diodo led

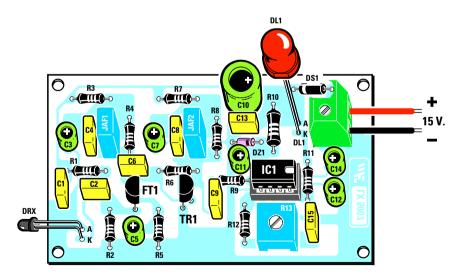
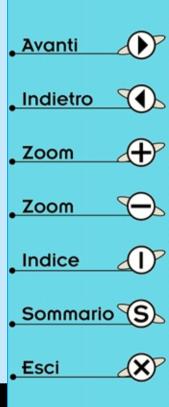


Fig.346 Schema pratico di montaggio dello stadio ricevente per raggi infrarossi. Se monterete sul circuito stampato LX.5007 tutti i componenti senza sbagliare i loro valori, il circuito funzionerà all'istante (leggere le istruzioni di taratura per R13).



Il segnale amplificato presente sul terminale **Drain** del fet **FT1** verrà prelevato tramite il condensatore **C6** e applicato sul terminale **Base** del transistor **TR1** che lo amplificherà ulteriormente.

Anche sul terminale **Collettore** di questo transistor troverete un secondo **circuito** di **sintonia** composto da **JAF2 - C8 - R8**, anch'esso accordato sulla gamma dei **7.100 Hz - 7.500 Hz**.

Il segnale amplificato presente sul **Collettore** di **TR1** viene applicato, tramite il condensatore **C9** e la resistenza **R9**, sul piedino d'ingresso **3** dell'integrato **IC1** che, come vi abbiamo già spiegato, è un semplice **decodificatore** di **frequenza**.

In pratica all'interno di questo integrato c'è uno stadio oscillatore collegato ai piedini 5-6, la cui frequenza potrete variare da un minimo di 6.900 Hz ad un massimo di 7.800 Hz ruotando semplicemente il trimmer siglato R13.

Quando la frequenza generata dall'oscillatore interno dell'integrato IC1 risulta perfettamente identica alla frequenza che entra nel piedino 3, il diodo led DL1 collegato al piedino 8 tramite la resistenza R11 si accende.

È quindi intuitivo che il diodo led si accende solo ponendo il diodo ricevente di fronte al diodo trasmittente che emette un segnale all'infrarosso codificato sui 7.100 Hz-7.500 Hz.

Se questo fascio **invisibile** viene interrotto il diodo **led** si **spegne**.

Questo circuito che utilizza un raggio invisibile viene frequentemente utilizzato in impianti antifurto, oppure per aprire in modo automatico le porte di un ascensore o di supermercati ed anche per contare degli oggetti su nastro trasportatore.

Anche questo ricevitore funziona con una tensione di alimentazione di **15 volt**.

Poichè l'integrato IC1 deve funzionare con una tensione che non superi i 9 volt, dovrete abbassare i 15 volt fino a raggiungere il valore di 8,2 volt tramite il diodo zener siglato DZ1.

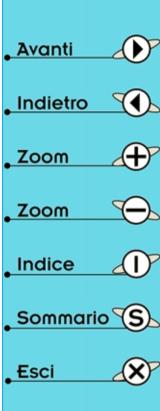
Il diodo al silicio siglato **DS1** posto in serie al **positivo** di alimentazione impedisce che il **fet** oppure il **transistor** o l'**integrato** possano bruciare nel caso venga invertita la polarità di alimentazione.

REALIZZAZIONE pratica del TRASMETTITORE

Se acquisterete il kit siglato **LX.5006** troverete al suo interno tutti i componenti richiesti (vedi fig. 343), compreso il **circuito stampato** già inciso e forato. Una volta in possesso di tutti i componenti, potrete passare alla sua realizzazione pratica e se seguiterete attentamente tutte le nostre istruzioni, una volta montato questo progetto lo vedrete subito funzionare.

Potrete iniziare il montaggio inserendo lo zoccolo per l'integrato **NE.555**, saldando dal lato opposto tutti i suoi terminali sulle piste in rame del circuito stampato.





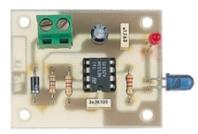


Fig.349 A sinistra, la foto della scheda trasmittente siglata LX.5006.



Fig.350 A destra, la foto della scheda ricevente LX.5007.

Portata a termine questa operazione, potrete inserire le tre resistenze, controllando le fasce dei **colori** presenti sul loro corpo (vedi **Lezione N.2**) per poterne individuare il valore ohmico.

Sulla sinistra dello stampato inserirete il diodo al silicio **DS1** rivolgendo la **fascia bianca** verso il basso come visibile in fig.343.

Proseguendo nel montaggio potrete inserire i due condensatori poliestere C1-C2, poi il condensatore elettrolitico C3 rivolgendo il terminale positivo verso lo zoccolo dell'integrato IC1.

Se sul corpo dell'elettrolitico non è indicato quale dei due terminali è il **positivo**, ricordate che quest'ultimo risulta **più lungo** del terminale negativo. In alto a sinistra inserite la **morsettiera** a 2 poli che servirà per entrare con la tensione dei **15 volt** di alimentazione.

Dopo questo componente potrete saldare il diodo led siglato **DL1**, che riconoscerete subito perchè il suo corpo è di colore **rosso**.

Dei due terminali che fuoriescono dal suo corpo, dovrete inserire quello **più lungo** nel foro contrassegnato dalla lettera **A** e ovviamente il terminale **più corto** nel foro contrassegnato dalla lettera **K**. Abbiate l'accortezza di tenere tale diodo sollevato dal circuito stampato di circa 1 centimetro.

Il diodo all'infrarosso siglato **DTX**, che ha il corpo di colore **nero**, andrà inserito nei due fori posti sul circuito stampato in corrispondenza della resistenza **R3**, inserendo il terminale **più lungo** nel foro contrassegnato dalla lettera **A** ed il terminale più corto nel foro contrassegnato dalla lettera **K**.

Questo diodo va posto in orizzontale per poter direzionare il fascio all'infrarosso che esce dalla parte frontale verso il diodo **RTX** presente nel ricevitore, quindi dovrete necessariamente ripiegare a **L** i due suoi terminali con una piccola pinza.

Terminato il montaggio, inserite nel relativo zoccolo l'integrato **NE.555**, rivolgendo la tacca di riferimento a forma di **U** presente sul suo corpo verso il condensatore poliestere **C1**.

Quando inserirete i piedini di questo integrato nello zoccolo dovrete premere con forza il suo corpo in modo da farli entrare perfettamente nelle rispettive sedi.

REALIZZAZIONE pratica del RICEVITORE

Anche nel blister di questo **kit** siglato **LX.5007** troverete tutti i componenti richiesti, compreso il **circuito stampato** già inciso e forato.

Potrete iniziare il montaggio inserendo lo zoccolo per l'integrato **LM.567** (vedi **IC1**), saldando dal lato opposto tutti i suoi terminali sulle piste in rame del circuito stampato.

Conclusa questa operazione, potrete inserire tutte le resistenze controllando le fasce in **colore** presenti sul loro corpo, poi il diodo al silicio **DS1** rivolgendo la sua **fascia bianca** verso il condensatore elettrolitico **C10** ed infine il diodo zener siglato **DZ1** con corpo in vetro rivolgendo la sua **fascia nera** verso la resistenza **R10**.

Proseguendo nel montaggio inserirete il **trimmer** siglato **R13**, poi le due impedenze siglate **JAF1-JAF2**, infine tutti i condensatori poliestere.

Quando salderete sullo stampato i condensatori elet-

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

Esci

trolitici, dovrete fare attenzione ad inserire il loro terminale positivo nei fori contrassegnati con il segno +.

Come visibile nello schema pratico di fig.346, in alto sulla destra andrà collocata la **morsettiera** a 2 poli che serve per entrare con la tensione dei **15 volt** di alimentazione.

Sullo stampato mancano i soli semiconduttori, cioè il diodo led **DL1**, il fet **FT1**, il transistor **TR1** ed il diodo ricevente all'infrarosso siglato **DRX**.

Montate dapprima il diodo led **DL1** inserendo il terminale **più lungo** che esce dal suo corpo nel foro contrassegnato dalla lettera **A** ed il terminale **più corto** nel foro contrassegnato dalla lettera **K**.

Se inserirete i terminali di questo diodo in senso inverso questo non si accenderà.

Ricordate di tenere sollevato questo diodo di circa 1,5 centimetri dal circuito stampato.

Completata questa operazione, prendete il **fet** che riconoscerete dalla sigla **F.245** o **BF.245** stampigliata sul suo corpo e senza accorciare i suoi terminali, inseritelo nei fori posti in prossimità dei condensatori **C6-C5** rivolgendo la parte **piatta** del suo corpo verso destra.

Dopo il fet potrete montare il **transistor** contrassegnato dalla sigla **BC.238** e senza accorciarne i terminali, inseritelo nei fori posti in prossimità della resistenza **R6** rivolgendo la parte **piatta** del suo corpo verso sinistra.

È molto importante che la parte **piatta** del corpo sia del **fet** che del **transistor** risulti rivolta come evidenziato nello schema pratico di fig.346.

Da ultimo monterete il diodo ricevente **DRX** che ha il corpo di colore **nero**, inserendo il terminale **più lungo** nel foro contrassegnato dalla lettera **A** ed il terminale più corto nel foro contrassegnato dalla lettera **K**.

Anche questo diodo va posto in orizzontale perchè possa captare il fascio all'infrarosso del diodo trasmittente.

Terminato il montaggio, potrete inserire nel relativo zoccolo l'integrato LM.567, rivolgendo la tacca di riferimento a forma di U presente sul suo corpo verso la resistenza R11 (vedi fig.346).

TARATURA

A montaggio ultimato, per poter vedere funzionare questo progetto sarà necessario soltanto **tarare** il **trimmer R13** presente nel ricevitore perchè, come abbiamo già spiegato, il **diodo led** presente nel ricevitore si accenderà solo quando la frequenza generata dall'integrato **LM.567** risulterà perfettamente identica a quella generata dallo stadio **trasmittente**.

Poichè non sappiamo se la frequenza generata dal trasmettitore risulti di **7.100 Hz** oppure di **7.200 Hz** o di **7.400 Hz** a causa della **tollerenza** dei componenti, per **tarare** il trimmer **R13** dovrete procedere come segue:

- Ponete il diodo ricevente DRX di fronte al diodo trasmittente RTX ad una distanza di circa 30-40 centimetri.
- Prendete un cacciavite e ruotate lentamente il cursore del **trimmer R13** fino a quando non vedrete **accendersi** il **diodo led** del ricevitore.
- Ottenuta questa condizione, provate ad **inter- rompere** il fascio **invisibile** con una mano o con
 un qualsiasi altro oggetto e, agendo in questo modo, vedrete il diodo led **spegnersi** e riaccendersi
 quando toglierete la mano.
- A questo punto provate ad allontanare lo stadio trasmittente dal ricevente di circa 1 metro tenendo sempre sullo stesso asse i due diodi emittente e ricevente e se a questa distanza notate che il grosso diodo led si spegne, ruotate delicamente il cursore del trimmer R13 fino a quando non lo vedrete riaccendersi.

La massima portata di questo fascio invisibile, una volta tarato il trimmer R13 si aggira sui 3-3,5 metri, quindi se supererete questa distanza il diodo led si spegnerà.

Se alimenterete il ricevitore con una tensione minore, ad esempio 12-9 volt, si ridurrà la portata massima.

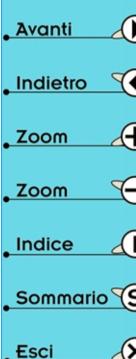
COSTO di REALIZZAZIONE

Tutti i componenti necessari per realizzare lo stadio trasmittente **LX.5006** (vedi fig.343) compreso il circuito stampato già forato L. 7.000

Costo del solo stampato LX.5006 L. 1.500

Costo del solo stampato LX.5007 L. 4.000

Ai prezzi riportati già comprensivi di IVA andranno aggiunte le sole spese di spedizione a domicilio.





SEMPLICE RICEVITORE per ONDE MEDIE

In questa Lezione vi insegneremo come realizzare un semplice ricevitore per onde medie e grande sarà la vostra emozione nel constatare che questo piccolo apparecchio costruito interamente con le vostre mani, vi permetterà di ricevere di giorno le emittenti locali e di notte diverse emittenti estere.

Anche se non conoscete ancora alcuni componenti che useremo per realizzare questo ricevitore, non preoccupatevi, perchè se seguirete attentamente tutte le nostre istruzioni riuscirete ugualmente a farlo funzionare.

Iniziamo la descrizione di questo progetto dallo schema elettrico riprodotto in fig.352 per spiegarvi, passo per passo, tutte le funzioni svolte dai vari componenti.

Ad una delle due prese **antenna** contrassegnate dalle lettere **A-B** dovremo collegare un filo di rame, lungo da **3** a **5 metri**, che ci servirà per captare i segnali di **alta frequenza** vaganti nello spazio. Maggiore sarà la lunghezza dell'antenna più emit-



Fig.351 La MF1 si presenta come un piccolo parallelepipedo metallico al cui interno sono racchiuse le due bobine L1-L2.

tenti riusciremo a captare.

In funzione della lunghezza dell'antenna dovremo verificare sperimentalmente se sia meglio usare la presa **A** o la presa **B**.

Tutti i segnali captati dall'antenna giungeranno sulla bobina **L1** e, poichè questa risulta avvolta sopra alla bobina **L2**, si trasferiranno per via **induttiva** dalla prima bobina alla seconda bobina.

A titolo informativo vi diciamo che queste due bobine risultano racchiuse entro un piccolo contenitore metallico che abbiamo siglato **MF1** (vedi fig.351).

La bobina che dovremo accordare per poterci sintonizzare sulla emittente da ricevere è quella siglata L2, che ha un valore d'induttanza che si aggira intorno ai 330 microHenry circa.

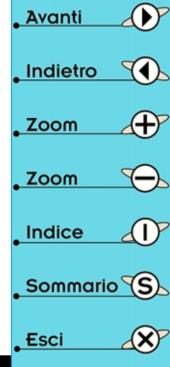
Sapendo che le **onde medie** coprono una gamma compresa tra i **550 KHz** e i **1.600 KHz**, dovremo necessariamente conoscere quale capacità **minima** e **massima** dovremo applicare in parallelo a questa bobina da **330 microHenry** per poterci sintonizzarci sulla frequenza richiesta.

La formula da utilizzare per ricavare il valore di questa **capacità** è la seguente:

$pF = 25.300 : [(MHz \times MHz) \times microHenry]$

Poichè tale formula richiede che la **frequenza** risulti espressa in **MegaHertz** anzichè in **KiloHertz**, la prima operazione che dovremo compiere sarà quella di convertire i **550 KHz** e i **1.600 KHz** in **MegaHertz** dividendoli per **1.000** e, in tal modo, otterremo:

550 : 1.000 = 0,55 MHz 1.600 : 1.000 = 1,60 MHz



Come seconda operazione dovremo elevare al **quadrato** il valore di gueste due **frequenze**:

 $0,55 \times 0,55 = 0,30$ $1,60 \times 1,60 = 2,56$

Dopodichè potremo moltiplicare questi due numeri per il valore dell'**induttanza** che, come sappiamo, risulta di **330 microHenry**:

 $0,30 \times 330 = 99$ $2,56 \times 330 = 844$

A questo punto, per conoscere il valore delle capacità minima e massima da applicare in parallelo alla bobina L2 dovremo dividere il numero fisso 25.300 per questi due valori e, così facendo, otterremo:

25.300 : 99 = 255 picoFarad 25.300 : 844 = 29,9 picoFarad

Collegando in **serie** agli estremi della bobina **L2** due **diodi varicap** tipo **BB.112** da **550 picoFarad** (vedi **DV1-DV2**) otterremo una capacità **dimezzata**, cioè **275 picoFarad**, perchè, come vi abbiamo spiegato nella **Lezione N.3**, collegando due capacità di identico valore in **serie** la capacità totale si **dimezza**.

Se su questi due diodi varicap applichiamo una tensione positiva variabile da 0 volt a 9,1 volt (tensione di lavoro dei diodi BB.112), riusciremo a far scendere la loro capacità massima da 275 pico-Farad a circa 20 pico-Farad.

Preleveremo la tensione da applicare a questi diodi dal cursore centrale del potenziometro siglato R3.

Ruotando la manopola del potenziometro verso il terminale di massa, otterremo la massima capacità, cioè 275 picoFarad, ruotandola invece verso la resistenza R2 otterremo la minima capacità, cioè 20 picoFarad.

Per sapere su quale **frequenza** ci sintonizzeremo con questa capacità **variabile** da **275 pF** a **20 pF** utilizzando una **induttanza** da **330 microHenry** potremo usare la formula:

KHz = 159.000 : $\sqrt{\text{picoFarad x microHenry}}$

Nella **Tabella N.20** riportiamo il valore della **frequenza** in **KHz** sulla quale ci sintonizzeremo applicando sui due **diodi varicap** una tensione **variabile** da **0** a **8 volt**:

TABELLA N.20

tensione sui	capacità	frequenza di
diodi varicap	ottenuta	sintonia
diodi varicap	Otteriuta	Silitollia
0 volt	275 pF	530 KHz
1,0 volt	250 pF	550 KHz
1,5 volt	210 pF	600 KHz
2,0 volt	160 pF	690 KHz
2,5 volt	130 pF	770 KHz
3,0 volt	110 pF	830 KHz
3,5 volt	80 pF	970 KHz
4,0 volt	60 pF	1.130 KHz
5,0 volt	50 pF	1.240 KHz
6,0 volt	40 pF	1.380 KHz
7,0 volt	30 pF	1.590 KHz
8,0 volt	20 pF	1.900 KHz

Nota = I valori della capacità e della frequenza sono approssimativi perchè i diodi varicap sono caratterizzati da una propria tolleranza.

Il segnale della **emittente** che riusciremo a captare verrà inviato, tramite il condensatore **C4** da **22 picoFarad**, sul terminale **G**ate del semiconduttore chiamato **fet**, che nello schema elettrico abbiamo contrassegnato con la sigla **FT1**.

Questo **fet** amplificherà il segnale di circa **10-15 volte**, quindi sul suo terminale d'uscita, denominato **D**rain, otterremo un segnale di **RF** con un'ampiezza **10-15 volte** maggiore rispetto a quella presente ai capi della bobina **L2**.

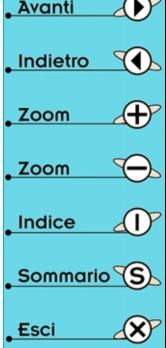
L'impedenza **JAF1** collegata sul **D**rain di questo **fet**, impedirà al segnale **RF**, che abbiamo amplificato, di raggiungere la resistenza **R6** e quindi di scaricarsi sulla tensione di alimentazione dei **15 volt** positivi.

Il segnale RF non potendo attraversare l'impedenza JAF1, sarà obbligato ad attraversare il condensatore C7 da 100.000 picoFarad e a raggiungere il diodo siglato DG1 che provvederà a raddrizzarlo.

Sull'uscita di questo **diodo raddrizzatore** otterremo le sole **semionde negative** del segnale di **alta frequenza** con sovrapposto il segnale di **BF** come risulta visibile in fig.354.

Il condensatore **C9** da **100 pF**, posto tra l'uscita di questo diodo e la **massa**, servirà per eliminare dal segnale **raddrizzato** il solo segnale di **RF**, così che sulla sua uscita sarà disponibile il solo segnale di **bassa frequenza** (vedi fig.354).

Questo segnale di **bassa frequenza**, passando attraverso il condensatore **C10** da **15.000 picoFarad**, viene applicato sul **G**ate di un secondo **fet** (vedi **FT2**) per essere amplificato.



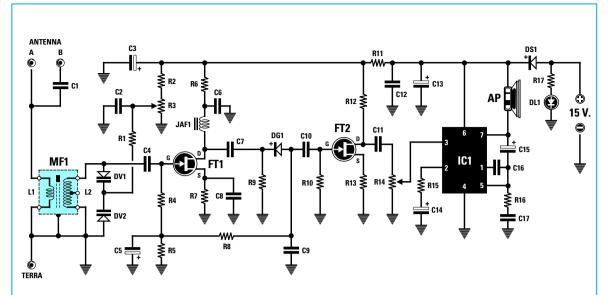


Fig.352 Schema elettrico del ricevitore per Onde Medie ed elenco dei componenti.

R1 = 22.000 ohm	C1 = 100 pF ceramico	JAF1 = impedenza 10 milliH.
R2 = 3.900 ohm	C2 = 100.000 pF polistere	DV1 = diodo varicap BB.112
R3 = 4.700 ohm potenz.	C3 = 47 microF. elettrolitico	DV2 = diodo varicap BB.112
R4 = 1 Megaohm	C4 = 22 pF ceramico	DS1 = diodo silicio 1N.4007
R5 = 1 Megaohm	C5 = 2,2 microF. elettrolitico	DG1 = diodo germanio AA.117
R6 = 2.700 ohm	C6 = 100.000 pF poliestere	DL1 = diodo led rosso
R7 = 2.200 ohm	C7 = 100.000 pF poliestere	MF1 = MF con nucleo Rosso
R8 = 220.000 ohm	C8 = 100.000 pF poliestere	FT1 = Fet tipo J.310
R9 = 47.000 ohm	C9 = 100 pF ceramico	FT2 = Fet tipo J.310
R10 = 1 Megaohm	C10 = 15.000 pF poliestere	IC1 = integrato TBA.820/M
R11 = 100 ohm	C11 = 100.000 pF poliestere	AP = altoparlante 8 ohm
R12 = 3.300 ohm	C12 = 100.000 pF poliestere	0,8 Watt tipo AP07.2
R13 = 1.000 ohm	C13 = 220 microF. elettrolitico	
R14 = 10.000 ohm potenz.	C14 = 100 microF. elettrolitico	
R14 = 10.000 ohm potenz.	C14 = 100 microF. elettrolitico	

C15 = 100 microF. elettrolitico

C17 = 220.000 pF poliestere

C16 = 680 pF ceramico

R15 = 100 ohm

R17 = 1.000 ohm

R16 = 1 ohm

Nota = Tutte le resistenze utilizzate in questo ricevitore sono da 1/4 di Watt.

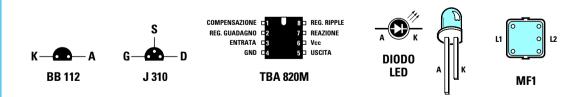


Fig.353 Connessioni dei terminali dei diodi varicap BB.112, del fet J.310 e della Media Frequenza MF1 viste da sotto. Le connessioni del solo integrato TBA.820/M sono viste da sopra. Ricordate che il terminale più lungo del diodo DL1 è l'A ed il più corto il K.

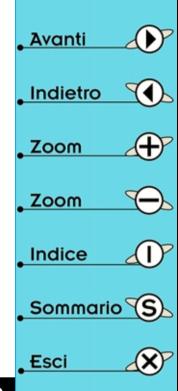




Fig.354 Un segnale RF modulato in ampiezza presenta sempre sovrapposto sulle due estremità superiore ed inferiore il segnale di BF. Questo segnale applicato sull'ingresso del diodo DG1 lascerà passare le sole "semionde negative" compreso il segnale BF ad esse sovrapposto. Il condensatore C9 da 100 pF collegato tra l'uscita del diodo DG1 e la massa (vedi fig.352) eliminerà il segnale RF ma non il segnale di BF.

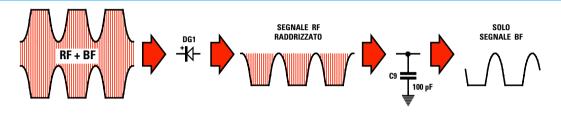


Fig.355 Se in un ricevitore non fosse presente un Controllo Automatico di Guadagno tutti i segnali molto forti saturerebbero gli stadi preamplificatori. In un segnale saturato le estremità del segnale RF+BF verrebbero "tosate" e in tali condizioni il segnale BF raddrizzato non avrebbe più una perfetta forma sinusoidale bensì una forma distorta.

Sul terminale **D**rain di questo **fet** il segnale di **BF** amplificato verrà prelevato dal condensatore **C11** da **100.000 pF** ed applicato sul potenziometro **R14** che utilizzeremo come **controllo di volume**.

Il segnale **BF** che preleveremo dal cursore di questo potenziometro, lo invieremo sul piedino **3** di un piccolo **integrato** siglato **IC1**, che contiene un completo amplificatore di **potenza** per segnali di **bassa frequenza**.

Collegando al piedino d'uscita 7 di questo integrato un piccolo altoparlante potremo ascoltare tutte le emittenti che riusciremo a captare.

Detto questo, dobbiamo ritornare al diodo raddrizzatore siglato DG1 per dirvi che sul suo terminale di uscita chiamato anodo risulterà presente una tensione negativa, la cui ampiezza risulterà proporzionale all'ampiezza del segnale in alta frequenza captato dall'antenna.

Installando un'antenna lunga circa 5 metri, tutte le emittenti molto vicine riusciranno a fornire una tensione positiva con un'ampiezza che potrà raggiungere un massimo di 1 - 1,2 volt negativi, mentre se capteremo emittenti molto lontane questa ampiezza non supererà mai gli 0,2 - 0,3 volt negativi.

Questa tensione **negativa**, non potendo raggiungere il fet **FT2** per la presenza del condensatore **C10** (questo condensatore serve solo per lasciare passare i segnali **alternati** di **bassa frequenza** e non la **tensione continua**), si riverserà sulla resistenza **R8** e raggiungerà così le due resistenze **R4-R5** collegate al **G**ate del fet **FT1**.

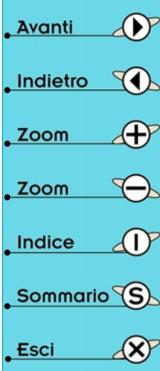
Se capteremo un segnale molto **forte**, su queste due resistenze giungerà una tensione **negativa** di circa **1 - 1,2 volt**, mentre se capteremo un segnale molto **debole**, su queste due resistenze giungerà una tensione **negativa** di circa **0,2 - 0,3 volt**.

A questo punto vi chiederete a cosa serva far giungere su queste resistenze una tensione **negativa** che varia al variare dell'ampiezza del segnale **captato** dall'antenna.

Questa tensione viene utilizzata per far variare in modo automatico il guadagno del fet, cioè per amplificare di più o di meno il segnale captato dall'antenna.

Quando su queste due resistenze giungerà una tensione **negativa** di circa **1 - 1,2 volt**, il **fet** amplificherà il segnale captato dall'antenna soltanto di **3 - 2 volte**.

Quando invece su queste due resistenze giungerà una tensione **negativa** di circa **0,2 - 0,3 volt**, il **fet** la amplificherà di ben **12-15 volte**.



Senza questo controllo automatico di guadagno tutte le emittenti molto forti verrebbero amplificate di 12-15 volte e, conseguentemente, sull'uscita del diodo, otterremmo un segnale di bassa frequenza molto distorto perchè tutte le semionde negative verrebbero tosate (vedi fig.355) e quindi il segnale di bassa frequenza, raddrizzato dal diodo DG1, non avrebbe più una forma sinusoidale.

Pertanto questo Controllo Automatico di Guadagno, chiamato comunemente CAG, ci servirà per amplificare per il loro massimo i segnali molto deboli e per amplificare per il loro minimo i segnali molto forti, onde evitare delle distorsioni.

Per alimentare questo ricevitore dovremo utilizzare una tensione continua di 15 volt, che preleveremo dall'alimentatore LX.5004 che vi abbiamo presentato nella Lezione N.7.

Per evitare che, a causa di una semplice disattenzione, la tensione **negativa** di alimentazione venga inserita nel terminale **positivo** della morsettiera, con il rischio di bruciare i **fet** e l'**integrato IC1**, abbiamo inserito una **protezione** costituita dal diodo al silicio siglato **DS1**.

Se inavvertitamente collegheremo a questo ingresso la tensione **negativa**, tale diodo impedirà che questa tensione **inversa** possa entrare nel ricevitore.

Il diodo led siglato DL1 collegato sulla tensione positiva di alimentazione dei 15 Volt, ci servirà da lampada spia perchè si accenderà solo quando il ricevitore risulterà alimentato.

REALIZZAZIONE PRATICA

Nel kit che vi forniremo, siglato **LX.5008**, troverete tutti i componenti visibili in fig.357 compresi un **mobile** e le manopole da collocare sui potenziometri.

Prima di procedere alla descrizione del montaggio, desideriamo ricordarvi che tutti i circuiti elettronici che vi presentiamo nelle nostre **Lezioni** funzioneranno non appena ultimati, sempre che non vengano commessi degli **errori** e che si eseguano delle **saldature perfette**.

Per questo, prima di inserire una resistenza o un condensatore nella posizione richiesta, dovrete leggere sul loro corpo il relativo valore e in caso di dubbio potrete aiutarvi con le **tabelle** riportate nella **Lezione N.2**.

Una volta in possesso del circuito stampato siglato **LX.5008**, il primo componente che consigliamo di montare sullo stampato è lo **zoccolo** per l'integrato **IC1**.

Dopo aver saldato tutti i suoi piedini, controllate che qualche **grossa** goccia di stagno non abbia **cortocircuitato** tra loro due piedini adiacenti.

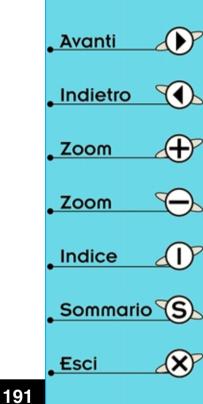
Il secondo componente che vi consigliamo di inserire è la MF1 che racchiude le due bobine siglate L1 e L2. Oltre a saldare sulle piste dello stampato i suoi 5 terminali, dovrete anche saldare le due linguelle metalliche di massa collegate all'involucro metallico della MF1.

Completata queste operazione, potrete inserire tutte le resistenze controllando il **codice** dei **colori** presente sul loro corpo.

Ad esempio, quando inserirete la resistenza R1 da 22.000 ohm, dovrete cercare tra tutte le resisten-



Fig.356 In questa foto potete vedere come si presenterà il circuito stampato dopo che avrete montato i componenti richiesti (vedi fig.357).



ze che troverete nel kit quella che presenta stampigliati sul proprio corpo i sequenti colori:

rosso-rosso-arancio-oro

Quando inserirete le tre resistenze **R4-R5-R10** da **1 Megaohm**, dovrete ricercare quelle contraddistinte dai seguenti colori:

marrone-nero-verde-oro

e nello stesso modo potrete procedere per tutte le resistenze da inserire nel circuito stampato.

Il corpo di tutte le resistenze deve essere pressato in modo che aderisca perfettamente sul circuito stampato.

Dopo aver saldato i due terminali di ciascuna di esse, dovrete tagliarne la lunghezza eccedente con un paio di forbici o meglio ancora con delle piccole tronchesine.

Una volta saldate tutte le resistenze sullo stampato, dovrete inserire il diodo **DS1** che ha il corpo **plastico** in prossimità della resistenza **R17**, rivolgendo la **fascia bianca** che contorna il suo corpo verso destra come visibile in fig.357.

Dovrete quindi inserire il secondo diodo siglato DG1, che ha il corpo in vetro, nei due fori posti sopra al condensatore C11 rivolgendo la fascia nera che contorna il suo corpo verso l'impedenza JAF1.

Se rivolgerete la fascia in colore di questi diodi in senso inverso il ricevitore **non funzionerà**.

Dopo questi componenti potrete inserire tutti i condensatori **ceramici** e **poliestere**, controllandone il relativo valore nell'elenco componenti di fig.352. In caso di dubbio, potrete sempre controllare nella **Lezione N.2** come questi risultano codificati.

Proseguendo nel montaggio, potrete inserire tutti i condensatori **elettrolitici** controllando attentamente che il loro terminale **positivo** risulti inserito nel foro contrassegnato dal segno +.

Il terminale **positivo** di **C3** va collocato nel foro in modo che risulti rivolto verso il **basso**, quello di **C5** verso l'alto, quello di **C13** verso destra e quello di **C14-C15** verso l'alto.

Se sul corpo di questi condensatori non è indicato quale dei due terminali è il **positivo**, tenete presente che quest'ultimo è sempre il **più lungo**.

A questo punto potrete inserire l'**impedenza** siglata **JAF1**, poi i due fet **FT1-FT2** che presentano,

stampigliata sul proprio corpo, la sigla **J.310** seguita da lettere o numeri di cui non dovete tenere conto trattandosi del **codice** utilizzato dalla Casa Costruttrice per stabilire in quale data è stato costruito quel determinato componente.

Quando inserirete il fet FT1, dovrete rivolgere la parte piatta del suo corpo verso le resistenze R4-R7, mentre quando inserirete FT2 dovrete rivolgere la parte piatta del suo corpo verso IC1.

Questi due fet vanno tenuti sollevati dal circuito stampato per quanto lo permette la lunghezza dei rispettivi terminali.

Dopo aver saldato i tre terminali del Fet, potrete prendere i due diodi varicap **DV1-DV2** che, come noterete, presentano stampigliata sul lato piatto del proprio corpo la sigla **BB.112.**

Anche questi diodi non vanno spinti a fondo nello stampato, bensì vanno tenuti sollevati così come avete fatto per il Fet.

Quando inserirete **DV1** sulla sinistra della **MF1**, dovrete rivolgere il suo corpo **piatto** verso il **basso**, mentre quando inserirete **DV2** sulla destra della **MF1**, dovrete rivolgere il suo corpo **piatto** verso l'alto come appare ben evidenziato nella fig.357.

Da ultimo montate la morsettiera a **2 poli** necessaria per entrare con i **15 volt** di alimentazione e inserite nei fori ai quali andranno collegati i fili delle boccole dell'**antenna** e della **terra**, quelli del diodo led **DL1**, dei due potenziometri **R3-R14** e quelli che collegherete all'**altoparlante**, quei piccoli "spilli" che troverete nel kit.

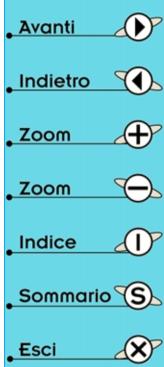
Questi spilli, chiamati **capifilo**, servono per saldare le estremità di tali fili.

A questo punto potrete inserire nel relativo zoccolo l'integrato IC1, cioè il TBA.820/M, spingendolo con forza, non dimenticando di rivolgere il lato del suo corpo contraddistinto dall'incavo a forma di U verso il condensatore C12.

Se constatate che i suoi piedini sono troppo divaricati, tanto da non entrare nelle guide nello zoccolo, potrete avvicinarli pressando il corpo dell'integrato sul piano di un tavolo.

Verificate attentamente che tutti i piedini dell'integrato entrino perfettamente nelle rispettive sedi, perchè può accadere che un **solo** piedino fuoriesca lateralmente dallo zoccolo, e in queste condizioni il circuito **non** può funzionare.

Dopo aver inserito l'integrato, potrete mettere momentaneamente in disparte il vostro montaggio e prendere il **mobile** plastico.



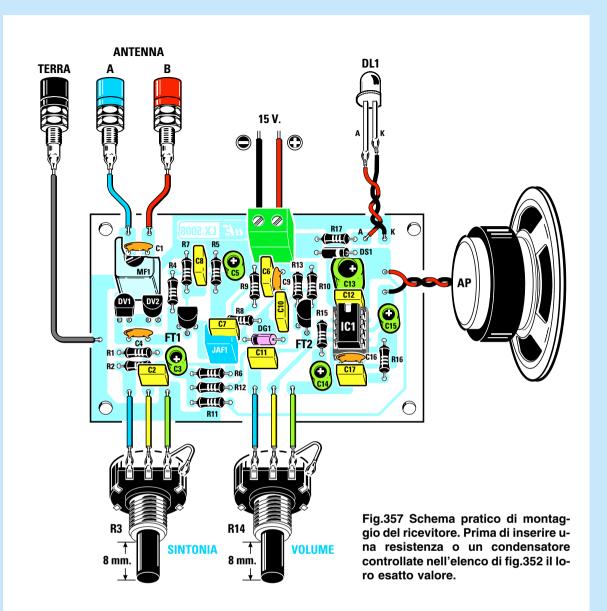
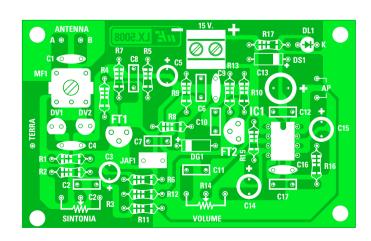
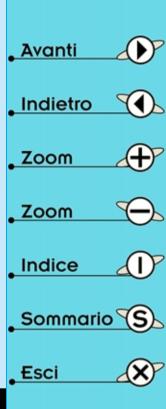


Fig.358 Il circuito stampato in fibra di vetro che vi forniremo, oltre ad essere già forato presenta un disegno serigrafico con tutte le sigle dei componenti da inserire.





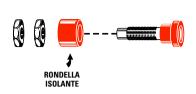


Fig.359 Prima di inserire le tre boccole per l'antenna e la terra, dovrete svitare dal loro corpo i relativi dadi e togliere dal retro la piccola rondella in plastica.

Nel foro di sinistra del pannello frontale dovrete inserire il potenziometro R3 della sintonia, che riconoscerete dalla cifra 4.700 stampigliata sul suo corpo e nel foro di destra il potenziometro R1 del volume contraddistinto dalla sigla 10K.

Poichè questo potenziometro presenta dei perni molto lunghi, dovrete accorciarli per non ritrovarvi con delle manopole troppo distanti dal pannello frontale.

Per farlo, dovrete acquistare in ferramenta un **se-ghetto**, dovrete poi stringere i suoi dadi sul pannello ed infine procurarvi una **chiave** da **14 mm**. preferibilmente a tubo.

Questi accessori meccanici che acquisterete vi serviranno anche per tutti i montaggi futuri.

Sullo stesso pannello frontale dovrete fissare anche la piccola **gemma** cromata del diodo led **DL1**.

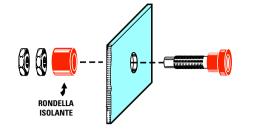


Fig.360 Il corpo della boccola andrà innestato nel foro presente sul pannello di alluminio, inserendo dal retro la rondella di plastica e i relativi dadi di fissaggio.

Sul pannello posteriore dovrete inserire le boccole della **Terra** e dell'**Antenna** procedendo come seque:

- Prendete le boccole e svitate i due dadi.
- Sfilate dal corpo della boccola la **rondella iso- lante** (vedi fig.359).
- Inserite il corpo della boccola all'interno del foro, ponete sul retro la **rondella isolante** ed infine serrate il tutto con dado e controdado (vedi fig.360).

Questa operazione è necessaria per **isolare** il corpo metallico della boccola dal metallo del pannello.

Eseguita questa operazione, dovrete inserire nei quattro fori presenti sullo stampato LX.5008 i perni dei supporti plastici che troverete nel kit, dovrete quindi togliere la carta protettiva che riveste le



Fig.361 Per fissare l'altoparlante sul coperchio del mobile dovrete avvitare nei supporti plastici delle viti autofilettanti e poi avvolgete su queste due spezzoni di filo di rame disponendoli a X.

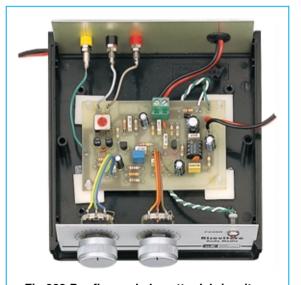
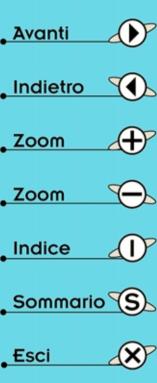


Fig.362 Per fissare la basetta del ricevitore all'interno del mobile, dovrete inserire nei quattro fori presenti nel circuito stampato i perni dei distanziatori plastici che troverete inclusi nel kit.



loro basi ed infine li dovrete appoggiare sul piano del mobile praticando una leggera pressione, in modo tale che l'adesivo blocchi lo stampato nel mobile.

Inserito il pannello frontale nelle guide del mobile, dovrete collegare i terminali dei potenziometri ai capifilo presenti nel circuito stampato.

Come noterete osservando la fig.357, il terminale di destra di ogni potenziometro andrà collegato con un corto spezzone di filo di rame al loro corpo metallico. Questo collegamento serve per collegare a massa la loro carcassa metallica, in modo da schermare la resistenza interna del potenziometro.

Con altri due fili isolati in plastica dovrete collegare i terminali del diodo led **DL1** ai capifilo posti in alto e contrassegnati dalle lettere **A-K**.

Il capofilo **A** andrà collegato al terminale **più lungo** presente sul corpo del diodo ed il capofilo **K** al terminale **più corto**.

Se invertirete questi due fili il diodo led non si accenderà.

A questo punto dovrete collegare con degli spezzoni di filo di rame isolato in plastica le tre boccole **Terra-Antenna** come visibile in fig.357.

Prima di collegare l'altoparlante lo dovrete fissare sul coperchio del mobile e per far questo dovrete avvitare nei supporti in plastica quattro viti autofilettanti, che userete come punto di appoggio per degli spezzoni di filo di rame (vedi fig.361).

Sui due terminali dell'altoparlante dovrete saldare due fili, collegando poi quest'ultimi ai due terminali capifilo posti in prossimità del condensatore **C13**.

Eseguita quest'ultima operazione, potrete collegare i due fili dei 15 volt di alimentazione che preleverete dall'alimentatore LX.5004 alla morsettiera a 2 poli facendo attenzione a non invertire il filo positivo con il negativo.

Stabiliti tutti questi collegamenti, ora dovrete preoccuparvi dell'**antenna** perchè senza questo filo non riuscirete a captare i segnali emessi dalle emittenti locali che trasmettono sulle **Onde Medie**.

Presso un negozio di materiale elettrico acquistate una ventina di metri di filo sottile isolato in plastica del tipo utilizzato per gli impianti per campanelli e, nel caso non riusciate a procurarvelo, utilizzate una decina di metri di piattina bifilare per impianti elettrici che poi separarete in modo da ottenere due singoli fili.

Un filo lo userete per l'antenna e l'altro per la presa terra.

Il filo che userete come **antenna** lo potrete stendere tra due pareti, oppure potrete farlo scendere dalla finestra o collegarlo alla presa antenna del vostro televisore.

Il filo che userete come **terra** lo potrete collegare ad un rubinetto o al metallo di un termosifone. Se non userete il filo di **terra**, non solo il ricevitore risulterà molto **meno sensibile**, ma capterà anche i disturbi generati dalle lampade fluorescenti.

QUELLO che occorre SAPERE

- Se userete per l'antenna un filo **molto corto** capterete solo l'emittente **locale** più vicina.
- Se non userete una presa **terra** il ricevitore non riuscirà a captare le emittenti più deboli.
- Se inserirete l'antenna nella presa A il segnale risulterà più forte, ma otterrete una minore selettività, quindi ascolterete ogni emittente su una banda molto larga.
- Se inserirete l'antenna nella presa **B** il segnale risulterà più attenuato, ma migliorerà la **selettività**, cioè l'emittente locale disturberà molto meno le emittenti deboli.
- Se nella stanza avete una lampada al **neon** questa potrebbe disturbare la ricezione. Se notate dei disturbi provate a spegnerla e noterete che questi rumori spariranno.
- Ricordate che questo ricevitore utilizza un solo **fet** per amplificare i segnali radio, quindi non pretendete che faccia dei miracoli.
- Per ottenere una maggiore sensibilità e selettività occorre un ricevitore con un maggiore numero di componenti, che vi presenteremo in una delle prossime lezioni.

Essere riusciti a realizzare un ricevitore radio **partendo da zero** è già un successo che non dovete sottovalutare.

Se non riuscirete a farlo funzionare non preoccupatevi, perchè se ce lo invierete, ve lo rispediremo funzionante spiegandovi anche dove avete sbagliato.

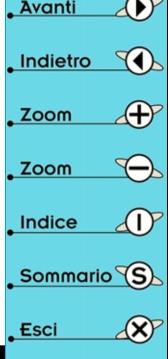
COSTO di REALIZZAZIONE

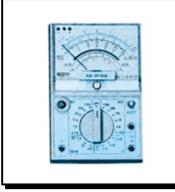
Tutti i componenti necessari per realizzare questo ricevitore siglato **LX.5008** (vedi fig.357), cioè circuito stampato, resistenze, condensatori, fet, diodi varicap, potenziometri, altoparlante, più due manopole, **escluso** il solo mobile plastico... L. 45.000

Costo del mobile plastico MO.5008 completo di una mascherina in alluminio serigrafata... L. 14.500

Costo del solo stampato LX.5008.....L. 4.500

Ai prezzi riportati già comprensivi di IVA andranno aggiunte le sole spese di spedizione a domicilio.















<u>Avanti</u>









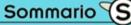


Zoom



Indice







197



imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

Per sapere quanti **volt** sono presenti nei diversi punti di un circuito elettronico o per conoscere quanti **milliamper** o **amper** questo assorbe è necessario uno strumento di misura chiamato **tester**. Disponendo di questo strumento è possibile leggere anche il valore **ohmico** di qualsiasi resistenza.

In commercio esistono due diversi modelli di **tester**, quelli chiamati **analogici** che si possono facilmente riconoscere perchè sono provvisti di uno strumento a lancetta che devia su un quadrante graduato e quelli chiamati **digitali** che, in sostituzione dello strumento, sono dotati di un **display** a cristalli liquidi sul quale appare un **numero**.

A chi non ha mai usato un **tester analogico** può risultare difficoltoso leggere sulle scale graduate dello strumento l'esatto valore in funzione della posizione in cui viene ruotata la manopola delle **portate** e lo stesso dicasi per i **tester digitali**, anche perchè si deve sempre ricordare che il **punto** interposto tra due cifre equivale ad una **virgola**, quindi se sul display appare, ad esempio, il numero **1.500** si dovrà leggere **1,5**.

Se questo **punto** appare sulla sinistra del numero equivale a **0**, quindi se sul display appare il numero **.5** si dovrà leggere **0,5**.

Il primo strumento di **misura** che occorre acquistare per lavorare in campo elettronico è il **tester**, perchè con questo strumento si possono misurare i **volt** di una **tensione**, gli **amper** di una **corrente** e gli **ohm** di una **resistenza**.

I **tester** reperibili in commercio possono essere di tipo **Analogico** oppure di tipo **Digitale** e la differenza che intercorre tra questi due modelli è la seguente:

I tester **Analogici** sono provvisti di un **microamperometro** la cui **lancetta**, muovendosi da sinistra verso destra, indica sopra una scala graduata il valore di **volt-amper-ohm** (vedi fig.368).

I tester **Digitali** non hanno nessuna lancetta ma un solo **display LCD** in grado di visualizzare il valore di **volt-amper-ohm** in **numeri** (vedi fig.370).

TESTER ANALOGICO

Nei tester **analogici** sono presenti uno strumento da **10-20-30 microamper** e un **commutatore** meccanico che provvede a collegare in **serie** a questo strumento delle **resistenze** quando viene commutato sulla portata **voltmetro** (vedi fig.366) e a collegarle in **parallelo** quando viene commutato sulla portata **amperometro** (vedi fig.367).

Per farvi capire come funziona un **tester analogico** oltre a riportare lo schema elettrico delle tre funzioni base, cioè voltmetro - amperometro - ohmetro, vi insegneremo anche come si calcolano i valori delle resistenze da applicare in serie o in parallelo allo strumento microamperometro.

funzione VOLTMETRO

Ammettiamo che il **tester** in nostro possesso utilizzi uno strumento da **20 microamper** che presenta una resistenza **interna** da **1.200 ohm**. Questa resistenza è quella del filo di rame avvolto sulla **bobina mobile** (vedi fig.364).

Se lo strumento dispone di 6 portate:

1 - 3 - 10 - 30 - 100 - 300 volt

il commutatore applicherà in **serie** allo strumento **6** diverse **resistenze** (vedi fig.366) il cui valore viene calcolato con la formula:

$$ohm = \frac{Volt}{microA} \times 1.000.000 - Ri$$

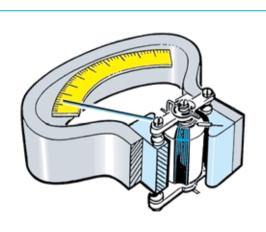


Fig.363 Alle estremità della calamita collocata all'interno dei tester Analogici è presente una "bobina mobile" provvista di una lancetta.

Più tensione verrà applicata ai capi della bobina più ampia risulterà la sua rotazione.

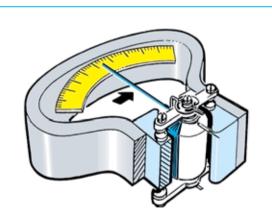


Fig.364 Se applicando ai capi della bobina mobile una tensione di 1 volt, la lancetta dello strumento si sposta completamente sul fondo scala, è intuitivo che applicando una tensione di soli 0,5 volt la lancetta si sposterà a metà scala.



Indietro



Zoom



Zoom



Indice



Sommario 5













Fig.365 Se un giorno decideste di acquistare un Tester Analogico, sceglietene uno che abbia una sensibilità non inferiore a "20.000 ohm x volt" per ridurre gli errori di lettura.

volt = tensione da leggere a fondo scala,
 microA = valore in microamper dello strumento,
 Ri = resistenza interna dello strumento in ohm,
 1.000.000 = numero fisso per i microamper.

Quindi, per la prima portata di 1 volt fondo scala il valore della resistenza sarà di:

 $(1:20) \times 1.000.000 - 1.200 = 48.800 \text{ ohm}$

Questa operazione matematica deve essere svolta come segue:

1:20=0.05

 $0.05 \times 1.000.000 = 50.000$

50.000 - 1.200 = 48.800 ohm

Con questo valore di **48.800 ohm** la lancetta dello strumento devierà sul **fondo scala** applicando sui suoi morsetti una tensione esatta di **1 volt**.

Conoscendo il valore della **resistenza** richiesta per leggere **1 volt**, potremo determinare la **sensibilità** dello strumento facendo la **somma** della resistenza **interna** più la resistenza posta in **serie**, vale a dire:

48.800 + 1.200 ohm = 50.000 ohm

Riferendoci al nostro esempio possiamo affermare che questo **tester** ha una **sensibilità** di:

50.000 ohm x volt

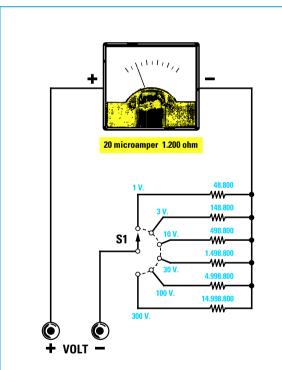


Fig.366 All'interno di un tester Analogico è presente uno strumento microamperometro. Per leggere dei valori di TENSIONE occorre applicare in "serie" a questo strumento delle resistenze il cui valore ohmico dovrete calcolare in funzione della sensibilità del microamperometro e del valore ohmico della "bobina mobile".

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Esci

Con la formula sopra riportata potremo calcolare il valore delle **resistenze** da applicare in **serie** allo strumento, in modo che la lancetta di quest'ultimo devii sul **fondo scala** per questi valori di **tensione**:

1 volt = resistenza da 3 volt = resistenza da 10 volt = resistenza da 30 volt = resistenza da 100 volt = resistenza da

Il **commutatore** siglato **S1** provvederà ad inserire il valore **ohmico** richiesto in funzione della **tensione massima** da leggere (vedi fig.366).

Nota = per il nostro esempio abbiamo scelto uno strumento con **6 portate**, ma in commercio è possibile reperire dei **tester** provvisti anche di una portata di **0,3 volt** e di **1.000 volt** fondo scala.

funzione AMPEROMETRO

Disponendo di uno strumento da 20 microamper se vogliamo leggere a fondo scala questi valori di corrente:

0,3 - 3 - 30 - 300 - 3.000 milliamper

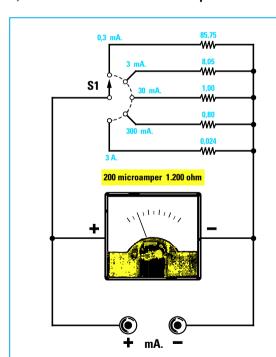
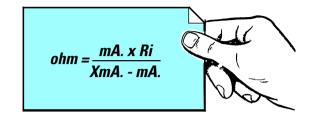


Fig.367 Per poter leggere dei valori di COR-RENTE è necessario ridurre la sensibilità dello strumento applicando in parallelo delle resistenze.

dobbiamo collegare in **parallelo** allo strumento **5** diverse **resistenze** (vedi fig.367), il cui valore possiamo calcolare usando questa formula:



mA = milliamper dello strumento utilizzato,
 Ri = resistenza interna dello strumento in ohm,
 XmA = milliamper da leggere a fondo scala.

Poiché la formula richiede che la sensibilità dello strumento risulti espressa in milliamper e non in microamper, come prima operazione dobbiamo convertire i 20 microamper in milliamper dividendoli per 1.000 e così facendo otterremo:

20 : 1.000 = 0,02 milliamper

Per ottenere la prima portata degli **0,3 milliamper fondo scala** dobbiamo utilizzare una resistenza di:

 $(0.02 \times 1.200) : (0.3 - 0.02) = 85.71 \text{ ohm}$

Questa operazione matematica deve essere svolta nel seguente modo:

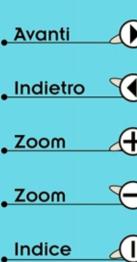
0,02 x 1.200 = 24 0,3 - 0,02 = 0,28 24: 0,28 = 85,71 ohm

Con la formula sopra riportata possiamo calcolare il valore ohmico delle **resistenze** da applicare in **parallelo** allo strumento per far deviare la lancetta sul **fondo scala** per questi **5** valori di **corrente**:

0,3 mA = resistenza da 85,75 ohm
3 mA = resistenza da 8,05 ohm
30 mA = resistenza da 1,00 ohm
300 mA = resistenza da 0,80 ohm
1.000 mA = resistenza da 0,024 ohm

Nota = l'ultima portata di 1.000 mA corrisponde a 1 Amper fondo scala. Infatti per convertire i milliamper in amper occorre dividerli per 1.000.

Il **commutatore S1** provvederà ad inserire il valore **ohmico** richiesto in funzione della **corrente massima** che desideriamo leggere (vedi fig.367).



Sommario

Esci

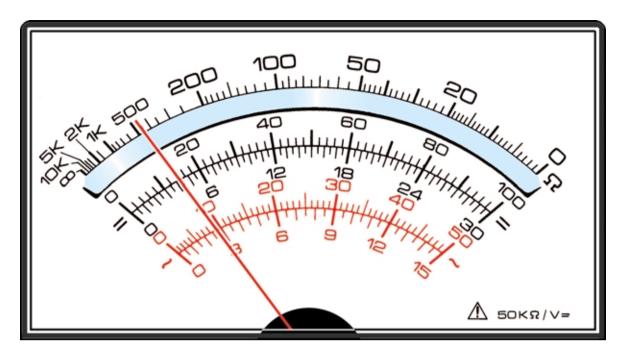


Fig.368 Nel quadrante di un Tester Analogico sono presenti una sola scala graduata per gli Ohm, che partendo da sinistra con 10 Kohm termina a destra con 0 Ohm, due scale graduate da 0 a 100 e da 0 a 30 per leggere i Volt e gli Amper in "continua" e due scale graduate da 0 a 50 e da 0 a 15 per leggere i Volt e gli Amper in "alternata".

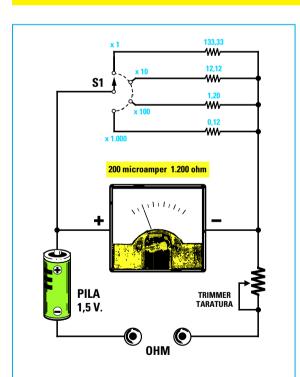


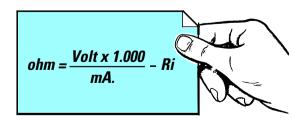
Fig.369 Per leggere i valori degli OHM è necessaria una tensione di riferimento che potrete prelevare dalla pila da 1,5 o 3 volt inserita all'interno di ciascun tester.

funzione OHMETRO

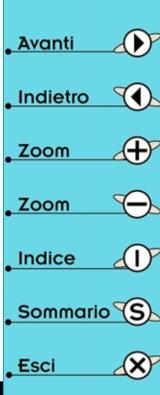
Per realizzare un **ohmetro** bisogna disporre di una **tensione** di **riferimento** perchè lo strumento viene utilizzato in questa funzione come **milliamperometro** per misurare la **corrente** che scorre in una **resistenza**.

La **tensione** di riferimento viene prelevata da una **pila** da **1,5 volt** che si trova sempre inserita all'interno del **tester** (vedi fig.369).

Ammesso di utilizzare uno strumento da **20 microamper**, che corrispondono a **0,02 milliamper**, per realizzare un **ohmetro** dobbiamo collegare in **parallelo** una **resistenza** (vedi fig.370) il cui valore possiamo calcolare tramite questa formula:



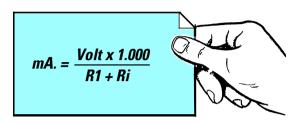
R1 = valore della resistenza da applicare in serie,
 Volt = tensione della pila di riferimento,
 Ri = resistenza interna dello strumento,
 1.000 = numero fisso da usare per i milliamper.



Inserendo nella formula soprariportata i dati in nostro possesso otterremo:

$$((1.5 \times 1.000) : 0.02) - 1.200 = 73.800 \text{ ohm}$$

Per verificare se nello strumento scorre effettivamente una **corrente** di **0,02 milliamper** quando in **serie** viene applicata una resistenza da **73.800 ohm**, possiamo usare questa formula:



volt = tensione della pila (1,5 volt),
1.000 = numero fisso da usare per i milliamper,
R1 = valore della resistenza posta in serie,
Ri = resistenza interna dello strumento.

Inserendo nella formula i nostri dati otterremo:

$$(1.5 \times 1.000) : (73.800 + 1.200) = 0.02 \text{ mA}$$

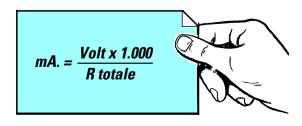
Pertanto, se cortocircuiteremo i due **puntali** dello strumento, la lancetta devierà sul **fondo scala** perchè al suo interno scorreranno esattamente **0,02 mA** pari a **20 microamper** (vedi fig.370).

Se sommando R1+Ri si ottiene un valore di 75.000 ohm, è intuitivo che applicando esternamente tra i due puntali una resistenza da 75.000 ohm (vedi fig.371), la lancetta si posizionerà a metà scala perchè nello strumento scorreranno solo 0,01 milliamper.

Infatti sommando al valore R1+Ri anche quello della resistenza esterna di 75.000 ohm otterremo un valore ohmico totale di:

73.800 + 1.200 + 75.000 = 150.000 ohm

Per conoscere quale **corrente** scorre nello strumento con questo valore **totale** di resistenza possiamo usare la formula:



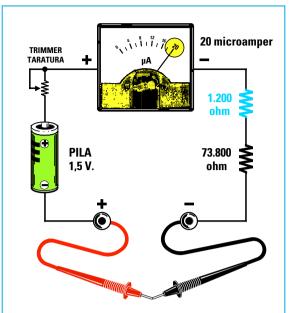


Fig.370 Quando nella funzione Ohmetro si cortocircuitano assieme i due puntali, la lancetta dello strumento devia sul fondo scala. Se la lancetta non dovesse posizionarsi esattamente sul fondo scala perchè la pila è scarica, dovrete agire sul potenziometro di "taratura".

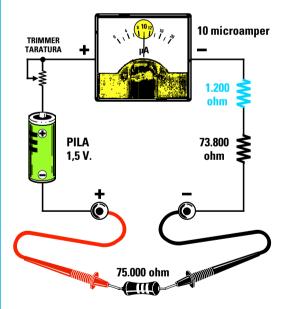
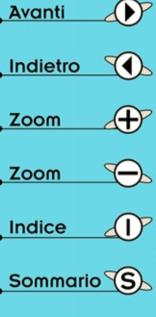


Fig.371 Applicando tra i due puntali una resistenza il cui valore ohmico risulta identico al valore della resistenza posta in serie al microamperometro (73.800 ohm) più quello della sua bobina (1.200 ohm), la lancetta dello strumento si posizionerà esattamente a metà scala.



Esci

quindi nello strumento scorrerà una corrente di:

 $(1.5 \times 1.000) : 150.000 = 0.01 \text{ milliamper}$

che corrispondono a:

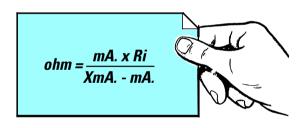
$0.01 \times 1.000 = 10 \text{ microamper}$

Più elevato è il valore **ohmico** della **resistenza** che applicheremo tra i due **puntali**, minore **corrente** scorrerà nello strumento, e di conseguenza la lancetta del **microamperometro** devierà di **meno**.

Per questo motivo la scala graduata di un **ohmetro** riporta sul **fondo scala** (lato **destro**) il valore di **0 ohm** e sull'**inizio scala** (lato **sinistro**) il **massimo** valore ohmico (vedi fig.368).

Poiché con una sola **portata** non sarebbe possibile misurare con una elevata **precisione** le resistenze di **basso** valore **ohmico**, è necessario ridurre la **sensibilità** dello strumento in modo che la lancetta si porti sul **fondo scala** con correnti di **0,2** - **2** - **20** - **200** milliamper.

Questa **riduzione** di sensibilità si ottiene applicando in **parallelo** allo strumento delle **resistenze** (vedi fig.369) di valore appropriato che possiamo calcolare con la sequente formula:



mA = **milliamper** dello strumento,

Ri = resistenza interna dello strumento,

XmA = milliamper del fondo scala.

Quindi per far deviare la lancetta sul **fondo scala** con una corrente di **0,2 milliamper** dovremo collegare in **parallelo** allo strumento una resistenza che abbia questo esatto valore:

$$(0.02 \times 1.200) : (0.2 - 0.02) = 133.33 \text{ ohm}$$

Per far deviare la lancetta sul **fondo scala** con una **corrente** di **2 milliamper** dovremo collegare in **parallelo** allo strumento una resistenza che abbia questo esatto valore:

 $(0.02 \times 1.200) : (2 - 0.02) = 12.12 \text{ ohm}$

Con la formula sopra riportata possiamo calcolare il valore di tutte le **resistenze** da applicare in **parallelo** allo strumento in modo da far deviare la lancetta sul **fondo scala** per questi valori di **corrente**:

0,2 mA = resistenza da 133,33 ohm 2 mA = resistenza da 12,12 ohm 20 mA = resistenza da 1,20 ohm 200 mA = resistenza da 0.12 ohm

Nelle misure in **ohm** possiamo posizionare la manopola del commutatore su questi **4** valori di **moltiplicazione** (vedi fig.372):

Quindi se la lancetta dello strumento si **posiziona** sul numero **18 ohm** e l'**indice** della manopola risulta posizionato sulla **portata x1** il valore della resistenza sarà di:

$18 \times 1 = 18 \text{ ohm}$

Se la lancetta dello strumento si **posiziona** sul numero **18 ohm** e l'**indice** della manopola risulta posizionato sulla **portata x10** il valore della resistenza sarà di:

$18 \times 10 = 180 \text{ ohm}$

Se la lancetta dello strumento si **posiziona** sul numero **18 ohm** e l'**indice** della manopola risulta posizionato sulla **portata x100** il valore della resistenza sarà di:

$18 \times 100 = 1.800 \text{ ohm}$

È quindi sottinteso che se l'indice della manopola risulta posizionato sulla **portata x1.000** il valore della resistenza sarà di:

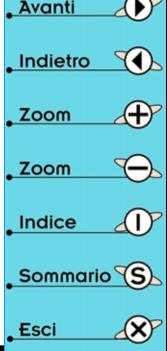
18 x 1.000 = 18.000 ohm

Come noterete, in tutti i **tester analogici** è presente una piccola manopola con accanto l'indicazione **ohm** come visibile nella fig.372.

Tutte le volte che cambieremo la **portata** degli **ohm**, dovremo **tarare** questa manopola in modo da far deviare la lancetta dello strumento esattamente sugli **0 ohm** che, come è possibile vedere in fig.368, si trovano sulla destra.

Per eseguire questa taratura è necessario cortocircuitare assieme i due **puntali** (vedi fig.370).

Se non tareremo questa manopola, ogni volta che cambieremo portata il tester indicherà dei valori ohmici errati.



VANTAGGI e SVANTAGGI tester ANALOGICI

Anche se i tester **analogici** sono molto più economici rispetto ai tester **digitali** e per questo motivo vengono preferiti dagli hobbisti, presentano diversi svantaggi che non bisogna sottovalutare.

Il **primo** svantaggio è quello di avere sul quadrante diverse **scale graduate** e un **commutatore** con sopra riportati i valori degli **ohm - volt - milliamper** massimi che è possibile leggere sulla portata prescelta.

Infatti, ogni volta che si ruota il commutatore per cambiare **portata**, si deve ricercare la corrispondente scala graduata dei **volt CC** o dei **milliamper CC** (tensione e corrente **continue**), oppure dei **volt AC** o dei **milliamper AC** (tensione e corrente **alternate**) e quella degli **ohm** e poi dividerla o moltiplicarla per la **portata** indicata sul commutatore.

Ad esempio per i **volt CC** sul quadrante dello strumento appaiono **due** sole scale:

- 0 30 volt
- 0 100 volt



Fig.372 Nella funzione Ohmetro, il valore della resistenza letto sulla scala Ohm andrà moltiplicato per il fattore contrassegnato dalla manopola, cioè x1-x10-x100-x1K. Ogni volta che cambierete portata dovrete cortocircuitare i due puntali e ritoccare il potenziometro di taratura.

anche se si può posizionare il **commutatore** su tutte queste **portate**:

0,3 volt fondo scala
1 volt fondo scala
3 volt fondo scala
10 volt fondo scala
30 volt fondo scala
100 volt fondo scala
300 volt fondo scala

Se posizioneremo il commutatore sulla **portata 3** volt, dovremo leggere il valore della tensione sulla scala graduata dei 30 volt non dimenticando di dividere il valore indicato per 10.

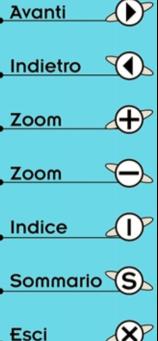
Se posizioneremo il commutatore sulla **portata 30** volt leggeremo direttamente il valore sulla **scala** graduata dei **30** volt.

Se posizioneremo il commutatore sulla portata 300 volt, dovremo leggere il valore della tensione sulla scala graduata dei 30 volt non dimenticando di moltiplicare il valore indicato per 10.

Se posizioneremo il commutatore sulla **portata 1 volt**, dovremo leggere il valore della tensione sulla **scala graduata** dei **100 volt** non dimenticando di **dividere** il valore indicato per **100**.



Fig.373 Nella funzione Voltmetro CC, ruotando la manopola sulle portate contrassegnate 0,3-3-30-300 V. il valore andrà letto sulla scala graduata da 0 a 30, ruotando la manopola sulle portate contrassegnate 1-10-100 V. il valore andrà letto sulla scala graduata da 0 a 100.



Se posizioneremo il commutatore sulla portata 10 volt fondo scala, dovremo leggere il valore della tensione sulla scala graduata dei 100 volt non dimenticando di dividere il valore indicato per 10.

Per gli **ohm** troveremo invece una **sola scala** anche se il commutatore dispone di ben **4 diverse posizioni**:

x1 - x10 - x100 - x1K

Il valore che leggeremo sulla scala degli **ohm** andrà **moltiplicato** per il numero su cui risulta posizionato il commutatore, tenendo presente che **1K** equivale a **1.000**.

In questi tester **analogici** più aumenta il valore **ohmico** della resistenza, **meno precisa** risulta la lettura perchè la scala dello strumento risultando **logaritmica**, si restringe all'**aumentare** del valore ohmico (vedi fig.368).

Il **secondo svantaggio** che hanno questi tester analogici è rappresentato dallo strumento **microamperometro** che risulta **molto delicato**.

Se per disattenzione si misura una tensione di 100 volt con il commutatore posizionato sulla portata 3 volt, la lancetta dello strumento sbatterà violentemente sul fondo scala deformandosi.

Fig.374 Nella funzione Amperometro CC, ruotando la manopola sulle portate contrassegnate 30-0,3 μA o sulle portate 3-30 mA - 0,3-3 A. il valore andrà letto sulla scala graduata da 0 a 30. Per la portata 0,3 A. il valore andrà diviso per 100, mentre per la portata 3 A. andrà diviso per 10.

Per evitare questo inconveniente, consigliamo di partire sempre con il commutatore ruotato sulla portata **massima**, per poi scendere su quelle **inferiori** fino a leggere l'esatto valore.

Quindi per leggere una **tensione incognita** conviene sempre partire con il commutatore posto sulla portata **300 volt** e poi scendere sulle portate inferiori di **100 - 30 - 10 volt**.

Per leggere una **corrente incognita** conviene sempre partire con il commutatore posto sulla portata **300 milliamper** e poi scendere sulle portate inferiori di **30-3-0.3 milliamper**.

Il terzo svantaggio è quello di dover necessariamente rispettare la polarità delle tensioni CC o correnti CC per evitare che la lancetta devii in senso inverso.

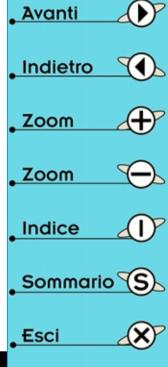
Per questo motivo tutti i **tester** sono dotati di un puntale di colore **rosso** per il **positivo** e di uno di colore **nero** per il **negativo**.

Il puntale **rosso** va inserito, nel tester, nella boccola indicata + ed il puntale **nero** nella boccola indicata **COM**.

Solo per le misure delle **tensioni alternate**, delle **correnti alternate** e degli **ohm** non è necessario rispettare nessuna **polarità**.



Fig.375 Nella funzione Voltmetro o Amperometro AC il valore della tensione o della corrente Alternata andrà letto sulla scala colorata in rosso. Prima di effettuare una misura AC, dovete ricordare di spostare la leva del microinterruttore dalla posizione CC-OHM alla posizione AC.



COME scegliere un TESTER ANALOGICO

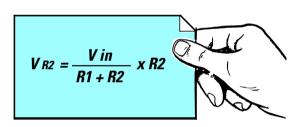
Se un giorno decideste di acquistare un **tester a- nalogico** dovrete sempre sceglierne uno che abbia una elevata **resistenza ohm x volt** in modo da
ridurre al minimo gli **errori** nelle misure in **tensio- ne**.

Quanto più alto risulterà il valore ohm x volt tanto minore risulterà l'errore di misura, quindi sono da scartare tutti i tester che hanno una resistenza minore di 20.000 ohm x volt.

Per farvi capire perchè i **tester** con una **bassa resistenza ohm x volt** introducono degli **errori** vi faremo dei semplici **esempi**.

Se applichiamo in **serie** due identiche resistenze da **82.000 ohm** e le colleghiamo ad una tensione di **12 volt**, sul punto di giunzione (vedi fig.376) risulterà presente **metà** tensione, cioè **6 volt**.

Infatti per calcolare il valore di **tensione** presente ai capi della **seconda** resistenza, siglata **R2**, possiamo usare questa formula:



Vin = valore della tensione di alimentazione.

R1 = valore della resistenza sopra in kiloohm.

R2 = valore della resistenza sotto in **kiloohm**.

Nota = consigliamo di convertire sempre il valore delle resistenze **R1-R2** da **ohm** a **kiloohm** per avere cifre con meno **zeri**.

Per fare questa conversione è sufficiente dividere ali ohm per 1.000.

Quindi se sulle due resistenze R1-R2 da 82 kiloohm poste in serie applichiamo una tensione di 12 volt, ai capi della R2 otterremo una tensione di:

$$12:(82+82) \times 82=6 \text{ volt}$$

Se misuriamo questa tensione con un **tester** che ha una **sensibilità** di **10.000 x volt** commutato sulla **portata 10 volt**, collegheremo in **parallelo** alla **R2** anche la resistenza interna del tester, che per la portata 10 volt fondo scala sarà di:

 $10.000 \times 10 = 100.000$ ohm pari a 100 kiloohm

Ponendo in **parallelo** alla **R2** da **82 kiloohm** una resistenza da **100 kiloohm** otterremo un valore di resistenza pari a:

$$(82 \times 100) : (82 + 100) = 45 \text{ kiloohm}$$

Quindi in **serie** alla resistenza **R1** da **82 kiloohm** non risulterà più collegata una **R2** da **82 kiloohm**, ma una resistenza da **45 kiloohm** (vedi fig. 376) e con questi due diversi valori ohmici leggeremo una tensione di soli:

$$12: (82 + 45) \times 45 = 4.25 \text{ volt}$$

anche se in realtà vi sono 6 volt.

Se misuriamo questa stessa tensione con un voltmetro elettronico che presenta una sensibilità di 1 megaohm su tutte le portate (vedi fig. 378), collegheremo in parallelo alla R2 da 82 kiloohm una resistenza da 1 megaohm equivalente ad un valore di 1.000 kiloohm, quindi otterremo un valore di resistenza pari a:

$$(82 \times 1.000) : (82 + 1.000) = 75,78 \text{ kiloohm}$$

Pertanto, in **serie** alla **R1** da **82 kiloohm** otterremo una resistenza **R2** da **75,78 kiloohm** (valore di **R2** con in parallelo il valore ohmico del tester). Con questi due valori ohmici leggeremo una tensione di:

$$12: (82 + 75,78) \times 75,78 = 5,76 \text{ volt}$$

cioè un valore molto prossimo ai 6 volt reali.

Quindi più alto è il valore **ohm x volt** di un tester analogico, **minore** sarà l'**errore** che riscontreremo quando leggeremo una **tensione** ai capi di un qualsiasi **partitore resistivo**.

Facciamo presente che questi **errori** si presentano solo se misureremo una tensione ai capi di un **partitore resistivo**, cioè ai capi di due o più resistenze, di elevato valore ohmico, poste in **serie**.

Misurando la tensione fornita da una **pila** o da un alimentatore **stabilizzato** non rileveremo **nessun errore**, quindi i volt che leggeremo sono **reali**.

Per questo motivo non dovete preoccuparvi se, trovando indicato ai capi di un **partitore resistivo** un valore di tensione, ne rileverete uno sempre **minore**, perché applicando in **parallelo** alla resistenza del **partitore** la resistenza **interna** del tester (vedi figg.376/377) la tensione scenderà.

Le tensioni riportate negli schemi elettrici vengono misurate con dei **voltmetri elettronici**.













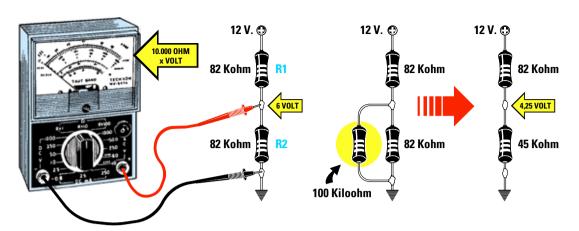


Fig.376 Se leggerete i 6 volt presenti ai capi della resistenza R2 con un Tester che ha una sensibilità di soli "10.000 ohm x volt", rileverete una tensione di 4,25 volt perchè in parallelo alla R2 risulta collegata la resistenza del tester pari a 100 kiloohm.

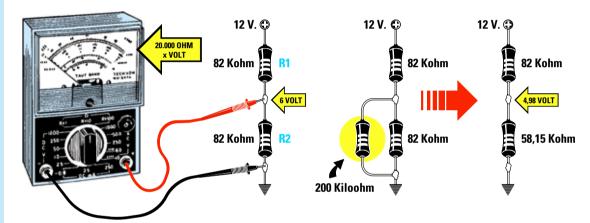


Fig.377 Se leggerete i 6 volt presenti ai capi della resistenza R2 con un Tester che ha una sensibilità di "20.000 ohm x volt", rileverete una tensione di 4,98 volt perchè in parallelo alla R2 risulta collegata una resistenza di valore più elevato, cioè 200 kiloohm.

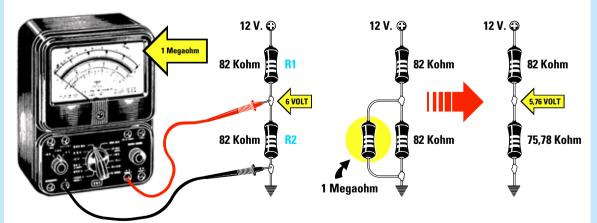


Fig.378 Se leggerete i 6 volt presenti ai capi della resistenza R2 con un Voltmetro Elettronico che ha una sensibilità di "1 megaohm", rileverete una tensione di 5,76 volt, cioè un valore molto prossimo ai 6 volt reali, infatti l'errore è di soli 0,24 volt.

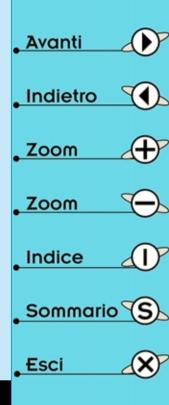




Fig.379 Un buon Tester Digitale deve avere non meno di 4 cifre che in pratica corrispondono a 3 cifre e mezzo, perchè la prima cifra di sinistra non riesce mai a visualizzare un numero maggiore di 1. Scegliete possibilmente un modello che faccia apparire sui display i simboli Ω - $K\Omega$ - $M\Omega$ - μ V -V - μ A - mA, anche se vi costerà un po' di più.

TESTER DIGITALI

I tester digitali sono completamente diversi da quelli analogici perchè in sostituzione dello strumento a lancetta hanno un display a cristalli liquidi chiamati LCD, che provvedono a far apparire il valore dei volt-amper-ohm in numeri.

In questi tester, il valore di **tensione** o di **corrente** applicato sui **puntali**, viene **convertito** da un apposito **integrato** in un segnale **digitale** che provvede a far accendere i **segmenti** del **display** in modo da ottenere un **numero**.

Come noterete, la portata **fondo scala** di questi strumenti **digitali** è sempre un multiplo di **2** (esclusi i **1.000 volt**) come qui riportato:

Misure di tensione
200 millivolt
2 volt
20 volt
200 volt
1.000 volt

Misure di corrente
200 microamper
2 milliamper
20 milliamper
200 milliamper
2 amper

Misure di re	sistenze
200 ohm	
2 kiloo	hm
20 kiloo	hm
200 kiloo	hm
2 meg	aohm
20 meg	aohm
200 meg	aohm



In un tester digitale provvisto di 4 display, i tre display di destra sono completi dei loro 7 segmenti, quindi solo questi sono in grado di visualizzare tutti i numeri da 0 a 9, mentre il primo display di sinistra è in grado di visualizzare il solo numero 1 più un numero negativo.

Per tale motivo anche se questi tester dispongono di 4 display, sono classificati da 3 cifre e mezzo perchè il **primo** display di sinistra non può visualizzare un numero maggiore di 1.

Quindi anche se commutiamo il **commutatore** del tester sulla portata **20 volt** fondo scala non riusciremo mai a far apparire sui **display** il numero **20,00 volt**, ma soltanto **19,99 volt**.

Se lo commutiamo sulla portata 200 volt non riusciremo mai a far apparire sui display il numero 200,0 volt, ma soltanto 199,9 volt perchè, come vi abbiamo già accennato, la prima cifra di sinistra non potrà mai superare il numero 1.

Se in questi tester venisse applicato un valore di tensione o di corrente **maggiore** rispetto alla portata prescelta, sui display **non** apparirebbe nessun valore oppure tutti i display **lampeggerebbero** per avvisarci di passare sulla portata **superiore**.

Quindi se il commutatore risulta posizionato per leggere una tensione massima di 20 volt fondo scala e noi misuriamo una tensione di 150 volt, sul display di sinistra apparirà il numero 1 per avvisarci che se vogliamo leggere il valore di tensione applicato sul puntale occorre passare su una portata superiore. In altri tester, anziché apparire il numero 1, appare la scritta OL che significa aumentare portata.

Avanti



Indietro



Zoom



Zoom



Indice



Sommario S





VANTAGGI e SVANTAGGI tester DIGITALI

I tester **digitali** anche se risultano molto più costosi dei normali tester **analogici** presentano molti **vantaggi**.

Il primo è quello di avere una elevata **resistenza interna** che si aggira normalmente intorno a **1 megaohm x volt** su ogni portata prescelta.

Quindi se commutiamo un tester digitale sulla portata di 0,2-20-200-1.000 volt fondo scala, avremo sempre una resistenza interna di 1 megaohm e questo ridurrà l'errore di lettura quando misureremo una tensione su un qualsiasi partitore resistivo.

Infatti se con un tester **digitale** andassimo a misurare la tensione presente sul partitore resistivo **R1-R2** riportato in fig.378, sapremmo già che in **parallelo** alla **R2** dovremo applicare una resistenza di **1 megaohm**.

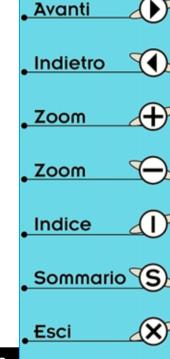
Il **secondo** vantaggio è quello di avere una lettura **facilitata** perchè i valori di **tensione**, di **corrente** o di **resistenza** vengono visualizzati sui display in **numeri**.

Vi è infine un **terzo** vantaggio e cioè quello di **non avere** una **lancetta** che si deforma se per disattenzione sceglieremo una portata **inferiore**.

Anche se in questi strumenti sono presenti due puntali, uno di colore **rosso** per il **positivo** ed uno di colore **nero** per il **negativo**, non è necessario **rispettare** la polarità della tensione, poichè lo strumento ci indicherà se nella **boccola positiva** siamo entrati con la **polarità positiva** oppure **negativa**.



Fig.380 Tutte le portate dei Tester Digitali sono sempre dei multipli di 2 perchè il massimo numero che si riesce a visualizzare è 1.999. Il "punto" che appare sui display equivale ad una virgola quindi 1.234 ohm corrispondono a 1,234 kiloohm.



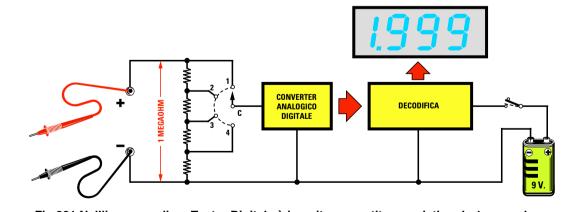


Fig.381 Nell'ingresso di un Tester Digitale è inserito un partitore resistivo da 1 megaohm. La tensione prelevata da questo partitore viene convertita da un apposito integrato in un segnale digitale. Questo segnale viene poi applicato ad una decodifica che provvede ad accendere i segmenti del Display LCD in modo che appaia un numero.

Se sui display appare **4.5 volt** la polarità applicata sui puntali è **corretta**, se invece appare un segno **negativo** davanti al numero, ad esempio **-4.5 volt**, significa che sulla **boccola positiva** abbiamo applicato la polarità **negativa** della tensione che misuriamo.



Se sui display appare un avete invertito la polarità sui puntali rosso/nero.

Il solo svantaggio che hanno i tester digitali è quello di presentare l'ultima cifra di destra instabile, quindi se misuriamo una esatta tensione di 4,53 volt, l'ultimo numero 3 varierà in continuità di +/-di 1 cifra.

Quindi è normale vedere sui display questo numero cambiare da **4.53** a **4.52** oppure a **4.54**.

Poiché nei libretti delle istruzioni non viene mai spiegato come leggere il **numero** che appare sui display in funzione della **portata** prescelta, cercheremo di farlo noi con dei semplici esempi.

Innanzitutto dobbiamo precisare che il **punto** che appare sui display va sempre considerato come **virgola decimale**.

LETTURA dei VOLT

Commutando il tester sulla portata dei **200 milliV.** sui display vedremo apparire questo numero:



Numero che appare sui display nella portata dei 200 millivolt fondo scala.

La minima tensione che potremo leggere su questa portata è di 00,1 millivolt che corrispondono a 0.1 millivolt.

La massima tensione che potremo leggere è di 199,9 millivolt che corrispondono a 0,2 volt.







Numeri minimo e massimo che appaiono sui display nella portata 200 milliV.

Se sui display appare il numero **05.0** il valore della tensione risulterà di **5,0 millivolt**, perché lo **0** presente davanti al numero **5** non è significativo. Se appare il numero **83.5**, poiché il punto equivale alla virgola leggeremo **83,5 millivolt**.







Se sui display appaiono questi numeri legqerete 5 millivolt e 83,5 millivolt.

Commutando il tester sulla portata dei 2 volt sui display vedremo apparire questo numero:



Numero che appare sui display nella portata dei 2 volt fondo scala.

La minima tensione che potremo leggere su questa portata è di 0.001 volt che corrispondono a 1 millivolt.

La massima tensione che potremo leggere è di 1.999 volt che corrispondono a circa 2 volt.







Numeri minimo e massimo che appaiono sui display nella portata 2 volt.

Se sui display appare il numero .050 il valore della tensione risulterà di 50 millivolt, mentre se appare 1.500 tale valore risulterà di 1,5 volt.







Se sui display appaiono questi numeri, leggerete 0,050 volt e 1,5 volt.

Commutando il tester sulla portata dei **20 volt** sui display vedremo apparire questo numero:



Numero che appare sui display nella portata dei 20 volt fondo scala.

La **minima** tensione che potremo leggere su questa scala è di **0,01 volt**, che corrispondono a **10 millivolt**.

La massima tensione che potremo leggere è di 19,99 volt che corrispondono a 20 volt.



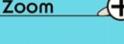


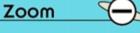


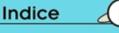
Numeri minimo e massimo che appaiono sui display nella portata 20 volt.

Se sui display appare il numero 0.15 il valore della tensione risulterà di 0,15 volt corrispondenti a















150 millivolt, mentre se appare il numero **12.50** il valore della tensione risulterà di **12,5 volt**.







Se sui display appaiono questi numeri leggerete 0,15 volt e 12,5 volt.

Commutando il tester sulla portata dei **200 volt** sui display vedremo apparire questo numero:



Numero che appare sui display nella portata dei 200 volt fondo scala.

La **minima** tensione che potremo leggere su questa scala è di 0,1 volt e la **massima** di 199,9 volt.







Numeri minimo e massimo che appaiono sui display nella portata 200 volt.

Se sui display appare il numero **35.5** il valore della tensione risulterà di **35,5 volt**, mentre se appare il numero **120.5** tale valore risulterà di **120,5 volt**.







Se sui display appaiono questi numeri leggerete 35,5 volt e 120,5 volt.

Commutando il tester sulla portata dei **1.000 volt** sui display vedremo apparire questo numero:



Numero che appare sui display nella portata dei 1.000 volt fondo scala.

La **minima** tensione che potremo leggere su questa scala è di 1 volt e la **massima** di 1.000 volt.







Numeri minimo e massimo che appaiono sui display nella portata 1.000 volt.

Se sui display appare il numero 18 il valore della tensione risulterà di 18 volt, mentre se appare il numero 150 tale valore risulterà di 150 volt.







Se sui display appaiono questi numeri leggerete 18 volt e 150 volt.

LETTURA dei milliamper

Commutando il tester sulla portata **200 microA.** sui display vedremo apparire questo numero:



Numero che appare sui display nella portata dei 200 μAmper fondo scala.

La **minima** corrente che potremo leggere su questa scala è di **0,1 microamper**.

La massima corrente che potremo leggere è di 199,9 volt.







Numeri minimo e massimo che appaiono sui display nella portata 200 μ Amper.

Se sui display appare il numero **25.0** il valore della corrente risulta di **25 microamper**, se appare il numero **100.0** il valore della corrente risulta di **100 microamper**.







Se sui display appaiono questi numeri leggerete 25 e 100 microamper.

Commutando il tester sulla portata dei 2 milliamper sui display vedremo apparire il numero:



Numero che appare sui display nella portata dei 2 milliamper fondo scala.

La **minima** corrente che potremo leggere su questa scala è di **.001 milliamper** che corrispondono a **1 microamper**.

La massima corrente che potremo leggere è di 1.999 milliamper.







Numeri minimo e massimo che appaiono sui display nella portata 2 milliamper.

Se sui display appare il numero .500 il valore della corrente risulterà di 0,5 milliamper, se appare il numero 1.500 il valore della corrente risulterà di 1,5 milliamper.



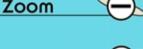




Se sui display appaiono questi numeri leggerete 0,5 mA e 1,5 milliamper.

Indietro (

Avanti







Indice





Numero che appare sui display nella portata dei 20 mA fondo scala.

La **minima** corrente che potremo leggere su questa scala è di **0.01 milliamper** che corrispondono a **10 microamper**.

La massima corrente che potremo leggere è di 19,99 milliamper che corrispondono a 2 milliA.







Numeri minimo e massimo che appaiono sui display nella portata 20 milliamper.

Se sui display appare il numero **0.50** il valore della corrente risulterà di **0,5 milliamper**, se appare il numero **15.00** il valore della corrente risulterà di **15 milliamper**.







Se sui display appaiono questi numeri leggerete 0,5 mA e 15 milliamper.

Commutando il tester sulla portata dei **200 milliamper** sui display vedremo apparire il numero:



Numero che appare sui display nella portata dei 200 mA fondo scala.

La minima corrente che potremo leggere è di 00.1 milliamper corrispondenti a 100 milliamper.

La massima corrente che potremo leggere è di 199.9 milliamper che corrispondono a 200 mA.







Numeri minimo e massimo che appaiono sui display nella portata 200 milliamper.

Se sui display appare il numero **50.0** il valore della corrente risulterà di **50 milliamper**, se appare il numero **150.0** tale valore risulterà di **150 milliA**.







Se sui display appaiono questi numeri leggerete 50 mA e 150 milliamper. Commutando il tester sulla portata dei **2 amper** sui display vedremo apparire questo numero:



Numero che appare sui display nella portata dei 2 amper fondo scala.

La **minima** corrente che potremo leggere su questa scala è di **001 amper** corrispondenti a **1 mA**. La **massima** corrente che potremo leggere è di **1.999 amper** e poichè il **punto** equivale a una **virgola** leggeremo **1,999 amper**.







Numeri minimo e massimo che appaiono sui display nella portata 2 amper.

Se sui display appare il numero **050** il valore della corrente risulterà di **50 milliamper**, se appare il numero **1.500** il valore della corrente risulterà di **1,5** amper.







Se sui display appaiono questi numeri legqerete 50 milliamper e 1,5 amper.

LETTURA degli OHM

Commutando il tester sulla portata **200 ohm** sui display vedremo apparire questo numero:



Numero che appare sui display nella portata dei 200 ohm fondo scala.

Il minimo valore ohmico che potremo leggere su tale scala è 0,1 ohm e il massimo è 199,9 ohm.







ohm

Numeri minimo e massimo che appaiono sui display nella portata 200 ohm.

Se sui display appare il numero **00.5** il valore della resistenza risulterà di **0,5 ohm**, se appare il numero **150,0** risulterà di **150 ohm**.





Se sui display appaiono questi numeri leggerete 0,5 ohm e 150 ohm. Avanti





















Commutando il tester sulla portata dei **2 kiloohm** sui display vedremo apparire il numero:



Numero che appare sui display nella portata dei 2 kiloohm fondo scala.

Il minimo valore ohmico che potremo leggere su questa scala è di .001 kiloohm che corrispondono a 1 ohm (0.001 x 1.000 = 1).

Il massimo valore ohmico che potremo leggere è di 1,999 kiloohm equivalenti a 1.999 ohm.







Numeri minimo e massimo che appaiono sui display nella portata 2 kiloohm.

Se sui display appare il numero .050 il valore della resistenza risulterà di 0,050 kiloohm che corrispondono a:

 $0.050 \times 1.000 = 50 \text{ ohm}$

Se appare il numero **1.500** il valore della resistenza risulterà di **1,5 kiloohm** che corrispondono a:

 $1,500 \times 1.000 = 1.500 \text{ ohm}$







Se sui display appaiono questi numeri leggerete 50 ohm e 1.500 ohm.

Commutando il tester sulla portata dei **20 kiloohm** sui display vedremo apparire il numero:



Numero che appare sui display nella portata dei 20 kiloohm fondo scala.

Il **minimo** valore ohmico che potremo leggere su questa scala è di **0,01 kiloohm** che corrispondono a **10 ohm**:

 $0.01 \times 1.000 = 10$

Il massimo valore ohmico che potremo leggere è di 19,99 kiloohm che corrispondono a 19.990 ohm:

 $19,99 \times 1.000 = 19.990$







Numeri minimo e massimo che appaiono sui display nella portata 20 kiloohm.

Se sui display appare il numero **0.50** il valore della resistenza risulterà di **500 ohm**:

 $0.050 \times 1.000 = 500$

Se appare **15.00** il valore della resistenza risulterà di **15 kiloohm**:

 $15.00 \times 1.000 = 15.000 \text{ ohm}$







Se sui display appaiono questi numeri leggerete 500 ohm e 15.000 ohm.

Commutando il tester sulla portata dei **200 kiloohm** sui display vedremo apparire il numero:



Numero che appare sui display nella portata dei 200 kiloohm fondo scala.

Il **minimo** valore ohmico che potremo leggere su questa scala è di **00,1 kiloohm** che corrispondono a **100 ohm** (**0,1 x 1.000 = 100**).

Il massimo valore ohmico che potremo leggere è di 199,9 kiloohm che corrispondono a 199.900 ohm (199,9 x 1.000 = 199.900).







Numeri minimo e massimo che appaiono sui display nella portata 200 kiloohm.

Se sui display appare il numero **01.5** il valore della resistenza risulterà di **1,5 kiloohm** che corrispondono a **1.500 ohm**.

Se appare il numero **150,0** il valore della resistenza risulterà di **150 kiloohm** che, come già saprete, corrispondono a **150.000 ohm**.







Se sui display appaiono questi numeri leggerete 1.500 ohm e 150 kiloohm.

Commutando il tester sulla portata dei **2 megaohm** sui display vedremo apparire il numero:



Numero che appare sui display nella portata dei 2 megaohm fondo scala.

Il **minimo** valore ohmico che potremo leggere su tale scala è di **0,001 megaohm** corrispondenti a:

 $0.001 \times 1.000.000 = 1.000 \text{ ohm}$

Avanti Indietro

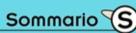








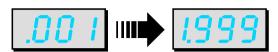












Numeri minimo e massimo che appaiono sui display nella portata 2 Megaohm.

Se sui display appare il numero .047 il valore della resistenza sarà di:

$0.0470 \times 1.000.000 = 47.000 \text{ ohm}$

Se appare il numero 1.200 il valore della resistenza risulterà di 1,2 x 1.000.000 = 1.200.000 ohm pari a 1,2 megaohm.







Se sui display appaiono questi numeri leggerete 47.000 ohm e 1,2 megaohm.

Commutando il tester sulla portata dei **20 Megaohm** sui display vedremo apparire il numero:



Numero che appare sui display nella portata dei 20 megaohm fondo scala.

Il **minimo** valore ohmico che potremo leggere su questa scala è di **0,01 megaohm** che corrispondono a **10 kiloohm** o **10.000 ohm**.

Il massimo valore ohmico che potremo leggere è di 19,99 megaohm.







Numeri minimo e massimo che appaiono sui display nella portata 20 megaohm.

Se sui display appare il numero **0.56** il valore della resistenza risulterà equivalente a:

$0.56 \times 1.000.000 = 560.000 \text{ ohm}$

Se appare il numero **15.00** il valore della resistenza risulterà di **15 megaohm**.







Se sui display appaiono questi numeri leggerete 560.000 ohm e 15 megaohm.

COME scegliere un TESTER DIGITALE

Se un giorno decideste di acquistare un **tester digitale** dovrete verificare che:

- il display abbia almeno **4 cifre** che in pratica corrispondono a **3 cifre** e **mezzo**;
- nelle misure di tensione sui display appaia possibilmente la lettera V per i volt e mV per i millivolt:
- nelle misure di corrente sui display appaia mA per indicare il valore milliamper e A per indicare il valore amper;
- nelle misure delle **resistenze** sui display appaia il simbolo Ω per gli **ohm**, il simbolo $\mathbf{K}\Omega$ per i **ki-loohm** e $\mathbf{M}\Omega$ per i **megaohm**;
- il valore della sua resistenza d'ingresso non risulti minore di 1 megaohm e questo lo sottolineamo perchè in commercio vi sono dei tester digitali che hanno una resistenza d'ingresso minore di 30.000 ohm e quindi risultano più scadenti di un mediocre tester analogico.

Esistono anche dei tester più completi che fanno apparire sui display la scritta **Low BATT** quando la pila interna è **scarica**.

PER misurare le RESISTENZE

Quando misureremo il valore ohmico di una resistenza non dovremo toccare mai con le mani i **terminali** della resistenza o i due **puntali** (vedi fig.382). Se toccheremo i puntali il tester sommerà al valore della **resistenza** anche il valore ohmico del nostro **corpo**.

Se abbiamo le **mani umide** questo valore può risultare anche minore di **200 kiloohm.**

Quindi collegando in **parallelo** al valore della resistenza da misurare, che indichiamo **R1**, la resistenza del **nostro corpo**, che indichiamo **RX**, otterremo un valore ohmico pari a:

 $ohm = (R1 \times RX) : (R1 + RX)$

Ammesso di misurare una resistenza da **100 ki- loohm** tenendo stretti i suoi terminali con le dita, e ammesso che la resistenza del nostro corpo risulti di **150 kiloohm**, leggeremo un valore di:

 $(100 \times 150) : (100 + 150) = 60 \text{ kiloohm}$

Avanti



Indietro



Zoom



Zoom



Indice



Esci



Se misureremo delle resistenze di valore molto più elevato, ad esempio **330 kiloohm**, otterremo un **errore maggiore**, infatti sul tester leggeremo un valore di:

 $(330 \times 150) : (330 + 150) = 103,12 \text{ kiloohm}$

cioè meno di 1/3 del reale valore ohmico che ha la resistenza.

Per evitare questi **errori** conviene appoggiare la resistenza su un tavolo di legno (vedi fig.383), ponendo poi i due puntali sui terminali della resistenza senza toccarli con le mani.

Non meravigliatevi se misurando una resistenza il cui **codice colore** indica un valore di **15.000 ohm** il tester vi segnalerà invece un valore leggermente **maggiore** o **minore**.

Ricordatevi che tutti i componenti elettronici sono caratterizzati da una **tolleranza**.

Nelle **resistenze** questa **tolleranza** varia da un minimo del **5%** ad un massimo del **10%**.

Quindi se una resistenza indicata dal proprio codice colore da 15.000 ohm, ha una tolleranza del 5%, il suo valore ohmico può variare da un minimo di 14.250 ohm fino ad un massimo di 15.750 ohm. Quindi questa resistenza può benissimo avere un valore reale di 14.850 -14.900 - 14.950 - 15.000 - 15.140 - 15.360 - 15.680 ohm.

Se questa resistenza ha una tolleranza del 10%, il suo valore ohmico potrebbe variare da un minimo di 13.500 ohm fino ad un massimo di 16.500 ohm.

Quindi questa resistenza può benissimo avere un valore reale di 13.700 -14.200 - 14.850 - 15.000 - 15.500 - 15.950 - 16.300 ohm.



Fig.382 Quando misurate una resistenza non toccate i due terminali con le mani perchè il tester sommerà al valore della resistenza anche quello del vostro corpo.

NON preoccupatevi delle TOLLERANZE

Anche se il valore riportato sulle **resistenze** non corrisponde mai al loro **reale** valore a causa delle **tolleranze** non dovete preoccuparvi, perchè tutti i circuiti elettronici vengono progettati tenendo conto di questi fattori.

Se così non fosse, risulterebbe impossibile realizzare un qualsiasi montaggio elettronico, perchè oltre alle resistenze anche tutti gli altri componenti come condensatori, transistor, trasformatori di alimentazione, ecc., hanno una loro tolleranza. Quindi non preoccupatevi troppo di queste tolleranze e questo vale anche per le tensioni di alimentazione, infatti un circuito progettato per funzionare con una tensione di 12 volt funzionerà ugualmente anche se la tensione dovesse risultare di 13-14 volt oppure di 11-10 volt.

Quando in un circuito occorrono degli **esatti** valori **ohmici** o **capacitivi** si utilizzano dei **trimmer** o dei **compensatori** che vengono **tarati** sul valore richiesto e dove occorre un **esatto** valore di **tensione** di alimentazione si utilizzano degli speciali **integrati stabilizzatori**.

MISURE in ALTERNATA

Non abbiamo preso in considerazione le misure di **tensioni** e **correnti alternate** perchè identiche alle misure in **continua**.

Infatti, quando ruotiamo il commutatore per passare dalla misura in continua a quella in alternata, la tensione alternata prima di raggiungere lo strumentino microamperometro presente nei tester analogici o il convertitore analogico/digitale presente nei tester digitali, attraversa un ponte raddrizzatore che provvede a trasformarla in una tensione continua.

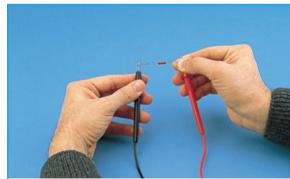
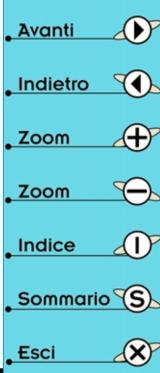


Fig.383 Per non leggere dei valori ohmici errati conviene sempre appoggiare la resistenza sopra ad un tavolo, oppure non toccare uno dei due terminali.



Questo semplice e interessante esperimento serve solo per dimostrarvi come si possa ricavare una **tensione elettrica** da un fetta di **limone**.

Vogliamo subito anticiparvi che la **tensione** generata da questa **pila al limone** ha una **potenza** irrisoria, cioè non è in grado di fornire una elevata **corrente** e per questo motivo **non** è in grado di alimentare nè una radio nè di accendere una sia pur piccola lampadina.

In pratica, ciò che vi proponiamo è un esperimento simile a quello condotto da **Alessandro Volta** nell'anno **1800**, quando riuscì a ricavare dalla sua elementare **pila** la prima tensione elettrica.





Per costruire questa pila dovete innanzitutto procurarvi dei ritagli di **rame** e di **zinco** che potrete trovare gratuitamente presso un qualsiasi lattoniere: tali metalli vengono infatti utilizzati da questi artigiani per costruire le grondaie e le docce di scarico delle case.

Prendete quindi un **limone** e tagliatelo a **fette**. Disponete queste **fette** su un piattino per evitare che il succo sporchi il vostro tavolo da lavoro.

Inserite in ciascuna fetta di limone un piccolo ritaglio di **rame** e uno di **zinco**.

Appoggiando i puntali di un **tester** su questi due elettrodi inseriti nella fetta di limone, in modo che il puntale **positivo** tocchi il **rame** e il puntale **negativo** lo **zinco** (vedi fig.384), rileverete una tensione di circa **0,8 volt**.

Per ottenere una tensione **maggiore** dovete utilizzare **3** fette di limone, inserendo in ciascuna di esse un ritaglio di **rame** ed uno di **zinco**

Sul ritaglio di **zinco** della **prima** fetta dovete saldare uno spezzone di filo di rame, collegandolo poi al ritaglio di **rame** della **seconda** fetta; sul ritaglio di **zinco** della **seconda** fetta salderete un altro spezzone di filo che collegherete al ritaglio di **rame** della **terza** fetta (vedi fig.385).

Il ritaglio di **rame** inserito nella prima fetta corrisponderà al terminale **positivo** della pila e il ritaglio di **zinco** inserito nell'ultima fetta corrisponderà al terminale **negativo**.

Se a questa **pila** a **3** elementi collegherete i puntali di un **tester** rileverete una tensione di circa **2,4 volt** e questo dimostra che da ogni fetta di limone è possibile prelevare una tensione di circa **0,8 volt**, infatti: **0,8 x 3 = 2,4 volt**.

Eseguito questo primo esperimento, procuratevi 3 bicchierini anche di **plastica** ed inserite al loro interno un ritaglio di **rame** ed uno di **zinco**, poi versatevi del **succo** di **limone** in modo da ricoprire i due elettrodi per circa **1-2 centimetri**.

Dopo aver posto in **serie** gli elettrodi inseriti nei bicchieri, se collegherete il puntale **positivo** del tester al terminale di **rame** e il puntale **negativo** al terminale di **zinco** rileverete una tensione di circa **2,8 volt** e questo dimostra che usando **più succo** di limone si riesce a prelevare da ogni bicchiere una tensione di **0,93 volt**.

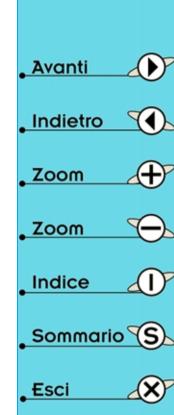
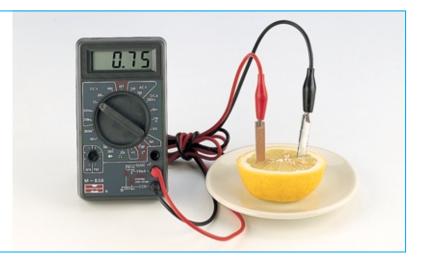


Fig.384 Inserendo un ritaglio di rame e uno di zinco in una fetta di limone, riuscirete a prelevare da questa pila rudimentale una tensione di circa 0,8 volt.



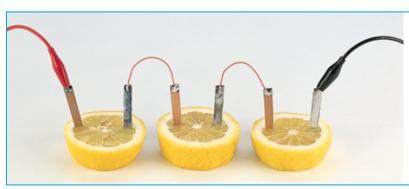


Fig.385 Collegando in serie tre fette di limone riuscirete a prelevare una tensione di circa 2,4 volt.

Nel caso non riusciste a recuperare dei ritagli di rame o di zinco non scoraggiatevi.

Procuratevi delle pile cilindriche scariche da 1,5 volt oppure quadre da 4,5 volt ed apritele.

Poichè l'**involucro** esterno di queste pile è di **zinco**, ne potrete ritagliare una piccola striscia che vi servirà per l'elettrodo **negativo**.

Come noterete, l'elettrodo **centrale** di queste pile che corrisponde all'elettrodo **positivo**, anziché risultare di **rame** è composto da una piccola barretta cilindrica di **carbone**.

Se all'interno di un bicchiere contenente del succo di limone inserite questa barretta di carbone e un ritaglio di zinco (vedi fig.386), riuscirete a prelevare da questa elementare pila una tensione di circa 0,93 volt.

Collegando in **serie** due bicchieri preleverete una tensione di circa **1,86 volt**, collegandone tre preleverete una tensione di circa **2,8 volt**, collegandone quattro in **serie** la tensione salirà a **3,8 volt** circa.

Con questo semplice esperimento vi abbiamo dimostrato come si possa costruire una **pila rudimentale** e come, collegando in **serie** più elementi, si riesca ad aumentare il valore di una **tensione**.

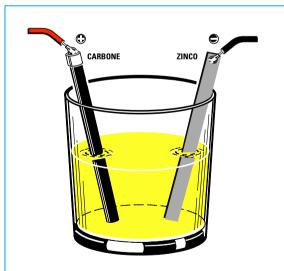
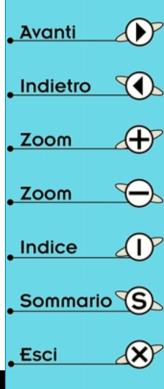


Fig.386 Inserendo un ritaglio di rame ed uno di zinco in un piccolo bicchiere e versando al suo interno del succo di limone otterrete da ogni pila una tensione di circa 0,93 volt. In sostituzione del ritaglio di rame si potrà utilizzare la barretta cilindrica di carbone presente all'interno di una pila da 1,5 volt oppure da 4,5 volt.





INTERRUTTORI e COMMUTATORI

Per lasciar passare o interrompere in un circuito elettrico una tensione di alimentazione oppure un segnale di BF, si usano dei **contatti** meccanici contenuti all'interno di un componente chiamato **interruttore - deviatore - commutatore**.

Riassumiamo qui brevemente le differenze che intercorrono fra questi tre componenti.

Gli **interruttori** dispongono di **2 terminali** perché al loro interno sono presenti due soli contatti.

L'interruttore si dice **chiuso** oppure **on** quando i suoi contatti si **toccano** e in questa condizione una tensione applicata su uno dei suoi terminali riesce a passare su quello opposto (vedi fig.390).

L'interruttore si dice **aperto** oppure **off** quando i suoi terminali **non** si **toccano**, quindi il flusso della corrente risulta interrotto (vedi fig.390).

In una qualsiasi apparecchiatura, sia essa una radio, un amplificatore, una televisione, esiste sempre un **interruttore** per poter applicare al circuito la tensione di alimentazione.

I **deviatori** dispongono di **3 terminali** perché al loro interno sono presenti tre contatti.



Fig.387 Gli interruttori e i deviatori possono avere forme e dimensioni diverse. I doppi deviatori, come potete vedere in questo disegno, racchiudono al loro interno due deviatori separati.

Agendo sulla leva di comando si **apre** un contatto e automaticamente si **chiude** quello opposto o viceversa (vedi fig.389).

Collegando un **deviatore** nello schema visibile in fig.391, potremo spegnere la lampadina **A** ed accendere la lampadina **B** o viceversa.

In commercio esistono anche dei **doppi deviatori** che racchiudono al loro interno due **deviatori separati** (vedi fig.387).

Avanti

Indietro



Zoom



Zoom



Indice







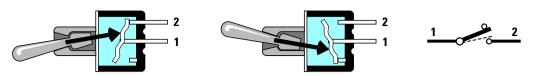


Fig.388 Spostando la leva esterna di un INTERRUTTORE, una barretta interna provvederà a cortocircuitare o ad aprire i due terminali 1-2. In tutti gli schemi elettrici l'interruttore viene raffigurato con il simbolo grafico visibile a destra.

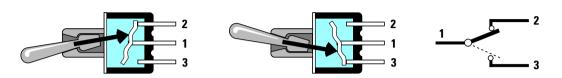


Fig.389 Spostando la leva di un DEVIATORE, una barretta interna provvederà a cortocircuitare i due terminali 1-2 e ad aprire i due terminali 1-3 o viceversa. In tutti gli schemi elettrici il deviatore viene raffigurato con il simbolo grafico visibile a destra.

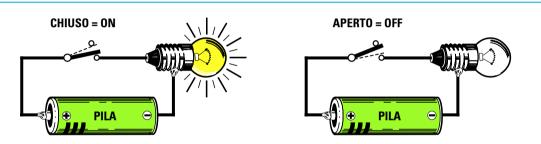


Fig.390 Quando i due terminali 1-2 si toccano, si dice che l'Interruttore è CHIUSO oppure in posizione ON. Quando i due terminali 1-2 non si toccano si dice che l'interruttore è APERTO oppure in posizione OFF. In posizione ON la tensione passerà dal terminale 1 verso il terminale 2. In posizione OFF il flusso della tensione verrà interrotto.

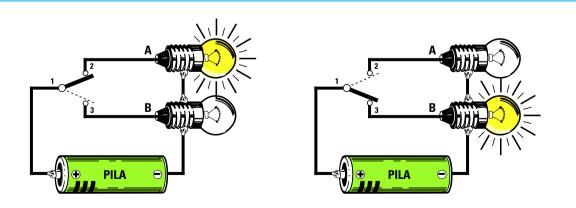
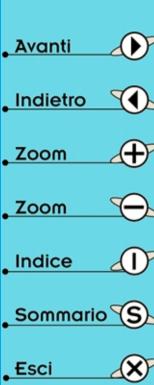
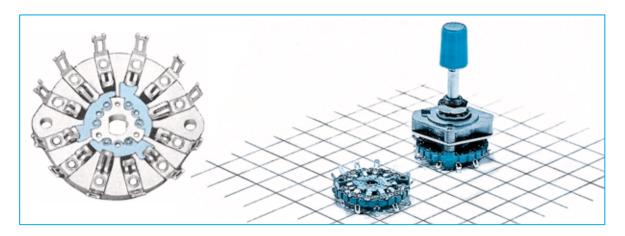


Fig.391 Nei Deviatori, quando i due terminali 1-2 si toccano la tensione passerà dal terminale 1 (terminale posto al centro) verso il terminale 2 e s'interromperà sul terminale 3 o viceversa. Quindi collegando ai terminali 2-3 due lampadine, quando si accenderà la lampadina A vedremo spegnersi la lampadina B o viceversa.





I **commutatori** si differenziano dagli interruttori e dai deviatori perchè sono provvisti di un perno che, facendo ruotare un **cursore**, chiude uno dopo l'altro i **contatti** presenti nel loro corpo.

Si possono reperire commutatori con uno o più cursori e con diversi contatti:

I commutatori 1 via - 12 posizioni (vedi fig.392-395) dispongono di un solo cursore che si chiude su uno dei 12 contatti esterni.

I commutatori 2 vie - 6 posizioni (vedi fig.393-396) dispongono di 2 cursori (vedi A-B) che si chiudono su 6 contatti.

Infatti la sigla 2 vie sta ad indicare che questo commutatore è composto da 2 sezioni provviste di 6 contatti.

I commutatori 3 vie - 4 posizioni (vedi fig.394-397) dispongono di 3 cursori (vedi A-B-C) che si chiudono su 4 contatti.

Infatti la sigla **3 vie** indica che questo commutatore è composto da **3 sezioni** provviste ciascuna di **4 contatti**.

I commutatori 4 vie - 3 posizioni (vedi fig.398) dispongono di 4 cursori (vedi A-B-C-D) che si chiudono su 3 contatti.

La sigla 4 vie indica che questo commutatore è composto da 4 sezioni provviste di 3 contatti.

I commutatori 6 vie - 2 posizioni (vedi fig.399) dispongono di 6 cursori (vedi A-B-C-D-E-F) che si chiudono su 2 contatti.

La sigla 6 vie indica che questo commutatore è composto da 6 sezioni provviste di 2 contatti.

Poichè sul corpo dei commutatori rotativi a più **vie** non è mai indicato su quali **contatti** si chiudono i loro cursori, abbiamo riportato nella pagina di destra il disegno di ogni singolo settore.

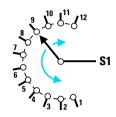


Fig.392 Disegno grafico di un commutatore 1 via 12 posizioni. Se in uno schema vi sono tre identici commutatori, il primo verrà siglato S1, il secondo S2, il terzo S3.

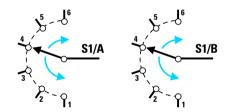


Fig.393 Disegno grafico di un commutatore a 2 vie 6 posizioni. In uno schema elettrico le due sezioni A-B possono essere poste anche a notevole distanza tra loro.

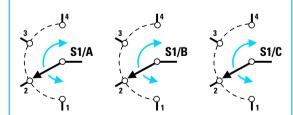


Fig.394 Disegno grafico di un commutatore a 3 vie 4 posizioni. In uno schema elettrico le tre sezioni sono contrassegnate con lo stesso numero S1/A - S1/B - S1/C.













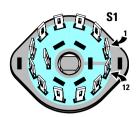


Fig.395 Nello zoccolo di un commutatore a 1 via 12 posizioni è presente un solo cursore.

Fig.396 Nello zoccolo di un commutatore a 2 vie 6 posizioni troviamo 2 cursori siglati S1/A e S1/B.





Fig.397 Nello zoccolo di un commutatore a 3 vie 4 posizioni troviamo 3 cursori siglati S1/A - S1/B - S1C.

Fig.398 Nello zoccolo di un commutatore a 4 vie 3 posizioni troviamo 4 cursori siglati S1/A-S1/B-S1/C-S1/D.



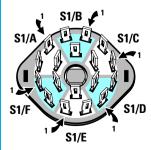


Fig.399 Nello zoccolo di un commutatore a 6 vie 2 posizioni troviamo 6 cursori siglati S1/A -B-C-D-E-F.



Fig.400 Nei commutatori digitali è presente una finestra in cui appare un numero da 0 a 9. In questa foto potete osservare due commutatori digitali appaiati.

In caso di dubbio, potrete individuare ciascun contatto con un tester posto in posizione **ohmetro**.

Oltre ai commutatori **rotativi** ne esistono altri chiamati **digitali**, provvisti di una **finestra** nella quale appare un numero da **0** a **9** (vedi fig.400).

Per cambiare questo numero è sufficiente ruotare la piccola manopola **dentellata** presente sul loro corpo oppure premere i pulsanti indicati +/-.

Premendo il pulsante + il numero che appare nella finestra **aumenta** di una unità, premendo l'opposto pulsante – il numero **diminuisce** di una unità.

Questi commutatori possono essere di tipo **decimale** oppure di tipo **binario**.

I commutatori **decimali** dispongono sul retro di **11 piste** in rame (vedi fig.401) contrassegnate dai numeri da **0** a **9** e dalla lettera **C**.

La lettera **C** è il terminale del **cursore**, quindi ruotando la manopola dentata o premendo i pulsanti posti sul frontale, chiuderemo il terminale **C** con le piste numerate **0-1-2-3-4-5-6-7-8-9**.

I commutatori **decimali** possono essere paragonati ad un semplice commutatore **rotativo** da **1 via - 10 posizioni**.

I commutatori **binari** si differenziano dai decimali perché dispongono sul retro di sole **5 piste** in ra-

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

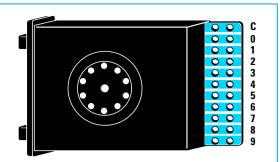


Fig.401 Sul circuito stampato dei commutatori decimali sono presenti 11 piste in rame. La pista del cursore rotativo è sempre contrassegnata dalla lettera C.

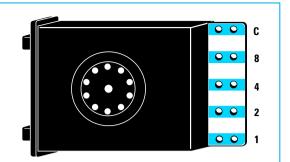


Fig.402 Sul circuito stampato dei commutatori Binari sono presenti 5 piste in rame contrassegnate C-1-2-4-8. La pista indicata con la lettera C è quella del cursore.

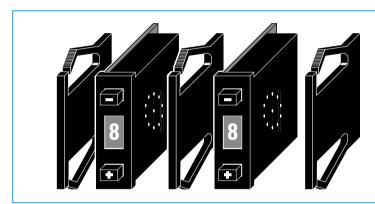


Fig.403 Poiché questi commutatori sono componibili è possibile accoppiarli in modo da ottenere dei blocchi da 2-3-4-5 settori. Per poterli fissare sul pannello frontale del mobile, ai lati di questi blocchi andranno innestate delle sponde.

me (vedi fig.402) contrassegnate dai numeri 1-2-4-8 e dalla lettera C.

La lettera C corrisponde sempre al terminale del cursore, quindi ruotando la manopolina dentata o premendo i due pulsanti posti sul frontale, chiuderemo il terminale C con una o più piste 1-2-4-8.

In pratica ruotando il cursore sulle dieci posizione, da 0 a 9, si chiuderanno questi contatti:

numero 0 = contatto C aperto

numero 1 = contatto C chiuso su 1

numero 2 = contatto C chiuso su 2

numero 3 = contatti C chiusi su 1+2

numero 4 = contatto C chiuso su 4

numero 5 = contatti C chiusi su 1+4

numero 6 = contatti C chiusi su 2+4

numero 7 = contatti C chiusi su 1+2+4

numero 8 = contatto C chiuso su 8

numero 9 = contatti C chiusi su 1+8

Come potete notare il cursore di questo commutatore binario si commuta su uno o più contatti 1-2-4-8 in modo da ottenere un valore pari alla somma del numero che appare nella finestra.

Quindi se nella finestra appare il numero 3, il cur-

sore risulterà contemporaneamente commutato sulle piste 1+2 per poter ottenere il valore di 3.

Se appare il numero 2 il cursore risulterà commutato sulla sola pista 2.

Se appare 7 il cursore risulterà commutato sulle piste 1+2+4 per poter ottenere il valore di 7.

Se appare 9 il cursore risulterà commutato sulle piste 1+8 per poter ottenere il valore di 9.

Questo speciale commutatore viene normalmente utilizzato in molti progetti digitali ed infatti guando passeremo a presentarveli scoprirete voi stessi come ci aiuti a risolvere molti problemi.



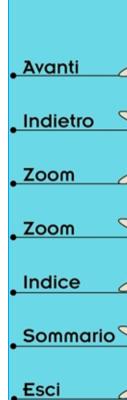


Fig.404 Dopo aver montato il circuito ed averlo inserito all'interno del relativo mobile potrete subito giocare, assieme ai vostri amici, con questo gadget elettronico costruito con le vostre mani.



UN SEMPLICE GADGET ELETTRONICO

Per migliorare le proprie conoscenze tecniche in campo elettronico occorre tenersi sempre in allenamento e per questo motivo in ciascuna Lezione vi proponiamo dei semplici montaggi molto validi per degli apprendisti in elettronica.

Eseguendo questi montaggi imparerete a conoscere dei nuovi componenti e quando constaterete che questi circuiti funzionano immediatamente non appena vengono alimentati, vi renderete conto che l'elettronica non è poi così difficile come pensavate inizialmente.

Il progetto che vi presentiamo in questa Lezione è un semplice gioco elettronico che susciterà un sicuro interesse fra i vostri amici, i quali, sapendo che solo da poco tempo vi siete addentrati in questo campo che implica l'utilizzo di transistor, integrati e tanti altri componenti a loro sconosciuti, si stupiranno nel vedervi già in grado di realizzare e di far funzionare un progetto.

Non preoccupatevi se in questo schema troverete dei componenti e dei **simboli** dei quali non conoscete ancora il significato, perchè arriverà anche la Lezione in cui vi spiegheremo dettagliatamente cosa sono e come funzionano.

Una volta che avrete portato a termine il montaggio di questo progetto vi troverete a disposizione due giochi, un **dado elettronico** ed uno meno conosciuto ma più divertente chiamato **gemelli**.

In questo secondo gioco si devono **sommare** soltanto i **punti** che appaiono nelle caselle in cui si accendono **entrambi** i diodi.

Quindi se si accendono **due** led nelle caselle contrassegnate **10-30** avrete realizzato un punteggio di **40**, se si accendono i **due** led nelle caselle **20-30-40**, avrete realizzato un punteggio di **90**.

Quando si accendono in tutte le quattro caselle i due diodi led otterrete il massimo punteggio che è 100, se invece non si accende nessun diodo led oppure un solo led in tutte le quattro caselle otterrete il punteggio minimo che risulta 0.

Detto questo possiamo passare allo schema elettrico riportato in fig.406 per spiegarvi come funziona questo circuito.

Premendo il pulsante P1 la tensione positiva di alimentazione di 6 volt va a caricare il condensatore elettrolitico C1.

Lasciando il pulsante, la tensione **positiva** immagazzinata dal condensatore elettrolitico va ad aliZoom
Zoom
Indice
Sommario
Sommario

Avanti

Indietro

223



Fig.405 Nel gioco dei "Gemelli" si dovranno sommare i soli punti che appaiono nelle caselle in cui risultano accesi entrambi i diodi led. In questo esempio, bisognerà sommare soltanto il punteggio delle due caselle 20+30 e non quello delle caselle 10 e 40 poiché in queste ultime è acceso un solo diodo led.

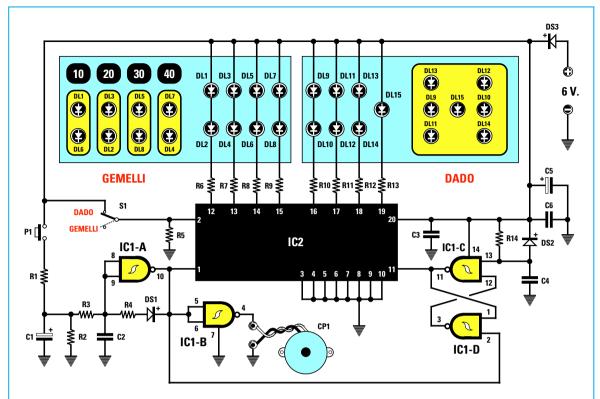


Fig.406 Schema elettrico del Gadget elettronico. Di lato sono riportati l'elenco ed i valori dei componenti da utilizzare.

mentare i piedini 8-9 di IC1/A, quel componente contrassegnato da un simbolo strano del quale non vi abbiamo ancora parlato e che in pratica è una porta logica chiamata Nand.

Fino a quando questo condensatore C1 risulta carico, dal piedino d'uscita 10 di IC1/A fuoriesce una freguenza ad onda quadra che entra nel piedino 1 del rettangolo nero siglato IC2, che in pratica è un integrato digitale programmato.

Questo integrato provvede a cortocircuitare a massa in modo casuale le resistenze R6-R7-R8-R9-R10-R11-R12-R13.

Se l'integrato IC2 cortocircuita a massa le resistenze R6-R7 si accendono i soli diodi led siglati DL1-DL2 e DL3-DL4.

Se l'integrato IC2 cortocircuita a massa le resistenze R12-R13 si accendono i soli diodi led siglati DL13-DL14 e DL15.

Quando il condensatore elettrolitico C1 si sarà totalmente scaricato, il Nand siglato IC1/A, non invierà più sul piedino 1 dell'integrato IC2 la frequenza ad onda quadra che generava e, di consequenza, rimarrà accesa la combinazione dei diodi led presente in quell'istante.

ELENCO COMPONENTI LX.5009

R1 = 220 ohm 1/4 watt

R2 = 100.000 ohm 1/4 watt

R3 = 1 megaohm 1/4 watt

R4 = 10.000 ohm 1/4 watt

R5 = 1.000 ohm 1/4 watt

R6 = 150 ohm 1/4 watt

R7 = 150 ohm 1/4 watt

R8 = 150 ohm 1/4 watt

R9 = 150 ohm 1/4 watt

R10 = 150 ohm 1/4 watt

R11 = 150 ohm 1/4 watt

R12 = 150 ohm 1/4 watt

R13 = 330 ohm 1/4 watt

R14 = 22.000 ohm 1/4 watt

C1 = 100 mF elettrolitico C2 = 47.000 pF elettrolitico

C3 = 100.000 pF poliestere

C4 = 100.000 pF poliestere

C5 = 22 mF elettrolitico

C6 = 100.000 pF poliestere **DS1** = diodo tipo 1N.4150

DS2 = diodo tipo 1N.4150

DS3 = diodo tipo 1N.4007

DL1-DL15 = diodi led

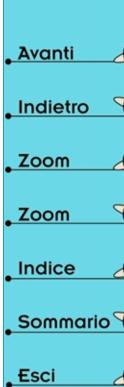
IC1 = C-Mos tipo 4093

IC2 = EP.5009

P1 = pulsante

S1 = deviatore

CP1 = cicalina piezo



L'interruttore **S1** collegato al piedino **2** di **IC2** ci consente di selezionare uno dei due giochi.

Quando **S1** applica sul piedino **2** la tensione positiva dei **6 volt** risulterà attivo il solo gioco dei **dadi**, quando **S1** toglie questa tensione positiva risulterà attivo il solo gioco dei **gemelli**.

In questo circuito sono presenti altre tre **porte Nand** siglate **IC1/B-IC1/C-IC1/D** la cui funzione non vi abbiamo ancora spiegato.

Utilizziamo il **Nand** siglato **IC1/B** per eccitare la piccola capsula piezoelettrica siglata **CP1** necessaria per poter ottenere un suono.

I Nand siglati IC1/C-IC1/D collegati al piedino 11 dell'integrato IC2 impediscono che i diodi led si accendano casualmente ancora prima di premere il pulsante P1.

Per terminare aggiungiamo che tutte le quattro porte Nand siglate IC1/A-IC1/B-IC1/C-IC1/D sono contenute all'interno di un piccolo integrato siglato CD.4093 (vedi fig.411).

I numeri riportati in corrispondenza dei quattro lati dell'integrato IC2 indicano la posizione dei

piedini sul suo corpo (vedi fig.411).

Questi numeri non servono a chi monta questo progetto, perchè le piste in rame presenti sul **circuito stampato**, siglato **LX.5009**, provvedono a collegare, senza errori, ogni singolo piedino.

Il circuito deve essere alimentato con una tensione **stabilizzata** di **6 volt** che potete prelevare dall'alimentatore **LX.5004** che abbiamo pubblicato nella Lezione N.7 (vedi rivista N.186).

Alimentando il circuito con una tensione **maggio**re, ad esempio di 7 volt, si corre il rischio di bruciare l'integrato IC2.

Il diodo **DS3** posto in serie al filo **positivo** di alimentazione serve per non bruciare i due integrati nel caso venisse inavvertitamente collegata la tensione **positiva** dei **6 volt** sul filo **negativo**.

REALIZZAZIONE PRATICA

Richiedendo il kit **LX.5009** vi verranno forniti tutti i componenti necessari per realizzare questo progetto, compresi il circuito stampato già inciso e forato ed un mobile plastico completo di mascherina forata e serigrafata.

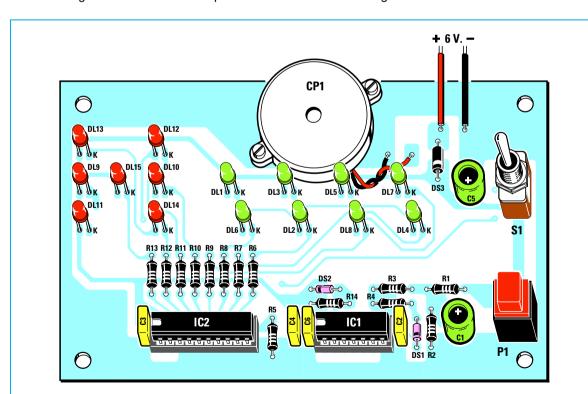


Fig.407 Schema pratico di montaggio. Se prima di inserire una resistenza o un condensatore ne controllerete l'esatto valore e se orienterete la "fascia" colorata di ciascun diodo DS come indicato nel disegno, il circuito funzionerà istantaneamente.

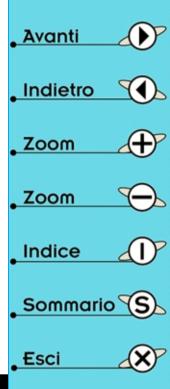




Fig.408 Foto del montaggio visto dal lato dei componenti.

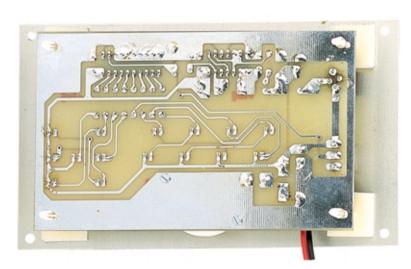
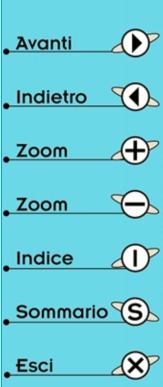
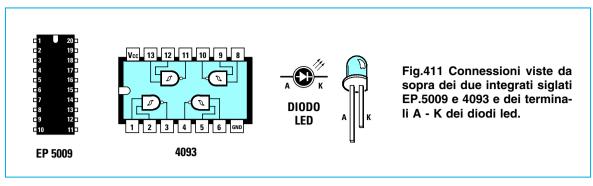


Fig.409 Lo stesso circuito osservato dal lato delle saldature.



Fig.410 Una volta montati sullo stampato tutti i diodi led, inserendone il terminale più corto siglato K (vedi fig.411) nei fori che appaiono contrassegnati dalla lettera K (vedi fig.407), appoggiate sopra a questi la mascherina frontale, poi capovolgete il tutto e, dopo aver fatto fuoriuscire tutte le teste dei diodi led, saldatene con cura i terminali.





Una volta in possesso del circuito stampato, potete subito iniziare ad inserire i due zoccoli degli integrati IC1-IC2 nelle posizioni indicate in fig.407. Dopo aver appoggiato il corpo di questi zoccoli sulla basetta del circuito stampato, ne dovete saldare tutti i piedini sulle sottostanti piste in rame. Gli errori che un principiante può commettere, nel caso non avesse letto la Lezione N.5, sono sempre i soliti:

- Anzichè appoggiare l'anima dello **stagno** sulla pista da saldare, la si fonde sulla punta del saldatore. In questo modo il **disossidante** contenuto al suo interno non riesce a **pulire** il **terminale** dello zoccolo e la pista in **rame** dello stampato e quindi si ottiene un collegamento elettrico instabile.
- Sulla pista in rame si scioglie un eccesso di stagno che, spandendosi, va a cortocircuitare la pista vicina.
- Ci si **dimentica** di saldare uno dei tanti piedini presenti nello zoccolo.

Se non commetterete nessuno di questi errori elementari, il circuito funzionerà non appena lo avrete completato.

Proseguendo nel montaggio, potete inserire nelle posizioni contrassegnate dalle scritte R1-R2-R3, ecc. (vedi fig.407) tutte le **resistenze**, verificandone il valore con l'aiuto del **codice** dei **colori** (vedi **Lezione N.2**).

Come vi abbiamo già spiegato nelle precedenti lezioni, dovete dapprima appoggiare il corpo delle resistenze sul circuito stampato e poi saldarne i due terminali tranciando con un paio di tronchesine il filo eccedente.

Dopo le resistenze potete inserire nello stampato i diodi al silicio **DS1-DS2** con corpo in vetro, posizionando il lato contornato da una **fascia nera** come indicato nel disegno pratico di fig.407.

Se orienterete questa fascia nera in senso opposto, il circuito **non funzionerà**.

Il diodo al silicio **DS3** con corpo plastico va collocato in prossimità del condensatore elettrolitico **C5**,

orientando verso il basso la **fascia bianca** presente sul suo corpo.

A questo punto potete montare tutti i condensatori **poliestere** e i due **elettrolitici** siglati **C1-C5**, inserendo il loro terminale **positivo** nel foro dello stampato contrassegnato con il simbolo +.

Se sul corpo di questi elettrolitici non è indicata nessuna polarità, controllate la lunghezza dei due terminali: quello che risulta **più lungo** è il terminale **positivo**.

Dopo questi componenti potete inserire il pulsante P1, poi l'interruttore S1 e fissare sulla parte alta dello stampato la cicalina piezoelettrica CP1 saldando, senza rispettare nessuna polarità, i due fili rosso-nero sulle due piste presenti in prossimità del diodo led DL7.

Montate infine sullo stampato tutti i **diodi led**, inserendo il terminale **più corto** chiamato **Catodo** nel foro contrassegnato dalla lettera **K**.

Se inserirete questo terminale **K** nel foro opposto **non** si accenderà nè questo **diodo led** e nemmeno quello che si trova posto in **serie** ad esso.

Se il diodo led **DL1** verrà invertito, automaticamente **non** si accenderà nemmeno il diodo led siglato **DL2**.

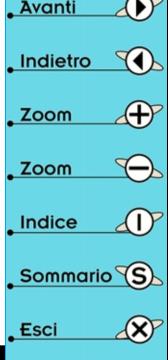
Nei fori delle caselle dei **gemelli** dovete inserire i diodi led di colore **verde**, mentre nei fori dei **dadi** i diodi led di colore **rosso**.

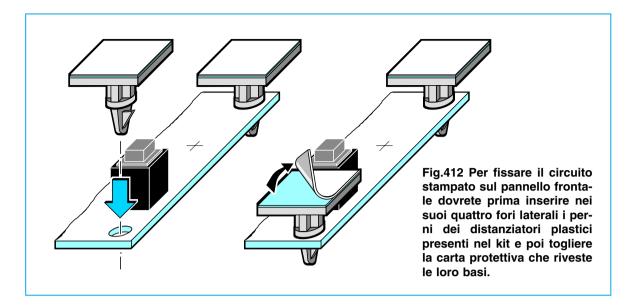
IMPORTANTE

Prima di saldare i terminali dei diodi led sulle piste in rame, vi consigliamo di innestare nei quattro fori laterali, presenti sul circuito stampato, i **perni** dei **distanziatori plastici** (vedi fig.412) che troverete inclusi nel kit.

Eseguita questa operazione, appoggiate sopra allo stampato la **mascherina** frontale, poi capovolgete il tutto in modo da far fuoriuscire dai fori presenti sulla mascherina le **teste** di tutti i diodi led. A questo punto potete saldare i loro terminali sul

A questo punto potete saldare i loro terminali sul circuito stampato, tagliando con un paio di tron-





chesine la lunghezza eccedente.

Questa complessa operazione serve soltanto per ritrovarsi sul pannello frontale tutti i diodi led alla stessa distanza.

Infatti sarebbe **antiestetico** vedere un diodo led che fuoriesce dal pannello e un altro che rimane più interno.

Ovviamente anche se i diodi non risultano perfettamente allineati il circuito funzionerà ugualmente, ma poichè "anche l'**occhio** vuole sua parte" se eseguirete un lavoro a regola d'arte tutto risulterà esteticamente più presentabile.

Completato il montaggio, dovrete inserire nei rispettivi zoccoli i due integrati, facendo **molta attenzione** al lato del loro corpo su cui è presente la **tacca** di riferimento a forma di **U**.

Come appare ben evidenziato in fig.407, questa **tacca** a forma di **U** va rivolta necessariamente verso **sinistra**.

Se i piedini risultano talmente divaricati da non riuscire ad entrare nelle sedi degli zoccoli, potete avvicinarli pressandoli sopra al piano di un tavolo.

Il corpo di questi integrati va premuto con forza in modo che tutti i piedini s'innestino nelle loro sedi. Vi consigliamo di verificare attentamente che ciò avvenga, perchè spesso accade che **un** piedino anzichè entrare nel relativo vano fuoriesca dallo zoccolo.

Se prima di inserire il circuito all'interno del mobile volete verificare se il progetto funziona, è sufficiente che colleghiate i due fili **rosso** e **nero** di alimentazione nell'alimentatore **LX.5004** regolato per erogare in uscita una tensione di **6 volt**.

Inizialmente tutti i diodi led risulteranno **spenti**, ma non appena premerete il pulsante **P1** vedrete tutti i diodi led lampeggiare velocemente per poi rallentare fino a quando rimarranno accesi i soli led del punteggio finale.

Constatato che il circuito funziona regolarmente, lo potete collocare all'interno del suo mobile plastico.

Prima di fissare il circuito stampato sul pannello frontale del mobile dovete tracciare con una matita i punti in cui andranno appoggiate le basi dei **distanziatori adesivi**, dopodichè potrete togliere la carta che protegge la loro superficie adesiva (vedi fig.412) e fissarli.

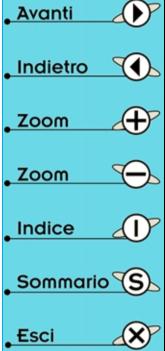
Una volta verificato che tutte le teste dei diodi led fuoriescano dal pannello, dovete premere lo stampato per far aderire le basi dei distanziatori sulla superficie del pannello frontale.

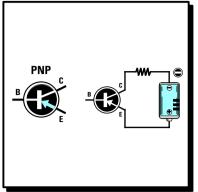
Per far fuoriuscire i due fili **rosso-nero** di alimentazione dovete solo aprire, con una punta da trapano, un piccolo foro sul retro del mobile plastico.

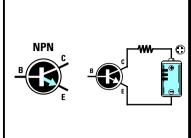
COSTO di REALIZZAZIONE

Costo del solo stampato LX.5009 L.14.000

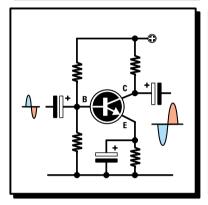
Ai prezzi riportati già comprensivi di IVA andranno aggiunte le sole spese di spedizione a domicilio.

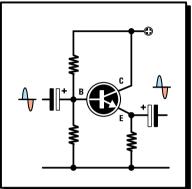


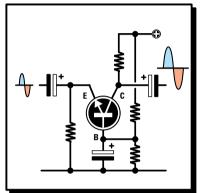












imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

Un componente che troverete in quasi tutte le apparecchiature elettroniche è il **transistor**, che viene usato per amplificare qualsiasi tipo di segnale sia di **BF** che di **RF**, sigle che come già sapete significano segnali di **bassa frequenza** e di **alta frequenza**.

Apprendere come si polarizza un transistor per farlo funzionare correttamente, riuscire a distinguere in uno schema elettrico i tre termimali **EBC** e anche se un transistor è un **PNP** o un **NPN**, è indispensabile per poter riuscire a montare una qualsiasi apparecchiatura elettronica.

A partire da questa lezione inizieremo a presentarvi tutti i più comuni **semiconduttori** utilizzati in campo elettronico, quindi gli argomenti trattati diventeranno sempre più interessanti anche perchè il tutto vi verrà spiegato in modo molto semplice e comprensibile.

Le poche, ma necessarie **formule** che riportiamo per poter calcolare tutti i valori delle **resistenze** di polarizzazione, contrariamente a quanto troverete in molti testi, sono estremamente **semplici**, pertanto non dovete preoccuparvi se, usandole, otterrete dei valori **leggermente** diversi; leggendo questa Lezione comprenderete infatti che quello che si afferma in teoria non sempre può essere applicato in **pratica**.

Quindi meglio usare **formule semplici**, tanto più che, se calcolando un valore di resistenza con formule complesse otteniamo tre numeri diversi, ad esempio **79.355 ohm** - **81.130 ohm** - **83.248 ohm**, all'atto **pratico** saremo **sempre** costretti ad usare il valore **standard** di **82.000 ohm**.

<u>Avanti</u>



Zoom



Indice

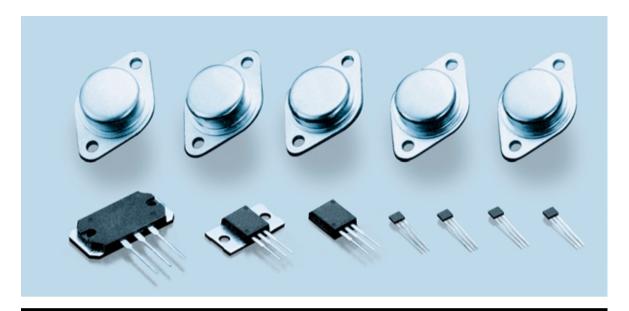
Zoom



Sommario S



(**X**)



CONOSCERE I TRANSISTOR

Il transistor è il nome di un semiconduttore utilizzato in elettronica per amplificare qualsiasi tipo di segnale elettrico, cioè dalla Bassa Frequenza alla Radio Frequenza.

Per quanti manuali un **principiante** possa aver letto, difficilmente sarà riuscito a capire come realmente funzioni un **transistor** perché questo componente viene descritto in modo troppo teorico e con complesse **formule** matematiche.

In questa Lezione cercheremo di spiegarvi in modo completamente diverso e con molti esempi **elementari** che cos'è e come funziona questo semiconduttore chiamato **transistor**.

IL TRANSISTOR

Questo componente può avere forme e dimensioni diverse (vedi fig.413).

In tutti gli **schemi elettrici** il transistor viene raffigurato con il simbolo grafico visibile nelle figg.414-415, cioè con un cerchio dal quale fuoriescono **3 terminali** contrassegnati dalle lettere **E - B - C**.

la lettera E indica l'Emettitore la lettera B indica la Base la lettera C indica il Collettore

Spesso però le lettere **E - B - C** non vengono riportate accanto al simbolo grafico dal momento che i tre terminali del transistor sono **facilmente** identificabili. Infatti:

- Il terminale Emettitore si riconosce perché sulla

sua barra inclinata è sempre **presente** una **freccia** rivolta verso l'interno o verso l'esterno.

- Il terminale **Collettore** si riconosce perché la sua barra inclinata **non ha** nessuna **freccia**.
- Il terminale **Base** si riconosce perché la sua barra ha la forma di una grossa **I**.

Questo stesso **simbolo** grafico si usa sia per i transistor di dimensioni **ridotte** sia per i transistor di dimensioni **maggiori** (vedi fig.413).

Solamente guardando il disegno **pratico** oppure la foto del montaggio è possibile stabilire le reali **dimensioni** del transistor.

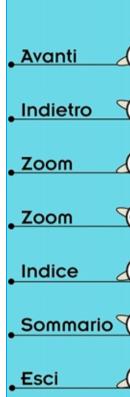
Guardando il **simbolo grafico** del transistor è necessario fare molta attenzione alla direzione della **freccia** posta sul terminale **Emettitore**.

Se la **freccia** è rivolta verso la **Base**, il transistor è del tipo **PNP** (vedi fig.414).

Se la **freccia** è rivolta verso l'**esterno**, il transistor è del tipo **NPN** (vedi fig.415).

La differenza che esiste tra un PNP ed un NPN riguarda solo la **polarità** di alimentazione da applicare sul terminale **Collettore**.

Nei transistor **PNP** il terminale **Collettore** va sempre collegato alla tensione **negativa** di alimentazione (vedi fig.414).



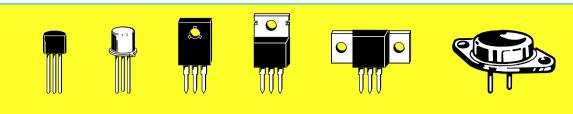


Fig.413 I transistor possono avere forme e dimensioni diverse. Quelli più piccoli vengono usati nei preamplificatori e quelli più grandi negli amplificatori finali di potenza.

Nei transistor **NPN** il terminale Collettore va sempre collegato alla tensione **positiva** di alimentazione (vedi fig.415).

Per ricordare quale **polarità** va collegata sul **Collettore** del transistor potete prendere come riferimento la lettera **centrale** delle sigle PNP ed NPN.

Nei transistor **PNP**, poiché la lettera **centrale** è una **N** (**negativo**), dovete collegare il terminale **Collettore** al **Negativo** di alimentazione.

Nei transistor **NPN**, poiché la lettera **centrale** è una **P** (**positivo**), dovete collegare il terminale **Collettore** al **Positivo** di alimentazione.

I TERMINALI E - B - C

A volte identificare i tre terminali **E - B - C** che fuoriescono dal **corpo** di un transistor può risultare problematico anche per un tecnico esperto.

Infatti una Casa Costruttrice può disporli nell'ordine E - B - C, un'altra Casa nell'ordine E - C - B, un'altra ancora nell'ordine C - B - E (vedi fig.416).

Un serio schema elettrico dovrebbe sempre recare la **zoccolatura** dei transistor utilizzati, vista nor-

malmente da **sotto**, cioè dal lato in cui i terminali fuoriescono dal loro corpo (vedi fig.417).

Per evitare di leggere in senso inverso la disposizione dei piedini, sul corpo di questi componenti è sempre presente un **riferimento**.

Nei piccoli transistor **plastici** il **riferimento** è costituito dal corpo a forma di **mezzaluna** (vedi fig.417), mentre nei piccoli transistor **metallici** da una minuscola **tacca** metallica che fuoriesce dal corpo in prossimità del terminale **E**.

Nei transistor **plastici** di **media potenza** questo **riferimento** è costituito da una piccola aletta **metallica** posta da un solo lato del corpo (vedi fig.418).

Nei transistor **metallici di potenza** (vedi fig.419) i **due** terminali **E - B** vengono sempre disposti più in **basso** rispetto alla linea **centrale** del corpo e con il terminale **E** posto sulla sinistra ed il **B** sulla destra. In terminale **C** è sempre collegato al corpo **metallico** del transistor.

PER amplificare un SEGNALE

Nei **transistor** il segnale da **amplificare** viene quasi sempre applicato sul terminale **Base** e per farvi

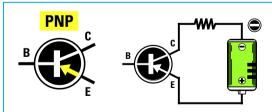


Fig.414 I transistor PNP si riconoscono dalla "freccia" posta sul terminale Emettitore che risulta sempre rivolta verso la Base. In questi transistor il Collettore va collegato al Negativo di alimentazione.

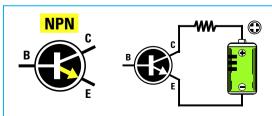
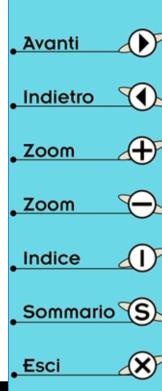
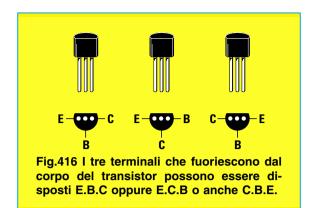
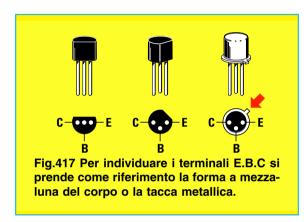
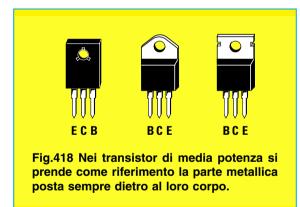


Fig.415 I transistor NPN si riconoscono dalla "freccia" posta sul terminale Emettitore che risulta rivolta verso l'esterno. In questi transistor il Collettore va sempre collegato al Positivo di alimentazione.











capire come questo terminale riesca a **controllare** il movimento degli **elettroni**, cioè ad aumentarli o a ridurli, paragoniamo un **transistor** ad un comune **rubinetto idraulico** (vedi fig.420).

La **leva** che comanda l'apertura e la chiusura del flusso dell'acqua può essere paragonata al terminale **Base** del transistor.

Se posizioniamo la **leva** del rubinetto a **metà corsa** da questo fuoriuscirà un flusso d'acqua di **media intensità**.

Se posizioniamo la **leva** verso il **basso** il flusso dell'acqua **cesserà**, mentre se la posizioniamo verso l'**alto** il flusso dell'acqua **aumenterà**.

Se pensate ad un **transistor** come quello disegnato in fig.421, cioè composto da un tubo di **entrata** chiamato **Collettore**, da un tubo di **uscita** chiamato **Emettitore** e da un **rubinetto centrale** chiamato **Base**, potete intuire subito come funzionano tutti i transistor.

Se la **leva** del rubinetto viene tenuta a **metà corsa** gli **elettroni** potranno passare al suo interno con **media intensità**.

Se la leva viene spostata verso il **basso** in modo da **chiudere** il rubinetto gli **elettroni** non potranno più passare.

Se la **leva** viene spostata verso l'**alto** in modo da **aprire** totalmente il rubinetto gli **elettroni** potranno passare con la **massima intensità**.

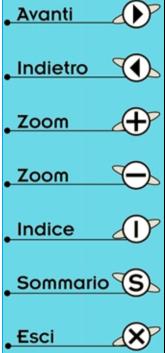
Per amplificare un segnale questo rubinetto non deve essere tenuto né tutto chiuso né tutto aperto, ma posizionato in modo da lasciare passare la metà degli elettroni che lo attraverserebbero se lo si aprisse totalmente.

Da questa **posizione**, se spostiamo la leva verso l'alto il flusso degli elettroni **aumenterà**, se la spostiamo verso il basso il flusso degli elettroni **diminuirà**.

Giunti a questo punto vi chiederete come si fa a regolare un **transistor** affinché questo lasci passare **metà** elettroni ed ancora come si fa a **chiuderlo** o ad aprirlo **totalmente**.

Guardando lo schema elettrico di uno stadio **amplificatore** che utilizza un transistor **NPN** (vedi fig.422) possiamo notare che:

 il terminale Collettore è collegato al positivo di alimentazione tramite la resistenza R3,



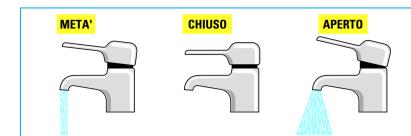


Fig.420 Come tutti sanno per far fuoriuscire da un rubinetto più o meno acqua è sufficiente spostare verso l'alto o verso il basso la leva posta sul suo corpo.

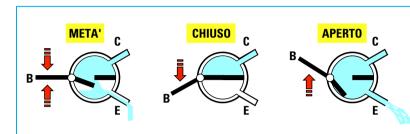


Fig.421 In un transistor per aumentare o ridurre il flusso degli elettroni bisogna spostare la leva della Base verso l'alto o verso il basso utilizzando una tensione.

- il terminale Base è collegato ad un partitore resistivo R1 R2 collegato tra il positivo ed il negativo di alimentazione.
- il terminale **Emettitore** è collegato a **massa** tramite la resistenza **R4**.

Nota: è ovvio che se questo transistor fosse stato un **PNP** avremmo dovuto collegare sul terminale **Collettore** la polarità **negativa** di alimentazione anziché la positiva (vedi fig.423).

Il valore di queste quattro resistenze viene calcolato in fase di progettazione per leggere tra i due terminali **Collettore - Emettitore** un valore di tensione che risulti molto prossimo alla **metà** del valore di alimentazione.

Quindi se si alimenta il transistor con una tensione di **20 volt**, queste resistenze vanno calcolate in modo da rilevare tra il **Collettore** e l'**Emettitore** un valore di tensione dimezzato, cioè di soli **10 volt** (vedi fig.424).

Se lo stesso transistor si alimenta con una tensione di **12 volt** queste resistenze vanno calcolate in modo da rilevare tra il **Collettore** e l'**Emettitore** una tensione di **6 volt** (vedi fig.425).

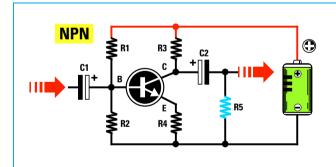


Fig.422 Per poter variare il flusso di elettroni in un transistor occorrono solo 4 resistenze. Due andranno collegate sul terminale di Base (vedi R1-R2), una sul Collettore (vedi R3) ed una sull'Emettitore (vedi R4).

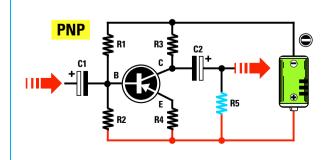
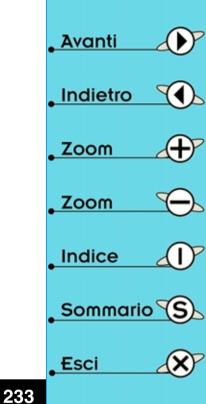
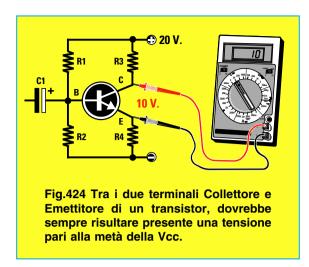


Fig.423 Se il transistor anzichè essere un NPN (vedi fig.422) fosse un PNP dovremmo soltanto invertire la polarità di alimentazione. La resistenza R5 posta sul condensatore elettrolitico C2 è la cosiddetta resistenza di CARICO.





Solo quando sul **Collettore** risulta presente **metà tensione** di alimentazione avremo **dimezzato** il flusso degli elettroni e solo in questa condizione riusciremo ad **amplificare** i segnali applicati sulla **Base** senza nessuna **distorsione**.

Per spiegarvi perché tra i due terminali **Collettore** - **Emettitore** deve risultare presente **metà tensione** di alimentazione simuliamo con alcuni disegni il funzionamento di una comune **leva** meccanica con il **fulcro** posto fuori centro (vedi fig.426).

Per il nostro esempio, il lato più **corto** sarà il terminale della **Base** ed il lato più **lungo** il terminale del **Collettore**.

Poiché il **Collettore** risulta più **lungo** della **Base** il suo **peso** lo farà appoggiare sul terreno.

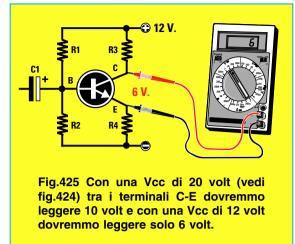
Se ora proviamo a muovere la parte più **corta** verso il **basso**, la parte opposta si **alzerà** (vedi fig.427), ma se proviamo a muoverla verso l'**alto** la parte più **lunga** non potrà **scendere** perché appoggia già sul terreno (vedi fig.428).

Perché il lato **Collettore** possa muoversi liberamente sia verso l'**alto** sia verso il **basso** dobbiamo necessariamente collocare questa leva in posizione **orizzontale**.

Per portarla in posizione **orizzontale** basta applicare sul lato più **corto** (lato della **Base**) un **peso** in grado di sollevare il lato più **lungo** fino a **metà** altezza (vedi fig.429).

Ottenuto questo **equilibrio**, quando sulla **Base** giunge una tensione che la spinge verso il **basso** (vedi fig.430) l'opposta estremità si **alza**.

Quando sulla Base giunge una tensione che la



spinge verso l'alto (vedi fig.431) l'opposta estremità scende.

Poiché un piccolo spostamento sul lato **corto** della **Base** corrisponde ad un ampio spostamento del lato opposto più **lungo**, che altro non è che il **Collettore**, otterremo un movimento notevolmente **amplificato**.

Quindi per **amplificare** un qualsiasi segnale la **prima** operazione da compiere è quella di applicare sul lato **corto** della leva un **peso** idoneo a sollevare il lato più **lungo** in posizione perfettamente **orizzontale**.

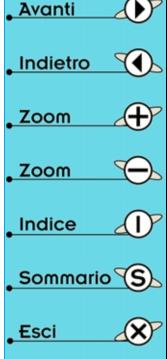
In un transistor questo **peso** si ottiene applicando sul terminale **Base** un valore di **tensione** in grado di far scendere la tensione presente sul terminale **Collettore** ad un valore pari alla **metà** di quella di alimentazione.

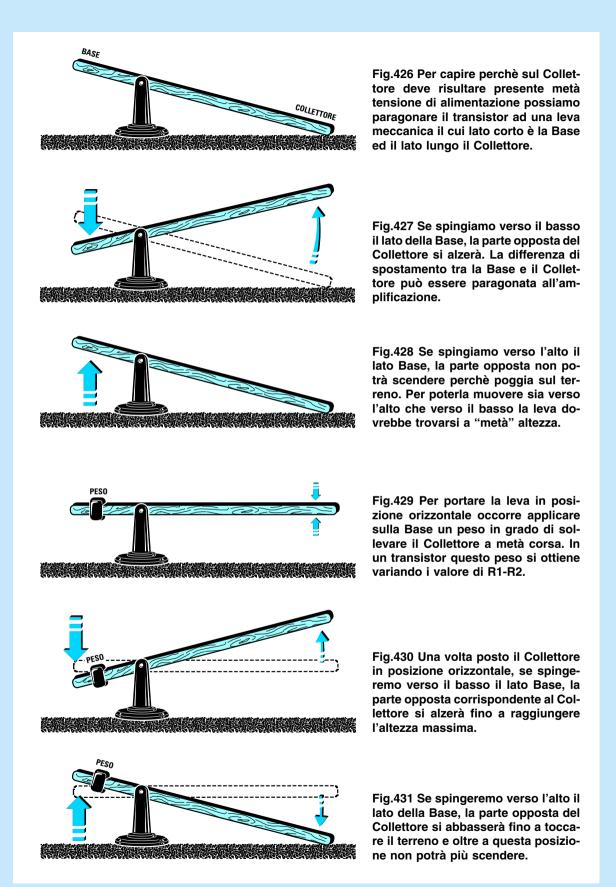
Per comprendere perché la tensione sul Collettore deve risultare pari alla metà di quella di alimentazione prendete un foglio di carta a quadretti e su questo tracciate una prima linea in basso che corrisponde al terminale Emettitore ed una seconda linea in alto che corrisponde alla tensione di alimentazione.

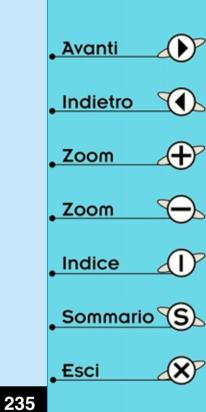
Se la tensione di alimentazione risulta di **12 volt** distanziate le due linee di **12 quadretti** in modo da assegnare ad ogni quadretto il valore di **1 volt** (vedi fig.432).

Ammesso che il transistor risulti correttamente polarizzato in modo da rilevare sul suo Collettore una tensione di 6 volt, tracciate una terza linea sul 6° quadretto.

Se il transistor **amplifica** il segnale di **10 volte**, applicando sulla **Base** un segnale **sinusoidale** di **1,2**







volt picco/picco, vale a dire composto da una semionda positiva che raggiunge un massimo di 0,6 volt ed una semionda negativa che raggiunge un minimo di 0,6 volt, sul terminale Collettore ritroveremo la stessa sinusoide amplificata di 10 volte (vedi fig.432), ma invertita di polarità.

Infatti ritroviamo la semionda positiva di 0,6 volt applicata sulla Base che farà scendere la tensione sul Collettore di:

$0.6 \times 10 = 6 \text{ volt}$

mentre ritroviamo la **semionda negativa** di **0,6 volt** applicata sulla **Base** che farà **salire** la tensione sul **Collettore** di:

$0.6 \times 10 = 6 \text{ volt}$

Questa **inversione** di polarità rispetto al segnale applicato sulla **Base** si ottiene perché, come già vi abbiamo dimostrato con l'esempio della **leva** meccanica (vedi figg.430-431), se spingiamo verso il **basso** il lato della **Base** si **alza** il lato della **Collettore**, e se spingiamo verso l'**alto** il lato della **Base** si **abbassa** il lato del **Collettore**.

Poiché la tensione sul **Collettore** diventa **6 volt** più **negativa** e **6 volt** più **positiva** rispetto ai **6 volt** presenti su questo terminale, la semionda che **scende** assumerà un valore di:

6 - 6 = 0 volt

e la semionda che sale un valore di:

6 + 6 = 12 volt

Come potete vedere in fig.432 la nostra sinusoide amplificata rimane all'**interno** del tracciato.

Se sulla **Base** applichiamo un segnale **sinusoida**le che raggiunge un massimo di **0,8 volt positivi** e di **0,8 volt negativi** (vedi fig.433), amplificando questo segnale di **10 volte** si dovrebbe in teoria prelevare sul **Collettore** un segnale di:

0,8 volt x 10 = 8 volt negativi 0,8 volt x 10 = 8 volt positivi

In realtà poiché la tensione presente sul **Colletto-**re è di 6 volt, l'onda amplificata verrà tosata su entrambe le estremità (vedi fig.433) perché le due semionde negativa e positiva supereranno le due linee del tracciato.

Quindi se alimentiamo un transistor con una tensione di 12 volt ed amplifichiamo un segnale di 10

volte non potremo applicare sulla Base un segnale maggiore di 1,2 volt picco/picco.

Nota: un segnale di 1,2 volt picco/picco è composto da una semionda negativa di 0,6 volt e da una semionda positiva di 0,6 volt.

Se alimentiamo il transistor con una tensione di 20 volt ed amplifichiamo il segnale sempre di 10 volte potremo applicare sulla Base un segnale di 2 volt picco/picco.

Infatti, bisogna sempre tenere presente che il segnale amplificato può **salire** fino al **massimo** della tensione di alimentazione e **scendere** fino ad un **minimo** di **0 volt**.

Quindi con una tensione di alimentazione di **12 volt** noi potremo **amplificare** un segnale che abbia un'ampiezza di **1,2 volt picco/picco** fino a:

12: 1,2 = 10 volte massimo

Con una tensione di alimentazione di **20 volt** noi potremo **amplificare** un segnale che abbia un'ampiezza di **1,2 volt picco/picco** fino a:

20 : 1,2 = 16,6 volte massimo

Dobbiamo far presente che il segnale verrà tosato anche quando la tensione presente tra Collettore ed Emettitore non risulta esattamente pari alla metà di quella di alimentazione.

Supponiamo che la tensione presente tra i due terminali **Collettore - Emettitore** risulti di **8 volt** anziché di **6 volt** (vedi fig.434).

Se sulla Base applichiamo un segnale sinusoidale di 1,2 volt picco/picco e lo amplifichiamo di 10 volte, in teoria dovremmo prelevare sul Collettore due semionde con questi valori:

0,6 x 10 = 6 volt positivi 0,6 x 10 = 6 volt negativi

Se sommiamo i 6 volt positivi agli 8 volt presenti sul Collettore otteniamo un valore di:

8 + 6 = 14 volt positivi

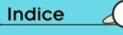
Poiché la semionda **positiva** supera i **12 volt positivi** di alimentazione la sinusoide **positiva** verrà **tosata** sul valore di **12 volt** (vedi fig.434).

Se sottraiamo i 6 volt negativi agli 8 volt presenti sul Collettore otteniamo una tensione di:

8 - 6 = 2 volt positivi



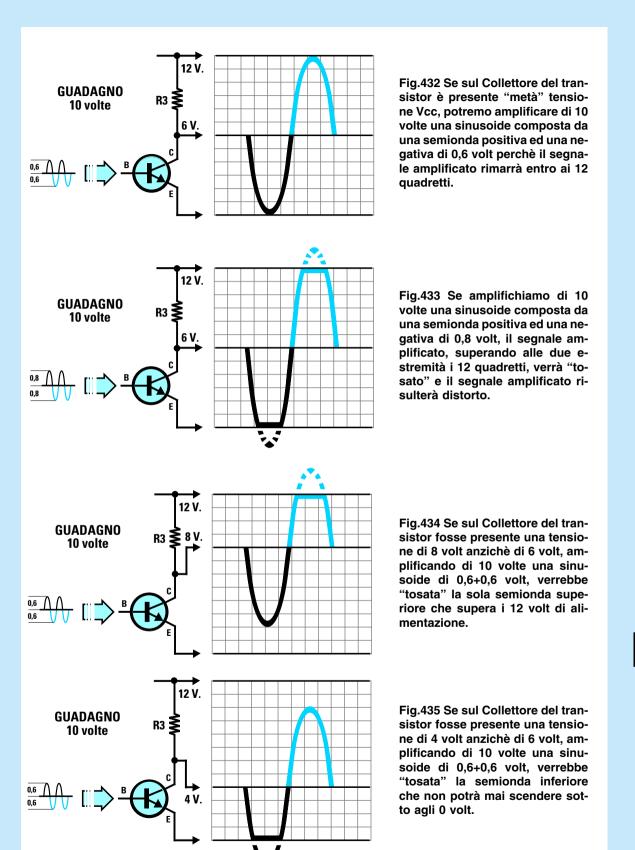


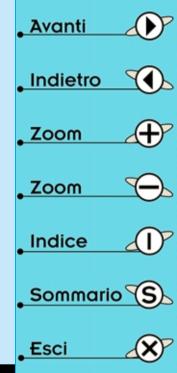












Ammesso che sul Collettore risulti presente una tensione di 4 volt anziché di 6 volt (vedi fig.435), come già vi abbiamo spiegato con l'esempio della leva la semionda negativa non potrà scendere sotto agli 0 volt, quindi la sua estremità verrà tosata di 2 volt circa.

A causa delle tolleranze delle resistenze, difficilmente si riesce ad ottenere tra i due terminali Collettore - Emettitore una tensione pari alla metà di quella di alimentazione.

Per evitare che le due estremità della sinusoide vengano tosate generando una distorsione si può utilizzare una di queste soluzioni:

1° - Si applicano sulla Base dei segnali la cui ampiezza risulti minore rispetto al massimo accettabile.

Quindi anziché applicare sull'ingresso un segnale di 1.2 volt picco/picco potremo applicare dei segnali di 0.8 volt picco/picco (vedi fig.436).

Amplificando questo segnale di 10 volte dal Collettore preleveremo due semionde che potranno raggiungere un'ampiezza massima di:

0.4 volt x 10 = 4 volt positivi0.4 volt x 10 = 4 volt negativi

Quindi anche se la tensione sul Collettore risulta di 8 volt oppure di 4 volt la nostra sinusoide non verrà mai tosata (vedi figg.437-438).

2° - Se il segnale da applicare sulla Base non può scendere sotto il valore di 1,2 volt picco/picco (vi ricordiamo che un segnale indicato volt picco/picco è sempre composto da una semionda positiva ed una negativa pari alla metà dei volt massimi) è sufficiente ridurre il guadagno del transistor portandolo da 10 volte a sole 6 volte.

Con un guadagno di 6 volte, sul Collettore del transistor si preleverà un segnale amplificato che potrà raggiungere un massimo di:

0.6 volt x 6 = 3.6 volt negativi0.6 volt x 6 = 3.6 volt positivi

Quindi anche se la tensione sul Collettore risultasse di 8 volt la nostra sinusoide non verrebbe mai tosata, perché la semionda negativa scenderebbe a:

8 - 3.6 = 4.4 volt

e la positiva salirebbe a:

8 + 3.6 = 11.6 volt

quindi rimarrebbe sempre all'interno del tracciato.

Lo stesso dicasi se la tensione sul Collettore risultasse di 4 volt perché la semionda negativa scenderebbe a:

4 - 3.6 = 0.4 volt

e la positiva salirebbe a:

4 + 3.6 = 7.6 volt

Anche in questo caso rimarrebbe sempre all'interno del tracciato.

3° - Come terza soluzione si può aumentare il valore della tensione di alimentazione portandola da 12 volt a 15 volt.

Quindi anche se amplifichiamo di 10 volte un segnale che raggiunge un'ampiezza massima di 1,2 volt picco/picco non supereremo mai il valore della tensione di alimentazione, infatti:

 $1,2 \times 10 = 12 \text{ volt}$

Con una tensione di alimentazione di 15 volt non ci dovremmo più preoccupare se sul Collettore non fosse presente metà tensione di alimentazione, vale a dire 7.5 volt, perché se fossero presenti 8 volt o 6 volt non correremmo mai il rischio di tosare le estremità delle due semionde.

La TENSIONE sul COLLETTORE

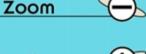
Per ottenere sul Collettore una tensione che si avvicini il più possibile alla metà di quella di alimentazione dobbiamo applicare sui tre terminali Collettore - Base - Emettitore delle resistenze di valore appropriato.

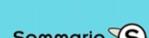
Prima di insegnarvi come calcolare queste resistenze dobbiamo ricordarvi che la metà della tensione di alimentazione di un transistor va sempre misurata tra i due terminali Collettore - Emettitore (vedi figg.424-425) e non tra il Collettore e la massa come spesso molti fanno.

Se misurassimo questa tensione tra il Collettore e la massa commetteremmo un grossolano errore perché non terremmo conto della caduta di tensione introdotta dalla resistenza R4 presente tra l'Emettitore e la massa.

Quindi il valore di alimentazione di un transistor è









Indice



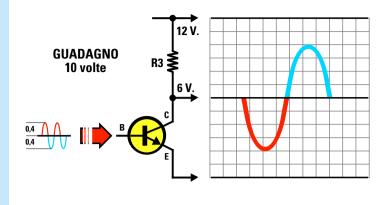


Fig.436 Per evitare che l'onda sinusoidale fuoriesca dal Collettore "tosata" su una delle due estremità, sarà sufficiente applicare sulla Base un segnale minore, ad esempio di 0,4+0,4 volt anzichè di 0,6+0,6 volt come abbiamo riportato in fig.432.

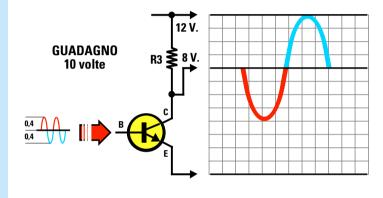


Fig.437 Se sul Collettore del transistor fosse presente una tensione di 8 volt anzichè di 6 volt, amplificando di 10 volte una sinusoide di 0,4+0,4 volt la semionda superiore non verrà tosata perchè non riuscirà a superare i 12 volt di alimentazione.

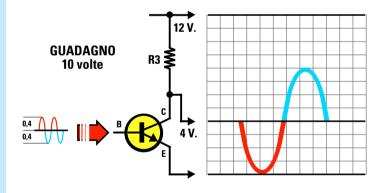


Fig.438 Se sul Collettore del transistor fosse presente una tensione di 4 volt anzichè di 6 volt, amplificando di 10 volte una sinusoide di 0,4+0,4 volt, la semionda inferiore non verrà tosata perchè non riuscirà mai a scendere sotto agli 0 volt.

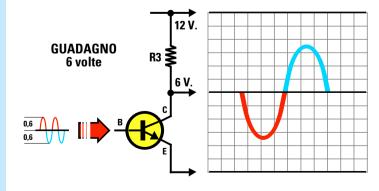
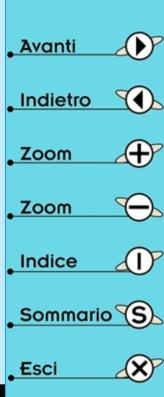


Fig.439 Se l'ampiezza del segnale che applicheremo sulla Base non riesce a scendere sotto agli 0,6+0,6 volt, per non correre il rischio di tosare le estremità delle due semionde dovremo ridurre il Guadagno portandolo da 10 volte a 6 volte.



quello che risulta presente tra **Collettore** ed **E-mettitore** e di conseguenza è su questo valore che dovremo calcolare **metà** tensione.

Supponiamo di alimentare un transistor con una tensione di 12 volt e che la resistenza di Emettitore siglata R4 provochi una caduta di tensione di 1,4 volt.

In queste condizioni il transistor **non** risulterà alimentato, come erroneamente si potrebbe supporre, da una tensione di **12 volt** ma da una di soli:

12 - 1.4 = 10.6 volt

Perciò sul **Collettore** non dovrà risultare presente un valore di tensione di:

12:2=6 volt

ma un valore pari alla **metà** di quello presente tra **Emettitore** e **Collettore**, cioè:

10.6:2=5.3 volt

Ad ogni modo non soffermatevi con troppa pignoleria su questo valore di **metà tensione**, perché **non** riuscireste mai ad ottenerlo, quindi se in un montaggio qualsiasi rileverete una differenza di qualche **volt** in più o in meno **non** preoccupatevi. In fase di progettazione si tiene sempre conto di queste differenze di tensione che possono verificarsi per colpa delle **tolleranze** delle **resistenze** ed anche dello stesso **transistor**.

Sarebbe anche **inutile** correggerla perché se un domani doveste sostituire il **transistor** con un altro della stessa Casa Costruttrice e con la **stessa** sigla, vi ritrovereste sempre con un diverso valore di tensione.

Le CARATTERISTICHE di un TRANSISTOR

Anche se le **caratteristiche** di un transistor sono reperibili su quasi tutti i **manuali**, ad un principiante questi dati **non** servono a molto.

Tanto per portare un esempio prendiamo un **ipotetico** transistor ed andiamo a leggere le sue caratteristiche:

VCB = 45 volt max

VCE = 30 volt max

VEB = 6 volt max

IC = 100 mA max

Ptot = 300 milliwatt

Hfe = 100 - 200

Ft = 50 MHz

VCB – indica che questo transistor può accettare tra il Collettore e la Base una tensione massima di 45 volt.

VCE – indica che la massima tensione che possiamo leggere tra i due terminali Collettore ed Emettitore non dovrà mai raggiungere i 30 volt. Questo dato ci è utile per sapere qual è il valore massimo di tensione a cui possiamo alimentare questo transistor.

Un transistor che ha una VCE di 30 volt può essere utilizzato in tutti quei circuiti che vengono alimentati con tensioni di 28 - 24 - 18 - 20 - 12 - 9 - 4,5 volt, ma non in circuiti che vengono alimentati con tensioni di 30 volt o maggiori.

VEB – indica il valore della massima tensione inversa che è possibile applicare tra il terminale Base e l'Emettitore.

Ammesso che l'**Emettitore** risulti collegato a **massa**, l'ampiezza **totale** del segnale **alternato** che possiamo applicare sulla **Base** non potrà mai superare il **doppio** della tensione **VEB**.

Nel nostro esempio, con una **VEB** di **6 volt** potremo applicare sulla **Base** una tensione alternata che non superi mai i:

6 + 6 = 12 volt picco/picco

Nota: la **VEB**, che è una tensione **inversa**, non va confusa con la tensione **diretta** indicata con la sigla **VBE** che per ogni transistor risulta fissa su un valore compreso tra **0,6** e **0,7 volt**.

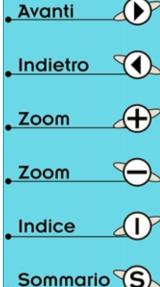
IC – indica la corrente massima che possiamo far scorrere sul Collettore per brevissimi istanti, quindi questa corrente non può essere mai considerata come normale corrente di lavoro.

Ptot – indica la potenza massima che il transistor può dissipare ad una temperatura di 25 gradi. All'atto pratico questa potenza si riduce notevolmente perché quando il transistor lavora, la temperatura del suo corpo aumenta considerevolmente, specie nei transistor di potenza.

Hfe – indica il rapporto che esiste tra la corrente di Collettore e quella di Base.

Dato che questo valore è quasi identico al **Beta** (amplificazione di un segnale nella configurazione ad **Emettitore comune**) viene anche chiamato **guadagno**.

Il valore **100-200** riportato nel nostro esempio sta ad indicare che, a causa delle **tolleranze**, questo transistor è in grado di amplificare un segnale non **meno** di **100 volte** e non **più** di **200 volte**.



Esci

Non c'è quindi da stupirsi se in possesso di **tre i-dentici** transistor, uno amplifica **105 volte**, uno **160 volte** ed un altro **195 volte**.

Ft – significa frequenza di taglio ed indica il valore di frequenza massima che il transistor riesce ad amplificare.

Il transistor preso in esame riesce ad amplificare qualsiasi frequenza fino ad un massimo di **50 Megahertz** circa, ma non frequenze maggiori.

SIGNIFICATO delle SIGLE

Nelle formule che vi riportiamo per calcolare il valore delle quattro resistenze R1 - R2 - R3 - R4 troverete delle **sigle** delle quali diamo di seguito il significato:

Vcc = valore della tensione di alimentazione.

Vce = valore della **tensione** presente tra i due terminali **Collettore - Emettitore**.

Questo valore nella maggioranza dei casi corrisponde a Vcc : 2.

Vbe = valore che per **tutti** i tipi di transistor si aggira sui **0,6 - 0,7 volt**. Nei calcoli si utilizza il valore **medio** cioè **0,65 volt**.

Vb = valore della tensione presente tra il terminale di Base e la massa. Questo valore corrisponde alla tensione presente ai capi della resistenza R4.

VR4 = valore dei volt presenti ai capi della resistenza R4 collegata tra l'Emettitore e la massa.

R1 = valore della resistenza che occorre applicare tra la **Base** ed il **positivo** di alimentazione.

R2 = valore della resistenza che occorre applicare tra la **Base** e la **massa**.

R3 = valore della resistenza che occorre applicare tra il terminale **Collettore** e la tensione **positiva** di alimentazione.

R4 = valore della resistenza che occorre applicare tra l'Emettitore e la massa.

Ib = valore della **corrente** di **Base** in **mA**.

le = valore della corrente di Emettitore in mA.

| c = valore della corrente di Collettore in mA.

Hfe = è il rapporto che esiste tra la corrente di Collettore e la corrente di Base.

Applicando sulla **Base** una determinata corrente, sul **Collettore** otterremo una corrente **maggiore** che risulterà pari alla corrente di **Base** moltiplicata per il valore dell'**Hfe**.

In pratica questo aumento corrisponde al **guadagno statico** di **corrente** del transistor.

Se non riuscite a reperire il valore **Hfe** in nessun **manuale**, lo potrete ricavare realizzando il semplice **provatransistor** che vi presentiamo in questa Lezione.

Gain = indica di quante volte viene amplificato il segnale applicato sulla Base.

CALCOLO delle resistenze in uno stadio PREAMPLIFICATORE BF

Per calcolare il valore delle **quattro** resistenze **R1** - **R2** - **R3** - **R4** di uno stadio **preamplificatore** in configurazione **Common Emitter** (vedi fig.441) dobbiamo necessariamente conoscere questi tre parametri:

- il valore Vcc della tensione di alimentazione,
- il valore **Hfe** del transistor,
- il **Guadagno**, cioè sapere di quante volte desideriamo **amplificare** il segnale.

Ammesso di avere a disposizione questi dati:

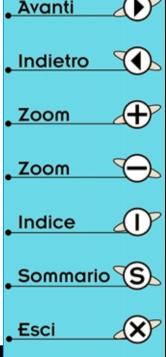
tensione di alimentazione = 12 volt valore medio della Hfe = 110 quadagno richiesto = 10 volte

se ricercherete in un qualsiasi testo che insegni a calcolare i valori delle resistenze necessarie a polarizzare correttamente questo o altri transistor, vi troverete subito in difficoltà perché avrete a disposizione solo delle complesse formule matematiche e pochi esempi pratici.

Il metodo che vi insegnamo, anche se **elementa**re, vi permetterà di ricavare tutti i valori richiesti per le resistenze R1 - R2 - R3 - R4.

Non fate mai l'errore che tutti commettono di calcolare il valore delle resistenze in modo da far **guadagnare** il transistor per il suo **massimo**.

In pratica per avere la certezza che il segnale amplificato che preleveremo dal suo Collettore non venga mai tosato (vedi figg.432), conviene sempre lavorare con guadagni molto bassi, ad esempio 5 - 10 - 20 volte, poi se l'amplificazione risulta insufficiente è sempre consigliabile utilizzare un secondo stadio preamplificatore.



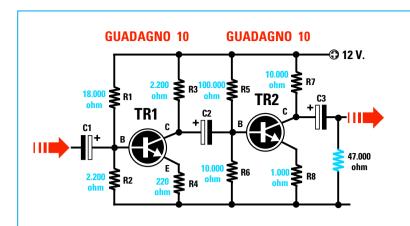


Fig.440 Per non tosare sulle due estremità un segnale è sempre consigliabile utilizzare due stadi calcolati per un basso guadagno. Per calcolare i valori delle resistenze si parte sempre dal transistor TR2, poi si passa a TR1.

Volendo ad esempio amplificare un segnale di **100 volte** conviene sempre utilizzare **due** stadi (vedi fig.440) e calcolare le loro resistenze di polarizzazione in modo da ottenere un **guadagno** per ogni stadio di circa **10 volte**.

In questo modo si ottiene un quadagno totale di:

$10 \times 10 = 100 \text{ volte}$

Si potrebbe anche calcolare il primo stadio **TR1** per un guadagno di **20 volte** ed il secondo stadio **TR2** per un guadagno di **5 volte**, ottenendo così un guadagno **totale** di:

$20 \times 5 = 100 \text{ volte}$

Quindi per ottenere delle **elevate** amplificazioni è sempre consigliabile usare **più stadi** amplificatori per evitare tutti i rischi in cui si incorrerebbe amplificando per il suo **massimo** un **solo transistor**.

Limitando il **guadagno** di un transistor si ottengono tutti questi vantaggi:

- Si evita la **distorsione**. Se amplifichiamo un segnale con un solo transistor in modo esagerato, i picchi delle **semionde positive** e **negative** verranno quasi sempre **tosati** quindi il nostro segnale **sinusoidale** si trasformerà in un'onda **quadra** generando una notevole **distorsione**.
- Si riduce il fruscio. Più un transistor amplifica più aumenta il fruscio prodotto dagli elettroni in movimento e ascoltare della musica con del fruscio non è gradevole.
- Si evitano autooscillazioni. Facendo amplificare un transistor per la sua massima amplificazione questo può facilmente autooscillare generando così delle frequenze ultrasoniche, cioè non udibili, che farebbero surriscaldare il transistor al punto da distruggerlo.

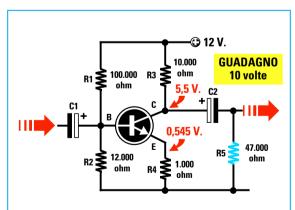


Fig.441 Stadio preamplificatore calcolato per un Guadagno di 10 volte alimentato con 12 volt. Sul Collettore vi sono 5,5 volt anzichè 6 volt perchè ai 12 volt Vcc vanno sottratti gli 0,545 volt presenti ai capi della resistenza R4 di Emettitore.

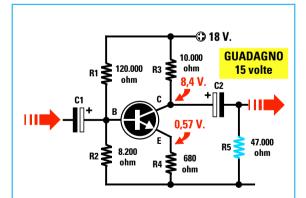
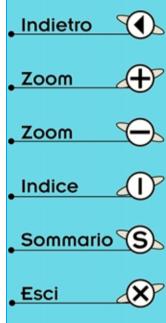


Fig.442 Stadio preamplificatore calcolato per un Guadagno di 15 volte e alimentato a 18 volt. Sul Collettore vi sono 8,4 volt anzichè 9 volt, perchè ai 18 volt Vcc vanno sottratti gli 0,57 volt presenti ai capi della resistenza R4 di Emettitore.



Avanti

- Si evita che il corpo del transistor si surriscaldi. In pratica, più aumenta la temperatura del suo corpo, più aumenta automaticamente la corrente di Collettore e quando questa corrente aumenta proporzionalmente aumenta anche la temperatura. In queste condizioni s'innesca un fenomeno di reazione incontrollata chiamato effetto valanga che porta il transistor alla distruzione.

Per ridurre questo rischio sul corpo dei **soli** transistor **finali** di **potenza** si applica un'**aletta** di **raffreddamento** per dissipare il più **velocemente** possibile il **calore** del loro corpo.

Non si riduce la banda passante. Infatti più risulta elevato il guadagno più si restringe la banda passante. Questo significa che in un preamplificatore BF Hi-Fi se facciamo amplificare il transistor non più di 20 - 30 volte noi riusciamo ad amplificare tutta la gamma delle frequenze acustiche partendo da un minimo di 25 hertz circa fino ad arrivare ad un massimo di 50.000 hertz.

Al contrario se lo facciamo guadagnare **100 volte** o più, non riuscirà più ad amplificare per il suo massimo tutte le frequenze delle note **Acute** superiori a **10.000 hertz**.

Dopo questa premessa possiamo proseguire spiegandovi quali operazioni occorre effettuare per ricavare il valore delle resistenze **R1 - R2 - R3 - R4** per uno stadio preamplificatore **BF** che utilizza un solo transistor (vedi fig.441).

CALCOLARE il valore di R3

Per ricavare il valore da assegnare alla resistenza R3, da collegare sul **Collettore**, dobbiamo anzitutto conoscere il valore **ohmico** della resistenza di **carico** sulla quale verrà applicato il segnale amplificato.

Nell'esempio raffigurato in fig.441 il **carico** è costituito dal valore della resistenza **R5** collegata, dopo il condensatore elettrolitico **C2**, tra il **Collettore** e la **massa**.

In pratica il valore ohmico della resistenza R3 deve sempre risultare **inferiore** al valore della resistenza R5. A tal proposito c'è chi consiglia di scegliere un valore **minore** di 6 - 7 - 8 volte, ma all'atto pratico si può utilizzare un valore **minore** di 5 volte ed anche meno.

Ammesso che il valore della resistenza **R5** sia di **47.000 ohm**, per ricavare il valore della resistenza **R3** dovremo eseguire questa semplice divisione:

ohm R3 = R5 : 5

47.000:5=9.400 ohm

Poiché questo valore non è **standard** utilizziamo il valore commerciale più prossimo, che nel nostro caso è **10.000 ohm**.

CALCOLARE il valore di R4

Scelto il valore della resistenza **R3** sui **10.000 ohm** possiamo eseguire la seconda operazione che ci permette di ricavare il valore ohmico della resistenza **R4** utilizzando la formula:

R4 = R3 : Guadagno

Poiché, come abbiamo già spiegato, non conviene mai scegliere dei **guadagni** superiori a **10 - 20 volte**, noi sceglieremo il **minimo** cioè **10 volte**.

Avendo scelto per **R3** un valore di **10.000 ohm**, la resistenza **R4** deve avere un valore ohmico di:

10.000:10=1.000 ohm

CALCOLARE la IC (corrente Collettore)

Come terza operazione dovremo calcolare il valore della **corrente** che scorre nel **Collettore** usando la formula:

 $Ic mA = [(Vcc : 2) : (R3 + R4)] \times 1.000$

Nota: il numero **1.000** che troviamo alla fine di questa formula non è il valore di **R4**, ma un moltiplicatore che ci consente di ottenere un valore di corrente espresso in **milliamper**.

Inserendo i nostri dati nella formula otteniamo:

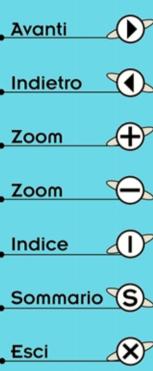
 $[(12:2):(10.000+1.000)] \times 1.000 = 0,545 \text{ mA}$

Quindi nel **Collettore** scorre una corrente **Ic** di **0,545 milliamper**.

CALCOLARE il valore di VR4

Proseguendo nei nostri calcoli dobbiamo ora calcolare il valore dei **volt** presenti ai capi della resistenza **R4**, collegata tra l'**Emettitore** e la **massa**, utilizzando la formula:

Volt su R4 = (Ic x R4) : 1.000



Eseguendo la nostra operazione otteniamo:

 $(0,545 \times 1.000) : 1.000 = 0,545 \text{ volt}$

CALCOLARE il valore di R2

Il valore della resistenza **R2** è legato al valore della resistenza **R4** ed al valore **Hfe medio** del transistor che vogliamo polarizzare.

La formula da utilizzare per ricavare il valore della resistenza **R2** è la seguente:

R2 = (Hfe medio x R4) : 10

Inserendo nella formula i dati che già conosciamo otteniamo:

 $(110 \times 1.000) : 10 = 11.000 \text{ ohm}$

Poiché questo valore non è **standard** dobbiamo ricercare il valore più prossimo che nel nostro caso potrebbe essere **10.000** o **12.000** ohm.

Nel nostro esempio scegliamo per la R2 il valore più alto cioè 12.000 ohm.

CALCOLARE il valore di R1

Trovato il valore della resistenza **R2** possiamo ricavare il valore della resistenza **R1** usando questa formula:

 $R1 = [(Vcc \times R2) : (Vbe + VR4)] - R2$

I dati da inserire in questa formula li conosciamo qià, infatti:

Vcc = 12 volt R2 = 12.000 ohm Vbe = 0,65 volt VR4 = 0,545 volt

Nota: poiché la Vbe di un transistor potrebbe risultare di 0,7 volt oppure di 0,6 volt conviene sempre scegliere il valore medio pari a 0,65 volt.

Inserendo i dati nella formula otteniamo:

 $[(12 \times 12.000) : (0.65 + 0.545)] - 12.000$

Come prima operazione eseguiamo la moltiplicazione:

12 x 12.000 = 144.000

poi sommiamo la Vbe con la VR4:

0,65 + 0,545 = 1,195

Proseguendo **dividiamo** il primo risultato per il secondo:

144.000:1,195=120.500

A questo numero sottraiamo il valore di R2:

120.000 - 12.000 = 108.000 ohm

Poiché questo valore non è **standard** possiamo utilizzare per **R1** il valore commerciale più prossimo che ovviamente è **100.000** ohm.

Se ricordate quando abbiamo calcolato il valore di **R2** potevamo scegliere tra due valori **standard** cioè **10.000** oppure **12.000 ohm** e noi abbiamo scelto il secondo valore.

Possiamo ora controllare, sempre con la formula sopra riportata, quale valore avremmo dovuto scegliere per la resistenza **R1** se avessimo scelto per **R2** un valore di **10.000 ohm**.

 $R1 = [(12 \times 10.000) : (0,65 + 0,545)] - 10.000$

[(120.000):(1,195)] - 10.000 = 90.418 ohm

poiché questo valore non è **standard** dobbiamo necessariamente scegliere il valore commerciale più prossimo, che potrebbe essere **82.000 ohm** oppure **100.000 ohm**.

CALCOLARE il Guadagno

Poiché in questi calcoli abbiamo arrotondato diversi valori di resistenze vogliamo conoscere di quante volte questo transistor **amplificherà** il segnale applicato sulla sua **Base**.

Per conoscere il **guadagno** possiamo usare questa semplice formula:

Guadagno = R3 : R4

Poiché abbiamo scelto per la resistenza R3 di Collettore un valore di 10.000 ohm e per la resistenza R4 di Emettitore un valore di 1.000 ohm il transistor amplificherà di:

10.000 : 1.000 = 10 volte

Se anziché usare per la resistenza **R4** un valore di **1.000 ohm** avessimo usato un valore di **820 ohm** il transistor avrebbe **amplificato** il segnale di:

10.000 : 820 = 12,19 volte

Se avessimo invece usato un valore di 1.200 ohm

Avanti



















il transistor avrebbe amplificato di:

10.000 : 1.200 = 8,33 volte

Con questo esempio vi abbiamo dimostrato che in uno **stadio amplificatore** è sufficiente **variare** il valore della resistenza **R4** per aumentare o ridurre il suo **quadagno**.

Nota: la formula **R3**: **R4** è valida solo se **non risulta** inserito in parallelo alla **R4** nessun **condensatore** elettrolitico come visibile in fig.447.

MASSIMO segnale sulla Base

Conoscendo il **guadagno** ed il valore della tensione di alimentazione **Vcc** possiamo calcolare il **segnale massimo** da applicare sulla **Base** per poter prelevare dal **Collettore** un segnale **non distorto** utilizzando la formula:

Volt Base = $(Vcc \times 0.8)$: guadagno

Con un guadagno di **10 volte** noi potremo applicare sulla **Base** un segnale la cui **ampiezza** non dovrà mai superare il valore di:

 $(12 \times 0.8) : 10 = 0.96 \text{ volt picco/picco}$

Con un guadagno di **12,19 volte** potremo applicare sulla **Base** un segnale la cui **ampiezza** non dovrà mai superare il valore di:

 $(12 \times 0.8) : 12.19 = 0.78 \text{ volt picco/picco}$

Nota: il fattore di moltiplicazione **0,8** si utilizza per evitare di **tosare** il segnale sulle due estremità nel caso la tensione presente sul **Collettore** risulti leggermente maggiore o minore rispetto al richiesto (vedi figg.434-435) per colpa della **tolleranza** delle resistenze.

CALCOLO per un GUADAGNO di 15 volte alimentando il transistor con 18 VOLT

Nell'esempio precedente abbiamo preso in considerazione una tensione di alimentazione Vcc di 12 volt ora vorremmo conoscere quali valori utilizzare per le resistenze R1 - R2 - R3 - R4 se lo stesso transistor venisse alimentato con una tensione di 18 volt (vedi fig.442) e volessimo amplificare un segnale di 15 volte.

CALCOLARE il valore di R3

Ammesso che la resistenza **R5** di **carico** risulti sempre di **47.000 ohm** potremo scegliere per la re-

sistenza R3 uno di questi tre valori 8.200 - 10.000 - 12.000 ohm.

CALCOLARE il valore di R4

Scelto per la resistenza **R3** un valore di **10.000 ohm**, possiamo eseguire la seconda operazione per ricavare il valore ohmico della resistenza **R4** utilizzando la formula che già conosciamo, cioè:

R4 = R3 : Guadagno

Per ottenere un **guadagno** di **15 volte** la resistenza **R4** deve avere un valore di:

10.000:15=666 ohm

Sapendo che questo valore non è **standard** utilizziamo quello più prossimo cioè **680 ohm**.

CALCOLARE Ic (corrente Collettore)

Come terza operazione calcoliamo il valore della **corrente** che scorre nel **Collettore** usando la formula:

Ic in $mA = [(Vcc : 2) : (R3 + R4)] \times 1.000$

A questo punto possiamo eseguire la nostra operazione per ricavare il valore **Ic**:

 $[(18:2):(10.000+680)] \times 1.000 = 0,8426 \text{ mA}$

Quindi nel **Collettore** di questo transistor scorrerà una corrente di **0,8426 milliamper**.

CALCOLARE il valore della VR4

Ora possiamo calcolare il valore della **tensione** che ritroveremo ai capi della resistenza **R4** collegata tra l'**Emettitore** e la **massa**, cioè il valore **VR4**, utilizzando la formula:

VR4 = (Ic x R4) : 1.000

Eseguendo la nostra operazione otteniamo:

 $(0.8426 \times 680) : 1.000 = 0.5729 \text{ volt}$

CALCOLARE il valore di R2

Il valore della resistenza **R2** è legato al valore della resistenza **R4** ed al valore **Hfe medio** del transistor che vogliamo correttamente polarizzare.

R2 = (Hfe medio x R4) : 10

Avanti
Indietro
Zoom
Zoom

Sommario S

Esci

245

Indice



Utilizzando i dati che già conosciamo otteniamo:

 $(110 \times 680) : 10 = 7.480 \text{ ohm}$

Poiché questo valore non è **standard** dobbiamo ricercare per **R2** il valore più prossimo che nel nostro caso potrebbe risultare di **6.800 ohm** oppure di **8.200 ohm**.

CALCOLARE il valore di R1

Ammesso di scegliere per R2 un valore di 8.200 ohm per ricavare il valore della resistenza R1 usiamo la formula che già conosciamo, cioè:

R1 = [(Vcc x R2) : (Vbe + VR4)] - R2

I dati che dobbiamo inserire in questa formula sono tutti conosciuti, infatti:

Vcc = 18 volt R2 = 8.200 ohm Vbe = 0,65 volt VR4 = 0.5729 volt

quindi avremo:

 $[18 \times 8.200) : (0.65 + 0.5729)] - 8.200$

Come prima operazione eseguiamo la moltiplicazione:

 $18 \times 8.200 = 147.600$

Poi sommiamo la Vbe con la VR4:

0,65 + 0,5729 = 1,2229

Proseguendo **dividiamo** il primo risultato per il secondo:

147.600 : 1,2229 = 120.696

A questo numero sottraiamo il valore di R2:

120.696 - 8.200 = 112.496 ohm

Poiché questo valore non è **standard** utilizziamo per **R1** il valore commerciale più prossimo che ovviamente è **120.000 ohm**.

CALCOLARE il Guadagno

Poiché abbiamo arrotondato i valori di diverse resistenze vogliamo conoscere se questo stadio **amplificherà** di **15 volte** il segnale applicato sulla **Base** utilizzando la formula: Guadagno = R3 : R4

Poiché il valore della resistenza R3 applicata sul terminale Collettore è di 10.000 ohm ed il valore della resistenza R4 applicata sul terminale Emettitore è di 680 ohm, questo stadio amplificherà un segnale di:

10.000:680 = 14.7 volte

cioè un valore molto prossimo a 15 volte.

Questo guadagno di **14,7 volte** è comunque **teorico** in quanto non tiene conto della **tolleranza** delle resistenze.

Ammesso che la resistenza R3 abbia un valore reale di 10.450 ohm e la R4 un valore reale di 675 ohm noi otterremmo un quadagno di:

10.450:675=15,48 volte

Se la resistenza R3 avesse un valore reale di 9.600 ohm e la R4 un valore reale di 689 ohm otterremmo un guadagno di:

9.600 : 689 = 13,93 volte

A causa delle **tolleranze** delle resistenze dobbiamo sempre considerare che il **guadagno calcolato** può variare di un 5% in **più** o in **meno**.

MASSIMO segnale sulla Base

Conoscendo il **guadagno** ed il valore della tensione di alimentazione **Vcc** possiamo conoscere quale **segnale massimo** applicare sulla **Base** in modo da prelevare dal **Collettore** un segnale privo di **distorsione** utilizzando la formula:

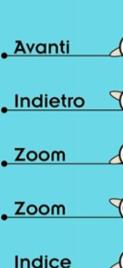
Volt Base = $(Vcc \times 0.8)$: guadagno

Con un guadagno di **15 volte** ed una tensione di alimentazione di **18 volt** possiamo applicare sulla **Base** dei segnali la cui **ampiezza** non deve mai superare un valore di:

 $(18 \times 0.8) : 15 = 0.96 \text{ volt picco/picco}$

Se il TRANSISTOR avesse una diversa Hfe?

Nell'esempio di fig.442 abbiamo calcolato i valori delle resistenze R1 - R2 - R3 - R4 prendendo come esempio una **Hfe media** di 110, ma ammesso che si sostituisca questo transistor con uno che ab-



Sommari

Esci

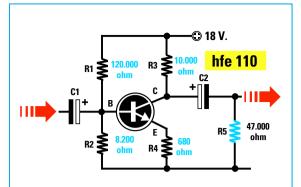


Fig.443 I valori riportati in questo schema si riferiscono ad uno stadio preamplificatore calcolato per un Guadagno di 15 volte alimentato a 18 volt utilizzando un transistor che ha una Hfe media di 110.

bia la **stessa sigla**, ma che presenti una **Hfe** di **80** quello che potrebbe cambiare nel circuito sarebbero i **soli** valori delle resistenze **R1 - R2**. Infatti la **Hfe** viene utilizzata solo nelle formule che servono per calcolare la **R2** e la **R1**.

R2 = (Hfe medio x R4) : 10

 $R1 = [(Vcc \times R2) : (Vbe + VR4)] - R2$

Se inseriamo in queste formule i valori che già conosciamo otterremo questi dati:

 $(80 \times 680) : 10 = 5.440 \text{ ohm per la } R2$

poiché questo valore non è **standard** usiamo il valore più prossimo cioè **5.600 ohm**.

 $R1 = [(18 \times 5.600) : (0,65 + 0,5729)] - 5.600$

Eseguendo prima tutte le operazioni racchiuse nelle parentesi otteniamo:

(100.800): (1,2229) - 5.600 = 76.827 ohm

Quindi per la resistenza R1 si dovrebbe usare un valore di 76.827 ohm, ma poiché non è standard dovremo scegliere il valore commerciale più prossimo cioè 82.000 ohm.

Ora se facciamo un confronto tra un transistor che abbia una **Hfe** di **110** ed uno che abbia una **Hfe** di **80** (vedi figg.443-444) noteremo queste differenze:

Hfe di 110	Hfe di 80	Valore medio
R1 120.000 ohm	82.000 ohm	100.000 ohm
R2 8.200 ohm	5.600 ohm	6.800 ohm

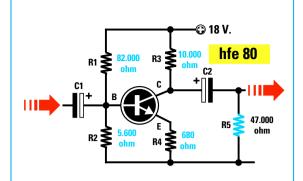


Fig.444 Se nello stadio di fig.443 venisse inserito un transistor che ha una Hfe di 80 si dovrebbero in teoria modificare i valori di R1-R2. Come spiegato nell'articolo, per R1-R2 si sceglie sempre un valore medio.

Come potete notare se il transistor ha una **Hfe minore** occorre solo abbassare il valore delle due resistenze **R1 - R2**.

Poiché sarebbe praticamente impossibile variare in un circuito i valori delle resistenze R1 - R2 ogni volta che si cambia un transistor, in quanto non si sa se quello che si va a sostituire ha una Hfe di 60 - 80 - 100 - 110 - 120 e nemmeno si possono controllare una infinità di transistor per riuscire a trovarne uno con la Hfe richiesta, per risolvere questo problema si fa una media tra il valore che risulterebbe necessario per una bassa Hfe e per una elevata Hfe.

Nel nostro esempio per la resistenza **R1** si potrebbe scegliere un valore medio di:

(120.000 + 82.000) : 2 = 101.000 ohm

e poiché questo valore non è **standard** si userà un valore di **100.000 ohm**.

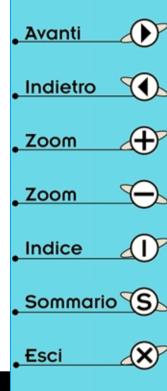
Per la resistenza **R2** si potrebbe scegliere un valore medio pari a:

(8.200 + 5.600) : 2 = 6.900 ohm

e poiché anche questo valore non è **standard** si userà un valore di **6.800 ohm**.

Con questo esempio avrete già compreso perché in molti schemi **identici** che utilizzano lo **stesso** transistor possiamo trovare dei valori notevolmente diversi di resistenze.

L'abilità di un tecnico progettista non è quella di prendere un **solo** transistor e polarizzarlo nel mi-



gliore dei modi, ma calcolare i valori delle resistenze in modo che senza apportare al circuito nessuna modifica si possa inserire un transistor con una diversa Hfe.

CALCOLO per amplificare segnali d'ampiezza molto elevata (fig.445)

Negli esempi precedenti abbiamo preso in considerazione dei guadagni di 10 - 15 volte per preamplificare dei segnali molto deboli, ma ammesso che il segnale da applicare sulla Base abbia un'ampiezza di 2 volt picco/picco dovremo amplificare molto meno per evitare di tosare le due semionde.

Se usiamo una tensione di alimentazione di **12 volt** possiamo calcolare il **massimo guadagno** che si può raggiungere utilizzando la formula:

max Guadagno = $(Vcc \times 0.8)$: volt segnale

quindi non potremo amplificare più di:

 $(12 \times 0.8) : 2 = 4.8 \text{ max Guadagno}$

Partendo con questi dati:

tensione di alimentazione 12 volt valore medio della Hfe 110 guadagno da ottenere 4,8

noi dovremo rifare tutti i nostri calcoli per conoscere quali valori utilizzare per R1 - R2 - R3 - R4.

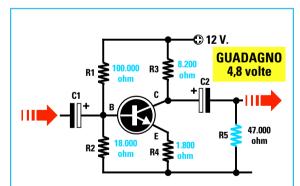


Fig.445 Se dovete amplificare dei segnali che hanno delle ampiezze molto elevate, per evitare di tosare le due estremita' delle semionde come visibile in fig.433, dovrete ricalcolare tutti i valori delle resistenze R1-R2-R3-R4 in modo da ridurre il guadagno. Con il valore riportato in questo schema e con una VCC di 12 volt si ottiene un guadagno di circa 4,8 volte.

CALCOLARE il valore di R3

Ammesso di scegliere per R3 un valore di 8.200 ohm prosequiamo con i successivi calcoli.

CALCOLARE il valore di R4

Conoscendo il valore ohmico di **R3** possiamo eseguire la seconda operazione per ricavare il valore ohmico della resistenza **R4** utilizzando la formula:

R4 = R3 : Guadagno

Poiché ci occorre un **guadagno** di **4,8 volte** la resistenza **R4** dovrà avere un valore di:

8.200:4.8=1.708 ohm

Non essendo questo un valore **standard** utilizziamo quello più prossimo cioè **1.800 ohm**.

CALCOLARE la lc (corrente Collettore)

Come terza operazione dobbiamo calcolare il valore della **corrente** che scorre nel **Collettore** usando la formula:

Ic in $mA = [(Vcc : 2) : (R3 + R4)] \times 1.000$

A questo punto possiamo eseguire la nostra operazione per ricavare il valore **Ic**:

 $[(12:2):(8.200+1.800)] \times 1.000 = 0.6 \text{ mA}$

Quindi nel **Collettore** di questo transistor scorrerà una corrente di **0,6 milliamper**.

CALCOLARE il valore della VR4

Possiamo ora calcolare i volt presenti ai capi della resistenza **R4** collegata tra l'**Emettitore** e la **massa**, cioè il valore **VR4**, utilizzando la formula:

VR4 = (Ic x R4) : 1.000

eseguendo la nostra operazione otteniamo:

 $(0.6 \times 1.800) : 1.000 = 1.08 \text{ volt}$

CALCOLARE il valore di R2

Per calcolare il valore della resistenza **R2** usiamo la solita formula:

R2 = (Hfe medio x R4) : 10

Avanti



Indietro



Zoom



Zoom



Indice







Inserendo i dati che già conosciamo nella formula otteniamo:

 $(110 \times 1.800) : 10 = 19.800 \text{ ohm per la R2}$

Poiché questo valore non è **standard** dobbiamo ricercare il valore commerciale più prossimo che potrebbe essere **18.000 ohm**.

CALCOLARE il valore di R1

Ammesso di scegliere per R2 il valore di 18.000 ohm per ricavare il valore della resistenza R1 usiamo la formula che già conosciamo:

$$R1 = [(Vcc \times R2) : (Vbe + VR4)] - R2$$

I dati da inserire in questa formula li conosciamo già, infatti:

Vcc = 12 volt R2 = 18.000 ohm Vbe = 0,65 volt VR4 = 1,08 volt Quindi avremo:

 $[(12 \times 18.000) : (0.65 + 1.08)] - 18.000$

Come prima operazione eseguiamo la moltiplicazione:

12 x 18.000 = 216.000

poi sommiamo la Vbe con la VR4:

0,65 + 1,08 = 1,73

proseguendo dividiamo:

216.000 : 1,73 = 124.855

a questo numero sottraiamo il valore di R2:

124.855 - 18.000 = 106.855 ohm

Poiché questo valore non è **standard** utilizziamo il valore commerciale più prossimo che ovviamente è **100.000 ohm**.

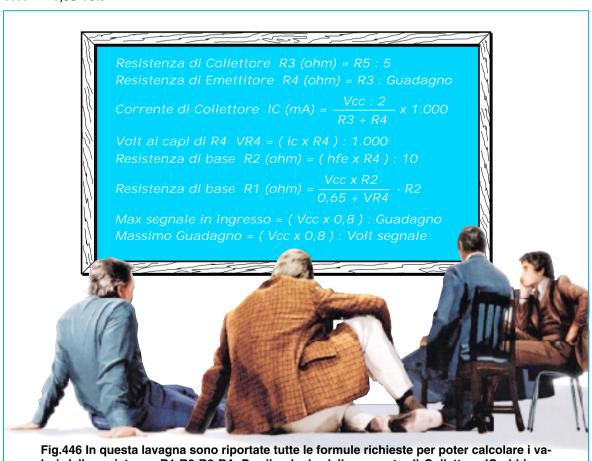


Fig.446 In questa lavagna sono riportate tutte le formule richieste per poter calcolare i valori delle resistenze R1-R2-R3-R4. Per il calcolo della corrente di Collettore IC abbiamo volutamente riportato Vcc : 2, anzichè Vce : 2, perchè le piccole differenze che si ottengono non potranno mai influenzare il risultato finale.

Avanti
Indietro
Zoom
Zoom
Indice
Sommario

Esci

CALCOLARE il Guadagno

Poiché sul Collettore abbiamo una R3 da 8.200 ohm e sull'Emettitore una R4 da 1.800 ohm questo stadio amplificherà un segnale di:

8.200: 1.800 = 4,55 volte

cioè un valore molto prossimo a 4,8 volte.

Questo guadagno di **4,55 volte** è comunque **teorico** in quanto non tiene conto della **tolleranza** delle resistenze, quindi sapendo che questo valore può variare di un **5%** in **più** o in **meno** non è da escludere che questo stadio amplifichi un segnale di **4,32 volte** oppure di **4,78 volte**.

IL CONDENSATORE sull'EMETTITORE

In molti schemi di stadi preamplificatori è normalmente inserito in **parallelo** alla resistenza **R4** di **Emettitore** un **condensatore elettrolitico** (vedi fig.447) e logicamente vi chiederete a cosa serve.

Questo condensatore applicato in **parallelo** alla **R4** serve per aumentare il **guadagno** di circa **10 volte** rispetto a guello **calcolato**.

Quindi se abbiamo un transistor che in condizioni normali amplifica un segnale di **4,55 volte**, collegando sull'**Emettitore** questo condensatore il segnale verrà **amplificato** di circa:

 $4,55 \times 10 = 45,5 \text{ volte}$

Fig.447 Applicando in parallelo alla resistenza R4 di Emettitore un condensatore elettrolitico da 1 a 22 microfarad riusciremo ad aumentare il Guadagno dello stadio preamplificatore di circa 10 volte rispetto a quanto da noi calcolato.

Questo **condensatore** si usa solo quando occorre amplificare **notevolmente** un segnale utilizzando un **solo** transistor.

Applicando in **serie** a questo **elettrolitico** una **resistenza** (vedi fig.448) noi possiamo **ridurre** il massimo **guadagno** di **10 volte** su valori **inferiori**, ad esempio su valori di **7 - 6 - 5 - 4 - 2 volte**.

Più **alto** è il valore ohmico della resistenza posta in **serie** a questo condensatore, più ridurremo il suo **massimo guadagno**.

Ammesso che serva un esatto **guadagno** di **35 volte** la soluzione più semplice per conoscere il valore ohmico da utilizzare è quello di collegare in **serie** all'**elettrolitico** un **trimmer**.

Inserendo un segnale nella **Base** si ruoterà il cursore di questo **trimmer** fino a quando non otterremo l'esatto **guadagno** richiesto.

A questo punto si misurerà il valore **ohmico** del **trimmer** poi lo si sostituirà con una resistenza di identico valore.

Negli stadi preamplificatori in cui il condensatore risulta inserito in **parallelo** alla resistenza **R4**, tutte le resistenze di polarizzazione, cioè **R1 - R2 - R3 - R4**, vengono calcolate per un guadagno massimo di **2 - 3 volte** onde evitare che il segnale amplificato fuoriesca distorto.

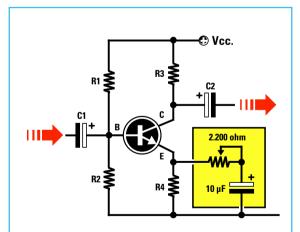
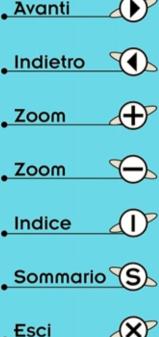


Fig.448 Per evitare che con un eccesso di guadagno il segnale fuoriesca dal suo Collettore tosato (vedi fig.433) è sufficiente collegare in serie al condensatore elettrolitico un trimmer o un resistenza calcolata in modo da ridurre il suo guadagno.



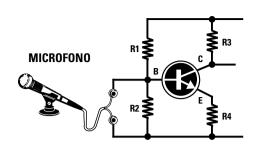


Fig.449 Non inserendo nella Base del transistor nessun condensatore elettrolitico, la tensione presente su questo terminale verrebbe cortocircuitata a massa dalla bassa resistenza del microfono impedendo così al transistor di funzionare.

IL CONDENSATORE d'ingresso e d'uscita

In tutti gli stadi amplificatori c'è sempre sull'ingresso di **Base** e sull'uscita di **Collettore** un condensatore elettrolitico.

Questi due condensatori vengono posti per lasciar passare il solo **segnale alternato** verso la **Base** o per prelevarlo dal suo **Collettore** così da applicarlo allo stadio successivo senza modificare il valore della **tensione continua** presente su questo terminale perché, come saprete, i condensatori non lasciano passare la **tensione continua**.

Senza questo **condensatore** se applicassimo sulla **Base** un **microfono** che abbia una resistenza di **600 ohm** (vedi fig.449) questo valore posto in parallelo alla resistenza **R2** andrebbe a modificare il valore della tensione presente sulla **Base**.

Se applicassimo direttamente tra il **Collettore** e la **massa** una **cuffia** con una resistenza di **32 ohm** (vedi fig.450) tutta la tensione **positiva** presente sul Collettore verrebbe **cortocircuitata** verso **massa** dalla **bassa** resistenza della cuffia.

MASSIMO segnale sulla Base

Conoscendo il **guadagno** e il valore della tensione di alimentazione Vcc, potremo conoscere il **segnale massimo** applicabile sulla **Base** in modo da prelevare dal suo **Collettore** un segnale privo di **distorsione**, utilizzando la formula:

Volt Base = $(Vcc \times 0.8)$: guadagno

Con un guadagno di 4,8 volte e una tensione di a-

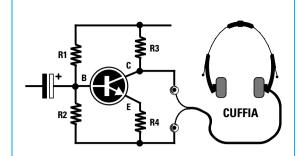


Fig.450 Non inserendo nel Collettore del transistor nessun condensatore elettrolitico la tensione presente su questo terminale verrebbe cortocircuitata a massa dalla resistenza della cuffia togliendo così la tensione di alimentazione al Collettore.

limentazione di **12 volt** (vedi fig.445) potremo applicare sulla Base dei segnali la cui **ampiezza** non dovrà mai superare un valore di:

$(12 \times 0.8) : 4.8 = 2 \text{ volt picco/picco}$

Se il segnale da applicare sulla **Base** avesse un'ampiezza maggiore di **2 volt**, potremo risolvere il problema aumentando il valore della resistenza **R4**, portandola dagli attuali **1.800 ohm** ad un valore superiore, cioè sui **2.200 ohm**.

In questo modo, il **guadagno** del transistor scenderà sul valore di:

8.200 : 2.200 = 3,72 volte

quindi sulla Base potremo applicare un segnale che potrà raggiungere un valore anche di:

 $(12 \times 0.8) : 3.72 = 2.58 \text{ volt picco/picco}$

LE 3 CLASSICHE CONFIGURAZIONI

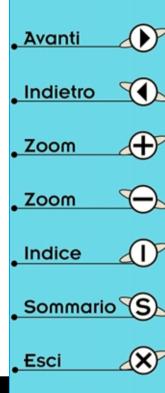
Tutti penseranno che il segnale da **amplificare** si debba necessariamente applicare sul terminale di **Base** e prelevare dal terminale **Collettore**.

Come ora vedrete, il segnale amplificato si può anche applicare sull'**Emettitore** e prelevare dal suo **Collettore**, oppure applicare sulla **Base** e prelevare dal suo **Emettitore**.

Questi tre diversi modi di utilizzare un transistor come stadio amplificatore vengono chiamati:

Common Emitter o Emettitore comune

In questa configurazione il segnale da amplificare si applica sulla **Base** ed il segnale **amplificato** si



preleva dal Collettore (vedi fig.451).

Nel Common Emitter una piccola variazione di corrente sulla Base determina un'ampia variazione della corrente di Collettore.

Il segnale amplificato che si preleva dal Collettore risulta sfasato di 180 gradi rispetto a quello applicato sulla Base vale a dire che la semionda positiva si trasforma in negativa e la semionda negativa in positiva.

Common Collector o Collettore comune

In questa configurazione (vedi fig.452) il segnale da amplificare si applica sulla **Base** ma si preleva dall' **Emettitore** anzichè dal Collettore.

Poiché questa configurazione non amplifica viene normalmente utilizzata come stadio separatore per convertire un segnale ad alta impedenza in un segnale a bassa impedenza. Il segnale che si preleva dal suo **Emettitore** non risulta sfasato, vale a dire che la **semionda positiva** applicata sulla **Base** rimane **positiva** sull'uscita dell'**Emettitore** e la **semionda negativa** applicata sulla **Base** rimane **negativa** sull'**Emettitore**.

Common Base o Base Comune (vedi fig.453)

In questa configurazione il segnale da amplificare si applica sul terminale **Emettitore** ed il segnale **amplificato** si preleva dal **Collettore**.

Nel Common Base una piccola variazione di corrente sull'Emettitore determina una media variazione di corrente sul Collettore.

Il segnale che si preleva dal **Collettore** non risulta sfasato, vale a dire che la **semionda positiva** e la **semionda negativa** che entrano nell'**Emettitore** si prelevano nuovamente **positiva** e **negativa** sul terminale **Collettore**.

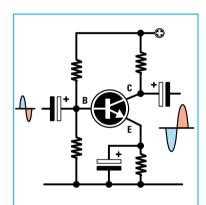


Fig.451 Common Emitter.

Il segnale viene applicato sulla Base e prelevato dal terminale Collettore.

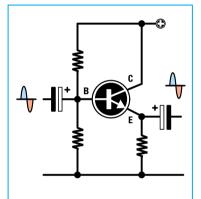


Fig.452 Common Collector.

Il segnale viene applicato sulla Base e prelevato dal terminale Emettitore.

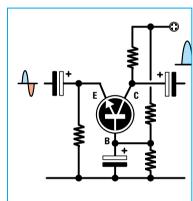
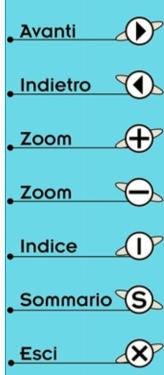


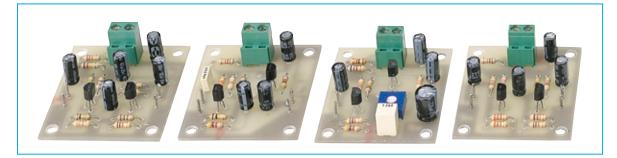
Fig.453 Common Base.

Il segnale viene applicato sull'Emettitore e prelevato dal terminale Collettore.

	Common Emitter	Common Collector	Common Base
Guadagno in tensione	medio	nullo	elevato
Guadagno in corrente	medio	medio	nullo
Guadagno in potenza	alto	basso	medio
Impedenza d'ingresso	media	elevata	bassa
Impedenza d'uscita	elevata	bassa	elevata
Inversione di fase	SI	NO	NO

In questa Tabella sono indicate le differenze che si ottengono nelle tre diverse configurazioni.





SCHEMI DI PREAMPLIFICATORI A 2 TRANSISTOR

Per completare questo articolo teorico dedicato ai transistor vi presentiamo quattro **diversi schemi** di preamplificatori di **BF** che utilizzano due transistor e che potrete realizzare per fare pratica.

Preamplificatore per deboli segnali LX.5010

In fig.454 riportiamo lo schema elettrico di un preamplificatore che utilizza due transistor **NPN**, idoneo ad amplificare segnali molto **deboli**. Per realizzare questo preamplificatore potrete usare indifferentemente questi tipi di transistor:

BC.172- BC.547 o altri equivalenti

Le caratteristiche tecniche di questo preamplificatore possono essere così riassunte:

Volt alimentazione12 volt
Corrente assorbita2 milliamper
Guadagno totale50-55 volte
Max segnale ingresso .150 millivolt p/p
Max segnale uscita8 volt picco/picco
Carico d'uscita (R10) ..47.000 ohm
Banda di frequenzada 20 Hz a 200.000 Hz

Anche se nell'elenco dei dati tecnici abbiamo inserito una tensione di alimentazione di 12 volt, questo preamplificatore può essere alimentato con una tensione di 9 volt oppure di 15 volt; in tal caso si dovrà tenere presente che, alimentandolo con 9 volt, non si potranno applicare sul suo ingresso dei segnali d'ampiezza superiore ai 120 millivolt, diversamente il segnale che si preleverà sull'uscita risulterà distorto.

Come già saprete, per convertire una tensione da millivolt in volt bisogna dividerla per 1.000, quindi un segnale di 150 millivolt picco/picco corrisponde a:

150 : 1.000 = 0.15 volt picco/picco

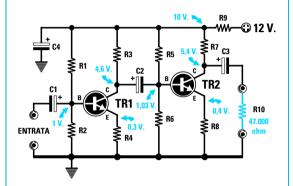


Fig.454 Schema classico di un preamplificatore BF che impiega 2 transistor NPN.

ELENCO COMPONENTI LX.5010

R1 = 18.000 ohm 1/4 watt

R2 = 2.200 ohm 1/4 watt

R3 = 2.700 ohm 1/4 watt

R4 = 220 ohm 1/4 watt

R5 = 100.000 ohm 1/4 watt

R6 = 12.000 ohm 1/4 watt

R7 = 10.000 ohm 1/4 watt

R8 = 1.000 ohm 1/4 watt

R9 = 1.000 ohm 1/4 watt

R10 = resistenza di carico

C1 = 4,7 mF elettrolitico

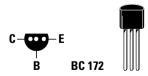
C2 = 1 mF elettrolitico

C3 = 1 mF elettrolitico

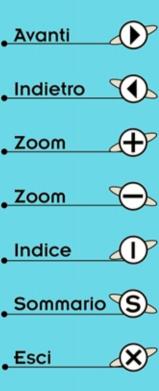
C4 = 10 mF elettrolitico

TR1 = NPN tipo BC.172

TR2 = NPN tipo BC.172



Connessioni CBE viste da sotto del transistor BC.172 e dell'equivalente BC.547.



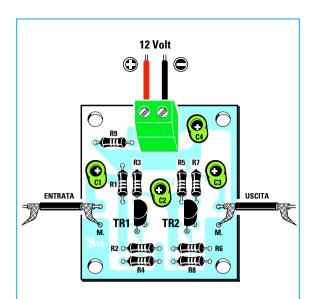


Fig.455 Sopra, lo schema pratico di montaggio del kit LX.5010 e sotto la foto di come si presenterà il preamplificatore a 2 transistor una volta completato.



Nello schema elettrico di fig.454 abbiamo riportato tutti i valori di **tensione** presenti sui tre terminali di ogni transistor riferiti sempre alla **massa**.

Comunque per sapere se la tensione presente sul Collettore risulta esattamente pari alla metà della Vcc dovrete eseguire queste due semplici operazioni:

- Dividere per 2 il valore Vcc che non è 12 volt, ma il valore della tensione presente dopo la resistenza R9 da 1.000 ohm, cioè 10 volt.
- Sommare al valore ottenuto la tensione presente tra il terminale Emettitore e la massa.

Quindi sul **Collettore** di **TR1** dovrebbe risultare presente una tensione di:

(10:2) + 0.3 = 5.3 volt

Anche se sul **Collettore** di **TR1** rileverete una tensione di **4,6 volt** solo perchè si sono dovute utilizzare delle resistenze di valore **standard**, non dovete preoccuparvi (vedi figg.437-438).

Sul Collettore di TR2 dovrebbe invece risultare presente una tensione di:

(10:2) + 0.4 = 5.4 volt

Controllando quale tensione è presente tra il **Collettore** e la **massa** di **TR2** vi ritroverete con una **esatta** tensione di **5,4 volt**, ma questo è uno di quei casi che può verificarsi **una** volta su **cento**.

Se volete montare questo preamplificatore dovrete procurarvi il kit siglato **LX.5010** che risulta già completo di tutti i componenti e del **circuito stampato** inciso e forato.

In fig.455 vi presentiamo lo schema pratico di montaggio che vi sarà utile per sapere in quale posizione inserire tutti i componenti richiesti.

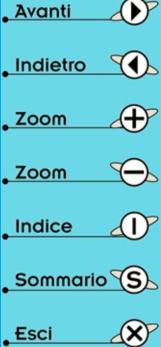
Quando nel circuito stampato inserirete i transistor TR1-TR2, dovrete rivolgere la parte piatta del loro corpo verso sinistra come visibile in fig.455 e quando monterete i condensatori elettrolitici dovrete inserire il terminale positivo nel foro dello stampato contrassegnato dal simbolo +.

Costo del kit LX.5010 completo L. 6.000 Costo del solo circuito stampato L. 2.000

Preamplificatore per segnali elevati LX.5011

Lo schema riportato in fig.456, che utilizza sempre due transistor NPN, si differenzia dai classici schemi di preamplificatori perchè, come potete notare, la Base del secondo transistor (vedi TR2) risulta direttamente collegata al Collettore del transistor TR1 senza il tramite di nessun condensatore ed il segnale amplificato viene prelevato dall'Emettitore di TR2 anzichè dal suo Collettore.

In questo caso tra l'**Emettitore** e la **massa** dovrebbe risultare presente **metà** tensione **Vcc**, cioè **5,25 volt**, quindi anche se si ottiene una tensione di **5,2 volt** dobbiamo ammettere che la differenza è veramente **irrisoria**.



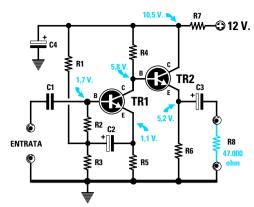


Fig.456 In questo preamplificatore il segnale si preleva sull'Emettitore di TR2. Si noti la Base di TR2 collegata a TR1 senza nessun condensatore elettrolitico.

ELENCO COMPONENTI LX.5011

R1 = 470.000 ohm 1/4 watt

R2 = 150.000 ohm 1/4 watt

R3 = 100.000 ohm 1/4 watt

R4 = 22.000 ohm 1/4 watt

R5 = 4.700 ohm 1/4 watt

R6 = 4.700 ohm 1/4 watt

R7 = 1.000 ohm 1/4 watt

17 = 1.000 Omii 1/4 watt

R8 = resistenza di carico

C1 = 47.000 pF poliestere

C2 = 4,7 mF elettrolitico

C3 = 1 mF elettrolitico

C4 = 22 mF elettrolitico

TR1 = NPN tipo BC.172

TR2 = NPN tipo BC.172

Questo preamplificatore è in grado di accettare sul suo ingresso dei segnali d'ampiezza molto elevata, cioè anche nell'ordine di 2 volt picco/picco.

Per realizzare questo preamplificatore potrete usare indifferentemente questi tipi di transistor:

BC.172- BC.547 o altri equivalenti

Le caratteristiche tecniche di questo preamplificatore possono essere così riassunte:

Volt alimentazione...... 12 volt

Corrente assorbita...... 1,5 milliamper

Guadagno totale 4,8 volte

Max segnale ingresso. 2 volt picco/picco Max segnale uscita..... 9,6 volt picco/picco

Carico d'uscita (R7)..... 47.000 ohm

Banda di freguenza..... da 10 Hz a 900.000 Hz

Anche questo preamplificatore può essere alimentato con una tensione di **9 volt** oppure di **15 volt**.

Per montare questo preamplificatore dovrete procurarvi il kit siglato **LX.5011** e, seguendo lo schema pratico di fig.457, potrete inserire nel circuito stampato tutti i componenti, rispettando per i soli condensatori **elettrolitici** la polarità positiva e negativa dei due terminali.

Quando inserirete i due transistor **TR1-TR2**, dovrete rivolgere la parte **piatta** del loro corpo verso sinistra come visibile in fig.457.

Costo del kit LX.5011 completo L. 6.000 Costo del solo circuito stampato L. 2.000

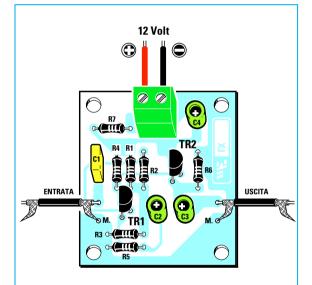
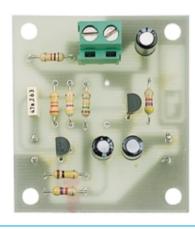
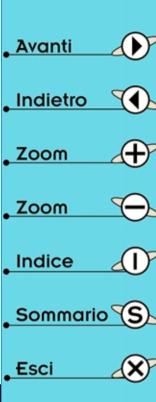


Fig.457 Sopra, lo schema pratico di montaggio del kit LX.5011 e sotto la foto di questo stesso preamplificatore.





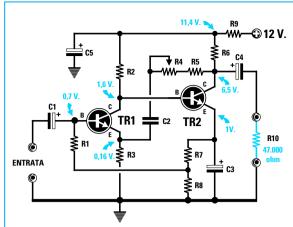


Fig.458 In questo preamplificatore potrete variare il guadagno da 10 a 33 volte ruotando il cursore del trimmer R4.

ELENCO COMPONENTI LX.5012

R1 = 150.000 ohm 1/4 watt

R2 = 270.000 ohm 1/4 watt

R3 = 4.700 ohm 1/4 watt

R4 = 100.000 ohm trimmer

R5 = 47.000 ohm 1/4 watt

R6 = 6.800 ohm 1/4 watt

R7 = 390 ohm 1/4 watt

R8 = 1.000 ohm 1/4 watt

R9 = 1.000 ohm 1/4 watt

R10 = resistenza di carico

C1 = 10 mF elettrolitico

C2 = 1 mF poliestere

C3 = 220 mF elettrolitico

C4 = 1 mF elettrolitico

C5 = 10 mF elettrolitico

TR1 = NPN tipo BC.547

TR2 = NPN tipo BC.547

Preamplificatore con guadagno variabile LX.5012

Il terzo schema che proponiamo in fig.458 presenta il vantaggio di poter variare il guadagno da un minimo di 10 volte ad un massimo di 33 volte circa ruotando semplicemente il cursore del trimmer siglato R4 da 100.000 ohm.

In guesto schema la Base del secondo transistor (vedi TR2) risulta collegata direttamente al Collettore del transistor TR1 senza il tramite di nessun condensatore ed il segnale preamplificato si preleva dal Collettore di TR2 per mezzo del condensatore C4.

Se ruoterete il cursore del trimmer R4 in modo da cortocircuitare tutta la sua resistenza, il segnale verrà amplificato di circa 10 volte, se invece ruoterete il cursore di questo trimmer in modo da inserire tutta la sua resistenza, il segnale verrà amplificato di circa 33 volte.

È sottointeso che ruotando il trimmer a metà corsa si ottiene un quadagno intermedio.

Le caratteristiche tecniche di questo preamplificatore possono essere così riassunte:

Volt alimentazione...... 12 volt Corrente assorbita...... 0,8 milliamper Guadagno variabile da 10 a 33 volte Max segnale ingresso. 0,3 - 0,8 volt p/p Max segnale uscita..... 9,6 volt picco/picco Carico d'uscita (R5)..... 47.000 ohm Banda di frequenza..... da 20 Hz a 800.000 Hz

Anche questo preamplificatore può essere alimentato con una tensione di 9 volt oppure di 15 volt.

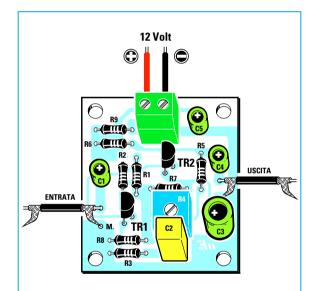
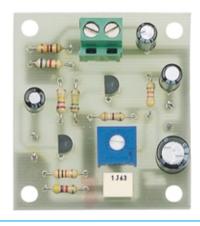


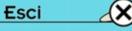
Fig.459 Sopra, lo schema pratico di montaggio del kit LX.5012 e sotto la foto del preamplificatore a quadagno variabile.







Indice



Per realizzare questo premplificatore dovrete procurarvi il kit siglato **LX.5012** e seguendo lo schema pratico di fig.459 potrete montare nel circuito stampato tutti i componenti.

Quando inserirete i transistor **TR1-TR2**, dovrete rivolgere la parte **piatta** del loro corpo verso sinistra come appare ben visibile in fig...

Come già saprete, quando monterete i **condensatori elettrolitici** siglati **C1-C3-C4-C5** dovrete inserire il loro terminale **positivo** nel foro dello stampato contrassegnato dal simbolo +.

Costo del kit LX.5012 completo L. 8.000 Costo del solo circuito stampato L. 2.000

Preamplificatore con un PNP e un NPN LX.5013

In fig.460 riportiamo lo schema elettrico di un preamplificatore idoneo ad amplificare segnali **molto deboli** e che utilizza un transistor **PNP** e un transistor **NPN**.

Come **PNP** potrete usare indifferentemente questi tipi di transistor:

BC.213 - BC.308 - BC.328 o altri equivalenti

Come **NPN** potrete usare indifferentemente questi tipi di transistor:

BC.172- BC.547 o altri equivalenti

Le caratteristiche tecniche di questo preamplificatore possono essere così riassunte:

Volt alimentazione...... 12 volt
Corrente assorbita...... 1,2 milliamper
Guadagno totale....... 115 volte
Max segnale ingresso. 70 millivolt p/p
Max segnale uscita..... 8 volt picco/picco
Carico d'uscita (R11)... 47.000 ohm
Banda di frequenza..... da 20 Hz a 200.000 Hz

Anche questo preamplificatore può essere alimentato con una tensione di soli 9 volt oppure di 15 volt, tenendo presente che alimentandolo con 9 volt non potrete applicare sul suo ingresso dei segnali d'ampiezza superiore ai 50 millivolt, diversamente il segnale che preleverete sull'uscita risulterà distorto.

Se volete montare questo preamplificatore dovrete procurarvi il kit siglato LX.5013 che risulta già completo di tutti i componenti e di circuito stampato forato.

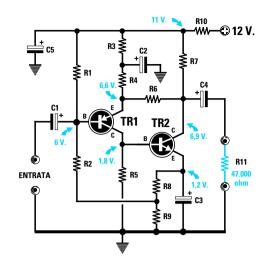


Fig.460 In questo preamplificatore viene utilizzato un transistor tipo PNP (TR1) ed un transistor tipo NPN (TR2).

ELENCO COMPONENTI LX.5013

R1 = 150.000 ohm 1/4 watt

R2 = 150.000 ohm 1/4 watt

R3 = 120.000 ohm 1/4 watt

R4 = 390 ohm 1/4 watt

R5 = 47.000 ohm 1/4 watt

R6 = 56.000 ohm 1/4 watt

R7 = 3.900 ohm 1/4 watt

R8 = 150 ohm 1/4 watt

R9 = 1.000 ohm 1/4 watt

R10 = 1.000 ohm 1/4 watt

R11 = resistenza di carico

C1 = 10 mF elettrolitico

C2 = 47 mF elettrolitico

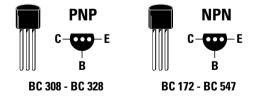
C3 = 47 mF elettrolitico

C4 = 10 mF elettrolitico

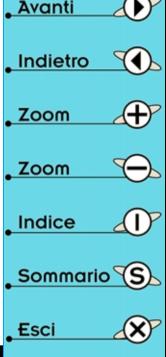
C5 = 22 mF elettrolitico

TR1 = PNP tipo BC.308

TR2 = NPN tipo BC.172



Anche se la forma e le connessioni CBE dei due transistor PNP e NPN sono identiche, sul corpo del transistor PNP è stampigliato BC.308 e sull'NPN BC.172.



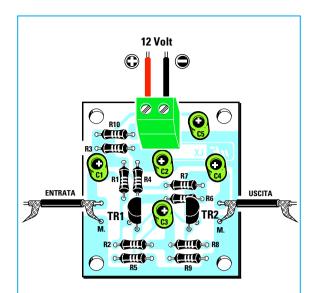
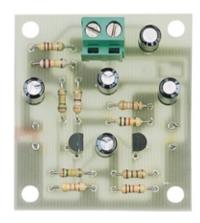


Fig.461 Sopra, lo schema pratico di montaggio del kit LX.5013 e sotto la foto di come si presenterà il preamplificatore con un PNP e un NPN una volta completato.





BC 107 NPN 2N 2906 PNP 2N 2907 PNP 2N 3963 PNP



Fig.462 Se disponete di transistor metallici li potete tranquillamente usare. Nel disegno le connessioni CBE viste da sotto, cioè dal lato in cui i tre terminali fuoriescono dal corpo del transistor.

In fig.461 vi presentiamo lo schema pratico di montaggio: seguendo questo disegno, dovrete inserire nelle posizioni indicate tutti i componenti, rispettando per i soli **condensatori elettrolitici** la polarità positiva e negativa dei due terminali.

Quando inserirete il transistor TR1, contrassegnato dalla sigla BC.213, BC.308 o BC.328, dovrete posizionarlo in modo che la parte piatta del suo corpo sia rivolta verso destra, mentre quando inserite TR2, contrassegnato da una di queste sigle BC.172-BC.547, dovrete rivolgere la parte piatta del suo corpo verso sinistra come appare ben visibile in fig.461.

Se inserirete il transistor **NPN** dove andrebbe inserito il **PNP** il circuito **non** potrà funzionare.

Costo del kit LX.5013 completo L. 7.000 Costo del solo circuito stampato L. 2.000

CONCLUSIONE

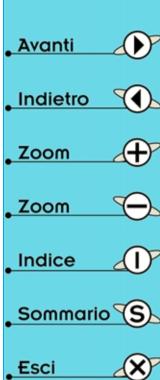
Possiamo assicurarvi che nel montare questi quattro preamplificatori **non** incontrete nessuna difficoltà e, come potrete constatare a montaggio ultimato, tutti **funzioneranno** in modo perfetto salvo che non abbiate eseguito delle **pessime** saldature.

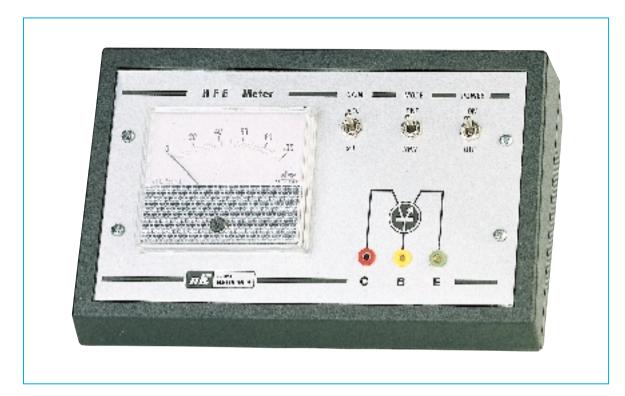
ULTIMI CONSIGLI

Per evitare insuccessi leggete quanto segue:

- Quando collegate i **12 volt** ai due terminali di alimentazione cercate di **non invertire** il filo **negativo** con il **positivo**, perchè se commetterete questo **errore** i due transistor si **danneggeranno**.
- Per applicare il segnale sull'ingresso e per prelevarlo dall'uscita dovrete utilizzare del cavetto schermato, collegando sempre la calza di schermo al terminale di massa (vedi terminale con la M) presente sul circuito stampato.
- Non provate a collegare sull'uscita di questi preamplificatori delle **cuffie** perchè queste hanno una resistenza di soli **32 ohm**, mentre l'uscita di questi preamplificatori è stata calcolata per una resistenza che non risulti minore di **47.000 ohm**.

Il segnale prelevato dalle loro **uscite** può invece essere applicato direttamente sull'ingresso di un qualsiasi **amplificatore finale** di **potenza** anche se questo avesse una impedenza d'ingresso compresa tra i **50.000** e i **100.000** ohm.





UN SEMPLICE PROVATRANSISTOR

Uno strumento che non dovrebbe mai mancare anche nel più piccolo laboratorio è il **provatransistor**, perchè consente di stabilire immediatamente se il transistor in nostro possesso risulta **efficiente** oppure **difettoso** o **bruciato**.

Se il nostro provatransistor è **efficiente** potremo leggere il valore **Hfe**, un dato indispensabile per calcolare i valori delle resistenze di polarizzazione come spiegato nella Lezione N.13.

Poichè difficilmente troverete un provatransistor dal prezzo economico in un negozio di elettronica, vi insegneremo come autocostruirlo.

SCHEMA ELETTRICO

Per poter usare correttamente un qualsiasi strumento, occorre prima capire come funziona e per spiegarvelo iniziamo da uno schema **semplificato** come quello riportato in fig.463.

Come già sapete, al Collettore di tutti i transistor tipo **NPN** dovete collegare il **positivo** di alimentazione e ai transistor **PNP** il **negativo** di alimentazione (vedi Lezione N.13, figg.414-415).

Per realizzare un semplice provatransistor occorrono due pile **invertite** di polarità e un deviatore

(vedi S1), che permetta di applicare sul Collettore e sulla Base una tensione positiva se il transistor è un NPN oppure una tensione negativa se il transistor è un PNP.

Per far deviare la lancetta dello **strumento** collegato al **Collettore**, sempre da sinistra verso destra e mai in senso inverso, occorre anche un **ponte raddrizzatore** composto da quattro diodi al silicio che nello schema elettrico abbiamo siglato **DS1-DS2-DS3-DS4**.

Quando il deviatore **S1** preleva dalle due pile la tensione **positiva** (posizione **NPN**), questa attraversa il diodo **DS3**, poi entra nel terminale **positivo** dello strumentino per fuoriuscire dal terminale **negativo** e, proseguendo nel suo cammino, attraversa il diodo **DS2** e, in tal modo, raggiunge il **Collettore** del transistor **NPN**.

Quando il deviatore **S1** preleva dalle due pile la tensione **negativa** (posizione **PNP**), questa attraversa il diodo **DS1**, poi entra nel terminale **negativo** dello strumentino per fuoriuscire dal terminale **positivo** e, proseguendo nel suo cammino, attraversa il diodo **DS4** e, in tal modo, raggiunge il **Collettore** del transistor **PNP**.

Il circuito riprodotto in fig.463 potrebbe funzionare

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

soltanto se per ogni **diverso** tipo di transistor fossimo in grado di modificare i valori delle resistenze **R1-R2** in modo da far assorbire alla **Base** una **corrente** di **10 microamper**.

Poichè questa operazione oltre a risultare poco pratica è anche molto complessa, per ottenere un valido e **preciso** strumento di **misura** è necessario modificare lo schema di fig.463 come illustrato in fig.464.

Iniziamo la descrizione di questo schema **definiti- vo** dalla presa pila di alimentazione da **9 volt** visibile a sinistra.

Ogni volta che chiudiamo l'interruttore S1 la tensione positiva scorre attraverso la resistenza R1, i quattro diodi DS1-DS2-DS3-DS4 e la resistenza R2.

I quattro diodi al silicio **DS1-DS2-DS3-DS4** servono per ottenere una tensione di riferimento di circa **2,8 volt**, che rimarrà **stabile** anche se la tensione della pila si abbasserà sugli **8-7 volt**.

Infatti, come vi abbiamo già spiegato nelle lezioni precedenti, ogni **diodo** al **silicio** provoca una caduta di tensione di circa **0,7 volt**, quindi ponendo **4** diodi in serie otteniamo ai suoi estremi una tensione di:

$0.7 \times 4 = 2.8 \text{ volt circa}$

Questa tensione posta ai capi dei trimmer R3-R4 consente di ottenere una esatta corrente di 10 mi-

croamper, che verrà poi applicata sulla Base dei transistor da controllare.

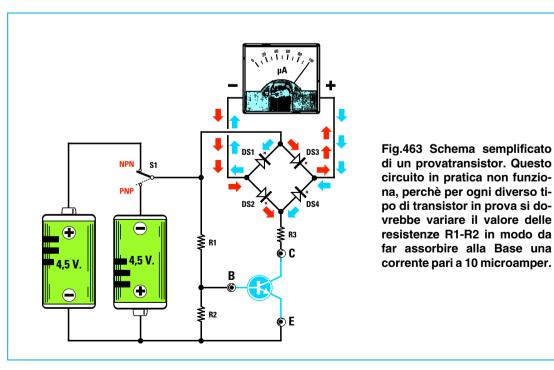
Come potete vedere in fig.464, il punto di giunzione dei due trimmer R3-R4 viene collegato al piedino 3 del simbolo grafico a forma di triangolo siglato IC1/B che, in pratica, è un integrato operazionale che ancora non conoscete perchè pubblicheremo la Lezione dedicata a questo componente in un prossimo futuro.

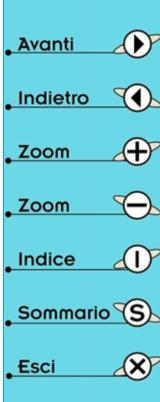
Questo integrato, siglato IC1/B, serve per ottenere sulla sua uscita (piedino 1) una tensione pari alla metà di quella di alimentazione, vale a dire 4,5 volt, che applicheremo sul terminale Emettitore del transistor.

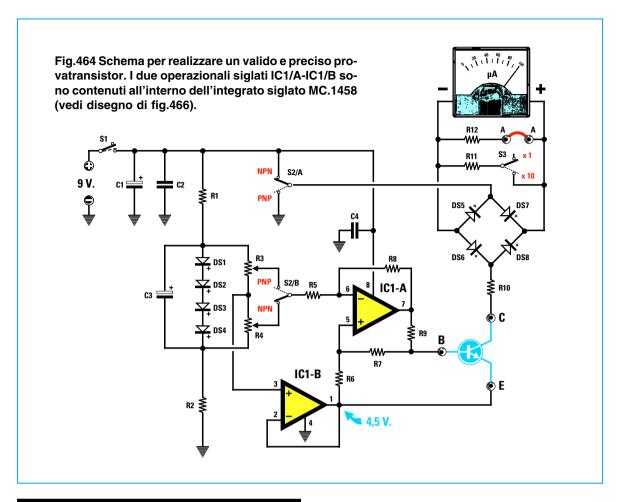
Se spostiamo il deviatore S2/A verso il positivo della pila (vedi NPN), sul Collettore del transistor giungerà una tensione positiva che non sarà più di 9 volt ma esattamente la sua metà, cioè di 4,5 volt, tensione che ci servirà per alimentare tutti i Collettori dei transistor tipo NPN.

Se spostiamo il deviatore S2/A verso il negativo della pila, cioè verso massa (vedi PNP), sul Collettore del transistor giungerà una tensione negativa che sarà anch'essa la metà di 9 volt, cioè 4,5 volt, e che ci servirà per alimentare tutti i Collettori dei transistor tipo PNP.

Poichè S2/A è abbinato al secondo deviatore siglato S2/B, quando sposteremo il deviatore S2/A







ELENCO COMPONENTI LX.5014

R1 = 10.000 ohm 1/4 watt

R2 = 10.000 ohm 1/4 watt

R3 = 10.000 ohm trimmer

R4 = 10.000 ohm trimmer

R5 = 1 megaohm 1/4 wattR6 = 1 megaohm 1/4 watt

R7 = 1 megaohm 1/4 watt

R8 = 1 megaohm 1/4 watt

R9 = 47.000 ohm 1/4 wattR10 = 220 ohm 1/4 watt

R11 = 10 ohm 1/4 watt

R12 = 100 ohm 1/4 watt

C1 = 47 mF elettrolitico

C2 = 100.000 pF poliestere

C3 = 1 mF elettrolitico

C4 = 100.000 pF poliestere

DS1-DS8 = diodi tipo 1N.4150

IC1 = MC.1458

S1 = interruttore

S2 = doppio deviatore

S3 = deviatore

uA = strumento 100 microA.

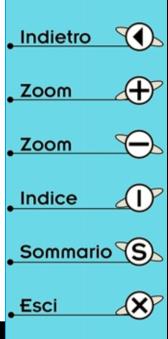
sulla posizione NPN, automaticamente il secondo deviatore S2/B preleverà dal cursore del trimmer R4 una tensione positiva rispetto alla massa, tensione che applicheremo sul piedino 6 del secondo integrato operazionale (vedi triangolo siglato IC1/A).

In tal modo, sul piedino di uscita 7 di questo integrato otterremo una tensione positiva, che farà assorbire alla Base di tutti i transistor NPN una esatta corrente di 10 microamper.

Quando sposteremo il deviatore S2/A sulla posizione PNP, automaticamente il secondo deviatore S2/B preleverà dal cursore del trimmer R3 una tensione negativa rispetto alla massa, che applicheremo sempre sul piedino 6 del secondo integrato operazionale siglato IC1/A.

In tal modo, sul piedino di uscita 7 di questo integrato ci ritroveremo una tensione negativa che farà assorbire alla Base di tutti i transistor tipo PNP una esatta corrente di 10 microamper.

La tensione positiva o negativa che preleveremo dal cursore del deviatore S2/A, prima di raggiun-



Avanti

gere il **Collettore** del transistor, passa attraverso i diodi siglati **DS5-DS6-DS7-DS8** che, come abbiamo già detto, servono per far deviare la **lancetta** dello strumento sempre dallo **0** verso **destra** indipendentemente dalla polarità **negativa** o **positiva** che applicheremo su di essi.

Quando sposteremo il deviatore S2/A sulla posizione NPN, la tensione positiva della pila passerà attraverso il diodo DS7, poi entrerà nel terminale positivo dello strumentino e, fuoriuscendo dal terminale negativo, passerà attraverso il diodo DS6 per andare ad alimentare il Collettore del transistor NPN.

Quando sposteremo il deviatore S2/A sulla posizione PNP, la tensione negativa della pila passerà attraverso il diodo DS5, poi entrerà nel terminale negativo dello strumentino e, fuoriuscendo dal terminale positivo, passerà attraverso il diodo DS8 per andare ad alimentare il Collettore del transistor PNP.

Lo **strumentino** collegato ai capi di questo **ponte** leggerà la **corrente** che scorre nel **Collettore** che risulta proporzionale al valore della sua **Hfe**.

Se il transistor avesse una Hfe = 100, sapendo che sulla sua Base scorre una corrente di 10 microamper, equivalente a 0,01 milliamper, nel Collettore scorrerebbe una corrente di:

$0.01 \times 100 = 1 \text{ milliamper}$

Se il transistor avesse una **Hfe = 1.000**, sapendo che sulla **Base** del transistor scorre una corrente di **0,01 milliamper**, nel **Collettore** scorrerebbe una **corrente** di:

$0.01 \times 1.000 = 10 \text{ milliamper}$

Poichè lo strumentino è da **100 microamper**, per poter leggere delle correnti di **1 milliamper** e di **10 milliamper** dovremo applicare ai suoi capi due resistenze.

La resistenza R12 da 100 ohm, collegata in parallelo allo strumento tramite il ponticello siglato A-A, permette di ottenere un fondo scala di 1 mA. La resistenza R11 da 10 ohm, collegata in parallelo allo strumento tramite l'interruttore S3, permette di ottenere un fondo scala di 10 mA.

Spostando la levetta del deviatore **S3** sulla posizione **x1**, possiamo misurare qualsiasi **Hfe** fino ad un valore massimo di **100**.

Spostando la levetta del deviatore **S3** sulla posizione **x10**, possiamo misurare qualsiasi **Hfe** fino ad un valore massimo di **1.000**.

REALIZZAZIONE PRATICA

Una volta in possesso del kit siglato **LX.5014**, togliete dal suo cartone tutti i componenti ed inseriteli uno alla volta nel circuito stampato come visibile nello schema pratico di fig.465.

Come primo componente consigliamo di montare lo **zoccolo** per l'integrato **IC1** e di saldarne dal lato opposto tutti i piedini, facendo attenzione a non cortocircuitarne due adiacenti con un eccesso di stagno.

Completata questa operazione, potete inserire tutte le **resistenze** che, come già sapete, avendo ciascuna un proprio valore vanno collocate nella giusta posizione, quindi la resistenza **R12** da **100 ohm** andrà inserita nei due fori siglati sullo stampato con la sigla **R12** e la resistenza **R11** da **10 ohm** andrà inserita vicino alla precedente resistenza, in corrispondenza della sigla **R11**.

Dopo aver inserito tutte le resistenze, potete passare ai **diodi** al silicio siglati da **DS1** a **DS8**. Inserendo questi diodi dovete fare molta **attenzione** alla fascia **nera** presente su un solo lato del loro corpo che serve ad indicare il terminale **positivo**.

Quando inserite i diodi da **DS5** a **DS8** nel circuito stampato, dovete rivolgere questa **fascia** come qui indicato:

DS5 - DS6 fascia verso il basso DS7 - DS8 fascia verso l'alto

Quando inserite i diodi da **DS1** a **DS4**, dovete rivolgere questa **fascia** come qui indicato:

DS1 fascia verso destra

DS2 fascia verso sinistra

DS3 fascia verso destra

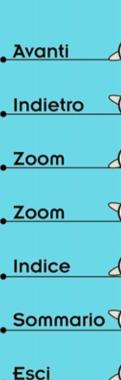
DS4 fascia verso sinistra

Se inserite anche un solo diodo con la fascia orientata in senso opposto a quanto disegnato in fig.465, il circuito non funzionerà.

Proseguendo nel montaggio, potete inserire i due **condensatori** poliestere **C2-C4** e i due **elettrolitici C1-C3** innestando il terminale **positivo** nel foro contrassegnato +.

Se sul corpo di questi condensatori **elettrolitici** non risulta indicata la polarità **+/**– dei due terminali, ricordatevi che il terminale **più lungo** è sempre il **positivo** e il terminale **più corto** è sempre il **negativo**.

Dopo questi componenti, potete inserire nello stam-



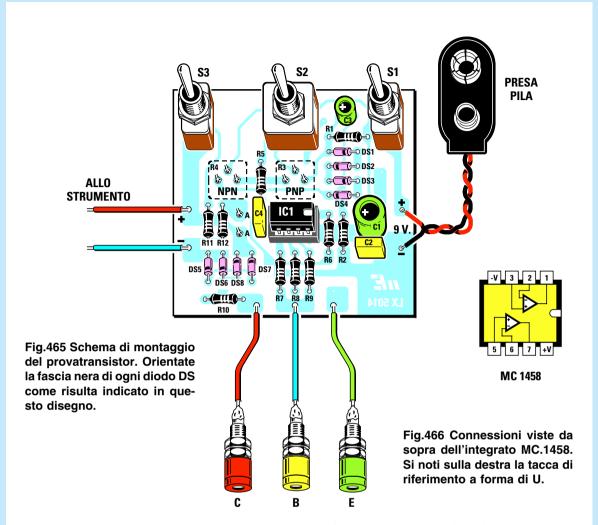




Fig.467 Foto del montaggio visto dal lato dei componenti. Tutte le piste in rame del circuito stampato che vi forniremo risultano protette da una vernice isolante.

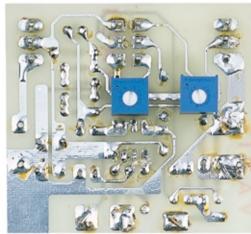
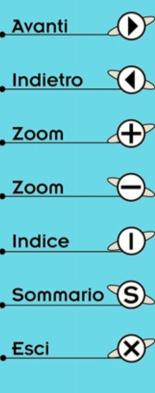
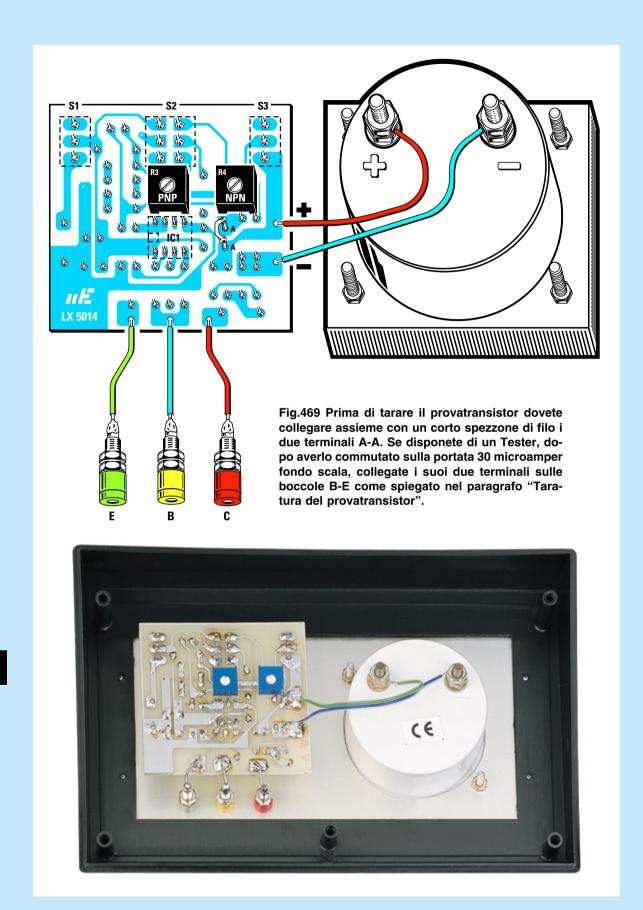


Fig.468 Foto del montaggio visto dal lato dei due trimmer. Se eseguirete delle perfette saldature il circuito funzionerà non appena lo avrete completato e tarato.





Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

pato i deviatori **S1-S2-S3** premendoli a fondo nel circuito stampato.

Nei due fori di destra (vedi fig.465) dovete quindi collegare il filo **rosso** della **presa pila** alla pista contrassegnata + ed inserire il filo **nero** nel foro in basso contrassegnato –.

Portata a termine questa operazione, dovete capovolgere il circuito stampato ed inserire nelle posizioni visibili in fig.469 i due trimmer R3-R4 e i due terminali A-A necessari per collegare allo strumento la resistenza R12.

Sul lato destro dello stampato dovete saldare i due fili per collegare lo strumento **microamperometro** e sulle tre piste poste in basso i tre fili per collegare le boccole **C-B-E**.

Capovolgendo ancora lo stampato potete inserire nel relativo **zoccolo** l'integrato **IC1**, rivolgendo la sua **tacca** di riferimento a forma di **U** verso destra come appare ben visibile in fig.465.

TARATURA del PROVATRANSISTOR

Dopo aver cortocircuitato i due terminali **A-A** con un corto spezzone di filo nudo (vedi fig.469), prima di utilizzare il provatransistor dovete **tarare** i due trimmer **R3 - R4** come ora vi spiegheremo:

- Se disponete di un **tester** commutatelo sulla portata **30 microamper CC** fondo scala lettura.
- Spostate il deviatore S2 sulla posizione NPN, quindi collegate il puntale positivo sulla boccola B ed il puntale negativo sulla boccola E e fornite i 9 volt al circuito.
- Con un cacciavite ruotate lentamente il cursore del trimmer R4 (vedi fig.469 sulla destra del circuito stampato), fino a far deviare la lancetta del tester sui 10 microamper.
- Eseguita questa operazione spegnete il provatransistor, quindi spostate il deviatore S2 sulla posizione PNP e collegate il puntale positivo sulla boccola E ed il puntale negativo sulla boccola B. Ora applicate nuovamente i 9 volt al circuito.
- Con un cacciavite ruotate il cursore del trimmer siglato **R3**, posto sulla sinistra dello stampato (vedi fig.469), fino a leggere **10 microamper**.

Se non disponete di un **tester** potrete tarare i trimmer utilizzando lo stesso strumento da **100 mi-croamper** inserito nel provatransistor.

Dopo aver scollegato i due fili che dal circuito stampato giungono allo strumento, collegate provvisoriamente sui due terminali +/- altri due fili che andranno collegati alle boccole **B-E**.

Le procedure per la taratura sono le stesse utilizzate con il **tester**.

- Spostate il deviatore S2 sulla posizione NPN e collegate il filo positivo sulla boccola B ed il filo negativo sulla boccola E, quindi ruotate il cursore del trimmer R4 fino a far deviare la lancetta del tester sui 10 microamper.
- Eseguita questa operazione spegnete il provatransistor, poi spostate il deviatore S2 sulla posizione PNP e collegate il filo positivo sulla boccola E ed il filo negativo sulla boccola B. A questo punto potete ruotare il cursore del trimmer R3 fino a leggere 10 microamper.

Tarati i due trimmer **R3-R4** dovete soltanto collocare il circuito all'interno del suo mobile plastico, come potete vedere in fig.469.

FISSAGGIO nel MOBILE PLASTICO

Nella mascherina di alluminio completa di un disegno serigrafato dovete inserire le boccole **C-B-E** procedendo come segue:

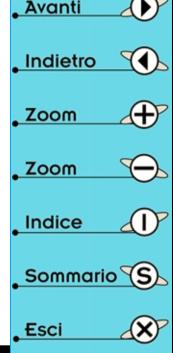
- Svitate dal loro corpo i due dadi, poi sfilate la rondella plastica, inserite il corpo della boccola nel foro del pannello (vedi fig.470) e dall'interno inserite la rondella plastica e fissate il tutto con i due dadi. La rondella di plastica serve per tenere isolato il metallo della boccola dal metallo del pannello frontale.

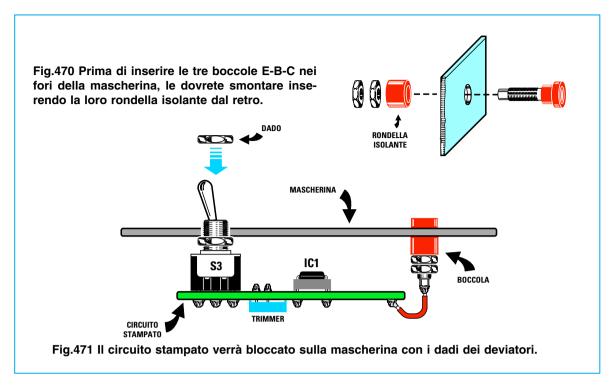
Dopo aver fissato le boccole, potete inserire nel pannello lo **strumento** microamperometro fissandolo con i suoi dadi.

Completata questa operazione, prendete lo stampato LX.5014, svitate dai tre deviatori S1-S2-S3 i dadi superiori, poi inserite i loro corpi nei fori presenti sullo stampato (vedi fig.471), quindi fissateli sul pannello con i loro dadi.

A questo punto dovete solo saldare i tre fili sulle boccole **C-B-E** e serrare sotto ai due bulloncini +/-dello strumento gli altri due fili (vedi fig.469). Se invertirete questi due fili, la lancetta dello strumento anzichè deviare verso il **fondo scala** devierà in senso opposto.

Chiuso il mobile, potete iniziare subito a controllare il **guadagno** di tutti i vostri transistor.





COME si USA lo STRUMENTO

Per poter **testare** un qualsiasi transistor dovete necessariamente conoscere la disposizione dei suoi tre terminali **E-B-C** in modo da collegarli **correttamente** ai terminali dello strumento.

Poichè in tutti gli schemi elettrici viene sempre riportata la disposizione dei terminali dei transistor utilizzati **visti da sotto**, non incontrerete nessuna difficoltà ad identificarli e, come potete notare, nell'elenco componenti risulta anche specificato se sono dei **PNP** o degli **NPN**.

Collegati i terminali **E-B-C** ai rispettivi coccodrilli, spostate la leva del deviatore **S2** sulla polarità del transistor sotto **test**, cioè su **PNP** se questo è un **PNP** oppure su **NPN** se questo è un **NPN**.

Spostate la leva del deviatore \$3 sulla portata x10.

Consigliamo di partire sempre dalla portata x10, perchè se il transistor fosse in cortocircuito eviterete di far sbattere la lancetta dello strumento sul fondo scala.

Acceso lo strumento, se constatate che la **Hfe** è minore di **100** potete spostare il deviatore della portata su **x1**.

Poichè la scala dello strumento è graduata da 0 a 100, sulla portata x1 leggerete direttamente il va-

lore della **Hfe**, quindi se la lancetta si ferma sul numero **55** il transistor sotto test ha una **Hfe** di **55**.

Sulla seconda portata x10 dovete moltiplicare per 10 il valore che leggerete sulla scala dello strumento, quindi se la lancetta si ferma sul numero 55 il transistor ha una Hfe di 55 x 10 = 550.

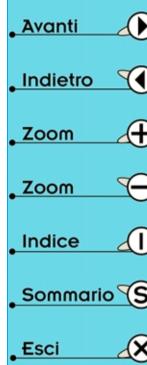
Se il transistor risultasse **difettoso** otterreste queste due condizioni:

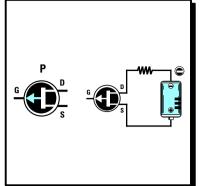
- Se il transistor è **bruciato** la lancetta dello strumento rimane **immobile** sullo **0**.
- Se il transistor è in cortocircuito la lancetta dello strumento devia sul fondo scala anche sulla portata x10.

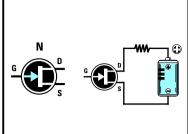
COSTO di REALIZZAZIONE

Costo del solo stampato LX.5014 L. 5.500

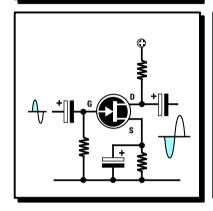
Ai prezzi riportati, già comprensivi di IVA, andranno aggiunte le sole spese di spedizione a domicilio.

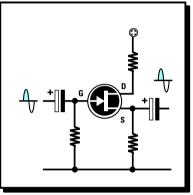


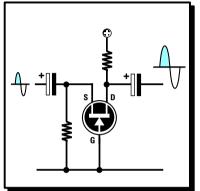












imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

Se nella Lezione precedente vi abbiamo spiegato come funziona un **transistor** e come si calcolano le resistenze da applicare sui suoi terminali chiamati **Base-Emettitore-Collettore**, in questa **14**° Lezione vi spiegheremo cos'è e come funziona un **fet**, un diverso **semiconduttore** utilizzato in campo elettronico per amplificare segnali di **bassa** e di **alta frequenza**.

Come apprenderete, per far funzionare correttamente un **fet** è necessario calcolare il valore di **due** sole **resistenze**, quella che andrà collegata al terminale chiamato **Drain** e quella che andrà collegata al terminale chiamato **Source** e per farlo abbiamo utilizzato poche e semplici **formule** matematiche.

Eseguendo questi calcoli vi accorgerete che i valori delle resistenze che si dovrebbero utilizzare non risultano mai reperibili.

Di questo **non** dovrete però preoccuparvi perchè, se sceglierete un valore **standard prossimo** a quello richiesto, il circuito funzionerà uqualmente senza alcun problema.

Quindi se dai calcoli si ottiene un valore di **1.670 ohm**, si potrà tranquillamente utilizzare una resistenza da **1.500 ohm** oppure da **1.800 ohm**.

Per completare questa Lezione vi presentiamo uno **strumento** idoneo a misurare il valore **Vgs** di un qualsiasi fet e con questo dato calcolare il valore delle due resistenze richieste risulterà molto più semplice e il dato ricavato molto più **preciso**.

<u>Avanti</u>

Indietro 7

Zoom

Zoom

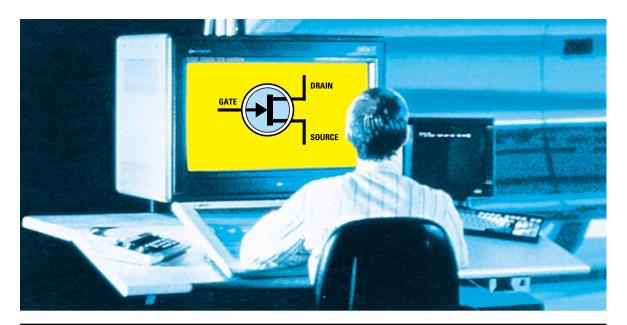
Indice

Sommario S

Esci

267

ESCI



CONOSCERE il semiconduttore chiamato FET

Oltre al transistor esiste un altro semiconduttore chiamato **fet**, che può essere utilizzato in elettronica per amplificare sia i segnali di **Bassa Frequenza** che di **Alta Frequenza**.

La sigla fet significa Field Effect Transistor.

Questo componente viene comunemente raffigurato negli **schemi elettrici** con il simbolo grafico visibile nelle figg.472-473, cioè con un cerchio dal quale fuoriescono **3 terminali** contrassegnati dalle lettere **G - D - S**:

la lettera **G** significa **Gate** la lettera **D** significa **Drain** la lettera **S** significa **Source**

Se in uno schema elettrico accanto ai terminali di questo simbolo non appaiono le tre lettere **G-D-S** ricordatevi quanto segue:

- Il terminale **Gate** si riconosce perchè presenta una **freccia** che parte o si collega al centro di una **barra** verticale. Su questo terminale viene quasi sempre applicato il **segnale** da amplificare.
- Il terminale **Drain** si riconosce perchè risulta rivolto verso l'alto e anche perchè da questo terminale si **preleva** il segnale amplificato.
- Il terminale **Source** si riconosce perchè risulta rivolto verso il basso e normalmente si collega alla **massa** di alimentazione.

In ogni disegno grafico è necessario fare molta attenzione alla freccia posta sul terminale Gate.

Se questa **freccia** è rivolta verso l'**esterno** questo fet è del tipo **P** (vedi fig.472).

Se questa **freccia** è rivolta verso l'**interno** questo fet è del tipo **N** (vedi fig.473).

Facciamo presente che il 90% dei fet sono a canale N. La differenza che esiste tra un P ed un N riguarda solo la polarità di alimentazione.

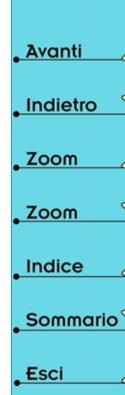
Nei fet a canale **P** il terminale **Drain** risulta sempre collegato al **negativo** di alimentazione e il terminale **Source** al **positivo** (vedi fig.472).

Nei fet a canale **N** il terminale **Drain** risulta sempre collegato al **positivo** di alimentazione e il terminale **Source** al **negativo** (vedi fig.473).

I TERMINALI S-G-D

I tre terminali **S-G-D** che fuoriescono dal **corpo** di un **fet** possono essere disposti in modo diverso in funzione della loro **sigla** e della Casa Costruttrice.

In ogni schema elettrico dovrebbe sempre essere riportata la **zoccolatura** dei **fet** utilizzati visti dal lato in cui i tre terminali fuoriescono dal loro corpo (vedi figg.474-475).



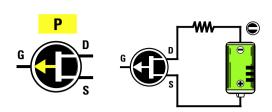


Fig.472 I Fet di canale P si riconoscono perchè la linea che parte dal terminale Gate ha una freccia rivolta verso l'esterno. In questi Fet il terminale Drain va collegato al Negativo di alimentazione e il terminale Source va collegato al Positivo.

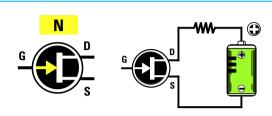


Fig.473 I Fet di canale N si riconoscono perchè la linea che parte dal terminale Gate ha una freccia rivolta verso l'interno. In questi Fet il terminale Drain va collegato al Positivo di alimentazione e il terminale Source va collegato al Negativo.

Per AMPLIFICARE un segnale

Il segnale da **amplificare** viene quasi sempre applicato sul terminale **Gate** e per farvi capire come questo terminale riesca a **controllare** il movimento degli **elettroni** paragoniamo il **fet** ad un **rubinetto** idraulico.

Come già spiegato a proposito dei **transistor**, per lasciare passare un flusso d'acqua di **media intensità** dovremo posizionare il rubinetto a **metà corsa**.

Nel **rubinetto** che simula il **fet** la **leva** di apertura e di chiusura anzichè risultare fissata sulla parte **anteriore**, come avviene in tutti i rubinetti, risulta fissata sul lato **posteriore** (vedi fig.476).

Quindi se spostiamo questa **leva** verso l'**alto** il flusso dell'acqua **cesserà**, se invece la spostiamo verso il **basso** il flusso dell'acqua raggiungerà la sua **massima** intensità (vedi figg.476-477).

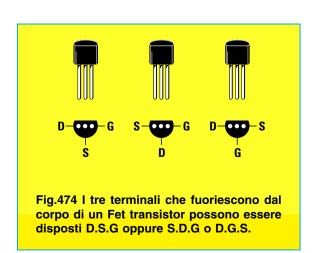
Per amplificare un segnale questa **leva** dovrà sempre risultare posizionata a **metà corsa**, perchè soltanto in questa posizione l'acqua fuoriuscirà con un flusso di **media intensità**.

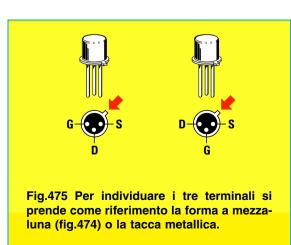
Se in queste condizioni spostiamo la leva verso il **basso** il flusso dell'acqua **aumenterà**, se la spostiamo verso l'**alto** il flusso dell'acqua **cesserà**.

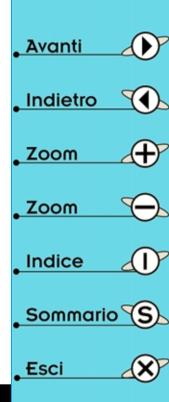
Detto questo, appare evidente che il terminale **Gate** di un **fet** funziona in senso **inverso** al terminale **Base** di un **transistor** tipo **NPN**.

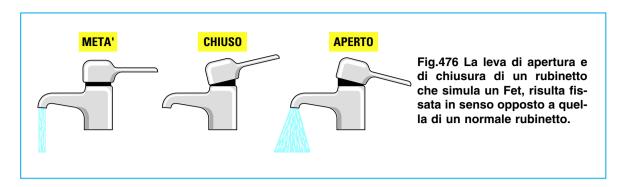
Infatti se sulla **Base** di un **transistor** si applica una tensione di **0 volt** questo **non conduce**, cioè non lascia passare nessun **elettrone**.

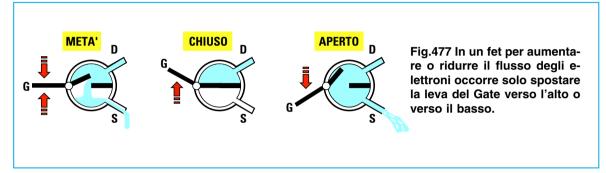
Per farlo **condurre** occorre applicare sulla sua **Base** una tensione **positiva** come abbiamo spiegato nella **Lezione 13**°.











Se sul **Gate** di un **fet** si applica una tensione di **0 volt**, questo lascerà passare il **massimo** degli **elettroni**. Per **non** farlo **condurre** dovremo applicare sul **Gate** una tensione **negativa**, cioè di polarità **opposta** rispetto a quella richiesta da un transistor **NPN**.

Per farvi comprendere perchè sul **Gate** di un **fet** occorre applicare una **tensione negativa**, useremo la solita **leva** meccanica con un **fulcro** posto fuori centro come illustrato in fig.478.

Il lato più **corto** lo chiamiamo **Gate** ed il lato più **lungo** lo chiamiamo **Drain**.

Poichè sul lato del **Gate** è presente un **grosso peso**, questo lato appoggerà sul terreno facendo sollevare il **Drain** verso l'**alto** (vedi fig.478).

Se ora proviamo a sollevare il lato più **corto** verso l'**alto** la parte opposta si **abbasserà** (vedi fig.479), ma se proviamo a muovere il lato **corto** verso il **basso** questo non potrà scendere perchè già appoggia sul terreno (vedi fig.480).

Per permettere al **Gate** di muoversi sia verso l'**alto** che verso il **basso** dobbiamo necessariamente collocare questa leva in posizione **orizzontale**, spostando il **peso** verso il suo **fulcro** come abbiamo illustrato in fig.481.

Per spostare questo ipotetico **peso** è sufficiente applicare sul **Gate** una **tensione negativa**.

Ottenuta questa posizione orizzontale, quando sul Gate giungerà un segnale di polarità negativa, questo lato si alzerà (vedi fig.482) e, conseguentemente, l'estremità Drain si abbasserà.

Quando sul **Gate** giungerà un segnale di polarità **positiva** questo lato si **abbasserà** (vedi fig.483) e, ovviamente, l'estremità **Drain** si **alzerà**.

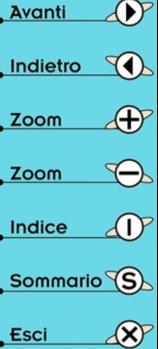
Dobbiamo far presente che è possibile portare questa leva in posizione perfettamente orizzontale solo quando la tensione negativa applicata sul Gate provvederà a far scendere la tensione sul terminale Drain su un valore pari alla metà del valore Vcc di alimentazione.

Quindi se alimentiamo un **fet** con una tensione di **15 volt**, dovremo applicare sul **Gate** una **tensione negativa** in grado di far scendere la tensione di **Drain** da **15 volt** a **7,5 volt**.

Se alimentiamo il **fet** con una tensione di **20 volt**, dovremo applicare sul **Gate** una **tensione negativa** in grado di far scendere la tensione di **Drain** da **20 volt** a **10 volt**.

Occorre far presente che la tensione di alimentazione **Vcc** di un fet **non** va mai misurata tra il **positivo** e la **massa**, ma sempre tra il **positivo** ed il terminale **Source** (vedi fig.484), quindi la **metà** tensione di alimentazione è quella che viene rilevata tra i due terminali **Drain** e **Source** (vedi fig.485).

Pertanto, se la tensione Vcc che applichiamo tra il



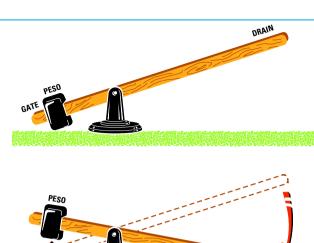


Fig.478 Per capire come funziona un Fet possiamo prendere come esempio una normale leva meccanica. Poichè sul lato corto di Gate è presente un grosso peso, il lato opposto Drain si troverà sollevato.

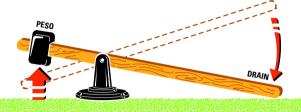


Fig.479 Se spingiamo verso l'alto il Gate, la parte opposta di Drain si abbasserà fino ad appoggiarsi sul terreno. La differenza di spostamento tra Gate e Drain può essere paragonata all'amplificazione.

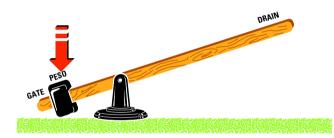


Fig.480 Se spingiamo verso il basso il lato Gate, questo non potrà scendere perchè già appoggia sul terreno. Per poterlo spostare verso il basso, la leva dovrebbe trovarsi a "metà" altezza (vedi fig.481).



Fig.481 Per portare la leva in posizione orizzontale occorre spostare il peso di Gate più verso il suo fulcro e questo spostamento si ottiene applicando sul terminale Gate una tensione "negativa".

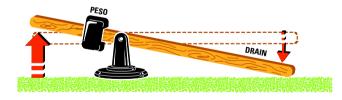


Fig.482 Posta questa leva in posizione orizzontale, se proveremo a spingere verso l'alto il terminale Gate è ovvio che il lato opposto di Drain scenderà fino a quando non arriverà a toccare il terreno.

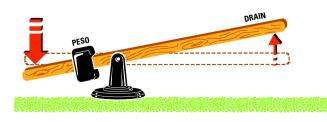
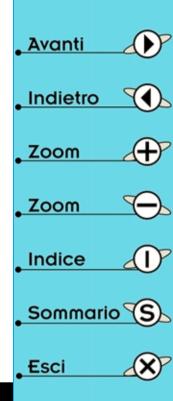
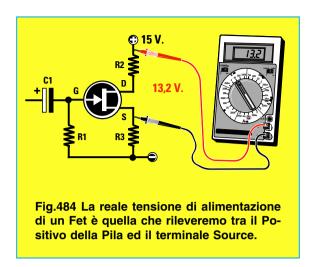


Fig.483 Se dalla posizione orizzontale spingeremo verso il basso il Gate la parte opposta di Drain si solleverà. L'onda sinusoidale che applicheremo sul Gate sposterà questa leva in alto o in basso.





Drain e la massa risulta di 15 volt, ma ai capi della resistenza R3 collegata tra il Source e la massa è presente una tensione di 1,8 volt, dovremo sottrarre questo valore ai 15 volt.

Il **Drain** del fet non risulterà perciò alimentato con **15 volt**, ma con una tensione di:

15 - 1,8 = 13,2 volt

Infatti se misuriamo la tensione presente tra il **positivo** di alimentazione ed il terminale **Source** leggeremo esattamente **13.2 volt** (vedi fig.484).

Quindi per sollevare il lato del **Drain** a **metà corsa**, non dovremo rilevare tra questo terminale e il suo **Source** una tensione di **15 : 2 = 7,5 volt** bensì di:

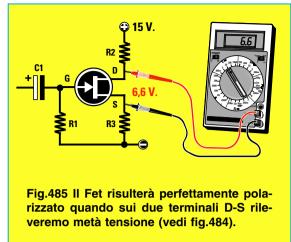
Poichè il valore della tensione **Drain/Source** è identico a quello che viene rilevato ai capi della resistenza **R2**, spesso viene indicato **VR2**.

Per farvi capire perchè sul terminale **Drain** deve risultare presente un valore di tensione pari alla **metà** della **Vcc**, prendiamo un foglio a **quadretti** e tracciamo su questo una linea in **basso** per indicare il **Source** ed una seconda linea in **alto** per indicare il valore **Vcc** (vedi fig.486).

Se la tensione che rileviamo tra il **positivo** della **pi-** la e il terminale **Source** del fet è di **13,2 volt** (vedi fig.484), tracceremo sulla carta a quadretti due linee distanziate di **13,2 quadretti**.

Sullo stesso foglio tracceremo una **terza** linea in corrispondenza dei **6,6 volt** (vedi fig.486), che dovrebbe corrispondere al valore di tensione presente sul terminale **Drain**.

Ammesso che il fet amplifichi un segnale di 12 vol-



te, quando sul Gate applichiamo un segnale sinusoidale di 1 volt picco/picco, cioè composto da una semionda positiva di 0,5 volt e da una semionda negativa di 0,5 volt (vedi fig.486), sul Drain otterremo una sinusoide che raggiungerà un valore massimo di 12 volt picco/picco, ma invertita di polarità.

Per capire il motivo di questa **inversione** di polarità della **sinusoide** basta osservare i disegni delle figg.482-483; infatti se spingiamo il **Gate** verso l'alto, il **Drain** si **abbassa**, mentre se spingiamo il **Gate** verso il **basso**, il **Drain** si **solleva**.

Quindi la **semionda positiva** di **0,5 volt** amplificata di **12 volte** la ritroveremo sul **Drain** con una polarità **negativa** che raggiungerà un'ampiezza massima di:

$0.5 \times 12 = 6 \text{ volt}$

Poichè sul **Drain** è presente una tensione di **6,6 volt** (vedi fig.486), la semionda **negativa** applicata sul **Gate** assumerà un valore di:

6,6 - 6 = 0,6 volt positivi rispetto alla massa

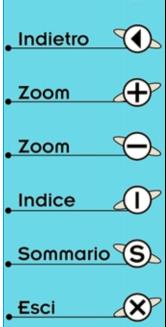
La semionda negativa di 0,5 volt amplificata di 12 volte la ritroveremo sul Drain con una polarità positiva che raggiungerà un'ampiezza di:

$0.5 \times 12 = 6 \text{ volt}$

Poichè sul **Drain** è presente una tensione di **6,6 volt**, la semionda **negativa** applicata sul **Gate** assumerà un valore di:

6,6 + 6 = 12,6 volt positivi rispetto alla massa

Quindi, come abbiamo illustrato in fig.486, la nostra sinusoide rimarrà all'**interno** del tracciato.



Avanti

Se sull'ingresso **Gate** applichiamo un segnale di ampiezza pari a **1,4 volt picco/picco**, cioè composto da una semionda **positiva** di **0,7 volt** e da una semionda **negativa** di **0,7 volt**, e lo amplifichiamo **12 volte**, sul **Drain** si dovrebbero prelevare in **teoria**:

0.7 volt x 12 = 8.4 volt negativi

Poichè queste due tensioni superano i **6,6 volt** presenti sul **Drain**, il segnale amplificato dovrebbe in **teoria** venire brutalmente **tosato** sulle due estremità come avveniva per i transistor, invece i **fet** provvederanno a correggere questo **eccesso** di segnale cercando di **arrotondare** nel limite del possibile le due estremità (vedi fig.487).

Quindi preamplificando un segnale in modo esagerato, il nostro orecchio non avvertirà con i **fet** quella **distorsione** che può percepire invece con i **transistor**, perchè il segnale rimarrà molto similare ad un'onda sinusoidale.

Occorre tenere presente che, a causa delle **tolleranze** delle **resistenze**, difficilmente si riesce ad ottenere tra i due terminali **Drain - Source** una tensione pari alla **metà** della **Vcc**; quindi per evitare che le due estremità della **sinusoide** subiscano delle **deformazioni** potremo adottare una di queste tre soluzioni:

1° soluzione = Applicare sul Gate dei segnali di ampiezza minore rispetto al massimo consentito. Quindi, anzichè applicare sull'ingresso dei segnali da 1 volt picco/picco dovremo limitarci a soli 0,8 volt picco/picco, cioè a segnali composti da una semionda positiva e da una negativa di 0,4 volt.

In tal modo anche se sul **Drain** fosse presente una tensione di **8 volt** anzichè di **6,6 volt**, il segnale rimarrebbe sempre all'interno del tracciato, anche se la semionda **positiva** raggiungerà il limite massimo superiore (vedi fig.488).

Infatti, amplificando la semionda **negativa** di **12 volte**, sul **Drain** otteniamo una semionda **positiva** che assumerà un valore di:

$0.4 \times 12 = 4.8 \text{ volt positivi}$

Sommando questi 4,8 volt alla tensione degli 8 volt presenti sul Drain otterremo:

8 + 4,8 = 12,8 volt positivi rispetto al Source

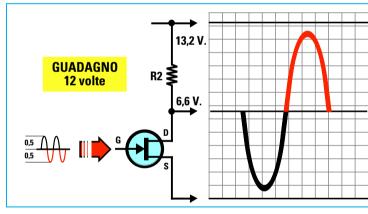


Fig.486 Se sul Drain di un fet è presente "metà" tensione Vcc (vedi fig.485) potremo amplificare di 12 volte un segnale sinusoidale composto da una semionda positiva e da una semionda negativa di 0,5 volt.

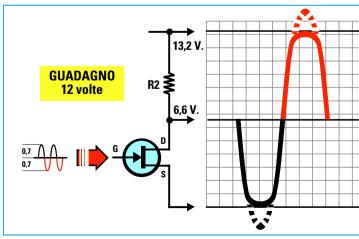
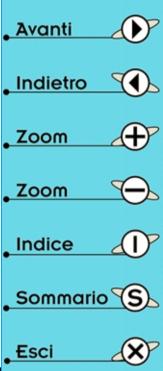


Fig.487 Se amplifichiamo di 12 volte un segnale sinusoidale composto da una semionda positiva ed una negativa di 0,7 volt, il segnale amplificato, superando le linee del tracciato, subirà una leggera distorsione.



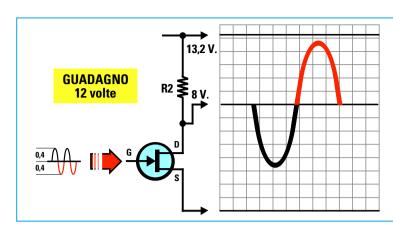


Fig.488 Se sul Drain del fet fosse presente una tensione di 8 volt anzichè di 6,6 volt, potremmo evitare di tosare il segnale amplificato applicando sul Gate un segnale di 0,4+0,4 volt anzichè di 0,5+0,5 volt.

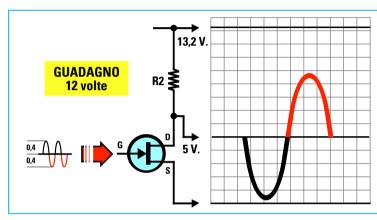


Fig.489 Se sul Drain del fet fosse presente una tensione di 5 volt anzichè di 6,6 volt, nuovamente dovremmo applicare sul Gate un segnale di 0,4+0,4 volt per evitare che la sinusoide fuoriesca dal tracciato.

quindi non superiamo il valore della tensione di alimentazione che risulta di **13,2 volt** come evidenziato in fig.488.

Amplificando la semionda **positiva** di **12 volte**, sul **Drain** otteniamo una semionda **negativa** che assumerà un valore di:

$0.4 \times 12 = 4.8 \text{ volt negativi}$

Sottraendo questi 4,8 volt alla tensione positiva presente sul Drain otterremo:

8 - 4,8 = 3,2 volt positivi rispetto al Source

Se sul **Drain** fossero presenti **5 volt** (vedi fig.489) anzichè **6,6 volt**, anche in questo caso il segnale rimarrebbe sempre all'interno del suo tracciato. Infatti amplificando la semionda **negativa** di **12 volte**, sul **Drain** otteniamo una semionda **positiva** che assumerà un valore di:

$0.4 \times 12 = 4.8 \text{ volt positivi}$

Sommando questi **4,8 volt** alla tensione dei **5 volt** presente sul **Drain** otterremo:

4,8 + 5 = 9,8 volt positivi rispetto al Source

Amplificando la semionda **positiva** di **12 volte**, sul **Drain** otteniamo una semionda **negativa** che assumerà un valore di:

$0.4 \times 12 = 4.8 \text{ volt negativi}$

Sottraendo questi 4,8 volt alla tensione positiva presente sul Drain otterremo:

5 - 4.8 = 0.2 volt positivi rispetto al Source

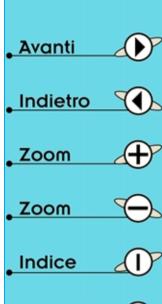
Quindi il segnale rimarrà sempre all'interno del tracciato, anche se la semionda **negativa** raggiungerà un limite di **0,2 volt** (vedi fig.489).

2° soluzione = Se il segnale da applicare sul Gate non può scendere sotto a 1 volt picco/picco, dovremo ridurre il guadagno del fet da 12 volte a circa 6 volte (vedi fig.490).

Ammesso che il segnale sull'**ingresso** raggiunga dei picchi di **1,4 volt**, se moltiplichiamo il valore delle due **semionde** di **0,7 volt** per **6** otterremo:

0.7 volt x 6 = 4.2 volt positivi0.7 volt x 6 = 4.2 volt negativi

Quindi anche se sul Drain fosse presente una ten-



Sommaria

Esci

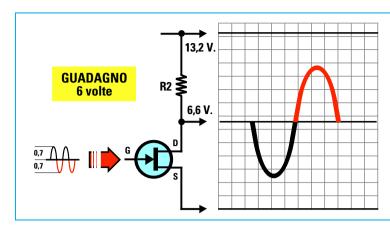


Fig.490 Se l'ampiezza del segnale che giunge sul Gate non riesce a scendere sotto gli 0,7+0,7 volt, per non correre il rischio di tosare le estremità delle due semionde è consigliabile ridurre il Guadagno portandolo da 12 volte a circa 6 volte.

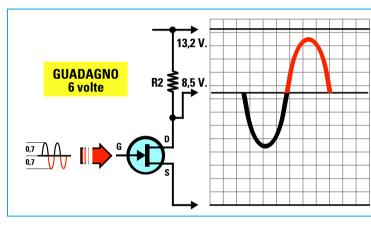


Fig.491 Amplificando di 6 volte una sinusoide di 0,7+0,7 volt non ci dovremo preoccupare se sul Drain sarà presente una tensione di 8,5 volt anzichè di 6,6 volt, perchè la semionda positiva non riuscirà mai a superare il limite dei 13,2 volt.

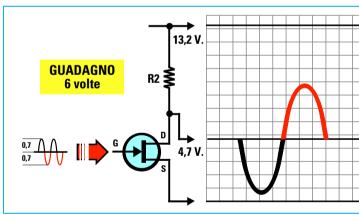


Fig.492 Se sul Drain del fet fosse presente una tensione di 4,7 volt anzichè dei richiesti 6,6 volt a causa della tolleranza delle resistenze, scegliendo un guadagno di sole 6 volte la nostra sinusoide rimarrebbe sempre all'interno del suo tracciato.

sione di **8,5 volt** (vedi fig.491) la nostra **sinusoide** rimarrebbe sempre all'interno del tracciato, perchè il **massimo** picco superiore che può raggiungere la semionda **positiva** sarà di:

8,5 + 4,2 = 12,7 volt rispetto al **Source**

e il **minimo** picco che può raggiungere la semionda **negativa** risulterà di:

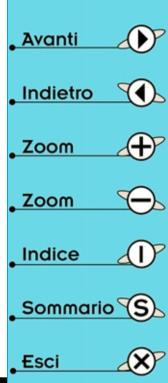
8,5 - 4,2 = 4,3 volt rispetto al **Source**

Se sul **Drain** fosse presente una tensione di **4,7 volt** (vedi fig.492), anche in questo caso la nostra **sinusoide** rimarrebbe all'interno del tracciato perchè il **massimo** picco superiore che potrà raggiungere la semionda **positiva** sarà di:

4,7 + 4,2 = 8,9 volt rispetto al Source

e il **minimo** picco che potrà raggiungere la semionda **negativa** risulterà di:

4,7 - 4,2 = 0,5 volt rispetto al **Source**



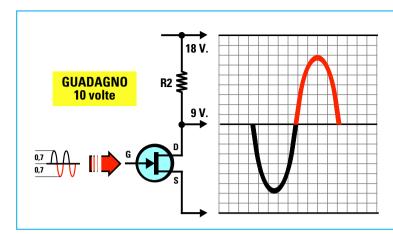


Fig.493 Se l'ampiezza del segnale che giunge sul Gate risulta elevata, come ultima soluzione potremo aumentare la tensione di alimentazione da 15 a 20 volt. Ai 20 volt Vcc va sempre sottratta la tensione presente tra Source e massa.

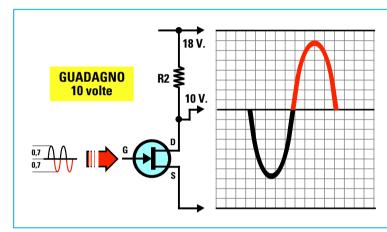


Fig.494 Sottraendo ai 20 volt i 2 volt presenti tra Source e massa otterremo 18 volt, quindi sul Drain dovremo ritrovarci 9 volt. Anche se fossero presenti 10 volt anzichè 9 volt il segnale amplificato non riuscirebbe a fuoriuscire dal suo tracciato.

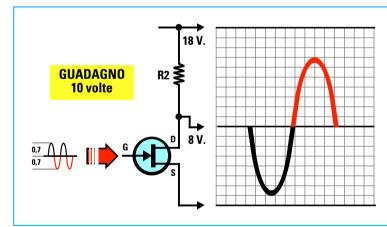


Fig.495 Se sul Drain del fet fosse presente una tensione di 8 volt anzichè dei richiesti 9 volt (vedi fig.493) a causa della tolleranza delle resistenze, la nostra sinusoide amplificata non verrebbe tosata nè sulla semionda superiore nè su quella inferiore.

3° soluzione = Come ultima soluzione potremo **aumentare** la tensione di alimentazione portandola dagli attuali **15 volt** a **20 volt**.

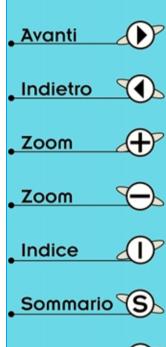
Ammesso che tra il terminale **Source** e la **massa** sia presente una tensione di **2 volt**, dovremo sottrarre questa tensione ai **20 volt** di alimentazione. Tra i due terminali **Drain** e **Source** ci ritroveremo pertanto una tensione di:

20 - 2 = 18 volt Vcc

Con una **Vcc** di **18 volt** potremo quindi tranquillamente applicare sul **Gate** un segnale di **1,4 volt picco/picco** ed amplificarlo di **10 volte** (vedi fig.493) senza correre il rischio di superare il valore di alimentazione che risulta di **18 volt**, infatti:

 $1.4 \times 10 = 14 \text{ volt}$

Quindi anche se sul **Drain** fosse presente una tensione di **10 volt** (vedi fig.494) oppure di **8 volt** (ve-



Esci

di fig.495), la nostra **sinusoide** rimarrebbe sempre all'interno del tracciato.

LE CARATTERISTICHE di un FET

Difficilmente un principiante riuscirà a reperire tutti i manuali con le caratteristiche dei fet, ma ammesso che li trovi, scoprirà che questi sono scritti in inglese e in nessuno viene spiegato come procedere per ricavare i valori delle resistenze R2-R3.

Disponendo di **poche caratteristiche** è possibile calcolare con una **buona approssimazione** i valori delle due resistenze di **Drain** e **Source** come ora vi insegneremo.

Ammettiamo di reperire in un **manuale** queste sole caratteristiche:

Vds = 30 volt max lds = 25 mA max Vgs/off = 4 volt Yfs = 6 millisiemens

Prima di proseguire sarà utile spiegare il significato di queste **sigle** ancora per voi sconosciute:

Vds = indica la **massima** tensione che possiamo applicare tra i due terminali **Drain** e **Source**.

Ids = indica la massima corrente che possiamo far scorrere sul **Drain**.

Vgs/off = indica la **massima** tensione **negativa** da applicare sul terminale **Gate** per portare il **fet** in interdizione, cioè per impedire il passaggio degli **elettroni** tra i due terminali **Drain** e **Source** come visibile nelle figg.476-477 (interruttore **chiuso**).

Nel nostro esempio se sul **Gate** di questo **fet** applichiamo una tensione **negativa** di **4 volt** questo fet **non condurrà più**.

Per amplificare un segnale la tensione **Vgs/off** non dovrà mai raggiungere questo massimo valore **negativo** riportato nei manuali.

Vgs = indica il valore della **tensione** di polarizzazione di **Gate**. Questo valore viene fornito dallo strumento presentato in questa Lezione.

Yfs = indica il valore della **transconduttanza** espressa in **millimho** (abbreviato **mmho**) equivalenti ai **millisiemens** (abbreviato **ms**).

Questa **Yfs** serve per calcolare il **guadagno** del **fet** conoscendo il valore ohmico delle resistenze **R2-R3** applicate sul **Drain** e sul **Source**.

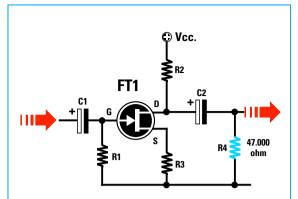


Fig.496 Per polarizzare un Fet occorre calcolare il valore di due sole resistenze, la R2 posta sul Drain e la R3 posta sul Source. Il valore della R2 andrebbe scelto 8-10 volte minore della resistenza R4 posta dopo il condensatore elettrolitico C2.

LE RESISTENZE di DRAIN e SOURCE

A differenza dei transistor, per polarizzare la Base dei quali occorreva calcolare il valore di quattro resistenze (vedi Lezione N.13) in modo da ottenere sul terminale Collettore un valore di tensione pari alla metà di quello di alimentazione, in un fet per ottenere questa stessa condizione occorre calcolare il valore di due sole resistenze, vale a dire la R2 applicata sul terminale Drain e la R3 applicata sul terminale Source (vedi fig 496).

Per ricavare il valore di queste **due** resistenze occorre solo conoscere questi **quattro** dati:

Vcc = volt di alimentazione del fet

VR2 = volt presenti ai capi della R2 di Drain

Ids = corrente da far scorrere nel fet

Vgs = volt negativi sul Gate

Nota = In molti manuali viene indicato per **errore** il valore **Vgs** che in pratica è invece il valore **Vgs/off** e questo può trarre in inganno non solo un principiante, ma anche un tecnico esperto.

CALCOLARE il valore della VR2

Ammesso di alimentare il **fet** con una tensione **Vcc** di **15 volt**, dovremo innanzitutto calcolare il valore della tensione **VR2**, cioè quella che dovrebbe in **teoria** risultare presente ai capi della resistenza **R2** collegata al **Drain**, utilizzando la formula:

VR2 = (Vcc - Vgs) : 2

Poichè in molti manuali viene riportato il solo va-

Zoom
Zoom
Indice
Sommario
S
Esci

Avanti

lore della tensione **Vgs/off** e non quello della **Vgs**, un sistema sufficientemente valido per ricavare il valore della **Vgs** potrebbe essere quello di dividere il valore della **Vgs/off** per **2**.

Se nel manuale per il fet in vostro possesso è indicato un valore di Vgs/off pari a 4 volt, possiamo prendere come Vgs una tensione di 4:2 = 2 volt.

Inserendo questi dati nella formula sopra riportata otterremo:

(15 - 2): 2 = 6,5 volt ai capi della R2

Quindi, alimentando il **fet** con una tensione di **15 volt**, ai capi della resistenza **R2** dovremmo ottenere in **teoria** una tensione di **6.5 volt**.

Dobbiamo far presente che il valore di **tensione** che otterremo ai capi della resistenza **R2** è identica al valore **Vds**, cioè ai **volt** che leggeremo tra i due terminali **Drain/Source**.

CALCOLARE il valore della R2 di Drain

Conoscendo il valore delle VR2 potremo calcolare il valore ohmico di questa resistenza R2 utilizzando la formula:

$R2 \text{ ohm} = (VR2 : Ids) \times 1.000$

Come **Ids** non dovremo mai prendere il valore **massimo** riportato nei manuali, che nel nostro esempio sarebbe **Ids = 25 mA**, ma un valore notevolmente **minore**.

Poichè in nessun manuale viene indicato il valore **Ids** di **Iavoro**, consigliamo di usare per tutti i **fet** questi valori di **corrente**:

- 4 mA circa, se volete un basso guadagno o per amplificare segnali che hanno delle ampiezze molte elevate che superano il volt.
- 1 mA circa, se volete un elevato guadagno o per amplificare dei segnali che hanno delle ampiezze di pochi millivolt.

Ammesso di voler amplificare dei segnali di **pochi millivolt** potremo scegliere per la **Ids** un valore di **1 milliamper**, quindi per **R2** dovremo utilizzare un valore di:

$(6.5:1) \times 1.000 = 6.500 \text{ ohm}$

Poichè questo valore non risulta **standard**, saremo costretti ad utilizzare per la **R2** un valore di **5.600 ohm** oppure di **6.800 ohm**.

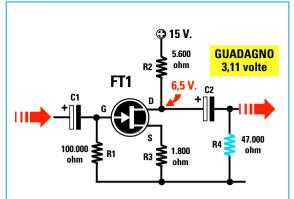


Fig.497 Scegliendo per la R2 un valore di 5.600 ohm e per la R3 un valore di 1.800 ohm, questo fet amplificherà i segnali applicati sul Gate di circa 3,11 volte.

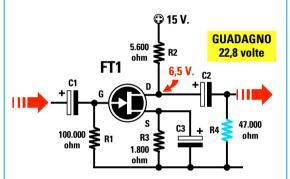


Fig.498 Se in parallelo alla resistenza R3 applicheremo un condensatore elettrolitico (vedi nello schema C3) il guadagno da 3,11 volte salirà a 22,8 volte.

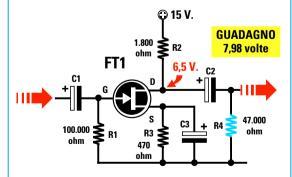
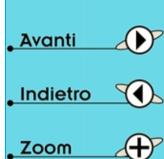
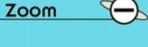


Fig.499 Per realizzare uno stadio in grado di amplificare dei segnali di ampiezza elevata sarà sufficiente ridurre il valore delle due sole resistenze R2-R3.









Indice



CALCOLARE il valore della R3 di Source

Per calcolare il valore della resistenza R3 dovremo usare questa formula:

R3 in ohm = $(Vgs : Ids) \times 1.000$

Avendo assegnato alla Vgs un valore di 2 volt e sapendo che la Ids risulta di 1 mA, per la resistenza R3 dovremo scegliere un valore di:

 $(2:1) \times 1.000 = 2.000 \text{ ohm}$

Poichè anche questo valore non rientra in quelli standard, saremo costretti ad usare per la R3 un valore di 1.800 ohm oppure di 2.200 ohm.

IL VALORE della resistenza R1 di Gate

Il valore della resistenza R1 da collegare tra il Gate e la massa di un fet non è assolutamente critico, quindi potremo tranquillamente usare qualsiasi valore compreso tra 47.000 ohm e 1 megaohm. Se useremo 47.000 ohm avremo un ingresso che presenta questo valore d'impedenza.

ingresso con un elevato valore d'impedenza. Normalmente si preferisce usare per R1 un valore medio di circa 100.000 ohm.

CALCOLO del GUADAGNO

Ammesso di aver scelto per la R2 un valore di 5.600 ohm e per la R3 un valore di 1.800 ohm come indicato nella fig.497, potremo conoscere quanto amplifica il fet utilizzando la formula:

Guadagno = R2: R3

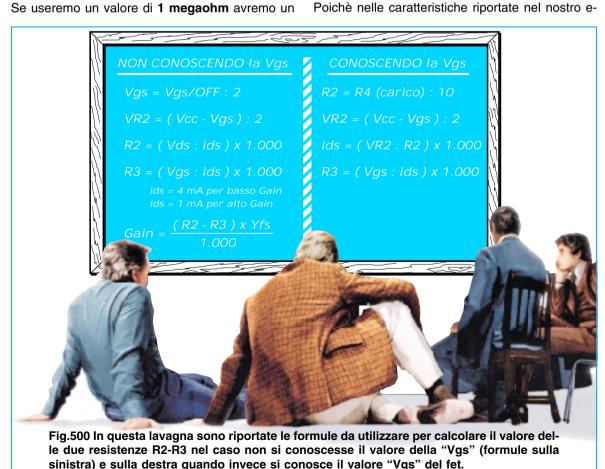
Quindi il fet amplificherà tutti i segnali che applicheremo sul suo Gate di circa:

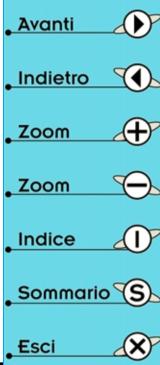
5.600:1.800=3,11 volte

Se in parallelo alla resistenza R3 applichiamo un condensatore elettrolitico (vedi fig.498), per calcolare il quadagno dovremo usare una formula diversa, cioè:

Guadagno = $((R2 - R3) \times Yfs) : 1.000$

Poichè nelle caratteristiche riportate nel nostro e-





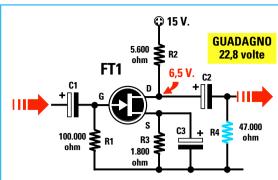


Fig.501 Conoscendo il valore della resistenza di carico (R4 da 47.000 ohm) potremo scegliere per la R2 un valore di 4.700 o 5.600 ohm, quindi se conosciamo il valore della "Vgs" potremo calcolare il valore ohmico della R3.

sempio la Yfs risulta di 6 ms, questo fet amplificherà il segnale di:

 $((5.600 - 1.800) \times 6) : 1.000 = 22.8 \text{ volte}$

Se avessimo scelto per R2 un valore di 6.800 ohm e per la R3 un valore di 2.200 ohm avremmo ottenuto un guadagno di:

 $((6.800 - 2.200) \times 6) : 1.000 = 27,6 \text{ volte}$

CALCOLO della Vqs

Conoscendo il valore della **R3** e la corrente che scorre nel **fet**, potremo conoscere il valore della **Vgs** utilizzando questa formula:

Vgs = (R3 ohm x lds) : 1.000

Se prendiamo per R3 un valore di 1.800 ohm e una lds di 1 mA avremo una Vgs di:

 $(1.800 \times 1) : 1.000 = 1.8 \text{ volt negativi}$

Nota = Facciamo presente che questa tensione negativa è identica al valore della tensione positiva che otterremo ai capi della resistenza R3 di Source, quindi se ai capi di questa resistenza rileviamo una tensione positiva di 1,8 volt possiamo affermare che il Gate di questo fet è polarizzato con una tensione negativa di 1,8 volt.

CALCOLO per un BASSO GUADAGNO

Ammettiamo ora di voler realizzare uno stadio amplificatore con un **basso guadagno**, quindi di scegliere per la **Ids** un valore di **4 mA**.

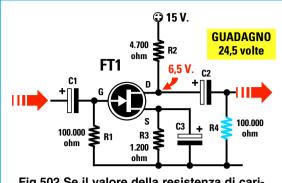


Fig.502 Se il valore della resistenza di carico R4 fosse di 100.000 ohm si dovrebbe scegliere per la R2 un valore di 10.000 o 12.000 ohm. Non conoscendo il valore della R4 potremo scegliere per la R2 dei valori standard di 4.700 o 5.600 ohm.

Rifacendo tutti i nostri calcoli otterremo:

 $R2 \text{ ohm} = (VR2 : Ids) \times 1.000$

Sapendo che la VR2 è di 6,5 volt otterremo:

 $(6,5:4) \times 1.000 = 1.625 \text{ ohm}$

Poichè questo valore non è **standard** siamo costretti ad utilizzare per la **R2** un valore di **1.500 ohm** oppure di **1.800 ohm**.

Per calcolare il valore della **R3** utilizzeremo la formula:

R3 in ohm = $(Vgs : Ids) \times 1.000$

Avendo assegnato alla **Vgs** un valore di **2 volt** e sapendo che la **Ids** risulta di **4 mA**, il valore di **R3** assumerà un valore di:

 $(2:4) \times 1.000 = 500 \text{ ohm}$

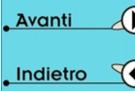
Poichè anche questo valore non rientra in quelli standard, per la R3 potremo usare un valore di 560 ohm oppure di 470 ohm.

Ammesso di aver scelto per la R2 un valore di 1.800 ohm e per la R3 un valore di 470 ohm e di avere collegato in parallelo a questa resistenza un condensatore elettrolitico (vedi fig.499), potremo conoscere il suo reale guadagno:

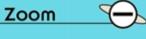
Guadagno = $((R2 - R3) \times Yfs) : 1.000$

Inserendo i dati nella formula otterremo:

 $((1.800 - 470) \times 6) : 1.000 = 7,98 \text{ volte}$













Conoscendo il valore della **R3 = 470 ohm** e la corrente **Ids = 4 mA**, potremo calcolare il valore della **Vgs** utilizzando la formula:

Vgs = (R3 ohm x lds) : 1.000

 $(470 \times 4) : 1.000 = 1.88 \text{ volt}$

Come abbiamo potuto constatare, calcolare in via **teorica** il valore delle due resistenze **R2-R3** non è difficile, se non che quando si passa all'atto **pratico** un hobbista deve risolvere questi tre problemi:

- 1° Non riesce mai a reperire le caratteristiche dei **fet** in suo possesso.
- 2° Non sa che i fet, come qualsiasi altro componente, hanno delle tolleranze, quindi prendendo 50 fet della stessa marca e sigla troverà 50 diverse caratteristiche.
- **3°** Una volta calcolati i valori delle due resistenze **R2-R3**, se non dispone di un **Oscilloscopio** e di un **Generatore BF** non potrà mai controllare se il **fet** risulta polarizzato correttamente.

UNO STRUMENTO che MISURA la Vgs

Per risolvere tutti questi problemi provate a realizzare un **Misuratore di Vgs**, che servirà per rilevare l'esatto valore di tensione da applicare sul **Gate** del **fet**.

Conoscendo il valore **Vgs** di un qualsiasi **fet** è possibile calcolare con estrema facilità il valore delle due resistenze **R3-R2** anche **senza** conoscere **nessuna** caratteristica del **fet**.

CALCOLO resistenza R2 di Drain

Per calcolare il valore della resistenza R2 dovremo conoscere quale carico verrà collegato all'uscita del Drain, vale a dire il valore della resistenza R4 che ci ritroveremo dopo il condensatore elettrolitico d'uscita C2 (vedi figg.501-502), che corrisponde in pratica al valore della resistenza presente sul secondo stadio amplificatore.

In pratica il valore della R2 dovrebbe sempre risultare minore di 8-10 volte rispetto il valore di R4. Se la resistenza di carico siglata R4 risulta di 47.000 ohm, per la R2 potremmo scegliere un valore di:

47.000 : 10 = 4.700 ohm 47.000 : 8 = 5.875 ohm Se il valore della **R4** fosse stato di **100.000 ohm**, avremmo dovuto scegliere per la **R2** un valore di:

100.000 : 10 = 10.000 ohm 100.000 : 8 = 12.500 ohm

Nell'eventualità in cui non si conosca il valore della R4 potremo scegliere a nostro piacimento dei valori standard, cioè 3.300-3.900-4.700-5.600 ohm.

CALCOLO della VR2 (volt ai capi di R2)

Ammesso che il nostro **Misuratore** di **Vgs** indichi che il nostro **fet** ha una **Vgs** è di **1,9 volt**, potremo calcolare quale valore di tensione dovremo ritrovarci ai capi della resistenza **R2** utilizzando la formula:

VR2 = (Vcc - Vgs) : 2

Ammesso di alimentare il **fet** con una tensione di **Vcc** di **15 volt**, ai capi della resistenza **R2** dovremo ritrovarci con questa tensione:

(15 - 1,9) : 2 = 6,55 volt ai capi di R2

Vi ricordiamo che il valore VR2 è la tensione che ci ritroveremo tra i due terminali Drain e Source.

CALCOLO della Ids (corrente Drain)

Per calcolare la **corrente** che dovrà scorrere sul **Drain** dovremo utilizzare la formula:

 $Ids = (VR2 : R2) \times 1.000$

Sapendo che la VR2 è di 6,55 volt e ammesso di aver scelto per la R2 un valore standard di 4.700 ohm, la Ids risulterà pari a:

 $(6,55:4.700) \times 1.000 = 1,393 \text{ mA}$

CALCOLO della resistenza R3 di Source

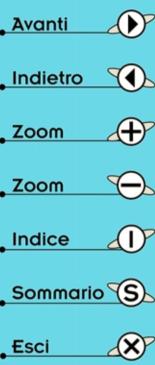
Per calcolare il valore della resistenza R3 da collegare al Source utilizzeremo questa formula:

 $R3 = (Vqs : Ids) \times 1.000$

Inserendo nella formula i dati che già abbiamo calcolato otterremo:

 $(1.9:1.393) \times 1.000 = 1.363$ ohm

Poichè questo non rientra nei valori standard potremo scegliere 1.200 ohm o 1.500 ohm.



CALCOLO guadagno del fet

Per calcolare il **guadagno** dovremmo necessariamente conoscere il valore **Yfs** del fet, ma poichè **non** conosciamo questo dato come possiamo risolvere tale problema ?

In pratica la Yfs di un fet può variare da un minimo di 5 ms fino ad un massimo di 10 ms, quindi per calcolare con buona approssimazione il suo guadagno potremo prendere un valore medio di 7 ms, tenendo sempre presente che il guadagno potrebbe risultare minore se la Yfs risultasse di 5 ms o maggiore se la Yfs risultasse di 10 ms.

Come già saprete, il **guadagno** di un **fet** con in **parallelo** alla sua resistenza **R3** un **condensatore e-lettrolitico** si calcola usando la formula:

Guadagno = $((R2 - R3) \times Yfs) : 1.000$

Scelto per la **R2** un valore di **4.700 ohm** e per la **R3** un valore di **1.200 ohm** otterremo un **guada-gno** che in linea di massima risulterà di:

 $((4.700 - 1.200) \times 7) : 1.000 = 24,5 \text{ volte}$

Se avessimo scelto per la R3 un valore di 1.500 ohm avremmo ottenuto un quadagno di:

 $((4.700 - 1.500) \times 7) : 1.000 = 22,4 \text{ volte}$

Se il fet avesse una Yfs di 8,5 anzichè di 7, da noi assunto come valore medio, con una R3 da 1.200 ohm oppure da 1.500 ohm, otterremmo questi due diversi guadagni:

 $((4.700 - 1.200) \times 8,5) : 1.000 = 29,75 \text{ volte}$

 $((4.700 - 1.500) \times 8,5) : 1.000 = 27,20 \text{ volte}$

Come potete constatare, le differenze non sono poi così rilevanti.

PER RIDURRE II GUADAGNO

Se un guadagno di 27 volte o di 29 volte dovesse risultare troppo elevato per il nostro stadio preamplificatore, per ridurlo dovremmo semplicemente inserire in serie al condensatore elettrolitico C3 un trimmer (vedi fig.503) di qualsiasi valore (10.000 ohm a 47.000 ohm), dopodichè lo potremo regolare fino ad ottenere il guadagno desiderato.

Poichè nessuno di voi potrà disporre di uno strumento di misura chiamato **Oscilloscopio**, la solu-

zione più semplice per sapere fino a quanto potremo amplificare il segnale applicato sull'ingresso del **Gate** è quella di regolare il cursore di questo **trimmer** finché in altoparlante o in cuffia non udremo un segnale senza alcuna **distorsione**.

Regolato il **trimmer** sulla sua giusta posizione, misureremo la sua resistenza con un **ohmetro**, poi la sostituiremo con una **resistenza** di pari valore.

Nota = Per evitare distorsioni è consigliabile limitare il guadagno di ogni singolo stadio preamplificatore. Se si desiderano delle elevate amplificazioni è consigliabile utilizzare due stadi amplificatori (vedi fig.504) onde evitare di tosare le due estremità della semionda positiva o negativa come visibile in fig.487.

Quindi se dobbiamo amplificare un segnale di 25 volte conviene usare due stadi calcolati per un guadagno medio di 5 volte, infatti:

$5 \times 5 = 25 \text{ volte}$

Se volessimo aumentare il guadagno del **primo stadio** potremo collegare in parallelo alla sua resistenza **R3** un condensatore **elettrolitico** come indicato nella fig.503.

SE la R4 fosse da 22.000 ohm ?

Come vi abbiamo spiegato, il valore della resistenza **R2** di **Drain** risulta molto influenzato dal valore della resistenza di **carico R4**, quindi in funzione di questo valore varierà anche quello della **R3**.

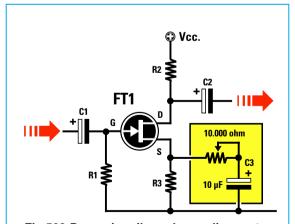
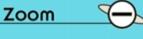


Fig.503 Per variare il guadagno di uno stadio preamplificatore a fet potremo inserire in serie al condensatore elettrolitico C3 un trimmer da 10.000 ohm e ruotarlo fino ad ottenere il guadagno richiesto.











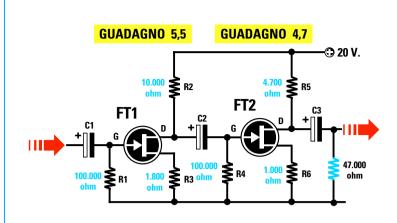


Fig.504 Se si desiderano delle amplificazioni elevate è consigliabile usare due stadi preamplificatori e poi applicare sulle resistenze di Source due elettrolitici come illustrato in fig.503.

Ammettiamo che il valore della **R4** risulti di **22.000 ohm** (vedi fig.505) e che la **Vcc** risulti di **20 volt** anzichè di **15 volt** come nell'esempio precedente.

Se il **Misuratore di Vgs** ci indicherà sempre un valore **Vgs** di **1,9 volt**, rifacendo tutti i nostri calcoli otterremo:

CALCOLO resistenza R2 di Drain

Sapendo che il valore della R4 risulta di 22.000 ohm, dovremo scegliere per la R2 un valore che risulti almeno 8-10 volte minore della R4.

22.000:10 = 2.200 ohm

22.000 : 8 = 2.750 ohm (standard 2.700)

Tra questi due valori 2.200 e 2.700 ohm sceglieremo il primo, cioè 2.200.

CALCOLO della VR2 (volt ai capi della R2)

Conoscendo il valore della **Vgs = 1,9 volt** e della **Vcc** che risulta ora di **20 volt**, potremo calcolare la **VR2** utilizzando la formula:

VR2 = (Vcc - Vgs) : 2

Inserendo i dati in nostro possesso otterremo:

(20 - 1.9) : 2 = 9.05 volt VR2

CALCOLO della Ids (corrente Drain)

Proseguendo, potremo calcolare la **corrente** che dovrà scorrere nel **Drain** utilizzando la formula:

 $Ids = (VR2 : R2) \times 1.000$

Sapendo che la VR2 è di 9,05 volt e che la resi-

stenza R2 è di 2.200 ohm otterremo una Ids di:

 $(9.05 : 2.200) \times 1.000 = 4.11 \text{ mA}$

CALCOLO della resistenza R3 di Source

Per calcolare il valore della resistenza R3 da collegare al Source utilizzeremo questa formula:

 $R3 = (Vgs : Ids) \times 1.000$

Inserendo nella formula i dati che già abbiamo calcolato otterremo:

 $(1.9:4.11) \times 1.000 = 462$ ohm

Poichè **462 ohm** non rientra nei valori standard, sceglieremo **470 ohm**.

CALCOLO quadagno del fet

Prendendo sempre un valore **Yfs** medio di **7 mS**, calcoleremo il **quadagno** con la formula:

 $guadagno = ((R2 - R3) \times Yfs) : 1.000$

quindi il segnale applicato sul **Source** verrà amplificato di:

 $((2.200 - 470) \times 7) : 1.000 = 12,11 \text{ volte}$

Se volessimo aumentare il guadagno potremmo utilizzare per la R2 un valore di 2.700 ohm e per la R3 un valore di 390 ohm (vedi fig.506) ottenendo così un guadagno di:

 $((2.700 - 390) \times 7) : 1.000 = 16,17 \text{ volte}$

Se volessimo **ridurre** il **guadagno** potremmo utilizzare per la **R2** un valore di **1.800 ohm** e per la Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

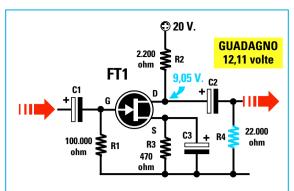


Fig.505 Con un valore di R4 pari a 22.000 ohm sarebbe consigliabile usare per la R2 un valore di 2.200 ohm e per la R3 un valore di 470 ohm. Con questi valori otterremo un guadagno di 12,11 volte.

R3 un valore di 560 ohm, infatti:

 $((1.800 - 560) \times 7) : 1.000 = 8,68 \text{ volte}$

MASSIMO segnale prelevabile sull'USCITA

Per calcolare il **massimo segnale** che potremo prelevare dal **Drain** di un fet senza nessuna **distorsione** potremo usare questa formula:

Max segnale = $(Vcc - Vgs) \times 0.8$

Se il fet risulta alimentato con una tensione di 15 volt e la Vgs risulta di 1,9 volt, potremo amplificare il segnale applicato sul Gate fino ad ottenere in uscita un segnale sinusoidale che non superi i:

$$(15 - 1.9) \times 0.8 = 10.48 \text{ volt picco/picco}$$

Nota = il fattore di moltiplicazione 0,8 si utilizza per evitare di tosare sulle due estremità l'onda sinusoidale nell'eventualità in cui la VR2 risulti leggermente maggiore o minore rispetto al valore richiesto a causa della tolleranza delle resistenze:

$$VR2 = (Vcc - Vgs) : 2$$

Se il fet risulta alimentato con una tensione di 20 volt potremo amplificare il segnale applicato sul Gate fino ad ottenere in uscita un segnale sinusoidale che non superi i:

$$(20 - 1.9) \times 0.8 = 14.48 \text{ volt picco/picco}$$

Vi ricordiamo che per convertire i volt picco/picco in volt efficaci dovremo dividerli per 2,82, quindi un segnale di 14,48 volt picco/picco corrisponde a soli 5,13 volt efficaci.

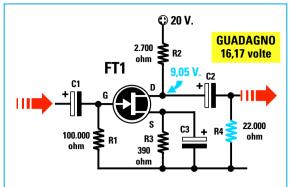


Fig.506 Per aumentare il guadagno dello schema di fig.505 potremo usare per la R2 un valore di 2.700 ohm e per la R3 un valore di 390 ohm. In questa condizione otterremo un guadagno di 16,17 volte.

MASSIMO segnale d'INGRESSO

Conoscendo il valore **massimo** del segnale che potremo prelevare sul suo **Drain** e il **guadagno** dello stadio preamplificatore, potremo conoscere quale **massimo segnale** è applicabile sul suo **Gate** utilizzando la formula:

Max segnale Gate = $(Vcc : Guadagno) \times 0.8$

Se abbiamo uno stadio che **amplifica** un segnale di **22,8 volte** alimentato con una tensione di **15 volt**, potremo applicare sul suo **ingresso** un segnale che **non** risulti maggiore di:

 $(15:22,8) \times 0.8 = 0.52 \text{ volt picco/picco}$

Se questo fet risultasse alimentato con una tensione di **20 volt**, non potremo applicare sul suo **in- aresso** un segnale maggiore di:

 $(20:22,8) \times 0,8 = 0,7 \text{ volt picco/picco}$

LE 3 CLASSICHE CONFIGURAZIONI

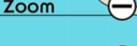
Come per i transistor, anche nei fet il segnale da amplificare si può applicare sul Source e prelevare dal Drain, oppure si può applicare sul Gate e prelevare dal Source.

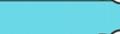
Questi tre diversi modi di utilizzare un **fet** come stadio amplificatore vengono chiamati:

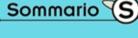
Common Source o Source comune (fig.507).

In questa configurazione il segnale da amplificare si applica sul **Gate** e si preleva dal **Drain**. Nel **Common Source** una piccola variazione del-











Indice



la **tensione** sul **Gate** determina un'ampia variazione della tensione di **Drain**.

Il segnale amplificato che si preleva sul **Drain** risulta **sfasato** di **180 gradi** rispetto a quello applicato sul **Gate**, vale a dire che la **semionda positiva** si trasforma in **semionda negativa** e la **semionda negativa** in **positiva**.

Common Drain o Drain comune (fig.508)

In questa configurazione il segnale da amplificare si applica sempre sul **Gate** ma si preleva dal terminale **Source**.

Poichè questa configurazione **non amplifica**, viene normalmente utilizzata come stadio **separatore** per convertire un segnale ad **alta impedenza** in un segnale a **bassa impedenza**.

Il segnale che si preleva sul **Source** non risulta sfasato, vale a dire che la **semionda positiva** applicata sul **Gate** rimane **positiva** sull'uscita del **Source** e la **semionda negativa** applicata sul **Gate** rimane **negativa** sul **Source**.

Common Gate o Gate comune (fig.509)

In questa configurazione il segnale da amplificare si applica sul **Source** ed il segnale amplificato si preleva dal **Drain**.

Nel **Common Gate** una piccola variazione di tensione sul **Source** determina una **media** variazione di tensione sul **Drain**.

Il segnale che si preleva dal **Drain** non risulta sfasato, vale a dire che la **semionda positiva** e la **semionda negativa** che entrano nel **Source**, si prelevano nuovamente **positiva** e **negativa** sul terminale **Drain**.

Una volta che avrete appreso come funziona un fet e come si calcola il valore delle resistenze R2-R3, vi renderete conto di aver fatto un altro passo avanti nel meraviglioso mondo dell'elettronica.

Come avrete constatato, bastano poche e semplici spiegazioni, chiare formule matematiche e molti validi esempi pratici per comprendere agevolmente anche i concetti più **complessi**.

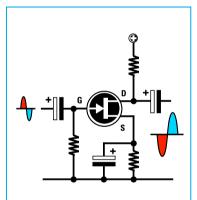


Fig.507 Common Source

Il segnale viene applicato sul Gate e prelevato dal terminale Drain.

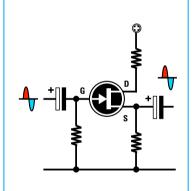


Fig.508 Common Drain

Il segnale viene applicato sul Gate e prelevato dal terminale Source.

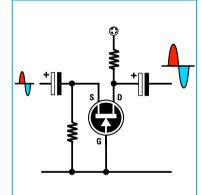
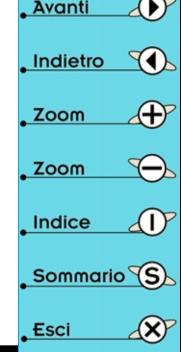


Fig.509 Common Gate

Il segnale viene applicato sul terminale Source e prelevato dal Drain.



	Common Source	Common Drain	Common Gate
Guadagno in tensione	medio	nullo	elevato
Guadagno in corrente	medio	medio	nullo
Guadagno in potenza	alto	basso	medio
Impedenza d'ingresso	media	elevata	bassa
Impedenza d'uscita	elevata	bassa	elevata
Inversione di fase	SI	NO	NO

In questa Tabella riportiamo le differenze che si ottengono nelle tre diverse configurazioni.

ato dal Drain.



SCHEMI di PICCOLI PREAMPLIFICATORI BF a FET

Per completare questo articolo sui fet vi presentiamo tre diversi schemi di preamplificatori di BF che potrete realizzare per fare pratica.

Preamplificatore micro/amp LX.5015

In fig.510 riportiamo lo schema elettrico di un preamplificatore chiamato micro/amp che utilizza due fet posti in serie.

Questo circuito presenta il vantaggio di amplificare di ben 50 volte dei debolissimi segnali, fino ad una freguenza massima di 2 Megahertz, con un bassissimo rumore di fondo.

Per realizzare questo preamplificatore può essere usato indifferentemente qualsiasi tipo di fet.

Le caratteristiche tecniche di questo preamplificatore possono essere così riassunte:

Volt alimentazione
Corrente assorbita
Guadagno totale
Max segnale ingresso
Max segnale uscita
Carico d'uscita (R4)
Banda di frequenza
Segnale in uscita

20 volt 30 milliamper 50 volte 250 millivolt p/p 10 volt picco/picco 47.000 ohm 20 Hertz-2 Megahertz sfasato di 180°

Anche se nei dati tecnici abbiamo inserito un valore di tensione di alimentazione di 20 volt, è possibile alimentare questo preamplificatore anche con una tensione di 12-15 volt oppure di 24 volt, tenendo presente che alimentandolo con 12 volt non potrete applicare sul suo ingresso dei segnali d'ampiezza superiore a 180 millivolt, diversamente il segnale che preleverete sull'uscita risulterà distorto. Come già saprete, per convertire una tensione da millivolt a volt è necessario dividerla per 1.000, quindi un segnale di 250 millivolt picco/picco corrisponde a:

250 : 1.000 = 0,25 volt picco/picco

Nello schema elettrico di fig.510 abbiamo riportato i due valori di tensione presenti sul G del fet FT1 e sulla giunzione D-S dei due fet riferiti alla massa.

Per realizzare questo preamplificatore dovete procurarvi il kit siglato LX.5015 che risulta completo di tutti i componenti e di circuito stampato già inciso e forato.

Sempre in fig.510 presentiamo lo schema pratico di montaggio, che vi sarà utile per sapere in quale posizione inserire tutti i componenti richiesti.

Quando monterete nel circuito stampato i transistor FT1-FT2, dovrete rivolgere la parte piatta del loro corpo verso sinistra come visibile in fig.510 e quando monterete il condensatore elettrolitico C2 dovrete inserire il terminale positivo (quello più lungo) nel foro contrassegnato dal simbolo +.

Costo del kit LX.5015 completoL.10.000 Costo del solo circuito stampatoL. 2.000

Preamplificatore con guadagno variabile LX.5016

Il secondo schema che proponiamo in fig.511 presenta il vantaggio di poter variare il guadagno da un minimo di 6 volte ad un massimo di 40 volte circa ruotando semplicemente il cursore del trimmer siglato R6 da 10.000 ohm.

Ruotando il cursore del trimmer R6 in modo da cortocircuitare tutta la sua resistenza, il segnale viene amplificato di circa 6 volte, ruotando invece il cursore di questo trimmer in modo da inserire tutta la sua resistenza il segnale viene amplificato di circa 40 volte.

È sottinteso che ruotando il trimmer a metà corsa si ottiene un guadagno intermedio.

Anche se nell'elenco dei componenti abbiamo inserito un fet tipo J310, per realizzare questo preamAvanti Indietro Zoom



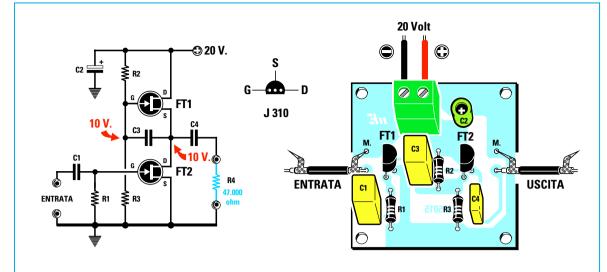










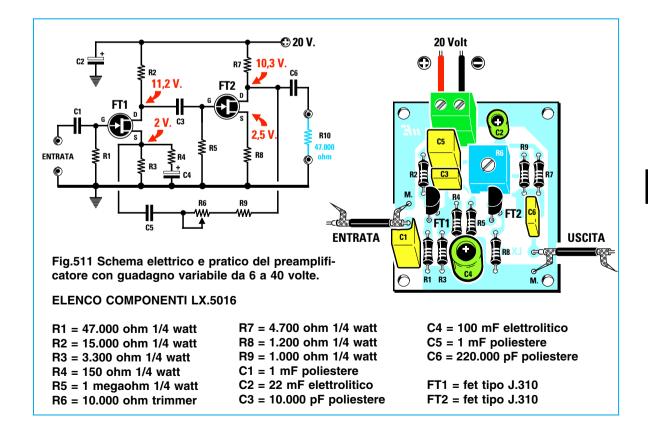


ELENCO COMPONENTI LX.5015

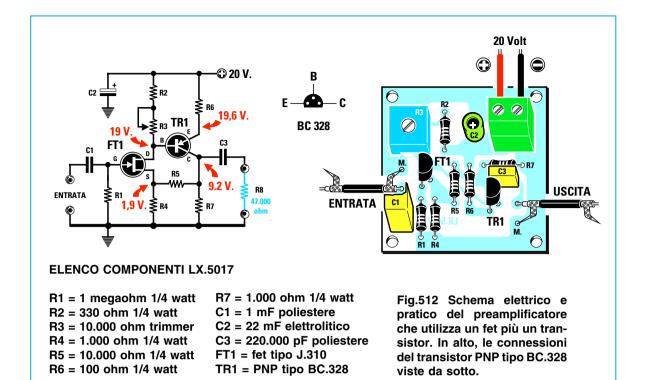
R1 = 1 megaohm 1/4 watt R2 = 1 megaohm 1/4 watt R3 = 1 megaohm 1/4 watt C1 = 1 mF poliestere C2 = 22 mF elettrolitico C3 = 1 mF poliestere

C4 = 220.000 pF poliestere FT1 = fet tipo J.310

FT1 = fet tipo J.310 FT2 = fet tipo J.310 Fig.510 Schema elettrico e schema pratico del preamplificatore che utilizza due fet collegati in serie e che prende il nome di "micro/amp". Come spiegato nel testo, questo amplificatore può essere alimentato con tensioni diverse dai 20 volt indicati nello schema elettrico, cioè 12-15-18-22-24 volt. In alto, le connessioni del fet J.310 viste da sotto, vale a dire dal lato in cui i tre terminali fuoriescono dal suo corpo.



Avanti
Indietro
Zoom
Zoom
Indice
I
Sommario
S
Esci



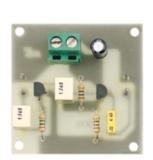






Fig.513 Ecco come si presenteranno i tre preamplificatori a fet una volta completati.

plificatore è possibile utilizzare qualsiasi altro tipo di fet.

Le caratteristiche tecniche di questo preamplificatore possono essere così riassunte:

Volt alimentazione
Corrente assorbita
Guadagno variabile
Max segnale ingresso
Carico d'uscita (R10)
Banda di frequenza
Segnale in uscita

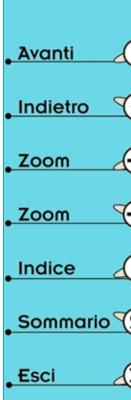
20 volt
2,5 milliamper
da 6 a 40 volte
12 volt picco/picco
47.000 ohm
20 Hertz-2 Megahertz
NON sfasato

Anche questo preamplificatore può essere alimentato con una tensione di 12 volt oppure di 24 volt.

Per realizzare questo preamplificatore dovete procurarvi il kit siglato **LX.5016** e, seguendo lo schema pratico di fig.511, inserire nel circuito stampato tutti i componenti.

Quando monterete i fet **FT1-FT2**, dovrete rivolgere la parte **piatta** del loro corpo verso sinistra come appare ben visibile nello schema pratico.

Come già saprete, per evitare di inserire una resistenza in una posizione errata dovrete innanzitutto individuarne il valore ohmico tramite il **codice** a **colori** stampigliato sul suo corpo, mentre quando



monterete i **condensatori elettrolitici** dovrete inserire il terminale **positivo**, che risulta **più lungo** dell'opposto terminale negativo, nel foro dello stampato contrassegnato dal simbolo +.

Costo del kit LX.5016 completoL.13.000 Costo del solo circuito stampatoL. 2.000

Preamplificatore con un fet ed un transistor LX.5017

In fig.512 abbiamo riprodotto lo schema elettrico di un particolare preamplificatore con un **basso guadagno** e idoneo ad amplificare segnali d'ampiezza molto elevata, che utilizza un **fet** ed un **transistor** di tipo **PNP**.

Se in questo circuito è consentito utilizzare qualsiasi tipo di **fet**, per il transistor **PNP** si possono usare indifferentemente questi tipi:

BC.213 - BC.308 - BC.328 o altri equivalenti

Le caratteristiche tecniche di questo preamplificatore possono essere così riassunte:

Volt alimentazione
Corrente assorbita
Guadagno totale
Max segnale ingresso
Max segnale uscita
Carico d'uscita (R8)
Banda di frequenza
Segnale in uscita

20 volt
11 milliamper
5 volte
3,3 volt picco/picco
18 volt picco/picco
47.000 ohm
20 Hertz-1 Megahertz
NON sfasato

Anche questo preamplificatore può essere alimentato con una tensione di soli 15 volt oppure di 24 volt, tenendo presente che alimentandolo con 15 volt non potrete applicare sul suo ingresso dei segnali d'ampiezza superiore a 2,5 volt, diversamente il segnale che preleverete sull'uscita risulterà distorto.

Per realizzare questo preamplificatore dovete procurarvi il kit siglato LX.5017, che risulta già completo di tutti i componenti e di circuito stampato forato.

In fig.512 vi presentiamo lo schema pratico di montaggio che dovrete osservare per inserire i vari componenti nelle posizioni ad essi assegnate, rispettando per i soli **condensatori elettrolitici** la polarità positiva e negativa dei due terminali.

Quando inserirete nel circuito stampato il fet con-

trassegnato dalla sigla **J.310**, dovrete rivolgere la parte **piatta** del suo corpo verso **sinistra** e così dicasi per il transistor **TR1**, contraddistinto da una di queste sigle: **BC.213-BC308-BC.328**.

Importante = Sul Drain di questo preamplificatore è presente il trimmer R3 che dovrete tarare in modo da leggere tra il terminale Collettore di TR1 e la massa una tensione di 9,2 volt.

Se alimenterete il preamplificatore con una tensione di 24 volt, dovrete tarare questo trimmer in modo da leggere tra il Collettore e la massa una tensione di 11.2 volt.

Se alimenterete il preamplificatore con una tensione di **15 volt**, dovrete tarare questo trimmer in modo da leggere una tensione di **6.7 volt**.

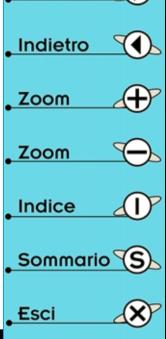
Se non tarerete questo trimmer sui valori di tensione indicati il circuito **non** funzionerà.

Questa taratura è necessaria per poter polarizzare correttamente il transistor **TR1**.

Costo del kit LX.5017 completoL.10.000 Costo del solo circuito stampato.....L. 2.000

ULTIMI CONSIGLI

- Quando inserite nel circuito stampato il fet ed il transistor non dovete accorciarne i terminali, quindi i loro corpi si troveranno distanziati dal circuito stampato per quanto consentito dalla lunghezza dei rispettivi terminali.
- Tutti gli altri componenti, cioè resistenze e condensatori, dovranno invece essere premuti in modo che i loro corpi **appoggino** sul circuito stampato e, dopo averne saldati i terminali sulle piste, andranno privati della parte eccedente di quest'ultimi con un paio di forbici oppure con delle tronchesine.
- Quando applicherete la tensione di alimentazione di **20 volt** sui due reofori della morsettiera a due poli, cercate di **non invertire** il filo **negativo** con il **positivo**, perchè se commetterete questo **errore** i fet si **danneggeranno**.
- Il collegamento del segnale da applicare sull'ingresso e quello che preleverete sull'uscita dovranno essere effettuati con del cavetto schermato, saldando sempre la calza di schermo sul terminale di massa (vedi terminale indicato M) presente sul circuito stampato.



Avanti



UN MISURATORE di Vgs per FET

Lo strumento che ora vi presentiamo è un semplice **Misuratore di Vgs** che non solo vi permetterà di ricavare quel **dato** indispensabile per poter calcolare i valori delle resistenze di **Drain** e di **Source**, ma anche di verificare se il **fet** in vostro possesso risulta **efficiente**, **difettoso** o **bruciato**.

SCHEMA ELETTRICO

Questo strumento serve per controllare i fet a canale N, cioè quelli che si trovano normalmente inseriti in tutti gli stadi preamplificatori BF o RF. Infatti i fet a canale P sono molto rari e per questo motivo si preferisce usare quelli a canale N.

Nello schema elettrico di questo **provafet** visibile in fig.514 sono riprodotti due **simboli grafici**, per voi ancora sconosciuti, siglati **IC1-IC2**.

I simboli contraddistinti dalle sigle IC1/A-IC1/B-IC1/C-IC1/D sono quattro porte digitali racchiuse in un integrato chiamato CD.4093 (vedi fig.515).

I simboli contraddistinti dalle sigle IC2/A - IC2/B sono degli amplificatori operazionali racchiusi in un integrato chiamato CA.1458 (vedi fig.515).

Le tre porte siglate IC1/A-IC1/C-IC1/D vengono u-

tilizzate in questo circuito per realizzare un oscillatore in grado di fornire in uscita delle onde quadre ad una frequenza di circa 26 KHz da applicare, tramite la resistenza R3, sulla Base del transistor TR1.

Sul **Collettore** di questo transistor saranno presenti degli impulsi **positivi** in grado di raggiungere dei picchi di **24 volt** i quali, passando attraverso il diodo **DS1**, andranno a caricare il condensatore elettrolitico **C3**.

La quarta **porta** digitale **IC1/B**, collegata al piedino d'ingresso **2** di **IC1/A** ed al condensatore **C3** tramite il diodo zener **DZ1** e la resistenza **R4**, viene utilizzata per mantenere la tensione d'uscita **stabile** sul valore di **24 volt** anche quando la pila in fase di esaurimento non erogherà più **9 volt**.

I 24 volt positivi prelevati dal condensatore elettrolitico C3 vengono applicati sul Drain del fet da controllare tramite la resistenza R8 da 22.000 ohm, mentre i 9 volt positivi forniti dalla pila vengono direttamente applicati sul terminale Source.

Se misurassimo con un **tester** la tensione presente tra le due boccole **D-S** (**D**rain-**S**ource del fet) non leggeremmo **24 volt** ma una tensione di soli **15 volt**, perchè ai **24 volt** presenti sul **D**rain dovremmo sottrarre i **9 volt** presenti sul **Source**.

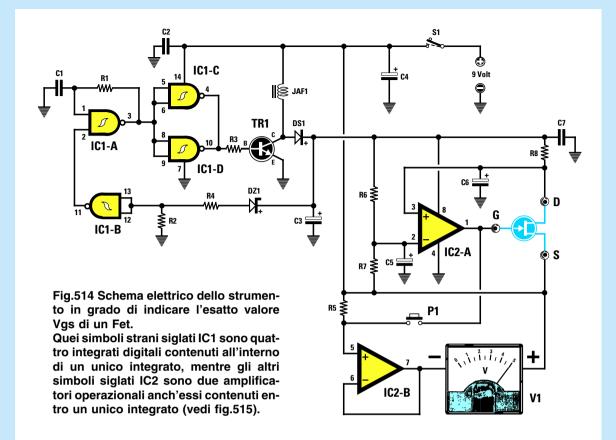
Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario



ELENCO COMPONENTI LX.5018

R1 = 22.000 ohm 1/4 watt

R2 = 18.000 ohm 1/4 watt

R3 = 1.000 ohm 1/4 watt

R4 = 2.200 ohm 1/4 watt

R5 = 680.000 ohm 1/4 watt

R6 = 15.000 ohm 1/4 watt

R7 = 15.000 ohm 1/4 watt

R8 = 22.000 ohm 1/4 watt

C1 = 2.200 pF poliestere

C2 = 100.000 pF poliestere

C3 = 47 mF elettrolitico

C4 = 47 mF elettrolitico

C5 = 10 mF elettrolitico

C6 = 10 mF elettrolitico

C7 = 100.000 pF poliestere

DS1 = diodo tipo 1N.4150

DZ1 = zener 22 V.1/2 watt

JAF1 = impedenza 1 milliH.

TR1 = NPN tipo 2N.3725X

IC1 = C/Mos tipo 4093

IC2 = integrato MC.1458

S1 = interruttore

P1 = pulsante

V1 = strumento 5 V.

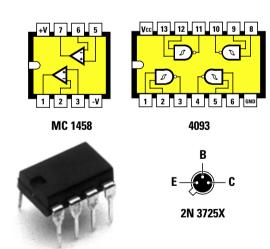
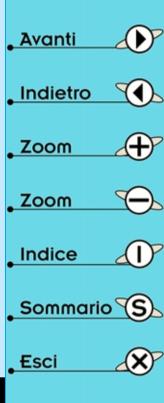


Fig.515 Connessioni viste da sopra dei due integrati MC.1458 e CD.4093 e del transistor 2N.3725X viste invece da sotto.

Si noti sul lato sinistro dei due integrati la tacca di riferimento a forma di U e nel transistor la piccola sporgenza metallica.



Per polarizzare il **Gate** del **fet** in modo che la tensione tra i due terminali **Drain-Source** scenda esattamente a **metà** tensione di alimentazione vale a dire sui:

(24 - 9) : 2 = 7,5 volt

utilizziamo l'integrato operazionale siglato IC2/A.

Poichè non potete ancora sapere come funziona un integrato **operazionale**, accenniamo qui brevemente alla funzione svolta da **IC2/A** in questo circuito.

Come potete notare, sul piedino d'ingresso 2, contrassegnato dal segno **negativo**, viene applicata una tensione di **7,5 volt** che preleveremo ai capi delle due resistenze **R6-R7**.

Sul secondo piedino d'ingresso 3, contrassegnato dal segno **positivo**, viene invece applicata la tensione presente sul terminale **Drain** del fet.

Quando la tensione sul **Drain** del fet risulta **maggiore** di **7,5 volt**, questo operazionale **IC2/A** provvede ad applicare sul **Gate** del fet una tensione **negativa** che, partendo da un valore di **9 volt**, inizia a scendere fino a quando sul **Drain** non risulta presente una **esatta** tensione di **7,5 volt**. Non appena sul piedino 3 di IC2/A è presente una tensione perfettamente identica a quella disponibile sul piedino 2, cioè 7,5 volt, l'operazionale provvede a mantenere stabile il valore della tensione negativa applicato sul Gate del fet.

Il valore di questa **tensione negativa** corrisponde alla **Vgs** necessaria al **fet** sotto test per far scendere la tensione sul terminale **Drain** esattamente sul valore di **15** : **2** = **7**,**5 volt**.

A questo punto si potrebbe pensare che per conoscere questo valore **Vgs** sia sufficiente applicare tra i due terminali **Gate** e **Source** i **puntali** di un qualsiasi **tester** posto sulla portata **volt CC**.

Se collegassimo i **puntali** di un **tester** a questi due terminali andremmo a modificare il valore di tale tensione a causa della **bassa resistenza** interna del tester, quindi leggeremmo un valore **errato**.

Per evitare questo **errore** dobbiamo necessariamente utilizzare un secondo operazionale (vedi **IC2/B**) come semplice stadio **separatore**.

Poichè questo operazionale non riesce a modificare la tensione **negativa** presente sul **G**ate, alla sua uscita possiamo collegare qualsiasi tipo di **voltmetro** o di **tester**.

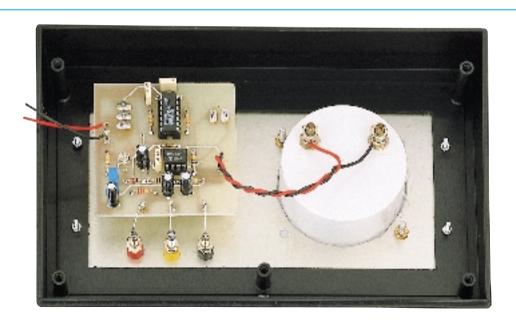
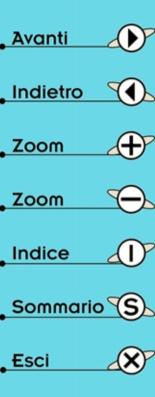
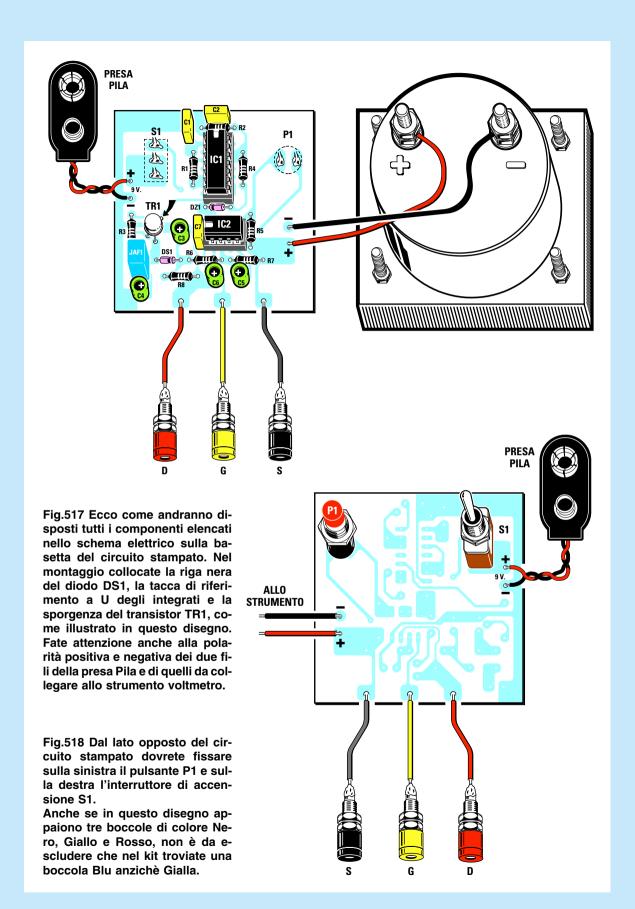
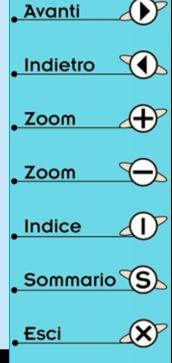


Fig.516 Il circuito stampato andrà fissato direttamente sul pannello frontale del mobile tramite i dadi del pulsante P1 e dell'interruttore S1 (vedi fig.522). Sul lato destro del pannello troverà posto lo strumento voltmetro da 5 volt fondo scala.







Ammesso che sul **Gate** del fet risulti presente una tensione **negativa** di **1,9 volt**, leggeremo questa identica tensione sul **voltmetro** collegato tra il piedino d'uscita **7** e il terminale **Source**.

Conoscendo l'esatto valore **Vgs** del fet in **prova** possiamo così calcolare il valore ohmico delle due resistenze da collegare al **Drain** ed al **Source** del **fet** come abbiamo spiegato nella **Lezione N.14**.

REALIZZAZIONE PRATICA

Nel kit **LX.5018** troverete tutti i componenti necessari per la realizzazione di questo strumento che vi servirà per misurare la **Vgs** di un qualsiasi fet.

Nel circuito stampato, che vi sarà fornito forato e completo di un disegno serigrafico, potete inserire i due zoccoli per gli integrati **IC1-IC2** ed una volta saldati tutti i loro piedini sulle piste in rame potete proseguire nel montaggio inserendo le poche resistenze e i condensatori poliestere.

Completata questa operazione, inserite vicino alla resistenza **R6** il diodo al silicio **DS1**, rivolgendo la fascia **nera** stampigliata sul suo corpo verso la resistenza come appare ben evidente in fig.517.

Tra i due zoccoli di **IC1-IC2** collocate il diodo zener **DZ1** rivolgendo verso sinistra la fascia **nera** presente sul suo corpo.

Se vi trovaste in difficoltà nel distinguere il diodo al silicio **DS1** dal diodo zener **DZ1**, potreste tentare di leggere con l'aiuto di una lente le **minuscole** sigle stampigliate sul loro corpo:

su **DS1** troverete stampigliato **1N4150** su **DZ1** troverete stampigliato **ZPD22** o **ZY22**

Proseguendo nel montaggio, inserite la piccola impedenza **JAF1** che ha un corpo di colore azzurro con sopra stampigliata la sigla **1K**, poi i tre condensatori elettrolitici rispettando la polarità **+/-** dei loro due terminali.

Come noterete, sul circuito stampato è presente un segno + vicino al foro in cui dovete inserire il terminale **positivo** di ogni condensatore.

Quando inserite il transistor metallico **TR1** non dovete spingere a fondo il suo corpo nel circuito stampato, ma lo dovete tenere sollevato da questo per l'intera lunghezza dei suoi terminali, posizionando la piccola sporgenza di **riferimento** che lo caratterizza come abbiamo illustrato in fig.517.

Gli ultimi componenti da inserire nello stampato sono il pulsante **P1** e l'interruttore **S1**.

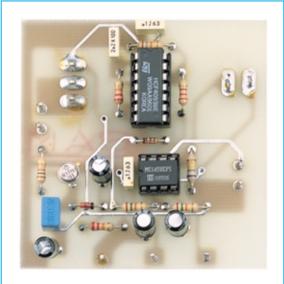


Fig.519 Una volta inseriti tutti i componenti nella basetta del circuito stampato questa si presenterà come nella foto.

Nei fori ai quali andranno collegati i fili dei componenti esterni dovrete inserire i piccoli terminali a spillo presenti nel kit.

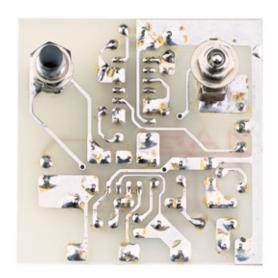
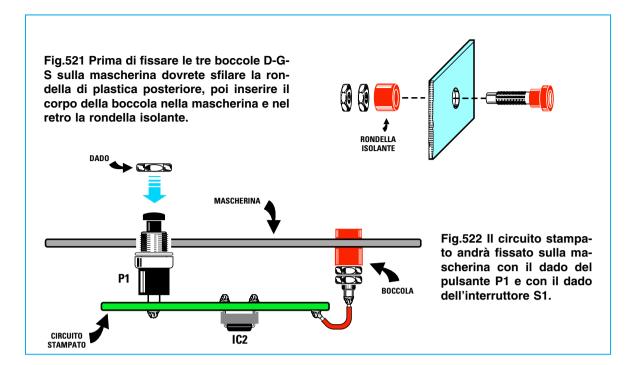


Fig.520 Lo stesso stampato visto dal lato delle saldature. Facciamo presente che tutte le piste in rame del circuito stampato che vi forniremo nel kit, risultano protette da una speciale vernice.



Sommaria

Esci



Dopo aver montato tutti questi componenti, potete inserire nello zoccolo **grande** l'integrato **IC1** (CD.4093), rivolgendo la tacca di riferimento a forma di **U** verso la resistenza **R2** e nello zoccolo più **piccolo** l'integrato **IC2** (CA.1458) rivolgendo la tacca di riferimento, sempre a forma di **U**, verso sinistra, cioè verso il condensatore **C7**.

Prima di fissare il circuito stampato sul pannello del mobile (vedi fig.516), dovete saldare i due fili che andranno collegati allo strumento, poi i tre fili che andranno collegati alle boccole **D-G-S** e i due fili della **presa pila**, tenendo presente che il filo **rosso** andrà saldato sulla pista contrassegnata + ed il filo **nero** sulla pista contrassegnata –.

Prima di inserire le tre boccole **D-G-S** nel pannello del mobile, dovete sfilare dai loro corpi i due **dadi** e la rondella in **plastica** e, dopo aver infilato il corpo della rondella nel pannello, dovete reinserire la boccola e fissare il tutto con i dadi (vedi fig.521).

Per fissare la basetta del circuito stampato sul pannello del mobile dovete usare i dadi del pulsante **P1** e dell'interruttore **S1** (vedi fig.522).

COME si usa lo STRUMENTO

Per testare un **fet** è indispensabile conoscere la disposizione dei tre terminali **D-G-S** e ciò non dovrebbe costituire per voi un problema, perchè in tutti gli schemi elettrici in cui viene usato un **fet** è sempre riportata la disposizione di questi tre terminali

vista da sotto, cioè dal lato in cui fuoriescono dal suo corpo.

Una volta individuati i tre terminali **D-G-S**, li dovete collegare ai rispettivi coccodrilli e, acceso lo strumento, dovete semplicemente premere il pulsante **P1** e leggere sullo strumentino il valore della tensione **Vgs**.

- Se il **fet** è in **cortocircuito** la lancetta dello strumento devierà completamente sul **fondo scala**.
- Se il fet è internamente aperto la lancetta rimarrà immobile sullo 0 oppure devierà leggermente verso sinistra.

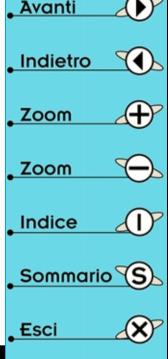
Facciamo presente che se invertite i tre terminali **D-G-S** lo strumento potrà indicare erroneamente che il fet risulta in corto o bruciato a seconda dei terminali che avete invertito.

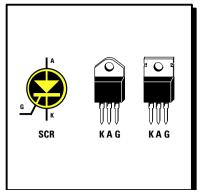
COSTO di REALIZZAZIONE

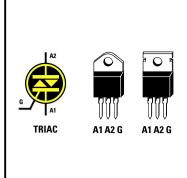
Costo del kit **LX.5018** completo di circuito stampato e di tutti i componenti richiesti (vedi fig.517), cioè **mobile** con pannello forato e serigrafato, **voltmetro**, **integrati**, **resistenze**, **diodi**, boccole complete di **banane** e **coccodrilli**..................L.75.000

Costo del solo stampato LX.5018.....L. 5.000

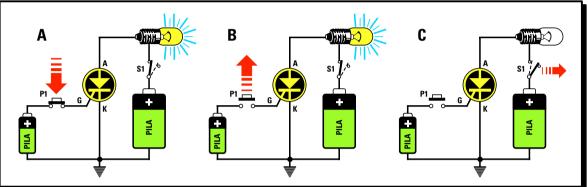
Ai prezzi riportati, già comprensivi di IVA, andranno aggiunte le sole spese di spedizione a domicilio.











imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

In questa Lezione affrontiamo i diodi SCR ed i diodi TRIAC spiegandovi le caratteristiche che li differenziano e i loro diversi comportamenti nel caso in cui si applichi una tensione continua o alternata sull'Anodo e sul Gate. Poichè sappiamo che sperimentando in pratica quello che si è appreso con la teoria si riesce a comprendere meglio come funzionano questi componenti, vi consigliamo di costruire il semplice ed istruttivo circuito didattico siglato LX.5019.

A completamento di questa Lezione sui diodi SCR e TRIAC vi proponiamo due progetti che non mancheranno di suscitare un certo interesse. Il circuito che abbiamo chiamato varilight serve per variare la luminosità di una lampada a filamento da 220 volt dal suo massimo al suo minimo. Quello chiamato luci psichedeliche gestisce l'accensione di tre lampadine colorate a suon di musica. Questo secondo circuito è identico a quello installato nelle discoteche, con la sola e unica differenza che nel nostro progetto vengono utilizzate delle minuscole lampade da 12 volt anzichè delle potenti lampade da 220 volt.

Se avete seguito tutte le nostre Lezioni, sarete già riusciti a montare e a far funzionare diversi circuiti, e vi sarete resi conto che l'elettronica, se spiegata in modo semplice e con tanti disegni ed esempi pratici, non è poi così difficile come inizialmente supponevate.

Avanti Indietro

Zoom (+)

Zoom

Indice



Esci

(**X**)

Per farvi capire come funzionano i **diodi** chiamati **SCR** e **Triac** utilizzati in diversi circuiti elettronici, abbiamo pensato di paragonarli a dei **relè**, di considerarli cioè come se fossero composti da una **bobina** di **eccitazione** e da due **contatti** meccanici usati come **interruttori**.

Se ai capi della bobina **non** viene applicata nessuna tensione, i suoi **contatti** rimangono **aperti** e di conseguenza la lampadina resta **spenta non** giungendo su di essa la richiesta tensione di alimentazione (vedi fig.523).

Applicando una tensione ai capi della bobina, il relè si ecciterà **chiudendo** automaticamente i suoi contatti e in queste condizioni la lampadina si **accenderà** (vedi fig.524).

Nota = Anche se abbiamo paragonato questi diodi a dei relè, facciamo presente che al loro interno non è presente nessuna bobina e nessun contatto meccanico

A differenza dei relè, che risultano sempre molto lenti nell'aprire e chiudere i loro contatti, i diodi SCR e Triac sono invece super veloci, perchè non dotati di parti meccaniche in movimento e per tale motivo questi diodi trovano un largo impiego in tutte quelle apparecchiature elettroniche in cui occorre commutare molto velocemente delle tensioni e delle correnti.

Il diodo chiamato SCR

Il diodo SCR (Silicon Controlled Rectifier) viene raffigurato negli schemi elettrici con il simbolo grafico visibile in fig.527, cioè con un **cerchio** al cui interno è presente un **diodo raddrizzatore** provvisto di un **terzo** terminale chiamato **Gate**.

In pratica i diodi **SCR** si presentano con la medesima forma e dimensione di un comune transistor di potenza (vedi fig.527).

Le lettere riportate sui tre terminali che fuoriescono dal cerchio indicano:

A = Anodo (terminale da collegare al carico)

K = Catodo (terminale da collegare a massa)

G = Gate (terminale di **eccitazione**)

In fig.525, in **serie** al terminale del **Gate** ed anche a quello dell'**Anodo** abbiamo disegnato un **diodo raddrizzatore** per farvi capire che, attraverso questi terminali, possono passare le **sole** tensioni di polarità **positiva** (vedi fig.526).

Sul terminale **Anodo** va sempre applicata la **lampadina** o il **motore** che si desidera alimentare.

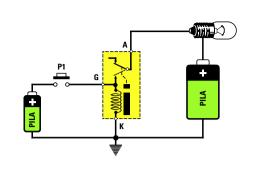


Fig.523 Tutti sanno che un relè è composto da una bobina di eccitazione e da due contatti che si chiudono soltanto se ai capi della bobina viene applicata una tensione sufficiente per eccitarla.

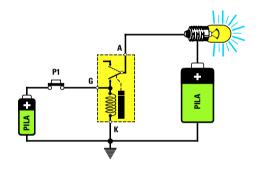


Fig.524 La lampada, collegata al terminale A, si accende non appena viene premuto P1. Lasciando il pulsante la lampada rimarrà accesa perchè la tensione presente sul terminale A passerà sulla bobina.

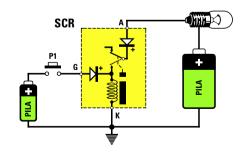
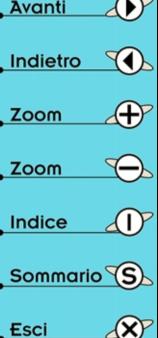


Fig.525 Un diodo SCR si differenzia da un relè anche perchè, in serie al terminale Gate e al terminale Anodo, risulta inserito un diodo raddrizzatore che provvede a lasciar passare le sole tensioni positive.





Il terminale Catodo va invece collegato a massa.

Sul terminale **Gate** va sempre applicata una tensione o un impulso di polarità **positiva** per poterlo **eccitare**.

Non appena l'SCR si eccita, al suo interno vengono cortocircuitati i due terminali Anodo-Catodo, quindi una eventuale lampadina collegata al suo Anodo si accenderà.

Sul corpo di ogni diodo SCR è sempre stampigliata una sigla; pertanto dalle caratteristiche fornite dalla Casa Costruttrice è possibile desumere quale tensione o corrente massima esso può accettare, cioè sapere se il diodo può essere alimentato con una tensione di 200-600-800 volt e può essere in grado di alimentare dei circuiti che assorbono correnti di 5-8-10 amper.

Facciamo presente che un diodo SCR da 600-800 volt 10 amper funziona anche con tensioni e correnti minori, quindi potremo tranquillamente alimentarlo con tensioni di 50-20-12-4,5 volt e collegare al suo Anodo dei circuiti che assorbono correnti di soli 0,5-0,1 amper.

Se alimentiamo un diodo **SCR** con una tensione di **12 volt**, dovremo collegare al suo **Anodo** una **lampadina** o un qualsiasi altro carico che funzioni con una tensione di **12 volt**.

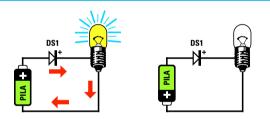
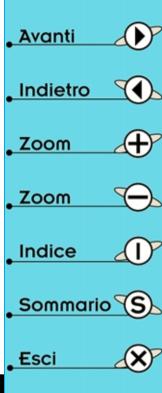


Fig.526 Se applicheremo il positivo di una pila su un diodo collegato come visibile in figura, la lampadina si accenderà, se invece applicheremo il negativo della pila la lampadina rimarrà spenta.



Fig.527 Sulla sinistra il simbolo grafico del diodo SCR e sulla destra le sue reali dimensioni con i tre piedini K-A-G.



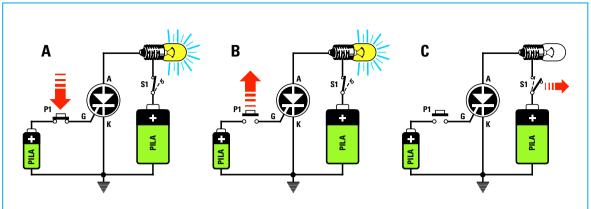


Fig.528 Se rivolgiamo il positivo di una pila verso il Gate di un SCR e il positivo di una seconda pila verso la lampadina collegata all'Anodo, basterà premere il pulsante P1 per farla accendere (vedi A). Lasciando il pulsante la lampadina non si spegnerà (vedi B). Per spegnerla occorre togliere la tensione sull'Anodo tramite l'interruttore S1 (vedi C).

Se lo alimentiamo con una tensione di 220 volt, dovremo ovviamente collegare al suo Anodo una lampadina o un qualsiasi altro carico che funzioni con una tensione di 220 volt.

Per eccitare un SCR occorre sempre applicare sul suo Gate una tensione in grado di fornire una corrente più che sufficiente per poterlo portare in conduzione.

Gli SCR piu' sensibili possono essere eccitati con correnti di Gate di 5-10 mA.

Quelli **meno sensibili** possono essere eccitati con correnti di **Gate** di **20-30 mA**.

Sui terminali **Anodo-Catodo** di un diodo **SCR** possiamo applicare sia una tensione **continua** che una tensione **alternata**, ottenendo nei due casi un funzionamento completamente diverso.

SCR alimentato con una tensione CONTINUA

Se alimentiamo l'**Anodo** e il **Gate** di un **SCR** con una tensione di polarità **positiva** (vedi fig.528) otterremo queste condizioni:

- Quando premiamo il pulsante P1, sul suo Gate giungera' un impulso positivo che, eccitando il diodo SCR, lo porterà in conduzione facendo cosi' accendere la lampadina che avremo collegato al suo Anodo (vedi fig.528-A).
- Lasciando il pulsante **P1** noteremo che la lampadina **non** si **spegnerà** (vedi fig.528-B).
- Per spegnere la lampadina dovremo togliere la

tensione di alimentazione dal suo Anodo aprendo l'interruttore S1 (vedi fig.528-C).

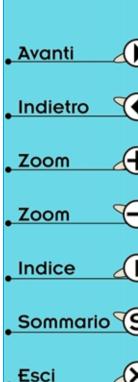
- Chiudendo nuovamente l'interruttore **S1** la lampadina rimarrà **spenta**, perchè l'**SCR** per portarsi nuovamente in conduzione deve ricevere sul suo **Gate** la necessaria tensione **positiva** di **eccitazione** (vedi fig. 528-A).
- Se sul **Gate** applichiamo una tensione di polarità **negativa** (vedi fig.529-A) e poi premiamo il pulsante **P1** il diodo **non** si **ecciterà**, anche se l'**Anodo** risulta alimentato con una tensione **positiva**.
- Se sul **Gate** applichiamo una tensione di polarità **positiva** ma sul suo **Anodo** applichiamo una tensione di polarità **negativa** (vedi fig.529-B), premendo il pulsante **P1**, il diodo **non** si **ecciterà**.

Detto questo, tutti avranno compreso che per poter **eccitare** un diodo **SCR** e' necessario che sul suo **Anodo** risulti sempre presente una tensione di polarità **positiva** e che sul suo **Gate** venga sempre applicato un **impulso** di polarità **positiva**.

SCR alimentato con una tensione ALTERNATA

Se alimentiamo l'Anodo di un SCR con una tensione alternata ed il suo Gate con una tensione continua positiva otterremo queste condizioni:

- Premendo il pulsante P1, il diodo SCR istantaneamente si porterà in conduzione facendo accendere la lampadina (vedi fig.530-A).
- Lasciando il pulsante P1, a differenza di quanto si verificava con l'alimentazione in **continua**, la



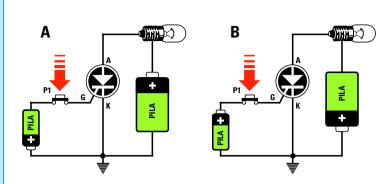


Fig.529 Se rivolgiamo il negativo di una pila verso il Gate, poi premiamo il pulsante P1, la lampadina non si accenderà (vedi A); lo stesso avviene collegando il negativo della seconda pila verso l'Anodo (vedi B).

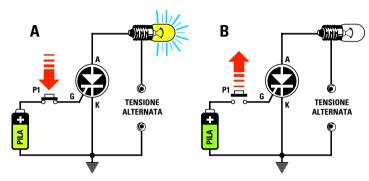


Fig.530 Se alimentiamo l'Anodo con una tensione alternata, poi rivolgiamo il positivo di una pila verso il Gate (vedi A), premendo P1 la lampadina si accenderà, ma non appena lo lasceremo questa subito si spegnerà (vedi B).

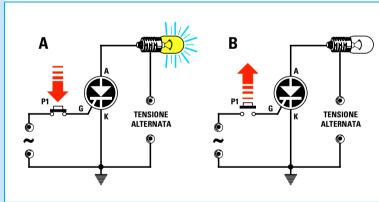


Fig.531 Se alimentiamo il Gate e l'Anodo del diodo SCR con una tensione alternata, non appena premeremo il pulsante P1 la lampadina si accenderà (A), ma appena lo lasceremo si spegnerà come nel caso della fig.530.

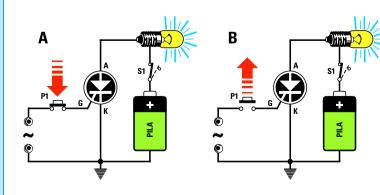
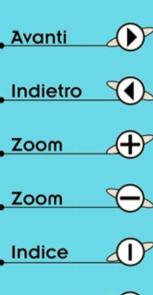


Fig.532 Se alimentiamo il solo Gate con una tensione alternata (vedi A), premendo P1 la lampadina si accenderà, ma lasciandolo non si spegnerà. Per poterla spegnere dovremo aprire l'interruttore S1.



Sommario

Esci

lampadina si spegnerà (vedi fig.530-B).

Questo avviene perchè la sinusoide della tensione alternata, come già saprete, è composta da semionde positive e da semionde negative, quindi quando questa tensione invertirà la sua polarità si verifichera' la stessa condizione visibile in fig.529-B, cioè con il polo negativo della pila rivolto verso l'Anodo.

Per poter tenere **sempre accesa** la lampadina collegata ad un diodo **SCR** alimentato con una **tensione alternata**, dovremo sempre tenere premuto il pulsante **P1** (vedi fig.530-A).

Poichè i diodi **SCR** entrano in conduzione solo quando sul loro **Anodo** è presente la **semionda positiva**, ma **non** quando è presente la **semionda negativa**, la lampadina riceverà **metà** tensione.

Quindi se all'Anodo dell'SCR colleghiamo una lampadina da 12 volt ed alimentiamo il circuito con una tensione alternata di 12 volt, la lampadina riceverà una tensione di soli 6 volt.

Per accendere una lampadina con una tensione alternata di 12 volt, dovremo applicare sul suo Anodo una tensione alternata di 24 volt.

Se all'Anodo dell'SCR colleghiamo una lampadina di 220 volt ed alimentiamo il circuito con una tensione alternata di 220 volt, la lampadina si accenderà come se ai suoi capi fosse applicata una tensione di 110 volt, quindi emetterà meno luce.

Alimentando sia il suo **Anodo** che il suo **Gate** con una tensione **alternata** come visibile in fig.531 otterremo queste condizioni:

- Se premiamo il pulsante P1 posto sul Gate la lampadina si accenderà (vedi fig.531-A) perchè le semionde positive della tensione alternata ci permetteranno di ottenere le stesse condizioni che abbiamo illustrato in fig.528-A.
- Non appena lasceremo il pulsante **P1** (vedi fig.531-B) la lampadina si **spegnerà**, perchè quando sull'**Anodo** giunge la **semionda negativa** della tensione **alternata** otterremo la stessa condizione che abbiamo esemplificato nella fig.529-B.

Se alimentiamo il solo **Gate** con una tensione **alternata** e l'**Anodo** con una tensione **continua** come visibile in fig.532 otterremo queste condizioni:

 Quando premiamo il pulsante P1 e sul Gate giunge la semionda positiva della tensione alternata, il diodo **SCR** si ecciterà facendo **accendere** la lampadina collegata al suo **Anodo**.

- Lasciando il pulsante **P1** la lampadina **non** si **spegnerà**, perchè otterremo la stessa condizione illustrata nella fig.528-B.

Il diodo chiamato TRIAC

Il diodo **TRIAC** (**TRI**ode **A**lternate **C**urrent) viene disegnato negli schemi elettrici con il simbolo grafico visibile in fig.533, cioè con un **cerchio** al cui interno sono presenti due **diodi raddrizzatori** posti in **opposizione** di polarità, provvisti di un terzo terminale chiamato **Gate**.

Anche i diodi **Triac** presentano la stessa forma e dimensione di un normale transistor di potenza.

Le lettere riportate sui tre terminali che fuoriescono da questo cerchio significano:

A1 = Anodo del diodo 1

A2 = Anodo del diodo 2

G = Gate di eccitazione per i due diodi

Come visibile in fig.534, dove abbiamo raffigurato un Triac come se fosse un **relè**, in **serie** al terminale **Anodo** abbiamo disegnato due **diodi** raddrizzatori posti in **opposizione** di polarità, per farvi capire che un diodo serve per lasciare passare le sole tensioni di **polarità positiva** e l'altro diodo le sole tensioni di **polarità negativa**.

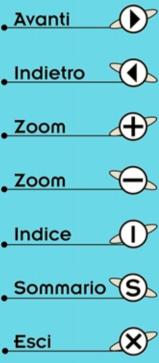
L'Anodo 1 va sempre collegato a massa.

All'**Anodo 2** va sempre collegata la **lampadina** o il **motore** che si desidera alimentare.

Sul **Gate** occorre applicare una tensione per poterlo **eccitare**, non importa se di polarità **positiva** o **negativa**.

Quindi il terminale **Gate** di un **Triac**, a differenza di quello di un diodo **SCR**, può venire eccitato sia con una tensione **positiva** che **negativa**.

Quando si acquista un diodo **Triac** è sufficiente verificare le caratteristiche fornite dalla Casa Costruttrice in riferimento alla sigla stampigliata sul suo corpo, per sapere con quale **tensione** o **corrente massima** può lavorare, cioè per sapere se il diodo può essere alimentato con una tensione di **200-600-800 volt** e se al suo **Anodo 2** è possibile collegare dei carichi che assorbono delle correnti di **5-8-10 amper**.



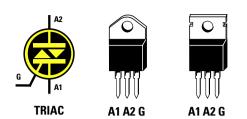


Fig.533 Sulla sinistra il simbolo grafico del diodo TRIAC e sulla destra le sue reali dimensioni con i tre piedini A1-A2-G.

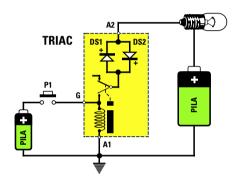


Fig.534 Un diodo TRIAC si differenzia da un diodo SCR perchè in serie al terminale Anodo risultano inseriti due diodi raddrizzatori posti in opposizione di polarità. Un diodo lascerà passare le sole tensioni positive e l'altro le sole tensioni negative.

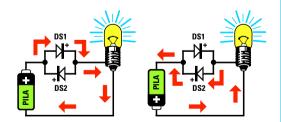


Fig.535 Quindi sui diodi DS1-DS2 possiamo applicare sia una tensione "continua" con polarità positiva o negativa che una tensione "alternata", perchè se non riesce a condurre il diodo DS1 condurrà il diodo DS2 oppure viceversa.

Facciamo presente che un diodo **Triac** da **600-800 volt 10 amper** funziona anche con tensioni e correnti **minori**, quindi lo potremo alimentare con tensioni di **50-20-12-4,5 volt** e potremo collegare al suo **Anodo 2** circuiti che assorbono correnti soltanto di **2-0,5-0,1 amper**.

Se alimentiamo un diodo **Triac** con una tensione di **12 volt**, dovremo collegare in **serie** al suo **Anodo 2** una **lampadina** o un qualsiasi altro carico che funzioni con una tensione di **12 volt**.

Se alimentiamo un diodo **Triac** con una tensione di **220 volt**, dovremo collegare al suo **Anodo 2** una **lampadina** o un qualsiasi altro carico che funzioni con una tensione di **220 volt**.

Per eccitare un Triac occorre applicare sul suo Gate una tensione o degli impulsi, in grado di fornirgli la corrente necessaria per portarlo in conduzione.

I **Triac** più **sensibili** possono essere eccitati con una corrente di soli **5-10 mA**.

Quelli meno sensibili possono essere eccitati solo facendo scorrere nel loro **Gate** una corrente di **20-30 mA**.

Le differenze che intercorrono tra un diodo **SCR** ed un diodo **Triac** possono essere così riassunte:

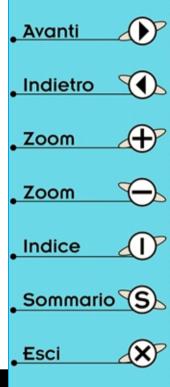
- il diodo SCR si eccita solo se sull'Anodo è presente una polarità positiva e solo quando sul suo Gate si applica una tensione di polarità positiva, mentre il diodo Triac si può eccitare applicando sia sul Gate che sugli Anodi 1-2 una tensione continua o alternata, ottenendo nei due casi un funzionamento completamente diverso.

TRIAC alimentato con una tensione CONTINUA

Se in serie all'Anodo 2 collochiamo una lampadina collegata al positivo di alimentazione, per portare in conduzione questo Triac dovremo applicare sul suo Gate una tensione non importa se di polarità positiva o negativa.

Se alimentiamo l'Anodo 2 e il Gate con una tensione positiva (vedi fig.536) otterremo queste condizioni:

 Quando premeremo il pulsante P1 sul Gate giungerà un impulso positivo che, portando il Triac in



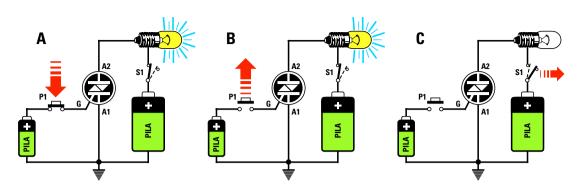


Fig.536 Se rivolgiamo il positivo di una pila verso il Gate di un TRIAC e il positivo di una seconda pila verso la lampadina collegata all'Anodo 2, basterà premere il pulsante P1 per farla accendere (vedi A). Lasciando il pulsante, la lampadina non si spegnerà (vedi B). Per spegnerla occorre togliere la tensione sull'A2 tramite l'interruttore S1 (vedi C).

conduzione, farà **accendere** la lampadina collegata all'**Anodo 2** (vedi fig.536-A).

- Lasciando il pulsante **P1** la lampadina **non** si spequerà ma rimarrà **accesa** (vedi fig.536-B).
- Se vogliamo **spegnere** la lampadina dovremo togliere la tensione di alimentazione dall'**Anodo 2 a-prendo** l'interruttore **S1** (vedi fig.536-C).
- Se torneremo a **chiudere** l'interruttore **S1** la lampadina rimarrà **spenta**, perchè il diodo **Triac** per portarsi in conduzione deve nuovamente ricevere sul suo **Gate** una tensione di **eccitazione**.

Se sul **Gate** applichiamo una tensione **negativa**, come visibile in fig.537-A non appena premeremo il pulsante **P1** il **Triac** si **ecciterà** e nuovamente la lampadina si **accenderà**.

Se invertiamo la polarità della pila anche sul suo Anodo 2 (vedi fig.537-B), premendo P1 nuovamente la lampadina si accenderà, perchè all'interno di un Triac sono presenti due diodi in opposizione di polarità, quindi se non conduce il diodo 1 conduce il diodo 2.

Per diseccitare un diodo Triac alimentato con una tensione continua occorre sempre togliere la tensione all'Anodo 2 tramite l'interruttore S1 come avveniva per i diodi SCR.

TRIAC alimentato con una tensione ALTERNATA

Se alimentiamo l'Anodo 2 con una tensione alternata ed il Gate con una tensione continua otter-

remo queste condizioni:

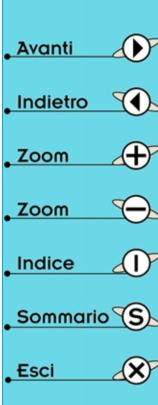
- Se applicheremo sul **Gate** una tensione **positiva** (vedi fig.538-A) oppure **negativa**, non appena premeremo il pulsante **P1** il **Triac** si porterà subito in conduzione e la lampadina si **accenderà**.
- Rilasciando il pulsante P1 la lampadina si spegnerà perchè, quando la sinusoide della tensione alternata passa dalla semionda positiva a quella negativa, per una frazione di secondo sull'Anodo 2 la tensione assume un valore di 0 volt, quindi otterremo la stessa condizione che si verificherebbe se aprissimo l'interruttore S1.
- Se volessimo tenere sempre accesa la lampadina dovremo tenere premuto P1.

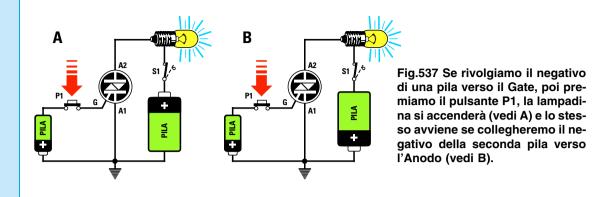
A differenza del diodo **SCR** dalla cui uscita si prelevava una tensione pari alla **metà** di quella di alimentazione, sull'uscita del diodo **Triac** alimentato con una **tensione alternata**, preleveremo sempre la tensione di alimentazione **totale** perchè questo conduce sia con le **semionde positive** che con quelle **negative**.

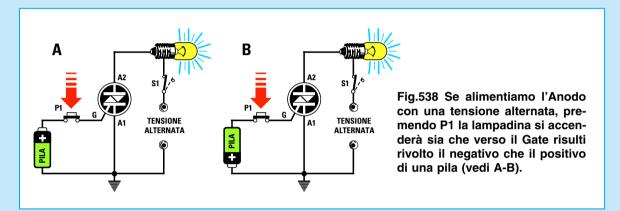
Quindi se all'Anodo 2 del Triac colleghiamo una lampadina da 12 volt ed alimentiamo il circuito con una tensione alternata di 12 volt, la lampadina riceverà la tensione totale di 12 volt.

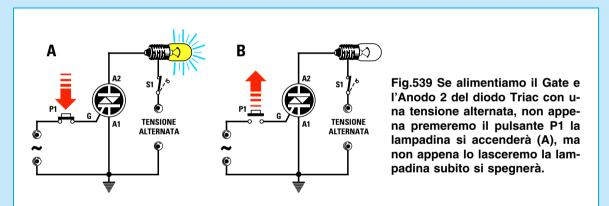
Se all'Anodo 2 del Triac colleghiamo una lampadina da 220 volt ed alimentiamo il circuito con una tensione di 220 volt, questa riceverà la tensione totale di 220 volt.

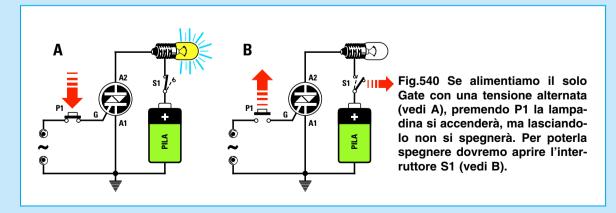
Se alimentiamo sia l'**Anodo** che il **Gate** con una tensione **alternata** (vedi fig.539) otterremo queste condizioni:

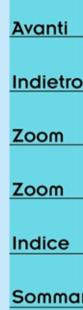












Indice I
Sommario S
Esci

- Premendo il pulsante P1 applicato sul Gate, la lampadina si accenderà perchè in presenza di semionde positive o negative abbiamo sempre uno dei due diodi posti in opposizione di polarità, che lascerà passare la tensione come abbiamo illustrato nelle figg.537 538.
- Non appena lasceremo il pulsante P1 la lampadina si spegnerà, perchè quando la sinusoide della tensione alternata invertirà la sua polarità, la tensione sull'Anodo 2 assumerà per una frazione di secondo un valore di 0 volt, quindi otterremo la stessa condizione che si determinerebbe se aprissimo per un istante l'interruttore S1.

Se alimentiamo il solo **Gate** con una tensione **alternata** e l'**Anodo** con una tensione **continua** come visibile in fig.540 otterremo queste condizioni:

 Quando premiamo il pulsante P1 e sul Gate giunge la semionda positiva della tensione alternata il diodo SCR si ecciterà facendo accendere la lampadina collegata al suo Anodo. - Rilasciando il pulsante **P1** la lampadina **non** si **spegnerà** perchè si verrà a determinare la stessa condizione visibile nella fig.536 B.

DIODI di POTENZA

Nelle figg.527-533 abbiamo disegnato il **corpo** dei diodi **SCR** e **Triac** più comunemente reperibili, in grado di alimentare dei circuiti che assorbono **correnti** che non superano i **10 amper**.

Esistono dei diodi SCR e Triac usati in campo industriale in grado di alimentare dei circuiti che assorbono correnti molto elevate, ad esempio 50 e anche 100 amper.

Il **corpo** di questi diodi di **potenza**, come potete vedere in fig.541, ha la forma di un grosso **bullone** metallico provvisto di **due** soli terminali.

Il terminale più **sottile** è sempre il **Gate**, mentre il terminale più **grosso** è l'**Anodo** se questo è un diodo **SCR**, oppure l'**Anodo 2** se è un diodo **Triac**.

Il lato **filettato** è sempre il **Catodo** se il diodo è un **SCR**, oppure l'**Anodo 1** se è un **Triac**.

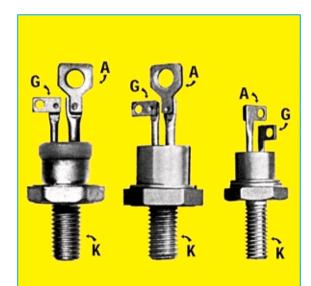


Fig.541 Esistono degli SCR di potenza utilizzati in campo industriale che hanno un corpo a forma di bullone. Questi diodi sono in grado di alimentare dei circuiti che assorbono anche 50-100 Amper. La vite di questo bullone è il K, il terminale più lungo è l'Anodo ed il più corto il Gate.

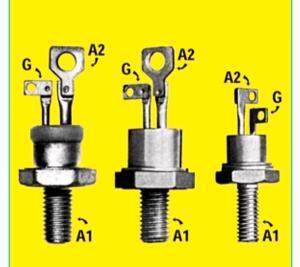
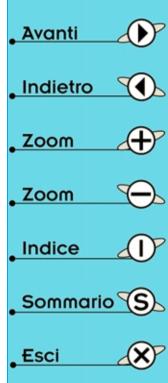


Fig.542 Anche i Triac di potenza hanno un corpo simile a quello degli SCR. Per stabilire se un diodo è un SCR o un Triac basta alimentare il suo Anodo con una tensione negativa di 12 volt. Se la lampadina non si accende (vedi fig.529) è un SCR se si accende (vedi fig.537) è un Triac.





Con questo progetto potete subito vedere come si comporta un diodo SCR o Triac quando sui suoi terminali viene applicata una tensione continua oppure alternata.

CIRCUITO didattico LX.5019 per SCR e TRIAC

Per tenere bene a mente quale differenza esiste tra un diodo **SCR** ed un **Triac**, oppure come si comportano questi componenti se alimentati con una **tensione continua** o **alternata**, non c'è niente di meglio che **vederli** funzionare e per tale motivo vi proponiamo questo semplice kit.

Per realizzare questo circuito **didattico** per **SCR** e **Triac** dovete procurarvi il kit siglato **LX.5019** composto da un **circuito stampato** già inciso e forato, da un diodo **SCR**, da un diodo **Triac**, da due lampadine da **12 volt** e da tutti gli altri componenti necessari per farlo funzionare.

SCHEMA ELETTRICO

Iniziamo la descrizione dello schema elettrico riportato in fig.543 dal trasformatore siglato T1 provvisto di un avvolgimento **primario** da collegare ai **220 volt** delle rete e dal **secondario** idoneo a fornire una tensione di **12+12 volt**.

La **presa centrale** di questo trasformatore viene utilizzata per alimentare sia il terminale **K** del diodo **SCR** che il terminale **Anodo 1** del diodo **Triac**.

Alle due estremità dei 12+12 volt di questo trasformatore risultano collegati due diodi raddrizzatori siglati DS1-DS2.

Il diodo **DS1** viene utilizzato per raddrizzare le sole **semionde positive** della tensione **alternata** ed il diodo **DS2** le sole semionde **negative**. Le tensioni raddrizzate vengono filtrate dai due condensatori **elettrolitici** siglati **C1-C2** per ottenere una tensione perfettamente **continua** di polarità **positiva** dal diodo **DS1** e una di polarità **negativa** dal diodo **DS2**.

Da una sola estremità del secondario, e prima del diodo raddrizzatore **DS1**, viene prelevata una tensione **alternata** di **12 volt**, che serve per alimentare, tramite il commutatore **S2**, i terminali **A** dell'SCR e **A2** del Triac e, tramite il commutatore **S3**, i terminali **Gate** di questi due diodi.

Le tre tensioni di polarità **positiva-negativa** o **al-ternata** giungeranno sui due commutatori rotativi siglati **S2-S3**.

Ruotando il commutatore **S2** sulla posizione **1**, gli **anodi** dell'**SCR** e del **Triac** vengono alimentati con una tensione **negativa**.

Ruotando il commutatore **S2** sulla posizione **2**, gli **anodi** dell'**SCR** e del **Triac** vengono alimentati con una tensione **positiva**.

Ruotando il commutatore S2 sulla posizione 3, gli anodi dell'SCR e del Triac vengono alimentati con una tensione alternata.

Ruotando il commutatore **S3** sulla posizione **1**, i **Gate** dell'**SCR** e del **Triac** vengono alimentati con una tensione **negativa**.

Ruotando il commutatore S3 sulla posizione 2, i

Indietro

Zoom

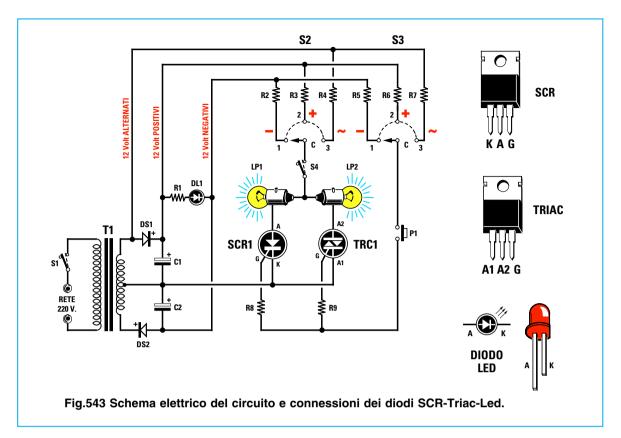
Zoom

Indice

Sommario

Sommario

Esci



Gate dell'SCR e del Triac vengono alimentati con una tensione positiva.

Ruotando il commutatore S3 sulla posizione 3 i Gate dell'SCR e del Triac vengono alimentati con una tensione alternata.

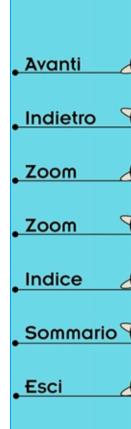
Utilizzando questi commutatori si possono ottenere tutte le combinazioni necessarie per verificare se un **SCR** o un **Triac** funzionano come descritto nel testo.

La tensione prelevata dal cursore del commutatore S2 verrà applicata alle lampadine LP1-LP2 da 12 volt collegate all'SCR ed al Triac passando attraverso il deviatore siglato S4, che ci servirà per togliere la tensione quando, innescati i due diodi con una tensione continua, vorremo spegnere le due lampadine.

La tensione prelevata dal cursore del commutatore S3 arriverà sul pulsante P1 che, se premuto, farà giungere sul Gate dell'SCR e del Triac la necessaria corrente di eccitazione.

Il diodo led **DL1**, collegato tra i due estremi della tensione positiva e negativa, viene utilizzato come lampadina **spia** per poter stabilire quando il circuito risulta alimentato dalla tensione di rete.





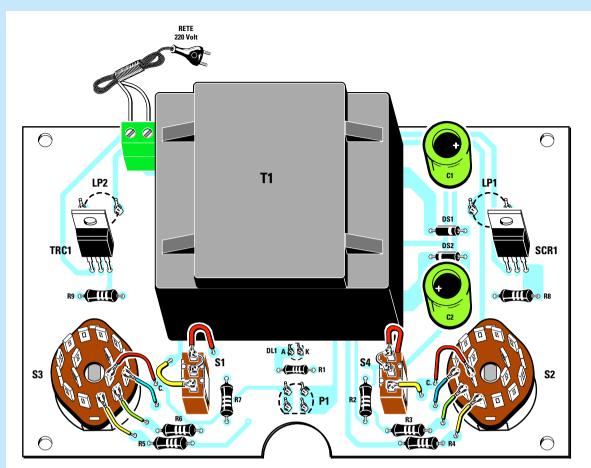


Fig.544 Schema pratico di montaggio. Per distinguere il diodo SCR dal Triac dovrete controllare la sigla stampigliata sui loro corpi. Il diodo SCR è contraddistinto dalla sigla TYN.808, mentre il Triac dalla sigla BTA.10.

Come potete vedere nel disegno, i terminali centrali dei deviatore S1-S4 vanno collegati con uno spezzone di filo al terminale superiore. Poichè i commutatori rotativi S3-S2 sono composti da 4 Settori a 3 Vie, dovrete collegare il filo C al terminale del settore prescelto, quindi cercate di rispettare le connessioni visibili nel disegno.

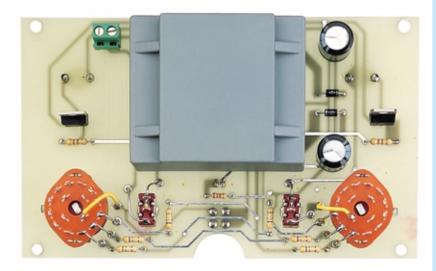


Fig.545 Foto dello stampato con tutti i componenti.

Avanti
Indietro
Zoom
Zoom
Indice
I
Sommario
S
Esci

REALIZZAZIONE PRATICA

Nel kit siglato **LX.5019** troverete tutti i componenti necessari per realizzare questo circuito, compresi lo stampato già forato, il trasformatore di alimentazione, ecc.

Prima di iniziare il montaggio vi consigliamo di accorciare di **14 mm** i perni dei due commutatori rotativi **S2-S3**, diversamente le manopole rimarrebbero troppo sollevate rispetto il pannello frontale.

Eseguita questa operazione, potete fissare i due commutatori sul circuito stampato stringendo il loro **dado** di fissaggio e collegare, con dei corti spezzoni di filo, i quattro terminali visibili in fig.544 ai fori presenti sul circuito stampato.

Poichè sul corpo di questi commutatori sono presenti 4 settori a 3 vie dei quali uno solo dovrà essere utilizzato, fate attenzione a non collegare erroneamente il filo al terminale C di un settore diverso da quello stabilito, perchè in tal caso il circuito non funzionerà.

Completata questa operazione, potete inserire nello stampato le resistenze **R1-R2-R3** ed i due diodi **DS1-DS2** rispettandone la polarità.

Quindi, quando inserite **DS1** nello stampato dovete fare attenzione a rivolgere il lato del suo corpo contornato da una **fascia bianca** verso **destra** e, quando inserite **DS2**, a rivolgere il lato del suo corpo contornato da una **fascia bianca** verso **sinistra** (vedi fig.544).

Su questo stesso lato dello stampato montate la morsettiera a 2 poli per il cordone di rete dei 220

volt, quindi i due condensatori elettrolitici **C1-C2** rispettando la polarità dei loro due terminali.

Come già saprete, il terminale **più lungo** che fuoriesce dal loro corpo è sempre il **positivo**, quindi il terminale + di **C1** va rivolto verso **destra** e quello di **C2** verso **sinistra**.

Proseguendo nel montaggio, sul lato **destro** dello stampato collocate il diodo **SCR**, che presenta stampigliata sul corpo la sigla **TYN.808** e sul lato **sinistro** il diodo **Triac** contraddistinto dalla sigla **BTA.10**. Come potete vedere in fig.544 e anche nelle foto, il lato **metallico** di questi due componenti va rivolto verso l'alto.

Da questo lato dello stampato andrà inserito anche il trasformatore di alimentazione **T1**.

A questo punto, capovolgete il circuito stampato ed inserite tutti i componenti visibili in fig.547.

In alto montate i due **portalampada**, in basso i due **interruttori** a levetta **S1** e **S4** ed al centro il **pulsante P1** e il diodo **led**.

Per quanto riguarda il diodo led, fate attenzione ad inserire il terminale **più lungo** nel foro di sinistra contrassegnato dalla lettera **K**.

Se invertirete i due terminali **A-K**, il diodo led **non** si accenderà.

Quando inserite il pulsante **P1** dovete controllare da che lato del suo corpo risulta presente la **smussatura** perchè, come visibile in fig.547, questa va rivolta verso il **basso**.

Se orienterete questa smussatura diversamente da quanto indicato, non riuscirete ad eccitare i **Gate** dei due diodi, SCR e Triac.

Fig.546 II circuito stampato va fissato sul pannello del mobile per mezzo dei quattro distanziatori metallici da 5 mm che troverete inclusi nel kit.









Zoom

Zoom



Indice



Sommario 7





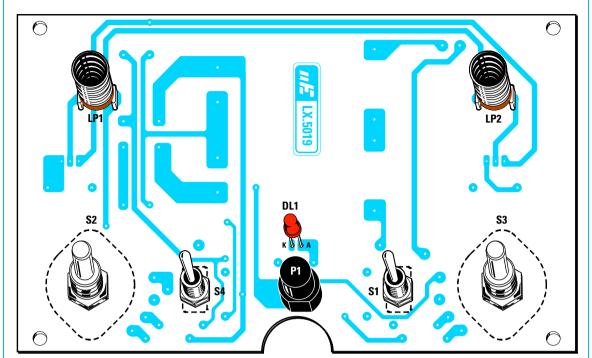


Fig.547 Sul lato opposto del circuito stampato dovete saldare i due portalampada LP1-LP2, il diodo led, rispettando le polarità A-K e il pulsante P1, rivolgendo il lato smussato del suo corpo verso il basso, diversamente il circuito non funzionerà.

Completato il montaggio, inserite nei quattro fori laterali del circuito stampato le **torrette** distanziatrici in ottone della lunghezza di **5 mm**, che vi serviranno per fissare lo stampato sul mobile.

Poichè nella cornice del mobile mancano questi quattro fori di fissaggio, dovete appoggiare su essa il pannello frontale e poi contrassegnare i punti in cui questi andranno praticati usando una **punta** da trapano da **3,5 mm**.

Un altro foro praticato sul retro del mobile servirà per far entrare il cordone di alimentazione di rete.

Completato il montaggio, predisponete i perni dei commutatori nella posizione centrale, poi innestate le manopole facendo collimare i loro indici a I con il segno + stampigliato sulla mascherina. Avvitate quindi le due lampadine nei relativi portalampade e iniziate il collaudo del vostro circuito.

Il commutatore posto sulla **sinistra** ed indicato **A-nodo**, serve per alimentare i due anodi dell'SCR e del Triac come segue:

1 posiz. = tensione negativa
2 posiz. = tensione positiva
3 posiz. = tensione alternata

Il deviatore contrassegnato sul pannello del mobile con la scritta **lampade** è l'**S4**.

Spostando la levetta su **ON** le lampadine si collegheranno agli **A**nodi, spostandola su **OFF** le lampadine risulteranno **scollegate**.

Il commutatore presente sulla **destra** ed indicato **Gate** serve per alimentare i due gate dell'SCR e del Triac come segue:

1 posiz. = tensione negativa
2 posiz. = tensione positiva
3 posiz. = tensione alternata

Il deviatore contrassegnato sul pannello del mobile con la scritta **rete** è l'**S1**.

Spostando la levetta su **ON** il circuito verrà alimentato e si **accenderà** il diodo **led**, spostandola su **OFF** il circuito si spegnerà e così pure il diodo led.

COSTO di REALIZZAZIONE

Costo del solo stampato LX.5019L.22.000

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

Sommario

Se volete diventare un **tecnico** esperto in elettronica vi consigliamo di realizzare tutti i semplici progetti che presentiamo nelle nostre **Lezioni**, perchè con la **pratica** apprenderete meglio e anche molto più velocemente che con la **teoria**.

SEMPLICE VARILIGHT

Il circuito che vi presentiamo viene normalmente utilizzato per ridurre la luminosità delle lampade collocate nella camera da letto, oppure delle lampade che illuminano il salotto quando si guarda la TV, oppure per abbassare la temperatura di un saldatore, o per ridurre la velocità di trapani elettrici.

Facciamo presente che a questo circuito **non** possono essere collegati dei **tubi** al **neon** perchè **sprovvisti** di filamento.

Per ridurre la luminosità di una lampada o la temperatura di un saldatore occorre soltanto abbassare il valore della tensione di alimentazione, cioè portarla dagli attuali 220 volt a dei valori inferiori, 160-110-80-40 volt, e per ottenere questa condizione utilizziamo un diodo Triac.

Per capire come faccia un **Triac** ad abbassare la tensione dei **220 volt** dobbiamo prima spiegarvi la differenza che esiste tra **volt picco/picco** e **volt efficaci** e anche cosa significa **sfasamento**.

Come noto, una tensione **alternata** è composta da due semionde, una **positiva** ed una **negativa** (vedi fig.550).

Partendo da un valore di 0 volt, la semionda positiva salirà velocemente fino a raggiungere il suo massimo picco positivo, poi scenderà fino a ritornare sugli 0 volt e a questo punto inizierà la semionda negativa che scenderà fino a raggiungere il suo massimo picco negativo; salirà quindi nuovamente per ritornare sugli 0 volt e, raggiunto questo valore, inizierà la successiva semionda positiva e questo ciclo si ripeterà all'infinito.

La tensione alternata che usiamo ogni giorno per alimentare tutte le nostre apparecchiature elettriche ha una frequenza di 50 Hertz ed un valore efficace di 220 volt.

Il valore della **frequenza**, cioè **50 Hertz**, indica che la polarità della sinusoide cambia da **positiva** a **negativa** e viceversa di **50 volte** al **secondo**.





Fig.548 II mobile del varilight chiuso, e aperto per farvi vedere come risulta fissato il circuito stampato al suo interno.

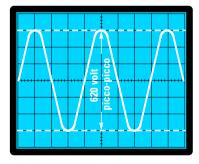


Fig.549 Se misurassimo la tensione di rete di 220 V. con un oscilloscopio scopriremmo che i due picchi della sinusoide alternata raggiungono un valore di 620 V.

Avanti



Indietro



Zoom



Zoom



Indice



Sommario S





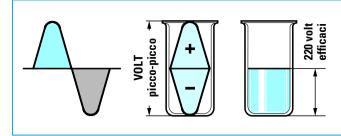


Fig.550 Per capire perchè con 620 volt picco/picco si ottiene un valore efficace di 220 volt, possiamo prendere due cubetti di ghiaccio che abbiano una forma identica a quella delle due semionde e fonderli in un contenitore. Il livello ricavato sono i volt efficaci.

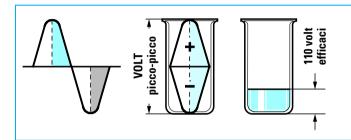


Fig.551 Se con un artificio riusciamo a utilizzare solo metà dell'area di queste due semionde, è ovvio che il livello efficace che otterremo risulterà la metà di quello visibile in fig.550, quindi i nostri 220 volt efficaci si ridurranno a soli 110 volt efficaci.

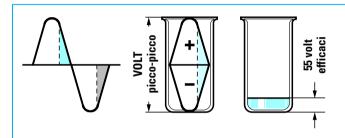


Fig.552 Utilizzando solo 1/4 della loro area, otterremo un valore efficace pari a 1/4 di 220 volt e quindi una tensione efficace di soli 55 volt.

Il diodo Triac serve per prelevare dalle onde sinusoidali solo una porzione della loro area efficace.

Il valore della tensione, cioè 220 volt efficaci, è sempre inferiore di 2,82 volte rispetto al valore di tensione chiamato picco/picco, che corrisponde al valore massimo che riescono a raggiungere la semionda positiva e quella negativa, pari a 620,4.

Quindi i **220 volt** che si leggono applicando il puntale di un **tester** su una **presa** di corrente sono **volt efficaci** e non **volt picco/picco** e possono essere visualizzati solo sullo schermo di uno strumento chiamato **oscilloscopio**.

Collegando un **oscilloscopio** ad una **presa** di corrente, sullo schermo di questo strumento appariranno **entrambe** le semionde (vedi fig.549), il cui valore tra **picco positivo** e **picco negativo** raggiungerà i **220 x 2,82 = 620 volt**.

Non lasciatevi impressionare da questo elevato valore di tensione, perchè i **volt validi** sono quelli **efficaci**, cioè **220 volt**.

Per spiegarvi la differenza che esiste tra **volt picco/picco** e **volt efficaci** vi facciamo un esempio utilizzando due blocchetti di **ghiaccio**.

Se prendiamo due blocchetti di **ghiaccio** di forma **conica** per simulare la forma delle due semionde

positiva e **negativa**, e li collochiamo uno sopra all'altro, raggiungeremo un'altezza che potremmo considerare equivalente ai **volt picco/picco** di una tensione alternata (vedi fig.550).

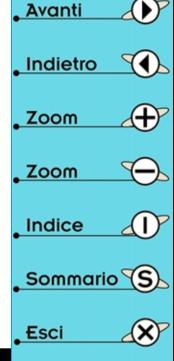
Se **sciogliamo** questi due blocchetti all'interno dello stesso contenitore, il **livello** dell'**acqua** scenderà notevolmente e questa **altezza** la possiamo considerare equivalente ai **volt efficaci** di una tensione alternata (vedi fig.550).

Sapendo che con due semionde complete si ottiene una tensione di 220 volt efficaci, se asporteremo da queste due semionde 1/4 della loro area otterremo una tensione efficace di soli 165 volt.

Se utilizzeremo **metà** della loro **area**, come visibile in fig.551, otterremo una **tensione efficace** dimezzata, vale a dire **110 volt**.

Se utilizzeremo 1/4 della loro area (vedi fig.552) otterremo una tensione efficace di soli 55 volt.

Per **asportare** da entrambe le **semionde** una porzione di **area** in modo da ridurre i **volt efficaci** utilizzeremo lo schema di fig.557.



Come già saprete, per **eccitare** un diodo **Triac** occorre applicare sul suo **G**ate degli **impulsi**, non importa se **positivi** o **negativi**.

Se gli impulsi che applichiamo sul Gate risultano in fase con le semionde presenti sull'Anodo 2, otterremo questa condizione:

- Se nel preciso istante in cui la semionda positiva da 0 volt inizia a salire, applichiamo sul suo terminale Gate un impulso positivo, il diodo Triac istantaneamente si ecciterà e rimarrà eccitato fino a quando la semionda positiva non ritornerà sugli 0 volt per invertire la sua polarità (vedi fig.553).
- Se nel preciso istante in cui la semionda negativa da 0 volt inizia a scendere, applichiamo sul suo terminale Gate un impulso negativo, nuovamente il Triac si ecciterà e rimarrà eccitato fino a quando la semionda negativa non ritornerà sugli 0 volt per invertire la sua polarità.

Quindi se applichiamo sul terminale Gate degli impulsi di eccitazione, nel preciso istante in cui le due semionde cambiano di polarità, sull'Anodo 2 preleveremo due semionde complete, quindi il valore della tensione efficace rimarrà invariato sugli 220 volt (vedi fig.553).

Se gli impulsi che applichiamo sul Gate giungono in ritardo rispetto alle due semionde presenti sull'Anodo 2, automaticamente riusciremo ad asportare una porzione della loro area.

Infatti, se nell'istante in cui la **semionda positiva** dagli **0 volt** inizia a **salire**, sul suo terminale **G**ate non giungerà il richiesto impulso **positivo**, il diodo Triac **non** lascerà passare nessuna tensione **non** risultando eccitato.

Se l'impulso di **eccitazione positivo** giunge sul suo **G**ate quando la **semionda positiva** ha già percorso **metà** del suo tragitto (vedi fig.555), il diodo Triac lascerà passare solo **mezza semionda positiva**.

Se l'impulso di eccitazione negativo giunge sul suo Gate quando la semionda negativa ha già percorso metà del suo tragitto (vedi fig.555), il diodo Triac lascerà passare solo mezza semionda negativa.

Prelevando sull'Anodo 2 due semionde dimezzate il valore dei volt efficaci non risulterà più di 220 volt, bensì di soli 110 volt.

Se volessimo ridurre ulteriormente il valore della tensione, dovremo ritardare maggiormente gli impulsi di eccitazione sul Gate (vedi fig.556) rispetto al passaggio dagli 0 volt delle due semionde e, in tal modo, i 220 volt efficaci scenderanno su valori di 80-50-30 volt efficaci.

Detto questo ora vi spiegheremo come si riescano a **ritardare** questi impulsi sul **G**ate del Triac.

SCHEMA ELETTRICO

Come si potrà notare osservando lo schema elettrico di fig.557, in **parallelo** ai terminali **Anodo 2** e **Anodo 1** del Triac troviamo collegato il potenziometro **R1** ed il condensatore **C1**.

Sul punto di giunzione di R1-C1 preleveremo, tramite la resistenza R2, la tensione di eccitazione che raggiungerà il Gate del Triac passando attraverso il diodo Diac.

La tensione alternata applicata ai capi del potenziometro R1 viene utilizzata per caricare il condensatore C1 con un ritardo che potremo variare modificando il valore ohmico del potenziometro.

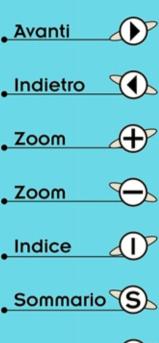
Se ruoteremo il potenziometro per la sua **minima resistenza** il condensatore si **caricherà** molto velocemente, quindi gli impulsi di eccitazione giungeranno sul **G**ate del Triac senza alcun **ritardo**.

Se ruoteremo il potenziometro per la sua massima resistenza il condensatore si caricherà molto più lentamente, quindi gli impulsi di eccitazione giungeranno sul Gate del Triac in ritardo rispetto al passaggio dallo 0 delle due semionde.

Ruotando questo potenziometro da un estremo all'altro riusciremo a variare da un minimo ad un massimo il **tempo** di carica del condensatore **C1** e, di conseguenza, a **ritardare** gli impulsi di eccitazione sul **G**ate (vedi figg.554-555-556).

A questo punto dobbiamo spiegare la funzione del diodo **Diac** collegato in serie al terminale **G**ate. Questo **diodo** lo possiamo paragonare ad una **valvola** di sicurezza come quelle presenti in tutte le **pentole** a **pressione** utilizzate in cucina.

Come saprete, quando la **pressione** all'interno di queste pentole raggiunge un determinato valore,



Esci

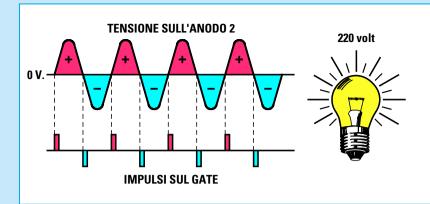


Fig.553 Se eccitiamo il Gate con un impulso positivo quando la semionda positiva inizia il suo ciclo e con un impulso negativo quando inizia il ciclo della semionda negativa, sull'Anodo 2 preleveremo una tensione pari a 220 volt.

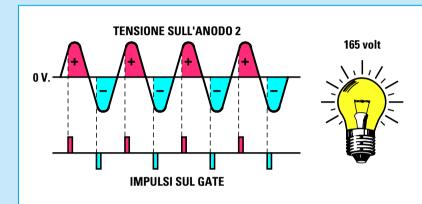


Fig.554 Se eccitiamo il Gate con un impulso positivo poco dopo che la semionda positiva avrà iniziato il suo ciclo e sempre in ritardo quando inizierà il ciclo della semionda di segno negativo, sull'Anodo 2 preleveremo una tensione pari a 165 volt.

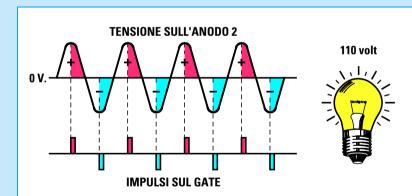


Fig.555 Se eccitiamo il Gate con un impulso positivo quando la semionda positiva ha già compiuto metà del suo ciclo e nuovamente lo eccitiamo quando la semionda ha compiuto metà ciclo, preleveremo sull'Anodo 2 una tensione pari a 110 volt.

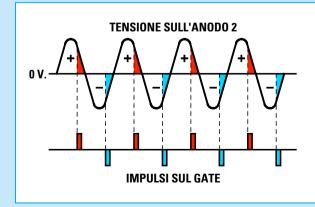


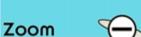


Fig.556 Se eccitiamo il Gate con un impulso positivo quando la semionda positiva ha già compiuto 3/4 del suo ciclo e nuovamente lo eccitiamo quando la semionda ha compiuto 3/4 del suo ciclo, sull'Anodo 2 preleveremo una tensione pari a 55 volt.

Avanti















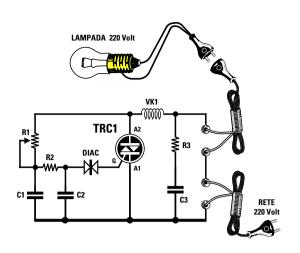


Fig.557 Schema elettrico e elenco dei componenti da utilizzare.

ELENCO COMPONENTI LX.5020

R1 = 470.000 ohm pot. lin.

R2 = 5.600 ohm 1/4 watt

R3 = 100 ohm 1 watt

C1 = 47.000 pF pol. 400 V.

C2 = 47.000 pF pol. 400 V.

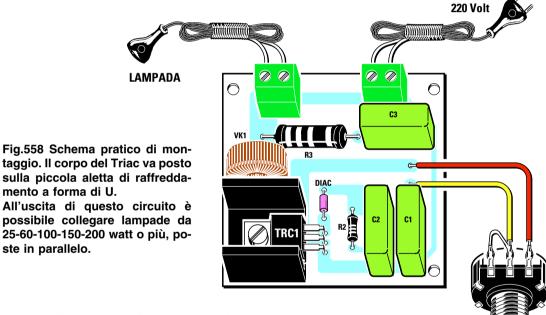
C3 = 100.000 pF pol. 400 V.

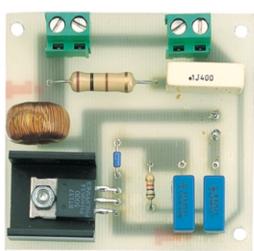
VK1 = imped. antidisturbo

diac = diodo diac

TRC1 = triac 500 V.5 A.

RETE





mento a forma di U.

ste in parallelo.

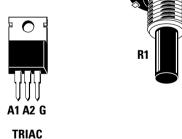


Fig.559 Sulla sinistra, la foto del progetto come si presenta a montaggio ultimato. Il diodo DIAC con corpo in vetro è bidirezionale, quindi nell'inserirlo non bisognerà rispettare nessuna polarità.

Avanti Indietro Zoom Zoom Indice Sommario

Esci

questa **valvola** si **apre** lasciando fuoriuscire un getto di **vapore**.

Nel circuito di fig.557 questo diodo **Diac** esplica la stessa funzione.

Normalmente questo diodo **non** lascia passare **nessuna** tensione fino a quando la tensione presente sui due condensatori **C1-C2** non avrà raggiunto un valore più che sufficiente per **innescare** il Triac.

Quando i due condensatori si saranno caricati completamente, il diodo **Diac** riverserà sul terminale **G**ate tutta la **corrente** immagazzinata dai condensatori.

Poichè questo **Diac** è **bidirezionale** lascerà passare verso il **Gate** sia gli impulsi di polarità **positiva** che quelli di polarità **negativa**.

Dopo aver spiegato come si possa **eccitare** il Triac in **ritardo** rispetto alle **due semionde** della tensione **alternata**, ora possiamo dirvi a cosa serve quel componente siglato **VK1** che troviamo applicato sul terminale **Anodo 2**.

Questo componente è una minuscola **impedenza** avvolta su un nucleo in **ferrite** che, congiunta a **R3** e **C3**, serve per eliminare tutti i **disturbi** che si generano ogni volta che il diodo Triac si **eccita** e si **diseccita**.

Senza questo **filtro antidisturbo**, ogni radio, TV o amplificatore, potrebbe captare dei **disturbi** identici a quelli generati dall'accensione o spegnimento di una lampada o di una qualsiasi altra apparecchiatura elettrica.

REALIZZAZIONE PRATICA

Per realizzare questo progetto dovete procurarvi il kit LX.5020 che risulta completo di tutti i componenti necessari per questa realizzazione, compresi il circuito stampato già inciso e forato, un mobile plastico ed una manopola per il suo potenziometro.

Potete iniziare il montaggio inserendo il piccolo diodo **Diac** nella posizione evidenziata in fig.558, senza rispettare nessuna polarità poichè questo componente è **bidirezionale**.

Proseguendo nel montaggio, potete inserire le resistenze R2-R3, poi i tre condensatori poliestere C1-C2-C3 e le due morsettiere a 2 poli che vi serviranno, una per collegare il cordone di rete dei 220

volt e l'altra per collegare il cordone di rete da congiungere alla **lampadina** della quale desiderate **variare** la luminosità.

Dopo aver inserito tutti questi componenti, potete prendere il diodo Triac, ripiegare ad **L** con un paio di pinze i suoi terminali, quindi, dopo averlo appoggiato sopra alla piccola aletta di raffreddamento a forma di **U**, lo potete fissare sul circuito stampato con una vite in ferro più dado.

Dal lato opposto saldate i suoi tre terminali sulle piste in rame del circuito stampato.

Nei due fori presenti vicino a questa aletta, inserite i terminali dell'impedenza **antidisturbo** contrassegnata dalla sigla **VK1**.

Per completare il montaggio dovete fissare sul coperchio della scatola il potenziometro R1, ma prima di farlo dovete **accorciarne** il perno per tenere la sua manopola alquanto vicina al pannello del mobile.

Fissato il potenziometro, saldate sui suoi terminali due corti spezzoni di filo, collegandone le estremità ai fori posti vicino ai condensatori **C1-C3** come abbiamo evidenziato in fig.558.

Nei fori delle due morsettiere dovete inserire le estremità del cordone di rete dei 220 volt e del cordone per la lampada, dopo aver asportato circa 1 cm di isolante plastico.

Con un cacciavite **stringete** con forza le due viti onde evitare che, tirando i cordoni, questi possano sfilarsi dalle morsettiere.

Dopo aver fissato il circuito stampato all'interno del mobile con viti autofilettanti, potete chiuderlo e verificare il funzionamento del circuito.

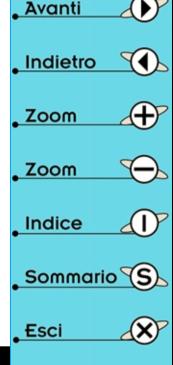
Inserite nella presa **femmina** la **spina** di una lampada da comodino o da scrivania, dopodichè collegate la spina **maschio** ad una presa di corrente e, come potete constatare, sarà sufficiente ruotare la manopola del potenziometro per vedere variare da un **minimo** ad un **massimo** la **luminosità** della lampada.

COSTO di REALIZZAZIONE

Tutti i componenti per la realizzazione di questo kit siglato **LX.5020** (vedi fig.558) compresi il **mobile** plastico, il circuito stampato, la manopola per il potenziometro **R1** più due cordoni di rete completi di spina maschio e femmina per 220 voltL.26.500

Costo del solo stampato LX.5020L. 3.000

Ai prezzi riportati, già comprensivi di IVA, andranno aggiunte le sole spese di spedizione a domicilio.





Come già saprete, le **luci psichedeliche** vengono utilizzate in tutte le discoteche per accendere lampade di colore **rosso-blu-giallo** a ritmo di musica, quindi se costruirete questo kit potrete trasformare la vostra stanza in una piccola sala da ballo.

In questo progetto non abbiamo utilizzato le potenti lampade delle discoteche, ma delle minuscole lampadine da 12 volt, perchè ciò che vogliamo dimostrarvi è come sia possibile accendere una lampada di colore rosso con le note basse, una lampada di colore blu con le note medie e una lampada di colore giallo con le note acute.

Per eccitare i **Triac** presenti in questo progetto non abbiamo utilizzato degli **impulsi sfasati** come abbiamo fatto nel progetto precedente siglato **LX.5019**, ma una tensione **continua** prelevata dai terminali d'uscita di tre amplificatori **operazionali** siglati **IC1/B-IC1/C-IC1/D**.

SCHEMA ELETTRICO

Iniziamo la descrizione dello schema elettrico riportato in fig.561 dal minuscolo **microfono** che provvede a trasformare le **onde sonore** captate in **segnali elettrici**.

Poichè all'interno di questo **microfono** è presente un **fet** che provvede ad **amplificare** i segnali captati, per farlo lavorare è necessario alimentarlo con una tensione positiva di **8 volt** che preleviamo ai capi della resistenza **R2**.

Tramite il condensatore elettrolitico C2 preleviamo il segnale di BF fornito dal microfono e lo applichiamo sul piedino 3 del simbolo a forma di triangolo siglato IC1/A.

Questo triangolo altro non è che il simbolo di un

amplificatore **operazionale** racchiuso all'interno di un integrato siglato **TL.084** che, come visibile in fig.561 in basso, contiene anche altri **4 triangoli** che ritroviamo nello schema elettrico con le sigle **IC1/A-IC1/B-IC1/C-IC1/D**.

L'operazionale IC1/A viene utilizzato in questo progetto per amplificare ulteriormente il segnale captato dal microfono.

Il potenziometro **R5**, collegato tramite la resistenza **R4** al piedino **2** di **IC1/A**, viene utilizzato per variare la **sensibilità**, cioè per determinare di quante volte desideriamo amplificare ulteriormente il segnale captato dal microfono.

Ruotando il potenziometro in modo da **cortocircuitare** tutta la sua resistenza, il segnale viene amplificato di circa **200 volte**, ruotandolo per la sua **massima** resistenza il segnale viene amplificato di sole **20 volte**.

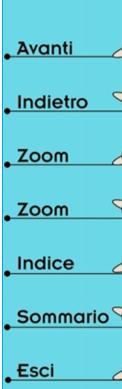
Questo potenziometro andrà regolato in funzione del **livello sonoro** presente nella stanza.

In presenza di segnali **deboli**, sarà necessario **aumentare** il guadagno per riuscire ad **accendere** le lampade, in presenza di segnali **forti** sarà necessario invece **ridurre** il guadagno per **evitare** che le lampade rimangano sempre accese.

Il segnale amplificato, che preleviamo dal piedino d'uscita 1 di IC1-A, viene applicato ai capi dei tre potenziometri siglati R10 - R17 - R26 che ci serviranno per dosare, in funzione del brano musicale, la sensibilità sui segnali acuti-medi-bassi.

- Dal cursore del potenziometro **R10** preleviamo il segnale di **BF** che ci servirà per accendere la lampada riservata alle note **acute**.

Come potete notare, questo segnale raggiunge la



Base del transistor TR1 passando attraverso i due condensatori C7-C8 da 8.200 picofarad, collegati al suo Emettitore tramite la resistenza R11 da 4.700 ohm

Questi tre componenti così collegati, permettono di realizzare un **filtro passa/alto** con un taglio di **frequenza** di circa **3.000 Hz**.

Questo significa che sull'Emettitore del transistor TR1 ci ritroveremo le sole frequenze delle note acute che risultano maggiori di 3.000 Hz.

Tutte le frequenze **inferiori** ai **3.000 Hz** verranno automaticamente **eliminate**.

Le frequenze delle **note** acute che preleviamo dal terminale Emettitore di **TR1**, verranno **raddrizzate** dal diodo **DS1** e filtrate dal condensatore elettrolitico **C9**.

La tensione **continua** ottenuta verrà applicata sul piedino d'ingresso **10** dell'**operazionale** siglato **IC1/B**, utilizzato in questo circuito per fornire sul suo piedino d'uscita **8** una **tensione** di polarità **positiva** più che sufficiente per pilotare il **G**ate del Triac **TRC1**.

Poichè l'Anodo 2 di questo Triac è alimentato con una tensione alternata, quando sul suo Gate giunge la tensione di eccitazione fornita dalle note acute la lampadina si accende, quando questa tensione viene a mancare perchè nel brano musicale non sono presenti delle note acute, la lampadina si spegne.

- Dal cursore del potenziometro R17 preleviamo il segnale di BF che ci servirà per accendere la lampada riservata alle note dei **medi**.

Come potete notare, questo segnale raggiunge la Base del transistor TR2 passando attraverso i due condensatori C11-C12 da 10.000 picofarad e le due resistenze R21-R22 da 18.000 ohm, collega-

te all'Emettitore del transistor tramite la resistenza R18 da 33.000 ohm ed il condensatore C13 da 4.700 picofarad.

Questi componenti così collegati, ci permettono di realizzare un filtro passa/banda con un taglio di frequenza da circa 300 Hz a 3.000 Hz.

Questo significa che sull'Emettitore del transistor TR2 ci ritroveremo le sole frequenze comprese tra i 300 Hz e i 3.000 Hz.

Tutte le frequenze inferiori a 300 Hz o superiori a 3.000 Hz verranno automaticamente eliminate. Le frequenze delle note medie che preleviamo dal terminale Emettitore di TR2, verranno raddrizzate dal diodo DS2 e filtrate dal condensatore elettrolitico C15.

La tensione **continua** ottenuta verrà applicata sul piedino 5 dell'**operazionale** siglato **IC1/C** e in tal modo dal piedino d'uscita **7** preleveremo una **tensione** di polarità **positiva** più che sufficiente per pilotare il **G**ate del Triac **TRC2**.

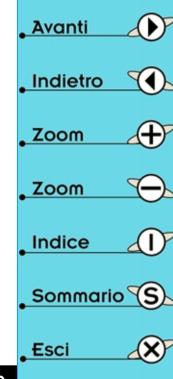
Quando sul **Gate** di **TRC2** giunge la tensione di eccitazione fornita dalle note **medie**, la lampadina si **accende**, quando questa tensione viene a mancare perchè nel brano musicale **non** sono presenti delle note **medie**, la lampadina si **spegne**.

- Dal cursore del potenziometro **R26** preleviamo il segnale di **BF** che ci servirà per accendere la lampada riservata alle note dei **bassi**.

Come potrete notare, questo segnale raggiunge la Base del transistor TR3 passando attraverso le due resistenze R27-R28 da 10.000 ohm, collegate al suo Emettitore tramite il condensatore C17 da 68.000 picofarad.

Fig.560 Ecco come si presenta il mobile per luci psichedeliche in grado di pilotare lampade da 12 volt.

Luci Psithodoliche



Questi tre componenti così collegati, ci permettono di realizzare un **filtro passa/basso** con un taglio di **frequenza** di circa **300 Hz**.

Questo significa che sull'Emettitore del transistor TR3 ci ritroveremo le sole frequenze inferiori a 300 Hz e non quelle superiori che verranno automaticamente eliminate.

Tutte le frequenze delle **note** dei **bassi** che preleveremo dall'Emettitore di **TR3** verranno **raddrizzate** dal diodo **DS3** e filtrate dal condensatore **C19**.

La tensione **continua** ottenuta verrà applicata sul piedino **12** dell'operazionale siglato **IC1/D** e in tal modo dal suo piedino d'uscita **14** preleveremo una tensione **positiva** più che sufficiente per pilotare il **Gate** del Triac **TRC3**.

Quando sul **Gate** di **TRC3** giunge la tensione di eccitazione fornita dalle note **basse** la lampadina si **accende**, quando questa tensione viene a mancare perchè nel brano musicale **non** sono presenti delle note **basse**, la lampadina si **spegne**.

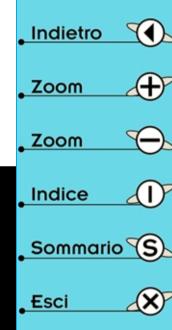
A questo punto dobbiamo solo spiegare come si riesca a prelevare dai piedini d'uscita degli operazionali siglati IC1/B-IC1/C-IC1/D una tensione positiva in presenza dei segnali acuti-medi-bassi per eccitare i Triac.

Come potete notare, sui due piedini d'ingresso di ogni singolo operazionale appaiono un segno + ed un segno - , che non stanno ad indicare la **polarità** di alimentazione, bensì quanto segue:

- Se il valore della tensione applicata sul piedino + è **maggiore** del valore di tensione presente sul piedino -, sull'uscita dell'operazionale sarà presente una tensione **positiva**.
- Se il valore della tensione applicata sul piedino +
 è minore del valore di tensione presente sul piedino -, sull'uscita dell'operazionale non sarà presente nessuna tensione.

Poichè i piedini contrassegnati con un – di tutti e tre gli operazionali IC1/B-IC1/C-IC1/D sono polarizzati con una tensione positiva di 6 volt che preleveremo sulla giunzione delle due resistenze R7-R8, è abbastanza intuitivo che quando sui piedini contrassegnati con un + giunge una tensione maggiore di 6 volt (tensione raddrizzata dai diodi DS1-DS2-DS3), sull'uscita dei tre operazionali sarà presente una tensione positiva che provvederà ad eccitare il Triac e di conseguenza ad accendere la lampadina collegata all'anodo A2.

Quando la tensione che giunge sui piedini contrassegnati con un + è minore di 6 volt, dall'usci-



Avanti



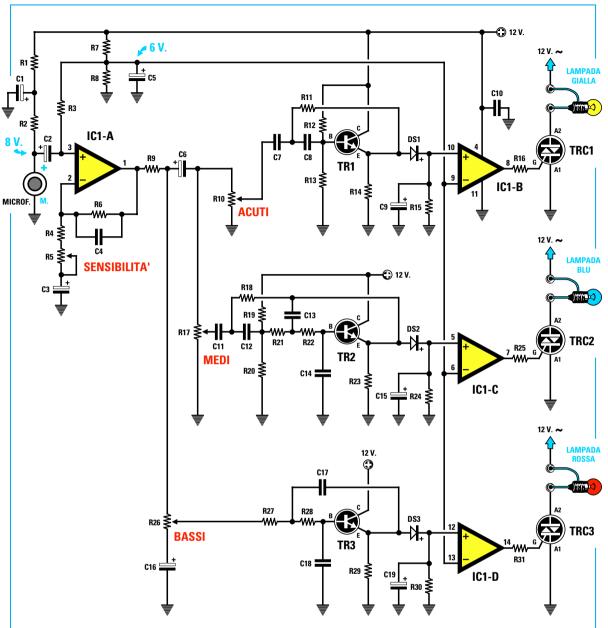
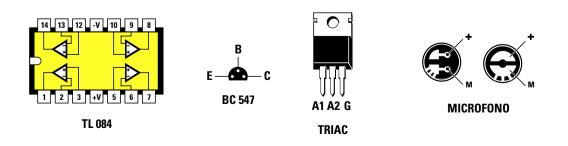
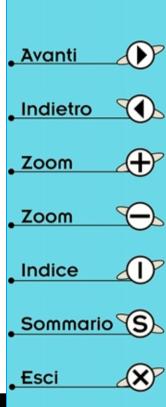


Fig.561 Schema elettrico del circuito per luci psichedeliche. In basso a sinistra, le connessioni dell'integrato IC1 (TL.084) viste da sopra e, in basso a destra, i terminali +/M del microfono viste da dietro. Notate le 3 sottili piste che collegano il terminale M alla carcassa metallica del microfono. Il transistor BC.547 è visto dal lato terminali.





ta dei tre operazionali non fuoriuscirà **nessuna** tensione, pertanto il Triac non venendo eccitato lascerà la lampadina **spenta**.

Detto questo, vi sarete resi conto che quello schema che di primo acchito poteva sembrarvi molto complesso e incomprensibile, ora non ha più per voi nessun segreto.

Per completare questa descrizione aggiungiamo che i tre transistor siglati **TR1-TR2-TR3** sono di tipo **NPN** perchè, come già vi abbiamo spiegato nella **Lezione N.13**, la **freccia** dei loro **Emettitori** è rivolta verso l'**esterno**.

I transistor che è possibile utilizzare e che ovviamente troverete nel kit sono dei **BC.547**, che possono essere sostituiti dagli equivalenti **BC.238**.

Per alimentare questo circuito utilizziamo lo stadio di alimentazione riportato in fig.562 nel quale è presente un trasformatore **T1** provvisto di due **secondari**, uno dei quali fornisce **12 volt 1,5 amper** e l'altro **15 volt 0,5 amper**.

La tensione alternata dei 12 volt 1,5 amper serve per alimentare le lampade colorate collegate ai Triac, mentre la tensione alternata dei 15 volt 0,5 amper viene raddrizzata dal ponte RS1, che provvederà a fornire in uscita una tensione continua di circa 20 volt. Questa tensione dopo essere stata filtrata dal condensatore elettrolitico C20, verrà stabilizzata sul valore di 12 volt tramite l'integrato IC2 che porta incisa sul corpo la sigla uA.7812.

La tensione dei 12 volt stabilizzata serve per alimentare l'operazionale TL084, tutti i transistor presenti nel circuito di fig.561 ed il diodo led DL1 utilizzato come lampada spia per sapere quando il circuito risulta acceso o spento.

REALIZZAZIONE PRATICA

Poichè difficilmente troverete in un negozio di elettronica tutti i componenti necessari per realizzare questo progetto, abbiamo confezionato un **kit** siglato **LX.5021** completo di circuito stampato, trasformatore di alimentazione, microfono, Triac e di tutti gli altri componenti visibili in fig.563.

Anche se potete iniziare il montaggio di questo circuito da un qualsiasi componente, vi consigliamo di procedere con questo ordine.

Inserite dapprima lo **zoccolo** per l'integrato **IC1** saldandone bene tutti i piedini sulle piste del circuito stampato, non dimenticando di verificare che qualche grossa goccia di stagno non abbia involontariamente cortocircuitato due piste adiacenti.

Completata questa operazione, potete inserire tutte le **resistenze** controllandone attentamente i relativi valori ohmici nell'elenco componenti.

Dopo le resistenze potete montare i diodi al silicio siglati **DS1-DS2-DS3**, inserendo il lato del loro corpo contrassegnato da una **fascia nera** verso **destra** come visibile in vedi fig.563.

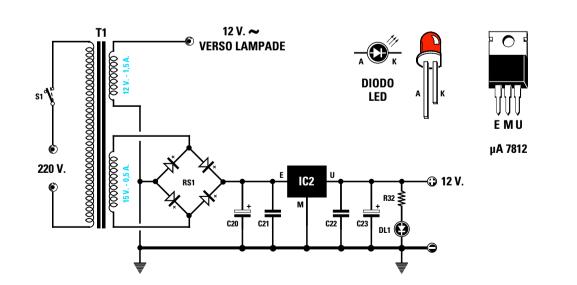


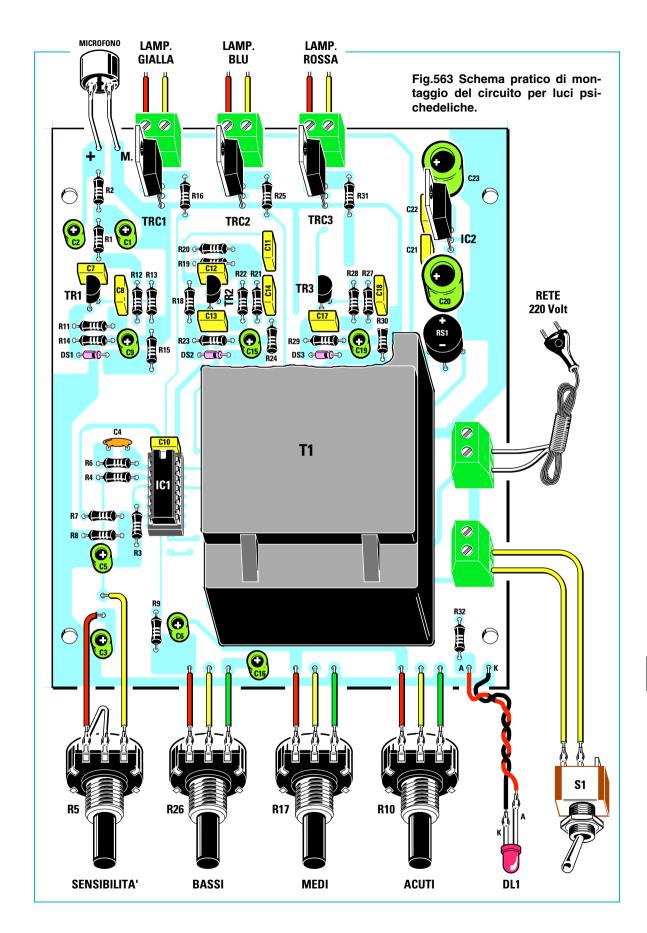
Fig.562 Schema elettrico dello stadio di alimentazione. L'elenco componenti è riportato nella pagina precedente. Come potete vedere in fig.563, tutti i componenti di questo stadio vanno inseriti nello stesso circuito stampato delle luci psichedeliche.

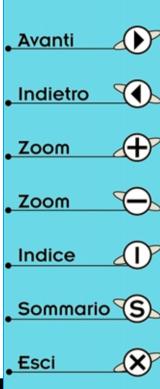






Indice





Se invertirete uno di questi diodi, il Triac ad esso collegato **non** potrà eccitarsi e di conseguenza la lampada rimarrà sempre spenta.

Proseguendo nel montaggio, inserite il piccolo condensatore **ceramico** siglato **C4** in prossimità della resistenza **R6**, poi tutti i condensatori **poliestere** controllando il valore stampigliato sul loro corpo.

Se non riuscite a decifrarlo, riandate alla **Lezione N.3** e cercate nelle **Tabelle N.11-12** il valore in **picofarad** corrispondente a ciascuna **sigla** stampigliata sul corpo di tali condensatori.

Quando inserite i condensatori **elettrolitici** dovete rispettare la polarità **+/**– dei due terminali e, come già vi abbiamo spiegato nelle lezioni precedenti, ricordate che il terminale **positivo** si riconosce perchè **più lungo** del negativo.

Comunque sul corpo degli elettrolitici troverete sempre stampigliato il segno –.

A questo punto potete montare il ponte raddrizzatore **RS1**, inserendo il terminale contrassegnato + nel foro posto in prossimità del condensatore elettrolitico **C20**.

Consigliamo di tenere il corpo del ponte distanziato a circa **5-6 mm** dallo stampato.

Dopo questo componente, potete inserire nello stampato i tre transistor **TR1-TR2-TR3** senza accorciarne i terminali ed orientando il lato **piatto** del loro corpo verso **sinistra**.

Quando inserite i diodi Triac (sul corpo dei quali è stampigliata la sigla **BTA.10**), dovete rivolgere il lato **metallico** del loro corpo verso **sinistra**, e lo stesso dicasi per l'integrato stabilizzatore **IC2** (sul corpo del quale è stampigliata la sigla **L.7812** oppure **uA.7812**).

Per completare il montaggio inserite le cinque morsettiere a 2 poli, poi il trasformatore di alimentazione T1 fissandolo sullo stampato con quattro viti autofilettanti; quindi inserite tutti i sottili terminali a spillo nei punti ai quali andranno collegati i fili per raggiungere i potenziometri, il microfono ed il diodo led DL1.

Eseguite tutte queste operazioni, innestate nel relativo zoccolo l'integrato IC1, cioè il TL084, rivolgendo la tacca di riferimento a U presente su un solo lato del suo corpo verso il condensatore C10.

Se le due file di piedini di questo integrato risultano tanto divaricate da non entrare nella sede del-

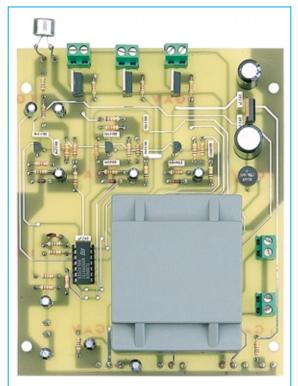


Fig.564 Foto del circuito stampato con sopra montati tutti i relativi componenti.



Fig.565 Dopo aver collegato i potenziometri al pannello frontale, collegatene i terminali al circuito stampato come abbiamo illustrato in fig.563.











lo zoccolo, le potete restringere **pressando** i due lati del corpo del componente sul piano del tavolo.

Dopo aver disposto tutti i piedini dell'integrato in corrispondenza delle relative sedi presenti nello zoccolo, pressatelo con forza.

Se constatate che uno dei tanti piedini, anzichè entrare perfettamente nel foro, ne fuoriesce, dovete sfilare l'integrato e poi reinserirlo.

MONTAGGIO nel MOBILE

Lo stampato andrà collocato entro un mobile plastico dopo aver fissato sul pannello anteriore di quest'ultimo il potenziometro della **sensibilità** (vedi **R5**) e quelli del controllo dei **bassi** (vedi **R26**), dei **medi** (vedi **R17**) e degli acuti (**R10**), l'interruttore di rete **S1** ed il diodo led siglato **DL1**.

Prima di fissare i potenziometri, dovete accorciare i loro perni quanto basta per poter tenere le manopole distanziate di circa **1 mm** dal pannello.

Sui terminali a spillo presenti sul circuito stampato dovete saldare dei corti spezzoni di filo, saldandone le opposte estremità sui terminali dei quattro potenziometri come visibile in fig.563.

Nel collegare i fili verso al diodo **led** dovete rispettarne la polarità, quindi il filo collegato al terminale **più lungo** andrà saldato sul terminale dello stampato contrassegnato dalla lettera **A**.

Se involontariamente **invertite** questi due fili, il diodo led **non** si accenderà.

A questo punto prendete il piccolo **microfono** e saldate sulle due piste presenti sul suo lato posteriore (vedi fig.563) due corti spezzoni di filo rigidi da **1 mm**, ripiegandoli ad **L** per poterli saldare sui due terminali posti in alto sulla sinistra dello stampato.

Il corpo del microfono deve fuoriuscire di pochi millimetri dal pannello.

Per bloccarlo sul pannello potete usare un pò di pongo o plastilina.

Importante = Sul retro del microfono sono presenti due piste, una delle quali è collegata elettricamente al **metallo** che ricopre il microfono (terminale di **massa**), mentre l'altra, che risulta isolata, è il terminale **positivo** (vedi fig.561).

Il filo di **massa** va collegato al terminale dello stampato contrassegnato dalla lettera **M** e il filo **positivo** al terminale dello stampato contrassegnato dal simbolo +.

Alle morsettiere collocate in prossimità dei diodi **Triac** dovete collegare due fili che andranno ad alimentare delle lampadine da **12 volt**, che potrete

acquistare in qualsiasi negozio di elettricità o presso un elettrauto.

Poichè queste lampade **non** sono colorate, potete avvolgere il loro corpo con un pezzo di plastica o di carta trasparente di colore **Rosso-Blu-Giallo**.

Dopo aver collegato il cordone di rete alla morsettiera dei 220 volt, potete accendere il circuito tramite l'interruttore **S1** e se non avete commesso alcun errore vedrete subito accendersi il **diodo led**.

A questo punto potete collaudare il vostro progetto di **luci psichedeliche** ponendo il **microfono** a circa 10-15 cm dall'**altoparlante** di una radio o TV che trasmetta musica.

Inizialmente dovete ruotare le manopole dei Bassi - Medi - Acuti a metà corsa e quella della Sensibilità in una posizione in cui in assenza di suoni o rumori, le tre lampade risultino spente.

Non appena dall'altoparlante fuoriuscirà della musica o delle voci, le tre lampade **lampeggeranno** con maggiore o minore intensità.

Se notate che la lampada dei Bassi rimane sempre **accesa** e quella degli Acuti sempre **spenta**, dovete ruotare il potenziometro dei Bassi in senso antiorario e quello degli Acuti in senso orario.

Con un po' di pratica riuscirete subito a trovare la posizione sulla quale ruotare le quattro manopole dei potenziometri per ottenere una corretta accensione delle tre lampade.

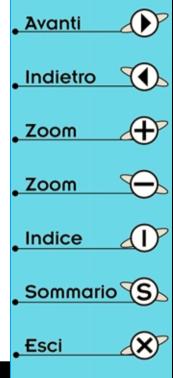
Come noterete, anche **cantando** o parlando ad una certa distanza dal microfono, la lampada **rossa** lampeggerà in presenza delle note **basse**, la lampada **blu** in presenza delle note **medie** e la lampada **gialla** in presenza delle note **acute**.

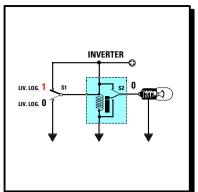
COSTO di REALIZZAZIONE

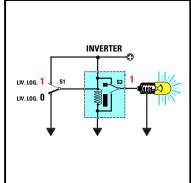
Tutti i componenti per la realizzazione di questo kit siglato **LX.5021** (vedi fig.563), compresi il **mobile** plastico, il circuito stampato, le quattro manopole per i potenziometri, il microfono più un cordone di rete completo di spina maschioL.105.000

Costo del solo stampato **LX.5021**L. 24.800

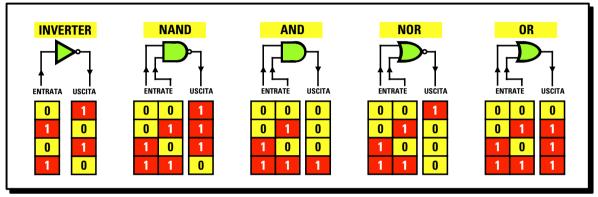
Ai prezzi riportati, già comprensivi di IVA, andranno aggiunte le sole spese di spedizione a domicilio.











imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

Dopo aver esaurientemente spiegato il funzionamento di **transistor**, **fet** e diodi **SCR** e **Triac**, facciamo un passo avanti per parlare di quei semiconduttori che lavorano esclusivamente con segnali **digitali** e che sono conosciuti con i nomi di porte logiche **Nand - And - Nor - Or - Inverter**.

Senza questi semiconduttori oggi non avremmo i **computer**, le **calcolatrici tascabili** e tutte le numerose apparecchiature che lavorano solo con segnali digitali, ad esempio gli **orologi** a **display**, i **frequenzimetri**, i **tester digitali** e via dicendo.

In questa Lezione apprenderete dunque cosa significa **livello logico 1** e **livello logico 0**, imparerete a conoscere la **tavola della verità** delle **porte logiche** e, come sempre, potrete fare un po' di pratica con le **porte digitali** montando i semplici circuiti proposti a fine capitolo.

Una volta appreso il funzionamento delle **porte digitali** non avrete difficoltà a seguire le successive Lezioni, nelle quali affronteremo **integrati digitali** un po' più complessi, che vi permetteranno di realizzare quello che non avreste mai pensato di riuscire a costruire dopo così poche Lezioni, cioè un perfetto ed efficiente **orologio digitale** a **display**.

Quello che più vi stupirà è che finalmente riuscirete a comprendere la funzione svolta da ogni singolo **integrato** in una qualsiasi **apparecchiatura digitale**.

Zoom —
Zoom —
Indice —
Sommario S

Avanti

327

Esci

SEGNALI ANALOGICI e DIGITALI

Prima di iniziare a parlare degli integrati digitali è necessario chiarire la differenza tra un segnale a-nalogico ed uno digitale.

SEGNALI ANALOGICI

Sono definiti segnali **analogici** tutti i segnali la cui **tensione** varia in modo **graduale**, vale a dire il segnale partendo da un valore di tensione di **0 volt** raggiunge gradualmente il suo valore **massimo** e poi sempre gradualmente ridiscende a **0 volt**, come avviene per le onde di forma **sinusoidale**, **triangolare** o a **dente** di **sega** (vedi figg.566-568).

Ne consegue che la tensione alternata dei 220 volt ed anche tutti i segnali di Bassa Frequenza che si prelevano dall'uscita di un microfono o di un amplificatore sono segnali analogici.

SEGNALI DIGITALI

Sono definiti segnali digitali tutti i segnali la cui tensione passa istantaneamente da un valore di **0** volt ad un valore di tensione massimo e poi sempre istantaneamente ridiscende a **0** volt, come avviene per le onde di forma quadra (vedi fig.569).

I due valori estremi di un segnale **digitale**, cioè **0 volt** e **volt massimi**, vengono definiti **livelli logici** (vedi fig.570). Per la precisione:

Livello logico basso = tensione 0 volt Livello logico alto = tensione max positiva

Questi due **livelli logici** vengono indicati in molti testi con le lettere **L** ed **H**, iniziali delle parole inglesi **L**ow e **H**ight:

Low livello logico basso = volt 0
Hight livello logico alto = volt max positivo

Al posto delle lettere L - H si preferisce quasi sempre indicare i due livelli con i numeri 0 - 1.

Livello logico 0 = tensione 0 volt Livello logico 1 = tensione max positiva

Quando troviamo scritto che il **terminale** di un integrato o di un transistor si trova a **livello logico 0**, significa che lo dobbiamo considerare come se fosse **cortocircuitato** a **massa**, cioè sul **negativo** di alimentazione (vedi fig.570).

Quando troviamo scritto che il terminale di un integrato o di un transistor si trova a livello logico

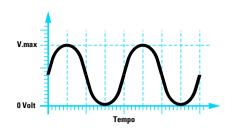


Fig.566 Le onde di forma sinusoidale che salgono verso il loro massimo e scendono verso il loro minimo in modo graduale sono dei segnali di tipo analogico.

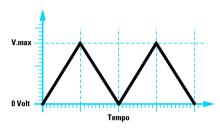


Fig.567 Anche le onde di forma triangolare sono definite segnali analogici perché raggiungono il loro valore massimo e minimo in modo graduale.

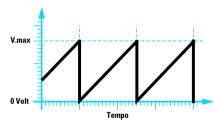


Fig.568 Lo stesso dicasi anche per le forme d'onda a dente di sega che salgono in modo graduale e scendono bruscamente verso il loro valore minimo di 0 volt.

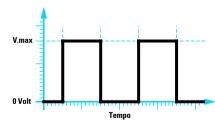
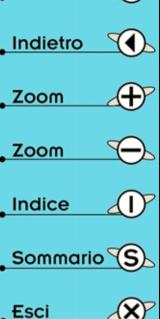


Fig.569 Solo le onde quadre che salgono bruscamente dal loro valore minimo al loro massimo e viceversa vengono definite dei segnali di tipo digitale.



Avanti

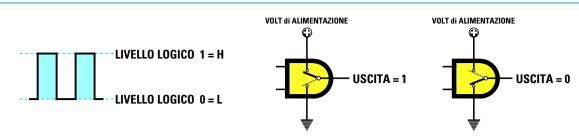


Fig.570 Il valore massimo positivo viene definito Livello logico 1 o H, il valore minimo di 0 volt viene definito Livello logico 0 o L. Per capire come l'uscita di una Porta digitale possa passare dal Livello logico 1 al Livello logico 0 o viceversa, immaginate che al suo interno risulti presente un deviatore che si commuta sulla tensione "positiva" per far fuoriuscire un Livello logico 1 e a "massa" per far fuoriuscire un Livello logico 0.

1, significa che lo dobbiamo considerare come se fosse cortocircuitato verso la tensione positiva. In questo caso il livello logico 1 avrà un valore pari ai volt di alimentazione.

Perciò se un integrato **digitale** risulta alimentato con una tensione di **5 volt**, il suo **livello logico 1** assume un valore di **5 volt** (vedi fig.571).

Se l'integrato **digitale** risulta alimentato con una tensione di **12 volt**, il suo **livello logico 1** assume un valore di **12 volt** (vedi fig.572).

Pertanto i volt massimi del livello logico 1 hanno un valore pari a quello della tensione di alimentazione dell'integrato.

LE PORTE LOGICHE

I più semplici semiconduttori utilizzati per lavorare con i **segnali digitali** sono chiamati:

porte logiche

Per aiutarvi a capire meglio, potete paragonare queste **porte** a dei particolari **commutatori** in grado di fornire sul loro piedino d'**uscita** un **livello logico 1** oppure **0**, che si può modificare agendo sui piedini d'**ingresso**.

Poiché esistono 7 diverse porte che commutano

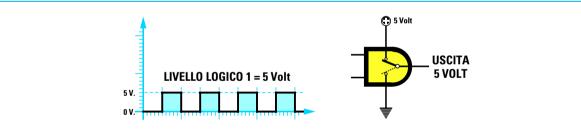


Fig.571 Poiché questo deviatore si commuta sulla tensione positiva di alimentazione, è ovvio che se la Porta risulta alimentata da una tensione positiva di 5 volt il Livello logico 1 che otterremo sulla sua uscita raggiungerà un valore massimo di 5 VOLT.

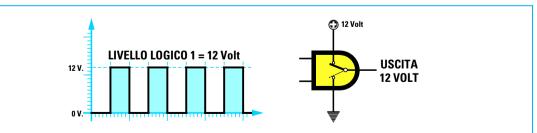


Fig.572 Se la Porta risulta alimentata con una tensione positiva di 12-15 volt, il Livello logico 1 che otterremo sulla sua uscita raggiungerà un valore massimo di 12-15 VOLT. Pertanto il Livello logico 1 assume un valore pari ai volt di alimentazione.

Avanti
Indietro
Zoom
Zoom
Indice
Sommario
S
Esci

questi **segnali digitali** in modo **differente**, per distinguerle le une dalle altre sono state chiamate:

INVERTER
NAND
AND
NOR
OR
NOR esclusivo
OR esclusivo

SIMBOLI elettrici delle PORTE

Negli schemi elettrici ogni **porta logica** ha un suo **simbolo** grafico che permette di identificarla immediatamente dalle altre (vedi fig.573).

Ciò che accomuna questi diversi simboli consiste nel fatto che i terminali posti a **sinistra** sono gli **ingressi** ed il terminale posto a **destra** è l'**uscita**.

A differenza delle altre, che hanno due terminali d'ingresso, l'unica porta ad avere un **solo** terminale d'ingresso è l'**Inverter**.

Se guardate distrattamente i simboli riportati in fig.573 non noterete alcuna differenza tra i simboli **And** e **Nand** oppure tra i simboli **Or** e **Nor**.

Ma se osserverete più attentamente il loro terminale d'uscita, potrete notare che sui simboli Nand e Nor è presente un piccolo cerchietto che manca nei simboli delle porte And e Or (vedi fig.581).

Lo stesso **cerchietto** è presente anche sul piedino d'uscita della **porta Inverter**.

Nella pagina a destra riportiamo la tavola della verità di tutte le porte logiche. Grazie a questa tavola potrete sapere quale livello logico si trova sul terminale d'uscita quando sugli ingressi si applicano dei livelli logici 1 o 0.

La porta INVERTER

Nella tavola della verità della porta Inverter potete notare che quando sul piedino d'ingresso viene applicato un livello logico 0 (terminale cortocircuitato a massa), sul piedino d'uscita si ha un livello logico 1 (terminale cortocircuitato verso il positivo di alimentazione).

Quando sul piedino d'ingresso viene applicato un **livello logico 1**, sul piedino d'uscita si ha un **livello logico 0**.

Proprio perché sull'uscita di questa **porta** si trova un livello logico **inverso** a quello applicato sull'ingresso, questa porta è chiamata **Inverter**.

Per realizzare una **porta Inverter** molto elementare potete procurarvi un normale **relè** e collegarlo come visibile in fig.574.

Spostando la leva del deviatore S1 verso il positivo di alimentazione (livello logico 1), il relè si eccita e di conseguenza la leva interna siglata S2 si posiziona sul contatto di massa. In questo caso sul terminale d'uscita ritroviamo 0 volt, cioè un livello logico 0.

Spostando la leva del deviatore S1 verso massa (livello logico 0), il relè si diseccita e di conseguenza la leva interna siglata S2 si posiziona sul contatto collegato al positivo di alimentazione. In questo caso sul terminale d'uscita ritroviamo la massima tensione positiva, cioè un livello logico 1.

La porta NAND

La porta **NAND** dispone di **due ingressi** e dalla sua **tavola della verità** possiamo notare che sull'uscita è presente un **livello logico 0**, cioè una tensione di **0 volt**, solamente quando su entrambi gli ingressi è presente un **livello logico 1**.

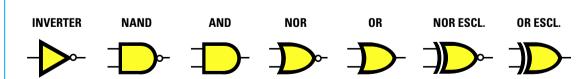


Fig.573 Poiché esistono ben 7 tipi di Porte logiche che commutano le loro Uscite in modo diverso rispetto ai Livelli logici che si applicano sui loro ingressi, per poterle distinguere le une dalle altre vengono disegnate graficamente come visibile in figura.

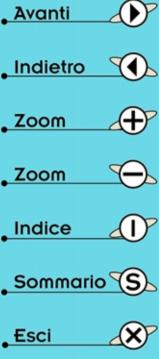
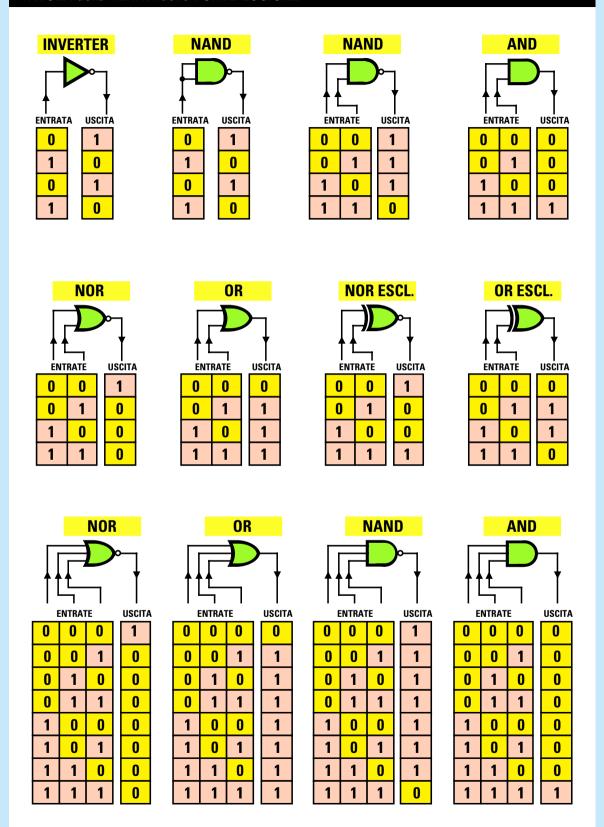
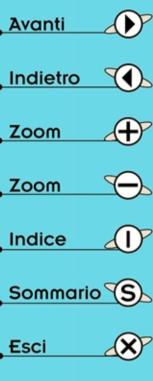


TAVOLA della VERITÀ delle PORTE LOGICHE





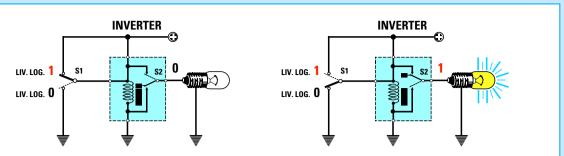


Fig.574 Collegando un relè come visibile in figura avremo realizzato una porta INVERTER. Infatti applicando un livello logico 1 sul suo ingresso, il relè si eccita spegnendo la lampada ed applicando un livello logico 0 il relè si diseccita accendendo la lampada.

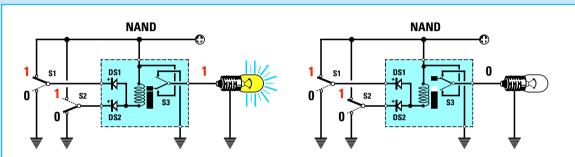


Fig.575 Collegando un relè come visibile in figura avremo realizzato una porta NAND. Commutando gli interruttori posti sui due diodi d'ingresso otterremo in uscita gli stessi livelli logici riportati nella Tavola della Verità del NAND.

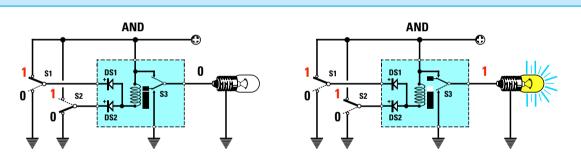


Fig.576 Per ottenere una porta AND dovremo solo invertire i collegamenti interni del deviatore S3 come visibile in figura. Quando il relè, tramite S1 - S2, viene eccitato la lampada posta sull'uscita si spegne, quando viene diseccitato la lampada si accende.

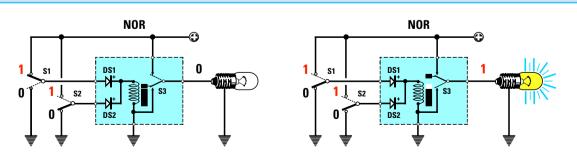


Fig.577 Per realizzare una porta NOR con un relè, dovremo collegare i due diodi come visibile in figura. Solo quando uno dei due diodi viene collegato al positivo di alimentazione, il relè si eccita spegnendo la lampada (vedi Tavola della Verità).











Qualsiasi altra combinazione sugli ingressi determina sull'uscita un **livello logico 1**, cioè la massima tensione **positiva**.

Per capire come funziona una **porta Nand** dobbiamo collegare un **relè** come visibile in fig.575, ed aggiungere due **diodi** al silicio (vedi **DS1 - DS2**).

Spostando la leva del deviatore S1 verso il positivo di alimentazione (livello logico 1) e la leva del deviatore S2 verso massa (livello logico 0) o viceversa, il relè si eccita perché la tensione positiva che passa attraverso la bobina del relè si scarica verso massa passando attraverso il diodo siglato DS1.

A relè eccitato, la leva interna siglata S3 si posiziona sul contatto **positivo** di alimentazione quindi sul terminale d'uscita ritroviamo un **livello logico** 1, cioè con una tensione **positiva**.

Solo quando le leve dei deviatori S1 - S2 risultano entrambe spostate sul positivo di alimentazione (livelli logici 1 - 1), il relè non si può eccitare lasciando la leva interna S3 posizionata sul terminale di massa. In questo caso sull'uscita ritroviamo un livello logico 0.

I due diodi **DS1 - DS2** presenti nel circuito servono per evitare un **cortocircuito** quando si posiziona uno dei due ingressi sul **positivo** e l'altro a **massa**.

La porta AND

Controllando la **tavola della verità** della porta **AND** possiamo notare che solamente quando su entrambi gli ingressi è presente un **livello logico 1**, sulla sua uscita ritroviamo un **livello logico 1**, cioè una tensione **positiva**.

Qualsiasi altra combinazione sugli ingressi determina sull'uscita un **livello logico 0**, cioè nessuna tensione.

Come potete facilmente constatare, a parità di livelli logici in ingresso la porta **And** fornisce sul suo terminale d'uscita dei livelli logici **opposti** a quelli forniti dalla porta **Nand**.

Per capire come funziona una porta And dobbiamo collegare un relè come visibile in fig.576. Spostando la leva del deviatore S1 verso il positivo di alimentazione (livello logico 1) e la leva del deviatore S2 verso massa (livello logico 0) o viceversa, il relè si eccita perché la tensione positiva che passa attraverso la bobina del relè si scarica verso massa passando attraverso uno dei due diodi al silicio siglati DS1 - DS2.

A relè eccitato la leva interna siglata S3 si posiziona sul contatto di massa, quindi sull'uscita ritroviamo un livello logico 0, cioè nessuna tensione.

Solo quando le leve dei deviatori S1 - S2 vengono entrambe spostate sul positivo di alimentazione (livelli logici 1 - 1) il relè non può eccitarsi, quindi la leva interna S3 rimane posizionata sul terminale positivo e sull'uscita ritroviamo un livello logico 1, cioè una tensione positiva.

La porta NOR

Controllando la **tavola della verità** della porta **NOR** possiamo notare che solamente quando su entrambi gli ingressi è presente un **livello logico 0**, sull'uscita ritroviamo un **livello logico 1**.

Qualsiasi altra combinazione sugli ingressi determina sull'uscita un **livello logico 0**, cioè nessuna tensione.

Per capire come funziona una **porta Nor** dobbiamo collegare un **relè** come visibile in fig.577. Spostando la leva del deviatore **S1** verso il **positivo** di alimentazione (**livello logico 1**) e la leva del deviatore **S2** verso **massa** (**livello logico 0**) o viceversa, il relè si **eccita** perché la tensione **positiva** che passa attraverso uno dei due diodi raggiunge la bobina del relè **eccitandola**.

Anche se il diodo opposto applicato sull'ingresso risulta cortocircuitato verso **massa**, non toglie alla bobina del relè la tensione di eccitazione perché, essendo il suo **catodo** collegato verso il **positivo**, **non** può condurre.

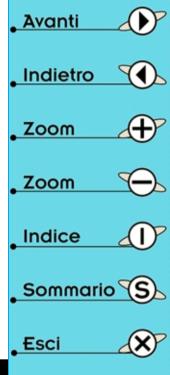
A relè eccitato, la leva interna siglata S3 si posiziona sul contatto di massa, quindi sull'uscita ritroviamo un livello logico 0, cioè assenza di tensione.

Quando le leve dei deviatori S1 - S2 vengono entrambe spostate verso massa (livelli logici 0 - 0) il relè non riesce ad eccitarsi, quindi la leva interna S3 rimane posizionata sul terminale positivo e sull'uscita ritroviamo un livello logico 1, cioè una tensione positiva che fa accendere la lampadina.

La porta OR

Controllando la **tavola della verità** della porta **OR** possiamo notare che quando su entrambi gli ingressi è presente un **livello logico 0**, sull'uscita ritroviamo un **livello logico 0**.

Qualsiasi altra combinazione sugli ingressi determina sull'uscita un **livello logico 1**, cioè una tensione **positiva**.



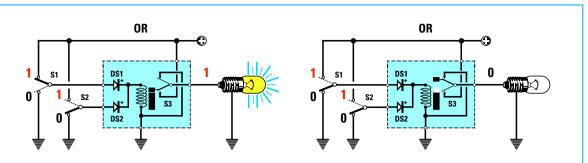


Fig.578 Per realizzare una porta OR dovremo solo collegare i contatti del deviatore interno S3 come visibile in figura. E infatti in queste condizioni la lampada si spegne quando il relè risulta diseccitato e si accende a relè eccitato.

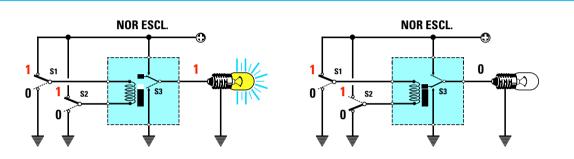


Fig.579 Per realizzare una porta NOR Esclusiva dovremo collegare i due diodi agli estremi della bobina di eccitazione come visibile in figura. Quando sui due ingressi vengono applicati due identici livelli logici 1-1 o 0-0, il relè non riesce ad eccitarsi.

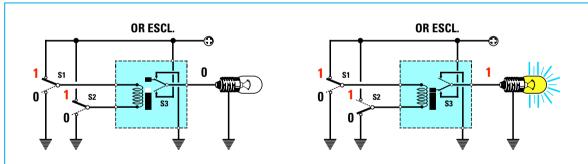


Fig.580 Per realizzare una porta OR Esclusiva dovremo solo collegare i contatti del deviatore interno S3 come visibile in figura. E infatti in queste condizioni la lampada si spegne quando il relè risulta diseccitato e si accende a relè eccitato.

Come potete facilmente constatare, a parità di livelli logici in ingresso la porta **Or** fornisce sul suo terminale d'uscita dei livelli logici **opposti** a quelli forniti dalla porta **Nor**.

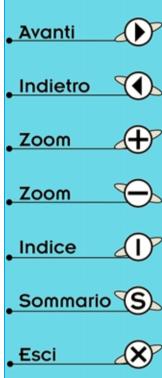
Per capire come funziona una **porta Or** dobbiamo collegare un **relè** come visibile in fig.578.

Spostando la leva del deviatore S1 verso il positivo di alimentazione (livello logico 1) e la leva del deviatore S2 verso massa (livello logico 0) o vi-

ceversa, il relè si eccita perché la tensione positiva che passa attraverso DS1 raggiunge la bobina del relè eccitandola.

Anche se il diodo **DS2** risulta cortocircuitato verso **massa**, non toglie alla bobina del relè la tensione di eccitazione, perché essendo il suo **catodo** collegato verso il **positivo**, non può condurre.

A relè eccitato, la leva interna siglata S3 si posiziona sul contatto positivo quindi sull'uscita ritroviamo un livello logico 1.



Solo quando entrambe le leve dei deviatori S1 - S2 vengono spostate verso massa (livello logici 0 - 0), il relè non riesce ad eccitarsi, quindi la leva interna S3 rimane posizionata sul terminale di massa e sull'uscita ritroviamo un livello logico 0, cioè assenza di tensione.

La porta NOR esclusiva

Controllando la **tavola della verità** della porta **NOR esclusiva** possiamo notare che quando sui due ingressi sono presenti i **livelli logici 0 – 0**, sull'uscita è presente un **livello logico 1**. La stessa condizione logica si ottiene anche quando sugli ingressi sono presenti i **livelli logici 1 – 1**.

Quando sugli ingressi ci sono livelli logici opposti, in uscita ritroviamo un **livello logico 0**, cioè nessuna tensione.

Per capire come funziona una **porta Nor esclusi**va colleghiamo un **relè** come visibile in fig.579.

Spostando entrambe le leve dei deviatori **S1 - S2** verso il **positivo** di alimentazione, il relè **non** si eccita. In queste condizioni la leva interna siglata **S3** rimane collegata sul contatto **positivo** di alimentazione e la lampadina si **accende**.

La stessa condizione si ottiene spostando entrambe le leve dei deviatori **S1 - S2** verso **massa**.

Solo se spostiamo la leva del deviatore **S1** verso il **positivo** e la leva del deviatore **S2** verso **massa** o viceversa, il relè si **eccita** e, di conseguenza, la leva interna **S3** si posiziona sul terminale di **massa** togliendo tensione sul terminale d'uscita, dove troviamo un **livello logico 0**, cioè nessuna tensione.

La porta OR esclusiva

Controllando la **tavola della verità** della porta **OR esclusiva** possiamo notare che quando sui due ingressi sono presenti i **livelli logici 0 – 0**, sull'uscita è presente un **livello logico 0**. La stessa condizione logica si ottiene anche quando sugli ingressi sono presenti i **livelli logici 1 – 1**.

Quando sugli ingressi ci sono livelli logici opposti, in uscita ritroviamo un **livello logico 1**, cioè la massima tensione **positiva**.

Per capire come funziona una **porta Or esclusiva** colleghiamo un **relè** come visibile in fig.580.

Spostando entrambe le leve dei deviatori **S1 - S2** verso il **positivo** di alimentazione, il relè **non** si eccita. In queste condizioni la leva interna siglata **S3**

rimane collegata sul contatto di massa e quindi in uscita abbiamo un livello logico 0.

La stessa condizione si ottiene spostando entrambe le leve dei deviatori S1 - S2 verso massa.

Solo se spostiamo la leva del deviatore S1 verso il **positivo** e la leva del deviatore S2 verso **massa** o viceversa, il relè si **eccita** e, di conseguenza, la leva interna S3 si posiziona sul **positivo** di alimentazione ed in uscita abbiamo un **livello logico** 1.

VARIANTI sui SIMBOLI ELETTRICI

Come abbiamo già detto, le porte **Nand - Nor** si distinguono dalle porte **And - Or** per quel piccolo **cerchietto** sul terminale d'uscita (vedi fig.581).

Per distinguere i simboli **Or** e **Nor** da quelli **Or** esclusivo e **Nor** esclusivo sull'ingresso di questi ultimi viene disegnata una specie di **parentesi** (vedi fig.581).

Oltre a questi segni particolari, a volte si può trovare vicino al terminale d'uscita un **asterisco** oppure all'interno della porta un simbolo simile ad una doppia **S**, come visibile in fig.582.

Poiché pochi sanno cosa significano questi due **segni**, riteniamo necessario dilungarci per spiegarlo.

Quando vicino al terminale d'uscita della porta logica troviamo un asterisco significa che questo terminale non è internamente collegato al positivo della tensione di alimentazione.

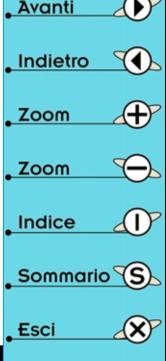
In una porta **Nand senza asterisco** (vedi fig.583) il terminale **positivo** sul quale si collega la leva del deviatore **S3**, è internamente collegato alla tensione di alimentazione.

In una porta **Nand** con l'asterisco il terminale **positivo** interno **non** risulta collegato al positivo, quindi per ottenere in uscita un **livello logico 1** dobbiamo necessariamente applicare all'esterno una **resistenza**, come visibile in fig.584.

Quando il relè **non** risulta **eccitato**, la tensione positiva presente ai capi di questa resistenza viene **cortocircuitata** a **massa** dalla leva **S3**, quindi in uscita ritroviamo un **livello logico 0**.

Quando il relè risulta eccitato, la tensione positiva di alimentazione passa attraverso la resistenza, quindi in uscita ritroviamo un livello logico 1.

Se all'interno del disegno grafico della **porta logica** è presente una specie di doppia **S**, significa che i suoi terminali d'**ingresso** risultano **triggerati**.



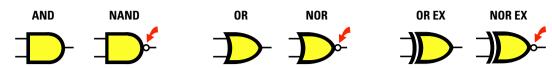


Fig.581 Per distinguere la porta NAND dalla porta AND, la porta NOR dalla porta OR e la porta NOR Esclusiva dalla porta OR Esclusiva, viene riportato sul piedino d'uscita una piccola "o". Per distinguere le porte NOR e OR dalle porte NOR Esclusive ed OR Esclusive viene posto sul lato dell'ingresso il simbolo della parentesi ")".

Con il termine **triggerato** si intende che la **porta** cambia il suo **livello logico** d'uscita solamente quando i **livelli logici** applicati sugli ingressi raggiungono un **determinato** valore di soglia.

Si usano gli ingressi triggerati in modo da rendere le porte **insensibili** ai disturbi che potrebbero risultare presenti sul segnale applicato agli **ingressi**.

Per farvi capire la differenza tra una porta **triggerata** ed una porta **normale** consideriamo la porta più semplice, cioè l'**inverter** che dispone di un solo ingresso.

porta normale – dal disegno di fig.586 potete notare che il terminale d'ingresso può riconoscere come livello logico 1 qualsiasi tensione che supera i 0,5 volt e come livello logico 0 la tensione che da 5 volt scende sotto i 2,5 volt.

Questi due valori sono riferiti ad una **porta logica** alimentata con una tensione di **5 volt**.

In fig.586 potete notare che le tensioni comprese tra **0,5** a **2,5 volt** vengono definiti valori **incerti**, quindi l'integrato può riconoscerli come **livelli lo- gici 1**, ma anche come **livelli logici 0**.

Per non cadere dentro questa **zona incerta**, bisogna sempre applicare sul suo ingresso una tensione **minore** di **0,5 volt** per avere dei **livelli logici 0** ed una tensione **maggiore** di **4 volt** per avere dei **livelli logici 1**.

Se queste condizioni sembrano molto semplici da ottenere in teoria, in pratica sull'ingresso possono giungere degli **impulsi spuri** esterni causati, ad esempio, dai contatti di un interruttore, dalle spazzole di un motore elettrico o da un diodo Triac. Se questi impulsi superano i **0,5 volt** verranno riconosciuti dalla **porta logica** come **livelli logici 1**.

porta triggerata – a differenza del disegno di fig.586, nella fig.587 la tensione deve superare i 2 volt perché l'ingresso della porta la riconosca come livello logico 1, quindi tutti i disturbi spuri che non riescono a superare questo valore vengono considerati come livelli logici 0.

Le porte **triggerate** risultano pertanto molto **meno sensibili** agli impulsi **spuri**.

PORTE con più INGRESSI

Negli esempi finora riportati abbiamo sempre disegnato le porte And - Or - Nand - Nor - Or esclusivi - Nor esclusivi con soli due ingressi, ma come potete vedere in fig.594 esistono anche delle porte provviste di 3 - 4 - 5 ingressi.

La tavola della verità di queste porte risulta identica a quella delle porte con due terminali.

Osservando ad esempio la **tavola della verità** della porta **Nand** con **due** ingressi, potete notare che in **uscita** ritroviamo un **livello logico 0** solo quando su entrambi gli ingressi sono presenti i **livelli logici 1 – 1**.

In qualsiasi altra condizione avremo sull'uscita un livello logico 1, cioè una tensione positiva.

Anche per i **Nand** provvisti di **più ingressi** ritroviamo in uscita un **livello logico 0** solamente quando **tutti** gli ingressi sono a **livello logico 1**.

Se uno solo degli ingressi è a livello logico 0, sulla sua uscita avremo sempre un livello logico 0, e questo possiamo rilevarlo controllando la sua tavola della verità.

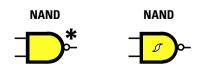
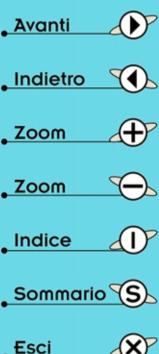


Fig.582 Se sull'uscita della Porta è riportato il simbolo dell'"asterisco" significa che il suo piedino d'uscita è internamente scollegato dal positivo di alimentazione (vedi fig.583). Se all'interno della porta c'è una doppia S significa che è triggerata.



Una porta INVERTER con 2 terminali

Possiamo realizzare un **inverter** collegando insieme le **porte Nand - Nor** oppure **And - Or** provviste di **due** ingressi.

Infatti controllando la tavola della verità della porta Nand possiamo notare che quando su entrambi gli ingressi è presente un livello logico 0, sull'uscita abbiamo un livello logico 1, mentre quando su entrambi gli ingressi è presente un livello logico 1, sull'uscita abbiamo un livello logico 0. Di conseguenza collegando insieme i due ingressi otteniamo una porta inverter.

UNA PORTA come INTERRUTTORE

Una porta provvista di **due** ingressi è utile per ottenere dei semplici e veloci **commutatori elettronici** per segnali digitali.

Se nel circuito di fig.590 applichiamo su un terminale d'ingresso una **frequenza** ad **onda quadra** e colleghiamo l'opposto terminale al **positivo** di alimentazione, cioè lo portiamo a **livello logico 1**, questa porta lascerà passare questa frequenza verso il terminale d'**uscita** senza problemi.

Per capire perché avviene ciò basta guardare la tavola della verità della porta Nand.

Quando l'**onda quadra** applicata su uno dei suoi piedini è a **livello logico 1**, poiché l'opposto piedino è a **livello logico 1** in uscita ritroviamo:

1 - 1 risultato 0

Quando l'**onda quadra** si porta a **livello logico 0**, poiché l'opposto terminale è a **livello logico 1** in uscita ritroviamo:

1 - 0 risultato 1

Se colleghiamo l'opposto terminale a **massa**, vale dire a **livello logico 0** (vedi fig.591), il segnale applicato sull'altro ingresso **non** passerà sulla sua uscita perché avremo:

0 - 0 risultato 1

0 - 1 risultato 1

INTEGRATI DIGITALI

Le **porte digitali** si trovano sempre racchiuse dentro un corpo plastico di forma rettangolare chiamato **integrato** (vedi fig.592) provvisto di **14** o **16 piedini**, al cui interno sono presenti **2 - 3 - 4 - 6 porte digitali**.

Per sapere che tipo di **porte** sono presenti all'interno di un integrato dobbiamo guardare la **sigla**

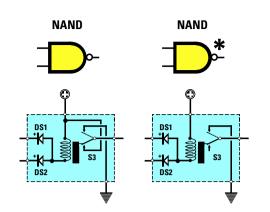


Fig.583 Se la Porta è senza asterisco, quando il relè si eccita il contatto interno si collega al positivo di alimentazione. In una Porta con asterisco, quando il relè si eccita sul piedino d'uscita non esce tensione perché internamente non risulta collegato al positivo di alimentazione.

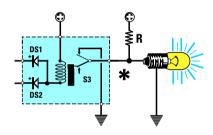


Fig.584 Per far accendere la lampadina quando il relè si eccita dobbiamo collegare esternamente tra il piedino d'uscita e la tensione positiva di alimentazione una resistenza. La tensione positiva, passando attraverso la resistenza esterna, farà accendere la lampadina.

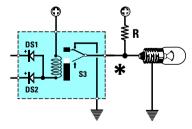


Fig.585 Quando il relè si diseccita, la leva del deviatore si posiziona sul contatto di massa cortocircuitando la tensione positiva fornita dalla resistenza. In queste condizioni la lampadina non può accendersi perché sul piedino d'uscita ritroviamo un Livello logico 0.

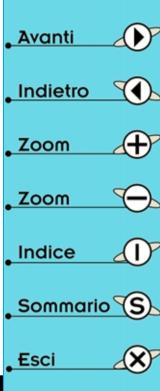


Fig.586 Tutti i piedini d'ingresso di una normale Porta riconoscono un Livello logico 1 quando la tensione supera i 2,5 volt ed un Livello logico 0 quando scende sotto i 0,5 volt. Tutti i valori di tensione intermedi sono condizioni incerte.

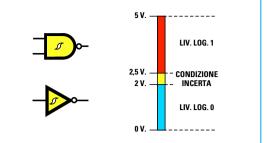


Fig.587 Tutti i piedini d'ingresso di una Porta Triggerata riconoscono un Livello logico 1 solo quando la tensione supera i 2 volt. Queste porte vengono perciò usate nei circuiti in cui sono presenti molti disturbi spuri generati da relè, Triac ecc.

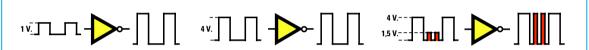


Fig.588 Quando sull'ingresso di una porta Inverter applichiamo dei segnali che raggiungono dei livelli da 1 a 4 volt, vengono riconosciuti come Livelli logici 1. Se giungono dei disturbi che superano 1 volt, vengono ugualmente rilevati come Livello logico 1.



Fig.589 Una porta Inverter Triggerata riconosce come Livello logico 1 solo quei segnali che superano un livello di 2 volt, quindi se sugli ingressi giungono degli impulsi di disturbo che non superano una tensione di 2 volt, non vengono rilevati.

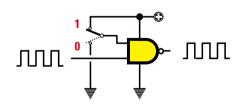


Fig.590 Sull'uscita di una porta provvista di due ingressi ritroviamo lo stesso segnale digitale applicato su uno dei due ingressi solo se l'ingresso opposto è collegato al positivo di alimentazione. Vedi per la conferma la Tavola della verità.

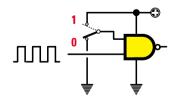


Fig.591 Se colleghiamo a massa l'opposto piedino (Livello logico 0), qualsiasi segnale che applicheremo sull'opposto ingresso non raggiungerà mai l'uscita, quindi possiamo utilizzare una porta logica anche come commutatore elettronico.















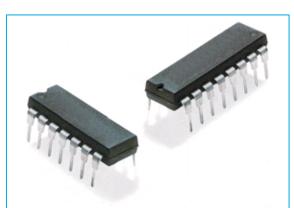


Fig.592 Le porte digitali sono sempre racchiuse dentro un integrato provvisto di 14 o di 16 piedini. Su un solo lato di questi corpi è presente una tacca di riferimento a forma di U che ci permette di individuare il piedino 1 (vedi figg.594-595).

stampigliata sul corpo e cercare in un **data-book** il suo schema interno.

Nelle figg.594-595 potete vedere gli schemi interni dei più comuni integrati digitali e le loro sigle.

Nelle sigle abbiamo riportato il solo **numero** significativo, tralasciando le lettere **iniziali** che indicano normalmente la Casa Costruttrice.

Un integrato **7400** contiene al suo interno: **4 Nand** a **2 ingressi**.

Un integrato **7402** contiene al suo interno: **4 Nor** a **2 ingressi**.

Un integrato **4001**, che in commercio possiamo trovare siglato **CD.4001** o **HCF.4001**, contiene al suo interno **4 Nor** a **2 ingressi** (vedi fig.594).

Per sapere qual è il **piedino 1** in questi integrati, guardate l'integrato dall'alto e prendete come riferimento l'incavo a forma di **U** presente su un solo lato del corpo plastico.

Tenendo l'incavo a forma di **U** rivolto verso **sinistra**, il **piedino 1** è quello posto in **basso** a sinistra, come potete anche vedere dai disegni riportati nelle figg.594-495.

Oltre ai piedini d'ingresso e d'uscita di ogni **singo- la porta**, l'integrato ha ovviamente, per poter funzionare, anche i due piedini di **alimentazione**.

Il piedino da collegare al **positivo** di alimentazione viene indicato con un + o con la scritta **Vcc**. Il piedino da collegare al **negativo** di alimentazione viene sempre indicato con la scritta **GND**, abbreviazione del termine inglese **ground = massa**.

INTEGRATI TTL - C/MOS - HC/MOS

Nella **lista** componenti di ogni schema elettrico trovate sempre indicata la **sigla** dell'integrato da utilizzare, ad esempio:

integrato TTL tipo.7402 integrato TTL tipo.74H10 integrato TTL tipo.74LS10 integrato TTL tipo.74S14

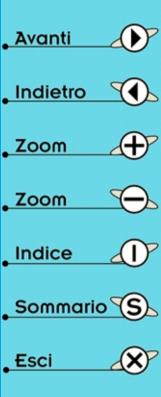
integrato C/Mos tipo.74C00 integrato C/Mos tipo.74HC05 integrato C/Mos tipo CD.4000 integrato C/Mos tipo HCF.4001 integrato C/Mos tipo HCT.4023

Le differenze che esistono tra un integrato **TTL** ed un integrato **C/Mos** riguardano soltanto:

- la tensione di alimentazione
- la massima frequenza di lavoro
- il valore dei livelli logici 1 0

Tutta la serie degli integrati che iniziano con il numero 74 vanno alimentati con una tensione che non risulti minore di 4,5 volt o maggiore di 5,5 volt, in altre parole vanno alimentati con una tensione stabilizzata di 5 volt.

TABELLA N. 21								
Famiglia	HCT Mos	C Mos	C Mos	TTL Standard	TTL Schottky	TTL Schottky	TTL Schottky	TTL Schottky
Sigla	74HC	CD40	HE40	74	74LS	74S	74AS	74F
Volt lavoro	5 volt	18 volt	18 volt	5 volt	5 volt	5 volt	5volt	5 volt
Frequenza	55 MHz	4 MHz	12 MHz	25 MHz	33 MHz	100 MHz	160 MHz	125 MHz



Se la tensione risultasse **minore** di **4,5 volt** le porte presenti al suo interno non riuscirebbero a funzionare, se invece risultasse **maggiore** di **5,2 volt** potremmo bruciare l'integrato.

Le lettere **SN** o **MM** poste prima del numero **74** non hanno alcun significato per la funzionalità del componente, perché sono sigle della Casa Costruttrice, perciò vengono spesso omesse.

I due numeri posti all'estrema destra, 7400 - 7402 - 7414, indicano il tipo di integrato e lettere poste tra i primi due numeri e gli ultimi due, ad esempio 74C00 - 74HC00 - 74LS00 - 74AS00, indicano la frequenza massima che potremo applicare sui loro ingressi come riportato nella Tabella N.21.

Gli integrati il cui numero inizia per 40 o 45, ad esempio CD.4000 - CD.4528 possono essere alimentati con una tensione che non risulti minore di 4 volt o maggiore di 18 volt.

I LIVELLI LOGICI 1 - 0

Come abbiamo già detto, il **livello logico 1** corrisponde alla **max** tensione **positiva** ed il **livello logico 0** ad una tensione di **zero volt**.

Pertanto tutti gli integrati della serie **TTL** o della serie **HC** che richiedono una tensione di alimentazione di **5 volt** ci daranno questi due livelli logici:

Livello logico 0 = 0 volt Livello logico 1 = 5 volt

Mentre tutti gli integrati **C/Mos** della serie **CD - HE** che possono essere alimentati con tensioni variabili da **4 volt** fino ad un massimo di **18 volt** ci daranno questi due livelli logici:

Livello 0 = 0 volt Livello 1 = volt pari a quelli di alimentazione Quindi se alimentiamo un integrato **C/Mos** con una tensione di **4,5 volt** i suoi livelli logici saranno:

Livello 0 = 0 volt Livello 1 = 4,5 volt

Se alimentiamo lo stesso integrato **C/Mos** con una tensione di **15 volt** i suoi livelli logici saranno:

Livello 0 = 0 volt Livello 1 = 15 volt

Tenete presente che i piedini d'**ingresso** di questi **C/Mos** riconoscono come **livelli logici 1 - 0** un valore di **tensione** che risulta proporzionale alla tensione di alimentazione (vedi fig.593).

livello logico 0 = 1/3 dei volt di alimentazione livello logico 1 = 2/3 dei volt di alimentazione

Quindi se alimentiamo l'integrato **C/Mos** con una tensione di **4,5 volt**, fino a quando la tensione sui piedini d'ingresso non supera gli:

 $(4,5:3) \times 1 = 1,5 \text{ volt}$

la considera livello logico 0.

Se questa tensione non supera i **2/3** della tensione di alimentazione il suo funzionamento rientrerà nella zona di **condizione incerta**.

Solo quando il valore della tensione applicata sui suoi ingressi supera i:

 $(4,5:3) \times 2 = 3 \text{ volt}$

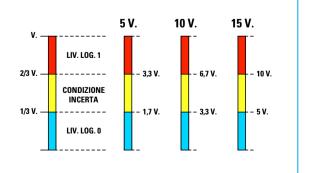
la riconosce come livello logico 1.

Se alimentiamo l'integrato **C/Mos** con una tensione di **10 volt**, fino a quando la tensione sui piedini d'ingresso non supera i:

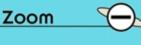
 $(10:3) \times 1 = 3,33 \text{ volt}$

la considera livello logico 0.

Fig.593 Tutti gli integrati C/Mos che possono essere alimentati con tensioni da 5 a 15 volt riconoscono un Livello logico 0 quando sull'ingresso è applicato un segnale fino ad 1/3 dei volt di alimentazione e riconoscono un Livello logico 1 quando sull'ingresso è applicato un segnale che supera i 2/3 dei volt di alimentazione.



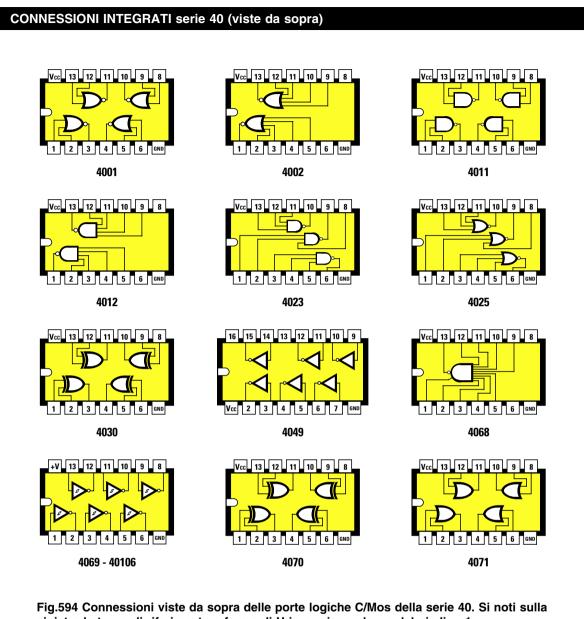












sinistra la tacca di riferimento a forma di U in corrispondenza del piedino 1.

Quando il valore della tensione applicata sui suoi ingressi supera i:

 $(10:3) \times 2 = 6,66 \text{ volt}$

la riconosce come livello logico 1.

Ammesso che l'integrato C/Mos risulti alimentato con una tensione di 15 volt, fino a guando la tensione sui piedini d'ingresso non supera i:

 $(15:3) \times 1 = 5 \text{ volt}$

la considera un livello logico 0.

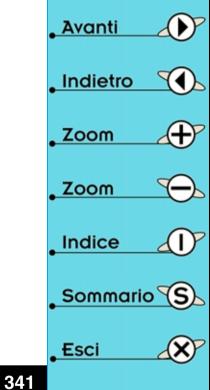
Quando il valore della tensione applicata sui suoi ingressi supera i:

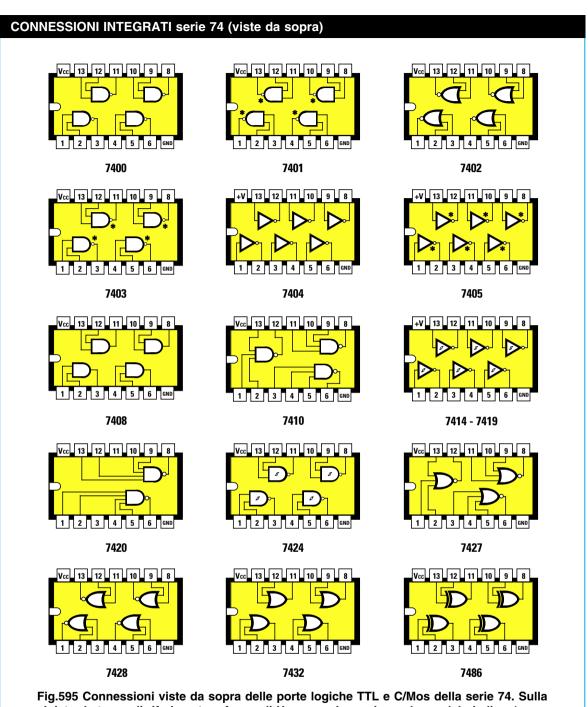
 $(15:3) \times 2 = 10 \text{ volt}$

la riconosce come livello logico 1.

Poiché la tensione sui piedini d'ingresso di un integrato C/Mos deve superare 1/3 della sua tensione di alimentazione per essere riconosciuta come livello logico 1, questi integrati risultano meno sensibili ai disturbi spuri rispetto ai TTL.

Comunque anche i C/Mos presentano degli svan-





sinistra la tacca di riferimento a forma di U sempre in corrispondenza del piedino 1.

taggi: ad esempio non riescono a lavorare con segnali la cui frequenza supera i 4 MHz, mentre gli integrati TTL standard riescono a lavorare fino a 25 MHz e i TTL Schottky fino a 100-160 MHz. Poiché i livelli logici 1 - 0 di un C/Mos variano in funzione della tensione di alimentazione, non potremo mai collegare la sua uscita sull'ingresso di una porta TTL o viceversa.

Infatti applicando sugli ingressi di una porta TTL il livello logico 0 di una porta C/Mos alimentata a 15 volt, quando la tensione raggiunge i 5 volt, l'integrato TTL la riconosce come livello logico 1. Se applichiamo sugli ingressi di una porta TTL il livello logico 1 di una porta C/Mos alimentata a 15 volt, l'integrato TTL si brucia, perché non accetta tensioni maggiori di 5 volt.

Avanti

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Esci

Sommaria

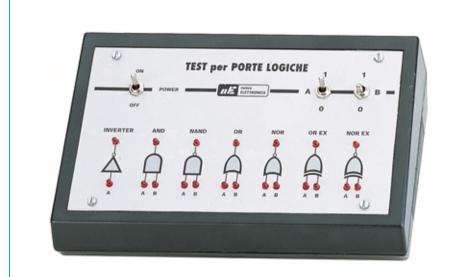


Fig.596 Foto della Tavola della Verità visiva LX.5022.

UNA TAVOLA della VERITÀ VISIVA LX.5022

Con le **porte digitali** si possono realizzare semplici ed interessanti circuiti, ma per la loro progettazione è assolutamente necessario ricordare bene quali **condizioni logiche** si ottengono sull'uscita applicando sugli ingressi i **livelli logici 1 - 0**.

Le **tavole della verità** che abbiamo messo a vostra disposizione vi aiuteranno, ma sappiamo bene che è più facile ricordare quando si può "vedere" ciò che vogliamo imprimere nella memoria.

Abbiamo perciò studiato un kit che ci farà vedere quale **livello logico** apparirà sull'**uscita** delle varie **porte** variando i **livelli logici** sugli **ingressi**.

Come potete vedere in fig.597 questo schema elettrico utilizza solo 3 integrati TTL tipo:

7400 contenente 4 Nand (vedi IC1) 7402 o 74LS02 contenente 4 Nor (vedi IC2) 74LS86 contenente 4 Or esclusivi (vedi IC3)

Con le **porte** contenute all'interno di questi integrati possiamo ottenere anche le porte mancanti, cioè **Inverter - And - Or - Nor esclusivo**.

Per ottenere la **porta Inverter** colleghiamo insieme i due ingressi della porta **Nand** siglata **IC1/A**.

Per ottenere la porta And colleghiamo sull'uscita

della porta Nand siglata IC1/C un'altra porta Nand collegata come Inverter (vedi IC1/B).

Per ottenere la **porta Or** colleghiamo sull'uscita della porta **Nor** siglata **IC2/B** un'altra porta **Nor** colleqata come **Inverter** (vedi **IC2/A**).

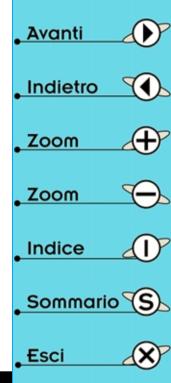
Per ottenere la **porta Nor esclusiva** colleghiamo come **Inverter** sull'uscita della porta **Or esclusiva** siglata **IC3/B** una porta **Nor** (vedi **IC2/D**).

Se controllate la **Tavola della verità** scoprirete che collegando sulle **uscite** di queste porte un'altra porta come **Inverter**, si ottengono i richiesti **livelli lo-qici 1 - 0**.

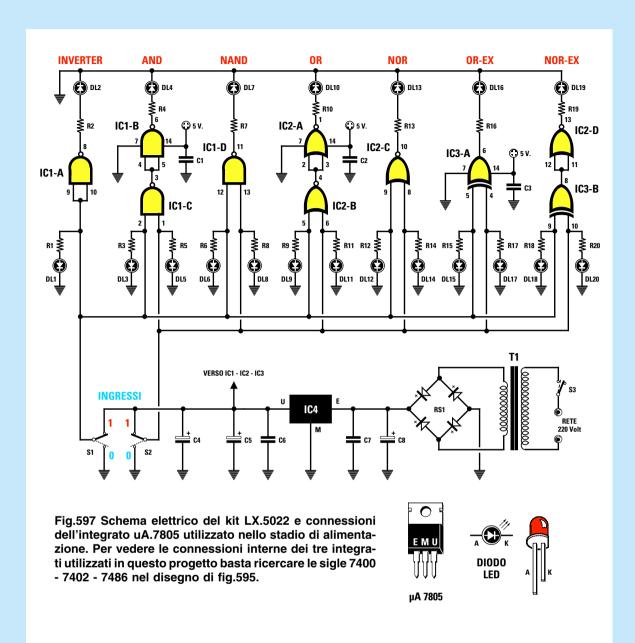
Osservando la fig.597, potete notare che su ogni terminale d'ingresso e di uscita delle porte abbiamo inserito un diodo led, che si accende quando è presente un livello logico 1 e si spegne quando è presente un livello logico 0.

Spostando le leve dei deviatori S1 - S2 verso il positivo di alimentazione applichiamo sugli ingressi un livello logico 1, spostandole invece verso massa applichiamo un livello logico 0.

Per alimentare questo circuito occorre una tensione stabilizzata di **5 volt**, che preleveremo da **IC4**, un normale integrato stabilizzatore tipo **uA.7805**.







Avanti

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Esci

Sommario⁵

ELENCO COMPONENTI LX.5022

R1 = 470 ohm	R14 = 470 ohm	C7 = 100.000 pF poliestere
R2 = 220 ohm	R15 = 470 ohm	C8 = 1.000 mF elettrolitico
R3 = 470 ohm	R16 = 220 ohm	RS1 = ponte raddriz. 100 V 1 A
R4 = 220 ohm	R17 = 470 ohm	DL1-DL20 = diodi led
R5 = 470 ohm	R18 = 470 ohm	IC1 = TTL tipo 7400
R6 = 470 ohm	R19 = 220 ohm	IC2 = TTL tipo 7402
R7 = 220 ohm	R20 = 470 ohm	IC3 = TTL tipo 7486
R8 = 470 ohm	C1 = 100.000 pF poliestere	IC4 = uA.7805
R9 = 470 ohm	C2 = 100.000 pF poliestere	T1 = trasform. 6 watt (T005.01)
R10 = 220 ohm	C3 = 100.000 pF poliestere	sec. 8 volt 1 ampere
R11 = 470 ohm	C4 = 47 mF elettrolitico	S1 = interruttore
R12 = 470 ohm	C5 = 470 mF elettrolitico	S2 = deviatore
R13 = 220 ohm	C6 = 100.000 pF poliestere	S3 = deviatore

REALIZZAZIONE PRATICA

Per montare questo circuito procuratevi il kit siglato **LX.5022** che risulta completo di tutti i componenti necessari alla sua realizzazione (vedi fig.598). Potete iniziare inserendo i tre zoccoli per gli inte-

grati IC1 - IC2 - IC3.

Dopo aver stagnato tutti i piedini sulle piste in rame, inserite le **resistenze**, poi i **condensatori** poliesteri e gli elettrolitici **C4 - C5 - C8** rispettando la polarità +/- dei due terminali. Se sull'involucro non fosse contrassegnato il terminale **positivo**, ricordate che è **più lungo** del negativo.

Proseguendo nel montaggio inserite il ponte raddrizzatore **RS1** rispettando anche per questo la polarità dei due terminali +/-, poi l'integrato stabilizzatore **IC4** rivolgendo il lato **metallico** del suo corpo verso destra, come visibile in fig.598.

In alto a destra inserite la morsettiera a **2 poli** per l'ingresso della tensione dei **220 volt**, quindi il trasformatore di alimentazione **T1** fissando il suo contenitore plastico al circuito stampato con due viti in ferro complete di dado.

Per ultimo rovesciate il circuito e, sul alto opposto a quello dei componenti, infilate nei fori dello stampato tutti i **diodi led** introducendo il terminale **più lungo** nel foro contrassegnato dalla lettera **A** e il terminale **più corto** nel foro indicato **K**.

Se invertirete i due terminali, i diodi led **non** si accenderanno.

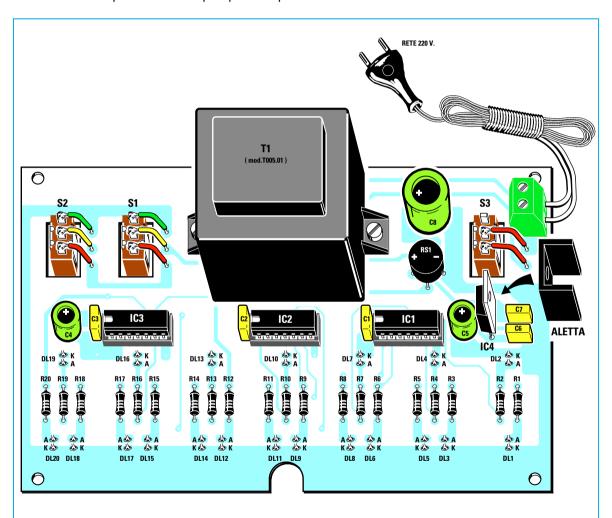


Fig.598 Schema pratico di montaggio della Tavola della Verità visiva. Gli integrati IC3 - IC2 - IC1 vanno inseriti nello zoccolo con la loro U rivolta verso sinistra. Il lato metallico dell'integrato stabilizzatore IC4 va rivolto verso destra e sopra a questo va inserita la sua piccola aletta di raffreddamento. I diodi led vanno montati sul lato opposto del circuito stampato inserendo il terminale più LUNGO nei fori contrassegnati dalla lettera A ed il terminale più CORTO nei fori contrassegnati dalla lettera K.

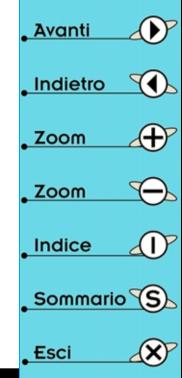
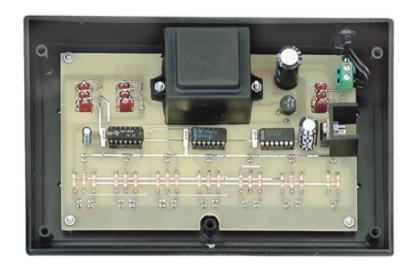


Fig.599 Foto del circuito stampato visto dal lato dei componenti. I diodi led andranno montati sul lato opposto.



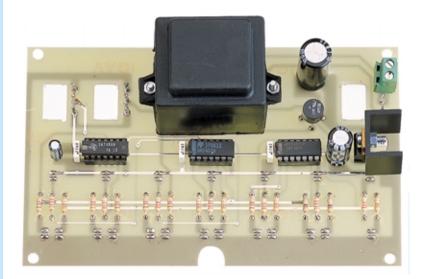
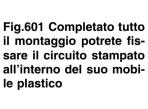
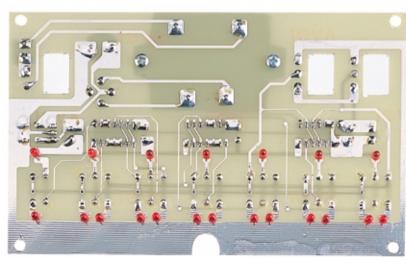
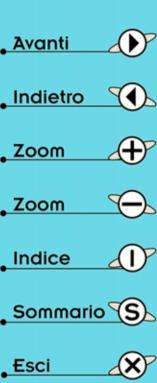


Fig.600 Quando inserite i diodi led nel circuito stampato dovete infilare il terminale più lungo nei fori indicati con "A".







Prima di stagnare i loro terminali sul circuito vi consigliamo di innestare nei quattro fori dello stampato i distanziatori metallici inclusi nel kit, quindi inserite sul pannello frontale del mobile i tre deviatori S1 - S2 - S3 e fissate il circuito stampato sul pannello.

Muovendo i diodi led dovrete far entrare il loro **corpo** nei **fori** già predisposti sul pannello e solo dopo aver ottenuto questa condizione **stagnate** i loro terminali sulle piste del circuito stampato.

Solo così avrete la certezza che tutti i diodi led risulteranno alle stessa altezza.

Per terminare il montaggio tagliate con un paio di tronchesine la lunghezza dei terminali in eccesso.

Ora potete collocare nei tre zoccoli gli integrati rivolgendo la tacca a **U** presente sul corpo verso **sinistra** (vedi fig.598).

Fate attenzione non solo ad inserire l'integrato 7400 nello zoccolo IC1, l'integrato 7402 nello zoccolo IC2 e l'integrato 74LS86 nello zoccolo IC3, ma guardate che tutti i piedini di ogni integrato entrino nelle fessure dello zoccolo, perché spesso qualche piedino fuoriesce all'esterno oppure si ripiega verso l'interno.

Utilizzando dei corti spezzoni di filo stagnate i terminali dei deviatori **S1 - S2 - S3** sulle piste del circuito come visibile in fig.598.

Completato il montaggio potete inserire la spina di rete in una presa a 220 volt e iniziare a spostare le levette dei deviatori **S1-S2** sui **livelli logici 1** o **0**. Con questi semplici deviatori otterrete tutte le combinazioni riportate nella **tavola** della **verità**.

Oltre a farvi capire come funziona una **porta logi- ca**, questo circuito sperimentale ha una sua utilità pratica. Se un domani vorrete tentare di progettare qualche circuito **digitale**, saprete subito quale livello logico si ottiene sull'**uscita** di qualsiasi **porta**applicando i **livelli logici 1 - 0** sugli ingressi.

COSTO di REALIZZAZIONE

Costo del solo stampato LX.5022 L.21.000

I prezzi riportati sono compresi di **IVA**, ma non delle spese **postali** che verranno addebitate solo a chi richiederà il materiale in contrassegno.



Fig.602 Una volta completato il montaggio vi accorgerete quanto risulti utile questo semplice progetto, perché vi permetterà di sapere istantaneamente quale Livello logico appare sull'uscita di una Porta modificando i Livelli logici sugli ingressi.

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

LAMPEGGIATORE SEQUENZIALE LX.5023

Dopo tanta, ma indispensabile teoria, è ora venuto il momento di presentarvi alcuni semplici e divertenti circuiti che utilizzano le **porte digitali**.

In fig.603 potete vedere il circuito che abbiamo chiamato lampeggiatore sequenziale, perché accende uno di sequito all'altro 5 diodi led.

Tutto il circuito necessita del solo integrato **C/Mos 40106**, contenente al suo interno ben **6 inverter triggerati** (vedi fig.605).

Come avrete già notato dalla fig.606, lo schema elettrico appare molto semplice e lineare; viceversa il suo funzionamento non è poi così facile da capire, per cui lo spiegheremo passo per passo.

Non appena forniamo tensione al circuito si accendono **casualmente** per una frazione di secondo i diodi led, ma subito dopo comincia il funzionamento regolare e i led si accendono uno di sequito all'altro partendo da **DL1**.

Affinché il primo diodo led **DL1** si accenda, è necessario che il piedino d'ingresso **3** dell'inverter **IC1/B** si trovi a **livello logico 0**. Solo in questa condizione infatti ritroviamo sulla sua uscita un **livello logico 1**.

Guardando lo schema elettrico di fig.606 potete notare che il piedino d'ingresso risulta forzato sul livello logico 1 dalla resistenza R2, collegata alla tensione positiva dei 12 volt.

Per portare a livello logico 0 il piedino 3 di IC1/B usiamo l'inverter siglato IC1/A.

Infatti portando a livello logico 0 il suo piedino d'uscita 2, che in pratica equivale a piedino cortocircuitato verso massa, il diodo DS2 collegato sul piedino 3 di IC1/B cortocircuita verso massa la tensione positiva dei 12 volt presente su questo piedino e quindi automaticamente sul suo ingresso troviamo un livello logico 0. Poiché è un inverter, sul piedino d'uscita 4 abbiamo un livello logico 1 che fa accendere il diodo led DL1.

A questo punto dobbiamo spiegare come facciamo a portare a **livello logico 0** il piedino d'uscita di **IC1/A** visto che il piedino d'ingresso 1 si trova forzato a **livello logico 0** dalla resistenza **R1** collegata a **massa** ed essendo **IC1/A** un **inverter**, sul piedino d'uscita 2 abbiamo un **livello logico 1**.

Come potete notare, sul piedino d'ingresso 1 è collegato il condensatore elettrolitico C2 ed è proprio

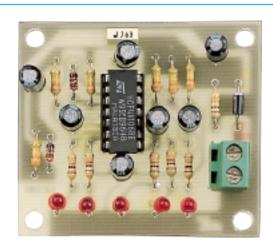


Fig.603 Foto del lampeggiatore sequenziale realizzato con un integrato digitale tipo 40106 contenente 6 Inverter triggerati.

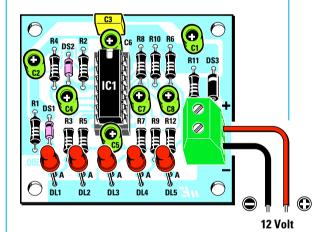


Fig.604 Schema pratico di montaggio. La U presente sul corpo dell'integrato va rivolta verso il condensatore siglato C6.

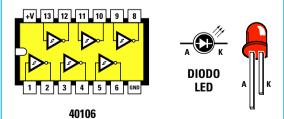
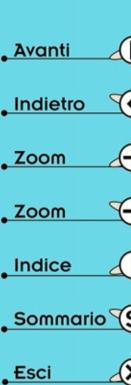


Fig.605 Il corpo dell'integrato 40106 visto da sopra con la numerazione dei piedini. A destra le connessioni A-K del diodo led.



questo che provvede, al momento dell'accensione, a portare a **livello logico 1** tale piedino.

Infatti appena forniamo tensione al circuito, poiché il condensatore elettrolitico C2 risulta scarico, riversa sul piedino 1 la tensione positiva dei 12 volt, vale a dire un livello logico 1 e di conseguenza sul piedino d'uscita 2 abbiamo un livello logico 0 che cortocircuita a massa il piedino 3 di IC1/B tramite il diodo DS2.

Si accende così il diodo led **DL1** collegato sulla sua uscita.

Quando il condensatore C2 si è totalmente caricato, sul piedino 1 di IC1/A abbiamo nuovamente un livello logico 0 ed automaticamente sul piedino d'uscita 2 un livello logico 1.

Non potendo più **DS2** scaricare a **massa** la tensione positiva presente sul piedino d'ingresso di **IC1/B**, il diodo led **DL1** si **spegne**.

Nell'istante in cui questo diodo si spegne, cortocircuita a massa il condensatore elettrolitico C4 collegato sul piedino d'ingresso 5 del terzo inverter IC1/C. Su questo piedino abbiamo allora un livello logico 0 che porta il piedino d'uscita 6 a livello logico 1 e perciò si accende il diodo led DL2.

Nel tempo di circa 1 secondo il condensatore elettrolitico C4 si carica riportando a livello logico 1 il piedino d'ingresso 5 di IC1/C e poiché questo è un inverter, sul piedino d'uscita 6 ritroviamo un livello logico 0 che fa spegnere il diodo led DL2.

Quando **DL2** si **spegne** viene **cortocircuitato** a **massa** il condensatore elettrolitico **C5** collegato sul piedino d'ingresso **9** del quarto inverter **IC1/D**. Su questo piedino ritroviamo così un **livello logico 0** che porta il piedino d'uscita **8** a **livello logico 1** e questa condizione fa **accendere** il diodo **DL3**.

Dopo circa 1 secondo il condensatore elettrolitico C5 si carica riportando così a livello logico 1 il piedino d'ingresso 9 di IC1/D e poiché questo è un inverter, sul piedino d'uscita 8 ritroviamo un livello logico 0 che fa spegnere il diodo led DL3.

Il ciclo sopra descritto si ripete anche per i due inverter IC1/E - IC1/F facendo accendere uno di seguito all'altro i diodi led DL4 - DL5.

Quando l'ultimo diodo led **DL5** si **spegne**, a far nuovamente ripartire l'inverter **IC1/B**, in modo che si riaccenda il diodo led **DL1**, provvede il condensatore elettrolitico **C6**, il cui terminale positivo è collegato sull'ingresso di **IC1/B**, mentre il terminale negativo è collegato sull'uscita di **IC1/F**.

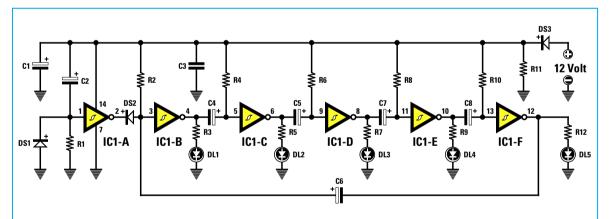
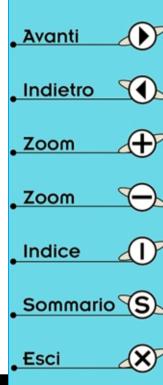


Fig.606 Schema elettrico del lampeggiatore sequenziale composto da 5 diodi led. Questo circuito va alimentato con una tensione di 12 volt che potete prelevare dall'alimentatore stabilizzato LX.5004 presentato con la 7° Lezione.

R1 = 330.000 ohmR9 = 1.000 ohmC5 = 4.7 mF elettrolitico R2 = 330.000 ohmR10 = 330.000 ohmC6 = 4,7 mF elettrolitico R3 = 1.000 ohmR11 = 10.000 ohmC7 = 4,7 mF elettrolitico R4 = 330.000 ohmR12 = 1.000 ohmC8 = 4,7 mF elettrolitico R5 = 1.000 ohmC1 = 10 mF elettrolitico **DS1-DS2** = diodi tipo 1N.4150 R6 = 330.000 ohmC2 = 10 mF elettrolitico DS3 = diodo tipo 1N.4007 DL1-DL5 = diodi led R7 = 1.000 ohmC3 = 100.000 pF poliestere R8 = 330.000 ohmC4 = 4,7 mF elettrolitico IC1 = C/Mos 40106



Infatti quando il diodo led **DL5** si **spegne** viene **cortocircuitato** a **massa** il condensatore elettrolitico **C6** collegato sul piedino d'ingresso **3** di **IC1/B** e così su questo piedino ritroviamo un **livello logico 0** che porta il piedino d'uscita **4** a **livello logico 1**. Questa condizione provvede a far **accendere** il diodo led **DL1** e a ciclo continuo, uno di seguito all'altro, anche i diodi **DL2 - DL3 - DL4 - DL5**.

Il diodo **DS1**, collegato in parallelo alla resistenza **R1**, serve per **scaricare** velocemente il condensatore elettrolitico **C2** posto sull'ingresso di **IC1/A**, mentre il diodo **DS3**, posto in serie al filo di alimentazione positivo dei **12 volt**, serve per impedire che si bruci l'integrato **40106** nell'eventualità in cui si collegasse per errore il **negativo** di alimentazione sul morsetto **positivo** dei **12 volt**.

REALIZZAZIONE PRATICA

Nel kit **LX.5023** trovate tutti i componenti necessari per realizzare questo semplice lampeggiatore. Il primo componente che vi consigliamo di montare sul circuito stampato è lo zoccolo per l'integrato **IC1** (vedi fig.604).

Dopo questo componente potete inserire tutte le **resistenze**, il **condensatore** poliestere **C3** ed infine tutti gli **elettrolitici** per i quali dovete rispettare la polarità positiva e negativa dei due terminali. Normalmente sul corpo del condensatore elettrolitico è segnalato con un – il lato del terminale **ne**-

gativo, che, come potete constatare, risulta più corto dell'opposto terminale positivo.

Quando montate sullo stampato i diodi con corpo in vetro siglati **DS1 - DS2** dovete rivolgere il lato del corpo contornato da una **fascia nera** verso l'alto, come appare visibile in fig.604. Lo stesso dicasi per il montaggio del diodo con corpo plastico siglato **DS3**, che, a differenza dei primi, ha una fascia di colore **bianco**.

Per ultimi inserite i **diodi led** e poiché occorre rispettare la polarità dei due terminali, fate attenzione che il **più corto**, indicato con la lettera **K**, sia rivolto verso il **basso** e quello **più lungo**, indicato con la lettera **A**, verso le resistenze.

Per completare il montaggio montate la **morsettiera** per entrare con i 12 volt di alimentazione ed inserite l'integrato nel suo zoccolo rivolgendo il lato del corpo provvisto della piccola **tacca** di riferimento a forma di **U** verso l'alto.

COSTO di REALIZZAZIONE

Tutti i componenti necessari per la realizzazione del circuito siglato LX.5023 (vedi fig.604) compreso il circuito stampato L. 9.500

Costo del solo stampato LX.5023 L. 2.800

INTERRUTTORE CREPUSCOLARE LX.5024

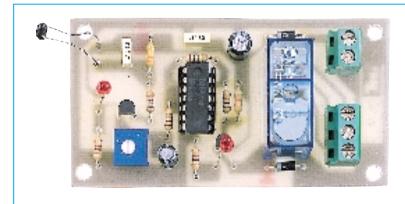


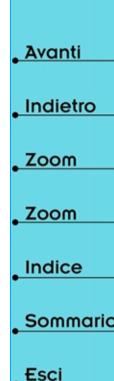
Fig.607 Come si presenta l'interruttore crepuscolare LX.5024 a montaggio completato. Si noti a sinistra la fotoresistenza

Probabilmente avrete notato che in molti condomini le luci collocate sul piazzale d'ingresso automaticamente si accendono appena scende la **sera** ed automaticamente si **spengono** all'**alba**.

Il circuito che ora vogliamo proporvi esegue que-

sta **automatica** funzione di accensione e spegnimento delle lampade tramite una **fotoresistenza**.

Osservando lo schema elettrico di fig.608 potete notare che per realizzare questo circuito occorro-



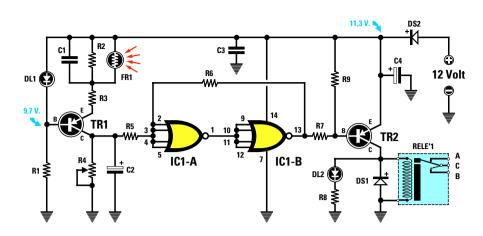


Fig.608 Schema elettrico dell'interruttore crepuscolare LX.5024. Per regolare la sensibilità di questo interruttore alla luce occorre ruotare il cursore del trimmer R4.

R1 = 1.000 ohm	R8 = 1.000 ohm	DS2 = diodo tipo 1N.4007
R2 = 330.000 ohm	R9 = 47.000 ohm	DL1-DL2 = diodi led
R3 = 680 ohm	C1 = 100.000 pF poliestere	TR1 = PNP tipo BC.328
R4 = 50.000 ohm trimmer	C2 = 2,2 mF elettrolitico	TR2 = PNP tipo BC.328
R5 = 15.000 ohm	C3 = 100.000 pF poliestere	FR1 = fotoresistenza
R5 = 15.000 ohm	C3 = 100.000 pF poliestere	FR1 = fotoresistenza
R6 = 1 Megaohm	C4 = 100 mF elettrolitico	RELE'1 = relè 12 V 1 sc.
R7 = 10.000 ohm	DS1 = diodo tipo 1N.4007	IC1 = C/Mos 4002

no due transistor tipo PNP (guardate la freccia del terminale E rivolta verso la Base), una porta logica tipo 4002 contenente al suo interno i due Nor siglati IC1/A - IC1/B, un relè che funge da interruttore ed una fotoresistenza siglata FR1 come elemento sensibile alla luce.

Iniziamo la descrizione dello schema elettrico dal transistor TR1 facendovi notare che il terminale Emettitore risulta rivolto verso l'alto, cioè sul positivo di alimentazione ed il Collettore in basso, cioè a massa perché è un PNP.

Per far sì che sul Collettore risulti presente una tensione maggiore di 4,5 volt (livello logico 1) quando la fotoresistenza FR1 viene colpita da una luce ed una tensione inferiore a 4 volt (livello logico 0) quando la fotoresistenza è al buio, occorre polarizzare la Base del transistor TR1 con una tensione positiva di circa 9,7 volt che otteniamo tramite un partitore composto dal diodo led DL1 e dalla resistenza R1.

In sostituzione del diodo **DL1** potevamo utilizzare una **resistenza**, ma abbiamo preferito il diodo led perché **accendendosi** introduce una caduta di tensione di circa **1,6 volt** abbassando automatica-

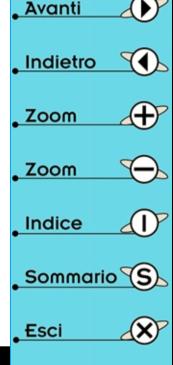
mente la tensione di alimentazione da 11,3 volt sul valore richiesto; infatti: 11.3 - 1.6 = 9.7 volt.

Avrete sicuramente notato che sui morsetti di alimentazione risulta applicata una tensione di 12 volt e non 11,3 volt, ma è anche vero che in serie al positivo di questa tensione abbiamo inserito il diodo DS2 per proteggere il circuito da una inversione di polarità e questo diodo fa scendere la tensione di circa 0,7 volt. I nostri 12 volt diventano perciò in pratica solo 11,3 volt.

La fotoresistenza FR1, come visibile nello schema elettrico, risulta collegata sull'Emettitore di TR1 in parallelo alla resistenza R2 da 330.000 ohm.

Quando la fotoresistenza è al buio, assume un valore ohmico di circa 2 - 3 Megaohm e con un valore così elevato posto in parallelo alla R2 da 300.000 ohm è come se la fotoresistenza non risultasse presente. In queste condizioni sul Collettore del transistor ritroviamo una tensione maggiore di 4,5 volt (livello logico 1).

Appena la fotoresistenza viene colpita da una **lu-ce**, ai suoi capi ritroviamo un valore ohmico di circa **100 ohm**, quindi sull'Emettitore del transistor



non abbiamo più il valore di **330.000 ohm** della resistenza **R2**, ma i **100 ohm** della fotoresistenza.

Il transistor **TR1** inizia perciò a condurre ed in queste condizioni sul **C**ollettore ritroviamo una tensione **minore** di **4 volt** che equivale ad un **livello logico 0**.

Il **livello logico** presente sul **C**ollettore di **TR1** giunge, tramite la resistenza **R5**, sull'ingresso del **Nor IC1/A** utilizzato come **inverter**.

Sull'uscita di IC1/A è collegato l'ingresso del secondo Nor IC1/B, utilizzato sempre come inverter, quindi questo livello logico giunge anche su IC1/B. Il livello logico presente sull'uscita del Nor IC1/B ci serve per polarizzare la Base del transistor TR2 e di conseguenza il relè.

Quando sulla Base di TR1 è presente un livello logico 1 il relè risulta diseccitato.

Quando sulla Base di TR1 è presente un livello logico 0 il relè risulta eccitato.

Detto questo proviamo a seguire i **livelli logici** partendo dal **C**ollettore del transistor **TR1** fino alla **B**ase del transistori **TR2**.

Fotoresistenza illuminata

Collettore TR1 = livello logico 1 Uscita IC1/A = livello logico 0 Uscita IC1/B = livello logico 1

Poiché un **livello logico 1** (tensione positiva) non può polarizzare la **B**ase del transistor **TR2**, che è un **PNP**, questo non si porta in conduzione, quindi il relè rimane **diseccitato** ed il diodo led **DL2** non può accendersi.

Fotoresistenza al buio

Collettore TR1 = livello logico 0
Uscita IC1/A = livello logico 1
Uscita IC1/B = livello logico 0

Il **livello logico 0** cortocircuita a massa la resistenza R7 collegata sulla Base del transistor TR2, che inizia a condurre eccitando il relè e accendendo il diodo led DL2.

In questo circuito sono stati inseriti dei piccoli accorgimenti per rendere più efficiente e stabile l'intero funzionamento.

- Il trimmer **R4**, collegato sul **C**ollettore di **TR1**, serve per regolare il valore di **luce** o di **buio** sul qua-

le vogliamo far diseccitare o eccitare il relè.

Il condensatore elettrolitico C2, posto sul Collettore di TR1, impedisce che improvvisi lampi di luce in presenza di temporali nelle ore notturne possano far disseccitare il relè.

Un lampo veloce **non** riesce a caricare il condensatore **C2**, pertanto l'uscita del **C**ollettore **TR1** rimane a **livello logico 0**.

La resistenza R6, collegata tra il piedino d'uscita di IC1/B e l'ingresso di IC1/A, evita che il relè possa vibrare quando sul Collettore del transistor TR1 è presente una tensione in bilico tra il livello logico 1 - 0 o viceversa.

Infatti se il piedino d'uscita di IC1/B riesce a portarsi a livello logico 1, la resistenza R6 porta la tensione positiva presente sulla sua uscita direttamente sull'ingresso di IC1/A, quindi anche se la tensione sul Collettore di TR1 scende leggermente non riuscirà a far variare il livello logico sul piedino d'uscita di IC1/B.

Quando il piedino d'uscita di IC1/B riesce a portarsi a livello logico 0, la resistenza R6 cortocircuita a massa l'ingresso di IC1/A, quindi anche se la tensione sul Collettore di TR1 aumenta leggermente non riesce a far variare il livello logico sul piedino d'uscita di IC1/B.

Per verificare che quanto descritto corrisponda a verità non rimane che montare il circuito.

REALIZZAZIONE PRATICA

Per realizzare questo progetto procuratevi il kit siglato **LX.5024** e sul circuito stampato montate tutti i componenti disponendoli come visibile in fig.609.

Come primo componente montate lo zoccolo per l'integrato IC1, poi tutte le resistenze, il trimmer R4, i condensatori poliestere C1 - C3 ed infine gli elettrolitici rispettando la polarità +/- dei terminali.

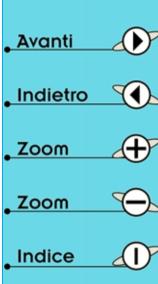
Vicino al relè inserite i due diodi **DS1 - DS2** rivolgendo il lato del corpo contornato da una **fascia bianca** verso sinistra (vedi fig.609).

Proseguendo nel montaggio inserite sulla destra le due morsettiere, poi i due transistor **TR1 - TR2** rivolgendo la parte **piatta** del corpo verso il **basso**.

Per ultimo stagnate il relè.

Completata questa operazione innestate nel suo zoccolo l'integrato **IC1** rivolgendo la tacca di riferimento a forma di **U** verso l'alto.

Per finire montate i due diodi led **DL1 - DL2** collegando il terminale **più lungo** nel foro del circuito stampato indicato con la lettera **A**.



Esci

I due terminali della fotoresistenza **FR1** vanno collegati con uno spezzone di filo sui due terminali posti vicino al condensatore poliestere **C1** senza bisogno di rispettare la polarità.

PER TESTARE II CIRCUITO

Per testare questo circuito vi consigliamo di applicare sopra la **fotoresistenza** una minuscola scatola in modo da **oscurarla**.

A questo punto potete ruotare il cursore del trimmer R4 fino a far accendere il diodo DL2.

Ottenuta questa condizione, quando, alzando la scatola, illuminerete la fotoresistenza vedrete il led **DL2 spegnersi** e ricoprendo la fotoresistenza con la scatola per fare **buio** lo vedrete **riaccendersi**.

Se volete che il relè si ecciti con una semioscurità potrete sollevare leggermente la scatola in modo da far passare al suo interno un po' di luce, poi ruotare il cursore di R4 fino a far accendere nuovamente il diodo led DL2.

Abbiamo utilizzato il relè come interruttore per poter **accendere** delle lampadine da **220 volt** di notte e spegnarle di giorno. NOTA IMPORTANTE: prima di collegare alla morsettiera del relè una tensione di 220 volt dovete racchiudere il circuito dentro una scatola di plastica in modo da isolarlo, perché sulle piste in rame scorre la tensione di rete dei 220 volt ed è alquanto pericoloso toccarle con le mani.

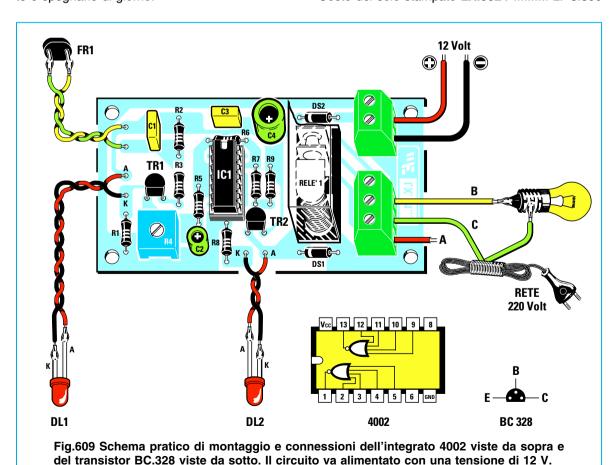
In sostituzione della tensione di rete potete usare una normale **pila** da **4,5 volt** ed una lampadina a bassa tensione.

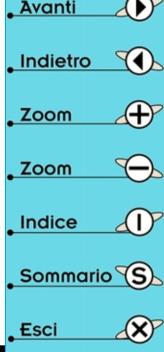
Se collegate i due fili nei morsetti A - C la lampadina rimane accesa di giorno e si spegne non appena fa buio.

Se collegate i due fili nel morsetti **C - B** la lampadina rimane **spenta** di giorno e si **accende** non appena fa buio.

COSTO di REALIZZAZIONE

Costo del solo stampato LX.5024 L. 3.800







SIRENA BITONALE DIGITALE LX.5025

Con un integrato digitale tipo **40106** contenente **6 inverter** e due **transistor NPN** possiamo realizzare una piccola, ma interessante **sirena bitonale**.

Guardando lo schema elettrico riportato in fig.610 non è facile riuscire a capire come funziona, ma noi ve lo spiegheremo nel modo più semplice possibile ed alla fine tutto risulterà comprensibilissimo.

Iniziamo subito ricordandovi che non appena alimentiamo una porta **inverter** sul suo piedino d'ingresso è presente un **livello logico 0** e di conseguenza sul suo piedino d'uscita abbiamo un **livello logico 1**.

Detto questo, possiamo iniziare la descrizione dalla porta IC1/A sul cui piedino d'ingresso è collegato il condensatore C1 da 4,7 microfarad.

Poiché sul piedino d'uscita 2 abbiamo un livello logico 1, questa tensione positiva passando attraverso la resistenza R1 va a caricare il condensatore elettrolitico C1.

Quando il condensatore si è caricato sul piedino d'ingresso ritroviamo un livello logico 1 e di conseguenza sul suo piedino d'uscita ritroviamo un livello logico 0, che equivale a piedino cortocircuitato a massa.

Con l'uscita **cortocircuitata** a **massa** il condensatore **C1** inizia a **scaricarsi**, sempre attraverso la resistenza **R1**.

Quando il condensatore si è **scaricato**, sul piedino d'ingresso ritroviamo nuovamente un **livello logico 0** ed automaticamente sul suo piedino d'uscita un **livello logico 1** ed in questa condizione il condensatore **C1** ritorna a **caricarsi**.

Il ciclo di **carica** e **scarica** del condensatore **C1** si ripete all'infinito e quindi dal piedino d'uscita **2** di

IC1/A fuoriesce un segnale ad onda quadra che i due diodi DS1 - DS2 applicano sugli ingressi dei due inverter IC1/B e IC1/C.

Anche questi due **inverter** hanno sui loro ingressi un condensatore (vedi **C2 - C3**) collegato alla loro uscita tramite una resistenza ed un trimmer (vedi **R2 - R3** ed **R4 - R5**).

Poiché la capacità di questi due condensatori è di soli 47.000 picofarad, si caricheranno e scaricheranno molto più velocemente del condensatore C1 da 4,7 microfarad collegato ad IC1/A.

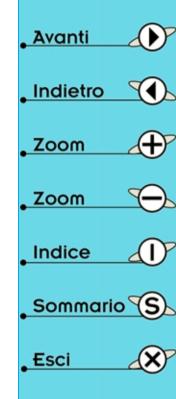
Per questo motivo la **frequenza** delle **onde quadre** genera una **nota acustica** udibile che possiamo variare di **tonalità** ruotando i trimmer **R2 - R4**.

Per ottenere una **nota bitonale** è necessario ruotare i due trimmer in modo da ottenere due diverse **note**, inoltre dobbiamo fare in modo che quando si ascolta la **nota** di **IC1/B** non si ascolti la nota di **IC1/C** e viceversa.

A questa commutazione **automatica** provvedono, come ora vi spiegheremo, le **onde quadre** che fuoriescono dal piedino **2** di **IC1/A**.

Quando sul piedino 2 di IC1/A è presente una tensione positiva (livello logico 1), il diodo DS1 cortocircuita il condensatore C2 collegato a IC1/B verso il positivo di alimentazione ed in queste condizioni lo stadio oscillatore non può emettere alcuna nota acustica.

La **nota acustica** viene invece emessa dallo stadio oscillatore **IC1/C**, perché il diodo **DS2**, collegato in senso inverso a **DS1**, non cortocircuita verso il positivo di alimentazione il condensatore **C3** collegato ad **IC1/C**.



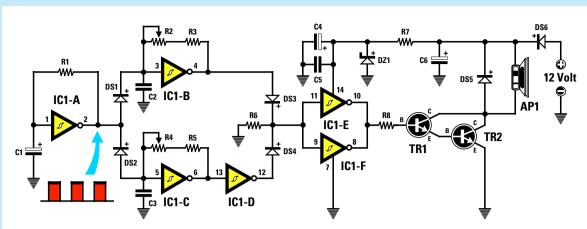
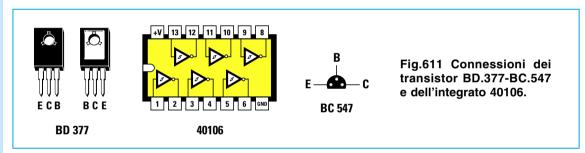
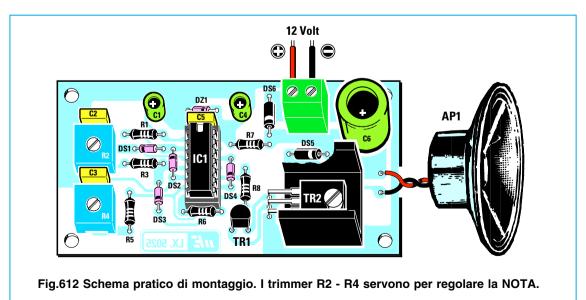


Fig.610 Schema elettrico della sirena. Questo circuito non eroga una elevata potenza.

R1 = 330.000 ohmC1 = 4,7 mF elettrolitico **DS3 = diodo tipo 1N.4150** R2 = 100.000 ohm trimmer C2 = 47.000 pF poliestere DS4 = diodo tipo 1N.4150 R3 = 10.000 ohmC3 = 47.000 pF poliestere **DS5-DS6 = diodi tipo 1N.4007** R4 = 100.000 ohm trimmer C4 = 47 mF elettrolitico DZ1 = zener tipo 8,2 V 1/2 watt C5 = 100.000 pF poliestere TR1 = NPN tipo BC.547 R5 = 10.000 ohmC6 = 1.000 mF elettrolitico TR2 = NPN tipo BD.377 R6 = 10.000 ohmAP1 = altoparlante 8 ohm R7 = 120 ohm**DS1** = diodo tipo 1N.4150 IC1 = C/Mos 40106 R8 = 1.000 ohm**DS2 = diodo tipo 1N.4150**





Avanti
Indietro
Zoom
Zoom
Indice
Sommario
S
Esci

Quando sul piedino 2 di IC1/A è presente un livello logico 0, il diodo DS1 toglie il cortocircuito sul condensatore C2, quindi lo stadio oscillatore IC1/B può emettere la sua nota acustica.

Poiché un **livello logico 0** equivale a piedino **2** collegato a **massa**, il secondo diodo **DS2** automaticamente **cortocircuita** verso **massa** il condensatore **C3** di **IC1/C** ed in queste condizioni lo stadio oscillatore non emette alcuna **nota acustica**.

Concludendo, quando l'inverter IC1/B emette la nota acustica il secondo inverter IC1/C rimane bloccato; quando l'inverter IC1/C emette la nota acustica si blocca l'inverter IC1/B.

Quando sull'uscita di IC1/B è presente un livello logico 1 la tensione positiva passando attraverso il diodo DS3 raggiunge i piedini d'ingresso degli inverter IC1/E - IC1/F, collegati in parallelo per ottenere in uscita un segnale di maggiore potenza.

Quando sull'uscita di IC1/C è presente un livello logico 0, il secondo inverter IC1/D lo inverte e sulla sua uscita ritroviamo un livello logico 1, vale a dire una tensione positiva, che, passando attraverso il diodo DS4, raggiunge i due piedini d'ingresso degli inverter IC1/E - IC1/F.

Sulle uscite dei due inverter finali IC1/E - IC1/F ritroviamo una di seguito all'altra l'onda quadra della **nota** emessa da IC1/B e quella emessa da IC1/C che raggiungono la Base del transistor TR1 per essere amplificate.

Da questo transistor passano sul secondo transistor **TR2** per essere amplificate in **potenza** tanto da poter pilotare un piccolo altoparlante.

Come potete notare questi due transistor sono degli **NPN**, perché la **freccia** posta sull'**E**mettitore è rivolta verso l'esterno.

Per alimentare la **sirena bitonale** occorre una tensione di **12 volt** che potete prelevare dal kit **LX.5004** presentato nella **7°Lezione**.

Il diodo **DS6** posto in **serie** alla tensione **positiva** dei **12 volt** serve per proteggere il circuito nel caso si invertisse la polarità di alimentazione.

Il diodo **DS5**, posto in parallelo all'altoparlante, serve per proteggere il transistor da eventuali extratensioni.

Il diodo zener DZ1 posto dopo la resistenza R7 stabilizza la tensione sul piedino 14 di IC1, cioè dell'integrato 40106, sul valore di 8,2 volt.

REALIZZAZIONE PRATICA

Per realizzare questo progetto procuratevi il kit **LX.5025** e sul suo circuito stampato montati tutti i componenti disponendoli come visibile in fig.612.

Come primo componente montate lo zoccolo per l'integrato IC1, poi tutte le resistenze, i due trimmer R2 - R4, i condensatori poliestere C2 - C3 - C5 ed infine gli elettrolitici C1 - C4 - C6 rispettando la polarità +/- dei due terminali.

Proseguendo nel montaggio inserite i due diodi al silicio con corpo **plastico** siglati **DS5 - DS6** rivolgendo il lato contornato da una **fascia bianca** come visibile nello schema pratico di fig.612, poi i quattro diodi con corpo in **vetro DS1 - DS2 - DS3 - DS4** rivolgendo il lato contornato da una **fascia nera** sempre come visibile nello stesso disegno.

Il diodo **zener DZ1**, che ha corpo in vetro, si distingue dagli altri diodi perché sul suo corpo è stampigliata la sigla **8V2**.

La fascia nera di questo diodo zener, che andrà posto dietro il condensatore C5, va rivolta a destra.

Dopo aver montato la morsettiera per entrare con la tensione dei 12 volt potete inserire il transistor TR1 rivolgendo la parte piatta del suo corpo verso il basso, poi il transistor di potenza TR2 rivolgendo il suo lato metallico verso la piccola aletta di raffreddamento a U.

Per completare il circuito inserite l'integrato **IC1** nel suo zoccolo rivolgendo la tacca di riferimento a forma di **U** verso **C5**, quindi con due spezzoni di filo collegate il piccolo **altoparlante** al circuito.

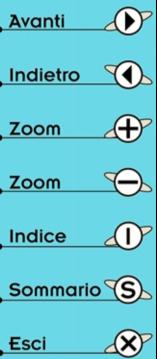
A questo punto potete collegare alla morsettiera i 12 volt di alimentazione rispettando la polarità +/- e subito l'altoparlante emetterà la caratteristica nota bitonale delle sirene dei vigili del fuoco.

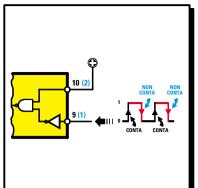
Potete modificare la tonalità delle note ruotando sperimentalmente i cursori dei trimmer **R2 - R4**.

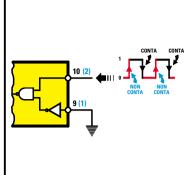
COSTO di REALIZZAZIONE

I componenti necessari per la realizzazione del progetto siglato **LX.5025** (vedi fig.612) compreso il circuito stampato e l'altoparlante L.23.000

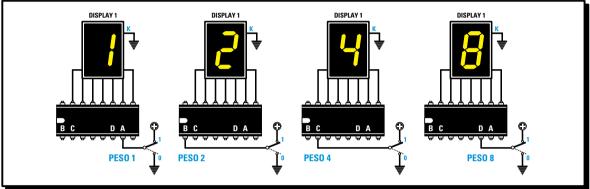
Costo del solo stampato LX.5025 L. 4.000











imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

Ora che conoscete tutte le porte digitali **Nand - And - Nor - Or - Inverter** possiamo presentarvi due integrati digitali chiamati **Decodifiche** e **Contatori**, che sono indispensabili per accendere nei Display i **7** segmenti indicati con le lettere **a-b-c-d-e-f-g**.

Leggendo questa Lezione apprenderete che i quattro piedini d'ingresso delle **Decodifiche**, contraddistinti dalle lettere **A-B-C-D**, hanno **pesi** rispettivamente di **1-2-4-8** che si possono sommare in modo da ottenere dei **pesi** supplementari di **3-5-6-7-9** che serviranno per far apparire su un solo Display i numeri **1-2-3-4-5-6-7-8-9-0**. Se userete **due** Decodifiche potrete pilotare **due** Display, quindi partendo dal numero **0** potrete arrivare fino al numero **99**.

Passando ai **Contatori** scoprirete che questi hanno due piedini d'ingresso, uno che riesce a contare i soli **fronti** di **salita** degli **impulsi**, vale a dire quando questi impulsi ad onda quadra passano dal livello logico **0** a **1** e non viceversa e l'altro che riesce a contare i soli **fronti** di **discesa**, vale a dire quando questi impulsi passano dal livello logico **1** a **0** e non viceversa.

A completamento di questa Lezione presentiamo tre semplici circuiti, che una volta montati vi permetteranno di vedere come sia facile cambiare sui Display i numeri da 0 a 9 tramite un **commutatore Binario** o tramite un integrato **Contatore**.

Avanti



Indietro



Zoom



Zoom



Indice



Sommario S



sci 🗶

DECODIFICHE DIGITALI per pilotare i DISPLAY

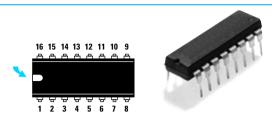


Fig.613 Per individuare i piedini 1-8 e 9-16 sul corpo dell'integrato è sufficiente rivolgere la tacca a U verso sinistra. In questa posizione, il piedino 1 si trova in basso a sinistra è l'8 in basso a destra.

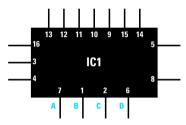


Fig.614 Negli schemi elettrici tutti gli integrati vengono raffigurati con un rettangolo e dei terminali che fuoriescono dai quattro lati. Il numero riportato sui terminali è quello dello zoccolo (vedi fig.613).

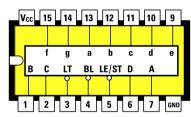


Fig.615 Schema interno di una Decodifica per pilotare i display. I piedini con le lettere minuscole a-b-c-d-e-f-g vanno collegati ai terminali a-b-c-d-e-f-g del display. I piedini A-B-C-D sono quelli d'ingresso.

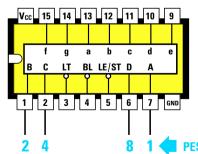


Fig.616 Collegando i piedini A-B-C-D ad una tensione positiva, sui display si accenderà un numero corrispondente al loro Peso. Piedino A peso 1, piedino B peso 2, piedino C peso 4, piedino D peso 8.

Nella 4° Lezione quando vi abbiamo presentato i display, avrete notato che per accendere tutti i numeri da 0 a 9 era necessario spostare manualmente 7 piccoli interruttori.

Esiste un integrato chiamato **decodifica** che permette di far apparire tutti i numeri da **0** a **9** utilizzando solo **4 interruttori** anzichè **7**.

Poichè questa decodifica è provvista di 16 piedini disposti 8 per lato (vedi fig.613), per individuare il piedino 1 della prima fila e il piedino 9 della seconda fila, bisogna guardare l'integrato dall'alto rivolgendo la sua tacca di riferimento a forma di U verso sinistra.

In questa posizione il **piedino 1** si trova nella fila in basso a **sinistra** ed il **piedino 9** nella fila in alto a **destra**.

Negli schemi elettrici questa decodifica viene raffigurata, come un qualsiasi altro integrato, con un rettangolo (vedi fig.614) dai quattro lati del quale fuoriescono dei terminali che non rispettano in alcun modo la disposizione dei piedini sul relativo zoccolo.

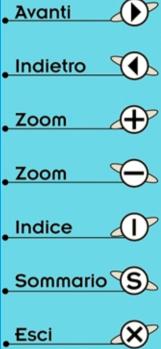
Su ciascun filo che fuoriesce da questo **rettangolo** è sempre riportato un **numero** che indica a quale **piedino** nel corpo dell'integrato esso è collegato.

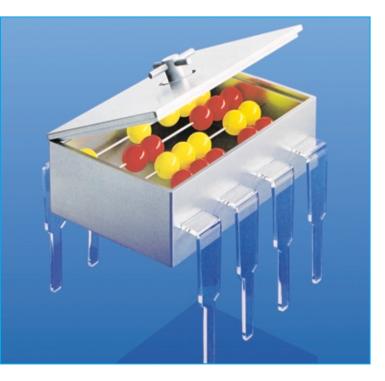
Questo sistema di rappresentazione degli integrati negli schemi elettrici si usa solamente per evitare di ritrovarsi con un groviglio di fili che, incrociandosi, renderebbero il disegno complesso e pressochè illeggibile.

Esistono tanti tipi di **decodifiche** per pilotare i display, caratterizzati ciascuno da una **sigla** diversa, perchè ogni Casa Costruttrice costruisce vari modelli anche se in pratica svolgono tutti la medesima funzione.

In commercio esistono decodifiche TTL che richiedono una tensione di alimentazione di 5 volt, decodifiche C/Mos che possono essere alimentate con tensioni variabili da 4,5 volt a 15 volt, infine decodifiche che pilotano solo display ad Anodo Comune e altre che pilotano solo display a Catodo Comune (abbiamo spiegato la differenza che esiste tra questi due tipi di display nella 4° Lezione).

I piedini contrassegnati con le lettere minuscole **a-b-c-d-e-f-g** (vedi fig.615) servono per alimentare i segmenti del display.





I piedini contrassegnati con le lettere maiuscole A-B-C-D servono per accendere sui display tutti i numeri da 0 a 9 portando questi ingressi a livello locico 1.

Oltre a questi piedini, ve ne sono altri contrassegnati con le seguenti sigle:

Vcc = Questo piedino 16 va collegato alla tensione positiva di alimentazione.

GND = Questo piedino **8** va collegato a **massa**, vale a dire alla tensione **negativa** di alimentazione.

BL = (**Bl**anking) Questo piedino **4** va sempre collegato al **positivo** di alimentazione, perchè se lo colleghiamo a **massa**, cioè a **livello logico 0**, la decodifica lascia **spenti** tutti i segmenti del display.

LT = (Lamp Test) Anche questo piedino 3 va collegato al **positivo** di alimentazione perchè, se collegato a **massa**, la decodifica provvede ad **accendere** contemporaneamente tutti i suoi **7 segmenti**. Questo piedino serve solo per controllare che non esistano nei display dei segmenti bruciati, ma in pratica non viene mai usato.

LE/ST = (Latch Enable Strobe) Questo piedino 5 va sempre collegato a massa perchè, se collegato al positivo, non vengono codificati i livelli logici degli ingressi A-B-C-D, quindi sul display non potrà mai cambiare alcun numero.

I quattro piedini d'ingresso **7-1-2-6**, contrassegnati con le lettere maiuscole **A-B-C-D**, hanno un **va-lore** chiamato **peso** (vedi fig.616):

il piedino 7 indicato A ha un peso 1

il piedino 1 indicato B ha un peso 2

il piedino 2 indicato C ha un peso 4

il piedino 6 indicato D ha un peso 8

Applicando una tensione **positiva**, vale a dire un **livello logico 1**, su questi **4 piedini**, vedremo apparire sul display un **numero** pari al loro **peso**.

Se portiamo a **livello logico 1** il piedino **A** che ha un **peso 1**, sul display apparirà **1**.

Se portiamo a **livello logico 1** il piedino **B** che ha un **peso 2**, sul display apparirà **2**.

Se portiamo a **livello logico 1** il piedino **C** che ha un **peso 4**, sul display apparirà **4**.

Se portiamo a **livello logico 1** il piedino **D** che ha un **peso 8**, sul display apparirà **8**.

Per far apparire i numeri **0-3-5-6-7-9** dovremo combinare questi **4 pesi** come si farebbe con i **pesi** di una **bilancia** (vedi fig.617).

Se sul piatto di quest'ultima poniamo un **peso** di 1 **chilo** assieme ad un peso di 2 **chili**, la bilancia indicherà un **peso totale** di 3 **chili**.

Se sul piatto poniamo un peso di 2 chili ed un peso di 4 chili, la bilancia indicherà un peso totale di 6 chili, ecc.

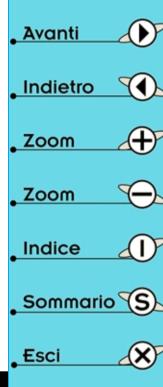
Quindi per ottenere i **numeri** da **0-3-5-6-7-9** con i quattro **pesi** disponibili, cioè **1-2-4-8**, dovremo procedere come seque:

numero 0 = Per far apparire questo numero non dovremo utilizzare nessun peso e questa condizione si ottiene collegando a massa (livello logico 0) tutti e quattro i piedini della decodifica.

numero 3 = Per far apparire questo numero dovremo applicare un **livello logico 1**, cioè dovremo fornire una tensione **positiva** ai due piedini che hanno un **peso** di 1 e di 2, infatti sommando 1+2 si ottiene 3.

numero 5 = Per far apparire questo numero dovremo portare a livello logico 1 i due piedini con un peso di 1 e di 4, infatti sommando 1+4 si ottiene 5.

numero 6 = Per far apparire questo numero dovremo portare a livello logico 1 i due piedini che hanno peso di 2 e di 4, infatti sommando 2+4 si ottiene 6.



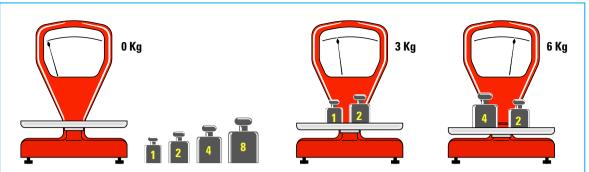


Fig.617 Con questi soli quattro pesi 1-2-4-8 è possibile far apparire sui display tutti i numeri da 0 a 9. Ammesso di avere una bilancia e quattro pesi da 1-2-4-8 Kg, per ottenere 3 Kg sarà sufficiente porre sul piatto un peso da 1 Kg ed uno da 2 Kg. Per ottenere 6 Kg sarà sufficiente collocare sul piatto un peso da 2 Kg ed uno da 4 Kg, mentre per ottenere 9 Kg sarà sufficiente porre sul piatto un peso da 1 Kg ed uno da 8 Kg.

numero 7 = Per far apparire questo numero dovremo portare a **livello logico 1** i tre piedini che hanno un **peso** di 1, 2 e 4, infatti sommando 1+2+4 si ottiene 7.

numero 9 = Per far apparire questo numero dovremo portare a **livello logico 1** i due piedini che hanno un **peso** di **1** e di **8**, infatti sommando **1+8** si ottiene **9**.

Nella **Tabella N.22** abbiamo indicato quali piedini devono essere portati a **livello logico 1**, cioè a quali piedini deve essere applicata una tensione **positiva** per far apparire sui display tutti i numeri da **0** a **9**.

Nota = Il numero presente accanto alle lettere A-B-C-D è quello del piedino della decodifica tipo CD.4511 utilizzata in questo progetto.

Tabella N.22							
	piedini da collegare al positivo						
numero sul di- splay	7-A peso 1	1-B peso 2	2-C peso 4	6-D peso 8			
0	0	0	0	0			
1	1	0	0	0			
2	0	1	0	0			
3	1	1	0	0			
4	0	0	1	0			
5	1	0	1	0			
6	0	1	1	0			
7	1	1	1	0			
8	0	0	0	1			
9	1	0	0	1			

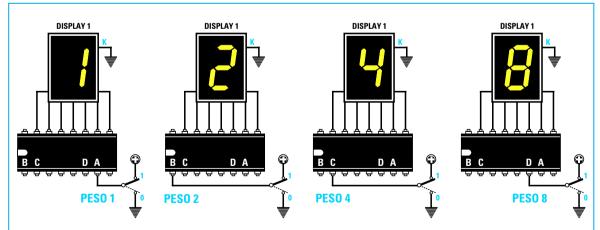


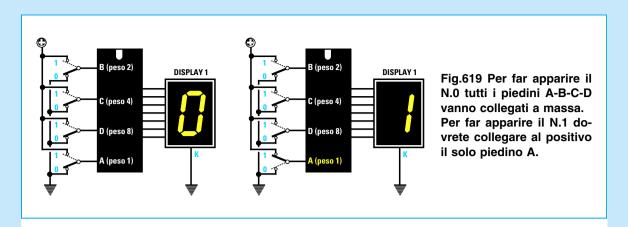
Fig.618 Collegando al positivo di alimentazione il solo piedino A che ha un Peso di 1, sul display apparirà il N.1. Collegando al positivo il piedino B, sul display apparirà il N.2, collegando il piedino C apparirà il N.4 e collegando il piedino D apparirà il N.8.

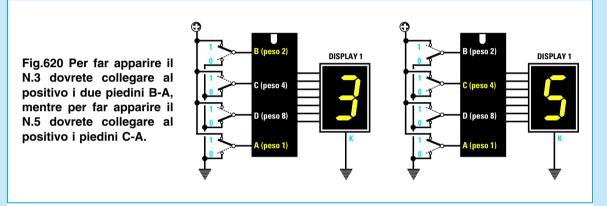


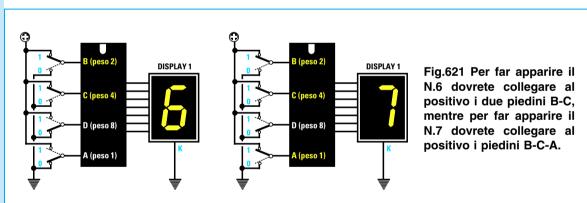
Sommario

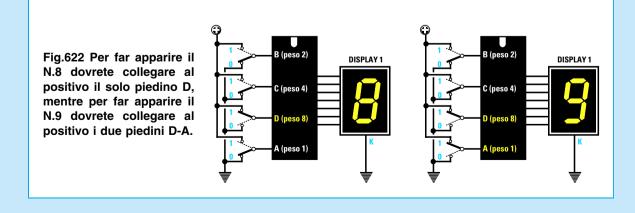
Esci

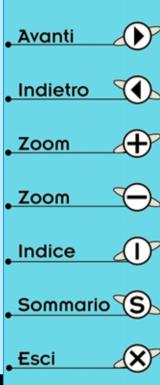


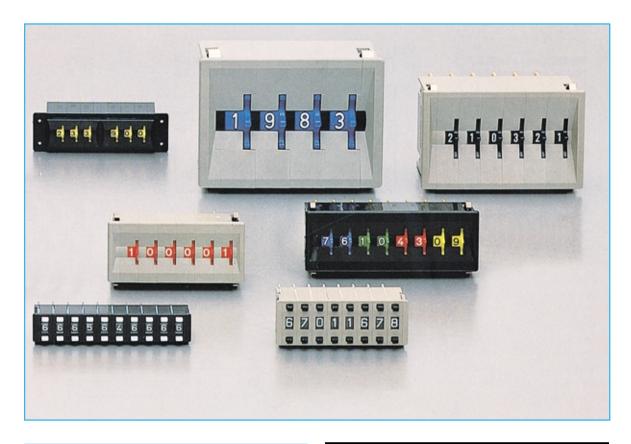












COMMUTATORI BINARI

Per portare a **livello logico 1** i piedini **A-B-C-D** anzichè utilizzare **4 deviatori** separati si usa un solo e speciale **commutatore** chiamato **binario** (vedi fig.623), che provvede ad inviare la tensione **positiva** sui **4 ingressi A-B-C-D** della decodifica rispettando i **pesi** riportati nella **Tabella N.22**.

Sulla parte anteriore di questi **commutatori** è presente una finestra in cui appare il **numero** che verrà visualizzato sul **display** (vedi fig.624).

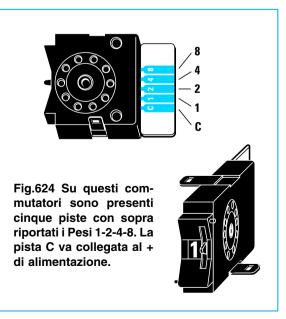
Sulla parte posteriore del corpo di questi commutatori sono presenti **5 piste** in rame che possono essere numerate **C 1-2-4-8** oppure **+ A-B-C-D**.

La pista indicata **C** o + va collegata alla tensione **positiva** di alimentazione.

Le piste 1-2-4-8 vanno collegate ai quattro piedini della **decodifica** indicati con **A-B-C-D**, infatti il loro numero corrisponde al **peso** di questi piedini.

Per verificare se effettivamente sul display si accendono i **numeri** corrispondenti al **peso** dei piedini esiste un'unica soluzione: montare un circuito che utilizzi una **decodifica**, un **display**, un **commutatore binario** e farlo funzionare.

Fig.623 Anzichè usare quattro interruttori separati per applicare la tensione positiva sui piedini A-B-C-D, si usa uno speciale commutatore Binario provvisto di una finestra. Il numero visualizzato in questa finestra è quello che apparirà sul display.



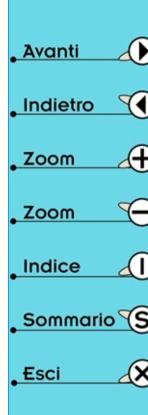




Fig.625 Schema elettrico del kit LX.5026 che

utilizza un commutatore Binario.

CONTATORE A 1 CIFRA LX.5026

Come visibile in fig.625, sulla parte superiore dello schema è presente il **display** e poichè questo è un **Catodo comune**, il suo terminale **K** deve essere collegato a **massa**.

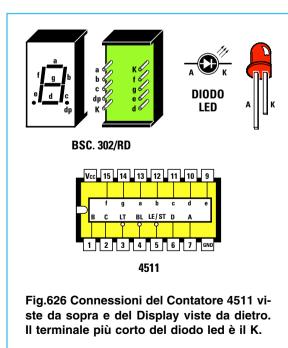
I sette terminali dei segmenti a-b-c-d-e-f-g sono collegati alle uscite della decodifica CD.4511 tramite 7 resistenze, che hanno la funzione di limitare la corrente di assorbimento sui 15-18 milliamper. Senza queste resistenze, il display si brucerebbe dopo pochi secondi di funzionamento.

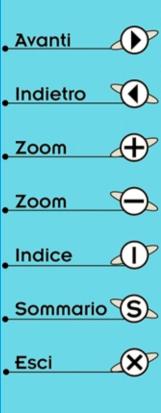
I 4 piedini d'ingresso 7-A, 1-B, 2-C, 6-D che hanno un peso rispettivamente di 1-2-4-8, risultano collegati a massa per mezzo di resistenze da 10.000 ohm (vedi R8-R9-R10-R11), in modo da rimanere a livello logico 0 fino a quando non verrà applicato ad essi un livello logico 1 tramite il commutatore binario S1.

Ad ogni piedino **A-B-C-D** abbiamo collegato un **dio-do led** per vedere quando su questi è presente un **livello logico 1** (led **acceso**) oppure quando è presente un **livello logico 0** (led **spento**).

Come potete notare, la **decodifica** viene rappresentata nello schema elettrico con un **rettangolo** nero (vedi **IC1**) dai quattro lati del quale fuoriescono i fili di collegamento.

In corrispondenza di ciascun filo c'è un **numero** che equivale a quello del suo zoccolo visto da **so- pra** (vedi fig.626).





Il diodo **DS1**, collegato in serie al filo della tensione **positiva** di alimentazione, è una protezione che abbiamo aggiunto per evitare che si possa bruciare l'**integrato** nell'eventualità in cui venga invertita per **errore** la polarità della tensione di alimentazione sulla morsettiera.

REALIZZAZIONE PRATICA del contatore LX.5026 di fig.628

Una volta in possesso del circuito stampato LX.5026 noterete che questo è un doppia faccia, vale a dire che ha delle piste in rame sia sopra che sotto, piste necessarie per collegare i piedini della decodifica a quelli del display.

Potete iniziare il montaggio inserendo nel circuito stampato lo **zoccolo** del **display**, quello della decodifica **CD.4511** e il piccolo **connettore femmina** per innestare il **commutatore binario**.

Dopo aver saldato tutti i piedini sulle piste in rame, facendo attenzione a non cortocircuitarne due adiacenti, potete inserire nelle piste del **commutatore** il piccolo **connettore maschio** (vedi fig.627).

Proseguendo nel montaggio inserite tutte le **resistenze**, poi il diodo **DS1** rivolgendo il lato del suo corpo contrassegnato da una **fascia bianca** verso **C1**, poi la **morsettiera** per entrare con la tensione di alimentazione di **12 volt** ed il condensatore elettrolitico **C1**, orientando verso il basso il suo terminale positivo.

Quando inserite nel circuito stampato i **diodi led**, dovete tenere presente che il terminale **più corto** va inserito nel foro presente in basso sul circuito stampato e contrassegnato con la lettera **K** (catodo) e il terminale **più lungo** nel foro opposto. Se questi due terminali vengono invertiti, i diodi led **non** potranno accendersi.

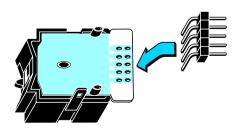


Fig.627 Prima di inserire il commutatore Binario S1 nel circuito stampato LX.5026 dovrete inserire e saldare sulle sue piste in rame il piccolo connettore maschio con i suoi 5 terminali ripiegati ad L.

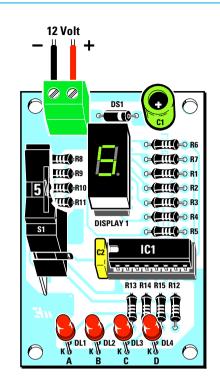


Fig.628 Schema pratico di montaggio del circuito LX.5026. Ruotando il commutatore S1 cambieranno i numeri sul display.

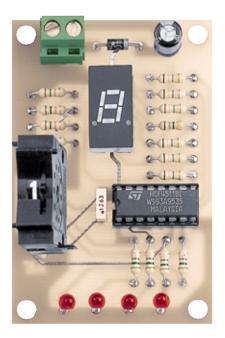


Fig.629 Ecco come si presenterà il circuito dopo aver montato tutti i componenti.



Esci

Completato il montaggio, inserite nel relativo zoccolo il display, rivolgendo il suo punto decimale verso il basso, poi l'integrato CD.4511 orientando la tacca di riferimento a forma di U presente sul suo corpo verso sinistra e, per ultimo, il commutatore binario nel connettore femmina.

È sempre opportuno verificare che tutti i piedini dell'**integrato** e del **display** siano entrati nelle sedi dello zoccolo, perchè può facilmente accadere che qualcuno fuoriesca o si ripieghi su se stesso.

Se nell'inserire l'integrato constatate che i suoi piedini risultano così divaricati da non poter entrare nello zoccolo, potete avvicinarli premendo il suo corpo sul piano di un tavolo.

Completato il montaggio e applicata la tensione dei 12 volt sulla morsettiera, potete ruotare il commutatore binario dal numero 0 al 9 e, automaticamente, vedrete apparire sul display il numero prescelto.

GLI integrati CONTATORI

Il commutatore binario risulta molto comodo per far apparire sui display un numero a nostra scelta, ma se volessimo realizzare un contatore che provveda automaticamente a far avanzare i numeri premendo un pulsante, dovremmo necessariamente sostituire il commutatore binario con un integrato chiamato contatore. Tale integrato provvede ad inviare automaticamente i livelli logici sugli ingressi A-B-C-D della decodifica, sempre rispettando i pesi della Tabella N.22.

Se utilizziamo l'integrato **contatore binario** tipo **CD.4518** (vedi fig.630), noteremo che al suo interno sono presenti **2 contatori**.

Le uscite A-B-C-D del 1° contatore fanno capo ai piedini 11-12-13-14, mentre le uscite A-B-C-D del 2° contatore fanno capo ai piedini 3-4-5-6.

I piedini d'ingresso del 1° contatore sono 9-10 e i piedini d'ingresso del 2° contatore sono 1-2.

I piedini **7-15** contrassegnati dalla lettera **R** sono quelli di **reset**, che consentono di riportare i numeri del **display** sullo **0-0** quando su essi verrà applicato un impulso **positivo**.

Per contare, questi due piedini di reset debbono necessariamente risultare cortocircuitati a massa, cioè tenuti a livello logico 0.

Per ogni impulso che applicheremo su uno dei due piedini d'ingresso, le quattro uscite **A-B-C-D** si porteranno a **livello logico 1** in ordine di **peso**, vale a dire **0-1-2-3-4-5-6-7-8-9**.

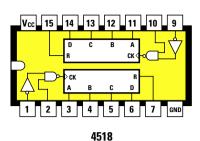


Fig.630 In sostituzione del commutatore Binario di fig.627 potrete usare dei Contatori Binari. All'interno dell'integrato siglato 4518 sono presenti due Contatori.

I piedini d'uscita A-B-C-D hanno un Peso pari a 1-2-4-8.

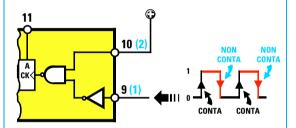


Fig.631 Il contatore 4518 dispone di due piedini d'ingresso 10 e 9 (2-1 per il secondo contatore). Se il segnale viene applicato sul piedino 9, il piedino 10 andrà collegato al +. Il piedino 9 rileva i soli fronti di salita e non quelli di discesa.

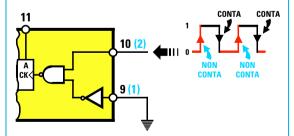
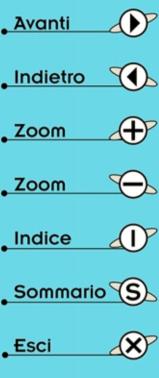


Fig.632 Se applicherete il segnale sul piedino 10, il secondo piedino 9 andrà collegato a massa. Il piedino 10 conta i soli fronti di discesa, vale a dire conteggia gli impulsi solo quando questi passano dal livello logico 1 al livello logico 0.



PERCHÈ 2 piedini D'INGRESSO

Osservando lo schema interno dell'integrato 4518, vi chiederete perchè in ogni divisore siano presenti due piedini d'ingresso quando in pratica se ne utilizza uno solo.

Per spiegarvelo prendiamo in considerazione uno solo dei due **contatori** e precisamente quello che ha i piedini d'ingresso numerati **9-10**.

Come noterete, il piedino 9 entra in un **inverter** prima di entrare nel piedino del **Nand**, mentre il piedino **10** entra direttamente nell'opposto piedino.

Per entrare con gli **impulsi** nel piedino **9**, dovremo necessariamente collegare al **positivo** il piedino **10** (vedi fig.631).

In questa configurazione l'integrato conteggerà l'impulso solo quando passerà dal livello logico 0 al livello logico 1 e non viceversa, perchè questo ingresso conteggia solo i fronti di salita e non quelli di discesa.

Per entrare con gli **impulsi** nel piedino **10**, dovremo necessariamente collegare a **massa** il piedino **9** (vedi fig.632).

In questa configurazione l'integrato conteggerà l'impulso solo quando questo passerà dal livello logico 1 al livello logico 0 e non viceversa, perchè questo ingresso conteggia solo i fronti di discesa e non quelli di salita.

Vi chiederete probabilmente se sia più vantaggioso entrare nel piedino 9 oppure nel piedino 10 e a tal proposito precisiamo che per certe applicazioni è necessario entrare nel piedino 9 e per altre nel piedino 10.

È sottinteso che nel **secondo** contatore presente nel divisore **4518** il piedino **9** corrisponde al piedino **1** e il piedino **10** corrisponde al piedino **2**.

CONTATORE a 2 CIFRE LX.5027

Questo contatore numerico a 2 cifre (vedi fig.633), in grado di far apparire sui due display tutti i numeri da 0 a 99 in modo manuale o automatico, ci è utile per spiegarvi perchè nel primo contatore posto sulla destra entriamo nel piedino 9 che rileva i soli fronti di salita (conta gli impulsi solo quando questi passano dal livello logico 0 al livello logico 1 e non viceversa), mentre nel secondo contatore posto sulla sinistra entriamo nel piedino 2 che rileva i fronti di discesa (conta gli impulsi solo quando questi passano dal livello logico 1 al livello logico 0 e non viceversa).

Iniziamo quindi la descrizione dal **primo contato**re posto sulla destra dell'integrato **4518** (vedi IC3).

Poichè abbiamo scelto come **ingresso** il piedino **9**, dovremo necessariamente collegare l'opposto piedino **10** al **positivo** di alimentazione.

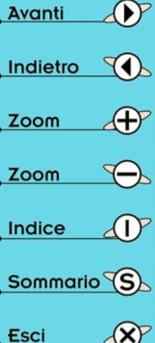
Così collegato, il **contatore** conterà solo quando l'uscita del **Nand IC4/D** passerà dal **livello logico 0** al **livello logico 1** e non viceversa.

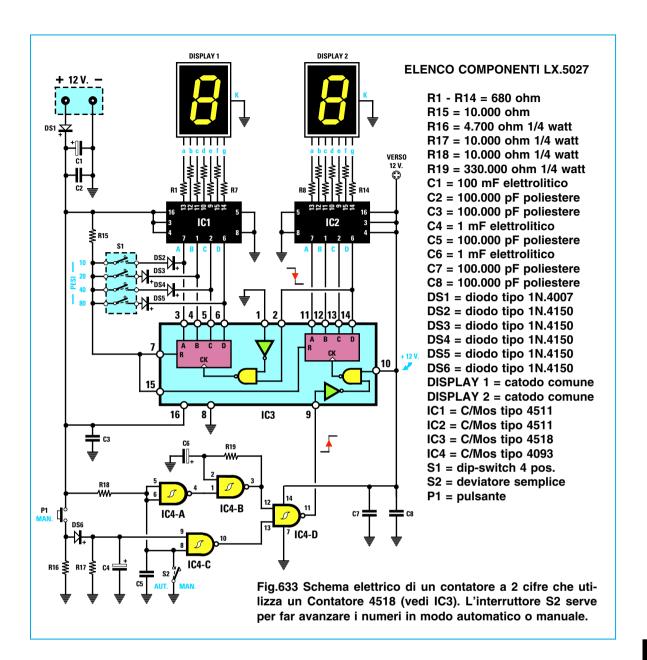
Per ogni impulso che entra nel piedino 9, i suoi piedini d'uscita 11-12-13-14 si porteranno a livello logico 1 come indicato nella Tabella N.23.

Tabella N.23 1° DIVISORE CD.4518				
	piedini d'uscita			
impulsi sul piedino 9	11=3 peso 1	12=4 peso 2	13=5 peso 4	14=6 peso 8
0° impulsi	0	0	0	0
1° impulso	1	0	0	0
2° impulsi	0	1	0	0
3° impulsi	1	1	0	0
4° impulsi	0	0	1	0
5° impulsi	1	0	1	0
6° impulsi	0	1	1	0
7° impulsi	1	1	1	0
8° impulsi	0	0	0	1
9° impulsi	1	0	0	1
10° impulsi	0	0	0	0

Poichè questi piedini d'uscita risultano collegati ai piedini d'ingresso 7-1-2-6 (A-B-C-D) della prima decodifica 4511 siglata IC2, sul suo display apparirà un numero equivalente ai pesi dei piedini che si porteranno a livello logico 1 (vedi Tabella N.24):

Tabella N.24					
numero	P	iedini	Ingre	esso	CD.4511
impulsi	A=7	B=1	C=2	D=6	display
0 impulsi	0	0	0	0	numero 0
1 impulso	1	0	0	0	numero 1
2 impulsi	0	1	0	0	numero 2
3 impulsi	1	1	0	0	numero 3
4 impulsi	0	0	1	0	numero 4
5 impulsi	1	0	1	0	numero 5
6 impulsi	0	1	1	0	numero 6
7 impulsi	1	1	1	0	numero 7
8 impulsi	0	0	0	1	numero 8
9 impulsi	1	0	0	1	numero 9
10 impulsi	0	0	0	0	numero 0





Come noterete, il massimo numero visualizzabile su questo display è il **9**, perchè al **decimo** impulso apparirà nuovamente il numero **0** (vedi Tabella N.24).

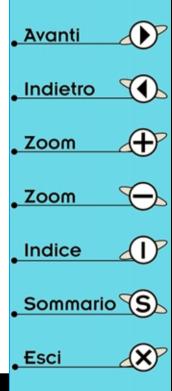
Per visualizzare i numeri **10-11-12**, ecc., fino a **99**, bisogna utilizzare il **secondo** display posto a sinistra, che piloteremo tramite la seconda **decodifica 4511** siglata **IC1** e collegata al secondo **contatore** posto all'interno dell'integrato **4518** (vedi **IC3**).

Perchè questo display faccia apparire il numero 1 quando il **primo** display passa dal numero 9 al numero 0, dovremo collegare il piedino d'uscita 14 del primo contatore al piedino d'ingresso 2 del secondo contatore.

Poichè utilizziamo questo **secondo contatore** per contare i soli **fronti di discesa** (entriamo nel piedino **2**), dovremo necessariamente collegare a **massa** il suo opposto piedino **1**.

A questo proposito potreste chiederci perchè utilizziamo questo **secondo contatore** per contare i **fronti di discesa** e non i **fronti di salita** come abbiamo fatto per il **primo contatore**.

Andando a consultare la **Tabella N.23** potete notare che quando sul display appare il numero **8** il **piedino 14** del **primo contatore** si porta dal **livello logico 0** al **livello logico 1**, quindi si determina un **fronte di salita**; pertanto se avessimo utilizzato per



l'ingresso del **secondo** contatore il piedino **1**, questo avrebbe rilevato subito tale **fronte di salita**, sul display di sinistra sarebbe apparso il numero **1** e quindi sui due display si sarebbe visualizzato il numero **18**.

Usando il piedino d'ingresso 2 che sente i fronti di discesa, quando il piedino 14 conteggiato il numero 8 si porta a livello logico 1, il secondo contatore non lo conta e nemmeno lo farà quando sul display di destra apparirà il numero 9.

Al decimo impulso, quando il piedino 14 cambierà la sua condizione logica portandosi dal livello logico 1 al livello logico 0, avremo un fronte di discesa, quindi il piedino d'ingresso 2 del secondo contatore lo rileverà come impulso da contare e solo in corrispondenza di questo decimo impulso sul display di sinistra apparirà il numero 1.

Quindi, quando il display di destra passerà dal numero 9 al numero 0, sui due display leggeremo 10, poi 11-12-13, ecc., fino al numero 19.

Quando al 20° impulso, il display di destra passa dal numero 9 al numero 0, nuovamente sul secondo contatore giungerà un fronte di discesa, quindi sui due display apparirà il numero 20.

Passando dal **29°** al **30°** impulso, sui display vedremo apparire il numero **30**, poi, procedendo nel conteggio oltre il **39°** impulso vedremo apparire il numero **40**, ecc., fino ad arrivare al numero **99**.

Quando il conteggio avrà raggiunto il numero 99, al 100° impulso su entrambi i display apparirà nuovamente il numero 0-0.

I PIEDINI di RESET 7-15

All'inizio dell'articolo abbiamo precisato che i piedini 7-15 contrassegnati dalla lettera R, che significa reset, andranno necessariamente cortocircuitati a massa, cioè tenuti a livello logico 0, mentre guardando lo schema elettrico si scopre che su questi due piedini giunge una tensione positiva tramite la resistenza R15.

Qui non bisogna lasciarsi trarre in inganno, perchè questi piedini sono tenuti a **livello logico 0** dai diodi **DS2-DS3-DS4-DS5** collegati tramite **S1** ai piedini **3-4-5-6**.

Abbiamo volutamente inserito questi diodi per dimostrare come si riesca a programmare un contatore in modo da farlo arrivare ad un numero minore di 99, ad esempio 20-30-40-50-60-80-90. Infatti, quando tra breve vi presenteremo il kit di un orologio digitale, dovremo necessariamente fermarci al numero 60 e non arrivare al numero 99 perchè occorrono 60 secondi per segnare 1 minuto e 60 minuti per segnare 1 ora.

Cortocircuitando il diodo **DS3**, il numero massimo che potremo visualizzare sul piedino **4** sarà il **19**, perchè al **20° impulso** i due contatori si **azzere-ranno**.

Infatti il piedino 4 d'uscita fino al numero 19 si trova a livello logico 0, pertanto la tensione positiva che la resistenza R15 dovrebbe far giungere sui piedini di reset 7-15 verrà cortocircuitata a massa dal diodo DS3 tramite il piedino 4:

Tabella N.25 2° DIVISORE				
Impulsi	piedini d'uscita			
sul piedino 2	3	4	5	6
19° impulso	1	0	0	0
20° impulso	0	1	0	0
30° impulso	1	1	0	0
40° impulso	0	0	1	0
50° impulso	1	0	1	0
60° impulso	0	1	1	0
70° impulso	1	1	1	0
80° impulso	0	0	0	1
90° impulso	1	0	0	1

Quando apparirà i numero 20, il piedino 4 si porterà a livello logico 1 (vedi Tabella N.25), quindi la tensione positiva della resistenza R15 potrà raggiungere i piedini di reset 7-15 e in quel preciso istante sui due display appariranno i numeri 0-0.

Il numero 20 non lo vedremo mai perchè il reset cambierà istantaneamente il 2 con lo 0.

Se ora proviamo a cortocircuitare il diodo **DS3** che ha un valore di **20** assieme al diodo **DS4** che ha un valore di **40**, il contatore conterà fino al numero **60**, più precisamente fino al numero **59**, perchè, quando arriverà al numero **60**, questo istantaneamente diventerà **0-0**.

Voi penserete che non appena il contatore arriverà al numero 20 e il piedino 4 si porterà a livello logico 1, la tensione positiva presente sulla resistenza R15 raggiungerà i piedini di reset 7-15.

In realtà ciò non avviene, perchè non bisogna dimenticare che il diodo **DS4**, collegato al piedino **5**, manterrà **cortocircuitata** a **massa** questa tensione positiva perchè si trova a **livello logico 0**.

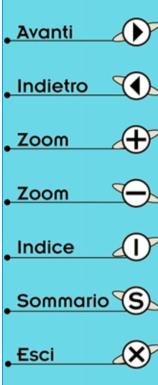
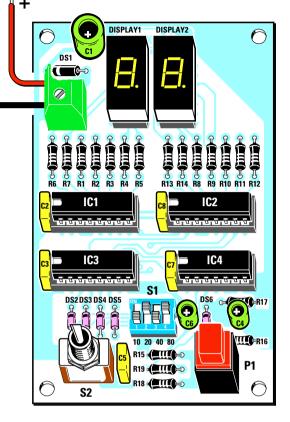
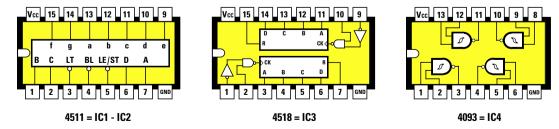


Fig.634 Schema pratico di montaggio del contatore a 2 cifre LX.5027. Spostando le levette del dip-switch S1 che hanno un Peso di 10-20-40-80, è possibile azzerare il conteggio sui numeri 9-19-29-39-49-59-69-79-89-99. Per arrivare al numero massimo 99 dovrete usare i due pesi 20 + 80.



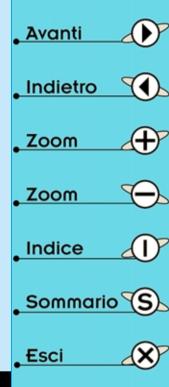
FILE OF THE PROPERTY OF THE PR

Fig.635 Foto del contatore a 2 cifre così come si presenterà a montaggio ultimato. Se sposterete la leva del deviatore S2 verso destra, dovrete premere il pulsante P1 per far avanzare i numeri. Spostandola a sinistra, i numeri avanzeranno automaticamente.



12 Volt

Fig.636 Connessioni degli integrati viste da sopra. Quando inserite questi integrati nei rispettivi zoccoli dovrete controllare la sigla stampigliata sul loro corpo, facendo attenzione a orientare la tacca di riferimento a U verso sinistra (vedi fig.634).



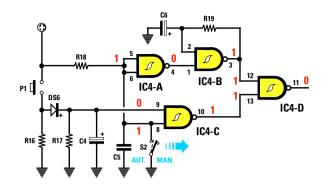
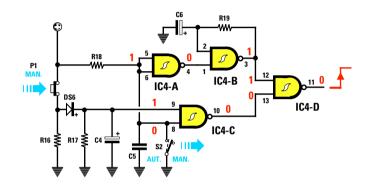


Fig.637 Con il deviatore S2 aperto, sul piedino di uscita dell'ultimo Nand IC4/D sarà presente un livello logico 0. Se controllate la Tavola della Verità dei Nand (vedi fig.647) scoprirete che applicando un livello logico 1-1 sugli ingressi, in uscita si otterrà un livello logico 0.

Fig.638 Premendo il pulsante P1 con S2 aperto, sul piedino d'uscita di IC4/D il livello logico da 0 passerà a 1, quindi si avrà un fronte di salita che potrete applicare sul piedino 9 del contatore 4518.



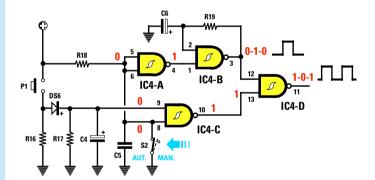
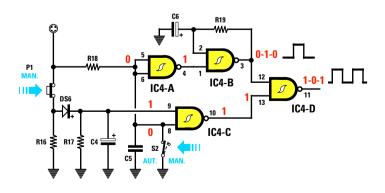
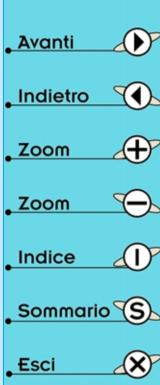


Fig.639 Chiudendo il deviatore S2 entrerà in funzione lo stadio oscillatore IC4/B. Il segnale ad onda quadra da questo generato verrà trasferito da IC4/D verso il piedino 9 del contatore 4518.

Fig.640 Con il deviatore S2 chiuso, verrà esclusa la funzione del pulsante P1, quindi anche se lo premerete, non riuscirete a modificare i numeri che appaiono in automatico sui display.





Quando il contatore arriverà sul numero 40 e poi sul numero 50, anche se il piedino 5 si porterà a livello logico 1, il diodo DS3 collegato al piedino 4 cortocircuiterà a massa la tensione positiva come è possibile vedere nella Tabella N.25.

Quando il contatore arriverà sul numero **60**, i piedini di uscita **4-5** si troveranno entrambi nella **condizione logica 1**.

In questa condizione i due diodi **DS3-DS4** non potranno più cortocircuitare a **massa** la tensione **positiva** della resistenza **R15**, quindi questa raggiungendo i piedini di **reset 7-15** azzererà il conteggio facendo apparire sui display i numeri **0-0**.

Se volessimo arrivare al numero 99, dovremmo necessariamente collegare ai piedini di **reset** i diodi **DS3-DS5** che hanno un valore di 20 e 80, quindi il conteggio arriverebbe a 20+80 = 100.

Se volessimo contare fino ad un massimo di 30, dovremmo collegare ai piedini di **reset** i diodi **DS2-DS3** che hanno un valore di 10 e 20, quindi il conteggio arriverebbe al numero 10+20 = 30.

Una volta realizzato questo kit, provate a cortocircuitare i diversi **pesi** riportati di lato sul piccolo **dip/switch** e constaterete che il conteggio si **azzererà** un numero **prima** del peso **totale**:

peso 10	si arriva al numero 9
peso 20	si arriva al numero 19
peso 10+20	si arriva al numero 29
peso 10+40	si arriva al numero 49
peso 20+40	si arriva al numero 59
peso 10+20+40	si arriva al numero 69
peso 80	si arriva al numero 79
peso 10+80	si arriva al numero 89
peso 20+80	si arriva al numero 99

LA FUNZIONE dei 4 NAND

Per far avanzare i numeri sui display in modo manuale o in modo automatico, abbiamo utilizzato un altro integrato tipo 4093 contenente 4 Nand.

INTERRUTTORE S2 APERTO

Tenendo aperto l'interruttore S2 (vedi fig.637), sul piedino 8 del Nand IC4/C abbiamo un livello logico 1 fornito dalla resistenza R18 collegata alla tensione positiva di alimentazione.

Poichè sull'opposto piedino 9 è presente un livello logico 0 perchè collegato a massa tramite la resistenza R17, sull'uscita di questo Nand sarà presente un livello logico 1, infatti, consultando la Tavola della verità del Nand (vedi fig.647) è possibile constatare che, applicando sugli ingressi 0-1, in uscita si ottiene un livello logico 1.

Questa **condizione logica 1** entrerà nel piedino d'ingresso **13** dell'ultimo **Nand** siglato **IC4/D** e, poichè l'opposto piedino **12** si trova a **livello logico 1**, sulla sua uscita otterremo **1-1** = **0**.

Premendo il pulsante P1 (vedi fig.638), la tensione positiva di alimentazione passando attraverso il diodo DS6 andrà a caricare il condensatore elettrolitico C4, quindi sui due piedini del Nand IC4/C sarà presente la condizione 1-1 che ci darà in uscita un livello logico 0. Sui piedini d'ingresso dell'ultimo Nand siglato IC4/D otterremo pertanto la condizione 1-0, quindi il suo piedino d'uscita 11 si porterà a livello logico 1.

Essendo questa uscita collegata al piedino 9 del primo contatore, avremo un fronte di salita che il contatore rileverà come impulso valido, quindi il numero sul display avanzerà di una unità.

INTERRUTTORE S2 CHIUSO

Chiudendo l'interruttore S2 (vedi fig.639), sul piedino 8 del Nand IC4/C giungerà un livello logico 0 e poichè sull'opposto piedino 9 è già presente un livello logico 0 (per la presenza della resistenza R17 collegata a massa), sull'uscita di questo Nand otterremo un livello logico 1.

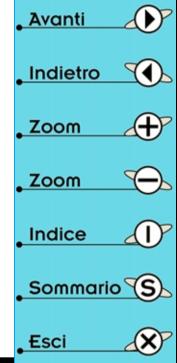
Consultando la **Tavola della verità** di un **Nand** (vedi fig.647) constateremo che, applicando sugli ingressi **0-0**, in uscita si ottiene un **livello logico 1**.

Premendo il pulsante **P1** (vedi fig.640), anche se sull'opposto piedino giungerà un **livello logico 1**, l'uscita **non** cambierà, quindi nuovamente otterremo un **livello logico 1**, infatti **0-1 = 1**.

Chiudendo l'interruttore **S2**, gli ingressi del **Nand IC4/A** collegato come **inverter** si porteranno a **livello logico 0** e di conseguenza sulla sua uscita ci ritroveremo un **livello logico 1** che entrerà nel piedino **1** del terzo **Nand IC4/B**.

Supponendo che l'opposto piedino 2 si trovi a livello logico 0, quando sugli ingressi è presente 0-1 sul piedino d'uscita 3 otterremo un livello logico 1, vale a dire una tensione positiva.

In queste condizioni, la resistenza R19 inizierà a caricare il condensatore elettrolitico C6 e quando questo si sarà caricato, il suo piedino 2 d'ingresso si porterà a livello logico 1, quindi sui due piedini d'ingresso avremo 1-1.



Consultando la **Tavola della Verità** di un **Nand** rileveremo che con **1-1** sugli ingressi, il suo piedino d'uscita si porta a **livello logico 0** che corrisponde a piedino **cortocircuitato** a **massa**.

Collegando a massa la resistenza R19, il condensatore elettrolitico C6 inizierà a scaricarsi e quando questo si sarà scaricato, il suo piedino 2 d'ingresso si porterà a livello logico 0.

Sugli ingressi otterremo pertanto **0-1** che riporteranno il piedino d'uscita **3** a **livello logico 1** e, di conseguenza, il condensatore elettrolitico **C6** inizierà nuovamente a **caricarsi**.

Questo condensatore che si caricherà e si scaricherà a ciclo continuo, ci fornirà in uscita delle onde quadre la cui frequenza dipende dal valore del condensatore C6 e della resistenza R19.

Con i valori utilizzati otterremo una **frequenza** di circa **3 Hertz** (**3 impulsi** al **secondo**), che applicheremo sul piedino d'ingresso **12** dell'ultimo **Nand** siglato **IC4/D**.

Questa frequenza la ritroveremo sul suo piedino d'uscita 11 e poichè quest'ultimo risulta collegato al piedino 9 del primo contatore, questo inizierà a contare 3 impulsi per secondo.

Quindi con l'interruttore **\$2 chiuso** vedremo scorrere sui display tutti i numeri da **0** a **99**, dopodichè il contatore inizierà nuovamente da **0** per arrivare a **99** e così via fino all'infinito.

Nota = Tutti questi cambiamenti di livelli logici, cioè 0-0=1, 1-1=0 e 1-0=1, inizialmente vi creeranno un po' di confusione.

Purtroppo la **prima volta** che si affronta un qualsiasi problema tutto appare **difficile**, poi studiandolo a fondo ci si accorge che in realtà è più semplice di quanto si poteva supporre.

Ad esempio quanti di noi, ai tempi della scuola, di fronte alla **Tavola Pitagorica** abbiamo pensato che sarebbe stato impossibile riuscire a ricordarsi a memoria tutti quei numeri. Ma poi a forza di ripeterla, abbiamo finalmente imparato che **3x3** fa **9**, **5x5** fa **25** e **3x5** fa **15**.

Lo stesso dicasi per la **Tavola della Verità** delle **porte logiche** e proprio per aiutarvi a risolvere il problema dei **livelli logici** vi abbiamo consigliato nella Lezione N.16 di realizzare il kit **LX.5022**.

Pertanto quando vi ritroverete con lo schema di un circuito digitale che utilizza delle porte Nand - Nor

- And - Inverter, ecc., tenetelo a portata di mano e quando leggerete che sugli ingressi di una porta giunge un 1-0 oppure uno 0-0, eseguite questa identica combinazione sul kit LX.5022 e subito vedrete quale livello logico apparirà sull'uscita della porta.

DECODIFICA + CONTATORE

Poichè in elettronica si cerca sempre di **ridurre** il numero dei componenti, sul mercato troviamo degli **integrati** contenenti sia la **decodifica** che il **contatore** (vedi fig.641).

Se prendiamo in considerazione una **decodifi- ca+contatore** siglata **4033** (vedi fig.641), noteremo che anche in questa sono presenti i piedini siglati **a-b-c-d-e-f-g** che servono per alimentare i segmenti del display, ma mancano invece i piedini contraddistinti dalle lettere **A-B-C-D** e in loro sostituzione ne esistono altri così siglati:

Vcc = Questo piedino **16** va collegato alla **tensione positiva** di alimentazione.

GND = Questo piedino **8** va collegato a **massa**, vale a dire alla tensione **negativa** di alimentazione.

CK (**Clock**) = Su questo piedino 1 vengono applicati gli **impulsi** da contare; facciamo presente che questo piedino rileva solo i **fronti** di **salita** e **non** quelli di discesa.

CKi (Clock inhibit) = Questo piedino **2** va collegato a **massa**, diversamente non conta gli **impulsi** che giungono sul piedino **1**.

R (Reset) = Questo piedino **15** deve risultare collegato a **massa**. Applicando su questo piedino un **impulso** a **livello logico 1**, il numero che appare sul display verrà azzerato sullo **0**.

LT (Lamp Test) = Questo piedino 14 va collegato a massa. Se lo colleghiamo al positivo di alimentazione si accenderanno contemporaneamente tutti i 7 segmenti del display. Questo piedino, che serve solo per controllare che non esistano nel display dei segmenti bruciati, non si usa praticamente mai.

RBi (Ripple Blanking in) = Questo piedino 3 serve per far apparire oppure per escludere il numero 0. Se collegato al **positivo** di alimentazione, il numero 0 appare, se collegato a **massa** non appare.

In un contatore a 2 cifre si lascia sempre e solo acceso lo 0 di destra e si spegne lo 0 di sinistra, per evitare di vedere 00 - 01 - 02 - 03, ecc.

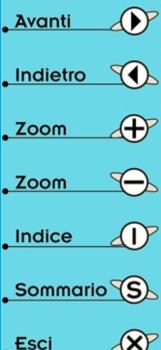
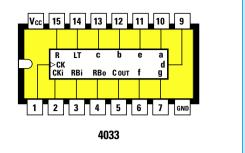


Fig.641 Esistono degli integrati che contengono un Contatore più una Decodifica per pilotare un Display. Nel disegno le connessioni dell'integrato 4033 che abbiamo utilizzato nello schema di fig.642.



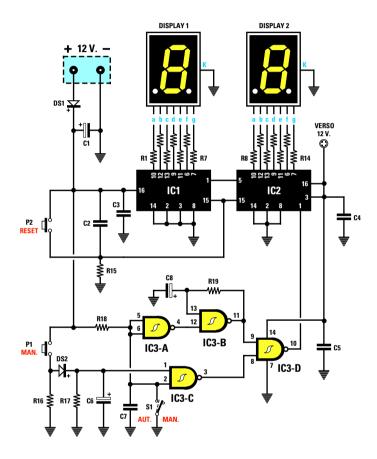
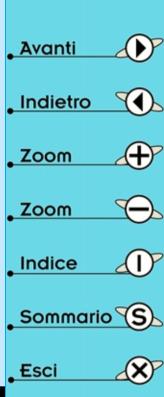


Fig.642 Con due soli integrati 4033 potrete realizzare un contatore a 2 cifre molto simile a quello di fig.633. I piedini di Reset 15 di questi due integrati verranno tenuti a livello logico 0 dalla resistenza R15 collegata a massa. Per azzerare il conteggio sarà sufficiente far giungere sui due piedini 15 un livello logico 1, condizione che otterrete premendo il pulsante P2.





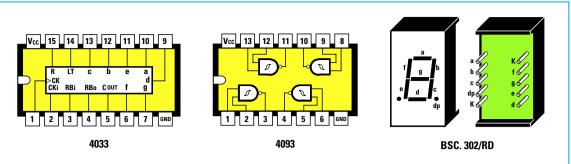


Fig.643 Connessioni viste da sopra dei due integrati 4033 e 4093 utilizzati nel progetto di fig.642. Sulla destra le connessioni dei segmenti a-b-c-d-e-f-g del display. Il terminale contrassegnato "dp" è il punto decimale, mentre i terminali K sono quelli di Massa.

RBo (Ripple Blanking out) = Questo piedino 4 si usa solo nei contatori a 3 cifre per spegnere gli zeri non significativi posti a sinistra, in modo da non vedere sui display 000 - 001 - 002 - 011 - 012, ecc., ma soltanto i numeri significativi 1 - 2 - 3 - 11 - 12, ecc.

C OUT (Carry out) = Il piedino 5 al quinto conteggio passa dalla condizione logica 1 alla condizione logica 0 per tornare, al decimo conteggio, alla condizione logica 1. Quest'ultima, applicata al CK del secondo contatore di sinistra siglato IC1, lo fa incrementare di una cifra.

Detto questo possiamo passare allo schema elettrico di un contatore a **2 cifre** (vedi fig.642) che utilizza due integrati **4033**.

Sappiamo già che i quattro Nand siglati IC3/A-IC3/B-IC3/C-IC3/D collegati al piedino d'ingresso 1 del primo contatore IC2, servono per far avanzare il conteggio in modo manuale premendo il pulsante P1, oppure in modo automatico chiudendo l'interruttore S1.

Quando il display collegato al contatore IC2 di destra avrà raggiunto il numero 9 e al decimo impulso sarà tornato sul numero 0, dal piedino 5 del Carry out di IC2 fuoriuscirà una condizione logica 1 che raggiungerà il piedino 1 del contatore di sinistra siglato IC1, quindi sui due display apparirà il numero 10, poi 11-12, ecc.

Arrivati al numero 19, quando il display di destra passerà dal numero 9 al numero 0, dal piedino del Carry out fuoriuscirà un altro livello logico 1 che farà avanzare di una unità il display di sinistra, quindi apparirà 20-21-22, ecc., poi 30, infine 40-50, ecc., fino ad arrivare al numero 99, quindi a 00 dopodiché il conteggio ripartirà da 1.

In questo circuito è presente un secondo pulsante siglato **P2** indicato **reset**.

Premendo questo pulsante, invieremo sui piedini 15 dei due contatori IC1-IC2 un impulso positivo che cancellerà i numeri visualizzati sui display.

Se arrivati ad un qualsiasi numero **18-35-71**, ecc., volete far ripartire il conteggio da **0**, sarà sufficiente premere e subito rilasciare il pulsante **P2**.

L'unico **svantaggio** che presenta questo contatore a **2 cifre** rispetto a quello precedente riprodotto in fig.633, è che non si può **programmare** per farlo contare fino ad un massimo di **20-30-60**. ecc.

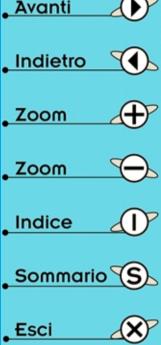
REALIZZAZIONE PRATICA del contatore LX.5027 di fig.634

Per realizzare questo contatore a **2 cifre** dovete procurarvi il kit **LX.5027** che risulta completo di tutti i componenti compreso il **circuito stampato** già inciso e forato.

Potete iniziare il montaggio inserendo nello stampato i due **zoccoli** per i **display** e i quattro **zoccoli** per gli **integrati IC1-IC2-IC3-IC4**.

I piedini di questi zoccoli vanno saldati **accuratamente** sulle piste in rame presenti sul circuito stampato.

Infatti il **segreto** per far funzionare **subito** un qualsiasi progetto elettronico è quello di eseguire delle **saldature** perfette. Come vi abbiamo spiegato nella **Lezione N.5**, lo stagno **non** deve mai essere **sciolto** sulla **punta** del saldatore per poi essere depositato sul terminale da saldare; infatti, dopo aver posizionato la **punta** del saldatore in prossimità del terminale da saldare, è necessario avvicinare



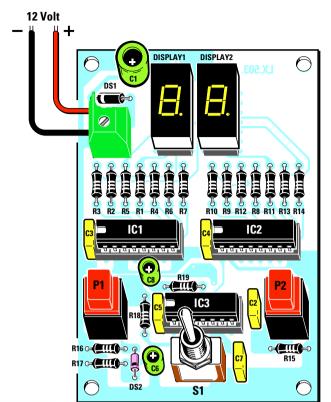


Fig.644 Schema pratico di montaggio del contatore a 2 cifre siglato LX.5028. Anche in questo circuito se sposterete la leva del deviatore S1 verso destra, dovrete premere il pulsante P1 per far avanzare i numeri, mentre se la sposterete verso sinistra, i numeri avanzeranno in modo automatico.

Premendo il pulsante P2 cancellerete i numeri che appaiono sui due display.

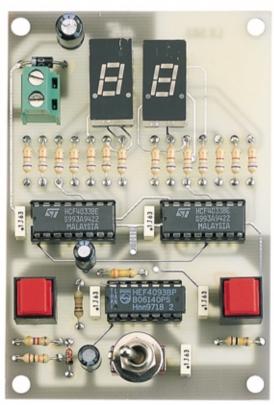
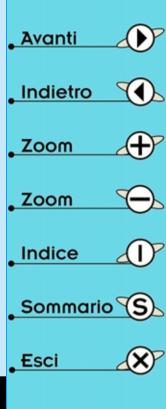


Fig.645 Ecco come si presenta a montaggio ultimato il contatore siglato LX.5028. Dopo aver montato i kits che vi abbiamo presentato in questa Lezione, vi renderete conto che la complessa spiegazione dei livelli logici 0-1 che cambiano di stato, che forse avete avuto qualche difficoltà a seguire, con il circuito in mano risulta assai più comprensibile. Infatti, solo coniugando la teoria con la pratica le cose più difficili possono diventare semplici.



ad essa il **filo** di **stagno** che, fondendosi, farà fuoriuscire dal suo interno un **disossidante** che provvederà a bruciare tutti gli **ossidi** presenti sulla superficie metallica dei terminali.

Completata questa operazione, dovete inserire nello stampato il piccolo **dip-switch** siglato **S1** rivolgendo verso il **display** il lato del suo corpo contrassegnato dalla dicitura **On**.

Proseguendo nel montaggio potete inserire tutte le **resistenze**, verificandone il valore ohmico tramite i colori presenti sul loro corpo, poi il diodo **DS1** che ha un corpo **plastico**, rivolgendone il lato contornato da una **fascia bianca** verso sinistra come appare ben visibile nella fig.634, quindi i diodi **DS2-DS3-DS4-DS5-DS6** che hanno un corpo in **vetro**, orientandone verso l'alto il lato contornato da una **fascia nera**.

Dopo le resistenze potete inserire i **condensatori poliestere**, infine i tre **condensatori elettrolitici** rispettando la polarità **+/**– dei loro terminali.

Per completare il montaggio, dovete inserire la morsettiera a due poli per entrare con i 12 volt di alimentazione, poi l'interruttore S2 che permette di ottenere la funzione Manuale o Automatico e il pulsante P1.

A questo punto potete inserire nei rispettivi zoccoli i display rivolgendo il punto decimale presente sul loro corpo verso il basso, poi gli integrati rivolgendo la loro tacca di riferimento a forma di U verso sinistra, come visibile in fig.634.

Prima di fornire tensione al contatore, dovete spostare verso l'**alto** le due levette di **S1** che hanno un peso di **20** e **80** così da contare fino a **99**.

Se sposterete verso l'alto le levette con un diverso **peso**, arriverete ad un numero **minore** di **99**.

Se **non** ne sposterete **nessuna**, il contatore non potrà effettuare alcun **conteggio**.

REALIZZAZIONE PRATICA del contatore LX.5028 di fig.644

Per realizzare questo contatore a **2 cifre** dovete procurarvi il kit **LX.5028** che, come il precedente, risulta completo di tutti i componenti compreso il **circuito stampato** già inciso e forato.

Potete iniziare il montaggio inserendo nello stampato i due **zoccoli** per i **display** e i tre **zoccoli** per gli **integrati IC1-IC2-IC3**. Dopo aver saldato tutti i terminali sulle piste del circuito stampato, potete inserire le **resistenze**, poi il diodo **DS1** che ha un corpo **plastico**, rivolgendone il lato contornato da una **fascia bianca** verso sinistra come appare ben visibile nella fig.644, quindi il diodo **DS2** che ha il corpo in **vetro** rivolgendone il lato contornato da una **fascia nera** verso il basso come visibile sempre in fig.644.

Dopo questi componenti potete inserire i **condensatori poliestere** ed i tre **condensatori elettrolitici** rispettando la polarità +/- dei loro terminali.

Per completare il montaggio, dovete montare la morsettiera a due poli per entrare con i 12 volt di alimentazione, poi l'interruttore S1 che consente di ottenere la funzione Manuale o Automatico e infine i due pulsanti P1-P2.

A questo punto potete inserire nei due zoccoli i display rivolgendo il loro punto decimale verso il basso e negli altri tre zoccoli gli integrati rivolgendo verso sinistra la loro tacca di riferimento a forma di U, come visibile in fig.644.

Non appena inserirete nella morsettiera i **12 volt** necessari per l'alimentazione del circuito, vedrete apparire sui display un numero, che potrete far avanzare premendo **P1** o azzerare premendo **P2**.

Spostando la leva del deviatore S1 sul lato opposto vedrete i numeri avanzare in modo automatico da 0 fino a 99.

COSTO di REALIZZAZIONE

Costo del solo stampato LX.5026 L. 5.000

- Tutti i componenti per realizzare il contatore siglato **LX.5027** (vedi fig.634), compresi circuito stampato, 2 display, 4 integrati con zoccolo, dipswitch, diodi, deviatore e pulsante L.33.000

Costo del solo stampato LX.5027..... L. 7.000

Costo del solo stampato LX.5028 L. 8.500

Avanti
Indietro
Zoom
Zoom
Indice
Sommario

Esci

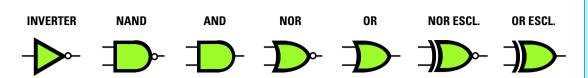


Fig.646 In questo disegno riportiamo i simboli grafici di tutte le porte digitali come li vedrete disegnati negli schemi elettrici. Come potete vedere nella Tavola della Verità riportata in fig.647, applicando sugli ingressi di ogni porta una diversa combinazione di 1-0 otterrete sulle loro uscite un diverso livello logico.

TAVOLA della VERITÀ delle PORTE LOGICHE

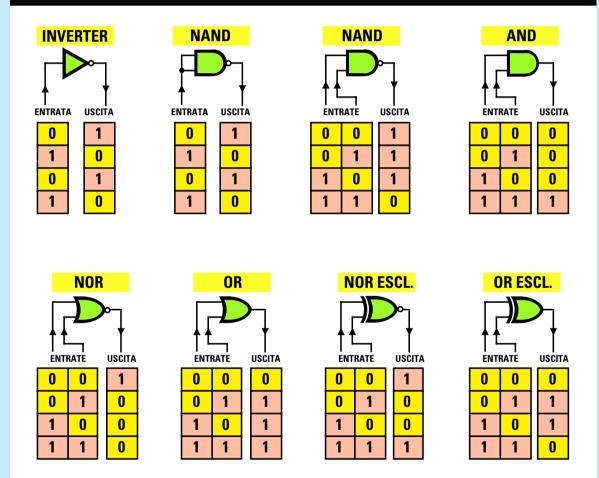
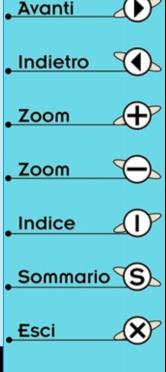
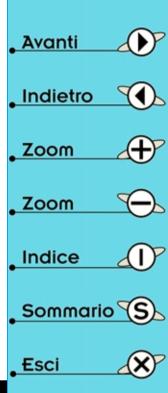


Fig.647 Per sapere quale livello logico sarà presente sull'uscita delle diverse porte, modificando i livelli logici sui loro ingressi, potrete consultare questa Tavola della Verità. Il numero 1 significa che su quel terminale è presente la tensione "positiva" di alimentazione e il numero 0 che su quel terminale non c'è nessuna tensione perchè risulta cortocircuitato a "massa" (vedi fig.570 nella Lezione 16).



INDICE DEI KIT

LX.5000	Un display numerico	60
LX.5001	Lampeggiatore con due diodi led	65
LX.5002	Un rivelatore crepuscolare	67
LX.5003	Un saldatore per stagnare	83
LX.5004	Un alimentatore da 5 - 6 - 9 - 12 - 15 volt 1 amper	102
LX.5005	Due semplici elettrocalamite	112
LX.5006 - LX.5007	Una barriera a raggi infrarossi	181
LX.5008	Semplice ricevitore per onde medie	187
LX.5009	Un semplice gadget elettronico	223
LX.5010	Preamplificatore a transistor per deboli segnali	253
LX.5011	Preamplificatore a transistor per segnali elevati	254
LX.5012	Preamplificatore a transistor con guadagno variabile	256
LX.5013	Preamplificatore con un PNP e un NPN	257
LX.5014	Un semplice provatransistor	259
LX.5015	Preamplificatore con due fet	286
LX.5016	Preamplificatore a fet con guadagno variabile	286
LX.5017	Preamplificatore con un fet ed un transistor	287
LX.5018	Un misuratore di Vgs per fet	290
LX.5019	Circuito didattico per SCR e TRIAC	307
LX.5020	Semplice varilight	312
LX.5021	Luci psichedeliche per lampade da 12 volt	319
LX.5022	Una tavola della verità visiva per integrati digitali	343
LX.5023	Lampeggiatore sequenziale	348
LX.5024	Interruttore crepuscolare	350
LX.5025	Sirena bitonale digitale	354
LX.5026	Contatore a 1 cifra con commutatore binario	363
LX.5027	Contatore a 2 cifre con C/Mos 4511 - 4518 - 4093	366
LX.5028	Contatore a 2 cifre con C/Mos 4033 - 4093	374





Δ

В

Batterie	18
BF segnale di bassa frequenza	166
BF trasferire un segnale di BF	144
BF unità di misura per la BF	178
Bobine RF	172

C

C/Mos integrati digitali	342
Capacità - Frequenza - Induttanza	169
Circuiti di sintonia RF	167
Codice colori delle resistenze	24
Codice dei condensatori	40
Commutatori binari	362
Commutatori rotativi	218
Compensatori	42
Condensatore	38
Condensatori ceramici	45
Condensatori codici	40
Condensatori elettrolitici	42
Condensatori in serie e in parallelo	43
Condensatori poliestere	46
Condensatori valori standard	40
Contatori digitali	365
Contatori e Decodifiche digitali	372
Corrente elettrica	6
Corrente misura in amper	14
Cuffie	aз

Indietro

Zoom

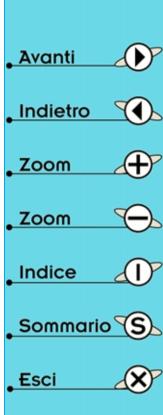
Zoom

Indice

Sommario

Sommario

D	The second second
Decodifiche digitali 358 Decodifiche e Contatori digitali 372 Deviatori 218 Digitale segnale 328 Diodi led 50 Diodi raddrizzatori 127 Diodo SCR alimentato in AC 301 Diodo SCR alimentato in CC 300 Diodo SCR di potenza 306 Diodo silicio 48	Integrati C/Mos342Integrati contatori digitali365Integrati decodifiche + contatori372Integrati decodifiche digitali358Integrati TTL341Interruttori218Inverter porta logica digitale330
Diodo Triac	Legge di Ohm
Elettrocalamite	Marconi Guglielmo storia di
F	N
Farad multipli e sottomultipli39Fet268Fet calcolo resistenze277Fet caratteristiche277Fet configurazioni285	Nor esclusiva porta logica digitale
Filtro cross-over a 2 vie	0
FM modulazione in frequenza	Ohm multipli e sottomultipli
Frequenze acustiche	P
H	Pile 18 Ponte raddrizzatore 131 Porte logiche 329 Porte logiche And 333
Hertz multipli e sottomultipli	Porte logiche C/Mos 342



P		T
Porte logiche come interruttori Porte logiche con più ingressi Porte logiche Inverter Porte logiche e livello logico Porte logiche Nand Porte logiche Nor Porte logiche Nor esclusiva Porte logiche Or Porte logiche Or esclusiva Porte logiche simboli grafici Porte logiche simboli grafici varianti Porte logiche e tavola della verità Porte logiche TTL Potenza misura in watt Porpagazione onde radio.	336 330 340 330 333 335 333 335 331 341 16 30	Tavola verità delle porte logiche331Tensione da AC a CC127Tensione misura in volt9Tester analogico198Tester analogico funzione amperometro200Tester analogico funzione ohmetro200Tester analogico funzione voltmetro198Tester analogico vantaggi e svantaggi204Tester digitale208Tester digitale lettura milliamper211Tester digitale lettura volt210Tester digitale vantaggi e svantaggi209Tolleranze di condensatori e resistenze47Transistor230Transistor configurazioni252Transistor per amplificare un segnale231
Raddrizzatori alternata a ponte	143 142 22 27 25 28 24	Transistor per amplificare un segnale 231 Transistor tensione sul Collettore
S		UHF onde decimetriche
Satelliti	164 161 160 328 166 328 166 35 35 330	Valori standard dei condensatori
Stagnare i componenti		Watt multipli e sottomultipli

Indietro

Zoom

Zoom

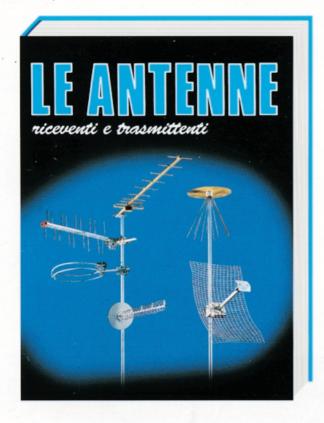
Indice

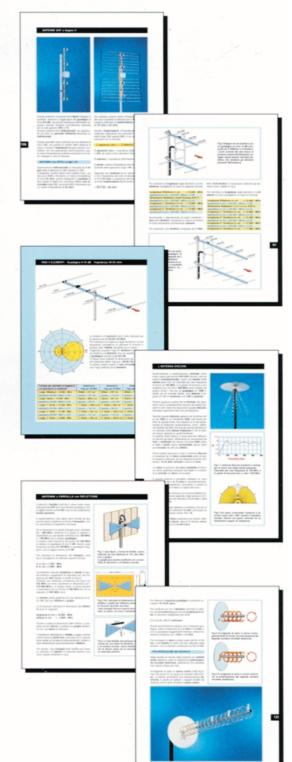
Sommario

Sommario



Tutti quelli che hanno sempre cercato un valido e utile libro sulle antenne riceventi e trasmittenti e non l'hanno mai trovato, sappiano che da oggi esiste questo interessante volume edito da Nuova Elettronica.



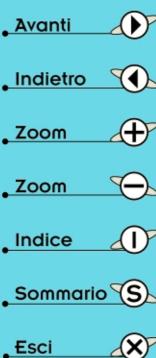


In questo volume troverete una approfondita e chiara trattazione teorica e pratica, che risulterà molto utile ai principianti e a tutti coloro che desiderano apprendere gli aspetti più importanti relativi alle antenne riceventi e trasmittenti.

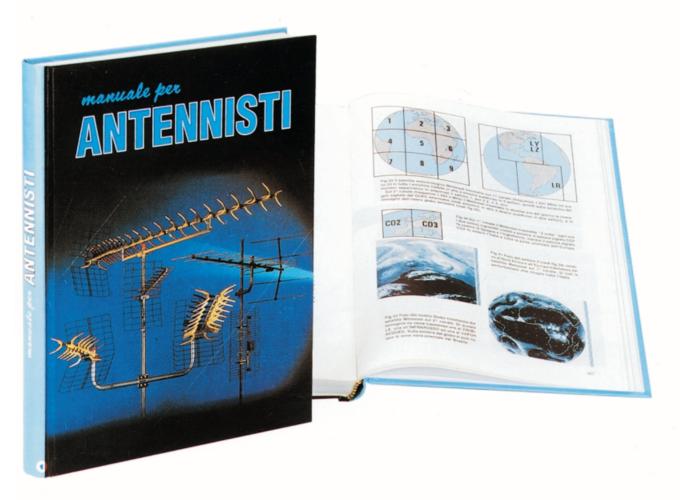
Nel testo non compaiono complesse formule che potrebbero costituire un serio ostacolo per coloro che non digeriscono la matematica, ma solo delle utili e pratiche tabelle e tante semplici formule che tutti potranno risolvere con l'ausilio di una comune calcolatrice tascabile.

Dopo aver letto questo volume sarete in grado di realizzare qualsiasi tipo di antenna ed anche di tararla per il suo massimo rendimento.

Visita il nostro sito: www.nuovaelettronica.it



tutto quello che occorre sapere sui normali impianti d'antenne TV e su quelli via SATELLITE



In questo **MANUALE** il tecnico antennista troverà centinaia di informazioni e di esempi pratici che gli permetteranno di approfondire le sue conoscenze e di risolvere con facilità ogni problema. Gli argomenti trattati sono moltissimi ed oltre ai capitoli dedicati alle normali installazioni di antenne ed

impianti centralizzati ne troverete altri dedicati alla TV via SATELLITE.

Tutte le informazioni sono arricchite di bellissimi disegni, perchè se le parole sono importanti, i disegni riescono a comunicare in modo più diretto ed immediato anche i concetti più difficili, ed oltre a rimanere impressi più a lungo nella mente, rendono la lettura più piacevole.

Nel capitolo dedicato alla TV via SATELLITE troverete una **TABELLA** con i gradi di Elevazione e di Azimut utili per direzionare in ogni città una parabola Circolare oppure Offset verso qualsiasi SATELLITE TV, compresi quelli METEOROLOGICI.

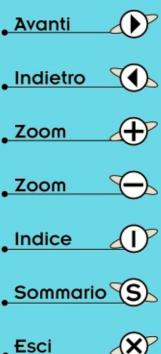
Il **MANUALE** per **ANTENNISTI** si rivelerà prezioso anche a tutti gli **UTENTI** che desiderano con i propri mezzi rifare o migliorare l'impianto di casa propria.

Questo MANUALE, unico nel suo genere sia per il contenuto sia per la sua veste editoriale (copertina brossurata e plastificata), è composto da ben 416 pagine ricche di disegni e illustrazioni.

Per riceverlo potrete inviare un vaglia, un assegno oppure il CCP allegato a fine rivista a:

NUOVA ELETTRONICA via CRACOVIA N.19 40139 BOLOGNA

Chi volesse riceverlo in CONTRASSEGNO potrà telefonare alla segreteria telefonica: 0542 - 641490 oppure potrà inviare un Fax al numero: 0542 - 641919 o via internet al sito: www.nuovaelettronica.it





Zoom Indice Sommario Esci

Un originale e completo volume di elettronica, indispensabile ad hobbisti, radioamatori, tecnici progettisti e a tutti coloro che hanno necessità di trovare subito schemi, formule ed informazioni tecniche complete, senza perdere tempo in lunghe e complicate ricerche.

L'esauriente spiegazione di ogni argomento consente di apprendere senza difficoltà tutto ciò che occorre sapere per diventare un esperto tecnico elettronico.

Per ricevere l'utilissimo HANDBOOK di ELETTRONICA, potrete utilizzare un assegno oppure il CCP allegato a fine rivista.

o via internet al sito: www.nuovaelettronica.it NUOVA ELETTRONICA via CRACOVIA N.19

40139 BOLOGNA

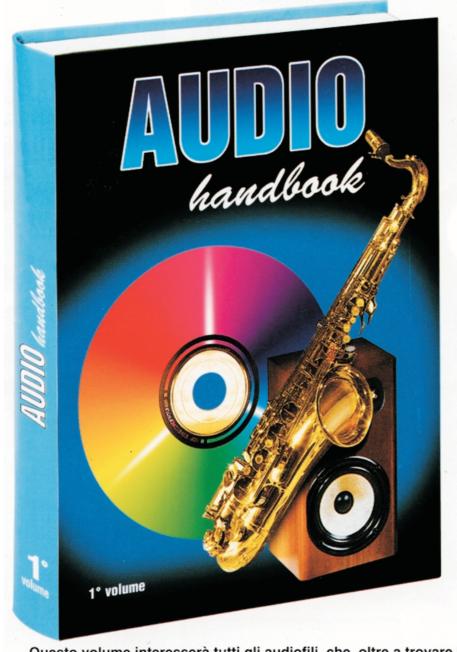


Questo volume con copertina brossurata composto da 384 pagine e 700 tra foto e disegni in bianco/nero e a colori, potete richiederlo a:

NUOVA ELETTRONICA via Cracovia, 19 40139 BOLOGNA

utilizzando il CCP allegato a fine rivista oppure inviando un ordine tramite fax al numero 0542-64.19.19 o telefonando alla segreteria telefonica della Heltron numero 0542-64.14.90 in funzione 24 ore su 24 compresi i festivi, oppure ordinarlo via internet al sito: www.nuovaelettronica.it Quando avremo completato con le prossime lezioni un numero sufficiente di pagine, stamperemo anche i successivi 2° e 3° volume.

MUSICA per le vostre ORECCHIE



Chi lo volesse ricevere in contrassegno potrà telefonare al numero:

0542 - 641490 oppure potrà inviare un fax al numero:

0542 - 641919.

Nota: richiedendolo in contrassegno vi verrà addebitato un supplemento di L.6.000.

Questo volume interesserà tutti gli audiofili, che, oltre a trovare ben 60 kit Hi-Fi completi di schemi elettrici e pratici, potranno apprendere come eliminare il ronzio da un impianto Hi-Fi, i vantaggi e gli svantaggi dei Differenziali controllati da un Generatore di corrente Costante oppure da un Generatore di corrente a Specchio, le caratteristiche circuitali degli impianti a Valvole ed altro ancora.

Vi verranno inoltre svelati tutti i segreti sui Cavi da utilizzare per collegare le Casse Acustiche e le caratteristiche tecniche di cui devono essere dotati i Cavetti Schermati usati per gli ingressi. Infine se siete interessati a convertire un segnale Sbilanciato in uno Bilanciato o viceversa, troverete i relativi kit.

Per richiedere questo volume potrete inviare un vaglia, un assegno o il CCP allegato a fine rivista a:

NUOVA ELETTRONICA via Cracovia, 19

40139 BOLOGNA

Oppure ordinarlo via internet al sito: www.nuovaelettronica.it

Indietro
Zoom
Zoom
Indice
Sommario
S

Esci



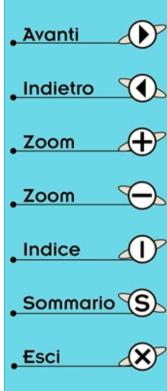
imparare Pelettonica partendo da zero

Direzione Editoriale Rivista NUOVA ELETTRONICA via Cracovia n.19 40139 BOLOGNA (Italia)

Autore MONTUSCHI GIUSEPPE

DIRITTI D'AUTORE

Tutti i diritti di riproduzione, traduzione totale o parziale degli articoli e dei disegni pubblicati in questo volume sono riservati. La protezione dei diritti d'Autore è estesa a norma di Legge e a norma delle Convenzioni Internazionali a tutti i Paesi.



SOMMARIO

18ª LEZIONE	5
19ª LEZIONE	31
20° LEZIONE	59
21ª LEZIONE	105
22ª LEZIONE	139
23° LEZIONE	163
24ª LEZIONE Oscillatori di RF	187
25° LEZIONE Oscillatori RF a quarzo	213
26° LEZIONE	233
27ª LEZIONE Amplificatori RF di potenza	253
28ª LEZIONE Oscillatori digitali e a quarzo con TTL e C/MOS	285
29ª LEZIONE Amplificatori in classe A, B, AB e C	319
30° LEZIONE	339
31ª LEZIONE	353
Indice dei KIT	381
Indice Analitico	382
Indica Divista	225

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

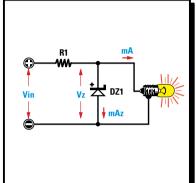
Sommario

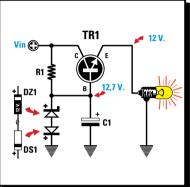
Sommario

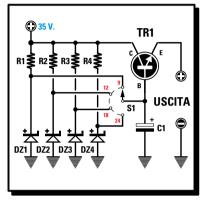
Esci











imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

Per alimentare con la tensione di rete dei **220 volt** un circuito elettronico che richiede una tensione **continua** di **9-12-18-24 volt**, molti ritengono che sia sufficiente utilizzare uno qualsiasi degli schemi di **alimentatore stabilizzato** che appaiono in molte pubblicazioni.

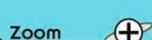
Purtroppo non tutti gli schemi risultano idonei ad alimentare un qualsiasi circuito, quindi se notate del **ronzio** di alternata, oppure se la tensione di alimentazione **non** rimane stabile sotto carico, significa che l'alimentatore prescelto è stato **mal** progettato.

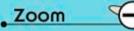
In questa **Lezione** e nella successiva vi spiegheremo come funziona un **alimentatore stabilizzato** e vi assicuriamo che, dopo aver letto queste pagine, sarete in grado di progettare con estrema facilità qualsiasi tipo di alimentatore.

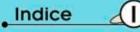
Le formule che troverete riportate per calcolare gli ohm, i volt e gli amper, sono così semplici che basta una comune calcolatrice tascabile per poterle svolgere.

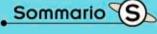
Per completare questa Lezione vi presentiamo un alimentatore **stabilizzato** in grado di fornire delle **tensioni** variabili da **5 volt** a **22 volt**, con una **corrente** massima di **2 amper**.

Avanti (Indietro











DA una TENSIONE ALTERNATA ad una TENSIONE CONTINUA STABILIZZATA

I transistor, fet, integrati, presenti in tutte le apparecchiature elettroniche funzionano solo se alimentati con una **tensione continua**.

Chi possiede una radio **portatile** oppure un telefono **cellulare** sa che per farli funzionare occorre inserire una **pila** e che, una volta che questa si sarà esaurita, dovrà essere sostituita con una nuova, sempre che non venga usata una pila ricaricabile al **nichel-cadmio**.

Anche le radio, i televisori, gli amplificatori o i computer utilizzati in casa, pur essendo collegati alla presa di rete dei **220 volt alternati**, e tutti i semiconduttori, cioè transistor, fet, integrati, display ecc., presenti al loro interno, vengono alimentati con una **tensione continua**.

Poichè questi semiconduttori funzionano con basse tensioni di 5-9-12-18-30 volt, la prima operazione da compiere è quella di abbassare la tensione dei 220 volt sul valore richiesto, la seconda è quella di convertire questa tensione alternata in una tensione perfettamente continua.

Nella Lezione N.8 (che vi consigliamo di rileggere) abbiamo spiegato che per abbassare una tensione alternata è sufficiente utilizzare un trasformatore provvisto di un avvolgimento primario da collegare ai 220 volt e di un secondario dal quale viene prelevata la bassa tensione.

Poichè la bassa tensione fornita da questo secondario risulta alternata e ha la stessa frequenza della rete, cioè 50 Hertz, per convertirla in una tensione continua bisogna raddrizzarla tramite dei diodi al silicio.

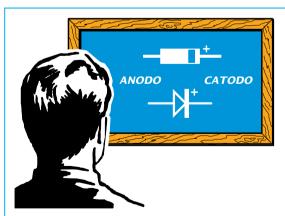


Fig.1 Il terminale del diodo dal quale fuoriesce la tensione positiva viene chiamato Catodo. Questo terminale è posto sul lato del corpo contrassegnato da una fascia bianca oppure argentata.

RADDRIZZARE una tensione ALTERNATA

Applicando sul secondario di un trasformatore un **solo diodo** con il terminale **K** (catodo) rivolto verso l'uscita (vedi fig.2), quando sull'opposto terminale **A** (anodo) giunge la semionda **positiva**, questa passa al terminale **K**, quando invece giunge la semionda **negativa** questa **non** passa.

Sull'uscita del terminale **K** sarà presente una tensione **pulsante** con una **frequenza** di **50 Hz**, composta dalle sole semionde **positive** intervallate dalla **pausa** delle semionde **negative** (vedi fig.2).

Applicando sul secondario del trasformatore quattro diodi (vedi fig.3), eliminiamo la pausa della semionda negativa; infatti quando sul filo A è presente la semionda positiva e sul filo B la semionda negativa, la tensione alternata viene raddrizzata dai diodi DS2-DS3.

Quando sul **filo A** è presente la semionda **negativa** e sul **filo B** la semionda **positiva** la tensione alternata viene raddrizzata dai diodi **DS1-DS4**.

Avendo raddoppiato le **semionde positive**, anche la **frequenza** che preleveremo sull'uscita di questo ponte risulterà raddoppiata, quindi la tensione **pulsante** non sarà più di **50 Hz** bensì di **100 Hz**.

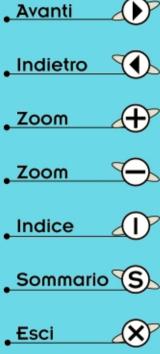
È possibile raddrizzare entrambe le semionde anche con **due** soli **diodi** (vedi fig.5), a patto che il secondario del trasformatore disponga di una presa **centrale**.

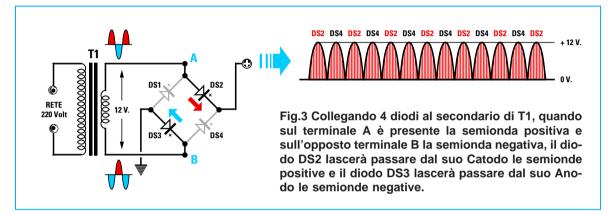
Infatti, quando sul **filo A** è presente la semionda **positiva** e sull'opposto **filo B** la semionda **negativa**, la semionda **positiva** passerà solo attraverso il diodo **DS1**.

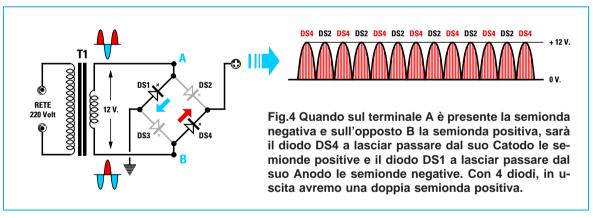
Quando sul **filo A** è presente la semionda **negativa** e sull'opposto **filo B** la semionda **positiva**, la semionda positiva passerà soltanto attraverso il diodo **DS2**.

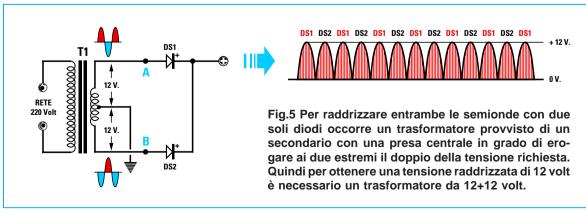
Anche in questo caso, avendo raddoppiato in uscita le semionde **positive**, risulterà raddoppiata la **frequenza** che da **50 Hz** passerà a **100 Hz**.

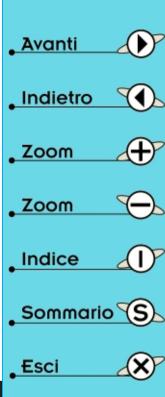
Se nelle configurazioni delle figg.2-3 per ottenere in uscita una tensione raddrizzata di 12 volt è sufficiente scegliere un trasformatore provvisto di un secondario in grado di erogare 12 volt, nella configurazione di fig.5 per ottenere in uscita una tensione raddrizzata di 12 volt bisogna scegliere un trasformatore provvisto di un secondario da 24 volt con presa centrale dalla quale prelevare la tensione negativa.











A COSA serve L'ELETTROLITICO

Ammesso di raddrizzare una tensione alternata di 12 volt, sull'uscita di un diodo o ponte raddrizzatore si ottiene una tensione pulsante che da 0 volt sale fino a raggiungere il suo massimo positivo, poi ridiscende sugli 0 volt e nuovamente risale verso il positivo, con una frequenza di 50 o 100 Hz (vedi figg.2-3), vale a dire sale e scende 50 o 100 volte in un tempo di 1 secondo.

Se applicassimo questa tensione **pulsante** ad una qualsiasi apparecchiatura elettronica, quest'ultima non riuscirebbe a funzionare perchè necessita di una tensione **continua**.

Per rendere **continua** una tensione **pulsante** occorre applicare sull'uscita del **diodo** o del **ponte** raddrizzatore un condensatore **elettrolitico**.

Questo condensatore **elettrolitico** può essere paragonato ad una **pila ricaricabile** che immagazzina **tensione** quando il diodo **conduce** e provvede ad alimentare il circuito quando il diodo **non** conduce, oppure quando la semionda **positiva** inizia a scendere sugli **0 volt** (vedi figg.6-7).

È abbastanza intuitivo che questo condensatore elettrolitico dovrà avere una capacità più che sufficiente per alimentare il circuito per tutto il tempo che il diodo non conduce.

La capacità di questo condensatore espressa in microfarad, varia al variare del tipo di configurazione utilizzato per raddrizzare l'alternata, cioè a una semionda o a doppia semionda, del valore della tensione raddrizzata e della corrente che assorbe il circuito da alimentare.

Le formule per calcolare il valore di capacità minima da utilizzare sono semplici:

Raddrizzatori a una semionda (vedi fig.2) microfarad = 40.000 : (volt : amper)

Raddrizzatori a doppia semionda (vedi figg.3-5) microfarad = 20.000 : (volt : amper)

Quindi se alimentiamo una **radio** che funziona a **9 volt** e che assorbe **0,1 amper** con il circuito di fig.2, ci occorre una **capacità minima** di:

40.000: (9:0,1) = 444 microfarad

Non essendo reperibile un valore di **444 mF** dovremo usare **470 mF** o, meglio ancora, **1.000 mF** per avere una "pila" dotata di una riserva di tensione maggiore del richiesto.

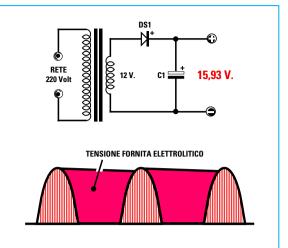


Fig.6 Le semionde positive che fuoriescono dal diodo, oltre ad alimentare il circuito andranno a caricare anche il condensatore elettrolitico C1. Quando il diodo non conduce per la presenza delle semionde negative, sarà il condensatore elettrolitico C1 a fornire al circuito la tensione che questo ha immagazzinato.

La tensione continua presente ai capi del condensatore elettrolitico sarà di: (volt alternati – 0,7) x 1,41

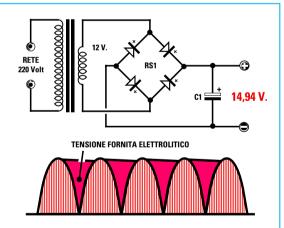


Fig.7 Se per raddrizzare la tensione alternata utilizziamo 4 diodi non avremo più, tra una semionda positiva e la successiva, la pausa della semionda negativa come evidenziato in fig.6. Il condensatore elettrolitico dovendo fornire tensione al circuito che alimentiamo per un tempo minore, avrà una capacità dimezzata rispetto al circuito riprodotto in fig.6.

La tensione continua presente ai capi del condensatore elettrolitico sarà di: (volt alternati – 1,4) x 1,41



Sommari

Esci

Se alimentiamo la stessa radio con i circuiti raddrizzatori riprodotti nelle figg.3-5 ci occorre una **capacità minima** di:

20.000: (9:0,1) = 222 microfarad

Non essendo reperibile un valore di **222 mF** dovremo usare **330 mF** o, meglio ancora, **470 mF**.

Se dobbiamo alimentare un **amplificatore** che richiede una tensione di **24 volt** e che assorbe alla massima potenza **1,2 amper**, usando il circuito raddrizzatore di fig.2 avremo bisogno di una **capacità** che non risulti **minore** di:

40.000 : (24 : 1,2) = 2.000 microfarad

Se alimentassimo lo stesso **amplificatore** con i circuiti raddrizzatori riportati nelle figg.3-5, sarebbe necessaria una **capacità** non **minore** di:

20.000 : (24 : 1,2) = 1.000 microfarad

DA RICORDARE

Come avrete notato più **corrente** assorbe il circuito da alimentare, più elevata deve risultare la **capacità** del condensatore elettrolitico, diversamente questo si scaricherebbe prima che sopraggiunga dal **diodo** la semionda positiva di **ricarica**.

Quando acquisterete dei condensatori elettrolitici vi verrà sempre chiesto, oltre il valore della loro capacità in **microfarad**, anche la **tensione** di lavoro.

Se avete un circuito che lavora con una tensione continua di 25 volt, sarebbe sempre consigliabile scegliere un condensatore elettrolitico con una tensione maggiore, ad esempio 35-50 volt.

Anche quando acquisterete dei **diodi** o dei **ponti** raddrizzatori vi verrà chiesto, oltre al valore della **tensione** da raddrizzare, gli **amper** che questi componenti dovranno erogare.

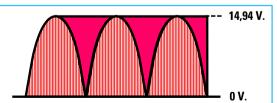


Fig.8 Se la capacità del condensatore elettrolitico è quella richiesta, nel lasso di tempo che intercorre tra le due semionde positive otterremo una tensione continua sufficientemente stabile.

Per raddrizzare una tensione alternata di 30 volt è necessario un diodo o un ponte con una tensione di lavoro di almeno 50 volt, perchè 30 volt alternati corrispondono a una tensione di picco di:

 $30 \times 1,41 = 42,3 \text{ volt}$

Se acquistate dei diodi da **50 volt**, li potrete utilizzare per raddrizzare tensioni di **5-12-20-35 volt**, ma non tensioni **alternate** di **40** o **50 volt**.

Se acquistate dei diodi da 100 volt, li potrete utilizzare per raddrizzare tensioni di 5-12-35-70 volt, ma non tensioni alternate di 80 o 90 volt.

Per alimentare un circuito che assorbe una corrente di 1 amper non dovrete scegliere dei diodi oppure dei ponti da 1 amper, bensì per una corrente maggiore.

Nessuno considera infatti che la corrente di 1 amper viene assorbita dal solo circuito che si desidera alimentare, quindi se non si dispone di una corrente maggiore non si riuscirà a caricare il condensatore elettrolitico.

Se userete un circuito raddrizzatore ad una **sola** semionda (vedi fig.2), dovrete scegliere un diodo in grado di erogare almeno un **50%** in più di corrente del richiesto, quindi se il circuito assorbe **1 amper**, dovrete scegliere un diodo da **1,5 amper**.

Se userete un circuito raddrizzatore a **doppia** semionda (vedi figg.3-5), dovrete scegliere un diodo in grado di erogare almeno un **20%** in più di corrente del richiesto, quindi se il circuito assorbe **1 amper**, dovrete scegliere un diodo da **1,2 amper**.

Quanto detto a proposito dei **diodi**, vale anche per la **corrente** che deve erogare il **secondario** del trasformatore di alimentazione, quindi se, avendo un circuito che assorbe **1 amper**, raddrizzerete una **sola** semionda (vedi fig.2), dovrete scegliere un trasformatore che eroghi almeno **1,5 amper**, mentre

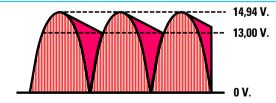


Fig.9 Se la capacità del condensatore elettrolitico è insufficiente, otterremo una tensione continua non perfettamente livellata, che dal suo valore massimo potrà scendere di qualche volt.

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

se raddrizzerete le **due** semionde (vedi figg.3-5) dovrete scegliere un trasformatore che eroghi almeno **1,2 amper**.

LA TENSIONE LIVELLATA

Misurando con un **tester** il valore della tensione **alternata** erogata dal **secondario** di un trasformatore e misurando poi questa tensione dopo averla raddrizzata e livellata con il condensatore **elettrolitico**, otterremo una tensione **continua** maggiore del valore della tensione **alternata**.

Nella Lezione N.8 (vedi fig.244) vi abbiamo spiegato che il tester misura i volt efficaci della tensione alternata, ma che il condensatore elettrolitico si carica con il valore dei volt di picco raggiunto dalla semionda positiva, quindi la tensione continua disponibile ai capi del condensatore risulterà maggiore di 1,41 rispetto ai volt efficaci.

Occorre far presente che ogni **diodo** raddrizzatore introduce una **caduta** di tensione di **0,7 volt** circa, quindi il valore della tensione sul condensatore elettrolitico risulterà leggermente inferiore.

Se raddrizziamo una tensione alternata di **12 volt** con il circuito di fig.2 che utilizza un **solo** diodo, otterremo una tensione **continua** di:

$$(12 - 0.7) \times 1.41 = 15.93 \text{ volt continui}$$

Se raddrizziamo una tensione alternata di **12 volt** con il circuito a **ponte** di fig.3 che utilizza **4 diodi**, non dovremo considerare una caduta di:

 $0.7 \times 4 = 2.8 \text{ volt}$

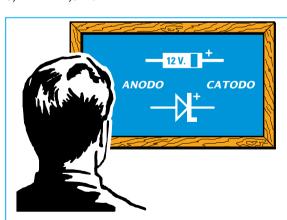


Fig.10 II terminale del diodo zener da collegare alla tensione da stabilizzare viene chiamato Catodo. Questo terminale è posto sul lato del corpo contrassegnato da una fascia nera o di diverso colore.

perchè alternativamente conducono sempre e solo due diodi, **DS2-DS3**, poi **DS1-DS4**, quindi avremo una caduta di tensione di soli:

 $0.7 \times 2 = 1.4 \text{ volt}$

e una tensione continua di:

 $(12 - 1.4) \times 1.41 = 14.94 \text{ volt continui}$

I valori di tensione soprariportati li rileveremo **senza carico**, perchè **più** corrente assorbe il circuito che alimentiamo, più la tensione si **abbassa**.

Infatti tutti gli alimentatori con un diodo o un ponte forniscono in uscita una tensione continua che varia al variare del carico e anche della fluttuazione della tensione di rete dei 220 volt che, come noto, può oscillare da 210 volt a 230 volt.

Per poter alimentare un circuito con una **tensione** che non risenta delle variazioni del **carico** e nemmeno delle fluttuazioni della tensione di **rete**, la dovremo necessariamente **stabilizzare**.

UN DIODO ZENER come STABILIZZATORE

Il sistema più semplice ed economico per **stabilizzare** una tensione continua è quello di utilizzare un piccolo **diodo zener**.

Questi diodi, che hanno le stesse dimensioni di un minuscolo diodo raddrizzatore (vedi fig.1), si riconoscono perchè sul loro corpo è stampigliato un valore di **tensione**.

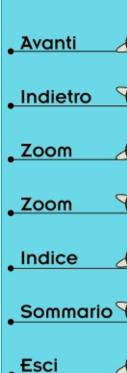
Se sul corpo è stampigliato **5,1** il diodo zener stabilizza qualsiasi tensione venga applicata sul suo ingresso su un valore fisso di **5,1 volt**.

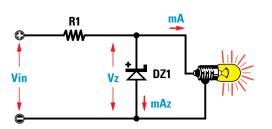
Se sul corpo è stampigliato 12 il diodo zener stabilizza qualsiasi valore di tensione venga applicato sul suo ingresso su un valore fisso di 12 volt.

Perchè possa svolgere la sua funzione stabilizzatrice, bisogna applicare sul diodo zener una tensione **maggiore** di quella che dovrà stabilizzare e poi collegare in serie al diodo una **resistenza**.

Se collegheremo il diodo zener direttamente alla tensione da stabilizzare senza nessuna **resistenza**, il diodo zener si **autodistruggerà** dopo pochi secondi di funzionamento.

Il valore di questa **resistenza** di caduta non va scelto a caso, ma calcolato in funzione della **tensione** che verrà applicata sul suo ingresso e della **corrente** che assorbe il circuito da alimentare.





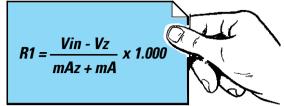


Fig.11 Per stabilizzare una tensione continua con un diodo zener occorre sempre applicare sul suo Catodo una resistenza di caduta che va calcolata in funzione della tensione che applicheremo sul suo ingresso (Vin) meno la tensione del diodo zener (Vz) il tutto diviso per la corrente che scorre nel diodo (mAz) più quella assorbita dal circuito (mA).

La formula per calcolare il valore **ohmico** di questa resistenza è molto semplice:

 $ohm = (Vin - Vz) : (mAz + mA) \times 1.000$

ohm = è il valore della **resistenza**;

Vin = è il valore della tensione che applicheremo sulla resistenza del diodo zener:

Vz = è il valore della tensione riportato sul corpo del diodo zener, cioè quello di stabilizzazione;

mAz = è il valore della corrente che è necessario far scorrere nel diodo zener:

mA = è il valore di corrente che assorbe il circuito da alimentare con la tensione stabilizzata:

1.000 = è un numero fisso che dovremo utilizzare perchè la corrente mAz e mA è espressa in milliamper anzichè in amper.

Il valore **mAz**, cioè la **corrente** che è necessario far scorrere nel diodo zener per poter stabilizzare una tensione, varia in funzione della sua potenza.

Per i diodi zener da 1/2 watt potremo scegliere una corrente massima di 20 mA.

In pratica si sceglie sempre una corrente inferiore, cioè 12-8-6 mA.

Per i diodi zener da 1 watt potremo scegliere una corrente massima di 30 mA.

In pratica si sceglie sempre una corrente inferiore, cioè 20-15-8 mA.

ESEMPI di CALCOLO

Esempio N.1 = Abbiamo una tensione di **14 volt** che vogliamo stabilizzare a **9 volt** per poter ali-

mentare una radio. Sapendo che il circuito assorbe 10 mA, desideriamo conoscere il valore della resistenza R1 da applicare sul diodo zener (vedi fig.11).

Soluzione = Come prima operazione cercheremo un diodo zener da **9 volt** e, non trovandolo, ne useremo uno da **9,1 volt**. Ammesso di voler far scorrere in tale diodo una **corrente** di **14 mA** dovremo svolgere la formula:

 $ohm = [(Vin - Vz) : (mAz + mA)] \times 1.000$

Inserendo i dati in nostro possesso otterremo:

 $[(14-9,1):(14+10)] \times 1.000 = 204$ ohm

Poichè questo valore ohmico non risulta reperibile, sceglieremo il valore **standard** più prossimo, vale a dire **180 ohm** o **220 ohm**.

Ammesso di scegliere **180 ohm**, se volessimo conoscere quale **corrente** scorre nel diodo **zener** potremo usare la formula:

mA totali = [(Vin - Vz) : ohm] x 1.000

quindi otterremo una corrente totale di:

 $[(14 - 9,1) : 180] \times 1.000 = 27 \text{ milliamper}$

Poichè il circuito assorbe 10 mA, nel diodo zener scorrerà una corrente di soli:

27 - 10 = 17 milliamper

Esempio N.2 = Abbiamo un circuito da alimentare con una tensione stabilizzata da 12 volt e abbiamo a disposizione una tensione di 22 volt.

Sapendo che il circuito che vogliamo alimentare assorbe una corrente di 18 mA, desideriamo conoscere il valore in ohm della resistenza da applicare in serie al diodo zener (vedi fig.11).

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

Sommario

Soluzione = Ammesso di reperire un diodo zener da **12 volt 1 watt**, potremo far scorrere attraverso questo una **corrente** di circa **20 mA**.

Usando la formula che già conosciamo potremo calcolare il valore della R1:

$$[(22-12):(20+18)] \times 1.000 = 263$$
 ohm

Poichè questo valore ohmico non risulta reperibile, sceglieremo il valore **standard** più prossimo, cioè **270 ohm**.

Ammesso di scegliere **270 ohm**, nella resistenza scorrerà una corrente **totale** di:

$$[(22 - 12) : 270] \times 1.000 = 37$$
 milliamper

Poichè il circuito assorbe **18 mA**, nel diodo zener scorrerà una corrente di soli:

37 - 18 = 19 milliamper

Per conoscere quale potenza dovrà avere la **resistenza** da applicare al diodo zener potremo usare questa formula:

watt = [ohm x (mAtot x mAtot)] : 1.000.000

Poichè la corrente totale è di 37 mA dovremo usare una resistenza da:

$$[270 \times (37 \times 37)] : 1.000.000 = 0.37 \text{ watt}$$

vale a dire una resistenza da 1/2 watt, infatti mezzo watt corrisponde a 0,5 watt.

GLI inconvenienti del DIODO ZENER

I diodi zener possono essere utilizzati per alimentare circuiti che assorbono correnti di **poche** decine di **milliamper**, inoltre, non bisogna dimenticare che, se **varia** la corrente di assorbimento, è necessario ogni volta ricalcolare il valore **ohmico** della resistenza **R1**.

Riducendo il valore **ohmico** della resistenza **non** potremo mai **scollegare** il circuito che alimentiamo, perchè la corrente che questo assorbe si riverserebbe tutta sul **diodo zener** mettendolo fuori uso dopo pochi secondi.

Occorre anche sapere che tutti i diodi zener, come qualsiasi altro componente elettronico, hanno una loro specifica tolleranza, quindi non meravigliatevi se un diodo zener dichiarato da 5,1 volt stabilizza la tensione su un valore inferiore, cioè

4,8-4,9 volt, oppure su un valore maggiore, cioè **5,2-5,4 volt**.

È perciò da considerarsi normale che un diodo zener da 12 volt stabilizzi una tensione su un valore di 11,4 volt oppure di 12,6 volt.

UN DIODO ZENER più un TRANSISTOR

Per alimentare circuiti che assorbono delle **correnti** superiori a **0,1 amper** conviene usare il circuito di fig.12, che utilizza un **diodo zener** più un **transistor** di potenza (vedi **TR1**).

Applicando un diodo zener sulla Base di un transistor **NPN**, realizzeremo uno **stabilizzatore** di tensione in grado di alimentare qualsiasi circuito che assorba fino ad un massimo di **2 amper**.

È intuitivo che il transistor che dovremo usare in questo alimentatore deve essere il grado di sopportare una corrente **maggiore**.

Quindi se ci serve una corrente di 1 amper dovremo scegliere un transistor in grado di erogare almeno 2 amper.

Se dovesse servirci una corrente di **2 amper**, dovremmo scegliere un transistor in grado di erogare almeno **4 amper**.

La tensione che preleveremo sul terminale Emettitore risulterà sempre **inferiore** di circa **0,7 volt** rispetto al valore del **diodo zener**, perchè passando dalla **B**ase al terminale Emettitore del transistor si abbasserà di **0,7 volt**.

Quindi se sulla **B**ase del transistor applichiamo un diodo zener da **5,1 volt**, sul suo **E**mettitore preleveremo una tensione stabilizzata di soli:

$$5.1 - 0.7 = 4.4$$
 volt

Se sulla **B**ase del transistor applichiamo un diodo zener da **12 volt**, dal suo **E**mettitore preleveremo una tensione stabilizzata di soli:

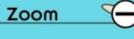
$$12 - 0.7 = 11.3$$
 volt

PER aumentare l'USCITA di 0,7 VOLT

Per compensare la caduta di tensione del **transistor**, si dovrebbe applicare sulla **B**ase un diodo **zener** dotato di una tensione maggiore di **0,7 volt** rispetto a quella richiesta sull'uscita.

Poichè non troveremo mai un diodo zener da 9,7 volt e nemmeno da 12,7 volt, per poter aumenta-











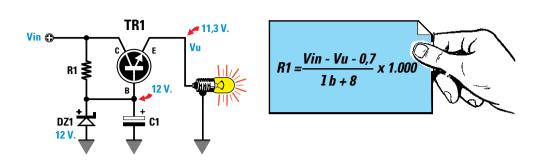


Fig.12 Per alimentare circuiti che assorbono correnti elevate conviene usare un transistor di potenza (TR1) e applicare il diodo zener sulla sua Base. Sull'uscita del transistor otterremo una tensione minore di 0,7 volt rispetto a quella fornita dal diodo zener.

re di 0,7 volt la tensione stabilizzata dal diodo zener è sufficiente applicare in serie a questo un normale diodo al silicio (vedi fig.13).

Come già saprete, tutti i diodi al silicio provocano una caduta di tensione di 0,7 volt, quindi se colleghiamo un comune diodo in serie ad un diodo zener da 12 volt. sulla Base del transistor ci ritroveremo una tensione stabilizzata di:

$$12 + 0.7 = 12.7 \text{ volt}$$

Collegando due normali diodi in serie ad un diodo zener da 12 volt, sulla Base del transistor ci ritroveremo una tensione stabilizzata di:

$$12 + 0.7 + 0.7 = 13.4$$
 volt

IMPORTANTE

La fascia bianca che contorna il corpo del diodo zener va rivolta verso la resistenza R1, mentre la fascia nera che contorna il corpo del diodo al silicio va rivolta verso massa (vedi fig.13).

Se invertiremo la polarità di un solo diodo, sul terminale Emettitore preleveremo la stessa tensione che risulta applicata sul Collettore.

IL VALORE della RESISTENZA R1

Per calcolare il valore della resistenza R1 da utilizzare in questo alimentatore bisognerebbe conoscere l'Hfe, cioè il quadagno del transistor TR1. Chi ha costruito il provatransistor LX.5014 presentato nella Lezione N.13, riuscirà subito a ricavare il valore Hfe di qualsiasi transistor.

Ammesso che il transistor prescelto abbia una Hfe di 50, potremo calcolare il valore della corrente che deve scorrere sulla sua Base con la formula:

Infatti il transistor viene usato in questi alimentatori come amplificatore di corrente, quindi la sua Hfe influisce sulla corrente che si desidera prelevare dal suo Emettitore.

Se da questo alimentatore volessimo prelevare

mA Base = (amper max : Hfe) x 1.000 Sommari Esci 13

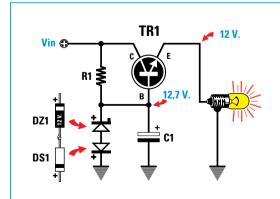


Fig.13 Per compensare la caduta di tensione di 0,7 volt introdotta dal transistor TR1 potremo inserire in serie al diodo zener DZ1 un normale diodo raddrizzatore (vedi DS1). Il catodo del diodo zener va sempre rivolto verso la resistenza R1 e il catodo del diodo raddrizzatore verso massa.



una corrente di 1,5 amper, sulla Base del transistor TR1 dovrebbe scorrere una corrente di:

$$(1,5:50) \times 1.000 = 30 \text{ mA}$$

Infatti la **corrente massima** che un transistor può erogare si calcola con la formula:

amper max = (mA Base x Hfe) : 1.000

Se il transistor utilizzato avesse una **Hfe** di **35** anzichè di **50**, non riusciremmo a prelevare più di:

$$(30 \times 35) : 1.000 = 1$$
 amper

Conoscendo la corrente di **B**ase, che indicheremo con la sigla **Ib** (vedi fig.12), potremo calcolare il valore della resistenza **R1** con la formula:

ohm R1 =
$$[(Vin - Vu - 0.7) : (lb + 8)] \times 1.000$$

Vin = è il valore della tensione da applicare sul Collettore del transistor TR1 che, nel nostro esempio, è 18 volt.

Vu = è il valore della tensione che vogliamo ottenere sull'uscita dell'alimentatore, cioè 12 volt.

0,7 = è la caduta di tensione introdotta dal transistor di potenza **TR1**.

lb = è la corrente che applichiamo sulla **B**ase del transistor **TR1** che abbiamo calcolato sui **30 mA**.

8 = è il valore della corrente che dovremo far scorrere nel **diodo zener**.

Inserendo questi dati nella formula che abbiamo poc'anzi riportato otterremo:

$$[(18-12-0.7):(30+8)] \times 1.000 = 139$$
 ohm

valore che potremo arrotondare a 120-150 ohm.

Per ottenere in uscita una tensione di 12 volt non dovremo utilizzare un diodo zener da 12 volt, ma uno da 12,7 volt per compensare la caduta di tensione di 0,7 volt introdotta dal transistor.

Se utilizzassimo un diodo zener da **12 volt** preleveremmo dall'uscita una tensione di:

$$12 - 0.7 = 11.3$$
 volt

Non trovando un diodo zener da **12,7 volt** potremmo usarne uno da **12 volt** applicando in serie un diodo al silicio come visibile in fig.13.

I VOLT sull'ingresso COLLETTORE

Sul terminale Collettore del transistor stabilizzatore TR1 occorre applicare una tensione Vin che risulti sempre maggiore di 1,4 volte rispetto al valore di tensione che vogliamo prelevare dal suo terminale Emettitore.

Quindi se desideriamo ottenere in uscita una tensione **stabilizzata** di **9 volt**, dovremo applicare sul **C**ollettore una tensione che **non** risulti minore di:

$9 \times 1.4 = 12.6 \text{ volt}$

Per ottenere in uscita una tensione stabilizzata di **24 volt**, dovremo applicare sul **C**ollettore una tensione che **non** risulti minore di:

$$24 \times 1,4 = 33,6 \text{ volt}$$

Per ottenere in uscita delle tensioni stabilizzate di 9-12-18-24 volt, dovremo applicare sul Collettore una tensione di 35 volt, poi utilizzare 4 diodi zener da 9,7-12,7-18,7-24,7 volt (vedi fig.14) alimentati ognuno con una resistenza calcolata sempre con la formula:

ohm R1 =
$$[(Vin - Vu - 0.7) : (Ib + 8)] \times 1.000$$

quindi otterremo:

$$[(35 - 9 - 0.7) : (30 + 8)] \times 1.000 = 665 \text{ ohm}$$

$$[(35-12-0.7):(30+8)] \times 1.000 = 586$$
 ohm

$$[(35-18-0.7):(30+8)] \times 1.000 = 428$$
 ohm

$$[(35-24-0.7):(30+8)] \times 1.000 = 271$$
 ohm

Poichè questi valori non sono **standard**, useremo delle resistenze da **680 - 560 - 390 - 270 ohm**.

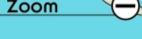
Dobbiamo far presente che **maggiore** è la differenza tra la tensione **Vin** applicata sul **C**ollettore e la **Vu** che preleveremo sull'Emettitore, più il transistor si **scalderà**, quindi, per evitare che il suo piccolo **chip interno** si fonda, dovremo applicare sul suo corpo un'aletta di **raffreddamento** per dissipare il calore generato (vedi fig.15).

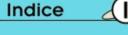
Ammesso di aver scelto un transistor di potenza e di trovare nelle sue caratteristiche questi dati:

max potenza dissipabile = 60 watt max corrente = 3 amper

non potremo mai fargli dissipare **60 watt**, perchè questa **potenza** viene dissipata dal transistor solo se la temperatura del suo corpo non supera i **25°**.











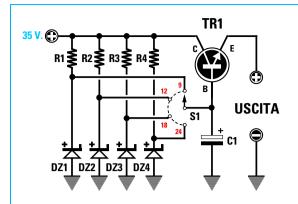


Fig.14 Per ottenere in uscita diverse tensioni stabilizzate, si potrebbero collegare alla Base di TR1 più diodi zener:

C1 = 47 mF elettr. 50 volt

TR1 = Transistor di potenza NPN

Poichè la temperatura del corpo raggiunge sempre dei valori di **40-50°**, dovremo ridurre di circa **1/3** la potenza massima dissipabile, quindi i nostri **60 watt** diventeranno solo **20 watt**.

Pertanto se applichiamo sul Collettore una tensione continua di 35 volt e questa tensione la stabilizziamo sui 24 volt, la differenza tra la tensione Vin applicata sull'ingresso e la Vu prelevata in uscita moltiplicata per gli amper verrà tutta dissipata in watt calore, come è possibile calcolare con questa semplice formula:

watt calore = (Vin - Vu) x amper

Vin = è la tensione applicata sul Collettore;

Vu = è la tensione prelevata sull'Emettitore;

amper = è la corrente prelevata sull'uscita.

Con una **Vin** di **35 volt**, una **Vu** di **24 volt** ed una corrente di assorbimento di **1,5 amper**, il transistor **TR1** dissiperà in **calore**:

$$(35 - 24) \times 1.5 = 16.5$$
 watt

Se stabilizziamo la tensione d'uscita sui **9 volt** e alimentiamo un circuito che assorbe **1,5 amper**, il transistor **TR1** dissiperà in **calore** una potenza di:

$$(35 - 9) \times 1.5 = 39$$
 watt

Per non far dissipare al transistor TR1 più di 20 watt dovremo ridurre la corrente di assorbimento e per sapere quanti amper max possono essere prelevati, potremo usare questa formula:

Quindi se in uscita preleviamo **9 volt**, per non far dissipare al transistor **TR1** più di **20 watt**, dovremo prelevare una corrente **massima** di:

$$20: (35 - 9) = 0.76$$
 amper

Come avrete notato, più si abbassa la tensione stabilizzata che vogliamo prelevare sull'uscita, più dovremo **ridurre** la **corrente** di assorbimento.

Anche con **bassi** assorbimenti, dovremo **sempre** e comunque applicare sul transistor un'**aletta** di **raf**-

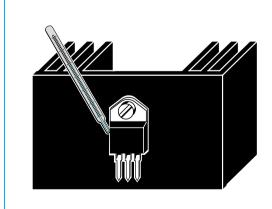


Fig.15 Il corpo del transistor TR1 va sempre applicato su un'aletta di raffreddamento per dissipare velocemente il calore generato. Più alta è la tensione che applicheremo sul Collettore e più elevata è la corrente che preleveremo dal suo Emettitore, più il transistor si scalderà. Avanti
Indietro
Zoom
Zoom
Indice
I
Sommario
S
Esci

freddamento (vedi fig.15) per disperdere velocemente il **calore** generato dal suo corpo.

RENDERE più STABILE la tensione D'USCITA

Anche se il circuito composto da un transistor e da un diodo zener (vedi fig.12) ci permette di ottenere in uscita delle tensioni **stabili**, noteremo che variando la **corrente** di assorbimento, varierà leggermente il valore della **tensione**.

Per avere un alimentatore che fornisca in uscita una tensione molto stabile che non vari al variare della corrente di assorbimento, dovremo aggiungere un secondo transistor (vedi il transistor TR2 in fig.16), che provveda a correggere automaticamente le più piccole variazioni di tensione.

Questo transistor di piccola potenza aggiunto funziona da **amplificatore** di **errore**.

In pratica il transistor **TR2** compara la tensione prelevata sull'uscita di **TR1** tramite le due resistenze **R3-R4**, con quella del **diodo zener** applicato sul suo terminale **E**mettitore.

Se la tensione in uscita **aumenta**, il transistor **TR2** provvede ad **abbassare** la tensione sulla **B**ase del transistor **TR1** quanto basta per riportarla sul valore richiesto.

Se la tensione in uscita diminuisce, il transistor TR2 provvede ad aumentare la tensione sulla Base di TR1 quanto basta per riportarla sul valore richiesto.

In questo circuito sono molto **critici** i valori delle due resistenze **R3-R4**.

CALCOLI per la PROGETTAZIONE

Ora vi indichiamo quali calcoli eseguire per realizzare un alimentatore stabilizzato in grado di erogare in uscita **12 volt - 1,5 amper**.

Prima di proseguire dovete ricordare che:

- Il diodo zener deve essere scelto con un valore di tensione pari a circa 1/3 del valore della tensione **stabilizzata** che si desidera ottenere in uscita.

Quindi per ottenere in uscita una tensione di 12 volt dovremo scegliere un diodo zener da:

12:3=4 volt

Non trovando questo valore potremo tranquillamente utilizzare un diodo da **4,3** o **4,7 volt**.

- Nel diodo zener dovremo far scorrere una corrente compresa tra 5-7 milliamper.
- La tensione Vin da applicare sul Collettore del transistor di potenza TR1 deve essere maggiore di 1,4 volte rispetto ai volt che vogliamo ottenere stabilizzati, quindi ci occorre una tensione di:

$12 \times 1.4 = 16.8 \text{ Vin minimi}$

Dovremo pertanto utilizzare una Vin che non risulti minore di 16,8 volt e per far ciò potremo scegliere tensioni di 18 volt, ma anche di 22-30-36 volt.

Ammesso di avere disponibile una tensione di 18 volt e di avere scelto un diodo zener da 4,3 volt, potremo subito calcolare il valore della R1.

CALCOLO della resistenza R1

Dovendo far scorrere nel diodo zener una corrente compresa tra 5 e 7 milliamper, prenderemo un valore medio, cioè 6 milliamper, poi calcoleremo il valore della R1 con la formula:

ohm R1 = $[(Vin - Vz) : mA] \times 1.000$

Vin = è il valore della tensione che viene applicata sul Collettore del transistor TR1 che, nel nostro esempio, è di 18 volt;

Vz = è il valore del diodo zener, cioè 4,3 volt;

mA = è la corrente che vogliamo far scorrere nel diodo zener, cioè 6 milliamper.

Inserendo questi valori nella formula otterremo:

$$[(18 - 4.3) : 6] \times 1.000 = 2.283$$
 ohm

Poichè questo valore non è **standard** sceglieremo il valore più prossimo, cioè **2.200 ohm**.

Per conoscere quale **corrente** scorre nel diodo **zener** con una resistenza da **2.200 ohm** anzichè da **2.283 ohm** potremo usare questa formula:

mA = [(Vin - Vz) : ohm] x 1.000

quindi nel diodo zener scorrerà una corrente di:

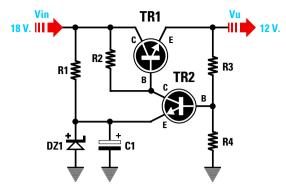
 $[(18 - 4.3) : 2.200] \times 1.000 = 6.22$ milliamper

CALCOLO della resistenza R2

Per calcolare il valore della resistenza **R2** bisogna conoscere l'**Hfe** del transistor **TR1**.



Esci



Valori per una tensione d'ingresso Vin di 18 volt, per una tensione d'uscita Vu di 12 volt e per una corrente max di 1,5 amper:

R1 = 2.200 ohm

R2 = 120 ohm

R3 = 7.000 ohm

R4 = 5.000 ohm

DZ1 = diodo zener da 4,3 volt

C1 = elettrolitico da 10 microfarad

TR1 = transistor NPN di potenza

TR2 = transistor NPN di bassa potenza

Fig.16 Per rendere più stabile la tensione che preleveremo sull'uscita di TR1 occorre pilotare la sua Base con un secondo transistor (vedi TR2). Questo transistor controllerà il valore di tensione presente sulla giunzione R3-R4 con quello fornito dal diodo zener DZ1. Se la tensione d'uscita aumenta, il transistor TR2 farà condurre di meno TR1, se la tensione diminuisce, il transistor TR2 farà condurre di più il transistor TR1.

Facciamo presente che tutti i transistor di **potenza** hanno una **Hfe** che si aggira intorno ai **30-40**, mentre i transistor di **media potenza** hanno una **Hfe** che si aggira intorno ai **40-50**.

Ammesso che il transistor prescelto abbia una **Hfe** di **35**, potremo calcolare il valore della **corrente** di **Base** con la formula:

mA Base = (amper max : Hfe) x 1.000

Poichè in uscita vogliamo prelevare una corrente di **1,5 amper**, dovremo far scorrere sulla **B**ase di **TR1** una corrente di:

 $(1.5:35) \times 1.000 = 42.85 \text{ mA}$

valore che arrotonderemo a 43 mA.

Conoscendo la corrente di **B**ase, che indicheremo con la sigla **Ib**, potremo calcolare il valore della resistenza **R2** con la formula:

ohm R2 = $[(Vin - Vu - 0.7) : (Ib + 3.11)] \times 1.000$

Vin = è il valore della tensione da applicare sul Collettore di TR1 che, nel nostro esempio, è 18 volt;

Vu = è il valore della tensione che vogliamo ottenere sull'**uscita** dell'alimentatore, cioè **12 volt**;

0,7 = è la caduta di tensione introdotta dal transistor di potenza **TR1**;

Ib = è la corrente che applichiamo sulla **B**ase del transistor **TR1** che abbiamo calcolato sui **43 mA**;

3,11 = è il valore della corrente che scorre nel diodo zener diviso per 2, infatti, sapendo che nel diodo scorre una corrente di 6,22 mA, dividendo questo numero per 2 otterremo 3.11 mA.

Inserendo questi dati nella formula che abbiamo precedentemente riportata otterremo:

 $[(18 - 12 - 0.7) : (43 + 3.11)] \times 1.000 = 114 \text{ ohm}$

valore che arrotonderemo a 120 ohm.

CALCOLO della resistenza R4

Per calcolare il valore della resistenza **R4** da collegare tra la **B**ase del transistor **TR2** e la **massa** useremo questa formula:

ohm R4 = $[(Vz + 0.7) : mA] \times 1.000$

Poichè nella resistenza R4 faremo scorrere una corrente di 1 milliamper, avendo utilizzato un diodo zener da 4,3 volt dovremo scegliere per la R4 una resistenza da:

 $[(4,3+0,7):1] \times 1.000 = 5.000 \text{ ohm}$

CALCOLO della resistenza R3

Per calcolare il valore della resistenza R3 da collegare tra l'Emettitore del transistor TR1 e la Base del transistor TR2 useremo questa formula:

ohm R3 = $[Vu : (Vz + 0.7)] - 1 \times R4$

Avanti
Indietro
Zoom
Zoom
Indice
Indice

Esci

come prima operazione eseguiremo:

$$[12:(4,3+0,7)]=2,4$$

a questo numero sottrarremo 1, poi moltiplicheremo il risultato per il valore di R4:

$$(2.4 - 1) \times 5.000 = 7.000$$
 ohm

Chi tentasse di realizzare questo alimentatore si accorgerebbe che **scollegando** dall'uscita il **carico**, dopo pochi minuti, il transistor **TR2** e il **diodo zener** vanno in "fumo" perchè il valore della resistenza **R2** di soli **120 ohm** fa scorrere attraverso questi due componenti delle correnti elevate.

Per evitare tale inconveniente sarebbe necessario un transistor di **potenza** con una elevata **Hfe**, ma poichè **non** esiste, per aumentare il **guadagno** dello stadio finale di potenza sarà sufficiente collegare alla **B**ase del transistor **TR1** un transistor di **media potenza**.

ALIMENTATORE con finale DARLINGTON

Collegando due transistor come visibile in fig.17 otterremo un circuito chiamato **amplificatore Darlington** che presenta un elevato **guadagno**.

Ammesso che il transistor di potenza siglato TR1 abbia una Hfe di 30 e il transistor di media potenza siglato TR3 una Hfe di 40, otterremo uno stadio finale con una Hfe totale pari a:

Hfe totale = $30 \times 40 = 1.200$

Detto questo, andiamo ora a verificare quali valori di resistenza R1-R2-R3-R4 dovremo utilizzare per realizzare un alimentatore stabilizzato identico, in grado di erogare 12 volt - 1,5 amper.

Come per il circuito precedente, applicheremo sul Collettore del transistor TR1 una tensione Vin di 18 volt e sceglieremo un diodo zener da 4,3 volt.

CALCOLO della resistenza R1

Dovendo far scorrere nel **diodo zener** una corrente compresa tra **5-7 milliamper** prenderemo un valore medio di **6 milliamper**, poi calcoleremo il valore della **R1** con la formula:

ohm R1 = $[(Vin - Vz) : mA] \times 1.000$

Vin = è il valore della tensione che viene applicata sul Collettore del transistor TR1, che nel nostro esempio sappiamo è di 18 volt;

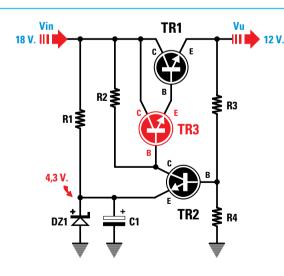
Vz = è il valore del diodo zener, cioè 4,3 volt;

mA = è la corrente che vogliamo far scorrere nel diodo zener, cioè 6 milliamper.

Inserendo questi valori nella formula otterremo:

$$[(18-4,3):6] \times 1.000 = 2.283$$
 ohm

Poichè questo valore non è **standard** sceglieremo una resistenza da **2.200 ohm**.



Valori per una tensione d'ingresso Vin di 18 volt, per una tensione d'uscita Vu di 12 volt e per una corrente max di 1,5 amper:

R1 = 2.200 ohm

R2 = 1.000 ohm

R3 = 5.500 ohm

R4 = 5.000 ohm

DZ1 = diodo zener da 4,3 volt

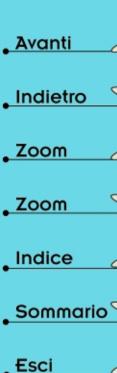
C1 = elettrolitico da 10 microfarad

TR1 = transistor NPN di potenza

TR2 = transistor NPN di bassa potenza

TR3 = transistor NPN di bassa potenza

Fig.17 Se il transistor TR1 ha una basso guadagno (Hfe) per aumentarlo occorre realizzare un amplificare Darlington. Questo amplificatore si ottiene collegando alla sua Base un transistor di media potenza (vedi TR3). In questo circuito l'amplificatore di errore TR2 andrà collegato alla Base del transistor TR3 e non più alla Base di TR1.



CALCOLO della resistenza R2

Per calcolare il valore della resistenza **R2** dovremo prendere il valore della **Hfe totale** che, come abbiamo poc'anzi calcolato, è pari a **1.200**.

A questo punto potremo calcolare il valore della **corrente** che deve scorrere sulla **Base** del transistor di **media** potenza **TR3**, usando la formula:

mA Base TR3 = (amper max : Hfe tot) x 1.000

Poichè in uscita vogliamo prelevare una corrente di **1,5 amper** dovremo far scorrere sulla **Base** di **TR3** una corrente di:

 $(1,5:1.200) \times 1.000 = 1,25 \text{ mA}$

valore che potremo arrotondare a 1,3 mA.

Conoscendo la corrente di **B**ase, che indicheremo con la sigla **Ib**, da applicare a questo amplificatore **Darlington**, potremo calcolare il valore della resistenza **R2** con la formula:

ohm R2 = $[(Vin - Vu - 1,4) : (lb + 3,11)] \times 1.000$

Vin = è il valore della tensione da applicare sul Collettore di TR1 che, nel nostro esempio, è 18 volt;

Vu = è il valore della tensione che vogliamo ottenere sull'**uscita** dell'alimentatore, cioè **12 volt**;

1,4 = è la caduta di tensione introdotta dai due transistor **TR3-TR1** collegati in **Darlington**;

lb = è la corrente che applichiamo sulla **B**ase del transistor **TR3** che abbiamo calcolato su **1,3 mA**;

3,11 = è il valore della corrente che scorre nel diodo zener diviso per 2, infatti, sapendo che nel diodo scorre una corrente di 6,22 mA, dividendo questo numero per 2 otterremo 3,11 mA.

Inserendo questi dati nella nostra formula otterremo un valore di:

 $[(18-12-1.4):(1.3+3.11)] \times 1.000 = 1.043$ ohm

valore che arrotonderemo a 1.000 ohm.

Come noterete, il valore della **R2** del circuito di fig.16 era di **120 ohm** e in questo amplificatore **Darlington** di fig.17 è di **1.000 ohm**.

CALCOLO della resistenza R4

Per calcolare il valore della resistenza R4 da collegare tra la Base del transistor TR2 e la massa

useremo questa formula:

ohm R4 = $[(Vz + 0.7) : mA] \times 1.000$

Avendo utilizzato un diodo zener da **4,3 volt**, il valore della resistenza **R4** sarà pari a:

 $[(4,3+0,7):1] \times 1.000 = 5.000$ ohm

CALCOLO della resistenza R3

Per calcolare il valore della resistenza R3 da collegare tra la Base del transistor TR2 e l'Emettitore del transistor TR1 useremo questa formula:

ohm R3 = $[Vu : (Vz + 1,4)] - 1 \times R4$

Come prima operazione eseguiremo:

$$[12:(4,3+1,4)]=2,1$$

a questo numero sottrarremo 1, poi moltiplicheremo il risultato per il valore di R4:

$$(2,1-1) \times 5.000 = 5.500$$
 ohm

I VALORI delle resistenze R4-R3

A differenza delle altre resistenze, non è possibile arrotondare i valori di **R4-R3**, perchè modificheremmo il valore della tensione sull'uscita.

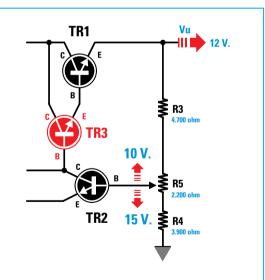


Fig.18 Poichè i valori di R3-R4 di fig.17 non sono standard, per ottenere in uscita 12 volt è consigliabile inserire tra queste due resistenze un trimmer da 2.200 ohm, poi abbassare il valore di R3 a 4.700 ohm e quello della R4 a 3.900 ohm.

Avanti Indietro











Per ottenere in uscita un'esatta tensione di 12 volt, dovremo scegliere per R3-R4 due resistenze standard di valore inferiore al richiesto, poi collegare in serie tra le due resistenze un trimmer da 2.200 ohm come è possibile vedere in fig.18.

Se per la **R3** sceglieremo un valore di **4.700 ohm** e per la **R4** un valore di **3.900 ohm**, ruotando il **cursore** del trimmer otterremo quanto segue:

- Ruotando il **cursore** del trimmer verso la resistenza **R4**, la tensione in uscita **aumenterà** fino a raggiungere un valore massimo di **15 volt**.
- Ruotando il **cursore** del trimmer verso la resistenza **R3**, la tensione in uscita **diminuirà** fino a raggiungere un valore minimo di **10 volt**.

Il cursore del trimmer **R5** andrà ruotato fino ad ottenere in uscita una tensione di **12 volt**.

UN OPERAZIONALE in sostituzione di TR2

Lo schema di fig.17 può essere ulteriormente migliorato se in sostituzione del transistor **TR2** utilizzeremo un amplificatore **operazionale**.

In fig.19 questo **operazionale** siglato **IC1** è raffigurato con il simbolo a forma di **triangolo**.

Utilizzando un operazionale non dovremo più inserire nella Base del transistor TR3 la resistenza R2, quindi lo schema risulterà molto più semplice.

Anche in questo schema il **diodo zener** andrà scelto con un valore di tensione pari all'incirca ad **1/3** del valore della tensione stabilizzata che vogliamo ottenere in uscita.

Quindi per ottenere in uscita una tensione di 12 volt, dovremo scegliere un diodo zener da:

12:3=4 volt

Poichè sappiamo che questo valore non risulta reperibile, sceglieremo un diodo da **4.3** o **4.7** volt.

Come per gli schemi precedenti, nel diodo zener dovremo far scorrere una corrente di 6 mA.

CALCOLO della resistenza R1

Per calcolare il valore di R1 useremo la formula:

ohm R1 = $[(Vin - Vz) : mA] \times 1.000$

Vin = è il valore della tensione che viene applicata sul Collettore del transistor TR1 che, nel nostro esempio, è di 18 volt; Vz = è il valore del diodo zener, cioè 4,3 volt;

mA = è la corrente che vogliamo far scorrere nel diodo zener, cioè 6 milliamper.

Inserendo questi valori nella formula otterremo:

$$[(18 - 4.3) : 6] \times 1.000 = 2.283$$
 ohm

Poichè questo valore non è **standard**, sceglieremo una resistenza da **2.200 ohm**.

CALCOLO della resistenza R4

Per calcolare il valore della resistenza **R4** useremo questa nuova formula:

ohm $R4 = (Vz : mA) \times 1.000$

Poichè nel diodo zener da **4,3 volt** faremo sempre scorrere **1 milliamper**, il valore della resistenza **R4** sarà pari a:

 $(4,3:1) \times 1.000 = 4.300 \text{ ohm}$

CALCOLO della resistenza R3

Per calcolare il valore della resistenza R3 in un circuito stabilizzatore che utilizza un **operazionale** dovremo usare questa formula:

ohm R3 = $[(Vu : Vz) - 1] \times R4$

Per eseguire questa operazione faremo:

$$12:4,3=2,79$$

a questo numero sottrarremo 1, poi moltiplicheremo il risultato per il valore di **R4**:

$$(2,79 - 1) \times 4.300 = 7.697$$
 ohm

I VALORI delle resistenze R4-R3

Poichè la tensione che si preleva sull'uscita si deve calcolare con la formula:

volt uscita = [(R3 : R4) +1] x Vz

e i valori di queste due resistenze **R4-R3** non sono **standard**, se tentassimo di arrotondarli andremmo a modificare la tensione d'uscita.

Se tentassimo di utilizzare per la resistenza R3 un valore standard di 6.800 ohm e per la R4 un valore standard di 4.700 ohm, in uscita otterremmo una tensione di:

$$[(6.800 : 4.700) + 1] \times 4.3 = 10.52 \text{ volt}$$

Avanti



Indietro



Zoom



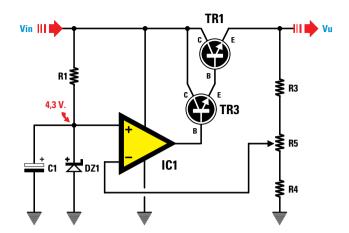
Zoom



Sommario







Valori per una tensione di ingresso Vin di 18 volt, per una tensione d'uscita Vu di 12 volt e per una corrente max di 1.5 A.:

R1 = 2.200 ohm

R3 = 6.800 ohm

R4 = 3.900 ohm

R5 = trimmer da 2.200 ohm

DZ1 = diodo zener da 4,3 volt

C1 = elettrolitico da 10 mF

TR1 = transistor di potenza

TR3 = transistor bassa potenza

IC1 = operazionale uA.741

Fig.19 L'amplificatore di errore TR2 (vedi fig.17) può essere sostituito con un amplificatore operazionale (vedi simbolo indicato IC1). Usando un operazionale non serve più la resistenza R2. Nell'articolo troverete tutte le formule da utilizzare per calcolare il valore delle resistenze da inserire nello schema elettrico qui sopra riprodotto.

Per ottenere un'esatta tensione di 12 volt dovremo utilizzare per R3 un valore di 6.800 ohm e per la R4 un valore di 3.900 ohm, poi collegare in serie tra le due resistenze un trimmer da 2.200 ohm come appare evidenziato in fig.19.

Il cursore del trimmer **R5** andrà ruotato fino ad ottenere in uscita un'esatta tensione di **12 volt**.

L'AMPLIFICATORE OPERAZIONALE

L'amplificatore operazionale IC1 da utilizzare in questi alimentatori può essere un LS.141 oppure un uA.741 o un TL.081 (vedi fig.20).

Poichè vi presenteremo questi amplificatori operazionali in una **prossima** Lezione, per il momento ci limitiamo a dirvi che i due terminali indicati con i simboli + e – non sono da collegare al **positivo** o al **negativo** di alimentazione come si potrebbe supporre: infatti, sono due **simboli** che servono solo per indicare come varia la tensione sull'**uscita** dell'operazionale applicando sul terminale + una

tensione maggiore o minore rispetto a quella presente sul terminale -.

LA PROTEZIONE dai CORTOCIRCUITI

Se inavvertitamente **cortocircuiteremo** i due fili d'**uscita** di un alimentatore stabilizzato, il transistor di potenza **TR1** si autodistruggerà in pochi secondi.

Per non correre questo rischio occorre inserire un circuito di **protezione** composto da un piccolo transistor **NPN** (vedi in fig.21 il transistor **TR4**).

Come potete vedere, i due terminali **B**ase e **E**mettitore di questo transistor sono collegati ai due estremi della resistenza **R6**.

In condizioni di normale funzionamento, è come se questo transistor **TR4 non** fosse presente.

Se inavvertitamente venissero **cortocircuitati** i fili d'uscita, ai capi della resistenza **R6** ci ritroverem-

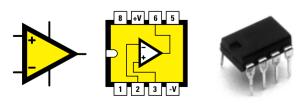


Fig.20 Simbolo grafico degli operazionali uA.741 - LS.141 e TL.081 e connessioni sul loro zoccolo viste da sopra. Sulla sinistra del corpo è riportata la tacca di riferimento a forma di U che ci serve per non invertire l'integrato quando lo inseriremo nel suo piccolo zoccolo.

Indietro

Zoom

Zoom
Indice

Sommario

Esci

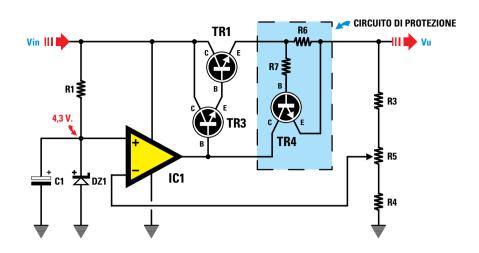


Fig.21 Per proteggere il transistor di potenza TR1 da cortocircuiti esterni dovremo collegare agli estremi della resistenza a filo R6 un piccolo transistor NPN (vedi TR4). Se sull'uscita non è presente nessun cortocircuito, il transistor TR4 non esegue alcuna funzione. Quando all'esterno dell'alimentatore si verifica un cortocircuito, il transistor TR4 inizia a condurre e istantaneamente toglie la tensione di polarità sulla Base del transistor TR3 e di conseguenza dall'uscita di TR1 non fuoriuscirà nessuna tensione. In questo schema, la resistenza R6 è da 0,47 ohm 2-3 watt e la resistenza R7 da 1.000 ohm 1/4 di watt. Per tutti gli altri componenti vedere lo schema riportato in fig.19.

mo una tensione più **positiva** sulla **B**ase rispetto a quella presente sull'Emettitore.

In queste condizioni il transistor **TR4** inizierà a condurre cortocircuitando a **massa** la **B**ase del transistor **TR3**, che pilota il finale di potenza **TR1**.

Con **0 volt** sulla **B**ase di **TR3**, il transistor **TR1** non potrà più condurre, quindi dalla sua uscita non uscirà **nessuna** tensione.

Il valore della resistenza **R6** è molto critico, perchè in funzione della **corrente** che scorre ai suoi capi, otterremo una **tensione** più che sufficiente a portare in conduzione il transistor **TR4**.

Per calcolare il valore di questa resistenza potremo usare la formula:

ohm R6 = 0.7: amper

Nota = **0,7** è la tensione necessaria alla **B**ase del transistor **TR1** per portarsi in conduzione.

Se abbiamo realizzato un alimentatore in grado di erogare una corrente **massima** di **1,5 amper**, dovremo calcolare il valore della **R6** per una corrente leggermente **maggiore**.

Se sceglieremo una corrente di 1,6 amper dovremo utilizzare una resistenza da:

0.7:1.6=0.437 ohm

Questa resistenza dovrà risultare a **filo** e per conoscere di quanti **watt minimi** la dovremo scegliere potremo utilizzare la formula:

watt = (amper x amper) x R6 in ohm

quindi per una corrente di **1,6 amper** ci occorre una resistenza da:

$(1.6 \times 1.6) \times 0.437 = 1.11$ watt

Pertanto dovremo scegliere una resistenza di wattaggio maggiore, vale a dire 2 o 3 watt.

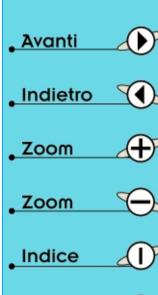
Poichè **0,437** ohm non è un valore **standard**, se utilizzeremo una resistenza da **0,47 ohm**, il circuito entrerà in protezione con una corrente di:

0.7:0.47=1.48 amper

Se utilizzeremo una resistenza da **0,39 ohm**, il circuito entrerà in protezione solo quando supereremo una corrente di:

0,7:0,39=1,79 amper

Nella prossima Lezione vi presenteremo altri nuovi ed interessanti schemi, quindi se volete diventare dei veri **esperti** di alimentatori dovete solo seguirci.



Sommari

Esci



Fig.22 Come si presenta l'alimentatore variabile LX.5029 da 2 amper.

ALIMENTATORE VARIABILE da 5 a 22 VOLT 2 AMPER

Anche se al termine di questa Lezione sarete già in grado di progettare un qualsiasi alimentatore stabilizzato, passando dalla teoria alla **pratica** potreste trovarvi di fronte a dei **piccoli** inconvenienti che non saprete come risolvere.

Se, ad esempio, vi dicessimo di realizzare un valido alimentatore in grado di fornire in uscita una tensione **stabilizzata** regolabile da **5 volt** a **22 volt** con una corrente di **2 amper**, optereste sicuramente per lo schema di fig.21.

In fig.23 vi proponiamo lo stesso alimentatore per farvi vedere come, passando dalla teoria alla pratica, siano in realtà necessari più componenti di quelli presenti nello schema di fig.21.

Iniziamo a descrivere questo circuito dal **secondario** del trasformatore **T1** in grado di fornire in uscita una tensione **alternata** di **21 volt** ed una **corrente** di **2,5 amper**.

Raddrizzando questa tensione alternata con il **pon**te raddrizzatore **RS1** e livellandola con il condensatore elettrolitico **C1** otterremo una tensione **con**tinua che raggiungerà un valore di:

$$(21 - 1,4) \times 1,41 = 27,63 \text{ volt circa}$$

Abbiamo precisato 27,63 volt circa perchè occorre sempre tenere presente che la tensione di rete dei 220 volt non è mai stabile, quindi è normale ritrovarsi in uscita una tensione che può variare da 27 volt a 28,2 volt.

Poichè in uscita desideriamo prelevare una tensione stabilizzata massima di 22 volt - 2 amper, dovremo utilizzare per C1 un elettrolitico che abbia

una capacità minima di:

20.000 : (22 : 2) = 1.818 microfarad

Poichè questo valore non è **standard**, useremo una capacità **maggiore**, cioè **2.200 microfarad**.

In parallelo a questo condensatore troviamo inserito un condensatore poliestere da 100.000 picofarad, pari a 0,1 microfarad (vedi C2) e probabilmente vi chiederete quale differenza possa sussistere tra una capacità di 2.200 mF ed una di 2.200,1 mF.

Questo condensatore poliestere da **0,1 mF** non serve per livellare la tensione pulsante, ma solo per **scaricare** velocemente a **massa** tutti quegli impulsi **spuri** presenti nella tensione di rete dei **220 volt** che, passando attraverso il trasformatore **T1**, potrebbero giungere sul **C**ollettore del transistor **TR2** con dei picchi di tensione **così elevati** da metterlo in breve tempo fuori uso.

Avendo a disposizione una tensione **continua** di circa **27,6 volt**, per calcolare il valore della resistenza **R2** da collegare al diodo zener **DZ1** da **4,3 volt** affinchè assorba una corrente non inferiore a **6 mA** useremo la formula che già conosciamo:

ohm $R2 = [(Vin - Vz) : mA] \times 1.000$

quindi il valore della R2 sarà di:

 $[(27,6-4,3):6] \times 1.000 = 3.883$ ohm

Poichè questo valore **non** è standard si ripiegherà su quello più prossimo, cioè **3.900 ohm**.

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

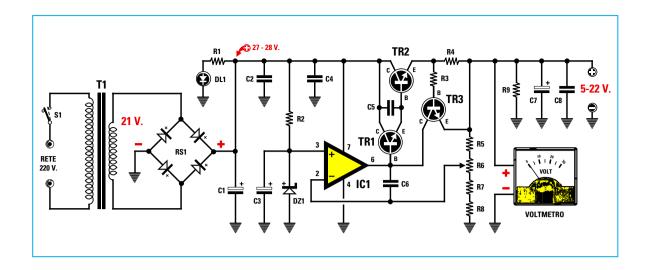


Fig.23 Schema elettrico dell'alimentatore da 2 amper in grado di fornire in uscita una tensione variabile che, partendo da un valore minimo di 5 volt, potrà arrivare fino ad un valore massimo di 22 volt. Questo alimentatore è protetto contro i cortocircuiti.

Tenendo però presente che tutte le resistenze hanno una tolleranza e che, pertanto, la R2 anzichè da 3.900 ohm potrebbe risultare in pratica da 4.000 ohm e che la tensione di rete da 220 volt potrebbe abbassarsi a 210 volt, se vogliamo far scorrere nel diodo zener una corrente non inferiore a 6 mA, ci conviene utilizzare una resistenza del valore di **3.300 ohm**.

Con questo valore, nel diodo zener scorrerà una corrente che potremo calcolare con la formula:

mA = [(Vin - Vz) : ohm] x 1.000

quindi nel diodo zener scorrerà una corrente di:

$[(27,6-4,3):3.300] \times 1.000 = 7 \text{ mA}$

pertanto, anche se dovesse abbassarsi la tensione di rete non scenderemmo mai sotto i 6 mA.

Passando al transistor di potenza TR2, è possibile notare che tra il suo Collettore e la sua Base risulta inserito un condensatore da 3.300 picofarad (vedi C5) e anche a proposito di tale componente vi chiederete a cosa serve.

Poichè tutti gli amplificatori Darlington hanno degli elevati guadagni, potrebbero autoscillare generando delle frequenze ultrasoniche che poi ritroviamo sui morsetti d'uscita.

Questo condensatore impedisce ai due transistor TR1-TR2 di autoscillare.

ELENCO COMPONENTI LX.5029

R1 = 2.200 ohm 1/2 watt

R2 = 3.300 ohm

R3 = 1.000 ohm

R4 = 0.27 ohm 3 watt

R5 = 1.000 ohm

R6 = 4.700 ohm pot. lin.

R7 = 560 ohm

R8 = 1.000 ohm

R9 = 2.200 ohm 1/2 watt

C1 = 2.200 mF elettrolitico

C2 = 100.000 pF poliestere

C3 = 100 mF elettrolitico

C4 = 100.000 pF poliestere

C5 = 3.300 pF poliestere C6 = 3.300 pF poliestere

C7 = 220 mF elettrolitico

C8 = 100.000 pF poliestere

RS1 = ponte raddrizz. 80 V. 3 A.

DL1 = diodo led

DZ1 = zener 4,3 volt 1/2 watt

TR1 = NPN tipo BC.547

TR2 = NPN tipo TIP.33

TR3 = NPN tipo BC.547

IC1 = integrato tipo LS.141

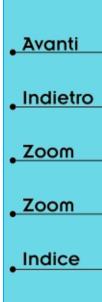
T1 = trasform. 50 watt (T050.03)

sec. 21 V. 2,5 A.

S1 = interruttore

Voltmetro = f.s. 30 V.

Nota: laddove non è specificato, le resistenze devono intendersi da 1/4 di watt.



Sommario

Esci

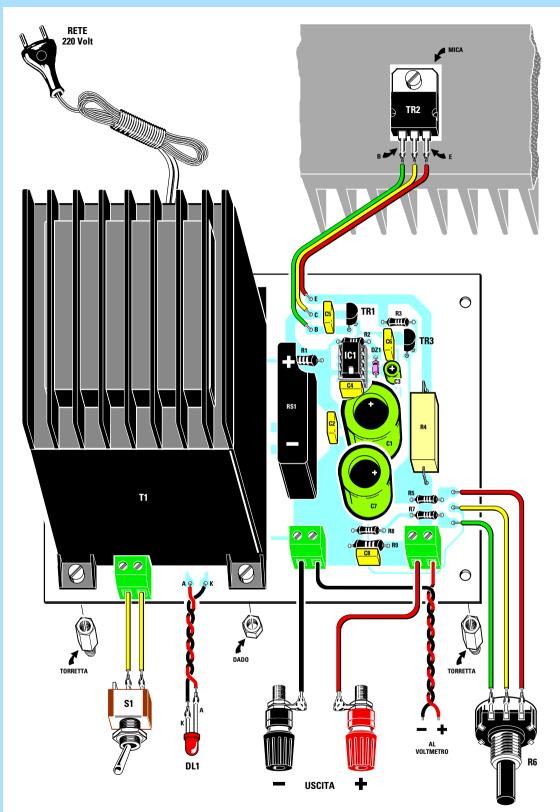


Fig.24 Schema pratico di montaggio dell'alimentatore. Prima di fissare il transistor di potenza TR2 sull'aletta di raffreddamento consigliamo di guardare le figg.29 - 30.

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario



Fig.25 In questa foto potete vedere il circuito stampato LX.5029 con sopra montati tutti i componenti. Consigliamo di tenere la resistenza a filo R4 sollevata di 1 mm dal circuito stampato.

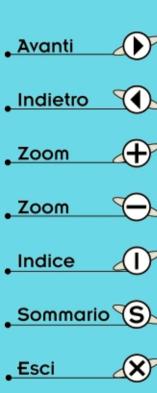
Fig.26 Il circuito stampato andrà fissato sul piano del mobile con le torrette metalliche presenti nel kit.

Sul pannello frontale fisserete il voltmetro, il diodo led, le morsettiere d'uscita ed il potenziometro R6 necessario per regolare la tensione.





Fig.27 II transistor TR2 andrà fissato sull'aletta di raffreddamento collocata sul pannello posteriore del mobile.



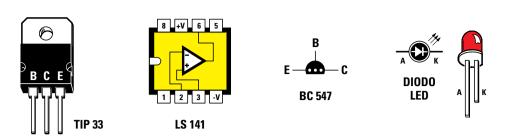


Fig.28 Connessioni dei terminali dell'integrato LS.141 (IC1) viste da sopra, dei terminali B-C-E del transistor TIP.33 (TR2) e dei BC.547 (TR1-TR3) viste da sotto. Il terminale più lungo "A" del diodo led va collegato a R1 ed il terminale più corto "K" a massa.

In questo alimentatore abbiamo ovviamente inserito anche una protezione per i **cortocircuiti** composta dalla resistenza **R4** da **0,27 ohm** e dal transistor **TR3**, che provvede a **togliere** la tensione sui morsetti d'uscita quando la corrente che preleviamo supera il valore di **2,5 amper**.

Per variare la tensione d'uscita da un minimo di 5 volt fino ad un massimo di 22 volt, dovremo solo ruotare il cursore del potenziometro R6.

Se ruoteremo il cursore del potenziometro verso le resistenze R7-R8 da 1.200 ohm, in uscita otterremo una tensione di 22 volt, se lo ruoteremo verso la resistenza R5 da 1.000 ohm in uscita otterremo una tensione di 5 volt.

Sui terminali d'uscita di questo alimentatore troviamo nuovamente un condensatore **elettrolitico** da **220 mF** con in parallelo un condensatore **poliestere** da **100.000 pF** (vedi **C7-C8**).

La resistenza **R9** da **2.200 ohm 1/2 watt** posta in parallelo con questi due condensatori serve per scaricarli ogni volta che si **spegne** l'alimentatore, oppure quando si passa da una tensione **maggiore** ad una tensione **minore**.

Per sapere quale tensione è presente sulle boccole d'uscita conviene inserire, come in effetti abbiamo fatto, un **voltmetro** da **30 volt** fondo scala.

REALIZZAZIONE PRATICA

Tutti i componenti necessari per realizzare questo alimentatore trovano posto sul circuito stampato siglato **LX.5029**.

In fig.24 potete vedere lo schema pratico e in fig.25 la foto dell'alimentatore montato.

Potete iniziare a montare questo circuito dallo zoccolo per l'integrato **IC1** e, dopo averne saldati gli 8 piedini sulle piste in rame dello stampato, inserite le poche **resistenze** e condensatori **poliestere**.

Sulla destra dello zoccolo di **IC1** inserite il diodo zener **DZ1**, verificando che la **fascia nera** che contorna il suo corpo risulti rivolta verso l'alto.

Dopo questi componenti potete inserire i condensatori **elettrolitici** rispettando la polarità **+/**– dei due terminali. Il terminale **più lungo** che fuoriesce dal loro corpo è sempre il **positivo**, pertanto va inserito nel foro contrassegnato **+**.

Prendete quindi i due transistor **TR1-TR3** e, senza accorciarne troppo i terminali, inseriteli nelle posizioni richieste, rivolgendo la **parte piatta** del loro corpo verso il trasformatore **T1**.

Nello stampato dovete anche inserire le quattro morsettiere a 2 poli (quella utilizzata per collegare il cordone di rete dei 220 volt, nel disegno di fig.24 non risulta visibile perchè coperta da T1).

Sulla destra del trasformatore **T1** inserite il ponte raddrizzatore **RS1**, rivolgendo verso l'alto il lato contrassegnato con un +.

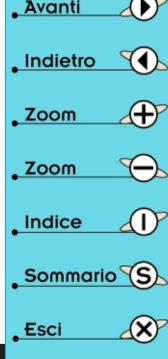
Nei fori dai quali partono i fili **B-C-E** per il transistor **TR2** e nei fori dai quali partono i tre fili per il potenziometro **R6** inserite i piccoli terminali a spillo che troverete nel kit.

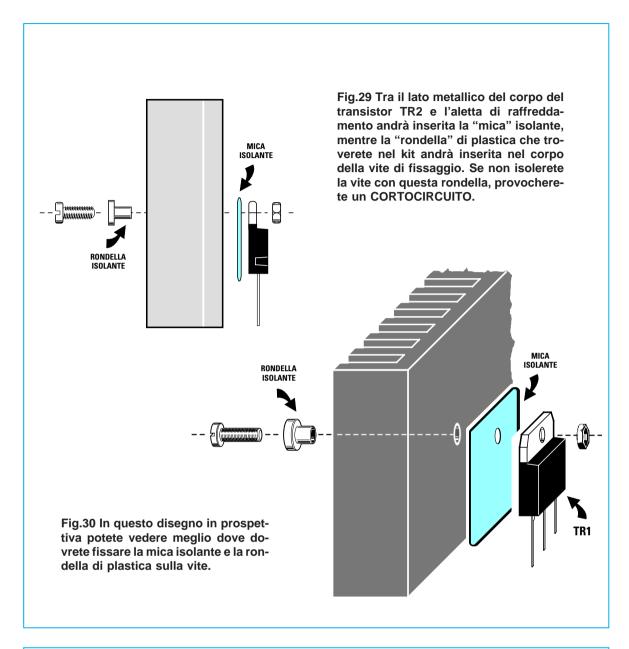
Per completare il montaggio su questo stampato dovete fissare il trasformatore **T1**, inserendo nei due fori presenti sulla sinistra di quest'ultimo le due **torrette** in **ottone** incluse nel kit.

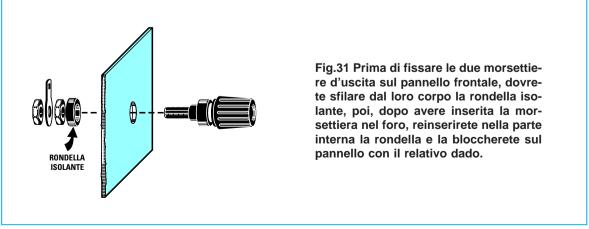
Queste due torrette assieme ad altre due da inserire nei fori presenti sulla destra del circuito stampato, vi serviranno per tenere distanziato il circuito stesso dalla base del mobile metallico.

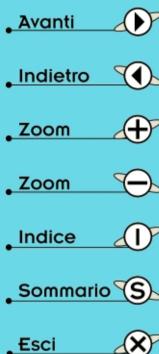
Negli altri due fori del trasformatore inserite due **normali** viti in ferro complete di dado.

Fissato il trasformatore, innestate nel relativo zoccolo l'integrato IC1, rivolgendo la tacca di riferi-









mento a forma di **U** presente su un solo lato del suo corpo verso il condensatore poliestere **C4**.

Quando inserite questo integrato nel relativo zoccolo, controllate che tutti i piedini entrino perfettamente nei fori di quest'ultimo, perchè se **uno** solo di essi si **ripiega** verso l'esterno il circuito non funzionerà.

Se riscontrate che i piedini di questo integrato risultano leggermente più divaricati rispetto al **passo** dello zoccolo, vi ricordiamo che per ovviare a questo inconveniente è sufficiente comprimere entrambi i lati dell'integrato sul piano di un tavolo.

A questo punto prendete l'**aletta** di raffreddamento e fissate sopra ad essa il transistor di potenza siglato **TR2**.

Importante = Poichè il corpo metallico di questo transistor deve risultare isolato dal metallo dell'aletta di raffreddamento, per fissarlo dovete inserire tra esso e l'aletta, la mica isolante che troverete nel kit (vedi fig.30), inserendo poi nella vite di fissaggio, dal lato del dado, la rondella isolante anch'essa presente nel kit.

Se dimenticherete di usare la **mica** e la **rondella isolante**, la tensione **positiva** verrà cortocircuitata a massa, quindi se lascerete acceso per diversi minuti l'alimentatore in queste condizioni, si brucerà dapprima il ponte raddrizzatore **RS1** e poi il trasformatore **T1**.

Pertanto, prima di collegare i tre fili ai terminali **B-C-E**, controllate con un **tester** in posizione **ohm** che il corpo metallico del transistor risulti **isolato** dal metallo dell'aletta di raffreddamento.

Constatato che tutto risulta regolare, saldate sui terminali **B-C-E** del transistor tre spezzoni di filo di rame isolato in plastica, che abbia un diametro di circa **1,10 mm** (diametro del filo di rame e non della plastica esterna).

Fate anche molta attenzione a **non** invertire i fili **B-C-E** quando li salderete sui terminali a spillo presenti sul circuito stampato.

Come visibile nella foto di fig.22, sul pannello frontale vanno montate la boccola **rossa** e la **nera** per prelevare la tensione d'uscita, il potenziometro **R6** per variare la tensione d'uscita, l'interruttore di accensione **S1**, il diodo led **DL1** e lo strumentino **voltmetro**. Sul pannello posteriore dovete invece fissare l'aletta di raffreddamento con sopra montato il transistor di potenza **TR2** (vedi fig.27).

Quando inserirete la morsettiera rossa e quella nera nel pannello frontale, dovrete svitare dal retro di ciascuna di esse i due dadi e la **rondella isolante** e, come abbiamo illustrato in fig.31, dovrete inserire nel foro del pannello il corpo della morsettiera e posteriormente la **rondella isolante**, fissando infine il tutto con i due dadi.

Quando collegherete i due fili necessari per alimentare il diodo led **DL1** e che partono dai terminali **A-K**, dovete rispettare la loro polarità, diversamente il diodo led **non** si accenderà.

Il filo **K** va al terminale più **corto** del diodo led e il filo **A** al terminale più **lungo**.

Come potete vedere nel disegno pratico di fig.24, dalla morsettiera posta vicino al trasformatore T1 parte il filo da collegare alla morsettiera nera del negativo e al terminale – del voltmetro, mentre dalla morsettiera posta sulla destra parte il filo da collegare alla morsettiera rossa del positivo e al terminale + del voltmetro.

Desideriamo far presente che prelevando da questo alimentatore la massima corrente di 2 amper per più di un'ora, l'aletta di raffreddamento scotterà tanto da non essere possibile appoggiarvi la mano sopra.

Di questo non preoccupatevi perchè è **normale**, anzi, scendendo su valori di tensione di **5-6 volt** la temperatura dell'aletta **aumenterà** ulteriormente. Per permettere all'aria di prelevare il calore presente sull'aletta per disperderlo nell'ambiente, **evitate** di appoggiare la parte posteriore del mobile ad una parete.

COSTO di REALIZZAZIONE

Costo di tutti i componenti necessari per realizzare l'alimentatore contrassegnato dalla sigla LX.5029 (vedi fig.24) compresi circuito stampato, transistor, integrato, trasformatore di alimentazione, ponte raddrizzatore, aletta di raffreddamento, cordone di rete, potenziometro con manopola, ecc., esclusi il voltmetro ed il mobile

Lire 90.000 Euro 46,48

Costo del mobile metallico MO.5029 completo di mascherina forata e serigrafata

Lire 35.000 Euro 18,08

Costo del **voltmetro** da 30 volt **Lire 27.000 Euro 13,94**

Costo del solo circuito stampato LX.5029

Lire 14.500 Euro 7,49

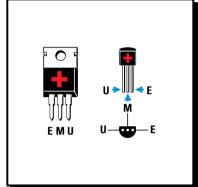
Tutti prezzi sono già **comprensivi** di IVA. Coloro che richiedono il kit in **contrassegno**, dovranno aggiungere le spese postali richieste dalle P.T. che si aggirano intorno a **L.7.000 Euro 3,62** per pacco.

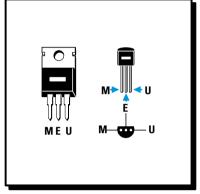
Zoom
Zoom
Indice
Sommario
S
Esci

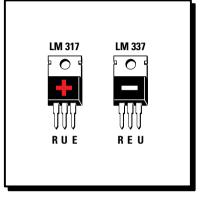
Avanti











imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

Nella Lezione precedente vi abbiamo spiegato come funziona e come si progetta un alimentatore **stabilizzato** con dei **transistor**, in questa Lezione vi presentiamo degli **integrati stabilizzatori** provvisti di soli **3** terminali e che hanno le stesse dimensioni di un transistor, che ci permettono di ottenere in uscita delle tensioni stabilizzate **positive** se useremo degli integrati che iniziano con il numero **78** oppure **negative** se iniziano con il numero **79**.

Oltre alla serie di integrati siglati **78-79** ve ne presentiamo altri due siglati **LM.317 - LM.337**, sempre provvisti di **3** terminali, che a differenza dei primi ci permettono di ottenere in uscita delle tensioni **variabili positive** oppure **negative**.

L'integrato **LM.317** lo useremo per ottenere in uscita delle tensioni stabilizzate **positive**, mentre l'integrato **LM.337** per ottenere in uscita delle tensioni stabilizzate **negative**.

In questa Lezione vi spieghiamo anche come aumentare la **corrente d'uscita** e come trasformare un alimentatore stabilizzato in **tensione** in un alimentatore stabilizzato in **corrente**.

Infine, vi presentiamo un alimentatore duale in grado di fornire in uscita tensioni di 5+5 - 9+9 - 12+12 - 15+15 volt con una corrente massima di 1,2 amper.

Avanti Indietro

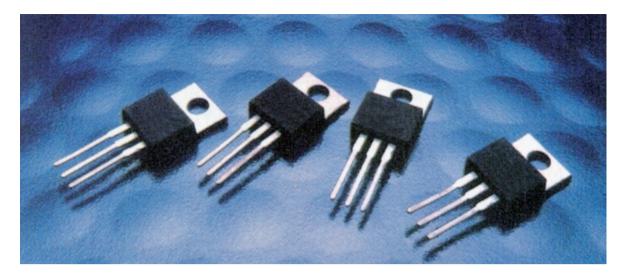


Zoom

Indice 1

Sommario S

Esci



Già da tempo esistono degli integrati provvisti di 3 terminali in grado di fornire in uscita delle tensioni stabilizzate positive o negative su valori fissi di 5-8-12-15-18-24 volt.

Quelli delle stesse dimensioni di un transistor di potenza (vedi figg.32-33) sono in grado di erogare una corrente massima di 1 amper a patto che il loro corpo venga fissato sopra un'aletta di raffreddamento, diversamente non è possibile prelevare più di 0,5-0,6 amper perchè, non appena il loro corpo supera la temperatura massima consentita, entra in azione una protezione termica interna che limita la corrente d'uscita.

Tutti gli integrati che iniziano con il numero 78 stabilizzano le sole tensioni **positive** come appare evidenziato nella **Tabella N.1**.

Tutti gli integrati che iniziano con il numero **79** stabilizzano le sole tensioni **negative** come appare evidenziato nella **Tabella N.2**.

Gli integrati delle stesse dimensioni di un **piccolo** transistor (vedi figg.34-35) sono in grado di erogare un corrente massima di **0,1 amper**.

Tutti gli integrati che iniziano con la sigla **78L** stabilizzano le sole tensioni **positive** come appare evidenziato nella **Tabella N.3**.

Tutti gli integrati che iniziano con la sigla **79L** stabilizzano le sole tensioni **negative** come appare evidenziato nella **Tabella N.4**.

Anche se le dimensioni di entrambi questi stabilizzatori sono assai ridotte, al loro interno è presente un complesso circuito elettrico composto da 18 transistor, 22 resistenze e 3 diodi zener.

Per capire a grandi linee come funzionano questi stabilizzatori abbiamo riprodotto in fig.37 uno schema notevolmente semplificato, composto da tre transistor ed un diodo zener.

Sul terminale indicato **E** (entrata) viene applicata la tensione da stabilizzare, dal terminale **U** (uscita) viene prelevata la tensione **stabilizzata**, mentre il terzo terminale indicato **M** va collegato a **massa**.

LA TENSIONE D'ENTRATA

Nella **Lezione N.18** abbiamo accennato al fatto che la tensione da applicare sull'ingresso di un circuito stabilizzatore deve risultare **maggiore** di **1,4 volte** rispetto alla tensione da stabilizzare e questo vale anche per gli integrati da **12-15-18-24 volt**, ma **non** per gli integrati da **5-8 volt**.

Nel caso degli integrati stabilizzatori da **5 volt**, la tensione da applicare sull'ingresso **non** deve risultare **minore** di **9 volt**.

Nel caso dei soli integrati stabilizzatori da 8 volt, la tensione da applicare sull'ingresso non deve risultare minore di 12 volt.

TOLLERANZE sulle TENSIONI D'USCITA

Facciamo presente che tutti gli integrati stabilizzatori, come ogni altro componente elettronico, hanno una loro tolleranza.

Per quanto riguarda l'integrato **7805** o **78L05**, che in **teoria** dovrebbe fornire in uscita una tensione stabilizzata di **5 volt**, non stupitevi se dal suo terminale d'uscita **U** fuoriesce una tensione di **4,9 volt** oppure di **5,1 volt**.

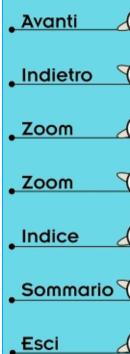


TABELLA N.1 integrati positivi - serie 78

sigla	volt e amper uscita
uA7805	5 volt 1 amper
uA7808	8 volt 1 amper
uA7812	12 volt 1 amper
uA7815	15 volt 1 amper
uA7818	18 volt 1 amper
uA7824	24 volt 1 amper

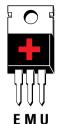


Fig.32 Gli integrati che iniziano con il numero 78 servono per stabilizzare tensioni Positive. Le lettere che precedono il numero 78, ad esempio uA-LM-MC, indicano la Casa Costruttrice e i due numeri che seguono il 78, ad esempio 05-12, indicano il valore di tensione che l'integrato stabilizza. La lettera E significa Entrata, la M significa Massa e la U significa Uscita.

TABELLA N.2 integrati negativi - serie 79

sigla	volt e amper uscita
uA7905	5 volt 1 amper
uA7908	8 volt 1 amper
uA7912	12 volt 1 amper
uA7915	15 volt 1 amper
uA7918	18 volt 1 amper
uA7924	24 volt 1 amper

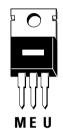


Fig.33 Gli integrati che iniziano con il numero 79 servono per stabilizzare tensioni Negative. Anche in questi integrati possiamo trovare prima del numero 79 le lettere uA-LM-MC e, a destra, il valore di tensione che l'integrato stabilizza.

I piedini degli integrati 79 sono disposti nell'ordine M-E-U, cioè in modo completamente diverso dagli integrati 78 (fig.32).

TABELLA N.3 integrati positivi - serie 78L

sigla	volt e amper uscita
uA78L05	5 volt 0,1 amper
uA78L08	8 volt 0,1 amper
uA78L12	12 volt 0,1 amper
uA78L15	15 volt 0,1 amper
uA78L18	18 volt 0,1 amper
uA78L24	24 volt 0,1 amper

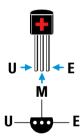


Fig.34 Gli integrati che iniziano con il numero 78L servono per stabilizzare tensioni Positive. A differenza degli integrati 78 che riescono ad erogare una corrente massima di 1 amper (vedi fig.32), i 78L riescono ad erogare una corrente massima di 0,1 amper. In basso, le connessioni U-M-E viste da sotto, cioè dal lato in cui i tre terminali fuoriescono dal corpo.

TABELLA N.4 integrati negativi - serie 79L

sigla	volt e amper uscita
uA79L05	5 volt 0,1 amper
uA79L08	8 volt 0,1 amper
uA79L12	12 volt 0,1 amper
uA79L15	15 volt 0,1 amper
uA79L18	18 volt 0,1 amper
uA79L24	24 volt 0,1 amper

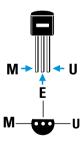
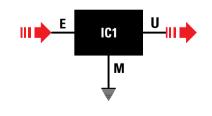


Fig.35 Gli integrati che iniziano con il numero 79L servono per stabilizzare tensioni Negative. A differenza degli integrati 79 che riescono ad erogare una corrente massima di 1 amper (vedi fig.33), i 79L riescono ad erogare una corrente massima di 0,1 amper. In basso, le connessioni M-E-U viste da sotto, cioè dal lato in cui i tre terminali fuoriescono dal corpo.

Fig.36 Tutti gli integrati stabilizzatori, siano essi Positivi o Negativi vengono disegnati negli schemi elettrici con un rettangolo dal quale fuoriescono i tre terminali E-M-U.

Il terminale M degli integrati 78 risulta elettricamente collegato all'aletta metallica del corpo, mentre negli integrati 79 è il terminale E che risulta collegato all'aletta metallica.



Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

Per quanto riguarda l'integrato 7812 o 78L12, che in teoria dovrebbe fornire in uscita una tensione stabilizzata di 12 volt, è da ritenersi normale che dal suo terminale d'uscita U fuoriesca una tensione compresa tra 11,8 - 12,2 volt.

IL CONDENSATORE D'INGRESSO e D'USCITA

Per calcolare la capacità del condensatore **elettrolitico** da applicare dopo il **ponte raddrizzatore** si possono utilizzare le stesse formule riportate nella **Lezione N.18**.

Quindi se abbiamo un integrato stabilizzatore in grado di erogare una **corrente** di **1 amper** e sul suo terminale **E** applichiamo una tensione continua di **10 volt**, dovremo utilizzare un condensatore elettrolitico che abbia una capacità **non** minore di:

microfarad = 20.000 : (volt : amper)

quindi useremo una capacità di:

20.000 : (10 : 1) = 2.000 microfarad

Se abbiamo un integrato stabilizzatore in grado di erogare una **corrente** di **1 amper** e sul suo terminale **E** applichiamo una tensione continua di **15 volt**, dovremo utilizzare un condensatore elettrolitico che abbia una capacità **non** minore di:

20.000 : (15 : 1) = 1.333 microfarad

Poichè questo valore, come il precedente, non è standard, in entrambi i casi potremo usare una capacità di **2.200 microfarad**.

In uscita dovremo sempre collegare un condensatore con una capacità minore di circa **10 volte** rispetto a quello d'ingresso, quindi potremo usare **220 microfarad** ma anche **100 microfarad**.

Sull'ingresso e sull'uscita è consigliabile applicare un condensatore poliestere da **100.000 picofarad**, collegando l'opposta estremità il più vicino possibile al terminale **M** (vedi fig.38).

PER AUMENTARE i VOLT D'USCITA

Gli integrati stabilizzatori sopracitati forniscono in uscita dei valori **standard** di **5-8-12-15-18-24 volt**, quindi se volessimo ottenere in uscita una tensione stabilizzata di **9 volt** oppure di **13 volt** non troveremo nessun integrato in grado di fornircela.

Ora vi spieghiamo come sia possibile prelevare da questi integrati una tensione **maggiore** rispetto a quella che teoricamente possono fornire.

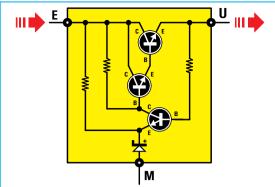


Fig.37 Questo schema molto semplificato, serve a farvi capire come funzionano questi integrati stabilizzatori a tensione fissa. Questo schema è analogo a quello riportato in fig.17 nella Lezione N.18.

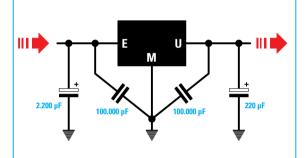


Fig.38 La capacità del condensatore elettrolitico da applicare sul terminale E si calcola con la formula riportata nel testo.

Tra i due terminali E-U e la Massa sarebbe consigliabile collegare sempre due condensatori poliestere da 100.000 pF.

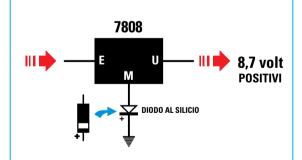
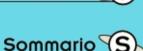


Fig.39 Se prendiamo un integrato uA.7808 che fornisce in uscita 8 volt Positivi e colleghiamo tra il terminale M e la massa un diodo al silicio, rivolgendo il suo terminale + verso massa, sull'uscita preleveremo una tensione stabilizzata di 8,7 volt.





Indice

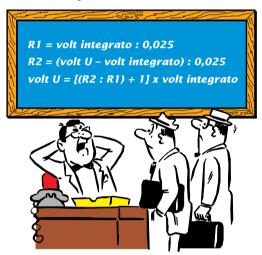


Se abbiamo un integrato tipo **7808** che fornisce in uscita **8 volt** ed applichiamo tra il terminale **M** e la **massa** un diodo al silicio (vedi fig.39), in uscita otteniamo una tensione di **8 + 0.7 = 8.7 volt**.

Se tra il terminale M e la massa applichiamo in serie due diodi al silicio (vedi fig.40), in uscita otteniamo una tensione di 8 + 0.7 + 0.7 = 9.4 volt.

Se volessimo ottenere in uscita una **esatta** tensione di **9 volt**, dovremmo applicare tra il terminale **U** e la **massa** un partitore resistivo, collegando il terminale **M** sulla giunzione delle due resistenze **R1-R2** come visibile in fig.42.

Per calcolare il valore delle due resistenze R1-R2 possiamo servirci delle due semplici formule riprodotte sulla lavagna, dove:



- il numero **0,025** sono gli **amper** (corrispondenti a **25 milliamper**) che faremo scorrere nelle due resistenze e nel terminale **M** dell'integrato:
- volt integrato è la tensione dell'integrato;
- volt U è la tensione che vogliamo prelevare dal terminale d'uscita di questo integrato.

ESEMPIO

Disponendo di un integrato **7808** da **8 volt** vorremmo conoscere quali valori di resistenza usare per **R1-R2** per prelevare in uscita **9 volt**.

Soluzione = Conoscendo i **volt** dell'integrato, cioè **8 volt**, come prima operazione calcoleremo il valore che dovrà avere la resistenza **R1**:

8:0.025=320 ohm

Come seconda operazione calcoleremo il valore della resistenza R2, sottraendo ai 9 volt che vogliamo ottenere in uscita gli 8 volt dell'integrato e

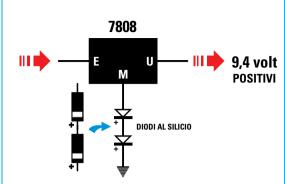


Fig.40 Se colleghiamo tra il terminale M e la massa dell'integrato uA.7808 due diodi al silicio, rivolgendo i loro terminali + verso massa, sull'uscita preleveremo una tensione di 9,4 volt.

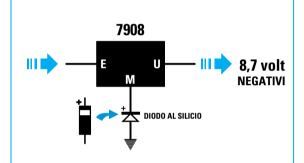


Fig.41 Se prendiamo un integrato uA.7908 che fornisce in uscita 8 volt Negativi e colleghiamo tra il terminale M e la massa un diodo al silicio, rivolgendo il terminale + verso il terminale M, sull'uscita preleveremo una tensione stabilizzata di 8,7 volt.

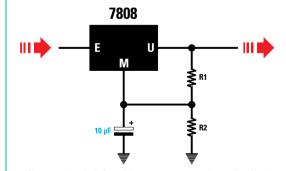
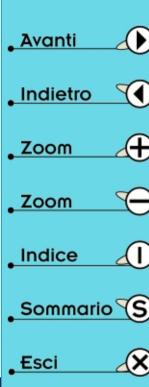


Fig.42 Anzichè utilizzare uno o due diodi al silicio per aumentare il valore della tensione d'uscita, potremo utilizzare due resistenze R1-R2. Per calcolare il valore di R1-R2 useremo le formule riportate sulla lavagna riprodotta qui sopra a sinistra.



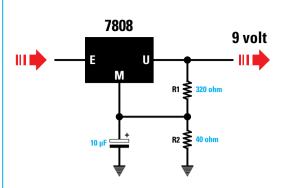


Fig.43 Se sull'uscita di un uA.7808 applichiamo una resistenza da 320 ohm ed una da 40 ohm e sulla giunzione colleghiamo il terminale M, in uscita otterremo una tensione di 9 volt anzichè di 8 volt.

dividendo il risultato per 0,025:

$$(9-8):0.025=40$$
 ohm

Per conoscere quale tensione preleveremo dal terminale d'**uscita** (vedi fig.43) con questi due valori di resistenza dovremo usare la formula:

volt uscita = [(R2 : R1) +1] x volt integrato

Inserendo i nostri dati otterremo:

$$[(40:320)+1] \times 8 = 9 \text{ volt}$$

Chi ha un pò di dimestichezza con la matematica sa di dover procedere nel modo seguente:

Poichè i valori richiesti per R1 e R2 non sono reperibili, potremo scegliere per R1 una resistenza da 330 ohm ed utilizzare per R2 un piccolo trimmer da 100 ohm (vedi fig.44).

Ruotando il cursore del **trimmer** verso **massa**, la resistenza **R1** assumerà un valore di:

$$330 + 100 = 430$$
 ohm

mentre la resistenza **R2** assumerà un valore di **0 ohm**, quindi in uscita preleveremo una tensione di:

$$[(0:430)+1] \times 8 = 8 \text{ volt}$$

Ruotando il cursore del **trimmer** verso la resistenza **R1** da **330 ohm**, in uscita preleveremo una tensione di:

$$[(100:330)+1] \times 8 = 10,4 \text{ volt}$$

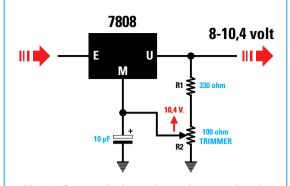


Fig.44 Se sostituiamo la resistenza R2 da 40 ohm con un trimmer da 100 ohm, ruotando il suo cursore potremo regolare la tensione d'uscita da un minimo di 8 volt fino ad un massimo di 10,4 volt.

Ruotando a circa **metà** corsa il cursore del trimmer **R2** otterremo i **9 volt** richiesti.

ESEMPIO

Disponendo di un integrato **7805** da **5 volt** vorremmo conoscere quali valori di resistenza usare per **R1-R2** per ottenere in uscita **9 volt**.

Soluzione = Come prima operazione calcoleremo il valore della resistenza **R1**:

$$5:0.025=200$$
 ohm

poi calcoleremo il valore della resistenza R2:

$$(9-5): 0,025 = 160 \text{ ohm}$$

Per sapere quale tensione preleveremo dall'**uscita** dell'integrato con questi due valori di resistenza (vedi fig.45), dovremo usare la formula:

volt uscita = [(R2 : R1) +1] x volt integrato

Inserendo nella formula i nostri dati otterremo:

$$[(160:200)+1] \times 5 = 9 \text{ volt}$$

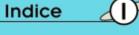
Prima eseguiremo la divisione, poi la somma ed infine la moltiplicazione:

Poichè i valori richiesti per R1 e R2 non sono reperibili, potremo scegliere per R1 una resistenza da 180 ohm ed utilizzare per R2 un piccolo trimmer da 220 ohm (vedi fig.46).

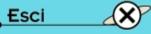




Zoom







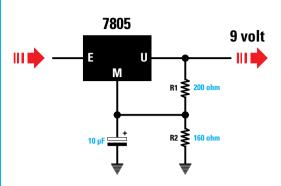


Fig.45 Se sull'uscita di un uA.7805 applichiamo una resistenza da 200 ohm ed una da 160 ohm e sulla giunzione colleghiamo il terminale M, in uscita otterremo una tensione di 9 volt anzichè di 5 volt.

Ruotando il cursore del **trimmer** verso **massa** la resistenza **R1** assumerà un valore di:

$$180 + 220 = 400$$
 ohm

e la **R2** assumerà un valore di **0 ohm**, quindi in uscita preleveremo una tensione di:

$$[(0:400)+1] \times 5 = 5 \text{ volt}$$

Ruotando il cursore del **trimmer** verso la resistenza **R1** da **180 ohm**, in uscita preleveremo una tensione di circa:

$$[(220:180)+1] \times 5 = 11,11 \text{ volt}$$

Il cursore del trimmer da **220 ohm** andrà ruotato fino ad ottenere i **9 volt** richiesti.

PER AUMENTARE gli AMPER in USCITA

Come è possibile vedere nelle **Tabelle N.1-2**, tutti gli integrati stabilizzatori della serie **78** e **79** riesco-

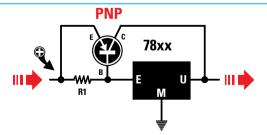


Fig.47 Per aumentare gli amper in uscita da un integrato Positivo della serie 78 dovremo aggiungere un transistor di potenza tipo PNP. Per calcolare il valore della resistenza R1 leggere l'articolo.

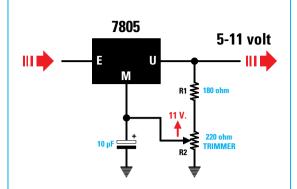


Fig.46 Se nello schema di fig.45 utilizziamo per R1 un valore di 180 ohm e per R2 un trimmer da 220 ohm, ruotando il cursore del trimmer potremo variare la tensione d'uscita da 5 volt fino a 11 volt.

no ad erogare una **corrente** massima di **1 amper**. Volendo ottenere in uscita una **corrente maggio- re**, ad esempio **1,5-2-2,5 amper**, è necessario collegare a questi integrati un **transistor** di **potenza** in grado di erogare la corrente richiesta.

Nel caso di un integrato che stabilizza le sole tensione **positive**, cioè della serie **78**, dovremo utilizzare un transistor di potenza **PNP** e modificare lo schema come visibile in fig.47.

Nel caso di un integrato che stabilizza le sole tensione **negative**, cioè della serie **79**, dovremo utilizzare un transistor di potenza **NPN** e modificare la schema come visibile in fig.48.

Dobbiamo far presente che l'integrato stabilizzatore eroga sempre la sua regolare corrente e che la differenza per arrivare al massimo richiesto viene erogata dal transistor di potenza.

All'atto pratico conviene sempre **limitare** la corrente dell'integrato **78** o **79** su un valore medio di **0.2 amper** e poi far erogare la differenza richiesta

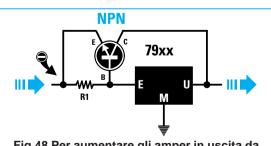
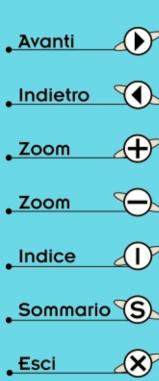


Fig.48 Per aumentare gli amper in uscita da un integrato Negativo della serie 79 dovremo aggiungere un transistor di potenza tipo NPN. Per calcolare il valore della resistenza R1 leggere l'articolo.



dal transistor di potenza.

Per portare in conduzione il **transistor** di **potenza** quando la corrente supera **0,2 amper**, è necessario polarizzare la sua **B**ase con una resistenza (vedi **R1** nelle figg.47-48), il cui valore va calcolato in funzione della **Hfe** del transistor.

Nota = Nella **Lezione N.13** vi abbiamo spiegato come costruire il kit **LX.5014** non solo per verificare se un transistor risulta efficiente o difettoso, ma anche per ricavare il valore **Hfe** che, come in questi casi, risulta necessario conoscere.

CALCOLARE il valore della R1

Per calcolare il valore di R1 la soluzione più semplice è eseguire queste tre operazioni:

1° Calcolare la **corrente** che deve scorrere nella **B**ase del transistor **TR1** indicata con la sigla **Ib**;

Ib = amper massimi : Hfe

2° Calcolare la **corrente** che deve scorrere nella resistenza **R1** indicata con la sigla **IR1**:

$$IR1 = 0.2 - Ib$$

Nota = il numero **0,2** è la **massima** corrente che vogliamo prelevare dall'integrato stabilizzatore.

3° Calcolare il valore ohmico della R1 con questa semplice formula:

R1 in ohm = 0,7 : IR1

Nota = il numero **0,7** è il valore della **tensione** minima che occorre applicare sulla **B**ase del transistor per portarlo in **conduzione**.

Anche se queste formule sono estremamente semplici, vi proponiamo due esempi che serviranno a dissipare ogni eventuale dubbio.

ESEMPIO

Ci serve una tensione stabilizzata di 12 volt 2 amper, quindi scegliendo un integrato 7812 sappiamo di dover utilizzare anche un transistor di potenza tipo PNP.

Volendo far erogare all'integrato **7812** una corrente non superiore a **0,2 amper** e ammesso di avere un transistor con una **Hfe** di **30**, vorremmo conoscere il valore della **R1**.

Soluzione = Come prima operazione calcoleremo la corrente di **B**ase del transistor di potenza:

2 amper Max: Hfe 30 = 0,0666 corrente lb

Conoscendo la **Ib** di **0,0666** e volendo far erogare all'integrato **7812** solo **0,2 amper**, calcoleremo la **corrente** che deve scorrere nella **R1**:

0.2 - 0.0666 = 0.1334 amper (valore IR1)

Conoscendo il valore che deve scorrere nella resistenza **R1** potremo calcolare il suo valore ohmico:

0.7:0.1334 = 5.247 ohm

valore che potremo arrotondare a **5 ohm**. Non essendo questo un valore standard, per ottenerlo potremo collegare in **parallelo** due resistenze da **10 ohm** oppure tre resistenze da **15 ohm**. Per conoscere di quanti **watt** deve essere questa resistenza useremo la seguente formula:

watt = (amper x amper) x ohm

Gli amper sono quelli che scorrono nella resistenza R1 e non quelli prelevati dall'uscita del transistor TR1, quindi ci serve una resistenza da:

 $(0,1334 \times 0,1334) \times 5 = 0,088$ watt

Pertanto potremo usare resistenze da 1/4 di watt.

Importante = Il corpo dell'integrato stabilizzatore e quello del transistor di potenza vanno sempre fissati sopra ad un'aletta di raffreddamento per poter dissipare velocemente il calore generato.

ESEMPIO

Ci serve una tensione stabilizzata di 18 volt 1,5 amper, quindi sceglieremo un integrato 7818 e a questo collegheremo un transistor di potenza PNP. Disponendo di un transistor che ha una Hfe di 45, e volendo far erogare all'integrato 7818 una corrente di soli 0,1 amper, anzichè di 0,2 amper, vorremmo conoscere il valore della R1.

Soluzione = Come prima operazione calcoleremo la corrente di **B**ase del transistor di potenza:

1,5 amper Max : Hfe 45 = 0,0333 corrente lb

Conoscendo la **Ib** di **0,0333** e volendo far erogare all'integrato **7818** solo **0,1 amper**, calcoleremo la **corrente** che deve scorrere nella **R1**:

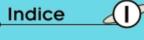
0.1 - 0.0333 = 0.0667 amper (valore IR1)

Conoscendo il valore che deve scorrere nella resistenza R1 potremo calcolare il suo valore ohmico:

0,7:0,0667=10,49 ohm

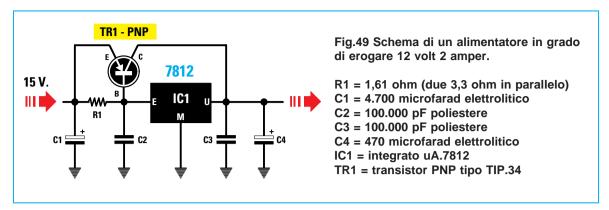












Per ottenere questo valore potremo collegare in parallelo due resistenze da 22 ohm.

DALLA TEORIA alla PRATICA

Facciamo presente che pochi progettisti eseguono tutte queste operazioni matematiche per ricavare il valore della R1, perchè sanno bene che se in futuro si trovassero nella condizione di dover sostituire il transistor ora utilizzato con uno identico della stessa Casa Costruttrice, il valore della Hfe sarebbe sempre diverso, cioè 25-30-40-45, ecc.

Per non dover sostituire ogni volta la resistenza R1 si sceglie un valore ohmico compreso tra 9 e 12 ohm e, in tal modo, anche se si dovesse utilizzare un transistor con una diversa Hfe, dall'integrato stabilizzatore preleveremo sempre una corrente compresa tra 0,1-0,3 amper e dal transistor di potenza la differenza.

PROTEZIONE contro i CORTOCIRCUITI

Un alimentatore composto dall'integrato **78** e da un transistor di **potenza** (vedi fig.49) non risulta protetto contro i **cortocircuiti**, quindi se inavvertitamente metteremo in **corto** i due fili d'uscita, correremo il rischio di far "saltare" il transistor **TR1**.

Per proteggere l'alimentatore da eventuali cortocircuiti, è necessario aggiungere un **secondo** transistor (vedi **TR2** in fig. 50) identico a **TR1**.

Poichè i due transistor **TR1-TR2** vanno fissati su un'unica aletta di raffreddamento, dovremo **isolare** il loro **corpo** dal **metallo** tramite una **mica isolante**, non dimenticando di isolare anche le viti di fissaggio con delle **rondelle**.

Per calcolare il valore della resistenza **R2** da applicare tra l'Emettitore e la **B**ase del transistor **TR2** (vedi fig.50) potremo usare questa formula:

R2 in ohm = 0.7: amper massimi

Quindi per far entrare in azione la protezione quando la **corrente** supera **1,5 amper**, per la **R2** sceglieremo un valore di:

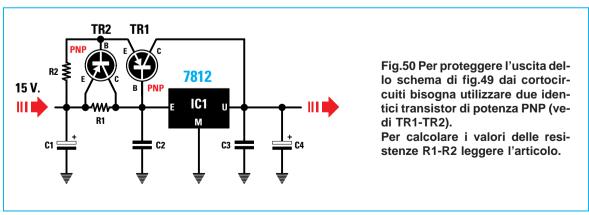
0.7:1.5=0.466 ohm

che potremo arrotondare a 0,47 ohm.

Per far entrare in azione la protezione quando la **corrente** supera **2 amper**, sceglieremo per la resistenza **R2** un valore di:

0.7:2=0.35 ohm

La resistenza R2 deve essere a filo e conviene sempre sceglierla da 3 watt circa.



Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

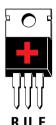


Fig.51 L'integrato LM.317 serve per realizzare degli alimentatori variabili per sole tensioni Positive. Per variare la tensione in uscita si utilizza il terminale indicato R.

Oltre ai due integrati della serie **78-79** ne esistono altri siglati **LM.317 - LM.337**, sempre provvisti di **3 terminali**, che consentono di variare i **volt** d'uscita da un minimo ad un massimo.

L'integrato siglato **LM.317** serve per stabilizzare le sole tensioni **positive** (vedi fig.51).

L'integrato siglato **LM.337** serve per stabilizzare le sole tensioni **negative** (vedi fig.52).

Anche in questi integrati la tensione da stabilizzare viene applicata sul terminale **E** e la tensione stabilizzata viene prelevata dal terminale **U**.

Il **terzo** terminale, anziché essere indicato con la lettera **M**, viene contrassegnato con la lettera **R** che significa **regolazione**. In qualche schema la lettera **R** è sostituita da **ADJ** che significa **adjust**.

Le caratteristiche di questi due tipi di integrati riportate nei manuali sono le sequenti:

Max tensione Entrata/Uscita	40 volt
Minima tensione Uscita	1,25 volt
Massima corrente Uscita	1,5 amper
Massima potenza	15 watt



Fig.52 L'integrato LM.337 serve per realizzare degli alimentatori variabili per sole tensioni Negative. Per variare la tensione in uscita si utilizza sempre il terminale indicato R.

Max tensione Entrata/Uscita = Molti ritengono che i 40 volt indicati rappresentino la massima tensione applicabile sull'ingresso E.

Invece su questo ingresso è possibile applicare anche tensioni di 50 - 60 - 80 - 90 -100 volt.

Importante è non superare mai **40 volt** tra il valore di tensione applicato sull'**Entrata** rispetto a quello prelevato dall'**Uscita**.

Quindi se sull'**Entrata** applichiamo **50 volt** (vedi fig.53) non potremo stabilizzare tensioni **minori** di:

$$50 - 40 = 10 \text{ volt}$$

Se sull'**Entrata** applichiamo **100 volt** (vedi fig.54) non potremo stabilizzare tensioni **minori** di:

$$100 - 40 = 60 \text{ volt}$$

Se sull'Entrata applichiamo una tensione di 35 volt, potremo stabilizzare tensioni fino ad un valore minimo di 1,25 volt, perchè la differenza tra la tensione applicata in Entrata e quella prelevata in Uscita rimane entro i 40 volt massimi.

Minima tensione Uscita = 1,25 volt è la minima tensione che l'integrato riesce a stabilizzare.

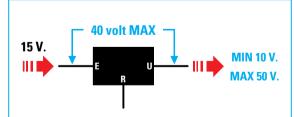


Fig.53 In un integrato LM.317 o LM.337, la minima tensione che possiamo prelevare dall'uscita si ricava eseguendo questa operazione "Vin – 40". Con una Vin di 50 volt possiamo stabilizzare fino a 10 volt.

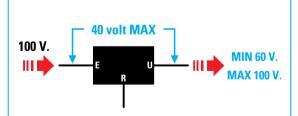
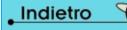


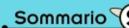
Fig.54 Se sul terminale E applichiamo una tensione di 100 volt, dal terminale d'uscita possiamo prelevare una tensione minima di 100 - 40 = 60 volt. Se preleveremo 50 volt l'integrato si danneggerà.













Massima corrente Uscita = Questa massima corrente di 1,5 amper si riesce a prelevare soltanto se il corpo dell'integrato viene fissato su una adeguata aletta di raffreddamento, diversamente ci dovremo limitare a 0,5-0,6 amper; infatti, quando il suo corpo si surriscalda la protezione termica presente all'interno dell'integrato abbassa la tensione sui terminali d'uscita.

Massima potenza = I 15 watt riportati rappresentano la massima potenza che l'integrato riesce a dissipare.

Per conoscere i **watt** di dissipazione potremo usare questa formula:

watt = (Vin - Vu) x amper max

Vin = tensione applicata sul terminale E Vu = tensione prelevata dal terminale U amper max = corrente prelevata in uscita

Applicando sul terminale **E** una tensione di **30 volt** e prelevando dal terminale **U** una tensione stabilizzata di **18 volt 1,5 amper**, supereremo i **watt** massimi consentiti:

$$(30 - 18) \times 1.5 = 18$$
 watt

Per limitare la dissipazione ad un valore inferiore a **15 watt** è possibile adottare due soluzioni:

- ridurre l'assorbimento massimo a 1,1 amper:

$$(30 - 18) \times 1,1 = 13,2$$
 watt

- ridurre la tensione sull'ingresso, portandola da 30 volt a soli 25 volt:

$$(25 - 18) \times 1.5 = 10.5$$
 watt

Se sull'ingresso applichiamo **25 volt** e preleviamo in uscita una tensione di **9 volt**, per sapere quale

corrente massima possiamo prelevare dovremo usare la seguente formula:

amper = 15 : (volt ingresso - volt uscita)

quindi con 9 volt dovremo limitarci a soli:

$$15: (25 - 9) = 0.93$$
 amper

STABILIZZATORE per tensioni FISSE

Lo schema per realizzare un alimentatore in grado di fornire un valore di tensione **fisso**, usando un integrato **LM.317**, è riportato in fig.55.

Si consiglia sempre di applicare sull'ingresso una tensione non **minore** di **1,2 volte** e possibilmente non **maggiore** di **1,4 volte** rispetto al valore della tensione che si desidera **stabilizzare**.

Quindi per ottenere in uscita una tensione stabilizzata di **12 volt**, è consigliabile applicare sul suo ingresso una tensione:

non minore di 12 x 1,2 = 14,4 volt non maggiore di 12 x 1,4 = 16,8 volt

Per ottenere in uscita una tensione stabilizzata di **30 volt**, è consigliabile applicare sul suo ingresso una tensione:

non minore di $30 \times 1,2 = 36 \text{ volt}$ non maggiore di $30 \times 1,4 = 42 \text{ volt}$

VALORE della RESISTENZA R1

Qualsiasi tensione desideriamo ottenere in uscita, conviene sempre scegliere per la resistenza R1 un valore fisso di 220 ohm.

Nota = Il valore della resistenza R1 può essere ridotto fino ad un minimo di 180-150 ohm o aumentato fino ad un massimo di 330-390 ohm.

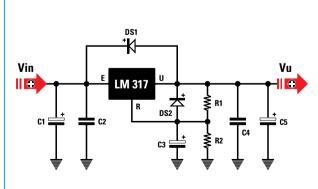


Fig.55 Schema elettrico di un alimentatore stabilizzato per tensioni Positive che utilizza l'integrato LM.317. Lo stesso schema può essere utilizzato anche per l'LM.337 Negativo solo invertendo la polarità dei diodi al silicio DS1-DS2 e quella dei condensatori elettrolitici C1-C5.

Nel testo abbiamo spiegato come calcolare i valori delle resistenze R1-R2 per ottenere in uscita il valore di tensione richiesto. Indietro
Zoom
Zoom
Indice
Sommario

Per calcolare il valore di **R2** dovremo utilizzare questa formula:

$R2 = [(volt uscita : 1,25) - 1] \times R1$

Il numero **1,25** sono i **volt minimi** che l'integrato è in grado di stabilizzare.

LE FUNZIONI dei DIODI DS1-DS2

Il diodo **DS1** collegato tra i piedini **E-U** con il terminale **positivo** rivolto verso il terminale d'ingresso **E**, serve per proteggere l'integrato ogni volta che viene spento l'alimentatore.

Senza questo diodo, la tensione positiva immagazzinata dall'elettrolitico **C5** si scaricherebbe sul terminale **U** danneggiando l'integrato.

Con questo diodo, la tensione positiva raggiungerà il terminale E scaricando l'elettrolitico C5.

Il diodo **DS2** posto tra i piedini **R-U** con il terminale **positivo** rivolto verso il terminale **U**, serve per scaricare istantaneamente il condensatore elettrolitico **C3** nel caso in cui venisse accidentalmente messa in **cortocircuito** la tensione d'uscita.

IL VALORE dei condensatori ELETTROLITICI

Come già vi abbiamo spiegato nella **Lezione N.18**, la capacità del condensatore elettrolitico **C1** si calcola con la formula:

microfarad = 20.000 : (volt : amper)

La capacità dei condensatori elettrolitici C3-C5 (vedi fig.55) è sufficiente che sia 10 volte inferiore alla capacità del condensatore d'ingresso C1.

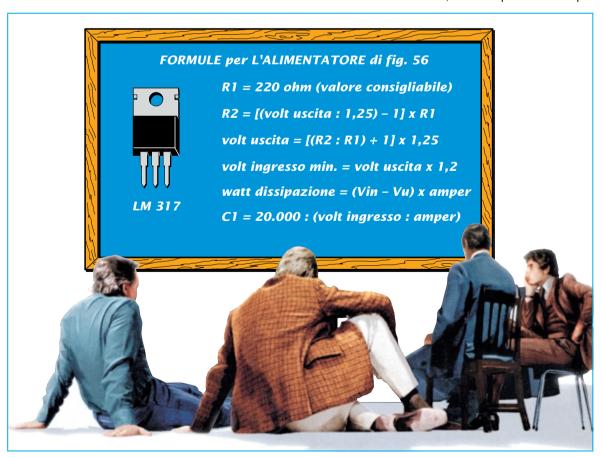
ESEMPIO

Vogliamo realizzare un alimentatore con l'integrato **LM.317** (vedi fig.56), in grado di fornire in uscita una tensione stabilizzata **fissa** di **15 volt**.

Soluzione = Volendo prelevare in uscita una tensione di **15 volt**, come prima operazione dovremo calcolare quale tensione **minima** e **massima** occorre applicare sul terminale d'ingresso **E**:

valore minimo $15 \times 1,2 = 18 \text{ volt}$ valore massimo $15 \times 1,4 = 21 \text{ volt}$

Quindi potremo utilizzare una tensione di 19-20-21 volt ma anche di 25 volt, tenendo presente che più





Indietro



Zoom



Zoom



Indice



Sommario





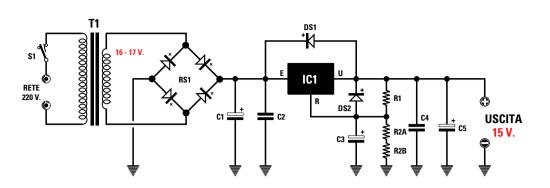


Fig.56 Schema elettrico di un alimentatore stabilizzato per tensioni Positive in grado di fornire in uscita una tensione fissa di 15 volt e una corrente massima di 1,5 amper.

ELENCO COMPONENTI

R1 = 220 ohm

R2/A = 2.200 ohm

R2/B = 220 ohm

C1 = 2.200 microF elettrolitico

C2 = 100.000 pF poliestere

C3 = 220 microF elettrolitico

C4 = 100.000 pF poliestere

C5 = 220 microF elettrolitico

RS1 = ponte raddrizzatore

DS1-DS2 = diodi al silicio

IC1 = integrato LM.317

T1 = trasformatore da 25 watt secondario 16 volt 1,5 amper

aumentiamo la tensione d'ingresso, più il corpo dell'integrato si **scalderà** durante il funzionamento.

Ammesso di applicare sull'ingresso **E** una tensione di **22 volt** e di scegliere per la resistenza **R1** un valore di **220 ohm**, potremo calcolare il valore della resistenza **R2** utilizzando la formula:

$$R2 = [(volt uscita : 1,25) - 1] \times R1$$

$$[(15:1,25)-1] \times 220 = 2.420$$
 ohm

valore che otterremo collegando in serie una resistenza da 2.200 ohm ad una da 220 ohm.

Conoscendo il valore delle resistenze **R1-R2**, potremo conoscere quale tensione preleveremo dal terminale d'uscita **U** utilizzando la formula:

volt uscita = $[(R2 : R1) + 1] \times 1,25$

Quindi con una R2 da 2.420 ohm e una R1 da 220 volt otterremo in uscita una tensione di:

$$[(2.420:220)+1] \times 1,25 = 15 \text{ volt}$$

Per calcolare la **capacità** del condensatore elettrolitico **C1** con una tensione d'ingresso di **22 volt** e prevedendo di prelevare una corrente massima di **1,5 amper**, useremo la formula:

microfarad = 20.000 : (volt : amper)

quindi ci serve una capacità non minore di:

20.000 : (22 : 1,5) = 1.363 microfarad

Poichè questo valore non è standard useremo una capacità di **2.200 microfarad**.

Per gli elettrolitici C3-C5 sceglieremo una capacità 10 volte minore di C1, quindi potremmo usare 100 microfarad oppure 220 microfarad.

PER AUMENTARE gli AMPER in USCITA

Volendo ottenere in uscita una corrente maggiore rispetto agli 1,5 amper forniti dall'integrato, dovremo aggiungere un transistor di potenza.

Se abbiamo un integrato che stabilizza le sole tensioni **positive**, cioè della serie **LM.317**, dovremo utilizzare un transistor di potenza **PNP** e modificare lo schema come visibile in fig.57.

Se abbiamo un integrato che stabilizza le sole tensioni **negative**, cioè della serie **LM.337**, dovremo utilizzare un transistor di potenza **NPN** e modificare la schema come visibile in fig.58.

Dobbiamo farvi presente che il transistor di **potenza** inserito eroga la corrente **supplementare** che l'**integrato** non è in grado di fornire.

Sapendo che questi integrati erogano una corren-

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

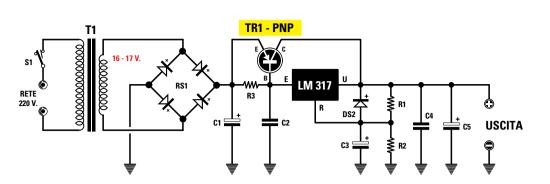


Fig.57 Volendo prelevare da un integrato Positivo LM.317 una corrente maggiore di 1,5 amper, dovremo aggiungere un transistor di potenza PNP e collegarlo come visibile nello schema. Per calcolare il valore della resistenza R3 collegata tra la Base e l'Emettitore del transistor di potenza TR1, leggere l'articolo.

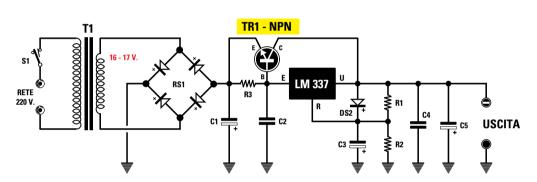


Fig.58 Volendo prelevare da un integrato Negativo LM.337 una corrente maggiore di 1,5 amper, dovremo aggiungere un transistor di potenza NPN e collegarlo come visibile nello schema. Usando l'integrato LM.337 dovremo invertire la polarità del diodo DS2 e quella dei condensatori elettrolitici C1-C3-C5 (vedi fig.57).

te massima di **1,5 amper**, nel caso si volesse prelevare una corrente di **2 amper** è consigliabile far assorbire all'integrato stabilizzatore solo **0,2 amper** per non sovraccaricarlo e poi far erogare la differenza al **transistor** di **potenza**.

Per portare in conduzione il **transistor** di **potenza** quando la corrente supera **0,2 amper**, dovremo polarizzare la sua **B**ase con una resistenza (vedi **R3**), il cui valore dipende dalla **Hfe** del transistor.

CALCOLARE il valore della R3

Per calcolare il valore di **R3** la soluzione più semplice è eseguire queste tre operazioni:

1° Calcolare la corrente che deve scorrere nella

Base del transistor TR1 che indichiamo Ib:

Ib = amper massimi : Hfe

2° Calcolare la **corrente** che deve scorrere nella resistenza R3 che indichiamo IR3:

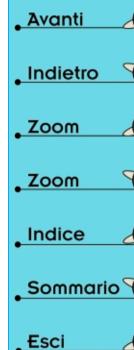
$$IR3 = 0.2 - Ib$$

Nota = il numero **0,2** è la **massima** corrente che vogliamo prelevare dall'integrato stabilizzatore.

3° Calcolare il valore ohmico della **R3** con questa semplice formula:

R3 in ohm = 0.7 : IR3

Nota = il numero **0,7** è il valore della **tensione** minima da applicare sulla **B**ase del transistor per poterlo portare in **conduzione**.



ESEMPIO

Vogliamo realizzare un alimentatore che fornisca in uscita una tensione di 12 volt 2 amper utilizzando un transistor PNP con una Hfe = 30.

Soluzione = All'integrato **LM.317** faremo erogare una corrente massima di soli **0,2** amper e la differenza di **1,9** amper verrà erogata dal transistor di **potenza**.

Come prima operazione calcoleremo la corrente di **B**ase del transistor **TR1**:

2 amper Max: Hfe 30 = 0,0666 corrente lb

Conoscendo la **Ib** di **0,0666** e volendo far erogare all'integrato solo **0,2 amper**, potremo calcolare la **corrente** che deve scorrere nella **R3**:

0.2 - 0.0666 = 0.1334 valore corrente su IR3

Conoscendo il valore che scorre nella **R3** potremo calcolare il suo valore ohmico:

$$0.7:0.1334 = 5.24$$
 ohm

valore che potremo arrotondare a 5 ohm.

Importante = Il corpo dell'integrato stabilizzatore e quello del transistor di potenza vanno sempre fissati sopra ad un'aletta di raffreddamento per poter dissipare velocemente il calore generato.

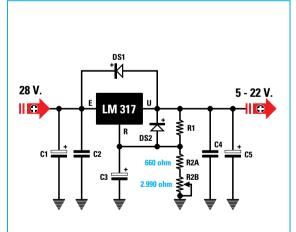


Fig.59 Per realizzare un alimentatore in grado di fornire in uscita una tensione variabile da 5 a 22 volt dovremo utilizzare per R2/A una resistenza da 660 ohm e per R2/B un potenziometro da 2.990 ohm.

Per ottenere 660 ohm collegheremo in serie due resistenze da 330 ohm.

ALIMENTATORE stabilizzato VARIABILE

Per ottenere in uscita una tensione variabile da un minimo di **5 volt** ad un massimo di **22 volt** bisogna utilizzare, in sostituzione della resistenza **R2**, un **potenziometro lineare** (vedi fig.59).

Per ottenere la tensione massima di **22 volt** dovremo applicare sul terminale **E** una tensione che **non** risulti **minore** di:

22 x 1,2 = 26,4 volt

quindi potremo applicare sul suo ingresso una tensione continua di 27-28-29-30 volt.

A questo punto, assumendo come valore di R1 220 ohm, calcoleremo il valore della R2 per ottenere in uscita 22 volt:

$R2 = [(volt uscita : 1,25) - 1] \times R1$

[(22:1,25)-1] x 220 = 3.652 ohm valore di R2

Dopodichè calcoleremo quale valore dovrebbe avere la resistenza **R2** per ottenere **5 volt**:

$$[(5:1,25) - 1] \times 220 = 660 \text{ ohm}$$

valore che otterremo collegando in **serie** due resistenze da **330 ohm**.

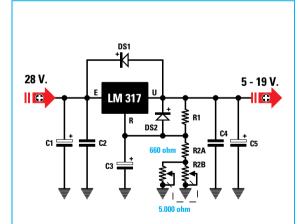


Fig.60 Poichè non riusciremo mai a trovare un potenziometro da 2.990 ohm, per risolvere il problema potremo utilizzare un doppio potenziometro da 5.000 ohm collegandolo in parallelo. Poichè da questo parallelo otteniamo solo 2.500 ohm, la massima tensione non supererà i 19 volt. Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommaria

Esci

In serie a queste due resistenze dovremo poi collegare un **potenziometro** che chiameremo **R2/B**, il cui valore dovrebbe risultare pari a:

3.652 - 660 = 2.992 ohm

valore che può essere arrotondato a **2.990 ohm**. Non essendo reperibile un potenziometro di tale valore, potremo utilizzare un **doppio** potenziometro **lineare** da **5.000 ohm** collegandone i terminali in **parallelo** e in questo modo otterremo il valore di **2.500 ohm**.

Poichè il valore di R2/B è di 2.500 ohm e non di 2.992 ohm come richiesto, vorremmo conoscere quale tensione massima preleveremo sull'uscita dell'integrato ruotando il potenziometro, in modo da inserire in serie alle due resistenze da 330 ohm la sua massima resistenza da 2.500 ohm.

Ruotando il potenziometro per la sua massima resistenza, il valore totale di R2 risulterà di:

2.500 + 330 + 330 = 3.160 ohm

quindi la massima tensione che potremo prelevare non sarà più di 22 volt bensì di:

 $[(3.160:220)+1] \times 1,25 = 19,2 \text{ volt}$

Ruotando il potenziometro in modo da **cortocir- cuitare** tutta la sua resistenza, rimarremo con il solo valore di **330 + 330 = 660 ohm**, quindi la **mini- ma** tensione rimarrà sempre di **5 volt**:

 $[(660:220)+1] \times 1,25 = 5 \text{ volt}$

Per ottenere in uscita una tensione di **22 volt** dovremmo sacrificare la **minima** tensione sostituendo le due resistenze da **330 ohm** con una sola resistenza da **1.200 ohm**.

Ruotando il potenziometro per la sua massima resistenza di 2.500 ohm, sommeremo a questa il valore di 1.200 ohm e, in tal modo, otterremo un valore totale di 3.700 ohm.

Con questo valore in uscita preleveremo:

 $[(3.700:220)+1] \times 1,25 = 22,27 \text{ volt}$

Ruotando il potenziometro in modo da **cortocircuitare** tutta la sua resistenza rimarremo con il solo valore di **1.200 ohm**, quindi la **minima** tensione che potremo prelevare sarà di:

 $[(1.200 : 220) + 1] \times 1,25 = 8 \text{ volt}$

L'INTEGRATO LM.317 come STABILIZZATORE di CORRENTE

L'integrato **LM.317**, oltre ad essere utilizzato come stabilizzatore di **tensione**, lo potremo utilizzare anche per stabilizzare la **corrente** d'uscita.

Usandolo come stabilizzatore di **tensione**, sappiamo già che regolando l'integrato per fornire in uscita una qualsiasi tensione potremo alimentare circuiti che assorbono **0,1 - 0,5 - 1,5 amper** perchè, anche se varia la **corrente**, la **tensione** rimarrà sempre **stabile** sul valore prefissato.

Usandolo come stabilizzatore di **corrente**, se regoliamo l'integrato per fornire in uscita una corrente di **0,3 amper** ed applichiamo sulla sua uscita dei circuiti che richiedono una tensione di **5 - 9 - 12 - 15 volt**, questi preleveranno dall'alimentatore una **corrente fissa** di **0,3 amper** indipendentemente dal valore della tensione di alimentazione.

Gli stabilizzatori di corrente, conosciuti più comunemente come generatori di corrente costante, vengono utilizzati per ricaricare le pile al nichelcadmio, o le batterie al piombo, oppure per alimentare dei circuiti in cui risulta più importante controllare la **corrente** anzichè la **tensione**.

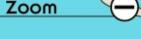
Per trasformare un alimentatore in uno stabilizzatore di **corrente** occorre solo collegare tra il terminale **U** e **R** una resistenza **R1** di valore calcolato.

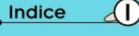
In questo modo, dalla sua uscita preleveremo una corrente stabilizzata, ma poichè pochi riescono a capire come l'integrato possa stabilizzare una corrente, cercheremo di spiegarlo partendo dallo schema riportato in fig.61, dove vediamo il terminale R collegato a massa ed il terminale U collegato anch'esso a massa tramite la R1.

Come potete notare, questo schema risulta molto simile a quello di uno stabilizzatore di **tensione** (vedi fig.55) solo che manca la resistenza **R2**.

Indipendentemente dal valore ohmico della resistenza R1, sull'uscita dell'integrato preleveremo sempre una tensione stabilizzata di 1,25 volt.











Infatti, se consideriamo la formula per calcolare i **volt** d'uscita dell'integrato **LM.317**, cioè:

volt uscita = $[(R2 : R1) + 1] \times 1,25$

sapendo che la **R2** è di **0 ohm**, anche se sceglieremo per **R1** un valore di **1,2 ohm** oppure di **330 ohm** o **10.000 ohm**, sull'uscita preleveremo sempre una tensione di **1,25 volt** (vedi fig.62):

 $[(0:1,2)+1] \times 1,25 = 1,25 \text{ volt}$

 $[(0:330)+1] \times 1,25 = 1,25 \text{ volt}$

 $[(0:10.000) + 1] \times 1,25 = 1,25 \text{ volt}$

LA CORRENTE al variare della R1

Sapendo che inserendo tra il terminale **U** e **R** una resistenza di qualsiasi valore, ai suoi capi ci ritroveremo sempre una tensione di **1,25 volt**, è ovvio che in questa scorrerà una **corrente** che potremo calcolare con la formula:

amper = volt : ohm

Quindi ammesso di utilizzare come valori di resistenze **6,8 - 100 - 220 ohm**, in queste scorrerà una **corrente** di:

1,25:6,8=0,183 amper

1,25:100 = 0,0125 amper

1,25:220 = 0,0056 amper

Nota = Moltiplicando il valore degli amper per 1.000 otterremo la conversione in milliamper.

Se ora **scolleghiamo** da **massa** la resistenza **R1** e la colleghiamo al terminale **R** e poi tra il terminale **R** e la **massa** colleghiamo un qualsiasi **carico** (vedi fig.63), in questo scorrerà la stessa **corrente** che scorre nella resistenza **R1**.

CALCOLARE il valore di R1

Volendo conoscere quale valore ohmico dovremo utilizzare per R1 per ottenere in uscita una determinata **corrente** dovremo usare la formula:

ohm = 1,25 : amper

Nota = 1,25 è la tensione che l'integrato stabilizzatore LM.317 fornisce sulla sua uscita.

Se il valore della corrente è espresso in milliam-

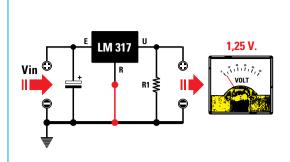


Fig.61 Se colleghiamo a massa il terminale R dell'integrato e così facciamo per la resistenza R1, in uscita, preleveremo una tensione stabilizzata di 1.25 volt.

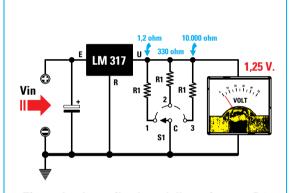


Fig.62 Anche se il valore della resistenza R1 risultasse di 1,2 ohm, 330 ohm o 10.000 ohm, la tensione in uscita rimarrà fissa sul valore di 1,25 volt.

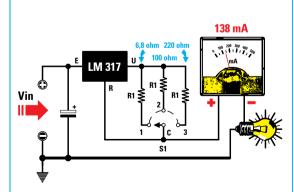
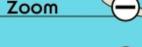
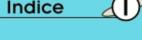
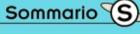


Fig.63 Se con un commutatore rotativo colleghiamo il terminale R su diversi valori di R1, da questo terminale preleveremo la stessa corrente che scorre in R1.











per anzichè in amper, dovremo modificare la formula come segue:

ohm = $(1,25 : milliamper) \times 1.000$

Ammesso di voler realizzare un **generatore** di **corrente costante** in grado di fornire in uscita una corrente di **138 milliamper**, dovremo applicare tra il terminale **R-U** una resistenza da:

$(1,25:138) \times 1.000 = 9 \text{ ohm}$

Poichè non riusciremo a trovare questo valore ohmico, potremo collegare in parallelo 2 resistenze da 18 ohm e in questo modo otterremo:

18:2=9 ohm

Se sui terminali d'uscita di questo **generatore** di **corrente costante** applichiamo come **carico** tre **resistenze** con i seguenti valori ohmici:

30 ohm - 80 ohm - 100 ohm

poichè in queste resistenze deve scorrere una corrente di **138 milliamper** è ovvio che, variando il loro valore ohmico e rimanendo fissa la **corrente**, dovrà variare la **tensione** d'uscita.

Per conoscere quale **tensione** fornirà l'integrato su questi carichi di **30-80-100 ohm** useremo questa formula:

volt = (ohm x milliamper) : 1.000

quindi ai capi di queste resistenze ci ritroveremo con i seguenti valori di tensione:

(30 x 138): 1.000 = 4,14 volt (vedi fig.64) (80 x 138): 1.000 = 11,0 volt (vedi fig.65) (100 x 138): 1.000 = 13,8 volt (vedi fig.66)

Importante = Nei generatori di corrente constante se sul terminale d'uscita U non risulta applicato nessun carico ci ritroveremo la stessa tensione presente sul terminale E.

Quindi se sull'ingresso vi sono **20 volt**, sul terminale d'uscita saranno presenti, senza **nessun** carico, **20 volt** e se vi sono **24,5 volt**, sul terminale d'uscita saranno presenti, senza **nessun** carico, **24.5 volt**.

La tensione in uscita **scenderà** solo quando applicheremo sui due terminali **+/-** un **carico**, che potrebbe essere costituito da una **resistenza**, oppure da una **pila** da **ricaricare**, ecc.

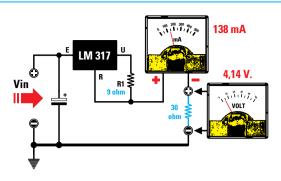


Fig.64 Se il valore di R1 fosse di 9 ohm in uscita preleveremo 138 mA, indipendentemente dal valore ohmico del carico. Collegando sull'uscita una resistenza da 30 ohm, ai suoi capi ci ritroveremo una tensione pari a 4,14 volt.

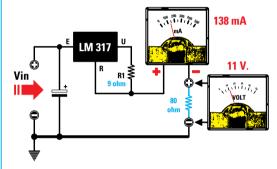


Fig.65 Se nello stesso circuito di fig.64 colleghiamo come carico una resistenza da 80 ohm, l'integrato aumenterà il valore della tensione d'uscita da 4,14 a 11 volt in modo da far scorrere in questa resistenza da 80 ohm una corrente di 138 mA.

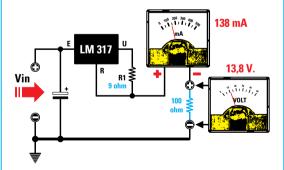


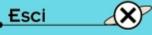
Fig.66 Se sostituiamo la resistenza da 80 ohm con una da 100 ohm, l'integrato aumenterà il valore della tensione d'uscita da 11 volt a 13,8 volt in modo da far scorrere in questa resistenza da 100 ohm una corrente di 138 mA.





Zoom





ESEMPIO

Vogliamo realizzare un **Generatore** di **corrente costante** per ricaricare delle pile al **nichel-cadmio**, quindi vorremmo conoscere quali valori di resistenze utilizzare per ottenere le **correnti** necessarie per la loro carica.

Soluzione = Come prima operazione controlleremo la **capacità** delle **pile** da ricaricare, che viene normalmente indicata sull'involucro in **mAh**, che significa **milliamper-ora**.

I volt delle pile non interessano, perchè il generatore di corrente costante provvederà automaticamente a far giungere ai capi di ogni pila la tensione richiesta.

Ammesso di avere tre pile con sopra indicato:

300 mAh - 500 mAh - 1.000 mAh

questo significa che esse possono alimentare per **1 ora** circa dei circuiti che assorbono una corrente di **300 - 500 -1.000 mA**.

Se abbiamo una pila da **500 mAh** ed alimentiamo un circuito che assorbe **60 milliamper**, questa avrà una autonomia di **500 : 60 = 8 ore** circa.

Se con la stessa pila alimentiamo un circuito che assorbe **120 milliamper**, questa avrà una autonomia di **500 : 120 = 4 ore** circa.

Facciamo presente che per ricaricare una pila al nichel-cadmio occorre utilizzare una corrente che

risulti 10 volte minore rispetto ai mAh indicati sul suo involucro e tenerla sotto carica per un tempo di circa 10 ore, o meglio ancora per un 20% in più, quindi per un totale di 12 ore.

Per le tre pile prese come esempio ci occorrono queste diverse **correnti**:

30 mA per ricaricare la pila da 300 mAh

50 mA per ricaricare la pila da 500 mAh

100 mA per ricaricare la pila da 1.000 mAh

Conoscendo il valore delle correnti richieste, cioè **30-50-100 mA**, potremo calcolare il valore delle resistenze **R1** da applicare tra i due terminali **U-R** dell'integrato:

 $(1,25: 30) \times 1.000 = 41,66 \text{ ohm}$

 $(1,25:50) \times 1.000 = 25,00 \text{ ohm}$

 $(1,25:100) \times 1.000 = 12,50 \text{ ohm}$

Poichè questi valori **non** sono standard, li potremo ottenere collegando in **parallelo** o in **serie** più resistenze in modo da avvicinarci il più possibile al valore richiesto:

41,66 ohm = valore che otterremo collegando in parallelo **2** resistenze da **82 ohm**;

25,0 ohm = valore che otterremo collegando in parallelo **4** resistenze da **100 ohm**;

12,5 ohm = valore che otterremo collegando in **serie** ad una resistenza da **5,6 ohm** una seconda resistenza da **6,8 ohm**.

Tramite un commutatore rotativo a 3 posizioni

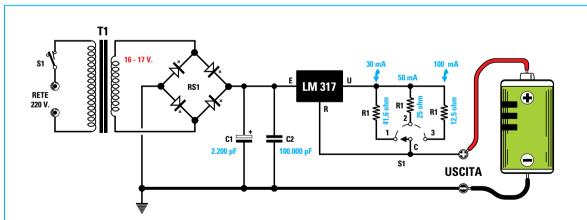


Fig.67 Se volessimo realizzare un alimentatore per ricaricare delle pile al nichel-cadmio da 300 mAh-500 mAh-1.000 mAh, sapendo che la corrente di ricarica deve risultare 1/10 della capacità massima, dovremo calcolare il valore delle tre resistenze R1 in modo da prelevare in uscita 30-50-100 mA. Il valore di queste tre resistenze si calcola con la formula "ohm = (1,25 : milliamper) x 1.000", quindi otterremo 41,6-25-12.5 ohm.

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Esci

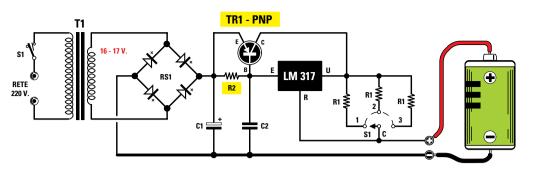


Fig.68 Se in uscita volessimo prelevare una corrente maggiore di 1,5 amper, dovremmo aggiungere un transistor di potenza PNP collegandolo come visibile nello schema. Per calcolare il valore della resistenza R1 useremo la formula "ohm = 1,25 : amper", mentre per calcolare il valore della resistenza R2 consigliamo di leggere l'articolo.

collegheremo all'integrato le resistenze richieste come appare evidenziato in fig.67.

PER ottenere più CORRENTE

Volendo ottenere in uscita una corrente maggiore rispetto agli 1,5 amper che l'integrato LM.317 è in grado di erogare, dovremo aggiungere un transistor di potenza PNP (vedi fig.68).

Il valore della resistenza **R1** andrà calcolato con la formula:

R1 in ohm = 1,25 : amper

Per calcolare il valore della resistenza **R2** dovremo eseguire queste tre operazioni:

1° Calcolare la **corrente** che deve scorrere nella **B**ase del transistor **TR1** che indichiamo **Ib**:

Ib = amper massimi : Hfe

2° Calcolare la **corrente** che deve scorrere nella resistenza **R2** che indichiamo **IR2**:

IR2 = amper erogati dall'integrato – Ib

3° Calcolare il valore ohmico della **R2** con questa semplice formula:

R2 in ohm = 0.7 : IR2

Nota = il numero **0,7** è il valore della **tensione** minima da applicare sulla **B**ase del transistor **TR1** per poterlo portare in **conduzione**.

ESEMPIO

Vogliamo realizzare un **generatore** di **corrente costante** che eroghi una corrente di **2,2 amper**, utilizzando un transistor di potenza **PNP** che sap-

piamo ha una Hfe = 35.

Soluzione = All'integrato **LM.317** faremo erogare una corrente massima di soli **0,2 amper** per non sovraccaricarlo e la differenza di **2 amper** la faremo erogare al transistor di **potenza**.

Come prima operazione calcoleremo il valore della resistenza **R1** con la formula:

R1 in ohm = 1,25: amper

1,25:2,2=0,568 ohm

valore che potremo ottenere collegando in **parallelo** due resistenze da **1,2 ohm**.

Come seconda operazione calcoleremo la corrente di Base del transistor TR1:

2,2 amper totali : Hfe 35 = 0,0628 corrente lb

Conoscendo la **Ib** di **0,0628** e volendo far erogare all'integrato solo **0,2 amper**, potremo calcolare la **corrente** che deve scorrere nella **R2**:

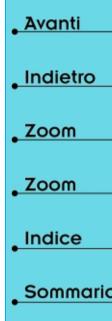
0.2 - 0.0628 = 0.1372 valore corrente IR2

Conoscendo il valore che deve scorrere nella **R2** potremo calcolare il suo valore ohmico:

0.7:0.1372=5.10 ohm

valore che otterremo collegando in parallelo due resistenze da **10 ohm**.

Importante = Il corpo dell'integrato stabilizzatore e quello del transistor di potenza devono essere sempre fissati sopra un'aletta di raffreddamento per dissipare velocemente il calore generato.



Esci



Fig.69 Foto dell'alimentatore duale da 5-9-12-15 volt, in grado di erogare una corrente massima di 1,2 amper.

ALIMENTATORE DUALE da 1,2 AMPER

Completata la lettura di questa Lezione, se vi chiedessimo di progettare un alimentatore duale per ottenere una tensione positiva di 12 volt e una tensione negativa di 12 volt, scegliereste senza indugio un integrato 7812 per la tensione positiva e un integrato 7912 per la tensione negativa ed infatti questa è la soluzione da adottare.

Se invece vi chiedessimo di progettare un alimentatore duale in grado di fornire in uscita quattro valori di tensione, 5-9-12-15 volt positivi e 5-9-12-15 volt negativi, scegliereste un integrato LM.317 per la tensione positiva e un integrato LM.337 per la tensione negativa, poi con un doppio commutatore colleghereste tra il terminale R e la massa di ogni integrato delle resistenze calcolate precedentemente per poter ottenere in uscita le quattro tensioni richieste (vedi fig.70).

In **teoria** questa soluzione è corretta, ma all'atto **pratico** il circuito può presentare un piccolo inconveniente causato dalla **tolleranza** delle resistenze presenti nel commutatore.

Pertanto non è da escludere che, commutando il doppio commutatore sui 9 volt, sull'uscita positiva sia presente la tensione richiesta di 9 volt, mentre sull'uscita negativa una tensione di 8,5 volt oppure di 9,5 volt.

Commutando il **doppio** commutatore sui **12 volt**, sull'uscita **positiva** potrebbe essere presente una tensione di **11,4 volt**, mentre sull'uscita **negativa** una tensione di **12,8 volt** o viceversa.

Per ottenere in uscita una tensione duale perfet-

tamente **simmetrica**, anzichè modificare il valore delle resistenze poste tra i due terminali **R** e la **massa** degli integrati **LM.317** e **LM.337**, conviene utilizzare lo schema riportato in fig.71.

Come noterete, tra il terminale R e la massa di entrambi gli integrati viene applicata una resistenza da 3.300 ohm (vedi R1-R2) e sui due terminali R viene applicata, tramite il commutatore rotativo S2, una sola resistenza per ogni valore di tensione che si desidera ottenere.

Usando una **sola** resistenza, la tensione che preleveremo sui due rami **positivo** e **negativo** risulterà perfettamente **simmetrica**.

Quindi, se sul ramo **positivo** fosse presente una tensione di **11,99 volt**, anche sul ramo **negativo** troveremmo **11,99 volt** e se sul ramo **positivo** fosse presente una tensione di **12,03 volt**, anche sul ramo **negativo** troveremmo **12,03 volt**.

Il commutatore rotativo **S2** a **4 posizioni** inserito nel progetto ci permette di ottenere in uscita le tensioni più comunemente utilizzate, cioè:

5+5 - 9+9 - 12+12 - 15+15 volt

Poichè la massima tensione che desideriamo ottenere è stata prefissata sui 15+15 volt, dovremo applicare sui terminali E dei due integrati una tensione continua di circa 16 volt.

Quindi il trasformatore da utilizzare dovrà avere un doppio secondario in grado di fornire una tensione di 16+16 volt 1,5 amper.

Per calcolare la capacità dei condensatori elettro-

Zoom
Zoom
Indice
Sommario
S
Esci

Avanti

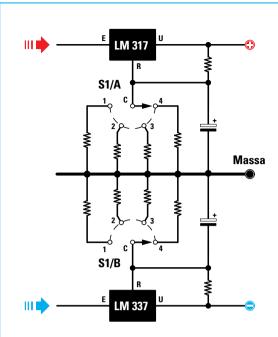


Fig.70 Se vi chiedessimo di progettare un alimentatore duale in grado di fornire 4 diverse tensioni, tutti realizzereste questo schema che utilizza un doppio commutatore (vedi S1/A-S1/B), un integrato LM.317 per la tensione positiva e un integrato LM.337 per la tensione negativa.

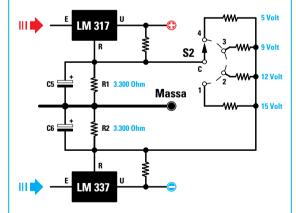


Fig.71 Lo schema di fig.70 non riuscirà mai a fornire in uscita due tensioni perfettamente identiche. Per ovviare a tale difetto, consigliamo di utilizzare questo schema che, oltre a risultare molto più semplice, permette di ottenere in uscita delle tensioni perfettamente bilanciate.

litici C1-C2 dovremo usare questa formula:

microfarad = 40.000 : (volt : amper)

e non quella che utilizza il numero **20.000** perchè **metà** del ponte raddrizzatore **RS1** viene utilizzato per raddrizzare le semionde **negative** e l'altra metà per raddrizzare le semionde **positive**.

Poichè nei terminali **E** entra una tensione continua di circa **22 volt** e poichè in **uscita** potremmo prelevare fino ad un **massimo** di **1,5 amper**, per **C1-C2** ci servirà una capacità **non** minore di:

40.000 : (22 : 1,5) = 2.727 microfarad

Poichè questo valore non è standard, ci conviene usare per C1-C2 un condensatore elettrolitico di capacità maggiore, cioè da 4.700 microfarad.

A questo punto dovremo calcolare i valori delle resistenze che si dovrebbero applicare tra il terminale **R** e la **massa** se usassimo un **solo** integrato.

Per i 5 volt sarebbe necessaria una resistenza da:

 $[(5:1,25)-1] \times 220 = 660$ ohm

Per i 9 volt una resistenza da:

 $[(9:1,25)-1] \times 220 = 1.364$ ohm

Per i 12 volt una resistenza da:

 $[(12:1,25) - 1] \times 220 = 1.892$ ohm

Per i 15 volt una resistenza da:

 $[(15:1,25)-1] \times 220 = 2.420$ ohm

Poichè abbiamo già una resistenza da 3.300 ohm (vedi R1-R2) collegata tra il terminale R e la massa, dovremo calcolare quale valore è necessario applicare in parallelo a queste resistenze da 3.300 ohm per ottenere i valori ohmici sopra riportati.

Per saperlo, dovremo svolgere l'operazione **inversa** che si esegue per ricavare il valore ohmico di due resistenze poste in **parallelo**, vale a dire:

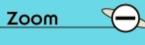
(R1 x R2) : (R1 – R2)

quindi ci servono questi nuovi valori:

 $(3.300 \times 660) : (3.300 - 660) = 825 \text{ ohm}$

 $(3.300 \times 1.364) : (3.300 - 1.364) = 2.325 \text{ ohm}$











 $(3.300 \times 1.892) : (3.300 - 1.892) = 4.434 \text{ ohm}$

 $(3.300 \times 2.420) : (3.300 - 2.420) = 9.075 \text{ ohm}$

Infatti, collegando in parallelo ad una resistenza da **3.300 ohm** i valori sopra riportati otterremo:

 $(3.300 \times 825) : (3.300 + 825) = 660 \text{ ohm}$

 $(3.300 \times 2.325) : (3.300 + 2.325) = 1.364 \text{ ohm}$

 $(3.300 \times 4.434) : (3.300 + 4.434) = 1.891,9 \text{ ohm}$

 $(3.300 \times 9.075) : (3.300 + 9.075) = 2.420 \text{ ohm}$

Poichè nel circuito sono presenti due resistenze da 3.300 ohm (vedi R1-R2), dovremo ovviamente raddoppiare i valori precedentemente calcolati.

Per i 5+5 volt ci occorre una resistenza da:

825 + 825 = 1.650 ohm

valore che otterremo collegando in serie: 1.500+150 = 1.650 ohm (vedi R7-R8).

Per 9+9 volt ci occorre una resistenza da:

2.325 + 2.325 = 4.650 ohm

valore che otterremo collegando in serie: 3.300+150+1.200 = 4.650 ohm (R9-R10-R11).

Per i 12+12 volt ci occorre una resistenza da:

4.434 + 4.434 = 8.868 ohm

valore che otterremo collegando in serie: 8.200+330+330 = 8.860 ohm (R12-R13-R14).

Per i 15+15 volt ci occorre una resistenza da:

9.075 + 9.075 = 18.150 ohm

valore che otterremo collegando in serie: 150+18.000 = 18.150 ohm (R15-R16).

Abbiamo ritenuto opportuno riportare passo per passo tutte le operazioni da svolgere per calcolare il valore di queste resistenze, in modo che chi volesse realizzare un alimentatore con tensioni diverse saprà come procedere.

Nota = Se calcolando la somma delle resistenze poste in **serie** vi ritroverete con una differenza in più o in meno di **pochi** ohm rispetto al valore richiesto, non preoccupatevi, perchè in uscita si otterranno delle differenze di pochi **millivolt**.

I diodi **DS1-DS2-DS3** presenti nel circuito servono per proteggere i due integrati stabilizzatori, mentre il trimmer **R5** serve per correggere la **simmetria** della tensione **duale** come spiegheremo nel capitolo dedicato alla **taratura**.

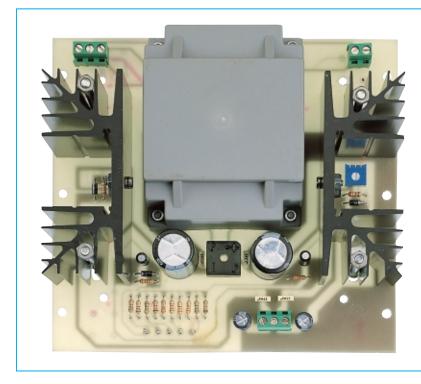


Fig.72 Di lato, foto del circuito stampato con sopra montati tutti i componenti e le due alette di raffreddamento per gli integrati.

Avanti
Indietro
Zoom
Zoom
Indice
I
Sommario

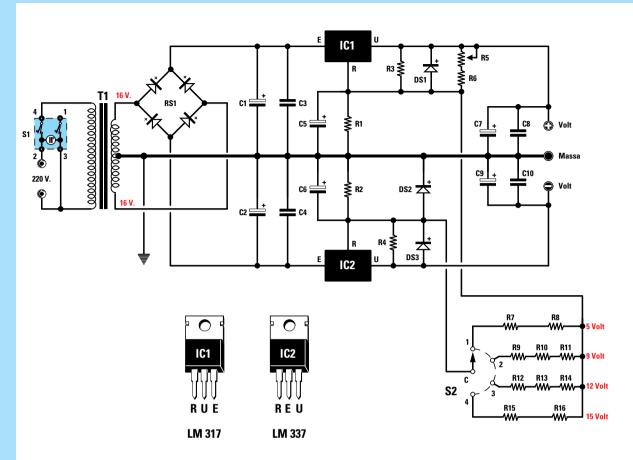


Fig.73 Schema elettrico dell'alimentatore duale, elenco dei componenti e connessioni dei terminali E-R-U dei due integrati stabilizzatori LM.317 e LM.337. Nella pagina di destra è riprodotto lo schema pratico che evidenzia la disposizione dei vari componenti.

ELENCO COMPONENTI LX.5030

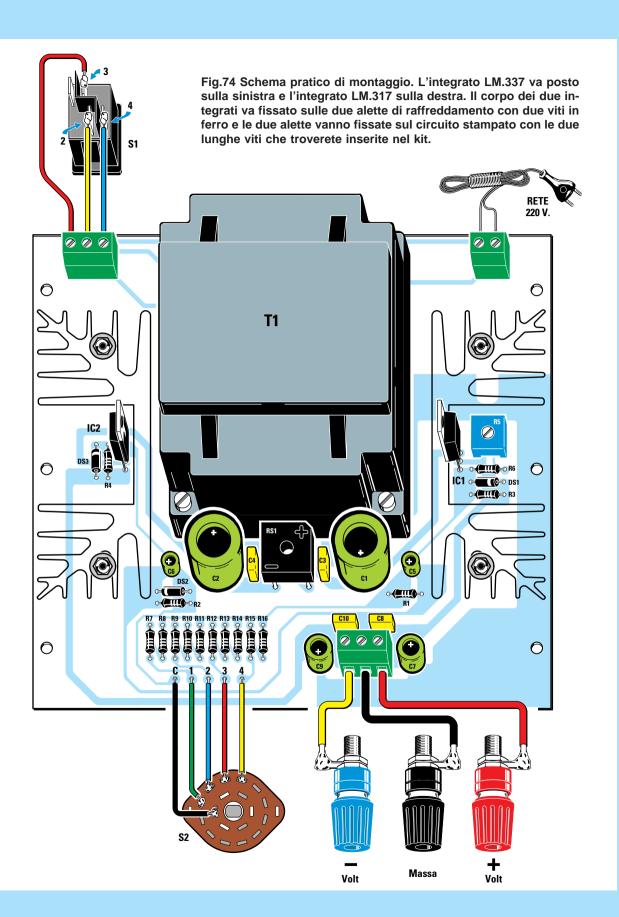
R1 = 3.300 ohmR2 = 3.300 ohmR3 = 390 ohmR4 = 220 ohmR5 = 500 ohm trimmer R6 = 220 ohmR7 = 150 ohmR8 = 1.500 ohmR9 = 150 ohmR10 = 1.200 ohmR11 = 3.300 ohmR12 = 8.200 ohmR13 = 330 ohmR14 = 330 ohmR15 = 150 ohmR16 = 18.000 ohmC1 = 4.700 mF elettrolitico C2 = 4.700 mF elettrolitico C3 = 100.000 pF poliestere C4 = 100.000 pF poliestere

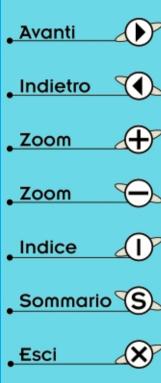
C6 = 10 mF elettrolitico C7 = 220 mF elettrolitico C8 = 100.000 pF poliestere C9 = 220 mF elettrolitico C10 = 100.000 pF poliestere DS1 = diodo silicio 1N.4007 DS2 = diodo silicio 1N.4007 DS3 = diodo silicio 1N.4007 IC1 = integrato LM.317 IC2 = integrato LM.337 RS1 = ponte raddrizzatore T1 = trasform. 50 watt (T050.04) sec. 16+16 volt 1,5 amper S1 = interruttore con lampada S2 = commutatore rotativo 3 vie 4 posizioni

C5 = 10 mF elettrolitico

Nota = tutte le resistenze sono da 1/4 watt.







Nel titolo abbiamo scritto che da questo alimentatore si può prelevare una corrente massima di 1 amper, ma in pratica possiamo prelevare:

- per i 15 volt una corrente massima 1,5 amper
- per i 12 volt una corrente massima 1,2 amper
- per i 9 volt una corrente massima 0,9 amper
- per i 5 volt una corrente massima 0,7 amper

REALIZZAZIONE PRATICA

Tutti i componenti riportati nell'elenco relativo allo schema elettrico di fig.73 devono essere montati sul circuito stampato **LX.5030** visibile in fig.74.

Come prima operazione inserite tutte le **resisten**ze, verificando sui loro corpi il **codice** dei **colori** per evitare di inserire un valore ohmico in una posizione errata.

Poichè quasi sempre ci si accorge di questo **erro- re** solo quando si va a cercare un valore che non si riesce a trovare, vi consigliamo di metterle tutte su un tavolo ponendo vicino a ciascuna di esse un cartellino con indicato il loro valore in ohm.

In questo modo, se nelle fasce colore avete letto un valore errato, alla fine vi ritroverete con una resistenza in meno, quindi risulterà più facile ricercare sul tavolo quella alla quale avete erroneamente assegnato un valore che non è il suo.

Dopo aver saldato una resistenza, vi conviene tranciare subito l'eccedenza dei due terminali con un paio di tronchesine.

Dopo le resistenze potete inserire tutti i **diodi** al **si-licio**, orientando il lato del loro corpo contornato da una **fascia bianca** così come appare evidenziato nello schema pratico di fig.74.

Se per errore invertirete la polarità di un solo diodo il circuito **non** funzionerà.

Proseguendo nel montaggio, inserite il **trimmer R5**, ruotando subito a **metà corsa** il suo cursore, poi i

quattro condensatori **poliestere** ed il ponte raddrizzatore **RS1**, orientando i due terminali **+/**– così come indicato nello schema pratico di fig.74.

Completata questa operazione, potete inserire tutti i **condensatori** elettrolitici, rispettando la polarità dei due terminali.

Se sul corpo **non** trovate il segno +, ricordatevi che il terminale **positivo** è quello **più lungo**.

Il terminale **positivo** del condensatore **C1** va rivolto verso la morsettiera d'uscita, mentre quello del condensatore **C2** va rivolto verso **T1**.

Il terminale **positivo** del condensatore **C5** va rivolto verso il condensatore **C1**, mentre quello del condensatore **C6** verso l'aletta di **IC2**.

Il terminale **positivo** del condensatore **C7** va rivolto verso il trasformatore **T1**, mentre quello del condensatore **C9** va rivolto in senso opposto.

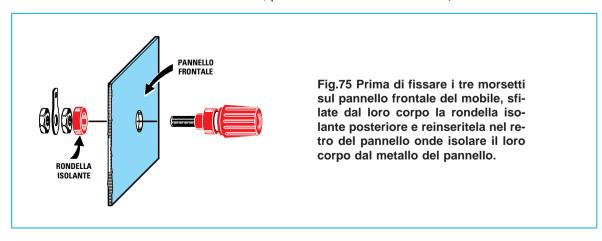
Nelle posizioni indicate nello schema pratico di fig.74, dovete inserire la morsettiera a 2 poli per entrare con la tensione di rete dei 220 volt, quella a 3 poli per l'interruttore di rete \$1 ed un'altra a 3 poli per prelevare la tensione duale.

A questo punto prendete i due integrati stabilizzatori **IC1-IC2** e fissateli sulle **alette** di **raffreddamento** che troverete nel kit.

Quando li inserite nel circuito stampato dovete collocare l'LM.337 sulla sinistra del trasformatore T1 e l'LM.317 sulla destra, dopodichè dovete fissare le alette sul circuito stampato con le quattro lunghe viti in ferro inserite nel kit.

Per ultimo inserite il trasformatore di alimentazione **T1**, fissando anche questo sul circuito stampato con le quattro viti in ferro.

A questo punto potete fissare il circuito stampato all'interno del mobile con quattro viti autofilettanti, poi sfilare il suo pannello frontale e su questo fissate il commutatore **\$2**, l'interruttore di rete **\$1** e



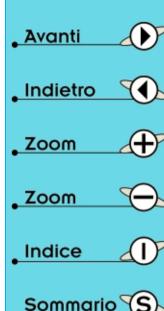




Fig.76 Foto del nostro alimentatore già fissato all'interno del suo mobile metallico.

Cercate di eseguire delle saldature perfette e di disporre i fili in modo ordinato in modo da soddisfare anche l'aspetto estetico.

le boccole per prelevare la tensione **duale**. Prima di fissare il commutatore rotativo **S2** dovete accorciare il suo **perno**, in modo che il corpo della manopola rimanga distanziato dal pannello frontale di **1 mm** circa.

Quando fissate sul pannello i tre **morsetti** colorati per l'uscita della tensione duale dovete sfilare dal loro corpo la rondella di plastica, per reinserirla poi nel retro del pannello (vedi fig.75).

Se inserite i tre morsetti **senza** sfilare questa rondella di plastica, metterete in **cortocircuito** le tensioni d'uscita con il metallo del pannello.

Il morsetto di colore **rosso** lo useremo per la tensione **positiva**, quello di colore **blu** o **giallo** per la tensione **negativa** ed il terzo, di colore **nero** per la **massa**.

L'interruttore **\$1** va inserito a pressione nella finestra del pannello. Questo interruttore dispone di quattro terminali, perchè al suo interno è presente una lampadina al **neon** che si accende quando vengono forniti i 220 volt al trasformatore **T1**.

Per non sbagliarvi nelle connessioni, controllate quale **numero** è stampigliato sul corpo, in prossimità di ciascun terminale e, dopo averlo individuato, collegate il filo del terminale 2 nel foro **centrale** della morsettiera, il filo del terminale 3 nel foro di **sinistra** e quello del terminale 4 nel foro di **destra**. Con dei corti spezzoni di filo di rame ricoperto in plastica collegate i terminali **C-1-2-3-4**, visibili in basso, ai terminali del commutatore rotativo cercando di non invertirli (vedi fig.74).

Prima di chiudere il mobile, dovete tarare il trimmer **R5** come spieghiamo più avanti.

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

Esci

MONTAGGIO nel MOBILE

Completato il montaggio, dovete inserire nei quattro fori presenti sullo stampato le **torrette metalliche** lunghe **10 mm** che troverete nel kit.

Queste torrette servono per fissare il circuito stampato sul piano del mobile e anche per tenere distanziate le sottostanti piste in rame dal metallo del mobile onde evitare cortocircuiti.

Come appare evidenziato nelle foto, sul pannello frontale del mobile vanno fissate le tre boccole d'uscita, non dimenticando di sfilare dal loro corpo la rondella di plastica che va poi **reinserita** dalla parte interna del pannello, quindi il commutatore rotativo e l'interruttore di rete pressandolo nell'asola presente a sinistra.

Prima di fissare il commutatore rotativo è necessario accorciare il suo perno con un seghetto, quanto basta per tenere la sua **manopola** distante **1 mm** o poco più dal pannello.

Sul pannello posteriore dovete fissare nell'apposita asola la **presa maschio** della tensione di rete.

TARATURA

Completato il montaggio, la tensione in uscita **non** risulterà perfettamente **simmetrica** fino a quando non avrete tarato il trimmer **R5**.

Per tarare questo trimmer procedete come segue:

- ruotate il cursore del trimmer R5 a metà corsa;
- ruotate il commutatore S2 sui 15+15 volt;
- collegate un **tester** alle boccole d'uscita **15 volt negativi** e **15 volt positivi** e leggete il valore di tensione che dovrebbe risultare pari a **30 volt**;
- se la tensione dovesse risultare di **29,5 volt** oppure di **31,4 volt**, sapete già che quest'**errore** è da attribuire alla **tolleranza** delle resistenze **R15-R16**;
- ammesso di leggere tra le due boccole un valore di tensione di **30,2 volt**, collegate il **tester** tra la boccola **positiva** e la **massa**;
- qui dovreste leggere esattamente la **metà** della tensione **totale**, cioè **30,2** : **2 = 15,1 volt**;
- ammesso che il valore di questa tensione non risulti simmetrico, ruotate il cursore del trimmer R5 fino a leggere 15,1 volt;
- agendo su questo trimmer potrebbe variare il valore della tensione totale, quindi ricollegate il tester tra le due boccole negativa e positiva e, ammesso di leggere 30,1 volt, misurate nuovamente la tensione presente tra la boccola positiva e la massa:
- se leggete 15,1 volt, ritoccate leggermente il cursore del trimmer R5 in modo da leggere metà tensione, cioè 30,1 : 2 = 15,05 volt;

- ottenuta una perfetta **simmetria** dei due bracci, il trimmer **non** deve più essere toccato;
- ora provate a ruotate il commutatore \$2 sulle sue
 4 posizioni e, in tal modo, dovreste leggere:

5+5 - 9+9 - 12+12 - 15+15 volt

A causa delle **tolleranze** delle resistenze, queste tensioni potranno risultare minori o maggiori di qualche **millivolt**, comunque risulteranno tutte perfettamente **simmetriche**.

Quindi se sulla portata dei 12+12 volt rileverete una tensione di 11,8+11,8 volt o di 12,3+12,3 volt, questa differenza può essere tollerata; infatti, un circuito che richiede una tensione di alimentazione di 12+12 volt è in grado di funzionare anche se viene alimentato con una tensione maggiore o minore del 5%.

Se la tensione in uscita dovesse risultare leggermente **minore** rispetto al valore richiesto, si dovrebbe **aumentare** di pochi ohm il valore ohmico di una delle due o tre resistenze poste in **serie**, se invece dovesse risultare leggermente **maggiore** si dovrebbe **ridurre** il valore di una sola di queste resistenze.

Non preoccupatevi se prelevando la **massima** corrente per mezz'ora o più, le due alette di raffreddamento si surriscalderanno.

Tenete presente che una temperatura di lavoro di **40-50 gradi** è da considerarsi normale.

COSTO di REALIZZAZIONE

Costo di tutti i componenti necessari per realizzare l'alimentatore duale LX.5030 completo di circuito stampato, trasformatore di alimentazione, alette di raffreddamento, integrati, boccole, manopola per il commutatore S2 più un cordone di rete
220 volt, cioè tutti i componenti visibili in fig.74,
escluso il solo mobile metallico

Lire 99.800 Euro 51,54

Costo del mobile metallico MO.5030 completo di mascherina forata e serigrafata

Lire 35.000 Euro 18.08

Costo del solo circuito stampato LX.5030

Lire 21.000 Euro 10,85

Tutti prezzi sono già **comprensivi** di IVA. Coloro che richiedono il kit in **contrassegno**, dovranno aggiungere le spese postali richieste dalle P.T. che si aggirano intorno a **L.7.000 Euro 3,62** per pacco.

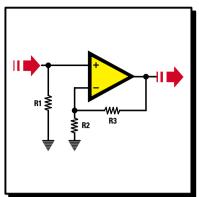


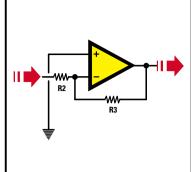


Zoom

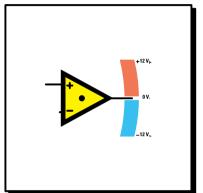


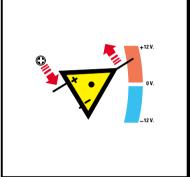


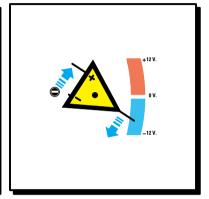












imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

Per amplificare i segnali di BF non vi sono solo i **transistor** e i **fet**, ma anche degli integrati chiamati **amplificatori operazionali**.

Gli operazionali vengono rappresentati con il simbolo di un **triangolo** provvisto di **due ingressi** contrassegnati **+/-** e di un solo piedino d'**uscita** situato sulla punta del triangolo.

All'interno di questo "triangolo" è presente un complesso circuito elettronico composto da **15-17 transistor** o **fet** e da tutte le necessarie resistenze di polarizzazione, quindi per far funzionare tali componenti è sufficiente aggiungere esternamente solo poche resistenze.

Gli operazionali, oltre ad essere utilizzati come **preamplificatori**, possono essere usati anche come **comparatori-raddrizzatori-miscelatori-oscillatori-filtri** di **BF**, pertanto una volta compreso come interagiscono i due piedini d'**ingresso** sul loro funzionamento, scoprirete che è più semplice polarizzare e usare un operazionale piuttosto che un transistor.

Anche se quasi tutti gli operazionali sono progettati per essere alimentati con una tensione **dua**le, è possibile farlo anche con una tensione **singola** aggiungendo al circuito elettrico due sole resistenze ed un condensatore elettrolitico.

Per completare questa Lezione vi spieghiamo come usare gli operazionali per realizzare due semplici ed economici **Generatori** di segnali **BF**, che vi serviranno per controllare o riparare preamplificatori o stadi finali di bassa frequenza.

Avanti

Indietro (

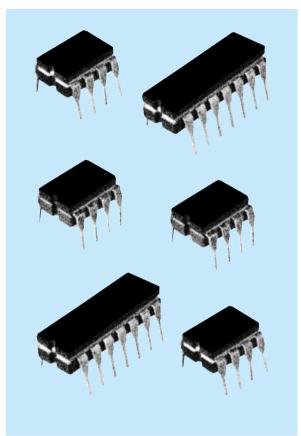
Zoom

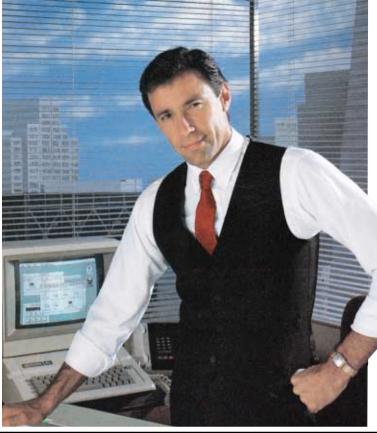
Zoom

Indice (

Sommario

Esci





GLI AMPLIFICATORI OPERAZIONALI

Gli operazionali sono integrati che conviene studiare con impegno perchè, una volta appreso come funzionano, con poche resistenze e condensatori si possono realizzare validi:

preamplificatori BF
amplificatori differenziali
comparatori di tensione
miscelatori di segnali BF
oscillatori di bassa frequenza
filtri passa/basso - passa/alto, ecc.
squadratori di tensione
convertitori corrente/tensione
generatori di corrente costante
raddrizzatori di segnali BF

Per iniziare vi diremo che all'interno di questi integrati è presente un complesso circuito elettronico, che appare riprodotto nelle figg.103-104.

In tutti gli schemi elettrici questi amplificatori operazionali vengono rappresentati con il simbolo **grafico** di un **triangolo** (vedi fig.77).

Da un lato sono presenti due ingressi, uno indica-

to con il segno + e l'altro con il segno – e dal lato opposto, quello della punta, il terminale d'uscita.

Il terminale contrassegnato dal segno + viene chiamato ingresso **non invertente** e quello contrassegnato dal segno – viene chiamato ingresso **invertente** e tra poco ne comprenderete il motivo.

Negli schemi elettrici raramente sono indicati i due terminali di **alimentazione** e ciò è fonte di molti problemi non solo per i principianti, ma anche per i tecnici che li utilizzano per la prima volta.

Solo nelle connessioni dello zoccolo (vedi fig.78) i due piedini di alimentazione sono contrassegnati con +V e -V per indicare che occorre alimentarli con una tensione duale, vale a dire con una tensione positiva ed una negativa rispetto alla massa (vedi fig.79).

Inizialmente molti commettono l'errore di collegare il terminale +V alla tensione positiva di alimentazione e il terminale -V a massa, con la conseguenza che l'operazionale si rifiuta di funzionare.

Avanti



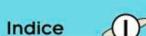
Indietro



Zoom



Zoom



Sommario





Facciamo presente che tutti gli operazionali possono essere alimentati anche con una tensione **singola**, modificando il circuito come avremo modo di spiegarvi più avanti.

I DUE PIEDINI D'INGRESSO +/-

Per capire come interagiscono i due piedini +/- sul funzionamento di un operazionale, supponiamo di prendere un **triangolo** e di fissarlo con un chiodo ad una parete in modo che la sua **punta** si trovi in posizione orizzontale (vedi fig.80).

Con la **punta** in posizione orizzontale, sul piedino d'**uscita** sarà presente una tensione di **0 volt** rispetto alla **massa** solo se l'operazionale risulta alimentato da una tensione **duale**.

INGRESSO con il simbolo +

Ammesso che l'operazionale risulti alimentato da una tensione duale di 12+12 volt, se sul piedino non invertente + applichiamo una tensione positiva (vedi in fig.81 la freccia rossa che spinge verso il basso), la punta del triangolo devierà verso la tensione positiva dei 12 volt.

Se su questo stesso piedino + applichiamo una tensione **negativa** (vedi in fig.82 la **freccia blu** che spinge verso l'**alto**), la **punta** del triangolo devierà verso la tensione **negativa** dei **12 volt**.

Visto che applicando su questo **ingresso** + una tensione **positiva** sull'**uscita** si ottiene una tensione **positiva** e applicando una tensione **negativa** si ottiene una tensione **negativa**, questo ingresso viene chiamato **non invertente** perchè la polarità del segnale applicato sull'ingresso si preleva dal piedino d'uscita **non invertita**.

In fig.83 è riprodotto lo schema elettrico di uno stadio amplificatore che utilizza l'ingresso **non invertente**:

- sul piedino d'uscita abbiamo applicato un voltmetro con 0 centrale;
- sul piedino d'ingresso **non invertente +** abbiamo applicato la resistenza **R1** verso **massa**;
- sull'opposto ingresso **invertente** abbiamo applicato verso **massa** la resistenza **R2** ed una seconda resistenza siglata **R3** risulta applicata tra questo piedino e quello d'**uscita**.

Se sull'ingresso + non viene applicata nessuna tensione (vedi fig.83), la **lancetta** del voltmetro rimane immobile sul **centro** scala perchè sul terminale d'uscita è presente una tensione di **0 volt**.

Se sull'ingresso + viene applicata una tensione po-



Fig.77 In tutti gli schemi elettrici gli operazionali vengono rappresentati con il simbolo di un triangolo. Da un lato sono presenti due ingressi, uno indicato con + e l'altro indicato con -. Il piedino d'uscita è sempre posto sul lato della punta.

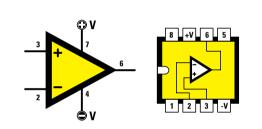


Fig.78 Nei simboli grafici vengono quasi sempre omessi i due terminali di alimentazione +V -V che, invece, sono presenti nelle connessioni dello zoccolo. I due simboli +V e -V indicano che l'integrato va alimentato con una tensione Duale.

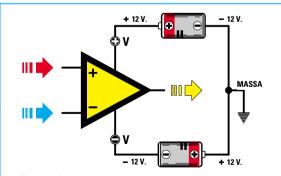
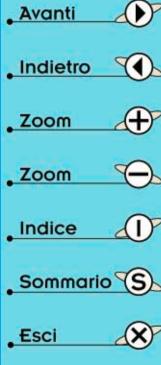


Fig.79 Quindi sul terminale +V dovremo applicare una tensione Positiva rispetto a Massa e sul terminale – V una tensione Negativa rispetto a Massa. Per ottenere una tensione duale di 12+12 volt potremo usare due pile collegate in serie.



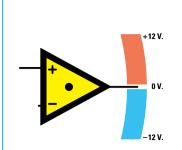


Fig.80 Se fissiamo il triangolo in modo che il terminale d'uscita risulti in orizzontale, riusciremo subito a capire come varia la tensione in uscita applicando sul terminale "+" una tensione positiva o negativa.

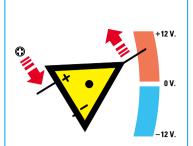


Fig.81 Se sull'ingresso "+" applichiamo una tensione positiva (vedi freccia rossa rivolta verso il basso), vedremo subito la punta del triangolo deviare verso la massima tensione positiva dei 12 volt di alimentazione.

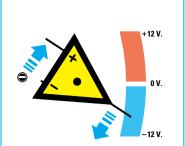


Fig.82 Se sull'ingresso "+" applichiamo una tensione negativa (vedi freccia blu rivolta verso l'alto), vedremo subito la punta del triangolo deviare verso la massima tensione negativa dei 12 volt di alimentazione.

sitiva (vedi fig.84), la lancetta del voltmetro devia verso i 12 volt positivi di alimentazione.

Se sull'ingresso + viene applicata una tensione **negativa** (vedi fig.85), la lancetta del voltmetro devia verso i **12 volt negativi** di alimentazione.

Applicando sull'ingresso + un segnale alternato (vedi fig.86), sul piedino d'uscita preleveremo delle sinusoidi amplificate non invertite di polarità.

INGRESSO con il simbolo -

Ammesso che l'operazionale risulti sempre alimentato da una tensione duale di 12+12 volt, se sul piedino invertente – applichiamo una tensione positiva (vedi in fig.88 la freccia rossa che spinge verso l'alto), la punta del triangolo devia verso la tensione negativa dei 12 volt.

Se su questo stesso piedino – applichiamo una tensione **negativa** (vedi in fig.89 la **freccia blu** che spinge verso l'**alto**), la **punta** del triangolo devia verso la tensione **positiva** dei **12 volt**.

Applicando su questo **ingresso** – una tensione **positiva**, sull'**uscita** ci ritroviamo una tensione **negativa** e, applicando una tensione **negativa**, ci ritroviamo una tensione **positiva**.

Poichè la polarità del segnale applicato su questo ingresso si preleva dal piedino d'uscita **invertita**, questo ingresso viene chiamato **invertente**.

In fig.90 è riprodotto lo schema elettrico di uno stadio amplificatore che utilizza l'ingresso **invertente**:

- sul piedino d'uscita abbiamo nuovamente applicato un **voltmetro** con **0 centrale**;
- il piedino d'ingresso **non invertente** + l'abbiamo collegato a **massa** senza la resistenza **R1**:
- l'opposto ingresso **invertente** l'abbiamo collegato alla boccola **entrata segnale** tramite la resistenza **R2**, lasciando sempre la resistenza **R3** collegata tra questo piedino e quello d'**uscita**.

Se sull'ingresso – non viene applicata nessuna tensione (vedi fig.90), la **lancetta** del voltmetro rimane immobile sul **centro** scala perchè sul terminale d'uscita è presente una tensione di **0 volt**.

Se sull'ingresso – viene applicata una tensione **positiva** (vedi fig.91), la lancetta del voltmetro devia verso i **12 volt negativi** di alimentazione.

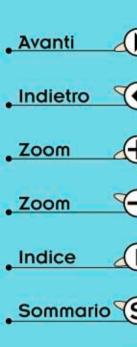
Se sull'ingresso – viene applicata una tensione **negativa** (vedi fig.92), la lancetta del voltmetro devia verso i **12 volt positivi** di alimentazione.

Applicando sull'ingresso – un segnale **alternato** (vedi fig.93), dal piedino d'uscita preleveremo delle sinusoidi amplificate **invertite** di polarità.

ALIMENTAZIONE SINGOLA

Per alimentare un operazionale con una tensione **singola**, dovremo alimentare i due piedini d'ingresso + e - con una tensione che risulti esattamente la **metà** di quella di alimentazione.

Per ottenere questa **metà** tensione è sufficiente collegare tra il **positivo** e la **massa** di alimentazione due resistenze poste in **serie** da **10.000 ohm** (ve-



INGRESSO "NON INVERTENTE" CON ALIMENTAZIONE DUALE

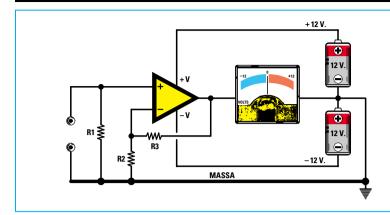


Fig.83 Schema elettrico di uno stadio amplificatore che utilizza l'ingresso NON INVERTENTE. Il voltmetro con 0 centrale collegato all'uscita ci permetterà di vedere come varia la tensione su questo terminale.

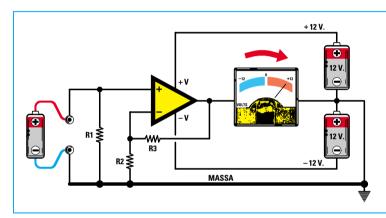


Fig.84 Se all'ingresso NON IN-VERTENTE colleghiamo una tensione Positiva prelevata da una pila, vedremo la lancetta dello strumento voltmetro deviare bruscamente verso i 12 volt Positivi di alimentazione.

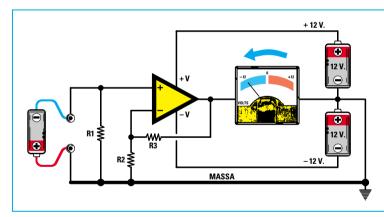


Fig.85 Se all'ingresso NON IN-VERTENTE colleghiamo la tensione Negativa prelevata da una pila, vedremo la lancetta dello strumento voltmetro deviare in senso opposto, cioè verso i 12 volt Negativi di alimentazione.

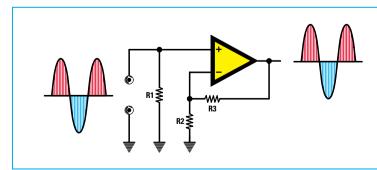


Fig.86 Se sull'ingresso NON IN-VERTENTE applichiamo un segnale alternato, dall'uscita preleveremo delle sinusoidi amplificate NON INVERTITE. Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

X

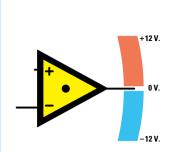


Fig.87 Con il triangolo orientato con il terminale di uscita in posizione orizzontale, possiamo vedere come varia la tensione in uscita applicando una tensione positiva o negativa sull'ingresso "-".

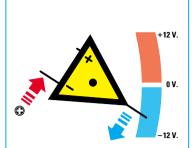


Fig.88 Se sull'ingresso "-" applichiamo una tensione positiva (vedi freccia rossa rivolta verso l'alto), vedremo subito la punta del triangolo deviare verso la massima tensione negativa dei 12 volt di alimentazione.

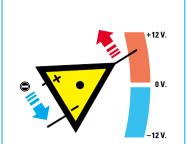


Fig.89 Se sull'ingresso "-" applichiamo una tensione negativa (vedi freccia blu rivolta verso il basso), vedremo subito la punta del triangolo deviare verso la massima tensione positiva di 12 volt di alimentazione.

di figg.94-98) e poi utilizzare la giunzione **centrale** delle due resistenze **R4-R5** come **massa fittizia** per collegare le resistenze d'**ingresso**.

Se alimentiamo l'operazionale con una tensione singola di 12 volt e poi colleghiamo un tester sul punto di giunzione tra le due resistenze R4-R5 e i due estremi della pila da 12 volt, da un lato leggeremo 6 volt positivi e dal lato opposto 6 volt negativi, quindi otterremo artificialmente una tensione duale di +6-6 volt.

INGRESSO con il simbolo + per una alimentazione SINGOLA

Se passiamo allo schema elettrico di fig.94 alimentato da una **sola** pila da **12 volt** (tensione **singola**) e lo confrontiamo con lo schema elettrico di fig.83 alimentato da **due** pile da **12 volt** (tensione **duale**), non noteremo alcuna differenza:

- sul piedino d'uscita abbiamo applicato un voltmetro con 0 centrale;
- sul piedino d'ingresso non invertente + abbiamo applicato la resistenza R1 verso la massa fittizia;
 sull'opposto ingresso invertente abbiamo applicato la resistenza R2 sempre verso la massa fittizia e la resistenza R3 sempre tra questo piedino e quello d'uscita.

Se sull'ingresso + non viene applicata nessuna tensione (vedi fig.94), la **lancetta** del voltmetro rimane immobile sul **centro** scala, perchè sul terminale d'uscita è presente una tensione di **0 volt** rispetto alla **massa fittizia**.

Se sull'ingresso + viene applicata una tensione **positiva** (vedi fig.95), la lancetta del voltmetro devia verso i **6 volt positivi** di alimentazione.

Se sull'ingresso + viene applicata una tensione **negativa** (vedi fig.96), la lancetta del voltmetro devia verso i **6 volt negativi** di alimentazione.

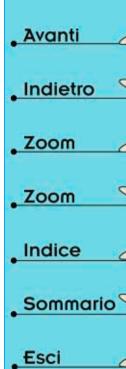
Applicando sull'ingresso + un segnale alternato (vedi fig.97), sul piedino d'uscita sarà presente una sinusoide non invertita di polarità.

Importante = Se il voltmetro venisse applicato tra il terminale d'uscita e la massa, vale a dire dove risulta applicato il negativo della pila dei 12 volt, leggeremmo metà tensione, cioè 6 volt.

INGRESSO con il simbolo – per una alimentazione SINGOLA

Se passiamo allo schema elettrico di fig.98 alimentato da una **sola** pila da **12 volt** e lo confrontiamo con lo schema elettrico di fig.90 alimentato da **due** pile da **12 volt** (tensione **duale**), anche in questo caso non noteremo alcuna differenza:

- sul piedino d'uscita abbiamo nuovamente applicato un **voltmetro** con **0 centrale**;
- il piedino d'ingresso **non invertente** + l'abbiamo collegato alla **massa fittizia** senza la **R1**;
- l'opposto ingresso invertente l'abbiamo collegato sulla boccola entrata segnale tramite la resistenza R2, lasciando sempre la resistenza R3 tra questo piedino e quello d'uscita.



INGRESSO "INVERTENTE" CON ALIMENTAZIONE DUALE

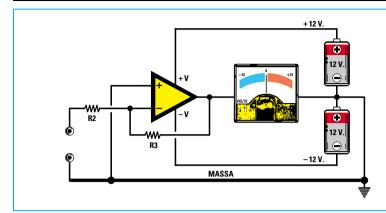


Fig.90 Schema elettrico di uno stadio amplificatore alimentato con una tensione duale che utilizza l'ingresso INVERTENTE. Il voltmetro con 0 centrale applicato sull'uscita, ci indicherà la polarità della tensione.

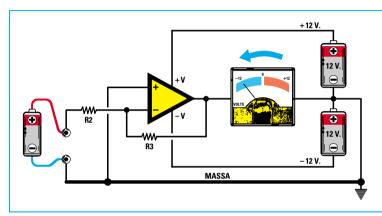


Fig.91 Se all'ingresso INVERTEN-TE colleghiamo una tensione positiva prelevata da una pila, vedremo la lancetta dello strumento voltmetro deviare bruscamente verso i 12 volt Negativi della tensione di alimentazione.

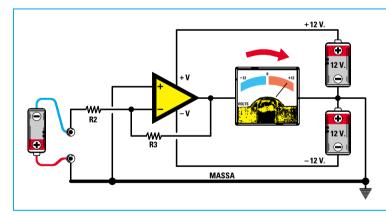


Fig.92 Se all'ingresso INVERTEN-TE colleghiamo la tensione Negativa prelevata da una pila, vedremo la lancetta del voltmetro deviare in senso opposto, cioè verso i 12 volt Positivi della tensione di alimentazione.

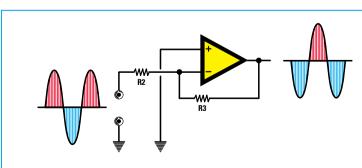


Fig.93 Se sull'ingresso INVER-TENTE applichiamo un segnale alternato, dall'uscita preleveremo delle sinusoidi amplificate, ma INVERTITE di polarità. Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

Esci

INGRESSO "NON INVERTENTE" CON ALIMENTAZIONE SINGOLA

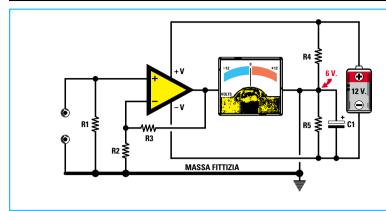


Fig.94 Schema elettrico di uno stadio amplificatore alimentato con una tensione SINGOLA che utilizza l'ingresso NON INVERTENTE. Le due resistenze R4-R5 da 10.000 ohm servono per creare una "massa fittizia".

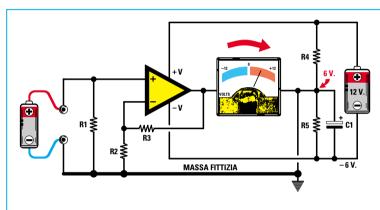


Fig.95 Se all'ingresso NON IN-VERTENTE colleghiamo una tensione Positiva, la lancetta del voltmetro devierà verso un massimo di 6 volt Positivi, corrispondenti all'esatta metà della tensione di alimentazione.

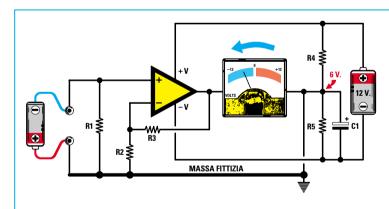


Fig.96 Se all'ingresso NON IN-VERTENTE colleghiamo una tensione Negativa, la lancetta del voltmetro devierà verso un massimo di 6 volt Negativi, corrispondenti all'esatta metà della tensione di alimentazione.

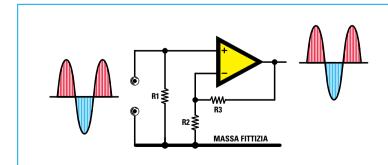
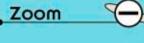
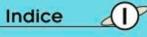
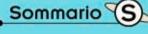
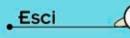


Fig.97 Se sull'ingresso NON IN-VERTENTE applichiamo un segnale alternato, dall'uscita preleveremo delle sinusoidi amplificate NON INVERTITE. Avanti
Indietro
Zoom









INGRESSO "INVERTENTE" CON ALIMENTAZIONE SINGOLA

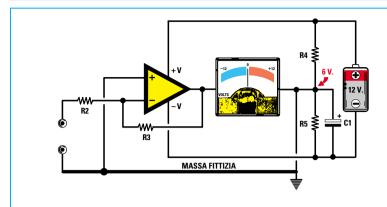


Fig.98 Schema elettrico di uno stadio amplificatore alimentato con una tensione SINGOLA che utilizza l'ingresso INVERTENTE. Le due resistenze R4-R5 da 10.000 ohm servono per creare una "massa fittizia".

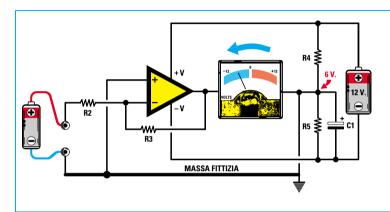


Fig.99 Se all'ingresso INVERTEN-TE colleghiamo una tensione Positiva, vedremo la lancetta del voltmetro deviare verso un massimo di 6 volt Negativi, corrispondenti all'esatta metà della tensione di alimentazione.

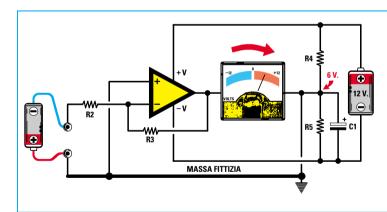


Fig.100 Se all'ingresso INVER-TENTE colleghiamo una tensione Negativa, la lancetta del voltmetro devierà verso un massimo di 6 volt Positivi, corrispondenti all'esatta metà della tensione di alimentazione.

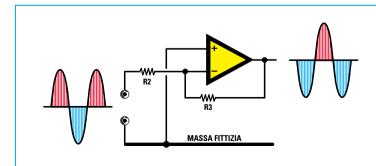


Fig.101 Se sull'ingresso INVER-TENTE applichiamo un segnale alternato, dall'uscita preleveremo delle sinusoidi amplificate IN-VERTITE di polarità. Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

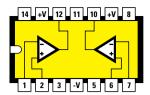
Sommario

X

Esci







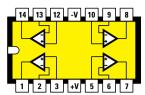


Fig.102 All'interno di un integrato tipo uA.741-TL.081- LM.141-LM.748 risulta inserito un solo operazionale, all'interno di un integrato tipo uA.747-TL.082 ne sono inseriti due, mentre in un integrato tipo LM.324-TL.084 ne sono inseriti quattro. Nel disegno le connessioni dello zoccolo viste da sopra, con la tacca di riferimento a forma di U rivolta verso sinistra. I due piedini di alimentazione sono siglati +V e -V.

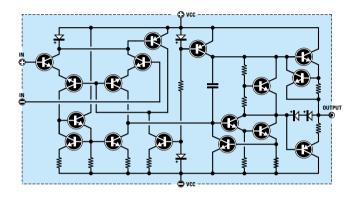
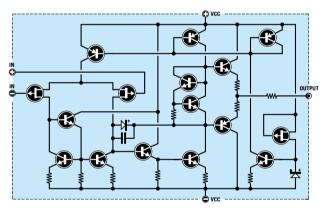


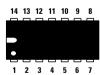
Fig.103 Schema elettrico di un operazionale con ingresso a transistor, esempio uA.741.

Fig.104 Schema elettrico di un operazionale con ingresso a fet, esempio TL.081.



VISTO DA SOPRA





VISTO DA SOTTO

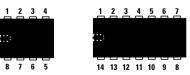
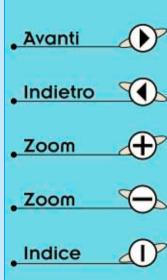


Fig.105 La tacca di riferimento a forma di U presente sul corpo dell'integrato ci permette di individuare il piedino 1. In sostituzione di questa U possiamo trovare un piccolo "punto" in prossimità del piedino 1. Sulla sinistra, la disposizione dei piedini osservando l'integrato da sopra e, a destra, la disposizione dei piedini osservandolo da sotto.



Sommario

Se sull'ingresso – non viene applicata nessuna tensione (vedi fig.98), la **lancetta** del voltmetro rimane immobile sul **centro** scala perchè sul terminale d'uscita è presente una tensione di **0 volt** rispetto alla **massa fittizia**.

Se sull'ingresso – viene applicata una tensione **positiva** (vedi fig.99), la lancetta del voltmetro devia verso i **6 volt negativi** di alimentazione.

Se sull'ingresso – viene applicata una tensione **negativa** (vedi fig.100), la lancetta del voltmetro devia verso i **6 volt positivi** di alimentazione.

Applicando sull'ingresso – un segnale **alternato** (vedi fig.101), sul piedino d'uscita sarà presente una sinusoide **invertita** di polarità.

I VANTAGGI di un OPERAZIONALE

Gli amplificatori operazionali presentano molti vantaggi rispetto ai transistor ed ai fet.

Guadagno = Variando il valore ohmico di una **sola** resistenza è possibile modificare il **guadagno**. In funzione delle nostre esigenze potremo prefissare un guadagno di **2-5-10-20-100 volte** ed avere la certezza che questo rimarrà costante anche se varierà la tensione di alimentazione.

Ammesso di avere prefissato un guadagno di 25 volte, l'operazionale amplificherà qualsiasi segnale applicato su uno dei due ingressi per 25 volte, sia che venga alimentato con una tensione duale di 9+9 - 12+12 - 15+15 - 20+20 volt che con una tensione singola di 9 -12 - 15- 20 volt.

ALTA impedenza d'ingresso = Tutti gli operazionali hanno una **elevata** impedenza d'ingresso e questo consente di poterli collegare ad una qualsiasi **sorgente** senza che si verifichi alcuna attenuazione del segnale.

BASSA impedenza d'uscita = Tutti gli operazionali hanno una **bassa** impedenza d'uscita e questo consente di poterli collegare all'ingresso dello stadio successivo senza nessun problema nè di adattamento nè di attenuazione.

AMPIA banda PASSANTE = Un operazionale è in grado di preamplificare un segnale BF da 0 Hz fino ed oltre i 100.000 Hz, quindi risulta molto valido per realizzare degli stadi preamplificatori Hi-Fi.

Il segnale da preamplificare può essere applicato indifferentemente sia sull'ingresso **non invertente** che sull'ingresso **invertente**.

Applicando il segnale sull'ingresso non inverten-

te, sull'uscita preleveremo un segnale con le semionde **positive** e **negative** perfettamente in **fase** con il segnale d'ingresso (vedi figg.86-97).

Applicando il segnale sull'ingresso **invertente**, sull'uscita preleveremo un segnale le cui semionde **positive** e **negative** risulteranno in **opposizione** di **fase** rispetto al segnale applicato sul terminale d'ingresso (vedi figg.93-101).

PREAMPLIFICATORE in CONTINUA alimentato con una tensione DUALE che utilizza l'ingresso NON INVERTENTE

In fig.106 riportiamo lo schema elettrico di un preamplificatore per tensioni **continue** o **alternate** che utilizza l'ingresso **non invertente**.

Variando il valore delle resistenze **R2-R3** è possibile modificare il **guadagno** e la formula per ricavarlo è molto semplice:

guadagno = (R3 : R2) + 1

Conoscendo il valore della **R3** e sapendo di quante **volte** vogliamo amplificare un segnale, potremo calcolare il valore della resistenza **R2** eseguendo questa semplice operazione:

valore di R2 = R3 : (guadagno - 1)

Conoscendo il valore della **R2** e sapendo di quante **volte** vogliamo amplificare un segnale, potremo calcolare il valore della resistenza **R3** eseguendo questa semplice operazione:

valore di R3 = R2 x (guadagno - 1)

ESEMPIO

In uno schema di preamplificatore che utilizza l'ingresso **non invertente** troviamo riportati i seguenti valori:

R3 = 100.000 ohm R2 = 10.000 ohm

In un secondo schema di preamplificatore troviamo invece questi due diversi valori:

R3 = 220.000 ohm R2 = 22.000 ohm

quindi vorremmo sapere quale dei due preamplificatori **quadagna** di più.

Soluzione = Utilizzando la formula per il calcolo

Indietro

Zoom

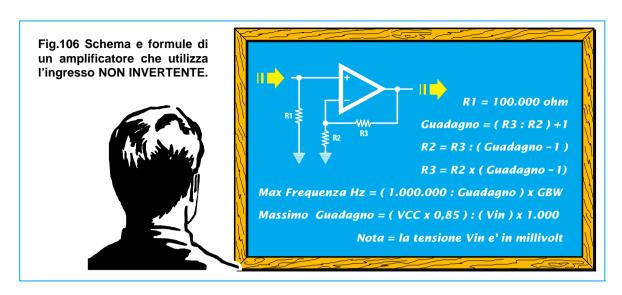
Zoom

Indice

Sommario

Sommario





del guadagno ricaveremo questi valori:

1° schema

(100.000 : 10.000) + 1 = 11 volte

2° schema

(220.000 : 22.000) + 1 = 11 volte

Come avrete notato, pur variando il valore delle resistenze **R3-R2**, il **quadagno** non cambia.

ESEMPIO

In un circuito con ingresso **non invertente** calcolato per amplificare il segnale di **15 volte** si è **bruciata** la resistenza **R3**; poichè non riusciamo a leggere il suo esatto valore lo vorremmo calcolare.

Soluzione = Per calcolare il valore della resistenza **R3** dovremo necessariamente conoscere il va-

lore della **R2** e ammesso che questo risulti di **3.300 ohm** potremo usare la formula:

valore di
$$R3 = R2 \times (guadagno - 1)$$

Inserendo i dati in nostro possesso otterremo:

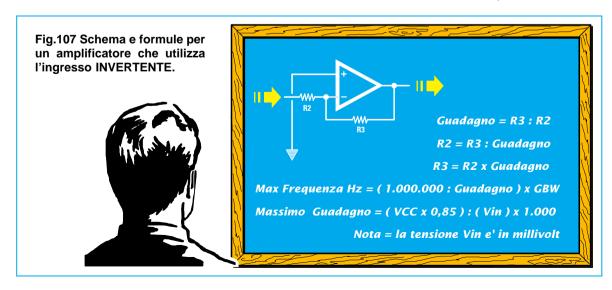
$$3.300 \times (15 - 1) = 46.200 \text{ ohm}$$

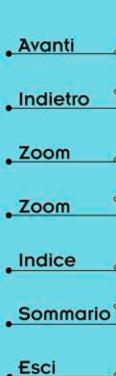
Poichè questo valore **non** è standard, sicuramente la **R3** doveva risultare di **47.000 ohm**.

Con 47.000 ohm otterremo un guadagno di:

$$(47.000 : 3.300) + 1 = 15,24$$
 volte

Poichè tutte le resistenze hanno una tolleranza +/di un 5%, non è da escludere che l'effettivo guadagno che otterremo oscilli da un minimo di 14,5
volte fino ad un massimo di 15,9 volte.





PREAMPLIFICATORE in CONTINUA alimentato con una tensione SINGOLA che utilizza l'ingresso NON INVERTENTE

Se volessimo alimentare il preamplificatore presentato in fig.106 con una tensione **singola**, dovremmo modificarlo così come illustrato in fig.94. In pratica, dovremo solo aggiungere due resistenze da **10.000 ohm** (vedi **R4-R5**), più un condensatore elettrolitico da **10** o **47 microfarad**.

La resistenza R2 collegata all'opposto piedino invertente non andrà più collegata a massa, cioè al negativo della pila di alimentazione, ma al filo che parte dalla giunzione delle due resistenze R4-R5, cioè dalla massa fittizia.

Anche in questo schema per variare il **guadagno** useremo la stessa formula:

guadagno = (R3 : R2) + 1

In tutte le formule riportate è possibile inserire il valore delle due resistenze **R3-R2** espresso in **ohm** oppure in **kiloohm**.

PREAMPLIFICATORE in CONTINUA alimentato con una tensione DUALE che utilizza l'ingresso INVERTENTE

In fig.107 riportiamo lo schema elettrico di un preamplificatore per tensioni **continue** o **alternate** che utilizza l'ingresso **invertente**.

Anche in questo schema per variare il **guadagno** occorre solo modificare il valore di una delle resistenze **R3-R2** utilizzando questa diversa formula:

guadagno = R3 : R2

Conoscendo il valore della **R3** e sapendo di quante **volte** vogliamo amplificare un segnale, potremo calcolare il valore della resistenza **R2** eseguendo questa semplice operazione:

valore di R2 = R3 : guadagno

Conoscendo il valore della **R2** potremo calcolare il valore della resistenza **R3** eseguendo questa operazione:

valore di R3 = R2 x guadagno

ESEMPIO

Vogliamo realizzare uno stadio preamplificatore con **ingresso invertente** che amplifichi un segnale di **100 volte**, quindi vorremmo sapere quali valori utilizzare per le due resistenze **R3-R2**.

Soluzione = Come prima operazione dovremo scegliere il valore della resistenza **R2** e, ammesso che sia **4.700 ohm**, potremo ricavare il valore della resistenza **R3** con la formula:

valore di R3 = R2 x guadagno

quindi otterremo un valore di:

$4.700 \times 100 = 470.000 \text{ ohm}$

Anzichè scegliere il valore della resistenza **R2**, potremo scegliere quello della resistenza **R3** e poi calcolare il valore della **R2**.

Ammesso di scegliere per R3 un valore di 680.000 ohm, per amplificare un segnale di 100 volte dovremo utilizzare per la R2 un valore di:

680.000:100 = 6.800 ohm

ESEMPIO

In un circuito preamplificatore che utilizza l'ingresso **invertente** troviamo i seguenti valori:

R2 = 39.000 ohm R3 = 560.000 ohm

quindi vorremmo conoscere di quante volte verrà amplificato il segnale applicato sul suo ingresso.

Soluzione = Per ricavare il **guadagno** di questo stadio preamplificatore useremo la formula:

guadagno = R3: R2

inserendo i nostri dati otterremo:

560.000 : 39.000 = 14,35 volte

Considerando che tutte le resistenze hanno una **tolleranza**, possiamo affermare che questo stadio amplificherà un segnale da **13,5** a **15 volte**.

PREAMPLIFICATORE in CONTINUA alimentato con una tensione SINGOLA che utilizza l'ingresso INVERTENTE

Se desideriamo alimentare il preamplificatore presentato in fig.107 con una tensione **singola**, lo dobbiamo modificare così come illustrato in fig.98. In pratica dovremo solo aggiungere due resistenze da **10.000 ohm** (vedi **R4-R5**) più un condensatore elettrolitico da **10** o **47 microfarad**.

L'opposto piedino **non invertente** non deve essere collegato a **massa**, cioè al **negativo** della pila di alimentazione, ma sulla giunzione delle due resistenze **R4-R5**, cioè sulla **massa fittizia**.

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

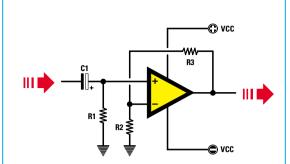


Fig.108 Schema di un amplificatore in AL-TERNATA alimentato con una tensione Duale che utilizza l'ingresso NON INVER-TENTE. In questo schema le due resistenze R1-R2 vengono collegate a Massa.

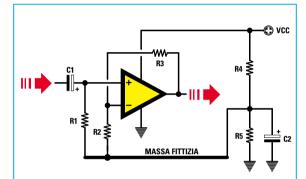


Fig.109 Schema di un amplificatore in AL-TERNATA alimentato con una tensione Singola che utilizza l'ingresso NON INVER-TENTE. Le due resistenze R1-R2 vanno collegate alla Massa fittizia.

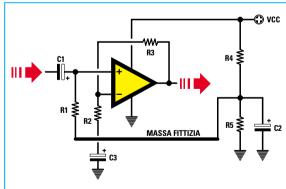


Fig.110 Per collegare a massa la resistenza R2 dovremo collegarle in serie un condensatore elettrolitico da 4,7 microF. La resistenza R1 deve essere collegata sempre alla Massa fittizia.

Anche in questo schema per variare il **guadagno** useremo la stessa formula:

guadagno = R3 : R2

Conoscendo il valore della **R3** e sapendo di quante **volte** vogliamo amplificare un segnale, potremo calcolare il valore della **R2** svolgendo questa semplice operazione:

valore di R2 = R3 : quadagno

PREAMPLIFICATORE in ALTERNATA alimentato con una tensione DUALE che utilizza l'ingresso NON INVERTENTE

Nei precedenti preamplificatori potevamo applicare sugli **ingressi** sia una tensione **continua** che **alternata**, ma se volessimo realizzare uno stadio amplificatore per **soli** segnali **alternati** dovremo apportare delle piccole modifiche allo schema.

In fig.108 riportiamo lo schema elettrico di un preamplificatore per sole tensioni **alternate** che utilizza l'ingresso **non invertente**.

L'unica differenza che è possibile notare rispetto ad uno schema accoppiato in **continua** è quella di trovare sull'ingresso un condensatore elettrolitico da **4,7 microfarad** (vedi **C1**) con il terminale **negativo** rivolto verso l'ingresso segnale.

Per variare il **guadagno** dovremo sempre agire sul valore delle resistenze **R3-R2** e la formula da utilizzare è sempre la stessa, cioè:

guadagno = (R3 : R2) + 1

PREAMPLIFICATORE in ALTERNATA alimentato con una tensione SINGOLA che utilizza l'ingresso NON INVERTENTE

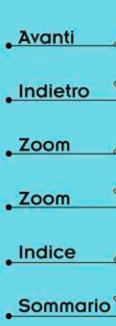
Per alimentare il preamplificatore di fig.108 con una tensione **singola** dovremo modificare lo schema così come illustrato in fig.109.

In pratica, dovremo solo aggiungere due resistenze da **10.000 ohm** (vedi **R4-R5**) più un condensatore elettrolitico da **10** o **47 microfarad**.

La resistenza R1 collegata all'ingresso non invertente e la resistenza R2 collegata all'opposto piedino invertente non dovranno più essere collegate a massa, bensì sulla giunzione delle due resistenze R4-R5.

Anche in questo schema per variare il **guadagno** useremo la stessa formula:

guadagno = (R3 : R2) + 1



Se volessimo collegare a **massa** la resistenza **R2** come visibile in fig.110, dovremo collegare in **serie** un condensatore elettrolitico (vedi **C3**).

La capacità di questo condensatore va calcolata in funzione del valore della **R2** e della **frequenza minima** che desideriamo amplificare.

Per ricavare la **capacità** di questo condensatore si potrà utilizzare questa formula:

microfarad $C3 = 159.000 : (R2 \times Hertz)$

Per realizzare dei preamplificatori **Hi-Fi** si sceglie normalmente una frequenza minima **15 Hertz**.

ESEMPIO

Vogliamo realizzare lo schema di fig.110 e poichè il valore della **R2** è di **3.300 ohm** vorremmo sapere quale capacità scegliere per il condensatore elettrolitico **C3**.

Soluzione = Poichè vogliamo preamplificare anche le frequenze più **basse** dei **15 Hertz** dovremo utilizzare una capacità di:

$159.000 : (3.300 \times 15) = 3,21 \text{ microfarad}$

Poichè questo valore non è standard prenderemo un valore maggiore, cioè **4,7 microfarad** e, per sapere quale frequenza **minima** riusciremo a preamplificare, useremo la formula:

$Hertz = 159.000 : (R2 \times microfarad)$

Quindi con **4,7 microfarad** riusciremo ad amplificare fino ad una frequenza **minima** di:

 $159.000 : (3.300 \times 4.7) = 10.25 \text{ Hertz}$

Se il valore della resistenza R2 fosse di 10.000 ohm dovremmo usare una capacità di:

$159.000 : (10.000 \times 15) = 1 \text{ microfarad}$

Poichè tutti i condensatori elettrolitici hanno delle elevate **tolleranze** conviene scegliere una capacità **maggiore**, ad esempio **2 microfarad**.

PREAMPLIFICATORE in ALTERNATA alimentato con una tensione DUALE che utilizza l'ingresso INVERTENTE

In fig.111 riportiamo lo schema elettrico di un preamplificatore per soli segnali **alternati** che utilizza l'ingresso **invertente**.

Anche in questo schema per variare il **guadagno** occorre solo modificare il valore delle resistenze

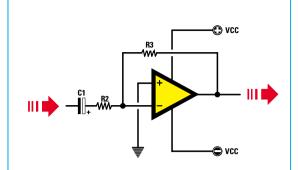


Fig.111 Schema di un amplificatore in AL-TERNATA alimentato con una tensione Duale che utilizza l'ingresso INVERTENTE. L'opposto l'ingresso "non invertente" viene collegato direttamente a massa.

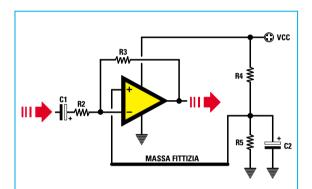


Fig.112 Schema di un amplificatore in AL-TERNATA alimentato con una tensione Singola che utilizza l'ingresso INVERTENTE. L'opposto ingresso "non invertente" deve essere collegato alla Massa fittizia.

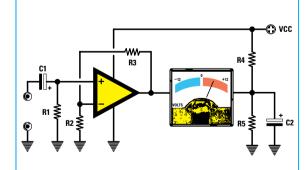
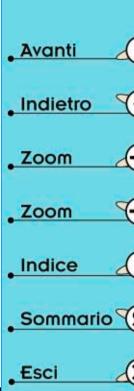


Fig.113 Se alimentando l'operazionale con una tensione Singola non collegheremo alla Massa fittizia le R1-R2, sul terminale d'uscita ci ritroveremo con una tensione pari alla metà di quella di alimentazione.



R3-R2 utilizzando questa formula:

quadagno = R3 : R2

Conoscendo il valore della **R3** e sapendo di quante **volte** vogliamo amplificare un segnale, potremo calcolare il valore della **R2**:

valore di R2 = R3 : guadagno

Conoscendo il valore della **R2** e sapendo di quante **volte** vogliamo amplificare un segnale, potremo calcolare il valore della **R3**:

valore di R3 = R2 x quadagno

ESEMPIO

Vogliamo realizzare uno stadio che amplifichi un segnale di **100 volte**, quindi vorremmo conoscere che valore utilizzare per le due resistenze **R2-R3**.

Soluzione = Come prima operazione dovremo scegliere il valore della resistenza **R2** e, ammesso che esso sia di **4.700 ohm**, potremo ricavare il valore della resistenza **R3** utilizzando la formula:

valore di R3 = R2 x guadagno

quindi per R3 dovremo usare un valore di:

$4.700 \times 100 = 470.000 \text{ ohm}$

Volendo, potremo anche scegliere il valore della **R3** e poi calcolare il valore della **R2**.

Ammesso di scegliere per R3 un valore di 680.000 ohm, dovremo utilizzare per la R2 un valore di:

680.000:100 = 6.800 ohm

ESEMPIO

In un circuito preamplificatore che utilizza l'ingresso **invertente** troviamo questi valori:

R2 = 39.000 ohm R3 = 560.000 ohm

quindi vorremmo conoscere di quante **volte** verrà amplificato il segnale applicato sul suo ingresso.

Soluzione = Per ricavare il **guadagno** di questo stadio preamplificatore useremo la formula:

guadagno = R3 : R2

inserendo i nostri dati otterremo:

560.000 : 39.000 = 14,35 volte

Considerando che tutte le resistenze hanno una **tolleranza**, possiamo affermare che questo stadio amplificherà un segnale di **13,5-15 volte**.

PREAMPLIFICATORE in ALTERNATA alimentato con una tensione SINGOLA che utilizza l'ingresso INVERTENTE

Per alimentare il preamplificatore di fig.111 con una tensione **singola** è necessario modificare il circuito così come illustrato in fig.112.

In pratica dovremo solo aggiungere due resistenze da 10.000 ohm (vedi R4-R5), più un condensatore elettrolitico da 10 o 47 microfarad.

L'opposto piedino **non invertente** non andrà più collegato a **massa**, ma sul filo che parte dalla giunzione delle due resistenze **R4-R5**.

Per variare il **guadagno** useremo la stessa formula utilizzata per lo schema di fig.111:

guadagno = R3 : R2

Conoscendo il valore della **R3** e sapendo di quante **volte** vogliamo amplificare un segnale, potremo calcolare il valore della **R2** con questa semplice operazione:

valore di R2 = R3 : guadagno

Conoscendo il valore della **R2** e sapendo di quante **volte** vogliamo amplificare un segnale, potremo calcolare il valore della **R3**:

valore di R3 = R2 x guadagno

I VANTAGGI di un amplificatore accoppiato in ALTERNATA

Non applicando sui due ingressi nessuna tensione (vedi figg.83-90), in teoria sul piedino d'uscita dovrebbe essere presente una tensione di **0 volt** ma, a causa delle **tolleranze** di costruzione, su questo piedino potrebbe essere presente una tensione **positiva** oppure **negativa** di pochi **millivolt** in grado di saturare lo stadio successivo.

Se prendiamo in considerazione lo schema di fig.114, ammesso che sul piedino d'uscita del primo operazionale risulti presente una tensione di 0,03 volt positivi, in assenza di segnale questa tensione, entrando nel piedino d'ingresso del secondo operazionale accoppiato in continua, verrà amplificata, quindi in assenza di segnale sul suo piedino d'uscita ci ritroveremo una tensione positiva di diversi volt.

Ammesso che le R2-R3 del secondo operazionale



Zoom

Indice

Fig.114 Se sull'uscita del primo operazionale fosse presente una tensione residua di 0,03 volt, questa entrando nel secondo operazionale calcolato per un guadagno di 100 volte, fornirà sull'uscita di quest'ultimo una tensione positiva o negativa di 3 volt.

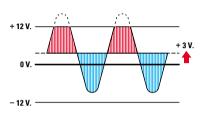


Fig.115 Se sull'uscita del secondo stadio fossero presenti 3 volt positivi, amplificando un segnale alternato ci ritroveremo con tutte le semionde positive tosate.

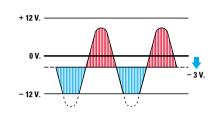


Fig.116 Se sull'uscita del secondo stadio fossero presenti 3 volt negativi, amplificando un segnale alternato ci ritroveremo con tutte le semionde negative tosate.

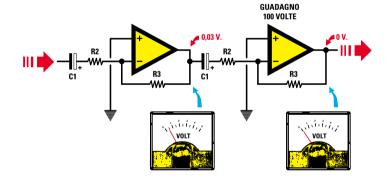


Fig.117 Se accoppiamo i due stadi in alternata, interponendo un condensatore elettrolitico tra l'uscita del primo e l'ingresso del secondo, questo non lascerà passare nessuna tensione continua quindi sull'uscita del secondo stadio otterremo una tensione di 0 volt.

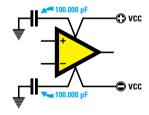


Fig.118 Per evitare autoscillazioni dovremo collegare tra i due piedini di alimentazione e la Massa un condensatore poliestere o ceramico da 47.000 o 100.000 pF.

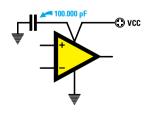
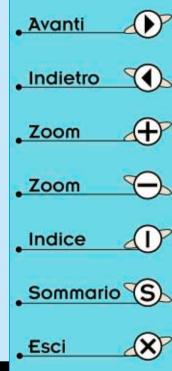


Fig.119 Se l'operazionale viene alimentato da una tensione Singola useremo un solo condensatore da 47.000 o 100.000 pF, che collegheremo tra i piedini di alimentazione.



risultino calcolate per amplificare una tensione di **100 volte**, sull'uscita ci ritroveremo con una tensione **continua** di:

$0.03 \times 100 = 3$ volt positivi

Con una tensione così elevata potremo correre il rischio di **tosare** tutte le **semionde positive** amplificate (vedi fig.115).

Nota = Questa tensione, chiamata di **offset**, potrebbe risultare anche **negativa** (vedi fig.116).

Se l'accoppiamento tra i due stadi viene fatto in alternata interponendo tra l'uscita del primo operazionale e l'ingresso del secondo operazionale un condensatore (vedi fig.117), questo non lascerà passare nessuna tensione continua, pertanto, in assenza di segnale, sull'uscita del secondo operazionale ci ritroveremo con una tensione di 0 volt o al massimo di 0,03 volt che risulta insignificante.

LA BANDA PASSANTE

Nei preamplificatori per segnali audio conviene sempre limitare la banda passante sulle frequenze più alte per evitare di amplificare frequenze ultrasoniche e anche per evitare che l'operazionale possa autoscillare su frequenze che il nostro orecchio non può udire.

Poichè il nostro orecchio riesce a percepire una frequenza massima di circa **20 kilohertz**, potremo limitare la **banda passante** sui **30 kilohertz** e per ottenere questa condizione è sufficiente applicare in parallelo alla **R3** un piccolo condensatore come visibile nelle figg.120-121.

Per calcolare il valore del condensatore C2 in picofarad potremo usare la formula:

picofarad C2 = 159.000: (R3 kiloohm x KHz)

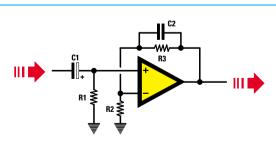


Fig.120 Negli stadi preamplificatori BF si applica sempre in parallelo alla resistenza R3 un piccolo condensatore (vedi C2) per impedire che l'operazionale possa amplificare frequenze ultrasoniche.

ESEMPIO

Vogliamo limitare la banda passante sui **30 KHz** in due diversi preamplificatori che hanno per **R3** questi due valori ohmici:

1° schema = 470.000 ohm pari a 470 kiloohm 2° schema = 150.000 ohm pari a 150 kiloohm

Soluzione = Nel **primo** schema, che utilizza una **R3** da **470 kiloohm**, dovremo utilizzare un condensatore da:

 $159.000 : (470 \times 30) = 11 picofarad$

Poichè questo condensatore non è standard potremo usarne uno da **10** o **12 picofarad**. Per calcolare la frequenza **massima** che è possibile amplificare, utilizzeremo questa formula:

KHz = 159.000 : (R3 kiloohm x C2 in pF)

Se useremo **10 pF** riusciremo ad amplificare senza **nessuna** attenuazione tutte le frequenze fino a:

 $159.000 : (470 \times 10) = 33,82 \text{ kilohertz}$

Se useremo **12 pF** riusciremo ad amplificare senza **nessuna** attenuazione tutte le frequenze fino a:

 $159.000 : (470 \times 12) = 28,19 \text{ kilohertz}$

Nel **secondo** schema che utilizza per **R3** una resistenza da **150 kiloohm** dovremo utilizzare un condensatore da:

 $159.000 : (150 \times 30) = 35 picofarad$

poichè questo condensatore non è standard potremo usarne uno da 33 o 39 picofarad.

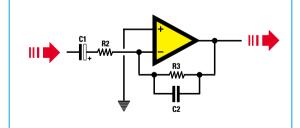
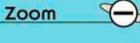
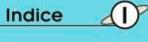


Fig.121 Anche se useremo l'ingresso Invertente, dovremo sempre applicare in parallelo alla resistenza R3 il condensatore C2 per limitare la banda passante superiore sui 30 Kilohertz circa.











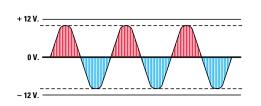


Fig.122 Se dall'uscita di un operazionale vogliamo prelevare un segnale alternato senza nessuna distorsione non dovremo mai esagerare con il guadagno. Il segnale amplificato non dovrà mai superare l'85% dei volt totali di alimentazione.

Se useremo **33 pF** riusciremo ad amplificare senza **nessuna** attenuazione tutte le frequenze fino a:

 $159.000 : (150 \times 33) = 32,12 \text{ kilohertz}$

Se useremo **39 pF** riusciremo ad amplificare senza **nessuna** attenuazione tutte le frequenze fino a:

 $159.000 : (150 \times 39) = 27,17 \text{ kilohertz}$

LIMITATE sempre il GUADAGNO

Come avrete compreso, è sufficiente variare il rapporto delle due resistenze R2-R3 per modificare il guadagno, quindi un segnale può essere amplificato per 10-20-25 volte ma anche per 100-300-500 volte.

Per prelevare in uscita un'**onda** perfettamente **sinusoidale** senza **nessuna distorsione** dovremo limitare il **quadagno**.

Se amplifichiamo in modo esagerato, in uscita otterremo un segnale **tosato** (vedi fig.123).

Un segnale andrà amplificato in modo da ottenere in **uscita** un segnale con un'ampiezza massima pari ad un **85%** dei **volt** di alimentazione.

Ad esempio, se alimentiamo un circuito preamplificatore con una tensione **duale** di **12+12 volt**, l'ampiezza del segnale **amplificato** non dovrà mai raggiungere un valore di:

massimo segnale uscita = Vcc x 0,85

vale a dire non dovrà mai superare i:

 $(12 + 12) \times 0.85 = 20.4 \text{ volt picco/picco}$

Se utilizziamo una tensione **singola** di **12 volt**, l'ampiezza del segnale amplificato non dovrà mai

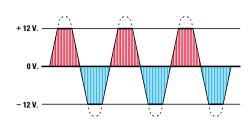


Fig.123 Se l'ampiezza del segnale amplificato supera i volt di alimentazione le due semionde verranno "tosate", quindi in uscita non preleveremo più delle perfette sinusoidi, ma delle onde quadre che causeranno delle elevate distorsioni.

superare un valore di:

$12 \times 0.85 = 10.2 \text{ volt picco/picco}$

Se conosciamo la massima **ampiezza** del segnale da applicare sull'**ingresso** e il valore dei **volt** di alimentazione, potremo calcolare il **massimo guadagno** che potremo utilizzare con la formula:

max guadagno = $[(Vcc \times 0.85) : Vin] \times 1.000$

Vcc = volt di alimentazione;

Vin = ampiezza in millivolt del segnale d'ingresso.

ESEMPIO

Vogliamo calcolare di quante volte possiamo amplificare un segnale di **100 millivolt** per non superare i **12+12 volt** della tensione **duale** di alimentazione:

 $[(12+12 \times 0.85) : 100] \times 1.000 = 204 \text{ volte}$

ESEMPIO

Vogliamo calcolare di quante volte possiamo amplificare lo stesso segnale di **100 millivolt** usando una tensione di alimentazione **singola** di **9 volt**:

 $[(9 \times 0.85) : 100] \times 1.000 = 76.5 \text{ volte}$

Conoscendo il **guadagno** di uno stadio preamplificatore potremo calcolare quale segnale **massimo** possiamo applicare su uno dei due ingressi per evitare di ottenere in uscita un segnale **distorto** usando la formula inversa, cioè:

$Vin = [(Vcc \times 0.85) : guadagno] \times 1.000$

Nota = il segnale d'ingresso Vin è in millivolt.

Indietro
Zoom
Zoom
Indice

Sommar

Esci

ESEMPIO

Abbiamo uno stadio che amplifica **50 volte** e vogliamo conoscere quale segnale massimo potremo applicare sul suo **ingresso** usando una alimentazione **duale** di **12+12 volt**.

 $[(12+12 \times 0.85) : 50] \times 1.000 = 408$ millivolt

ESEMPIO

Abbiamo uno stadio che amplifica **50 volte** e vogliamo conoscere quale massimo segnale possiamo applicare sul suo **ingresso** usando una alimentazione **singola** di **9 volt**:

 $[(9 \times 0.85) : 50] \times 1.000 = 153$ millivolt

GUADAGNO e BANDA PASSANTE

Se riusciamo a reperire qualche manuale con le caratteristiche degli operazionali, potremo trovare nella sigla **GBW** questi dati:

uA.741 = GBW 1,0 MHz uA 748 = GBW 1,0 MHz TL.081 = GBW 4,0 MHz TL.082 = GBW 3,5 MHz LF.351 = GBW 4,0 MHz LF.356 = GBW 5,0 MHz LM.358 = GBW 1,0 MHz CA.3130 = GBW 15 MHz NE.5532 = GBW 10 MHz

Il valore di **GBW**, che significa **Gain Bandwidth**, ci permette di calcolare la **frequenza massima** che riusciremo ad amplificare in funzione del **guada-gno** che avremo prescelto.

Nel caso dell'operazionale **TL.081** che ha una **GBW** di **4 MHz**, la **massima** frequenza che potremo amplificare la ricaveremo con la formula:

$Hertz = (1.000.000 : guadagno) \times GBW$

Quindi, se abbiamo calcolato il valore delle resistenze R2-R3 in modo da ottenere un **guadagno** di **150 volte**, la **massima** frequenza che riusciremo ad amplificare **non** supererà mai i:

 $(1.000.000 : 150) \times 4 = 26.666 \text{ Hertz}$

Nel caso dell'operazionale uA.741 che ha un GBW di 1 MHz, se avremo calcolato il valore delle resistenze R2-R3 in modo da ottenere un guadagno di 150 volte, la massima frequenza che riusciremo ad amplificare non supererà i:

 $(1.000.000 : 150) \times 1 = 6.666 \text{ Hertz}$

Quindi l'operazionale uA.741 calcolato per un guadagno di 150 volte non ci permetterà mai di amplificare tutta la banda audio fino a 20.000 Hz. Per riuscire ad amplificare tutta la banda audio fino ad un massimo di 30.000 Hz, dovremo ridurre il guadagno e per conoscere quante volte possiamo amplificare il segnale applicato sull'ingresso useremo questa formula:

max quadaqno = (1.000.000 : Hz) x GBW

Quindi l'operazionale **uA.741** che una **GBW** pari a **1 MHz** non dovremo farlo amplificare più di:

 $(1.000.000 : 30.000) \times 1 = 33 \text{ volte}$

Se useremo un operazionale **TL.081** che ha una **GBW** di **4 MHz**, potremo farlo amplificare per un massimo di:

 $(1.000.000 : 30.000) \times 4 = 133 \text{ volte}$

Anche se con un **solo** stadio è possibile ottenere un guadagno di **100-130 volte** si preferisce **non** farlo, perchè più alto è il **guadagno**, più aumenta il **fruscio** ed il rischio che lo stadio preamplificatore inizi ad **autoscillare**.

2 OPERAZIONALI in SERIE con ingresso NON INVERTENTE

Per ottenere dei **guadagni elevati** si preferisce collegare in **serie** due **operazionali** e poi calcolare il valore delle resistenze **R2-R3**, in modo da ottenere un **basso guadagno** su ogni singolo stadio.

Ammesso di voler amplificare un segnale di **300 volte**, potremo collegare in **serie** due operazionali facendo **guadagnare** ciascuno:

quadagno =
$$\sqrt{300}$$
 = 17,32 volte

Sapendo che ogni stadio amplifica il segnale applicato sul suo ingresso di 17,32 volte, otterremo un guadagno totale di:

17,32 x 17,32 = 299,98 volte

Ammesso di aver scelto per la resistenza **R2** un valore di **5.600 ohm**, se useremo l'ingresso **non invertente** di fig.124 potremo calcolare il valore della resistenza **R3** con la formula:

valore di $R3 = R2 \times (guadagno - 1)$

quindi per la R3 dovremo scegliere un valore di:

 $5.600 \times (17,32 - 1) = 91.392 \text{ ohm}$



Zoom

Indice

Esci

Sommaria

INGRESSO "NON INVERTENTE" CON ALIMENTAZIONE DUALE

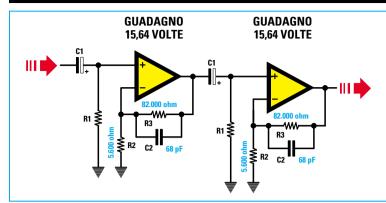


Fig.124 Due stadi amplificatori con ingresso "non invertente" accoppiati in alternata. Con il valori di R2-R3 riportati, il primo e il secondo stadio amplificheranno un segnale di 15,64 volte, quindi otterremo un guadagno totale di 15,64 x 15,64 = 244,6.

Questo schema va alimentato con una tensione Duale.

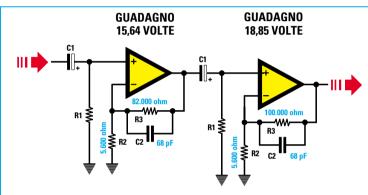


Fig.125 Due stadi amplificatori con ingresso "non invertente" accoppiati in alternata. Con i valori di R2-R3 riportati, il primo stadio amplificherà di 15,64 e il secondo stadio di 18,85 volte, quindi otterremo un guadagno totale di 15,64 x 18,85 = 294,8.

Questo schema va alimentato con una tensione Duale.

INGRESSO "INVERTENTE" CON ALIMENTAZIONE DUALE

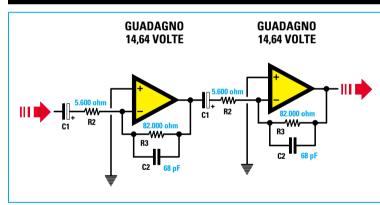


Fig.126 Due stadi amplificatori con ingresso "invertente" accoppiati in alternata. Con il valori di R2-R3 riportati, il primo ed il secondo stadio amplificheranno un segnale di 14,64 volte, quindi otterremo un guadagno totale di 14,64 x 14,64 = 214,3.

Questo schema va alimentato con una tensione Duale.

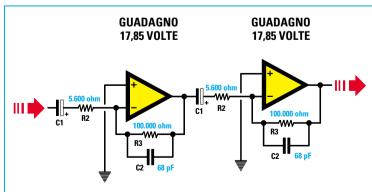


Fig.127 Due stadi amplificatori con ingresso "invertente" accoppiati in alternata. Con i valori di R2-R3 riportati, il primo e il secondo stadio amplificheranno un segnale di 17,85 volte, quindi otterremo un guadagno totale di 17,85 x 17,85 = 318,6.

Questo schema va alimentato con una tensione Duale.

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

Poichè questo valore non è standard, saremo costretti ad usare **82.000 ohm** o **100.000 ohm**.

Se per **R3** sceglieremo il valore di **82.000 ohm**, oqni singolo stadio amplificherà:

(82.000:5.600)+1=15,64 volte

quindi otterremo una amplificazione totale di:

 $15,64 \times 15,64 = 244 \text{ volte}$

Se, invece, per **R3** sceglieremo il valore di **100.000** ohm, ogni singolo stadio amplificherà:

(100.000 : 5.600) + 1 = 18,85 volte

quindi otterremo una amplificazione totale di:

 $18,85 \times 18,85 = 355 \text{ volte}$

Se non vogliamo superare un **guadagno** di **300 volte**, potremo inserire nel **primo** stadio una resistenza **R3** da **82.000 ohm** e nel secondo stadio una resistenza **R3** da **100.000 ohm** (vedi fig.125) ed in tal modo otterremo un **guadagno totale** di:

 $15,64 \times 18,85 = 294,8 \text{ volte}$

A questo punto avrete già intuito che, modificando il valore della resistenza **R2**, è possibile ugualmente **variare** il guadagno.

Se useremo per R3 un valore di 100.000 ohm e per R2 un valore di 6.800 ohm, ogni singolo stadio amplificherà:

(100.000:6.800)+1=15,7 volte

quindi otterremo una amplificazione totale di:

 $15.7 \times 15.7 = 246.49 \text{ volte}$

2 OPERAZIONALI in SERIE con ingresso INVERTENTE

Se useremo l'ingresso **invertente** come indicato in fig.126, potremo calcolare il valore della resistenza **R3** con la formula:

valore di R3 = R2 x guadagno

Quindi, ammesso che la **R2** risulti ancora da **5.600 ohm**, per la **R3** dovremo scegliere un valore di:

 $5.600 \times 17,32 = 96.992 \text{ ohm}$

Poichè questo valore non è standard saremo costretti a usare **82.000 ohm** o **100.000 ohm**. Se per **R3** sceglieremo il valore di **82.000 ohm** (vedi fig.126), ogni singolo stadio amplificherà:

82.000 : 5.600 = 14,64 volte

quindi otterremo un'amplificazione totale di:

 $14,64 \times 14,64 = 214 \text{ volte}$

Se, invece, per **R3** sceglieremo il valore di **100.000** ohm (vedi fig.127), ogni singolo stadio amplificherà:

100.000 : 5.600 = 17.85 volte

quindi otterremo un'amplificazione totale di:

 $17,85 \times 17,85 = 318 \text{ volte}$

Poichè siamo molto vicini ad un **guadagno** di **300 volte** sceglieremo **100.000 ohm**.

Nota = Tenete presente che il **guadagno** ricavato dai calcoli **teorici** non collimerà mai con quello che rileveremo a montaggio completato, perchè tutte le resistenze hanno una loro **tolleranza**.

PER EVITARE AUTOSCILLAZIONI

Anche con **bassi** guadagni si può correre il rischio che l'operazionale **autoscilli** e, se ciò avviene, **non** sarà possibile amplificare nessun segnale.

Per evitare queste autoscillazioni dovremo sempre collegare tra il piedino di alimentazione e la massa un condensatore da 47.000 o 100.000 pF.

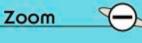
Se l'operazionale è alimentato da una tensione duale dovremo utilizzare due condensatori, collegandone uno direttamente al terminale positivo dello zoccolo e a massa e l'altro al terminale negativo e a massa come visibile in fig.118.

Se l'operazionale è alimentato da una tensione **singola** utilizzeremo un solo condensatore, collegandolo direttamente ai terminali **+V** e **-V** come visibile in fig.119.

Quindi se avete uno stadio preamplificatore che presenta dei problemi, per eliminarli è sufficiente che colleghiate questi condensatori **direttamente** ai piedini di alimentazione dello zoccolo.

In questa Lezione vi abbiamo spiegato come deve essere usato un operazionale per realizzare uno **stadio preamplificatore**, nella prossima Lezione vi insegneremo come usarlo per tante altre diverse e **interessanti** applicazioni.





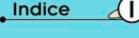








Fig.128 Foto del Generatore BF per onde triangolari da 20 Hertz fino a 20.000 Hz siglato LX.5031.

Fig.129 Foto del Generatore BF per onde sinusoidali da 6 Hertz fino a 20.000 Hz siglato LX.5032.



2 GENERATORI di SEGNALI BF

Nessuno può intraprendere con successo un mestiere senza disporre degli strumenti adeguati: così il falegname non può fare a meno del **metro**, il droghiere della **bilancia**, il meccanico del **calibro**.

Anche chi intende avvicinarsi al mondo dell'elettronica non può prescindere dall'uso di alcuni indispensabili "ferri del mestiere", come ad esempio un tester per misurare volt, amper, ohm, un capacimetro per misurare le capacità, un frequenzimetro per misurare le frequenze. ecc.

Purtroppo, come avrete senz'altro avuto modo di constatare, questi strumenti sono molto costosi e chi si stia avvicinando per la prima volta all'elettronica potrebbe non essere propenso ad acquistarli subito.

Proprio per corrispondere a questa specifica e assai diffusa esigenza spesso, come in questo caso, dedichiamo alcune pagine della rivista alla pubblicazione di validi ed economici strumenti di misura.

Se ci seguirete vi insegneremo a costruire delle apparecchiature anche sofisticate e se esteticamente non potranno competere con i rifiniti ed accurati strumenti commerciali, all'atto pratico vi forniranno gli stessi risultati.

In questa Lezione vi proponiamo due **Generatori BF**, che vi saranno molto utili per controllare preamplificatori e amplificatori di BF, filtri, controlli di tono e persino per pilotare degli integrati **digitali**.

Il circuito più semplice utilizza un solo integrato e fornisce in uscita delle **onde** di forma **triangolare** che partendo da un frequenza minima di **20 Hertz** riescono a raggiungere una frequenza massima di **25.000 Hertz** circa.

Il secondo circuito, più complesso, utilizza due integrati, due transistor ed un fet e, rispetto al primo, presenta il vantaggio di fornire in uscita delle onde di forma sinusoidale partendo da un fre-

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

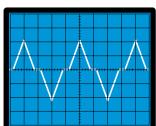
Sommario

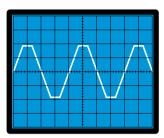
Esci

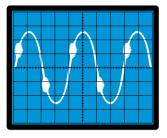


Fig.130 Se un amplificatore BF non distorce, l'onda che applicherete sul suo ingresso la ritroverete sulla sua uscita senza nessuna deformazione (vedi figura di sinistra).

Fig.131 Se l'amplificatore presenta delle anomalie potrete vedere uno scalino, oppure tutte le punte mozzate e se autoscilla dei rigonfiamenti sulle onde (vedi figure in basso).







quenza minima di 6 Hertz per giungere fino ad una frequenza massima di 25.000 Hertz circa.

A questo punto molti si chiederanno quali dei due Generatori conviene realizzare, se quello ad onde **triangolari** oppure quello ad onde **sinusoidali**.

Tutto dipende dall'uso che ne fate.

Se utilizzate queste due apparecchiature per controllare ad **orecchio** come funziona uno stadio amplificatore, allora uno vale l'altro.

Solo un domani, quando avrete a disposizione uno strumento chiamato **oscilloscopio**, scoprirete che vi servono entrambe.

Con le **onde triangolari** vi sarà più facile verificare se in un amplificatore i due transistor finali collegati in **push-pull** sono correttamente polarizzati. Se così **non** fosse vedreste un vistoso **scalino** che spezza il triangolo, se poi lo stadio finale **satura**, vedreste le **punte mozzate** (vedi fig.131).

Con le **onde sinusoidali** vi sarà più facile verificare se ci sono distorsioni o autooscillazioni spurie, perché, in questi casi, la forma dell'onda si deforma e presenta piccoli rigonfiamenti.

GENERATORE di ONDE TRIANGOLARI

Con i due soli amplificatori operazionali contenuti all'interno dell'integrato siglato **TL.082** (vedi fig.132), è possibile realizzare un valido **Generatore BF** in grado di fornire delle perfette **onde triangolari**.

Per coprire tutta la gamma audio da 20 Hz fino a

25.000 Hz abbiamo inserito, tra l'ingresso **invertente**, piedino **6**, ed il piedino d'**uscita** del secondo operazionale siglato **IC1/B**, tre diversi valori di capacità, siglati nello schema **C4-C5-C6**.

Ruotando il potenziometro **R6** per la sua **massima** resistenza otteniamo in uscita la frequenza più **bassa** della gamma prescelta, ruotandolo per la sua **minima** resistenza otteniamo in uscita la frequenza più **alta**.

In via teorica la frequenza generata da questo oscillatore si può calcolare con la formula:

hertz = 500.000 : (kiloohm x nanofarad)

dove:

500.000 è un numero fisso,

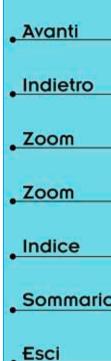
kiloohm è il valore dato dalla somma delle resistenze **R5-R6-R7**.

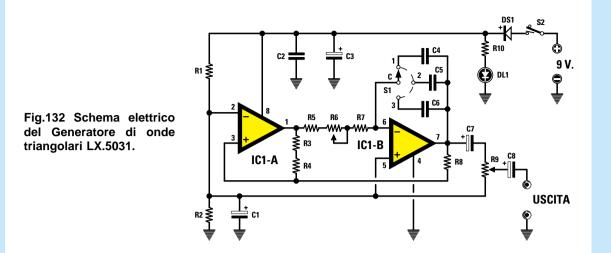
nanofarad è la somma delle capacità inserite tra il piedino invertente e l'uscita di IC1/B.

Poiché nell'elenco componenti il valore delle resistenze R5-R6-R7 è espresso in ohm, per inserire questo dato nella nostra formula dobbiamo innanzitutto convertirlo in kiloohm dividendolo per 1.000.

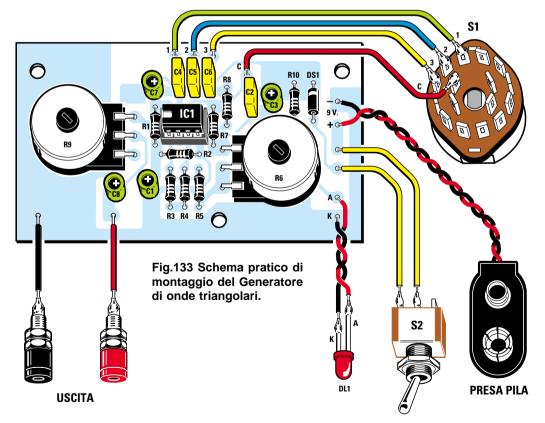
Va inoltre tenuto presente che le resistenze R5-R7, da 10.000 ohm, sono collegate in serie al potenziometro R6 da 220.000 ohm, quindi ruotando il cursore in modo da cortocircuitare tutta la sua resistenza, il valore ohmico che dobbiamo utilizzare per il calcolo della frequenza non è più dato da R5+R6+R7, ma solo dalle due resistenze R5+R7:

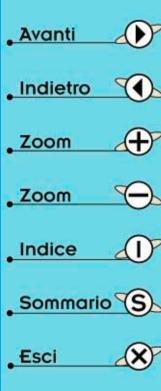
(10.000 + 10.000) : 1.000 = 20 kiloohm











(10.000 + 10.000 + 220.000) : 1.000 = 240 kiloohm

Se al contrario ruotiamo il cursore del potenziome-

Prima di calcolare la frequenza, dobbiamo anche convertire in nanofarad le capacità dei condensatori C4-C5-C6, espresse nella lista componenti in picofarad, dividendole per 1.000:

C4 100.000 pF : 1.000 = 100 nanofarad C5 10.000 pF : 1.000 = 10 nanofarad C6 1.000 pF : 1.000 = 1 nanofarad

A questo punto possiamo calcolare le frequenze generate dall'oscillatore.

Se il commutatore \$1 collega sull'operazionale IC1/B il condensatore C4 da 100 nanofarad, ruotando il potenziometro R6 per la sua massima resistenza otterremo una freguenza di:

 $500.000 : (240 \times 100) = 20.83 \text{ Hertz}$

Ruotando il potenziometro in modo da cortocircuitare tutta la sua resistenza otterremo una frequenza di:

 $500.000 : (20 \times 100) = 250 \text{ Hertz}$

Se il commutatore \$1 collega sull'operazionale IC1/B il condensatore C5 da 10 nanofarad, ruotando il potenziometro R6 per la sua massima resistenza otterremo una freguenza di:

 $500.000 : (240 \times 10) = 208 \text{ Hertz}$

Ruotando il potenziometro in modo da cortocircuitare tutta la sua resistenza otterremo una frequenza di:

 $500.000 : (20 \times 10) = 2.500 \text{ Hertz}$

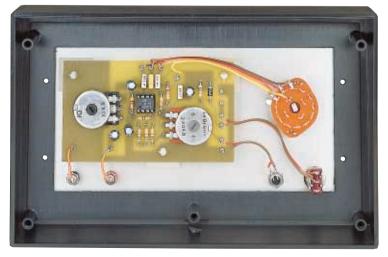
Se il commutatore \$1 collega sull'operazionale IC1/B il condensatore C6 da 1 nanofarad, ruotando il potenziometro R6 per la sua massima resistenza otterremo una freguenza di:

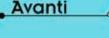
 $500.000 : (240 \times 1) = 2.083 \text{ Hertz}$



Fig.134 Come si presenterà la scheda LX.5031 dopo che avrete montato tutti i suoi componenti.

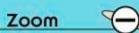
Fig.135 La scheda LX.5031 montata all'interno del suo mobile plastico. Il commutatore rotativo S1, da utilizzare per il cambio gamma, andrà fissato sul pannello frontale.



















Ruotando il potenziometro in modo da **cortocircuitare** tutta la sua resistenza otterremo una frequenza di:

 $500.000 : (20 \times 1) = 25.000 \text{ Hertz}$

Tenete presente che le frequenze calcolate risulteranno **leggermente** diverse da quelle prelevate effettivamente dall'uscita dell'oscillatore, perché tutti i componenti hanno una loro **tolleranza**.

Ammesso dunque che il condensatore **C4** abbia una capacità di **100,5** nanofarad, anziché di **100** nanofarad, ruotando il potenziometro **R6** per la sua minima resistenza anziché ottenere una frequenza di **250 Hertz** otterremo una frequenza di:

 $500.000 : (20 \times 100,5) = 248 \text{ Hertz}$

Se il potenziometro R6 a causa della sua tolleranza avesse un valore di 226.000 ohm, ruotandolo per la sua massima resistenza non otterremo più 20,83 Hertz, ma una frequenza di:

500.000 : (246 x 100,5) = 20,22 Hertz

In concreto queste differenze non sono determinanti, perché, supposto che si voglia controllare un amplificatore, anche se partiamo da una frequenza minima approssimata sui 20-21 Hz e raggiungiamo un frequenza massima approssimata di 24.000-25.000 Hz, sapremo comunque se il nostro amplificatore è idoneo ad amplificare tutta la gamma audio dai bassi agli acuti.

L'ampiezza massima del segnale BF che possiamo prelevare sull'uscita del generatore è di circa 3,5 volt p/p se alimentiamo il circuito con una tensione di 9 volt, e di circa 4,5 volt p/p se lo alimentiamo con una tensione di 12 volt.

Poiché per collaudare i **preamplificatori** occorrono dei segnali di pochi **millivolt**, per ridurre il segnale abbiamo inserito il potenziometro **R9**.

Questo Generatore può essere alimentato con una tensione di **9 volt**, che potete prelevare da una normale pila per radio, oppure, per risparmiare il costo della pila, con una tensione di **12 volt**, che potete prelevare dall'alimentatore **LX.5004**, presentato nella Lezione N.7 del nostro corso.

È ovvio che per utilizzare l'alimentatore esterno non dovrete collegare i due fili del **portapila** sui terminali presenti sul circuito stampato, ma sul circuito dovrete collegare due fili, uno **rosso** ed **nero**, lunghi quanto basta per arrivare ai due **morsetti** d'uscita dell'alimentatore.

Il diodo **DS1**, che abbiamo inserito in serie al filo **positivo** di alimentazione, serve per proteggere il circuito nel caso collegassimo, per **errore**, il terminale **negativo** dell'alimentatore sul filo **positivo**.

GENERATORE di ONDE SINUSOIDALI

Il circuito del Generatore in grado di fornire delle **onde sinusoidali** con una bassissima distorsione è un poco più complesso del precedente.

Come potete vedere in fig.136, occorrono due operazionali **TL.082**, un **fet** e due **transistor** oltre a un **doppio** potenziometro (vedi **R6-R10**) ed un **doppio** commutatore rotativo (vedi **S1/A-S1/B**) per inserire i condensatori per le **4 portate**.

Infatti per coprire tutta la gamma audio da 6 Hz fino a 25.000 Hz occorre inserire sui due operazionali IC2/A-IC2/B quattro diverse capacità siglate C3-C4-C5-C6 e C10-C11-C12-C13.

In teoria la frequenza generata da questo oscillatore si potrebbe calcolare con la formula:

hertz = 175.000 : (kiloohm x nanofarad)

dove:

175.000 è un numero fisso,

kiloohm è il valore dato dalla somma delle resistenze **R5-R6**.

nanofarad è la capacità inserita sull'operazionale IC2/A (questa capacità deve risultare identica a quella applicata su IC2/B).

Poiché nella lista componenti i valori delle resistenze sono espressi in **ohm** e quelli dei condensatori in **picofarad**, per convertirli in **kiloohm** e in **nanofarad** dovremo dividerli per **1.000**.

Tenete presente che in **serie** al potenziometro **R6**, da **47.000 ohm**, è inserita la resistenza **R5** da **6,8 kiloohm**, quindi quando ruoteremo il cursore del potenziometro in modo da cortocircuitare tutta la sua resistenza, il valore ohmico che dovremo utilizzare per il calcolo della **frequenza** sarà di **6,8 kiloohm**, quando invece ruoteremo il cursore per la sua **massima** resistenza il valore ohmico che dovremo utilizzare per il calcolo sarà di:

6,8 + 47 = 53,8 kiloohm

Se con il commutatore **S1/A** inseriamo la capacità di **470 nanofarad** (vedi **C3**), poi ruotiamo il potenziometro per la sua **massima** resistenza otterremo una frequenza di:

 $175.000 : (53.8 \times 470) = 6.9 \text{ Hertz}$

Indietro

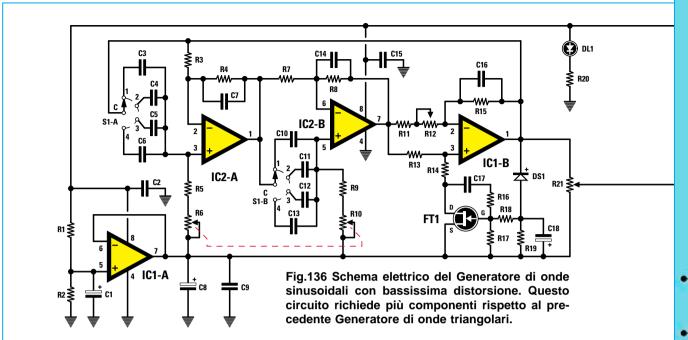
Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario



ELENCO COMPONENTI LX.5032

R1 = 10.000 ohm	R20 = 1.000 ohm	C13 = 1.000 pF poliestere
R2 = 10.000 ohm	R21 = 10.000 ohm pot. log.	C14 = 22 pF ceramico
R3 = 10.000 ohm	R22 = 180 ohm	C15 = 100.000 pF poliestere
R4 = 10.000 ohm	R23 = 3.300 ohm	C16 = 22 pF ceramico
R5 = 6.800 ohm	R24 = 3.300 ohm	C17 = 470.000 pF poliestere
R6 = 47.000 ohm pot. log.	R25 = 220 ohm	C18 = 1 mF elettrolitico
R7 = 10.000 ohm	R26 = 220 ohm	C19 = 47 mF elettrolitico
R8 = 10.000 ohm	C1 = 10 mF elettrolitico	C20 = 100.000 pF poliestere
R9 = 6.800 ohm	C2 = 100.000 pF poliestere	C21 = 220 mF elettrolitico
R10 = 47.000 ohm pot. log.	C3 = 470.000 pF poliestere	DS1-DS3 = diodi tipo 1N.4150
R11 = 1.000 ohm	C4 = 68.000 pF poliestere	DS4 = diodo tipo 1N.4007
R12 = 1.000 ohm trimmer	C5 = 8.200 pF poliestere	DL1 = diodo led
R13 = 180 ohm	C6 = 1.000 pF poliestere	TR1 = NPN tipo BC.547
R14 = 150 ohm	C7 = 22 pF ceramico	TR2 = PNP tipo BC.328
R15 = 10.000 ohm	C8 = 10 mF elettrolitico	FT1 = fet tipo BC.264B
R16 = 100.000 ohm	C9 = 100.000 pF poliestere	IC1 = integrato tipo TL.082
R17 = 100.000 ohm	C10 = 470.000 pF poliestere	IC2 = integrato tipo TL.082
R18 = 470.000 ohm	C11 = 68.000 pF poliestere	\$1/A-\$1/B = commut. 2 vie 4 pos.

C12 = 8.200 pF poliestere

Ruotandolo in senso inverso, cioè per la sua **minima** resistenza otterremo una frequenza di:

 $175.000 : (6.8 \times 470) = 54.7 \text{ Hertz}$

R19 = 1 megaohm

Se con il commutatore **S1/A** inseriamo la capacità di **68 nanofarad** (vedi **C4**), poi ruotiamo il potenziometro per la sua **massima** resistenza otterremo una frequenza di:

 $175.000 : (53.8 \times 68) = 47.8 \text{ Hertz}$

Ruotandolo in senso inverso, cioè per la sua **minima** resistenza otterremo una frequenza di:

S2 = interruttore

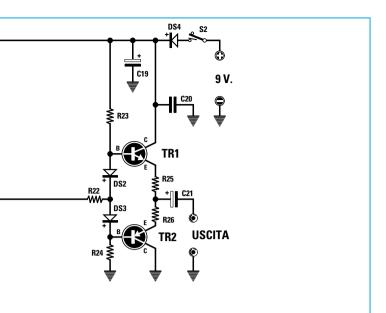
175.000 : (6,8 x 68) = 378,4 Hertz

Se con il commutatore **S1/A** inseriamo la capacità di **8,2 nanofarad** (vedi **C5**), poi ruotiamo il potenziometro per la sua **massima** resistenza otterremo una frequenza di:

175.000 : (53,8 x 8,2) = 396,6 Hertz

_ Indietro
_ Zoom
_ Zoom
_ Indice

Sommaria



Ruotandolo in senso inverso, cioè per la sua **minima** resistenza otterremo una frequenza di:

 $175.000 : (6.8 \times 8.2) = 3.138 \text{ Hertz}$

Se con il commutatore **S1/A** inseriamo la capacità di **1 nanofarad** (vedi **C6**), poi ruotiamo il potenziometro per la sua **massima** resistenza otterremo una frequenza di:

 $175.000 : (53.8 \times 1) = 3.252 \text{ Hertz}$

Ruotandolo in senso inverso, cioè per la sua **minima** resistenza otterremo una freguenza di:

 $175.000 : (6.8 \times 1) = 25.735 \text{ Hertz}$

Poiché il commutatore S1/A è accoppiato a S1/B ed il potenziometro R6 al potenziometro R10, applicando sull'operazionale IC2/A determinati valori ohmici e capacitivi, gli stessi valori verranno inseriti anche sull'operazionale IC2/B.

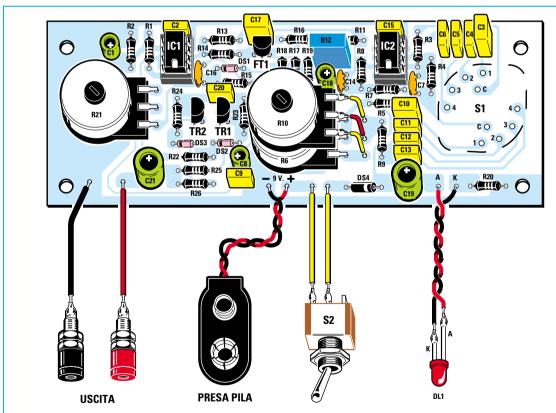


Fig.137 Schema pratico di montaggio del Generatore di onde sinusoidali. Il commutatore rotativo S1 è applicato sul lato opposto del circuito stampato, come risulta visibile nella foto di fig.138. Poichè nel disegno non sono ben visibili, precisiamo che i terminali del potenziometro R6 vanno collegati nei 3 fori presenti sullo stampato in prossimità del suo corpo, mentre quelli del potenziometro R10 nei 3 fori presenti a destra.

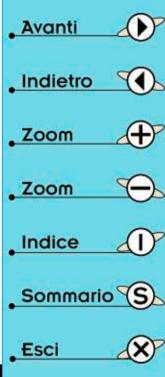
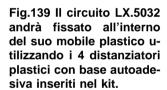








Fig.138 Sopra, la foto della scheda LX.5032 vista dal lato dei componenti e, sotto, la foto della stessa scheda vista dal lato opposto dove è fissato il commutatore S1.





Anche in questo Generatore le frequenze calcolate risulteranno maggiori o minori di circa un **10%** a causa della **tolleranza** dei componenti.

Considerando che questo Generatore si usa per controllare dei preamplificatori o finali di BF, il margine che si ottiene è più che accettabile per uno strumento ultraeconomico.

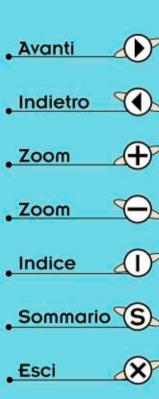
Per sapere con assoluta **precisione** quale frequenza viene generata avremmo dovuto completare questo strumento con un **frequenzimetro digitale**, il cui costo non risulta però giustificato.

In ogni modo chi dispone già di questo strumento potrà leggere la frequenza generata prelevandola direttamente sul piedino d'uscita di IC1/B.

Per completare la descrizione del funzionamento del Generatore dobbiamo aggiungere che l'operazionale siglato IC1/A viene utilizzato per ottenere metà tensione di alimentazione, indispensabile per alimentare gli ingressi non invertenti degli operazionali, cioè quelli contrassegnati sullo schema con il simbolo +.

Se con un comune tester misurate la tensione presente tra il **positivo** di alimentazione ed il piedino d'uscita di **IC1/A** leggerete **4,5 volt positivi**, mentre se misurate la tensione presente tra il piedino d'uscita di **IC1/A** e il **negativo** di alimentazione leggerete una tensione di **4,5 volt negativi**.

Pertanto i tre operazionali IC2/A-IC2/B-IC1/B ed il fet non vengono alimentati con una tensione singola di 9 volt, ma con una tensione duale di



4,5+4,5 volt, perché l'uscita di **IC1/A** viene utilizzata come **massa fittizia**.

Il fet collegato su IC1/B provvede a correggere in modo automatico il guadagno di questo operazionale per poter ottenere in uscita un segnale d'ampiezza costante su tutte e quattro le gamme di frequenze con il minimo di distorsione.

Il diodo **DS1**, infatti, provvede a raddrizzare le semionde **negative** del segnale presente sull'uscita dell'operazionale caricando il condensatore elettrolitico **C18** applicato sul **G**ate del fet.

Questo fet si comporta come una resistenza variabile che fa ridurre il guadagno di IC1/B se aumenta la tensione negativa raddrizzata dal diodo DS1, e fa aumentare il guadagno di IC1/B se si abbassa la tensione negativa raddrizzata dal diodo DS1.

I transistor **TR1-TR2** applicati dopo il potenziometro lineare **R21**, che regola l'ampiezza della tensione d'uscita, vengono utilizzati come amplificatori finali di **corrente**.

L'ampiezza massima del segnale BF che possiamo prelevare sull'uscita di questo Generatore è di circa 3,5 volt picco/picco se il circuito viene alimentato con una tensione di 9 volt e di circa 5 volt picco/picco se viene alimentato con una tensione di 12 volt.

Per alimentare il Generatore a **9 volt** potete usare una comune **pila**, se invece volete alimentarlo a **12 volt** potete prelevare questa tensione sull'uscita dell'alimentatore siglato **LX.5004**, presentato nella Lezione N.7 del nostro corso.

Ovviamente per utilizzare l'alimentatore esterno non dovrete più collegare i due fili del **portapila** sui terminali presenti sul circuito stampato, ma sul circuito dovrete collegare due fili, uno **rosso** ed **ne-ro**, lunghi quanto basta per arrivare ai due **mor-setti** d'uscita dell'alimentatore.

Come nel circuito precedente, anche in questo il diodo **DS4** inserito in serie al filo **positivo** di alimentazione serve per proteggere il circuito nel caso collegaste, per **errore**, il terminale **negativo** dell'alimentatore sul filo **positivo**.

REALIZZAZIONE PRATICA GENERATORE onde TRIANGOLARI

Per realizzare il Generatore di onde triangolari dovete montare sul circuito stampato siglato **LX.5031** tutti i componenti visibili in fig.133, iniziando dallo zoccolo dell'integrato **IC1**.

Dopo aver stagnato i suoi piedini sulle piste in rame del circuito stampato, potete inserire tutte le **resistenze** ed il diodo **DS1**, rivolgendo il lato contornato da una fascia **bianca** verso l'alto, come è stato disegnato nello schema pratico di fig.133.

Proseguendo nel montaggio stagnate i condensatori **poliestere** e poiché sul loro corpo sono stampigliate delle sigle inusuali rispetto a quanto riportato nell'elenco componenti, per trarvi d'impaccio vi indichiamo a cosa corrispondono:

1n = 1.000 pF 10n = 10.000 pF .1 = 100.000 pF

Dopo questi condensatori stagnate gli **elettrolitici** prestando attenzione alla polarità dei terminali, e poiché sul loro corpo non sempre è indicato il segno +, ricordate che questo terminale è sempre **più lungo** del terminale negativo.

A questo punto potete dedicarvi al montaggio dei due potenziometri R6 da 220K ed R9 da 10K. Prima di fissare i loro corpi sullo stampato tramite il loro dado, dovrete accorciare con un piccolo seghetto i loro perni, in modo da ottenere una lunquezza di 16 mm (vedi fig.141).

Su ogni terminale dei potenziometri dovete sta-

Zoom
Zoom
Indice
Sommario
S
Esci

89

Avanti

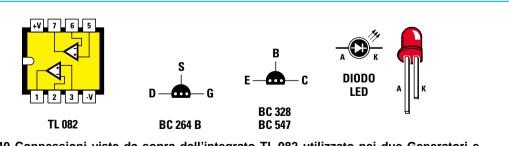


Fig.140 Connessioni viste da sopra dell'integrato TL.082 utilizzato nei due Generatori e quelle del fet BC.264 e dei transistor BC.328-BC.547, usati nel solo kit siglato LX.5032, viste da sotto. Il terminale più lungo dei diodi led è l'Anodo, il più corto il Catodo.

gnare un sottile filo di rame **nudo**, la cui estremità andrà collegata nei fori presenti sullo stampato.

Prima di fissare il circuito stampato sulla mascherina frontale, tramite i distanziatori plastici con base **autoadesiva**, ai quali ovviamente dovrete togliere la carta di protezione posta sulla base, dovete stagnare sullo stampato i fili del **portapila**, quelli dell'interruttore **S2**, quelli del commutatore **S1**, quelli del **diodo led** e quelli che collegheranno al circuito le **boccole** d'uscita.

Dopo aver accorciato il perno del commutatore rotativo **S1** in modo che la manopola rimanga distanziata dal pannello di circa **1 mm**, potete bloccare anche questo componente al pannello e stagnare sui suoi terminali **1-2-3-C** i fili che avrete già provveduto a collegare al circuito stampato.

Poiché su questo commutatore sono presenti 4 terminali **centrali**, dovrete necessariamente scegliere il terminale **C** del **settore** corrispondente ai terminali **1-2-3** sui quali avete già stagnato i fili, diversamente il Generatore non funzionerà.

Prestate attenzione anche quando stagnate i fili al diodo led, perché se invertite il collegamento anodo - catodo il diodo **non** si accenderà.

Quando fissate le **boccole** d'uscita sul pannello frontale dovete sfilare la **rondella** di plastica che andrà poi inserita sul retro del pannello, come visibile in fig.143, in modo da isolare il loro corpo dal metallo del mobile.

Solo a questo punto potete innestare nello zoccolo l'integrato **TL.082**, rivolgendo la sua tacca di riferimento a forma di **U** verso il potenziometro **R9**.

Una volta che avrete collegato la pila da **9 volt** potrete prelevare sulle boccole d'uscita il segnale di **BF** e se possedete un piccolo amplificatore potrete inserirlo sull'ingresso ed ascoltare in altoparlante tutte le freguenze acustiche.

In mancanza dell'amplificatore potrete applicare questo segnale anche ad una **cuffia**.

REALIZZAZIONE PRATICA GENERATORE onde SINUSOIDALI

Per realizzare il Generatore di onde sinusoidali, bisogna montare sul circuito stampato siglato **LX.5032** tutti i componenti visibili in fig.137.

Sebbene lo schema di questo circuito, facendo uso di un numero maggiore di componenti, risulti un pò più complesso del precedente, seguendo le istruzioni che vi forniremo riuscirete a completarlo senza nessuna difficoltà.

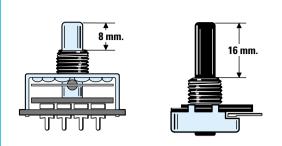


Fig.141 Prima di fissare i due potenziometri sullo stampato LX.5031, dovete accorciare i loro perni in modo che risultino lunghi 16-17 mm. Il perno del commutatore rotativo dovrà risultare lungo 8-9 mm.

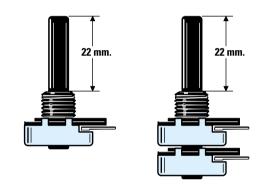


Fig.142 Anche i perni dei due potenziometri da fissare sullo stampato LX.5032 vanno accorciati, in modo che risultino lunghi all'incirca 22-23 mm, per evitare che la manopola sfreghi il pannello frontale.

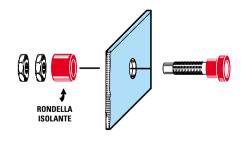
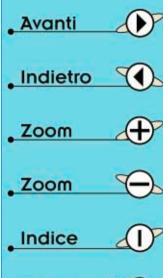


Fig.143 Come evidenziato in figura, le boccole d'uscita vanno fissate sul pannello frontale inserendo nel retro la rondella isolante sfilata dal loro corpo. In assenza di tale rondella, il segnale BF verrà cortocircuitato sul metallo del pannello.



Sommaria

Esci

Come prima operazione vi consigliamo di inserire sullo stampato i due **zoccoli** per gli integrati **IC1-IC2** e di stagnare i loro piedini sulle piste in rame facendo attenzione a non cortocircuitare due piedini o delle piste adiacenti con qualche **grossa** goccia di stagno.

Completata questa operazione potete continuare con tutte le **resistenze**, il **trimmer** siglato **R12** e poi i quattro **diodi** al silicio siglati **DS**.

I diodi con corpo in vetro siglati **DS1-DS2-DS3** vanno inseriti rivolgendo il lato del corpo contornato da una fascia **nera** verso sinistra, mentre il diodo con corpo plastico siglato **DS4** va inserito rivolgendo la fascia **bianca** verso destra (vedi fig.137).

Proseguendo nel montaggio stagnate i tre condensatori **ceramici** e di seguito tutti i **poliestere**. Poiché le sigle stampigliate sui loro corpi sono diverse da quelle riportate nell'elenco componenti, per trarvi d'impaccio vi indichiamo a quali valori corrispondono:

1n = 1.000 pF 8n2 = 8.200 pF 10n = 10.000 pF 68n = 68.000 pF .1= 100.000 pF .47 = 470.000 pF

Dopo i condensatori poliestere potete continuare con tutti gli **elettrolitici**, per i quali va rispettata la polarità +/- dei due terminali.

Ora prendete il transistor siglato BC.328 ed inseritelo nella posizione indicata TR2 rivolgendo la parte piatta del corpo verso il potenziometro R21, quindi prendete il transistor siglato BC.547 ed inseritelo nella posizione indicata TR1 rivolgendo la parte piatta del corpo verso TR2, come appare anche visibile nello schema pratico di fig.137.

Dopo i transistor montate il fet siglato **BC.264** nei fori siglati **FT1** rivolgendo la parte piatta del suo corpo verso il condensatore **C17**.

A proposito di questi componenti, **TR1-TR2** e **FT1**, è bene ricordare di tenere i loro corpi distanziati dal circuito stampato, quindi non accorciate i loro terminali. Solo in questo modo infatti non correrete il rischio di surriscaldare con il calore del saldatore e dello stagno il loro circuito interno.

A questo punto potete dedicarvi al montaggio del potenziometro R21 da 10K e del doppio potenziometro R10-R6 da 47K.

Prima di fissare i loro corpi sullo stampato tramite

il loro dado, dovrete **accorciare** i loro **perni** di 22 mm, come visibile in fig.142.

Per collegare i loro terminali sulle piste del circuito stampato utilizzate dei corti e sottili fili di rame **nudo**: i terminali del potenziometro **R6** vanno collegati nei tre fori presenti vicino al suo corpo, mentre i terminali del potenziometro **R10** vanno collegati nei tre fori posti vicino alla resistenza **R9**.

Prima di inserire il commutatore rotativo **S1** sul circuito stampato e stagnare i suoi terminali sulle piste, dovrete accorciato il suo perno di circa 8 mm (vedi fig.141), in modo che si trovi alla stessa altezza dei perni dei due potenziometri.

Dopo aver stagnato i fili del **portapila**, quelli del **diodo led**, quelli dell'interruttore **S2** e quelli per il collegamento alle **boccole** d'uscita, inserite nei quattro fori presenti sui lati del circuito stampato i perni dei **distanziatori** plastici provvisti di base autoadesiva e, dopo aver tolto la carta che protegge la superficie adesiva, premeteli sul pannello frontale in modo che non se ne distacchino più.

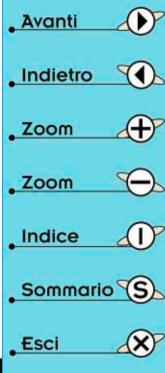
Sul pannello frontale fissate anche l'interruttore **S2**, la gemma per il **diodo led** e le due boccole d'uscita del segnale **BF**.

Prestate attenzione quando stagnerete i due fili sul diodo led, perché se li invertirete **non** si accenderà.

Ora che il cablaggio è terminato potete inserire negli zoccoli i due integrati **TL.082** rivolgendo la loro tacca di riferimento a forma di **U** in basso, come visibile in fig.137.

Anche se avete collegato la pila da **9 volt** non potete ancora prelevare dalle boccole d'uscita il segnale di **BF**, perché prima è necessario **tarare** il trimmer **R12**. Poiché è immaginabile che non abbiate un oscilloscopio per vedere la forma d'onda del segnale che appare in uscita, vi insegneremo tutte le operazioni da eseguire per la taratura avendo a disposizione solo un **tester**.

- 1 Prendete il vostro tester e commutatelo sulla portata 1 volt fondo scala AC (tensione alternata).
- 2 Collegate i due **puntali** sulle boccole d'uscita.
- **3** Ruotate con un piccolo cacciavite il cursore del trimmer **R12** tutto in senso **antiorario**; noterete che il tester **non** indica nessuna tensione.
- 4 Ruotate la manopola del commutatore Range su A, cioè sulla gamma da 6 Hz a 50 Hz, poi ruotate la manopola della sintonia sui 50 Hz circa e



la manopola del potenziometro Signal Output che significa segnale in uscita per il suo massimo.

- 5 Con un cacciavite ruotate lentamente il cursore del trimmer R12 in senso orario fino a trovare la posizione in cui il tester leggerà una tensione alternata di 1 volt.
- 6 Quando leggete sul tester 1 volt fondo scala non ruotate oltre il cursore del trimmer R12, anche se notate che la tensione d'uscita aumenta, perché superando questo valore non otterreste più una perfetta onda sinusoidale priva di distorsione.
- 7 Quando fate questa taratura alimentate il Generatore con la tensione della pila da 9 volt, perché se lo alimentate con una tensione esterna di 12 volt in uscita otterrete 1,7 volt anzichè 1 volt.
- 8 Non provate a misurare la tensione in uscita su frequenze maggiori di 400-500 Hz, perché sono pochi i tester che riescono a raddrizzare queste elevate frequenze.

Tenete presente che la tensione che si legge sul tester è espressa in volt efficaci, quindi chi volesse conoscere il valore dei volt picco/picco dovrà moltiplicare i volt efficaci x 2,82.

Se collegate una cuffia sulle boccole d'uscita potrete ascoltare tutte le frequenze, dalle note basse ai super/acuti, ma è necessario fare alcune piccole precisazioni: non tutte le cuffie riescono a riprodurre le frequenze sotto i 20-30 Hz; inoltre, se per i super/acuti queste riescono a riprodurre anche i 20.000 Hz, il nostro orecchio può avere delle difficoltà a sentire le frequenze oltre i 15.000 Hz.

Possedendo un Generatore BF potrete controllare con estrema facilità qualsiasi amplificatore e senz'altro vi stupirete di essere riusciti seguendo questa Lezione di elettronica a costruire da voi, con una spesa irrisoria, uno strumento di lavoro che indubbiamente vi sarà molto utile.

COSTO di REALIZZAZIONE

Costo di tutti i componenti necessari per realizzare il Generatore BF LX.5031 per onde Triangolari completo di circuito stampato e mobile

Lire 47.000 Euro 24.27

Costo di tutti i componenti necessari per realizzare il Generatore BF LX.5032 per onde Sinusoidali completo di circuito stampato e mobile

Lire 66.000 Euro 34,09

Costo del solo circuito stampato LX.5031

Lire 4.600 Euro 2,38

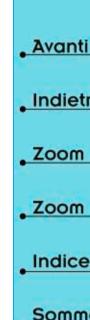
Costo del solo circuito stampato LX.5032

Lire 10.000 Euro 5,16

Fig.144 Seguendo le nostre Lezioni, molti giovani sono già in grado di montare e far funzionare dei circuiti elettronici.

Questi giovani, che hanno tutti iniziato da "zero", diventeranno in un prossimo futuro dei tecnici specializzati.















CAPACIMETRO per TESTER

Non vi nascondiamo che quando riceviamo lettere di stima firmate dagli insegnanti degli Istituti tecnici per il nostro corso **Imparare l'elettronica partendo da zero** ci sentiamo molto lusingati.

Sapere che i nostri sforzi per rendere chiara una materia così complessa qual è l'elettronica non sono spesi invano, ci gratifica di tutto il lavoro che c'è dietro ogni progetto, ogni disegno, ogni frase.

Spesso i professori ci esortano nelle loro lettere a proseguire su questa strada, seguitando a scrivere testi sempre così comprensibili e, con l'esperienza acquisita nei loro anni di insegnamento, sempre a diretto contatto con i loro allievi, ci danno dei suggerimenti sui circuiti che, per la loro utilità, sarebbero particolarmente graditi ad un pubblico giovane, desideroso di imparare.

Tra le tante richieste che ci sono arrivate, abbiamo scelto di esaudire quella inerente alla progettazione di un semplice ed economico **capacimetro** che, collegato ad un **tester** analogico o digitale, ci consenta di misurare qualsiasi valore di capacità partendo da pochi picofarad.

Con questo strumento anche i giovani studenti potranno individuare senza difficoltà la capacità di qualsiasi condensatore quando dal suo corpo si è

cancellata la sigla oppure l'esatto valore di un condensatore variabile o di un compensatore ed anche il valore di un **diodo varicap**.

PRINCIPIO di FUNZIONAMENTO

Il progetto, di cui potete osservare lo schema elettrico in fig.145, utilizza **2** soli integrati digitali e risulterà utile non solo agli studenti, ma anche a quanti non possiedono ancora un preciso **capacimetro**.

Poiché il nostro obiettivo è quello di insegnare **e-lettronica**, non ci limiteremo a proporvi di montare i pochi componenti sul circuito stampato per vederlo subito funzionare, ma ci dilungheremo sul suo principio di funzionamento.

Per questo schema infatti, abbiamo adottato delle soluzioni ingegnose, che ogni bravo tecnico progettista potrà mettere a frutto per altre applicazioni, se avrà la pazienza di leggere tutto l'articolo.

Per capire come funziona questo capacimetro dobbiamo innanzitutto conoscere come cambiano i **livelli logici** dei due Nand collegati in configurazione **flip/flop SR** (queste due lettere significano **S**et-**R**eset).



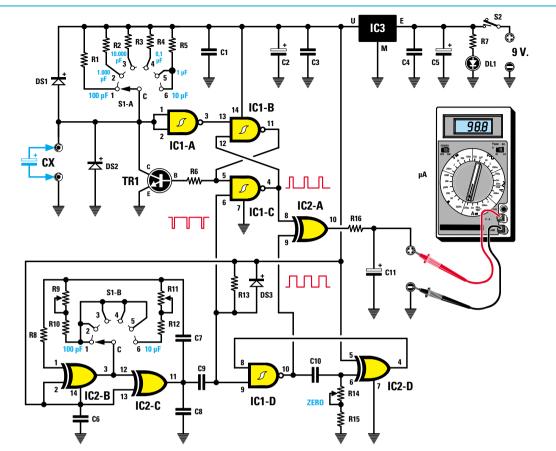
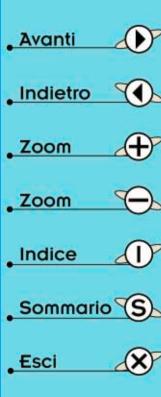


Fig.145 Schema elettrico del capacimetro. Nota: se all'uscita del capacimetro collegate un Tester a lancetta commutato sulla portata 100 microamper, dovete utilizzare per la R16 un valore di 22.000 ohm, mentre se collegate un Tester commutato sulla portata 300 microamper dovete utilizzare per la R16 un valore di 5.600 ohm.

ELENCO COMPONENTI LX.5033

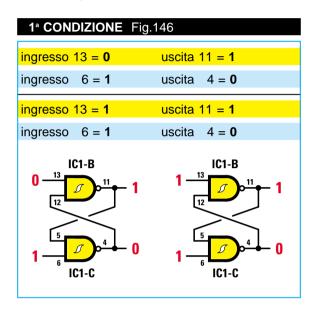
R1 = 1 megaohm 1%	C5 = 100 mF elettrolitico	
R2 = 100.000 ohm 1%	C6 = 100.000 pF poliestere	
R3 = 10.000 ohm 1%	C7 = 6.800 pF poliestere	
R4 = 1.000 ohm 1%	C8 = 470 pF ceramico	
R5 = 100 ohm 1%	C9 = 470 pF ceramico	
R6 = 2.200 ohm	C10 = 1.500 pF poliestere	
R7 = 820 ohm	C11 = 22 mF elettrolitico	
R8 = 1 Megaohm	DS1 = diodo tipo 1N.4007	
R9 = 5.000 ohm trimmer	DS2 = diodo tipo 1N.4007	
R10 = 8.200 ohm	DS3 = diodo tipo 1N.4150	
R11 = 50.000 ohm trimmer	DL1 = diodo led	
R12 = 68.000 ohm	TR1 = NPN tipo BC.547	
R13 = 10.000 ohm	IC1 = C/Mos tipo 4093	
R14 = 100.000 ohm pot. lin.	IC2 = C/Mos tipo 4070	
R15 = 4.700 ohm	IC3 = MC.78L05	
R16 = 22.000 ohm (vedi nota)	S1 = commut. 2 vie 6 pos.	
C1 = 100.000 pF poliestere	S2 = interruttore	
C2 = 47 mF elettrolitico		
C3 = 100.000 pF poliestere	Nota: tutte le resistenze utilizzate in	
C4 = 100.000 pF poliestere	questo circuito sono da 1/4 di watt.	



Nel nostro schema elettrico (vedi fig.145) il flip/flop è siglato IC1/B-IC1/C.

I piedini 13-6 sono gli ingressi, mentre quelli numerati 11-4 sono le uscite.

Tenendo conto dei livelli logici in ingresso, sulle uscite del flip/flop possiamo ottenere un determinato livello logico, come qui sotto richiamato:



Nella 1ª condizione, cioè quando il piedino d'ingresso 13 è a livello logico 0 ed il piedino 6 a livello logico 1 (vedi disegno a sinistra), sull'uscita 11 ritroviamo un livello logico 1 e sull'uscita 4 un livello logico 0.

Se il piedino d'ingresso 13 passa dal livello logico 0 al livello logico 1 (vedi disegno a destra), il livello logico sulle due uscite **non** cambia, quindi ritroveremo nuovamente i livelli logici 1-0.

2ª CONDIZIONE Fig	.147
ingresso 13 = 1	uscita 11 = 0
ingresso 6 = 0	uscita 4 = 1
ingresso 13 = 1	uscita 11 = 0
ingresso 6 = 1	uscita 4 = 1
1 13 11 0 0 11 0 11 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1	1 13 101-B 1 13 101-0 1 101-C

Passando alla 2ª condizione possiamo notare che quando il piedino d'ingresso 13 è a livello logico 1 ed il livello logico sul piedino 6 passa dal livello logico 1 al livello logico 0 (vedi disegno a sinistra), rispetto alla condizione precedente, cambia il livello logico sulle due uscite, quindi sul piedino 11 ritroviamo un livello logico 0 e sul piedino 4 un livello logico 1.

Se il piedino d'ingresso 6 passa dal livello logico 0 al livello logico 1 (vedi disegno a destra), il livello logico sulle due uscite **non** cambia, quindi ritroveremo nuovamente i livelli logici 0-1.

Per riportare le due uscite sui livelli logici **1-0** è necessario che il piedino d'ingresso **13**, che ora si trova a livello logico **1**, si porti a livello logico **0**, come visibile nel disegno a sinistra di fig.146.

Stabilito come cambiano i livelli logici sulle uscite del **flip/flop S-R**, possiamo proseguire con la descrizione del circuito, perché ora siete in grado di capire più facilmente come si possa misurare la capacità di un condensatore.

Infatti, ogni volta che viene collegato un condensatore sulle boccole **CX**, il flip/flop si trova nella condizione visibile a sinistra in fig.146, cioè sul piedino d'uscita **11** abbiamo un livello logico **1** e sul piedino d'uscita **4** un livello logico **0**.

Poiché sul piedino d'uscita 11 è collegata la Base del transistor TR1, questo ricevendo un livello logico 1, vale a dire una tensione **positiva**, si porta in conduzione cortocircuitando a **massa** tramite il suo Collettore l'ingresso CX.

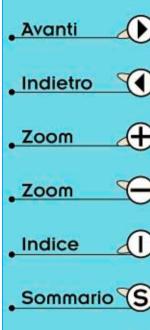
Come potete vedere dallo schema elettrico, il secondo piedino d'ingresso 6 del flip/flop è collegato, tramite il condensatore C9, sullo stadio oscillatore composto dagli Or esclusivi IC2/B-IC2/C.

Questo stadio provvede ad inviare sul piedino 6 una sequenza di impulsi a livello logico 0 che permettono al flip/flop IC1/B-IC1/C di cambiare i livelli logici sulle due uscite 11-4, come abbiamo riportato nelle figg.146-147.

Come abbiamo detto, non appena si collega un condensatore alle boccole, sul piedino d'uscita **11** del flip/flop abbiamo un livello logico **1** e sul piedino d'uscita **4** un livello logico **0** (vedi fig.146 a sinistra).

Ogni volta che l'oscillatore **IC2/B-IC2/C** invia sul piedino **6** del flip/flop un impulso a livello logico **0**, sul piedino d'uscita **11** si ha un livello logico **0** e sul piedino d'uscita **4** un livello logico **1**, cioè si presenta la situazione visibile in fig.147 a sinistra.

Nell'istante in cui il piedino d'uscita 11 si porta a li-



Esci

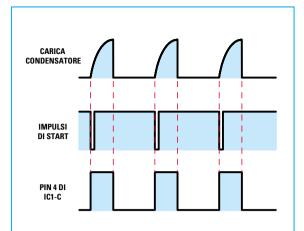


Fig.148 Se il condensatore applicato sulle boccole CX ha una bassa capacità, sul piedino 4 del flip/flop otterrete un'onda quadra che rimane a livello logico 1 per un tempo minore del livello logico 0.

vello logico 0, automaticamente il transistor TR1 elimina il cortocircuito sull'ingresso CX.

In queste condizioni il condensatore collegato su questi terminali inizia a caricarsi con la tensione **positiva** fornita dal commutatore rotativo **S1/A**.

Quando la tensione ai capi del condensatore raggiunge il suo valore massimo, sull'ingresso del Nand IC1/A ritroviamo un livello logico 1 e poiché questo Nand è collegato come inverter, sulla sua uscita avremo un livello logico 0, che raggiungendo il piedino 13 del flip/flop, farà nuovamente cambiare i livelli logici sulle uscite come rappresentato nel disegno a sinistra in fig.147.

Ritornando un livello logico 1 sul piedino d'uscita 11 del flip/flop, il transistor TR1 si porta nuovamente in conduzione cortocircuitando le due boccole CX e così il condensatore che deve essere misurato si scarica rapidamente.

Quando sul piedino d'ingresso 6 di IC1/C giunge dallo stadio oscillatore IC2/B-IC2/C un successivo impulso a livello logico 0, le uscite del flip/flop cambiano di stato da 1-0 a 0-1 ed in queste condizioni il condensatore potrà nuovamente caricarsi per poi scaricarsi quando le uscite del flip/flop passeranno da 0-1 a 1-0.

In sostanza l'impulso a livello logico **0** che giunge sul piedino **6** del flip/flop è l'impulso di **start** che provvede a far **caricare** il condensatore applicato sulle boccole **CX**.

Quando ai capi del condensatore viene raggiunto il **livello logico 1** di **soglia** richiesto, sull'uscita

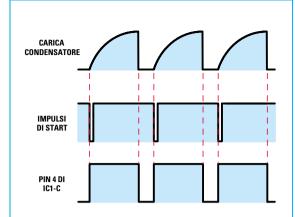


Fig.149 Se il condensatore applicato sulle boccole CX ha una elevata capacità, sul piedino 4 del flip/flop otterrete un'onda quadra che rimane a livello logico 1 per un tempo maggiore del livello logico 0.

dell'**inverter** ritroviamo un livello logico **0** che entrando sul piedino **13** del flip/flop fa cambiare i livelli logici sulle uscite **11-4** (vedi fig.146 di sinistra) ottenendo così la funzione di **stop**.

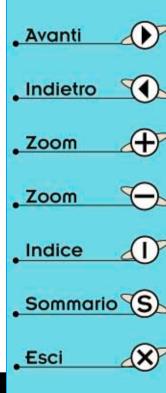
Se il valore della capacità applicata sulle boccole CX è di pochi picofarad, il condensatore si carica molto velocemente e quindi sul piedino d'uscita 4 del flip/flop ritroviamo un'onda quadra che rimane a livello logico 1 per un tempo minore rispetto al livello logico 0 (vedi fig.148).

Se il valore della capacità **X** è di **molti picofarad**, il condensatore si carica più **lentamente** e quindi sul piedino d'uscita **4** del flip/flop ritroviamo un'onda quadra che rimane a livello logico **1** per un tempo **maggiore** del livello logico **0** (vedi fig.149).

Tramite la resistenza R16, le onde quadre vengono applicate al condensatore elettrolitico C11 per ottenere un valore di **tensione** proporzionale alla **larghezza** degli impulsi che potremo leggere con qualsiasi **tester**.

In pratica se con un condensatore da **100 pF** si ottiene un valore di tensione in grado di far deviare la lancetta del **tester** a **fondo** scala, inserendo un condensatore da **50 pF** si otterrà un valore di tensione che farà deviare la lancetta dello strumento solo a **metà** scala.

Questa soluzione si potrebbe adottare per determinare il valore dei condensatori ad **elevata** capacità, ma per i condensatori di **bassa** capacità non va bene, perchè vi sono delle **capacità parassite**, quelle del circuito stampato e di tutti i collegamen-



ti, che possono aggirarsi sui **40-50 pF**, pertanto se non provvediamo ad eliminarle otterremo delle letture **errate**.

Misurando un condensatore da 22 pF, potremmo leggere sul tester 62-72 pF e misurando un condensatore da 100 pF potremmo leggere 140-150 pF ed un capacimetro che non indichi l'esatto valore della capacità collegata sui morsetti CX, non può essere considerato un valido strumento di misura.

Per ovviare a questo inconveniente abbiamo inserito nel circuito un oscillatore monostabile, composto dal Nand IC1/D e dall'Or esclusivo IC2/D, pilotato in sincronismo con l'oscillatore IC2/B-IC2/C, che ci permetterà di sottrarre qualsiasi capacità parassita ruotando il solo potenziometro R14.

Come potete vedere nello schema elettrico, il piedino d'uscita 4 del flip/flop IC1/C risulta collegato sul piedino 8 dell'Or esclusivo d'uscita siglato IC2/A e l'opposto piedino 9 risulta collegato sul piedino 10 dell'oscillatore monostabile.

Agendo sul potenziometro R14 noi possiamo allargare o restringere l'impulso d'uscita fornito da questo oscillatore monostabile.

L'Or esclusivo IC2/A ci permette di sottrarre qualsiasi valore di capacità parassita in modo da portare la lancetta del tester sullo 0 della sua scala graduata (vedi fig.152).

Consideriamo la tavola della verità di un Or esclusivo con le sue quattro combinazioni.

ingresso pied. 8	ingresso pied. 9	uscita pied. 10
0	0	0
0	1	1
1	0	1
1	1	0

Come potete facilmente notare, sul piedino d'uscita 10 ritroviamo sempre un livello logico 1, cioè una tensione positiva quando sul piedino d'ingresso 9 è presente un livello logico diverso da quello che appare sul piedino d'ingresso 8.

Solo quando su entrambi i due ingressi è presente un livello logico **1-1** oppure **0-0**, sull'uscita ritroviamo un livello logico **0** vale a dire **zero** volt.

Questo Or esclusivo impedirà di far deviare la lancetta del tester sotto il valore di **0 volt** quando si ruota il potenziometro **R14** per sottrarre la capacità parassita.

Quanto appena detto potrebbe non aver chiarito a

tutti come funziona l'Or esclusivo IC2/A, quindi ci aiuteremo anche con un disegno.

In fig.150 abbiamo riportato le forme d'onda degli impulsi generati da una **capacità parassita** che entrano sul piedino **8** di **IC2/A** e quelli che applichiamo sul piedino **9** per poterla **annullare**.

Poiché l'impulso sul piedino 8 risulta più largo rispetto a quello presente sul piedino 9, quando quest'ultimo si porta a livello logico 0 sul piedino 8 risulta ancora un livello logico 1.

Dalla **tavola della verità** abbiamo appreso che quando sugli ingressi abbiamo **1-0**, in uscita ritroviamo un livello logico **1** e questo livello fa deviare la lancetta dello strumento su un valore di tensione proporzionale al tempo in cui il piedino **8** rimane a livello logico **1**.

Ora guardate la fig.151 dove gli impulsi generati dalla **capacità parassita** risultano più **stretti** rispetto a quelli che entrano sul piedino **9**.

Quando l'impulso sul piedino 8 si porta a livello logico 0 e sull'opposto piedino 9 risulta ancora presente un livello logico 1, cioè sugli ingressi abbiamo i valori 0-1, dalla tavola della verità sappiamo che in uscita abbiamo sempre un livello logico 1, che fa deviare la lancetta dello strumento su un valore di tensione che questa volta risulta proporzionale al tempo in cui il piedino 9 rimane a livello logico 1.

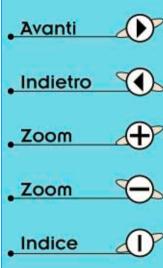
Se ruotiamo il potenziometro R14 in modo da ottenere sul piedino 9 un impulso largo esattamente tanto quello presente sul piedino 8 (vedi fig.152), quando entrambi si trovano a livello logico 1 in uscita abbiamo un livello logico 0 e quando entrambi si portano a livello logico 0 nuovamente sull'uscita ritroviamo un livello logico 0, cioè nessuna tensione, pertanto la lancetta del tester si posizionerà esattamente sullo 0 della scala graduata. Avendo totalmente annullato la tensione fornita dalle capacità parassite, la tensione che in seguito otterremo sarà solo quella fornita dal condensatore applicato sui terminali d'ingresso CX.

SCHEMA ELETTRICO

Svelati tutti i segreti, di questo schema elettrico rimane ben poco da dire.

Il commutatore **S1/A** con le sue **6** posizioni provvede a collegare sul terminale **CX** la tensione positiva di **5 volt** fornita dall'integrato **IC3** utilizzando cinque diversi valori di resistenze di **precisione**.

Poiché volevamo che la massima capacità applicata su ognuna delle prime 5 portate riuscisse a



Esci

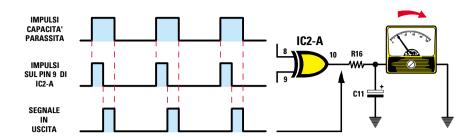


Fig.150 Se gli impulsi di compensazione applicati sul piedino 9 risultano più "stretti" di quelli della capacità parassita, la lancetta dello strumento indicherà sempre un valore di tensione positiva pari alla differenza tra le due larghezze degli impulsi. Per poter ottenere degli impulsi larghi esattamente quanto quelli generati dalle capacità parassite, si dovrà ruotare il potenziometro R14 fino a far deviare la lancetta del Tester esattamente sull'inizio della scala graduata.

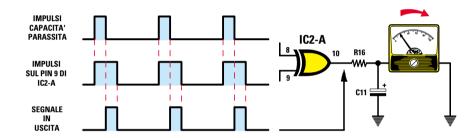


Fig.151 L'Or esclusivo IC2/A utilizzato per caricare il condensatore d'uscita C11 permette di annullare le capacità parassite del circuito, applicando sul piedino 9 degli impulsi che risultino "larghi" quanto quelli generati dalle capacità parassite che entrano nel piedino 8. Se gli impulsi di compensazione applicati sul piedino 9 risultano più larghi di quelli della capacità parassita, la lancetta del Tester indicherà un valore di tensione positiva pari alla differenza tra la le due larghezze.

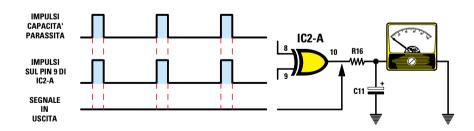
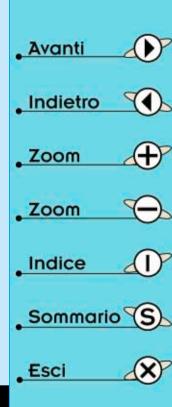


Fig.152 Quando gli impulsi che entrano nei piedini 8-9 dell'Or esclusivo IC2/A risultano di identica larghezza, si annulleranno automaticamente tutte le capacità parassite e in questa condizione la lancetta del Tester si posizionerà sullo 0. Con la lancetta posta sullo 0, qualsiasi tensione otterrete sull'uscita dell'Or esclusivo IC2/A sarà quella fornita dal condensatore posto su CX e in questo modo potrete rilevare, con una elevata precisione, anche pochi picofarad.



caricarsi in un tempo pari a **100 microsendi**, abbiamo calcolato il valore delle resistenze in **ki-loohm** utilizzando questa semplice formula:

kiloohm = (microsecondi : picofarad) x 1.000

Quindi per far deviare la lancetta del **tester** sul fondo scala con **100 pF - 1.000 pF - 10.000 pF - 100.000 pF e 1 - 10 microfarad** abbiamo dovuto utilizzare questi valori di resistenze:

100 pF = R1 da 1.000 kiloohm o 1 mega

1.000 pF = R2 da 100 kiloohm 10.000 pF = R3 da 10 kiloohm 100.000 pF = R4 da 1 kiloohm

1 microF = R5 da 0.1 kiloohm o 100 ohm

Solo per l'ultima portata, quella dei 10 microfarad, anziché usare una resistenza di precisione da 10 ohm si è preferito utilizzare la R5 da 100 ohm, al-

lungando il **tempo** dello stadio oscillatore **IC2/B-IC2/C** tramite la resistenza **R12** e il trimmer **R11**. Per alimentare i quattro **Nand** contenuti all'interno del corpo dell'integrato **4093** e i quattro **Or** esclusivi contenuti all'interno del corpo dell'integrato **4070** abbiamo utilizzato una pila da **9 volt**.

Per evitare che la pila scaricandosi influenzi la **pre- cisione** della lettura, questa tensione viene stabilizzata sul valore di **5 volt** dall'integrato **IC3**, un piccolo **78L05**.

Da ultimo sappiate che i due diodi al silicio **DS1-DS2** applicati sull'ingresso servono per proteggere l'inverter **IC1/A** nell'eventualità si applichi sui terminali **CX** un condensatore **carico**.

Per non danneggiare questo **inverter** sarebbe comunque consigliabile, prima di inserire un condensatore di **elevata** capacità sull'ingresso **CX**, **scaricarlo** cortocircuitando i suoi due terminali con la lama di un cacciavite.

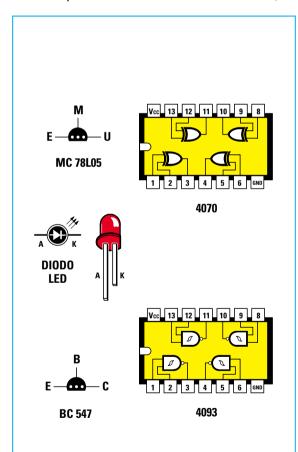
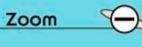


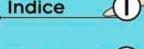
Fig.153 Connessioni degli integrati 4070 e 4093 viste da sopra. Quelle dell'integrato stabilizzatore MC.78L05 e del transistor BC.547 sono viste da sotto, cioè dal lato in cui i terminali fuoriescono dal corpo.

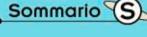


Fig.154 Foto dello stampato LX.5033 con sopra montati tutti i componenti. I trimmer posti al centro dello stampato servono per tarare il capacimetro con i due condensatori campione inseriti nel kit.

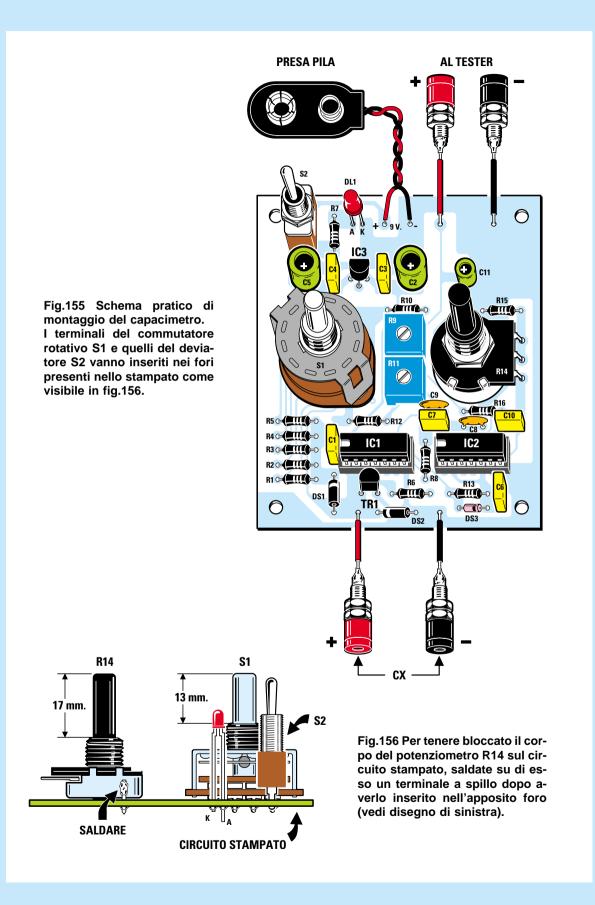
Avanti
Indietro
Zoom

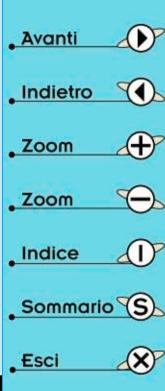












REALIZZAZIONE PRATICA

Nel kit che abbiamo preparato per questo progetto troverete tutti i componenti necessari alla sua realizzazione, comprese le resistenze di precisione, il mobile plastico, più i due condensatori che vi serviranno per la **taratura**.

Vi consigliamo di iniziare il montaggio del circuito inserendo nello stampato i due **zoccoli** per gli integrati, quindi proseguite con tutte le **resistenze**.

Importante: prima di inserire la resistenza R16 controllate se il tester analogico che collegherete sull'uscita di questo capacimetro ha una portata di 100 o di 300 microamper CC.

Se ha la portata dei 100 microamper dovrete inserire per R16 il valore di 22.000 ohm.

Se ha la sola portata dei 300 microamper dovrete inserire per R16 il valore di 5.600 ohm.

Nel kit troverete entrambe queste resistenze, quindi al termine del montaggio vi rimarrà una resistenza da **5.600 ohm** o da **22.000 ohm**.

Se collegate al circuito un **tester digitale** dovrete inserire la resistenza da **22.000 ohm** ed utilizzare la portata dei **200 microamper CC** fondo scala.

Se vi trovate in difficoltà a decifrare il codice colori delle resistenze di **precisione**, specifichiamo di seguito i colori riportati sui loro corpi.

R1 da 1 Mega = marrone-nero-giallo-verde
R2 da 100 K = marrone-nero-arancio-marrone
R3 da 10 K = marrone-nero-arancio-marrone
R4 da 1 K = marrone-nero-nero-marrone
R5 da 100 ohm = marrone-nero-nero-nero-marrone

Purtroppo non sempre i colori risultano ben definiti sui loro corpi, per cui il **giallo** può facilmente essere confuso con l'**arancio** o il **rosso** con il marrone. Se doveste avere anche solo un dubbio, vi consigliamo di controllarle con un tester.

Dopo le resistenze potete montare sul circuito tutti i **diodi** al silicio rivolgendo la **fascia** che contorna un solo lato del corpo come riportato in fig.155. Il diodo **DS1** con corpo in plastica ha la **fascia bianca** rivolta verso il condensatore **C1**.

il diodo **DS2** con corpo in plastica ha la **fascia bianca** rivolta verso il diodo **DS1**.

Il diodo **DS3** con corpo in vetro ha la **fascia nera** rivolta verso il condensatore **C6**.

Ora potete dedicarvi al montaggio di tutti i **condensatori** e per i soli **elettrolitici** dovrete rispettare la polarità **+/**– dei due terminali. Proseguendo inserite i trimmer R9-R11, che non avrete difficoltà a distinguere perché sul corpo di R9 c'è la sigla 502 e sul corpo di R11 la sigla 503.

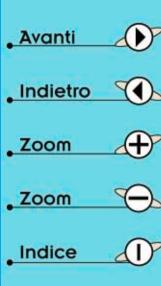
A questo punto montate l'integrato IC3, siglato 78L05, tra i due condensatori C4-C3 rivolgendo la parte piatta del suo corpo verso il diodo DL1, poi inserite anche il transistor TR1 rivolgendo la parte piatta del suo corpo verso le boccole d'uscita CX.

Sulla sinistra del circuito stampato inserite i terminali del commutatore rotativo **S2** e sulla destra il potenziometro **R14**.

Poiché il corpo del potenziometro deve risultare ben fermo sul circuito stampato, per evitare che ruotando la sua manopola se ne distacchi vi con-

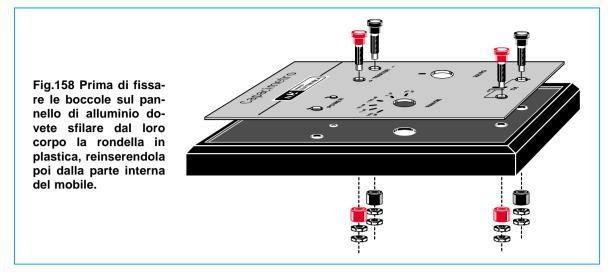


Fig.157 Il circuito stampato andrà fissato all'interno del mobile plastico con 4 viti autofilettanti. Nel vano posto in alto inserirete la pila di alimentazione da 9 volt.



Sommaria

Esci



sigliamo di inserire nel circuito stampato un piccolo **terminale** capifilo che stagnerete sul corpo metallico del potenziometro come visibile in fig.156. Ovviamente prima di inserire il commutatore ed il potenziometro dovrete accorciare i loro perni.

In alto a sinistra saldate i terminali dell'interruttore **S2** tenendo il suo corpo leggermente distanziato dal circuito stampato in modo che la levetta possa uscire dal coperchio superiore del mobile.

Alla destra del deviatore inserite il diodo led rivolgendo il terminale **più lungo** nel foro contrassegnato dalla lettera **A** (vedi fig.155).

Per completare il montaggio non vi rimane che introdurre la **presa** pila nel vano portapila e saldare i suoi due fili nel circuito stampato.

Ora potete innestare nei due zoccoli gli integrati **IC1-IC2** rivolgendo la loro tacca di riferimento a forma di **U** verso sinistra.

Infine saldate dei corti spezzoni di filo sui terminali che collegano al circuito le boccole **tester** e quelle siglate **CX**. Quando fisserete queste boccole sul coperchio del mobile dovrete sfilare dal loro corpo la **rondella** di **plastica** che andrà nuovamente inserita sulla parte interna del coperchio (vedi fig.158).

Il montaggio è ora concluso, ma prima di chiudere il mobile dovete tarare i due trimmer **R9-R11** come ora vi spiegheremo.

TARATURA del CAPACIMETRO

Per la taratura di questo strumento dovete collegare i puntali di un tester alle boccole d'uscita del capacimetro rispettando la polarità, quindi il terminale **positivo** va collegato alla **boccola** +.

Se il **tester** è **analogico**, cioè a lancetta, commutatelo sulla portata dei **100 microamper CC** oppu-

re sulla portata dei **300 microamper** solo se avete inserito per la **R16** una resistenza da **5.600 ohm**, diversamente la lancetta dello strumento devierà fino ad un massimo di **1/3** della scala.

Se avete un tester **digitale** commutatelo sulla portata dei **200 microamper CC** e mantenete per **R16** il valore di **22.000 ohm**.

Per la lettura delle capacità dovrete utilizzare la scala graduata da 0 a 100.

Per la portata dei **100 pF** fondo scala leggerete direttamente il valore in **picofarad**.

Per la portata **1.000 pF** dovrete aggiungere uno **0** al valore misurato sulla scala graduata.

Per la portata dei **10.000 pF** dovrete aggiungere due **00** al valore misurato sulla scala.

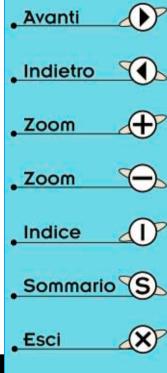
Per la portata **100.000 pF** dovrete aggiungere tre **000** per leggere la capacità espressa in **picofarad**; non aggiungendo nessuno zero il valore misurato sarà espresso in **nanofarad**.

Per la portata 1 microfarad fondo scala dovrete sottrarre due 00.

Per la portata 10 microfarad fondo scala dovrete sottrarre un solo 0.

Chiarito ciò, ruotando il commutatore **S2** sulla portata **100 pF** noterete subito che la lancetta vi indicherà un valore in corrente anche se non avete ancora applicato nessun condensatore alle boccole **CX** d'ingresso. Questo valore di corrente non è altro che quella **capacità parassita** che dovete **annullare** ruotando il potenziometro **R14** fino a portare la lancetta dello strumento esattamente sullo **0** (vedi fig.152).

Ottenuta questa condizione, collegate sull'ingresso CX il condensatore campione da 82 pF, incluso nel kit e contraddistinto da un'etichetta che indica la sua esatta capacità, che, a causa della sua tolleranza, potrebbe risultare di 80-86-87 pF.



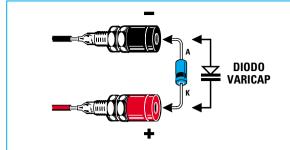


Fig.159 Questo capacimetro vi permetterà anche di conoscere la capacità massima di un Diodo Varicap se inserirete il terminale K (lato del corpo con la fascia di riferimento) nella boccola indicata +.

Senza tenere stretto il suo corpo con le mani per non surriscaldarlo, ruotate il trimmer **R9** fino a portare la lancetta del tester sul valore che trovate indicato nell'etichetta.

Se sull'etichetta è riportato **80 pF** portate la lancetta sul numero **80**, se risulta da **86 pF** portate la lancetta sul numero **86**.

Ora prendete il condensatore poliestere da 1 microfarad inserito nel kit per la taratura.

Applicatelo sull'ingresso **CX** e ruotate il commutatore **S2** sulla portata **10 microfarad** fondo scala, quindi tarate il trimmer **R11** fino a far deviare la lancetta del tester sul numero **10** che corrisponde a **1 microfarad** su una scala graduata da **0** a **100**.

Se avete un **tester digitale** la taratura risulterà facilitata perché il suo esatto valore apparirà direttamente in numeri sui **display**.

PER CONCLUDERE

Questo semplice capacimetro oltre a permettervi di individuare subito il valore di **capacità** di qualsiasi condensatore fino ad un massimo di **10 microfarad** vi permetterà di conoscere anche la capacità **massima** di un **diodo varicap**.

Per misurare questi diodi dovrete collegare il terminale **K** sulla boccola + dell'ingresso **CX**, come riportato in fig.159. Inserendo infatti, questo diodo in senso **inverso** la lancetta dello strumento andrà a fondo scala.

Con questo strumento potrete valutare persino il valore di **tolleranza** di ogni condensatore e stabilire come **varia** la capacità al variare della **temperatura**.

Prendete ad esempio un condensatore **ceramico** e collegatelo sull'ingresso **CX**, poi avvicinate al suo corpo la punta del saldatore e vedrete immediatamente che all'aumentare della **temperatura** varia il valore della sua capacità.

Quindi per non rischiare di scaldare il condensatore da misurare, alterando così la sua reale capacità, è preferibile non tenerlo con le mani, ma servirsi di due **banane** complete di **coccodrilli** che inserirete sulle boccole d'uscita per poter afferrare i terminali del condensatore.

Se ad esempio collegate un condensatore ceramico da **220 pF**, che a causa della sua **tolleranza** potrebbe essere indicato da **226 pF**, noterete che riscaldando il suo corpo la sua capacità **aumenta** fino ad arrivare anche a **300 pF**, mentre raffreddandosi ritornerà alla capacità iniziale.

A titolo informativo sappiate inoltre che esistono dei condensatori con **coefficiente negativo**, vale a dire che la loro capacità si **riduce** all'aumentare della temperatura, e altri che risultano totalmente insensibili alle variazione di temperatura.

Ribadiamo nuovamente che prima di collegare un condensatore di elevata capacità, come ad esempio gli **elettrolitici**, sulle due boccole d'ingresso **CX**, è buona norma cortocircuitare **sempre** i suoi terminali, perché se ancora **carichi** si potrebbe danneggiare la porta **IC1/A**.

Il terminale **positivo** dei condensatori elettrolitici andrà sempre rivolto sulla boccola rossa **+**.

Per terminare vi informiamo che in sostituzione del **tester** potreste anche utilizzare uno strumento da **100 microamper** fondo scala.

COSTO di REALIZZAZIONE

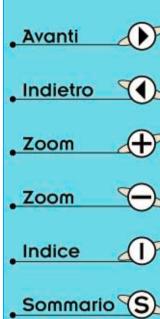
Costo di tutti i componenti necessari per realizzare il capacimetro **LX.5033** (vedi figg.155-157) completo di mobile con pannello forato e serigrafato, due manopole, quattro banane e due coccodrilli per pinzare i terminali del condensatore

Lire 59.000 Euro 30,47

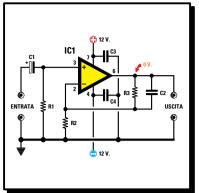
Costo del solo circuito stampato LX.5033

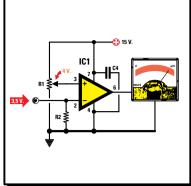
Lire 6.200 Euro 3,20

Tutti prezzi sono già **comprensivi** di IVA. Coloro che richiedono il kit in **contrassegno**, dovranno aggiungere le spese postali richieste dalle P.T. che si aggirano intorno a **L.7.000 Euro 3,62** per pacco.

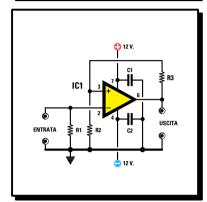


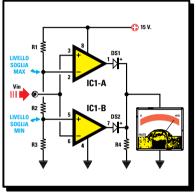
Esci

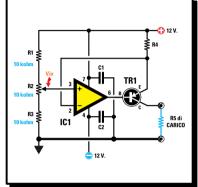












imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

Dopo aver appreso dalla **Lezione N.20** come funziona un amplificatore **operazionale** e a cosa servono i piedini d'ingresso contrassegnati dai simboli +/-, in questa lezione vi proponiamo una serie completa di schemi elettrici che potranno servirvi per realizzare semplici progetti, ma soprattutto per capire come funzionano tutti quei circuiti che utilizzano gli amplificatori operazionali.

Se vi serve lo schema di un **preamplificatore** che utilizza l'ingresso **non invertente** oppure l'ingresso **invertente** lo trovate qui, assieme alla formula per calcolare il suo **guadagno** e alle modifiche che bisogna apportare al circuito per poterlo alimentare con una tensione **singola**.

Abbiamo poi inserito schemi elettrici di mixer, trigger di Schmitt, generatori di corrente costante, oscillatori a dente di sega o sinusoidali, compresi i raddrizzatori ideali per segnali di BF.

Molti **neolaureati** ci hanno fatto osservare che le formule che riportiamo nelle Lezioni non corrispondono a quelle che si trovano nei **loro** testi. Noi replichiamo che sono **identiche**, solo che le abbiamo **semplificate** per agevolare chi a scuola non ha mai digerito la matematica.

Noi ci rivolgiamo ai principianti e per spronare la loro curiosità verso questa materia così complessa ci servono esempi elementari e formule che si possano eseguire con comuni calcolatrici.

<u>Avanti</u>

Indietro 7

Zoom

Zoom

Indice (1)

_ Sommario **S**

Esci



LE nostre FORMULE sono ESATTE

Prima di passare agli schemi elettrici progettati con gli operazionali, apriamo una parentesi sulle **formule** che siamo soliti utilizzare per chiarire che non sono sbagliate come molti affermano.

Prendiamo ad esempio le **resistenze**. Nei libri di testo si trovano solitamente le equivalenze:

ohm = kiloohm : 1.000 kiloohm = ohm x 1.000

per indicare che:

ohm è la millesima parte del kiloohm kiloohm è mille volte più grande dell'ohm

Noi che abbiamo acquisito una certa dimestichezza con gli errori più comuni commessi dai principianti, sappiamo che questo modo di scrivere genera a volte fraintendimenti, perché si è portati a utilizzare l'equivalenza come se fosse una formula e si fa l'operazione sul valore numerico invece

che sull'unità di misura o sui suoi multipli, per cui:

1 kiloohm : 1.000 = 0,001 ohm 1 ohm x 1.000 = 1.000 kiloohm errore

Per evitare questo tipo di errori, noi abbiamo pensato di riportare direttamente le formule:

valore ohm : 1.000 = valore kiloohm valore kiloohm x 1.000 = valore ohm

Con questo sistema possiamo subito **convertire** il **valore numerico conosciuto** di una resistenza definendolo poi tramite l'**unità** di misura o i suoi multipli e sottomultipli.

Portiamo un esempio: il principiante che desidera sapere a quanti **ohm** corrispondono **1,2 kiloohm** con le nostre formula dovrà solo fare:

 $1.2 \times 1.000 = 1.200 \text{ ohm}$

Se ad esempio volesse sapere a quanti kiloohm corrispondono 47.000 ohm dovrebbe eseguire so-

Avanti
Indietro
Zoom
Zoom

Indice

Esci

Sommario

lo questa semplice operazione:

47.000 : 1.000 = 47 kiloohm

Invece ci è capitato molto spesso di vedere i principianti cadere nell'errore di considerare le **equivalenze** riportate sui libri di **testo** come formule da applicare ai numeri arrivando alla contraddizione di questi risultati:

1,2 kiloohm : 1.000 = 0,0012 ohm 47.000 ohm x 1.000 = 47.000.000 kiloohm

Va da sé che quanto detto a proposito dei valori di resistenza vale anche per i valori di **capacità**, di **frequenza** e di tutte le altre unità di misura.

Sempre da parte dei **neoingegneri** viene un'altra lamentela al nostro modo di "rimaneggiare" e "rivedere" le formule.

Dopo aver tanto studiato, vorrebbero che noi pubblicassimo le formule esattamente come riportate in tutti i libri di testo, senza pensare che in questo modo metteremmo in difficoltà i principianti con incomprensibili formule matematiche.

Ci spieghiamo subito portando come esempio la formula (una delle meno complicate) per calcolare il valore di una **frequenza** conoscendo la **R** e la **C**.

$$F = \frac{1}{2\pi RC}$$

F è il valore della frequenza in Hertz R è il valore della resistenza espressa in ohm C il valore della capacità espressa in Farad π è il numero fisso 3,14

Sebbene questa formula possa sembrare molto semplice, provate a chiedere ad un principiante che frequenza in Hertz si ottiene con una resistenza da 10.000 ohm ed un condensatore da 15.000 picofarad.

Constaterete anche voi, come abbiamo sperimentato noi, che un principiante si troverà in difficoltà già nella **conversione** da **picofarad** a **farad** ed ammesso che non sbagli, dovrà fare i conti con questi numeri:

$$\frac{1}{2 \times 3.14 \times 10.000 \times 0.000.000.015} = 1.061 \text{ Hz}$$

Se dovesse sbagliarsi anche di un solo **0**, si ritroverebbe con una frequenza di valore errato.

Per evitare questo eventuale errore e soprattutto la fatica di un calcolo complicato, abbiamo semplifi-

cato questa formula in:

Hertz = 159.000 : (R kiloohm x C nanoF)

Dopo avere convertito gli ohm in kiloohm e i picofarad in nanofarad otterremo:

 $159.000 : (10 \times 15) = 1.060 \text{ Hz}$

Molti vorranno sapere come abbiamo fatto a ricavare il numero fisso **159.000**.

E' presto detto. Questo numero è dato dalla prima parte della formula, e cioè:

$1:(2 \times 3,14)=0,159235$

Per ridurre il numero degli **0** abbiamo considerato dei multipli e dei sottomultipli delle unità di misura, abbiamo cioè convertito gli **ohm** in **kiloohm** e i **picofarad** in **nanofarad**, quindi per mantenere i giusti valori nel calcolo, dobbiamo allo stesso modo moltiplicare il numero fisso, cioè **0**,159235, per **1.000.000** ottenendo così **159.235**.

Abbiamo poi arrotondato questo numero a **159.000** perché oltre ad essere più facile da ricordare, all'atto pratico i **235** sono ininfluenti.

La differenza che abbiamo ottenuto, **1.060 Hz** anziché **1.061 Hz**, è, infatti, veramente irrisoria, perché su **1.000 Hz** c'è la differenza di **1 Hz**.

Questa differenza è insignificante, perché occorre tenere presente che tutte le resistenze e in generale tutti i componenti utilizzati hanno una tolleranza che si aggira su un 5% in più o in meno. Pertanto, dopo aver montato il circuito, non otterremo né 1.061 Hz e nemmeno 1.060 Hz, ma una frequenza compresa tra i 1.010 Hz ed i 1.110 Hz.

SCHEMI ELETTRICI

Prima di presentarvi i circuiti che fanno uso degli amplificatori operazionali, è necessario premettere alcune notazioni circa i disegni che troverete in questa Lezione.

In tutti schemi che utilizzano 1 solo operazionale abbiamo riportato su ogni terminale il **numero** relativo allo zoccolo visibile in fig.160 a sinistra. Negli schemi che utilizzano 2 operazionali abbiamo riportato su ogni terminale il **numero** relativo allo zoccolo visibile in fig.160 a destra.

Anche se in tutti gli schemi elettrici abbiamo riportato il simbolo dell'ingresso **non invertente +** in alto ed il simbolo dell'ingresso **invertente -** in basso, non prendete questa disposizione per una re-

Indietro
Zoom
Zoom
Indice
Sommario
S
Esci



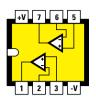


Fig.160 Connessioni degli operazionali viste da sopra. A sinistra abbiamo riportato il numero dei piedini per gli schemi che utilizzano 1 solo operazionale, a destra il numero dei piedini per gli schemi che utilizzano 2 operazionali.

gola da rispettare, perché, per rendere il disegno più chiaro ed immediato, in alcuni schemi elettrici potreste trovare gli ingressi disposti al contrario, cioè in **alto** l'ingresso **invertente** ed in **basso** l'ingresso **non invertente**.

Guardate ad esempio gli schemi elettrici visibili nelle figg.132 e 136 della Lezione precedente che hanno gli ingressi invertiti.

Nei circuiti che vengono alimentati con una tensione duale abbiamo preso come riferimento una tensione di 12+12 volt, ma potrete ridurla fino a 9+9 volt oppure aumentarla fino ad un massimo di 18+18 volt.

Nei circuiti che vengono alimentati con una tensione singola abbiamo preso come riferimento una tensione di 15 volt, ma potrete ridurla fino a 9 volt oppure aumentarla fino ad un massimo di 30 volt. In molte formule la capacità dei condensatori deve essere espressa in nanofarad, quindi se avete una capacità espressa in picofarad e la volete convertire in nanofarad dovete dividerla per 1.000. Ad esempio, un condensatore da 82.000 picofarad corrisponde a:

82.000 : 1.000 = 82 nanofarad

Ovviamente per riconvertire un valore da nanofarad in picofarad dovrete moltiplicarlo per 1.000:

$82 \times 1.000 = 82.000 \text{ picofarad}$

Lo stesso dicasi per i valori delle resistenze che devono essere espressi in **kiloohm**. Perciò se avete un valore espresso in **ohm** e lo volete convertire in **kiloohm** dovrete **dividerlo** per **1.000**. Ad esempio una resistenza da **2.200 ohm** corrisponde a:

2.200: 1.000 = 2,2 kiloohm

Ovviamente per riconvertire un valore da **kiloohm** in **ohm** dovrete **moltiplicarlo** per **1.000**.

$2,2 \times 1.000 = 22.000$ ohm

Dopo questa necessaria premessa possiamo passare alla descrizione dei nostri schemi elettrici.

PREAMPLIFICATORE BF che utilizza l'ingresso NON INVERTENTE

Nella fig.161 potete vedere lo schema di uno stadio preamplificatore alimentato con una tensione duale che utilizza l'ingresso non invertente +. Come già avete appreso dalla precedente Lezione, il guadagno di questo stadio si calcola utilizzando la formula:

Guadagno = (R3 : R2) + 1

Per la resistenza R3 possiamo scegliere qualsiasi valore compreso tra 22.000 ohm e 1 Megaohm.

Scelto il valore ohmico di R3 possiamo ricavare il valore di R2 in funzione del **guadagno** che desideriamo ottenere utilizzando questa formula:

Valore di R2 = R3 : (guadagno – 1)

Ammesso di aver scelto per R3 una resistenza da 120.000 ohm e di voler amplificare il segnale di circa 10 volte, per R2 dovremo utilizzare una resistenza che abbia un valore di:

120.000:(10-1)=13.333 ohm

Poiché questo valore non è **standard**, sceglieremo quello più prossimo, cioè **12.000** o **15.000** ohm. Se per **R2** sceglieremo un valore di **12.000** ohm otterremo un **guadagno** di:

(120.000 : 12.000) + 1 = 11 volte

Se per R2 sceglieremo un valore di 15.000 ohm otterremo un guadagno di:

(120.000:15.000)+1=9 volte

Il condensatore C2 collegato in parallelo alla resistenza R3 impedisce all'operazionale di amplificare frequenze ultrasoniche oltre i 30 kilohertz, che il nostro orecchio non riuscirebbe mai ad udire. La capacità in picofarad di questo condensatore si calcola con la formula:

C2 in pF = 159.000 : (R3 kiloohm x 30 KHz)



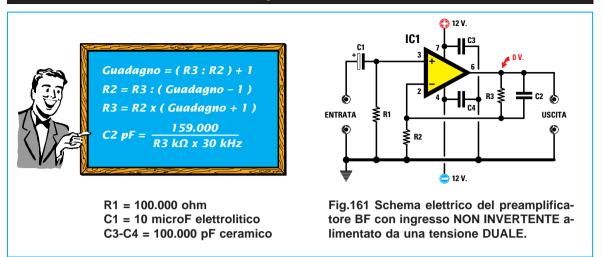


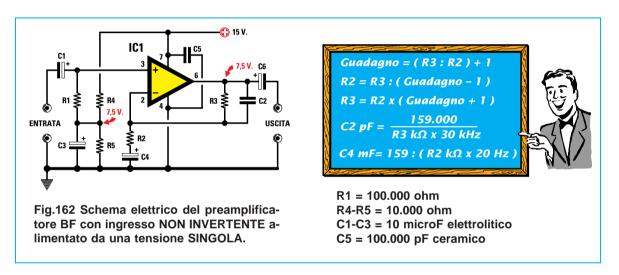
Zoom





PREAMPLIFICATORE BF che utilizza l'ingresso NON INVERTENTE





Se, ad esempio, il valore della resistenza R3 fosse di 120.000 ohm, pari a 120 kiloohm, e sapendo che la massima frequenza che dobbiamo amplificare non deve superare i 30 KHz, per C2 dovremmo utilizzare un condensatore da:

$159.000 : (120 \times 30) = 44 \text{ picofarad}$

Poiché questo valore **non** è standard, potremmo usare **39** o **47 picofarad**.

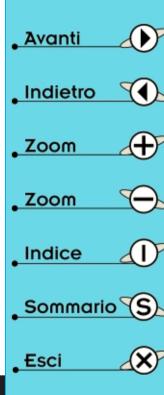
Inoltre, per evitare che l'operazionale possa autooscillare o generare dei disturbi è indispensabile collegare sui due piedini di alimentazione un condensatore da 47.000 pF oppure da 100.000 pF (vedi C3-C4), con l'accortezza di collegare gli opposti terminali sulla più vicina pista di massa. In uno stadio alimentato da una tensione duale tra il piedino d'uscita e la massa ritroviamo una tensione di 0 volt.

Nella fig.162 è visibile lo stesso stadio preamplificatore, ma alimentato con una tensione **singola**. Come potete notare, la resistenza d'ingresso **R1** non è più collegata a **massa**, ma ad un partitore resistivo composto da due resistenze di identico valore (vedi **R4-R5** da **10.000 ohm**), che **dimezzano** il valore della tensione di alimentazione.

Per mantenere stabile questa tensione dovremo inserire tra la giunzione di R4-R5 e la massa un condensatore elettrolitico che abbia una capacità compresa tra 10-47 microfarad (vedi C3).

Anche se l'operazionale è alimentato con una tensione **singola**, in pratica è come se fosse alimentato con una tensione **duale dimezzata**.

Avendo scelto una tensione di **15 volt**, è come se questo operazionale venisse alimentato da una tensione di **7,5+7,5 volt**, perché la **massa** di **riferimento** è riferita ai **7,5 volt** presenti sulla giunzione delle resistenze **R4-R5**.



Alimentando il circuito con una tensione singola e misurando la tensione tra il **piedino** d'**uscita** e la **vera massa** del circuito, ritroveremo una tensione **positiva** pari al valore presente sul partitore resistivo **R4-R5**, cioè **7,5 volt**.

Per evitare che questa **tensione** possa entrare sull'ingresso del successivo stadio preamplificatore dovremo applicare sull'uscita di questo stadio un condensatore elettrolitico (vedi **C6**), che provvederà a lasciar passare il solo segnale di **BF**.

Il condensatore elettrolitico C4 e la resistenza R2 collegati sul piedino invertente formano un filtro passa-alto che impedisce all'operazionale di amplificare eventuali tensioni continue, senza però attenuare le frequenze dei super-bassi.

La capacità in **microfarad** del condensatore **C4** si calcola prendendo come riferimento una frequenza **minima** di **20 Hertz**:

C4 microfarad = 159 : (R2 kiloohm x 20 Hertz)

Ammesso che la resistenza R2 sia di 12.000 ohm, pari a 12 kiloohm, per C4 dovremo utilizzare un condensatore elettrolitico da:

 $159: (12 \times 20) = 0.66 \text{ microfarad}$

Poiché questo valore **non** è standard, usiamo una capacità **maggiore**, vale a dire **1 microfarad**. Per conoscere qual è la frequenza **minima** che si riesce ad amplificare senza nessuna attenuazione possiamo usare la formula:

Hertz = 159 : (R2 kiloohm x C4 microfarad)

Nel nostro caso otterremo:

 $159: (12 \times 1) = 13,25 \text{ Hertz}$

Anche per lo schema di fig.162 il **guadagno** si calcola con la formula:

Guadagno = (R3 : R2) +1

Per calcolare la capacità del condensatore **C2** applicato in parallelo alla resistenza **R3**, necessario ad impedire che l'operazione amplifichi le frequenze **ultrasoniche**, useremo la formula :

C2 in pF = 159.000 : (R3 kiloohm x 30 KHz)

Per evitare che l'operazionale possa autooscillare o generare disturbi dovremo collegare vicinissimo al piedino di alimentazione positivo ed al piedino collegato a massa un condensatore ceramico o poliestere da 47.000 o 100.000 pF (vedi C5).

PREAMPLIFICATORE BF che utilizza l'ingresso INVERTENTE

Nella fig.163 possiamo osservare lo schema di uno stadio preamplificatore alimentato con una tensione **duale** che utilizza l'ingresso **invertente** –. Il **guadagno** di questo stadio si calcola con la seguente formula:

Guadagno = R2 : R1

Poiché il valore di R2 non è critico, basta infatti scegliere un valore compreso tra 22.000 ohm ed 1 Megaohm, possiamo calcolare il valore di R1 in funzione del guadagno che desideriamo ottenere, utilizzando questa semplice formula:

Valore di R1 = R2 : guadagno

Ammesso di aver scelto per R2 una resistenza da 82.000 ohm e di voler amplificare il segnale di circa 12 volte, per R1 dovremo utilizzare una resistenza del valore di:

82.0000 : 12 = 6.833 ohm

Poiché questo valore **non** è standard, potremo utilizzare una resistenza da **6.800 ohm**.

La capacità del condensatore C2 può essere calcolata usando sempre la formula:

C2 in pF = 159.000: (R2 kiloohm x 30 KHz)

Quindi dopo aver convertito gli **82.000 ohm** in **ki-loohm** possiamo calcolare il valore di **C2**:

 $159.000 : (82 \times 30) = 64 \text{ picofarad}$

Poiché questo **non** è un valore standard, potremo usare **56** o **68 picofarad**.

Per conoscere quale **frequenza** massima possiamo amplificare senza **nessuna** attenuazione utilizzando un condensatore da **56 pF** oppure da **68 pF** useremo questa formula:

KHz = 159.000 : (R2 kiloohm x C2 pF)

Con una capacità di **56 pF** possiamo amplificare un segnale BF fino al **limite massimo** di:

 $159.000 : (82 \times 56) = 34,6 \text{ KHz}$

Con una capacità di **68 pF** possiamo amplificare un segnale BF fino al **limite massimo** di:

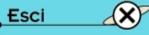
 $159.000 : (82 \times 68) = 28,5 \text{ KHz}$



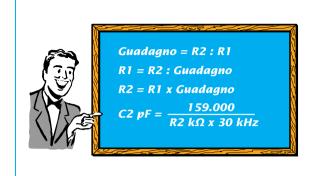








PREAMPLIFICATORE BF che utilizza l'ingresso INVERTENTE



C1 = 10 microF elettrolitico C3-C4 = 100.000 pF ceramico

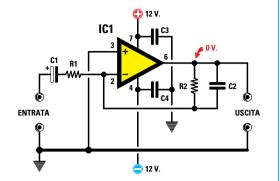


Fig.163 Schema elettrico del preamplificatore BF con ingresso INVERTENTE alimentato da una tensione DUALE.

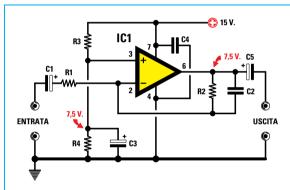


Fig.164 Schema elettrico del preamplificatore BF con ingresso INVERTENTE alimentato da una tensione SINGOLA.



R3-R4 = 10.000 ohm C1-C3-C5 = 10 microF elettrolitico C4 = 100.000 pF ceramico

Alimentando questo stadio con una tensione duale tra il piedino d'uscita e la massa ritroviamo una tensione di **0 volt**.

In fig.164 riportiamo lo stesso stadio preamplificatore, ma alimentato con una tensione **singola**. Come potete notare, il piedino d'ingresso + non risulta più collegato a **massa** come visibile in fig.163, ma al partitore resistivo composto da due resistenze di identico valore (vedi **R3-R4** da **10.000 ohm**) che ci serviranno per **dimezzare** il valore della tensione di alimentazione.

Per mantenere stabile questa tensione dovremo inserire tra la giunzione di R4-R5 e la massa un condensatore elettrolitico che abbia una capacità compresa tra 10-47 microfarad (vedi C3).

Anche se l'operazionale risulta alimentato con una tensione **singola**, in pratica è come se fosse alimentato con una tensione **duale** dimezzata.

Alimentando il circuito con una tensione singola, tra il piedino d'uscita e la massa ritroviamo una tensione positiva pari al valore presente sul partitore resistivo R3-R4, cioè 7,5 volt.

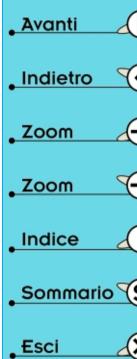
Per evitare che questa **tensione** possa entrare sull'ingresso dello stadio successivo dovremo applicare sull'uscita un condensatore elettrolitico (vedi **C5**) che provvederà a lasciar passare il solo segnale di **BF** e non la tensione continua.

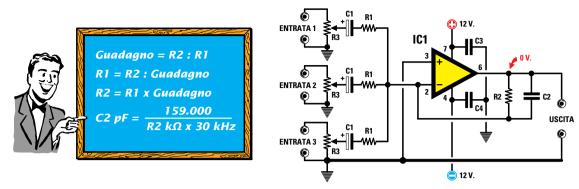
Anche per questo schema il **guadagno** si calcola con la formula:

Guadagno = R2 : R1

La capacità del condensatore **C2**, collegato in parallelo alla resistenza **R2**, si calcola con stessa formula usata per la tensione duale:

C2 in pF = 159.000 : (R2 kiloohm x 30 KHz)





R3 = 10.000 ohm pot. log. C1 = 10 microF elettrolitici C3-C4 = 100.000 pF ceramico

Fig.165 Schema elettrico di un Mixer BF alimentato da una tensione DUALE. In questo circuito i terminali + dei condensatori C1 vanno rivolti verso i potenziometri R3.

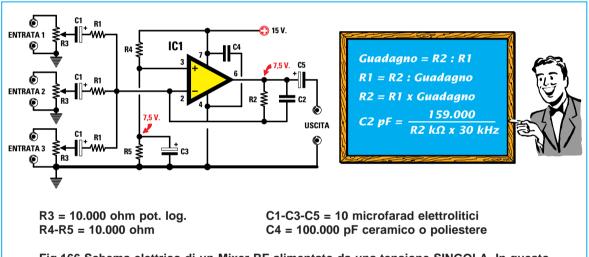


Fig.166 Schema elettrico di un Mixer BF alimentato da una tensione SINGOLA. In questo circuito i terminali + dei condensatori C1 vanno rivolti verso le resistenze R1.

MISCELATORE di SEGNALI BF

112

Uno stadio **miscelatore** si usa quando si presenta la necessità di dover miscelare due o più segnali **BF** provenienti da sorgenti diverse, ad esempio il segnale di un **microfono** con quello prelevato da un **giradischi** o da una **musicassetta** ecc.

Nella fig.165 si può vedere lo schema di uno stadio **miscelatore** alimentato con una tensione **duale** che utilizza l'ingresso **invertente** –.

Per determinarne il guadagno usiamo la formula:

Guadagno = R2 : R1

Il valore delle resistenze R1 deve risultare almeno 10 volte maggiore del valore dei potenziometri R3, pertanto se questi hanno un valore di 1.000 ohm potremo scegliere per R1 dei valori dai 10.000 ohm in su.

Scelto il valore di R1 possiamo calcolare il valore della resistenza R2 in funzione del guadagno utilizzando questa semplice formula:

Valore di R2 = R1 x guadagno

Quindi se abbiamo scelto per le tre R1 un valore di 22.000 ohm e vogliamo che il nostro mixer abbia un guadagno di circa 4 volte, dovremo usare Avanti
Indietro
Zoom
Zoom
Indice
Indice
Sommario
S
Esci

per R2 una resistenza da:

$2.000 \times 4 = 88.000 \text{ ohm}$

Poiché questo valore **non** è standard, potremo tranquillamente usare **82.000 ohm** perché il **guadagno** non cambierà di molto:

82.000 : 22.000 = 3,72 volte

I potenziometri **R3**, collegati sulle Entrate, ci serviranno per dosare l'ampiezza dei segnali applicati sugli ingressi, nel caso in cui si voglia amplificare maggiormente il segnale del **microfono** rispetto a quello del **giradischi** o viceversa.

Anche nei **mixer** è consigliabile collegare in parallelo alla resistenza **R2** un piccolo condensatore (vedi **C2**) per limitare la **banda passante** onde evitare di amplificare frequenze **ultrasoniche** che l'orecchio umano non potrebbe mai percepire.

La formula per calcolare la capacità in **picofarad** di **C2** è quella che qià conosciamo, cioè:

C2 in pF = 159.000 : (R2 kiloohm x 30 KHz)

Quindi con una **R2** da **100.000 ohm**, pari a **100 ki-loohm**, il valore di **C2** sarà di:

 $159.000 : (100 \times 30) = 53$ picofarad

Poiché questo valore **non** è standard, potremo usare **56 picofarad** o anche **47 picofarad**.

Alimentando questo stadio con una tensione duale tra il piedino d'uscita e la massa ritroviamo, in assenza di segnale, una tensione di 0 volt.

Nella fig.166 riportiamo lo schema elettrico di un **mixer** alimentato con una tensione **singola**. Come potete notare, il piedino **non invertente +** non è collegato a **massa** come visibile in fig.165, ma al partitore resistivo composto da due resistenze di identico valore (vedi **R4-R5** da **10.000 ohm**).

Anche se l'operazionale risulta alimentato con una tensione **singola** di **15 volt**, in pratica è come se fosse alimentato con una tensione **duale** di **7,5+7,5 volt**, perché la **massa** di **riferimento** si trova sulla giunzione delle due resistenze **R4-R5**.

Alimentando il circuito con una tensione singola, tra il piedino d'uscita e la massa ritroviamo una tensione positiva pari al valore presente sul partitore resistivo R4-R5, cioè 7,5 volt.

Per evitare che questa **tensione** possa entrare sull'ingresso dello stadio, è indispensabile inserire

sull'uscita un condensatore elettrolitico (vedi **C5**) che provvederà a lasciar passare il solo segnale di **BF** e non la tensione **continua**.

Anche per questo schema il **guadagno** si calcola con la formula:

Guadagno = R2 : R1

AMPLIFICATORE DIFFERENZIALE

L'amplificatore **differenziale** viene utilizzato quando occorre rilevare la **differenza** che esiste tra due tensioni che applicheremo sui due ingressi.

Tanto per portare un esempio, se sui due ingressi +/- dell'operazionale vengono applicate due identiche tensioni, non importa di che valore, sull'uscita ritroveremo una tensione di 0 volt.

Quindi se sull'uscita dell'operazionale colleghiamo un **voltmetro** con **0 centrale** e poi su entrambi gli ingressi **+/**– applichiamo **2-5-9-12 volt**, noteremo che la lancetta dello strumento rimarrà sempre immobile sul **centro scala** (vedi fig.167).

Se **una** di queste due tensioni dovesse diventare **più** o **meno** positiva rispetto all'altra, la lancetta devierà verso **sinistra** o verso **destra**.

Ad esempio, se sull'ingresso **non invertente** giunge una tensione positiva di **5,0 volt** e sull'ingresso **invertente** una tensione positiva di **4,9 volt**, l'ingresso **non invertente** risulterà più **positivo** rispetto all'opposto ingresso **invertente** di:

$$5.0 - 4.9 = 0.1$$
 volt

In questa condizione la lancetta dello strumento devierà verso **destra** (vedi fig.168), perché sull'uscita ritroviamo una tensione **positiva** pari alla differenza tra le due tensioni moltiplicata per il **guadagno** dello stadio.

Supponendo che la resistenza R2 sia di 100.000 ohm e la resistenza R1 di 10.000 ohm, otterremo un guadagno di:

Guadagno = R2 : R1

100.000 : 10.000 = 10 volte

In questo caso lo strumentino ci indicherà un valore di tensione **positiva** di:

$$(5,0-4,9) \times 10 = 1 \text{ volt}$$

Se sull'ingresso **non invertente** giungesse una tensione positiva di **5,0 volt** e sull'ingresso **inver-**

Indietro

Zoom

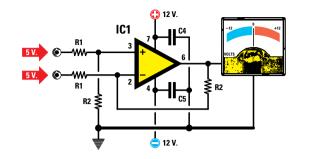
Zoom

Indice

Sommario

Sommario

Fig.167 Applicando sui due ingressi di un differenziale due identiche tensioni, non importa di quale valore, sull'uscita ritroviamo sempre una tensione di 0 volt. Sui piedini di alimentazione dovremo sempre collegare due condensatori ceramici o poliestere da 100.000 pF (vedi C4-C5).



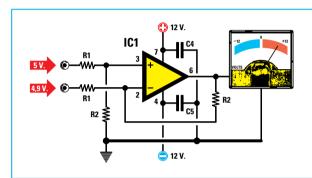
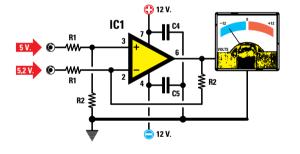


Fig.168 Se sull'ingresso INVERTENTE entra una tensione positiva minore di quella che entra sull'ingresso NON INVERTENTE, sul piedino d'uscita ritroveremo una tensione Positiva rispetto alla massa.

Guadagno = R2: R1

Fig.169 Se sull'ingresso INVERTENTE entra una tensione positiva maggiore di quella che entra sull'ingresso NON INVERTENTE, sul piedino d'uscita ritroveremo una tensione Negativa rispetto alla massa. Guadagno = R2: R1



tente una tensione positiva di **5,2 volt**, questo ultimo ingresso risulterebbe più **positivo** rispetto all'opposto ingresso **non invertente** di:

5.0 - 5.2 = 0.2 volt

In questa condizione la lancetta dello strumento devierebbe verso **sinistra** (vedi fig.169), perché sull'uscita ritroveremmo una tensione **negativa** pari alla differenze tra le due tensioni moltiplicata per il **guadagno**. In altre parole otterremmo una tensione **negativa** di:

$(5.2 - 5.0) \times 10 = 2 \text{ volt negativi}$

In campo industriale gli amplificatori differenziali vengono normalmente utilizzati per rilevare la dif-

ferenza di due **temperature** applicando sugli ingressi due resistenze **NTC** oppure la differenza tra due sorgenti **luminose** applicando sugli ingressi due **fotoresistenze**.

In un circuito **differenziale** è molto importante che il valore delle due resistenze **R1** e anche delle due resistenze **R2** risulti **identico**, perché è sufficiente una piccola **tolleranza** per far deviare la lancetta dello strumento verso destra o sinistra.

Per controllare se le resistenze hanno **identico** valore potremo collegare **insieme** i due ingressi e poi applicare su questi una tensione qualsiasi prelevata da una pila.

Se le resistenze risultano di **identico** valore, la lancetta rimarrà **immobile** sullo **0**.

_ Avanti
_ Indietro
_ Zoom
_ Zoom
_ Indice
_ Sommario
_ Esci

COMPARATORI di TENSIONI

I comparatori di tensioni vengono normalmente utilizzati per ottenere in uscita una condizione logica 0 quando la tensione applicata sull'ingresso invertente è maggiore di quella dell'ingresso non invertente ed una condizione logica 1 quando la tensione sull'ingresso invertente è minore di quella applicata sull'ingresso non invertente.

Tenete comunque presente che usando degli operazionali tipo TL.082 - uA.741 o altri equivalenti il livello logico 0 corrisponde a una tensione positiva che si aggira sui 1-1,5 volt.

Solo usando degli operazionali tipo LM.358 - LM.324 - CA.3130 - TS.27M2CN, il livello logico 0 corrisponde a una tensione di 0 volt.

Nelle figg.170-171 riportiamo gli schemi di un comparatore per tensioni **continue**.

Se regoliamo il trimmer R1 in modo da applicare sull'ingresso non invertente una tensione positiva di 4 volt e sull'ingresso invertente applichiamo una tensione positiva maggiore, ad esempio 4,5 volt, sull'uscita dell'operazionale ritroveremo un livello logico 0 (vedi fig.170).

Se sull'ingresso **invertente** applichiamo una tensione positiva **minore**, ad esempio **3,5 volt**, l'uscita dell'operazionale si porterà subito sul **livello logico 1** (vedi fig.171).

Se volessimo ottenere una condizione logica opposta potremo utilizzare lo schema in fig.172.

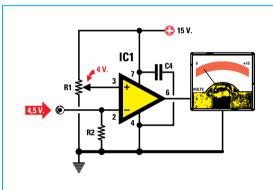


Fig.170 Se sull'ingresso INVERTENTE è presente una tensione positiva maggiore di quella presente sull'ingresso NON INVERTENTE, sul piedino d'uscita ritroveremo una tensione di 0 Volt.

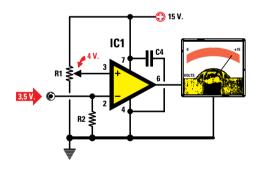
R1 = 10.000 ohm trimmer

R2 = 10.000 ohm

Fig.171 Se sull'ingresso INVERTENTE è presente una tensione positiva minore di quella presente sull'ingresso NON INVERTENTE, sul piedino d'uscita ritroveremo una tensione Positiva.

R1 = 10.000 ohm trimmer

R2 = 10.000 ohm



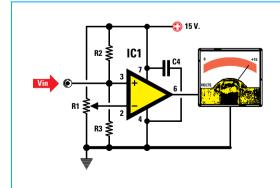
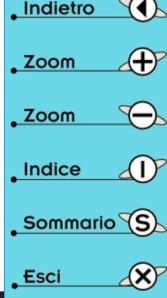


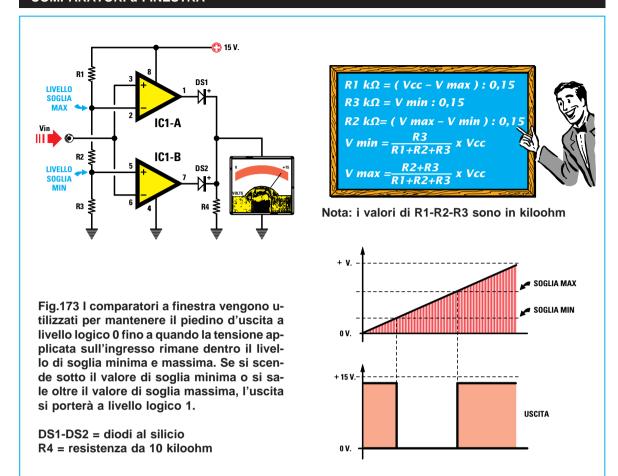
Fig.172 Se vogliamo ottenere una condizione logica opposta a quella riportata nelle figg.170-171, basta collegare il piedino INVERTENTE sul trimmer R1 ed entrare con la tensione sull'ingresso NON INVERTENTE. Per le resistenze R2-R3 potremo usare un valore di 10.000 ohm.



115

Avanti

COMPARATORI a FINESTRA



Utilizzando due amplificatori operazionali alimentati con una tensione **singola** possiamo realizzare dei **comparatori** a **finestra** che ci consentono di scegliere a nostro piacimento i valori di **soglia minima** e **massima** entro i quali vogliamo che l'operazionale interagisca.

In altre parole fino a quando la tensione applicata sull'ingresso rimane dentro il valore di **soglia minimo** e **massima** sul piedino d'uscita ritroveremo un **livello logico 0** (vedi fig.173).

Appena scenderemo al di sotto della **soglia minima** o supereremo il valore di **soglia massima**, il piedino d'uscita si porterà a **livello logico 1**.

Per calcolare il valore in **volt** della soglia **minima** e della soglia **massima**, tutti consigliano di usare queste due formule:

volt min = [R3 : (R1 + R2 + R3)] x Vcc volt max = [(R2 + R3) : (R1 + R2 + R3)] x Vcc Queste formule possono essere utilizzate solo se si conoscono già i valori di R1-R2-R3.

Ad un principiante risulta invece più vantaggioso calcolare il valore di queste tre **resistenze** stabilendo i **volt** che si vogliono assegnare alla soglia **massima** e a quella **minima**.

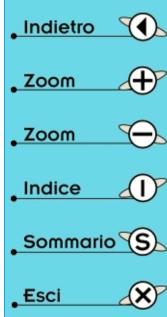
Per ricavare il valore delle tre resistenze espresso in **kiloohm** usiamo queste formule:

R1 in kiloohm = (Vcc - volt soglia max) : 0,15 R3 in kiloohm = volt soglia min : 0,15 R2 in kiloohm = (volt max - volt min) : 0,15

Vcc = volt della tensione di alimentazione. 0,15 = corrente in milliamper da far scorrere nelle tre resistenze collegate in serie.

ESEMPIO di CALCOLO

Vogliamo realizzare un comparatore a finestra alimentato con una tensione Vcc di 12 volt che com-



Avanti

muti l'uscita sul **livello logico 0** quando la tensione sull'ingresso supera i **4 volt** e la riporti sul **livello logico 1** quando la tensione sull'ingresso supera i **6 volt**.

Soluzione = come prima operazione calcoliamo il valore della resistenza **R1** partendo dal valore della **soglia massima** fissato a **6 volt**:

$$(12 - 6) : 0.15 = 40$$
 kiloohm

Come seconda operazione calcoliamo il valore della resistenza R3 utilizzando il valore della soglia minima fissato a 4 volt:

4:0.15 = 26.66 kiloohm

Come terza operazione calcoliamo il valore della resistenza **R2** conoscendo il valore della soglia **massima** e quello della soglia **minima**:

$$(6-4):0,15=13,33$$
 kiloohm

In teoria dovremmo usare questi tre valori:

R1 = 40 kiloohm pari a 40.000 ohm

R2 = 13,33 kiloohm pari a 13.330 ohm

R3 = 26,66 kiloohm pari a 26.660 ohm

e poiché non sono valori standard useremo:

R1 = 39 kiloohm pari a 39.000 ohm

R2 = 12 kiloohm pari a 12.000 ohm

R3 = 27 kiloohm pari a 27.000 ohm

Conoscendo il valore di queste tre resistenze possiamo controllare i **volt** della **soglia minima** tramite la formula:

Dopodiché possiamo controllare i volt della soglia massima tramite la formula:

volt max =
$$[(R2 + R3) : (R1 + R2 + R3)] \times Vcc$$

 $[(12 + 27) : (39 + 12 + 27)] \times 12 = 6$ volt massima

Come potete notare, usando questi valori **standard** risulta variato il solo livello della soglia **minima** che dai **4 volt** richiesti è salito a soli **4.15 volt**.

Questo comparatore può essere alimentato con una tensione **duale** oppure **singola**.

VARIANTE al COMPARATORE a FINESTRA

Se rispetto alla fig.173 rivolgiamo il **catodo** dei due diodi **DS1-DS2** verso l'uscita dei due operazionali, poi colleghiamo la resistenza **R4** sul positivo di alimentazione ed infine colleghiamo la resistenza **R1** sul piedino **non invertente** di **IC1/A** e la resistenza **R3** sul piedino **invertente** di **IC1/B** (vedi fig.174), otteniamo la condizioni **inversa**.

Quindi fino a quando la tensione che applicheremo sull'ingresso rimane dentro i valori di **soglia minimo** e **massima** sul piedino d'uscita ritroveremo un **livello logico 1**.

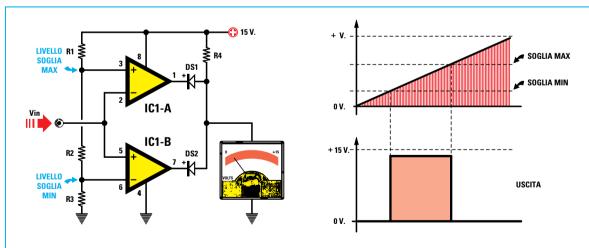


Fig.174 Se vogliamo mantenere il piedino d'uscita a livello logico 1 fino a quando la tensione applicata sull'ingresso rimane dentro il livello di soglia minima e massima, poi farlo commutare sul livello logico 0 quando si scende sotto il valore di soglia minima o si sale al di sopra del valore di soglia massima, dovremo invertire la polarità dei diodi DS1-DS2 e collegare al positivo di alimentazione la resistenza R4 da 10 kiloohm.

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

Esci

TRIGGER di SCHMITT alimentato da una tensione DUALE

Il **trigger** di **Schmitt** (vedi fig.175) è un particolare tipo di comparatore di tensione che modifica in modo automatico il suo **livello** di soglia.

Quando sull'ingresso **invertente** la tensione supera questo **livello** di soglia, il piedino d'uscita del trigger si commuta sul valore **negativo** di alimentazione ed automaticamente la resistenza **R3 abbassa** il valore della **soglia**.

Quando sull'ingresso **invertente** la tensione scende al di sotto del **livello** di soglia, il piedino d'uscita del trigger si commuta sul massimo valore **positivo** di alimentazione ed automaticamente la resistenza **R3 aumenta** il valore della soglia.

Questa differenza tra i due valori di **soglia**, chiamata **isteresi**, ci consente di eliminare eventuali disturbi o rumori che sovrapponendosi alla tensione applicata sul suo ingresso potrebbero far commutare l'uscita (vedi fig.175 a destra).

Infatti nei **normali comparatori** basta un piccolo disturbo prossimo al valore di soglia per far commutare l'uscita sul **livello logico 0** o 1.

Utilizzando un comparatore a **trigger** di **Schmitt** questo inconveniente non si verifica più, perché la sua uscita si commuta sul **livello logico 1** o **0** solo quando si superano questi due livelli di soglia, come possiamo vedere nella figg.175.

Per calcolare il valore dei **volt** di **soglia** possiamo usare la formula:

volt di soglia = Vcc : [(R3 : R2)+1]

Nota: la sigla Vcc indica i volt di alimentazione dell'operazionale, quindi tenete presente che se il circuito viene alimentato con una tensione duale si dovrà prendere come valore Vcc un solo ramo. Se l'operazionale risulta alimentato con una tensione duale di 12+12 volt, per il calcolo dovremo usare il valore Vcc 12 volt.

ESEMPIO di CALCOLO

Abbiamo un trigger di Schmitt alimentato con una tensione duale di 12+12 volt che utilizza que-

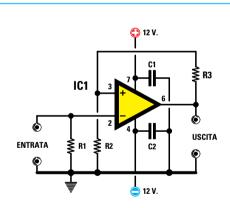
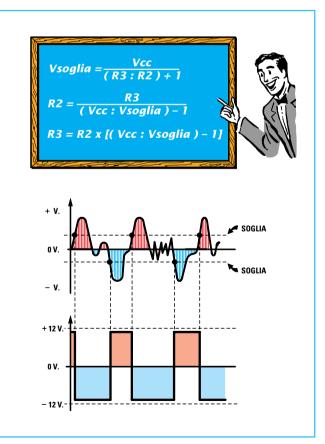


Fig.175 I trigger di Schmitt sono dei comparatori che modificano in modo automatico il loro livello di soglia per evitare che la loro uscita si commuti in presenza di disturbi. Se alimentiamo il trigger con una tensione DUALE, l'uscita si commuta sul massimo valore negativo quando sull'ingresso il segnale supera il livello di soglia e si commuta sul massimo valore positivo quando sull'ingresso il segnale scende al di sotto del livello di soglia.

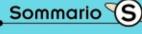
R1 = 10.000 ohm C1-C2 = 100.000 pF ceramico o poliestere













sti valori di resistenza:

R2 = 10.000 ohm pari a 10 kiloohm R3 = 82.000 ohm pari a 82 kiloohm

Quindi vogliamo conoscere il valore del **livello** di **soglia positivo** e **negativo**.

Soluzione = inserendo nella formula i valori in nostro possesso otteniamo:

12 : [(82.000 : 10.000) + 1] = 1,3 volt

Sull'uscita di questo **trigger** di **Schmitt** ritroviamo pertanto un **livello logico 1** (circa **11 volt positi-**

vi) quando il segnale applicato sull'ingresso invertente scende sotto gli 1,3 volt negativi e ritroviamo un livello logico 0 (circa 11 volt negativi) quando il segnale applicato sull'ingresso invertente supera gli 1,3 volt positivi.

Se nella formula riportiamo i valori delle resistenze **R2-R3** espressi in **kiloohm**, otterremo sempre lo stesso risultato:

12 : [(82 : 10) + 1] = 1,3 volt

Per aumentare il valore del **livello** di **soglia** possiamo aumentare il valore della resistenza **R2** o ridurre il valore della resistenza **R3**.

TRIGGER di SCHMITT alimentato da una tensione SINGOLA

Se alimentiamo il **trigger** di **Schmitt** con una tensione **singola** dovremo solo aggiungere una resistenza (vedi **R4** in fig.176).

Alimentando il circuito con una tensione **singola** otterremo queste due condizioni:

- Quando sull'ingresso la tensione sale al di sopra del livello di soglia, in uscita ritroviamo un livello logico 0 (vedi fig.177).
- Quando sull'ingresso la tensione scende al di sotto del livello di soglia, in uscita ritroviamo un livello logico 1.

Per calcolare i valori di **soglia** di un **trigger** di **Schmitt** alimentato con una tensione **singola** dovremo prima eseguire due operazioni per determinare i valori che chiamiamo **Ra** ed **Rb**:

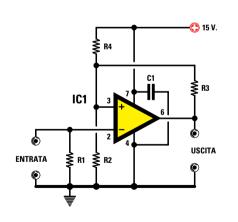
 $Ra = (R4 \times R3) : (R4 + R3)$

 $Rb = (R2 \times R3) : (R2 + R3)$

poi, utilizzando le formule sotto riportate, potremo ricavare i **volt** della soglia **minima** e **massima**:

Soglia minima = [Rb : (R4 + Rb)] x Vcc

Soglia massima = [R2 : (R2 + Ra)] x Vcc



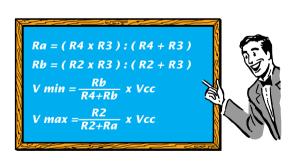


Fig.176 Se alimentiamo il trigger di Schmitt con una tensione SINGOLA, al calcolo delle resistenze dovremo aggiungere la resistenza R4. Per calcolare il valore di soglia massima e minima dovremo prima determinare il valore della somma delle resistenze R2-R3-R4 come appare nelle formule riportate nella lavagna. Il valore della resistenza R1 risulterà sempre di 10.000 ohm e quello del condensatore C1 sempre di 100.000 pF.

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

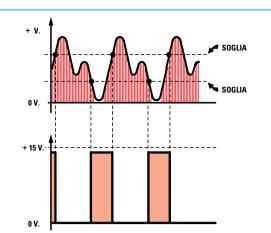


Fig.177 Alimentando un trigger di Schmitt con una tensione SINGOLA, sull'uscita ritroviamo un livello logico 0 che rimarrà in queste condizioni fino a quando la tensione applicata sull'ingresso resterà entro il valore della soglia massima e minima. Quando il segnale scende al di sotto della soglia minima, l'uscita si porta sul livello logico 1 e ritorna sul livello logico 0 solamente quando il segnale sull'ingresso supera il livello di soglia massima.

ESEMPIO di CALCOLO

Abbiamo un **trigger** di **Schmitt** alimentato con una tensione **singola Vcc** di **15 volt** che utilizza questi valori di resistenza:

R2 = 12.000 ohm pari a 12 kiloohm

R3 = 470.000 ohm pari a 470 kiloohm

R4 = **56.000 ohm** pari a **56 kiloohm**

quindi vorremmo conoscere il valore dei **volt** della **soglia massima** e di quella **minima**.

Nota: per semplificare i nostri calcoli useremo tutti i valori delle resistenze espressi in **kiloohm**.

Soluzione = come prima operazione ricaviamo i valori di **Ra** ed **Rb** utilizzando le formule:

 $Ra = (R4 \times R3) : (R4 + R3)$

 $(56 \times 470) : (56 + 470) = 50 \text{ kiloohm Ra}$

 $Rb = (R2 \times R3) : (R2 + R3)$

 (12×470) : (12 + 470) = 11.7 kiloohm Rb

Ora possiamo calcolare il valore di **soglia minima** utilizzando la formula:

Soglia minima = [Rb : (R4 + Rb)] x Vcc [11,7 : (56 + 11,7)] x Vcc = 2,59 volt minimi Dopodiché calcoliamo il valore di **soglia massima** utilizzando la formula:

Soglia Massima = $[R2 : (R2 + Ra)] \times Vcc$ [12 : (12 + 50)] x Vcc = 2,9 volt massimi

A questo punto sappiamo che sul piedino d'uscita ritroviamo un livello logico 1 quando la tensione sull'ingresso invertente scende sotto i 2,59 volt positivi ed un livello logico 0 quando la tensione supera i 2,9 volt.

Si consiglia di usare per la R3 dei valori molto alti, ad esempio 470 - 560 - 680 - 820 kiloohm.

Se useremo per R3 un valore di 470 kiloohm otterremo una isteresi molto ampia, mentre se useremo un valore di 820 kiloohm otterremo una isteresi molta ristretta.

TRIGGER di SCHMITT con soglia regolabile

Il trigger di Schmitt riportato in fig.178 ci permetta di variare manualmente il suo livello di soglia in modo da far eccitare o disseccitare un relè su un ben preciso valore di temperatura, se come sonda utilizziamo una resistenza NTC, oppure su una determinata intensità di luce, se come sonda utilizziamo una fotoresistenza.

Utilizzeremo una resistenza NTC per realizzare dei termostati, mentre la fotoresistenza per realizzare degli interruttori crepuscolari.

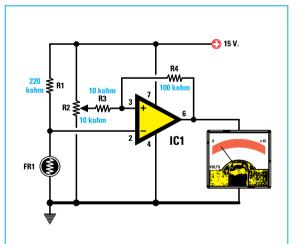


Fig.178 Per ottenere un trigger di Schmitt con soglia regolabile, basta applicare una fotoresistenza (vedi FR1) o una resistenza NTC sull'ingresso INVERTENTE, quindi variare la tensione sull'ingresso NON INVERTENTE tramite il trimmer R2.











GENERATORE di CORRENTE COSTANTE alimentato da una tensione DUALE

I generatori di corrente costante vengono utilizzati per ottenere una corrente stabilizzata che può servire per ricaricare pile al nichel-cadmio oppure per ottenere ai capi di una resistenza di carico (vedi R5 in fig.179) una precisa tensione che può servire per realizzare degli ohmmetri.

Ammesso di regolare un generatore di corrente costante in modo che eroghi una corrente costante di 0,05 amper, qualsiasi valore ohmico applicheremo sulla sua uscita, su questo (vedi R5) scorrerà sempre una corrente stabile di 0,05 amper.

Questo circuito ha una sola **limitazione**, cioè sulla sua uscita non potremo collegare un valore **ohmico** che superi questo valore:

massimo valore di R5 ohm = Vcc : Amper

Quindi se alimentiamo il circuito con una tensione di **12 volt** (valore **Vcc**) non potremo collegare dei **carichi** che abbiano una resistenza maggiore di:

12:0.05 = 240 ohm

Rimanendo **stabile** la **corrente** e variando il valore **ohmico** della resistenza di **carico**, varierà ai suoi capi il valore della **tensione** come ci conferma la **legge** di **ohm**:

Volt = R5 ohm x amper

Quindi se scegliamo quattro resistenze che abbiano un valore di 1,2-4,7-100-220 ohm e in queste facciamo scorrere una corrente di 0,05 amper, ai capi delle resistenze rileveremo questi diversi valori di tensione:

Lo schema di un **generatore** di **corrente costante** è sempre composto, come possiamo vedere in fig.179 da un operazionale e da un transistor **PNP**. Come potete notare, l'ingresso **non invertente** è collegato al cursore del potenziometro **R2**, che ci servirà per determinare quale valore di **corrente** vogliamo fuoriesca sull'uscita del transistor.

La formula per ricavare il valore della **corrente** espressa in **amper** è la seguente:

amper = (Vcc - Vin) : R4 in ohm

Vcc = volt di alimentazione del solo ramo positivo. Quindi se abbiamo un'alimentazione duale di 15+15 volt per il calcolo considereremo 15 volt. Vin = volt presenti sul cursore di R2.

Ammesso di alimentare il circuito con una tensione di 15+15 volt, di regolare il potenziometro R2

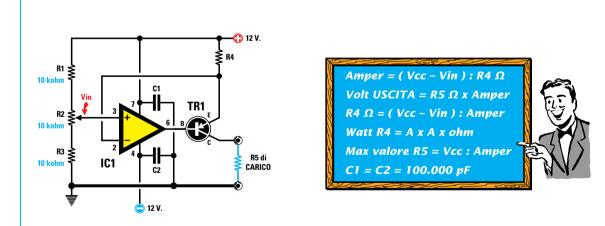


Fig.179 I generatori di corrente costante vengono utilizzati per ricaricare le pile al nichel cadmio, per realizzare dei voltmetri o altri strumenti di misura. Il transistor di potenza PNP, collegato sull'uscita dell'operazionale, deve essere fissato sopra un'aletta di raffreddamento. Variando la tensione "Vin" tramite il trimmer R2, otterremo una corrente costante proporzionale al valore della resistenza R4 collegata sull'Emettitore di TR1.

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

in modo da applicare sull'ingresso non invertente una tensione di 10 volt e di aver inserito sull'E-mettitore del transistor una resistenza da 47 ohm (vedi R4), avremo una corrente costante di:

$$(15 - 10) : 47 = 0,1$$
 amper pari a 100 mA

Se regoliamo il potenziometro R2 in modo da applicare sull'ingresso non invertente una tensione di 4,8 volt, otterremo una corrente costante di:

$$(15 - 4.8) : 47 = 0.217$$
 amper pari a 217 mA

Se sostituiamo la resistenza R4 da 47 ohm con una da 220 ohm ed applichiamo sull'ingresso non invertente una tensione di 10 e di 4,8 volt otterremo queste correnti costanti:

$$(15 - 10)$$
: 220 = 0,027 amper pari a 27 mA $(15 - 4,8)$: 220 = 0,046 amper pari a 46 mA

Un'altra formula molto utile ai principianti è quella che permette di determinare il valore di R4 conoscendo il valore della tensione Vin prelevata sul cursore del potenziometro R2:

R4 in ohm = (Vcc - Vin) : amper

Ammesso di voler ottenere una corrente di 0,5 amper applicando sull'ingresso non invertente una tensione Vin di 6 volt e di utilizzare una tensione di alimentazione Vcc di 15+15 volt, il valore da utilizzare per la resistenza R4 dovrà risultare di:

$$(15-6):0,5=18$$
 ohm

Per conoscere la potenza in watt della R4 collegata sul transistor possiamo usare la formula:

watt di R4 = (amper x amper) x ohm

Ritornando all'esempio appena riportato, dovremo utilizzare una resistenza a **filo** non minore di:

$$(0.5 \times 0.5) \times 18 = 4.5$$
 watt

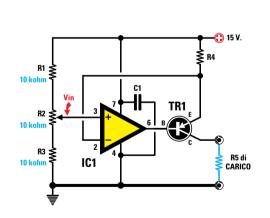
Potremo dunque utilizzare delle resistenze a filo da **5 watt** oppure da **7 watt** o da **10 watt**.

GENERATORE di CORRENTE COSTANTE alimentato da una tensione SINGOLA

Per realizzare un **generatore** di **corrente costante** alimentato da una tensione **singola** non potremo utilizzare qualsiasi operazionale, ma solo quelli siglati **LM.324 - LM.358 - CA.3130 - TS.27M2CN**.

Come possiamo vedere in fig.180 questo schema si differenzia da quello di fig.179 solo per avere il piedino 4 di alimentazione collegato a massa.

Tutte le formule utilizzate per il **generatore** di **corrente costante** alimentato con una tensione **dua-**le valgono anche per l'alimentazione **singola**.

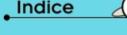


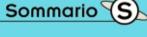
Amper = (Vcc - Vin): R4 Ω Volt USCITA = R5 Ω x Amper R4 Ω = (Vcc - Vin): Amper Watt R4 = A x A x ohm Max valore R5 = Vcc: Amper C1 = C2 = 100.000 pF

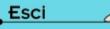
Fig.180 Per realizzare un generatore di corrente costante da alimentare con una tensione SINGOLA non potremo utilizzare qualsiasi tipo di operazionale, ma dovremo necessariamente usare degli LM.324 - LM.358 - CA.3130 - TS.27M2CM o altri equivalenti. Anche in questo schema il transistor di potenza TR1 è un PNP e deve essere fissato sopra un'aletta di raffreddamento per dissipare il calore generato.

Avanti
Indietro
Zoom

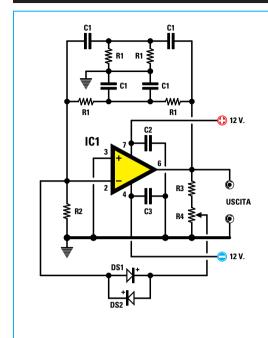








GENERATORE di ONDE SINUSOIDALI alimentato da una tensione DUALE



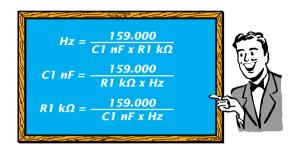


Fig.181 Schema di un generatore di onde sinusoidali da alimentare con una tensione DUALE. Per far funzionare questo circuito dovremo ruotare il trimmer R4 fino ad ottenere in uscita il segnale di BF.

R2 = 10.000 ohm

R3 = 1.000 ohm

R4 = 10.000 ohm trimmer

C2-C3 = 100.000 pF ceramico

DS1-DS2 = diodi al silicio

Per realizzare un **oscillatore** in grado di generare delle **onde sinusoidali** su un valore di frequenza **fissa** vi consigliamo di utilizzare lo schema elettrico di fig.181, alimentato con una tensione duale.

Come possiamo vedere nello schema elettrico, per questo circuito occorre utilizzare quattro condensatori di identica capacità (vedi C1) e quattro resistenze con lo stesso valore ohmico (vedi R1).

Per conoscere il valore in **Hertz** della frequenza generata possiamo usare la formula:

Hertz = 159.000 : (C1 nanoF x R1 kiloohm)

Nota: in questa formula il valore dei condensatori C1 deve essere espresso in nanofarad e quello delle resistenze R1 in kiloohm.

Conoscendo la **frequenza** in **Hertz** che desideriamo ottenere e il valore delle resistenze **R1** in **kiloohm**, possiamo calcolare il valore delle **capacità C1** in **nanofarad** con questa formula:

C1 nanoF = 159.000 : (R1 kiloohm x Hertz)

Conoscendo il valore delle **capacità** in **nanofarad** possiamo calcolare il valore delle resistenze **R1** in **kiloohm** con questa formula:

R1 kiloohm = 159.000 : (C1 nanoF x Hertz)

Per far oscillare questo circuito dovremo ruotare il cursore del trimmer **R4** fino a quando sull'uscita non appare il segnale di **BF**.

ESEMPIO di CALCOLO

Vogliamo realizzare un oscillatore che generi una frequenza di **1.000 Hz** e quindi vogliamo conoscere quali valori usare per **C1** e **R1**.

Soluzione = conoscendo il valore della **frequenza** che desideriamo ottenere conviene sempre scegliere un valore di **capacità standard** poi calcolare il valore della **resistenza**.

Anche se con il calcolo matematico riusciremo ad ottenere questa **frequenza** con dei condensatori di diversa **capacità**, è meglio scegliere sempre una capacità che non richieda una resistenza di valore **esagerato** o **irrisorio**.

Per C1 potremo scegliere questi valori:

1-10-100 - 4,7-47-470 - 1,5-15-150 nanofarad

Se sceglieremo per C1 i valori 1-10-100 nanofarad dovremo utilizzare per R1 questi valori:

159.000 : (1 x 1.000) = 159 kiloohm 159.000 : (10 x 1.000) = 15,9 kiloohm 159.000 : (100 x 1.000) = 1,59 kiloohm Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

In questo caso potremo scegliere per C1 il valore 10 nanoF e per R1 il valore standard 15 kiloohm.

Scegliendo per C1 i valori 4,7-47-470 nanofarad, dovremo utilizzare per R1 questi valori:

159.000 : (4,7 x 1.000) = 33,8 kiloohm 159.000 : (47 x 1.000) = 3,38 kiloohm 159.000 : (470 x 1.000) = 0,33 kiloohm

In questo caso conviene scegliere per C1 il valore 4,7 nanoF e per R1 il valore standard 33 kiloohm.

Se sceglieremo per C1 i valori di 1,5-15-150 nanofarad dovremo utilizzare per R1 questi valori:

159.000 : (1,5 x 1.000) = 106 kiloohm 159.000 : (15 x 1.000) = 10,6 kiloohm 159.000 : (150 x 1.000) = 1,06 kiloohm

In questo caso conviene scegliere per C1 il valore 15 nanoF e per R1 il valore standard 10 kiloohm.

Per conoscere quale **frequenza** otterremo usando i tre valori **standard** prescelti per **C1** ed **R1**, ese-

quiamo queste operazioni:

159.000 : (10 x 15) = 1.060 Hertz 159.000 : (4,7 x 33) = 1.025 Hertz 159.000 : (15 x 10) = 1.060 Hertz

Le **frequenze** che otteniamo da questi calcoli sono sempre **approssimative**, perché dobbiamo comunque tenere presente che i condensatori e le resistenze hanno un loro **tolleranza**.

GENERATORE di ONDE SINUSOIDALI alimentato da una tensione **SINGOLA**

Per alimentare lo **stadio oscillatore** di fig.181 con una tensione **singola** dobbiamo modificare lo schema come visibile in fig.182.

In pratica dovremo solo aggiungere due resistenze e due condensatori elettrolitici.

Per calcolare il valore della **frequenza** dei condensatori **C1** e delle resistenze **R1** useremo le stesse formule utilizzate per l'alimentazione **duale**.

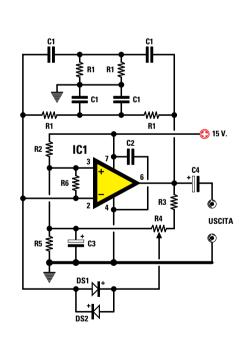
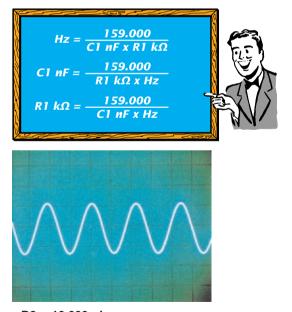


Fig.182 Per alimentare il generatore di onde sinusoidali con una tensione SINGOLA dovremo aggiungere due resistenze (vedi R5-R6) e due condensatori elettrolitici (vedi C3-C4).



R2 = 10.000 ohm R3 = 1.000 ohm R4 = 10.000 ohm trimmer R5-R6 = 10.000 ohm C2 = 100.000 pF ceramico C3-C4 = 10 microF elettrolitico

DS1-DS2 = diodi al silicio

Avanti (Indietro



Zoom







GENERATORE di ONDE QUADRE alimentato da una tensione DUALE

Per realizzare uno **stadio oscillatore** in grado di generare delle **onde quadre** dobbiamo usare lo schema riportato in fig.183.

Modificando il valore del condensatore **C1** e della resistenza **R1** potremo variare il valore della **frequenza** generata.

Per conoscere il valore in **Hertz** della frequenza generata potremo usare la formula:

Hertz = 455.000 : (C1 nanoF x R1 kiloohm)

Sapendo che tutti i condensatori e le resistenze hanno sempre delle **tolleranze**, il valore della **frequenza** calcolata è **approssimativo**.

Conoscendo la **frequenza** che desideriamo ottenere e il valore della resistenza **R1** in **kiloohm**, potremo ricavare il valore della **capacità C1** in **nanofarad** tramite guesta formula:

C1 nanoF = 455.000 : (R1 kiloohm x Hertz)

Conoscendo il valore della **capacità** in **nanofarad** potremo ricavare il valore della resistenza **R1** in **ki-loohm** tramite questa formula:

R1 kiloohm = 455.000 : (C1 nanoF x Hertz)

ESEMPIO di CALCOLO per R1

Vogliamo realizzare uno stadio oscillatore che generi una frequenza di **500 Hz** utilizzando un condensatore da **33.000 picofarad** e quindi vorremmo conoscere il valore della resistenza **R1**.

Soluzione = come prima operazione divideremo i **33.000 picofarad** per **1.000** in modo da ottenere un valore espresso in **nanofarad**, dopodiché esequiamo i nostri calcoli usando la formula:

R1 kiloohm = 455.000 : (C1 nanoF x Hertz)

 $455.000 : (33 \times 500) = 27,57 \text{ kiloohm}$

Poiché questo valore **non** è standard, se vogliamo ottenere un'esatta frequenza di **500 Hz** dovremo utilizzare una resistenza da **27 kiloohm** collegando in **serie** un trimmer da **1.000 ohm**, che tareremo fino ad ottenere un'esatta frequenza di **500 Hz**.

ESEMPIO di CALCOLO per la FREQUENZA

Abbiamo realizzato uno stadio oscillatore utilizzando per C1 una capacità di 12 nanofarad e per R1 una resistenza da 33 kiloohm quindi vorremmo conoscere quale frequenza otterremo.

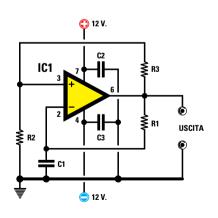
Soluzione = per conoscere il valore della **frequenza** usiamo la formula:

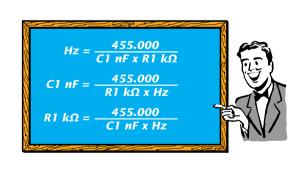
Hertz = 455.000 : (C1 nanoF x R1 kiloohm)

quindi lo stadio oscillatore dovrebbe oscillare sui:

455.000 : (12 x 33) = 1.148 Hertz

Considerando la **tolleranza** del condensatore e della resistenza, in pratica potremo ottenere una **frequenza** compresa tra **1.000-1.200 Hz**.





R2-R3 = 10.000 ohm C2-C3 = 100.000 pF ceramico

Fig.183 Per realizzare un oscillatore in grado di generare delle onde Quadre potremo usare questo schema che andrà alimentato con una tensione DUALE.

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

GENERATORE di ONDE QUADRE alimentato da una tensione SINGOLA

Per alimentare uno **stadio oscillatore** con una tensione **singola** dobbiamo utilizzare lo schema riportato in fig.184.

Per calcolare il valore della **resistenza** in **kiloohm** conoscendo il valore della **frequenza** e quello del condensatore in **nanofarad** usiamo la formula:

R1 kiloohm = 714.000 : (C1 nanoF x Hertz)

Per calcolare il valore del condensatore in **nanofarad** conoscendo il valore della **frequenza** e quello della resistenza in **kiloohm** usiamo la formula:

C1 nanoF = 714.000 : (R1 kiloohm x Hertz)

Anche in questo schema per variare il valore della **frequenza** dovremo solo modificare il valore del condensatore **C1** e della resistenza **R1**.

Per calcolare il valore della **frequenza** generata con uno stadio alimentato da una tensione **singola** dobbiamo usare questa formula:

Hertz = 714.000 : (C1 nanoF x R1 kiloohm)

ESEMPIO di CALCOLO per R1

Vogliamo realizzare uno stadio oscillatore alimentato da una tensione **singola** che ci fornisca una frequenza di **500 Hz** utilizzando un condensatore da **33.000 picofarad** e quindi vorremmo conoscere il valore della resistenza **R1**.

Soluzione = come prima operazione dividiamo i **33.000 picofarad** per **1.000** in modo da ottenere un valore espresso in **nanofarad**, dopodiché esequiamo i nostri calcoli usando la formula:

R1 kiloohm = 714.000 : (C1 nanoF x Hertz) 714.000 : (33 x 500) = 43.27 kiloohm

Poiché questo valore **non** è standard, se vogliamo ottenere un'esatta frequenza di **500 Hz** dovremo utilizzare una resistenza da **39 kiloohm** collegando in **serie** un trimmer da **5.000 ohm** che tareremo fino ad ottenere un'esatta frequenza di **500 Hz**.

ESEMPIO di CALCOLO per la FREQUENZA

Abbiamo realizzato uno stadio oscillatore alimentato con una tensione **singola** utilizzando per **C1** una capacità di **12 nanofarad** e per **R1** una resistenza da **33 kiloohm** e vorremmo conoscere quale **frequenza** otterremo.

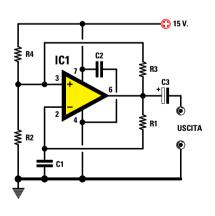
Soluzione = per conoscere il valore della frequenza usiamo la formula:

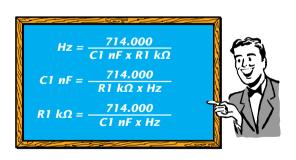
Hertz = 714.000 : (C1 nanoF x R1 kiloohm)

Quindi con i valori prescelti otterremo:

 $714.000 : (12 \times 33) = 1.803 \text{ Hertz}$

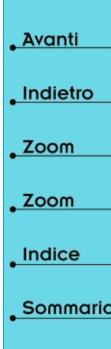
Considerando la **tolleranza** del condensatore e della resistenza in pratica otterremo una **frequenza** compresa tra **1.700-1.900 Hz**.





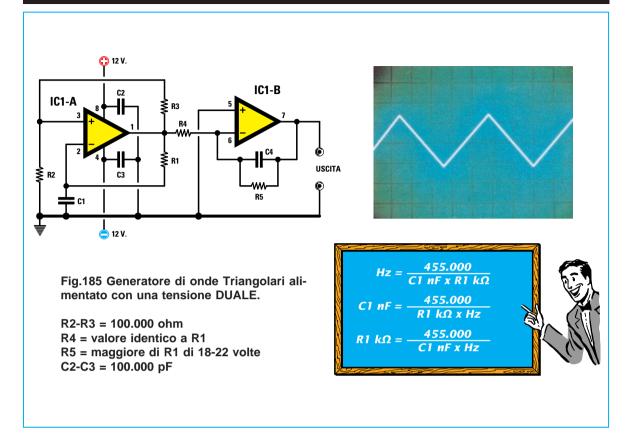
R2-R3-R4 = 10.000 ohm
C2 = 100.000 pF ceramico
C3 = 10 microF elettrolitico

Fig.184 Per realizzare un oscillatore in grado di generare delle onde Quadre da alimentare con una tensione SINGOLA potremo usare questo schema. Per conoscere il valore della frequenza generata dovremo usare le formule riportate nella lavagna.



Esci

GENERATORE di ONDE TRIANGOLARI alimentato da una tensione DUALE



Per realizzare uno **stadio oscillatore** in grado di generare delle **onde triangolari** sono necessari **due** operazionali collegati come visibile in fig.185.

Il primo operazionale, vedi **IC1/A**, viene utilizzato per generare un'onda quadra ed il secondo operazionale, vedi **IC1/B**, per trasformare quest'onda quadra in una **triangolare**.

Se vogliamo che questo circuito funzioni dovremo rispettare queste condizioni:

- Il valore del condensatore C1 deve essere identico al valore del condensatore C4.
- Il valore della resistenza R1 deve essere identico al valore della resistenza R4.
- Il valore della resistenza R5 deve essere maggiore di R1 da 18 a 22 volte.

Per conoscere il valore della **frequenza** in **Hertz** generata usiamo guesta formula:

Hertz = 455.000 : (C1 nanoF x R1 kiloohm)

Per calcolare il valore della **resistenza** in **kiloohm** conoscendo il valore della **frequenza** e quello del

condensatore in **nanofarad** usiamo la formula:

R1 kiloohm = 455.000 : (C1 nanoF x Hertz)

Per calcolare il valore della **capacità** in **nanofarad** conoscendo il valore della **frequenza** e quello della **resistenza** in **kiloohm** usiamo la formula:

C1 nanoF = 455.000 : (R1 kiloohm x Hertz)

ESEMPIO di CALCOLO

Volendo realizzare uno stadio oscillatore che generi una frequenza di 300 Hz utilizzando per C1 un condensatore da 100 nanofarad, vorremmo conoscere quale valore utilizzare per R1-R4-R5.

Soluzione = come prima operazione ricaviamo il valore della resistenza **R1** con la formula:

R1 kiloohm = 455.000 : (C1 nanoF x Hertz)

 $455.000 : (100 \times 300) = 15,16 \text{ kiloohm}$

Poiché **15,16 kiloohm** non è un valore standard possiamo tranquillamente utilizzare una resistenza da **15 kiloohm** pari a **15.000 ohm**.

Indietro

Zoom

Zoom
Indice

Sommario

Sommario

Per la resistenza R4 usiamo lo stesso valore di R1, cioè 15 kiloohm, mentre per la resistenza R5,che deve risultare maggiore da 18 a 22 volte, calcoliamo il valore standard più prossimo:

15 x 18 = 270 kiloohm 15 x 22 = 330 kiloohm

Possiamo dunque indifferentemente utilizzare una resistenza da **270 kiloohm** pari a **270.000 ohm** oppure di **330 kiloohm** pari a **330.000 ohm**.

Poiché il valore di **C4** deve risultare identico al valore di **C1** anche per questo condensatore usiamo una capacità di **100** nanofarad.

CALCOLARE il valore della FREQUENZA

Vogliamo realizzare uno stadio oscillatore utilizzando per C1 una capacità di 33 nanofarad e per R1 una resistenza da 12 kiloohm e vorremmo conoscere quale frequenza otterremo.

Soluzione = per conoscere il valore della frequenza usiamo la formula:

Hertz = 455.000: (C1 nanoF x R1 kiloohm)

Quindi otterremo una frequenza molto prossima a:

455.000 : (33 x 12) = 1.148 Hertz

Per R4 usiamo una resistenza da 12 kiloohm mentre per la resistenza R5, che deve risultare maggiore al valore di R1 da 18 a 22 volte, controlliamo quale valore standard riusciamo ad ottenere:

 $12 \times 18 = 216 \text{ kiloohm}$

 $12 \times 19 = 228 \text{ kiloohm}$

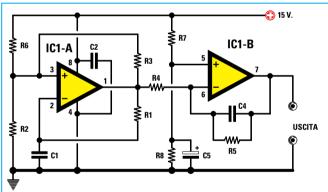
 $12 \times 20 = 240 \text{ kiloohm}$

 $12 \times 21 = 252 \text{ kiloohm}$

 $12 \times 22 = 264 \text{ kiloohm}$

I valori **standard** più vicini sono **220 kiloohm** pari a **220.000 ohm** o **270 kiloohm** pari a **270.000 ohm**, quindi potremo usare uno di questi valori.

GENERATORE di ONDE TRIANGOLARI alimentato da una tensione SINGOLA



R2-R3-R6 = 100.000 ohm R4 = valore identico a R1

R5 = maggiore di R1 di 18-22 volte

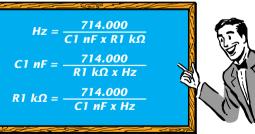
R7-R8 = 10.000 ohm

C2 = 100.000 pF ceramico

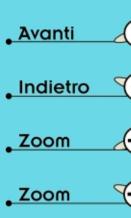
C4 = valore identico a C1

C5 = 10 microfarad elettrolitico

Fig.186 Schema di un Generatore di onde Triangolari idoneo per essere alimentato con una tensione SINGOLA. I partitori resistivi R6-R2 e R7-R8 provvedono ad alimentare gli ingressi NON INVERTENTI di IC1/A e IC1/B con una tensione pari alla metà di quella di alimentazione.



NOTA IMPORTANTE: Come già precisato nel testo, le frequenze che otteniamo con le formule riportate per i generatori di onde Sinusoidali - Quadre - Triangolari e a Dente di Sega sono sempre approssimative, perché non va dimenticato che i valori delle capacità dei condensatori ed i valori ohmici delle resistenze hanno delle tolleranze che normalmente si aggirano intorno ad un 5 % in più o in meno del valore dichiarato.



Indice

Esci

Sommaria

Se vogliamo alimentare questo **stadio oscillatore** con una tensione **singola** dovremo modificare lo schema precedente con quello riportato in fig.186. Anche questo circuito funzionerà solo se rispetteremo queste condizioni:

- Il valore del condensatore C1 deve essere identico al valore del condensatore C4.
- Il valore della resistenza R1 deve essere identico al valore della resistenza R4.
- Il valore della resistenza R5 deve essere maggiore di R1 da 18 a 22 volte.

Per calcolare il valore in **Hertz** della frequenza generata con uno stadio alimentato da una tensione

singola dovremo usare questa diversa formula:

Hertz = 714.000 : (C1 nanoF x R1 kiloohm)

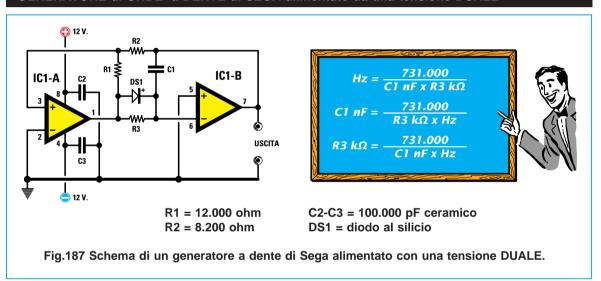
Per calcolare il valore del **condensatore** in **nanofarad** conoscendo il valore della **frequenza** e della resistenza in **kiloohm** useremo la formula:

C1 nanoF = 714.000 : (R1 kiloohm x Hertz)

Per calcolare il valore della **resistenza** in **kiloohm** conoscendo il valore della **frequenza** e quello del condensatore in **nanofarad** useremo la formula:

R1 kiloohm = 714.000 : (C1 nanoF x Hertz)

GENERATORE di ONDE a DENTE di SEGA alimentato da una tensione DUALE



Per realizzare uno **stadio oscillatore** di **onde** a **dente di sega** ci occorrono **due** operazionali che collegheremo come visibile in fig.187.

Anziché utilizzare due integrati contenenti un solo operazionale, conviene sempre scegliere un integrato che contenga **due** operazionali.

Per conoscere il valore in **Hertz** della frequenza generata potremo usare la formula:

Hertz = 731.000 : (C1 nanoF x R3 kiloohm)

Sapendo che tutti i condensatori e le resistenze hanno sempre delle **tolleranze** il valore della **frequenza** calcolata è **approssimativo**.

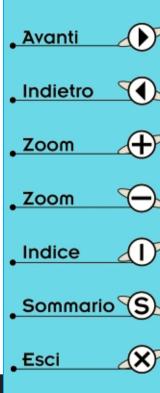
Conoscendo la **frequenza** in **Hertz** che desideriamo ottenere ed il valore della resistenza **R3** in **ki**- loohm noi potremo ricavare il valore della capacità C1 in nanofarad tramite questa formula:

C1 nanoF = 731.000 : (R3 kiloohm x Hertz)

Conoscendo il valore della capacità C1 in nanofarad potremo ricavare il valore della resistenza R3 in kiloohm tramite questa formula:

R3 kiloohm = 731.000 : (C1 nanoF x Hertz)

Se in questo circuito rivolgeremo il **catodo** del diodo **DS1** verso l'ingresso dell'operazionale **IC1/B** otterremo delle onde a dente di sega con il lato **inclinato** rivolto verso **sinistra** (vedi fig.189), mentre se rivolgeremo il **catodo** verso l'uscita di **IC1/A** otterremo delle onde a dente di sega con il lato **inclinato** rivolto verso **destra** (vedi fig.190).



GENERATORE di ONDE a DENTE di SEGA alimentato da una tensione SINGOLA

Se vogliamo alimentare lo stadio oscillatore a **denti** di **sega** riportato in fig.187 con una tensione **singola** dovremo modificare lo schema come visibile in fig.188.

Come potete notare, il piedino d'ingresso invertente di IC1/A non è più collegato a massa, ma sulla giunzione delle due resistenze R5-R4 così da alimentare questo ingresso con una tensione che risulti pari alla metà di quella di alimentazione.

Anche l'ingresso non invertente di IC1/B, che nello schema di fig.188 risultava collegato a massa, in questo schema è collegato sulla giunzione delle due resistenze R6-R7 per alimentare anche questo ingresso con una tensione che risulti pari alla metà di quella di alimentazione.

Per dimezzare questa tensione è necessario usare due **identici** valori ohmici, quindi consigliamo di utilizzare sia per **R5-R4** sia per **R6-R7** delle resistenze da **10.000 ohm**.

Anche in questo circuito se rivolgiamo il **catodo** del diodo **DS1** verso l'ingresso dell'operazionale **IC1/B** otterremo in uscita delle onde a dente di sega con il lato **inclinato** verso **sinistra** (vedi fig.189).

Se rivolgiamo il **catodo** di **DS1** verso l'uscita di **IC1/A** (vedi fig.190), otterremo delle onde a dente di sega con il lato **inclinato** verso **destra**.

Per calcolare il valore della resistenza R1 e del condensatore C1 possiamo usare le stesse formule usate per l'alimentazione duale.

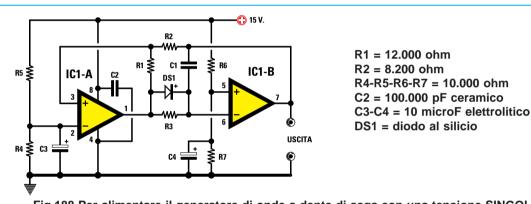


Fig.188 Per alimentare il generatore di onde a dente di sega con una tensione SINGOLA, dovremo aggiungere allo schema di fig.187 quattro resistenze e due elettrolitici.

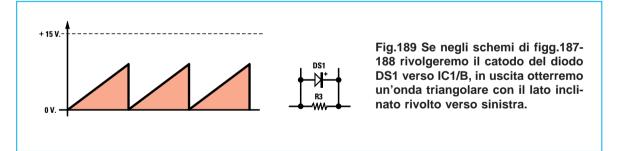
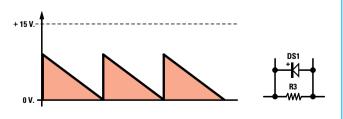
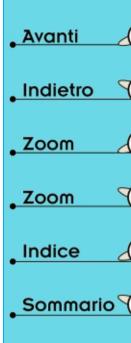


Fig.190 Se rivolgiamo il catodo del diodo DS1 verso IC1/A, in uscita otterremo un'onda triangolare rovesciata, cioè con il lato inclinato rivolto verso destra.





Esci

RADDRIZZATORI di SEGNALI ALTERNATI

Per ricavare da una tensione **alternata** una tensione **continua** si usa normalmente un **diodo** al **silicio** oppure un **ponte raddrizzatore** composto da **4 diodi**, se si devono raddrizzare le **due** semionde.

Come vi abbiamo spiegato nella **Lezione N.8** un **diodo** al **silicio** inizia a raddrizzare una tensione alternata solo quando questa supera i **0,7 volt**. Una caduta di **0,7 volt** in uno stadio di alimentazione non crea nessun inconveniente in quanto la tensione **continua** che otterremo è sempre maggiore dei **volt efficaci** applicati sull'ingresso.

Quando occorre raddrizzare delle tensioni o dei segnali **BF** di pochi **millivolt** non è possibile utilizzare un **diodo** perché in uscita **non** otterremo nessuna tensione continua.

Un circuito in grado di raddrizzare tensioni o segnali di **BF** di pochi **millivolt** e con una elevata **precisione** si può realizzare con un operazionale.

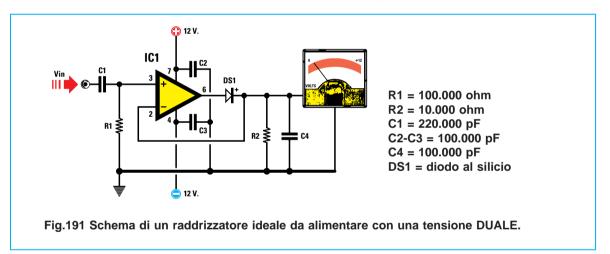
RADDRIZZATORE IDEALE alimentato da una tensione DUALE

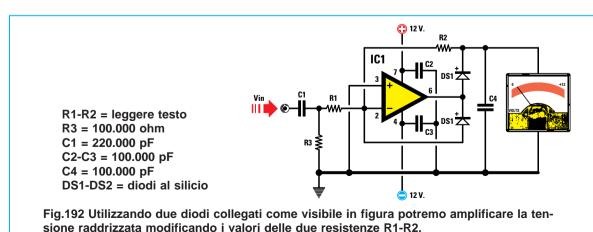
In fig.191 riportiamo lo schema di un raddrizzatore ideale che raddrizza le sole semionde positive. Come potete notare, la tensione da raddrizzare viene applicata sull'ingresso non invertente +.

Quando sull'ingresso **non** risulta applicato nessun segnale, sull'uscita ritroviamo una tensione di **0 volt** mentre in presenza di un segnale alternato sul piedino d'uscita ritroviamo le sole **semionde positive** la cui ampiezza risulterà pari ai **volt** di **picco**.

Quindi se sull'ingresso giunge una tensione alternata di **0,005 volt di picco** sull'uscita ritroviamo una tensione continua **positiva** di **0,005 volt**.

Un altro **raddrizzare ideale** che raddrizza le sole **semionde positive** è quello di fig.192 che, a differenza del primo, utilizza **due** diodi raddrizzatori.





Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

Infatti il guadagno di questo stadio si calcola con:

In questo secondo circuito il segnale raddrizzato

Guadagno = R2 : R1

quindi se non vogliamo amplificare il guadagno dovremo usare per R2-R1 due identici valori ohmici.

Se nei circuiti visibili nelle figg.191-192 invertiamo la **polarità** dei diodi, anziché raddrizzare le semionde **positive** raddrizzeremo quelle **negative**.

RADDRIZZATORE IDEALE alimentato da una tensione SINGOLA

In fig.193 lo schema di un raddrizzatore **ideale** che raddrizza le sole **semionde positive**.

Anche in questo circuito la tensione da raddrizzare viene sempre applicata sull'ingresso **non invertente**, ma come potete notare questo ingresso viene polarizzato con una tensione pari alla **metà** di quella di alimentazione tramite le resistenze R1-R2 da 10.000 ohm.

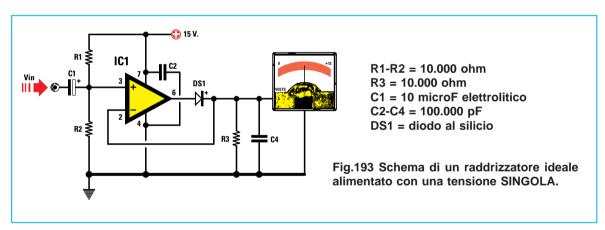
Quindi se l'operazionale viene alimentato con una tensione di **12 volt**, sull'ingresso **non invertente** ritroviamo una tensione di **6 volt**.

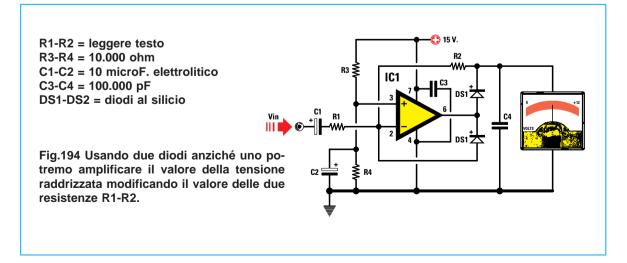
Se l'operazionale viene alimentato con una tensione di **15 volt**, sull'ingresso **invertente** ritroviamo una tensione di **7.5 volt**.

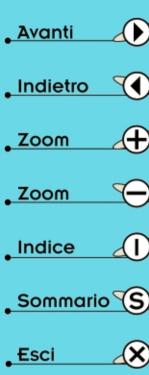
Alimentando il raddrizzatore con una tensione **singola**, quando sull'ingresso **non** risulta applicato nessun segnale in uscita **non** ritroviamo una tensione di **0 volt**, ma una tensione **positiva** pari alla **metà** di quella di alimentazione.

In presenza di un segnale alternato sul piedino d'uscita ritroviamo le **semionde positive** la cui ampiezza risulterà pari alla **metà** dei volt di alimentazione più i **volt raddrizzati**.

Quindi se alimentiamo il circuito con una tensione singola di 15 volt e sull'ingresso applichiamo un segnale alternato di 0,005 volt picco/picco, sulla sua uscita ritroviamo una tensione continua positiva di 7,5 volt più i 0,005 volt raddrizzati.









Ora che sapete "quasi tutto" sugli amplificatori operazionali, vi dimostreremo come si possa realizzare un **interruttore crepuscolare** che provveda ad eccitare o a diseccitare un **relè** al variare della luminosità che colpisce una **fotoresistenza**.

Leggendo la descrizione dello schema elettrico e delle sue funzioni, comprenderete come utilizzare in pratica un **generatore** di **corrente costante**, un **trigger** di **Schmitt** e una **fotoresistenza**.

Questo circuito può essere utilizzato per accendere in modo automatico le **lampade** di un viale, di un condominio oppure del proprio giardino al sopraggiungere della sera e per spegnerle al mattino.

SCHEMA ELETTRICO

Nello schema elettrico riportato in fig.195, il primo operazionale IC1/A e il transistor TR1 vengono utilizzati per ottenere un generatore di corrente costante, in grado di fornire in uscita una corrente di 0,002 amper pari a 2 milliamper.

Per conoscere il valore della tensione Vin da applicare sull'ingresso non invertente, utilizzando per R1 una resistenza da 2.200 ohm e per R2 una resistenza da 10.000 ohm, dovremo usare la seguente formula:

 $Vin = [Vcc : (R1 + R2)] \times R2$

Alimentando il circuito con una Vcc di 12 volt, il valore della tensione Vin risulterà pari a:

 $[12 : (2.200 + 10.000)] \times 10.000 = 9,836 \text{ volt}$

Conoscendo il valore della resistenza R3 applicata sull'Emettitore del transistor TR1, pari a 1.000 ohm, potremo conoscere quale corrente erogherà questo generatore utilizzando la formula:

amper = (Vcc - Vin) : R3

Vcc = volt di alimentazione dell'operazionale;
 Vin = volt applicati sull'ingresso non invertente;
 R3 = valore in ohm della resistenza di Emettitore.

quindi avremo:

(12 - 9,836) : 1.000 = 0,0021 amper

corrispondenti a 2,1 milliamper.

Questa corrente verrà applicata alla resistenza R4 da 4.700 ohm e alla fotoresistenza siglata FR1. Quando la fotoresistenza è al buio, presenta la sua massima resistenza che si aggira intorno a 1.000.000 ohm (1 megaohm), quindi il valore del parallelo FR1+R4 risulta pari a:

ohm del parallelo = (FR1 x R4) : (FR1 + R4)

Eseguendo questa operazione otteniamo il valore di 4.678 ohm.

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

Esci

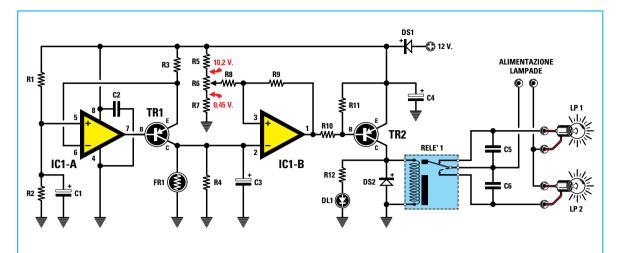


Fig.195 Schema elettrico dell'interruttore crepuscolare. La lampada LP1 si accende quando il relè risulta diseccitato e si spegne a relè eccitato, mentre la lampada LP2 si accende quando il relè risulta eccitato e si spegne a relè diseccitato.

ELENCO COMPONENTI LX.5034

R1 = 2.200 ohm		C6 = 10.000 pF poliestere
R2 = 10.000 ohm	R10 = 5.600 ohm	DS1 = diodo tipo 1N.4007
R3 = 1.000 ohm	R11 = 10.000 ohm	DS2 = diodo tipo 1N.4007
R4 = 4.700 ohm	R12 = 1.000 ohm	DL1 = diodo led
R5 = 1.800 ohm	C1 = 10 microF. elettrolitico	TR1 = PNP tipo BC.328
R6 = 10.000 ohm trimmer	C2 = 100.000 pF poliestere	TR2 = PNP tipo BC.328
R7 = 470 ohm	C3 = 10 microF. elettrolitico	IC1 = integrato tipo LM.358
R8 = 10.000 ohm	C4 = 100 microF. elettrolitico	RELÈ1 = relè 12 volt
R9 = 1 megaohm	C5 = 10.000 pF poliestere	FR1 = fotoresistenza

Se la **fotoresistenza** viene illuminata da una **luce media**, la sua resistenza ohmica scende su un valore di circa **50.000 ohm**, quindi il valore ohmico del **parallelo FR1+R4** si aggira sui **4.296 ohm**.

Se la fotoresistenza viene illuminata da una luce intensa, il suo valore ohmico scende su un valore di circa 100 ohm; pertanto il valore ohmico del parallelo FR1+R4 si aggira intorno ai 98 ohm.

Proviamo ora a calcolare quale tensione è presente ai capi del **parallelo FR1-R4** con i tre valori sopra calcolati, cioè **4.678 - 4.296 - 98 ohm**, utilizzando la formula:

volt = ohm x amper

Poichè il **generatore** di **corrente costante** eroga una **corrente** di **0,0021 amper**, otteniamo queste tensioni:

FR1 al buio = 4.678 x 0,0021 = 9,82 volt FR1 a media luce = 4.296 x 0,0021 = 9,02 volt FR1 a max luce = 98 x 0,0021 = 0,2 volt Per eccitare un relè quando la luce si abbassa e diseccitarlo quando la luce aumenta, dobbiamo usare un secondo operazionale che funzioni da trigger di Schmitt con soglia regolabile.

Questo secondo operazionale, siglato IC1/B, è presente all'interno dell'integrato LM.358 (fig.198).

Come appare evidenziato nello schema elettrico, la tensione presente ai capi di FR1+R4 viene applicata sull'ingresso **invertente** di IC1/B, mentre sull'opposto ingresso **non invertente** viene applicata la tensione prelevata dal cursore del trimmer R6.

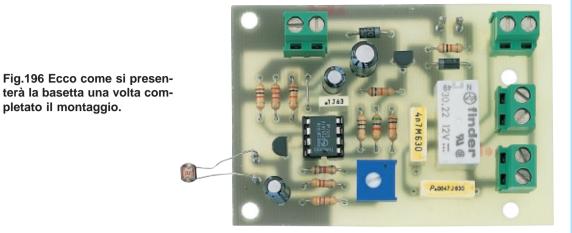
Ruotando il cursore del potenziometro verso la resistenza **R5**, invieremo sull'ingresso **non invertente** una tensione di circa **10,2 volt**.

Ruotando il cursore del potenziometro verso la resistenza R7, invieremo sull'ingresso non invertente una tensione di circa 0,45 volt.

Come vi abbiamo spiegato nel capitolo dedicato al

Indietro
Zoom
Zoom
Indice
Sommario

Esci



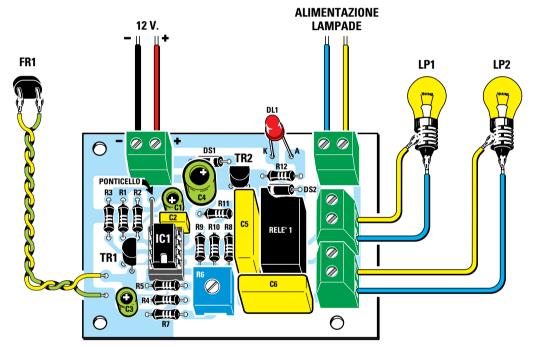


Fig.197 Schema pratico di montaggio dell'interruttore crepuscolare. Non dimenticatevi di inserire nei due fori posti in prossimità della resistenza R2 uno spezzone di filo di rame nudo, che potete recuperare dopo aver accorciato i terminali di una resistenza.

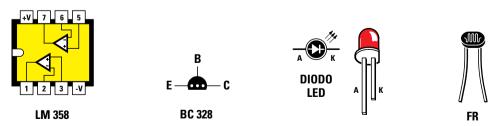
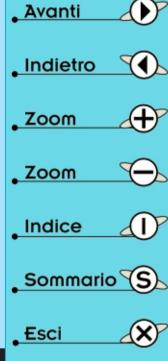


Fig.198 Connessioni del doppio operazionale LM.358 viste da sopra con la tacca di riferimento rivolta a sinistra. Le connessioni del transistor BC.328 sono viste da sotto. Nel caso del diodo led ricordate che il terminale più lungo è l'Anodo e il più corto il Catodo.



trigger di **Schmitt**, sul piedino d'**uscita** di questo operazionale possono essere presenti due diverse tensioni:

0 volt = quando la tensione sull'ingresso **invertente** è **maggiore** di quella presente sull'ingresso **non invertente**. Ricordate che **0 volt** significa piedino d'**uscita** cortocircuitato a **massa**.

12 volt = quando la tensione sull'ingresso invertente è minore di quella presente sull'ingresso non invertente. In pratica, otterremo una tensione positiva di soli 11 volt.

Ora ricordiamo come varia la **tensione** ai capi della **FR1+R4** al variare della **luce**:

- quando la luce aumenta, si abbassa la tensione sull'ingresso invertente;
- quando la luce si **abbassa**, **aumenta** la tensione sull'ingresso **invertente**.

Ammettiamo che la **fotoresistenza** riceva una luce in grado di ottenere ai capi di **FR1+R4** una tensione di **6 volt** e di regolare il potenziometro **R6** in modo da far giungere sull'ingresso **non invertente** una tensione di **6,5 volt**.

Poichè la tensione che entra nell'ingresso invertente è minore di quella presente sull'ingresso non invertente (6 volt contro 6,5 volt), sul piedino d'uscita sarà presente una tensione positiva di circa 11 volt.

Se la luce che colpisce la fotoresistenza diminuisce d'intensità, la tensione ai capi di FR1+R4 sale da 6 volt oltre i 7 volt.

Poichè la tensione che entra nell'ingresso invertente è maggiore di quella presente sull'ingresso non invertente (7 volt contro 6,5 volt), sul piedino d'uscita sarà presente una tensione di 0 volt.

Come già abbiamo accennato, quando sul piedino d'uscita dell'operazionale IC1/B è presente una tensione di 0 volt, tale piedino deve essere considerato cortocircuitato a massa e poichè a questa uscita è collegata la resistenza R10, questa polarizzerà la Base del transistor PNP siglato TR2; quest'ultimo, iniziando a condurre, farà eccitare il relè collegato al Collettore.

Quando sul piedino d'uscita dell'operazionale IC1/B è presente una tensione positiva di 11 volt il transistor TR1, essendo un PNP, non si porterà in conduzione, quindi il relè rimarrà diseccitato.

Per far funzionare questo interruttore crepuscolare è necessario ruotare il trimmer R6 fino a far diseccitare il relè in presenza di una luce.

Se l'intensità della luce **diminuisce**, il relè si **eccita** immediatamente e quindi i suoi contatti possono essere usati come **interruttore** per accendere delle lampade esterne.

Quando la luce **aumenta**, automaticamente il relè si **diseccita** spegnendo le lampade.

Il trimmer **R6**, regolando la tensione che giunge sull'ingresso **non invertente**, permette di determinare in corrispondenza di quale **livello** di luminosità vogliamo che il relè si **ecciti**.

Per alimentare questo circuito occorre una tensione di **12 volt**, che possiamo prelevare da un qualsiasi alimentatore.

Il diodo **DS1** collegato in serie al filo **positivo** dei **12 volt** è una **protezione**, che abbiamo inserito onde evitare di bruciare l'integrato e il transistor nel caso invertissimo i due fili +/- di alimentazione. Il diodo led **DL1**, collegato in parallelo alla bobina del relè, indica con la sua accensione quando questo risulta **eccitato**.

REALIZZAZIONE PRATICA

Una volta in possesso del kit siglato **LX.5034** potete iniziare a montare sul circuito stampato tutti i componenti seguendo lo schema pratico di fig.197.

Vi suggeriamo di inserire nei due fori posti vicino alla resistenza **R2** uno spezzone di filo di rame **nudo**, necessario per formare un **ponticello** con le sottostanti piste in rame.

Senza questo ponticello il circuito non funzionerà.

Completata questa operazione, inserite lo **zoccolo** per l'integrato **IC1** e, dal lato opposto, saldate i terminali sulle piste in rame del circuito stampato.

Proseguendo nel montaggio, saldate tutte le **resistenze** verificando con attenzione il codice delle **fasce** colorate.

Dopo le resistenze inserite il **trimmer R6**, poi il diodo **DS1** rivolgendo il lato del suo corpo contornato da una **fascia bianca** verso destra, infine il diodo **DS2** rivolgendo il lato del suo corpo contornato da una fascia bianca verso **sinistra** (vedi disegno schema pratico di fig.197).

Completata questa operazione, inserite i tre con-







Zoom

Indice

densatori **poliestere**, quindi i tre **elettrolitici** rispettando la polarità **+/**– dei loro due terminali. Se sul corpo dell'elettrolitico non è indicato quale dei due terminali è il **positivo**, ricordate che si tratta sempre di quello **più lungo**.

Dopo questi componenti, potete montare i due transistor, orientando la parte **piatta** del corpo di **TR1** verso lo zoccolo dell'integrato **IC1** e la parte piatta di **TR2** verso l'alto.

Per completare il montaggio inserite il relè, le quattro morsettiere, il diodo led **DL1** e, nei terminali posti in basso a sinistra. la **fotoresistenza**.

A proposito del diodo led, vi ricordiamo che il terminale **più lungo** va innestato nel foro di destra contrassegnato dalla lettera **A**.

La fotoresistenza può essere collegata al circuito stampato anche con un filo lungo diversi metri.

Completato il montaggio, inserite nel relativo zoccolo l'integrato **LM.358**, orientando verso il basso la sua tacca di riferimento a forma di **U**.

COME COLLAUDARE II PROGETTO

Anche se alle due morsettiere poste sulla destra è possibile collegare delle lampade da **220 volt** ed applicare sulla morsettiera posta in alto, indicata dalla dicitura **alimentazione lampade**, la tensione di rete di **220 volt**, vi consigliamo di utilizzare delle lampade a **bassa tensione** da **12 volt** e di applicare sulla morsettiera una tensione continua o alternata di **12 volt**.

Il motivo di questa scelta è comprensibile, infatti se usate una **tensione bassa** potete tranquillamente toccare con le mani il circuito stampato, mentre se usate una tensione di **220 volt** potrebbe risultare **molto pericoloso** farlo.

Delle due lampade collegate alle morsettiere poste a destra, la **LP1** si **spegne** quando diminuisce la luce che colpisce la **fotoresistenza**, mentre la **LP2** si **accende**.

Per usare questo circuito come **interruttore crepuscolare**, serve la sola lampada **LP2**.

Collocata la lampada LP2 alquanto distante dalla fotoresistenza e, dopo aver applicato sulla morsettiera posta in alto a sinistra la tensione di alimentazione di 12 volt, provate a coprire la fotoresistenza con una scatola, in modo da ridurre la luminosità captata dalla fotoresistenza; in questo mo-

do noterete che, raggiunto un certo valore di oscurità, la lampada LP2 si accende.

Il trimmer **R6** permette di determinare a quale livello di oscurità il relè si deve **eccitare**.

Ruotando il cursore del trimmer R6 in senso orario il relè si eccita con una media oscurità, mentre ruotandolo in senso antiorario il relè si eccita solo con il buio completo.

Volendo usare questo circuito come **interruttore crepuscolare**, dovete regolare il cursore del trimmer in modo che il relè si ecciti verso sera con una media oscurità.

Una volta realizzato questo circuito potete eseguire anche piccoli esperimenti, ad esempio appoggiando sulla superficie della fotoresistenza un vetro colorato, come una lente da occhiali da sole, potete regolare il trimmer **R6** fino a far eccitare il relè e constatare che, togliendo il vetro colorato, il relè si diseccita.

E, ancora, potete controllare se una lampada emette più luce rispetto ad un'altra, la trasparenza di un liquido, oppure la quantità di luce riflessa da una superficie se collocate la fotoresistenza all'interno di un tubetto scuro aperto solo ad una estremità.

Sono talmente tanti gli esperimenti che potete effettuare con questo circuito, che di sicuro non vi pentirete di averlo realizzato.

COSTO di REALIZZAZIONE

Costo di tutti i componenti necessari per realizzare il kit siglato LX.5034 visibili in fig.197, vale a dire circuito stampato, integrato LM.358 completo di zoccolo, transistor, relè, resistenze, condensatori, diodo led e fotoresistenze, escluse ovviamente le due lampade LP1-LP2

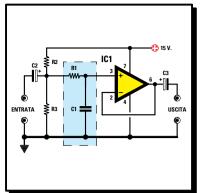
Lire 22.000 Euro 11,36

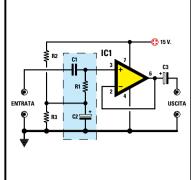
Costo del solo circuito stampato LX.5034 Lire 3.900 Euro 2,01

Tutti prezzi sono già **comprensivi** di IVA. Coloro che richiedono il kit in **contrassegno**, dovranno aggiungere le spese postali richieste dalle P.T. che si aggirano intorno a **L.7.000 Euro 3,62** per pacco.

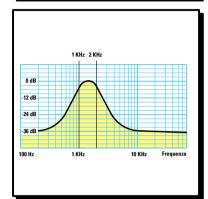
Zoom
Zoom
Indice
Sommario
Sommario
Esci

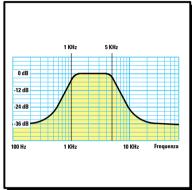
Avanti

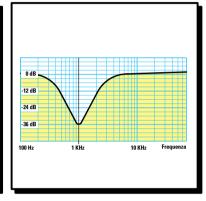












imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

In questa Lezione abbiamo raggruppato tutti gli **schemi** e le **formule** necessari per realizzare degli efficienti filtri **passa-basso**, **passa-alto**, **passa-banda** e **notch** con gli amplificatori operazionali. Poiché l'**attenuazione** di questi filtri viene espressa in **dB x ottava**, vi spiegheremo cosa significa ciò ed anche di quanto si **riduce** l'ampiezza del segnale applicato sui loro ingressi.

Può darsi che, soprattutto ai principianti, questa Lezione risulti un po' **noiosa**, ma non **sottovalutatela**, perché se un domani vi dovesse capitare di progettare o riparare qualsiasi **filtro** ci darete ragione della sua **utilità** e non rimpiangerete di aver impiegato del tempo per leggerla e capirla.

Se vi è capitato di consultare qualche testo, vi sarete accorti che non viene mai chiaramente precisato se l'alimentazione debba essere **duale** o **singola** e, pur ammettendo che sia sottinteso che debba essere **duale**, nessuno si prende la briga di spiegare quali modifiche occorre apportare ai circuiti per alimentarli con una tensione **singola**. Ancora, per realizzare dei filtri di **ordine superiore** viene spesso consigliato di collegare in **serie** più filtri di **ordine inferiore**, ma nessuno precisa che in casi come questo è assolutamente necessario modificare il **guadagno** di ogni singolo stadio per evitare che il filtro **autooscilli**.

Ebbene, in questa Lezione troverete risposta a tutte queste domande e a molte altre.

Avanti



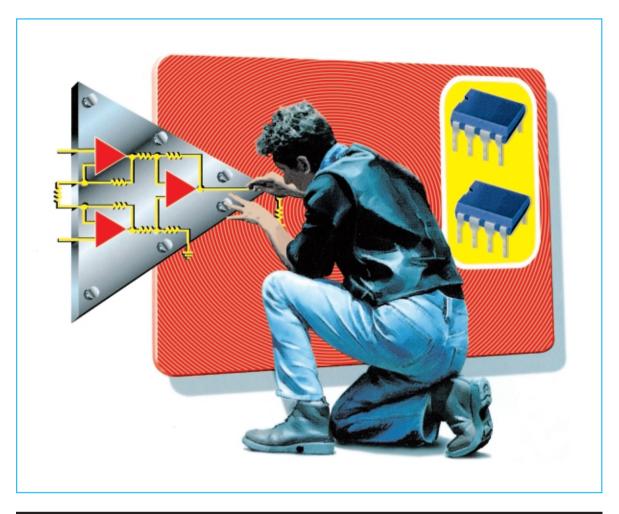


Zoom



Sommario S





FILTRI PASSA-BASSO PASSA-ALTO PASSA BANDA e NOTCH

I filtri vengono principalmente utilizzati per attenuare le frequenze audio.

A qualcuno questa affermazione potrebbe sembrare un paradosso: perché infatti, **attenuare** le frequenze quando nell'**Hi-Fi** si cerca di amplificarle in modo lineare dai **20 Hz** fino ai **30.000 Hz**?

Proprio nel campo Hi-Fi può risultare utile disporre di uno stadio che amplifichi le sole frequenze delle **note basse** per inviarle agli altoparlanti **woofer**, di un secondo stadio che amplifichi le sole frequenze delle **note medie** per inviarle agli altoparlanti **mid-range** e di un terzo stadio che amplifichi le sole frequenze delle **note acute** per inviarle agli altoparlanti **tweeter**.

Nota importante: vi ricordiamo che i filtri attivi non vanno applicati tra l'amplificatore e le Casse Acustiche, ma direttamente sull'ingresso dello stadio amplificatore. I filtri da applicare tra l'uscita dello stadio amplificatore e le Casse Acustiche sono fil-

tri passivi formati da induttanze e capacità e sono chiamati filtri crossover (vedi Lezione N.6).

Ma anche all'infuori dell'alta fedeltà ci sono apparecchiature che senza filtri non funzionerebbero a dovere. Ad esempio i **sismografi**, che, dovendo amplificare le sole frequenze **subsoniche**, hanno bisogno di stadi che eliminino tutte le frequenze **audio** per evitare che disturbino.

Lo stesso se passiamo agli **antifurti ultrasonici**, che dovendo amplificare le sole frequenze **ultracustiche**, devono disporre di filtri che **eliminino** tutte le frequenze che potrebbero farli **innescare**.

Vi sono inoltre **telecomandi** che **eccitano** un relè solo quando gli si invia una precisa frequenza e lo **diseccitano** con una frequenza differente.

Insomma, se non avessimo questi filtri molte apparecchiature elettroniche anche di uso comune **non** potrebbero funzionare.

. Indietro
. Zoom
. Zoom
. Indice
. Sommario

Esci

ATTENUAZIONE dB per OTTAVA

Di qualsiasi **filtro** si stia parlando, l'attenuazione viene sempre specificata con un **numero** seguito dalla dicitura **dB x ottava**.

```
6 dB x ottava (è un filtro di 1° ordine)
12 dB x ottava (è un filtro di 2° ordine)
18 dB x ottava (è un filtro di 3° ordine)
24 dB x ottava (è un filtro di 4° ordine)
30 dB x ottava (è un filtro di 5° ordine)
36 dB x ottava (è un filtro di 6° ordine)
42 dB x ottava (è un filtro di 7° ordine)
```

Confrontando questi dati un principiante può solo intuire che un filtro di 2° ordine, che attenua di 12 dB, è più efficiente di un filtro di 1° ordine, che attenua di 6 dB, e meno efficiente di un filtro di 3° ordine, che attenua di 18 dB, ma non può certo sapere di quante volte verrà attenuato un segnale applicato sull'ingresso del filtro.

Per aiutarvi nella **Tabella N.5** abbiamo riportato il valore con cui bisogna **dividere** la **tensione** applicata sull'**ingresso** per conoscere l'ampiezza del segnale che preleveremo sulla sua uscita.

TABELLA N.5

valore in dB	attenuazione sul valore di tensione
3 dB	volt : 1,41
6 dB	volt : 1,99
12 dB	volt : 3,98
18 dB	volt : 7,94
24 dB	volt : 15,85
30 dB	volt : 31,62
36 dB	volt : 63,10

Nella Tabella abbiamo inserito anche 3 dB perché tutti i filtri attenuano la frequenza di taglio di 3 dB.

COSA significa OTTAVA

Con il termine **ottava** si definiscono le frequenze **multiple** e **sottomultiple** della frequenza di riferimento utilizzate per il **calcolo** del filtro.

Le frequenze multiple o ottave superiori vanno moltiplicate per 2-4-8-16-32 ecc.

Le frequenze **sottomultiple** o **ottave inferiori** vanno **divise** per **2-4-8-16-32** ecc.

Le **ottave superiori** relative ad una frequenza di **1.000 Hz** sono:

```
1° ottava superiore = 1.000 x 2 = 2.000 Hz

2° ottava superiore = 1.000 x 4 = 4.000 Hz

3° ottava superiore = 1.000 x 8 = 8.000 Hz

4° ottava superiore = 1.000 x 16 = 16.000 Hz
```

Le **ottave inferiori** relative sempre ad una frequenza di **1.000 Hz** sono:

1° ottava inferiore = 1.000 : 2 = 500 Hz 2° ottava inferiore = 1.000 : 4 = 250 Hz 3° ottava inferiore = 1.000 : 8 = 125 Hz 4° ottava inferiore = 1.000 : 16 = 62.5 Hz

Un filtro passa-basso da 12 dB x ottava calcolato sui 1.000 Hz attenuerà i 1.000 Hz di 1,41 volte e tutte le ottave superiori di 3,98 volte.

Quindi se sull'ingresso del filtro applichiamo un segnale di 6,50 volt, sulla sua uscita preleveremo i 1.000 Hz e le ottave superiori con questi valori di tensione:

1.000 Hz	6,50:1,41=4,60 vol
2.000 Hz	4,60 : 3,98 = 1,15 vol
4.000 Hz	1,15 : 3,98 = 0,29 vol
8.000 Hz	0,29:3,98=0,07 vol
6 000 Hz	$0.07 \cdot 3.98 = 0.01 \text{ vol}$

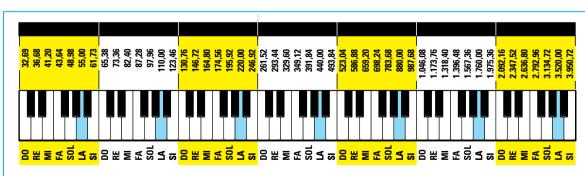


Fig.199 Per valutare i dB di attenuazione si prendono come riferimento le "ottave", cioè i multipli e i sottomultipli della frequenza base. Se consideriamo la frequenza di 440 Hz della nota LA, le ottave superiori sono delle note LA con frequenze di 880-1.760-3.520 Hz, mentre le ottave inferiori sono delle note LA con frequenze di 220-110-55 Hz.

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Un filtro passa-alto da 12 dB x ottava, sempre calcolato sui 1.000 Hz, attenuerà i 1.000 Hz di 1,41 volte e tutte le ottave inferiori di 3,98 volte.

Se quindi sull'ingresso del filtro applichiamo un segnale di 6,50 volt, sulla sua uscita preleveremo i 1.000 Hz e le ottave inferiori con questi valori di tensione:

1.000 Hz 6,50 : 1,41 = 4,60 volt 500 Hz 4,60 : 3,98 = 1,15 volt 250 Hz 1,15 : 3,98 = 0,29 volt 125 Hz 0,29 : 3,98 = 0,07 volt 62,5 Hz 0,07 : 3,98 = 0,01 volt

Se il filtro fosse del 3° ordine, che attenua di 18 dB x ottava, noi preleveremmo sulla sua uscita un segnale inferiore, perché dovremmo dividere ogni ottava inferiore per 7,94 volte.

FILTRO PASSA-BASSO

Si chiama **passa-basso** quel filtro che lascia passare senza **nessuna** attenuazione tutte le frequenze **inferiori** a quella per cui è stato calcolato ed **attenua** tutte le frequenze **superiori**.

La frequenza scelta per il calcolo del filtro si chiama frequenza di taglio ed è partendo da questo valore che il filtro inizia ad attenuare tutte le ottave superiori.

In fig.200 riportiamo il grafico di un filtro passa-basso da 12 dB x ottava con una frequenza di taglio calcolata sui 1.000 Hz.

Come potete notare, tutte le frequenze **inferiori** a **1.000 Hz** passano senza **nessuna** attenuazione, mentre le **ottave superiori** subiscono una **attenuazione** di **12 dB** per ogni **ottava**.

FILTRO PASSA-ALTO

Si chiama **passa-alto** quel filtro che lascia passare senza **nessuna** attenuazione tutte le frequenze **superiori** a quella per cui è stato calcolato ed **attenua** tutte le frequenze **inferiori**.

La frequenza scelta per il calcolo del filtro si chiama **frequenza di taglio** ed è partendo da questo valore che il filtro inizia ad **attenuare** tutte le **ottave inferiori**.

In fig.201 riportiamo il grafico di un filtro passa-alto da 12 dB x ottava con una frequenza di taglio calcolata sui 1.000 Hz.

Come potete notare, tutte le frequenze superiori a 1.000 Hz passano senza nessuna attenuazione, mentre le ottave inferiori subiscono una attenuazione di 12 dB per ogni ottava.

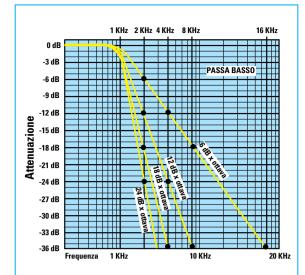


Fig.200 Un filtro passa-basso con una frequenza di taglio a 1.000 Hz ed una attenuazione di 6 dB per ottava attenua di 6 dB la frequenza di 2 KHz, di 12 dB la frequenza di 4 KHz e di 18 dB gli 8 KHz.

Un filtro passa-basso con una attenuazione di 12 dB per ottava attenua di 12 dB la frequenza di 2 KHz, di 24 dB la frequenza di 4 KHz e di 36 dB gli 8 KHz.

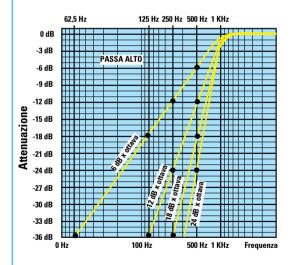


Fig.201 Un filtro passa-alto con una frequenza di taglio a 1.000 Hz ed una attenuazione di 6 dB per ottava attenua di 6 dB la frequenza di 500 Hz, di 12 dB la frequenza di 250 Hz e di 18 dB i 125 Hz.

Un filtro passa-alto con una attenuazione di 12 dB per ottava attenua di 12 dB la frequenza di 500 Hz, di 24 dB la frequenza di 250 Hz e di 36 dB i 125 Hz.











FILTRI PASSA-BASSO

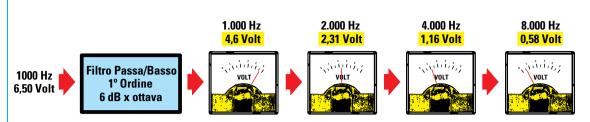


Fig.202 Se sull'ingresso di un filtro passa-basso da 6 dB x ottava calcolato per i 1.000 Hz applichiamo un segnale di 6,5 volt, la frequenza di 1.000 Hz uscirà con un'ampiezza di 4,6 volt, la 1° ottava di 2.000 Hz con un'ampiezza di 2,31 volt, la 2° ottava di 4.000 Hz con un'ampiezza di 1,16 volt e la 3° ottava di 8.000 Hz con un'ampiezza di 0,58 volt.

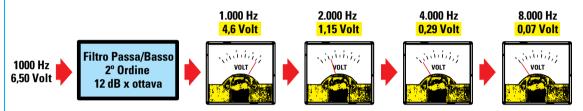


Fig.203 Se sull'ingresso di un filtro passa-basso da 12 dB x ottava calcolato per i 1.000 Hz applichiamo un segnale di 6,5 volt, la frequenza di 1.000 Hz uscirà con un'ampiezza di 4,6 volt, la 1° ottava di 2.000 Hz con un'ampiezza di 1,15 volt, la 2° ottava di 4.000 Hz con un'ampiezza di 0,29 volt e la 3° ottava di 8.000 Hz con un'ampiezza di 0,07 volt.

FILTRI PASSA-ALTO

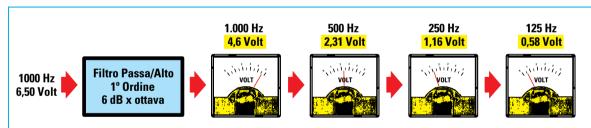


Fig.204 Se sull'ingresso di un filtro passa-alto da 6 dB x ottava calcolato per i 1.000 Hz applichiamo un segnale di 6,5 volt, la frequenza di 1.000 Hz uscirà con un'ampiezza di 4,6 volt, la 1° ottava di 500 Hz con un'ampiezza di 2,31 volt, la 2° ottava di 250 Hz con un'ampiezza di 1,16 volt e la 3° ottava di 125 Hz con un'ampiezza di 0,58 volt.

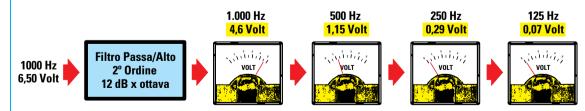


Fig.205 Se sull'ingresso di un filtro passa-alto da 12 dB x ottava calcolato per i 1.000 Hz applichiamo un segnale di 6,5 volt, la frequenza di 1.000 Hz uscirà con un'ampiezza di 4,6 volt, la 1° ottava di 500 Hz con un'ampiezza di 1,15 volt, la 2° ottava di 250 Hz con un'ampiezza di 0,29 volt e la 3° ottava di 125 Hz con un'ampiezza di 0,07 volt.

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

FILTRO PASSA-BANDA

Si chiama **passa-banda** quel filtro che lascia passare senza **nessuna** attenuazione una ristretta **banda** di frequenza.

Per il calcolo di questo filtro occorre determinare i valori della frequenza di **taglio inferiore** e della frequenza di **taglio superiore**.

Questo filtro lascia passare senza **nessuna** attenuazione tutte le frequenze comprese tra la frequenza di **taglio inferiore** e quella **superiore** ed **attenua** tutte le altre frequenze.

In fig.206 potete vedere il grafico di un filtro passa-banda calcolato sui 1.000 Hz (frequenza di taglio inferiore) e sui 2.000 Hz (frequenza di taglio superiore).

Come potete notare, tutte le frequenze comprese tra i 1.000 e i 2.000 Hz passano senza nessuna attenuazione, mentre le ottave inferiori a 1.000 Hz e quelle superiori a 2.000 Hz subiscono una notevole attenuazione.

FILTRO NOTCH

Si chiama **notch** (letteralmente **punta** di **freccia**) quel filtro che elimina una frequenza **indesiderata** e lascia passare senza **nessuna** attenuazione tutte le altre frequenze.

In fig.208 abbiamo riportato il grafico di un filtro **notch** calcolato sui **1.000 Hz**.

Come si può notare **solo** i **1.000 Hz** subiscono una notevole attenuazione.

FILTRI PASSA-BASSO di 1° ORDINE

Il filtro passa-basso di 1° ordine attenua di soli 6 dB x ottava ed è composto da una resistenza (vedi R1) e da un condensatore (vedi C1) collegati sull'ingresso non invertente + dell'operazionale IC1 come visibile in fig.209.

Dopo aver scelto i valori del condensatore e della resistenza, possiamo determinare il valore della **frequenza** di **taglio** utilizzando la formula:

Hertz = 159.000 : (R1 kiloohm x C1 nanoF.)

Conoscendo la **frequenza** di **taglio** del filtro e la capacità del condensatore **C1** oppure il valore della resistenza **R1** è possibile calcolare il valore dell'altro componente utilizzando queste formule:

C1 nanoF. = 159.000 : (R1 kiloohm x Hertz) R1 kiloohm = 159.000 : (C1 nanoF. x Hertz)

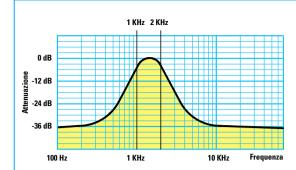


Fig.206 I filtri passa-banda vengono utilizzati per lasciare passare senza nessuna attenuazione solo una ristretta gamma di frequenze. Qui il grafico di un filtro che lascia passare le sole frequenze da 1 KHz fino a 2 KHz. Per realizzare questo filtro consigliamo gli schemi delle figg.213-216.

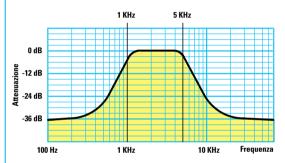


Fig.207 Se vi servono dei filtri passa-banda molto larghi, scartate gli schemi delle figg.213-216 ed utilizzate invece un filtro passa-alto seguito da un filtro passa-basso come visibile in fig.219. Qui il grafico di un filtro passa-banda che lascia passare le frequenze da 1 fino a 5 KHz.

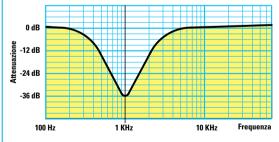
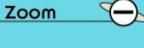
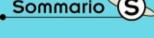


Fig.208 I filtri notch vengono utilizzati per attenuare solo la frequenza che è stata scelta come frequenza di taglio. Per realizzare questi filtri consigliamo di usare gli schemi riportati nelle figg.220-221. Qui il grafico di un filtro notch calcolato sulla frequenza di 1 KHz pari a 1.000 Hz.

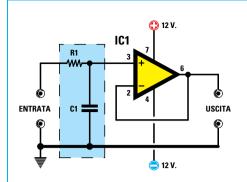












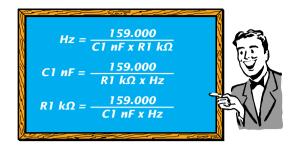


Fig.209 Filtro passa-basso di 1° ordine alimentato con una tensione Duale. Questo filtro attenuerà di 3 dB la frequenza di taglio e di 6 dB tutte le ottave superiori. Nel testo abbiamo riportato un esempio di come calcolare l'attenuazione per ogni ottava.

Osservate come il valore della **resistenza** debba essere espresso in **kiloohm** e quello del **condensatore** in **nanofarad**, quindi se il valore di questi componenti è in **ohm** e in **picofarad** bisognerà prima **dividerli** per **1.000**.

ohm: 1.000 = kiloohm picofarad: 1.000 = nanofarad

Il filtro riportato in fig.209 va alimentato con una tensione duale. Per alimentare il filtro passa-basso con una tensione singola dovremo modificare lo schema come visibile in fig.210. In pratica dovremo aggiungere due resistenze da 10.000 ohm collegate in serie e due condensatori elettrolitici, uno sull'ingresso ed uno sull'uscita.

ESEMPIO di calcolo della FREQUENZA

Abbiamo realizzato un filtro **passa-basso** utilizzando un condensatore da **10.000 picofarad** ed una resistenza da **15.000 ohm** e vorremmo conoscere il valore della **frequenza** di **taglio**.

Soluzione = come prima operazione dividiamo per **1.000** i **10.000** picofarad e i **15.000** ohm ottenendo **10** nanoF. e **15** kiloohm, poi calcoliamo la frequenza di taglio:

 $159.000 : (10 \times 15) = 1.060 \text{ Hertz}$

ESEMPIO di calcolo della CAPACITA'

Vogliamo realizzare un filtro passa-basso con una frequenza di taglio sui 400 Hz utilizzando una resistenza da 22.000 ohm.

Soluzione = per prima cosa dividiamo i **22.000 ohm** per **1.000** così da ottenere **22 kiloohm**, poi calcoliamo il valore del condensatore:

 $159.000 : (22 \times 400) = 18 \text{ nanofarad}$

corrispondenti a 18.000 picofarad.

Se in sostituzione della resistenza da 22 kiloohm ne usassimo una da 18 kiloohm, dovremmo au-

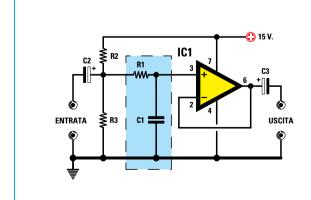


Fig.210 Se volessimo alimentare il filtro passa-basso di fig.209 con una tensione Singola, dovremmo aggiungere due resistenze da 10.000 ohm (vedi R2-R3) ed applicare un condensatore elettrolitico da 47 microfarad sull'ingresso e sull'uscita.

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

mentare il valore del condensatore a:

159.000 : (18 x 400) = 22 nanofarad

ESEMPIO di calcolo della RESISTENZA

Vogliamo realizzare un filtro passa-basso con una frequenza di taglio sui 600 Hz utilizzando un condensatore da 15.000 picofarad.

Soluzione = per prima cosa dividiamo i **15.000 picofarad** per **1.000** così da ottenere **15 nanofarad**, poi calcoliamo il valore della resistenza:

 $159.000 : (15 \times 600) = 17,66 \text{ kiloohm}$

Poiché il risultato non è un valore **standard**, possiamo utilizzare una resistenza da **18 kiloohm** oppure possiamo ridurre la capacità del condensatore a **12 nanofarad** per ottenere un valore di resistenza standard:

 $159.000 : (12 \times 600) = 22 \text{ kiloohm}$

FILTRI PASSA-ALTO di 1° ORDINE

Il filtro passa-alto di 1° ordine attenua di soli 6 dB x ottava ed è composto da un condensatore (vedi C1) e da una resistenza (vedi R1) collegati sull'ingresso non invertente + dell'operazionale IC1 come visibile in fig.211.

Dopo aver scelto i valori del condensatore e della resistenza, possiamo determinare il valore della **frequenza** di **taglio** utilizzando la formula:

Hertz = 159.000 : (R1 kiloohm x C1 nanoF.)

Conoscendo la **frequenza** di **taglio** del filtro e la capacità del **condensatore** C1 oppure il valore della resistenza R1 è possibile calcolare il valore dell'altro componente utilizzando queste formule:

C1 nanoF. = 159.000 : (R1 kiloohm x Hertz) R1 kiloohm = 159.000 : (C1 nanoF. x Hertz)

Come per le precedenti, anche in queste formule il valore della **resistenza** deve essere espresso in **kiloohm** e quello del **condensatore** in **nanofarad**.

Il filtro riportato in fig.211 va alimentato con una tensione duale. Per alimentare il filtro passa-alto con una tensione singola dovremo modificarlo come visibile in fig.212. In pratica dovremo aggiungere due resistenze da 10.000 ohm collegate in serie e un condensatore elettrolitico da 10 mi-

croF. sull'uscita (vedi **C3**). La resistenza **R1** anziché essere collegata a **massa** va collegata sulla giunzione delle due resistenze da **10.000 ohm**.

ESEMPIO di calcolo della FREQUENZA

Abbiamo realizzato un filtro passa-alto utilizzando un condensatore da 4.700 picofarad ed una resistenza da 15.000 ohm e vorremmo conoscere il valore della frequenza di taglio.

Soluzione = dopo aver diviso per **1.000** i valori in **picofarad** e **ohm** così da averli in **nanofarad** e **ki-loohm** possiamo calcolare la frequenza di taglio:

 $159.000 : (4,7 \times 15) = 2.255 \text{ Hertz}$

Considerando che sia il condensatore sia la resistenza hanno una loro tolleranza, la frequenza di taglio risulterà compresa tra i 2.200 e i 2.300 Hz.

ESEMPIO di calcolo della CAPACITA'

Vogliamo realizzare un filtro passa-alto con una frequenza di taglio sui 1.000 Hz utilizzando una resistenza da 47.000 ohm.

Soluzione = per prima cosa dividiamo i **47.000** ohm per **1.000** così da ottenere **47 kiloohm**, poi calcoliamo il valore del condensatore:

159.000 : (47 x 1.000) = 3,38 nanofarad

Poiché la capacità calcolata non è **standard**, possiamo usare un condensatore da **3,3 nanofarad**.

Se in sostituzione della resistenza da 47 kiloohm ne usassimo una da 15 kiloohm, potremmo usare un condensatore da:

 $159.000 : (15 \times 1.000) = 10 \text{ nanofarad}$

ESEMPIO di calcolo della RESISTENZA

Vogliamo realizzare un filtro passa-alto con una frequenza di taglio sui 2.200 Hz utilizzando un condensatore da 4.700 picofarad.

Soluzione = per prima cosa dividiamo i **4.700 picofarad** per **1.000** così da ottenere **4,7 nanofarad**, poi calcoliamo il valore della resistenza:

159.000 : (4,7 x 2.200) = 15,37 kiloohm

Poiché questo valore non è **standard**, possiamo usare una resistenza da **15 kiloohm**.

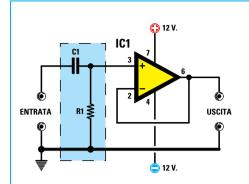












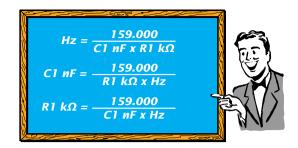


Fig.211 Filtro passa-alto di 1° ordine alimentato con una tensione Duale. Questo filtro attenuerà di 3 dB la frequenza di taglio e di 6 dB tutte le ottave inferiori. Nel testo abbiamo riportato un esempio di come calcolare l'attenuazione per ogni ottava.

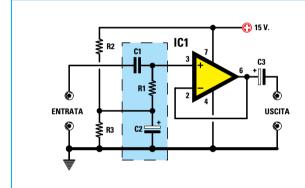


Fig.212 Se volessimo alimentare il filtro passa-alto di fig.211 con una tensione Singola, dovremmo aggiungere due resistenze da 10.000 ohm (vedi R2-R3) ed applicare un condensatore elettrolitico da 10 microfarad sull'uscita (vedi C3).

FILTRI PASSA-BANDA con 1 Operazionale

In fig.213 è riportato lo schema elettrico di un filtro **passa-banda** realizzato con un **operazionale**. Questo filtro presenta un inconveniente: è alquanto difficoltoso calcolare i valori delle sue resistenze.

Normalmente si stabilisce a priori il valore dei condensatori C1, dopodiché si calcola il valore della resistenza R3, poi della R2 ed infine della R1 utilizzando queste formule:

R3 kiloohm = 318.000 : (C1 nanoF. x Bp)
R2 kiloohm = 159.000 : (Q x Q x 2 x C1 x Bp)
R1 kiloohm = R3 : (2 x guadagno)

Si potrebbe anche iniziare stabilendo a caso il valore della R3 per poi calcolare il valore del condensatore C1 in nanofarad con la formula:

C1 nanoF. = 318.000 : (R3 kiloohm x Bp)

Tutte queste formule utilizzano dei valori contraddistinti dalle **sigle Bp** e **Q** di cui ancora non abbiamo spiegato il significato. **Bp** significa **banda passante** e questo valore si ricava **sottraendo** al valore della **frequenza massima** il valore della **frequenza minima**.

Il valore **Q** si ricava **dividendo** la frequenza **centrale** del filtro per il valore della banda passante.

Nel caso non ve ne foste accorti, anche in queste formule il valore delle **resistenze** è espresso in **ki-loohm**, quello dei **condensatori** in **nanofarad** mentre la **frequenza** è in **Hertz**.

Il filtro riportato in fig.213 va alimentato con una tensione **duale**. Per alimentare il filtro **passa-banda** con una tensione **singola** dovremo modificare lo schema come visibile in fig.214.

ESEMPIO di CALCOLO

L'esempio che abbiamo preparato vi aiuterà a capire come procedere per calcolare il valore delle resistenze che compongono questo filtro.

Vogliamo realizzare un filtro **passa-banda** che lasci passare senza attenuazione tutte le frequenze

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Esci

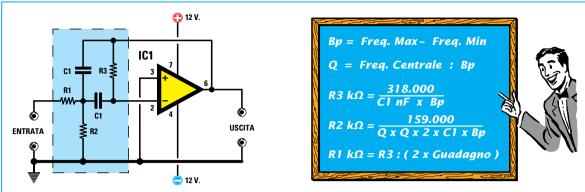
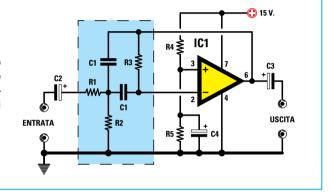


Fig.213 Filtro passa-banda alimentato con una tensione Duale. Prima di calcolare i valori di C1-R3-R2-R1 si dovrà determinare il valore della banda passante "Bp", dopodiché si dovrà ricavare il "fattore Q" (vedere l'esempio riportato nel testo).

Fig.214 Se volessimo alimentare il filtro passa-banda di fig.213 con una tensione Singola dovremmo aggiungere le resistenze R4-R5 da 10.000 ohm ed i condensatori elettrolitici C2-C3-C4 da 10 microF.



comprese tra i **2.100 Hz** e i **2.700 Hz** e ci serve conoscere il valore delle resistenze **R3-R2-R1**.

Soluzione = come prima operazione ricaviamo il valore della **banda passante Bp** sottraendo alla frequenza **massima** la frequenza **minima**.

2.700 - 2.100 = 600 Hz valore Bp

Come seconda operazione ricaviamo il valore della frequenza **centrale** utilizzando questa formula:

(Freq. massima + Freq. minima) : 2

La frequenza centrale risulterà perciò di:

(2.700 + 2.100) : 2 = 2.400 Hz

Come terza operazione determiniamo il **fattore Q** dividendo la **frequenza** centrale per **Bp**.

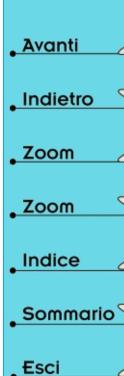
2.400 : 600 = 4 fattore Q

A questo punto non ci rimane che scegliere a caso la capacità del condensatore **C1** in **nanofarad**. Per evitare di scegliere dei valori non idonei, abbiamo realizzato l'utile **Tabella N.6** che riporta i va-

T_{i}	AB	EL	LA.	N.	6
---------	----	----	-----	----	---

frequenza centrale di lavoro			capacità in nanofarad				
da	100 Hz	а	500 Hz	da	33 nF	а	120 nF
da	500 Hz	а	1.000 Hz	da	10 nF	а	39 nF
da	1.000 Hz	а	5.000 Hz	da	3,9 nF	а	15 nF
da	5.000 Hz	а	10.000 Hz	da	1,8 nF	а	5,6 nF

Capacità consigliate espresse in nanofarad per i condensatori C1 in funzione della frequenza centrale di lavoro del filtro.



lori che è consigliabile usare in relazione alla frequenza **centrale** di lavoro del filtro.

Dunque con una frequenza centrale di 2.400 Hz possiamo scegliere una capacità compresa tra i 3,9 nanofarad e i 15 nanofarad.

Tenete presente che più **bassa** sarà la capacità dei condensatori **C1**, più **alto** risulterà il valore delle **resistenze**.

Scegliendo per C1 una capacità di 12 nanofarad e sapendo che il valore Bp è di 600 Hz, possiamo calcolare il valore della R3 utilizzando la formula:

R3 kiloohm = 318.000 : (C1 nanoF. x Bp)

318.000: $(12 \times 600) = 44,16$ kiloohm

Per ottenere questo valore, che non è standard, colleghiamo in **serie** due resistenze da **22 kiloohm**.

Ora possiamo calcolare anche il valore della resistenza **R2**, perché sappiamo che il fattore **Q** è **4**, che il valore di **C1** è **12 nanofarad** e che il valore della banda passante **Bp** è **600**:

R2 kiloohm = $159.000 : (Q \times Q \times 2 \times C1 \times Bp)$

 $159.000 : (4 \times 4 \times 2 \times 12 \times 600) = 0,69 \text{ kiloohm}$

Poiché questo valore non è standard, infatti **0,69 kiloohm** equivalgono a **690 ohm**, possiamo usare il valore più prossimo, cioè **680 ohm**.

Per ultimo calcoliamo il valore della resistenza R1 utilizzando la formula:

R1 kiloohm = R3 : (2 x guadagno)

Il **guadagno** non deve mai superare il valore di **2**, perciò è consigliabile scegliere **1,4-1,6-1,8**. Supponendo di scegliere un **guadagno** di **1,5**, per **R1** dovremo usare una resistenza da:

44 : (2 x 1,5) = 14,66 kiloohm

pari a **14.660 ohm**. Poiché anche questo valore non è standard usiamo il valore più prossimo, cioè **15.000 ohm** pari a **15 kiloohm**.

FILTRI PASSA-BANDA con 2 Operazionali

In fig.215 è riportato lo schema elettrico di un filtro **passa-banda** realizzato con 2 **operazionali**. Rispetto al precedente, questo filtro presenta un vantaggio: il calcolo delle resistenze **R1-R2** risulta molto più semplice.

Anche per questo filtro è necessario scegliere arbitrariamente la capacità del condensatore **C1** in relazione al valore della frequenza **centrale** di lavoro del filtro e in questo vi aiuta la **Tabella N.6**.

Stabilito il valore dei **condensatori C1** possiamo determinare il valore delle **resistenze** utilizzando queste formule:

R2 kiloohm = 159.000 : (Freq centr. x C1 nanoF.)
R1 kiloohm = Q x R2

Si potrebbe anche iniziare scegliendo a caso il valore della **R2** per poi calcolare il valore del condensatore **C1** in **nanofarad** con la formula:

C1 nanoF. = 159.000 : (Freq centr. x R2 kiloohm)

Per conoscere il valore della **frequenza centrale** possiamo utilizzare la formula:

Hertz = 159.000 : (R2 kiloohm x C1 nanoF.)

Per determinare il valore delle resistenze R1-R2 dobbiamo conoscere il valore Bp della frequenza centrale e il fattore Q.

Il valore **Bp** si ricava **sottraendo** alla **frequenza massima** il valore della **frequenza minima**.

La Frequenza centrale si calcola facendo la somma della frequenza massima con la minima e dividendo il risultato per 2.

Il valore **Q** si determina **dividendo** la frequenza **centrale** del filtro per il valore **Bp**.

Il filtro riportato in fig.215 va alimentato con una tensione **duale**. Per alimentare il filtro **passa-banda** con una tensione **singola** dovremo modificare lo schema come visibile in fig.216.

ESEMPIO di CALCOLO

Vogliamo realizzare un filtro **passa-banda** che lasci passare tutte le frequenze comprese tra i **2.100 Hz** e i **2.700 Hz** e ci serve conoscere quali valori usare per le resistenze **R2-R1**.

Soluzione = come prima operazione calcoliamo il valore della **banda passante Bp** sottraendo alla frequenza **massima** la frequenza **minima**.

2.700 - 2.100 = 600 Hz valore Bp

Come seconda operazione ricaviamo il valore della frequenza **centrale** utilizzando questa formula:

(Freq. massima + Freq. minima) : 2

Indietro

Zoom

Zoom
Indice

Sommario

Sommario

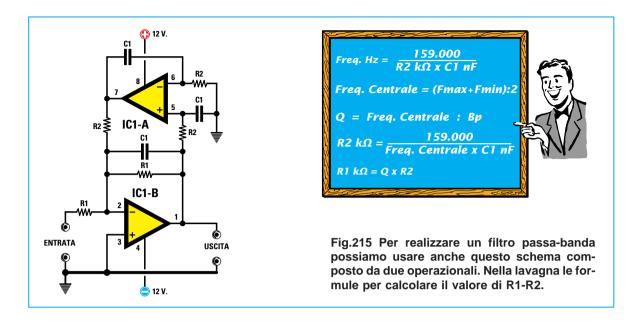
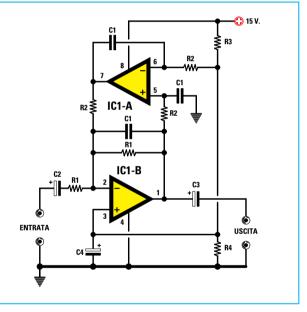


Fig.216 Se volessimo alimentare lo schema di fig.215 con una tensione Singola dovremmo modificarlo come visibile in questa figura. In pratica dovremmo aggiungere due resistenze (vedi R3-R4) da 10.000 ohm collegate in serie e sulla loro giunzione collegare il piedino "invertente" di IC1/A ed il piedino "non invertente" di IC1/B, inoltre dovremmo inserire nei punti indicati i condensatori elettrolitici C2-C3-C4 da 10 microfarad. Per calcolare i valori di C1-R1-R2 si possono utilizzare le stesse formule già adoperate per la fig.215.



La frequenza **centrale** risulterà perciò di:

(2.700 + 2.100) : 2 = 2.400 Hz

Come terza operazione determiniamo il **fattore Q** dividendo la **frequenza** centrale per **Bp**.

2.400 : 600 = 4 fattore Q

A questo punto non ci rimane che scegliere a caso la capacità del condensatore C1 in nanofarad.

Per poter fare un confronto con il filtro precedente (vedi fig.213) possiamo utilizzare lo stesso valore di capacità, cioè **12 nanofarad**.

Poiché la frequenza **centrale** del nostro filtro è di **2.400 Hz** possiamo calcolare il valore della resistenza **R2** utilizzando la formula:

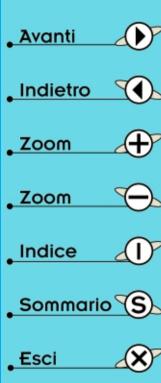
R2 kiloohm = 159.000 : (Freq centr. x C1 nanoF.)

 $159.000 : (2.400 \times 12) = 5,52 \text{ kiloohm}$

Poiché questo valore non è standard usiamo quello più prossimo, cioè **5,6 kiloohm**.

Sapendo che il fattore Q è pari a 4 possiamo calcolare il valore della resistenza R1 con la formula:

 $R1 \text{ kiloohm} = Q \times R2$



$4 \times 5.6 = 22.4 \text{ kiloohm}$

E poiché anche questo valore **non** è standard usiamo quello più prossimo, cioè **22.000 ohm**.

Per conoscere la frequenza **centrale** del nostro filtro con i valori scelti, utilizziamo la formula:

Hertz = 159.000: (R2 kiloohm x C1 nanoF.)

 $159.000 : (5.6 \times 12) = 2.366 Hz$

Considerando la **tolleranza** delle capacità e delle resistenze, la frequenza **centrale** potrebbe essere

sui 2.300 Hz oppure sui 2.410 Hz.

Ammesso che la frequenza centrale sia di 2.300 Hz, avendo un Q pari a 4, che ci permette di ottenere una banda passante di 600 Hz, il nostro filtro lascerà passare senza nessuna attenuazione tutte le frequenze comprese tra:

2.300 - (600 : 2) = 2.000 Hz Freq minima 2.300 + (600 : 2) = 2.600 Hz Freq massima

Per **restringere** il nostro filtro basterebbe calcolarlo con un **Q** pari a **3** e se lo volessimo **allargare** potremmo calcolarlo con un **Q** pari a **5**.

FILTRI PASSA-BANDA molto LARGHI

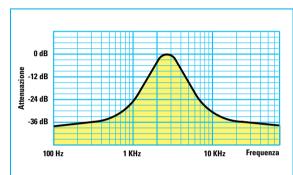


Fig.217 I filtri passa-banda riportati nelle figg.213-214-215-216 sono ottimi per ottenere delle bande passanti molto strette.

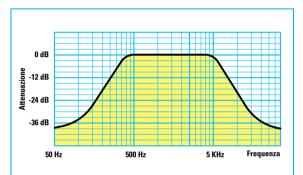


Fig.218 Per realizzare dei filtri passa-banda larghi diversi KHz conviene usare un filtro passa-alto ed un filtro passa-basso.

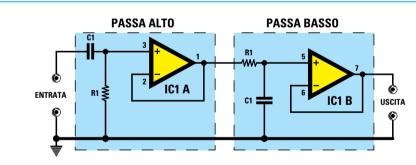


Fig.219 Per ottenere delle bande passanti larghe diversi KHz si utilizza un filtro passa-alto calcolato sulla frequenza ALTA che si desidera attenuare, seguito da un filtro passa-basso calcolato sulla frequenza BASSA che si desidera attenuare (vedi fig.218).

I filtri passa-banda che vi abbiamo presentato finora sono validi per ottenere delle ristrette bande passanti di poche centinaia di Hz e non per delle bande passanti di qualche migliaia di Hz.

Se, ad esempio, dovessimo realizzare un filtro **passa-banda** che lasciasse passare tutte le frequenze comprese tra un minimo di **400 Hz** fino ad un massimo di **5.000 Hz**, dovrebbe avere una **banda passante** di:

5.000 - 400 = 4.600 Hz

Per ottenere un filtro con una così larga banda pas-

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Indice

Sommario

Sommario

Esci

sante si può utilizzare un piccolo espediente, che consiste nel collegare in serie un filtro passa-alto con un filtro passa-basso (vedi fig.219).

Calcolando il filtro passa-alto con una frequenza di taglio di 400 Hz, questo lascerà passare senza nessuna attenuazione tutte le freguenze superiori a 400 Hz fino ad arrivare oltre i 30.000 Hz.

Il filtro passa-basso collegato sulla sua uscita verrà calcolato con una frequenza di taglio di 5.000 Hz per lasciar passare senza nessuna attenuazione tutte le frequenze inferiori a 5.000 Hz. ma non quelle **superiori**.

Poiché il filtro passa-alto ha già eliminato tutte le frequenze inferiori ai 400 Hz, noi otterremo un valido passa-banda da 400 Hz a 5.000 Hz.

FILTRI NOTCH di 1° ORDINE

Il filtro notch di 1° ordine è composto da quattro resistenze e quattro condensatori collegati come visibile in fig.220.

Come potete notare, i due condensatori centrali C1 sono collegati in parallelo perché questa capacità deve risultare esattamente il doppio del valore degli altri due condensatori C1.

Le due resistenze centrali R1 risultano collegate in parallelo perché questo valore di resistenza deve risultare esattamente la metà del valore delle altre due resistenze R1.

Dopo aver scelto i valori del condensatore e della resistenza noi possiamo determinare il valore della frequenza di notch utilizzando la formula:

Hertz = 159.000 : (R1 kiloohm x C1 nanoF.)

Conoscendo la freguenza di taglio del filtro ed il valore dei condensatori C1 o delle resistenze R1 è possibile calcolare il valore degli altri componenti utilizzando queste due formule:

C1 nanoF. = 159.000 : (R1 kiloohm x Hertz) R1 kiloohm = 159.000 : (C1 nanoF. x Hertz)

Anche in queste due formule il valore della resistenza deve essere espresso in kiloohm e quello del condensatore in nanofarad.

Il filtro riportato in fig.220 va alimentato con una tensione duale. Per alimentare un filtro notch con una tensione singola dobbiamo modificare lo schema come visibile in fig.221. In pratica dovremo aggiungere due resistenze da 10.000 ohm collegate in serie e due condensatori elettrolitici: uno sull'ingresso ed uno sull'uscita.

ESEMPIO di calcolo della FREQUENZA

Abbiamo realizzato un filtro notch utilizzando dei condensatori da 15 nanofarad e delle resistenze da 100 kiloohm e vorremmo conoscere il valore della frequenza di taglio.

Soluzione = i valori sono già in nanofarad e in kiloohm guindi non ci rimane che eseguire i calcoli:

 $159.000 : (100 \times 15) = 106 \text{ Hertz}$

Considerando che il condensatore e la resistenza hanno una loro tolleranza, la freguenza di taglio risulterà compresa tra i 100 e i 110 Hz. Se dovessimo ottenere un notch sull'esatta fre-

quenza di 100 Hz, potremmo applicare in parallelo ad ogni condensatore una supplementare capacità di 820 picofarad, pari a 0,82 nanofarad, in modo da ottenere una capacità totale di 15.82 nanofarad. La frequenza di taglio sarebbe quindi di:

 $159.000 : (100 \times 15.82) = 100.5 \text{ Hertz}$

ESEMPIO di calcolo della CAPACITA'

Vogliamo realizzare un filtro notch per eliminare un ronzio sui 100 Hz utilizzando quattro resistenze da 150.000 ohm.

Soluzione = per prima cosa dividiamo i 150.000 ohm per 1.000 così da ottenere 150 kiloohm, poi calcoliamo il valore del condensatore:

 $159.000 : (150 \times 100) = 10,6 \text{ nanofarad}$

Poiché questo valore non è standard, possiamo usare 10 nanofarad, pari a 10.000 picofarad, anche in base alla considerazione che sia i valori dei condensatori sia quelli delle resistenze hanno sempre delle tolleranze.

ESEMPIO di calcolo della RESISTENZA

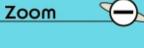
Vogliamo realizzare un filtro notch per i 100 Hz utilizzando dei condensatori da 15.000 picofarad.

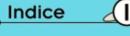
Soluzione = per prima cosa dividiamo i 15.000 picofarad per 1.000 così da ottenere 15 nanofarad, poi calcoliamo il valore della resistenza:

159.000 : (15 x 100) = 106 kiloohm

Questo valore non è standard, ma possiamo tranquillamente usare una resistenza da 100 kiloohm.











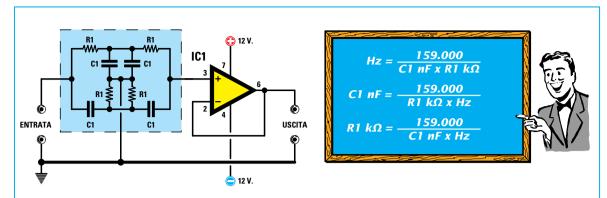
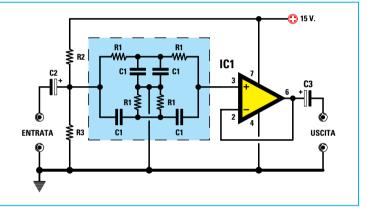


Fig.220 Filtro notch alimentato con una tensione Duale. Per calcolare la capacità in nanofarad dei condensatori C1 ed il valore in kiloohm delle resistenze R1 conoscendo il valore della freguenza in hertz si useranno le formule riportate nella lavagna.

Fig.221 Se volessimo alimentare il filtro di fig.220 con una tensione Singola dovremmo aggiungere le resistenze R2-R3 da 10.000 ohm e due condensatori elettrolitici C2-C3 da 10 microF.

Nel testo vi spieghiamo perché al centro del filtro occorrono due condensatori C1 e due resistenze R1 collegate in parallelo.



FILTRI DI 2° ORDINE

Abbiamo visto che con i filtri passa-basso o passa-alto di 1° ordine si ottengono delle attenuazioni di 6 dB x ottava.

Per ottenere delle **attenuazioni** maggiori dobbiamo passare ai filtri di **2° ordine**. Conoscendo il valore della frequenza di taglio ed il valore dei condensatori oppure delle resistenze è possibile determinare il valore dell'altro componente utilizzando queste due formule:

C1 nanoF. = 159.000 : (R1 kiloohm x Hertz) R1 kiloohm = 159.000 : (C1 nanoF. x Hertz)

FILTRI PASSA-BASSO di 2° ORDINE

Per realizzare un filtro passa-basso di 2° ordine, che attenua 12 dB x ottava, si deve utilizzare lo schema visibile in fig.222.

Questo filtro è composto da due resistenze di identico valore (vedi R1-R1) e da due condensatori di identico valore (vedi C1-C1).

Dopo aver scelto i valori del condensatore e della resistenza, possiamo conoscere il valore della **frequenza** di **taglio** utilizzando la formula:

Hertz = 159.000 : (R1 kiloohm x C1 nanoF.)

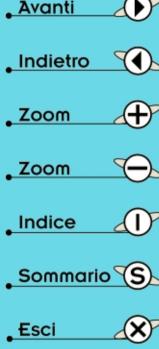
Per compensare le perdite questo stadio deve guadagnare circa 2,7 volte.

A questo proposito vi ricordiamo che il **guadagno** di questa configurazione, di cui abbiamo già parlato nella Lezione N.20 (vedi a questo proposito la fig.106) si calcola con la formula:

Guadagno = (R3 : R2) + 1

Per semplificare i calcoli è consigliabile stabilire il valore della resistenza **R2** per poi ricavare il valore della **R3** eseguendo questa operazione:

 $R3 = R2 \times 1,7$



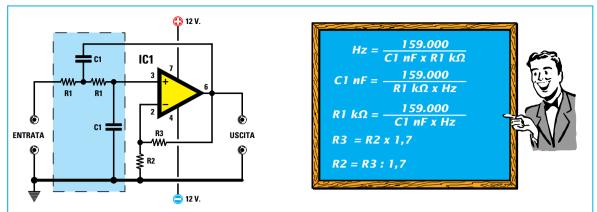
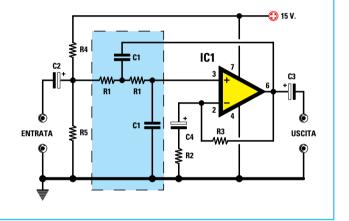


Fig.222 Filtro passa-basso di 2° ordine alimentato con una tensione Duale. Questo filtro attenuerà di 3 dB la frequenza di taglio e di 12+3 dB tutte le ottave inferiori. Il valore della resistenza R3 deve essere maggiore di R2 di 1,7 volte (leggere testo).

Fig.223 Se volessimo alimentare il filtro passa-basso di fig.222 con una tensione Singola dovremmo aggiungere due resistenze da 10.000 ohm (vedi R4-R5) e poi applicare un condensatore elettrolitico da 10 microF. sull'ingresso e sull'uscita.



Ovviamente si può anche stabilire il valore della resistenza **R3** e poi determinare il valore della resistenza **R2** eseguendo questa operazione:

R2 = R3 : 1.7

Da questi calcoli non riusciremo mai ad ottenere dei valori **standard**. Se infatti, scegliamo a caso per la **R2** un valore di **3.300 ohm**, dovremmo usare per la **R3** questo valore:

$3.300 \times 1,7 = 5.610 \text{ ohm per la R3}$

Se scegliamo un valore standard di **5.600 ohm** per la **R3**, dovremmo usare per la **R2** un valore di:

5.600 : 1,7 = 3.294 ohm per la R2

All'atto pratico però possiamo tranquillamente usare per la resistenza R3 un valore di 5.600 ohm e per la resistenza R2 un valore di 3.300 ohm.

Se proviamo a calcolare il **guadagno** otterremo:

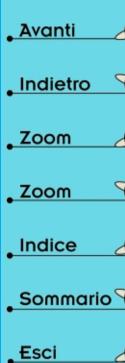
(5.600:3.300)+1=2,696 volte

Considerando che la differenza tra un guadagno di 2,7 e 2,696 è irrisoria, possiamo considerare questi due valori di resistenza ideali.

Il filtro riportato in fig.222 va alimentato con una tensione duale. Per alimentare il filtro passa-basso di 2° ordine con una tensione singola dovremo modificare lo schema come visibile in fig.223. In pratica dovremo aggiungere due resistenze da 10.000 ohm ed inserire sia sull'ingresso sia sull'uscita un condensatore elettrolitico da 10-22 microfarad (vedi C2-C3).

FILTRI PASSA-ALTO di 2° ORDINE

Per realizzare un filtro **passa-alto** di **2° ordine**, che attenua **12 dB x ottava**, si deve utilizzare lo schema visibile in fig.224.



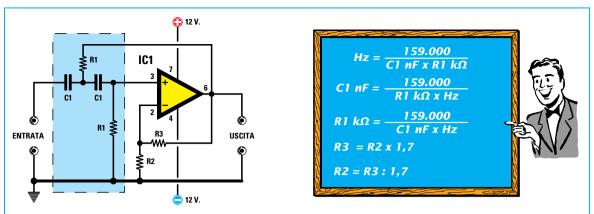
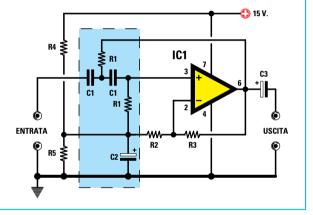


Fig.224 Filtro passa-alto di 2° ordine alimentato con una tensione Duale. Questo filtro attenuerà di 3 dB la frequenza di taglio e di 12+3 dB tutte le ottave inferiori. Il valore della resistenza R3 deve essere maggiore di R2 di 1,7 volte (leggere testo).

Fig.225 Se volessimo alimentare il filtro passa-alto di fig.224 con una tensione Singola dovremmo aggiungere due resistenze da 10.000 ohm (vedi R4-R5) e poi applicare un condensatore elettrolitico da 10 microF. sull'uscita dell'operazionale (vedi C3).



Dopo aver scelto i valori del condensatore e della resistenza, possiamo conoscere il valore della **frequenza** di **taglio** utilizzando la formula:

Hertz = 159.000 : (R1 kiloohm x C1 nanoF.)

Conoscendo il valore della frequenza di **taglio** ed il valore dei **condensatori** oppure delle **resistenze** è possibile determinare il valore dell'altro componente utilizzando queste due formule:

C1 nanoF. = 159.000 : (R1 kiloohm x Hertz) R1 kiloohm = 159.000 : (C1 nanoF. x Hertz)

Per compensare le perdite, anche questo filtro deve guadagnare circa 2,7 volte, quindi come per il precedente filtro passa-basso vi consigliamo di usare per R3 un valore di 5.600 ohm e per R2 un valore di 3.300 ohm.

Il filtro riportato in fig.224 va alimentato con una tensione duale. Per alimentare il filtro passa-alto di 2° ordine con una tensione singola dovremo

modificare lo schema come visibile in fig.225. In pratica dovremo aggiungere due resistenze da 10.000 ohm ed inserire un condensatore elettrolitico sull'uscita (vedi C3). La resistenza R1 anziché essere collegata a massa va collegata sulla giunzione delle due resistenze da 10.000 ohm.

FILTRI NOTCH di 2° ORDINE

Per realizzare un filtro **notch** di **2° ordine** vi consigliamo di utilizzare lo schema riportato in fig.226. In questo filtro **notch** di **2° ordine** il segnale va applicato sull'ingresso **invertente** –.

Come potete notare, i due condensatori C1 applicati sull'ingresso sono collegati in **parallelo** perché questa capacità deve risultare esattamente il **doppio** del valore degli altri due condensatori C1. Anche le due resistenze R1 applicate sull'ingresso risultano collegate in **parallelo**, perché questo valore di resistenza deve risultare esattamente la **metà** del valore delle altre due resistenze R1.

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Esci

Avanti

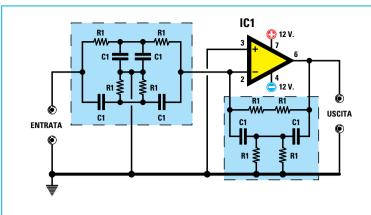
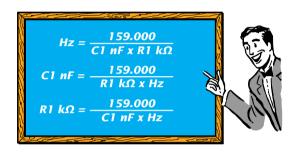


Fig.226 Per realizzare un filtro notch di 2° ordine alimentato con una tensione Duale vi consigliamo di utilizzare questo schema.

Fig.227 Per calcolare i valori dei condensatori C1 in nanofarad e delle resistenze R1 in kiloohm del filtro di fig.226 si possono usare le formule in questa lavagna.



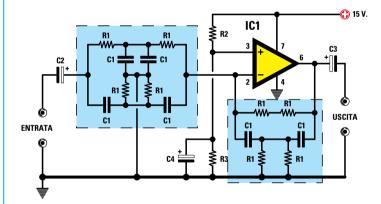


Fig.228 Per alimentare il filtro di fig.227 con una tensione Singola dovremo aggiungere due resistenze da 10.000 ohm (vedi R2-R3) ed applicare nelle posizioni indicate C2-C3-C4 degli elettrolitici da 10 microfarad.

Tra il piedino d'uscita e l'ingresso **invertente** è necessario collocare un secondo filtro collegando due resistenze **R1** in **serie** e due in **parallelo** come visibile in fig.226.

Dopo aver scelto i valori del condensatore e della resistenza, possiamo conoscere il valore della **frequenza** di **taglio** utilizzando la formula:

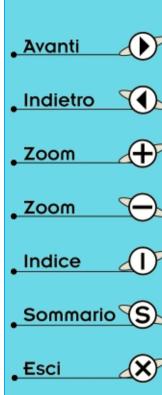
Hertz = 159.000 : (R1 kiloohm x C1 nanoF.)

Conoscendo il valore della frequenza di **taglio** ed il valore dei **condensatori** oppure delle **resistenze** è possibile determinare il valore dell'altro com-

ponente utilizzando queste due formule:

C1 nanoF. = 159.000 : (R1 kiloohm x Hertz) R1 kiloohm = 159.000 : (C1 nanoF. x Hertz)

Il filtro riportato in fig.226 va alimentato con una tensione duale. Per alimentare il filtro notch di 2° ordine con una tensione singola dovremo modificare lo schema come visibile in fig.228. In pratica dovremo aggiungere due resistenze da 10.000 ohm più un condensatore elettrolitico collegando la loro giunzione sull'ingresso non invertente. Sia sull'ingresso sia sull'uscita dovremo applicare due ulteriori condensatori elettrolitici che abbiano una capacità di 10 o 22 microfarad.



FILTRI DI ORDINE SUPERIORE

Se volessimo realizzare dei filtri con una attenuazione maggiore di 12 dB x ottava dovremmo collegare in serie più filtri. Ad esempio, collegando in serie ad un filtro di 1° ordine, che attenua 6 dB x ottava, un filtro di 2° ordine, che attenua 12 dB x ottava, otteniamo un filtro con un'attenuazione di 6+12 = 18 dB x ottava.

Collegando in serie due filtri di 2° ordine, che attenuano 12 dB x ottava, otteniamo un filtro con una attenuazione totale di 12+12 = 24 dB x ottava. È abbastanza intuitivo che se vogliamo realizzare un filtro che attenui 36 dB x ottava dovremo collegare in serie tre filtri di 2° ordine.

Nei filtri passa-basso o passa-alto ogni singolo stadio dovrà amplificare leggermente il segnale applicato sul suo ingresso, in modo che dall'uscita non fuoriesca un segnale che risulti attenuato.

Per modificare il **guadagno** di ogni singolo stadio basta variare il valore di due resistenze, quella collegata tra l'uscita e il piedino **non invertente** e quella collegata tra questo piedino e la **massa**.

Se amplifichiamo il segnale più del necessario il filtro potrebbe **autooscillare**, quindi vi consigliamo di rispettare i valori ohmici riportati su ogni singolo stadio (vedi figg.229-230-231-232).

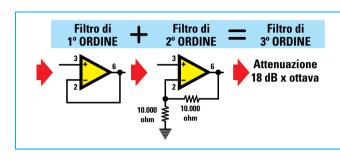


Fig.229 In un filtro di 3° ordine vanno collegate sull'ultimo operazionale due resistenze che abbiano lo stesso valore ohmico. Solitamente si utilizzano resistenze da 10.000 ohm.

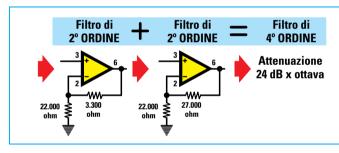
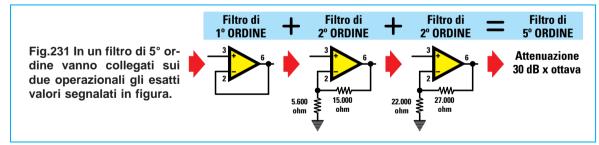
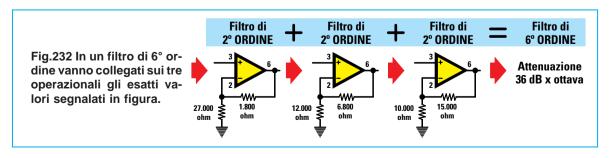


Fig.230 In un filtro di 4° ordine vanno collegati sul primo operazionale a sinistra i valori di 3.300 e 22.000 ohm, mentre sul secondo operazionale a destra 27.000 e 22.000 ohm.





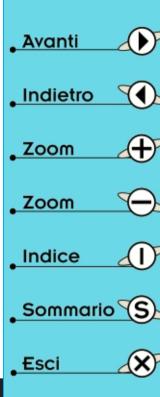
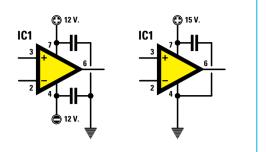
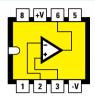
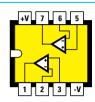


Fig.233 Sebbene negli schemi elettrici raffigurati in questa lezione non siano mai stati inseriti i necessari condensatori, tra i due piedini di alimentazione e la massa andranno sempre collegati dei condensatori ceramici o poliesteri da 100.000 picofarad.

Ricordate inoltre che negli integrati con 1 operazionale il piedino di alimentazione Positivo è il 7, mentre negli integrati con 2 operazionali è l'8. Negli integrati con 4 operazionali il piedino di alimentazione Positivo è il 4 ed il Negativo l'11 (vedi fig.234).







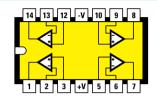


Fig.234 Connessioni viste da sopra degli integrati contenenti 1, 2 e 4 operazionali.

FILTRI PASSA-BASSO di 3° ORDINE

Per realizzare un filtro passa-basso di 3° ordine che attenua 18 dB x ottava occorre collegare in serie ad un filtro passa-basso di 1° ordine, che attenua 6 dB x ottava, un filtro passa-basso di 2° ordine, che attenua 12 dB x ottava (vedi fig.235). Per calcolare la frequenza di taglio in Hertz oppure il valore dei condensatori C1 o delle resistenze R1, usiamo sempre le stesse formule, cioè:

Hertz = 159.000 : (R1 kiloohm x C1 nanoF.) C1 nanoF. = 159.000 : (R1 kiloohm x Hertz) R1 kiloohm = 159.000 : (C1 nanoF. x Hertz)

In questo filtro l'ultimo operazionale, siglato IC1/B, deve guadagnare 2 volte, quindi il valore delle resistenze R3-R2 deve risultare identico.

Abbiamo infatti più volte ripetuto che il **guadagno** di uno stadio che utilizza l'ingresso **non invertente** si calcola con la formula:

Guadagno = (R3 : R2) + 1

Se per le resistenze R3-R2 sceglieremo un valore di 10.000 ohm otterremo un guadagno di:

(10.000 : 10.000) + 1 = 2 volte

Noi abbiamo scelto un valore di 10.000 ohm, ma, ovviamente, lo stesso guadagno si ottiene usando due identiche resistenze da 8.200 ohm oppure da 12.000 ohm.

Il filtro **passa-basso** riportato in fig.235 va alimentato con una tensione **duale**.

Se volessimo alimentare questo filtro con una tensione **singola**, dovremmo collegare in serie al **filtro** di **1° ordine** visibile in fig.210 il filtro di **2° ordine** visibile in fig.223.

FILTRI PASSA-ALTO di 3° ORDINE

Anche per realizzare un filtro passa-alto di 3° ordine che attenua 18 dB x ottava occorre collegare in serie ad un filtro passa-alto di 1°ordine, che attenua 6 dB x ottava, un filtro passa-alto di 2° ordine che attenua 12 dB x ottava.

In fig.236 è visibile lo schema di un filtro **passa-al-to** di **3° ordine**.

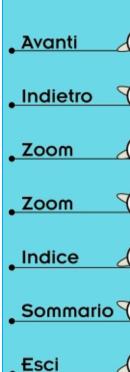
Per calcolare il valore della **frequenza** in **Hertz** o quello dei **condensatori** o delle **resistenze** le formule sono sempre le stesse:

Hertz = 159.000 : (R1 kiloohm x C1 nanoF.) C1 nanoF. = 159.000 : (R1 kiloohm x Hertz) R1 kiloohm = 159.000 : (C1 nanoF. x Hertz)

Anche in questo filtro l'ultimo operazionale IC1/B deve essere calcolato per guadagnare 2 volte, quindi, come già precisato per il filtro passa-basso, le due resistenze R3-R2 debbono risultare di valore identico. Anche in questo caso vi consigliamo di usare due resistenze da 10.000 ohm.

Il filtro **passa-alto** riportato in fig.236 va alimentato con una tensione **duale**.

Se volessimo alimentare questo filtro con una tensione **singola**, dovremmo collegare in serie al **filtro** di **1° ordine** visibile in fig.212 il filtro di **2° ordine** visibile in fig.225.



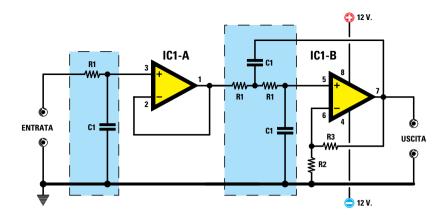


Fig.235 Per realizzare un filtro passa-basso di 3° ordine in grado di attenuare di 18 dB tutte le ottave superiori, basta collegare in serie ad un filtro di 1° ordine (vedi fig.209) un filtro di 2° ordine (vedi fig.222). Per calcolare la frequenza di taglio in Hertz oppure i valori di C1 o di R1 si useranno le formule riportate nella lavagna visibile in fig.237. Nota: in questo filtro il valore delle resistenze R2-R3 deve essere di 10.000 ohm.

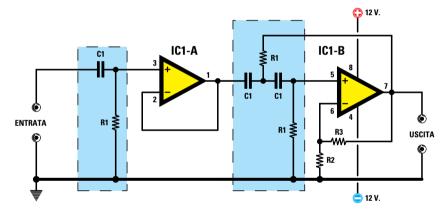
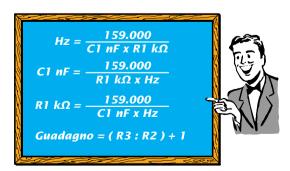
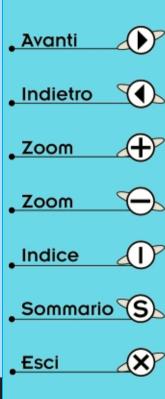


Fig.236 Per realizzare un filtro passa-alto di 3° ordine in grado di attenuare di 18 dB tutte le ottave inferiori, basta collegare in serie ad un filtro di 1° ordine (vedi fig.211) un filtro di 2° ordine (vedi fig.224). Per calcolare la frequenza di taglio in Hertz oppure i valori di C1 o di R1 si useranno le formule riportate nella lavagna visibile in fig.237. Nota: in questo filtro il valore delle resistenze R2-R3 deve essere di 10.000 ohm.

Fig.237 In questa lavagna trovate tutte le formule da utilizzare per calcolare un filtro passa-basso oppure passa-alto. Vi ricordiamo che il valore dei condensatori C1 è in "nanofarad" e quello delle resistenze R1 in "kiloohm".





FILTRI PASSA-BASSO di 4° ORDINE

Per realizzare un filtro passa-basso di 4° ordine, che attenua 24 dB x ottava, dovremo collegare in serie due filtri passa-basso di 2° ordine, che attenuano 12 dB x ottava (vedi fig.238).

Dopo aver scelto il valore dei condensatori C1 e delle resistenze R1, possiamo calcolare il valore della **frequenza** di **taglio** utilizzando la formula:

Hertz = 159.000 : (R1 kiloohm x C1 nanoF.)

Per calcolare il valore dei **condensatori C1** oppure delle **resistenze R1**, conoscendo il valore della **frequenza** di **taglio** usiamo queste formule:

C1 nanoF. = 159.000 : (R1 kiloohm x Hertz) R1 kiloohm = 159.000 : (C1 nanoF. x Hertz)

In questo filtro di 4° ordine il primo operazionale IC1/A deve guadagnare 1,15 volte, mentre il secondo operazionale, siglato IC1/B, 2,22 volte.

Conoscendo il valore della resistenza **R3** possiamo determinare il valore della resistenza **R2** eseguendo questa operazione:

R2 = R3 : (1,15 - 1)

Conoscendo il valore della resistenza **R2** possiamo determinare il valore della resistenza **R3** esequendo questa operazione:

$R3 = R2 \times (1,15 - 1)$

Noi vi consigliamo di usare per la resistenza R3 un valore di 3.300 ohm e per la resistenza R2 un valore di 22.000 ohm.

Infatti se controlliamo quale **guadagno** otteniamo con questi valori di resistenza usando la formula:

Guadagno = (R3 : R2) + 1

otteniamo esattamente:

(3.300:22.000) + 1 = 1,15 volte

L'operazionale IC1/B deve guadagnare 2,22 volte, quindi se conosciamo già il valore della resistenza R5 possiamo ricavare il valore della resistenza R4 eseguendo questa operazione:

$$R4 = R5 : (2,22 - 1)$$

Conoscendo invece il valore della resistenza R4

possiamo ricavare il valore della resistenza **R5** esequendo questa operazione:

$R5 = R4 \times (2,22 - 1)$

Noi vi consigliamo di usare per la resistenza **R5** un valore di **27.000 ohm** e per la resistenza **R4** un valore di **22.000 ohm**

Infatti se controlliamo quale **guadagno** otteniamo con questi valori di resistenza usando la formula:

Guadagno = (R5 : R4) + 1

otteniamo esattamente:

(27.000 : 22.000) + 1 = 2,22 volte

Il filtro di 4° ordine riportato in fig.238 va alimentato con una tensione duale.

Per alimentare questo filtro con una tensione singola dovremo collegare in serie due filtri di 2° ordine identici a quelli visibili in fig.223.

FILTRI PASSA-ALTO di 4° ORDINE

Per realizzare un filtro passa-alto di 4° ordine che attenua di 24 dB x ottava dovremo collegare in serie due filtri passa-alto di 2° ordine.

In fig.239 è visibile lo schema di un filtro **passa-al-to** di **4° ordine**.

Le **formule** per calcolare il valore della **frequenza**, delle **resistenze** o dei **condensatori** sono le stesse usate per i filtri precedenti:

Hertz = 159.000 : (R1 kiloohm x C1 nanoF.) C1 nanoF. = 159.000 : (R1 kiloohm x Hertz) R1 kiloohm = 159.000 : (C1 nanoF. x Hertz)

Anche in questo filtro di 4° ordine il primo operazionale IC1/A deve guadagnare 1,15 volte e il secondo operazionale, siglato IC1/B, 2,22 volte.

I calcoli già effettuati per il filtro **passa-basso** valgono anche per il filtro **passa-alto**, perciò i valori da utilizzare per le resistenze sono:

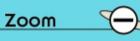
R3 = 3.300 ohm R2 = 22.000 ohm

R5 = 27.000 ohm R4 = 22.000 ohm

Il filtro di 4° ordine riportato in fig.239 va alimentato con una tensione duale.

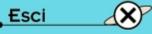
Per alimentare questo filtro con una tensione singola dovremo collegare in serie due filtri di 2° ordine identici a quelli visibili in fig.225.











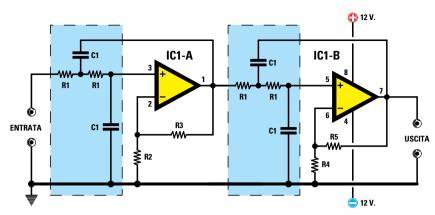


Fig.238 Per realizzare un filtro passa-basso di 4° ordine in grado di attenuare di 24 dB tutte le ottave superiori, basta collegare in serie due filtri di 2° ordine, come riportato nella fig.222. Per calcolare la frequenza di taglio oppure il valore dei condensatori C1 o delle resistenze R1 si useranno le formule riportate nella lavagna visibile in fig.240.

Nota: in questo filtro il valore della resistenza R3 deve essere di 3.300 ohm e quello della resistenza R2 di 22.000 ohm, mentre il valore della resistenza R5 deve essere di 27.000 ohm e quello della resistenza R4 di 22.000 ohm.

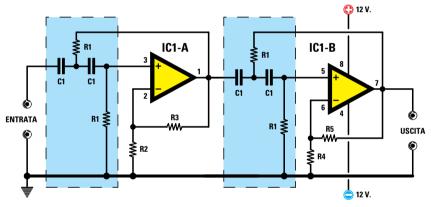
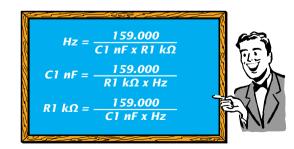
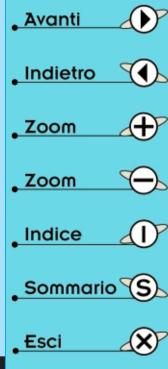


Fig.239 Per realizzare un filtro passa-alto di 4° ordine in grado di attenuare di 24 dB tutte le ottave inferiori, basta collegare in serie due filtri di 2° ordine, come riportato nella fig.224. Per calcolare la frequenza di taglio oppure il valore dei condensatori C1 o delle resistenze R1 si useranno le formule riportate nella lavagna visibile in fig.240.

Nota: in questo filtro il valore della resistenza R3 deve essere di 3.300 ohm e quello della resistenza R2 di 22.000 ohm, mentre il valore della resistenza R5 deve essere di 27.000 ohm e quello della resistenza R4 di 22.000 ohm.

Fig.240 In questa lavagna trovate tutte le formule da utilizzare per calcolare un filtro passa-basso oppure passa-alto. Vi ricordiamo che il valore dei condensatori C1 è in "nanofarad" e quello delle resistenze R1 in "kiloohm".





PER CONCLUDERE

I principianti avranno sicuramente trovato questa Lezione sui **filtri** molto **noiosa**, ma vi possiamo assicurare che se un domani vi capiterà di dover calcolare qualche **filtro**, andrete alla ricerca di questa Lezione e la rileggerete con interesse, perché quanto è stato spiegato in queste pagine non lo troverete in nessun altro libro.

Per fare un po' di **pratica** con i filtri, vi consigliamo di provare a calcolare i valori dei condensatori **C1** o delle resistenze **R1** scegliendo a caso la **frequenza** di **taglio**.

Ad esempio, se vi dicessimo di calcolare un filtro passa-basso con una frequenza di taglio sui 400 Hertz potreste trovarvi in difficoltà, perché non sapreste quale valore di capacità o di resistenza scegliere per questo filtro.

Per risolvere questo problema sarà sufficiente consultare la **Tabella N.6** riportata nel testo, che consiglia di scegliere per la gamma di frequenze da **100** a **500 Hz** dei condensatori che abbiano una capacità compresa tra i **33** e i **120 nanofarad**.

Scelto il valore del condensatore potrete calcolare subito il valore della **R1** con la formula:

R1 kiloohm = 159.000 : (C1 nanoF. x Hertz)

La capacità del condensatore va scelta in modo da ottenere per la resistenza **R1** un valore che si avvicini il più possibile ad un valore **standard**, quindi vi conviene fare tutte queste operazioni:

159.000 : (33 nanoF. x 440) = 10,95 kiloohm 159.000 : (39 nanoF. x 440) = 9,26 kiloohm 159.000 : (47 nanoF. x 440) = 7,68 kiloohm 159.000 : (56 nanoF. x 440) = 6,45 kiloohm 159.000 : (68 nanoF. x 440) = 5,31 kiloohm

Avrete già notato che 10,95 kiloohm è un valore molto prossimo a 10 kiloohm, quindi per questo filtro potreste impiegare per C1 una capacità da 33 nanofarad e per R1 una resistenza da 10 kiloohm.

Per conoscere quale **frequenza** di **taglio** si ottiene con questi due valori userete la formula:

Hertz = 159.000 : (R1 kiloohm x C1 nanoF.) 159.000 : (10 x 33) = 481 Hertz

Poiché i condensatori e le resistenze hanno una loro tolleranza, all'atto pratico non otterrete mai l'esatta freguenza di 481 Hz.

In ogni caso, per **abbassare** la frequenza di taglio potrete applicare in **parallelo** ai condensatori **C1**

una seconda capacità da 2,7 nanofarad in modo da ottenere una capacità totale di 35,7 nanofarad oppure collegare in serie alla resistenza R1 una seconda resistenza da 820 ohm in modo da ottenere un valore ohmico di 10,82 kiloohm.

159.000 : (10 x 35,7) = 445 Hertz 159.000 : (10,82 x 33) = 445 Hertz

Se vi dicessimo di calcolare un filtro passa-alto con una frequenza di taglio sui 3.500 Hertz, subito vi chiedereste quale valore di capacità o resistenza utilizzare. Anche in questo caso basterà consultare la Tabella N.6, che per la gamma di frequenze da 1.000 Hz a 5.000 Hz consiglia di scegliere dei valori compresi tra i 3,9 e i 15 nanofarad.

Per sapere con quale **capacità** potrete ottenere per la resistenza **R1** un valore ohmico che si avvicini il più possibile ad un valore **standard**, dovrete eseguire queste operazioni:

159.000 : (4,7 nanoF. x 3.500) = 9,66 kiloohm 159.000 : (5,6 nanoF. x 3.500) = 8,11 kiloohm 159.000 : (6,8 nanoF. x 3.500) = 6,68 kiloohm 159.000 : (8,2 nanoF. x 3.500) = 5,54 kiloohm 159.000 : (10 nanoF. x 3.500) = 4,54 kiloohm 159.000 : (12 nanoF. x 3.500) = 3,78 kiloohm

Avrete subito notato che **8,11 kiloohm** è un valore molto prossimo al valore **standard** di **8,2 kiloohm**, quindi per questo filtro potreste scegliere per **C1** una capacità di **5,6 nanofarad** e per **R1** una resistenza da **8,2 kiloohm**. Con questi due valori otterrete una **frequenza** di **taglio** di circa:

159.000 : (5,6 nanoF. x 8,2 kiloohm) = 3.462 Hertz

Potreste anche scegliere il valore standard di 6,8 kiloohm, che è un valore molto prossimo a 6,68 kiloohm; in questo caso potrete utilizzare un condensatore da 6,8 nanofarad ed una resistenza standard da 6,8 kiloohm, valori con i quali otterrete una frequenza di taglio di:

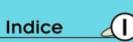
159.000 : (6,8 nanoF. x 6,8 kiloohm) = 3.438 Hertz

Se voleste alzare questa **frequenza** potreste collegare in **parallelo** due condensatori da **3,3 nanoF.** ottenendo così una capacità totale di **6,6 nanoF.**, con la quale si ottiene una **frequenza** di:

159.000 : (6,6 nanoF. x 6,8 kiloohm) = 3.542 Hertz

I valori di **frequenza** che si ottengono con questi calcoli sono sempre **approssimativi** a causa delle tolleranze dei condensatori e delle resistenze.





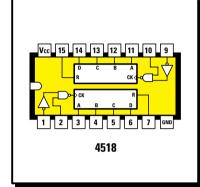


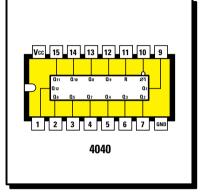


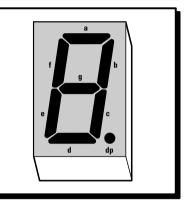
Zoom











imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

Le piccole e medie aziende che ricercano giovani tecnici richiedono come requisito fondamentale una adeguata esperienza **pratica**, quindi, conoscendo questa esigenza, in ogni nostra Lezione inseriamo sempre degli esercizi **pratici** per garantire una completa formazione tecnica.

Inoltre è risaputo che con la **pratica** si riesce ad assimilare molto più velocemente la teoria e perciò in questa Lezione vi proponiamo la costruzione di un **orologio digitale** insegnandovi come si possano programmare dei **contatori x10** per farli contare fino ad un massimo di **60** o **24** o programmare un **divisore programmabile** per prelevare dalla sua uscita un **impulso** al **minuto**.

Il conteggio fino al numero 60 ci serve perché 1 ora è composta da 60 minuti, il conteggio fino al numero 24 ci serve perché 1 giorno è composto da 24 ore, mentre l'impulso allo scadere del minuto ci serve per far avanzare di una unità il numero sui due display dei minuti.

Possiamo assicurarvi che nel realizzare questo **orologio digitale** non incontrerete **nessuna** difficoltà e grande sarà la vostra soddisfazione quando vedrete avanzare sui quattro display i numeri dei **minuti** e delle **ore**.

Se doveste commettere qualche errore, **non** preoccupatevi perché noi saremo sempre disponibili a riparare il vostro montaggio, spiegandovi anche dove avete sbagliato.

Avanti
Indietro
Zoom
Zoom

Indice







Fig.241 Foto dell'orologio digitale. In questa Lezione vi insegniamo come funziona e come realizzarlo.

Dalla **Lezione N.17**, pubblicata sulla rivista N.194, avete appreso che per visualizzare su un **display** i numeri da **0** a **9** occorre pilotarlo con un integrato chiamato **decodifica** siglato **4511**, che dispone di quattro ingressi contraddistinti dalle lettere maiuscole **A-B-C-D** che hanno questi **Pesi**:

l'ingresso A ha peso 1

l'ingresso B ha peso 2

l'ingresso C ha peso 4

l'ingresso D ha peso 8

Applicando a questi ingressi una tensione **positiva**, vale a dire un **livello logico 1**, si riesce a far comparire sul display un **numero** pari al loro **Peso**.

Quindi per far apparire sul display il numero 1 basta applicare una tensione **positiva** al solo ingresso **A** che ha **peso 1** (vedi fig.242).

Se vogliamo far apparire il numero 3 dovremo applicare una tensione **positiva** sia all'ingresso **A**, che ha **peso 1**, sia all'ingresso **B**, che ha **peso 2** (vedi fig.243). Infatti, facendo la somma dei due pesi **1+2** otteniamo **3**.

Se vogliamo far apparire il numero 6 dovremo applicare una tensione **positiva** sia all'ingresso **B**, che ha **peso 2**, sia all'ingresso **C**, che ha **peso 4** (vedi fig.244). Infatti, facendo la somma dei due pesi **2+4** otteniamo **6**.

Se volessimo far apparire il numero 9 dovremmo applicare una tensione **positiva** sia all'ingresso **A**, che ha **peso 1**, sia all'ingresso **D**, che ha **peso 8**. Infatti, se facciamo la somma dei due pesi **1+8** otteniamo il numero **9**.

Pilotando questa **decodifica** con l'integrato **4518**, conosciuto come **contatore BCD** (cioè Binary Code Decimal), possiamo far avanzare i numeri sul display da **00** fino a **99** premendo il pulsante **P1**,

applicato sul piedino d'ingresso **9** del primo contatore a destra (vedi fig.245).

Il kit LX.5026, pubblicato con la Lezione N.17, vi era stato proposto con l'intento di mostrarvi quale numero appare sul display al variare del peso, selezionando cioè uno o più dei quattro ingressi A-B-C-D.

Il secondo kit pubblicato sempre nella Lezione N.17 e siglato LX.5027, in cui abbiamo utilizzato un doppio contatore siglato 4518 per pilotare le due decodifiche 4511, vi era stato proposto per mostrarvi come si possa realizzare un contatore che visualizzi sui display tutti i numeri da 0 fino a 99.

Poiché oggi vogliamo farvi realizzare un **orologio digitale**, non sarà male rinfrescare la vostra memoria sul funzionamento della **decodifica** siglata **4511** e del **doppio contatore** siglato **4518** rileggendo la **Lezione N.17**.

In questo orologio, oltre ai due integrati menzionati, ne è stato impiegato un terzo siglato **4040**, che è in pratica un **divisore programmabile** sul quale vale ora la pena spendere qualche parola per spiegare a cosa serve e come dovremo utilizzarlo.

II DIVISORE programmabile 4040

Il divisore programmabile siglato 4040, perfettamente equivalente all'integrato 74HC.4040 (vedi fig.248), viene utilizzato per dividere una qualsiasi frequenza per un valore definito.

Applicando sul piedino d'ingresso 10 di questo divisore una qualsiasi frequenza, sui suoi piedini d'uscita (vedi fig.249) preleveremo una frequenza pari a quella d'ingresso divisa per il numero riporta-



Sommaria

Esci

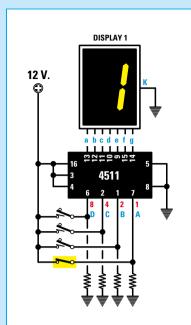


Fig.242 Nella Lezione N. 17 vi abbiamo spiegato che per far apparire sul Display il numero 1 è sufficiente applicare una tensione positiva sul piedino 7 (A) con PESO 1 della decodifica siglata 4511.

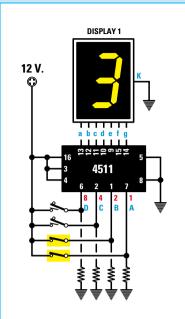


Fig.243 Per far apparire sul Display il numero 3, si dovrà applicare una tensione positiva sul piedino 7 (A) che ha PESO 1 e anche sul piedino 1 (B) che ha PESO 2. La somma dei due pesi ci darà 1+2 = 3.

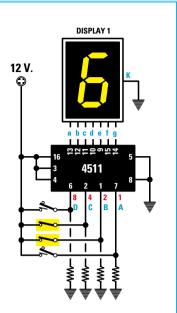


Fig.244 Per far apparire sul Display il numero 6 si dovrà applicare una tensione positiva sul piedino 1 (B) che ha PESO 2 e anche sul piedino 2 (C) che ha PESO 4. La somma dei due pesi ci darà 2+4 = 6.

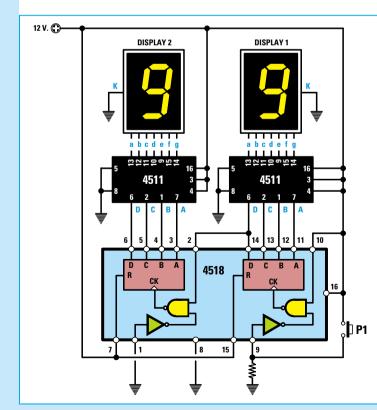


Fig.245 Pilotando le due decodifiche siglate 4511 con un doppio contatore siglato 4518 si riesce a realizzare un contatore a 2 CIFRE in grado di visualizzare sui due display tutti i numeri da 0 a 99.

Nella Lezione N.17 vi abbiamo spiegato perché nel primo contatore di destra del 4518 si entra sul piedino 9, mentre sul secondo contatore di sinistra si entra sul piedino 2.

I due contatori 4518 possono anche essere invertiti, cioè si possono utilizzare i piedini del secondo contatore come PRIMO ed utilizzare i piedini del primo contatore come SECONDO (vedi fig.246).



to nella Tabella N.7.

TABELLA N.7

piedini d'uscita	frequenza prelevabile sull'uscita dei piedini
piedino 9	frequenza ingresso divisa 2
piedino 7	frequenza ingresso divisa 4
piedino 6	frequenza ingresso divisa 8
piedino 5	frequenza ingresso divisa 16
piedino 3	frequenza ingresso divisa 32
piedino 2	frequenza ingresso divisa 64
piedino 4	frequenza ingresso divisa 128
piedino 13	frequenza ingresso divisa 256
piedino 12	frequenza ingresso divisa 512
piedino 14	frequenza ingresso divisa 1.024
piedino 15	frequenza ingresso divisa 2.048
piedino 1	frequenza ingresso divisa 4.096

Pertanto applicando sull'ingresso di questo divisore una frequenza di 10.000.000 Hz, pari a 10 Megahertz, sui suoi piedini d'uscita possiamo prelevare queste nuove frequenze:

piedino 9	(diviso 2)	=	5.000.000 Hz
piedino 7	(diviso 4)	=	2.500.000 Hz
piedino 6	(diviso 8)	=	1.250.000 Hz
piedino 5	(diviso 16)	=	625.000 Hz
piedino 3	(diviso 32)	=	312.500 Hz
piedino 2	(diviso 64)	=	156.250 Hz
piedino 4	(diviso 128)	=	78.125 Hz
piedino 13	(diviso 256)	=	39.062 Hz
piedino 12	(diviso 512)	=	19.531 Hz
piedino 14	(diviso 1.024)	=	9.765 Hz
piedino 15	(diviso 2.048)	=	4.882 Hz
piedino 1	(diviso 4.096)	=	2.441 Hz

PROGRAMMARE una DIVISIONE

La prima cosa che si nota subito guardando la **Tabella N.7** è che l'integrato **4040** effettua le divisioni su valori **fissi**, quindi qualcuno potrebbe giungere alla conclusione che questo integrato non riuscirà mai a **dividere** una frequenza per valori diversi da quelli riportati in tabella, ad esempio per **24 - 59 - 112 - 190 - 1.500** ecc.

Al contrario, tutte queste divisioni, chiamiamole così, **non previste**, si possono ottenere collegando sulle uscite del **divisore** dei comunissimi **diodi** al silicio a patto che i loro **catodi** (terminale **K**) siano rivolti verso i piedini d'**uscita** del divisore e i loro **anodi** (terminale **A**) siano collegati al piedino **11** di **reset** e alla resistenza **R2**, collegata alla tensione **positiva** di alimentazione (vedi fig.250).

Va anche tenuto ben presente che, inserendo nel circuito questi diodi, il **peso** di ogni singolo piedino

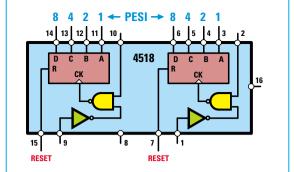
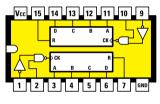
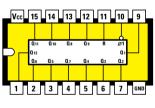


Fig.246 Nello schema elettrico abbiamo disegnato il contatore 4518 come visibile in disegno anche se in pratica si raffigura sempre con un rettangolo nero disponendo tutti i suoi piedini sui quattro lati del rettangolo, senza rispettare alcun ordine.



4518

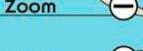
Fig.247 Per sapere come sono disposti i piedini sullo zoccolo dell'integrato si disegna il suo corpo sempre visto da sopra, riportando la sua tacca di riferimento a forma di U sul lato dei piedini 1-16. Il piedino Vcc va collegato al positivo di alimentazione ed il piedino GND a massa.

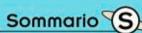


4040

Fig.248 In questo orologio viene usato anche un terzo integrato siglato 4040 che in pratica è un Divisore programmabile. Applicando sul piedino d'ingresso 10 una qualsiasi frequenza, noi possiamo prelevare dai suoi piedini d'uscita una frequenza divisa per il numero riportato in fig.249.









Indice

si **dimezza** e perciò la frequenza applicata al piedino d'ingresso verrà prelevata dai piedini d'uscita **divisa** per il valore riportato nella **Tabella N.8**.

TABELLA N.8

piedini d'uscita	frequenza prelevabile sull'uscita dei piedini
piedino 9	frequenza ingresso divisa 1
piedino 7	frequenza ingresso divisa 2
piedino 6	frequenza ingresso divisa 4
piedino 5	frequenza ingresso divisa 8
piedino 3	frequenza ingresso divisa 16
piedino 2	frequenza ingresso divisa 32
piedino 4	frequenza ingresso divisa 64
piedino 13	frequenza ingresso divisa 128
piedino 12	frequenza ingresso divisa 256
piedino 14	frequenza ingresso divisa 512
piedino 15	frequenza ingresso divisa 1.024
piedino 1	frequenza ingresso divisa 2.048

Il fattore di divisione viene dimezzato perché ogni piedino d'uscita, dopo che si è portato a livello logico 1 ritorna a livello logico 0 trascorso metà tempo (vedi fig.253).

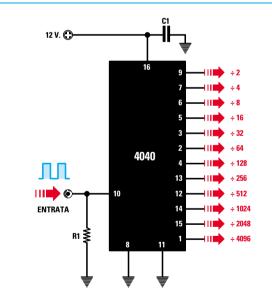


Fig.249 L'integrato 4040 visibile in fig.248 viene raffigurato negli schemi elettrici con un rettangolo nero riportando su ogni piedino il corrispondente numero dello zoccolo. Con questo sistema si eliminano dagli schemi elettrici molti intrecci di fili. Su ogni uscita abbiamo riportato di quante volte viene divisa la frequenza applicata sul piedino d'ingresso 10.

Dobbiamo far presente che quando il divisore inizia a dividere, tutti i suoi piedini d'uscita si trovano a livello logico 0 e solo quando il divisore ha effettuato l'intero ciclo di divisioni per cui è stato programmato, tutti i suoi piedini d'uscita si portano a livello logico 1.

Quando tutti i suoi piedini d'uscita si portano a livello logico 1, la tensione positiva fornita dalla resistenza R2 può raggiungere il piedino di reset che provvede a cancellare il conteggio effettuato facendolo ripartire da 0.

Per capire come faccia un impulso **positivo** a giungere sul piedino di **reset** a divisione **completata** analizziamo a titolo d'esempio cosa succede sui primi quattro piedini d'uscita **9-7-6-5** che hanno un **Peso** di **1-2-4-8** (vedi figg.254-259).

Dicendo questo sappiamo già che:

il piedino 9 divide x 1

il **piedino 7** divide x 2

il piedino 6 divide x 4

il piedino 5 divide x 8

Se facciamo la **somma** di questi **Pesi** scopriamo che questo divisore divide per **1+2+4+8 = 15**.

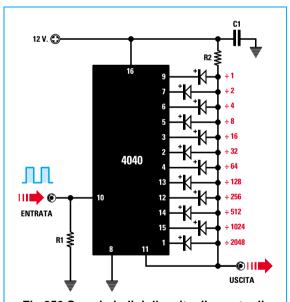
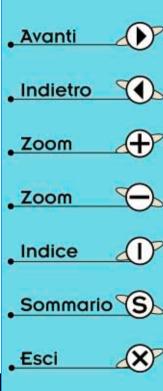


Fig.250 Se sui piedini d'uscita di questo divisore programmabile applichiamo dei diodi, rivolgendo il terminale K verso le uscite e il terminale A verso la resistenza R2 collegata sul piedino 11 di Reset, noi preleveremo un segnale diviso per la META' di quello che potevamo prelevare senza questi diodi (vedi fig.249). Il numero di divisione corrisponde al PESO del piedino.



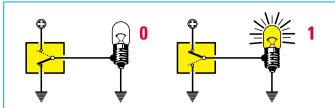


Fig.251 Vi ricordiamo che un Livello logico 0 equivale ad un piedino cortocircuitato a Massa, mentre un Livello logico 1 ad un piedino cortocircuitato verso il Positivo di alimentazione.

Quando il **divisore** inizia la sua divisione tutti i suoi piedini d'uscita sono a **livello logico 0**, quindi i **diodi** collegati su questi piedini **cortocircuitano** a **massa** tramite l'integrato la tensione **positiva** fornita dalla resistenza **R2**, che non potrà così raggiungere il piedino di **reset**.

Al **primo** impulso il piedino d'uscita **9** si porta a **livello logico 1** (vedi fig.254) e sebbene su questo piedino sia presente una tensione **positiva**, gli altri piedini **7-6-5** si trovano ancora a **livello logico 0**, quindi la tensione positiva fornita dalla resistenza **R2** viene **cortocircuitata** a **massa** dai **diodi** collegati sui questi piedini.

Al **secondo** impulso si porta a **livello logico 0** il piedino **9** e a **livello logico 1** il piedino **7**, quindi anche in questo caso la tensione **positiva** fornita dalla resistenza **R2** viene cortocircuitata e non può raggiungere il piedino **11** di **reset**.

Al terzo impulso si trovano a livello logico 1 sia il piedino 9 sia il piedino 7 (vedi fig.255), ma sui piedini 6-5 è presente un livello logico 0, quindi la tensione positiva fornita dalla resistenza R2 viene cortocircuitata a massa dai diodi collegati su questi piedini.

Al **quarto** impulso si porta a **livello logico 1** il solo piedino **6**, ma anche se su questo piedino ab-

biamo una tensione **positiva**, gli altri piedini **9-7-5** si trovano a **livello logico 0**, quindi i **diodi** ad essi collegati **cortocircuitano** a **massa** la tensione **positiva** presente sulla resistenza **R2**.

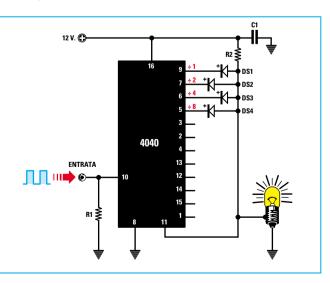
Proseguendo arriviamo al **settimo** impulso e come potete vedere nella fig.253 e meglio ancora nella fig.256, si trovano a **livello logico 1** i tre piedini **9-7-6**, ma poiché sul piedino **5** è presente un **livello logico 0**, la tensione **positiva** fornita dalla resistenza **R2** viene **cortocircuitata** a **massa** dal **diodo** collegato su questo piedino.

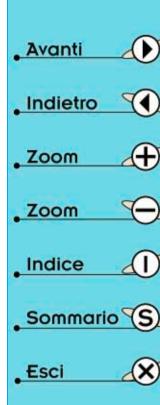
Al quattordicesimo impulso si trovano a livello logico 1 i piedini 7-6-5, ma poiché sul piedino 9 è presente un livello logico 0, la tensione positiva fornita dalla resistenza R2 viene cortocircuitata a massa dal diodo collegato su questo piedino.

Solo al **quindicesimo** impulso tutti i quattro piedini d'uscita **9-7-6-5** si trovano a livello logico **1** (vedi fig.253), quindi la tensione **positiva** fornita dalla resistenza **R2** non essendo più cortocircuitata a **massa** da nessun diodo può raggiungere il piedino **11** di **reset** (vedi fig.258), che provvederà a **cancellare** tutto il conteggio effettuato riportando al **sedicesimo** impulso tutti i quattro piedini **9-7-6-5** a **livello logico 0** (vedi fig.259).

Se facciamo la somma dei **Pesi** di questi quattro piedini otteniamo 8 + 4 + 2 + 1 = 15.

Fig.252 Se colleghiamo un diodo sui quattro piedini 9-7-6-5 che hanno Peso 1-2-4-8, noi riusciremo a dividere la frequenza applicata sull'ingresso per 15. Infatti solo al 15° impulso ritroveremo una tensione positiva tra la resistenza R2 e la Massa. Sul piedino di Reset abbiamo inserito una lampadina anche se non la vedremo mai accendersi, perché la tensione Positiva rimane per una frazione di secondi.





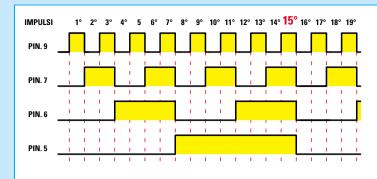


Fig.253 In questo grafico possiamo vedere i Livelli logici 1 che appaiono sui piedini 9-7-6-5 partendo dal 1° impulso fino ad arrivare al 15° impulso. Sul piedino 11 del 4040 di fig.252 ritroviamo una tensione positiva solo quando tutti i quattro piedini sono a Livello logico 1.

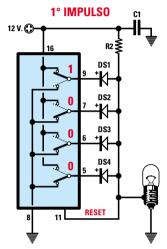


Fig.254 Al 1° impulso ritroviamo un Livello logico 1 solo sul piedino 9, quindi la lampadina rimarrà spenta.

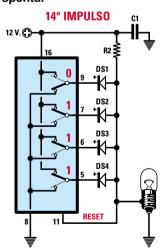


Fig.257 Al 14° impulso ritroviamo un Livello logico 1 solo sui piedini 7-6-5, quindi la lampadina rimarrà sempre spenta.

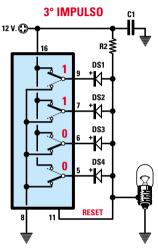


Fig.255 Al 3° impulso ritroviamo un Livello logico 1 sui piedini 9-7 ed anche in questo caso la lampadina rimarrà spenta.

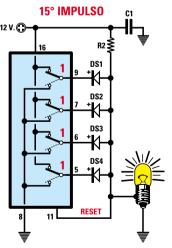


Fig.258 Al 15° impulso ritroviamo un Livello logico 1 su tutti i quattro piedini (vedi fig.253) e la lampadina si accenderà.

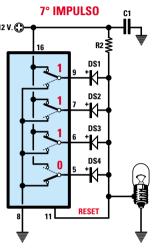


Fig.256 Al 7° impulso ritroviamo un Livello logico 1 solo sui piedini 9-7-6, quindi la lampadina rimarrà ancora spenta.

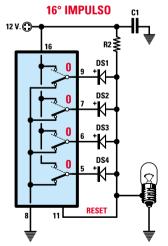
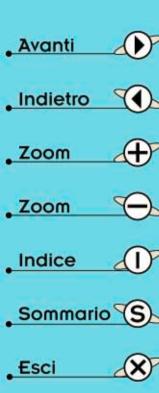


Fig.259 Al 16° impulso ritroviamo un Livello logico 0 su tutti i quattro piedini, quindi la lampadina tornerà a spegnersi.



TABELL	A N.9											
PIEDINO	1	15	14	12	13	4	2	3	5	6	7	9
FATTORE DIVISIONE												
PESO PESO	2.048	1.024	512	256	128	64	32	16	8	4	2	1
DIFFERENZA												

Fig.260 Per sapere a quali piedini d'uscita del divisore 4040 occorre collegare un diodo per ottenere il richiesto fattore di divisione, consigliamo di usare questa Tabella. Nella casella Fattore Divisione va inserito il "numero" della divisione che si vuole ottenere e nella casella Differenza il numero che si otterrà sottraendo dal Fattore Divisione il Peso.

Per sapere su quali piedini dovrete collegare i diodi per ottenere un preciso Fattore di divisione, vi consigliamo di usare la Tabella N.9.

Nella casella **Fattore divisione** dobbiamo inserire il **numero** della divisione che vogliamo ottenere. Nella casella **Peso** riportiamo il numero di divisione di ogni singolo piedino partendo dal suo massimo fino al suo minimo. Nella casella in basso, quella che abbiamo chiamato **Differenza**, andrà riportato il numero che otterremo dalla **sottrazione** tra il **Fattore** di **divisione** ed il **Peso** del piedino.

Per imparare ad usare questa **Tabella**, che si rivelerà molto utile, vi portiamo qualche esempio. Supponiamo di voler **dividere** una frequenza per **1.255** volte. Questo numero corrisponde al nostro **Fattore** di **divisione** e va scritto nella prima casella della colonna posta sotto il **piedino 1**.

Poiché non possiamo sottrarre da **1.255** il numero riportato nella casella **peso**, cioè **2.048**, nella casella in basso della **Differenza** scriviamo **no**.

Riportiamo quindi il numero **1.255** nella casella successiva sotto il piedino **15**, poi controlliamo se risulta possibile eseguire una **sottrazione** con il numero **1.024** riportato nella casella **Peso**.

Da questa sottrazione otteniamo un resto di 231, che scriviamo in basso nella casella **Differenza**.

Riportiamo questo **resto** nella **terza** casella sotto il piedino **14** e poiché non possiamo sottrargli un **Peso** di **512**, nella casella in basso della **Differenza** scriviamo **no**.

Riportiamo l'ultima differenza trovata, cioè 231, nella quarta casella sotto il piedino 12 e poiché anche in questo caso non è possibile sottrargli un Peso di 256, in basso scriviamo no.

Riportiamo lo stesso numero 231 nella quinta casella sotto il piedino 13, poi eseguiamo la sottrazione con il Peso 128 ottenendo un resto di 103 che scriviamo nella casella in basso. Riportiamo il resto di 103 nella sesta casella sotto il piedino 4, poi eseguiamo la sottrazione con il Peso 64 ottenendo un resto di 39 che scriviamo nella casella in basso.

Riportiamo il **resto** di **39** nella **settima** casella sotto il piedino **2**, poi eseguiamo la **sottrazione** con il **Peso 32** ottenendo un **resto** di **7** che scriviamo nella casella in basso.

Riportiamo il numero 7 nell'ottava casella sotto il piedino 3 e poiché non possiamo sottrargli il Peso che è 16, nella casella in basso scriviamo no.

Riportiamo lo stesso numero 7 nella **nona** casella sotto il piedino 5 e poiché anche qui non possiamo sottrargli il suo **Peso**, che è 8, nella casella in basso scriviamo **no**.

Proseguendo riportiamo il numero 7 nella decima casella sotto il piedino 6 che ha Peso 4, poi facciamo la sottrazione ottenendo un resto di 3, che scriviamo nella casella in basso.

Riportiamo il resto di 3 nell'undicesima casella sotto il piedino 7, che ha Peso 2, poi facciamo la sottrazione ottenendo un resto di 1, che scriviamo nella casella in basso.

Riportiamo il **resto** di **1** nella **dodicesima** ed ultima casella sotto il piedino **9**, poi facciamo la sottrazione ottenendo **1-1 = 0**.

L'esempio appena descritto è stato esemplificato nella **Tabella N.10**.

Eseguite tutte queste **sottrazioni**, su tutti i piedini che nella casella **Differenza** hanno un **resto**, compreso lo **0**, dovremo collegare un **diodo**, mentre su tutti i piedini d'uscita che nella casella **Differenza** hanno un **no**, non dovremo collegare nessun diodo (vedi fig.261).

Se ora facciamo la **somma** dei **pesi** corrispondenti ai piedini sui quali è collegato un **diodo**, otteniamo

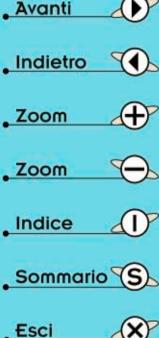


TABELLA N.10												
PIEDINO	1	15	14	12	13	4	2	3	5	6	7	9
FATTORE DIVISIONE	1.255	1.255	231	231	231	103	39	7	7	7	3	1
PESO	2.048	1.024	512	256	128	64	32	16	8	4	2	1
DIFFERENZA	no	231	no	no	103	39	7	no	no	3	1	0

Fig.261 Volendo dividere una frequenza di 1.255 volte dobbiamo riportare questo numero nella prima casella in alto a sinistra, poi facciamo la sottrazione con il Peso. Poiché non è possibile sottrarre da 1.255 il numero 2.048, in basso scriviamo NO e riportiamo il numero 1.255 nella casella di destra per fare la sottrazione. Riportiamo il suo resto in alto nella successiva casella e procediamo così fino ad arrivare sull'ultima casella. Quando non riusciamo a fare la sottrazione in basso scriviamo NO. II diodo va inserito sul piedino (vedi in alto) che nella casella in basso ha un numero compreso lo 0.

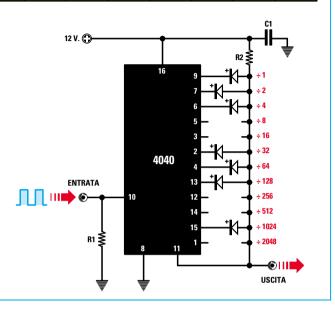


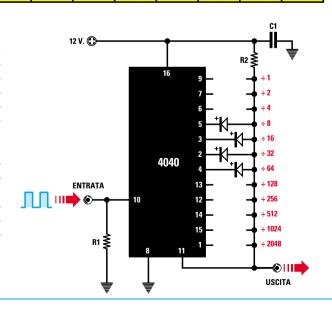
TABELLA N.11

PIEDINO	1	15	14	12	13	4	2	3	5	6	7	9
FATTORE DIVISIONE	120	120	120	120	120	120	56	24	8	0	0	0
PESO PESO	2.048	1.024	512	256	128	64	32	16	8	4	2	1
DIFFERENZA	no	no	no	no	no	56	24	8	0	no	no	no

Fig.262 Volendo dividere una frequenza di 120 volte dobbiamo riportare questo numero nella prima casella in alto a sinistra poi fare la sottrazione con il Peso. Poiché fino al Peso 64 non possiamo sottrarre il numero 120, nelle prime cinque caselle in basso scriviamo NO. Nella sesta casella c'è un resto di 56, che riportiamo nella settima casella e così procediamo fino ad arrivare al Peso che ci darà come risultato 0.

Se facciamo la somma dei Pesi per i quali in basso appare un numero compreso lo 0, conosceremo l'esatto fattore di divisione:

64 + 32 +16 + 8 = 120.



Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

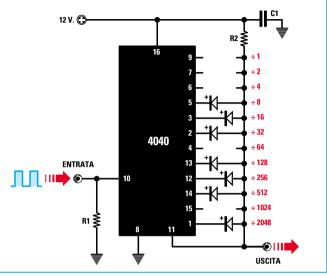
Sommario

Sommario

TABELLA N.12 PIEDINO 1 15 14 12 13 2 3 7 FATTORE 3.000 952 952 184 440 56 56 24 8 0 0 DIVISIONE PES0 2.048 1.024 512 256 128 64 32 8 4 2 1 16 DIFFERENZA 952 440 184 56 24 8 0 no no no no no

Fig.263 Volendo dividere una frequenza di 3.000 volte dobbiamo riportare questo numero nella prima casella in alto a sinistra poi fare la sottrazione con il Peso. Se questa sottrazione non si riesce a fare in basso scriviamo NO, se si riesce a fare il numero ottenuto lo riportiamo nella casella successiva e così procederemo fino ad ottenere il numero 0. Quindi sui piedini 9-7-6-4-15 non dovremo inserire nessun diodo.

Nell'orologio digitale utilizziamo come fattore di divisione 3.000 per prelevare dalla frequenza di rete a 50 Hertz 1 impulso ogni minuto.



esattamente il nostro **fattore** di **divisione**, cioè il numero per il quale vogliamo che venga divisa la frequenza in uscita:

$$1 + 2 + 4 + 32 + 64 + 128 + 1.024 = 1.255$$

Se volessimo dividere una frequenza per **120** e volessimo conoscere su quali piedini d'uscita occorre collegare un diodo, dovremmo procedere con lo stesso sistema utilizzato per il numero **1.255**, inserendo il numero **120** nella **prima** casella sotto il piedino **1**.

Se non riusciamo a sottrarre dal numero 120 il Peso del piedino, nella casella Differenza scriviamo no, poi riportiamo questo numero nella casella successiva fino a trovare il numero del Peso con cui è possibile eseguire la sottrazione.

Come abbiamo già detto, dobbiamo sempre riportare il **resto** che otteniamo dalla **sottrazione** nella successiva casella a destra.

Nella **Tabella N.11** abbiamo riportato il risultato di una divisione per **120**.

Quindi per ottenere un fattore di divisione di 120 dovremo collegare un diodo:

sul piedino 5 che divide 8 ci vuole un diodo sul piedino 3 che divide 16 ci vuole un diodo sul piedino 2 che divide 32 ci vuole un diodo sul piedino 4 che divide 64 ci vuole un diodo A riprova di ciò, se facciamo la **somma** dei **pesi** dei piedini sui quali abbiamo **inserito** un diodo (vedi fig.262) otteniamo il **fattore** di **divisione**:

$$8 + 16 + 32 + 64 = 120$$

Allo stesso modo, per **dividere** una frequenza d'ingresso per **3.000** volte eseguiremo le operazioni riportate nella **Tabella N.12**, poi sui piedini d'**uscita** per i quali appare un **resto**, compreso lo **0**, collegheremo un **diodo** (vedi fig.263):

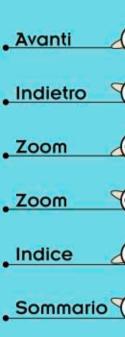
sul piedino 5 che divide 8 ci vuole un diodo sul piedino 3 che divide 16 ci vuole un diodo sul piedino 13 che divide 128 ci vuole un diodo sul piedino 12 che divide 256 ci vuole un diodo sul piedino 14 che divide 512 ci vuole un diodo sul piedino 1 che divide 2.048 ci vuole un diodo sul piedino 1 che divide 2.048 ci vuole un diodo

Se facciamo la **somma** dei **pesi** dei piedini sui quali abbiamo **inserito** un diodo, otteniamo il **fattore** di **divisione**:

$$8 + 16 + 32 + 128 + 256 + 512 + 2.048 = 3.000$$

PER ottenere 1 IMPULSO ogni minuto

Per far funzionare un qualsiasi **orologio digitale** è necessario che nel contatore entri **1 impulso** ogni



Esci

minuto, e noi abbiamo prelevato questo impulso dalla frequenza dei 50 Hertz della rete che, contrariamente a quanto si potrebbe supporre, ha una precisione molto elevata 50,000,000,000 Hertz. La frequenza di 50 Hertz corrisponde in pratica a 50 impulsi al secondo, quindi in 1 minuto, che come si sa è composto da 60 secondi, avremo:

$50 \times 60 = 3.000$ impulsi

Per ottenere 1 impulso ogni minuto ci occorre un divisore che divida esattamente per 3.000. L'esempio riportato nella Tabella N.12 ci indica su quali piedini del divisore 4040 dobbiamo collegare un diodo per ottenere un esatto fattore di divisione pari a 3.000.

1 ORA è composta da 60 minuti

Disponendo di 1 impulso ogni minuto, ora dobbiamo preoccuparci di azzerare il conteggio al 60° impulso e far apparire automaticamente il numero 1 sui display delle Ore. Il contatore 4518 utilizzato per pilotare le decodifiche 4511 è composto da due stadi divisori x10, perciò se su questi non apportiamo nessuna modifica, vedremo apparire sui display tutti i numeri da 0 fino a 99, mentre negli orologi è indispensabile che il conteggio dei minuti si fermi a 60 per partire nuovamente da 0.

Per ottenere questa condizione è sufficiente collegare sui piedini d'uscita 12-13 del secondo contatore, contenuto all'interno dell'integrato 4518 (vedi fig.265), due diodi rivolgendo i terminali K verso i piedini 12-13 e i terminali A verso i piedini di reset 7-15, che sono alimentati dalla resistenza R1.

Fino al numero 5, ci sarà sempre uno dei diodi collegati sui piedini 12-13 che cortocircuita a massa (tramite le uscite del contatore) la tensione positiva fornita dalla resistenza R1, quindi sui piedini di reset 7-15 del contatore 4518 avremo sempre un livello logico 0.

Quando il display delle **decine** dei **minuti** passa dal numero 5 al numero 6, i piedini 12-13, che hanno peso 2 e 4, si portano entrambi a **livello logico** 1 e quindi i **diodi** non cortocircuitano più a massa la tensione **positiva** fornita dalla resistenza R1, che può raggiungere i piedini 7-15 di **reset**. Quando sui piedini di **reset** giunge un **livello logico** 1 questi azzerano il conteggio e dal numero 6 si passa al numero 0.

Per verificare se effettivamente i piedini 12-13 si portano entrambi a livello logico 1 quando sul display delle decine appare il numero 6, potete consultare la Tabella N.13 nella quale abbiamo riportato i vari livelli logici che appaiono sui piedini di uscita del **4518** per ogni numero da **0** a **6**.

TABELLA N.13

	pied. 14 peso 8	pied. 13 peso 4	pied. 12 peso 2	pied. 11 peso 1
0	0	0	0	0
1	0	0	0	1
2	0	0	1	0
3	0	0	1	1
4	0	1	0	0
5	0	1	0	1
6	0	1	1	0

Anche in questo caso per sapere su quali piedini collegare un **diodo** per ottenere un fattore di divisione di **6**, abbiamo usato la stessa tecnica utilizzata per il **divisore programmabile 4040**.

PIEDINO	14	13	12	11
FATTORE DIVISIONE	6	6	2	0
PESO PESO	8	4	2	1
DIFFERENZA	no	2	0	no

Fig.264 Per sapere a quali piedini del contatore 4518 dobbiamo collegare un diodo per farlo contare fino al numero 6 useremo questa Tabella con i Pesi 8-4-2-1.

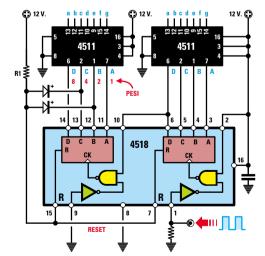
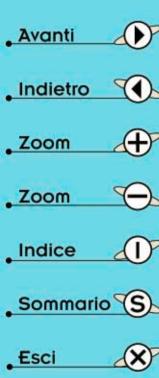


Fig.265 Inserendo un diodo sul piedino 12 che ha Peso 2 ed uno sul piedino 13 che ha Peso 4, il contatore arriverà fino al numero 6 poi ripartirà da 0.



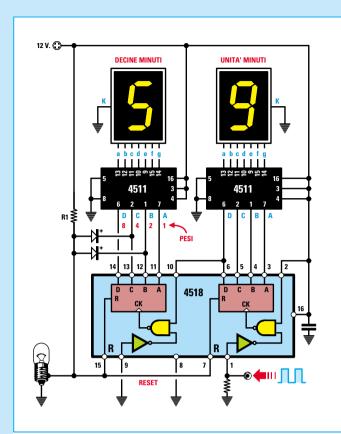
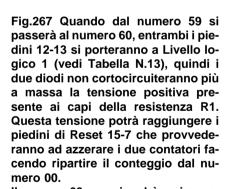
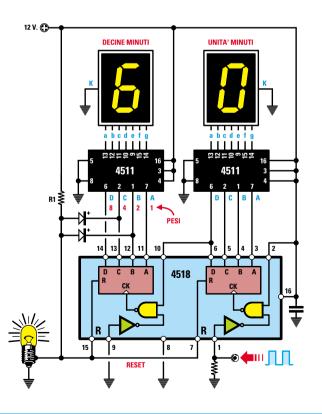


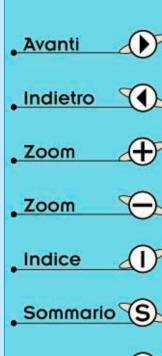
Fig.266 Con i due diodi collegati sui piedini 12-13 del contatore a sinistra vedremo apparire sui Display tutti i numeri da 00 fino a 59.

Come possiamo vedere nella Tabella N.13, fino al numero 5 abbiamo sempre uno dei piedini 12-13 che si trova a Livello logico 0 quindi la tensione positiva fornita dalla resistenza R1 verrà cortocircuitata a massa dal diodo collegato sul piedino che si trova a Livello Logico 0.



Il numero 60 non si vedrà mai apparire sui display perché la tensione positiva nell'istante in cui raggiunge i piedini di Reset subito cancellerà il numero 60.





Esci

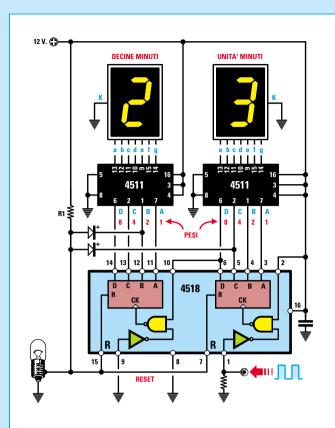
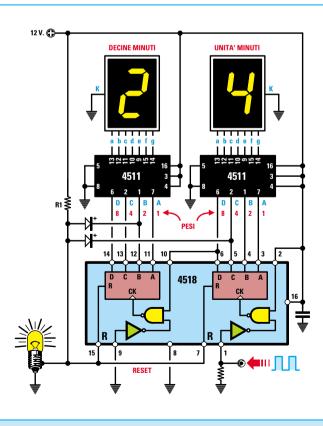


Fig.268 Con un diodo collegato al piedino 5 con Peso 4 del primo contatore a destra ed un diodo collegato al piedino 12 con Peso 2 del secondo contatore a sinistra, vedremo apparire tutti i numeri da 00 fino al numero 23.

Come possiamo vedere nella Tabella N.14, fino al numero 23 la tensione positiva fornita dalla resistenza R1 verrà cortocircuitata a massa dal diodo collegato sul piedino che si trova a Livello Logico 0.

Fig.269 Quando dal numero 23 si passerà sul numero 24, entrambi i piedini 5-12 si porteranno a Livello logico 1 (vedi Tabella N.14), quindi i due diodi non cortocircuiteranno più a massa la tensione positiva presente ai capi della resistenza R1. Questa tensione potrà raggiungere i piedini di Reset 15-7 che provvederanno ad azzerare i due contatori, quindi il conteggio ripartirà dal numero 00.

Il numero 24 non si vedrà mai apparire sui display perché la tensione positiva nell'istante in cui raggiunge i piedini di Reset subito cancellerà il numero 24.



Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

Come avrete già intuito, i diodi devono essere collegati sui soli piedini 13-12, dove nella casella Differenza abbiamo un resto compreso lo 0.

In realtà il numero 6 non apparirà mai sui display, perché non appena i due piedini 13-12 si portano a livello logico 1, sui piedini 15-7 di reset giunge la tensione positiva fornita dalla resistenza R1 e quindi il conteggio si azzera (vedi fig.267).

Quando entrambi i piedini di **reset 15-7** si portano a **livello logico 1**, sul piedino 1 del contatore **4518** delle **unità** delle **ore** viene inviato un impulso **positivo** che fa apparire sul display il numero 1.

Ogni 60 minuti il display delle ore avanzerà dunque di una unità e da 1 passerà a 2 poi a 3 a 4-5, ecc. fino a 24.

1 GIORNO è composto da 24 ORE

Poiché anche per le **unità** e **decine** di **ore** abbiamo impiegato un contatore **4518** (vedi fig.268) composto da due stadi che dividono **x10**, dovremo **resettare** il conteggio al numero **24**, diversamente proseguirà fino al numero **99**.

Per resettare il conteggio al numero 24 dobbiamo collegare un diodo sul piedino 5 del contatore delle unità di ore, che ha peso 4, e un diodo sul piedino 12 del contatore delle decine di ore che ha peso 2 (vedi fig.268).

Quando il display delle **decine** di **ore** è sul numero **2** e quello delle **unità** di **ore** passa al numero **4**, entrambi i piedini **5-12** si portano a **livello logico 1**. In questa condizione i **diodi** collegati su questi piedini non possono più cortocircuitare a massa la

tensione positiva fornita dalla resistenza R1, che può così raggiungere i piedini 7-15 di reset, i quali azzerando tutto il conteggio, lo faranno ripartire dal numero 00.

Per verificare se i piedini **5-12** si portano entrambi a **livello logico 1** quando sui due **display** appare il numero **24**, basta consultare la **Tabella N.14** nella quale abbiamo riportato i livelli logici che appaiono sui piedini di uscita del **4518** per ogni numero da **19** a **24** che appare sul display.

Quando sui display delle **unità** e **decine** appare un qualsiasi altro numero, noi avremo sempre **uno** dei piedini di questi due contatori a **livello logico 0**, quindi la tensione **positiva** presente ai capi della resistenza **R1** verrà cortocircuitata a **massa** (tramite le uscite del **contatore**) da uno di questi piedini e non potrà raggiungere i piedini di **reset 7-15** del contatore **4518**.

Ad esempio, alle ore 22, sul piedino 12 del contatore per le decine delle ore è presente un livello logico 1, ma sul piedino 5 del contatore per le unità delle ore è presente un livello logico 0, quindi sarà il diodo collegato sul piedino 5 a cortocircuitare a massa la tensione positiva presente ai capi della resistenza R1.

Anche alle ore 23 sul piedino 12 del contatore per le decine delle ore è presente un livello logico 1 e sul piedino 5 del contatore delle unità delle ore è presente un livello logico 0.

Solo alle ore 24, quando sul piedino 12 del contatore delle decine delle ore è presente un livello logico 1 e lo stesso livello logico si trova anche sul piedino 5 del contatore delle unità delle ore, non c'è più nessun diodo che cortocircuiti a massa la

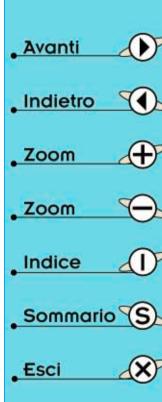
TABELLA N.14

pied. 14	pie
peso 8	pe
19	
20	
21	
22	
23	
24	

contato	contatore 4518 per le decine di ore								
pied. 14 peso 8	pied. 13 peso 4	pied. 12 peso 2	pied. 11 peso 1						
0	0	0	1						
0	0	1	0						
0	0	1	0						
0	0	1	0						
0	0	1	0						
0	0	1	0						

contatore 4518 per le unità di ore								
pied. 6 peso 8	pied. 5 peso 4	pied. 4 peso 2	pied. 3 peso 1					
1	0	0	1					
0	0	0	0					
0	0	0	1					
0	0	1	0					
0	0	1	1					
0	1	0	0					

Fig.270 In questa Tabella possiamo vedere che qualsiasi numero da 0 a 23 apparirà sui due Display delle Ore, avremo sempre uno dei due piedini 5-12 a Livello logico 0. Solo quando si passerà sul numero 24 entrambi i piedini 5-12 si porteranno a Livello logico 1, quindi la tensione positiva presente ai capi della resistenza R1 potrà raggiungere i piedini di Reset 15-7 che provvederanno ad azzerare i due contatori.



tensione **positiva** presente ai capi della resistenza **R1**, che potrà raggiungere i due piedini di **reset 7-15** che provvederanno ad azzerare il conteggio facendolo così ripartire dal numero **00** (vedi fig.269).

In pratica **non** vedremo mai apparire sui display il numero **24**, perché nell'istante in cui si passa alle ore **24.00**, i piedini di **reset** cancelleranno il conteggio facendo apparire sui display **00.00**.

Ora che vi abbiamo spiegato come si possano programmare, tramite dei diodi, le uscite dei due contatori **4518** per farli dividere per 60 e per 24, possiamo già passare al nostro orologio.

Nella **Lezione N.17** vi abbiamo anche spiegato perché i **contatori 4518** dispongono di **2** piedini d'ingresso (vedi piedini **1-2** e **9-10**) ed anche perché nel **primo** contatore si entra sul piedino **1** e nel **secondo** contatore sul piedino **10**.

SCHEMA ELETTRICO dell'OROLOGIO

Conoscendo le funzioni svolte dagli integrati **4511-4518-4040**, possiamo passare a descrivervi lo schema elettrico riportato in fig.272.

Come in qualsiasi altro schema, anche in questo tutti gli integrati (escluso il **4518**) sono stati raffigurati con un **rettangolo** disponendo i loro piedini d'ingresso e d'uscita nella posizione più idonea per ridurre al minimo gli **incroci** di fili che altrimenti renderebbero lo schema meno leggibile.

Per la descrizione del funzionamento iniziamo dal trasformatore di alimentazione T1 provvisto di un **primario** idoneo per una tensione di 220 volt e di un secondario in grado di erogare 12 volt con una corrente di circa 0,5 amper.

La tensione dei 12 volt viene applicata al ponte raddrizzatore RS1 che la trasforma da tensione alternata in tensione continua.

Per rendere questa tensione perfettamente **continua** l'abbiamo livellata con il condensatore elettrolitico **C1** da **2.200 microfarad**.

Poiché la tensione **continua** ottenuta raggiunge un valore di circa **16 volt** e l'orologio va alimentato con una tensione **stabilizzata** di **12 volt**, per portarla sul valore richiesto utilizziamo un integrato **stabilizzatore** tipo **L.7812**, che nello schema elettrico è siglato **IC1**.

Applicando sul piedino Entrata di IC1 una tensione di 16 volt, sul piedino Uscita preleviamo una tensione di 12 volt che non varierà anche se la ten-

sione di rete dovesse scendere a 210 volt oppure salire a 230 volt.

Dal secondario del trasformatore T1 preleviamo tramite la resistenza R1 anche la frequenza di rete dei 50 Hz, che verrà applicata al diodo zener DZ1 che ne limita l'ampiezza sui 12 volt.

Il condensatore **C5** posto in parallelo a questo diodo zener serve per attenuare tutti gli **impulsi** spuri presenti sulla tensione di rete (impulsi causati dall'accensione di interruttori, dal termostato del frigorifero ecc.), che potrebbero far **avanzare** il conteggio dell'orologio.

I 50 Hz vengono applicati sul divisore programmabile IC2, un 4040, che tramite i diodi collegati sui piedini 1-14-12-13-2-3-5, risulta programmato per dividere per 3.000 (vedi fig.263) in modo da prelevare sul piedino 11, tramite il diodo DS8, un impulso positivo ogni minuto che verrà poi applicato sul piedino 1 del primo contatore presente all'interno dell'integrato IC4.

Il doppio contatore siglato **IC4**, un **4518**, è stato utilizzato per visualizzare i **minuti**, mentre il doppio contatore siglato **IC3** per visualizzare le **ore**.

Le resistenze collegate tra le uscite delle **decodifiche 4511** e l'ingresso di ogni **display** (vedi rettangoli siglati **R9-R10-R12-R13**) limitano la corrente di assorbimento dei **segmenti** dei display evitando così che si danneggino.

I due diodi **DS12-DS13**, collegati sui piedini **12-13** di **IC4**, ci servono per ottenere un **divisore** per **60**, come già vi abbiamo spiegato con le figg.266-267.

Il diodo **DS11**, collegato sul piedino **5** di **IC3** e il diodo **DS10**, anch'esso collegato sul piedino **12** di **IC3**, ci servono per ottenere un **divisore** per **24**, come vi abbiamo spiegato con le figg.268-269.

Quando il contatore dei **minuti** siglato **IC4** raggiunge il numero **60**, sui piedini di **reset 7-15** giunge un impulso **positivo** che, passando attraverso il diodo **DS9**, raggiunge il piedino **1** del secondo contatore **IC3**, che provvede a far avanzare di una **unità** il numero visualizzato sul display delle **ore**.

Il transistor (vedi TR1) presente in questo orologio ci serve per far lampeggiare il punto decimale sul display delle unità di ore.

Poiché la **B**ase di questo transistor è collegata al piedino **2** del **divisore IC2**, noi vedremo accendersi e spegnersi questo **punto** all'incirca ogni **secondo**, per essere più precisi ogni **1,28 secondi**.

Infatti la frequenza dei 50 Hz prelevata dal piedino

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Esci

2 viene divisa per 32, pertanto avremo disponibile una frequenza di:

50: 32 = 1.5625 Hertz

che corrisponde ad un tempo in secondi di:

1:1,5625=0,64 secondi

Quindi il punto decimale rimarrà spento per 0,64 secondi e si accenderà per 0,64 secondi e di conseguenza lampeggerà ogni 1,28 secondi.

Dal piedino 5 del divisore IC2 preleviamo una frequenza di 50 : 8 = 6,25 Hz, che applichiamo sui due pulsanti P1 (minuti) e P2 (ore) e che ci serve per poter mettere a punto i minuti e le ore.

Infatti, una volta completato l'orologio, non appena lo collegherete alla rete dei 220 volt, sui display potrà apparire il numero 00.00 o anche un numero casuale, quindi dovrete metterlo a punto.

Il pulsante P1 va tenuto pigiato fino a quando sui display non compaiono gli esatti minuti.

Il pulsante P2 va tenuto pigiato fino a quando sui display non compare l'ora esatta.

Questi due pulsanti vi saranno anche utili per mettere a punto l'orologio ogni volta che verrà a mancare la tensione di rete oppure quando l'ora da solare cambierà in legale o viceversa, oppure se noterete che dopo due o tre mesi l'orologio è avanzato di 1-2 minuti a causa degli impulsi spuri entrati dalla rete elettrica.

Con questa lezione sull'orologio abbiamo compiuto un ulteriore passo avanti, perché ora sapete a cosa servono le decodifiche 4511, i contatori 4518 e come possiamo programmarli per ottenere un conteggio che si azzeri sul numero 60 o sul numero 24 ed anche come si riesce a programmare l'integrato 4040 per dividere una freguenza per un numero qualsiasi.

Infatti se ora vi chiedessimo che funzione esplicano i diodi DS12-DS13 collegati sul contatore IC4 oppure i diodi DS10-DS11 collegati sul contatore IC3, sapreste darci subito una risposta e sapreste anche perché abbiamo collegato ben sette diodi sui piedini dell'integrato siglato IC2, cioè sul divisore programmabile tipo 4040.

Seguendo le nostre Lezioni avrete compreso che l'elettronica è difficile solo se viene spiegata in modo incomprensibile, diversamente risulta molto semplice.

ELENCO COMPONENTI LX.5035

R1 = 4.700 ohm

R2 = 100.000 ohm

R3 = 68.000 ohm

R4 = 4.700 ohm

R5 = 68.000 ohm

R6 = 4.700 ohm

R7 = 4.700 ohm

R8 = 2.200 ohm

R9 = 820 ohm (rete resistiva)

R10 = 820 ohm (rete resistiva)

R11 = 1.000 ohm

R12 = 820 ohm (rete resistiva)

R13 = 820 ohm (rete resistiva)

C1 = 2.200 microF. elettrolitico

C2 = 100.000 pF poliestere

C3 = 100.000 pF poliestere

C4 = 220 microF. elettrolitico

C5 = 220.000 pF poliestere

C6 = 100.000 pF poliestere

C7 = 100.000 pF poliestere

C8 = 100.000 pF poliestere

C9 = 100.000 pF poliestere

C10 = 100.000 pF poliestere

C11 = 100.000 pF poliestere

C12 = 100.000 pF poliestere

RS1 = ponte raddriz. 100 V 1 A

DS1-DS13 = diodi tipo 1N.4148

DZ1 = zener 12 volt 1/2 watt

DISPLAY1-4 = tipo BSC A12 RD

TR1 = NPN tipo BC.547

IC1 = integrato tipo L.7812

IC2 = integrato C/Mos 4040

IC3 = integrato C/Mos 4518 IC4 = integrato C/Mos 4518 IC5 = integrato C/Mos 4511 IC6 = integrato C/Mos 4511

IC7 = integrato C/Mos 4511 IC8 = integrato C/Mos 4511

T1 = trasform. 6 watt (T006.01)

sec. 12 volt 0,5 amper

P1 = pulsante

P2 = pulsante

Nota: tutte le resistenze utilizzate in questo circuito sono da 1/4 di watt.

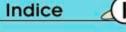


Fig.271 Connessioni dell'integrato siglato IC1 utilizzato per stabilizzare la tensione sui 12 volt.

L 7812



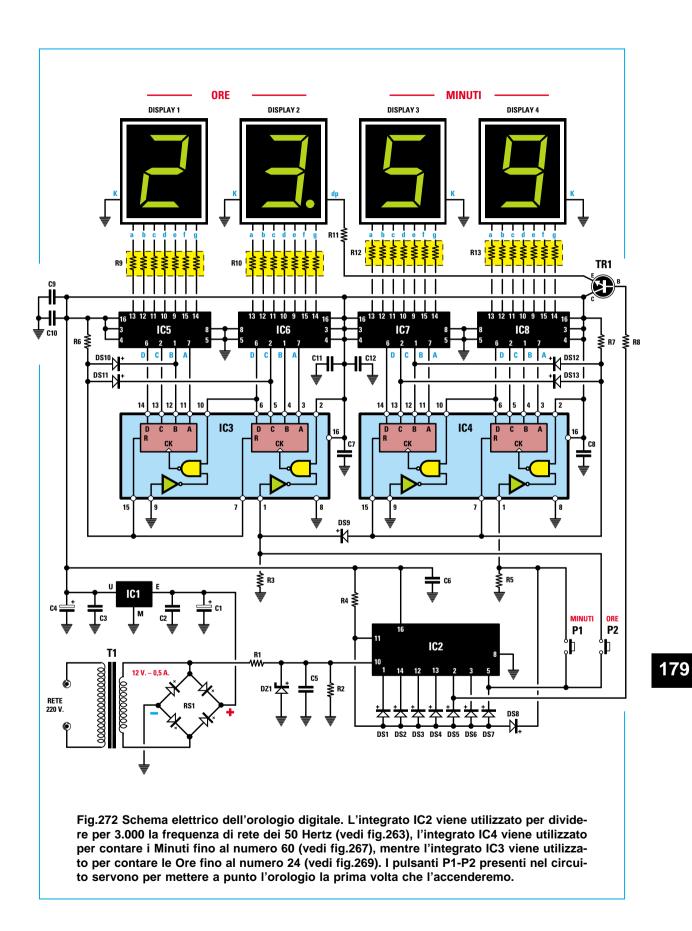
Zoom











Avanti
Indietro

Zoom

Zoom
Indice
I
Sommario
S
Esci



REALIZZAZIONE PRATICA

Per realizzare questo orologio abbiamo scelto dei display con segmenti verdi, le cui dimensioni risultano quattro volte più grandi dei normali display.

Infatti in un orologio i **numeri** devono essere **visibili** anche a diversi metri di distanza e sebbene questo tipo di display sia più costoso, non va dimenticato che questo orologio vi durerà tutta una vita e, passati diversi anni, quando sarete già diventati degli **esperti tecnici**, guardandolo vi ricorderete dei tempi in cui avete iniziato ad interessarvi di elettronica partendo da **zero**.

A chi ora sta pensando "riuscirò a montarlo?", noi rispondiamo di provarci, perché se non iniziate a fare pratica non imparerete mai.

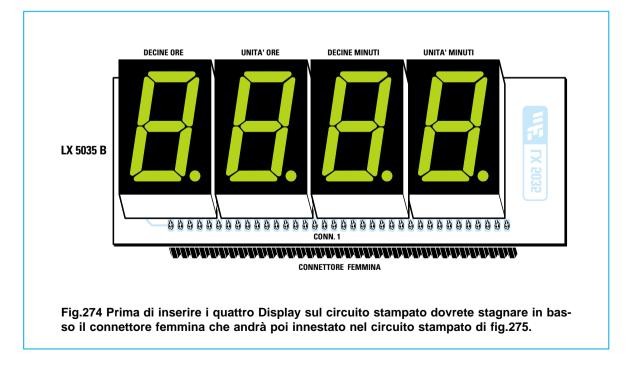
Non preoccupatevi se commettendo involontariamente qualche **errore** non lo vedrete funzionare, perché noi non vi abbandoniamo.

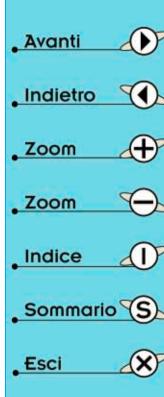
In questi casi potrete inviarci il vostro montaggio e noi ve lo restituiremo perfettamente funzionante, indicandovi anche quali **errori** avete commesso, onde evitare di ripeterli in futuro.

Poiché il **segreto** di ogni montaggio sono le **stagnature**, cercate di eseguirle in modo perfetto, come vi abbiamo spiegato nella **Lezione N.5**.

In pratica dovrete sempre appoggiare la punta del saldatore **senza** stagno sul **punto** da stagnare (vedi fig.277), dopodiché dovrete avvicinare il filo di stagno per scioglierne una, due **gocce** e tenere il saldatore fino a quando lo stagno non si sarà totalmente depositato sullo stampato e sul terminale.

Completata una stagnatura, prima di eseguire la seconda, dovrete **pulire** la **punta** del saldatore strofinandola su una spugnetta o su un panno inumidito in modo da togliere dalla sua superficie o-





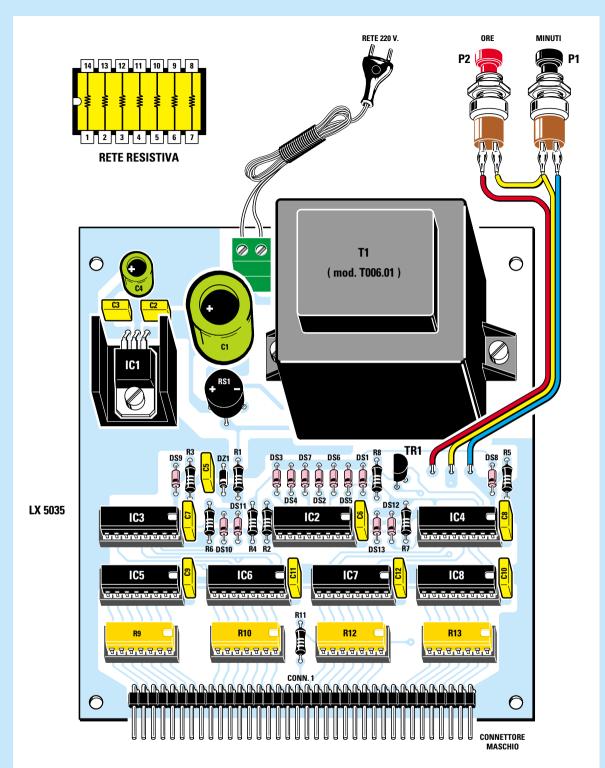
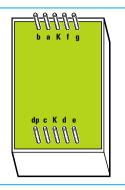


Fig.275 Schema pratico di montaggio della scheda base LX.5035 dell'orologio. In alto abbiamo riportato le connessioni delle reti resistive R9-R10-R12-R13 per farvi vedere su quali piedini risultano collegate le sette resistenze da 820 ohm. Nel connettore maschio applicato in basso su questo stampato andrà innestato il connettore femmina presente sullo stampato LX.5035/B dei display (vedi fig.274). Quando inserite i sette integrati nei rispettivi zoccoli dovrete rivolgere la loro tacca di riferimento ad U verso destra.

Avanti
Indietro
Zoom
Zoom
Indice
Sommario
S
Esci



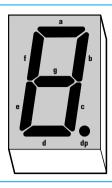


Fig.276 Sulla sinistra le connessioni dei terminali del display viste da dietro.

I terminali indicati con le lettere a-b-c-d-e-f-g sono quelli dei 7 segmenti, quello indicato dp è il terminale del punto decimale (vedi disegno a destra), mentre quelli indicati K sono i terminali da collegare a massa. Di questi due terminali ne collegheremo a massa uno solo.

gni **residuo** di stagno (vedi fig.278). Lo stagno già fuso è infatti privo di **disossidante** perché si è volatilizzato nella stagnatura fatta in precedenza, quindi anche se si depositerà sul terminale e sulla pista in rame dello stampato, rimarrà sempre su queste superfici una sottilissima **pellicola isolante** che impedirà agli elettroni di passare liberamente.

Nel kit troverete due circuiti stampati. Su quello siglato **LX.5035/B** dovrete montare i soli **Display** (vedi fig.274), mentre su quello siglato **LX.5035** dovrete montare tutti i componenti visibili in fig.275.

Se iniziate il montaggio dal circuito stampato LX.5035/B, inserite in basso il connettore femmina provvisto di 36 terminali.

Dopo aver stagnato tutti i terminali, controllate di non aver depositato qualche abbondante goccia di stagno **cortocircuitando** terminali adiacenti. Se questo si fosse verificato, appoggiate sulla stagnatura la **punta** del saldatore ben **pulita** e lo stagno in eccesso rimarrà attaccato alla punta.

Dopo aver stagnato il connettore, infilate i quattro display sul lato **opposto** del circuito stampato rivolgendo il **punto decimale** verso il **basso**, come visibile in fig.280.

Completato questo montaggio, prendete il circuito stampato siglato LX.5035 e in basso inserite il connettore maschio ripiegato a L provvisto di 36 terminali (vedi fig.275).

Dopo aver stagnato tutti i **36** terminali, vi consigliamo di inserire gli **zoccoli** per gli integrati e le **reti resistive** controllando sempre ad operazione completata tutte le stagnature, perché è molto facile dimenticarne una.

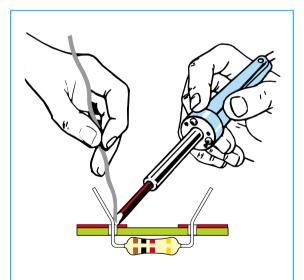


Fig.277 Per fare delle ottime stagnature occorre appoggiare la punta del saldatore pulita sulla pista da stagnare, poi su questa si dovrà sciogliere lo stagno.

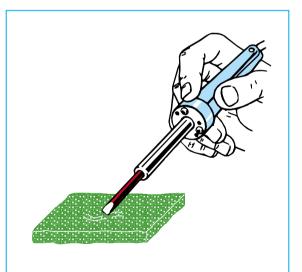
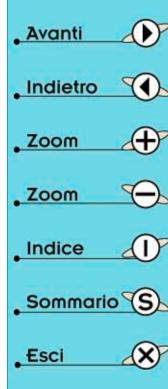


Fig.278 Completata una stagnatura, dovrete sempre pulire la punta su un panno inumidito, in modo da togliere dalla sua superficie ogni residuo di stagno fuso.



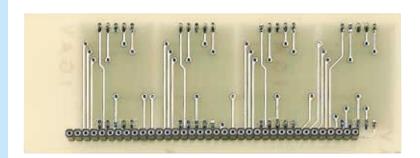
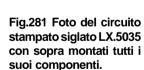
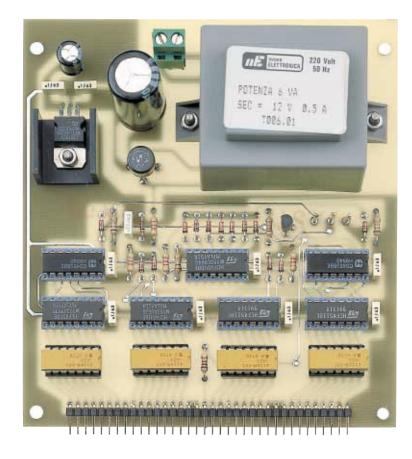


Fig.279 Foto del lato posteriore del circuito stampato siglato LX.5035/B.



Fig.280 Il punto decimale dei Display va rivolto verso il connettore femmina.





Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Indice

Sommario

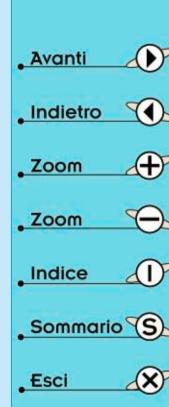
Sommario



Fig.282 Dopo aver inserito il connettore femmina presente sullo stampato LX.5035/B sul connettore maschio presente sullo stampato LX.5035 potrete fissare il tutto all'interno dell'elegante mobile che vi verrà fornito su richiesta.

Fig.283 Sul pannello posteriore del mobile fissate i due pulsanti P1-P2.





Proseguendo nel montaggio inserite le poche **resistenze**, controllando il loro **codice** dei **colori** per evitare di inserire un valore ohmico errato.

Tutte le resistenze utilizzate per pilotare i **segmenti** dei display (vedi **R9-R10-R12-R13**) si trovano inserite all'interno di un contenitore a forma di integrato (vedi fig.275 in alto).

Anche se sappiamo che questa soluzione è più costosa, l'abbiamo scelta per avere **7 resistenze** di identico valore onde evitare che qualche segmento risultasse più o meno luminoso a causa della **tolleranza** che hanno le normali resistenze.

Dopo le resistenze consigliamo di inserire tutti i diodi al silicio e il diodo zener rivolgendo il lato contornato da una fascia nera (bianca per il solo zener) verso il basso, come visibile in fig.275.

L'eccedenza dei terminali delle resistenze e dei diodi andrà tagliata con un paio di forbici.

Proseguendo nel montaggio inserite tutti i condensatori al **poliestere**, poi i due condensatori **elettrolitici C1-C4** infilando il terminale **positivo** nel foro contrassegnato con un +.

Poiché sull'involucro degli elettrolitici raramente viene riportato il segno **positivo** in corrispondenza del terminale, ricordatevi che quello **più lungo** è sempre il terminale positivo.

Ora prendete il transistor **TR1** e senza accorciare i suoi terminali inseritelo nella posizione visibile nello schema pratico di fig.275 rivolgendo la parte **piatta** del suo corpo verso la resistenza **R8**.

A destra del transistor inserite i tre terminali a spillo che vi serviranno per stagnare i tre fili che dovrete in seguito collegare sui due pulsanti **P1-P2**.

Giunti a questo punto avrete già completato il **90%** del montaggio dell'orologio digitale senza incontrare nessuna seria difficoltà.

Il prossimo componente che dovete inserire sullo stampato è l'integrato stabilizzatore IC1, quindi dopo aver ripiegato ad L i suoi tre terminali, fissate il suo corpo sulla sua piccola aletta di raffreddamento a forma di U.

Vicino a questo integrato inserite il ponte raddrizzatore **RS1** accorciando i suoi terminali e rivolgendo quello contrassegnato da un + verso sinistra, come evidenziato in fig.275.

Per ultimi montate la **morsettiera** a due poli, che vi servirà per fissare i fili del cordone di rete dei **220 volt**, ed il trasformatore **T1** che fisserete sul circuito stampato con due viti.

E' sottinteso che i terminali del trasformatore vanno stagnati sulle sottostanti piste in rame.

A questo punto potete prendere tutti gli integrati e dopo aver controllato la sigla stampigliata sul loro corpo inseriteli nei rispettivi zoccoli rivolgendo la tacca ad **U** di riferimento verso destra, come visibile nello schema pratico di fig.275.

Completato il montaggio innestate il connettore maschio della scheda base LX.5035 nel connettore femmina della scheda LX.5035/B.

MONTAGGIO nel MOBILE

Dopo aver aperto il mobile plastico, fissate sul suo piano la scheda base **LX.5035** con le quattro viti autofilettanti che vi forniamo.

Sul pannello posteriore fissate i pulsanti **P1-P2**, poi infilate nel foro in cui deve passare il cordone di rete dei 220 volt il **passacavo** in gomma.

Per evitare che, tirando il cordone, i fili possano fuoriuscire dalla morsettiera a **2 poli**, vi consigliamo di fare un **nodo** sul cordone (vedi fig.284).

Dopo aver **spellato** le estremità del cordone, è sempre buona norma tenere uniti i suoi sottilissimi fili con una goccia di stagno, dopodiché potrete serrarli nella morsettiera.

Ora dovrete collegare i due pulsanti **P1-P2** sul circuito stampato, quindi prendete tre spezzoni di filo poi stagnate le loro estremità sui tre terminali a **spillo** posti alla destra del transistor **TR1** e le opposte estremità sui due pulsanti (vedi fig.275). Completate tutte queste operazioni non vi rimane che chiudere il mobile, perché il vostro orologio è già pronto per indicarvi le ore e i minuti.

COLLAUDO e MESSA a PUNTO

Appena inserirete la **spina** di alimentazione in una **presa rete** vedrete apparire il numero **00.00** e **lampeggiare** il **punto** decimale presente sul display delle **unità** delle **ore**.

Con il trascorrere dei **minuti** vedrete apparire sui display **00.01** poi **00.02**, **00.03** ecc.

Se pigerete il pulsante **P1** dei **minuti** vedrete i soli numeri dei **minuti** avanzare molto velocemente, mentre se pigerete il pulsante **P2** vedrete avanzare velocemente i soli numeri delle **ore**.

Se tenete premuto il pulsante **P1** dei **minuti** fino ad arrivare al numero **00.59**, al successivo minuto vedrete apparire **01.00** poi **01.01** ecc.

Per mettere a **punto** l'orologio sull'ora **esatta** dovrete pigiare il pulsante **P1** fino a quando non ve-

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

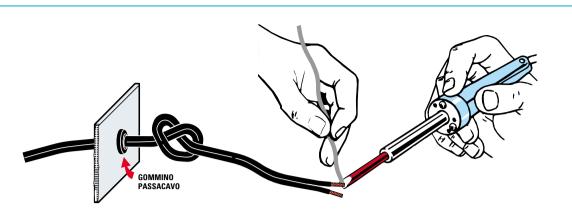


Fig.284 Dopo aver inserito la rondella in gomma nel foro in cui dovrà passare il cordone di rete dei 220 volt (vedi fig.283), fate internamente un nodo per impedire che tirando il cordone questo possa sfilarsi dalla morsettiera. Consigliamo di depositare sui sottilissimi fili del cordone una goccia di stagno prima di serrarli nella sua morsettiera.

drete apparire sui display gli **esatti minuti**, poi pigiate il pulsante **P2** fino a quando non vedrete apparire l'**ora esatta**.

Ammesso che siano le ore **09.15**, pigiate prima il pulsante **P1** fino a far apparire **00.15**, poi pigiate **P2** fino a far apparire **09.15**.

Il massimo **errore** che potrà verificarsi sarà di pochi **secondi**, infatti se quando mettete a punto l'orologio alle **09.15** fossero esattamente le ore **09.15.20** è ovvio che il nostro orologio, risultando molto preciso, passerebbe alle **09.16** quando sono trascorsi i regolari **60 secondi** quindi vi ritrovereste con un **ritardo** di **20 secondi**.

Questi pochi secondi potrebbero, con giusta ragione, **non** soddisfare i lettori più **pignoli**.

Per evitare questo **errore** esiste una sola soluzione: accendere la **TV** e poi passare sul **televideo** e guardare in alto a destra l'**ora esatta** che risulta sempre completa di **minuti** e **secondi**.

Ammesso che siano le **09.59.22**, attendete che si raggiungano le **10.00.00** e in quel preciso istante inserite la **spina** di rete nella presa dei **220 volt**.

Sui display dell'orologio apparirà **00.00** e in questo modo avrete perfettamente **sincronizzato** il tempo sui **secondi** e sui **minuti**.

A questo punto dovrete pigiare il solo pulsante **P2** delle **ore** fino a far apparire il numero **10.00**.

Come già sapete, se viene a mancare la corrente elettrica o se portate l'orologio in un'altra stanza, perderete l'ora e i minuti, quindi dovrete nuovamente pigiare i pulsanti P1 e P2 fino a far apparire l'ora esatta.

CONCLUSIONE

Vedere funzionare un orologio costruito con le proprie mani è una soddisfazione inappagabile, e con giusto orgoglio potrete mostrarlo ai vostri amici che non riusciranno a credere che, solo dopo pochi mesi di studio e partendo da **zero**, siete riusciti ad ottenere questi positivi e visibili risultati.

Poiché ci sarà qualche vostro amico o parente che vorrebbe averlo, potreste venderglielo ad un prezzo **maggiorato**, perché i **tecnici**, anche se principianti, vanno sempre pagati (dopo ne potrete costruire un altro) ed in questo modo entrerà nelle vostre tasche il vostro **primo guadagno** da tecnico elettronico.

COSTO di REALIZZAZIONE

Costo di tutti i componenti per realizzare l'orologio digitale completo del circuito stampato LX.5035/B per fissare i quattro Display verdi delle dimensioni di 24x35 mm (vedi fig.274) e del circuito stampato LX.5035 per fissare tutti i componenti visibili in fig.275, escluso il solo mobile plastico che forniamo solo su richiesta

Lire 100.000 Euro 51,65

Costo del mobile plastico MO.5035 completo delle mascherine forate e serigrafate e dello schermo plastico verde fissato sul frontale

Lire 18.000 Euro 9.30

Costo del solo circuito stampato LX.5035/B

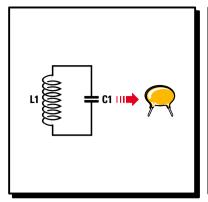
Lire 6.900 Euro 3,56

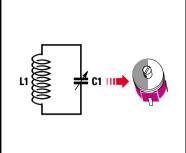
Costo del solo circuito stampato LX.5035

Lire 21.500 Euro 10,85

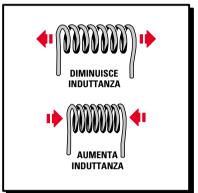


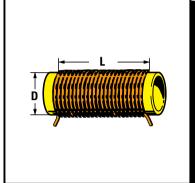
Esci

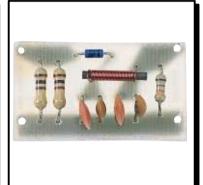












imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

Nel campo della **trasmissione** i giovani, con la loro insaziabile sete di sapere, sono sempre alla ricerca di testi che insegnino come si progetta o si costruisce un **trasmettitore**, ma quei pochi libri che si riescono a reperire sull'argomento, non soddisfano le loro esigenze perchè risultano troppo teorici e pieni di **complesse** formule matematiche.

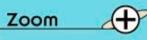
I giovani desiderano un linguaggio semplice, che permetta di comprendere molto velocemente come funziona un **trasmettitore** e, proprio per soddisfare questo desiderio, iniziamo con il presentare un **oscillatore** di **alta frequenza**, cioè lo stadio base che fa funzionare un qualsiasi trasmettitore.

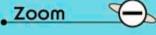
Come avrete modo di constatare voi stessi, l'alta frequenza non è poi così difficile come molti sostengono perchè, quando vi avremo svelato tutti i segreti indispensabili per praticarla, sarete in grado di realizzare da soli un qualsiasi trasmettitore.

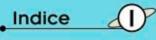
Cominciamo dunque facendovi montare un minuscolo **trasmettitore** in **FM** e grande sarà la vostra soddisfazione nel constatare che inviare a distanza una voce o dei suoni è più semplice di quanto possiate supporre.

Per consentirvi di diventare dei veri **esperti** in **RF**, nella Lezione successiva vi presenteremo gli **oscillatori** a **quarzo**, poi un ricevitore **supereterodina**, infine gli **amplificatori** di **potenza**.

Avanti Indietro











Fin dall'epoca primitiva l'uomo ha sempre cercato un mezzo per comunicare a lunghe distanze e il primo a risolvere questo problema non fu, come molti potrebbero supporre, l'**uomo bianco**.

Infatti, i primi esploratori del continente africano scoprirono che gli indigeni inviavano a distanza i loro messaggi percuotendo dei tronchi d'albero.

I pionieri che attraversavano il Nord America notarono che i pellirosse avvisavano la loro tribù della presenza di una mandria di bufali o del temuto viso pallido, usando delle nuvole di fumo.

L'uomo bianco, che si considerava il più progredito, se voleva comunicare a grandi distanze, doveva servirsi di **piccioni** viaggiatori.

Solo dopo l'invenzione del **telefono** entrò in possesso di un mezzo di comunicazione molto valido, che presentava un solo inconveniente, quello di dover stendere dei chilometri di fili e di poter quindi essere usato sulla terraferma, ma non per comunicare con le navi che solcavano i mari.

Nell'anno **1895** con l'invenzione della **radio** si trovò finalmente la soluzione a questo problema.

Oggi basta acquistare una piccola **radio** al cui interno è presente una manciata di **transistors** per riuscire a captare musica, notiziari, messaggi, ecc., trasmessi a distanza di migliaia di chilometri o un minuscolo **telefono cellulare** per comunicare con qualsiasi luogo della superficie terrestre.

Se, grazie alla **radio**, la voce dell'uomo non conosce più ostacoli, è necessario che i giovani che studiano elettronica sappiano come si può **ricevere** un segnale radio, ma anche come lo si può **trasmettere** e a questo argomento dedicheremo diverse Lezioni.

Ancora oggi molti considerano l'alta frequenza difficile, solo perchè non riescono a trovare dei validi testi che spieghino in modo semplice e comprensibile tutto quello che bisogna sapere.

Vi sono riviste che **vorrebbero** insegnare, ma non avendo una adeguata competenza tecnica, **copia-no** schemi da pubblicazioni straniere e, senza provarli, li "danno in pasto" ai lettori.

Coloro che dopo aver montato questi circuiti si accorgono che **non** funzionano e fiduciosi si rivolgono a queste riviste per avere un aiuto, quasi sempre si sentono rispondere che per fare dell'alta frequenza bisogna essere molto **esperti** e disporre di

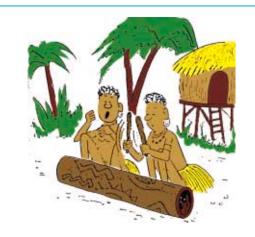


Fig.285 Gli indigeni dell'Africa per inviare a distanza i loro messaggi, hanno sempre usato dei tronchi d'albero come tamburi.



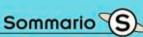
Fig.286 I pellirosse, per avvisare le tribù amiche della presenza del temuto viso pallido, usavano delle nuvole di fumo.



Fig.287 Il telefono venne usato la prima volta, in America, all'inizio del 1877 e in Italia negli anni 1878-1879.









costosi strumenti di misura, come ad esempio un frequenzimetro, un analizzatore di spettro e un oscilloscopio, strumenti che un principiante solitamente non possiede.

Sfiduciati da questo **primo** insuccesso, quasi tutti abbandonano l'**alta frequenza** senza pensare che la causa di questo loro fallimento è da attribuirsi solo a quanti pubblicano questi schemi **errati** e non sanno dare, a chi li chiede, nessun utile consiglio per farli funzionare.

Gli strumenti di misura che abbiamo citato sono utili ma **non** strettamente necessari, infatti i **primi** tecnici che costruirono dei trasmettitori **non** disponevano di questi strumenti, perchè ancora non erano stati inventati, quindi eseguivano tutte le misure usando un comune **tester** così come ora vi insegneremo a fare.

Se seguirete queste nostre Lezioni vi accorgerete che è più facile realizzare un **trasmettitore** che un **ricevitore** o un **amplificatore BF**.

LO STADIO OSCILLATORE RF

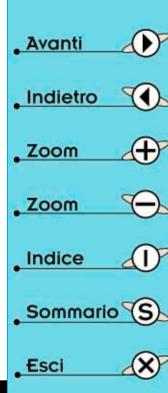
Per realizzare un qualsiasi trasmettitore è necessario partire da un **oscillatore** che riesca a generare un segnale di **alta frequenza**.

Ammesso che si voglia trasmettere sulle **Onde Medie**, bisogna innanzitutto realizzare uno stadio **oscillatore RF** che generi gueste freguenze.

Se si vuole trasmettere sui **14,5 megahertz**, cioè sulla gamma delle **Onde Corte**, è necessario realizzare uno stadio oscillatore che generi un segnale **RF** sulla frequenza di **14,5 MHz**.



Fig.288 Prima dell'invenzione del telefono, l'uomo bianco comunicava a distanza con il telegrafo, trasmettendo dei punti e delle linee (alfabeto Morse). La prima linea telegrafica fu inaugurata negli Stati Uniti d'America tra Washington e Baltimora il 24 maggio 1844, mentre la prima linea italiana fu realizzata tra le città di Livorno-Pisa-Firenze nel 1846-1848.



Per trasmettere sulla gamma degli **88-108 MHz** bisogna realizzare uno stadio oscillatore che riesca a generare tali frequenze.

Poichè la potenza erogata da uno stadio oscillatore è irrisoria, per aumentarla è sufficiente aggiungere degli stadi amplificatori di potenza, come in pratica si fa anche per gli amplificatori di bassa frequenza.

Infatti, se in **bassa frequenza** amplifichiamo il segnale captato da un **microfono** con un solo transistor, questo **non** sarà mai in grado di fornire in uscita una **potenza** sufficiente per pilotare un altoparlante da **30 watt** o da **5 watt**.

Per pilotare un **altoparlante** è necessario amplificare il segnale captato dal **microfono** con transistor di **potenza** fino ad ottenere i **watt** richiesti.

Sapendo che gli **stadi oscillatori** forniscono in uscita pochi **milliwatt**, per realizzare un trasmettitore da **3** o **50 watt** occorre amplificare questo segnale con dei transistor di **potenza** fino ad ottenere i **watt** richiesti.

SCELTA del transistor OSCILLATORE

Per realizzare uno stadio oscillatore bisogna scegliere dei transistor che abbiano un **guadagno** non inferiore a **50 volte**.

Se si scelgono dei transistor con un **guadagno minore** di **50** si otterrà **minore potenza**.

Per conoscere il **guadagno** di un transistor potete utilizzare il kit siglato **LX.5014** che vi abbiamo presentato nella **Lezione N.13**.

Oltre al **guadagno** è necessario scegliere un transistor con una **frequenza** di **taglio** maggiore rispetto alla frequenza che si desidera generare.

La frequenza di **taglio** è la frequenza **limite** che il transistor è in grado di **amplificare**.

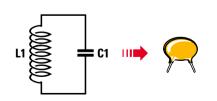


Fig.289 Per sintonizzare una frequenza occorre un circuito composto da una induttanza (bobina L1) con in parallelo una capacità (vedi condensatore C1).

Se nelle caratteristiche di un transistor è indicato che la sua **frequenza** di **taglio** si aggira intorno ai **30 MHz**, potremo realizzare uno stadio oscillatore in grado di generare qualsiasi frequenza, partendo da **0,01 MHz** fino ad arrivare ad un massimo di **29 MHz**, ma non riusciremo mai a farlo oscillare su una frequenza superiore ai **30 MHz**.

Per realizzare uno stadio oscillatore che generi una frequenza di 150 MHz, dovremo scegliere un transistor che abbia una frequenza di taglio superiore a 200 MHz.

La **frequenza** di **taglio** di un transistor può essere paragonata alla **velocità massima** che può raggiungere un'**auto**.

Se abbiamo un'auto che raggiunge una velocità massima di 90 Km/h, potremo viaggiare ad una velocità di 30-50-80 Km/h, ma non riusciremo mai a superare i 90 Km/h.

Se abbiamo un'auto che raggiunge una velocità massima di 200 Km/h, potremo viaggiare a 30-50-80 Km/h e raggiungere i 195 Km/h, ma non riusciremo mai a superare i 200 Km/h.

LA FREQUENZA di TRASMISSIONE

La frequenza di trasmissione è determinata dal circuito di sintonia (vedi fig.289) composto da una induttanza e da una capacità.

Se per conoscere la **capacità** di un condensatore basta leggere il valore in **picofarad** stampigliato sul suo corpo, conoscere il valore in **microhenry** di una bobina è un po' più difficile.

Infatti, se non si dispone di un **impedenzimetro di- gitale**, vi è un'unica possibilità, e cioè calcolare il valore in **microhenry** utilizzando le **formule** e gli esempi che riportiamo a fine articolo.

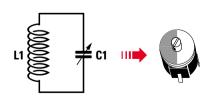
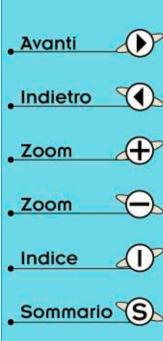
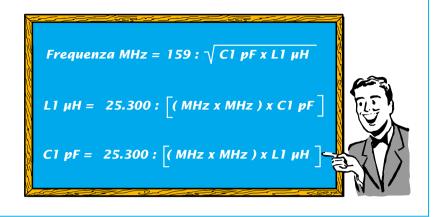


Fig.290 Anzichè usare un condensatore con una capacità fissa, in tutti i circuiti di sintonia si applica in parallelo alla bobina una capacità variabile (compensatore).



Esci

Fig.291 In questa lavagna, tutte le formule per ricavare il valore di Frequenza, Capacità ed Induttanza.



L'INDUTTANZA e la CAPACITÀ

Conoscendo il valore in **microhenry** della bobina **L1** e il valore in **picofarad** del condensatore **C1** posto in parallelo (vedi fig.289), è possibile calcolare con buona approssimazione la **frequenza** generata utilizzando la formula:

frequenza MHz = 159 :
$$\sqrt{\text{C1 pF x L1 } \mu\text{H}}$$

Conoscendo il valore in **megahertz** della frequenza che si vuole generare e il valore in **picofarad** del condensatore **C1**, è possibile calcolare con una buona approssimazione il valore della bobina in **microhenry** utilizzando la formula:

L1
$$\mu$$
H = 25.300 : [(MHz x MHz) x C1 pF]

Conoscendo il valore in **megahertz** della frequenza che si vuole generare e il valore in **microhenry** della bobina **L1**, è possibile calcolare con una buona approssimazione il valore in **picofarad** del condensatore utilizzando la formula:

C1 pF = 25.300 : [(MHz x MHz) x L1
$$\mu$$
H]

Nota: il simbolo μH significa microhenry, mentre il simbolo pF significa picofarad.

Ammettiamo ora di voler realizzare uno stadio oscillatore che generi una frequenza di **90 MHz** scegliendo un condensatore da **30 pF**.

Come prima operazione dovremo calcolare il valore della induttanza **L1** con la formula:

L1 μ H = 25.300 : [(MHz x MHz) x C1 pF]

eseguendo questo calcolo otterremo:

 $25.300 : [(90 \times 90) \times 30] = 0,1 \text{ microhenry}$

Quindi con una bobina da **0,1 microhenry** con in parallelo un condensatore da **30 picofarad** otterremo in via **teorica** guesta frequenza:

159 : $\sqrt{30 \times 0.1}$ = 91,79 MHz

Il valore di **frequenza** ricavato da un calcolo matematico è sempre molto **approssimativo**, perchè bisogna tenere presente che i condensatori hanno delle **tolleranze** che si aggirano intorno al **10%** e che nel montaggio esistono sempre delle **capacità parassita** di valore **sconosciuto**.

Ammettendo che le **capacità parassita** risultino di **5 pF**, sommandole a quelle del **condensatore** otterremo **35 pF** circa e con questa capacità **totale** lo stadio oscillatore genererà una frequenza di:

159 : $\sqrt{35 \times 0.1}$ = 84,98 MHz

Poichè è alquanto difficile conoscere il valore delle capacità parassita, in tutti i circuiti di sintonia non si inserisce mai una capacità fissa, bensì un compensatore variabile (vedi fig.290), che può essere tarato fino a sintonizzarsi sulla frequenza richiesta.

I SEGRETI DEGLI OSCILLATORI

Gli oscillatori che permettono di variare la frequenza agendo sul compensatore posto in parallelo alla bobina vengono chiamati VFO, sigla che significa Variable Frequency Oscillator.

Nelle figg.298-301 sono riprodotti dei classici schemi di oscillatori da usare con i **transistor**, mentre nelle figg.302-305 gli equivalenti schemi da usare con i **fet**. Come potete notare, gli schemi sono semplici, ma per farli funzionare bisogna rispettare alcune regole fondamentali:

1° - Collegare il compensatore di accordo, che può

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Esci

191

Avanti

anche essere sostituito con un **diodo varicap**, molto vicino ai due terminali della **bobina**.

- 2° Tenere molto corti i collegamenti tra la bobina di sintonia L/C e quelli del transistor quando si lavora su frequenze superiori a 15 MHz.
- **3°** Le estremità delle resistenze e dei condensatori che vanno collegate a **massa**, non devono essere collegate a caso ad una qualsiasi pista di massa (vedi fig.293), perchè lo stadio potrebbe generare una infinità di frequenze spurie.

Pertanto, tutti i componenti presenti in uno stadio oscillatore devono essere collegati ad un'unica pista di massa. In fig.294 vi proponiamo un esempio in cui il condensatore C4 è collegato alla pista di massa di L1-C1-R1.

4° - Se la bobina di sintonia è provvista di un nucleo ferromagnetico, questo andrà sempre inserire nel lato freddo della bobina. Per lato freddo si intende il lato in cui il filo terminale della bobina è collegato a massa (fig.295). Se la bobina è collegata al Collettore del transistor, il lato freddo è quello in cui il suo filo terminale è collegato al positivo della tensione di alimentazione (vedi fig.296).

Inserendo questo nucleo nel lato opposto, l'oscillatore funzionerà ugualmente, ma **aumenterà** la corrente di assorbimento del transistor e non il suo **rendimento**.

- 5° Se il VFO viene usato per pilotare dei transistor di potenza è sempre consigliabile farlo seguire da uno stadio separatore costituito da un fet o un transistor. Questo stadio separatore, che non amplifica il segnale, serve solo a non sovraccaricare lo stadio oscillatore. Se il segnale generato viene amplificato con dei transistor di potenza, sarebbe sempre consigliabile racchiudere lo stadio oscillatore entro una piccola scatola metallica in modo da schermarlo; in questo modo si eviterà che la bobina oscillatrice capti per via induttiva il segnale RF presente sull'uscita del finale di potenza rendendo il circuito instabile.
- 6° Al transistor o fet utilizzati nello stadio oscillatore non bisogna mai far assorbire delle correnti elevate. La corrente di un transistor oscillatore deve aggirarsi intorno ai 10-12 mA, mentre quella di un fet oscillatore intorno ai 9-10 mA.

SCHEMI di VFO

Nelle pagine seguenti vi proponiamo alcuni schemi elettrici di diversi **VFO**, che una volta montati funzioneranno all'istante.

Se lo stadio oscillatore utilizza un **transistor** dovrete ruotare il cursore del **trimmer** fino a fargli assorbire **10-11 mA**, mentre se lo stadio oscillatore

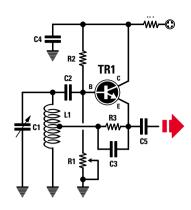


Fig.292 In uno schema elettrico, tutti i punti di Massa vengono sempre collocati vicino ai componenti, per evitare complessi intrecci di fili che renderebbero lo schema elettrico poco leggibile.

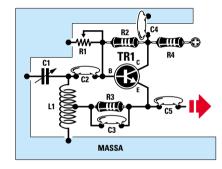


Fig.293 In uno stadio oscillatore o amplificatore RF, non si dovrebbero mai collegare a punti di massa molto distanziati i terminali dei condensatori o resistenze, perchè il circuito potrebbe autoscillare.

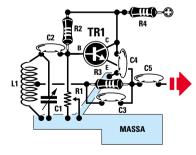


Fig.294 Tutte le estremità delle resistenze o dei condensatori presenti nello stadio oscillatore, vanno collegate ad un'unica pista di massa (vedi R1-C4).









utilizza un **fet** dovrete ruotare il cursore del **trimmer** fino a fargli assorbire **6-7 mA**.

Sotto ad ogni schema abbiamo riportato anche il valore di tensione che leggeremo sulla **sonda** di **carico LX.5037** collegata all'uscita dello stadio oscillatore (vedi fig.315).

La **Tabella N.15** vi sarà molto utile per sapere quali **frequenze** minime e massime riuscirete ad ottenere utilizzando una **bobina** con i **microhenry** riportati nella **2°** colonna e collegando in parallelo a questa un **compensatore** che abbia la **capacità** massima riportata nella **3°** colonna.

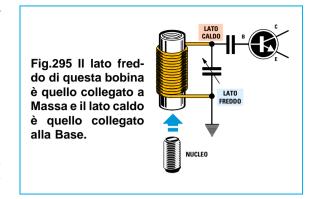
Per agevolarvi, nelle altre colonne abbiamo indicato il **diametro** del supporto, il numero delle **spire** da avvolgere, il diametro del **filo** e la **lunghezza** totale dell'avvolgimento.

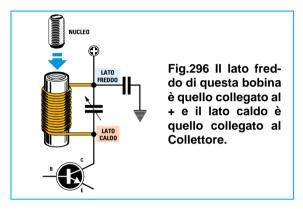
Per avvolgere le bobine potrete utilizzare anche un supporto con un **diametro** diverso da quello consigliato e lo stesso dicasi per il **diametro** del filo di rame. Se sceglierete un diametro **minore** dovrete avvolgere **più spire**, mentre se userete un diametro **maggiore** dovrete avvolgere **meno spire**.

Se dopo aver realizzato la bobina, constaterete che lo stadio oscillatore non riesce a raggiungere la frequenza **più alta**, dovrete **togliere** dalla bobina qualche spira, se invece non riesce a scendere sulla frequenza più **bassa**, potrete risolvere il problema applicando in parallelo al compensatore un **condensatore** ceramico da **10-18-22 pF**.

Se la bobina ha le spire **spaziate**, per scendere di frequenza è sufficiente **restringere** la spaziatura e per salire in frequenza è sufficiente **allargare** la spaziatura tra spira e spira (vedi fig.297).

Se userete un supporto con nucleo ferromagnetico (vedi figg.295-296), ricordatevi che più avviterete questo nucleo all'interno della bobina più aumenterà il valore dei microhenry.





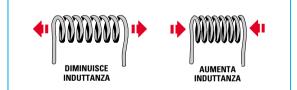
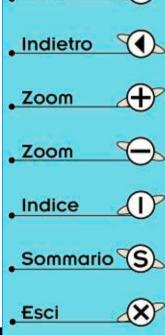


Fig.297 Se avvolgete delle bobine con spire spaziate, ricordatevi che allargando la spaziatura il valore della induttanza DIMI-NUISCE, mentre restringendola il valore della induttanza AUMENTA.



Avanti

TABELLA N.15

Gamma di frequenza	valore induttanza	capacità massima	diametro bobina	numero spire	diametro filo rame	lunghezza avvolgimento
5-13 MHz	9,0-10 μH	100 pF	12 mm	43	0,7 mm	28-29 mm
9-21 MHz	3,0-4,0 μH	100 pF	12 mm	19	0,7 mm	12-13 mm
17-34 MHz	1,6-2,0 μΗ	50 pF	10 mm	14	0,8 mm	10-11 mm
30-80 MHz	0,5-0,6 μΗ	50 pF	7 mm	10	1,0 mm	17-18 mm
75-110 MHz	0,2-0,3 μΗ	15 pF	7 mm	6	1,0 mm	10-11 mm
100-150 MHz	0,1-0,2 μΗ	15 pF	6 mm	5	1,0 mm	8-9 mm

OSCILLATORE (Fig.298)

ELENCO COMPONENTI

R1 = 20.000 ohm trimmer

R2 = 56.000 ohm

R3 = 100 ohm

R4 = 100 ohm

R5 = 100.000 ohm

R6 = 100 ohm

R7 = 22 ohm

C1 = vedi Tabella N.1

C2 = 10.000 pF ceramico

C3 = 27 pF ceramico

C4 = 47 pF ceramico

C5 = 22 pF ceramico

C6 = 1.000 pF ceramico

C7 = 10.000 pF ceramico

C8 = 10.000 pF ceramico

C9 = 1.000 pF ceramico

L1 = vedi Tabella N.1

JAF1 = impedenza RF

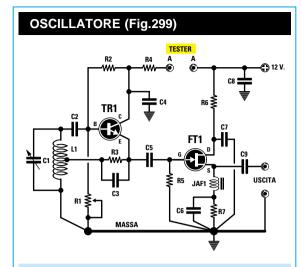
TR1 = transistor NPN tipo 2N.2222

FT1 = fet tipo U.310 o equivalente

Da questo oscillatore è possibile prelevare, su una sonda di carico da 50 ohm, una tensione RF che può variare da 0,8 a 1,1 volt.

Un capo del condensatore C2 va posto vicinissimo alla presa centrale della bobina L1 e l'altro capo ad una presa di massa molto vicina alla resistenza R1 e al condensatore C4.

Se realizzate questo oscillatore per frequenze inferiori a 80 MHz, si riesce ad aumentare il suo rendimento sostituendo il condensatore C4 da 47 pF con uno da 220 pF. Se realizzate questo oscillatore per frequenze maggiori di 90 MHz, il rendimento aumenterà sostituendo questo condensatore con uno da 22 pF.



ELENCO COMPONENTI

R1 = 20.000 ohm trimmer

R2 = 56.000 ohm

R3 = 100 ohm

R4 = 100 ohm

R5 = 100.000 ohm

R6 = 22 ohm

R7 = 100 ohm

C1 = vedi Tabella N.1

C2 = 27 pF ceramico

C3 = 22 pF ceramico

C4 = 10.000 pF ceramico

C5 = 22 pF ceramico

C6 = 1.000 pF ceramico

C7 = 10.000 pF ceramico

C8 = 10.000 pF ceramico

C9 = 1.000 pF ceramico

L1 = vedi Tabella N.1

JAF1 = impedenza RF

TR1 = transistor NPN tipo 2N.2222

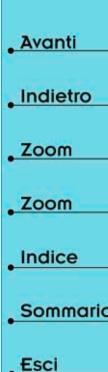
FT1 = fet tipo U.310 o equivalente

Da questo oscillatore è possibile prelevare, su una sonda di carico da 50 ohm, una tensione RF che può variare da 0,8 a 1,0 volt.

A differenza del precedente oscillatore, la presa centrale della bobina L1 va collegata alla resistenza R3 e al condensatore C3 che alimenta l'Emettitore del transistor.

Se realizzate questo oscillatore per generare frequenze inferiori a 80 MHz, potete aumentare il suo rendimento sostituendo il condensatore C3 da 22 pF con uno da 220 pF.

Per il numero di spire della bobina L1 e per la capacità del compensatore C1 potete utilizzare i valori riportati nella Tabella N.15.



OSCILLATORE (Fig.300)

ELENCO COMPONENTI

R1 = 20.000 ohm trimmer

R2 = 56.000 ohm

R3 = 100 ohm

R4 = 100 ohm

R5 = 100.000 ohm

R6 = 22 ohm

R7 = 100 ohm

C1 = 10.000 pF ceramico

C2 = 10.000 pF ceramico

C3 = vedi Tabella N.1

C4 = 22 pF ceramico

C5 = 330 pF ceramico

C6 = 22 pF ceramico

C7 = 1.000 pF ceramico

C8 = 10.000 pF ceramico

C9 = 10.000 pF ceramico

C10 = 1.000 pF ceramico

L1 = vedi Tabella N.1

JAF1 = impedenza RF

TR1 = transistor NPN tipo 2N.2222

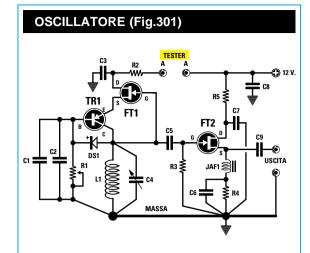
FT1 = fet tipo U.310 o equivalente

Da questo oscillatore è possibile prelevare, su una sonda di carico da 50 ohm, una tensione RF che può variare da 1,0 a 1,2 volt.

La presa centrale della bobina L1 va collegata, tramite il condensatore C4. sull'Emettitore del transistor TR1.

In questo oscillatore, che ha un rendimento superiore ad ogni altro, è alquanto critico il valore del condensatore C5 collegato tra l'Emettitore e la massa.

Se realizzate questo oscillatore per generare frequenze inferiori a 15 MHz, sostituite il condensatore C5 da 330 pF con uno da 1.000 pF. Se realizzate questo oscillatore per frequenze superiori a 70 MHz, sostituitelo con uno da 100 pF.



ELENCO COMPONENTI

R1 = 20.000 ohm trimmer

R2 = 100 ohm

R3 = 100.000 ohm

R4 = 100 ohm

R5 = 22 ohm

C1 = 10.000 pF ceramico

C2 = 100 pF ceramico

C3 = 10.000 pF ceramico

C4 = vedi Tabella N.1

C5 = 22 pF ceramico

C6 = 1.000 pF ceramico

C7 = 10.000 pF ceramico

C8 = 10.000 pF ceramico

C9 = 1.000 pF ceramico

L1 = vedi Tabella N.1

JAF1 = impedenza RF

DS1 = diodo schottky BAR.10

TR1 = transistor PNP BFY.71-BSX.29

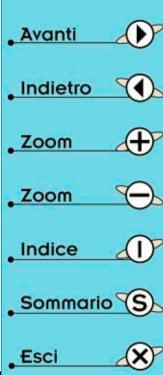
FT1-FT2 = fet tipo U.310

Da questo oscillatore è possibile prelevare, su una sonda di carico da 50 ohm, una tensione RF che può variare da 0.6 a 0.8 volt.

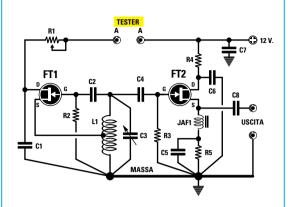
A differenza degli altri oscillatori, questo richiede un transistor PNP, due fet e una bobina senza presa centrale.

Una caratteristica che presenta questo oscillatore è quella di richiedere una bobina con una minore induttanza, vale a dire con meno spire rispetto a quanto indicato nella Tabella N.15.

Per ridurre il valore della induttanza delle bobine che hanno solo 4-5 spire, è sufficiente aumentare la spaziatura tra spira e spira oppure ridurre il diametro del supporto.



OSCILLATORE (Fig.302)



ELENCO COMPONENTI

R1 = 2.000 ohm trimmer

R2 = 100.000 ohm

R3 = 100.000 ohm

R4 = 22 ohm

R5 = 100 ohm

C1 = 10.000 pF ceramico

C2 = 27 pF ceramico

C3 = vedi Tabella N.1

C4 = 22 pF ceramico

C5 = 1.000 pF ceramico

C6 = 10.000 pF ceramico

C7 = 10.000 pF ceramico

C8 = 1.000 pF ceramico

L1 = vedi Tabella N.1

JAF1 = impedenza RF

FT1-FT2 = fet tipo U.310

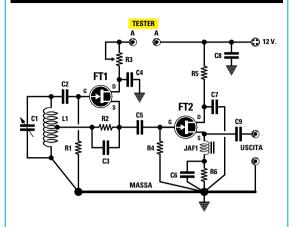
Da questo oscillatore che utilizza 2 fet è possibile prelevare, su una sonda di carico da 50 ohm, una tensione RF che può variare da 1,4 a 1,6 volt.

In questo circuito, un capo del condensatore C1 va posto sul terminale Drain del fet FT1 e l'altro capo allo stesso punto di massa dov'è collegata la resistenza R2 di Gate.

Dopo aver collegato il tester commutato sulla portata milliamper ai terminali A-A, dovete ruotare il trimmer R1 fino a far assorbire al fet FT1 una corrente di 7 mA circa.

Dopo aver regolato la corrente, togliete il tester e cortocircuitate i due terminali A-A con un corto spezzone di filo di rame nudo.

OSCILLATORE (Fig.303)



ELENCO COMPONENTI

R1 = 100.000 ohm

R2 = 220 ohm

R3 = 2.000 ohm trimmer

R4 = 100.000 ohm

R5 = 22 ohm

R6 = 100 ohm

C1 = vedi Tabella N.1

C2 = 22 pF ceramico

C3 = 27 pF ceramico

C4 = 10.000 pF ceramico

C5 = 22 pF ceramico

C6 = 1.000 pF ceramico

C7 = 10.000 pF ceramico

C8 = 10.000 pF ceramico

C9 = 1.000 pF ceramico

L1 = vedi Tabella N.1

JAF1 = impedenza RF FT1-FT2 = fet tipo U.310

Da questo oscillatore è possibile prelevare, su una sonda di carico da 50 ohm, una tensione RF

che può variare da 1,3 a 1,4 volt.

Anche in questo circuito, un capo del condensatore C4 va posto vicinissimo al terminale Drain del fet FT1 e l'altro capo sullo stesso punto di massa al quale è collegata la resistenza R1 di Gate.

Dopo aver collegato il tester commutato sulla portata milliamper ai terminali A-A, ruotate il trimmer R3 fino a far assorbire al fet FT1 una corrente di 7 mA circa.

Sulla presa centrale della bobina L1 va collegata la resistenza R2 e il condensatore C3 collegato al terminale Source del fet FT1.



Zoom







OSCILLATORE (Fig.304) TESTER A A A CS TESTER A A A TESTER TESTER

ELENCO COMPONENTI

R1 = 100.000 ohm

R2 = 220 ohm

R3 = 2.000 ohm trimmer

R4 = 100.000 ohm

R5 = 22 ohm

R6 = 100 ohm

C1 = 10.000 pF ceramico

C2 = 10.000 pF ceramico

C3 = vedi Tabella N.1

C4 = 33 pF ceramico

C4 = 33 pr ceramico

C5 = 100 pF ceramico

C6 = 1.000 pF ceramico

C7 = 10.000 pF ceramico

C8 = 10.000 pF ceramico

C9 = 1.000 pF ceramico

L1 = vedi Tabella N.1

JAF1 = impedenza RF

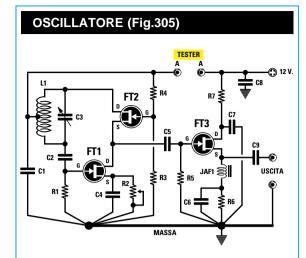
FT1- FT2 = fet tipo U.310

Da questo oscillatore è possibile prelevare, su una sonda di carico da **50 ohm**, una tensione **RF** che può variare da **1,2** a **1,4 volt**.

In questo circuito, tra la presa **centrale** della bobina e il **S**ource del fet **FT1**, è inserito un condensatore da **33 pF** (vedi **C4**).

Se realizzate l'oscillatore per frequenze al di sotto dei **50 MHz**, consigliamo di sostituirlo con uno da **47 pF** mentre se lo realizzate per frequenze al di sopra dei **50 MHz** vi consigliamo di utilizzare una capacità di **22 pF**.

Collegato il **tester** ai terminali **A-A**, ruotate il trimmer **R3** fino a far assorbire al fet **FT1** una corrente di **10 mA** circa.



ELENCO COMPONENTI

R1 = 100.000 ohm

R2 = 20.000 ohm trimmer

R3 = 100.000 ohm

R4 = 100.000 ohm

R5 = 100.000 ohm

R6 = 100 ohm

R7 = 22 ohm

C1 = 10.000 pF ceramico

C2 = 100 pF ceramico

C3 = vedi Tabella N.1

C4 = 10.000 pF ceramico

C5 = 22 pF ceramico

C6 = 1.000 pF ceramico

C7 = 10.000 pF ceramico

C8 = 10.000 pF ceramico

C9 = 1.000 pF ceramico

L1 = vedi Tabella N.1

JAF1 = impedenza RF

FT1-FT2-FT3 = fet tipo U.310

Da questo oscillatore che utilizza **3 fet** è possibile prelevare, su una sonda di carico da **50 ohm**, una tensione **RF** variabile da **1,4** a **1,5 volt**. Questo oscillatore ha qualche difficoltà ad oscil-

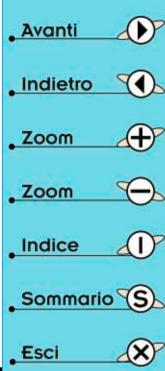
re dei collegamenti molto corti.

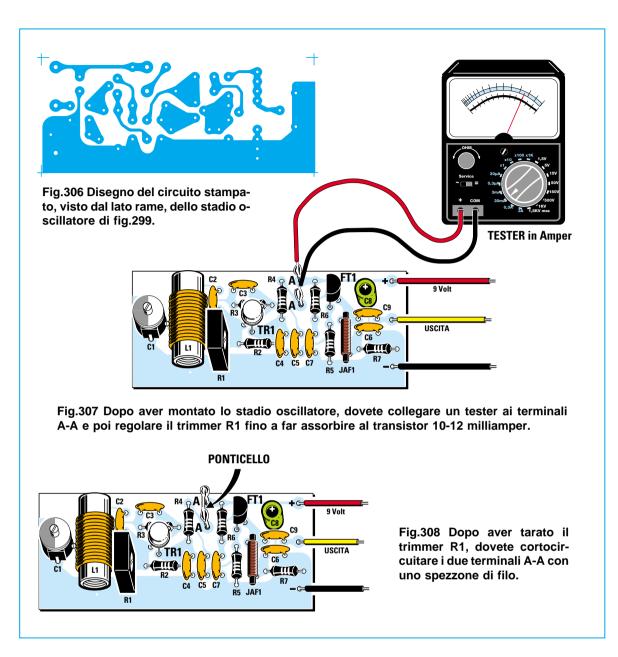
Dopo aver montato lo stadio oscillatore, collegate il **tester** commutato sulla portata **milliamper** ai terminali **A-A** e poi ruotate il trimmer **R2** fino a far assorbire ai due fet una corrente di **10 mA** circa.

lare su frequenze maggiori di 90 MHz, quindi se

si vogliono superare tali valori, è necessario fa-

I fet da utilizzare in questo montaggio debbono essere in grado di amplificare il segnale RF fino a **200 MHz**, quindi **non** usate fet per segnali di **BF**.





PROVIAMO a progettare un VFO

Prendiamo ad esempio lo schema di fig.299 e ammettiamo di voler generare una **frequenza** che copra la gamma da **20** a **28 MHz**.

Per non perdere tempo a calcolare il numero delle **spire** della **bobina** e il valore della **capacità** da applicare in parallelo, possiamo assumere come base di partenza i valori indicati nella **Tabella N.15**.

Dopo aver montato l'**oscillatore**, vi chiederete come fare per poterlo sintonizzare sulla frequenza richiesta e, poichè ancora non avete un **frequenzi**-

metro digitale, potrete utilizzare in sua sostituzione un normale ricevitore provvisto della gamma onde corte.

Ammesso che desideriate generare una frequenza di 20 MHz, dovete sintonizzare il ricevitore ad onde corte sui 20 MHz e ruotare lentamente il compensatore posto in parallelo alla bobina, fino a quando non sentirete il soffio del segnale RF.

La **voce** e la **musica** non potete ancora udirle, perchè la **portante RF** deve essere **modulata** in **AM** (modulazione d'ampiezza) oppure in **FM** (modulazione in frequenza) con un segnale **BF** prelevato da un **amplificatore BF**. Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

Come potete vedere nella **Tabella N.15**, per realizzare uno stadio oscillatore che copra la gamma da **17-34 MHz** bisogna utilizzare una bobina composta da **14 spire unite** avvolte su un supporto plastico del diametro di **10 mm**.

Dopo aver avvolto **7 spire**, eseguite un cappio per collegare la resistenza **R3** e il condensatore **C3** che fa capo all'Emettitore del transistor.

Poichè il filo di rame che abbiamo usato è **smaltato**, è necessario **raschiarne** le estremità ed anche i due fili del cappio per eliminare lo strato di **smalto isolante** che li riveste (vedi fig.309).

Se, ruotando il **compensatore**, l'oscillatore anzichè oscillare sui **20-28 MHz**, oscillasse sui **17-25 MHz**, dovrete **ridurre** il numero delle **spire**.

Se l'oscillatore anzichè oscillare sui 20-28 MHz oscilla sui 26-32 MHz, dovrete aumentare il numero delle spire oppure applicare, in parallelo al compensatore, un condensatore di 12-15 pF.

Dovendo far assorbire all'oscillatore una corrente di circa 10-12 mA, collegate ai terminali A-A un tester commutato sulla portata 20-30 mA continui e, dopo aver alimentato il circuito con una tensione di 12 volt, ruotate il trimmer R1 fino a far assorbire allo stadio oscillatore 10-12 mA (vedi fig.307).

Se volete sostituire il **trimmer** con una **resistenza fissa**, dovete spegnere lo stadio oscillatore, poi togliere il **trimmer** e leggere il valore **ohmico**. Ammesso di leggere **9.850 ohm**, potete tranquillamente inserire una resistenza da **10.000 ohm**.

Se leggete 11.500 ohm oppure 13.000 ohm potete inserire una resistenza da 12.000 ohm.

Una volta tarata la corrente del transistor sui **10-12 mA**, togliete il **tester** dai due terminali **A-A** e cortocircuitateli con un filo (vedi fig.308).

SONDA di CARICO

Per conoscere quale **potenza** eroga un qualsiasi stadio oscillatore, bisogna realizzare la **sonda** di **carico** siglata **LX.5037** riportata in fig.311.

Nell'ingresso di questa **sonda** di **carico** abbiamo inserito in **parallelo** due resistenze da **100 ohm** (vedi **R1-R2**) ottenendo un valore di **50 ohm**, che corrisponde al carico **standard** da utilizzare nelle misure di **alta frequenza**.

Come diodo raddrizzatore **DS1** abbiamo utilizzato un diodo **schottky** tipo **HP.5082** equivalente all'**1N.5711**, perchè idoneo a raddrizzare qualsiasi segnale **RF** fino ai **gigahertz**.

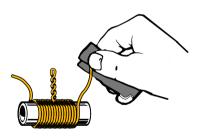
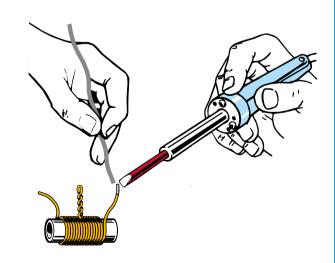
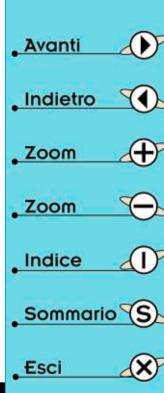
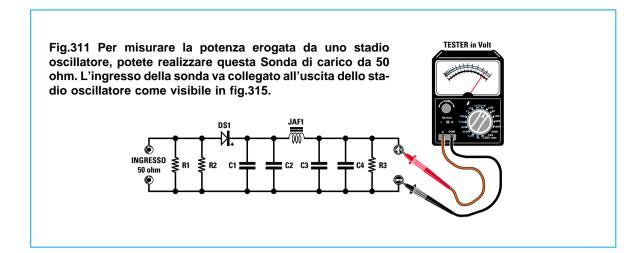


Fig.310 Eliminato lo smalto isolante dalle estremità dei fili e da quelle del cappio centrale, è consigliabile depositare su queste un sottile strato di stagno. Fig.309 Dopo aver avvolto la bobina L1 su un supporto in plastica, dovete raschiare le estremità dei fili con carta vetrata, per eliminare dalla loro superficie lo strato di smalto isolante.







ELENCO COMPONENTI LX.5037

R1 = 100 ohm 1/2 watt

R2 = 100 ohm 1/2 watt

R3 = 68.000 ohm

C1 = 10.000 pF ceramico

C2 = 1.000 pF ceramico

C3 = 10.000 pF ceramico

C4 = 1.000 pF ceramico

DS1 = diodo schottky HP.5082

JAF1 = impedenza RF

Per frequenze inferiori a **30 MHz**, si possono utilizzare anche dei comuni **diodi** al **germanio**.

Dopo aver montato tutti i componenti richiesti sul circuito stampato LX.5037 (vedi fig.312), questa sonda di carico va collegata all'uscita dello stadio separatore e alla sua estremità opposta va collegato un tester commutato sulla portata 3-5 volt fondo scala (vedi fig.315).

Una volta eseguito questo collegamento, alimentando lo stadio oscillatore si noterà subito che il tester rileverà una **tensione**.

Conoscendo questo valore di **tensione**, potremo calcolare la **potenza** erogata dallo stadio oscillatore utilizzando la formula:

watt $RF = (volt \times volt) : (R + R)$

volt = è il valore della tensione letto sull'uscita della sonda di carico.

R = è il valore **ohmico** della resistenza applicata nella **sonda** di **carico** prima del **diodo** raddrizzatore (vedi R1+R2) che, come già accennato, risulta di **50 ohm**.

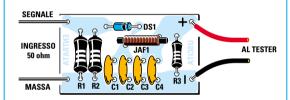


Fig.312 Schema pratico di montaggio della Sonda di carico siglata LX.5037.

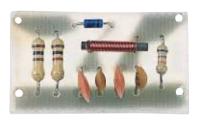


Fig.313 Foto della Sonda di carico da utilizzare per misurare un segnale RF.

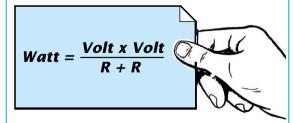
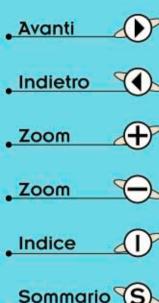


Fig.314 Per conoscere la potenza in Watt, usate questa formula. Poichè la somma di R + R dà 100, potete semplificare la formula nel modo seguente: (V x V): 100.



Esci

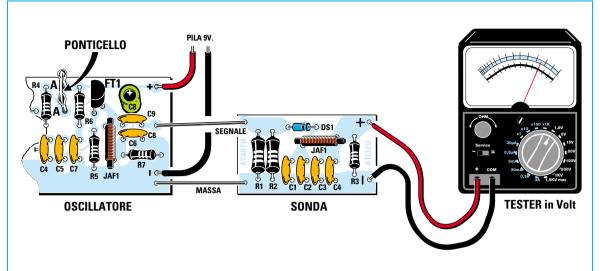


Fig.315 Dopo aver collegato l'ingresso della Sonda all'uscita dello stadio oscillatore, alla sua uscita dovete collegare un qualsiasi tester commutato in VOLT/CC.

Ammesso di leggere una tensione di **1,2 volt**, sapremo che questo stadio oscillatore eroga una **potenza** di:

 $(1.2 \times 1.2) : (50 + 50) = 0.0144$ watt

che corrispondono a 14,4 milliwatt.

Infatti, come saprete, per ottenere i milliwatt si devono moltiplicare i watt per 1.000.

Precisiamo che la **potenza reale** erogata da un qualsiasi stadio oscillatore risulterà leggermente **superiore**, perchè nella formula **non** viene considerata la **caduta** di **tensione** introdotta dal **diodo raddrizzatore** che si aggira intorno agli **0,6 volt**.

Quindi se sul tester leggiamo 1,2 volt, la tensione reale sarebbe di 1,2 + 0,6 = 1,8 volt e con questa tensione la potenza risulterà pari a:

 $(1.8 \times 1.8) : (50 + 50) = 0.0324$ watt

che corrispondono a 32,4 milliwatt.

Dopo aver appurato che lo stadio oscillatore eroga un segnale **RF**, conviene sempre verificare se questo **non** sia **critico** e per farlo basta eseguire questi semplici **test**:

1° - Ridurre la tensione di alimentazione da 12 a 9 volt: ovviamente la lancetta del tester, applicato sulla sonda di carico, scenderà su 0,9-0,8 volt a conferma che, riducendo la tensione di alimentazione, diminuisce proporzionalmente la potenza

d'uscita. Togliere la tensione di alimentazione e poi reinserirla e se sul **tester** non si leggerà nuovamente **0,9-0,8 volt**, significa che il **trimmer** posto sulla **B**ase del transistor non è stato tarato per fargli assorbire **9-10 mA**.

2° - Provare ad alimentare lo stadio oscillatore con una tensione di 15 volt: aumentando la tensione la lancetta del tester devierà da 1,2-1,3 volt a 1,4-1,5 volt. Da questa prova si può dedurre che, aumentando la tensione di alimentazione, aumenta anche la potenza d'uscita.

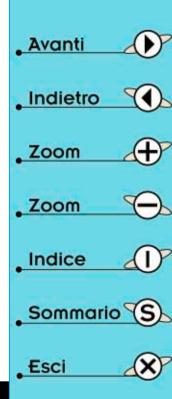
Tutti gli schemi di oscillatori proposti in questa Lezione, anche se sono stati progettati per funzionare con una tensione di 12 volt, funzioneranno ugualmente anche se alimentati con una tensione di 9 volt oppure di 15 volt.

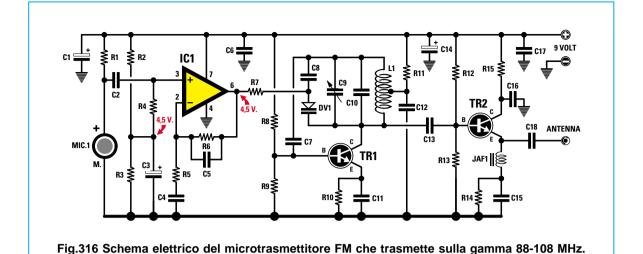
RADIOMICROFONO in FM da 88-108 MHz

Se la **teoria** è necessaria per conoscere i principi base, la **pratica** aiuta ad apprendere più velocemente tutte le nozioni teoriche.

Per dimostrarvi che realizzare un piccolo **trasmet- titore** è più facile di quanto si potrebbe supporre,
ve ne faremo montare **uno** e grande sarà la vostra
soddisfazione quando riuscirete a far ascoltare la
vostra voce a distanza.

Poichè pochi disporranno di un ricevitore per onde corte ma tutti lo avranno per la gamma FM da 88-108 MHz, il trasmettitore che vi proponiamo coprirà tutta questa gamma.





Precisiamo subito che trasmettendo con una **potenza** di pochi **milliwatt**, potremo raggiungere una distanza non superiore a circa **50-60 metri**, perchè la gamma **FM** oggi è troppo affollata da **emittenti private** che trasmettono con dei **kilowatt**.

Una decina di anni fa, quando su questa gamma **FM** vi erano solo **2-3 emittenti** che trasmettevano con potenze di poche **centinaia** di **watt**, con questo radiomicrofono si riuscivano a raggiungere anche delle distanze di circa **300 metri**.

Per capire il motivo per cui oggi **non** si riescono a coprire distanze superiori a **50-60 metri**, vi proponiamo una semplice analogia.

Se vi trovate in una discoteca che diffonde della musica con Casse Acustiche da **1.000 watt**, difficilmente riuscirete ad ascoltare una radio portatile che diffonde pochi **watt**.

Solo quando gli altoparlanti della discoteca taceranno riuscirete ad ascoltare la vostra radio, ma non appena questi inizieranno a sparare i loro 1.000 watt, vi converrà spegnerla perchè la sua debole potenza non riuscirà mai ad avere il sopravvento su queste elevate potenze.

SCHEMA ELETTRICO del TRASMETTITORE

Lo schema elettrico riportato in fig.316 è composto da uno **stadio oscillatore** seguito da uno stadio preamplificatore **RF** (vedi **TR2**), più uno stadio amplificatore **BF** (vedi **IC1**), che serve per modulare in **FM**, tramite il diodo varicap **DV1**, il segnale generato dal transistor **TR1**.

Iniziamo la descrizione dal piccolo microfono si-



Avanti

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Esci

Sommari

glato **MIC.1** che, captando le onde **sonore**, le trasforma in un segnale elettrico.

Questo segnale viene applicato sull'ingresso non invertente (piedino 3) dell'operazionale IC1, che provvede ad amplificarlo di circa 22 volte.

Poichè polarizziamo l'ingresso non invertente con una tensione fissa di 4,5 volt tramite il partitore resistivo R2-R3, sul suo piedino d'uscita 6 ci ritroveremo, in assenza di segnale BF, una tensione positiva di 4,5 volt.

Quando sull'uscita dell'operazionale giungono le semionde positive del segnale BF captato dal microfono, la tensione sale da 4,5 volt a 5 volt e quando giungono le semionde negative la tensione scende da 4,5 volt a 4 volt.

Applicando, tramite la resistenza R7, le variazioni di tensione presenti sull'uscita di IC1 direttamente sul diodo varicap DV1, è possibile variare la sua capacità e di conseguenza la frequenza generata dallo stadio oscillatore.

Un segnale **modulato** in **frequenza** può essere captato da un qualsiasi ricevitore **FM**.

Poichè le variazioni di tensione sull'uscita di **IC1** risultano proporzionali all'**ampiezza** del segnale **BF** captato dal microfono, se parliamo a **bassa voce** otteniamo una variazione di tensione minore rispetto a quando parliamo ad **alta voce**.

Accantoniamo ora per un istante questo stadio di **BF** e passiamo allo stadio oscillatore composto dal transistor **TR1**. Già sappiamo che la **frequenza** che desideriamo irradiare dipende dal **numero** di spire della bobina **L1** e dal valore della **capacità** posta in parallelo a questa bobina (vedi **C9+C10**).

Sapendo che il compensatore C9 ha una capacità variabile da 2 a 15 pF e il condensatore C10 una capacità di 8,2 pF, ruotando il perno del compensatore possiamo variare la capacità, posta in parallelo alla bobina L1, da un minimo di 10,2 pF fino ad un massimo di 28,2 pF: di conseguenza riusciremo a spostare la frequenza generata da un minimo di 87 MHz fino ad un massimo di 109 MHz.

Per **irradiare** nello spazio il segnale **RF** generato dallo stadio oscillatore è necessario applicarlo ad un filo che svolge la funzione di **antenna**.

Lo spezzone di filo che funge d'antenna viene collegato direttamente all'Emettitore del transistor TR2 e, per evitare che il segnale RF si scarichi a massa tramite la resistenza R14 e il condensatore C15, abbiamo inserito in serie una piccola impedenza RF (vedi JAF1).

Il segnale **RF**, non potendosi scaricare a **massa**, è obbligato a raggiungere l'**antenna** irradiante.

Per alimentare questo microtrasmettitore occorre una tensione di **9 volt**, che preleviamo da una comune pila per radio portatili.

REALIZZAZIONE PRATICA

Richiedendoci il kit siglato LX.5036 vi verranno forniti tutti i componenti necessari per realizzare questo radiomicrofono, compreso il circuito stampato già forato e completo di disegno serigrafico con le sigle dei componenti.

Potete iniziare il montaggio inserendo lo zoccolo per l'integrato **IC1**, saldando i suoi **piedini** sulle piste in rame del circuito stampato.

Completata questa operazione, iniziate a saldare tutte le **resistenze** verificando i **colori** presenti sul loro corpo per evitare di inserire una resistenza con un valore **ohmico** errato.

Dopo le resistenze potete montare il **diodo vari**cap, rivolgendo il lato del suo corpo contornato da una fascia verde verso la bobina L1.

Proseguendo nel montaggio, inserite i condensatori ceramici, poi i poliestere premendoli a fondo nel circuito stampato e, se vi trovate in difficoltà nel decifrare il valore della capacità stampigliato sul loro corpo, consultate la Lezione N.3 e riuscirete a risolvere velocemente questo problema.

Quando inserite i condensatori **elettrolitici**, rispettate la polarità **+/**– dei due terminali e se sul loro corpo non c'è nessun riferimento ricordatevi che il terminale **positivo** è il più lungo.

In prossimità del transistor TR1 inserite il piccolo compensatore C9, necessario per sintonizzarvi su una frequenza libera della gamma FM e, vicino al transistor TR2, la piccola impedenza in ferrite siglata JAF1.

Prendete quindi i due transistor **2N2222** che hanno un corpo metallico e collocateli negli spazi indicati con le sigle **TR1-TR2**, orientando la loro piccola **sporgenza** metallica come appare illustrato nello schema pratico di fig.319.

Il piccolo **microfono** preamplificato va inserito nei due fori liberi presenti sul lato sinistro del circuito stampato, dopo aver individuato il suo terminale di **massa**.

Capovolgendone il corpo potete individuare facil-

Indietro

Zoom

Zoom

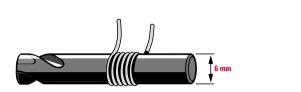
Indice

Sommario

Sommario



Fig.317 Prima di collegare il piccolo microfono al circuito stampato, controllate quale delle due piste è quella collegata elettricamente al metallo esterno del microfono. Questa pista è quella di Massa, l'altra è quella del segnale.



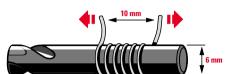


Fig.318 Per realizzare la bobina L1, avvolgete 5 spire unite su un tondino del diametro di 6 mm (supporto di una punta da trapano) usando il filo di rame nudo da 1 mm inserito nel kit. Dopo averle avvolte, prima di togliere la bobina dal supporto, spaziatele accuratamente in modo da ottenere un solenoide della lunghezza di 10 mm.

mente tale terminale, perchè la sua pista risulta collegata, per mezzo di un **sottile ponticello** (vedi fig.317), al **metallo** che ricopre la parte esterna del microfono.

Se invertirete sullo stampato i due terminali **M** e + del microfono, il circuito **non** funzionerà.

Ora prendete l'integrato **TL.081** ed inseritelo nel suo zoccolo, rivolgendo il lato dov'è presente la piccola **U** di riferimento verso il condensatore **C2**.

Sul circuito manca ancora la bobina di sintonia L1, che dovete autocostruirvi avvolgendo 5 spire sopra ad un tondino del diametro di 6 mm, utilizzando il filo di rame stagnato del diametro di 1 mm che troverete nel kit.

Se non avete a disposizione un tondino del diametro richiesto, acquistate in ferramenta una **pun**ta da trapano da 6 mm.

Dopo aver avvolto **5 spire affiancate**, spaziatele in modo da ottenere una bobina lunga **10 mm** circa (vedi fig.318).

Una volta inseriti i due capi della bobina nei due fori dello stampato, saldateli sulle piste in rame sottostanti.

Ora prendete un sottile filo di rame nudo e infilatelo nel foro dello stampato posto vicino alla resistenza R11 e al condensatore C12 e saldate anche questo sulla sottostante pista di rame.

Saldate infine il capo opposto sulla spira centrale della bobina L1.

Per completare il montaggio, inserite nel circuito stampato i due fili **rosso** e **nero** della **presa pila** e collegate nel foro presente in prossimità del condensatore **C18** uno spezzone di filo di rame che vi servirà come **antenna** irradiante.

L'ANTENNA

Lo **spezzone** di filo da utilizzare come **antenna** deve risultare lungo **1/4** di **lunghezza d'onda**.

Usando un filo più **lungo** o più **corto** del richiesto la **potenza** irradiata si **ridurrà**.

Per calcolare questa **lunghezza**, dovete prima conoscere la frequenza del **centro** banda di **88-108 MHz** eseguendo questa semplice operazione:

(88 + 108) : 2 = 98 MHz

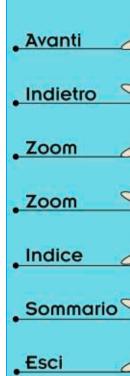
Per calcolare la lunghezza in **centimetri** pari a **1/4 d'onda** dovete utilizzare la formula:

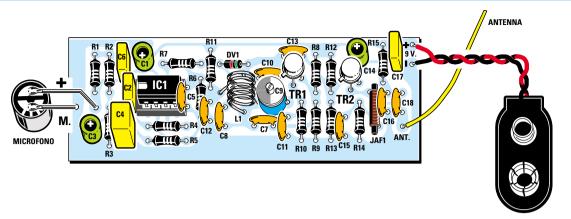
lunghezza in cm = 7.200 : MHz

quindi vi servirà uno spezzone di filo lungo:

7.200:98 = 73,46 centimetri

In pratica si può tranquillamente usare un filo lungo **73** oppure **74 centimetri**.





PRESA PILA

Fig.319 Schema pratico di montaggio del microtrasmettitore in FM. Premete a fondo nel circuito stampato il corpo delle resistenze e dei condensatori, poi, dopo aver saldato i terminali, tagliatene l'eccedenza con un paio di forbicine. Solo il corpo dei due transistor, non va premuto a fondo nel circuito stampato.

Quando inserite i transistor, ricordate di rivolgere verso il basso la piccola tacca metalli-

ca che fuoriesce dal loro corpo, così come appare evidenziato nel disegno.

Fig.320 Se volete conoscere la potenza erogata da questo microtrasmettitore, dovete collegare alla sua uscita la Sonda di carico siglata LX.5037. Questa misura va effettuata scollegando dall'uscita del microtrasmettitore il filo dell'antenna irradiante.

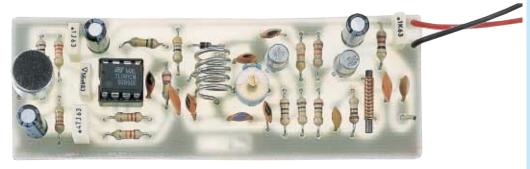


Fig.321 Foto del trasmettitore in FM. Il circuito stampato che vi forniremo risulta già forato e completo di disegno serigrafico. Per aumentare la portata, anzichè utilizzare un'antenna lunga 73-74 cm, si potrebbe utilizzare un filo lungo 220 cm pari a 3/4 di lunghezza d'onda. Se userete lunghezze diverse, irradierete meno potenza.

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

PER SINTONIZZARSI su una FREQUENZA

Completato il montaggio, la prima operazione che dovete eseguire sarà quella di prendere un **ricevitore FM** e di ruotare la sua **sintonia** fino a trovare una **frequenza** che non risulti occupata da una **potente emittente**.

In qualche città sarà facile trovarla perchè poche saranno le **emittenti private** che trasmettono su questa gamma **FM**, in altre invece le difficoltà potrebbero essere maggiori.

Normalmente una frequenza libera si trova quasi sempre vicino ai due estremi della gamma FM, cioè su 88 MHz o su 108 MHz.

Dopo esservi sintonizzati su questa **frequenza libera**, appoggiate il radiomicrofono su un tavolo e ruotate molto lentamente il perno del compensatore **C9** con un piccolo cacciavite **plastico**.

Se userete un cacciavite **metallico** vi accorgerete che, togliendo la lama, sul perno del compensatore la **frequenza** si sposterà perchè abbiamo tolto dal circuito la **capacità parassita** del cacciavite.

Se non trovate un cacciavite di plastica potete usare anche un sottile cacciavite metallico controllando, quando lo togliete, di quanto si **sposta** la frequenza dell'oscillatore.

Se con il cacciavite inserito vi siete sintonizzati sui 90 MHz e togliendo il cacciavite la sintonia si sposta sui 91 MHz, se volete trasmettere sui 90 MHz dovete sintonizzarvi con la lama del cacciavite inserito nel compensatore sulla frequenza di 89 MHz affinchè, quando la allontanerete, la frequenza si sposti sui 90 MHz.

Se il radiomicrofono è collocato a pochi metri dal **ricevitore** noterete che, sintonizzandovi sulla frequenza prescelta, dall'altoparlante fuoriuscirà un **fischio** acuto.

Questo **fischio**, chiamato effetto **Larsen**, è la conseguenza di una **reazione** che si genera perchè il microfono capta il segnale dall'altoparlante e lo ritrasmette verso il ricevitore.

Se allontanate il radiomicrofono dal ricevitore o meglio ancora se lo collocate in un'altra stanza, questo fischio **sparirà** e in sua sostituzione potrete ascoltare la vostra **voce**.

Se prendete in **mano** il radiomicrofono, noterete che la sua frequenza si sposterà perchè la vostra mano avrà aggiunto una **capacità parassita**. Se avete una piccola e **sensibile** radio portatile **FM** potete mettere il radiomicrofono su un tavolo oppure su una mensola, dopodichè potete divertirvi ad ascoltare a **distanza** i dialoghi delle persone presenti nella stanza.

LE FORMULE per le BOBINE

Per ricavare il valore in **microhenry** di una bobina **cilindrica** vi sono una infinità di **formule** teoriche e tra queste la più valida è la seguente:

 $\mu H = [(9.87 \times D^2 \times N^2) : (1.000 \times L)] \times Y$

μΗ = valore della bobina in microhenry

9,87 = **numero** fisso

D = diametro della bobina in centimetri

D² = diametro elevato al quadrato

N = numero totale delle spire avvolte

N² = numero delle spire elevato al quadrato

L = lunghezza occupata dall'avvolgimento sempre espressa in centimetri

Y = fattore prelevato dalla Tabella N.16 dopo aver diviso il Diametro per la Lunghezza della bobina

Dalla formula sopra riportata si possono ricavare altre due formule che permettono di calcolare con una buona approssimazione il **numero** delle **spire** oppure il **diametro** del supporto espresso in **centimetri** da usare per la bobina:

N spire = $\sqrt{[(\mu H \times L \times 1.000) : (9.87 \times D^2 \times Y)]}$

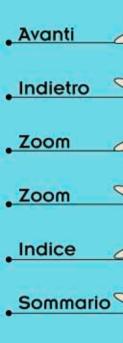
D in cm = $\sqrt{[(\mu H \times L \times 1.000) : (9,87 \times N^2 \times Y)]}$

Importante = Usando queste formule non è necessario conoscere la spaziatura tra spira e spira, perchè se queste sono avvolte unite si ottiene una lunghezza L minore rispetto quella che si otterrebbe se fossero spaziate.

Ricordatevi che se si avvolgono le **spire unite** bisogna usare del filo di rame **smaltato** per evitare di porle in **cortocircuito**, mentre se si avvolgono **spaziate** è possibile usare del filo di rame **nudo**, cioè senza smalto.

Se avvolgiamo delle bobine su un supporto di diametro minore di 10 mm utilizzando del filo di rame con un diametro maggiore di 0,3 mm, dovremo considerare anche lo spessore del filo, quindi al diametro della bobina andrà sommato il diametro del filo.

Per farvi meglio comprendere come usare queste formule vi proponiamo alcuni esempi numerici.



Esci

1° ESEMPIO di CALCOLO

Supponiamo di voler realizzare uno stadio oscillatore che generi una frequenza di 27 MHz, avendo a disposizione un compensatore con una capacità variabile da 5 pF a 40 pF, e di voler quindi sapere quante spire avvolgere su un supporto plastico del diametro di 10 mm.

Soluzione = Come prima operazione dovremo calcolare il valore in **microhenry** che dovrà avere la bobina per oscillare sui **27 MHz** con una capacità di circa **25 pF**, cioè con il **compensatore** ruotato a **metà corsa**.

A questa capacità ci conviene subito sommare almeno **5 pF** di **capacità parassita**, sempre presente in un montaggio (capacità delle piste del circuito stampato, del transistor, ecc.), quindi otterremo una capacità totale di **30 pF**.

La formula per ricavare il valore in **microhenry** è la sequente:

L1 μ H = 25.300 : [(MHz x MHz) x C1 pF]

Inserendo nella formula i dati otterremo:

 $25.300 : [(27 \times 27) \times 30] = 1,15 \text{ microhenry}$

Conoscendo il **diametro** del supporto pari a **10 mm**, se per avvolgere le spire usiamo del filo di rame da **0,7 mm** dovremo sommare ai **10 mm** il diametro del filo, quindi otterremo un **diametro** totale di **10,7 mm**.

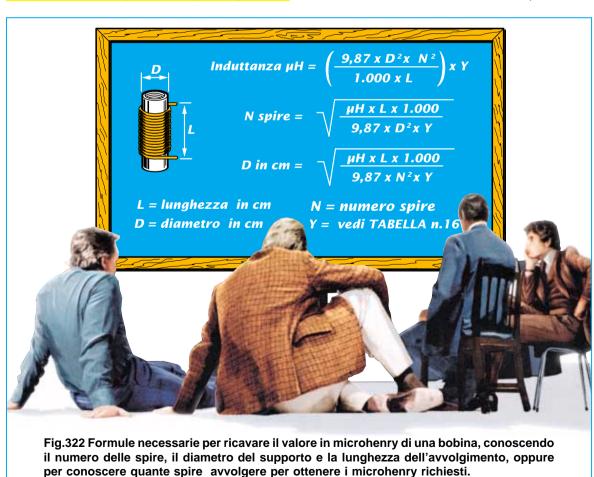
Per ricavare il valore in **microhenry** dovremo procedere per **tentativi**, quindi inizieremo i calcoli con **20 spire**.

Usando del filo di rame del diametro di **0,7 mm**, avvolgendo tutte le spire **unite** otterremo una **lun-ghezza** di circa **14 mm**.

Sapendo che la formula per conoscere il valore in **microhenry** è la seguente:

 $\mu H = [(9.87 \times D^2 \times N^2) : (1.000 \times L)] \times Y$

divideremo il diametro D della bobina pari a 10,7



Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

TABELLA N.16 Fattore Y (rapporto diametro del tubo e lunghezza della bobina)

D/L	fattore Y	D/L	fattore Y	D/L	fattore Y	D/L	fattore Y
0,01	0,995	0,55	0,803	1,09	0,669	1,63	0,574
0,02	0,991	0,56	0,800	1,10	0,667	1,64	0,573
0,03	0,987	0,57	0,797	1,11	0,665	1,65	0,572
0,04	0,983	0,58	0,794	1,12	0,663	1,70	0,565
0,05	0,979	0,59	0,791	1,13	0,661	1,75	0,558
0,06	0,974	0,60	0,788	1,14	0,659	1,80	0,551
0,07	0,970	0,61	0,785	1,15	0,657	1,85	0,544
0,08	0,967	0,62	0,783	1,16	0,655	1,90	0,538
0,09	0,963	0,63	0,780	1,17	0,653	1,95	0,532
0,10	0,959	0,64	0,777	1,18	0,651	2,00	0,526
0,11	0,955	0,65	0,774	1,19	0,649	2,05	0,520
0,12	0,950	0,66	0,772	1,20	0,647	2,10	0,514
0,13	0,947	0,67	0,769	1,21	0,645	2,15	0,508
0,14	0,943	0,68	0,766	1,22	0,643	2,20	0,503
0,15	0,939	0,69	0,763	1,23	0,641	2,25	0,497
0,16	0,935	0,70	0,761	1,24	0,639	2,30	0,492
0,10	0,931	0,70	0,751	1,25	0,638	2,35	0,492
0,17	0,928	0,71	0,755	1,26	0,636	2,40	0,482
0,18	0,924	0,72	0,753	1,27	0,634	2,45	0,482
0,19		0,73	0,750	1,28	0,632		0,477
0,20	0,920 0,916	0,74	0,730	1,20	0,630	2,50 2,55	
0,21		-	,				0,467 0,462
1 '	0,913 0,909	0,76	0,745	1,30	0,628	2,60	
0,23	-	0,77	0,743	1,31	0,626	2,65	0,458
0,24	0,905	0,78	0,740	1,32	0,624	2,70	0,454
0,25	0,902	0,79	0,737	1,33	0,623	2,75	0,450
0,26	0,898	0,80	0,735	1,34	0,621	2,80	0,445
0,27	0,894	0,81	0,732	1,35	0,620	2,85	0,441
0,28	0,891	0,82	0,730	1,36	0,618	2,90	0,437
0,29	0,887	0,83	0,728	1,37	0,616	2,95	0,433
0,30	0,884	0,84	0,725	1,38	0,614	3,00	0,429
0,31	0,880	0,85	0,723	1,39	0,612	3,10	0,422
0,32	0,877	0,86	0,720	1,40	0,611	3,20	0,414
0,33	0,873	0,87	0,718	1,41	0,609	3,30	0,407
0,34	0,870	0,88	0,716	1,42	0,607	3,40	0,401
0,35	0,867	0,89	0,713	1,43	0,606	3,50	0,394
0,36	0,863	0,90	0,710	1,44	0,604	3,60	0,388
0,37	0,860	0,91	0,708	1,45	0,603	3,70	0,382
0,38 0,39	0,854 0,855	0,92	0,706	1,46	0,601 0,599	3,80	0,376
		0,93	0,704	1,47 1,48		3,90	0,370
0,40	0,850	0,94	0,702		0,598	4,00	0,366
0,41	0,846	0,95	0,700	1,49	0,596	4,10	0,360
0,42	0,843	0,96	0,698	1,50	0,595	4,20	0,355
0,43	0,840	0,97	0,695	1,51	0,593	4,30	0,350
0,44	0,837	0,98	0,693	1,52	0,591	4,40	0,345
0,45	0,834	0,99	0,691	1,53	0,590	4,50	0,341
0,46	0,830	1,00	0,688	1,54	0,588	4,60	0,336
0,47	0,827	1,01	0,686	1,55	0,587	4,70	0,332
0,48	0,824	1,02	0,684	1,56	0,585	4,80	0,328
0,49	0,821	1,03	0,682	1,57	0,583	4,90	0,323
0,50	0,818	1,04	0,679	1,58	0,582	5,00	0,320
0,51	0,815	1,05	0,677	1,59	0,580	5,50	0,302
0,52	0,812	1,06	0,675	1,60	0,579	6,00	0,285
0,53	0,809	1.07	0,673	1,61	0,577	6,50	0,271
0,54	0,806	1,08	0,671	1,62	0,576	7,00	0,258

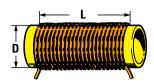


Fig.323 Dividendo il Diametro della bobina per la Lunghezza del suo avvolgimento, otterrete un Rapporto che vi servirà per ricavare il fattore Y dalla Tabella N.16. Se il diametro del filo usato per avvolgere le spire è maggiore di 0,3 mm, dovete sommare al diametro del supporto anche il quello del filo.

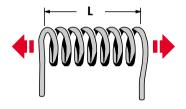


Fig.324 In una bobina avvolta con spire spaziate, più aumenta la spaziatura tra spira e spira più si riduce il valore in microhenry della bobina.

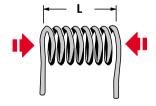
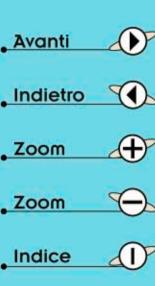


Fig.325 Quindi, più si riduce la spaziatura tra spira e spira, più aumenta il valore in microhenry, come dimostrano anche i calcoli teorici.



Sommario

Esci

mm per la lunghezza L prefissata sui 14 mm in modo da ottenere il rapporto D/L:

10,7: 14 = 0,76 rapporto D/L

Nella terza colonna della **Tabella N.16** cercheremo il numero **0,76** e dalla quarta colonna preleveremo il fattore **Y** pari a **0,745**.

Dopodichè convertiremo la lunghezza L, pari a 14 mm, in centimetri: 14 : 10 = 1,4 cm.

Anche il diametro **D**, pari a **10,7 mm**, va convertito in centimetri, quindi otterremo **1,07 cm**, valore che eleveremo al quadrato: **1,07 x 1,07 = 1,1449** e che arrotonderemo a **1,145**.

Dopodichè eleveremo al quadrato anche il numero delle **20 spire**, ottenendo **20 x 20 = 400**.

Inserendo nella formula tutti i dati che già conosciamo otterremo:

$$\mu$$
H = [(9,87 x 1,145 x 400) : (1.000 x 1,4)] x 0,745

Come **prima** operazione eseguiremo i calcoli racchiusi nella prima parentesi:

$$9,87 \times 1,145 \times 400 = 4.520,46$$

Come **seconda** operazione eseguiremo i calcoli racchiusi nella seconda parentesi:

$$1.000 \times 1.4 = 1.400$$

Come **terza** operazione divideremo il risultato ricavato dalle due operazioni:

$$4.520,46:1.400=3,2289$$

Come **quarta** operazione moltiplicheremo il risultato per **0,745**:

$3,2289 \times 0,745 = 2,40 \text{ microhenry}$

Constatato che con **20 spire** si ottiene un valore superiore al richiesto, dovremo eseguire nuovamente tutti i calcoli scegliendo solo **12 spire**.

Poichè la **lunghezza** L dell'avvolgimento risulterà di circa **8,5 mm**, dovremo dividere il diametro **D** pari a **10,7 mm** per questa lunghezza:

10.7:8.5 = 1.258 rapporto D/L

Nella quinta colonna della **Tabella N.16** cercheremo il numero **1,258** e, poichè troviamo solo **1,26**, come fattore **Y** assumeremo il numero **0,636**.

Dopodichè convertiremo il diametro **D** di **10,7 mm** in **centimetri** ottenendo **1,07 cm**, poi lo eleveremo al quadrato: **1,07 x 1,07 = 1,1449**, arrotondando questo numero a **1,145**.

Eleveremo anche il numero delle 12 spire al quadrato ottenendo 12 x 12 = 144.

Convertendo la lunghezza L di 8,5 mm in centimetri otterremo 8,5 : 10 = 0,85 cm.

Inserendo tutti i dati nella formula:

$$\mu H = [(9.87 \times D^2 \times N^2) : (1.000 \times L)] \times Y$$

otterremo:

$$[(9.87 \times 1.145 \times 144) : (1.000 \times 0.85)] \times 0.636$$

Come **prima** operazione eseguiremo le moltiplicazioni racchiuse nella prima parentesi:

$$9.87 \times 1.145 \times 144 = 1.627.36$$

Come **seconda** operazione eseguiremo le moltiplicazioni racchiuse nella seconda parentesi:

$$1.000 \times 0.85 = 850$$

Come **terza** operazione divideremo il risultato ricavato dalle due operazioni:

$$1.627,36:850=1,91$$

Come quarta operazione moltiplicheremo il risultato per 0,636:

$$1.91 \times 0.636 = 1.21 \text{ microhenry}$$

Anche se con **12 spire** otteniamo in via **teorica** un valore di **1,21 microhenry**, possiamo già considerarlo valido, perchè il **compensatore** posto in parallelo alla bobina ci permetterà di correggere questa piccola differenza.

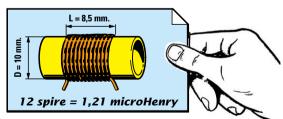


Fig.326 Se su un supporto del diametro di 10 mm vengono avvolte 20 spire con filo di rame da 0,7 mm, si ottiene una induttanza di 2,40 microhenry, mentre con 12 spire si ottengono 1,21 microhenry.

Avanti
Indietro
Zoom

Indice 1

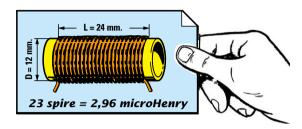
Sommario S

Esci

Zoom

2° ESEMPIO di CALCOLO

Abbiamo una bobina composta da 23 spire leggermente spaziate che coprono una lunghezza di 24 mm e vorremmo conoscere il suo valore in microhenry. Il diametro del supporto è di 12 mm mentre il diametro del filo è di 1 mm.



Soluzione = Sommando al **diametro** del supporto il **diametro** del filo otteniamo **12+1 = 13 mm**, quindi come prima operazione dovremo dividere il diametro **D** per la lunghezza **L**:

13:24 = 0.541 rapporto D/L

Nella prima colonna della **Tabella N.16** cercheremo il numero **0,54** e dalla seconda colonna preleveremo il fattore **Y** pari a **0,806**.

Sapendo che la formula per ricavare il valore in **mi-crohenry** è:

$$mH = [(9,87 \times D^2 \times N^2) : (1.000 \times L)] \times Y$$

convertiremo la lunghezza L di 24 mm in centimetri ottenendo 24 : 10 = 2,4 cm.

Convertiremo quindi anche il diametro D di 13 mm in centimetri 13 : 10 = 1,3 cm ed eleveremo questo numero al quadrato: 1,3 x 1,3 = 1,69.

Eleveremo al quadrato anche il numero N delle spire: 23 x 23 = 529.

Inserendo nella formula tutti i dati in nostro possesso otterremo:

$$\mu H = [(9.87 \times 1.69 \times 529) : (1.000 \times 2.4)] \times 0.806$$

Come **prima** operazione eseguiremo le moltiplicazioni racchiuse nella prima parentesi:

$$9.87 \times 1.69 \times 529 = 8.823.87$$

Come **seconda** operazione le moltiplicazioni racchiuse nella seconda parentesi:

 $1.000 \times 2,4 = 2.400$

Come **terza** operazione divideremo il risultato ricavato dalle due operazioni:

8.823,87:2.400=3,676

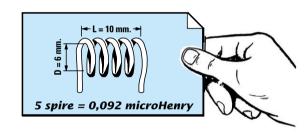
Come **quarta** operazione moltiplicheremo il risultato per il fattore **Y** pari a **0.806**:

$3,676 \times 0,806 = 2,96 \text{ microhenry}$

Se misurassimo questa bobina con un **impedenzimetro** di **precisione**, non dovremmo meravigliarci se rileveremo **2,9** o **3,1 microhenry**, perchè questa è una **tolleranza** più che accettabile.

3° ESEMPIO di CALCOLO

Nel piccolo trasmettitore in **FM** riportato in fig.316 è inserita una bobina (vedi **L1**) composta da **5 spire** avvolte su un **diametro** di **6 mm** e **spaziate** in modo da ottenere una lunghezza di **10 mm**, quindi vorremmo conoscere il suo valore in **microhenry**, ma anche sapere su quale frequenza si accorda lo stadio oscillatore ruotando il **compensatore** dalla sua minima alla sua massima capacità.



Soluzione = Come prima operazione dovremo calcolare il rapporto **D/L**, quindi, sapendo che abbiamo utilizzato del filo da **1 mm** e che il **diametro** del supporto risulta di **6 mm**, il diametro da inserire nella formula sarà di: **6+1 = 7 mm**:

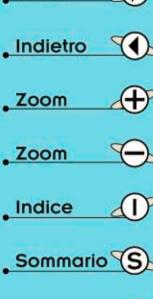
7:10 = 0,7 rapporto D/L

Nella terza colonna della **Tabella N.16** cercheremo il numero **0,7** e dalla quarta colonna preleveremo il fattore **Y** pari a **0,761**.

Per conoscere il valore in **microhenry** useremo la formula che già conosciamo:

$$\mu H = [(9.87 \times D^2 \times N^2) : (1.000 \times L)] \times Y$$

Poichè il **diametro** e la **lunghezza** da usare in questa formula devono essere espressi in **centimetri**, eseguiremo queste due operazioni:



Avanti

Esci

diametro 7 mm : 10 = 0,7 cm lunghezza 10 mm : 10 = 1 cm

Dopodichè eleveremo al quadrato il **diametro** e il **numero** delle **spire**:

 $0.7 \times 0.7 = 0.49 D^2$ 5 x 5 = 25 N²

Inserendo questi **dati**, compreso il **fattore Y** nella formula, otterremo:

 μ H = [(9,87 x 0,49 x 25) : (1.000 x 1)] x 0,761

Come **prima** operazione eseguiremo le moltiplicazioni racchiuse nella prima parentesi:

 $9,87 \times 0,49 \times 25 = 120,90$

Come **seconda** operazione le moltiplicazioni racchiuse nella seconda parentesi:

 $1.000 \times 1 = 1.000$

Come **terza** operazione divideremo il risultato ricavato dalle due operazioni:

120,90:1.000=0,1209

Come **quarta** operazione moltiplicheremo il risultato per il fattore **Y** pari a **0,761**:

 $0,1209 \times 0,761 = 0,092$ microhenry

Per sapere su quale **frequenza** si accorda questa bobina useremo la formula :

MHz = 159 : $\sqrt{(\mu H \times pF \text{ totale})}$

Per ottenere il **pF totale** dovremo sommare alla capacità del compensatore **C9** da **15 pF** anche quelle del condensatore **C10** da **8,2 pF** e del condensatore **C8** da **4,7 pF** e in più le **capacità parassita** dello stampato e, poichè **non** conosciamo tale capacità, consideriamo a caso un valore di **7 pF**. Facendo la somma otterremo:

15 + 8,2 + 4,7 + 7 = 34,9 pF totale

numero che possiamo arrotondare a **35 pF**. Quindi ruotando il compensatore **C9** sulla sua **massima** capacità, il circuito dovrebbe oscillare sulla frequenza di:

159 : $\sqrt{0,092 \times 35}$ = 88,6 MHz

Ruotando alla **minima** capacità il compensatore **C9** ci ritroveremo una **capacità totale** di circa **20 pF**, quindi il circuito dovrebbe oscillare sui:

159 : $\sqrt{0.092 \times 20}$ = 117,2 MHz

Considerando le **tolleranze** dei **condensatori** e quelle della **capacità parassita**, possiamo affermare che con una bobina con **5 spire** riusciamo a rientrare nella gamma **88-108 MHz**.

Se dopo aver montato lo stadio oscillatore ci si accorge che il circuito oscilla da 90 a 118 MHz, basterà avvicinare le spire della bobina in modo da ottenere una lunghezza di circa 9 mm, mentre se oscilla da 80 a 106 MHz basterà allargare leggermente le spire della bobina in modo da ottenere una lunghezza di 10.5 mm.

CONCLUSIONE

Usando una comune calcolatrice tascabile che senz'altro già possedete, riuscirete con estrema facilità a ricavare il valore in microhenry di una bobina, conoscendo il numero di spire, il diametro del supporto e la lunghezza dell'avvolgimento, oppure, se conoscete quale valore in microhenry deve avere la bobina per potervi sintonizzare su una determinata frequenza, potrete calcolare quante spire è necessario avvolgere su un supporto di diametro conosciuto.

Ricordate che più si **riduce** il diametro del supporto, più spire dovete avvolgere e, ovviamente, più **aumenta** questo diametro più si riduce il numero delle spire.

Se nel calcolare una qualsiasi bobina constatate che con il diametro prescelto bisogna avvolgere solo **2-3 spire**, vi consigliamo di **ridurre** il diametro del supporto in modo da poter avvolgere **7-8 spire**: infatti, maggiore sarà il numero delle spire avvolte, **minore** sarà l'errore sul valore in **microhenry** che otterrete dai vostri calcoli.

Anche se la bobina avvolta non avrà l'esatto valore in microhenry richiesto, non preoccupatevi perchè il compensatore posto in parallelo alla bobina (vedi fig.290) vi permetterà di sintonizzarvi sulla frequenza richiesta.

COSTO di REALIZZAZIONE

Costo dei componenti per realizzare il microtrasmettitore per la gamma FM degli 88-108 MHz siglato LX.5036 visibile nelle figg.319-321, compresi circuito stampato e microfono

Lire 17.000 Euro 8,78

Costo della sonda di carico LX.5037 (vedi fig.313) Lire 3.800 Euro 1.96

Costo del solo stampato LX.5036 Lire 2.800 Euro 1,45 Costo del solo stampato LX.5037

Lire 1.000 Euro 0,52

Zoom

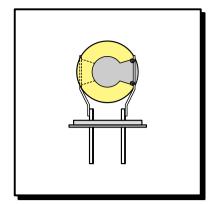
Zoom

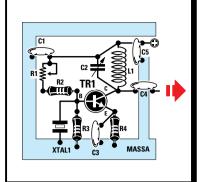
Indice

Sommario

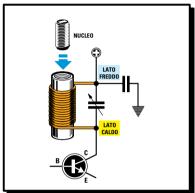
Sommario

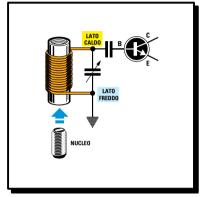
Avanti













Zoom imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO Zoom

Indice

Sommario

Esci

Avanti

Indietro

Anche se per raggiungere i vostri primi successi avete incontrato qualche difficoltà, leggendo queste nostre Lezioni vi renderete conto che, se l'elettronica viene spiegata in modo semplice e comprensibile, sono tutte facilmente superabili.

Se avete realizzato il piccolo microtrasmettitore FM in banda 88-108 MHz presentato nella Lezione precedente, grande sarà stata la vostra soddisfazione nel constatare che anche un principiante può essere in grado di trasmettere a distanza la propria voce utilizzando un semplice circuito realizzato interamente con le proprie mani.

Dopo questo primo successo, se ci seguirete, acquisirete sempre maggiore sicurezza e quindi vi riuscirà via via più agevole realizzare progetti anche piuttosto impegnativi, che vi ripagheranno ampiamente dell'impegno e delle ore dedicate allo studio.

Non esitate mai a montare i piccoli circuiti che vi presentiamo, perchè i segreti dell'elettronica si apprendono molto di più rapidamente con la pratica che con la teoria.

In questa Lezione vi spiegheremo la differenza che esiste tra un quarzo in fondamentale e uno in overtone e se realizzerete il piccolo stadio oscillatore LX.5038 che vi proponiamo, potrete comprendere come si comporta un quarzo e verificare se il circuito di sintonia bobina+compensatore si accorda su una frequenza diversa da quella stampigliata sul suo corpo.

OSCILLATORI RF a QUARZO



Nella Lezione precedente vi abbiamo spiegato che i VFO sono dei generatori di segnali RF che permettono, ruotando il compensatore o modificando il numero di spire della bobina, di variare con estrema facilità il valore della frequenza generata. Chi ha realizzato un qualsiasi VFO avrà notato che, avvicinando una mano o un qualsiasi corpo metallico alla bobina, la frequenza varia, ed è proprio per evitare questo inconveniente che in molti ricetrasmettitori si preferisce utilizzare degli oscillatori pilotati da un quarzo.

Questi oscillatori, nei quali troviamo nuovamente una **bobina** e un **compensatore**, **non** vengono più utilizzati per variare la **frequenza** generata, ma solo per **eccitare** il quarzo.

I **quarzi**, come potete vedere nella foto in alto, possono avere la forma di parallelepipedo, oppure di cilindro e negli schemi elettrici vengono raffigurati con il simbolo grafico visibile in fig.327.

Non tutti sanno che all'interno di questi contenitori è racchiusa una **sottile** piastrina di **cristallo** di **quarzo** collegata a due terminali (vedi fig.328).

Eccitando tale **piastrina** con una tensione, questa inizia a **vibrare** come fosse un **diapason** generando in uscita un segnale **RF**.

La **frequenza** che un quarzo riesce a generare è stampigliata sul suo corpo, quindi un quarzo sul quale appaia l'indicazione **8,875 MHz** oscilla sulla frequenza di **8,875 MHz**, un quarzo sul quale ap-

paia l'indicazione **27,150 MHz** oscilla sulla frequenza di **27,150 MHz**.

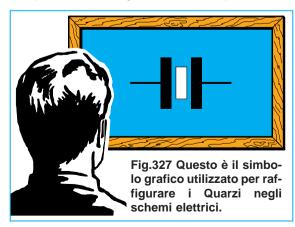
Ciò che determina la **frequenza** di risonanza non sono le dimensioni del quarzo, bensì lo **spessore** della sua **piastrina** e la formula per conoscere tale spessore è la seguente:

spessore in mm = 1,66 : MHz

Quindi un quarzo idoneo a generare una frequenza di **9 MHz** è provvisto di una **piastrina** dello spessore di:

1,66:9=0,1844 mm

Un quarzo idoneo a generare una frequenza di 27











MHz, *dovrebbe* risultare provvisto di una piastrina **più sottile**, cioè dello spessore di:

1,66:27 = 0,06148 mm

mentre un quarzo idoneo a generare una frequenza di **80 MHz**, *dovrebbe* risultare provvisto di una piastrina di **quarzo** ancora **più sottile**, cioè dello spessore di:

1,66:80 = 0.02075 mm

È evidente che più si **sale** in frequenza più lo spessore della piastrina si **assottiglia** e, poichè questo **cristallo** è molto **fragile**, più è sottile, più facilmente si spezza se riceve un urto.

Come avrete notato, a proposito del quarzo da 27 MHz abbiamo scritto "dovrebbe risultare provvisto di una piastrina dello spessore di 0,06148 mm", e a proposito del quarzo da 80 MHz abbiamo scritto "dovrebbe risultare provvisto di una piastrina dello spessore di 0,02075 mm", perchè all'interno di questi quarzi è inserita una piastrina il cui spessore risulta 3-5 volte maggiore rispetto alla frequenza che dovrebbero generare.

Vi chiederete quindi come una piastrina di spessore **maggiorato** possa oscillare su una frequenza diversa da quella ricavata dalla formula:

spessore in mm = 1,66 : MHz

ed ora ve lo spiegheremo in termini molto semplici.

Se prendiamo una piastrina dello spessore di **0,06148 mm**, che in pratica oscilla su una frequenza di:

1.66:0.06148=27 MHz

e sui suoi **due** lati incolliamo una piastrina da **0,06148 mm** (vedi fig.333), otteniamo uno spessore totale di:

$0.06148 \times 3 = 0.1844 \text{ mm}$

cioè uno spessore identico a quello necessario per far oscillare il quarzo sui **9 MHz**.

Questo quarzo composto da **3 piastrine sovrap- poste** presenta la caratteristica di generare la stessa frequenza che potrebbe generare una **sola** piastrina, cioè **27 MHz**, ma anche di generare una frequenza **supplementare** pari allo spessore **totale**delle **3** piastrine, cioè:

1,66:0,1844=9 MHz

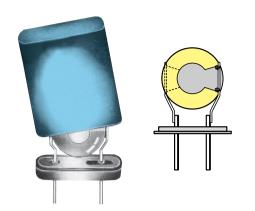


Fig.328 La piastrina del quarzo collegata ai due terminali d'uscita, è racchiusa in un piccolo contenitore metallico.

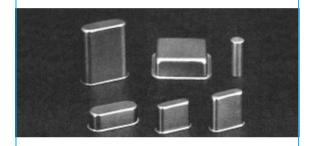


Fig.329 Il contenitore metallico nel quale è inserita la piastrina di quarzo può avere dimensioni e forme diverse.

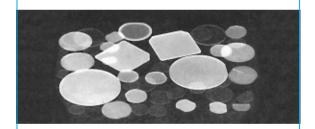


Fig.330 Nella foto, diverse piastrine di quarzo. Quello che determina la frequenza non sono le dimensioni ma lo spessore.

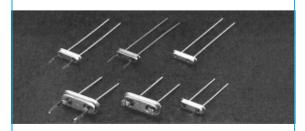


Fig.331 Le due superfici laterali del quarzo vengono saldate sui terminali che fuoriescono dal suo contenitore metallico.

Avanti
Indietro
Zoom
Zoom
Indice

Sommaria

Esci

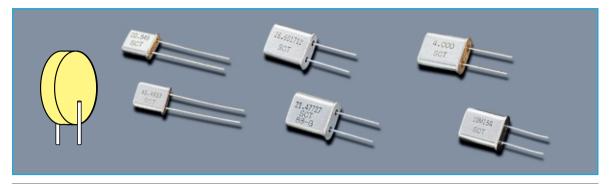


Fig.332 Sulla sinistra abbiamo raffigurato un dischetto di quarzo di spessore esagerato per dimostrarvi (vedi figg.333-334-335) che un determinato spessore si può ottenere anche sovrapponendo più piastrine di spessore minore. Sul contenitore metallico di ogni quarzo è sempre riportata la frequenza di lavoro espressa in MHz o in KHz.

Se prendiamo in considerazione uno spessore di **0,0184 mm**, che in pratica oscilla su una frequenza di:

1,66:0,0184=90 MHz

e sui suoi due lati incolliamo una piastrina da **0,0184 mm** (vedi fig.334), otteniamo uno spessore totale di:

$0.0184 \times 3 = 0.0552 \text{ mm}$

e con questo spessore il quarzo oscilla sia sulla frequenza di 90 MHz che su quella di:

1,66:0,0552=30 MHz

Aggiungendo altre **due** piastrine (vedi fig.335) otteniamo uno spessore **totale** di:

$0.0184 \times 5 = 0.092 \text{ mm}$

Questo quarzo composto da **5 piastrine** sovrapposte, presenta la caratteristica di generare la stessa frequenza che potrebbe generare una **sola** piastrina, cioè **90 MHz**, ma anche una frequenza **supplementare** determinata dallo spessore **totale** delle **5** piastrine, cioè:

1,66:0,092=18,04 MHz

Con questo esempio delle piastrine sovrapposte riteniamo vi sia ora chiaro il motivo per cui i quarzi overtone generano due frequenze diverse: una **più elevata** determinata dallo spessore della singola piastrina (stampigliata sull'involucro del quarzo), ed una notevolmente **inferiore**, determinata dallo spessore totale delle piastrine usate.

In realtà, i quarzi **overtone** si ottengono tagliando il cristallo in modo **completamente diverso** rispetto ai quarzi che devono oscillare **in fondamentale**.

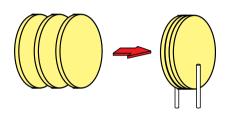


Fig.333 Incollando tre piastrine dello spessore di 0,06148 mm, si ottiene uno spessore totale di 0,1844 mm e, come spiegato nel testo, questo quarzo riesce ad oscillare sia sui 9 MHz che sui 27 MHz.

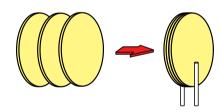


Fig.334 Incollando tre piastrine dello spessore di 0,0184 mm (una sola oscilla sui 90 MHz), si ottiene uno spessore totale di 0,0552 mm e questo quarzo riesce ad oscillare sia sui 90 MHz che sui 30 MHz.

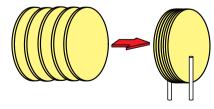


Fig.335 Incollando cinque piastrine dello spessore di 0,0184 mm (una sola oscilla sui 90 MHz), si ottiene uno spessore totale di 0,092 mm e questo quarzo riesce ad oscillare sia sui 90 MHz che sui 18,04 MHz.





Zoom





QUARZI con 1 - 3 - 5 PIASTRINE

I quarzi con 1 sola piastrina sono chiamati quarzi in fondamentale, perchè possono oscillare solo sulla freguenza prestabilita dal loro spessore.

I quarzi con **3** oppure **5** piastrine sovrapposte sono chiamati **quarzi overtone**.

I quarzi **overtone** composti da **3 piastrine** sono definiti di **3° armonica** perchè, oltre a generare la **frequenza** indicata sul loro involucro, riescono a generare una frequenza **3** volte **inferiore**, determinata dallo **spessore totale**.

I quarzi **overtone** composti da **5 piastrine** sono definiti in **5° armonica** perchè, oltre a generare la **frequenza** riportata su loro involucro, riescono a generare una frequenza **5** volte **inferiore**, determinata dallo **spessore totale**.

QUARZI in FONDAMENTALE

I quarzi in **fondamentale** vengono normalmente costruiti fino ad una frequenza **max** di **20 MHz**. Quindi se avete un quarzo da **1-10-15-18 MHz** sapete già che è in **fondamentale**.

QUARZI OVERTONE in 3° ARMONICA

I quarzi **overtone** in **3° armonica** vengono costruiti partendo da una frequenza **minima** di **20-22 MHz** fino ad arrivare ad una frequenza **massima** di circa **70 MHz**.

Quindi se avete un quarzo da 26 o 27 MHz o da 40 MHz, potete essere certi che si tratta di un overtone in 3° armonica.

QUARZI OVERTONE in 5° ARMONICA

I quarzi **overtone** in **5° armonica** vengono costruiti partendo da una frequenza **minima** di **50-70 MHz** fino ad arrivare ad una frequenza **massima** di circa **100-120 MHz**.

Quindi se avete un quarzo da **80 MHz** potete essere certi che si tratta di un **overtone** in **5° armonica**.

LA FREQUENZA riportata sull'INVOLUCRO

La **frequenza** generata dal quarzo è sempre stampigliata sul suo involucro.

Sull'involucro è però presente solo un **numero**, ma non viene indicato se si tratta di **MHz** o **KHz**.

Pertanto, se acquistate un quarzo da 10 MHz, non meravigliatevi di leggere sul suo involucro uno di

questi numeri:

10 - 10.0 - 10.000 - 10000.0

Se acquistate un quarzo da **6 MHz**, potete trovare stampigliato uno di questi numeri:

6 - 6.00 - 6.000 - 6000.0

Se acquistate un quarzo da **27,15 MHz**, potete trovare uno di questi numeri:

27.150 - 27150 - 27150.0

Questi numeri **diversi** non devono preoccuparvi, perchè se richiedete un quarzo da **10 MHz**, ovviamente il negoziante vi fornirà un quarzo idoneo a generare tale frequenza.

LE 11 REGOLE di un oscillatore QUARZATO

1° - Scegliete sempre un transistor che abbia un guadagno superiore a 50. Se sceglierete un transistor con un guadagno basso, otterrete in uscita una potenza minore.

Per conoscere il **guadagno** di un transistor potete utilizzare il kit siglato **LX.5014**, che vi abbiamo presentato nella **Lezione N.13**.

2° - Il transistor prescelto deve avere una frequenza di taglio maggiore della frequenza sulla quale volete farlo oscillare.

La frequenza di **taglio** è la frequenza **limite** che il transistor è in grado di amplificare.

Quindi se volete realizzare un oscillatore quarzato sui 30 MHz, dovete scegliere un transistor con una frequenza di taglio di 50-60 MHz.

Se volete realizzare un oscillatore **quarzato** sui **150 MHz**, dovete scegliere un transistor con una frequenza di **taglio** di **200-300 MHz**.

3° - Non utilizzate mai dei transistor di potenza pensando di ottenere una potenza maggiore.

Qualsiasi oscillatore realizzerete, vi accorgerete subito che i transistor di **bassa potenza** erogano in uscita la **medesima** potenza fornita dai transistor di **potenza**.

4° - Cercate di far assorbire al transistor, **senza** il **quarzo inserito**, una corrente di circa **9-10 mA**: pertanto, dopo aver realizzato un qualsiasi oscillatore **quarzato**, collegate sempre in **serie** alla tensione di alimentazione un **tester** (vedi fig.336) per controllare la **corrente** di assorbimento.

Per far assorbire al transistor una corrente di **9-10 mA**, dovete ruotare il trimmer **R1**, posto in serie tra la **B**ase ed il positivo di alimentazione.

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

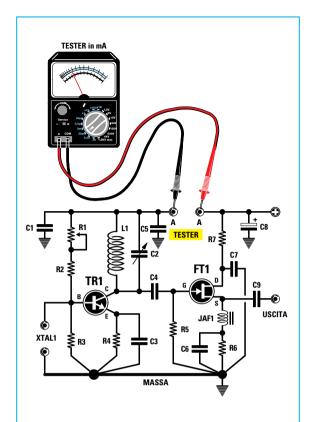


Fig.336 Prima di inserire un quarzo in uno stadio oscillatore, dovete ruotare il cursore del trimmer R1 in modo che il transistor assorba circa 9-10 milliamper. Dopo aver tarato il trimmer R1, potete misurare il valore totale di R1+R2 e poi utilizzare una sola resistenza di identico valore.

In molti schemi di oscillatori questo trimmer **non** è presente, perchè in fase di progettazione, dopo aver misurato il valore ohmico di **R1**, si inserisce **u-na** sola resistenza che abbia un valore pari a quello di **R1+R2**.

Se il valore R1+R2 non corrisponde ad un valore ohmico **standard**, si ritocca il valore della resistenza R3 in modo da far assorbire al transistor una corrente sempre di 9-10 mA.

- 5° Dopo aver inserito il quarzo, dovete ruotare il compensatore posto in parallelo alla bobina, fino a trovare la giusta capacità che lo fa oscillare. Negli oscillatori quarzati, quando il quarzo inizia ad oscillare la corrente di assorbimento varia di pochissimi milliamper: pertanto, per sapere quando il quarzo oscilla vi è una sola possibilità, vale a dire collegare all'uscita del fet la sonda di carico siglata LX.5037 presentata nella Lezione N.24 (vedi fig.337) e poi leggere su un tester la tensione erogata dallo stadio oscillatore.
- **6°** Se ruotando il **compensatore** non riuscite a trovare una posizione che fa **oscillare** il quarzo, sicuramente la **bobina** inserita nel circuito non ha il valore in **microhenry** richiesto, quindi la dovete sostituire con un'altra che abbia un numero di spire maggiore o minore.
- **7°** Per calcolare il numero di **spire** da avvolgere su un supporto per ottenere i **microhenry** richiesti, consigliamo di leggere la **Lezione N.24**.
- 8° Non prelevate mai la frequenza dallo stadio oscillatore con un condensatore di elevata capacità

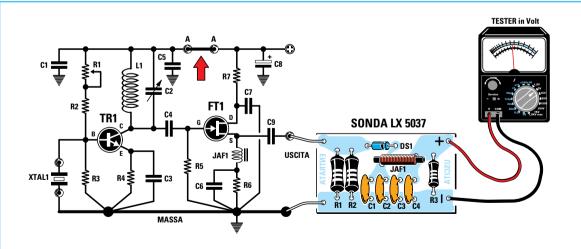
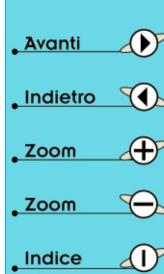
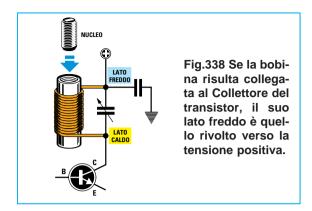


Fig.337 Tarato il trimmer R1, dovete cortocircuitare i due terminali A-A, inserire il Quarzo e a questo punto tarare il compensatore posto in parallelo alla bobina L1. Per stabilire quando il circuito di sintonia L1-C2 risulta sintonizzato sulla frequenza del quarzo, è necessario collegare all'uscita di FT1 la sonda di carico siglata LX.5037 che abbiamo presentato nella rivista N. 201.



Sommario

Esci



(100-150-220 pF), perchè lo stadio oscillatore potrebbe spegnersi.

Quindi prelevate sempre il segnale con una bassa capacità, ad esempio 18-22 pF (vedi C4).

9° - Se la bobina di sintonia è **provvista** di un **nucleo ferromagnetico**, lo dovete sempre inserire nel suo **lato freddo**.

Se la bobina è collegata al Collettore del transistor (vedi fig.338), ricordate che il suo lato freddo è quello rivolto verso il **positivo** di alimentazione, mentre se la bobina è collegata alla Base del transistor (vedi fig.339), il suo lato freddo è quello rivolto verso la massa.

Se inserite il **nucleo ferromagnetico** nel **lato caldo**, la bobina riuscirà sempre ad accordarsi, ma in questo modo **aumenterà** la corrente di assorbimento e **non** il suo **rendimento**.

10° - Dovete sempre collegare un condensatore ceramico da 10.000 o 47.000 pF al terminale della bobina rivolto verso il **positivo** di alimentazione e l'opposta estremità a **massa**. Questa estremità non deve essere collegata ad una **massa** qualsiasi del circuito stampato, ma possibilmente allo stesso **punto** di **massa** al quale sono collegati la resistenza e il condensatore di **Emettitore** (vedi fig.343).

Collegando questo condensatore ad una massa qualsiasi, il circuito potrebbe non oscillare oppure generare una infinità di frequenze spurie.

11° - Se utilizzate una bobina con un valore in microhenry pari alla metà del richiesto, riuscirete ugualmente a far oscillare il quarzo, ma sull'uscita dello stadio oscillatore otterrete una frequenza che sarà un multiplo o il triplo rispetto a quella stampigliata sul suo corpo.

Ad esempio, se avete un quarzo da **8,5 MHz** che richiede una bobina da **10 microhenry** ed utilizzate una bobina che ha un valore di **4,7 microhenry**, il quarzo oscillerà ugualmente, ma in uscita preleverete una frequenza di **17** o **25,5 MHz**.

Fig.339 Se invece la bobina risulta collegata alla Base del transistor, il suo lato freddo è quello rivolto verso massa.

DALLA TEORIA alla PRATICA

Per vedere come si comporta uno **stadio oscillatore** con un quarzo in **fondamentale** oppure con uno in **overtone**, la soluzione più semplice è quella di montarlo e farlo funzionare.

Lo schema che abbiamo scelto utilizza un transistor come oscillatore, seguito da un fet che funge da stadio separatore a fet (vedi fig.344). Come appare evidenziato dallo schema elettrico, nella Base del transistor TR1 è possibile inserire, tramite il ponticello J1, uno dei 3 quarzi inclusi nel kit. I primi due quarzi sono in fondamentale e generano una frequenza di 8,867 MHz - 13,875 MHz. Il terzo quarzo è invece un overtone in 3° armonica, la cui frequenza di lavoro può risultare compresa tra i 26 MHz e i 27 MHz.

Se nel kit troverete inserito un quarzo da 26,7 MHz, riuscirete a farlo oscillare sui 26,7 MHz ma anche sui 26,7 : 3 = 8,9 MHz.

Se all'interno del kit troverete inserito un quarzo da **27 MHz**, riuscirete a farlo oscillare sia sui **27 MHz** che sui **27 : 3 = 9 MHz**.

Tramite il ponticello **J2** potete inserire nel **Co**llettore del transistor **TR1** una delle **3 bobine** racchiuse entro un piccolo contenitore plastico, che hanno i seguenti valori d'induttanza:

10 - 4,7 - 1,0 microhenry

CALCOLO valore dell'INDUTTANZA

Per calcolare il valore in **microhenry** della bobina da applicare sul **C**ollettore del transistor, potete usare questa formula:

microhenry = $25.300 : [(MHz \times MHz) \times pF]$

MHz è la frequenza del quarzo

pF è il valore del compensatore da collegare in

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

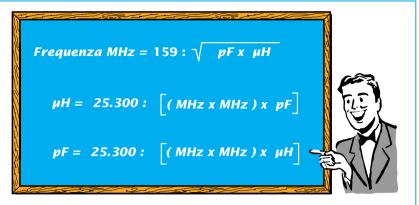
Sommario

Sommario

Esci

220

Fig.340 Per ricavare il valore in MHz della frequenza oppure i picofarad (pF) del condensatore o i microhenry (μH) della bobina, potete usare queste semplici formule.



parallelo alla bobina di sintonia microhenry (μΗ) è il valore della bobina

Poichè nel kit sono contenuti tre **quarzi** che oscillano su queste frequenze:

8,867 MHz - 13,875 MHz - 26 o 27 MHz.

per eseguire i calcoli potete eliminare nei primi due quarzi l'ultimo decimale perchè non è determinante, mentre nel caso dell'ultimo quarzo, che potrebbe risultare da 26 o da 27 MHz, potete considerare la frequenza massima di 27 MHz.

Consultando l'elenco componenti (vedi fig.344) scoprirete che il **compensatore C3** posto in parallelo alla **bobina**, ha una capacità che può essere variata tra **5-27 pF**: per eseguire il calcolo vi consigliamo pertanto di considerare la capacità **massima** e di sommare poi a questa le **capacità parassite** del circuito stampato e del transistor.

Poichè non potete conoscere queste capacità parassite, potete sommare 8 picofarad anche perchè, se dovessero risultare di valore inferiore, il compensatore vi consentirà comunque di correggere tali differenze.

Quindi, sommando alla capacità del compensatore pari a 27 pF gli 8 pF delle capacità parassite, otterrete una capacità totale di 35 pF.

Conoscendo questo dato potete calcolare il valore dell'**induttanza** da utilizzare per far oscillare questi quarzi da **8,86 - 13,87 - 27 MHz**:

quarzo da 8,86 MHz - capacità 35 pF

 $25.300 : (8,86 \times 8,86 \times 35) = 9,20 \mu H$

quarzo da 13,87 MHz - capacità 35 pF

25.300 : $(13.87 \times 13.87 \times 35) = 3.75 \mu H$

quarzo da 27 MHz - capacità 35 pF

 $25.300 : (27 \times 27 \times 35) = 0.99 \mu H$

In **teoria** si dovrebbero utilizzare questi tre valori d'induttanza **9,20 - 3,75 - 0,99 microhenry**, ma poichè questi non sono **standard**, nel kit abbiamo inserito **10 - 4,7 - 1 microhenry**.

CALCOLO FREQUENZA di ACCORDO

Per verificare se ruotando il **compensatore** dalla sua **minima** capacità di **5 pF** fino alla sua **massima** capacità di **27 pF** è possibile sintonizzarsi sulla frequenza del quarzo, potete usare questa formula:

MHz = 159 : $\sqrt{pF \text{ totali x microhenry}}$

Avendo considerato 8 pF di capacità parassite, il compensatore non partirà da 5 pF, ma da un valore minimo di 5 + 8 = 13 pF.

Quindi nei calcoli potete assumere come capacità minima il valore di 13 pF e come capacità massima il valore di 35 pF.

Per ricavare il valore della frequenza in MHz, dovete prima moltiplicare i picofarad per i microhenry e poi estrarre la radice quadrata, usando una comune calcolatrice tascabile che abbia la funzione √, dividendo poi 159 per il risultato della radice quadrata.

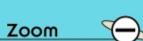
capacità 13 pF - induttanza 10 microhenry

 $159: \sqrt{13 \times 10} = 13,94 \text{ MHz}$

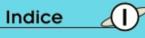
capacità 35 pF - induttanza 10 microhenry

159 : $\sqrt{35 \times 10}$ = 8,49 MHz





Zoom







Quindi con una induttanza da 10 microhenry in via teorica potete sintonizzarvi da una frequenza di 8,4 MHz fino ad una frequenza di 13,9 MHz; pertanto questa induttanza risulterà idonea per il solo quarzo da 8,86 MHz, perchè per il quarzo da 13,87 MHz siamo quasi al limite.

capacità 13 pF - induttanza 4,7 microhenry

159 : $\sqrt{13 \times 4.7}$ = 20,34 MHz

capacità 35 pF - induttanza 4,7 microhenry

159 : $\sqrt{35 \times 4.7}$ = 12,39 MHz

Con una induttanza da **4,7 microhenry** potete sintonizzarvi in via **teorica** da una frequenza di **12,39 MHz** fino ad una frequenza di **20,34 MHz**, pertanto questa induttanza risulta idonea per il solo quarzo da **13,87 MHz**.

capacità 13 pF - induttanza 1 microhenry

159 : $\sqrt{13 \times 1} = 44,0 \text{ MHz}$

capacità 35 pF - induttanza 1 microhenry

159 : $\sqrt{35 \times 1}$ = 26,87 MHz

Con una induttanza da 1 microhenry potete sintonizzarvi, sempre in via teorica, da una frequenza di 26,87 MHz fino ad una frequenza di 44 MHz, quindi questa induttanza risulta idonea per il soli quarzi da 26-27 MHz.

CALCOLO valore della CAPACITÀ

Conoscendo il valore in **microhenry** della bobina e la **frequenza** del quarzo, potete calcolare il valore di **capacità** da collegare in parallelo alla bobina, utilizzando la formula:

pF = 25.300 : [(MHz x MHz) x microhenry]

Quindi per potervi sintonizzare sugli **8,86 MHz** con una induttanza da **10 microhenry**, in via **teorica** sarebbe necessaria questa capacità:

 $25.300 : [(8,86 \times 8,86) \times 10] = 32,22 pF$

Per potervi sintonizzare sui **13,87 MHz** con una induttanza da **4,7 microhenry**, in via **teorica** sarebbe necessaria questa capacità:

 $25.300 : [(13,87 \times 13,87) \times 4,7] = 27,98 pF$

Per potervi sintonizzare sui **27 MHz** con una induttanza da **1 microhenry**, in via **teorica** sarebbe

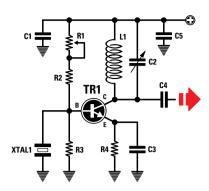


Fig.341 Tutti i componenti da collegare a Massa, vanno applicati il più vicino possibile alla Massa alla quale sono collegati la resistenza e il condensatore che alimentano l'Emettitore del transistor.

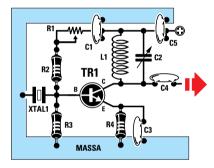


Fig.342 Se collegate i condensatori di fuga C1-C5 e anche il quarzo XTAL1 molto lontano dalla Massa alla quale sono collegati la resistenza R4 e il condensatore C3, il circuito potrebbe non oscillare.

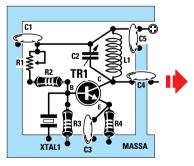


Fig.343 Come potete vedere in questo esempio, il condensatore C5 risulta collegato vicinissimo al lato freddo della bobina L1 e l'opposta estremità ad una pista di massa in prossimità di R4-C3.

Avanti
Indietro
Zoom
Zoom
Indice

Sommario S

Esci

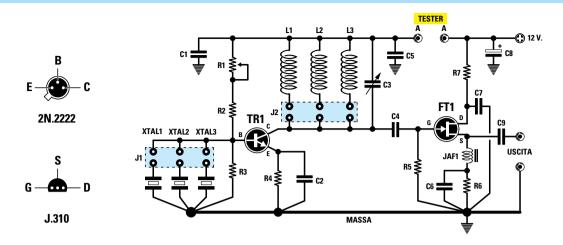


Fig.344 Schema elettrico dello stadio oscillatore che permette di vedere come si comporta un quarzo, inserendo nel Collettore del transistor tre diverse bobine. Le connessioni del transistor TR1 e del fet FT1 raffigurate sulla sinistra, sono viste da sotto.

ELENCO COMPONENTI LX.5038

	C2 = 47 pF ceramico	1R1 = NPN tipo 2N.2222
R1 = 47.000 ohm trimmer	C3 = 5-27 pF compensatore	FT1 = fet tipo J.310
R2 = 47.000 ohm	C4 = 22 pF ceramico	L1 = 10 microhenry
R3 = 15.000 ohm	C5 = 10.000 pF ceramico	L2 = 4,7 microhenry
R4 = 100 ohm	C6 = 1.000 pF ceramico	L3 = 1 microhenry
R5 = 100.000 ohm	C7 = 10.000 pF ceramico	XTAL1 = quarzo 8,867 MHz
R6 = 100 ohm	C8 = 10 microF. elettrolitico	XTAL2 = quarzo 13,875 MHz
R7 = 22 ohm	C9 = 100 pF ceramico	XTAL3 = quarzo 27,125 MHz
C1 = 10.000 pF ceramico	JAF1 = impedenza di blocco	J1-J2 = ponticelli

Fig.345 Schema pratico di montaggio dello stadio oscillatore di fig.344. Quando inserite il transistor metallico TR1, dovete rivolgere la piccola sporgenza presente sul suo corpo verso il trimmer R1.

Potete alimentare questo circuito anche con una tensione di 9 volt.

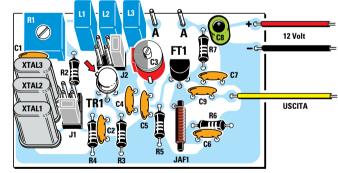
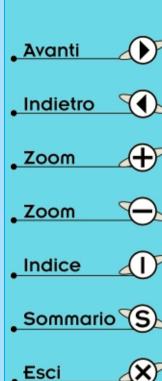




Fig.346 Foto di uno dei nostri montaggi utilizzato per il collaudo.

In questo esemplare mancano ancora il disegno serigrafico dei componenti e la lacca protettiva, che sono invece presenti sui circuiti stampati che vi forniremo assieme al kit.



necessaria questa capacità:

$25.300 : [(27 \times 27) \times 1] = 34,7 pF$

Facciamo presente che i calcoli teorici sono sempre molto approssimativi, non conoscendo il valore di tutte le capacità parassite presenti nel montaggio (circuito stampato, collegamenti, ecc.) e nemmeno quale tolleranza abbia il compensatore di accordo.

DOPO aver montato L'OSCILLATORE

Dopo aver montato sul circuito stampato **LX.5038** tutti i componenti disponendoli come visibile nello schema pratico di fig.345, dovete eseguire queste semplici operazioni:

- 1° Ruotate a metà corsa il cursore del trimmer
 R1 posto sulla Base del transistor.
- **2°** Togliete lo spinotto dal connettore **J1**, perchè per tarare la **corrente** di assorbimento del transistor **non** dovrà risultare inserito nessun **quarzo**.
- **3°** Inserite lo spinotto di cortocircuito **J2** in uno dei tre connettori per collegare al **C**ollettore del transistor una **qualsiasi** delle tre bobine.
- **4°** Collegate un **tester**, commutato sulla portata **20-30 mA** fondo scala, ai due terminali capifilo indicati **A-A** (vedi fig.347).
- 5° Applicate al circuito una tensione di 12 volt e poi controllate sul tester quanta corrente assorbe il transistor. Poichè difficilmente assorbirà una corrente di 9-10 mA, dovete ruotare il cursore del trimmer R1 fino a fargli assorbire una corrente di circa 9-10 mA (vedi fig.348).
- **6°** Ottenuta questa condizione, **scollegate** il tester dai terminali **A-A** e con un corto spezzone di filo **cortocircuitateli** (vedi fig.349), in modo da far giungere i **12 volt positivi** di alimentazione sul **C**ollettore del transistor.
- **7°** Collegate all'uscita del fet **FT1** la **sonda** di **carico LX.5037** (vedi fig.350) e a quest'ultima il vostro **tester** commutato sulla portata **10 volt CC** fondo scala.

Dopo aver eseguito queste semplici operazioni, cercate di far **oscillare** i tre quarzi e, a questo proposito, scoprirete che delle **bobine** che in via teorica **non** dovrebbero far oscillare un determinato **quarzo** perchè non hanno il richiesto valore d'**induttanza**, lo fanno **oscillare** ugualmente, e di questo vorrete sicuramente conoscere il motivo.

Bobina 10 microhenry Quarzo 8,867 MHz

Inserite lo spinotto di cortocircuito J1 in corrispondenza del quarzo da 8,867 MHz e poi ruotate il perno del compensatore C3; quando avrete trovato l'esatta capacità che fa oscillare il quarzo, lo noterete immediatamente perchè la tensione RF rilevata dalla sonda di carico fornirà una tensione continua di 2,2-2,9 volt.

Bobina 10 microhenry Quarzo 13,875 MHz

Inserite lo spinotto di cortocircuito **J2** in corrispondenza della bobina da **10 microhenry** e lo spinotto **J1** in corrispondenza del quarzo **13,875 MHz**.

Con un piccolo cacciavite ruotate il perno del compensatore C3 e se il quarzo dovesse oscillare a causa della tolleranza del compensatore o della bobina, vedrete la lancetta del tester, collegato alla sonda di carico, indicare un valore di tensione. Se la lancetta del tester rimane immobile su 0 volt, potete dedurne che il circuito non riesce ad accordarsi sui 13,875 MHz.

Bobina 10 microhenry Quarzo 26-27 MHz

Inserite lo spinotto di cortocircuito J1 in corrispondenza del quarzo 26-27 MHz e poi ruotate il perno del compensatore C3; anche se la bobina non ha un valore in microhenry idoneo per far oscillare un quarzo da 26-27 MHz, troverete una posizione in cui il tester, collegato all'uscita della sonda di carico, rileverà una tensione di circa 2,9 volt e ciò starà ad indicare che il quarzo oscilla.

Con questa induttanza il quarzo **non** oscillerà sulla frequenza dei **26-27 MHz**, ma sulla sua frequenza **fondamentale**, cioè sullo **spessore totale** delle tre piastrine (vedi fig.333); quindi questo quarzo, essendo un **overtone** in **3° armonica**, oscillerà sulla frequenza di **27 : 3 = 9 MHz**.

Infatti, dai calcoli eseguiti in precedenza sapete che una bobina da 10 microhenry riesce a coprire, con un compensatore da 5-27 pF, una gamma di frequenze comprese tra 8,49 e 13,94 MHz.

È intuitivo che il segnale RF generato, non potrà essere di 27 MHz.

Bobina 4,7 microhenry Quarzo 8,867 MHz

Inserite lo spinotto di cortocircuito J1 in corrispondenza del quarzo da 8,867 MHz e poi ruotate il perno del compensatore C3: anche se sapete che una bobina da 4,7 microhenry riesce a coprire una gamma di frequenze da 12,39 a 20,34 MHz, noterete che in questo caso il tester rileva una tensione di circa 2,9-3,2 volt e ciò significa che questo

Indietro

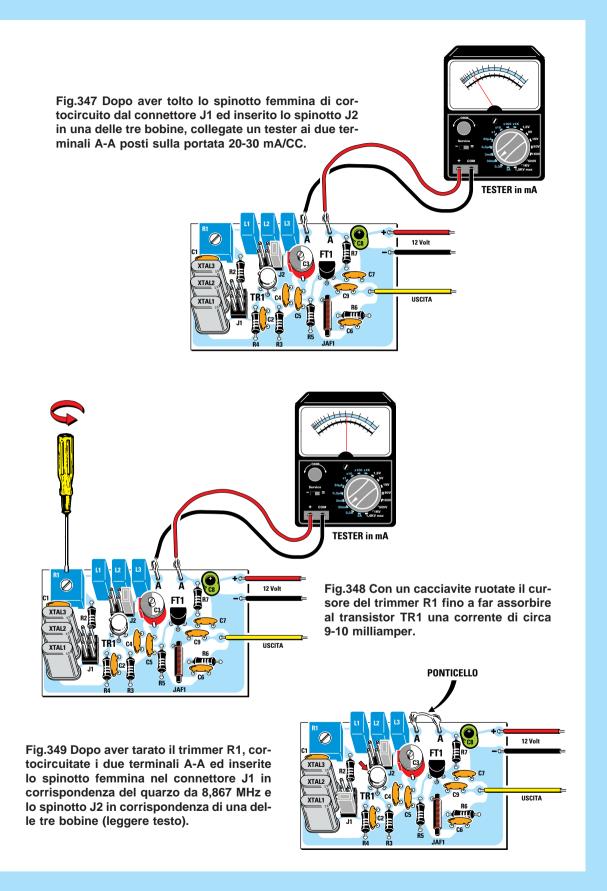
Zoom

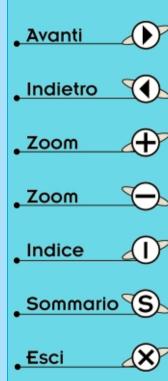
Zoom

Indice

Sommario

Sommario





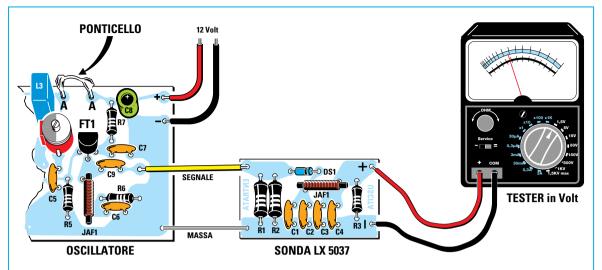


Fig.350 Per sapere quando il quarzo oscilla, dovete applicare sull'uscita dell'oscillatore la sonda di carico LX.5037 che vi abbiamo presentato nella Lezione N.24. Sull'uscita di questa sonda applicate un tester commutato sulla portata 10 volt/CC, dopodichè ruotate il perno del compensatore C3. Quando la capacità di questo compensatore sintonizzerà la bobina L1, sul tester leggerete una tensione compresa tra 2,3-2,9 volt.

quarzo riesce ad oscillare.

Con questa induttanza il quarzo **non** oscillerà sulla frequenza di **8,867 MHz**, ma su una frequenza **doppia**, più precisamente su:

$8,867 \times 2 = 17,734 \text{ MHz}$

Se aveste un **frequenzimetro digitale** da collegare all'uscita dello stadio oscillatore, questo indicherebbe una frequenza di **17,734 MHz**.

Bobina 4,7 microhenry Quarzo 13,875 MHz

Ora inserite lo spinotto di cortocircuito J2 in corrispondenza della bobina da 4,7 microhenry e lo spinotto J1 in corrispondenza del quarzo da 13,875 MHz e con un piccolo cacciavite ruotate il perno del compensatore C3: quando troverete la giusta capacità che farà oscillare il quarzo, vedrete la lancetta del tester, collegato alla sonda di carico, indicare un valore di tensione di circa 2,6 volt. Con questa induttanza otterrete una frequenza esattamente di 13,875 MHz.

Bobina 4,7 microhenry Quarzo 26-27 MHz

Inserite lo spinotto di cortocircuito **J1** in corrispondenza del quarzo **26-27 MHz** e poi ruotate il perno del compensatore **C3**: anche se la bobina **non** ha un valore in **microhenry** idoneo per far **oscillare** un quarzo da **26-27 MHz**, troverete una posizione in cui il **tester**, collegato all'uscita della **sonda** di

carico, rileverà una tensione di circa 2,6 volt e ciò sta ad indicare che il quarzo oscilla.

Con questa induttanza il quarzo **non** oscillerà sulla frequenza dei **26-27 MHz**, ma sulla sua frequenza **fondamentale** di **9 MHz** moltiplicata per **2**, cioè sui **9 x 2 = 18 MHz**, perchè una bobina da **4,7 microhenry** riesce a coprire una gamma di frequenze da **12,39** a **20,34 MHz**.

Bobina 1 microhenry Quarzo 8,867 MHz

Inserite lo spinotto di cortocircuito J1 in corrispondenza del quarzo 8,867 MHz e poi ruotate il perno del compensatore C3: anche se sapete che una bobina da 1 microhenry riesce a coprire una gamma di frequenze da 26,87 a 44 MHz, ruotando il compensatore C3 troverete una posizione in cui il tester rileverà una tensione di circa 2,6 volt e ciò sta a significare che il quarzo oscilla.

Con questa induttanza il quarzo **non** oscillerà sulla frequenza di **8,867 MHz**, ma su una frequenza **tripla**, più precisamente su:

$8,867 \times 3 = 26,6 \text{ MHz}$

Se aveste un **frequenzimetro digitale** da collegare all'uscita dello stadio oscillatore, questo indicherebbe una frequenza di **26,6 MHz**.

Bobina 1 microhenry Quarzo 26-27 MHz

Inserite lo spinotto di cortocircuito J1 in corrispondenza del quarzo 26-27 MHz e poi con un piccolo

Indietro

Zoom

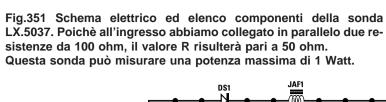
Zoom

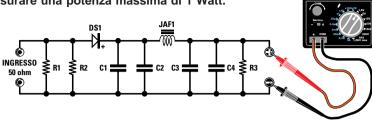
Indice

Sommario

Sommario

Esci





ELENCO COMPONENTI LX.5037

R1 = 100 ohm 1/2 watt

R2 = 100 ohm 1/2 watt

R3 = 68.000 ohm

C1 = 10.000 pF ceramico

C2 = 1.000 pF ceramico

C3 = 10.000 pF ceramico

C4 = 1.000 pF ceramico

DS1 = diodo schottky HP.5082

JAF1 = impedenza RF

cacciavite ruotate il perno del compensatore C3: quando troverete la giusta capacità che farà oscillare il quarzo, vedrete la lancetta del tester, collegato alla sonda di carico, indicare un valore di tensione di circa 2.2 volt.

Con questo valore d'induttanza il quarzo oscillerà sulla sua esatta frequenza di **26-27 MHz**.

Eseguendo questi **test** apprenderete che è possibile far oscillare un quarzo anche utilizzando delle bobine che hanno un valore in **microhenry** notevolmente **minore** del richiesto: in questi casi si ottengono però delle **frequenze** che sono sempre dei **multipli** rispetto al valore stampigliato sull'involucro del quarzo.

Quindi per conoscere il valore in **microhenry** della bobina da inserire in uno stadio oscillatore a **quarzo**, vi consigliamo di usare la formula:

microhenry = 25.300 : (MHz x MHz x pF)

Il valore in **MHz** da inserire nella formula è quello del **quarzo** e il valore in **pF** è la capacità **massima** del compensatore collegato in **parallelo** alla bobina, alla quale vanno sommati circa **7-8 pF** di **capacità parassita**.

Il valore in **microhenry** che otterrete da questo calcolo può essere tranquillamente arrotondato, quindi, ammesso che esso sia di **8,37** o **9,50** microhenry, potrete utilizzare una bobina da **8** o **10** microhenry.

TESTER in Volt

Se dal calcolo ricavate un valore di **3,90** o **5 microhenry**, potete tranquillamente utilizzare una bobina da **4,7 microhenry** e se ottenete un valore di **1,1 microhenry** il quarzo oscillerà ugualmente anche con **0,8** o **1,3 microhenry**.

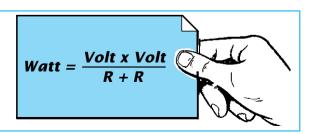
ORA controlliamo la POTENZA

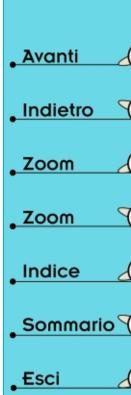
Dopo aver fatto oscillare il **quarzo**, potete controllare quale **potenza** eroga lo stadio oscillatore applicando sulla sua uscita la **sonda** di **carico LX.5037** presentata nella **Lezione 24**.

Ruotando il perno del **compensatore C3** sapete già che quando il quarzo **oscilla**, il tester rileva una tensione che può variare, in funzione della **bobina** prescelta e del **beta** del transistor, su valori compresi tra **1,7** e **2,9** volt.

Maggiore è la tensione che fuoriesce dalla **sonda** di **carico** maggiore risulta la **potenza** del segnale

Fig.352 Per conoscere la potenza in Watt potete usare questa formula. Sapendo che il valore di R è pari a 50 ohm e che sommando 50+50 si ottiene 100 ohm, questa formula può essere semplificata come segue: watt = (volt x volt): 100.





RF erogata dal transistor e per conoscerla potete usare questa formula:

watt = [(volt x volt) : (R + R)]

volt = è il valore della tensione che leggerete sul tester collegato alla sonda di carico.

R = è il valore **ohmico** della resistenza applicata sull'ingresso della **sonda** di carico.

Poichè le due resistenze R1-R2 applicate in parallelo sull'ingresso della sonda di carico sono da 100 ohm. otterrete un valore di 50 ohm.

Facendo la somma **50+50** otterrete **100 ohm**, pertanto la formula riportata in fig.352 può essere semplificata come segue:

$watt = (volt \times volt) : 100$

Se sull'uscita della sonda è presente una tensione di **1,7 volt**, la potenza erogata dallo stadio oscillatore risulta di:

 $(1,7 \times 1,7) : 100 = 0,0289$ watt

Se sull'uscita della sonda è presente una tensione di **2,6 volt**, la potenza erogata dallo stadio oscillatore risulta di:

 $(2,6 \times 2,6): 100 = 0,0676$ watt

Per convertire queste potenze in milliwatt è necessario moltiplicarle per 1.000:

 $0.0289 \times 1.000 = 28.9 \text{ milliwatt}$

 $0,0676 \times 1.000 = 67,6 \text{ milliwatt}$

La **potenza** calcolata risulta in pratica leggermente **maggiore**, perchè bisogna tenere presente che il **diodo** raddrizzatore inserito nella **sonda** di carico provoca una caduta di tensione di circa **0,6 volt**. Pertanto, se il **tester** rileva **1,7 volt**, la reale tensione fornita dal transistor risulta di **1,7 + 0,6 = 2,3 volt** e con questa tensione la potenza è pari a:

 $(2,3 \times 2,3):100 = 0,0529$ watt

Se il **tester** rileva **2,6 volt** e a questa tensione viene sommata la **caduta** del diodo pari a **0,6 volt**, si ottiene **2,6 + 0,6 = 3,2 volt**, quindi la reale potenza erogata dal transistor risulta di:

 $(3,2 \times 3,2): 100 = 0,1024$ watt

Più alto è il **guadagno** del transistor maggiore è la tensione prelevata sull'uscita della **sonda** di carico.

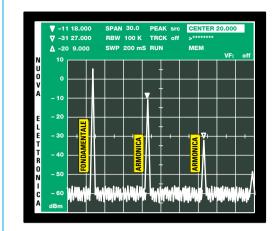


Fig.353 Vogliamo far presente che la sonda di carico, come tutti i Wattmetri RF, è bugiarda perchè misura la potenza delle frequenza fondamentale, ma a questa somma anche la potenza di tutte le armoniche. Se all'uscita dell'oscillatore venisse collegato un Analizzatore di Spettro, vedremmo tutte le armoniche che ovviamente la sonda di carico misurerà.

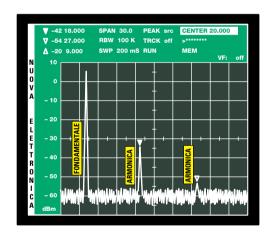
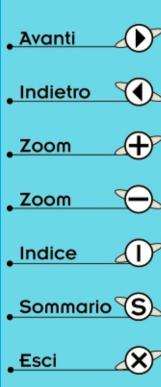


Fig.354 Se con dei filtri Passa/Basso RF attenuassimo l'ampiezza di tutte le frequenze armoniche, la sonda di carico misurerebbe una tensione minore. Vedendo scendere la tensione, molti potrebbero supporre che la potenza d'uscita diminuisca, mentre come potete osservare in questa figura, l'ampiezza della Fondamentale rimane invariata sul suo valore MAX.



LA SONDA di CARICO È "BUGIARDA"

Vogliamo far presente che tutte le **sonde** di **carico** e anche i **Wattmetri** per **RF** sono "**bugiardi**", perchè alla tensione generata dalla frequenza **fondamentale sommano** anche le tensioni prodotte dalle frequenze **armoniche**, che sono sempre presenti sull'uscita di uno stadio oscillatore.

Le armoniche sono frequenze pari al doppio-triplo-quadruplo della frequenza fondamentale.

Quindi sull'uscita di uno stadio oscillatore che utilizza un quarzo da **9 MHz** (vedi fig.353) saranno presenti anche le frequenze **armoniche** di:

9+9 = 18 MHz 9+9+9 = 27 MHz 9+9+9+9 = 36 MHz

Anche se le **armoniche** forniscono una tensione notevolmente **minore** rispetto alla frequenza di **9 MHz**, il **diodo** della sonda le raddrizzerà.

Ammettendo che la **tensione** erogata dalla frequenza **fondamentale** e dalle **armoniche** sia di:

9 MHz tensione 1,6 volt 18 MHz tensione 0,9 volt 27 MHz tensione 0,5 volt 36 MHz tensione 0,3 volt totale = 3,30 volt

la sonda di carico fornirà in uscita una tensione totale di 3,3 volt e se a questa viene sommata la caduta del diodo pari a 0,6 volt, si otterrà una tensione di 3,9 volt corrispondente ad una potenza teorica di:

 $(3.9 \times 3.9) : 100 = 0.152$ watt

In pratica, la frequenza fondamentale di 9 MHz eroga in uscita una tensione di 1,6 + 0,6 = 2,2 volt che corrisponde ad una potenza di:

 $(2,2 \times 2,2): 100 = 0,048$ watt

Se la **tensione** erogata dalla frequenze **armoniche** risulta minore rispetto all'esempio precedente, e cioè di:

9 MHz tensione 1,6 volt 18 MHz tensione 0,4 volt 27 MHz tensione 0,2 volt 36 MHz tensione 0,1 volt totale = 2,3 volt la sonda di carico fornisce in uscita una tensione totale di 2,3 volt: se a questa viene sommata la caduta del diodo pari a 0,6 volt, si ottiene una tensione pari a 2,9 volt corrispondente ad una potenza di:

 $(2.9 \times 2.9) : 100 = 0.0841$ watt

Poichè la frequenza di **9 MHz** eroga in uscita sempre una tensione di **1,6 + 0,6 = 2,2 volt**, la sua potenza non varia:

 $(2.2 \times 2.2) : 100 = 0.0484$ watt

Quindi tenete presente che la **sonda** di **carico** fornisce in uscita una **tensione totale**, cioè quella della **fondamentale** più quella delle **armoniche**.

Quando parleremo degli amplificatori finali di **potenza** vi insegneremo ad eliminare tutte queste **frequenze armoniche**, che all'atto pratico producono più svantaggi che vantaggi.

Per completare questo articolo, vi proponiamo 6 diversi schemi di oscillatori, che potrete montare cablandoli con del comune filo in rame.

Nei rispettivi elenchi dei componenti **non** troverete il valore in **microhenry** della **bobina**, che dovrete calcolare, così come vi abbiamo spiegato, in funzione della freguenza del **quarzo**.

COSTO DI REALIZZAZIONE

Costo di tutti i componenti necessari per realizzare lo stadio oscillatore **LX.5038**, compresi circuito stampato, transistor, fet, 3 quarzi, 3 bobine, compensatore, trimmer, ecc. (vedi fig.345)

Lire 24.500 Euro 12,65

Costo del solo circuito stampato LX.5038

Lire 2.800 Euro 1.45

Costo della sonda di carico **LX.5037** che vi abbiamo presentatore nella **Lezione N.24**

Lire 3.800 Euro 1.96

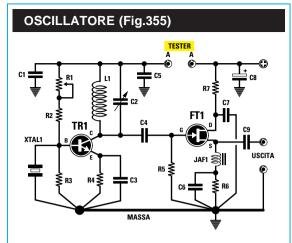
Tutti prezzi sono già **comprensivi** di IVA. Coloro che richiedono il kit in **contrassegno**, dovranno aggiungere le spese postali richieste dalle P.T. che si aggirano intorno a **L.7.000 Euro 3,62** per pacco.



Zoom

Indice

Esci



ELENCO COMPONENTI

R1 = 47.000 ohm trimmer

R2 = 47.000 ohm

R3 = 15.000 ohm

R4 = 100 ohm

R5 = 100.000 ohm

R6 = 100 ohm

R7 = 22 ohm

C1 = 10.000 pF ceramico

C2 = 5-27 pF compensatore

C3 = 1.000 pF ceramico

C4 = 22 pF ceramico

C5 = 10.000 pF ceramico

C6 = 1.000 pF ceramico

C7 = 10.000 pF ceramico

C8 = 10 microF. elettrolitico

C9 = 100 pF ceramico

L1 = bobina di sintonia

JAF1 = impedenza RF

TR1 = NPN tipo 2N.2222

FT1 = fet tipo J.310

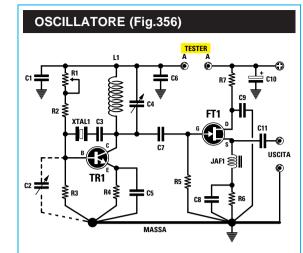
XTAL1 = qualsiasi quarzo

Questo stadio oscillatore che utilizza un transistor NPN e un fet, può essere utilizzato per far oscillare qualsiasi quarzo sia fondamentale che overtone purchè sia di 3° armonica.

Il valore della **bobina L1** in **microhenry** deve essere calcolato in funzione della frequenza del **quarzo** utilizzato.

Prima di inserire il quarzo, dovete ruotare il trimmer R1 in modo da far assorbire al transistor una corrente di circa 9-10 mA senza il quarzo inserito.

Applicando sull'uscita di questo oscillatore la **sonda** di **carico** di fig.351, preleverete una tensione di poco superiore a **2.8 volt**.



ELENCO COMPONENTI

R1 = 47.000 ohm trimmer

R2 = 47.000 ohm

R3 = 15.000 ohm

R4 = 100 ohm

R5 = 100.000 ohm

R6 = 100 ohm

R7 = 22 ohm

C1 = 10.000 pF ceramico

C2 = 10-60 pF compensatore

C3 = 47 pF ceramico

C4 = 5-27 pF compensatore

C5 = 1.000 pF ceramico

C6 = 10.000 pF ceramico

C7 = 22 pF ceramico

C8 = 1.000 pF ceramico

C9 = 10.000 pF ceramico

C10 = 10 microF. elettrolitico

C11 = 100 pF ceramico

L1 = bobina di sintonia

JAF1 = impedenza RF

TR1 = NPN tipo 2N.2222

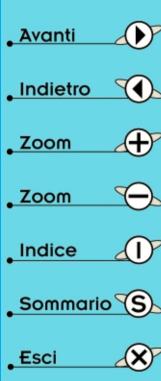
FT1 = fet tipo J.310

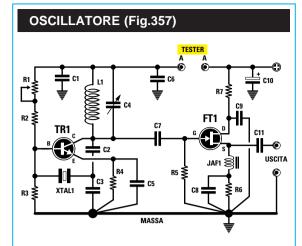
XTAL1 = qualsiasi quarzo

Questo stadio oscillatore che utilizza sempre un transistor NPN e un fet, può essere utilizzato per far oscillare qualsiasi quarzo sia fondamentale che overtone in 3 - 5° armonica.

Per far oscillare i quarzi in **overtone** in **3°-5° ar-monica** sarebbe consigliabile applicare in parallelo alla resistenza **R3** un compensatore da **10-60 pF**.

Applicando sull'uscita di questo oscillatore la sonda di carico di fig.351, preleverete una tensione di circa 2,2 volt per i quarzi in fondamentale, una tensione di circa 1,9 volt per i quarzi overtone in 3° armonica e 1,2 volt per quelli in 5° armonica.





ELENCO COMPONENTI

R1 = 47.000 ohm trimmer

R2 = 47.000 ohm

R3 = 15.000 ohm

R4 = 100 ohm

R5 = 100.000 ohm

R6 = 100 ohm

R7 = 22 ohm

C1 = 10.000 pF ceramico

C2 = 47 pF ceramico

C3 = 47 pF ceramico

C4 = 5-27 pF compensatore

C5 = 1.000 pF ceramico

C6 = 10.000 pF ceramico

C7 = 22 pF ceramico

C8 = 1.000 pF ceramico**C9 = 10.000 pF ceramico**

C10 = 10 microF. elettrolitico

C11 = 100 pF ceramico

L1 = bobina di sintonia

JAF1 = impedenza RF

TR1 = NPN tipo 2N.2222

FT1 = fet tipo J.310

XTAL1 = qualsiasi quarzo

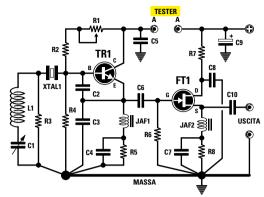
Anche questo stadio oscillatore che utilizza un transistor NPN e un fet, può essere usato per fare oscillare qualsiasi quarzo fondamentale oppure overtone purchè di 3° armonica.

Come già saprete, il valore della bobina L1 in microhenry deve essere calcolato in funzione della frequenza del quarzo.

Prima di inserire il quarzo dovete ruotare il trimmer R1 in modo da far assorbire al transistor una corrente di circa 9-10 mA senza il quarzo inserito.

Applicando sull'uscita di questo oscillatore la sonda di carico di fig.351, preleverete una tensione di poco superiore a 2,2 volt.

OSCILLATORE (Fig.358)



ELENCO COMPONENTI

R1 = 47.000 ohm trimmer

R2 = 47.000 ohm

R3 = 4.700 ohm

R4 = 15.000 ohm

R5 = 100 ohm

R6 = 100.000 ohm

R7 = 22 ohm

R8 = 100 ohm

C1 = 5-27 pF compensatore

C2 = 33 pF ceramico

C3 = 100 pF ceramico

C4 = 1.000 pF ceramico

C5 = 10.000 pF ceramico

C6 = 22 pF ceramico

C7 = 1.000 pF ceramico

C8 = 10.000 pF ceramico

C9 = 10 microF. elettrolitico

C10 = 100 pF ceramico

L1 = bobina di sintonia

JAF1-JAF2 = impedenze RF

TR1 = NPN tipo 2N.2222

FT1 = fet tipo J.310

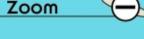
XTAL1 = qualsiasi quarzo

Questo oscillatore, che utilizza sempre un transistor NPN ed un fet, serve soltanto per far oscillare i quarzi in 3°-5°-7° armonica, ma non quelli che oscillano in fondamentale.

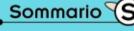
Anche in questo oscillatore, il trimmer R1 va tarato in modo da far assorbire al transistor TR1 una corrente di 9-10 mA, senza quarzo inserito.

Nel caso dei quarzi overtone oltre i 70 MHz, dovete utilizzare per C3 un valore di 56-47 pF. Applicando sull'uscita di questo oscillatore la sonda di carico di fig.351, preleverete una tensione di poco superiore a 1,2 volt.

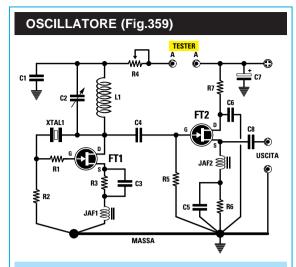












ELENCO COMPONENTI

R1 = 100 ohm

R2 = 100.000 ohm

R3 = 100 ohm

R4 = 1.000 ohm trimmer

R5 = 100.000 ohm

R6 = 100 ohm

R7 = 22 ohm

C1 = 10.000 pF ceramico

C2 = 5-27 pF compensatore

C3 = 220 pF ceramico

C4 = 22 pF ceramico

C5 = 1.000 pF ceramico

C6 = 10.000 pF ceramico

C7 = 10 microF, elettrolitico

C8 = 100 pF ceramico

L1 = bobina di sintonia

JAF1 = impedenza RF

JAF2 = impedenza RF

FT1 = fet tipo J.310

FT2 = fet tipo J.310

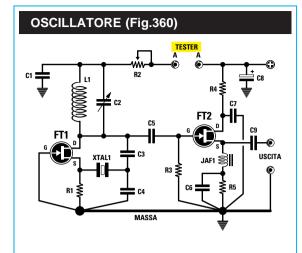
XTAL1 = qualsiasi quarzo

Questo stadio oscillatore, a differenza dei precedenti, utilizza 2 fet e può essere utilizzato per far oscillare qualsiasi quarzo in fondamentale.

Per fare oscillare dei quarzi in overtone con questo circuito, è necessario ridurre la capacità del condensatore C3, portandola dagli attuali 220 pF a 100-82-56 pF.

Il trimmer R4 da 1.000 ohm va tarato in modo da far assorbire al fet FT1 una corrente di circa 5 mA senza il quarzo inserito.

Applicando sull'uscita di questo oscillatore la sonda di carico di fig.351, preleverete una tensione di poco superiore a 1,5 volt.



ELENCO COMPONENTI

R1 = 220 ohm

R2 = 1.000 ohm trimmer

R3 = 100.000 ohm

R4 = 22 ohm

R5 = 100 ohm

C1 = 10.000 pF ceramico

C2 = 5-27 pF compensatore

C3 = 22 pF ceramico

C4 = 22 pF ceramico

C5 = 22 pF ceramico

C6 = 1.000 pF ceramico

C7 = 10.000 pF ceramico

C8 = 10 microF. elettrolitico

C9 = 100 pF ceramico

L1 = bobina di sintonia

JAF1 = impedenza RF

FT1 = fet tipo J.310

FT2 = fet tipo J.310

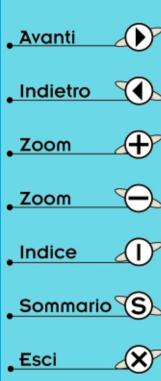
XTAL1 = qualsiasi quarzo

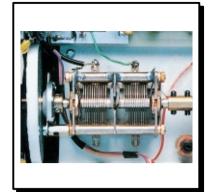
Questo stadio oscillatore che utilizza 2 fet può essere utilizzato per far oscillare qualsiasi quarzo sulla sua freguenza fondamentale, ma anche per far oscillare quarzi overtone in 3°-5° armonica.

Per far oscillare i quarzi overtone in 5° armonica, consigliamo di sostituire i condensatori C3-C4 da 22 picofarad con altri da 18-15 picofa-

Il trimmer **R2** da **1.000 ohm** va tarato in modo da far assorbire al fet FT1 una corrente di circa 5 mA senza il quarzo inserito.

Applicando sull'uscita di questo oscillatore la sonda di carico di fig.351, preleverete una tensione di poco superiore a 1,5 volt.















imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

Quando negli **anni Trenta** apparvero i primi ricevitori **supereterodina**, che provvedevano a convertire i segnali captati in una **frequenza fissa**, tutti affermarono che questo rivoluzionario circuito avrebbe incontrato un notevole successo perchè, rispetto ai più semplici ricevitori ad amplificazione **diretta**, risultava molto più **sensibile** e **selettivo**.

Anche se sono passati **70 anni**, questo circuito a **conversione** di **frequenza** viene tuttora utilizzato per realizzare ricevitori AM - FM, telefoni cellulari e televisori.

Ciò che è cambiato nelle **moderne** supereterodine, rispetto a quelle degli anni '**30**, sono soltanto i componenti attivi, infatti le mastodontiche **valvole termoioniche** sono state sostituite tutte da minuscoli **transistor**, **fet** o **mosfet**, ma il principio di funzionamento è rimasto invariato.

In questa Lezione vi spiegheremo appunto il principio di funzionamento di un ricevitore **supere-terodina** e cercheremo di farlo in modo semplice, affinchè tutti possano comprenderlo.

Dalla teoria passeremo poi alla **pratica**, quindi vi presenteremo il progetto di un semplice ricevitore per **Onde Medie** che, una volta montato, vi permetterà di captare, di giorno, le sole emittenti locali e, di notte, diverse emittenti straniere.

Avanti

Indietro 🔨

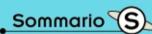
Zoom



Zoom



Indice



Esci



Nella 11° Lezione vi abbiamo proposto un semplice ricevitore per Onde Medie realizzato con due fet ed un integrato come stadio finale.

Negli anni **Trenta**, per acquistare un semplice ricevitore radio che utilizzava le **valvole termoioniche**, non esistendo ancora a quei tempi **transistor** e **fet**, bisognava spendere **500 lire** circa, ma poichè lo stipendio medio di un **impiegato** si aggirava intorno alle **95 lire** al **mese** e quello di un **operaio** alle **40 lire** al **mese**, questi ricevitori erano considerati oggetti di **lusso**, che solo pochi benestanti potevano permettersi.

Fino a quando le **emittenti** radiofoniche si contavano sulle dita di una mano, questi ricevitori garantivano una buona ricezione, ma, mano a mano che le emittenti aumentavano di **numero** e di **potenza**, ci si rendeva sempre più conto dei loro limiti: infatti, a causa della loro **scarsa selettività**, oltre alla emittente sintonizzata, tali ricevitori captavano anche la musica o il parlato di altre emittenti adiacenti, accompagnati da fastidiosi **fischi**.

Questi **fischi** si producevano quando due frequenze adiacenti, **miscelandosi**, generavano una **terza** frequenza che rientrava nella banda **audio**.

In pratica, se il ricevitore veniva sintonizzato su una emittente che trasmetteva sui **1.200 KHz** e vicino a questa vi era una seconda emittente che trasmetteva sui **1.210 KHz**, queste due frequenze, en-



Fig.361 Uno dei primissimi manifesti pubblicitari degli anni Venti che reclamizzava i ricevitori radio. Il testo in tedesco dice: "Quale apparecchio radio scelgo?"

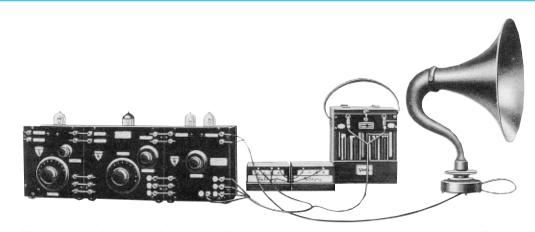
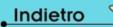


Fig.362 Nei primissimi ricevitori radio, che non erano ancora delle supereterodine, occorrevano molte manopole per sintonizzare tutti gli stadi amplificatori di alta frequenza. Poichè ancora non esistevano i transistor, si ricorreva a due grosse pile da 6 volt e 90 volt per alimentare i filamenti e gli anodi delle valvole termoioniche.

Avanti



Zoom



Zoom



Sommario



trando contemporaneamente nel ricevitore stesso, generavano **due frequenze** supplementari.

Una, pari alla **somma** delle due frequenze:

1.200 + 1.210 = 2.410 KHz

ed una, pari alla **differenza** tra la frequenza **maggiore** e quella **minore**:

1.210 - 1.200 = 10 KHz

Poichè la frequenza dei 10 KHz, ottenuta da questa sottrazione, rientrava nella gamma audio, si ascoltava un fischio acuto.

Se il ricevitore veniva sintonizzato su una emittente che trasmetteva sui **755 KHz** e vicino a questa vi era un'altra emittente che trasmetteva sui **763 KHz**, queste due frequenze, entrando contemporaneamente nel ricevitore, generavano **due frequenze** supplementari.

Una, pari alla **somma** delle due frequenze:

755 + 763 = 1.518 KHz

Una pari alla **differenza** tra la frequenza **maggio-** re e quella **minore**:

763 - 755 = 8 KHz

Poichè la frequenza degli **8 KHz** ottenuta da questa **sottrazione** rientrava nella gamma **audio**, si ascoltava un **fischio acuto**.

Per eliminare questi **fischi**, generati dalla **miscelazione** di due frequenze adiacenti, alcuni sperimentatori progettarono dei ricevitori **più selettivi**, brevettandoli con i nomi più fantasiosi:

Endodina - Ultradina - Tropadina - Eterodina

In tutti questi ricevitori, il segnale captato veniva miscelato con un segnale di alta frequenza generato da un oscillatore interno, in modo da ottenere dalla sottrazione tra la frequenza maggiore e quella minore, una terza frequenza che non rientrava nella gamma delle frequenze audio.

Da tutti questi ricevitori ne nacque uno, tecnicamente perfezionato, che venne battezzato con il nome di **supereterodina**.

Nella supereterodina vi era un doppio condensatore variabile. Una sezione veniva utilizzata per sintonizzare l'emittente e l'altra per variare la frequenza generata da un oscillatore **RF**.

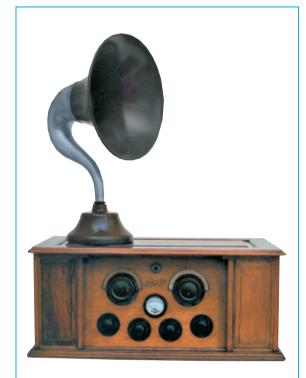
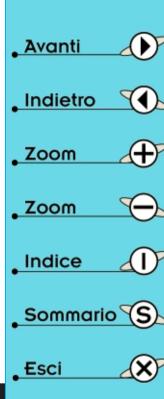


Fig.363 Nel 1924 si pensò di abbellire questi ricevitori racchiudendoli entro dei mobili in legno. Come altoparlante si utilizzava una tromba, quindi la fedeltà sonora risultava ancora molto scadente.



Fig.364 Negli anni 1928-1930 apparvero i primi ricevitori supereterodina. Il mobile, sempre in legno, venne reso più elegante e la tromba venne sostituita da un altoparlante per migliorare la qualità sonora.



COME funziona una SUPERETERODINA

Ora cercheremo di spiegarvi come in un ricevitore supereterodina si riesca a convertire una qualsiasi frequenza in una terza, che non rientri nella gamma delle frequenze audio.

Se realizziamo uno stadio **amplificatore RF** come quello riportato in fig.365, sappiamo che sul **C**ollettore del transistor otteniamo la stessa **frequenza** sintonizzata dalla bobina **L1** e dal condensatore variabile **C1**.

Se, ruotando il condensatore variabile C1, ci sintonizziamo su una emittente che trasmette sui 630 KHz, sul Collettore del transistor otteniamo questi 630 KHz amplificati.

Se, ruotando il condensatore variabile C1, ci sintonizziamo su una emittente che trasmette sui 1.200 KHz, sul Collettore del transistor otteniamo 1.200 KHz amplificati.

Quindi, se ci sintonizziamo su una emittente che trasmette sui 1.480 KHz, sul Collettore del transistor ci ritroviamo 1.480 KHz amplificati.

Pertanto, se considerassimo questi **KHz** dei **pesi** in grammi, collocandoli su una **bilancia** leggeremmo **630-1.200-1.480** grammi (vedi fig.368).

Se sull'Emettitore del transistor dello stadio amplificatore di fig.366 applichiamo un segnale prelevato da un **Generatore RF** esterno, sul suo **C**ollettore ci ritroviamo ben **quattro** frequenze:

F1 = frequenza che abbiamo sintonizzato con la bobina **L1** e il condensatore variabile **C1**.

F2 = frequenza del **Generatore RF** che abbiamo applicato sull'**E**mettitore del transistor.

F3 = frequenza pari alla somma di F1+F2.

F4 = frequenza ottenuta **sottraendo** alla frequenza **maggiore** quella **minore**.

Quindi, se sintonizziamo L1-C1 sulla frequenza di 630 KHz e sull'Emettitore del transistor applichiamo una frequenza di 1.085 KHz, sul suo Collettore otteniamo queste quattro frequenze:

F1 = 630 KHz

F2 = 1.085 KHz

F3 = 1.715 KHz (630 + 1.085)

 $F4 = 455 \text{ KHz} \quad (1.085 - 630)$

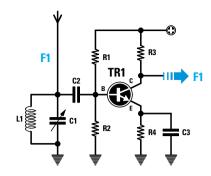


Fig.365 Sul Collettore del transistor di un comune stadio preamplificatore RF, è presente la medesima frequenza sintonizzata per mezzo di L1 - C1.

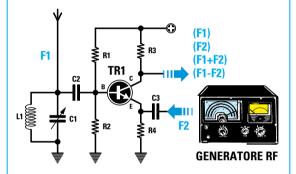


Fig.366 Applicando sull'Emettitore del transistor un segnale prelevato da un Generatore RF, sul suo Collettore saranno presenti ben quattro diverse frequenze.

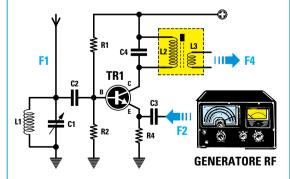
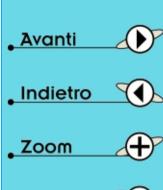


Fig.367 Applicando sul Collettore del transistor un circuito sintonizzato sui 455 KHz (vedi L2-C4), si preleverà la sola frequenza F4 e non le altre F1-F2-F3.





Zoom





Se applichiamo sul Collettore del transistor un circuito di sintonia (vedi L2-C4) sintonizzato sui 455 KHz (vedi fig.367), preleviamo la sola F4 e non le frequenze F1-F2-F3.

Se sintonizziamo L1-C1 sulla frequenza di 1.200 KHz e sull'Emettitore del transistor applichiamo una frequenza di 1.655 KHz, sul suo Collettore otteniamo queste quattro frequenze:

F1 = 1.200 KHz

F2 = 1.655 KHz

F3 = 2.855 KHz (1.200 + 1.655)

F4 = 455 KHz (1.655 - 1.200)

Poichè sul Collettore del transistor è presente un circuito accordato sui 455 KHz (vedi L2-C4), preleveremo la sola frequenze F4 pari a 455 KHz e non le frequenze F1-F2-F3.

Se sintonizziamo L1-C1 sulla frequenza di 1.480 KHz e sull'Emettitore del transistor applichiamo una frequenza di 1.935 KHz, sul suo Collettore ci ri-

troviamo queste quattro frequenze:

F1 = 1.480 KHz

F2 = 1.935 KHz

F3 = 3.415 KHz (1.480 + 1.935)

F4 = 455 KHz (1.935 - 1.480)

Anche in questo caso dal Collettore del transistor preleviamo la sola F4 dei 455 KHz, perchè C4 e L2 sono accordati su tale frequenza.

Come vi abbiamo dimostrato, qualsiasi frequenza sintonizziamo con L1-C1, riusciamo a convertirla in una frequenza fissa di 455 KHz, a patto che sull'Emettitore del transistor applichiamo una frequenza (F2) che risulti di 455 KHz maggiore rispetto alla F1.

L'esempio della bilancia, per quanto elementare, serve a chiarire meglio questo concetto: infatti, pur applicando sui suoi due piatti **pesi diversi**, si ottiene sempre lo **stesso peso totale**.

Se su uno dei due piatti poniamo un peso di 630



Fig.368 Ammesso di considerare i KHz dei PESI in grammi, se sintonizzate il circuito L1-C1 di fig.365 sui 630 KHz e ponete questo ipotetico peso su una bilancia, questa vi indicherà 630 grammi, se invece vi sintonizzate su 1.200 KHz o 1.480 KHz la bilancia vi indicherà rispettivamente 1.200 grammi e 1.480 grammi.

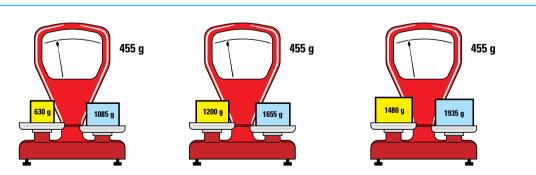


Fig.369 Ponendo il peso F1 (sintonizzato da L1-C1) sul piatto di sinistra e il peso F2 del Generatore RF sul piatto di destra, la bilancia vi indicherà la differenza tra i due. Se la frequenza F2 risulta sempre maggiore di 455 grammi rispetto alla F1, l'ago della bilancia rimarrà immobile su 455 grammi, cioè su un valore pari a quello di F2 – F1 = F4.

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

Esci

grammi e sull'altro un peso di **1.085 grammi**, la bilancia indicherà un peso di:

1.085 – 630 = 455 grammi (vedi fig.369)

Se su un piatto poniamo un peso di **1.200 grammi** e sull'altro piatto un peso di **1.655 grammi**, leggeremo nuovamente:

1.655 - 1.200 = 455 grammi (vedi fig.369)

Se poniamo un peso di **1.480 grammi**, per ottenere sempre un peso di **455 grammi**, sul secondo piatto dovremo applicare un peso di **1.935 grammi** ed infatti:

1.935 - 1.480 = 455 grammi (vedi fig.369)

Convertendo tutte le frequenze captate in una frequenza fissa di 455 KHz, risultava più semplice realizzare degli stadi amplificatori di Media Frequenza molto selettivi.

L'OSCILLATORE in una SUPERETERODINA

All'interno di un ricevitore **supereterodina** progettato per captare le frequenze delle **Onde Medie** da **500 KHz** a **1.600 KHz**, troviamo uno stadio **oscillatore RF**, in grado di generare una frequenza **maggiore** di **455 KHz** rispetto alla frequenza sintonizzata da **L1-C1**.

Quindi per captare una emittente che trasmette sui 560 KHz, dobbiamo sintonizzare il suo oscillatore interno sulla frequenza di 1.015 KHz ed infatti se facciamo la sottrazione tra la frequenza maggiore e quella minore otteniamo:

1.015 - 560 = 455 KHz

Per captare una seconda emittente che trasmette sui **1.310 KHz**, dobbiamo sintonizzare l'oscillatore interno sulla frequenza di **1.765 KHz**; infatti se facciamo la **sottrazione** tra la frequenza maggiore e quella minore otteniamo nuovamente:

1.765 - 1.310 = 455 KHz

Nella **Tabella N.17** possiamo vedere quale frequenza deve generare l'**oscillatore interno** per ottenere dalla **miscelazione** con la frequenza da ricevere, una **terza** frequenza che rimanga sempre **fissa** sul valore di **455** KHz.

Nella **prima** colonna di questa **Tabella** è indicata la frequenza dell'oscillatore locale, nella **seconda** colonna la frequenza da ricevere e nella **terza** colonna la frequenza che si ricava.



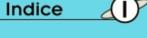
Fig.370 Una rara fotografia di una Radio Balilla del 1934, che veniva venduta a tutte le Scuole italiane ad una prezzo di L.490 equivalenti a circa 0,25 Euro.



Fig.371 Le supereterodine per uso familiari del 1936 avevano tre sole manopole, una per il cambio gamma OM-OC, una per la sintonia ed una per il volume.









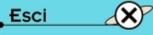


TABELLA N.17

Frequenza Oscillatore	Frequenza da ricevere	Frequenza di conversione
955 KHz	500 KHz	455 KHz
1.055 KHz	600 KHz	455 KHz
1.155 KHz	700 KHz	455 KHz
1.255 KHz	800 KHz	455 KHz
1.355 KHz	900 KHz	455 KHz
1.455 KHz	1.000 KHz	455 KHz
1.555 KHz	1.100 KHz	455 KHz
1.655 KHz	1.200 KHz	455 KHz
1.755 KHz	1.300 KHz	455 KHz
1.855 KHz	1.400 KHz	455 KHz
1.955 KHz	1.500 KHz	455 KHz
2.055 KHz	1.600 KHz	455 KHz

Convertendo qualsiasi frequenza captata sul valore **fisso** di **455 KHz**, si riescono ad ottenere dei ricevitori **molto selettivi** che non generano più quel fastidioso **fischio** di cui vi abbiamo parlato.

Dobbiamo far presente che questa **conversione** di frequenza si può effettuare su qualsiasi gamma, **Onde Medie - Onde Corte** e **VHF-UHF**.

Ammesso di voler ricevere le emittenti che trasmettono sulla gamma delle Onde Corte compresa tra i 5-10 MHz, pari a 5.000-10.000 KHz, è sufficiente che l'oscillatore RF presente nella supereterodina generi una frequenza più alta di 455 KHz rispetto a quella che si desidera captare, come evidenziato nella Tabella N.18.

TABELLA N.18

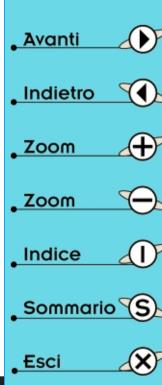
Frequenza Oscillatore	Frequenza da ricevere	Frequenza di conversione
5.455 KHz	5.000 KHz	455 KHz
5.555 KHz	5.100 KHz	455 KHz
5.655 KHz	5.200 KHz	455 KHz
5.755 KHz	5.300 KHz	455 KHz
5.855 KHz	5.400 KHz	455 KHz
5.955 KHz	5.500 KHz	455 KHz
6.455 KHz	6.000 KHz	455 KHz
6.955 KHz	6.500 KHz	455 KHz
7.455 KHz	7.000 KHz	455 KHz
7.955 KHz	7.500 KHz	455 KHz
8.455 KHz	8.000 KHz	455 KHz
8.955 KHz	8.500 KHz	455 KHz
9.455 KHz	9.000 KHz	455 KHz
10.455 KHz	10.000 KHz	455 KHz



Fig.372 Con il passare degli anni si cercò di rendere il mobile di queste radio esteticamente sempre più moderno. Come potete notare, la scala della sintonia con sopra stampata la frequenza in KHz per le OM e in MHz per le OC, risulta più ampia.



Fig.373 Verso il 1939-1940 in ogni ricevitore venne inserita una "scala parlante" con inciso il nome di tutte le emittenti operanti sulle OM. In questa foto, una vecchia supereterodina costruita dalla Ducati di Bologna negli anni 1940-1946.



Facciamo presente che la frequenza di **conversione** si può prefissare anche su valori diversi dai **455 KHz** da noi indicati, variando la sola **frequenza** generata dall'**oscillatore interno**.

Ammesso di voler **convertire** tutte le emittenti comprese tra **90 MHz** e **100 MHz** su un valore di **Media Frequenza** di **10,7 MHz**, è sufficiente realizzare uno stadio **oscillatore RF** che generi una frequenza di **10,7 MHz maggiore** rispetto a quella che si desidera captare, come evidenziato dalla **Tabella N.19**.

TABELLA N.19

Frequenza Oscillatore	Frequenza da ricevere	Frequenza di conversione
100,7 MHz	90 MHz	10,7 MHz
101,7 MHz	91 MHz	10,7 MHz
102,7 MHz	92 MHz	10,7 MHz
103,7 MHz	93 MHz	10,7 MHz
104,7 MHz	94 MHz	10,7 MHz
105,7 MHz	95 MHz	10,7 MHz
106,7 MHz	96 MHz	10,7 MHz
107,7 MHz	97 MHz	10,7 MHz
108,7 MHz	98 MHz	10,7 MHz
109,7 MHz	99 MHz	10,7 MHz
110,7 MHz	100 MHz	10,7 MHz

Il valore di **Media Frequenza** di **455 KHz** si usa per i soli ricevitori per **Onde Medie** e **Corte**, mentre il valore di **Media Frequenza** di **10,7 MHz** si usa solo per i ricevitori per **Onde VHF-UHF**.

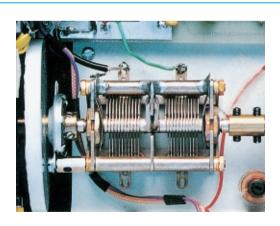


Fig.374 In tutti i ricevitori supereterodina era presente un doppio condensatore variabile. Una sezione veniva utilizzata per sintonizzare l'emittente e l'altra per variare la frequenza dell'oscillatore locale.

La decisione di usare una Media Frequenza di 10,7 MHz anzichè di 455 KHz nei ricevitori per Onde VHF-UHF, venne presa quando si constatò che realizzando questi ricevitori VHF-UHF con una Media Frequenza di 455 KHz, la stessa emittente veniva captata due volte su due diverse frequenze.

La **prima volta** si captava quando lo stadio **oscillatore interno** veniva sintonizzato su una frequenza di **455 KHz** più **alta**.

La **seconda volta** si captava quando lo stadio **o-scillatore interno** veniva sintonizzato su una frequenza di **455 KHz** più **bassa**.

Quindi una emittente che trasmetteva su una frequenza di **90.000 KHz** si captava sintonizzando lo stadio oscillatore sui **90.455 KHz**, ma anche sintonizzandolo sugli **89.545 KHz**.

Infatti, **sottraendo** alla frequenza maggiore di **90.455 KHz** quella minore di **90.000 KHz**, otteniamo un valore di:

90.455 - 90.000 = 455 KHz

Sottraendo alla frequenza maggiore di **90.000 KHz** quella minore di **89.545 KHz**, otteniamo nuovamente un valore di:

90.000 - 89.545 = 455 KHz

La frequenza dei 90.000 KHz che veniva captata quando l'oscillatore interno generava una frequenza minore di 455 KHz, fu chiamata frequenza immagine.

Utilizzando ricevitori per **Onde VHF-UHF** con una Media Frequenza accordata sui **10,7 MHz**, questo difetto viene automaticamente **eliminato**.

Quindi per ricevere un'emittente che trasmette su una frequenza di **90 MHz**, l'oscillatore interno deve generare una frequenza di **100,7 MHz** per poter ottenere dalla **sottrazione** tra la frequenza maggiore e quella minore **10,7 MHz**, infatti:

100.7 - 90 = 10.7 MHz

Qualcuno potrebbe farci notare che, pur utilizzando una Media Frequenza di 10,7 MHz, otteniamo nuovamente una frequenza immagine quando l'oscillatore interno genera una frequenza di 79,3 MHz; infatti, se sottraiamo a 90 MHz questa fre-





Zoom

Indice





quenza, otteniamo nuovamente un valore di 10,7 MHz:

90 - 79.3 = 10.7 MHz

In pratica, questa **frequenza immagine** non verrà mai captata, perchè quando l'**oscillatore interno** genera **79,3 MHz**, automaticamente il circuito di sintonia **L1-C1** risulta **sintonizzato** sulla frequenza di:

79.3 - 10.7 = 68.6 MHz

Quindi il circuito di sintonia L1-C1 che si trova sull'ingresso, lascerà passare la frequenza di 68,6 MHz ma non quella dei 90 MHz, che si trova distanziata di ben:

90 - 68.6 = 21.4 MHz

Poichè in un ricevitore **supereterodina** dobbiamo sintonizzare contemporaneamente la frequenza da **ricevere** e quella che dovrà generare lo **stadio oscillatore interno**, ci occorre un **doppio** condensatore **variabile** (vedi fig.374).

Una sezione si usa per sintonizzare la frequenza della **emittente** da ricevere e l'altra per variare la frequenza dello **stadio oscillatore interno** affinchè generi una frequenza **maggiore** di **455 KHz**, oppure di **10,7 MHz**.

Riuscendo a convertire tutte le frequenze che captiamo in una frequenza fissa sui 455 KHz o 10,7 MHz, si possono realizzare degli stadi amplificatori con bobine già pretarate conosciute con il nome di Medie Frequenze.

Se nei ricevitori supereterodina di qualche anno fa si utilizzava un condensatore variabile a 2 sezioni, oggi questo componente è stato sostituito da due minuscoli diodi varicap (vedi fig.376). Per completare la descrizione della supereterodina dobbiamo anche dirvi che in molti ricevitori professionali VHF, per ottenere una maggiore selettività si esegue una doppia conversione.

La **prima** conversione si effettua convertendo il segnale **captato** sulla frequenza fissa di **10,7 MHz**, mentre la **seconda** convertendo i **10,7 MHz** sulla frequenza fissa di **455 KHz**.

COSTRUITEVI questa SUPERETERODINA per ONDE MEDIE



Fig.375 Foto della supereterodina per OM che ora vi insegniamo a montare.

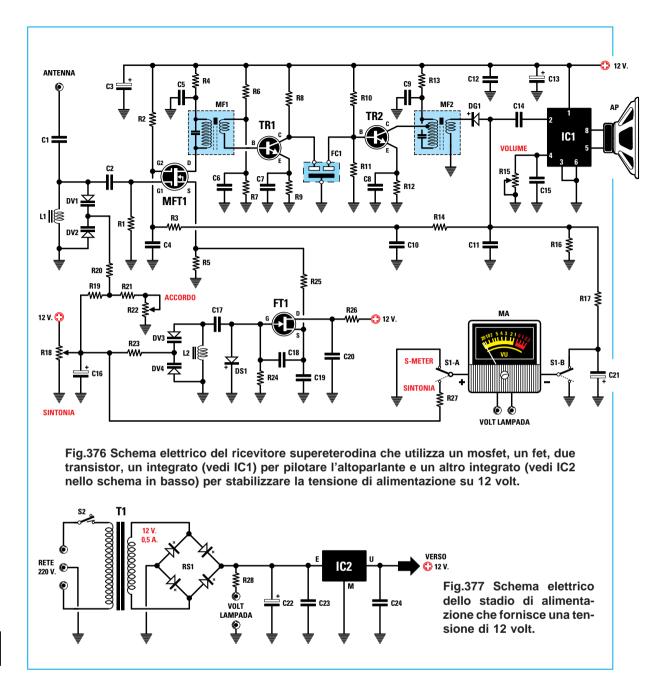
Ora che sapete come funziona una **supereterodina**, ve ne faremo costruire **una** in grado di ricevere la gamma delle **Onde Medie**.

Per realizzare un ricevitore, bisogna sempre partire dallo **schema elettrico** (vedi fig.376), perchè vedendolo si possono iniziare a conoscere i vari **simboli grafici**, verificandone le relative forme e dimensioni nello **schema pratico**. Anche se esistono degli **integrati** che contengono tutti gli stadi di una supereterodina, cioè lo stadio **amplificatore/miscelatore**, lo stadio **oscillatore**, gli stadi **amplificatori** di **media frequenza** e lo stadio **rivelatore** di **BF**, abbiamo preferito realizzarli separatamente con **mosfet**, **transistor** e **fet**.

Utilizzando uno di questi **integrati** avremmo sì ottenuto un circuito molto più compatto, ma **non** a-

Zoom
Zoom
Indice
Sommario
Sommario

Avanti



vremmo potuto spiegarvi molto, se non che il segnale captato dall'**antenna** viene applicato su un loro piedino, e che da un altro piedino viene prelevato il segnale di **bassa frequenza**.

A noi preme invece farvi comprendere il principio di funzionamento di questo circuito ed è per questo che dedichiamo una intera Lezione a tale argomento.

Iniziamo dicendo che per realizzare una **supereterodina**, il segnale captato dall'**antenna** deve essere **miscelato** con il segnale generato da uno stadio **oscillatore RF**, in modo da ottenere dalla sottrazione una **terza** frequenza di **455 KHz**.

In alto sul lato sinistro dello schema elettrico riportato in fig.376, è presente una boccola indicata antenna entro la quale inseriamo l'estremità di un filo di rame lungo circa 3-4 metri, che utilizziamo per captare tutti i segnali di alta frequenza emessi dalle emittenti radiofoniche.

Questo segnale, passando attraverso il condensatore C1, raggiunge il circuito di sintonia composto dalla bobina L1 da 220 microhenry e dai due dioIndietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

Esci

di varicap siglati **DV1-DV2**, che ci permettono di sintonizzare tutta la gamma delle **Onde Medie** compresa tra:

1.600 KHz e 500 KHz

Per sintonizzare la bobina L1 sulla emittente che vogliamo captare, dobbiamo solo variare la capacità dei due diodi varicap DV1-DV2.

Poichè la capacità di ogni **singolo** diodo varicap è di **500 pF**, collegandoli in **serie** otteniamo una capacità **dimezzata**, cioè di **250 pF**.

Vogliamo sottolineare che i due diodi varicap vengono collegati in **serie** e in **opposizione** di polarità non per **dimezzare** la loro capacità, ma per evitare che, in presenza di segnali **RF** molto **forti**, vengano raddrizzati generando una **tensione** continua che potrebbe far variare la loro capacità.

Se inserissimo in parallelo alla bobina L1 un solo diodo varicap, questo raddrizzerebbe tutti i segnali molto forti, come farebbe un normale diodo al silicio, e la tensione continua così ottenuta andrebbe a modificare la sua capacità e di conseguenza la sua sintonia.

Collegando in **serie** due diodi varicap con **polarità invertita**, questo inconveniente viene evitato perchè, raddrizzando sia le **semionde positive** che quelle **negative**, queste due tensioni di opposta polarità si **annullano**.

Per variare la capacità dei due diodi varicap in modo da sintonizzarsi su tutta la gamma delle Onde Medie applichiamo ad essi, tramite il potenziometro R18, una tensione continua positiva che, partendo da 0 volt, raggiungerà un massimo di 10,5 volt.

Con questi valori di tensione otteniamo i seguenti valori di **capacità**:

Tensione su DV1-DV2	Capacità totale
0 volt	250 picoF.
1 volt	245 picoF.
2 volt	175 picoF.
3 volt	125 picoF.
4 volt	83 picoF.
5 volt	50 picoF.
6 volt	30 picoF.
7 volt	20 picoF.
8 volt	13 picoF.
9 volt	10 picoF.
10 volt	9 picoF.

ELENCO COMPONENTI LX.5039	R25 = 100 ohm	C23 = 100.000 pF poliestere
	R26 = 100 ohm	C24 = 100.000 pF poliestere
R1 = 220 000 ohm	R27 = 68.000 ohm	L1 = impedenza 220 microhenry
R2 = 120.000 ohm	R28 = 100 ohm 1/2 watt	L2 = impedenza 100 microhenry
R3 = 22.000 ohm	C1 = 27 pF ceramico	MF1 = media frequenza Gialla
R4 = 100 ohm	C2 = 100 pF ceramico	MF2 = media frequenza Nera
R5 = 2.200 ohm	C3 = 100 microF. elettrolitico	FC1 = filtro ceramico 455 KHz
R6 = 120.000 ohm	C4 = 1 microF. poliestere	DG1 = diodo tipo AA.117
R7 = 12.000 ohm	C5 = 100.000 pF ceramico	DS1 = diodo tipo 1N.4148
R8 = 1.500 ohm	C6 = 100.000 pF ceramico	RS1 = ponte raddrizz. 100 V 1 A
R9 = 680 ohm	C7 = 100.000 pF ceramico	DV1 = varicap tipo BB.112
R10 = 10.000 ohm	C8 = 100.000 pF ceramico	DV2 = varicap tipo BB.112
R11 = 1.800 ohm	C9 = 100.000 pF ceramico	DV3 = varicap tipo BB.112
R12 = 680 ohm	C10 = 1 microF. poliestere	DV4 = varicap tipo BB.112
R13 = 100 ohm	C11 = 15.000 pF poliestere	TR1 = transistor NPN - BF.495
R14 = 22.000 ohm	C12 = 100.000 pF poliestere	TR2 = transistor NPN - BF.495
R15 = 100.000 ohm pot. lin.	C13 = 220 microF. elettrolitico	FT1 = fet tipo 2N.5248
R16 = 22.000 ohm	C14 = 470.000 pF poliestere	MFT = mosfet tipo BF.966
R17 = 22.000 ohm	C15 = 100.000 pF poliestere	IC1 = integrato TDA.7052B
R18 = 10.000 ohm pot. 10 giri	C16 = 10 microF. elettrolitico	IC2 = integrato L.7812
R19 = 1.200 ohm	C17 = 100 pF ceramico	T1 = trasform. 6 watt (mod. T006.02)
R20 = 47.000 ohm	C18 = 150 pF ceramico	secondario 8-15 V 0,4 A
R21 = 8.200 ohm	C19 = 150 pF ceramico	S1A+B = doppio deviatore
R22 = 2.200 ohm pot. lin.	C20 = 100.000 pF ceramico	S2 = semplice interruttore
R23 = 47.000 ohm	C21 = 4,7 microF. elettrolitico	MA = strumento 200 microA.
R24 = 47.000 ohm	C22 = 1.000 microF. elettrolitico	AP = altoparlante 8 ohm
		•

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario



Fig.378 Ecco come si presenterà il circuito stampato quando avrete montato tutti i componenti. Sul circuito stampato che vi forniremo, troverete riprodotto il disegno serigrafico di ogni componente e la relativa sigla, quindi sarà impossibile sbagliare.

Ora vi chiederete come facciamo a far giungere su questi diodi varicap una tensione di soli 10,5 volt, visto che, ruotando il cursore del potenziometro R18 verso la massima tensione positiva, su questo terminale troviamo una tensione di 12 volt.

Se guardate attentamente lo schema elettrico, noterete che i 12 volt, prima di raggiungere i due diodi varicap DV1-DV2, passano attraverso il partitore resistivo composto dalle resistenze R19-R21-R22, che provvede a ridurli sui 10,5 volt.

Il secondo potenziometro R22 da 2.200 ohm inserito in questo partitore, permette di accordare molto finemente la bobina L1.

La frequenza che avremo **sintonizzato** con la bobina **L1** e i due diodi varicap **DV1-DV2**, viene applicata sul **Gate 1** del semiconduttore siglato **MFT**.

Questo componente che ancora non conoscete, è un **Mosfet** chiamato anche **Dual-Gate** perchè dispone di **due** Gate.

In pratica un **mosfet** è costituito da due **fet** collegati in **serie** all'interno di un unico contenitore (vedi fig.379) e per questo motivo abbiamo disponibili solo quattro terminali chiamati **D**rain, **S**ource, **G**ate **1** e **G**ate **2**.

Applicando un segnale sul Gate 1, questo uscirà dal terminale Drain amplificato in rapporto alla tensione positiva applicata sul Gate 2.

Polarizzando il Gate 2 con una tensione positiva di circa 4 volt, il Mosfet amplificherà il segnale che

entra nel Gate 1 di circa 12 volte, applicando una tensione positiva di circa 1 volt amplificherà il segnale di circa 3 volte.

Dicendo questo avrete intuito che basta variare la **tensione** sul **G**ate **2**, per modificare il **guadagno** di questo stadio preamplificatore.

Per convertire il segnale applicato sul Gate 1 su una frequenza fissa di 455 KHz, è necessario applicare sul suo terminale Source un segnale RF che abbia una frequenza maggiore di 455 KHz rispetto a quella che avremo sintonizzato con la bobina L1 e i diodi varicap DV1-DV2.

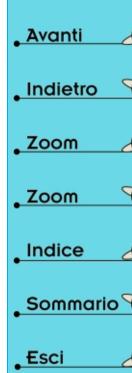
Per ottenere questa frequenza utilizziamo come stadio **oscillatore** il fet siglato **FT1**.

Il circuito di **sintonia** composto dalla bobina **L2** da **100 microhenry** e dai due **diodi varicap** siglati **DV3-DV4**, ci permette di generare un segnale **RF** che copre la gamma da:

2.055 KHz a 955 KHz

La frequenza generata prelevata dal Source del fet FT1, viene applicata direttamente sul Source del Mosfet MFT tramite la resistenza R25.

Il potenziometro R18 che utilizziamo per variare la tensione sui diodi varicap DV1-DV2, lo utilizziamo anche per variare la tensione sui diodi varicap DV3-DV4: pertanto, diminuendo o aumentando la capacità di DV1-DV2, automaticamente diminuisce o aumenta anche la capacità dei diodi varicap DV3-DV4.



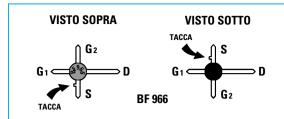
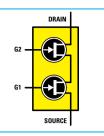


Fig.379 II mosfet BF.966 è composto da due fet collegati in serie: per questo motivo vi sono il Gate 1 e il Gate 2. Il terminale S si differenzia dal terminale G2 per la presenza di una piccola tacca.



Ammesso che il circuito di **sintonia** composto da **L1** e dai diodi varicap **DV1-DV2** risulti sintonizzato sulla frequenza di **600 KHz**, automaticamente il circuito dello stadio **oscillatore** composto dalla bobina **L2** e dai diodi varicap **DV3-DV4** viene fatto oscillare sulla frequenza di **1.055 KHz**.

Facendo la differenza tra la frequenza **maggiore** e quella **minore** otteniamo:

1.055 - 600 = 455 KHz

Se sintonizziamo la bobina L1 sulla frequenza di 800 KHz, automaticamente i diodi varicap DV3-DV4 fanno oscillare la bobina L2 dello stadio oscillatore sulla frequenza di 1.255 KHz.

Anche in questo caso se facciamo la differenza tra la frequenza **maggiore** e quella **minore** otteniamo sempre:

1.255 - 800 = 455 KHz

Nel terminale **D**rain del Mosfet **MFT** troviamo inserito l'avvolgimento primario della **MF1** (Media Frequenza), **accordato** sulla frequenza di **455 KHz**: quindi, tutte le altre frequenze che non risultino pari a **455 KHz** non passeranno attraverso il suo avvolgimento secondario.

Dall'avvolgimento secondario della **MF1** viene quindi prelevata la frequenza di **455 KHz**, per essere applicata sulla **B**ase del transistor che provvede ad amplificarla.

Sul Collettore del transistor TR1 troviamo applicato un filtro ceramico (vedi FC1) da 455 KHz, che utilizziamo per lasciar passare sul suo opposto terminale solo questa freguenza.

Poichè al terminale opposto di questo filtro risulta collegata la Base del transistor TR2, quest'ultimo provvede ad amplificare la frequenza dei 455 KHz che attraversa questo filtro.

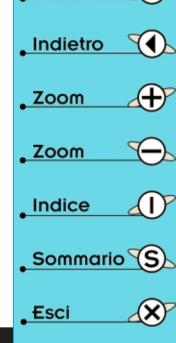
Il Collettore del transistor TR2 è collegato all'avvolgimento primario della MF2, anch'esso accordato sui 455 KHz, quindi il segnale presente su questo avvolgimento primario verrà trasferito per induzione sul suo avvolgimento secondario.

Il segnale amplificato, presente sul secondario della **MF2**, viene **raddrizzato** dal **diodo** al **germanio** siglato **DG1**.

Per la rivelazione si è scelto un diodo al germanio, perchè questo riesce a raddrizzare qualsiasi segnale alternato che superi un'ampiezza di soli 0,3 volt, mentre i diodi al silicio iniziano a raddrizzare un segnale alternato solo quando la sua ampiezza supera gli 0,7 volt circa.

In pratica, questo diodo eliminerà tutte le **semionde positive** e lascerà passare le sole **semionde negative** (vedi fig.381).

Per togliere dalle **semionde negative** il segnale **RF** dei **455 KHz** ancora presente, è sufficiente ap-



245

Avanti

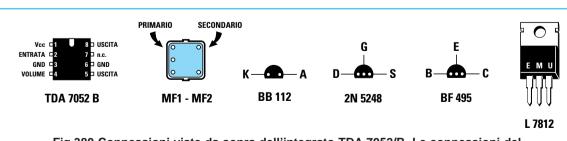


Fig.380 Connessioni viste da sopra dell'integrato TDA.7052/B. Le connessioni delle MF, del diodo varicap BB.112, del fet 2N.5248 e del transistor BF.495 sono invece viste da sotto, cioè dal lato in cui i terminali fuoriescono dai loro corpi.



Fig.381 Dal secondario della MF2 fuoriesce un segnale RF come visibile nel disegno di sinistra. Il diodo DG1 elimina le semionde positive. Collegando tra il diodo e la massa un condensatore da 15.000 pF, questo scaricherà a massa la sola frequenza RF perchè per i 455 KHz questa capacità si comporta come una resistenza di pochi ohm, mentre per la BF questa capacità si comporta come una resistenza da 1.000 ohm.

plicare tra il suo Anodo e la massa un piccolo condensatore da 15.000 pF (vedi C11).

Questo condensatore scaricherà a massa il solo segnale RF dei 455 KHz, quindi ai capi del diodo DG1 sarà presente il solo segnale di bassa frequenza (vedi fig.381 a destra).

Questo segnale **BF** viene trasferito, tramite il condensatore **C14**, sul piedino d'ingresso **2** del blocco **nero** che abbiamo siglato **IC1**, che è in pratica un piccolo un **integrato** amplificatore **BF** in grado di erogare una potenza di circa **1 watt**.

Sui suoi due terminali d'uscita **5-8**, possiamo quindi applicare un piccolo **altoparlante**, che ci consente di ascoltare il segnale **BF** della emittente selezionata.

Il potenziometro R15 collegato al piedino 4 di IC1, serve come controllo di volume.

A questo punto dobbiamo aprire una parentesi e parlare dell'AGC (Automatic Gain Control), che tradotto in italiano significa Controllo Automatico del Guadagno.

Come potete facilmente intuire, tutti i segnali RF che l'antenna capta non hanno la stessa intensità. I segnali delle emittenti ubicate a notevole distanza, giungono sempre molto deboli, mentre i segnali delle emittenti locali giungono sempre molto forti.

Di conseguenza i segnali **molto deboli** devono essere amplificati per il loro **massimo**, in modo da ottenere un segnale più che sufficiente per essere **raddrizzato**, mentre i segnali **molto forti** devono essere **attenuati** per evitare che **saturino** gli stadi amplificatori di **MF**.

Se un segnale **saturasse** gli stadi amplificatori di **MF**, in uscita si otterrebbe infatti un segnale **BF** notevolmente **distorto**.

Per variare automaticamente il guadagno del ricevitore, in modo da amplificare per il loro massimo i segnali molto deboli e pochissimo i segnali molto forti, utilizziamo la tensione negativa che il diodo DG1 ha raddrizzato.

Come in seguito noterete, spostando il doppio deviatore **S1** in posizione **S-Meter**, la lancetta dello strumentino **MA** devia verso il **fondo scala** nel caso vengano captati segnali **molto forti**, mentre devia di poco nel caso vengano captati segnali molto **deboli**.

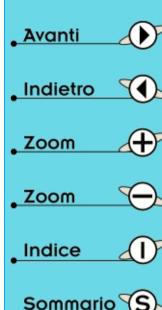
Per variare il **guadagno** del Mosfet **MFT**, andremo a variare la sola tensione sul **G**ate **2**.

La resistenza R2 da 120.000 ohm, collegata sul Gate 2, polarizza il Mosfet con una tensione positiva di circa 3,5 volt e con questa tensione otterremo il massimo guadagno.

Se l'antenna capta un segnale molto forte, il diodo raddrizzatore DG1 fornisce una tensione negativa che può raggiungere anche i 3 volt, mentre se l'antenna capta un segnale molto debole, questa tensione non supera mai gli 0,5 volt.

Questa tensione **negativa** viene applicata, tramite le resistenze **R14-R3**, sul **Gate 2** del Mosfet e, in questo modo, **viene ridotta** la tensione **positiva** applicata su questo terminale.

Quando giunge un segnale molto forte, il diodo DG1 fornisce una tensione negativa di circa 3 volt, quindi la tensione positiva sul Gate 2 scende da 4 volt a 1 volt e con questa tensione il Mosfet MFT amplifica il segnale di sole 2 volte.



Esci

Quando giunge un segnale molto debole, il diodo DG1 fornisce una tensione negativa di circa 0,5 volt negativi, quindi la tensione sul Gate 2 scende da 4 volt a 3,5 volt e con questa tensione il Mosfet MFT amplifica il segnale di ben 10 volte.

NOTA: I valori di tensione riportati in questi esempi sono approssimativi e servono soltanto a farvi comprendere come funziona il **C**ontrollo **A**utomatico di **G**uadagno in un ricevitore.

Lo strumentino MA inserito in questo ricevitore è utile anche per svolgere una seconda funzione: infatti, spostando il doppio deviatore S1 sulla posizione Sintonia, potremo conoscere quale tensione risulta applicata sui diodi varicap e sapere, con una buona approssimazione, se siamo sintonizzati sulla frequenza di 1.600 KHz (la lancetta devia verso il suo massimo) oppure sui 1.000 KHz (la lancetta devia al centro scala) o sui 500 KHz (la lancetta rimane all'inizio scala).

Per alimentare questo ricevitore occorre una tensione stabilizzata di 12 volt, che preleviamo dallo

stadio di alimentazione composto dal trasformatore **T1**, dal ponte raddrizzatore **RS1**, dall'integrato stabilizzatore **L.7812** siglato **IC2** (vedi fig.377).

Per concludere, riassumiamo le funzioni svolte da tutti i semiconduttori utilizzati in questo ricevitore supereterodina.

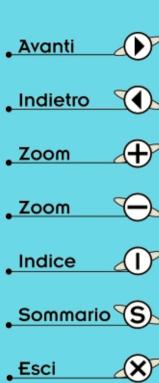
MFT = questo Mosfet serve per preamplificare il segnale sintonizzato dalla bobina L1 per variare il suo guadagno e per convertire la frequenza captata sul valore fisso di 455 KHz, applicando sul suo Source il segnale RF prelevato dallo stadio oscillatore FT1.

FT1 = questo fet viene utilizzato come oscillatore RF per generare un segnale che, miscelato con il segnale captato dall'antenna, permette di ottenere la conversione della frequenza captata in una frequenza fissa di 455 KHz.

TR1 = questo transistor serve per **preamplificare** il segnale di **455 KHz** prelevato dal secondario della Media Frequenza **MF1**.



Fig.382 Il circuito stampato va fissato all'interno del mobile con dei distanziatori plastici con base autoadesiva che innesterete nei 6 fori presenti sullo stampato. Prima di fissare i potenziometri di Accordo e del Volume sul pannello frontale, dovete accorciare i loro perni per tenere le manopole il più vicino possibile al pannello.



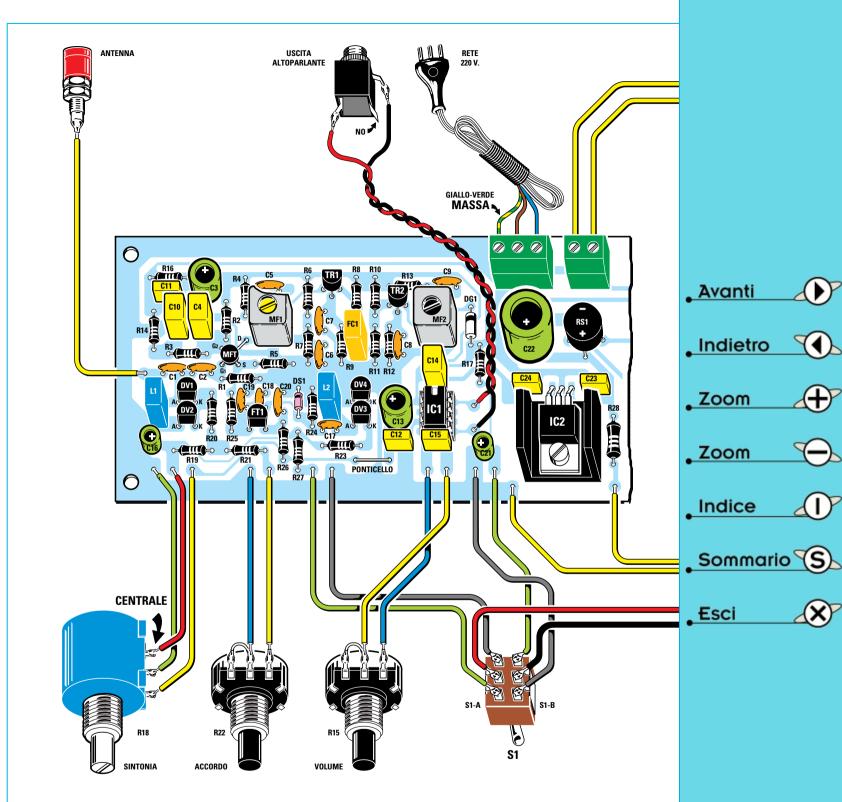
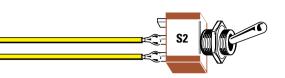
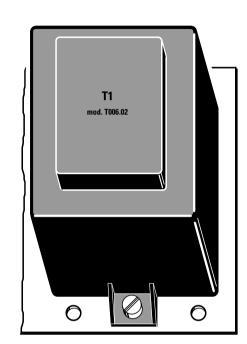
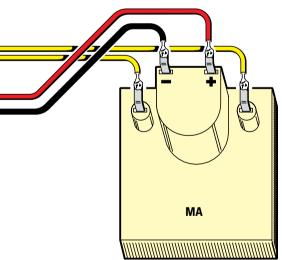


Fig.383 Schema pratico di montaggio del ricevitore. Il disegno è stato suddiviso in due parti perchè non rientrava in una sola pagina. Non dimenticatevi di inserire il ponticello vicino a R23 e C12 e di inserire il filo Giallo/Verde di "massa" del cordone di alimentazione nel primo foro di sinistra della morsettiera a 3 poli visibile in alto a destra.







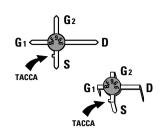


Fig.384 Prima di ripiegare a L i quattro terminali del mosfet, rivolgete verso il basso il terminale S che si riconosce perchè è il solo ad essere provvisto di una piccola "tacca" di riferimento.

TR2 = questo transistor serve per preamplificare il segnale di 455 KHz prelevato dall'uscita del filtro ceramico FC1.

DG1 = questo diodo serve per **raddrizzare** il segnale dei **455 KHz**, in modo da prelevare il segnale di **Bassa Frequenza** e anche una tensione **negativa** da applicare sul **Gate 2** del Mosfet **MFT** per variare in modo automatico il suo **guadagno**.

IC1 = questo integrato serve per amplificare il segnale **BF** raddrizzato dal diodo **DG1**, in modo da ottenere in uscita una potenza più che sufficiente per pilotare un **altoparlante**.

|C2| = questo integrato serve per stabilizzare sul valore di 12 volt, la tensione positiva prelevata dall'uscita del ponte raddrizzatore RS1.

REALIZZAZIONE PRATICA

Una volta in possesso del circuito stampato siglato **LX.5039**, su questo dovete montare tutti i componenti disponendoli come visibile in fig.383. Se seguirete tutte le nostre istruzioni, possiamo as-

sicurarvi che a montaggio ultimato il vostro ricevitore **funzionerà** in modo perfetto.

Come prima operazione, inserite nei due fori posti sotto a R23 e C12 un sottile filo di rame nudo, saldandolo sotto alle piste del circuito stampato in modo da ottenere un ponticello.

Come seconda operazione prendete il mosfet **MFT** che ha **4 terminali** (vedi fig.384).

Il terminale **più lungo** è il **D**rain, il terminale posto sulla sinistra è il **G**ate **1** e gli altri due, disposti a croce, sono il **G**ate **2** e il **S**ource.

Il terminale Source si differenzia dal Gate 2 perchè ha una minuscola tacca di riferimento.

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

È molto **importante** che questa piccola **tacca** che caratterizza il terminale **S**ource venga rivolta verso il **basso** (vedi fig.384), in caso contrario il ricevitore **non** potrà funzionare.

Con un paio di pinze ripiegate a **L** questi quattro terminali ed inseriteli nei fori predisposti sullo stampato.

Vi facciamo notare che se il terminale Source venisse ripiegato a L in senso **opposto** al richiesto, risulterebbe rivolto verso la resistenza **R2** e non, come necessario, verso la resistenza **R5**.

Completata questa operazione, consigliamo di inserire lo **zoccolo** per l'integrato **IC1**, saldandone i piedini sulle piste sottostanti del circuito stampato.

A questo punto, potete iniziare a montare tutte le **resistenze**, controllando attentamente i colori delle loro **fasce** per evitare di commettere errori.

Montate quindi il diodo al silicio **DS1** vicino alla resistenza **R24**, rivolgendo verso l'alto il lato del suo corpo contornato da una **fascia nera** e il diodo al germanio **DG1** vicino alla **MF2**, rivolgendo verso l'alto il lato del suo corpo contornato sempre da una **fascia nera** (vedi fig.383).

Il diodo al germanio **DG1** è facilmente identificabile, perchè il suo corpo ha dimensioni maggiori rispetto al diodo al silicio **DS1**.

Proseguendo nel montaggio, inserite tutti i condensatori **ceramici** e se vi trovate in difficoltà a **decifrare** la sigla stampigliata sul loro corpo, vi basterà rileggere la **Lezione N.3**.

Montate quindi i condensatori **poliestere**, poi gli **e-lettrolitici** rispettando la polarità **+/**– dei loro due terminali.

Prendete ora la bobina L1 sul corpo della quale è inciso il numero 220 e collocatela vicino ai diodi varicap siglati DV1-DV2, poi la bobina L2 contraddistinta dal numero 100 e collocatela vicino ai diodi varicap siglati DV3-DV4.

Tra le due resistenze **R9-R11** inserite il filtro ceramico **FC1** che ha il corpo di colore giallo.

La Media Frequenza siglata **MF1** caratterizzata da un nucleo di colore **giallo**, va saldata vicino al mosfet **MFT**, mentre la Media Frequenza siglata **MF2**, che ha un nucleo di colore **nero**, in prossimità del transistor **TR2**.

Non dimenticatevi di saldare sulle piste del circui-

to le due linguelle dei loro contenitori **metallici**, in modo a schermarne gli avvolgimenti interni.

Per completare il montaggio dovete inserire i quattro diodi varicap **DV1-DV2-DV3-DV4**, rivolgendo verso il **basso** il lato **piatto** dei loro corpi come visibile in fig.383.

Dopo questi diodi, potete montare i due transistor TR1-TR2 rivolgendo verso l'alto il lato piatto dei loro corpi, poi il fet FT1 siglato 2N.5248 rivolgendo verso il basso il lato piatto del suo corpo.

Nel lato destro dello stampato inserite il ponte raddrizzatore **RS1** rispettando la polarità dei suoi terminali, poi l'integrato stabilizzatore **IC2** che, come potete vedere nel disegno dello schema pratico, va collocato sopra alla piccola aletta di raffreddamento a forma di **U** e infine il trasformatore **T1**.

Vicino al ponte raddrizzatore **RS1** inserite la morsettiera a **3 poli** per entrare con il cordone di rete dei **220 volt** e quella a **2 poli** che vi servirà per collegare l'interruttore di accensione **S2**.

Ora inserite nel suo zoccolo l'integrato IC1, rivolgendo la tacca di riferimento a forma di U verso il condensatore poliestere C14.

Nelle piste sulle quali vanno saldati i fili da collegare alla boccola dell'antenna, allo spinotto femmina dell'altoparlante, ai potenziometri, al doppio deviatore **S1** e allo strumentino **MA**, inserite quei piccoli chiodini **capifilo** che troverete nel kit.

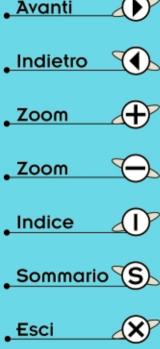
A questo punto potete prendere il pannello frontale del mobile che risulta **già forato** e fissare su questo lo **strumentino** microamperometro, con un po' di scotch o una goccia di attaccatutto, poi i tre potenziometri e il doppio deviatore **S1**.

Servendovi di un seghetto, accorciate i perni plastici dei due potenziometri **R22-R15**, per evitare di avere due manopole più distanziate dal pannello rispetto a quella del potenziometro **R18**.

Con degli spezzoni di filo isolato in plastica, collegate i terminali di questi componenti fissati sul pannello, ai chiodini capifilo applicati in precedenza sul circuito stampato.

Vi consigliamo di eseguire questa operazione soltanto dopo aver fissato il circuito stampato sul piano del mobile con i distanziatori plastici con base autoadesiva che troverete all'interno del kit.

Prima di montare questi distanziatori, dovete to-



gliere dalle loro basi la carta che protegge la superficie adesiva.

Cercate di eseguire accuratamente questi collegamenti in modo da ottenere un buon risultato estetico.

Dobbiamo farvi presente che il terminale **centrale** del potenziometro multigiri **R18** non si trova al **centro** come in tutti gli altri potenziometri rotativi, ma in prossimità dell'estremità del suo corpo come appare ben evidenziato nel disegno di fig.383.

Sullo strumentino **MA** giungono **4 fili**, perchè sui due laterali viene applicata una tensione continua che serve per alimentare la piccola **lampadina** posta al suo interno.

Ora potete prendere il pannello **posteriore** plastico del mobile e praticare su questo tre fori, uno del diametro di **8 mm** per passare con il cordone di rete dei **220 volt** e due fori del diametro di **6 mm** per fissare la boccola dell'antenna e la presa **femmina** entro la quale andrà inserito lo spinotto **maschio** dell'altoparlante.

Importante = Quando fisserete i fili terminali del cordone di alimentazione dei 220 volt sulla morsettiera a 3 poli, dovete inserire il filo di colore giallo-verde nel morsetto di sinistra perchè questo filo, che sarebbe quello della terra, risulta collegato allo spinotto centrale della presa maschio.

Completate tutte queste operazioni, prendete la piccola **cassa acustica** entro la quale è collegato l'altoparlante, poi spellate le estremità del cavetto che fuoriesce da essa e saldatele sui due terminali dello spinotto **maschio** jack come illustrato in fig.385.

Controllate che i due fili non entrino in cortocircuito perchè se questo avviene, il vostro altoparlante **non** potrà funzionare.

Anche quando collegherete i due fili per l'altoparlante alla presa **femmina** fissata sul pannello posteriore, uno lo dovrete collegare al terminale posto vicino al pannello e l'altro al terminale presente sul lato **opposto** come visibile in fig.383.

TARATURA del RICEVITORE

Anche se inserendo un filo lungo **3-4 metri** nella boccola dell'antenna riuscirete a captare qualche emittente, per ottenere la massima **sensibilità** dovete necessariamente tarare i **nuclei** delle due **medie frequenze** siglate **MF1-MF2**.

Quando eseguirete questa taratura, dovete aver già **fissato** il circuito stampato all'interno del mobile, per evitare di **toccare** involontariamente le piste di rame poste sotto alle due morsettiere a **3** e **2 poli** nelle quali è presente la tensione di rete dei **220 volt**.

Per eseguire questa taratura occorre solo un pic-

1° - Inserite nella boccola antenna un filo lungo 3 4 metri o anche più, tenendolo possibilmente in posizione verticale.

Zoom
Zoom
Indice
Sommario
Sommario

Avanti

251



Fig.385 Dalla piccola Cassa Acustica, contenente l'altoparlante, fuoriesce un sottile cavetto schermato. Dopo aver spellato la sua estremità in modo da separare i due fili, dovete saldare quest'ultimi sui terminali del connettore jack maschio inserito nel kit. Arrotolate bene i sottili fili della calza di schermo per evitare che ne rimanga qualcuno volante.

Fig.386 Per tarare questo ricevitore dovete ruotare la manopola R22 a metà corsa e spostare la leva del deviatore S1 sulla posizione S-Meter.

Dopo aver inserito un filo nella boccola antenna, ricercate tramite il potenziometro R18 della Sintonia una emittente, poi ruotate il nucleo della MF2 e quello della MF1 fino a far deviare verso destra la lancetta dello strumento. Più lunga risulterà l'antenna più la lancetta devierà a destra.



- 2° Ruotate la manopola del potenziometro R22 di accordo a metà corsa.
- 3° Spostate le leva del deviatore S1 in posizione S-Meter, in modo da vedere la lancetta dello strumento MA deviare in rapporto all'intensità del sequale captato.
- **4°** Ruotate lentamente la manopola del potenziometro della **sintonia** fino a quando non riuscirete a captare una emittente e subito vedrete che la lancetta dello strumento **MA** devierà verso destra.
- 5° Con il cacciavite ruotate il nucleo della **MF2** fino a trovare una posizione che farà deviare, anche se di poco, lancetta dello strumento verso destra.
- 6° Ora ruotare il nucleo della **MF1** e anche qui troverete una posizione in cui la lancetta dello strumento devia ancor di più verso destra.
- 7° Ottenuta questa condizione, provate a ruotare la manopola del potenziometro R22 fino a trovare una posizione che farà deviare la lancetta dello strumento ancora di qualche millimetro.

Completate tutte queste operazioni, il ricevitore risulta già **tarato**, ma per ottenere la massima **sensibilità** dovete ritoccare i nuclei della **MF2** e della **MF1** su un segnale **molto debole**.

Captata una emittente che farà deviare la lancetta dello strumento su 1/4 di scala, ruotate di poco in senso orario o antiorario il nucleo della MF2 per vedere se la lancetta dello strumento devia maggiormente, poi il nucleo della MF1, non dimenticando di correggere l'accordo tramite il potenziometro lineare R22.

Ottenuta la **massima** deviazione della lancetta dello strumento, potete chiudere il mobile perchè la **taratura** è completata.

LA RICEZIONE delle ONDE MEDIE

Durante il **giorno** riuscirete a captare **poche** emittenti, ma verso **sera** e di **notte**, quando aumenta la propagazione delle **Onde medie** come vi abbiamo spiegato nella **Lezione N.10**, riuscirete a captare anche molte emittenti **estere**.

La **lunghezza** del filo che utilizzerete come **antenna** è determinante, infatti più risulta lungo più emittenti riuscirete a captare.

In passato questo **filo** veniva steso sopra il tetto di una casa, oppure in un cortile.

Chi abita in un condominio non sempre potrà farlo, comunque potrà aggirare l'ostacolo installando in alto, nella propria stanza, un sottile filo in plastica per impianti di campanelli, isolandone le due estremità con due piccoli pezzi di plastica.

COSTO DI REALIZZAZIONE

Costo di tutti i componenti necessari per realizzare la **supereterodina** per **Onde Medie LX.5039** (vedi fig.383), cioè circuito stampato, trasformatore di alimentazione, strumento V-Meter, box con altoparlante, transistor, MF, potenziometri, manopole, cordone di alimentazione per la tensione di rete, **esclusi** il mobile e la mascherina serigrafata

Lire 75.000 Euro 38,73

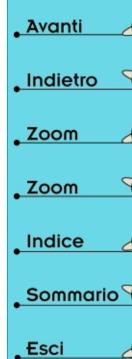
Costo del mobile **MO.5039** completo di mascherina forata e serigrafata

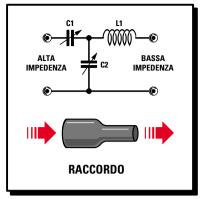
Lire 23.000 Euro 11,88

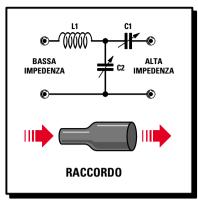
Costo del solo circuito stampato LX.5039

Lire 11.800 Euro 6.09

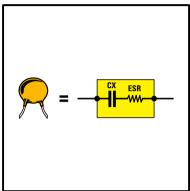
Tutti prezzi sono già **comprensivi** di IVA. Coloro che richiedono il kit in **contrassegno**, dovranno aggiungere le spese postali richieste dalle P.T. che si aggirano intorno a **L.7.000 Euro 3,62** per pacco.

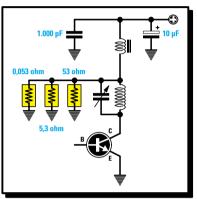














imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

Dopo avervi spiegato nelle **Lezioni N.24** e **N.25** come realizzare degli **oscillatori** di **alta frequenza**, ora vi indichiamo come **potenziare** i loro deboli segnali con degli stadi **amplificatori RF**.

Da questa Lezione apprenderete che per trasferire **senza** eccessive **perdite** il segnale **RF** prelevato dal **Collettore** di un transistor sulla **Base** del transistor amplificatore, è necessario adattare l'elevata impedenza del **Collettore** alla **bassa impedenza** della **Base**.

Anche per trasferire il segnale RF prelevato dal Collettore di uno stadio finale verso l'antenna trasmittente, è necessario adattare nuovamente la sua elevata impedenza al valore d'impedenza del cavo coassiale, che può essere di 50 o di 75 ohm.

Adattare due diversi valori d'**impedenza** non è difficile perchè, come apprenderete, dovrete solo ruotare i **compensatori** presenti nel **filtro adattatore d'impedenza** fino a trovare il valore di capacità che vi permetterà di ottenere in uscita il **massimo** segnale **RF**.

A completamento di questa Lezione vi proporremo di montare un piccolo trasmettitore in gamma **27 MHz** modulato in **AM**, spiegandovi in modo molto dettagliato come tarare i compensatori per adattare perfettamente tutte le diverse **impedenze**.

Infine vi spiegheremo come calcolare un **filtro Passa/Basso** che, applicato sull'uscita del trasmettitore, impedisca a tutte le **frequenze armoniche** di raggiungere l'antenna irradiante.

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Esci

Avanti

La più grande aspirazione per un giovane appassionato di elettronica è quella di riuscire a realizzare un **trasmettitore** di media potenza in grado di inviare a distanza la propria voce.

Poichè si sa che dall'uscita di uno stadio oscillatore si prelevano sempre delle potenze irrisorie, per potenziarle è necessario amplificarle, ma per farlo bisogna conoscere preliminarmente tutti gli accorgimenti da adottare per realizzare degli efficienti stadi amplificatori di alta frequenza.

Ammesso di avere uno **stadio oscillatore** che fornisca in uscita una **potenza** di **0,05 watt**, applicando quest'ultima ad un transistor che provveda ad amplificarla di **6,31 volte**, dal suo **C**ollettore riusciremo a prelevare una potenza di:

$0.05 \times 6.31 = 0.315$ watt

Se questa potenza è insufficiente, è necessario aggiungere un **secondo** transistor e, ammesso che anche questo la amplifichi di **6,31 volte**, dal suo **C**ollettore riusciremo a prelevare una potenza di:

$0.315 \times 6.31 = 1.987$ watt

Volendo aumentare ulteriormente la **potenza**, dovremo aggiungere un **terzo** transistor e, ammesso che anche questo la amplifichi di **6,31 volte**, dal suo **C**ollettore riusciremo a prelevare una potenza di:

 $1,987 \times 6,31 = 12,53 \text{ watt (vedi fig.387)}$



Avanti

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Esci

Sommario

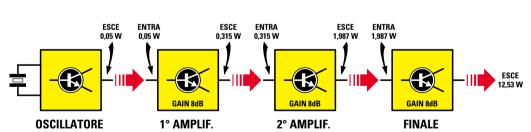


Fig.387 Applicando gli 0,05 watt erogati da uno stadio oscillatore sull'ingresso di uno stadio amplificatore che guadagna 8 dB, dalla sua uscita preleverete 0,315 watt.

Applicando questi 0,315 Watt sull'ingresso di un secondo stadio amplificatore che guadagna sempre 8 dB, dalla sua uscita preleverete 1,987 watt. Per aumentare questa potenza è necessario aggiungere un terzo stadio e, se anche questo guadagna 8 dB, dalla sua uscita preleverete 12,53 watt. Consultando la Tabella N.22 potete desumere che un guadagno di 8 dB corrisponde ad un aumento di potenza di 6,31 volte.

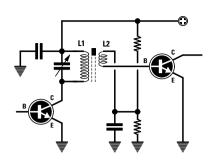


Fig.388 II segnale RF generato da uno stadio oscillatore si può prelevare per via IN-DUTTIVA, avvolgendo due o tre spire (vedi L2) sul lato freddo di L1.

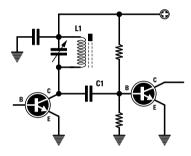


Fig.389 Per prelevare il segnale RF per via CAPACITIVA, basta collegare tra il Collettore e la Base dei due transistor un condensatore di piccola capacità (vedi C1).

Nota: come potete vedere nella Tabella N.22, un guadagno di 6,31 corrisponde a un aumento in potenza di 8 dB.

Purtroppo, per **amplificare** un segnale **RF** non è sufficiente, come nel caso della **BF**, prelevare il segnale dal **C**ollettore di un transistor e poi applicarlo, tramite un condensatore, sulla **B**ase di un transistor amplificatore: infatti, se non si provvede ad adattare l'**impedenza** del segnale prelevato dal **C**ollettore all'**impedenza** di **B**ase del transistor amplificatore, si hanno delle **perdite** elevate.

COSA significa adattare UN'IMPEDENZA?

Consultando la **Tabella N.20** è possibile notare che l'**impedenza** di **B**ase e di **C**ollettore di un transistor variano al variare della **potenza**.

TABELLA N.20

potenza max Transistor	impedenza Base	impedenza Collettore
1 watt	70 ohm	110 ohm
2 watt	36 ohm	60 ohm
3 watt	24 ohm	40 ohm
4 watt	18 ohm	30 ohm
5 watt	14 ohm	23 ohm
6 watt	12 ohm	20 ohm
7 watt	11 ohm	19 ohm
8 watt	8,5 ohm	14 ohm
9 watt	8,0 ohm	13 ohm
10 watt	7,8 ohm	12 ohm
15 watt	5,0 ohm	8,0 ohm
20 watt	3,6 ohm	6,0 ohm
30 watt	2,4 ohm	4,0 ohm
40 watt	1,8 ohm	3,0 ohm
50 watt	1,5 ohm	2,5 ohm
60 watt	1,2 ohm	2,0 ohm
70 watt	1,0 ohm	1,6 ohm
80 watt	0,9 ohm	1,4 ohm
90 watt	0,8 ohm	1,3 ohm
100 watt	0,7 ohm	1,1 ohm

Nota: Questa Tabella, anche se soltanto indicativa, serve ad evidenziare che l'impedenza di Base di un transistor RF è sempre minore rispetto a quella del suo Collettore.

Questi valori sono **approssimativi** perchè il valore d'**impedenza** varia da transistor e transistor ed in base al valore della **tensione** di alimentazione e a quello della **frequenza** di lavoro.

Poichè questi valori d'**impedenza** non vengono mai riportati nelle **caratteristiche** dei transistor, molti vorranno sapere come si possono ricavare.

In linea di massima, per ricavare con una buona approssimazione il valore d'impedenza di Collettore si può usare la seguente formula:

Z ohm = [(Vcc x Vcc) : (watt + watt)]

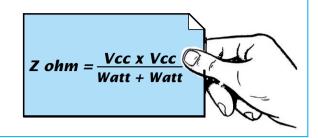
Z = è l'**impedenza** espressa in **ohm**;

Vcc = è la tensione massima che accetta il Collettore del transistor:

watt = è la **potenza massima** che il transistor è in grado di erogare.

Indietro
Zoom
Zoom
Indice
Sommario

Fig.390 Il valore d'impedenza di Collettore di un transistor si può calcolare con la formula qui riportata. I Vcc sono i volt massimi che il transistor può accettare e i watt, quelli massimi che riesce ad erogare. Nella Tabella N.20 sono indicati i valori medi d'impedenza di Collettore e di Base in rapporto ai watt massimi erogabili.



Quindi se un transistor alimentato con una tensione massima di 18 volt eroga una potenza RF di 7 watt, l'impedenza del suo Collettore sarà di circa:

$$[(18 \times 18) : (7 + 7)] = 23 \text{ ohm}$$

Se un altro transistor alimentato con una tensione massima di 15 volt, eroga sempre una potenza RF di 7 watt, l'impedenza del suo Collettore risulterà di circa:

$$[(15 \times 15) : (7 + 7)] = 16 \text{ ohm}$$

Dobbiamo far presente che il valore d'impedenza di Collettore, varia non solo al variare della tensione di alimentazione ma anche al variare della frequenza di lavoro.

Poichè pochi hanno spiegato come si deve procedere per adattare due diversi valori d'impedenza, è comprensibile che coloro che passano dalla bassa frequenza all'alta frequenza non riescano a comprendere per quale motivo, amplificando un segnale RF, la potenza anzichè aumentare si riduca.

Per spiegarvi che cosa significa adattare una impedenza, vi proponiamo un esempio "idraulico". Paragoniamo il transistor ad un contenitore provvisto sull'ingresso di un tubo di piccolo diametro perchè bassa risulta la sua impedenza e in uscita di un tubo di grande diametro perchè alta risulta la sua impedenza.

È intuitivo che accostando due tubi di diverso diametro (vedi fig.391) per far passare dell'acqua da un contenitore ad un altro, molta di questa andrà dispersa.

Per evitare tale **dispersione**, la soluzione ideale sarebbe quella di utilizzare due tubi dello **stesso** diametro, ma poichè ciò **non** è possibile, è necessario procurarsi dei **raccordi** che provvedano a collegare questi diversi **diametri** (vedi fig.392).

In alta frequenza un raccordo in grado di adattare una bassa impedenza ad un'alta impedenza o viceversa, si realizza con due compensatori e una induttanza (vedi figg.393-394).

I due **compensatori** siglati **C1-C2** vanno rivolti sempre verso l'impedenza **più alta**, mentre l'**induttanza L1** verso quella **più bassa**.

Per conoscere quanta potenza si **perderebbe** in presenza di un **disadattamento** di **impedenza** si può usare questa formula:

[(Z maggiore : Z minore) x 2] - 1

Z = è il valore d'**impedenza** espresso in **ohm**.

Se riprendiamo lo schema riportato in fig.387 che ci permetteva di ottenere in uscita una **potenza** di circa **12,53 watt** e lo montiamo **senza adattare** l'impedenza del **C**ollettore con la **B**ase del successivo transistor amplificatore, potremo calcolare quanta potenza viene **persa**.

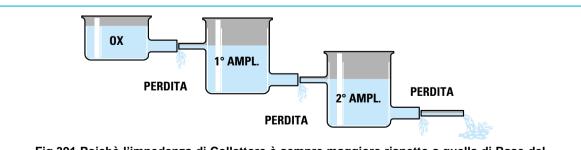
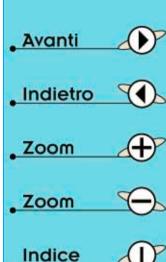


Fig.391 Poichè l'impedenza di Collettore è sempre maggiore rispetto a quella di Base del transistor che dovrà amplificare il segnale, non adattando queste due diverse impedenze si avranno sempre delle perdite, come quelle che si avrebbero se, per trasferire dell'acqua da un contenitore all'altro, venissero utilizzati due tubi di diametro diverso.



Sommaria

Esci

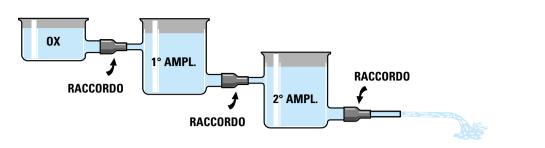


Fig.392 Per evitare tutte queste perdite di trasferimento, dovete usare dei "raccordi" in grado di adattare un diametro maggiore con un diametro minore o viceversa. In alta frequenza, questi raccordi "adattatori d'impedenza" sono sempre composti da due compensatori e una induttanza come potete vedere illustrato nelle figg. 393-394.

Ammesso che l'impedenza d'uscita dello stadio oscillatore risulti di 130 ohm e che il segnale venga applicato sulla Base di un primo transistor da 1 watt, che ha una impedenza di circa 70 ohm come qui sotto riportato:

potenza max del transistor = 1 watt impedenza Base = 70 ohm impedenza Collettore = 110 ohm

otterremo un disadattamento pari a:

$$[(130:70) \times 2] - 1 = 2,7$$

Collegando l'uscita di questo transistor, che ha una impedenza di 110 ohm, alla Base di un transistor in grado di erogare una potenza massima di 2 watt (vedi fig.397), consultando la Tabella N.20 scopriremo che esso presenta i seguenti valori d'impedenza:

potenza max del transistor = 2 watt impedenza Base = 36 ohm impedenza Collettore = 60 ohm

Collegando i **110 ohm** del **primo** transistor ad un valore di **36 ohm** che è il valore d'impedenza del **secondo** transistor, otterremo un **disadattamento** d'impedenza pari a:

$$[(110:36) \times 2] - 1 = 5,11$$

Se poi aggiungiamo un **terzo** transistor in grado di erogare una potenza **massima** di circa **15 watt**, consultando sempre la **Tabella N.20**, troveremo che questo presenta i sequenti valori d'impedenza:

potenza max del transistor = 15 watt impedenza Base = 5,0 ohm impedenza Collettore = 8,0 ohm

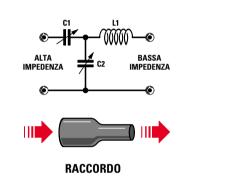


Fig.393 Per adattare un'ALTA impedenza ad una BASSA impedenza, è necessario applicare il segnale sul compensatore C1 e prelevarlo dalla induttanza L1.

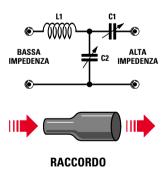
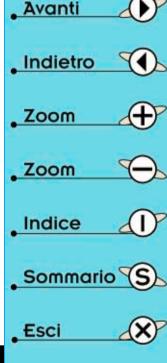


Fig.394 Per adattare una BASSA impedenza ad un'ALTA impedenza, è necessario applicare il segnale sulla induttanza L1 e prelevarlo dal compensatore C1.



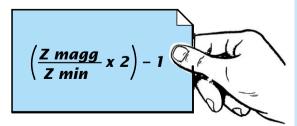
valore SWR o ROS di disadattamento	moltiplicatore per le perdite
1,0	0,000
1,1	0,002
1,2	0,008
1,3	0,017
1,4	0,030
1,5	0,040
1,6	0,053
1,7	0,067
1,8	0,082
1,9	0,096
2,0	0,111
2,1	0,126
2,2	0,140
2,3	0,155
2,4	0,169
2,5	0,184
2,6	0,197
2,7	0,211
2,8	0,224
2,9	0,237
3,0	0,250
3,1	0,260
3,2	0,270
3,3	0,286
3,4	0,298
3,5	0,309
3,6	0,319
3,7	0,330
3,8	0,340
3,9	0,350
4,0	0,360
4,1	0,370
4,2	0,380
4,3	0,390
4,4	0,397
4,5	0,405

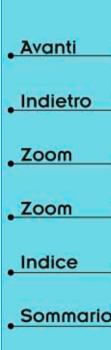
valore SWR o ROS di disadattamento	moltiplicatore per le perdite
4,6	0,414
4,7	0,422
4,8	0,430
4,9	0,437
5,0	0,445
5,5	0,479
6,0	0,510
6,5	0,538
7,0	0,563
7,5	0,585
8,0	0,605
8,5	0,623
9,0	0,640
9,5	0,650
10	0,670
11	0,695
12	0,716
13	0,735
14	0,751
15	0,766
16	0,778
17	0,790
18	0,800
19	0,810
20	0,819
21	0,826
22	0,833
23	0,840
24	0,844
25	0,852
26	0,857
27	0,861
28	0,867
29	0,870
30	0,874

Fig.395 Nella prima colonna di questa Tabella è riportato il valore di SWR o ROS (onde stazionarie) che si ottiene collegando due diversi valori d'impedenza e nella seconda colonna il fattore di moltiplicazione da utilizzare per calcolare le perdite.

Fig.396 Per calcolare il valore di SWR o di ROS potete usare la formula riportata sulla destra, mentre per calcolare il fattore moltiplicatore di perdita potete usare questa formula: (SWR - 1): (SWR + 1)²

Esempio: (4,5-1): $(4,5+1)^2 = 0,4049$





Esci

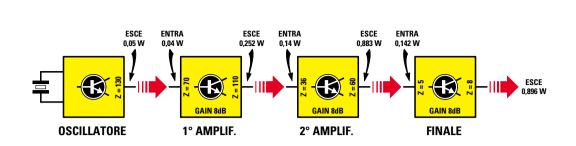


Fig.397 Realizzando lo schema di fig.387 che permetteva di prelevare dall'ultimo transistor una potenza di 12,53 watt, senza adattare nessuna impedenza, dall'ultimo transistor prelevereste solo 0,896 watt, cioè quasi la stessa potenza presente sul Collettore del secondo stadio amplificatore. Nel testo vi spieghiamo come calcolare le perdite causate da un disadattamento d'impedenza.

Se colleghiamo il Collettore del **secondo** transistor che presenta un'impedenza di **60 ohm** alla **B**ase di questo **terzo** transistor che ha una impedenza di **5,0 ohm**, otterremo un **disadattamento** pari a:

$$[(60:5,0) \times 2] - 1 = 23$$

Se ora consultiamo la **Tabella N.21**, dove nella **2° colonna** abbiamo riportato per quale **numero** è necessario **moltiplicare** la potenza erogata per conoscere la potenza che ricaveremo in presenza di un **disadattamento** d'**impedenza**, troveremo:

disadattamento 2,7 = moltiplicare per 0,211 disadattamento 5,1 = moltiplicare per 0,445 disadattamento 23 = moltiplicare per 0,840

Nota: poichè nella Tabella N.21 manca 5,1 abbiamo scelto il valore 5,0.

Sapendo che sull'**uscita** dello stadio **oscillatore** è disponibile una potenza di **0,05 watt**, in presenza di un disadattamento d'impedenza di **2,7** perderemo una **potenza** di circa:

$$0.05 \times 0.211 = 0.01$$
 watt

quindi sulla **B**ase del **primo** transistor **non** giungeranno più **0,05 watt** ma soltanto:

$$0.05 - 0.01 = 0.04$$
 watt

Poichè questo **primo** transistor amplifica il segnale applicato sulla sua **B**ase di **6,31 volte**, dal suo **C**ollettore preleveremo una potenza di:

$$0.04 \times 6.31 = 0.252$$
 watt

Collegando l'uscita di questo primo transistor, che fornisce una potenza di 0,252 watt, alla Base del secondo transistor, che ha una impedenza di 36 ohm, perderemo una potenza pari a:

$$0,252 \times 0,445 = 0,112$$
 watt

quindi sulla **B**ase di questo **secondo** transistor giungerà una **potenza** di soli:

$$0,252 - 0,112 = 0,14$$
 watt

Poichè questo **secondo** transistor amplifica il segnale applicato sulla **B**ase di **6,31 volte**, dal suo **C**ollettore preleveremo una potenza di:

$0.14 \times 6.31 = 0.883$ watt

Collegando l'uscita di questo secondo transistor, che fornisce una potenza di 0,883 watt, alla Base del terzo transistor, che ha una impedenza di 5,0 ohm, perderemo una potenza pari a:

$$0.883 \times 0.840 = 0.741$$
 watt

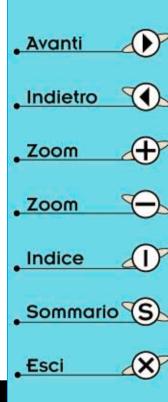
quindi sulla Base di questo terzo transistor giungerà una potenza di soli:

$$0.883 - 0.741 = 0.142$$
 watt

Poichè anche questo **terzo** transistor amplifica il segnale applicato sulla sua **B**ase di **6,31 volte**, dal suo **C**ollettore preleveremo una potenza di:

$0,142 \times 6,31 = 0,896$ watt

Con questo esempio vi abbiamo dimostrato che **non adattando** perfettamente l'impedenza del **C**ollettore di un transistor all'impedenza di **B**ase del



transistor amplificatore, si ottengono delle elevate **perdite** di **potenza** e, infatti, sull'uscita del **terzo** transistor anziché ottenere una **potenza** di **12,53 watt** (vedi fig.387) ne otteniamo soltanto **0,896 watt** (vedi fig.397).

Tutte le operazioni riportate, sono calcoli che **non dovrete mai** svolgere, perchè oltre a **non** conoscere esattamente i valori d'impedenza di **B**ase e di **C**ollettore dei transistor utilizzati, vi sono anche tanti altri parametri **sconosciuti**.

Ad esempio, le capacità interne del transistor che variano al variare della frequenza di lavoro, la capacità parassita del circuito stampato e quella dell'aletta di raffreddamento, ecc.

Tutti questi problemi vengono risolti dai due compensatori C1-C2 dei filtri di figg.393-394, che, una volta tarati, permettono di adattare in modo perfetto l'impedenza di Collettore, che è sconosciuta, al valore d'impedenza di Base anch'esso sconosciuto.

COLLEGARE un Collettore alla Base di un transistor amplificatore

Guardando la **Tabella N.20** appare evidente che il valore d'impedenza di **C**ollettore di un transistor risulta sempre **maggiore** rispetto all'impedenza di **B**ase del transistor utilizzato per amplificare il segnale **RF**.

Anche se **non** conosciamo il valore d'impedenza di **C**ollettore e nemmeno quello di **B**ase del transistor, per **adattarli** è sufficiente collegare il **filtro** come illustrato in fig.398.

Verso il Collettore che ha una impedenza maggiore, va collegato il condensatore C1, mentre verso la Base del transistor amplificatore che ha una impedenza minore, va collegata la bobina L1.

Per sapere quando questi due valori d'**impedenza** risultano perfettamente **adattati**, si procede normalmente per via **sperimentale**.

In **serie** al **C**ollettore del transistor amplificatore si collega un **milliamperometro** (vedi fig.399), poi si **tarano** i due compensatori **C1-C2** fino a trovare la capacità che fa assorbire al transistor la sua **massima corrente**.

Riferendoci all'esempio dei **tubi** idraulici di fig.392, possiamo affermare che il compensatore **C1** serve per adattare il **filtro** al diametro **maggiore**, mentre il compensatore **C2** serve per adattare il **filtro** al diametro **minore**.

La **bobina L1** collegata verso la **B**ase serve per accordare la **frequenza** di lavoro.

Infatti, come vi abbiamo spiegato a proposito dell'oscillatore a quarzo siglato LX.5038 pubblicato nella Lezione N.25, se questa bobina non ha i microhenry richiesti, anzichè sintonizzarsi sulla frequenza fondamentale può sintonizzarsi su una frequenza armonica, cioè su una frequenza doppia rispetto alla fondamentale.

Questa caratteristica può essere sfruttata solo nel caso si voglia **duplicare** la **frequenza** prelevata dall'uscita dello **stadio oscillatore**.

Ad esempio, per trasmettere sulla frequenza di 96 MHz, potremo utilizzare un quarzo che oscilli sui

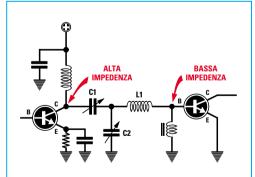


Fig.398 Per trasferire il segnale prelevato da un Collettore verso la Base di un transistor amplificatore, dovete rivolgere il compensatore C1 verso il Collettore e la induttanza L1 verso la Base.

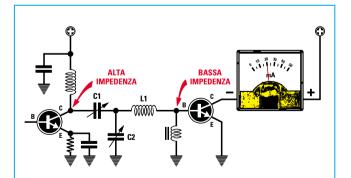
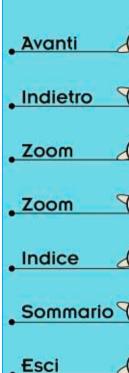


Fig.399 Per sapere in quale posizione ruotare i compensatori C1-C2, basta collegare al Collettore del transistor un milliamperometro. I due compensatori vanno ruotati fino a trovare la posizione in cui il transistor assorbirà la massima corrente.



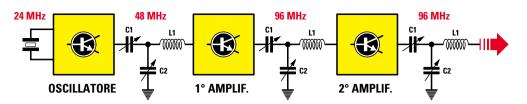


Fig.400 Se la bobina L1 ha un numero insufficiente di spire, anzichè accordarsi sulla frequenza fondamentale si accorderà su una frequenza armonica. Questa caratteristica può essere utilizzata per "duplicare" una frequenza. Ad esempio, nel caso di uno stadio oscillatore che genera una frequenza di 24 MHz, se userete una bobina L1 con poche spire potrete accordare il primo filtro sui 48 MHz, quindi potrete accordare il secondo e terzo filtro sui 96 MHz. Tarando un filtro su una frequenza armonica, sull'uscita otterrete una potenza minore rispetto a quella che otterreste se questi filtri venissero tarati sulla frequenza fondamentale generata dallo stadio oscillatore.

24 MHz, poi tarare il primo filtro sulla frequenza di 24+24 = 48 MHz ed il secondo e terzo filtro sulla frequenza di 48+48 = 96 MHz (vedi fig.400).

Calcolare il valore della **induttanza** di un **filtro adattatore** è alquanto difficile, perchè non si conoscono quasi mai il valore d'**impedenza** di **C**ollettore e di **B**ase dei transistor utilizzati.

Per risolvere questo problema, anzichè perdere tempo in complessi calcoli matematici che alla fine danno sempre dei dati molto approssimativi, anche i più esperti utilizzano il sistema sperimentale che risulta più semplice e preciso.

In pratica si parte con un **filtro** composto da due **compensatori** da **500 pF** ed una **bobina** provvista di **20 spire** realizzate con un filo di rame da **1 mm** avvolto su un diametro di **12-15 mm**.

Ruotando i due **compensatori** si verifica se con questo **filtro** si riesce a far assorbire al transistor la **massima corrente** (vedi fig.399).

Nel caso di esito negativo, si **riduce** il numero delle spire da **20** a **18**, poi a **15**, ecc.

Ammesso che si riesca a far assorbire al transistor la massima corrente con 6 spire e ruotando C1-C2 sui 100 pF circa, si realizza un secondo filtro, inserendo una bobina con sole 6 spire e due compensatori da 100 pF.

Facciamo presente a chi monterà un qualsiasi trasmettitore, che **non** dovrà mai eseguire queste operazioni, perchè nell'elenco **componenti** troverà sempre indicate le **capacità** da utilizzare per i due **compensatori** e quante **spire** avvolgere per realizzare la **bobina** di accordo.

ADATTARE un transistor FINALE su un'impedenza di 50-75 ohm

Consultando la **Tabella N.20** si può notare che il valore d'impedenza di **C**ollettore di un transistor, risulta sempre **minore** rispetto ai **50-75** ohm del **cavo coassiale** che viene poi utilizzato per inviare il segnale verso l'antenna trasmittente.

Anche se **non** conosciamo il valore d'impedenza di **C**ollettore del transistor utilizzato, sappiamo già che questa deve essere **aumentata** e per farlo è necessario collegare il **filtro** come visibile in fig.401.

In pratica, dovremo collegare la bobina L1 al Collettore e il condensatore C1 verso l'uscita.

Per sapere se il nostro filtro riesce ad adattare la bassa impedenza di Collettore su un valore di 50-51 ohm, basta collegare all'uscita la sonda di carico LX.5037 che vi abbiamo presentato nelle Lezioni N.24-25.

Facciamo presente che la sonda LX.5037 accetta sull'ingresso una potenza massima di 1 watt, quindi per misurare delle potenze maggiori è necessario sostituire le due resistenze d'ingresso da 100 ohm 1/2 watt con altre di potenza superiore, che ci permettano di ottenere nuovamente un valore ohmico di circa 50-51 ohm.

Ad esempio, per misurare una **potenza** massima di **5 watt** potremo collegare in parallelo **3** resistenze a **carbone** da **150 ohm 2 watt**, infatti:

150:3=50 ohm

Non si può comunque escludere che, a causa del-

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

Esci

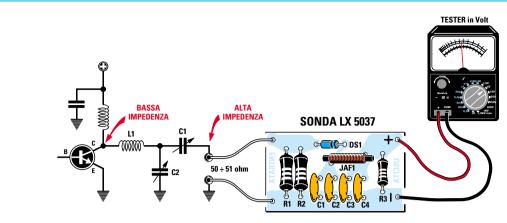


Fig.401 Per adattare l'impedenza d'uscita di un transistor sul valore di 50-75 ohm del cavo coassiale, dovete collegare la bobina L1 verso il Collettore e il compensatore C1 verso una Sonda di Carico che presenti sull'ingresso una resistenza da 50 o 75 ohm.

le **tolleranze** che hanno sempre tutte le resistenze, si ottenga un valore di **49** o **51 ohm**, ma ciò non è un problema.

Non dovete mai sostituire queste resistenze a carbone con delle resistenze a filo, perchè il loro filo interno al nichel-cromo, risultando sempre avvolto a spirale, si comporta come una bobina: di conseguenza, tarando i compensatori presenti nel filtro adattatore, la frequenza d'uscita viene accordata sui microhenry di questa bobina.

Non conoscendo il valore d'impedenza di Collettore del transistor e nemmeno i valori della capacità parassita del circuito stampato e dell'aletta di raffreddamento, ecc., vi renderete conto che calcolare il valore di L1 in microhenry non è semplice, quindi vi conviene sempre procedere per via sperimentale.

In pratica si deve realizzare un filtro utilizzando due compensatori da 500 pF e una bobina composta da 20 spire con filo di rame da 1 mm avvolta in aria su un diametro di 10-12 mm.

Ruotando i due **compensatori** si cercherà di ottenere sull'uscita la **massima tensione** (fig.401).

Se sul **tester** leggeremo una tensione minore dei **watt richiesti**, dovremo **ridurre** sperimentalmente il numero delle spire.

Se constatiamo che la **massima** tensione si ottiene con **10 spire** e con due capacità di circa **80 pF**, dovremo rifare un **secondo filtro** utilizzando una bobina con sole **10 spire** e due compensatori che abbiano una capacità di **100 pF**. Maggiore è la **tensione** che leggeremo sulla **sonda** di **carico**, maggiore risulterà la **potenza RF** che preleveremo dall'uscita del transistor.

Come già saprete, la **formula** per calcolare la **potenza** d'uscita è la seguente:

watt efficaci = [(volt x volt) : (R + R)]

volt = è il valore di tensione misurata sul tester collegato alla sonda di carico.

R = è il valore **ohmico** della **resistenza** collegata all'ingresso della **sonda** di **carico**. Se tale resistenza è di 50 ohm, poichè questo valore va **raddoppiato** otterremo **50 + 50 = 100**, quindi la nostra formula può essere semplificata come seque:

watt = [(volt x volt) : 100]

Pertanto, se sul **tester** leggeremo **17,5 volt**, possiamo affermare che questo transistor fornisce in uscita una **potenza** di circa:

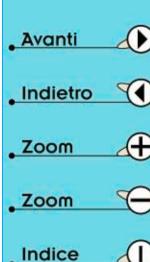
 $[(17,5 \times 17,5) : 100] = 3$ watt

Se invece leggeremo una tensione di **20 volt**, questo transistor fornisce una **potenza** di circa:

 $[(20 \times 20) : 100] = 4$ watt

Per calcolare la **potenza RF** che un transistor finale è in grado di erogare si potrebbe usare anche questa formula (vedi fig.403):

watt = $(mA \times volt)$: 1.000



Sommaria

Esci

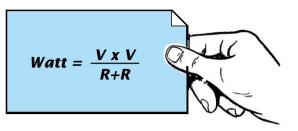
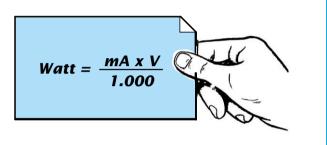


Fig.402 Leggendo i volt che fuoriescono dalla sonda di carico (vedi fig.401), potete calcolare la potenza in watt utilizzando la formula qui riportata.

Il valore R espresso in ohm, è quello della resistenza applicata sull'ingresso della sonda di carico (50 o 75 ohm).

Fig.403 Se conoscete quanti mA assorbe lo stadio finale e i volt di alimentazione, potete calcolare i watt erogati utilizzando questa formula.

Poichè il rendimento di un transistor non supera mai l'80%, la potenza calcolata va moltiplicata per 0,8.



ma poichè il **rendimento** di un transistor non supera mai l'**80**% della potenza assorbita, i **watt** calcolati vanno moltiplicati per **0.8**.

Quindi se abbiamo un transistor che alimentato con **12 volt** assorbe **420 mA**, in **teoria** questo dovrebbe fornire una potenza di:

 $(420 \times 12) : 1.000 = 5,04 \text{ watt}$

Considerando un **rendimento** dell'**80%**, la **reale potenza** che otterremo si aggirerà intorno ai:

 $5,04 \times 0,8 = 4$ watt

IL TRANSISTOR amplificatore di POTENZA

Per elevare la **debole potenza** erogata da uno **stadio oscillatore**, prima di scegliere un transistor **amplificatore** è necessario conoscere questi **dati**:

- 1° massima frequenza di lavoro in MHz
- 2° massima potenza fornita in uscita in watt
- 3° massima tensione da applicare sul Collettore
- 4° massimo quadagno del transistor in dB

FREQUENZA DI LAVORO

Il transistor da utilizzare deve essere scelto con una **frequenza** di **taglio maggiore** rispetto alla frequenza che si desidera amplificare.

La **frequenza** di **taglio** è la frequenza **limite** che il transistor riesce ad **amplificare**.

Quindi per amplificare una **frequenza** di **30 MHz**, bisogna scegliere un transistor che abbia una frequenza di **taglio** di circa **60-70 MHz**.

Per amplificare una **frequenza** di **100-150 MHz**, bisogna scegliere un transistor che abbia una frequenza di **taglio** di circa **200-300 MHz**.

POTENZA FORNITA IN USCITA

Nelle specifiche di un transistor **RF** dovrebbe sempre essere riportata, sotto la voce **Output Power**, la massima **potenza RF** in **watt** che questo è in grado di erogare.

Non confondete l'**Output Power** con la voce **Total Device Dissipation**, anch'essa espressa in **watt**, perchè questa è la massima potenza che può dissipare il **corpo** del transistor in **calore**.

Per avere un buon margine di sicurezza, conviene sempre scegliere un transistor che riesca a fornire in uscita una potenza **maggiore** del richiesto.

Per prelevare una potenza di **3 watt**, conviene sempre scegliere un transistor in grado di erogare una potenza massima di **4-5 watt**.

Nel caso di un transistor da **3 watt**, ammesso che la potenza in uscita per un qualsiasi motivo superi i **3,5 watt**, non bisognerà stupirsi se dopo **pochi secondi** il transistor si **danneggerà**.

Per prelevare una potenza di 3 watt, potremo an-

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

Esci

che scegliere dei transistor da **15-20 watt** che presentano il vantaggio di **non** danneggiarsi se inavvertitamente viene tolto il **carico** dalla loro uscita. Se scegliete un transistor da **15-20-30 watt** non pensate di prelevare dalla sua **uscita** queste potenze, perchè come vi spiegheremo, tutto dipende dal suo **guadagno** in **dB** e dalla **potenza** che viene applicata sulla sua **B**ase.

TENSIONE DI LAVORO

Questo dato ci indica qual è la **massima** tensione che possiamo applicare sul **Collettore** di un transistor **RF** per **non** danneggiarlo.

Come noterete, alcuni transistor possono essere alimentati con tensioni di **15-18 volt** ed altri con tensioni di **24-30 volt**.

Se viene modulato in frequenza, cioè in FM, può essere utilizzato qualsiasi tipo di transistor purchè non si superi la sua tensione di alimentazione: quindi un transistor da 18 volt può essere alimentato con una tensione massima di 18 volt ed un transistor da 30 volt può essere alimentato con una tensione massima di 30 volt.

Se viene **modulato** in **ampiezza**, cioè in **AM**, si devono utilizzare **solo** dei transistor che possano essere alimentati con una tensione di **24-30 volt**, però sul loro **C**ollettore è necessario applicare una tensione che risulti pari alla **metà** della **massima** tensione di lavoro.

Quindi un transistor che richieda una tensione max di 24 volt, andrà alimentato con 12 volt, mentre un transistor che richieda una tensione max di 30 volt, andrà alimentato con una tensione di 15 volt. La ragione per la quale è necessario alimentarli con una tensione dimezzata è presto spiegata.

Quando un transistor finale viene **modulato** in **ampiezza**, il segnale **BF** si somma al segnale **RF**, quindi la tensione presente sul **C**ollettore **raddoppia** come evidenziato in fig.406.

GUADAGNO in dB

Questo dato, sempre espresso in **dB** con la voce **Gain Power RF** o **Gpe**, indica di quante volte viene amplificata la **potenza** applicata sulla **B**ase di un transistor **RF**.

Se abbiamo due transistor in grado di erogare entrambi una **potenza** di **20 watt**:

transistor da 20 watt — Gain Power 7 dB transistor da 20 watt — Gain Power 12 dB

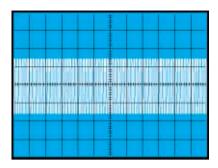


Fig.404 Se il trasmettitore viene modulato in FM, potete alimentare i transistor con la loro massima tensione di lavoro, perchè la modulazione farà variare la sola frequenza, ma non i volt sul Collettore del transistor.

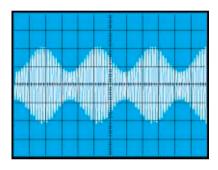


Fig.405 Se il trasmettitore viene modulato in AM, dovete alimentare il transistor finale con una tensione che risulti pari alla METÀ della sua tensione massima di lavoro, perchè la modulazione farà aumentare i volt sul Collettore.



Fig.406 Quando un transistor finale viene modulato in AM, la tensione del segnale BF si somma a quella già presente sul Collettore, quindi se il transistor viene alimentato con 15 volt, sul suo Collettore giungeranno 30 volt.



Esci

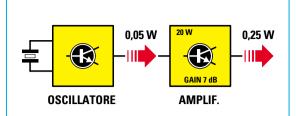


Fig.407 Applicando una potenza di 0,05 watt sull'ingresso di un transistor da 20 watt che ha un guadagno di 7 dB, dall'uscita preleverete 0,25 watt.

per conoscere quale differenza esiste tra essi, è sufficiente consultare la Tabella N.22 dei dB ed individuare nella 2° colonna il numero per il quale è necessario moltiplicare la potenza applicata sulle loro Basi:

TABELLA N.22

Gain Power	Fattore di moltiplicazione
6 dB	3,98
7 dB	5,00
8 dB	6,31
9 dB	7,94
10 dB	10,00
11 dB	12,59
12 dB	15,87
13 dB	19,92
14 dB	25,12
15 dB	31,62

Se colleghiamo il transistor da 20 watt che ha un guadagno di 7 dB all'uscita di uno stadio oscillatore che eroga 0,05 watt (vedi fig.407), dal suo Collettore preleveremo una potenza massima di:

$0.05 \times 5.00 = 0.25$ watt

Se all'uscita dello **stadio oscillatore** colleghiamo il transistor da **20 watt** che ha un **guadagno** di **12 dB** (vedi fig.408), dal suo **C**ollettore preleveremo una **potenza** massima di:

$0.05 \times 15.87 = 0.79$ watt

cioè una potenza **tripla** rispetto a quella fornita dal transistor con un **guadagno** di soli **7 dB**.

Il **guadagno** in **dB** ci permette di conoscere anche quanti **watt** dovremo applicare alla **B**ase del transistor per ottenere in uscita la **max potenza**.

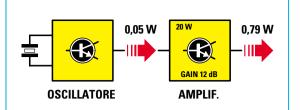


Fig.408 Applicando una potenza di 0,05 watt sull'ingresso di un transistor da 20 watt che ha un guadagno di 12 dB, dall'uscita preleverete 0,79 watt.

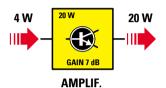


Fig.409 Per prelevare la massima potenza dall'uscita di un transistor da 20 watt che ha un guadagno di soli 7 dB, dovete applicare sul suo ingresso una potenza di 4 watt.

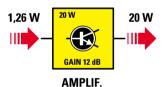


Fig.410 Per prelevare la massima potenza dall'uscita di un transistor da 20 watt che ha un guadagno di 12 dB, dovete applicare sul suo ingresso una potenza di soli 1,26 watt.

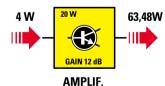
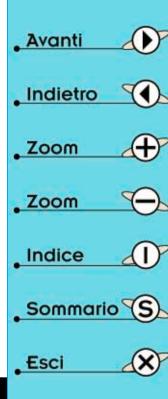


Fig.411 Se sull'ingresso di un transistor da 20 watt che guadagna 12 dB, applicate 4 watt, in teoria dovreste ottenere 63,48 watt, ma poichè il transistor può dissipare un massimo di 20 watt, si brucerà all'istante.



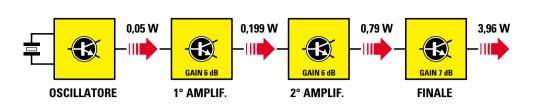


Fig.412 Conoscendo il guadagno in dB di uno stadio amplificatore, potete calcolare quanti watt riuscirete a prelevare dalla sua uscita. Se lo stadio oscillatore eroga 0,05 watt e il primo stadio guadagna 6 dB, dalla sua uscita preleverete 0,199 watt, se il secondo stadio guadagna sempre 6 dB, dalla sua uscita preleverete 0,79 watt e se l'ultimo stadio guadagna 7 dB, dalla sua uscita preleverete 3,96 watt.

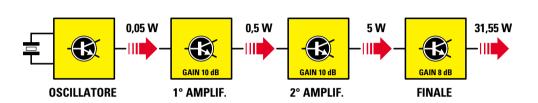


Fig.413 Utilizzando dei transistor con un guadagno maggiore, in uscita otterrete una potenza maggiore. Se il primo stadio, anzichè guadagnare 6 dB ne guadagna 10, dalla sua uscita preleverete 0,5 watt, se il secondo stadio guadagna nuovamente 10 dB, dalla sua uscita preleverete 5 watt e se l'ultimo stadio guadagna solo 8 dB, dalla sua uscita preleverete ben 31,55 watt (vedi Tabella N.22).

Nel caso del transistor da **20 watt** che ha un **guadagno** di **7 dB** (vedi fig.409), per ottenere in uscita questa **potenza** dovremo applicare sulla sua **Base** un segnale di: **20 : 5,00 = 4 watt**

Nel caso del transistor da **20 watt** che ha un **guadagno** di **12 dB** (vedi fig.410), per ottenere in uscita questa **potenza** dovremo applicare sulla sua **Base** un segnale di: **20 : 15,87 = 1,26 watt**

Come avrete notato, maggiore è il **guadagno** in **dB** di un transistor, **minore** è la potenza da applicare sulla sua **B**ase per ottenere in uscita la **massima** potenza. Se sulla **B**ase del transistor che ha un **guadagno** di **7 dB** applichiamo un segnale di **1,26** watt, dal suo **C**ollettore preleveremo una potenza di: **1,26** x **5,00** = **6,3** watt

Se sulla Base del transistor con guadagno di 12 dB applichiamo un segnale di 4 watt, in teoria dovremmo prelevare: 4 x 15,87 = 63,48 watt (vedi fig.411).

Poichè sappiamo che il transistor prescelto non è in grado di erogare più di **20 watt**, se applichiamo sulla sua **B**ase questo **eccesso** di potenza, lo metteremo subito **fuori uso**.

Infatti, se paragoniamo un transistor ad una lampadina e la potenza di pilotaggio alla tensione che occorre applicare sul suo filamento, è intuitivo dedurre che se alimentiamo una lampadina da 12 volt con una tensione maggiore, questa non potrà resistere per molto tempo, quindi si brucerà.

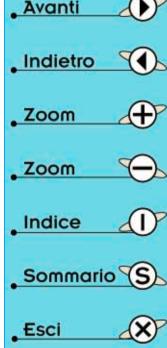
GLI ULTIMI CONSIGLI

Sull'estremità dell'**impedenza** o della **bobina** che fa capo al **C**ollettore di un transistor (vedi fig.414) sono sempre presenti più **condensatori** collegati verso **massa**.

Le estremità di questi condensatori **non** vanno mai collegate ad una **massa qualsiasi** del circuito stampato, ma sempre alla pista di **massa** alla quale è collegato l'Emettitore del transistor amplificatore (vedi fig.415).

Infatti, collegando uno di questi condensatori ad una qualsiasi pista di massa, tutti i residui RF potrebbero giungere sulle Basi o sui Collettori degli altri transistor amplificatori, generando dei battimenti o delle autoscillazioni.

Come avrete intuito, questi condensatori servono



per **scaricare** a **massa** qualsiasi **residuo RF** risulti presente dopo l'impedenza o la bobina.

Come noterete, anzichè utilizzare un solo condensatore per **scaricare** a massa questi **residui RF**, si utilizzano sempre due o tre condensatori di diversa capacità collegati in **parallelo**, ad esempio **100.000 - 1.000 - 100 pF** (vedi fig.414), e probabilmente a questo proposito qualcuno si chiederà il motivo di questi **paralleli**.

Nella **Lezione N.9**, dove abbiamo parlato della **reattanza** dei condensatori, vi abbiamo spiegato che la loro **XC** espressa in **ohm** varia al variare della **capacità** e anche della **frequenza** di lavoro come conferma la formula:

XC ohm = [159.000 : (MHz x pF)]

Quindi nel caso i tre condensatori, uno da **100 pF**, uno da **1.000 pF** ed uno da **100.000 pF**, utilizzati per scaricare a **massa** tutte le **frequenze residue**, questi si comportano come se fossero delle **resistenze** con i seguenti valori **ohmici**:

100 pF = XC pari a 53 ohm 1.000 pF = XC pari a 5,3 ohm 100.000 pF = XC pari a 0,053 ohm

Di primo acchito si potrebbe pensare che già il solo condensatore da **100.000 pF**, che ha una irrisoria **XC** di **0,053 ohm**, sia più che sufficiente per scaricare a **massa** qualsiasi **residuo RF**.

Forse pochi sanno che in un condensatore esiste la ESR (Equivalente Serie Resistenza), che si può considerare una **resistenza teorica** posta in serie alla sua **capacità** (vedi fig.417).

Purtroppo, questo valore **ohmico ESR** aumenta con l'**aumentare** della **capacità** come qui sotto riportato:

100 pF = ESR pari a 0,053 ohm 1.000 pF = ESR pari a 5,3 ohm 100.000 pF = ESR pari a 53 ohm

Nota: i valori ohmici ESR riportati sono teorici e servono solo per dimostrarvi che un condensatore di elevata capacità ha un ESR maggiore rispetto ad un condensatore di capacità minore.

Quindi un condensatore da 100.000 pF che ha una ESR di 53 ohm, offre una resistenza maggiore alla RF rispetto ad un condensatore da 100 pF, che ha una ESR di soli 0,053 ohm.

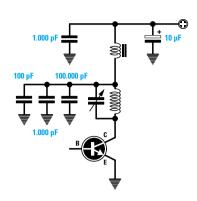


Fig.414 Sull'estremità della bobina di accordo di uno stadio amplificatore, troverete sempre più condensatori di diversa capacità, tutti collegati a massa.

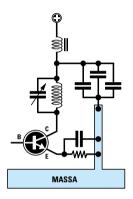


Fig.415 Le estremità di questi condensatori vanno sempre collegate alla stessa pista di massa che va ad alimentare l'Emettitore del transistor.

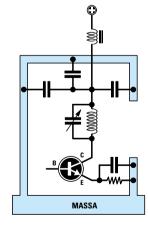
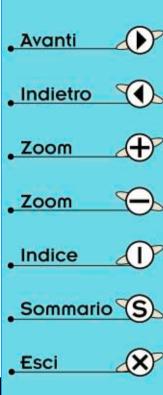


Fig.416 Collegando questi condensatori a piste di massa molto lontane da quelle che alimentano l'Emettitore, il transistor può facilmente autoscillare.



Tutti i condensatori da utilizzare per scaricare a massa ogni residuo RF, devono avere una tensione di lavoro non minore di 100 volt.

Usando dei condensatori con tensioni **minori**, questi si **surriscalderanno** generando delle **perdite** di potenza.

Per concludere aggiungiamo che il transistor finale di potenza non deve mai funzionare senza carico, quindi alla sua uscita dovrà sempre risultare collegata una sonda di carico da 50-75 ohm o un cavo coassiale che porti il segnale RF verso l'antenna trasmittente.

Se sull'uscita del transistor **finale non** è presente nessun **carico**, questo potrebbe **autodistruggersi** dopo **pochi** secondi di funzionamento.

Per dimostrarvi che l'alta frequenza non è poi così difficile come inizialmente supponevate, vi faremo montare un piccolo trasmettitore sui 27 MHz, cioè sulla gamma CB e vedrete che riuscirete a farlo funzionare senza incontrare nessuna difficoltà.

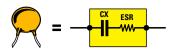


Fig.417 Ricordatevi che ogni condensatore ha una sua resistenza teorica, ESR, che varia al variare della frequenza di lavoro.

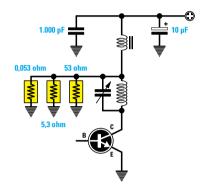
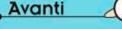


Fig.418 Collegando in parallelo più condensatori di diversa capacità, si riduce il valore totale di questa ESR.



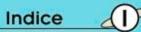


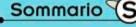


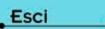




Zoom









TRASMETTITORE sui 27 MHz modulato in AM



Fig.419 Poichè la sola teoria non è sufficiente a comprendere come si comporta uno stadio amplificatore RF, vi spiegheremo come montare un piccolo trasmettitore in gamma 27 MHz ed anche come tararlo per ottenere in uscita la sua massima potenza.

Questo trasmettitore, progettato per la gamma dei **27 MHz**, potrà esservi utile per collegarvi con eventuali **CB** presenti nel vostro circondario.

Se ancora non avete un **ricevitore** per la gamma **CB**, sappiate che nella prossima Lezione vi presenteremo un semplice **convertitore** che, collegato alla presa **antenna** di una qualsiasi supereterodina per **onde medie**, vi consentirà di captare tutti i **CB** che trasmettono entro un raggio di **30 Km**.

SCHEMA ELETTRICO

Lo schema elettrico di questo trasmettitore, completo del relativo elenco componenti, appare riprodotto in fig.421.

Iniziamo a descriverlo dallo **stadio oscillatore** composto dal transistor **TR1** e dal fet **FT1**, che, come noterete, è identico agli schemi riportati nelle figg.337-344 della **Lezione N.25**.

In questo **stadio oscillatore** manca il **trimmer R1**, che negli schemi della Lezione N.25 utilizzavamo solo per tarare l'assorbimento di **TR1** sui **10 mA**.

Questo trimmer è stato sostituito con una resistenza fissa da **68.000 ohm** (vedi **R1**), perchè questo valore ci permette di far assorbire al transistor **TR1** i richiesti **10 mA**.

Il segnale RF presente sul terminale Source del fet FT1, viene applicato sulla Base del transistor amplificatore TR2 per mezzo del filtro C7-C9-L1 che, come avrete intuito, serve per adattare l'impedenza d'uscita del fet all'impedenza di Base del transistor TR2.

Rispetto al filtro riprodotto in fig.393, noterete che il **primo** compensatore è stato sostituito con un condensatore fisso da **56 pF** (vedi **C7**), perchè in fase di collaudo abbiamo appurato che con questa **capacità** si riesce ad adattare in modo perfetto l'impedenza del fet a quella del transistor.

È invece presente il **secondo** compensatore **C9**, che ci serve per correggere le eventuali **tolleranze** della bobina **L1**.

Guardando lo schema pratico di montaggio di

Indice Sommario S

Avanti

Indietro

Zoom

Esci

269



Fig.420 II trasmettitore riprodotto in fig.419 irradia solo un segnale RF, quindi se volete inviare a distanza la vostra voce o della musica dovete completarlo con questo stadio modulatore.

Nel testo vi spieghiamo come realizzarlo e come collegarlo al trasmettitore per poterlo modulare in AM. fig.429, noterete che la bobina **L1** anzichè essere avvolta in **aria**, è avvolta sopra un piccolo nucleo **toroidale** in ferrite.

Per sostituire la bobina avvolta in **aria** con una avvolta su un nucleo **toroidale**, ne abbiamo inizialmente inserito una costituita da **20 spire** avvolta in **aria**, poi, in fase di collaudo, abbiamo iniziato a **togliere** delle spire fino a quando non siamo riusciti ad adattare perfettamente l'**impedenza** del fet a quella del transistor.

Ottenuta questa condizione, abbiamo tolto la bobina avvolta in **aria** e con un preciso **impedenzimetro** abbiamo misurato il suo esatto valore in **microhenry**.

Dopodichè abbiamo avvolto su un **nucleo toroidale** idoneo un certo numero di spire, in modo da ottenere lo stesso valore in **microhenry**.

Proseguiamo nella nostra descrizione dicendo che il transistor **TR2**, scelto come **primo** stadio amplificatore, è un **NPN** tipo **2N4427** che presenta le sequenti caratteristiche:

tensione alimentazione = 20 volt
max corrente Collettore = 400 mA
massima potenza RF = 1 watt
frequenza taglio = 200 MHz
quadagno in potenza = 11 dB circa

Sapendo che lo **stadio oscillatore** fornisce in uscita una **potenza** di circa **0,05 watt**, utilizzando un transistor che ha un **guadagno** di **11 dB** riusciremo a prelevare dal suo Collettore una **potenza** di circa:

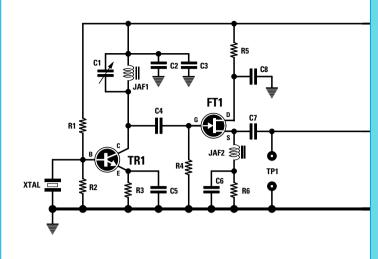
$0.05 \times 12.59 = 0.629$ watt

Infatti, come appare evidenziato nella **Tabella N.22**, utilizzando un transistor che **guadagna 11 dB**, la potenza applicata sulla sua **B**ase va moltiplicata per **12,59**.

Per aumentare questa potenza di **0,629 watt** è necessario amplificarla con un secondo transistor e, a tale scopo, abbiamo utilizzato un **NPN** tipo **D44C8** che presenta le sequenti caratteristiche:

tensione alimentazione = 60 volt
max corrente Collettore = 4 amper
massima potenza RF = 20 watt
frequenza taglio = 35 MHz
guadagno in potenza = 9 dB circa

Per adattare l'impedenza di Collettore del transistor TR2 all'impedenza di Base del transistor TR3, abbiamo utilizzato un secondo filtro adattatore composto da C14-C15-L2.



Anche in questo filtro il primo compensatore è stato sostituito dal condensatore C14 da 10 pF, perchè in fase di collaudo abbiamo constatato che per adattare l'impedenza di Collettore del transistor TR2 alla Base del transistor TR3 bisogna inserire questa esatta capacità.

Il **secondo** compensatore **C15** serve per correggere le eventuali **tolleranze** della bobina **L2**.

Con un **guadagno** di circa **9 dB**, la potenza applicata sulla **B**ase deve essere moltiplicata per **7,94** (vedi **Tabella N.22**), quindi dal **C**ollettore riusciremo a prelevare una **potenza** di circa:

$0.629 \times 7.94 = 4.99$ watt

Questi **4,99 watt** sono **teorici** perchè, considerando che il **rendimento** di un transistor non riesce mai a superare l'**80%**, la reale potenza **RF** che otterremo si aggirerà intorno ai:

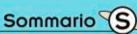
$4,99 \times 0.8 = 3.99$ watt

Per trasferire l'alta frequenza dal Collettore di TR3, che presenta un'impedenza di circa 3 ohm, al valore d'impedenza del cavo coassiale che in seguito utilizzeremo per trasferire il segnale verso il dipolo trasmittente, è necessario utilizzare il filtro riportato in fig.394, cioè collegare verso il Collettore la bobina L4 e prelevare il segnale RF dal compensatore C19.

Osservando lo schema elettrico si può notare che il segnale RF presente sull'ultimo compensatore C19, anzichè giungere direttamente sulla presa antenna, passa attraverso due filtri passa-basso, il



Indice





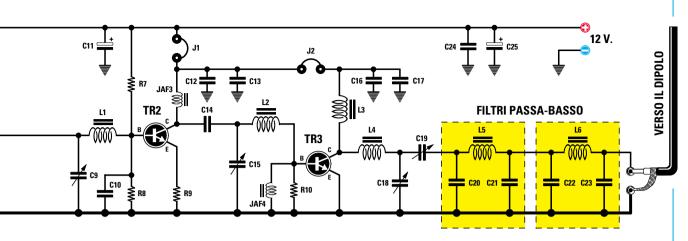
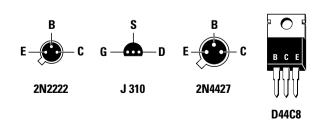


Fig.421 Schema elettrico completo del trasmettitore per la gamma dei 27 MHz in grado di erogare una potenza RF di circa 3 watt.

ELENCO COMPONENTI LX.5040 R1 = 68.000 ohmR2 = 15.000 ohmC15 = 3-40 pF compensatore (viola) R3 = 100 ohmC16 = 100 pF ceramico C17 = 10.000 pF ceramico R4 = 100.000 ohmR5 = 22 ohmC18 = 3-40 pF compensatore (viola) R6 = 100 ohmC19 = 7-105 pF compensatore (viola) R7 = 2.200 ohmC20 = 100 pF ceramico R8 = 150 ohmC21 = 100 pF ceramico C22 = 100 pF ceramico C23 = 100 pF ceramico R9 = 4,7 ohmR10 = 100 ohmC1 = 2-15 pF compensatore (celeste) C24 = 10.000 pF ceramico C2 = 100 pF ceramico C25 = 10 microF. elettrolitico C3 = 10.000 pF ceramico JAF1 = impedenza 1 microhenry C4 = 22 pF ceramico JAF2 = impedenza in ferrite C5 = 47 pF ceramico JAF3 = impedenza 1 microhenry C6 = 1.000 pF ceramico JAF4 = impedenza in ferrite C7 = 56 pF ceramico L1-L6 = leggere articolo C8 = 10.000 pF ceramico XTAL = quarzo 27,125 o 27,095 MHz FT1 = fet tipo J310 TR1 = NPN tipo 2N.2222 TR2 = NPN tipo 2N.4427 C9 = 3-40 pF compensatore (viola) C10 = 100 pF ceramico C11 = 10 microF. elettrolitico C12 = 100 pF ceramico TR3 = NPN tipo D.44C8 C13 = 10.000 pF ceramico J1 = ponticello C14 = 10 pF ceramico J2 = ponticello

Fig.422 Le connessioni del fet e dei transistor utilizzati nel trasmettitore viste da sotto, cioè dal lato in cui i tre terminali fuoriescono dal corpo.



Avanti
Indietro
Zoom
Zoom
Indice
I
Sommario
S
Esci

primo composto da C20-L5-C21 ed il secondo composto da C22-L6-C23.

Questo doppio **filtro passa-basso** serve per **attenuare** tutte le **frequenze armoniche** presenti sul **C**ollettore del transistor **TR3**.

Infatti non bisogna dimenticare che anche se la nostra frequenza **fondamentale** è di **27 MHz**, sul **C**ollettore del transistor **TR3** risulteranno sempre presenti delle **frequenze armoniche** che sono dei **multipli** di **27 MHz** (vedi fig.423):

27 x 2 = 54 MHz 27 x 3 = 81 MHz 27 x 4 = 108 MHz

Anche se queste frequenze **armoniche** hanno una **potenza minore** rispetto alla frequenza **fondamentale**, bisogna sempre evitare che giungano sull'antenna trasmittente perchè, se venissero irradiate, creerebbero delle **interferenze** in tutti i ricevitori presenti nelle vicinanze.

Applicando sull'uscita del trasmettitore un doppio filtro passa-basso, questo lascerà passare la sola frequenza fondamentale dei 27 MHz, ma non le sue armoniche (vedi fig.424).

Questo doppio filtro provvede ad attenuare tutte le armoniche di 36 dB.

Se questa misura in **dB** è per voi ancora sconosciuta, vi consigliamo di consultare il nostro volume **Nuova Elettronica Handbook** e a pag.64 scoprirete che **36 dB** equivalgono ad una **attenuazione** in **potenza** di ben **3.981 volte**.

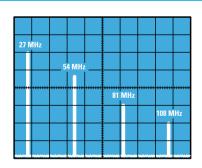


Fig.423 Poichè dall'uscita di un qualsiasi trasmettitore fuoriescono, oltre alla frequenza fondamentale, anche tutte le sue armoniche, se non provvederete ad attenuarle, queste verranno irradiate, generando soltanto inutili interferenze.

Ammesso che dal Collettore di TR3 fuoriescano queste freguenze armoniche:

54 MHz = con una potenza di 1,2 watt 81 MHz = con una potenza di 0,4 watt 108 MHz = con una potenza di 0,1 watt

questo filtro passa-basso provvederà ad attenuarle di ben 3.981 volte, quindi la prima armonica dei 54 MHz non giungerà più sull'antenna con 1,2 watt, ma con soli:

1,2:3.981=0,0003 watt

che è una potenza veramente irrisoria.

COME si CALCOLA un filtro PASSA-BASSO

Per calcolare un **filtro passa-basso** (vedi fig.425) la prima operazione da compiere consiste nel fissare la sua **frequenza** di **taglio**.

La **frequenza** di **taglio** va sempre calcolata su una frequenza **maggiore** rispetto alla sua **fondamentale** e su una frequenza **minore** rispetto a quella della sua **prima** armonica.

Quindi, per un trasmettitore che lavora sui **27 MHz** dovremo scegliere una **frequenza** di **taglio** che sia maggiore di **27 MHz** e minore di **54 MHz**.

La formula da utilizzare per determinare la frequenza di taglio è la seguente:

Freq. taglio = MHz fondamentale x 1,2

Poichè il nostro trasmettitore lavora sulla gamma

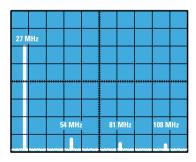


Fig.424 Applicando tra l'uscita del trasmettitore e l'antenna un doppio filtro Passa/Basso (vedi fig.425), riuscirete ad attenuare tutte le frequenze armoniche ma non la fondamentale, come appare illustrato in questa figura.

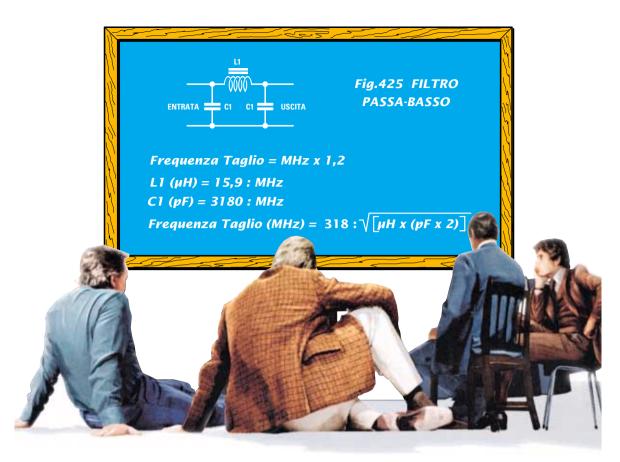












dei **27 MHz**, la **frequenza** di **taglio** di questo **filtro** andrà prefissata sui:

$27 \times 1,2 = 32,4 \text{ MHz circa}$

Se avessimo realizzato un trasmettitore sulla gamma 88-108 MHz, avremmo dovuto prefissare la frequenza di taglio del filtro sui:

$108 \times 1,2 = 129,6 \text{ MHz circa}$

Conoscendo la frequenza di **taglio**, potremo calcolare il valore della **bobina** e dei **condensatori** utilizzando le seguenti formule:

bobina in microhenry = 15,9 : MHz condensatori in pF = 3.180 : MHz

Poichè per la gamma dei **27 MHz** abbiamo scelto una **frequenza** di **taglio** di **32,4 MHz**, la bobina dovrà avere un valore di:

15.9:32.4=0.49 microhenry

mentre i due condensatori dovranno avere una capacità di:

3.180:32,4=98 picofarad

Precisiamo che la frequenza di taglio **non** è critica, quindi anche se utilizziamo una bobina con una induttanza di **0,5 microhenry** e due condensatori da **100 pF**, il filtro provvederà sempre ad attenuare tutte le sue armoniche.

Per conoscere la frequenza di taglio che si ottiene con **0,5 microhenry** e **100 pF**, potremmo utilizzare la formula sequente:

FT in MHz = 318 : $\sqrt{\text{[microH x (pF x 2)]}}$

Pertanto, questo **filtro** inizierà ad **attenuare** tutte le frequenze che risultano **maggiori** di:

318 : $\sqrt{[0.5 \times (100 \times 2)]}$ = 31,8 MHz

Quindi la frequenza fondamentale dei 27 MHz giungerà sull'antenna senza nessuna attenuazione, mentre la prima armonica dei 54 MHz giungerà sull'antenna notevolmente attenuata.

Un filtro passa-basso composto da una sola bobina e da due condensatori (vedi C20-L5-C21) provvede ad attenuare tutte le armoniche di soli 18 dB, pari ad una riduzione in potenza di 63,10 volte, ma poichè ne abbiamo collegati 2 in serie otterremo una riduzione in potenza di ben:

$63,10 \times 63,10 = 3.981,6 \text{ volte}$

che corrispondono ad una attenuazione di 36 dB.

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

Esci

Facciamo presente che nello schema elettrico di un qualsiasi trasmettitore, sono sempre indicati il numero di **spire** delle **bobine** ed i valori di **capacità** da utilizzare per questo filtro.

STADIO di MODULAZIONE

Il trasmettitore riprodotto in fig.421 irradia il **solo** segnale **RF**, quindi se vogliamo inviare a distanza la nostra voce, oppure della musica, dovremo **modulare** questo segnale **RF** con un segnale di **BF**.

Per modulare in ampiezza, vale dire in AM, un segnale RF occorre un amplificatore BF in grado di erogare una potenza in watt leggermente minore rispetto ai watt RF generati dallo stadio finale del trasmettitore.

Quando dal secondario del trasformatore T1 fuoriesce la semionda positiva del segnale BF, questa fa aumentare la tensione sul Collettore del transistor pilota e del transistor finale.

Quando dal secondario del trasformatore T1 fuoriesce la semionda negativa del segnale BF, questa fa diminuire la tensione sul Collettore del transistor pilota e del transistor finale.

Variando la tensione sul Collettore del transistor finale RF, questo fornirà in uscita un segnale modulato in ampiezza come visibile in fig.406.

Per realizzare lo stadio modulatore abbiamo utilizzato un integrato **TDA.2002** perchè, come potete vedere in fig.427, al suo interno è presente uno stadio amplificatore **BF** completo, composto da ben **24 transistor** in grado di erogare in uscita una potenza di circa **2 watt**.

Il segnale **BF** prelevato dal microfono giunge sul trimmer **R4**, il cui cursore risulta collegato al piedino d'ingresso 1 del **TDA.2002**.

Questo trimmer ci permette di dosare la percentuale di modulazione.

Ruotandolo verso il suo **minimo**, il segnale **RF** viene modulato con una percentuale che si aggira intorno al **20%** circa (vedi fig.405).

Ruotandolo verso il suo **massimo**, il segnale **RF** viene modulato con una percentuale che si aggira intorno al **90%** (vedi fig.406).

Ruotandolo sul suo **massimo**, il segnale **RF** viene **sovramodulato**, quindi in uscita si ottiene un segnale **distorto**.

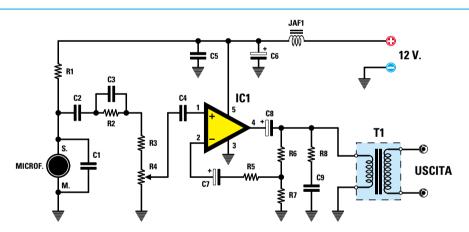


Fig.426 Schema elettrico dello stadio amplificatore BF che utilizzerete per modulare in AM (modulazione d'ampiezza) il segnale RF del trasmettitore.

ELENCO COMPONENTI LX.5041

R1 = 10.000 ohm

R2 = 47.000 ohm

R3 = 100 ohm

R4 = 100.000 ohm trimmer

R5 = 22 ohm 1/2 watt

R6 = 2.200 ohm 1/2 watt

R7 = 10 ohm 1/2 watt

R8 = 10 ohm 1/2 watt

C1 = 100 pF ceramico

C2 = 1.000 pF poliestere

C3 = 220.000 pF poliestere

C4 = 1 microF. poliestere

C5 = 100.000 pF poliestere

C6 = 100 microF. elettrolitico

C7 = 470 microF. elettrolitico

C8 = 1.000 microF. elettrolitico

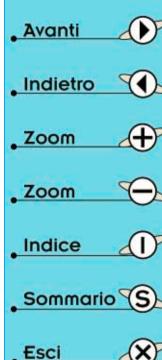
C9 = 100.000 pF poliestere

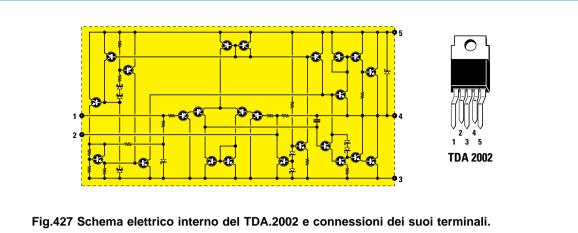
JAF1 = impedenza VK.200

IC1 = integrato TDA.2002

T1 = trasform. mod. TM.5041

Microf. = microfono preamplificato





Il segnale amplificato in **potenza** presente sul piedino d'uscita **4** del **TDA.2002**, anzichè essere applicato ad un normale **altoparlante** viene applicato sull'avvolgimento **primario** del trasformatore **T1** e poi prelevato dal suo **secondario** che lo invia sul **Collettore** dei transistor **TR2-TR3**.

REALIZZAZIONE PRATICA TX

Prima di iniziare il montaggio consigliamo di avvolgere le bobine L1-L2-L3-L4-L5-L6 sui nuclei toroidali di colore giallo-grigio che troverete nel kit. Assieme ai nuclei troverete anche due rocchetti di filo smaltato di rame da 0,30 e 0,50 mm.

Bobine L1-L2 = sui due nuclei più piccoli del diametro di 8 mm, avvolgete 17 spire con filo di rame da 0,30 mm.

Dal rocchetto di filo di rame smaltato da **0,30 mm** tagliate uno spezzone lungo **30 centimetri** e poi avvolgete sul **nucleo** le **17 spire** richieste.

Completato l'avvolgimento tagliate l'eccedenza del filo, **raschiatene** le estremità con un po' di carta

vetrata per asportare lo **smalto isolante** e depositate sul **filo nudo** un leggero strato di stagno.

Bobina L3 = sempre su uno dei nuclei piccoli del diametro di 8 mm avvolgete 27 spire con filo di rame da 0,30 mm.

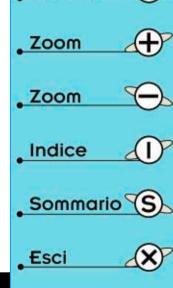
Dal rocchetto di filo di rame smaltato da **0,30 mm** tagliate uno spezzone lungo **50 centimetri** e poi avvolgete sul nucleo le **27 spire** richieste.

Completato l'avvolgimento, tagliate l'eccedenza del filo, **raschiatene** le estremità con un po' di carta vetrata per togliere lo **smalto isolante** e depositate sul **filo nudo** un leggero strato di stagno.

Bobina L4 = sul nucleo di dimensioni maggiori, del diametro di circa 13 mm, avvolgete 11 spire con filo di rame da 0.50 mm.

Dal rocchetto di filo di rame smaltato da **0,50 mm** tagliate uno spezzone lungo **30 centimetri** e poi avvolgete sul nucleo le **11 spire** richieste.

Completato l'avvolgimento tagliate l'eccedenza del filo, **raschiatene** le estremità con un po' di carta vetrata per togliere lo **smalto isolante** e depositate sul **filo nudo** un leggero strato di stagno.



Avanti

Indietro

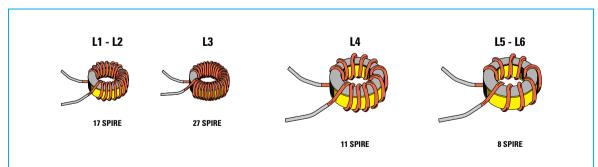
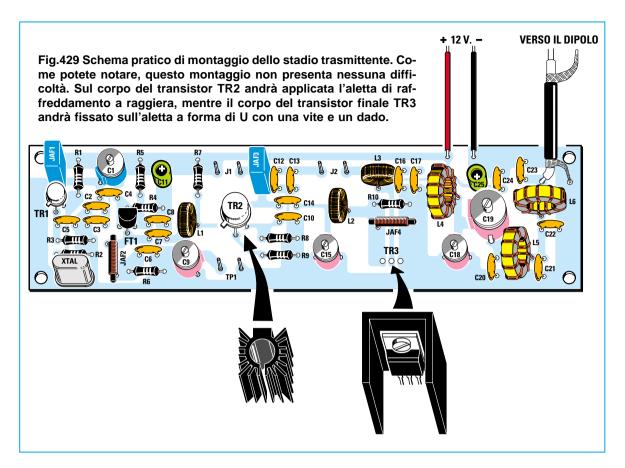


Fig.428 Prima di iniziare il montaggio del trasmettitore, consigliamo di avvolgere tutte le spire richieste sui nuclei toroidali che troverete inseriti nel kit. Cercate di non far cadere a terra questi nuclei perchè, risultando molto fragili, potrebbero spezzarsi.



Bobine L5-L6 = sui nuclei di dimensioni maggiori, del diametro di circa 13 mm, avvolgete 8 spire con filo di rame da 0.50 mm.

Dal rocchetto di filo di rame smaltato da **0,50 mm** tagliate uno spezzone lungo **26 centimetri** e poi avvolgete sul nucleo le **8 spire** richieste.

Completato l'avvolgimento tagliate l'eccedenza del filo, **raschiatene** le estremità con un po' di carta vetrata per eliminare lo **smalto isolante** e depositate sul **filo nudo** un leggero strato di stagno.

Realizzate tutte le bobine, potete prendere il circuito stampato LX.5040 ed iniziare a montare tutte le resistenze controllando il loro valore ohmico tramite il codice dei colori.

Dopo le resistenze potete montare i condensatori **ceramici** e a tal proposito, se ancora non siete in grado di decifrare le sigle stampigliate sul loro corpo, vi consigliamo di rileggere la **Lezione N.3**.

Proseguendo nel montaggio inserite vicino al transistor TR1 l'impedenza blu JAF1 e vicino al transistor TR2 l'altra impedenza blu JAF3.

In prossimità del quarzo collocate la piccola impedenza in ferrite siglata JAF2 e dietro l'aletta del

transistor TR3 la seconda impedenza sempre in ferrite, siglata JAF4.

Dopo questi componenti, potete montare i pochi condensatori elettrolitici, tenendo presente che il terminale **positivo** si riconosce perchè risulta **più lungo** rispetto il terminale negativo.

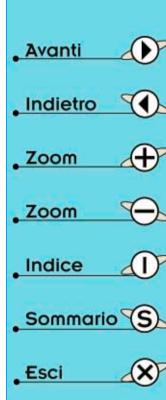
Potete ora inserire tutti i **compensatori** richiesti per la taratura.

Il compensatore piccolo, che ha il corpo di colore **celeste** ed una capacità massima di **15 pF**, va collocato nella posizione indicata **C1**.

I compensatori piccoli, che hanno il corpo di colore **viola** ed una capacità massima di **40 pF**, vanno inseriti nelle posizioni indicate **C9-C15-C18**.

Il compensatore più **grande** che ha il corpo di colore **viola** ed una capacità massima di **105 pF** va collocato nella posizione indicata **C19**.

Completata questa operazione, prendete le due bobine **toroidali** composte da **17 spire** ed inseritele nelle posizioni indicate **L1-L2**.



Collocate la terza bobina **toroidale**, composta da **27 spire**, dietro al transistor **TR3** (vedi **L3**).

La quarta bobina **toroidale L4**, avvolta sul nucleo di dimensioni maggiori e composta da **11 spire**, sulla sinistra del compensatore **C18**.

Le ultime due bobine L5-L6, composte da 8 spire, vicino al compensatore C19.

Dopo aver controllato che i terminali di queste bobine risultino perfettamente saldati sulle piste sottostanti del circuito stampato, potete prendere il transistor metallico **TR1** ed inserirlo vicino alla **JAF1**, rivolgendo verso sinistra la sua piccola **sporgenza** di riferimento (vedi fig.429).

Tenete sollevato questo transistor circa **4-5 mm** dal circuito stampato.

Montate quindi il fet **FT1** rivolgendo la parte **piatta** del suo corpo verso il compensatore **C1**. Anche il corpo di questo fet va tenuto sollevato dal circuito stampato di **4-5 mm**.

Il transistor di media potenza **2N4427** siglato **TR2** va inserito in prossimità della impedenza **JAF3**, rivolgendo la sua piccola **sporgenza** di riferimento verso il compensatore **C9** (vedi fig.429).

Come per l'altro transistor, anche questo va tenuto sollevato 4-5 mm dal circuito stampato.

Per applicare sul corpo di questo transistor la sua aletta di raffreddamento, dovete inserire nella fes-

sura di quest'ultima la lama di un cacciavite in modo da allargarla leggermente, poi infilare il corpo del transistor nell'aletta, quindi estrarre la lama del cacciavite: poichè l'aletta è elastica, si restringerà bloccando il corpo del transistor.

L'ultimo transistor di potenza **TR3** va fissato sulla sua piccola aletta di raffreddamento a forma di **U** e collocato nello spazio ad esso riservato, avendo cura di tenerlo sempre leggermente sollevato dal circuito stampato.

Per ultimo inserite il **quarzo** per i **27 MHz** e poichè nel kit ne troverete due con queste frequenze:

27,095 MHz 27.125 MHz

ne dovete utilizzare uno solo. Se desiderate trasmettere sui **27,095 MHz** inserite il primo quarzo, se desiderate trasmettere sui **27,125 MHz** inserite il secondo quarzo.

REALIZZAZIONE PRATICA MODULATORE

Sul circuito stampato **LX.5041** montate tutti i componenti richiesti disponendoli come visibile in fig.430.

Come primi componenti, inserite le resistenze ed il trimmer R4, poi i 5 condensatori poliestere e i 3 condensatori elettrolitici, rispettando la polarità +/- dei due terminali.

In prossimità della resistenza **R8** inserite la piccola impedenza in ferrite siglata **JAF1** e sulla sua de-

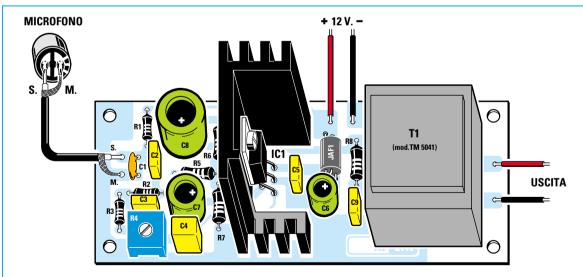


Fig.430 Schema pratico di montaggio dello stadio modulatore. Prima di collegare il microfono al cavetto schermato, vi consigliamo di guardare la fig.431. Il trimmer R4 serve per regolare la sensibilità del microfono (leggere testo).

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

Esci



Fig.431 Sul lato posteriore del piccolo microfono sono presenti due piccole piste in rame. La pista collegata al corpo metallico del microfono è quella di massa, mentre la seconda, che risulta isolata, è quella dalla quale dovete prelevare il segnale BF.

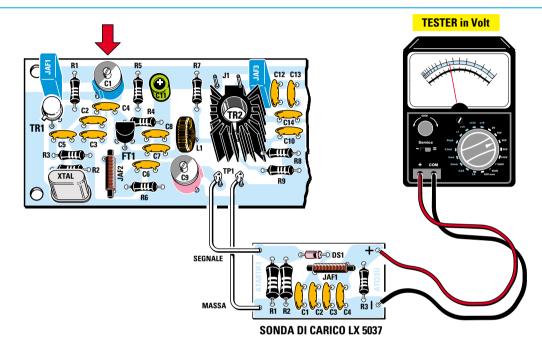


Fig.432 Per tarare il trasmettitore, la prima operazione da compiere è quella di riuscire a far oscillatore il quarzo. Dopo aver collegato la sonda di carico LX.5037 ai terminali TP1, ruotate il compensatore C1 fino a leggere sul tester una tensione di circa 3 volt.

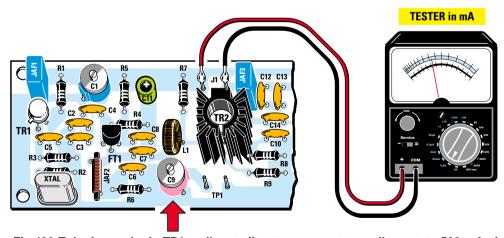
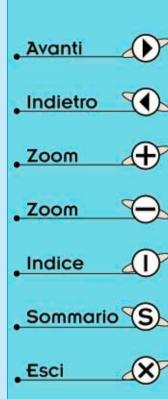


Fig.433 Tolta la sonda da TP1, collegate il tester commutato sulla portata 500 mA ai due terminali J1, poi ruotate il compensatore C9 fino a leggere una corrente di 120-130 mA. Questa taratura adatterà l'impedenza di FT1 a quella del transistor TR2.



stra inserite il trasformatore di modulazione T1 che s'innesterà nello stampato solo se il **primario** risulta rivolto verso l'integrato IC1 e il **secondario** verso i terminali d'**uscita**.

Prima di montare l'integrato **IC1** lo dovete fissare, con una vite completa di dado, sulla sua **aletta** di raffreddamento, dopodichè dovete inserire i suoi terminali nei fori del circuito stampato, saldandoli sulle sottostanti piste in rame.

Per collegare il microfono all'ingresso del modulatore dovete utilizzare uno spezzone di cavo schermato lungo circa 20-30 cm, collegando la sua calza di schermo alla pista di massa (M) del microfono e il filo centrale alla pista S.

Come potete vedere in fig.431, la pista di **massa** è facilmente individuabile perchè è collegata con delle sottili piste alla **carcassa** metallica del microfono, mentre la pista **S**, dalla quale fuoriesce il segnale di **BF**, risulta isolata.

Se per **errore** collegherete la **calza** di schermo del cavetto schermato alla pista **S**, non riuscirete a prelevare dal microfono alcun segnale.

TARATURA del TRASMETTITORE

Completato il montaggio, se non tarerete tutti i compensatori presenti nel circuito non riuscirete a prelevare dalla sua uscita nessuna potenza.

La **taratura** è un'operazione molto semplice, che riuscirete a portare a termine in breve tempo sequendo tutte le istruzioni che ora vi forniamo.

Innanzitutto è necessario far oscillare il **quarzo** inserito nello stadio oscillatore e per ottenere questa condizione dovete ruotare il compensatore **C1** posto in parallelo alla bobina **JAF1**.

Dopo aver collegato la sonda di carico **LX.5037** ai due terminali **TP1** (vedi fig.432), ruotate lentamente il compensatore **C1** fino a leggere sul tester una tensione di circa **3 volt**.

Questa tensione corrisponderebbe in **teoria** ad una potenza di:

$(3 \times 3) : 100 = 0.09$ watt

Questa potenza non è reale, perchè la sonda di carico somma alla potenza generata dalla frequenza fondamentale anche la potenza di tutte le armoniche generate dallo stadio oscillatore, quindi sottraendo la potenza delle armoniche possiamo considerare reale una potenza di soli 0,05 watt.

Dopo aver fatto oscillare il **quarzo**, togliete la sonda di carico dai terminali **TP1** e collegate un **tester**, commutato sulla portata **500 mA CC**, ai due terminali **J1** (vedi fig.433).

Applicate i **12 volt** di alimentazione al trasmettitore, poi ruotate lentamente il compensatore **C9** che permette di **adattare** l'impedenza d'uscita del fet **FT1** all'impedenza di **B**ase del transistor **TR2**.

L'impedenza risulterà **adattata** quando riuscirete a far assorbire al transistor la sua **massima corrente**, che normalmente si aggira sui **120-130 mA**.

A questo punto ritoccate il compensatore C1 dello stadio oscillatore per verificare se si riesce ad aumentare, anche di pochi milliamper, la corrente d'assorbimento del transistor TR2.

Completata questa **taratura**, togliete il tester dai terminali **J1**, poi **cortocircuitateli** con un corto spezzone di filo di rame nudo (vedi fig.437) per poter far giungere i **12 volt** di alimentazione sul **C**ollettore del transistor **TR2**.

Ora collegate il vostro **tester** commutato sulla portata **500 mA CC** ai terminali **J2**, quindi collegate alla presa d'**uscita antenna** una **sonda** di **carico** che abbia un'impedenza di **50** o **75 ohm** e una potenza di circa **6 watt**.

Se tarate l'uscita con la sonda di carico da **50 ohm**, per trasferire il segnale **RF** verso il **dipolo** trasmittente dovete utilizzare un **cavo coassiale** che abbia un'impedenza di **50-52 ohm**, cavo che potete acquistare solo nei negozi che vendono ricetrasmettitori per **CB**.

Se tarate l'uscita con la sonda di carico da **75 ohm**, per trasferire il segnale **RF** verso il **dipolo** trasmittente dovete utilizzare un **cavo coassiale** che abbia un'impedenza di **75 ohm**.

Poichè tutti i comuni cavi coassiali utilizzati per gli impianti d'antenna TV hanno un'impedenza di 75 ohm, vi consigliamo di tarare l'uscita del trasmettitore con la sonda di carico da 75 ohm, perchè potete facilmente reperire questo cavo presso un qualsiasi negozio per TV.

Detto questo, dovete ora adattare l'impedenza di Collettore del transistor TR2 all'impedenza di Base del transistor TR3 e, per farlo, ruotate il compensatore C15 fino a far assorbire al transistor una corrente che normalmente si aggirerà intorno ai 340-360 mA.

Indietro

Zoom

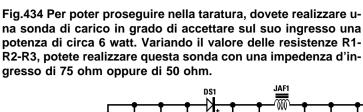
Zoom

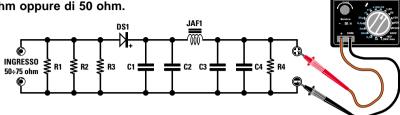
Indice

Sommario

Sommario

Esci





ELENCO COMPONENTI LX.5042

Per sonda da 75 ohm

R1 = 220 ohm 2 watt

R2 = 220 ohm 2 watt

R3 = 220 ohm 2 watt

R4 = 68.000 ohm 1/4 watt

C1 = 10.000 pF ceramico

C2 = 1.000 pF ceramico

C3 = 10.000 pF ceramico

C4 = 1.000 pF ceramico

DS1 = diodo schottky HP.5711

JAF1 = impedenza in ferrite

Per sonda da 50 ohm

R1 = 150 ohm 2 watt

R2 = 150 ohm 2 watt

R3 = 150 ohm 2 watt

R4 = 68.000 ohm 1/4 watt

TESTER in Volt

C1 = 10.000 pF ceramico

C2 = 1.000 pF ceramico

C3 = 10.000 pF ceramico

C4 = 1.000 pF ceramico

DS1 = diodo schottky HP.5711

JAF1 = impedenza in ferrite

Ottenuto questo assorbimento, togliete il tester dai terminali **J2** e poi cortocircuitateli con uno spezzone di filo di rame nudo per far sì che sul **Collettore** del transistor **TR3** giungano i **12 volt** di alimentazione.

Commutate quindi il tester sulla portata 20 - 25 volt CC fondo scala e collegatelo alla sonda di carico LX.5042 come visibile in fig.438.

Dopodichè ruotate lentamente i due compensatori **C18-C19** fino a leggere sul tester la massima tensione.

Se sull'uscita avete applicato la **sonda** di **carico** da **50 ohm** riuscirete a rilevare una tensione massima di circa **17-18 volt**.

Se sull'uscita avete applicato la **sonda** di **carico** da **75 ohm** riuscirete a rilevare una tensione massima di circa **21-22 volt**.

Ottenuta questa condizione, provate a **ritoccare** leggermente i compensatori **C9-C15** per vedere se aumenta la tensione d'uscita.

Ammesso che con la sonda di carico da 75 ohm

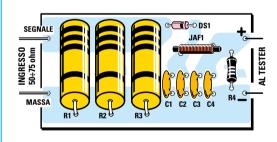


Fig.435 Schema pratico di montaggio della sonda LX.5042 da 6 watt.

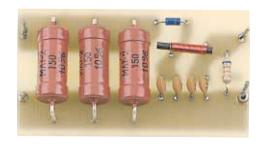
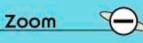
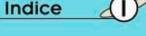


Fig.436 Foto della sonda di carico LX.5042 come si presenta a montaggio ultimato.











riusciate a leggere sul tester **21 volt**, la potenza erogata dal trasmettitore si aggirerà intorno ai:

$$(21 \times 21) : (75 + 75) = 2,94$$
 watt

Se riuscite ad ottenere una tensione di **22 volt**, il trasmettitore erogherà una potenza di:

$$(22 \times 22) : (75 + 75) = 3,22$$
 watt

Togliendo dall'uscita del trasmettitore il **doppio filtro passa-basso**, ottereste una tensione di circa **26 volt** che, in **teoria**, corrispondono ad una potenza di:

$$(26 \times 26) : (75 + 75) = 4,5$$
 watt

Questo aumento di **potenza** si ottiene perchè, alla **potenza** della frequenza **fondamentale** risulta **sommata** anche la **potenza** delle frequenze **armoniche** che, **non** essendo state **attenuate**, vengono ovviamente misurate dalla sonda di carico. Sappiate che, togliendo il filtro passa-basso, la frequenza fondamentale dei 27 MHz rimarrà sempre con la sua reale potenza di 2,9-3,2 watt.

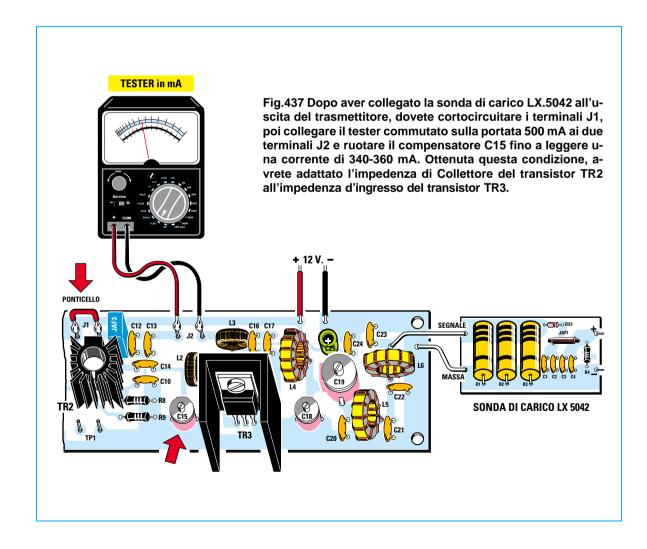
La differenza per arrivare a 4,5 watt è la potenza generata dalle armoniche dei 54-81-108 MHz.

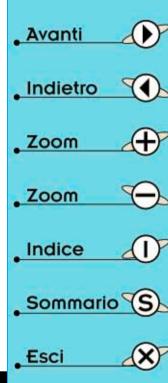
IMPORTANTE

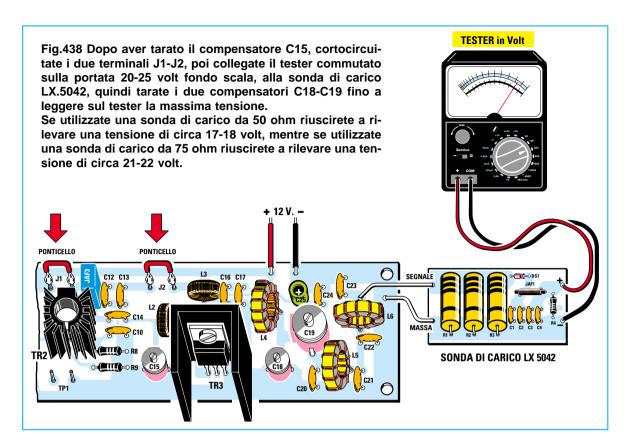
Ricordate che all'uscita del trasmettitore deve sempre risultare collegata una sonda di carico oppure il cavo coassiale alla cui estremità avrete già applicato il dipolo trasmittente. Se accendete il trasmettitore senza nessun carico, può saltare il transistor finale TR3.

LA SONDA di CARICO da 50 o 75 ohm

La sonda di carico **LX.5037** che vi abbiamo presentato nella **Lezione N.24**, non accetta sul suo ingresso delle potenze superiori a **1 watt**.







Sapendo che questo trasmettitore eroga una potenza che si aggira intorno ai **3 watt**, vi serve una **sonda** di **carico** che possa accettare sul suo ingresso una potenza di circa **6 watt**.

Per realizzare questa sonda dovete montare sul circuito stampato LX.5042 (vedi fig.435) 3 resistenze a carbone da 2 watt.

Per avere una sonda che abbia un'impedenza di **50 ohm** dovete montare **3** resistenze da **150 ohm**.

Per avere una sonda che abbia un'impedenza di 75 ohm dovete montare 3 resistenze da 220 ohm.

Anche se collegando in parallelo 3 resistenze da 220 ohm si ottiene in via teorica un valore di 73,33 ohm, non preoccupatevi perchè, considerando le loro tolleranze, otterrete un valore ohmico che potrà risultare di 74 o 75 ohm.

Nel kit abbiamo inserito sia le 3 resistenze da 150 ohm che le 3 resistenze da 220 ohm, in modo che possiate realizzare o la sonda da 50 ohm oppure quella da 75 ohm.

Quando userete una di queste sonde è normale che tali resistenze si **surriscaldino**, perchè devono dissipare in **calore** tutta la **potenza RF** erogata dal trasmettitore.

COME collegare il MODULATORE

Per modulare in **AM** il segnale **RF** dei **27 MHz** dovete collegare, per mezzo di due fili di rame isolati, i due terminali d'uscita del trasformatore **T1** ai due terminali **J1** del trasmettitore, non dimenticando di cortocircuitare i due terminali **J2** come appare evidenziato in fig.439.

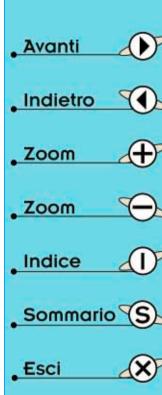
I 12 volt stabilizzati necessari per alimentare il trasmettitore e il modulatore possono essere prelevati dall'alimentatore LX.5004, che vi abbiamo presentato nella Lezione N.7.

Quando collegherete i due fili **positivo** e **negativo** ai due terminali **+/**– del trasmettitore e del modulatore, fate attenzione a rispettare la loro polarità, diversamente metterete fuori uso l'integrato **IC1** e i transistor.

Se **non** collegate al trasmettitore lo stadio modulatore **LX.5041**, dovete ricordarvi di cortocircuitare i due terminali **J1**.

IL DIPOLO TRASMITTENTE

Per irradiare nell'etere il **segnale RF** del vostro trasmettitore vi serve un'antenna irradiante e a questo scopo consigliamo di utilizzare un **dipolo**.



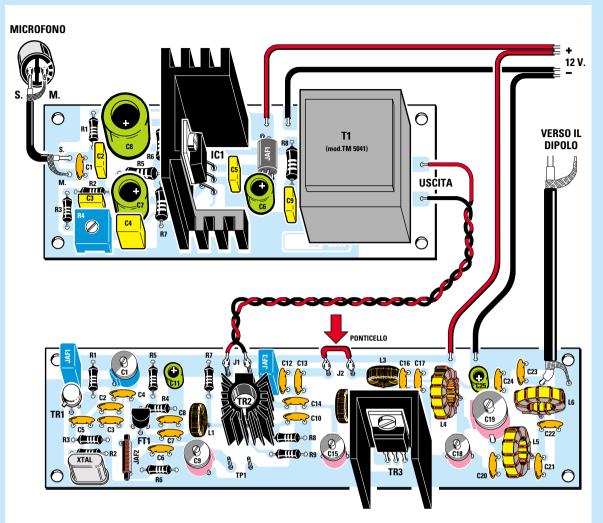
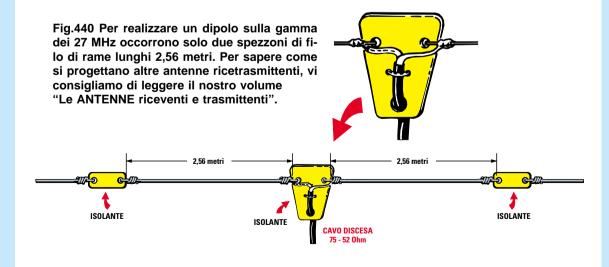


Fig.439 Per collegare lo stadio modulatore al trasmettitore, dovete collegare i due fili d'uscita del trasformatore T1 ai terminali J1, poi cortocircuitare i terminali J2. Se toglierete dall'uscita del trasmettitore la sonda di carico, dovrete necessariamente collegare il cavo coassiale che porterà il segnale al dipolo irradiante.



Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Indice

Sommario

Sommario

Per realizzarlo vi servono due spezzoni di filo di rame lungo **2,65 metri** (vedi fig.440).

Come filo potete usare anche quello isolato in **plastica** per impianti elettrici o da campanelli.

Sulla parte centrale di questo dipolo collegate le estremità di un cavo coassiale da **75 ohm**, facendolo scendere fino sull'uscita del trasmettitore e non dimenticano di collegare la **calza** di **schermo** al terminale di **massa** del circuito stampato e il filo **centrale** al terminale della **bobina L6**.

Se vi interessa sapere come si calcola o si progetta una qualsiasi antenna trasmittente, vi consigliamo di leggere il nostro volume:

Le ANTENNE riceventi e trasmittenti

MOBILE

Poichè questo è un piccolo trasmettitore sperimentale che serve unicamente a svelare i primi segreti relativi agli stadi amplificatori **RF** ed anche ad imparare come tararli per **adattare** le diverse impedenze, **non** abbiamo previsto nessun mobile.

Per non tenere volanti sul tavolo i due circuiti stampati, vi consigliamo di prendere un ritaglio di legno **compensato** e di bloccare sulla sua superficie i due circuiti stampati con delle viti in ferro complete di dado.

COSTO DI REALIZZAZIONE

Costo di tutti i componenti necessari per la realizzazione del trasmettitore LX.5040 visibile in fig.429. Nel kit sono inseriti il circuito stampato, i tre transistor, il fet, i 6 nuclei torodiali e il filo per avvolgerli, più due quarzi per la gamma dei 27 MHz.

Lire 40.000 Euro 20,66

Costo dei componenti necessari per la realizzazione dello stadio modulatore **LX.5041** visibile in fig.430. Nel kit sono inseriti il circuito stampato, il trasformatore di modulazione **T1**, l'integrato **TDA.2002** completo della sua aletta di raffreddamento ed il piccolo **microfono** visibile in fig.431.

Lire 31.000 Euro 16,01

Costo di tutti i componenti necessari per la realizzazione della sonda di carico **LX.5042** di fig.435. Nel kit sono inseriti il circuito stampato e le resistenze per realizzare questa sonda di carico da **75 ohm** oppure da **50 ohm**.

Lire 5.000 Euro 2,58

A richiesta, possiamo fornirvi anche i soli **circuiti stampati** ai seguenti prezzi:

CS LX.5040 Lire 5.800 Euro 3,00 CS LX.5041 Lire 4.400 Euro 2,27 CS LX.5042 Lire 1.800 Euro 0,93

Tutti i prezzi sono già comprensivi di IVA.

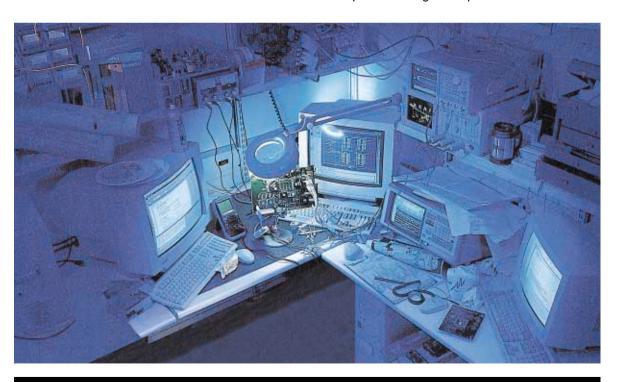
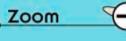
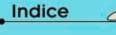


Fig.441 Poichè per diventare esperti in elettronica serve molto più la pratica che la teoria, più circuiti monterete più rapidamente riuscirete a scoprire tutti loro segreti.

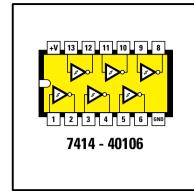


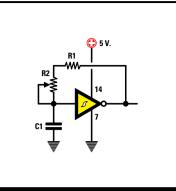




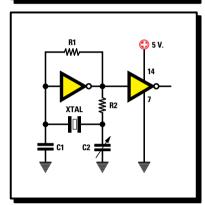


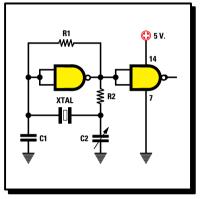


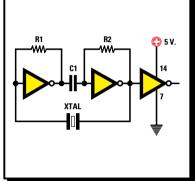












imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

In questa Lezione vi proponiamo diversi schemi di **oscillatori** che utilizzano degli **integrati digitali** tipo **TTL-HC/Mos-C/Mos** in grado di fornire in uscita un segnale ad **onda quadra**.

Una frequenza ad **onda quadra** viene spesso utilizzata per realizzare apparecchiature **digitali**, ad esempio **temporizzatori-contatempo-frequenzimetri-generatori ultrasonici**, ecc.

Vi spiegheremo perciò anche come si progetta un **temporizzatore digitale** e grazie alle **formule** per calcolare la **frequenza** e il **tempo** in secondi che troverete nel testo, non incontrerete nessuna difficoltà a realizzare un circuito che si adatti perfettamente alle vostre esigenze.

Nella **Lezione N.27** vi abbiamo insegnato come realizzare un piccolo **trasmettitore** per la gamma **CB**, ma se non disponete di un ricevitore per **Onde Corte** in grado di sintonizzarsi sulle frequenze comprese tra **26.9** e **27.4 MHz**, non riuscirete mai a ricevere questo segnale.

Per non farvi acquistare un costoso ricevitore per **Onde Corte**, in questa Lezione vi insegniamo a realizzare un **convertitore** che, collegato all'ingresso **antenna** di una qualsiasi **supereterodina** per **Onde Medie**, vi permetterà di ascoltare il segnale del vostro **trasmettitore** e di tutti i **CB** presenti in zona, sintonizzandovi sulle frequenze dei **600-1.100 KHz** delle **Onde Medie**.

Se nella vostra città conoscete qualche CB, potrete tentare di collegarvi con il vostro trasmettitore.

Avanti

Indietro 🔏

Zoom

Zoom

Indice (1)

Sommario

Esci

OSCILLATORI DIGITALI con integrati TTL e C/MOS

Nella **Lezione N.24** vi abbiamo spiegato come realizzare degli stadi **oscillatori** di **alta frequenza** collegando a un **transistor** oppure a un **fet** una **bobina** e un **compensatore**.

Per variare la **frequenza** generata da questi oscillatori basta modificare il numero delle **spire** della **bobina** o variare la **capacità** del compensatore.

Se vogliamo invece realizzare degli stadi oscillatori in grado di generare frequenze ultrasoniche sull'ordine dei 30 KHz oppure frequenze audio fino a 20 KHz o, ancora, frequenze subsoniche al disotto dei 50 hertz, conviene adoperare degli integrati digitali, perché per variare la frequenza generata basta modificare il valore ohmico di una sola resistenza o la capacità di un condensatore.

Tutti gli oscillatori che vengono realizzati con gli integrati digitali forniscono in uscita un'onda quadra anziché sinusoidale (vedi figg.442-443).

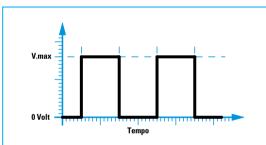


Fig.442 Tutti gli oscillatori che utilizzano degli integrati digitali forniscono in uscita un segnale ad onda "quadra". Il segnale partendo da un valore di 0 volt sale repentinamente al max valore positivo, poi repentinamente scende a 0 volt.

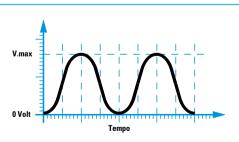


Fig.443 Gli oscillatori RF, presentati nella Lezione N.24, forniscono in uscita un segnale sinusoidale. Il segnale partendo da un valore di 0 volt sale gradualmente al max valore positivo e sempre gradualmente scende sul valore di 0 volt.

L'ampiezza del segnale generato è pari al valore della tensione di alimentazione, quindi se utilizziamo degli integrati TTL o HC/Mos che vanno alimentati con una tensione di 5 volt otterremo dei segnali con una tensione di picco di 5 volt.

Allo stesso modo, se utilizziamo degli integrati C/Mos, che possiamo alimentare con una tensione minima di 5 volt e una tensione massima di 15-18 volt, otterremo dei picchi positivi proporzionali al valore della tensione di alimentazione. Pertanto se alimentiamo un C/Mos con una tensione di 9 volt otterremo dei segnali con una tensione di picco di 9 volt, mentre se lo alimentiamo con 15 volt otterremo dei segnali con una tensione di picco di 15 volt.

OSCILLATORE con 1 INVERTER TTL di tipo triggerato

Con un integrato TTL tipo SN.7414 oppure con un integrato HC/Mos tipo 74HC14 (vedi fig.444) possiamo realizzare un oscillatore in grado di generare una frequenza che da un minimo di pochi hertz può raggiungere e superare i 300 KHz, utilizzando uno solo dei 6 inverter triggerati (vedi fig.445) presenti al suo interno.

Come vi abbiamo già spiegato nella **Lezione N.16** dedicata alle porte logiche (vedi il **1° volume** di "Imparare l'elettronica" alle pagg.336-338), gli **inverter triggerati** si distinguono dagli altri perché all'interno del loro simbolo grafico, rappresentato da un triangolo, hanno una doppia **S**.

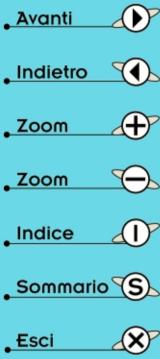
Per variare la **frequenza** generata dobbiamo solo modificare il valore delle resistenze **R1-R2** oppure la capacità del condensatore **C1**.

Conoscendo i valori di R1-R2 e di C1 possiamo calcolare la **frequenza** che si preleva dalla sua uscita utilizzando la formula:

$KHz = 700 : [(R1 + R2 kiloohm) \times C1 nanofarad]$

Il valore della **frequenza** generata è sempre molto **approssimativo**, perché oltre alla **tolleranza** delle resistenze e del condensatore c'è anche quella dell'integrato utilizzato, che può variare il valore delle soglie a seconda della Casa Costruttrice.

Il piccolo trimmer da 100 ohm (vedi R2), collegato in serie alla resistenza R1, ci permette di tarare fi-



nemente il valore della **frequenza** generata sul valore desiderato.

Per leggere il valore della frequenza generata da questi oscillatori ci vorrebbe uno strumento chiamato **frequenzimetro** e poiché probabilmente ancora non l'avete, ve ne proporremo uno in una delle prossime Lezioni.

In valore ohmico totale delle resistenze R1+R2 di questo oscillatore che utilizza un integrato TTL non deve mai superare i 1.000 ohm.

Per questo motivo abbiamo scelto per la resistenza R1 un valore di 820 ohm e per il trimmer R2 un valore di 100 ohm, ottenendo così un valore ohmico totale di 920 ohm.

Nella **formula** il valore delle resistenze **R1-R2** deve essere espresso in **kiloohm** e la capacità del condensatore **C1** in **nanofarad**.

Poiché negli elenchi componenti il valore delle resistenze è sempre espresso in ohm, per convertirlo in kiloohm dobbiamo dividerlo per 1.000. Quindi 820 ohm corrispondono 0,82 kiloohm e 920 ohm corrispondono a 0,92 kiloohm.

Lo stesso per la capacità dei condensatori, che essendo espressa in **picofarad** va divisa per **1.000** per convertirla in **nanofarad**.

Quindi 2.200 pF corrispondono a 2,2 nanofarad e 10.000 pF corrispondono a 10 nanofarad.

Se la capacità del condensatore fosse espressa in **microfarad**, per convertirla in **nanofarad** dovremmo invece **moltiplicarla** per **1.000**.

Quindi, ad esempio, **0,47 microfarad** corrispondono a **470 nanofarad** e **1 microfarad** corrisponde a **1.000 nanofarad**.

Il valore della **frequenza** che otteniamo da questa formula è in **kilohertz**, quindi se vogliamo convertirlo in **hertz** dobbiamo **moltiplicarlo** per **1.000**.

Se dal calcolo otteniamo 15,1 kilohertz, questa frequenza corrisponde a 15.100 hertz e se otteniamo 0,021 kilohertz, questa frequenza corrisponde a 21 hertz.

Sapendo quale **frequenza** in **KHz** vogliamo prelevare dall'uscita di questo oscillatore e conoscendo già il valore delle resistenze **R1-R2**, possiamo calcolare il valore da assegnare al condensatore **C1** utilizzando questa formula:

C1 nanofarad = 700 : [(R1 + R2 kiloohm) x KHz]

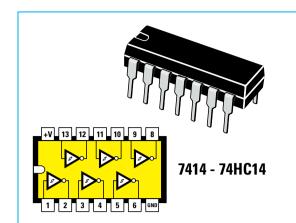


Fig.444 All'interno degli integrati 7414 e 74HC14 sono presenti 6 Inverter di tipo triggerato. Nel disegno riportiamo le connessioni dei terminali viste da sopra rivolgendo la tacca di riferimento a U presente sul loro corpo verso sinistra.

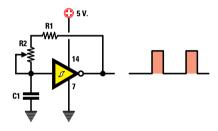


Fig.445 Schema elettrico di un oscillatore che possiamo realizzare con gli integrati 7414 o 74HC14 utilizzando un solo Inverter di tipo triggerato. In fig.446 sono riportate le formule per calcolare la frequenza in KHz o la capacità C1 in nanofarad.

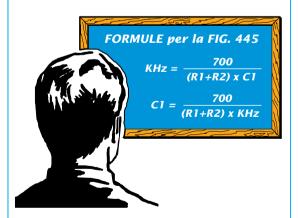
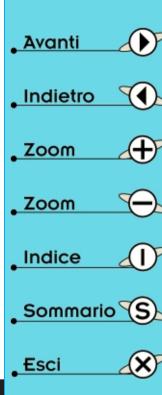


Fig.446 II valore delle resistenze R1-R2 deve essere espresso in kiloohm e la capacità del condensatore C1 in nanofarad.



Supponendo di voler ottenere una frequenza di 12 KHz pari a 12.000 hertz, per calcolare il valore del condensatore C1 vi consigliamo di eseguire due operazioni: una con la sola resistenza R1 e una con la somma delle resistenze R1+R2 per verificare se il risultato che si ottiene rientra in un valore di capacità standard:

 $700:(0.82 \times 12) = 71$ nanofarad

 $700:(0.92 \times 12) = 63$ nanofarad

Poiché nessuno di questi due valori è standard possiamo scegliere una capacità compresa tra 71 e 63 nanofarad, cioè il valore standard di 68 nanofarad pari a 68.000 picofarad.

Se ruotiamo il trimmer R2 in modo da cortocircuitare tutta la sua resistenza, inseriremo nel circuito il solo valore di R1 pari a 0,82 kiloohm e quindi otterremo una frequenza di:

 $700: (0.82 \times 68) = 12.55 \text{ kilohertz}$

Se ruotiamo il trimmer R2 in modo da inserire tutta la sua resistenza, il valore ohmico totale di 0,92 kiloohm (R1+R2) ci consentirà di ottenere una frequenza di:

 $700: (0.92 \times 68) = 11.18 \text{ kilohertz}$

Nella **Tabella N.23** riportiamo i valori in **KHz** delle frequenze che si ottengono ruotando il trimmer **R2** dal suo valore minimo al suo massimo e utilizzando per **C1** dei valori di capacità **standard**.

Nel caso si volesse ottenere un'escursione di frequenza molto più ampia di quanto riportato nella **Tabella N.23**, si potrebbe usare per **R1** un valore di **470 ohm** e per **R2** un trimmer da **470 ohm**.

Con questi valori ohmici e inserendo nell'oscillatore un condensatore da **68 nanofarad**, se ruotiamo il trimmer **R2** in modo da cortocircuitare tutta la sua resistenza inseriremo nel circuito il solo valore di **R1** pari a **0,47 kiloohm** e quindi otterremo una frequenza di:

 $700:(0.47 \times 68) = 21.90 \text{ kilohertz}$

Se ruotiamo il trimmer R2 in modo da inserire tutta la sua resistenza, il valore ohmico totale di 0,94 kiloohm (R1+R2) ci consentirà di ottenere una frequenza di:

 $700: (0,94 \times 68) = 10,95 \text{ kilohertz}$

TABELLA N.23

capacità	Frequenza	
condensatoreC1	massima	minima
1,0 nanofarad	da 853 KHz	a 760 KHz
1,5 nanofarad	da 569 KHz	a 507 KHz
2,2 nanofarad	da 388 KHz	a 345 KHz
2,7 nanofarad	da 316 KHz	a 281 KHz
3,3 nanofarad	da 258 KHz	a 230 KHz
3,9 nanofarad	da 219 KHz	a 195 KHz
4,7 nanofarad	da 181 KHz	a 162 KHz
5,6 nanofarad	da 152 KHz	a 136 KHz
6,8 nanofarad	da 125 KHz	a 112 KHz
8,2 nanofarad	da 104 KHz	a 93 KHz
10 nanofarad	da 85 KHz	a 76 KHz
18 nanofarad	da 47 KHz	a 42 KHz
22 nanofarad	da 39 KHz	a 35 KHz
33 nanofarad	da 26 KHz	a 23 KHz
39 nanofarad	da 22 KHz	a 20 KHz
47 nanofarad	da 18 KHz	a 16 KHz
56 nanofarad	da 15 KHz	a 14 KHz
68 nanofarad	da 13 KHz	a 11 KHz
82 nanofarad	da 10 KHz	a 9 KHz
100 nanofarad	da 8 KHz	a 7,6 KHz
120 nanofarad	da 7 KHz	a 6,3 KHz
180 nanofarad	da 5 KHz	a 4,2 KHz
220 nanofarad	da 4 KHz	a 3,4 KHz
470 nanofarad	da 1,8 KHz	a 1,6 KHz
560 nanofarad	da 1,5 KHz	a 1,3 KHz
680 nanofarad	da 1,2 KHz	a 1,1 KHz
820 nanofarad	da 1,0 KHz	a 0,9 KHz

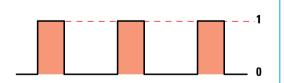
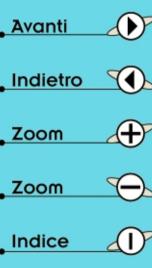


Fig.447 II segnale ad onda quadra che fuoriesce dall'oscillatore di fig.445 non ha un duty-cycle del 50%. Vale a dire che il tempo in cui l'impulso rimane a livello logico 1 non risulta identico al tempo in cui rimane a livello logico 0. Anche se il duty-cycle non è del 50%, il valore della frequenza in uscita non varia.



Sommaria

Esci

OSCILLATORE con 3 INVERTER TTL non triggerati

Per realizzare un oscillatore digitale con un integrato TTL tipo SN.7404 o con l'integrato HC/Mos tipo 74HC04 (vedi fig.448), contenente al suo interno 6 inverter non triggerati, dobbiamo utilizzare 3 inverter collegandoli come visibile in fig.449.

Per conoscere il valore della **frequenza** generata da questo oscillatore usiamo la formula:

$KHz = 470 : [(R1 + R2 kiloohm) \times C1 nanofarad]$

La **frequenza** che otteniamo con questa formula è sempre molto approssimativa a causa delle **tolle-ranze** delle resistenze e del condensatore.

Anche per questo oscillatore il valore ohmico totale di R1+R2 non deve mai superare i 1.000 ohm, quindi per R1 conviene scegliere un valore di 820 ohm e per R2 un trimmer da 100 ohm in modo da avere un valore totale di 920 ohm.

Nella **formula** il valore delle resistenze **R1-R2** deve essere sempre espresso in **kiloohm** e quello del condensatore **C1** in **nanofarad**.

Il valore della **frequenza**, che viene espresso in **kilohertz**, può essere convertito in **hertz** se moltiplicato per **1.000**.

Sapendo quale **frequenza** in **KHz** desideriamo prelevare da questo oscillatore e conoscendo già il valore delle resistenze **R1-R2**, possiamo calcolare il valore da assegnare al condensatore **C1** utilizzando questa formula:

C1 nanofarad = 470 : [(R1 + R2 kiloohm) x KHz]

Supponendo di voler ottenere una frequenza di 12 KHz pari a 12.000 hertz, eseguiremo le due solite operazioni, una con la sola resistenza R1 e una con la somma di R1+R2, in modo da verificare quale dei due risultati rientra in un valore di capacità standard:

 $470: (0.82 \times 12) = 47 \text{ nanofarad}$

 $470: (0.92 \times 12) = 42 \text{ nanofarad}$

In questo caso possiamo scegliere il valore standard di **47 nanofarad** pari a **47.000 picofarad**.

Se ruotiamo il trimmer R2 in modo da cortocircuitare tutta la sua resistenza, inseriremo nel circuito il solo valore di R1 pari a 0,82 kiloohm e quindi ot-

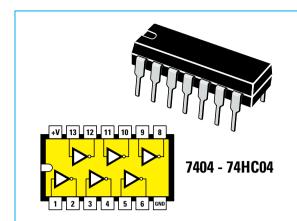


Fig.448 Nel disegno riportiamo le connessioni viste da sopra dei terminali degli integrati 7404 e 74HC04, rivolgendo la tacca di riferimento a U presente sul loro corpo verso sinistra.

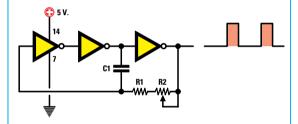


Fig.449 Schema elettrico di un oscillatore che utilizza 3 degli Inverter NON triggerati contenuti all'interno degli integrati 7404 o 74HC04. In fig.450 sono riportate le formule per calcolare la frequenza in KHz o la capacità di C1 espressa in nanofarad.

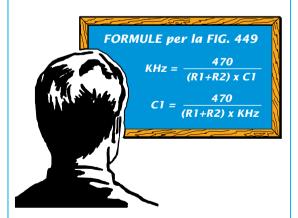
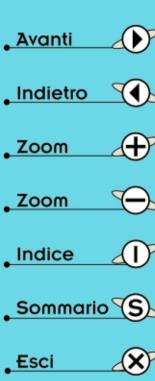


Fig.450 II valore delle resistenze R1-R2 deve essere espresso in kiloohm e la capacità del condensatore C1 in nanofarad.



terremo una freguenza di:

 $470: (0.82 \times 47) = 12.19 \text{ kilohertz}$

Se ruotiamo il trimmer R2 in modo da inserire tutta la sua resistenza, il valore ohmico totale di 0,92 kiloohm (R1+R2) ci consentirà di ottenere una frequenza di:

 $470: (0.92 \times 47) = 10.86 \text{ kilohertz}$

Nella **Tabella N.24** riportiamo i valori in **KHz** delle frequenze che si ottengono ruotando il trimmer **R2** dal suo valore minimo al suo massimo e utilizzando per **C1** dei valori di capacità **standard**.

TABELLA N.24

capacità	Erogu	uenza
condensatoreC1	massima	minima
1,0 nanofarad	da 573 KHz	a 511 KHz
1,5 nanofarad	da 382 KHz	a 340 KHz
2,2 nanofarad	da 260 KHz	a 232 KHz
2,7 nanofarad	da 212 KHz	a 189 KHz
3,3 nanofarad	da 174 KHz	a 155 KHz
3,9 nanofarad	da 147 KHz	a 131 KHz
4,7 nanofarad	da 122 KHz	a 109 KHz
5,6 nanofarad	da 102 KHz	a 91 KHz
6,8 nanofarad	da 84 KHz	a 75 KHz
8,2 nanofarad	da 70 KHz	a 62 KHz
10 nanofarad	da 57 KHz	a 51 KHz
18 nanofarad	da 32 KHz	a 28 KHz
22 nanofarad	da 26 KHz	a 23 KHz
33 nanofarad	da 17 KHz	a 15 KHz
39 nanofarad	da 14 KHz	a 13 KHz
47 nanofarad	da 12 KHz	a 11 KHz
56 nanofarad	da 10 KHz	a 9 KHz
68 nanofarad	da 8,4 KHz	a 7,5 KHz
82 nanofarad	da 6,9 KHz	a 6,2 KHz
100 nanofarad	da 5,7 KHz	a 5,1 KHz
120 nanofarad	da 4,8 KHz	a 4,2 KHz
180 nanofarad	da 3,2 KHz	a 2,8 KHz
220 nanofarad	da 2,6 KHz	a 2,3 KHz
470 nanofarad	da 1,2 KHz	a 1,0 KHz
560 nanofarad	da 1,0 KHz	a 0,9 KHz
680 nanofarad	da 0,8 KHz	a 0,7 KHz
820 nanofarad	da 0,7 KHz	a 0,6 KHz

Nel caso si volesse ottenere un'escursione di frequenza più ampia di quanto riportato nella **Tabel-** la N.24, si potrebbe usare per R1 un valore di 470 ohm e per R2 un trimmer da 470 ohm.

Adoperando questi due valori ohmici e inserendo in questo oscillatore un condensatore da 47 nanofarad, se ruotiamo il trimmer R2 in modo da cortocircuitare tutta la sua resistenza inseriremo nel circuito il solo valore di R1 pari a 0,47 kiloohm e quindi otterremo una frequenza di:

 $470: (0,47 \times 47) = 21,27 \text{ kilohertz}$

Se ruotiamo il trimmer R2 in modo da inserire tutta la sua resistenza, il valore ohmico totale di 0,94 kiloohm (R1+R2) ci consentirà di ottenere una frequenza di:

 $470:(0.94 \times 47) = 10.63 \text{ kilohertz}$

Anche questo oscillatore, come il precedente, genera delle onde quadre con un **duty-cycle**, cioè con un rapporto tra le due semionde, che non è esattamente del **50%** (vedi fig.447).

OSCILLATORE con 2 INVERTER TTL non triggerati

Con un integrato TTL tipo SN.7404 o con un HC/Mos tipo 74HC04 possiamo realizzare anche un oscillatore in grado di fornirci un'onda quadra con un duty-cycle del 50% (vedi fig.451) utilizzando solo 2 inverter.

Per calcolare il valore della **frequenza**, sempre espressa in **kilohertz**, generata da questo oscillatore, utilizziamo questa formula:

KHz = 470: (R1 kiloohm x C1 nanofarad)

In questo oscillatore si devono sempre usare due valori identici per le resistenze siglate **R1** e due capacità identiche per i condensatori siglati **C1**.

Sapendo quale **frequenza** in **KHz** vogliamo ottenere e conoscendo già il valore delle resistenze **R1**, possiamo calcolare il valore da assegnare ai condensatori **C1** utilizzando questa formula:

C1 nanofarad = 470 : (R1 kiloohm x KHz)

Supponendo di voler ottenere una frequenza di 12 KHz pari a 12.000 hertz utilizzando due resistenze R1 da 0,47 kiloohm pari a 470 ohm, per i condensatori C1 dovremo scegliere una capacità di:

 $470: (0,47 \times 12) = 83,33$ nanofarad

Poiché questo valore **non** è standard, possiamo scegliere **82 nanofarad** pari a **82.000 picofarad**.











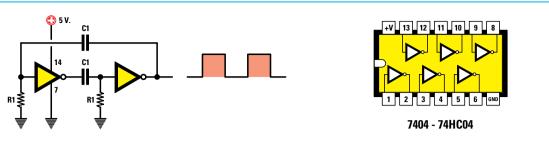


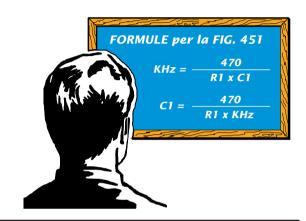
Fig.451 Utilizzando sempre gli integrati 7404 o 74HC04, contenenti 6 inverter NON triggerati, è possibile realizzare un oscillatore con solo 2 inverter. In questo schema i valori delle resistenze R1, così come delle capacità C1, devono essere identici.

Con questo valore di capacità **standard** otteniamo una frequenza di:

 $470: (0,47 \times 82) = 12,19 \text{ kilohertz}$

A causa delle **tolleranze** delle resistenze e dei condensatori, questa frequenza potrà risultare compresa tra gli **11** e i **13** KHz.

Nota: Nelle formule riportate nella lavagna a destra, il valore delle resistenze **R1** è espresso in **kiloohm** e quello delle capacità **C1** in **nanofarad**.



OSCILLATORE con 1 INVERTER C/Mos di tipo triggerato

Oltre agli integrati **TTL** e **HC/Mos**, va presa in considerazione anche un'altra categoria di integrati, i **C/Mos**, che possiamo ugualmente utilizzare per realizzare degli oscillatori digitali.

Se vogliamo realizzare un oscillatore con un solo **inverter** (vedi fig.453), dobbiamo adoperare un **C/Mos** tipo **40106** o altri equivalenti, che contiene al suo interno **6 inverter triggerati** (vedi fig.452).

Poiché un integrato **C/Mos** può essere alimentato con una tensione compresa tra un minimo di **5 volt** e un massimo di **18 volt**, va sottolineato che la **frequenza** di un oscillatore **C/Mos** si riesce a variare non solo modificando i valori delle resistenze **R1-R2** oppure la capacità del condensatore **C1**, ma anche i **volt** della tensione di alimentazione. Più **aumenta** il valore della tensione più **diminui-sce** il valore della frequenza.

Se alimentiamo l'oscillatore con una **tensione** di **5 volt**, per conoscere la frequenza generata dobbiamo usare questa formula:

KHz = 1.650 : [(R1+R2 kiloohm) x C1 nanofarad]

Se alimentiamo l'oscillatore con una **tensione** di **12 volt**, per conoscere la frequenza generata dobbiamo usare questa formula:

KHz = 1.100 : [(R1+R2 kiloohm) x C1 nanofarad]

Se alimentiamo l'oscillatore con una **tensione** di **15 volt**, per conoscere la frequenza generata dobbiamo usare questa formula:

KHz = 1.000 [(R1+R2 kiloohm) x C1 nanofarad]

A differenza degli schemi con integrati TTL, in cui il valore delle resistenze R1+R2 non poteva superare un massimo di 1.000 ohm pari a 1 kiloohm, utilizzando gli integrati C/Mos il valore di queste due resistenze può raggiungere anche un massimo di 820.000 ohm pari a 820 kiloohm.

Per la resistenza R1 possiamo quindi usare qualsiasi valore compreso tra 4.700 e 820.000 ohm e se poi colleghiamo in serie a questa resistenza un trimmer da 470 - 8.200 ohm, potremo tarare finemente il valore della frequenza generata.

Nella Tabella N.25 riportiamo un esempio di come

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

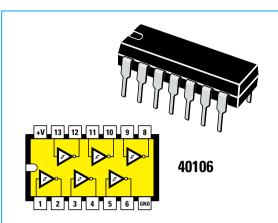


Fig.452 All'interno dell'integrato C/Mos tipo 40106 sono presenti 6 Inverter di tipo triggerato. Nel disegno riportiamo le connessioni dei terminali viste da sopra rivolgendo la tacca di riferimento a U presente sul suo corpo verso sinistra.

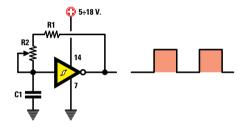


Fig.453 Schema elettrico di un oscillatore che possiamo realizzare con l'integrato C/Mos tipo 40106 utilizzando un solo Inverter di tipo triggerato. In fig.454 sono riportate le formule per calcolare la frequenza in KHz o la capacità di C1 in nanofarad.

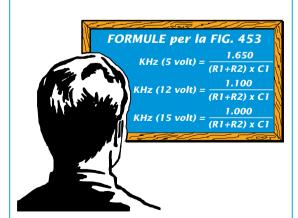


Fig.454 II valore delle resistenze R1-R2 deve essere espresso in kiloohm e la capacità del condensatore C1 in nanofarad.

cambiano i valori della **frequenza** alimentando l'integrato **C/Mos** a **5 - 12 - 15 volt**, utilizzando un condensatore di capacità standard da **10 nanofarad** e variando il valore della sola resistenza **R1** oppure del trimmer **R2**.

Se si vogliono utilizzare dei condensatori o delle resistenze di diverso valore, si può ricavare la **frequenza** espressa in **KHz** utilizzando le tre formule che abbiamo riportato sopra.

TABELLA N.25

CAPACITA' C1 = 10 nanofarad pari a 10.000 pF

R1+R2 in kiloohm	Tensione di alimentazione 5 volt 12 volt 15 volt		
4,7	35,1 KHz	23,4 KHz	21,2 KHz
10	16,5 KHz	11,0 KHz	10,0 KHz
22	7,5 KHz	5,0 KHz	4,5 KHz
47	3,5 KHz	2,3 KHz	2,1 KHz
56	2,9 KHz	1,9 KHz	1,7 KHz
68	2,4 KHz	1,6 KHz	1,4 KHz
82	2,0 KHz	1,3 KHz	1,2 KHz
100	1,6 KHz	1,1 KHz	1,0 KHz
220	0,75 KHz	0,50 KHz	0,45 KHz
470	0,35 KHz	0,23 KHz	0,21 KHz
820	0,20 KHz	0,13 KHz	0,12 KHz

A differenza dell'identico oscillatore realizzato con un integrato TTL o HC/Mos (vedi fig.444), questo che utilizza un C/Mos fornisce in uscita un'onda quadra con un duty-cycle del 50%.

OSCILLATORE con 3 INVERTER C/Mos non triggerati

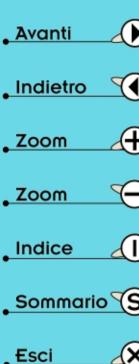
Per poter realizzare un oscillatore con un integrato **C/Mos** tipo **4069** o altri equivalenti contenente al suo interno **6 inverter non triggerati** (vedi fig.455), ci occorrono **3 inverter** che collegheremo come visibile in fig.456.

Anche con questo schema si riesce a variare la **frequenza** generata dall'oscillatore modificando i valori delle resistenze **R1-R2** oppure del condensatore **C1** o anche i **volt** di alimentazione.

Più **aumenta** il valore della tensione più **diminuisce** il valore della frequenza.

Se alimentiamo l'oscillatore con una **tensione** di **5 volt**, per conoscere la frequenza generata dobbiamo usare questa formula:

KHz = 630 : [(R1+R2 kiloohm) x C1 nanofarad]



Se alimentiamo l'oscillatore con una **tensione** di **12 volt**, per conoscere la frequenza generata dobbiamo usare questa formula:

$KHz = 660 : [(R1+R2 kiloohm) \times C1 nanofarad]$

Se alimentiamo l'oscillatore con una **tensione** di **15 volt**, per conoscere la frequenza generata dobbiamo usare questa formula:

KHz = 690 : [(R1+R2 kiloohm) x C1 nanofarad]

Con tutti gli integrati **C/Mos** il valore delle resistenze **R1+R2** può tranquillamente arrivare a **820.000** ohm pari a **820 kiloohm**.

Nella **Tabella N.26** riportiamo un esempio di come cambiano i valori della **frequenza** alimentando l'integrato **C/Mos** a **5 - 12 - 15 volt**, utilizzando un condensatore di capacità standard da **10 nanofarad** e variando il valore della sola resistenza **R1** oppure del trimmer **R2**.

Se si vogliono utilizzare dei condensatori o delle resistenze di diverso valore, si può ricavare la **frequenza** espressa in **KHz** utilizzando le tre formule che abbiamo riportato sopra.

TABELLA N.26

CAPACITA' C1 = 10 nanofarad pari a 10.000 pF

R1+R2 in kiloohm	Tensione di alimentazione 5 volt 12 volt 15 volt		tazione 15 volt
4,7	13,4 KHz	14,0 KHz	14,7 KHz
10	6,30 KHz	6,60 KHz	6,90 KHz
22	2,86 KHz	3,00 KHz	3,13KHz
47	1,34 KHz	1,40 KHz	1,46 KHz
56	1,12 KHz	1,17 KHz	1,23 KHz
68	0,92 KHz	0,97 KHz	1,01 KHz
82	0,76 KHz	0,80 KHz	0,84 KHz
100	0,63 KHz	0,66 KHz	0,69 KHz
220	0,28 KHz	0,30 KHz	0,31 KHz
470	0,13 KHz	0,14 KHz	0,15 KHz
820	0,07 KHz	0,08 KHz	0,08 KHz

OSCILLATORE con 2 INVERTER C/Mos non triggerati

Con un integrato **C/Mos** tipo **4069** contenente al suo interno **6 inverter non triggerati**, possiamo realizzare un oscillatore con **2** soli **inverter** (vedi fig.459), in grado di fornirci un'onda quadra con un **duty-cycle** del **50%**.

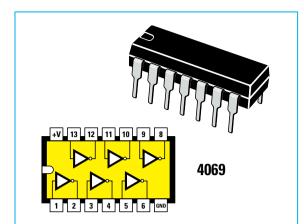


Fig.455 All'interno dell'integrato C/Mos tipo 4069 sono presenti 6 Inverter di tipo NON triggerato. Nel disegno riportiamo le connessioni dei terminali viste da sopra rivolgendo la tacca di riferimento a U presente sul suo corpo verso sinistra.

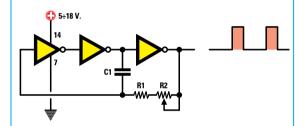


Fig.456 Schema elettrico di un oscillatore che utilizza 3 degli Inverter NON triggerati contenuti all'interno dell'integrato 4069. In fig.457 sono riportate le formule per calcolare la frequenza in KHz o la capacità di C1 espressa in nanofarad.

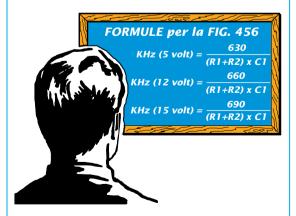


Fig.457 II valore delle resistenze R1-R2 deve essere espresso in kiloohm e la capacità del condensatore C1 in nanofarad.

Avanti
Indietro
Zoom
Zoom
Indice
Indice
Sommario
S

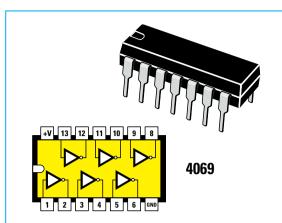


Fig.458 In questa figura riportiamo nuovamente le connessioni viste da sopra dell'integrato C/Mos tipo 4069 con la tacca di riferimento a U rivolta a sinistra.

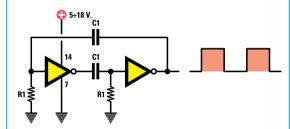


Fig.459 Con l'integrato C/Mos tipo 4069, contenente al suo interno 6 Inverter di tipo NON triggerato, è possibile realizzare un oscillatore utilizzando solo 2 inverter. In questo schema i valori delle resistenze R1, come anche le capacità dei condensatori C1, devono essere identici.

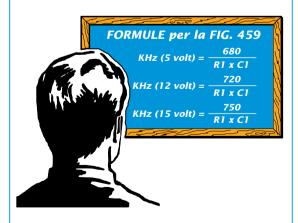


Fig.460 Il valore delle resistenze R1 deve essere espresso in kiloohm e quello delle capacità C1 in nanofarad.

Anche in questo schema si riesce a variare la **frequenza** generata dall'oscillatore modificando i valori delle resistenze **R1** oppure dei condensatori **C1** o anche i **volt** di alimentazione.

Più aumenta il valore della tensione più diminuisce il valore della frequenza.

Se alimentiamo l'oscillatore con una **tensione** di **5 volt**, per conoscere la frequenza generata dobbiamo usare questa formula:

KHz = 680 : (R1 kiloohm x C1 nanofarad)

Se alimentiamo l'oscillatore con una **tensione** di **12 volt**, per conoscere la frequenza generata dobbiamo usare questa formula:

KHz = 720 : (R1 kiloohm x C1 nanofarad)

Se alimentiamo l'oscillatore con una **tensione** di **15 volt**, per conoscere la frequenza generata dobbiamo usare questa formula:

KHz = 750 : (R1 kiloohm x C1 nanofarad)

Il valore delle resistenza R1 può raggiungere, con questo oscillatore C/Mos, un valore massimo di 820.000 ohm pari a 820 kiloohm.

Nella **Tabella N.27** riportiamo un esempio di come cambiano i valori della **frequenza** alimentando l'integrato **C/Mos** a **5 - 12 - 15 volt**, utilizzando due condensatori di capacità standard da **10 nanofarad** e variando il valore della sola resistenza **R1**.

TABELLA N.27

CAPACITA' C1 = 10 nanofarad pari a 10.000 pF

Valore R1 in kiloohm	Tensione di alimentazione 5 volt 12 volt 15 volt		tazione 15 volt
4,7	14,4 KHz	15,3 KHz	15,9 KHz
10	6,80 KHz	7,20 KHz	7,50 KHz
22	3,09 KHz	3,27 KHz	3,40 KHz
47	1,44 KHz	1,53 KHz	1,59 KHz
56	1,21 KHz	1,25 KHz	1,34 KHz
68	1,00 KHz	1,05 KHz	1,10 KHz
82	0,83 KHz	0,85 KHz	0,91 KHz
100	0,68 KHz	0,70 KHz	0,75 KHz
220	0,30 KHz	0,32 KHz	0,34 KHz
470	0,14 KHz	0,15 KHz	0,16 KHz
820	0,08 KHz	0,08 KHz	0,09 KHz











OSCILLATORE con un integrato NE.555

Un oscillatore ad **onda quadra** si può ottenere anche utilizzando l'integrato **timer** siglato **NE.555** (vedi fig.461) che può essere alimentato con una tensione che da un minimo di **5 volt** può raggiungere un massimo di **18 volt**.

Per variare la **frequenza** dello schema riportato in fig.462 è sufficiente variare il valore delle resistenze **R1-R2** oppure quello del condensatore **C1**.

Conoscendo i valori di R1-R2 in kiloohm e la capacità del condensatore C1 in nanofarad, possiamo calcolare il valore in KHz della frequenza generata utilizzando questa formula:

$KHz = 1,44 : [(R1 + R2 + R2) \times C1]$

In questa formula dobbiamo **sommare** due volte il valore della resistenza **R2**, collegata tra i piedini **7** e **2-6** dell'integrato **NE.555**.

Realizzando ad esempio un circuito con questi valori di componenti:

R1 = 2.200 ohm pari a 2,2 kiloohm

R2 = 4.700 ohm pari a **4,7 kiloohm**

C1 = 1.000 pF pari a 1 nanofarad

dal piedino d'uscita 3 dell'integrato **NE.555** preleviamo una **frequenza** di:

$$1,44 : [(2,2 + 4,7 + 4,7) \times 1] = 0,124 \text{ KHz}$$

Moltiplicandola per 1.000, possiamo convertire questa frequenza da kilohertz in hertz ottenendo così 124 hertz.

Tenete presente che con l'integrato **NE.555** il valore della frequenza d'uscita **non varia** al variare della tensione di alimentazione.

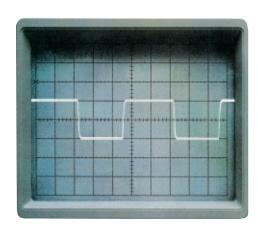




Fig.461 Con un integrato NE.555 è possibile realizzare un oscillatore ad onda quadra in grado di lavorare fino a una frequenza massima di circa 500 kilohertz.

NE 555

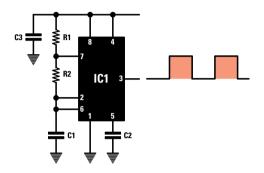


Fig.462 Schema elettrico di un oscillatore che utilizza l'integrato NE.555. In questo schema non dobbiamo usare per la resistenza R1 un valore minore di 1.000 ohm. Per C2 possiamo usare una capacità di 10.000 picofarad e per C3 una capacità di 100.000 picofarad. Nella fig.463 trovate la formula per calcolare il valore della frequenza che fuoriesce dal piedino 3.

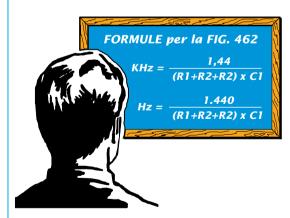
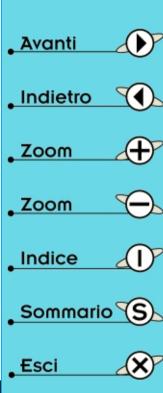


Fig.463 II valore delle resistenze R1-R2 deve essere espresso in kiloohm e la capacità del condensatore C1 in nanofarad. Un valore in ohm può essere convertito in kiloohm dividendolo per 1.000; una capacità in picofarad può essere convertita in nanofarad dividendola sempre per 1.000



Gli **integrati digitali** vengono utilizzati anche per far oscillare i **quarzi** fino a una frequenza massima di circa **15 MHz**.

Questi oscillatori vengono normalmente impiegati per generare delle frequenze molto stabili, che risultano indispensabili per realizzare timer, orologi, frequenzimetri digitali ecc.

Tenete comunque presente che gli oscillatori digitali fanno oscillare un quarzo solo sulla sua frequenza fondamentale, quindi se adoperate un quarzo overtone in 3° o 5° armonica (vedi Lezione N.25) che sull'involucro riporti 27-71-80 MHz, non illudetevi di ottenere queste frequenze.

Un quarzo da **27 MHz** in **3° armonica** ci fornirà una frequenza di:

27:3=9 MHz

Un quarzo da **71 MHz** in **3° armonica** ci fornirà una frequenza di:

71:3=23,666 MHz

Un quarzo da **80 MHz** in **5° armonica** ci fornirà una frequenza di:

80:5=16 MHz

INTEGRATI TTL, HC/Mos e C/Mos

Se utilizziamo degli integrati TTL, la cui sigla inizia sempre con il numero 74, oppure degli integrati HC/Mos, la cui sigla inizia con 74HC, dovremo

sempre alimentarli con una tensione di **5 volt** e poiché sono molti **veloci**, potremo farli oscillare fino e oltre i **20 MHz**.

Se utilizziamo degli integrati **C/Mos**, la cui sigla inizia sempre con i numeri **40** o **45**, potremo alimentarli con una tensione minima di **5 volt** e una tensione massima di circa **16-18 volt**, ma poiché, rispetto ai precedenti, sono più **lenti**, non riusciremo mai a farli oscillare su frequenze maggiori a **4 Megahertz**.

Inoltre, negli oscillatori quarzati a **C/Mos** il valore della frequenza del **quarzo** non cambia, pur variando la tensione di alimentazione da **5** a **16 volt**.

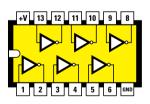
OSCILLATORE con 1 INVERTER HC/Mos

Per far oscillare un **quarzo** con un integrato **HC/Mos** tipo **74HC04** composto da **6 inverter non triggerati** (vedi fig.464), ci basta **1** solo **inverter** collegato come visibile in fig.466.

Con questo circuito si riesce a far oscillare qualsiasi tipo di **quarzo** fino a una frequenza massima di circa **25 MHz**.

Il compensatore **C2** da **10/60 pF**, posto tra la resistenza **R2** e la **massa**, serve non solo per cercare la giusta capacità che consentirà al quarzo di eccitarsi, ma anche per correggere leggermente la sua freguenza di oscillazione.

Questo integrato **HC/Mos** va alimentato con una tensione stabilizzata di **5 volt**.



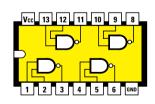
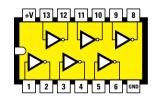


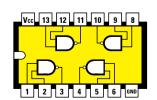
Fig.464 Connessioni viste da sopra degli integrati TTL e HC/Mos. Questi integrati vanno alimentati con una tensione stabilizzata di 5 volt.

7404 - 74HC04

7400 - 74HC00

Fig.465 Connessioni viste da sopra degli integrati C/Mos. Questi integrati possono essere alimentati con una tensione compresa tra 5 e 18 volt.



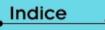


4069

4011

Avanti (





Zoom





OSCILLATORE con Nand tipo HC/Mos

Con un integrato **HC/Mos** tipo **74HC00** composto da **4 Nand** (vedi fig. 464), basta collegare insieme i **2 ingressi** per trasformare una porta **Nand** in una porta **inverter**.

Infatti se confrontate lo schema di fig.466 con quello di fig.467 non noterete nessuna differenza.

Con questo circuito si riesce a far oscillare qualsiasi tipo di **quarzo** fino a una frequenza massima di circa **25 MHz**.

Il compensatore **C2** da **10/60 pF**, posto tra la resistenza **R2** e la **massa** serve non solo per cercare la giusta capacità che consentirà al quarzo di eccitarsi, ma anche per correggere leggermente la sua frequenza di oscillazione.

Vi ricordiamo che tutti gli integrati **HC/Mos** vanno alimentati con una tensione stabilizzata di **5 volt**.

OSCILLATORE con 3 INVERTER TTL

Per riuscire a far oscillare un **quarzo** con un integrato **TTL** tipo **SN.7404** o altri equivalenti, che contiene al suo interno **6 inverter non triggerati** (vedi fig.464), dobbiamo utilizzare **3 inverter** collegandoli come visibile in fig.468.

Con questo circuito si riesce a far oscillare qualsiasi **quarzo** fino a una frequenza massima di circa **15 Megahertz**.

Se qualche quarzo ha difficoltà a oscillare, basterà ridurre il valore delle due resistenze R1-R2 portandole dagli attuali 680 ohm a soli 560 ohm.

Come abbiamo già avuto modo di ricordarvi, gli integrati **TTL** vanno sempre alimentati con una tensione di **5 volt**.

OSCILLATORE con INVERTER C/Mos

Se abbiamo un integrato **C/Mos** tipo **4069**, composto da **6 inverter non triggerati** (vedi fig.465), per realizzare un oscillatore noi possiamo utilizzare lo schema riportato in fig.469 modificando il solo valore della resistenza **R1** che da **4,7 Megaohm** andrà abbassato a **1,2-1,0 Megaohm**.

Ricordatevi comunque che gli oscillatori **C/Mos non** potranno mai far oscillare un **quarzo** la cui frequenza superi i **4 MHz**.

Gli integrati **C/Mos** vanno alimentati con una tensione non minore di **5 volt** né maggiore di **18 volt**.

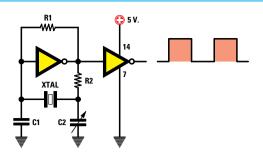


Fig.466 Utilizzando un solo inverter HC/Mos tipo 74HC04, noi riusciamo a far oscillare un qualsiasi quarzo utilizzando questo schema. Se utilizzate un integrato TTL tipo 7404 il circuito non funziona.

R1 = 4,7 Megaohm

R2 = 3.300 ohm

C1 = 33 pF ceramico

C2 = 10/60 pF compensatore

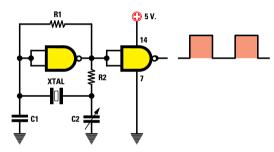


Fig.467 Collegando insieme i due ingressi di un Nand HC/Mos tipo 74HC00, lo trasformiamo in un Inverter, quindi questo schema risulta identico a quello riportato in fig.466. Se utilizzate un integrato TTL tipo 7400 il circuito non funziona.

R1 = 4,7 Megaohm

R2 = 3.300 ohm

C1 = 33 pF ceramico

C2 = 10/60 pF compensatore

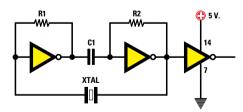
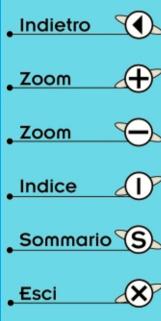


Fig.468 Per far oscillare un quarzo con un integrato TTL tipo 7404, dovete utilizzare 2 degli inverter contenuti al suo interno, collegandoli come visibile in figura.

R1 = 680 ohm

R2 = 680 ohm

C1 = 10.000 pF ceramico



297

Avanti

OSCILLATORE con Nand tipo C/Mos

Collegando insieme i **2 ingressi** di un integrato **C/Mos** tipo **4011** composto da **4 Nand** (vedi fig.465) trasformiamo le porte **Nand** in una porta **inverter**.

Infatti, se confrontate lo schema di fig.470 con quello di fig.471, non noterete nessuna differenza.

Sappiate che gli oscillatori a **C/Mos** riescono a far oscillare un **quarzo** solo se hanno una frequenza di lavoro minore di **4 MHz**.

Un qualsiasi oscillatore **C/Mos** può essere alimentato con una tensione compresa tra **5-18 volt**.

GLI ULTIMI CONSIGLI

In tutti i circuiti che utilizzano degli integrati digitali è buona norma applicare sempre tra il piedino positivo di alimentazione, indicato con la sigla Vcc, e quello di massa, indicato con la sigla GND, un condensatore che provveda a eliminare i disturbi spuri generati dalle commutazioni dei livelli sulle uscite delle porte logiche.

Questo condensatore, che normalmente risulta di **10.000 - 47.000 - 100.000 pF**, va saldato il più vicino possibile alle **piste** in **rame** che partono dallo **zoccolo** di ogni integrato.

LA TOLLERANZA dei QUARZI

Anche i **quarzi**, come qualsiasi altro componente elettronico, hanno una loro **tolleranza** e anche se si tratta di valori veramente **irrisori**, questa non permetterà mai di prelevare dalla loro uscita una **esattissima** frequenza.

Quindi non bisogna meravigliarsi se da un quarzo da 10 MHz, che in teoria dovrebbe fornire una esatta frequenza di 10.000.000 hertz, si ottiene invece una frequenza di 9.999.800 hertz oppure di 10.000.500 hertz.

A parte la **tolleranza**, i quarzi vengono influenzati anche dalla **temperatura**.

Se la temperatura aumenta, la frequenza scende di circa uno 0,003% per grado.

Se la temperatura **scende**, la **frequenza aumenta** di circa uno **0.003**% per grado.

Il **compensatore** che troviamo inserito in tutti gli oscillatori a quarzo, ci permetterà di correggere piccole tolleranze di poche **centinaia** di **hertz**.

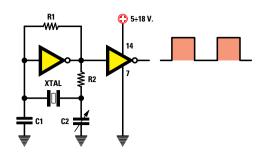


Fig.469 Utilizzando un integrato C/Mos tipo 4069, noi riusciamo a far oscillare un qualsiasi quarzo utilizzando un solo inverter. Rispetto allo schema di fig.466, dovremo abbassare il solo valore di R1.

R1 = 1,0 - 1,2 Megaohm

R2 = 2.700 ohm

C1 = 33 pF ceramico

C2 = 10/60 pF compensatore

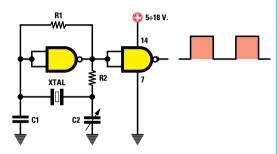


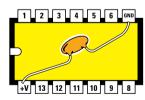
Fig.470 Collegando insieme i due ingressi di un Nand C/Mos tipo 4011, lo trasformiamo in un Inverter, quindi questo schema è identico a quello in fig.469.

R1 = 1.0 - 1.2 Megaohm

R2 = 2.700 ohm

C1 = 33 pF ceramico

C2 = 10/60 pF compensatore



INTEGRATO VISTO DA SOTTO

Fig.471 In un qualsiasi oscillatore che utilizza degli integrati digitali, siano essi TTL - HC/Mos - C/Mos, dobbiamo sempre applicare tra il terminale Vcc e il terminale GND un condensatore ceramico da 10.000 pF oppure da 47.000 o 100.000 pF in modo da eliminare tutti i disturbi spuri generati internamente dall'integrato.





Zoom







CONVERTIRE la gamma dei 27 MHz sulle ONDE MEDIE

Nella **Lezione N.27** vi abbiamo insegnato a realizzare un **trasmettitore** per la gamma **CB**, in grado d'inviare a diversi chilometri di distanza la vostra voce, ma, per poterla ascoltare, ora vi servirebbe un ricevitore per **Onde Corte** in grado di sintonizzarsi sulle freguenze comprese tra **26.9** e **27.4 MHz**.

Per non farvi acquistare un costoso ricevitore per Onde Corte, oggi vi insegniamo a trasformare una qualsiasi supereterodina per Onde Medie in un sensibile ricevitore per CB, applicando esternamente un circuito chiamato convertitore.

Una volta che l'avrete realizzato, scoprirete che sintonizzandovi sulle frequenze dei 600-1.100 KHz riuscirete ad ascoltare tutti i CB locali.

Precisiamo subito che le ore più propizie per ascoltarli sono quelle serali oppure i giorni festivi, poichè durante il giorno molti **CB** sono al lavoro. Se a qualche decina di chilometri da casa vostra passa un'autostrada, potrete ascoltare anche i **camionisti CB** che "chiacchierano" tra loro durante il viaggio.

Ovviamente, questo **convertitore** vi servirà anche per ascoltare il segnale del vostro **trasmettitore**, ma per farlo vi consigliamo di **non** tenere il ricevitore nella stessa stanza perchè, se alzerete leggermente il **volume**, udrete solo un **forte fischio** causato dal microfono che, amplificando il segnale emesso dall'altoparlante, genera una reazione.

CONVERTIRE i 27 MHz sulle ONDE MEDIE

Se avete letto attentamente la **Lezione N.26** dove abbiamo spiegato come funziona un ricevitore **supereterodina**, saprete già che **miscelando** due diverse **frequenze** se ne riesce ad ottenere una **terza** di valore completamente diverso.

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

Esci

Per convertire le frequenze dei CB sulla gamma delle Onde Medie, si sfrutta lo stesso principio della supereterodina, cioè si miscela la frequenza captata con un segnale prelevato da un oscillatore interno, in modo da ottenere una terza frequenza che rientri nella gamma dei 500-1.600 KHz.

Per spiegarvi come funziona questo **convertitore**, in fig.472 vi proponiamo uno schema "**teorico**".

Il primo **mosfet**, siglato **MFT1**, provvede ad amplificare il segnale dei **27 MHz** captato dall'antenna. Poichè sul terminale **S**ource di questo **mosfet** viene applicata una frequenza di **28 MHz** prelevata dallo stadio **oscillatore** composto dal **fet** siglato **FT1**, sul suo piedino d'uscita **D**rain saranno disponibili queste **quattro** frequenze:

F1 = la frequenza dei 27 MHz sintonizzata dalla bobina L1 e dal condensatore C1.

F2 = la frequenza dei 28 MHz generata dal quarzo XTAL applicato sullo stadio oscillatore FT1.

F3 = la frequenza ottenuta dalla somma di F1+F2, cioè 27 + 28 = 55 MHz.

F4 = la frequenza ottenuta dalla **sottrazione F2-F1**, vale a dire **28 - 27 = 1 MHz**.

Poichè nel Drain del mosfet MFT1 è inserita una MF1 che si accorda su una banda compresa tra 0,6-1,1 MHz, dal suo secondario viene prelevata la sola frequenza F4 ottenuta dalla sottrazione F2-F1.

Tutte le altre frequenze, cioè i **27-28-55 MHz**, sono automaticamente ignorate e scartate.

Sempre nella **Lezione N.26** abbiamo affermato che l'oscillatore di una supereterodina deve generare una frequenza maggiore rispetto a quella della sintonia, in modo da ottenere dalla loro differenza una frequenza fissa, che può risultare di **455** KHz oppure di **10,7** MHz.

Quindi, se variamo la frequenza di **sintonia** di una supereterodina, dobbiamo automaticamente variare anche la frequenza dell'**oscillatore** locale.

Osservando invece lo schema elettrico di fig.472, si può notare che la frequenza dell'**oscillatore** di questo convertitore rimane sempre **fissa** sul valore di **28 MHz** (vedi **XTAL**).

Tenendo fissa la frequenza dello stadio oscillatore, per convertire la frequenza captata in una terza frequenza, è necessario variare la frequenza della MF1.

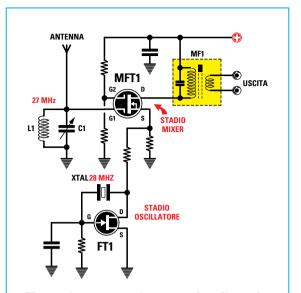


Fig.472 In questo schema teorico, il mosfet MFT1 amplifica il segnale dei 27 MHz captato dall'antenna e lo miscela con la frequenza dei 28 MHz generata dallo stadio oscillatore composto dal fet FT1.

Come spiegato nell'articolo, dal Drain del

Come spiegato nell'articolo, dal Drain de mosfet MFT1 fuoriescono 4 frequenze.

Nella **prima** colonna della **Tabella N.28** è riportata la **F2**, cioè la frequenza dei **28 MHz** generata dallo stadio **oscillatore**, nella **seconda** colonna la frequenza **F1** che giunge sull'ingresso del **convertitore** e nella **terza** colonna la frequenza che si ottiene **sottraendo** da **F2** il valore della **F1**.

TABELLA N.28

Frequenza Oscillatore F2	Frequenza da ricevere F1	Frequenza di conversione F2-F1
28.000 KHz	26.900 KHz	1.100 KHz
28.000 KHz	26.950 KHz	1.050 KHz
28.000 KHz	27.000 KHz	1.000 KHz
28.000 KHz	27.050 KHz	950 KHz
28.000 KHz	27.100 KHz	900 KHz
28.000 KHz	27.150 KHz	850 KHz
28.000 KHz	27.200 KHz	800 KHz
28.000 KHz	27.250 KHz	750 KHz
28.000 KHz	27.300 KHz	700 KHz
28.000 KHz	27.350 KHz	650 KHz
28.000 KHz	27.400 KHz	600 KHz

Nota: in questa Tabella abbiamo inserito le frequenze espresse in **KHz** anzichè in **MHz**, per ottenere, nella **terza** colonna, il valore della frequenza sulla quale dobbiamo sintonizzare il ricevitore per **Onde Medie** per ricevere la frequenza **F2-F1**.



Zoom







Quindi se sintonizziamo il ricevitore **Onde Medie** sui **600 KHz**, per sapere su quale frequenza siamo sintonizzati dobbiamo **sottrarre** questo numero ai **28.000 KHz** del **quarzo**:

28.000 - 600 = 27.400 KHz

Così, se captiamo un **CB** sintonizzando il ricevitore **Onde Medie** sulla frequenza degli **850 KHz**, sapremo che questo trasmette sui:

28.000 - 850 = 27.150 KHz

Se captiamo un secondo **CB** sintonizzando il ricevitore delle **Onde Medie** sulla frequenza dei **1.000 KHz**, sapremo che questo trasmette sui:

28.000 - 1.000 = 27.000 KHz

Pertanto, variando la sintonia del ricevitore per Onde Medie da 600 KHz fino a 1.100 KHz, riusciremo ad ascoltare tutti i CB locali.

In pratica, utilizzando questo **convertitore** avremo a disposizione una **supereterodina** a **doppia conversione**.

Infatti, la **prima conversione** viene eseguita dal **convertitore**, che provvede a convertire tutte le frequenze dei **26.900-27.400** KHz in un valore di **media frequenza** compreso tra **600-1.100** KHz.

La seconda conversione viene compiuta dal ricevitore per Onde Medie, che provvede a convertire i 600-1.100 KHz sul valore della sua media frequenza, normalmente pari a 455 KHz.

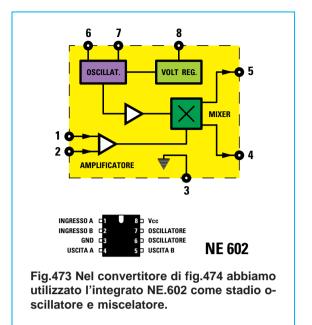
SCHEMA ELETTRICO

Passando dallo schema **teorico** di fig.472 al definitivo riportato in fig.474 si può notare che, per realizzarlo, occorrono un **fet** tipo **J.310** (vedi **FT1**) e un integrato siglato **NE.602** (vedi **IC1**), provvisto internamente di uno stadio **preamplificatore**, uno stadio **oscillatore** e uno stadio **miscelatore** (vedi fig.473).

Il primo fet **FT1** viene utilizzato come stadio preamplificatore **RF** con **G**ate a **massa**, per avere sul suo **S**ource un valore d'**impedenza** che si aggiri normalmente intorno ai **50-70 ohm**.

Il segnale captato dall'antenna, prima di raggiungere l'ingresso Source, passa attraverso un filtro passa-banda (vedi JAF1-JAF2), che provvede a lasciar passare le sole frequenze dei 26-28 MHz.

Tutte le frequenze minori di 26 MHz o maggiori di



28 MHz non verranno amplificate, perchè **non** riusciranno a raggiungere il **S**ource del fet.

Osservando lo schema elettrico di fig.474 si può notare che, in **parallelo** alla bobina **JAF1** del primo filtro, sono collegati in **serie** una capacità di **33 pF** (vedi **C1**) con una capacità di **220 pF** (vedi **C2**).

Queste due capacità di 33-220 pF servono solo per adattare l'alta l'impedenza del circuito di sintonia, che si aggira sui 3.000 ohm, con la bassa impedenza dell'antenna che normalmente si aggira intorno ai 50-52 ohm.

Per ricavare il valore di **C1-C2**, bisogna eseguire queste semplici operazioni:

1° operazione - Calcolare quale capacità si dovrebbe applicare in parallelo alla bobina JAF1 del valore di 1 microhenry, per poterla sintonizzare sulla frequenza centrale dei 27 MHz, utilizzando questa formula:

$pF = 25.300 : (MHz \times MHz \times microhenry)$

Inserendo nella formula la **frequenza** in **MHz** e il valore della **JAF1** in **microhenry** otteniamo:

 $25.300 : (27 \times 27 \times 1) = 34,7 \text{ picofarad}$

Questo sarebbe il valore di capacità da collegare in parallelo alla bobina JAF1, per poterla sintonizzare sulla frequenza centrale dei 27 MHz.

2° operazione - Sapendo che l'impedenza alle e-

Indietro

Zoom

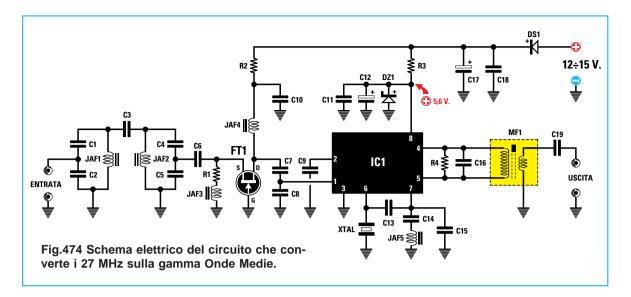
Zoom

Indice

Sommario

Sommario

Esci



stremità della bobina JAF1 risulta di circa 3.000 ohm, per poterla adattare sul valore di 50-52 ohm dell'antenna, bisogna realizzare un partitore capacitivo; per calcolare il valore dei due condensatori C1-C2 dobbiamo prima conoscere quale rapporto esiste tra essi utilizzando la formula:

rapporto C1-C2 = $\sqrt{(3.000:51)-1}$

Come prima operazione eseguiremo la radice quadrata, poi sottrarremo 1:

$$\sqrt{(3.000:51)-1}$$
 = 6,669 rapporto C1-C2

3° operazione - Sapendo che per accordare la bobina **JAF1** sui **27 MHz** si dovrebbe applicare ai suoi capi una **capacità** di **34,7 picofarad**, ora che conosciamo il **rapporto** che deve esistere tra queste due capacità, possiamo calcolare il valore del condensatore **C2** utilizzando la formula:

C2 in pF = capacità C1 x rapporto

quindi per C2 dobbiamo utilizzare una capacità di:

 $34.7 \times 6.669 = 231.41 \text{ pF}$

Poichè i valori di **C1** e di **C2** non sono standard, scegliamo quelli più prossimi, quindi per **C1** usiamo **33 pF** e per **C2** usiamo **220 pF**.

La formula da svolgere per conoscere la capacità totale dei due condensatori C1-C2 collegati in serie, è la sequente:

capacità = (C1 x C2) : (C1 + C2)

 $(33 \times 220) : (33 + 220) = 28,69 pF$

ELENCO COMPONENTI LX.5043

R1 = 68 ohm

R2 = 100 ohm

R3 = 470 ohm

R4 = 10.000 ohm

C1 = 33 pF ceramico

C2 = 220 pF ceramico

C3 = 2,2 pF ceramico

C4 = 33 pF ceramico

C5 = 220 pF ceramico

C6 = 1.000 pF ceramico

C7 = 47 pF ceramico

C8 = 100 pF ceramico

C9 = 100.000 pF ceramico

C10 = 100.000 pF ceramico

C11 = 100.000 pF ceramico

C12 = 10 microF. elettrolitico

C13 = 22 pF ceramico

C14 = 1.000 pF ceramico

C15 = 47 pF ceramico

C16 = 100 pF ceramico

C17 = 47 microF. elettrolitico

C18 = 100.000 pF poliestere

C19 = 100 pF ceramico

JAF1 = impedenza 1 microhenry

JAF2 = impedenza 1 microhenry

JAF3 = impedenza 47 microhenry

JAF4 = impedenza 1 microhenry JAF5 = impedenza 1 microhenry

XTAL = quarzo 28 MHz

MF1 = media freq. 455 KHz (rossa)

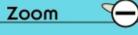
DS1 = diodo tipo 1N.4007

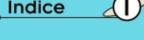
DZ1 = zener 5,6 volt 1/2 watt

FT1 = fet tipo J.310

IC1 = integrato NE.602











Applicando in parallelo alla bobina **JAF1** una capacità di **28,69 pF**, questo circuito si dovrebbe sintonizzare, in via **teorica**, sulla frequenza di:

MHz = 159 : $\sqrt{\text{picofarad x microhenry}}$

159 : $\sqrt{28,69 \times 1}$ = 29,68 MHz

Dal calcolo **teorico** si ricava sempre una frequenza **più alta** rispetto a quella **reale**, perchè non vengono mai considerate le **capacità parassite** del circuito stampato, la **tolleranza** dei componenti e nemmeno quella del condensatore **C3** che provvede a trasferire il segnale dalla **JAF1** alla **JAF2**. Possiamo comunque assicurarvi che questo filtro **passa-banda** lascerà passare le sole frequenze comprese tra i **26 MHz** e i **28 MHz**.

Proseguendo nella nostra descrizione, dopo il filtro JAF1-C1-C2 ne troviamo un secondo, sempre accordato sui 27 MHz, composto dall'impedenza JAF2 e dai due condensatori C4-C5.

Dalla giunzione di **C4-C5** preleviamo, tramite il condensatore **C6**, un segnale a **bassa** impedenza che possiamo applicare sul terminale **S**ource del fet **FT1** perchè venga amplificato.

Il segnale amplificato che fuoriesce dal terminale Drain del fet viene nuovamente sintonizzato sulla frequenza centrale dei 27 MHz dalla impedenza JAF4 e dai due condensatori C7-C8.

Dalla giunzione dei due condensatori C7-C8 il segnale viene trasferito sul terminale d'ingresso 1 di IC1 per essere amplificato e miscelato con il segnale RF generato dal quarzo da 28 MHz (XTAL), collegato tra il piedino 6 e la massa.

L'impedenza JAF5 da 1 microhenry collegata, tramite il condensatore C14, al piedino 7 di IC1, serve per far oscillare il quarzo sui 28 MHz.

Le frequenze CB già convertite sulle Onde Medie vengono prelevate dai piedini 4-5 di IC1, pertanto a questi piedini è necessario collegare il primario di una bobina (vedi MF1) che riesce ad accordarsi sulla frequenza centrale di 850 KHz.

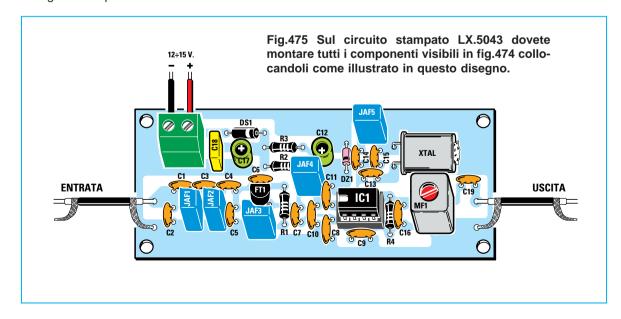
Per allargare la **banda passante** di questa **MF1** in modo che provveda a lasciar passare tutte le frequenze comprese tra **600-1.100 KHz**, in **parallelo** al suo **primario** si deve applicare una resistenza da **10.000 ohm** (vedi **R4**).

Dal **secondario** di questa **MF1** preleviamo il segnale **convertito** e, tramite un **cavetto coassiale** schermato, lo applichiamo sulla presa **antenna** e sulla **massa** di una qualsiasi supereterodina per **Onde Medie** (vedi fig.476).

Per alimentare questo **convertitore** occorre una tensione stabilizzata compresa tra **12-15 volt**, che possiamo prelevare dal nostro alimentatore siglato **LX.5004** presentato nella **Lezione N.7**.

Il diodo **DS1** collegato in **serie** alla tensione **positiva** d'ingresso, serve per **proteggere** l'integrato e il fet nel caso, per disattenzione, collegassimo il filo **negativo** al morsetto **positivo**.

Poichè l'integrato **NE.602** va alimentato con una tensione che **non** deve mai superare i **6 volt**, provvediamo ad abbassarla sui **5,6 volt** tramite il diodo zener **DZ1** e la resistenza **R3** da **470 ohm**.



Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

Esci

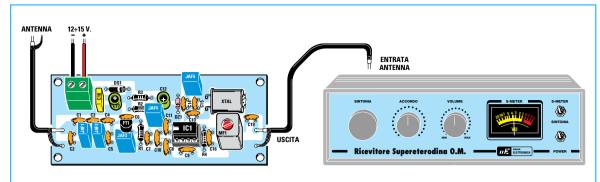


Fig.476 L'uscita del Convertitore va applicata sulle prese Antenna e Terra di una qualsiasi supereterodina per Onde Medie. Sulla presa d'ingresso del Convertitore dovete applicare un dipolo per i 27 MHz oppure un lungo filo che funga d'antenna.

REALIZZAZIONE PRATICA

Tutti i componenti riportati nello schema elettrico di fig.474 vanno montati sul circuito stampato siglato **LX.5043** e disposti come indicato in fig.475.

Anche se questo montaggio non presenta nessuna difficoltà, per evitare il rischio di un insuccesso, cercate sempre di eseguire delle saldature perfette utilizzando dello stagno 60/40, cioè una lega composta dal 60% di stagno e dal 40% di piombo come vi abbiamo già spiegato nella Lezione N.5.

Iniziate il montaggio inserendo nello stampato lo **zoccolo** per l'integrato **IC1**.

Dopo aver saldato sulle piste in rame del lato opposto i suoi 8 piedini, potete inserire le **resistenze**, il **diodo** al silicio **DS1** con corpo plastico, rivolgendo verso destra il lato del suo corpo contornato da una **fascia bianca**, poi il **diodo** zener **DZ1** con corpo in vetro, rivolgendo verso l'integrato **IC1** il lato contornato da una **fascia nera** (vedi fig.475).

Proseguendo nel montaggio, saldate tutti i condensatori **ceramici** e se avete difficoltà a **decifrare** la loro capacità, rileggetevi la **Lezione N.3**.

Dopo questi condensatori potete inserire il **poliestere** siglato **C18** e i due **elettrolitici** siglati **C12-C17** rispettando la polarità +/- dei loro terminali.

Puntualizziamo ancora una volta che il terminale **positivo** risulta **più lungo** del terminale negativo.

Di seguito montate tutte le impedenze JAF1- JAF2- JAF4-JAF5 da 1 microhenry contrassegnate dal numero 1, poi, sotto il fet FT1, l'impedenza JAF3 da 47 microhenry contrassegnata dal numero 47.

Montate quindi il fet FT1 tenendo distanziato il suo

corpo circa **5 mm** dal circuito stampato e rivolgendo la parte **piatta** del suo corpo verso il condensatore ceramico **C6**.

Per completare il montaggio, saldate il quarzo siglato XTAL, la MF1 e la morsettiera per entrare con la tensione di alimentazione ed innestate nel relativo zoccolo l'integrato IC1 rivolgendo verso il fet FT1 la tacca a U presente sul suo corpo.

COLLEGARLO aI RICEVITORE

Il cavetto schermato collegato ai due terminali d'uscita posti sulla destra può essere sostituito anche con due fili attorcigliati, che dovete necessariamente far giungere sulla presa **antenna** e **terra** del ricevitore.

Se come antenna ricevente utilizzate un **dipolo** o uno **stilo**, fate giungere sui due terminali d'ingresso posti a sinistra il relativo cavetto coassiale.

In sostituzione dell'antenna dipolo potete utilizzare anche un lungo filo di rame collocato all'esterno della casa.

Non appena capterete un **CB** dovete ruotare il **nucleo** della **MF1** e, in questo modo, troverete una posizione che farà aumentare notevolmente la **sensibilità**.

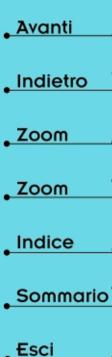
COSTO di REALIZZAZIONE

Costo di tutti i componenti riportati in fig.475 compreso il circuito stampato

Lire 31.000 Euro 16

Costo del solo circuito stampato LX.5043

Lire 5.400 Euro 2,79





Come si PROGETTA un TEMPORIZZATORE con l'NE555

Le Lezioni **Imparare L'ELETTRONICA partendo da zero** vengono spesso consigliate dai Professori degli Istituti Tecnici ai propri studenti.

Uno di questi Professori ci ha chiesto di spiegare come si progetta un **temporizzatore** fornendo tutte le **formule** necessarie per calcolare la **frequenza** e i relativi **tempi** in secondi, minuti e ore; questo perché, avendo fatto costruire ai propri allievi dei **temporizzatori** con l'integrato **NE.555**, non è riuscito a comprendere come mai i **tempi** risultino sempre tutti **dimezzati**.

1° TEMPORIZZATORE

Il primo temporizzatore che riportiamo in fig.477 utilizza un integrato timer siglato NE.555 (vedi IC1) seguito da un divisore siglato 4020 (vedi IC2).

Premendo il pulsante **P1**, forniamo tensione al temporizzatore e istantaneamente il condensatore **C7** invia un impulso positivo sul piedino **11** dell'integrato **IC2**, che provvede a **resettarlo**.

Prima che l'integrato IC2 venga resettato, il suo piedino d'uscita 3 si trova a livello logico 1 (vedi fig.480) mentre, nel preciso istante in cui viene resettato, tale piedino si commuta sul livello logico 0 (vedi fig.479): di conseguenza cortocircuita a

massa la resistenza R5 applicata sulla Base del transistor PNP siglato TR1.

Con la resistenza **R5** collegata a **massa**, il transistor, che è un **PNP**, si porta subito in conduzione, alimentando il relè collegato al suo **C**ollettore.
Con il relè **eccitato**, la tensione positiva dei **12 volt** passa attraverso i **contatti** del relè (vedi fig.479) e non più attraverso il pulsante **P1**.

Il relè si diseccita solo quando il piedino 3 di IC2 si commuta sul livello logico 1 (vedi fig.480) perchè, collegando la resistenza R5 al positivo di alimentazione, il transistor TR1, che è un PNP, non potendo più condurre, toglie la tensione di alimentazione al relè.

Il tempo di **eccitazione** del relè dipende dal valore delle resistenze **R1-R2-R3** e dei condensatori **C1-C2** o **C3-C4** collegati ai piedini **7-2-6** dell'integrato **IC1** e dal **numero** di **divisione** dell'integrato **IC2**.

Spostando il deviatore S1 verso i due condensatori C1-C2 e ruotando il potenziometro R3 da un estremo all'altro, si può tenere eccitato il relè da un minimo di 59 secondi fino ad un massimo di circa 12 minuti, mentre spostando il deviatore S1 verso i due condensatori C3-C4 e ruotando il potenziometro R3 da un estremo all'altro, si può tenere ec-

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Esci

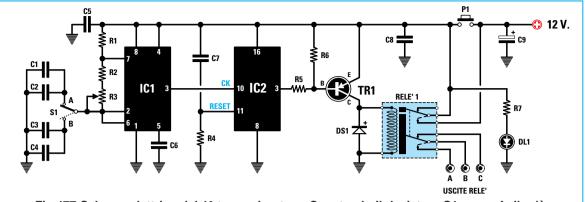


Fig.477 Schema elettrico del 1° temporizzatore. Spostando il deviatore S1 verso A, il relè rimane eccitato per un tempo minimo di 1 minuto circa fino ad un tempo massimo di circa 12 minuti. Spostando invece il deviatore S1 su B, il relè rimane eccitato per un tempo minimo di circa 10 minuti fino ad un tempo massimo di circa 2 ore.

ELENCO COMPONENTI LX.5044

R1 = 2.700 ohmC2 = 47.000 pF poliestere DS1 = diodo tipo 1N.4007 R2 = 39.000 ohmC3 = 820,000 microF, poliestere DL1 = diodo led R3 = 470.000 ohm pot. lin. C4 = 470.000 pF poliestere TR1 = PNP tipo BC.327 o BC.328 C5 = 100.000 pF poliestere IC1 = integrato tipo NE.555 R4 = 1 megaohmR5 = 6.800 ohmC6 = 10.000 pF poliestere IC2 = C/Mos tipo 4020 R6 = 12.000 ohmC7 = 100.000 pF poliestere P1 = pulsante C8 = 100.000 pF poliestere R7 = 820 ohmS1 = deviatore C9 = 470 microF. elettrolitico C1 = 82.000 pF poliestere RELÈ1 = relè 12 V 2 sc.

citato il relè da un minimo di 9 minuti e 52 secondi, cioè da circa 10 minuti, fino ad un massimo di 2 ore e 5 minuti.

PER CALCOLARE il TEMPO in secondi

La formula per calcolare il tempo di eccitazione del relè, in **secondi**, è la seguente:

secondi = (1 : Hertz) x (fattore divisione : 2)

La frequenza in Hertz è quella prelevata dal piedino 3 di IC1, cioè dell'integrato NE.555, mentre il fattore di divisione è quello dell'integrato IC2, cioè del 4020.

Ammesso che l'integrato IC1 generi una frequenza di 11 Hertz e che l'integrato IC2 la divida per 16.384 volte, il relè rimarrà eccitato per un tempo pari a:

$(1:11) \times (16.384:2) = 744.72$ secondi

Per conoscere a quanti **minuti** corrispondono **744,72 secondi** è necessario **dividere** questo numero per **60**, dato che **1 minuto** è composto da **60**

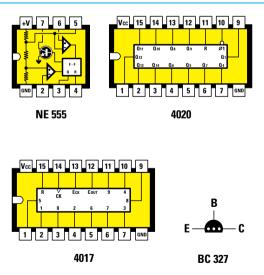


Fig.478 Connessioni degli integrati NE.555 - 4020 - 4017 viste da sopra rivolgendo verso sinistra la loro tacca di riferimento a U e connessioni del transistor PNP tipo BC.327 viste da sotto. L'integrato siglato 4017, che è un divisore x10, viene utilizzato solo nel temporizzatore di fig.484.



Indice

Esci

Sommaria

secondi, quindi:

744,72 : 60 = 12,41 minuti

Ora non bisogna incorrere nell'errore di considerare i decimali **0,41** dei **secondi**, perchè questi sono dei **centesimi** di **minuto**, pertanto per conoscere i **secondi** bisogna **moltiplicarli** per **60**:

$0.41 \times 60 = 24 \text{ secondi}$

quindi il relè rimarrà eccitato per un tempo totale di 12 minuti e 24 secondi.

CALCOLARE IA FREQUENZA

Per calcolare il **tempo** in **secondi** dobbiamo innanzitutto conoscere la **frequenza** in **Hertz** in uscita dal piedino **3** di **IC1** e per poterla ricavare dobbiamo eseguire questa **prima** operazione:

valore $RC = (R1+R2+R2+R3+R3) \times (C1+C2)$

Nota = nella formula vanno raddoppiati i valori delle sole resistenze R2-R3 collegate tra i piedini 7 e 2-6 dell'integrato IC1, cioè dell'NE.555.

Conoscendo il valore RC, di seguito dovremo eseguire questa seconda operazione:

frequenza in Hz = 1.440 : valore RC

Nota: facciamo presente che i valori delle **resistenze** da inserire nella formula utilizzata per calcolare la **RC** devono essere espressi in **kiloohm** e quelli dei **condensatori** in **microfarad**.

Poichè nell'elenco componenti i valori delle **resistenze** sono espressi in **ohm**, per convertirli in **kiloohm** dobbiamo dividerli per **1.000**, mentre quelli dei **condensatori**, espressi in **picofarad**, per convertirli in **microfarad** dobbiamo dividerli per **1.000.000**.

Nella formula andranno perciò inseriti questi valori:

R1 = 2.7 kiloohm

R2 = 39 kiloohm

R3 = 470 kiloohm

C1 = 0.082 microfarad

C2 = 0.047 microfarad

C3 = 0.82 microfarad

C4 = 0.47 microfarad

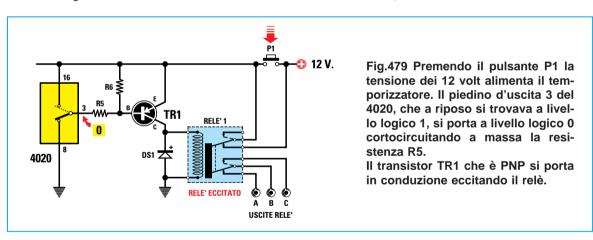
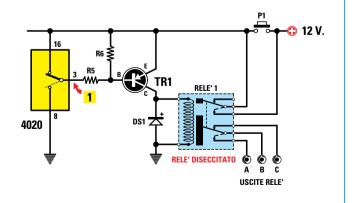
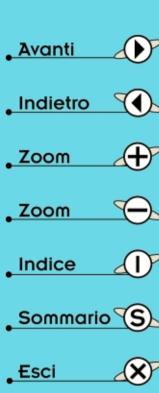


Fig.480 Lasciando il pulsante P1, la tensione dei 12 volt tramite i contatti del relè continuerà ad alimentare il circuito. Solo quando l'integrato 4020 avrà completato il conteggio, il suo piedino d'uscita si porterà a livello logico 1 e in queste condizioni il relè si disecciterà.





$$(2.7 + 39 + 39) \times (0.082 + 0.047) = 10.41$$

e con questo valore RC di 10,41 si ottiene una frequenza di:

quindi il relè rimane eccitato per un tempo di:

$$(1:138,32) \times (16.384:2) = 59,22$$
 secondi

Facciamo presente che **0,22** sono dei **centesimi** di **secondo**.

Se ruotiamo il potenziometro R3 in modo da inserire tutta sua resistenza da 470 kiloohm, otteniamo un valore RC di:

$$(2,7+39+39+470+470) \times (0,082+0,047) = 131,67$$

e con questo valore RC di 131,67 si ottiene una frequenza di:

che provvederà a tenere **eccitato** il relè per un **tempo** pari a:

$$(1:10,93) \times (16.384:2) = 749$$
 secondi

che corrispondono a 12 minuti e 29 secondi.

CON il DEVIATORE S1 rivolto verso C3-C4

Spostando il deviatore **S1** sui due condensatori **C3-C4**, se ruotiamo il potenziometro **R3** in modo da **cortocircuitare** tutta la sua resistenza otteniamo un valore **RC** di:

$$(2.7 + 39 + 39) \times (0.82 + 0.47) = 104.10$$

e con questo valore RC di 104,10 si ottiene una frequenza di:

che provvederà a tenere **eccitato** il relè per un **tempo** di:

$$(1:13,83) \times (16.384:2) = 592,33$$
 secondi

che corrispondono a 9 minuti e 52 secondi.

Se ruotiamo il potenziometro R3 in modo da inserire tutta la sua resistenza di 470 kiloohm otteniamo un valore RC di:

$$(2,7+39+39+470+470) \times (0,82+0,47) = 1.316,70$$

e con questa RC di 1.316,70 si ottiene una frequenza di:

che provvederà a tenere **eccitato** il relè per un **tempo** di:

$$(1:1,09) \times (16.384:2) = 7.515$$
 secondi

che corrispondono a **7.515** : **3.600** = **2,087** ore

Poichè il decimale **0,087** sono dei **centesimi** di **ora**, per conoscere i **minuti** dobbiamo moltiplicar-li per **60**, quindi **0,087** x **60** = **5** minuti.

L'INTEGRATO DIVISORE 4020

La **frequenza** generata dall'integrato **NE.555** viene applicata sul piedino d'ingresso **10** di **IC2**, che è un **divisore digitale** tipo **4020**.

Come riportato in tutti i manuali, sui suoi piedini d'uscita è presente la frequenza applicata sul suo ingresso divisa per il valore che abbiamo riportato nella **Tabella N.29**.

TABELLA N.29

piedino d'uscita	fattore divisione
piedino 9	2
piedino 7	16
piedino 5	32
piedino 4	64
piedino 6	128
piedino 13	256
piedino 12	512
piedino 14	1.024
piedino 15	2.048
piedino 1	4.096
piedino 2	8.192
piedino 3	16.384

Conoscendo il valore della **frequenza** applicata sul piedino d'ingresso **10** di **IC2**, per calcolare il **tempo** in **secondi** di eccitazione del relè sappiamo già che bisogna usare questa formula:

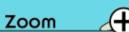
secondi = (1 : Hz) x (fattore divisione : 2)

Poichè preleviamo il segnale per pilotare il transi-

Avanti











Indice







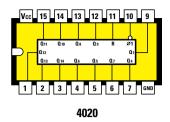


Fig.481 In questo disegno potete vedere come risultano disposti i piedini nel corpo dell'integrato 4020 visto da sopra.

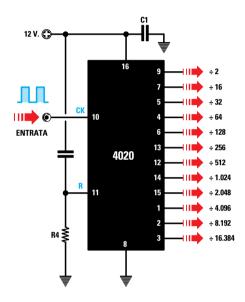


Fig.482 In questo schema elettrico abbiamo riportato sulla destra il numero dei piedini in ordine di divisione. Come si può notare, dal piedino 3 la frequenza fuoriesce divisa per 16.384, dal piedino 2 divisa per 8.192 e dal piedino 4 divisa per 64 volte.



Fig.483 Il fattore di divisione dell'integrato 4020 va diviso per 2, perchè l'onda quadra che fuoriesce dai piedini d'uscita rimane per metà tempo a livello logico 0 e per metà tempo a livello logico 1. Quando, trascorso metà tempo, l'onda passa dal livello logico 0 a 1, il relè si diseccita perchè viene a mancare sulla Base del transistor TR1 la sua tensione di polarizzazione.

stor TR1 dal piedino 3 di IC2 che divide per 16.384, inserendo nella formula questo fattore di divisione otterremo:

secondi = (1 : Hertz) x (16.384 : 2)

Noterete che il **fattore** di **divisione** dell'integrato **IC2** viene **diviso** per **2** per il semplice motivo che il transistor **TR1** rimane in conduzione solo per la prima **metà** del tempo in cui l'onda quadra si trova a **livello logico 0** (vedi fig.483); non appena questa passa a **livello logico 1** il relè si diseccita, quindi il tempo totale si **dimezza**.

Se spostiamo il deviatore S1 sui due condensatori C1-C2 e ruotiamo il potenziometro R3 da un estremo all'altro, otteniamo una frequenza minima di 10,41 Hz ed una massima di 131,67 Hz.

Se invece spostiamo il deviatore **\$1** sui due condensatori **C3-C4** e ruotiamo il potenziometro **R3** da un estremo all'altro, otteniamo una frequenza **minima** di **1,09 Hz** ed una **massima** di **13,83 Hz**.

Per completare la descrizione dell'integrato 4020 aggiungiamo che questo provvede a dividere la frequenza applicata sul suo ingresso solo quando il piedino 11 di reset è a livello logico 0 e a questo provvede la resistenza R4 collegata tra questo piedino e la massa.

Prima di iniziare un conteggio è indispensabile azzerare tutte le uscite del 4020, se vogliamo che il conteggio di divisione riparta sempre da zero e questa condizione si ottiene inviando un impulso positivo sul piedino 11.

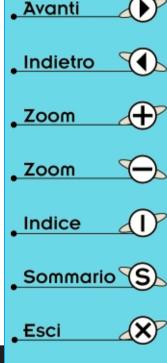
Il condensatore collegato tra il piedino 11 di IC2 e il positivo di alimentazione (vedi C7 in fig.477) e il piedino 15 di IC2, 11 di IC3 e il positivo di alimentazione (vedi C6 in fig.484), provvede ad inviare questo impulso positivo di reset ogni volta che viene premuto il pulsante P1.

I tempi TEORICI e i tempi REALI

A montaggio completato non stupitevi se i **tempi** che avete calcolato risultano leggermente diversi, perchè dovete sempre tenere presente che le **resistenze**, compresi il **potenziometro** e anche i **condensatori**, hanno una loro **tolleranza** che modifica i **tempi** dei nostri **calcoli teorici**.

Quindi non è da escludere che su C1-C2 il relè rimanga eccitato per un minimo di 58-62 secondi anzichè di 59 secondi o per un massimo di 11-14 minuti anzichè di 12 minuti.

Per correggere questi **errori** sarebbe sufficiente variare, in più o in meno, il valore delle **capacità** dei condensatori collegati al deviatore **S1**.



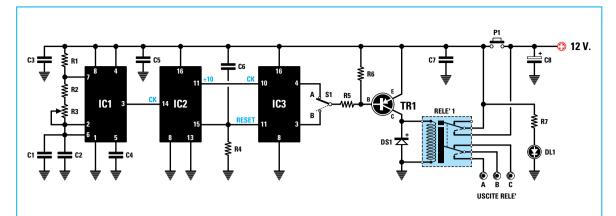


Fig.484 Schema elettrico del 2° temporizzatore. Per ottenere il tempo massimo dovete spostare il deviatore S1 su B. Spostando S1 su A il relè rimane eccitato per un tempo di 256 volte minore rispetto a B. Verificando il tempo per il quale il relè rimane eccitato sulla posizione A, potete calcolare per quanto tempo rimarrà eccitato quando sposterete questo deviatore su B, moltiplicando il tempo di A per 256 volte.

ELENCO COMPONENTI LX.5045

R7 = 820 ohm C8 = 470 microF. elettrolitico S1 = deviatore C1 = 1 microF. poliestere DS1 = diodo tipo 1N.4007 RELÈ1 = relè 12 V 2 sc.

2° TEMPORIZZATORE

Dato che il temporizzatore riportato in fig.477 ci permette di tenere eccitato un relè da un minimo di 1 minuto fino ad un massimo di 2 ore, molti di voi penseranno che, per realizzarne uno in grado di tenere eccitato il relè per un tempo maggiore di 2 ore, sia sufficiente aumentare la capacità dei condensatori collegati al deviatore S1.

Per ottenere dei tempi molto **lunghi** è indispensabile utilizzare dei condensatori **elettrolitici** di elevata **capacità**, ma poichè questi hanno delle **tolleranze** che possono superare anche il **40%**, a montaggio ultimato ci ritroveremo sempre con dei **tempi** completamente "sballati".

Per evitare questi **errori**, conviene sempre utilizzare dei condensatori **poliestere** la cui **tolleranza** si aggira intorno al **5-6**% e poi **dividere** per **10** la frequenza prelevata dal piedino **3** dell'**NE.555**, prima di applicarla sul **divisore 4020**.

Come potete vedere nello schema di fig.484, la frequenza generata dall'integrato **NE.555** (vedi **IC1**) viene applicata sul piedino d'ingresso **14** di **IC2**, che è un contatore **Johnson** tipo **4017** e prelevata dal piedino d'uscita **11** divisa per **10**.

Questa frequenza viene poi applicata sul piedino d'ingresso 10 dell'integrato 4020 (vedi IC3) e prelevata dal piedino 3 divisa per 16.384 volte.

In questo secondo temporizzatore abbiamo collegato ai piedini 2-6 dell'integrato NE.555 un condensatore poliestere da 1 microfarad (vedi C1) e un secondo condensatore, sempre poliestere, da 0,47 microfarad (vedi C2), in modo da ottenere una capacità totale 1,47 microfarad.

Ruotando il potenziometro R3 in modo da cortocircuitare tutta la sua resistenza otteniamo un valore RC di:

 $(2,7 + 39 + 39) \times 1,47 = 118,629$



Indice

Esci

Sommaria

e con questa RC di 118,629 sul piedino 3 di IC1 è presente una frequenza di:

1.440 : 118,629 = 12,138 Hertz

Poichè l'integrato **IC2** la divide per **10**, dal suo piedino d'uscita **11** preleveremo una freguenza di:

12,138 : 10 = 1,2138 Hertz

Poichè questa frequenza viene ulteriormente divisa per 16.384 da IC3, il relè rimane eccitato per un tempo di:

 $(1:1.2138) \times (16.384:2) = 6.749$ secondi

Dividendo questo numero per **3.600** ricaviamo un **tempo** in **ore** di:

6.749:3.600=1.87 ore

Poichè il decimale **0,87** sono dei **centesimi** di **ora**, per conoscere a quanti **minuti** corrispondono, dobbiamo moltiplicarli per **60**:

 $0.87 \times 60 = 52 \text{ minuti}$

Da questo calcolo teorico ricaviamo che il relè rimane eccitato per 1 ora e 52 minuti.

Eventuali differenze sono causate dalla **tolleranza** delle resistenze **R1-R2-R3** e dei condensatori siglati **C1-C2**.

Se ruotiamo il potenziometro R3 in modo da inserire tutta la sua resistenza di 470 kiloohm, otteniamo un valore RC di:

 $(2,7+39+39+470+470) \times 1,47 = 1.500$

e con questa RC di 1.500 dal piedino 3 di IC1 si ricava una frequenza di:

1.440: 1.500 = 0.96 Hertz

Poichè l'integrato **IC2** la divide per **10**, dal suo piedino **11** preleviamo una frequenza di:

0.96:10=0.096 Hertz

che provvede a tenere **eccitato** il relè per un **tem- po** di ben:

 $(1:0,096) \times (16.384:2) = 85.333$ secondi

Per conoscere a quante **ore** corrispondono, dobbiamo dividere questo numero per **3.600**:

85.333 : 3.600 = 23.70 ore

Poichè il decimale **0,70** sono dei **centesimi** di **ora**, per conoscere a quanti **minuti** corrispondono dobbiamo moltiplicarli per **60**:

 $0.70 \times 60 = 42 \text{ minuti}$

quindi il relè dovrebbe rimanere eccitato fino ad un massimo di 23 ore e 42 minuti.

Ruotando la manopola del potenziometro R3 da un estremo all'altro, è possibile regolare il tempo di eccitazione del relè da un minimo di 1 ora e 52 minuti fino ad un massimo di 23 ore e 42 minuti.

Il condensatore C6 collegato al piedino 15 di reset dell'integrato 4017 (vedi IC2) e al piedino 11 di reset dell'integrato 4020 (vedi IC3), provvede a resettare i due integrati ogniqualvolta viene premuto il pulsante P1, così che possiamo avere la certezza che il conteggio riparta sempre da zero.

COME controllare I TEMPI MASSIMI

Quando si realizzano dei temporizzatori in grado di mantenere **eccitato** il relè per **decine** di **ore**, il primo problema che si presenta è quello di riuscire a sapere se effettivamente il relè si **diseccita** trascorso il tempo prestabilito.

Anzichè dover aspettare 12-15-20 ore per verificare se ciò avviene, nello schema di fig.484 abbiamo inserito il deviatore (vedi S1) che, scollegando la resistenza R5 dal piedino 3 che la divideva per 16.384, la collega al piedino d'uscita 4 di IC3, che provvede a dividerla solo per 64.

Poichè con la resistenza **R5** collegata al piedino **3** di **IC3** il relè poteva **diseccitarsi** dopo un tempo massimo di **23,70 ore**, collegandola al piedino **4** il relè si **disecciterà** soltanto dopo:

 $(1:0,096) \times (64:2) = 333,33 \text{ secondi}$

che corrispondono a:

333.33:60 = 5.555 minuti

Poichè il decimale **0,555** sono dei **centesimi** di **minuto**, per conoscere i **secondi** dobbiamo moltiplicarli per **60**:

 $0,555 \times 60 = 33 \text{ secondi}$

pertanto il relè si diseccita solo dopo 5 minuti e 33 secondi.

Indietro

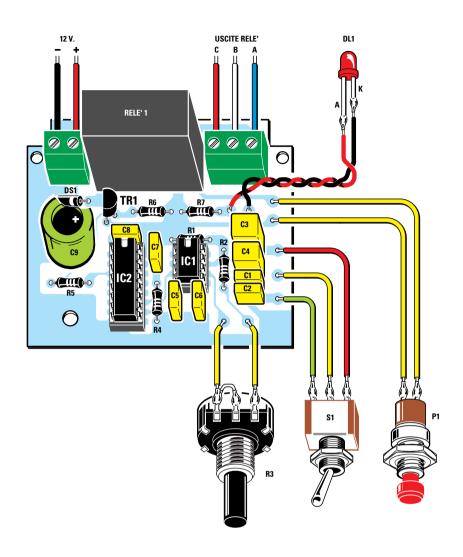
Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario



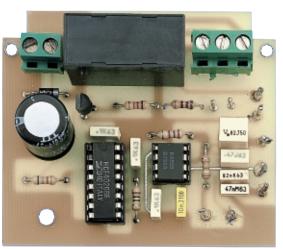
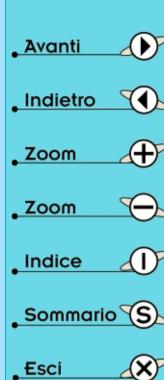


Fig.485 II alto, lo schema pratico di cablaggio del 1° temporizzatore siglato LX.5044 il cui schema elettrico è riprodotto in fig.477. Il terminale centrale del potenziometro R3 va cortocircuitato sul terminale di sinistra.

Fig.486 Di lato, la foto del circuito stampato con sopra montati tutti i componenti. Il potenziometro R3, il deviatore S1, il pulsante P1 e il diodo led DL1 vanno fissati sul coperchio del mobile come visibile in fig.491.



Ricollegando la resistenza **R5** al piedino **3** che divide per **16.384** tramite il deviatore **S1**, possiamo conoscere dopo quanto tempo si **diseccita** il relè.

Come prima operazione calcoliamo il rapporto che esiste tra **16.384** e **64**:

16.384:64 = 256 rapporto

Come seconda operazione moltiplichiamo questo rapporto per il tempo **333,33 secondi**:

333,33 x 256 = 85.332 secondi

che equivalgono a 23 ore e 42 minuti.

Se collegando la resistenza **R5** al piedino **4** di **IC3** il relè si **diseccita** dopo **60 secondi**, collegandola al piedino **3** questo si diseccita dopo:

60 x 256 = 15.360 secondi



Fig.487 Fissate il circuito stampato sulla base del mobile per mezzo di due viti autofilettanti e di un distanziatore plastico provvisto di base autoadesiva.

Dividendo questo numero per **3.600** ricaviamo il tempo in **ore**:

15.360: 3.600 = 4,266 ore

Moltiplicando il decimale **0,266** delle **ore** per **60**, otteniamo i **minuti**:

 $0.266 \times 60 = 15.96 \text{ minuti}$

Moltiplicando il decimale **0,96** dei **minuti** per **60** otteniamo i **secondi**:

 $0.96 \times 60 = 57$ secondi

Grazie a questo calcolo ora sappiamo che il relè si diseccita dopo 4 ore -15 minuti - 57 secondi.

REALIZZAZIONE PRATICA 1° Temporizzatore

Nel kit siglato **LX.5044** troverete tutti i componenti necessari per realizzare il temporizzatore riprodotto in fig.477.

Iniziate il montaggio inserendo nel circuito stampato i due **zoccoli** per gli integrati **IC1-IC2** (vedi fig.485). Sul lato opposto del circuito stampato, saldate tutti i loro piedini sulle piste in rame.

Completata questa operazione, potete inserire le **resistenze** e, prima di saldarne i terminali, controllate i **colori** presenti sul loro corpo per non usare valori ohmici errati.

Dopo le resistenze potete montare il **diodo** al silicio **DS1**, rivolgendo verso il transistor **TR1** il lato del suo corpo contornato da una **fascia bianca**.

Proseguendo nel montaggio, inserite tutti i condensatori **poliestere** verificandone la capacità.

Vicino al diodo **DS1** innestate il condensatore elettrolitico **C9** inserendo il suo terminale **positivo** nel foro dello stampato contrassegnato da un +.

Il transistor **TR1** va montato tenendo il suo corpo distanziato di circa **5 mm** dal circuito stampato e rivolgendone la **parte piatta** verso l'elettrolitico **C9** come visibile in fig.485.

Per completare il montaggio, inserite il **relè**, poi la **morsettiera** a **3 poli** che fa capo ai contatti del relè e quella a **2 poli** che serve per entrare con i **12 volt** della tensione di alimentazione.

Anzichè saldare le estremità dei fili che giungono dal pulsante P1, dal deviatore S1, dal potenziometro R3 e dal diodo led DL1, nei fori del circuito stampato, consigliamo di utilizzare come capifilo i

Indietro

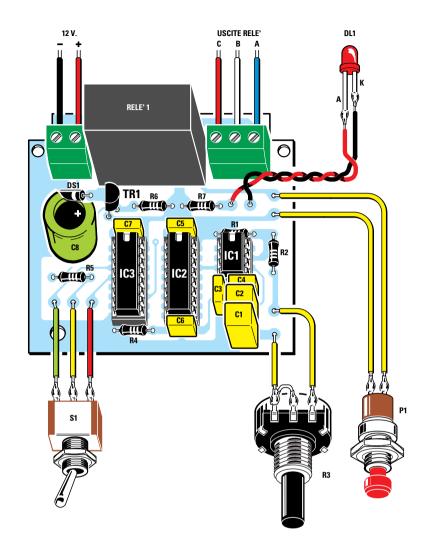
Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario



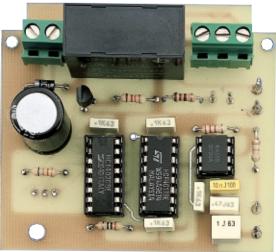
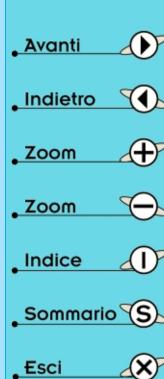


Fig.488 In alto, lo schema pratico di cablaggio del 2° temporizzatore siglato LX.5045, il cui schema elettrico è riprodotto in fig.484. Il terminale centrale del potenziometro R3 va cortocircuitato sul terminale di sinistra.

Fig.489 Di lato, la foto del circuito stampato con sopra montati tutti i componenti. Il potenziometro R3, il deviatore S1, il pulsante P1 e il diodo led DL1, vanno fissati sul coperchio del mobile come illustrato in fig. 491.



sottili chiodini che troverete nel kit.

Dopo aver inserito nei rispettivi zoccoli i due **integrati** rivolgendo verso il **relè** la loro tacca di riferimento a **U**, potete fissare sul pannello superiore del mobile (vedi fig.491) la **gemma** cromata per il diodo led e sul pannello centrale il deviatore **S1**, il pulsante **P1** e il potenziometro **R3**, del quale dovete accorciare il perno per evitare di ritrovarvi con una **manopola** troppo distanziata dal pannello.

Sul retro del mobile praticate un foro per entrare con i due fili della tensione di alimentazione e per far fuoriuscire i tre fili **C-B-A** del relè.

Dopo aver fissato il circuito stampato sul piano del mobile con due viti autofilettanti, collegate i terminali a spillo a tutti i componenti applicati sui pannelli del mobile, utilizzando dei sottili fili di rame isolato in plastica.



Fig.490 Fissate il circuito stampato sulla base del mobile per mezzo di due viti autofilettanti e di un distanziatore plastico provvisto di base autoadesiva.

Per collaudare questo temporizzatore, basta collegare il morsetto a **2 poli** ad un alimentatore in grado di fornire la tensione stabilizzata di **12 volt**, facendo attenzione a non invertire il filo **positivo** con quello **negativo**.

Premendo il pulsante P1, vedrete subito accendersi il diodo led DL1 a conferma che il relè si è eccitato.

Trascorso il **tempo** che avrete prefissato tramite la posizione del deviatore **S1** e la rotazione della manopola posta sul potenziometro **R3**, vedrete **spegnersi** il diodo led **DL1** a conferma che il relè si è **diseccitato**.

Se sentite il relè **eccitarsi** ma **non** vedrete il diodo led accendersi, avrete sicuramente invertito i due fili sui terminali **A-K**.

REALIZZAZIONE PRATICA 2° Temporizzatore

Per realizzare il temporizzatore per **tempi lunghi** dovete richiederci il kit siglato **LX.5045**, perchè diversi sono sia il circuito stampato che la disposizione dei componenti (vedi fig.488).

Come per il precedente circuito, dovete iniziare il montaggio inserendo nello stampato gli **zoccoli** per gli integrati **IC1-IC2-C3**.

Dopo averne saldati i piedini dal lato opposto del circuito stampato, potete inserire le **resistenze**.

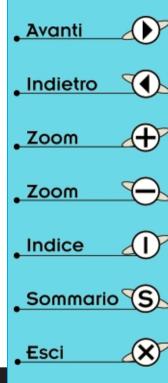
Montate quindi il diodo al silicio DS1 rivolgendo verso il transistor TR1 il lato del suo corpo contornato da una fascia bianca e i condensatori poliestere dopo averne verificato la capacità.

Vicino al diodo **DS1** collocate il condensatore elettrolitico **C8**, inserendo il suo terminale **positivo** nel foro contrassegnato da un + e, accanto a questo, il transistor **TR1** rivolgendo la **parte piatta** del suo corpo verso l'elettrolitico **C8**.

Per completare il montaggio, inserite il **relè**, poi la **morsettiera** a **3 poli** che fa capo ai contatti del relè e quella a **2 poli** utile per entrare con i **12 volt** della tensione di alimentazione.

Nei fori ai quali andrebbero collegate le estremità dei fili che giungono dal pulsante P1, dal deviatore S1, dal potenziometro R3 e dal diodo led DL1, inserite i chiodini capifilo che troverete nel kit.

Dopo aver innestato nei rispettivi zoccoli i tre **integrati** rivolgendo la loro tacca di riferimento a **U** verso il **relè**, potete fissare nel pannello superiore del





mobile la **gemma** cromata per il diodo led e nel pannello centrale il deviatore **S1**, il pulsante **P1** e il potenziometro **R3**, dopo aver provveduto ad accorciarne il perno per evitare che la **manopola** sia troppo distanziata dal pannello.

Sul retro del mobile praticate un foro per entrare con i due fili della tensione di alimentazione e anche per far fuoriuscire i tre fili **C-B-A** del relè.

Dopo aver fissato il circuito stampato sul piano del mobile con due viti autofilettanti, collegatene i terminali a spillo ai componenti applicati sui pannelli del mobile, utilizzando dei sottili fili di rame isolato in plastica.

Per collaudare questo temporizzatore basta collegare il morsetto a **2 poli** ad un alimentatore in grado di fornire la tensione stabilizzata di **12 volt**, facendo attenzione a non invertire il filo **positivo** con quello **negativo**.

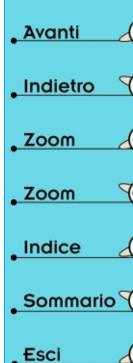
Premendo il pulsante P1 vedrete subito accendersi il diodo led DL1 a conferma che il relè si è eccitato.

Poichè il relè rimarrà **eccitato** per tempi **lunghissimi**, per non dover attendere delle **ore** prima che si spenga il diodo led, potete agire sul deviatore **S1** portandolo sulla posizione **A** che, come vi abbiamo spiegato, riduce il tempo totale di ben **256 volte**.

Anche nel caso di questo temporizzatore, se sentirete il relè **eccitarsi** e non vedrete **accendersi** il diodo led **DL1**, dovrete invertire i due fili sui terminali **A-K** di quest'ultimo.

CONCLUSIONE

Dopo avervi spiegato come si progetta un temporizzatore con un integrato **NE.555** e con uno o due **divisori**, ora potete divertirvi a variare le **capacità**



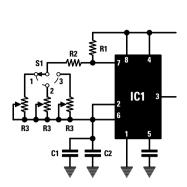


Fig.492 Se vi serve un temporizzatore con dei tempi fissi e molto precisi, potete sostituire il potenziometro R3 con dei trimmer che tarerete esattamente sul tempo richiesto. Selezionate il trimmer richiesto tramite il commutatore rotativo S1.

dei condensatori e poi a calcolare i **tempi** di **eccitazione** del relè.

Se poi sostituite il potenziometro R3 da 470.000 ohm con uno da 100.000 ohm, riuscirete a ridurre il solo tempo massimo di 4,7 volte, quindi la vostra scala graduata avrà una risoluzione maggiore, facilitando l'impostazione del temporizzatore rispetto a quella che si otterrebbe utilizzando un potenziometro da 470.000 ohm.

Se vi servono delle temporizzazioni di elevata precisione, vi consigliamo di modificare lo schema come visibile in fig.492, collegando la resistenza R2 al cursore di un commutatore rotativo (vedi S1), che si commuterà su dei trimmer di diverso valore ohmico, che potrete tarare fino ad ottenere l'esatto tempo desiderato.

I CONTATTI D'USCITA del RELÈ

I contatti d'utilizzo dei relè sono indicati nello schema elettrico con le lettere **A-B-C**.

Se desiderate tenere **accesi** per un tempo prefissato una lampada, un ventilatore o una radio, dovete utilizzare i due contatti **A-B** (vedi fig.493).

I due contatti **B-C** possono essere utilizzati solo per ottenere una funzione **inversa**, cioè **accendere** una lampada, un ventilatore o una radio, trascorso il tempo prefissato.

Nota = Poichè normalmente si utilizzano le due sole uscite **A-B**, potrete far uscire dal mobile solo que-

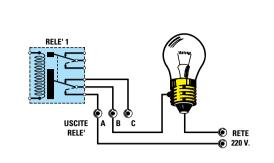


Fig.493 Anche se sul circuito stampato abbiamo inserito per l'uscita del relè una morsettiera a 3 poli, le uscite da utilizzare sono sempre quelle indicate A-B.

Quando il relè si ecciterà, i suoi contatti A-B si cortocircuiteranno internamente.

sti due fili. Se utilizzate il relè per alimentare delle apparecchiature collegate alla tensione di rete dei **220 volt**, non lasciate mai questi fili **scoperti**, ma **isolateli** con un giro di nastro isolante per evitare di prendere una **scossa elettrica** se, inavvertitamente, li toccherete con le mani.

COSTO di REALIZZAZIONE

Costo di tutti i componenti necessari per la realizzazione del 1° temporizzatore siglato LX.5044 (vedi fig.486) completo di circuito stampato ed escluso il solo mobile

Lire 28.500 Euro 14,72

Costo del solo circuito stampato LX.5044 Lire 5.800 Euro 3,0

Costo di tutti i componenti necessari per la realizzazione del 2° temporizzatore siglato LX.5045 (vedi fig.489) completo di circuito stampato ed escluso il solo mobile

Lire 31.000 Euro 16,0

Costo del solo circuito stampato LX.5045 Lire 6.300 Euro 3,25

Costo del **mobile** plastico **MO 5044** (vedi fig.491) idoneo per entrambi i temporizzatori, completo di due mascherine in alluminio forate e serigrafate Lire 16.500 Euro 8,52

Tutti i prezzi sono già comprensivi di IVA.

Indietro

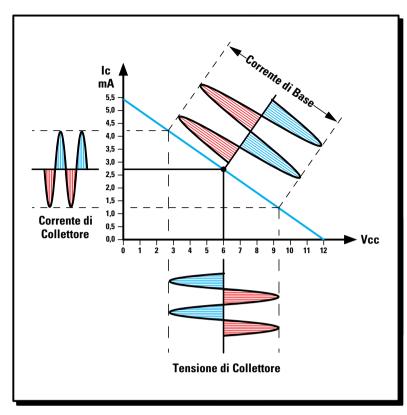
Zoom

Zoom

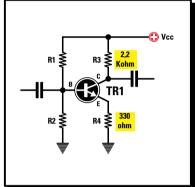
Indice

Sommario

Sommario







imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

Uno stadio amplificatore può essere configurato per lavorare in **classe A**, in **classe B**, in **classe B** oppure in **classe C**: se avete cercato in qualche testo una spiegazione chiara e comprensibile delle differenze che esistono tra queste **quattro classi**, probabilmente non avrete trovato una risposta soddisfacente ai vostri molti dubbi e perplessità.

Leggendo questa **Lezione** apprenderete che, polarizzando la **B**ase di un transistor in modo da ritrovare sul suo **C**ollettore **metà** della tensione di alimentazione, questo lavora in **classe A**, mentre polarizzando la **B**ase in modo da ritrovare sul suo **C**ollettore la tensione di alimentazione **totale**, lavora in **classe B**.

La classe B è in grado di fornire in uscita una potenza maggiore rispetto alla classe A, ma poichè la classe B riesce ad amplificare una sola semionda, per amplificare anche l'opposta semionda è indispensabile utilizzare due transistor, un NPN e un PNP collegati in serie.

La classe B presenta un solo difetto, quello di fornire in uscita un segnale notevolmente distorto e di non essere di conseguenza idonea per realizzare degli amplificatori Hi-Fi: a questo scopo si ricorre perciò alla classe chiamata AB che risulta esente da distorsioni.

La quarta **classe C** si usa unicamente per realizzare degli stadi finali **RF**, perchè dall'uscita di un **solo** transistor si riesce a prelevare una **potenza elevata** anche se **distorta**.

Avanti

Indietro (



Zoom



Sommario





GLI AMPLIFICATORI in CLASSE A-B-AB e C

Avrete sicuramente letto che un transistor si può far lavorare in classe A-B-AB-C oppure in push-pull, ma se avete cercato un testo che illustrasse esaurientemente le differenze esistenti tra queste classi, sarete rimasti un po' delusi dalle spiegazioni poco chiare e comprensibili che spesso vengono fornite in merito.

Per questo motivo cercheremo noi ora di farlo, iniziando a spiegarvi in che modo si può **polarizzare** la **Base** di un transistor.

POLARIZZAZIONE di BASE

Come potete vedere in fig.494 la Base di un transistor **amplificatore** viene normalmente polarizzata tramite un **partitore** resistivo composto dalle resistenze **R1-R2**.

La resistenza **R1** serve per **polarizzare** la **B**ase del transistor e la resistenza **R2** per **stabilizzare** la corrente che scorre in questo **partitore**.

Scollegando questo partitore dalla Base di un transistor e collegando ai capi della resistenza R2 un voltmetro (vedi fig.495), rileviamo una tensione inversamente proporzionale al valore ohmico della

R1, come ci conferma questa semplice formula:

volt ai capi $R2 = Vcc : (R1 + R2) \times R2$

Vcc = tensione che alimenta la R1 R1-R2 = valore delle resistenze in kiloohm

Ammesso di alimentare questo partitore con una tensione di 12 volt, di avere per la R2 un valore di 3,3 kiloohm e di voler utilizzare per la resistenza R1 questi 6 valori:

100-82-68-56-47-39 kiloohm

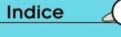
per ogni diverso valore di R1 che inseriremo in serie alla R2, leggeremo sul voltmetro le seguenti tensioni (vedi fig.495):

12: (100 + 3,3) x 3,3 = 0,38 volt 12: (82 + 3,3) x 3,3 = 0,46 volt 12: (68 + 3,3) x 3,3 = 0,55 volt 12: (56 + 3,3) x 3,3 = 0,66 volt 12: (47 + 3,3) x 3,3 = 0,78 volt 12: (39 + 3,3) x 3,3 = 0,93 volt

Se ricolleghiamo questo **partitore** alla **B**ase di un transistor (vedi da fig.496 a fig.501), con i tre va-

Avanti
Indietro
Zoom









lori di R1 di 100-82-68 kiloohm leggeremo una tensione rispettivamente di 0,38-0,46-0,55 volt, mentre con gli altri tre valori di R1 di 56-47-39 ohm, leggeremo sempre una tensione fissa di 0,65 volt.

Ora vi chiederete perchè con queste ultimi tre valori della resistenza R1, la tensione rimanga fissa su 0,65 volt pur sapendo, dai calcoli che abbiamo riportato, che dovrebbe variare da un minimo di 0,66 volt fino ad un massimo di 0,93 volt.

A tal proposito, iniziamo col dirvi che la **giunzione B**ase/Emettitore di un transistor si comporta come un **diodo** al **silicio** con l'**anodo** rivolto verso il terminale **B**ase e il **catodo** rivolto verso il terminale Emettitore (vedi fig.502).

Ora dovete sapere che un **diodo** al **silicio** inizia a **condurre** solo quando ai suoi capi è presente una tensione in grado di superare il suo valore di **soglia**, che si aggira intorno agli **0,65 volt**: quindi è intuitivo che, con tensioni **minori**, questo diodo **non** riesce a portarsi in **conduzione**.

Solo quando si supera il valore di **soglia** di **0,65 volt**, il **diodo** inizia a **condurre** assorbendo corrente tramite la resistenza **R1**.

Indipendentemente dalla **corrente** che scorre nella resistenza **R1**, tra il terminale **B**ase e l'Emettitore è sempre presente una tensione di **0,65 volt**.

Per sapere quanta **corrente** occorre far scorrere nella resistenza **R2** per riuscire ad ottenere ai suoi capi una tensione di **0,65 volt**, possiamo servirci della seguente formula:

mA su R2 = Vbe : R2 in kiloohm

Sapendo che la **Vbe** (significa **Volt b**ase **e**mettitore) è di **0,65 volt** e che la resistenza **R2** ha un valore di **3,3 kiloohm**, in quest'ultima dovremo far scorrere una corrente **non inferiore** a:

0.65 : 3.3 = 0.196969 mA

numero che potremo arrotondare a 0,197 mA.

Ammesso di alimentare il **partitore R1-R2** con una tensione di **12 volt** e di voler usare per la resistenza **R1** questi **6** valori:

100-82-68-56-47-39 kiloohm

nella resistenza R2 scorrerà una corrente che aumenterà via via che ridurremo il valore ohmico

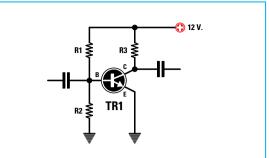


Fig.494 Le resistenze R1-R2 collegate alla Base di un transistor servono per poterlo fare lavorare in "classe A".

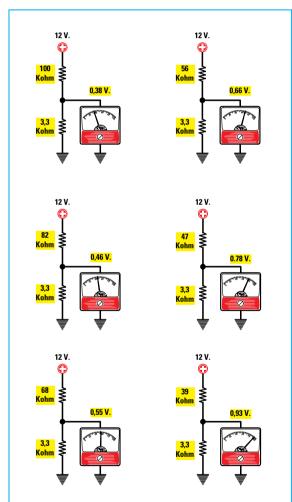
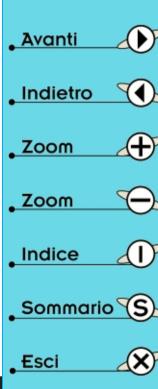


Fig.495 Se scolleghiamo queste resistenze dalla Base del transistor e sulla loro giunzione applichiamo un tester, rileveremo una tensione che risulterà inversamente proporzionale al valore della R1.

Tenendo fisso il valore della R2 e variando il valore della R1, sul tester leggeremo le tensioni indicate nei disegni.



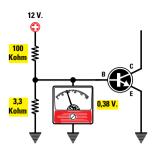


Fig.496 Collegando sulla Base di un transistor una resistenza R1 da 100 kiloohm e una resistenza R2 da 3,3 kiloohm, sul tester leggeremo una tensione di 0,38 volt.

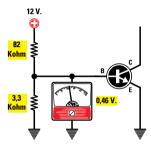


Fig.497 Collegando sulla Base di un transistor una resistenza R1 da 82 kiloohm e una resistenza R2 da 3,3 kiloohm, sul tester leggeremo una tensione di 0,46 volt.

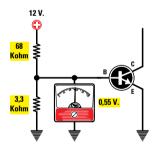


Fig.498 Collegando sulla Base di un transistor una resistenza R1 da 68 kiloohm e una resistenza R2 da 3,3 kiloohm, sul tester leggeremo una tensione di 0,55 volt.

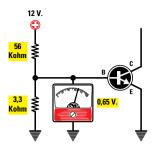


Fig.499 Collegando sulla Base di un transistor una resistenza R1 da 56 kiloohm e una resistenza R2 da 3,3 kiloohm, sul tester leggeremo 0,65 volt e non 0,66 volt.

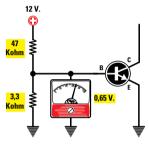


Fig.500 Collegando sulla Base di un transistor una resistenza R1 da 47 kiloohm e una resistenza R2 da 3,3 kiloohm, sul tester leggeremo 0,65 volt e non 0,78 volt.

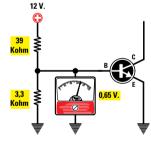
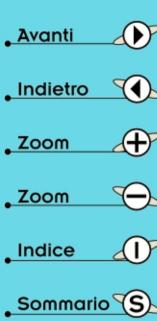


Fig.501 Collegando sulla Base di un transistor una resistenza R1 da 39 kiloohm e una resistenza R2 da 3,3 kiloohm, sul tester leggeremo 0,65 volt e non 0,93 volt.



Fig.502 Con i valori di 56-47-39 kiloohm, la tensione rimane fissa su 0,65 volt perchè la giunzione Base/Emettitore di un transistor si comporta come se al suo interno fosse presente un diodo al silicio e poichè questo inizia a condurre quando si superano gli 0,65 volt, anche se il partitore R1-R2 fornisce più tensione questa si stabilizzerà su 0,65 volt.



Esci

della R1 come ci conferma la formula:

mA = (Vcc - 0.65) : R1 in kiloohm

Quindi con i valori **ohmici** che abbiamo prescelto otterremo le seguenti **correnti**:

(12 - 0,65): 100 = 0,113 mA (12 - 0,65): 82 = 0,138 mA (12 - 0,65): 68 = 0,166 mA (12 - 0,65): 56 = 0,202 mA (12 - 0,65): 47 = 0,241 mA (12 - 0,65): 39 = 0,291 mA

Come noterete, con le tre resistenze da 100-82-68 kiloohm si ottiene una corrente minore di 0,197 mA, quindi ai capi della R2 non sono mai presenti gli 0,65 volt necessari per portare in conduzione il transistor.

Solo con le tre resistenze da 56-47-39 kiloohm si ottiene una corrente maggiore di 0,197 mA, quindi ai capi della resistenza R2 è presente la tensione di 0,65 volt necessaria per portare il transistor in conduzione.

Sapendo che il transistor inizia a **condurre** solo quando in questo **partitore resistivo** scorre una corrente **maggiore** di **0,197 mA**, utilizzando la formula che riportiamo qui di seguito sapremo quanta **corrente** potremo far giungere sulla **B**ase del transistor:

corrente sulla Base = (mA di R1 - mA di R2)

Pertanto con le 6 resistenze prese in esame avremo a disposizione le seguenti correnti:

con 100 kiloohm = 0,113 - 0,197 = -0,084 mA con 82 kiloohm = 0,138 - 0,197 = -0,059 mA con 68 kiloohm = 0,166 - 0,197 = -0,031 mA con 56 kiloohm = 0,202 - 0,197 = +0,005 mA con 47 kiloohm = 0,241 - 0,197 = +0,044 mA con 39 kiloohm = 0,291 - 0,197 = +0,094 mA

Poichè con i primi **tre** valori di resistenza si ottiene un **numero negativo**, la **B**ase **non** assorbirà nessuna **corrente** e in questa condizione si dice che il transistor si trova in **interdizione**, perchè **non** riesce a condurre.

Solo con gli ultimi **tre** valori di resistenza otteniamo un **numero positivo** e in queste condizioni il transistor inizia a **condurre**, amplificando i segnali che vengono applicati sulla sua **B**ase.

Nel nostro esempio abbiamo scelto per la R2 un valore di 3,3 kiloohm, ma in alcuni schemi potre-

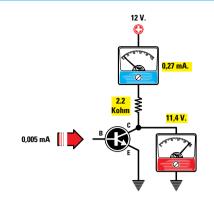


Fig.503 Se nella Base di un transistor con "hfe" di 55 scorre una corrente di 0,005 mA, sul suo Collettore scorrerà una corrente di 0,27 mA e in tali condizioni sul Collettore rileveremo una tensione di 11,4 V, quasi identica alla Vcc di alimentazione.

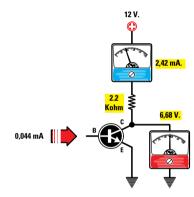


Fig.504 Se nella Base scorre una corrente di 0,044 mA, la corrente di Collettore salirà da 0,27 mA a 2,42 mA e in queste condizioni sul Collettore rileveremo una tensione di 6,68 volt, pari quasi alla metà della tensione di alimentazione.

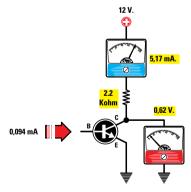
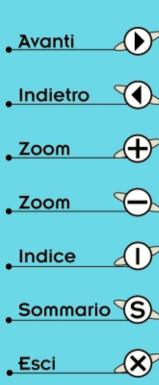


Fig.505 Se nella Base scorre una corrente di 0,094 mA, la corrente di Collettore aumenterà da 0,27 mA a 5,17 mA e in queste condizioni sul Collettore leggeremo una tensione di 0,62 volt, cioè il minimo valore della tensione di alimentazione.



ste trovare dei valori completamente diversi, compreso quello della resistenza R1.

I valori utilizzati per le resistenze R1 e R2 permettono sempre di ottenere ai capi della R2 una tensione fissa di 0,65 volt.

LA CORRENTE di COLLETTORE

Poichè un transistor amplifica un segnale in corrente, più ne scorre nella sua Base più ne scorre nel Collettore.

La corrente che scorre nel Collettore si ricava moltiplicando la corrente di Base per la hfe del transistor, cioè per il suo quadagno in corrente come ci conferma la formula:

mA Collettore = (corrente Base x hfe)

Quindi se abbiamo un transistor con una hfe di 55, (pari ad un quadagno in corrente di 55 volte) e sulla Base applichiamo le correnti fornite dalle resistenze da 56-47-39 kiloohm, nel suo Collettore scorreranno le seguenti correnti (vedi da fig.503 a fig.505):

(R1 da 56 kiloohm) $0.005 \times 55 = 0.27 \text{ mA}$ (R1 da 47 kiloohm) $0.044 \times 55 = 2.42 \text{ mA}$ (R1 da 39 kiloohm) $0.094 \times 55 = 5.17 \text{ mA}$

Più corrente scorre nel Collettore più aumenta la caduta di tensione ai capi della resistenza R3 e di conseguenza meno tensione è presente sul Collettore come ci conferma la formula:

volt Collettore = Vcc - (R3 kiloohm x mA)

Quindi se il transistor risulta alimentato con una tensione di 12 volt e nel Collettore abbiamo inserito una resistenza R3 da 2,2 kiloohm, rileveremo queste tensioni:

 $12 - (2.2 \times 0.27) = 11.4 \text{ volt}$ $12 - (2.2 \times 2.42) = 6.68 \text{ volt}$

 $12 - (2.2 \times 5.17) = 0.62 \text{ volt}$

Come potete notare, quando nel Collettore scorre una corrente di 0,27 mA (vedi fig.503), su questo terminale rileviamo una tensione di 11,4 volt, quando scorre una corrente di 2,42 mA (vedi fig.504) su questo terminale rileviamo una tensione di 6,68 volt, mentre quando scorre una corrente di 5,17 volt rileviamo una tensione di soli 0,62 volt (vedi fia.505).

GRAFICO di un TRANSISTOR

Per conoscere la corrente minima e massima che è possibile applicare sulla Base di un transistor in

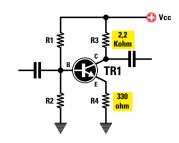


Fig.506 Collegando sull'Emettitore del transistor una resistenza (vedi R4) è possibile prefissarne il quadagno come ci conferma la formula Guadagno = R3 : R4.

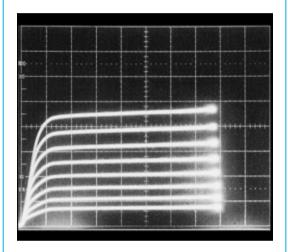


Fig.507 Lo strumento chiamato Tracciacurve permette di vedere di quanto può variare la corrente di Collettore variando la corrente che applicheremo sulla Base.

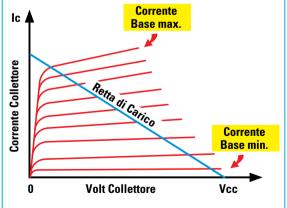


Fig.508 Dal grafico di un Tracciacurve potremo ricavare la "retta di carico" che, partendo dai volt massimi di alimentazione, raggiungerà la corrente massima che il transistor è in grado di erogare.



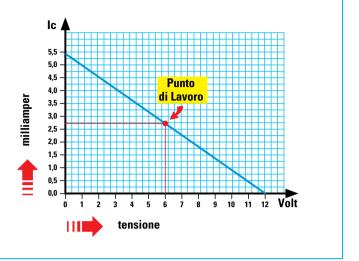


Zoom





Fig.509 Non disponendo di un Tracciacurve è possibile ricavare la "retta di carico" inserendo nella linea orizzontale il valore della max tensione di alimentazione e nella linea verticale la massima corrente che possiamo far scorrere nel Collettore del transistor. Spostando il punto di lavoro sulla retta di carico il transistor lavorerà in classe A-B-AB o C.



rapporto alla sua **hfe** si usa comunemente uno strumento di misura chiamato **tracciacurve**, che permette di vedere sullo schermo di un oscilloscopio di quanto **aumenta** la **corrente** sul **C**ollettore variando la corrente di **B**ase (vedi fig.507).

Riferendosi a queste **curve** si può tracciare una linea in **diagonale** (vedi fig.508) chiamata **retta** di **carico** la quale, partendo dalla **Vcc** posta sull'asse **orizzontale**, raggiunga sull'asse **verticale** il punto corrispondente alla **massima** corrente che può scorrere nel **C**ollettore.

Per ricavare il valore della **corrente massima** possiamo utilizzare la formula:

corrente massima = Vcc : R3 in kiloohm

Poichè nel nostro esempio abbiamo utilizzato una R3 da 2,2 kiloohm, nel Collettore può scorrere una corrente massima di:

12: 2,2 = 5,45 milliamper

Se in sostituzione della resistenza R3 da 2,2 kiloohm avessimo inserito una resistenza da 10 kiloohm, la massima corrente che avremmo potuto far scorrere nel Collettore sarebbe stata di soli:

12 : 10 = 1,2 milliamper

Variando la **corrente** sulla **B**ase del transistor possiamo spostare il **punto** di **lavoro**, cioè fare in modo che, in **assenza** di segnale, il **C**ollettore assorba più o meno **corrente**.

È proprio scegliendo il **punto** di **lavoro** su questa **retta** di **carico**, che è possibile far lavorare un transistor in **classe A-B-AB-C**.

Poichè il **tracciacurve** non è uno strumento facilmente reperibile, vi spiegheremo come si possa ugualmente tracciare una **retta** di **carico** che, anche se molto **approssimativa**, vi aiuterà a comprendere meglio le differenze intercorrenti tra le diverse **classi**.

Prendete un foglio di carta a quadretti e tracciate una linea verticale, inserendo il alto la massima corrente che è possibile far scorrere nel Collettore prima che vada in saturazione (vedi fig.509).

In basso tracciate una linea **orizzontale**, indicando sull'estremità di destra la **tensione Vcc** di alimentazione del transistor.

Tra questi due **punti** tracciate una linea in **diago- nale** riportando su di essa le **correnti** di **B**ase: poichè però non le conoscete, è sufficiente che ricordiate che il **punto** posto in alto a **sinistra** corrisponde alla **massima** corrente che può scorrere
nel **C**ollettore e il **punto** in basso a **destra**, alla **mi- nima** corrente richiesta per portare il transistor in **conduzione**.

Conoscendo il valore della **tensione Vcc** potete calcolare la corrente **massima** che è possibile far scorrere nel **C**ollettore utilizzando la formula:

corrente massima = Vcc : R3 in kiloohm

Poichè in questo esempio per la resistenza R3 è stato utilizzato un valore di 2,2 kiloohm e come tensione di alimentazione un valore di 12 volt, potrete far scorrere una corrente massima di:

12: 2,2 = 5,45 milliamper

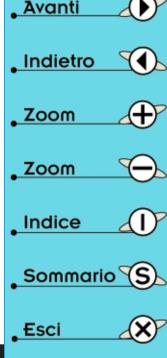
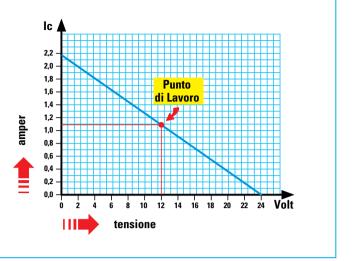


Fig.510 Se abbiamo un transistor di potenza, nella linea verticale riporteremo la corrente massima che potremo far scorrere nel Collettore e nella linea orizzontale il valore della massima tensione di alimentazione.

Unendo con una linea questi due punti ricaveremo la "retta di carico" di questo transistor.



Inserite quindi questo valore di corrente nella parte superiore della **linea verticale** (vedi fig.509).

Se in uno schema risultasse inserita una resistenza R3 da 8,2 kiloohm, la massima corrente che potrebbe scorrere nel Collettore sarebbe di:

12:8.2 = 1.46 milliamper

numero da inserire nella **linea verticale** in sostituzione di **5,45**.

Il grafico riportato in fig.509 si riferisce al transistor preso come esempio, quindi se avete un diverso transistor oppure uno di **media** o **alta potenza** nel cui **C**ollettore può scorrere una corrente anche di 1 o 2 amper, dovrete disegnare un nuovo grafico inserendo nella linea **verticale** i valori della **corrente** massima di **C**ollettore (vedi fig.510).

Quando il transistor **non** conduce, poichè nel **Co**llettore **non** scorre nessuna **corrente**, rileverete la massima **tensione** positiva, quando invece il transistor **inizia** a condurre, la corrente di **Co**llettore **aumenta** proporzionalmente al valore della corrente che applicherete sulla **B**ase.

Più corrente scorre nella resistenza R3, più diminuisce la tensione nel Collettore e quando questa raggiunge un valore prossimo a 0 volt si dice che il transistor è in saturazione, perchè anche aumentando la corrente di Base non sarà possibile far assorbire al Collettore una corrente maggiore.

un TRANSISTOR in classe A

Per far lavorare un transistor in **classe A** occorre polarizzare la **B**ase in modo che nel **C**ollettore scor-

ra la **metà** della sua corrente **massima** che, nel nostro esempio, sarebbe di **2,72 mA**.

In queste condizioni tra il terminale Collettore e l'Emettitore sarà presente una tensione di 6 volt, pari alla metà della Vcc (vedi fig.511), che viene sempre indicata Vce (volt collettore/emettitore).

Se ora applichiamo un segnale alternato sulla Base del transistor quando la sua semionda positiva raggiunge la massima ampiezza, il transistor assorbirà più corrente e di conseguenza la tensione sul Collettore scenderà verso gli 0 volt.

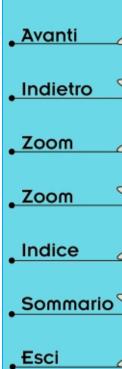
Quando la **semionda negativa** raggiungerà la sua **massima** ampiezza, il transistor assorbirà **meno corrente** e di conseguenza la **tensione** sul **C**ollettore salirà verso i **12 volt** (vedi fig.511).

Guardando il grafico di fig.512 riuscirete a comprendere molto più facilmente come variano la **tensione** e la **corrente** sul **C**ollettore quando il transistor amplifica un segnale **alternato**.

Osservando il grafico di fig.511 potete notare tutte le variazioni di **tensione** e **corrente** del transistor: vi facciamo comunque presente che se pensate di riuscire a rilevare queste variazioni inserendo in questo stadio un **amperometro**, rimarrete delusi perchè quest'ultimo indicherà sempre il **valore medio** di assorbimento.

Infatti, le variazioni d'ampiezza tra il massimo positivo e il massimo negativo sono così **veloci** che la lancetta dello strumento non riesce a seguirle.

Solo se avete a disposizione un **oscilloscopio** vedrete sullo schermo le due semionde **salire** e **scendere**.



Il segnale applicato sulla Base viene prelevato dal Collettore sfasato di 180°, perchè la semionda positiva partendo da un minimo di 6 volt scende verso gli 0 volt e la semionda negativa partendo da un minimo di 6 volt sale verso i 12 volt.

In precedenza abbiamo precisato che per far lavorare un transistor in **classe A** bisogna polarizzare la sua **B**ase in modo che sul **C**ollettore risulti presente **metà** della **tensione** di alimentazione.

Aggiungiamo ora che questo valore di tensione **non** è assolutamente critico, quindi una piccola differenza in più o in meno non modifica il funzionamento.

Se sul Collettore risultasse presente una tensione di 7 volt anzichè di 6 volt (vedi fig.513), dall'uscita preleveremmo sempre un'onda sinusoidale e lo stesso dicasi se fosse presente una tensione di 5 volt come risulta visibile in fig.516.

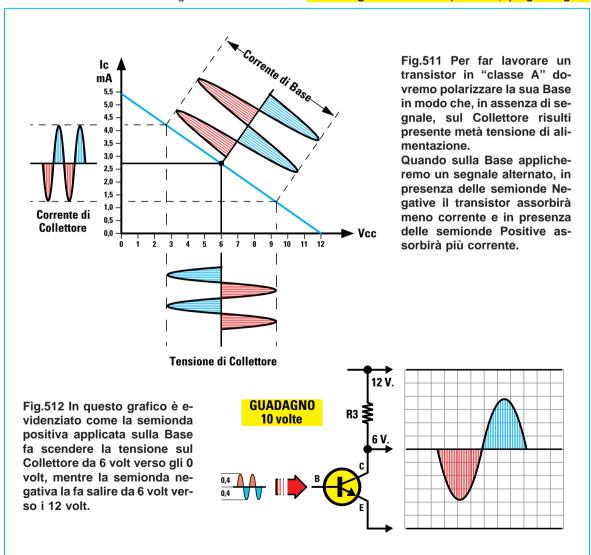
Qualche problema si potrà presentare soltanto se applicheremo sulla Base dei segnali di ampiezza elevata, oppure se amplificheremo il segnale in modo esagerato.

Se sul Collettore risultasse presente una tensione di 7 volt e sull'ingresso applicassimo un segnale di ampiezza elevata, toseremmo tutte le semionde superiori come visibile in fig.515.

Se sul Collettore risultasse presente una tensione di 5 volt e sull'ingresso applicassimo sempre un segnale di ampiezza elevata, toseremmo tutte le semionde inferiori come visibile in fia.518.

Il massimo segnale in volt che potremo applicare sulla Base del transistor per evitare di tosarlo lo ricaviamo con la formula:

volt ingresso Base = (Vcc x 0,8) : guadagno



Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

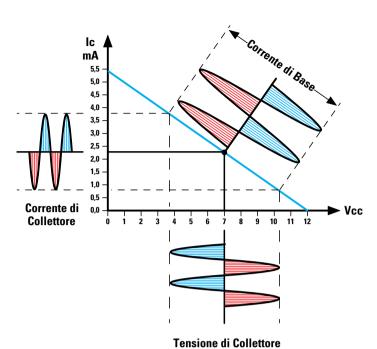
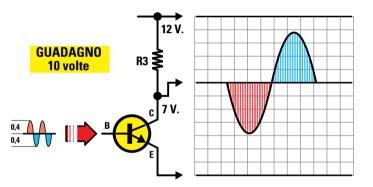


Fig.513 II valore della metà tensione di alimentazione non è critico, quindi anche se risultasse presente una tensione di 7 volt, noteremo che il segnale applicato sulla Base non fuoriuscirà dalla sua retta di carico.

Fig.514 Spostando il punto di lavoro in modo da ritrovarsi sul Collettore una tensione di 7 volt, anzichè di 6 volt, la sinusoide che amplificheremo non fuoriuscirà dai suoi limiti di 12 volt e di 0 volt.



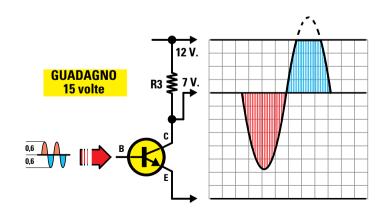
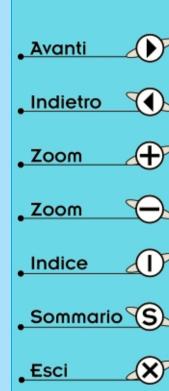


Fig.515 Soltanto aumentando il Guadagno del transistor parte del segnale verrà tosata ed otterremo così un segnale distorto. Per evitare questa distorsione è sufficiente ridurre il guadagno o l'ampiezza del segnale che entra nella Base.



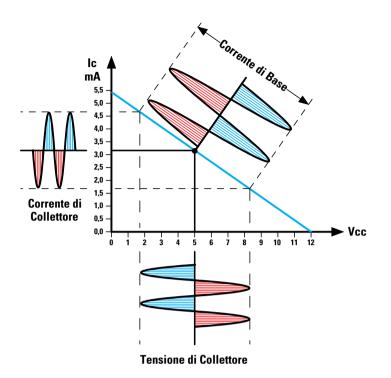
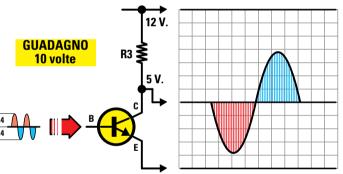


Fig.516 Se sul Collettore anzichè essere presente una tensione di 6 volt risultasse presente una tensione di soli 5 volt, noteremmo che anche in tal caso il segnale applicato sulla Base non fuoriuscirà mai dalla sua retta di carico.

Fig.517 Spostando il punto di lavoro in modo da ritrovarsi sul Collettore una tensione di 5 volt, anzichè di 6 volt, la sinusoide che amplificheremo non fuoriuscirà dai suoi limiti di 12 volt e di 0 volt.



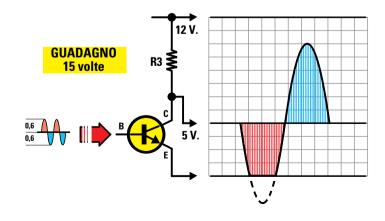


Fig.518 Soltanto aumentando il Guadagno del transistor parte del segnale verrà tosata e quindi otterremo un segnale distorto.

Per evitare questa distorsione è sufficiente ridurre il guadagno o l'ampiezza del segnale che entra nella Base. Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

Poichè nel nostro esempio abbiamo scelto un transistor che amplifica **55 volte** alimentato con una tensione di **12 volt**, sulla **B**ase non dovremo mai applicare dei segnali **maggiori** di:

 $(12 \times 0.8) : 55 = 0.174 \text{ volt}$

Se supereremo questo valore, **toseremo** le due **estremità** della semionda e quindi in uscita otterremo un segnale **distorto**.

Alimentando il circuito con una tensione maggiore, ad esempio di **15 volt**, sulla **B**ase potremo applicare un segnale di:

 $(15 \times 0.8) : 55 = 0.218 \text{ volt}$

Per amplificare dei segnali d'ampiezza **maggiore**, è necessario **ridurre** il suo guadagno e per farlo è sufficiente applicare tra l'Emettitore e la **massa** una **resistenza** (vedi **R4** in fig.506).

Questa **R4** permette di determinare il **guadagno** e per sapere con sufficiente **approssimazione** di quante volte verrà amplificato un segnale, potremo usare questa formula:

guadagno = R3 : R4

Ammesso che il valore della resistenza R3 sia di 2.200 ohm e il valore della resistenza R4 di 330 ohm, il transistor amplificherà un segnale di:

2.200:330=6,66 volte

Quindi, alimentando il transistor con una tensione di **15 volt** potremo applicare sul suo ingresso un segnale massimo di:

 $(15 \times 0.8) : 6.66 = 1.8 \text{ volt}$

Nel nostro esempio abbiamo scelto per la resistenza R3 un valore di 2.200 ohm e per la R4 un valore di 330 ohm, ma se in un circuito troviamo una resistenza R3 da 10.000 ohm e una resistenza R4 da 1.500 ohm, il guadagno non varia:

10.000 : 1.500 = 6,66 volte

La classe A viene normalmente utilizzata per amplificare un segnale con una bassissima distorsione, perchè il transistor viene fatto lavorare a riposo sulla metà della linea diagonale della retta di carico (vedi fig.511).

L'unico svantaggio che presenta la classe A è quello di avere un transistor che assorbe sempre la stessa corrente sia in assenza di segnale che

alla sua **massima potenza**, di conseguenza il suo corpo è obbligato a dissipare una elevata quantità di **calore**.

Per questo motivo la classe A non permette di ottenere in uscita da uno **stadio finale** delle **potenze** elevate, ma gli audiofili la preferiscono ugualmente per la sua **bassissima** distorsione.

un TRANSISTOR in classe B

Per far lavorare un transistor in classe B occorre polarizzare la sua Base in modo che il suo punto di lavoro si trovi sul limite inferiore della sua retta di carico come visibile in fig.519.

In assenza di segnale, nel Collettore non scorre nessuna corrente e quando sulla sua Base giunge un segnale di BF il transistor inizia a condurre quando questo supera gli 0,65 volt necessari per portarlo in conduzione.

Pilotando un transistor **NPN** questo riuscirà a portarsi in conduzione solo in presenza delle **semionde positive** e non delle **semionde negative**, che pertanto non verranno mai amplificate.

Pilotando un transistor **PNP** questo riuscirà a portarsi in conduzione solo in presenza delle **semionde negative** e non delle **semionde positive**, pertanto queste non verranno mai amplificate.

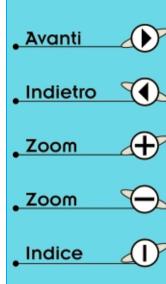
Sapendo che in classe B un transistor NPN è in grado di amplificare le sole semionde positive e un transistor PNP le sole semionde negative, per poterle amplificare entrambe è necessario utilizzare due transistor uno NPN e uno PNP collegati in serie come visibile in fig.520.

Prelevando il segnale dai due Emettitori dei transistor riusciamo ad ottenere l'**onda sinusoidale** completa applicata sull'ingresso.

La classe B presenta il vantaggio di fornire in uscita delle **potenze elevate**, anche se con una notevole **distorsione**.

Infatti, prima che la **semionda positiva** riesca a portare in conduzione il transistor **NPN** e la **semionda negativa** a portare in conduzione un transistor **PNP**, i due segnali devono superare il richiesto **livello** di **soglia** di **0,65 volt**.

Quindi quando il segnale passa dalla **semionda positiva** alla **semionda negativa** o viceversa, si ha un tempo di **pausa** nel corso del quale nessuno dei due transistor risulta in conduzione (vedi fig.520).



Sommaria

Esci

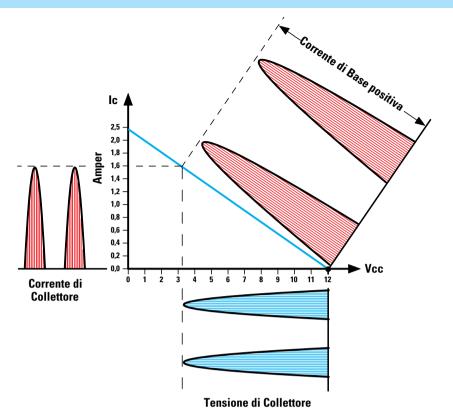
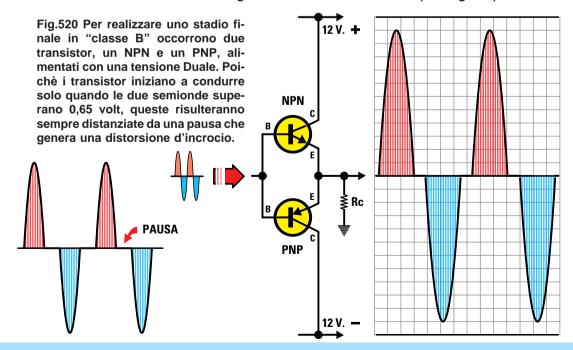


Fig.519 Se NON polarizziamo la Base di un transistor, questo lavora in "classe B", quindi in assenza di un segnale nel Collettore non scorrerà nessuna corrente, pertanto su questo terminale sarà presente la massima tensione positiva (vedi fig.503).

Applicando sulla Base di un transistor NPN un segnale sinusoidale, questo amplificherà per il suo massimo le sole semionde positive, quando queste supereranno 0,65 volt. Se il transistor è un PNP questo amplificherà le sole semionde negative. Per amplificare entrambe le semionde dovremo collegare in serie un NPN e un PNP (vedi fig. 520).



Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Esci

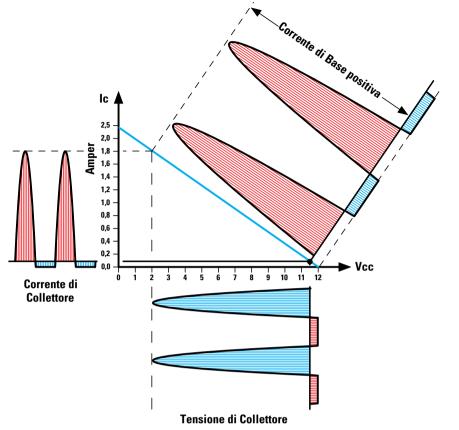
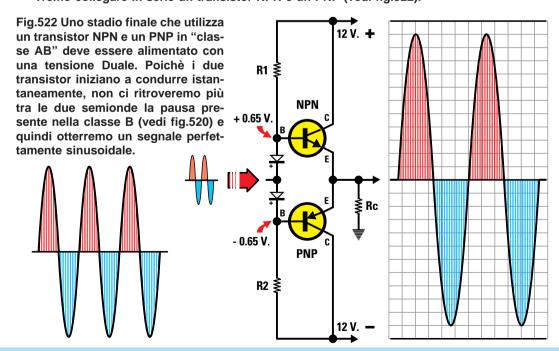
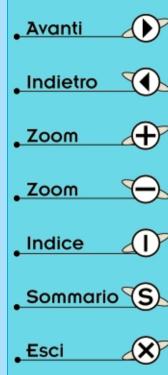


Fig.521 Se polarizziamo la Base di un transistor con una tensione di 0,65 volt questo lavora in "classe AB". Applicando sulla Base di un transistor NPN un segnale sinusoidale, subito questo amplificherà per il suo massimo le sole semionde positive perchè già si trova sul limite di conduzione. Per amplificare anche l'opposta semionda negativa dovremo collegare in serie un transistor NPN e un PNP (vedi fig.522).







Questa **pausa** presente tra la due semionde viene chiamata **distorsione** di **incrocio**.

Quindi il solo vantaggio che presenta la classe B è quello di non far assorbire ai due transistor nessuna corrente in assenza di segnale e di far assorbire la massima corrente in presenza di segnale.

un TRANSISTOR in classe AB

Per riuscire ad ottenere sull'uscita di uno stadio finale la **elevata potenza** di un **classe B** senza che risulti presente la non gradita **distorsione** di **incrocio**, si usa la **classe AB** e un transistor **NPN** collegato in serie ad un **PNP**.

Sapendo che un transistor inizia a **condurre** quando sulla sua **B**ase è presente una tensione di **0,65 volt**, possiamo applicare quest'ultima inserendo due **diodi** al **silicio** alimentati dalle resistenze **R1-R2** come visibile in fig.522.

Quando sulla Base del transistor NPN giunge un segnale di BF, questo provvede ad amplificare le semionde positive complete perchè già si trova in conduzione, ma non è in grado di amplificare le opposte semionde negative.

Quando sulla Base del transistor PNP giunge un segnale di BF, questo provvede ad amplificare le semionde negative complete perchè già si trova in conduzione, ma non è in grado di amplificare le opposte semionde positive.

Prelevando il segnale amplificato dagli Emettitori

dei transistor NPN e PNP otteniamo una onda sinusoidale completa.

Il segnale **sinusoidale** che fuoriesce da questo stadio risulta **privo** di **distorsione**, perchè non esiste più quella **pausa** tra la **semionda positiva** e la **semionda negativa** presente nella **classe B**.

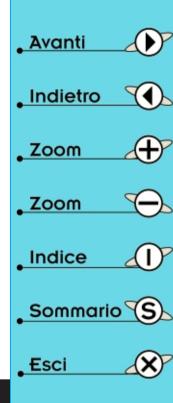
Il principale vantaggio offerto dalla classe AB è quello di riuscire a prelevare in uscita una elevata potenza facendo assorbire ai Collettori dei transistor una corrente irrisoria in assenza di segnale. Dissipando a riposo una minima corrente, i transistor riscaldano molto meno rispetto ad uno stadio finale in classe A, quindi è possibile ridurre le dimensioni dell'aletta di raffreddamento necessaria per dissipare il calore generato.

La classe AB viene normalmente utilizzata per realizzare degli stadi finali di potenza Hi-Fi.

un TRANSISTOR in classe C

La classe C non viene mai utilizzata per amplificare dei segnali di BF perchè, anche se si riescono ad ottenere in uscita delle potenze elevate, il suo segnale ha una notevole distorsione: per questo motivo la classe C si usa esclusivamente per realizzare degli stadi finali per alta frequenza.

Come potete vedere in fig.524, la Base di un transistor in classe C non viene mai polarizzata e in quasi tutti gli schemi si può notare che la Base risulta collegata a massa tramite una impedenza RF (vedi fig.525), che serve solo ad impedire che il segnale RF che giunge dal transistor pilota si scarichi verso massa.



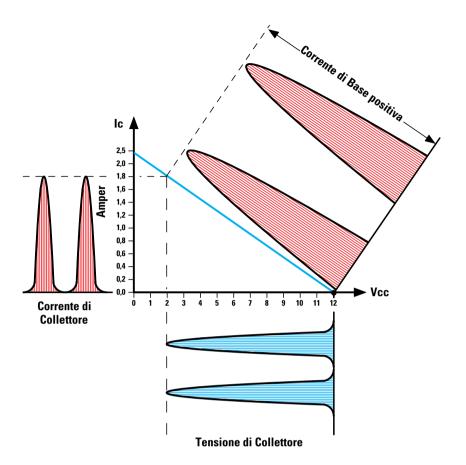
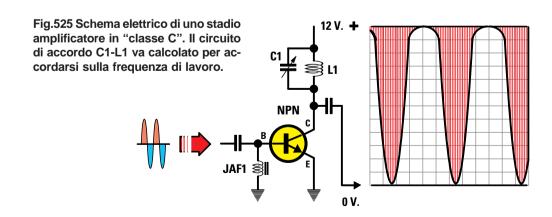
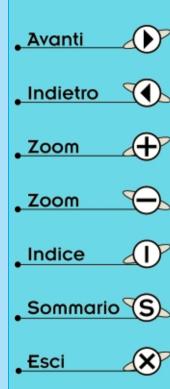
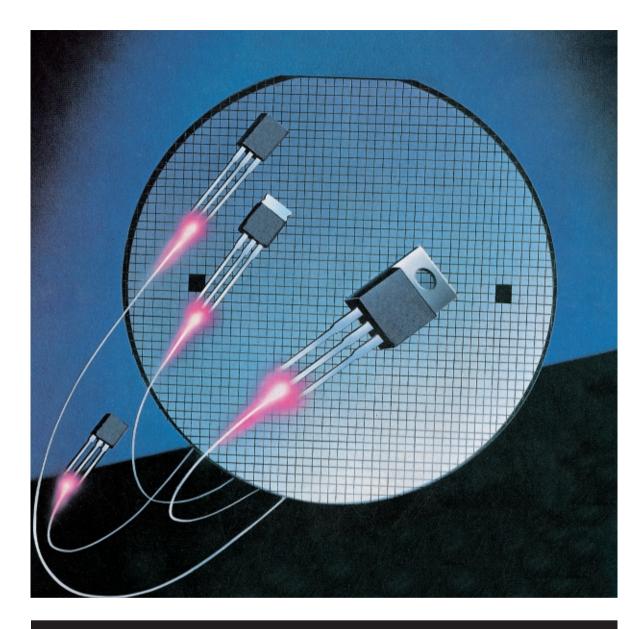


Fig.524 Anche la Base di un transistor che lavora in "classe C" non risulta polarizzata perchè collegata a massa tramite una impedenza RF (vedi JAF1 in fig.525). Quando la semionda positiva applicata sulla Base supera il livello di soglia di 0,65 volt, il transistor provvede ad amplificarla per il suo MASSIMO guadagno. Anche se viene amplificata una sola semionda, sarà il circuito di accordo C1/L1 o il filtro Passa/Basso, sempre collegati sul Collettore, a ricreare la semionda mancante perchè agiscono da "volano". In assenza di segnale nel Collettore non scorrerà nessuna corrente e quando sulla Base giungerà un segnale RF, il transistor assorbirà la sua massima corrente.







DOVETE SAPERE anche QUESTO

Molti ritengono che un finale in **push-pull** sia il classico riportato in fig.526, che utilizza sia per l'ingresso che per l'uscita due **trasformatori** provvisti di una **presa centrale**, invece tutti gli stadi che utilizzano due transistor, anche se denominati finali **single-ended** o a **simmetria complementare**, sono anch'essi dei **push-pull**.

I due transistor **NPN** dello schema di fig.526 amplificano le sole **semionde positive**, ma poichè sulle loro **B**asi giunge un segnale **sfasato** di **180°**, quando sul primo transistor giunge la **semionda positiva** sul secondo transistor giunge la **semionda negativa** e viceversa.

Quando sul **primo** transistor giunge la **semionda positiva**, questo provvede ad amplificarla, mentre il **secondo** transistor sul quale giunge la **semionda negativa**, in quanto il segnale risulta sfasato di **180°**, **non** l'amplifica.

Quando sul **primo** transistor giunge la **semionda negativa**, questo **non** l'amplifica, ma poichè sul **secondo** transistor giunge la **semionda positiva**, sarà quest'ultimo ad amplificarla.

Quindi nel lasso di **tempo** in cui il primo transistor **lavora** il secondo **riposa** e nel lasso di **tempo** in cui il primo transistor **riposa** il secondo **lavora**.

Indietro

Zoom

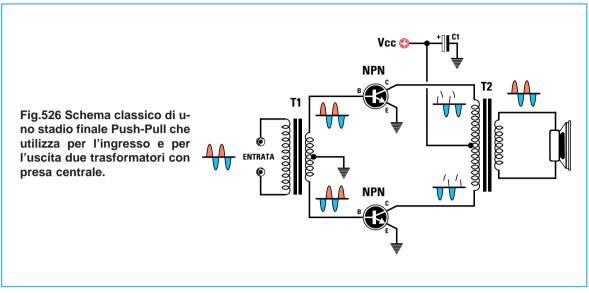
Zoom

Indice

Sommario

Sommario

Esci



Poichè i due Collettori dei transistor sono collegati ad un trasformatore d'uscita provvisto di una presa centrale (vedi T2), dal suo secondario è possibile prelevare una sinusoide completa.

Se la presa centrale del trasformatore d'ingresso che alimenta le Basi (vedi T1) viene collegata a massa, i due transistor iniziano a condurre solo quando le semionde positive superano gli 0,65 volt richiesti per portarli conduzione, quindi questo stadio lavorerà in classe B.

Se la **presa centrale** del trasformatore viene collegata ad un **partitore resistivo** in grado di fornire sulle **B**asi dei transistor una tensione di **0,65 volt** per portarli leggermente in conduzione (vedi fig.521), questo stadio lavorerà in **classe AB**.

Uno stadio finale in **push-pull** si può realizzare anche senza **nessun** trasformatore (vedi fig.527), ma in questo caso i due transistor finali **NPN** devono essere pilotati con un altro transistor **NPN** (vedi

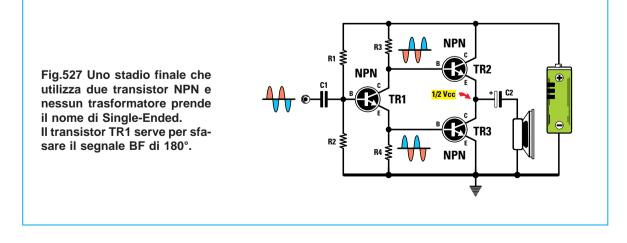
TR1) che provveda a **sfasare** di **180°** il segnale che giunge sulle **B**asi dei finali.

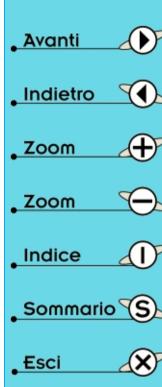
Collegando due resistenze di identico valore (vedi R3-R4) sul Collettore e sull'Emettitore del transistor TR1, da questi due terminali preleveremo un segnale sfasato di 180°.

Questo schema che non utilizza nessun trasformatore si chiama stadio finale single-ended.

Se le Basi dei due transistor TR2-TR3 vengono polarizzate in modo far assorbire in assenza di segnale metà della loro corrente massima, come visibile nel grafico di fig.511, lo stadio finale lavorerà in classe A, quindi i due transistor amplificheranno sia le semionde positive che quelle negative.

Se le Basi dei due transistor TR2-TR3 vengono polarizzate con una tensione di 0,65 volt come visibile nel grafico di fig.521, lo stadio finale lavorerà in classe AB, quindi un transistor amplificherà le sole semionde positive e l'altro le sole semionde negative come nel push-pull di fig.526.





Poichè i transistor **TR2-TR3** risultano collegati in **serie**, sulla loro giunzione **E**mettitore/**C**ollettore ci ritroveremo una tensione pari alla **metà** di quella di alimentazione, quindi per evitare che questa si scarichi a **massa** attraverso l'altoparlante, dovremo collegare quest'ultimo ai due transistor sempre tramite un **condensatore elettrolitico**.

Se realizziamo uno stadio finale in **push-pull** collegando in **serie** un transistor **NPN** con un **PNP** come visibile in fig.528, otteniamo il cosiddetto finale a **simmetria complementare**.

Il transistor **NPN** amplificherà le sole **semionde positive** e il transistor **PNP** le sole **semionde negative**.

Per far lavorare questo stadio finale in **classe AB** dovremo applicare sulle **B**asi dei due transistor i **diodi** al silicio **DS1-DS2**, che ci consentono di ottenere i richiesti **0,65 volt** per portarli leggermente in conduzione (vedi fig.521).

Prelevando il segnale amplificato dagli Emettitori dei due transistor collegati in **serie**, otterremo l'**onda sinusoidale**.

Quasi sempre uno stadio finale che utilizza un transistor NPN e un PNP viene alimentato con una tensione duale in grado di fornire una tensione positiva rispetto alla massa del transistor NPN e una tensione negativa rispetto alla massa del transistor PNP.

Alimentando questo stadio finale con una tensione duale, sui due Emettitori dei transistor otterremo una tensione di 0 volt rispetto alla massa, quindi l'altoparlante può essere collegato direttamente tra i due Emettitori e la massa senza interporre nessun condensatore.

Uno stadio finale che utilizza un transistor **NPN** e un **PNP** può essere alimentato anche con una tensione **singola** (vedi fig.529), ma se si desidera ottenere in uscita la **stessa** potenza che si ottiene con una tensione **duale**, bisogna **raddoppiare** i volt di alimentazione perchè i due transistor riceveranno solo **metà** tensione.

Poichè sulla giunzione Emettitore/Emettitore dei due transistor NPN-PNP è presente un valore di tensione pari alla metà di quello di alimentazione, per evitare che questa bruci l'altoparlante, è necessario isolare quest'ultimo con un condensatore elettrolitico che provveda a lasciare passare il solo segnale BF ma non la tensione continua. A questo punto completiamo la nostra Lezione con la presunzione di essere riusciti a spiegarvi in modo comprensibile tutte le differenze che esistono tra una classe A e una classe B oppure una classe AB, così che quando vedrete lo schema di uno stadio amplificatore finale per BF saprete già in

La **classe C**, come abbiamo già accennato, si usa esclusivamente per realizzare con un **solo** transistor degli stadi finali di **potenza** per **trasmettitori**.

quale classe lavora.

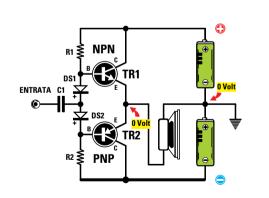


Fig.528 Uno stadio finale che utilizza un transistor NPN e un PNP collegati in serie viene chiamato a Simmetria Complementare. Questo stadio finale si alimenta normalmente con una tensione Duale.

L'altoparlante va collegato direttamente sugli Emettitori senza condensatore.

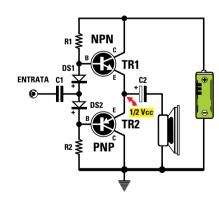
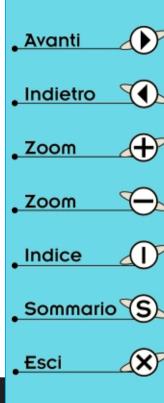


Fig.529 Uno stadio finale a Simmetria Complementare si può alimentare anche con una tensione Singola ma poichè sui due Emettitori è presente una tensione pari alla metà di quella di alimentazione, l'altoparlante va collegato tramite un condensatore elettrolitico.















MISURE inglesi CONVERTITE in DECIMALI

Misure lineari

Misure di superficie

1 pollice sq. (square inch) 6,451 cm quadrati 1 piede sq. (square foot) 929 cm quadrati 1 yarda sq. (square yard) 8.361 cm quadrati

IMPORTANTE

Nella componentistica elettronica di fabbricazione anglosassone ed USA (vedi connettori, zoccoli, ecc.) vengono tuttora utilizzati come unità di misura i **decimi** di **pollice**.

Normalmente non compare l'indicazione decimi di pollice, bensì dei numeri preceduti da un **punto**, ad esempio .1 - .5 - .135 ecc., che corrispondono a 0,1 - 0,5 - 0,135.

Per ricavare la corrispondente misura in millimetri è necessario eseguire la seguente operazione:

mm = 2,54 x frazione di pollice

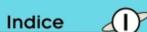
TABEL	.LA N.1	TABELLA N.2		TABEL	.LA N.3
frazione pollice	mm	pollici inch = (in)	mm	piedi foot = (ft)	cm
1/16	1,59	1	25,4	0,5	15,24
1/8	3,18	2	50,8	1	30,48
3/16	4,70	3	76,2	2	60,96
1/4	6,35	4	101,6	3	91,44
5/16	7,94	5	127,0	4	121,92
3/8	9,53	6	152,4	5	152,40
7/16	11,11	7	177,8	6	182,88
1/2	12,70	8	203,2	7	213,36
9/16	14,29	9	228,6	8	243,84
5/8	15,88	10	254,0	9	274,32
11/16	17,46	11	279,4	10	304,80
3/4	19,05	12	304,8	11	335,28
13/16	20,64	13	330,2	12	365,76
7/8	22,23	14	355,6	13	396,24
15/16	23,81	15	381,0	14	426,72

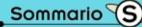
Avanti





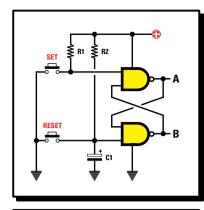


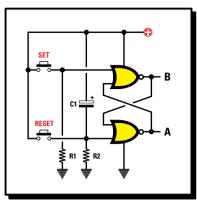




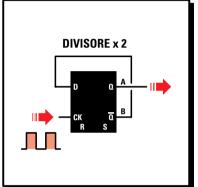


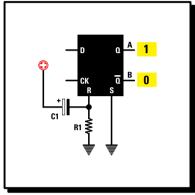


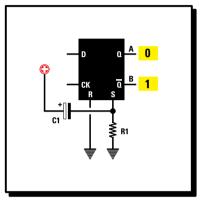












imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

Quando apparvero i primi **integrati digitali**, la maggior parte di coloro che si dilettavano in elettronica conoscevano molto superficialmente il loro funzionamento, ma oggi non esiste nessuno studente di elettronica che non sappia cos'è una porta **Nand** o **Nor** oppure **Inverter**.

Poichè spesso vengono pubblicati schemi in strane configurazioni che utilizzano queste **porte digitali**, oggi vi spieghiamo la differenza che esiste tra un **flip-flop** tipo **S-R** e un **flip-flop** tipo **D**.

Il flip-flop tipo **Set-Reset**, che si realizza con una **coppia** di **Nand** oppure di **Nor**, serve per commutare le due uscite da **livello logico 1** a **livello logico 0** o viceversa, quindi si impiega normalmente in tutti i circuiti digitali come semplice **deviatore elettronico**.

Il flip-flop tipo **D**, completamente diverso dal flip-flop **Set-Reset**, viene normalmente utilizzato per **dividere x2** una **frequenza**, oppure un **tempo**.

Collegando in serie 2 flip-flop tipo D si ottiene un divisore 2x2 = 4, collegandone in serie 3 si ottiene un divisore 2x2x2 = 8, collegandone in serie 4 si ottiene un divisore 2x2x2x2 = 16 e collegandone in serie 5 si ottiene un divisore 2x2x2x2x2 = 32, quindi per ogni flip-flop aggiunto si ottiene sempre un fattore di divisione **doppio** rispetto al precedente.

Avanti

Indietro 🕙

Zoom

Zoom

Indice (1)

Sommario

Esci

SAPETE come funziona un CIRCUITO FLIP-FLOP?

In molte apparecchiature elettroniche vengono utilizzati dei circuiti chiamati **flip-flop** e poichè pensiamo che non tutti li conoscano, in questa **Lezione** spieghiamo cosa sono, come funzionano e anche in quali applicazioni vengono utilizzati.

Prima di proseguire, consigliamo di rileggere la **Lezione N.16** nella quale abbiamo parlato dei segnali **digitali**, segnali che vengono definiti con due soli livelli:

- livello logico 1
- livello logico 0

Si dice che un segnale è a **livello logico 1** quando il suo valore di **tensione positiva** risulta identico a quello che alimenta l'integrato.

Si dice che un segnale è a livello logico 0 quando il suo valore di tensione è di 0 volt.

Per comprendere meglio il significato del **livello logico 1** e del **livello logico 0** provate ad immaginare che il terminale d'uscita dell'integrato sia collegato **internamente** ad un ipotetico **deviatore**, che si commuta sulla tensione **positiva** di alimentazione oppure verso **massa** (vedi figg.530-531).

Se l'integrato è un TTL che va sempre alimentato

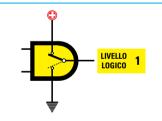


Fig.530 Quando un terminale è a Livello Logico 1 può essere considerato internamente collegato alla tensione Positiva di alimentazione.

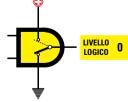


Fig.531 Quando un terminale è a Livello Logico 0 può essere considerato internamente collegato a Massa.

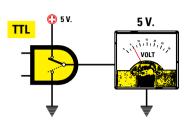


Fig.532 Se si utilizzano degli integrati TTL, che vanno sempre alimentati con una tensione positiva di 5 Volt, è sottinteso che il loro Livello Logico assumerà un valore pari a 5 Volt.

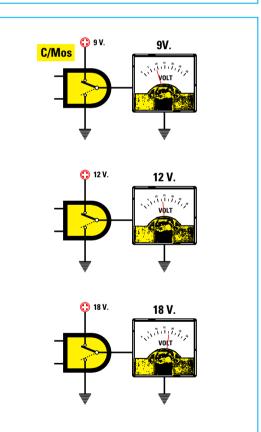
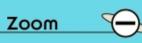
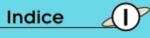


Fig.533 Se si utilizzano degli integrati C/Mos che possono essere alimentati con tensioni variabili da 5 Volt a 18 Volt, è sottinteso che i loro Livelli Logici assumeranno un valore pari alla tensione utilizzata per la loro alimentazione.





Zoom







con una tensione di **5 volt**, il suo **livello logico 1** corrisponde ad una tensione **positiva** di **5 volt** (vedi fig.532).

Se l'integrato è un **C/Mos** che va sempre alimentato con una tensione che da un minimo di **5 volt** può raggiungere un valore massimo di **18 volt**, il suo **livello logico 1** corrisponde al valore della **tensione** utilizzato per la sua alimentazione.

Quindi se alimentiamo l'integrato **C/Mos** con una tensione di **9 volt**, il suo **livello logico 1** assumerà il valore di **9 volt**.

Se lo alimentiamo con una tensione di 12 volt il suo livello logico 1 assumerà il valore di 12 volt, mentre se lo alimentiamo con una tensione di 18 volt il suo livello logico 1 assumerà il valore di 18 volt (vedi fig.533).

Ora che abbiamo richiamato alla memoria il significato di **livello logico 1** e **livello logico 0**, possiamo passare a presentarvi i vari tipi di **flip-flop**.

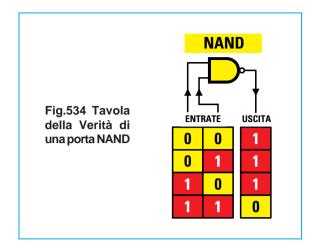


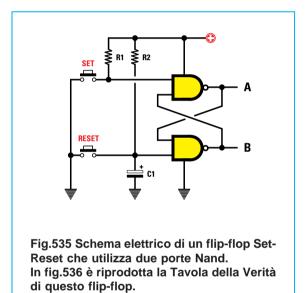
FLIP-FLOP tipo SET-RESET con NAND

Per realizzare un flip-flop tipo **set-reset** utilizzando delle porte **Nand**, è necessario collegarne due come visibile in fig.535.

Poichè gli ingressi **Set** e **Reset** di un flip-flop con porte **Nand** nella condizione di riposo vanno forzati a **livello logico 1**, è necessario collegarli alla tensione **positiva** di alimentazione tramite le due resistenze siglate **R1-R2**.

Come noterete, tra l'ingresso Reset e la massa di





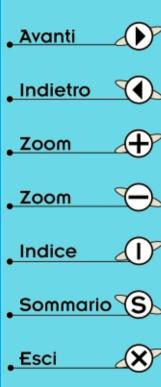
questo flip-flop è collegato un condensatore elettrolitico di pochi **microfarad** (vedi **C1**), che "obbliga" questo ingresso a rimanere per una frazione di secondo a **livello logico 0** la prima volta che al flip-flop viene applicata la sua tensione di alimentazione.

A condensatore elettrolitico scarico, sull'ingresso Set è presente un livello logico 1 e sull'ingresso Reset un livello logico 0: di conseguenza, sulle uscite A-B del flip-flop troviamo questi livelli logici:

Set	Reset	uscita A	uscita B
1	0	0	1

A condensatore elettrolitico **carico**, anche il piedino **Reset** si porta a **livello logico 1**, ma i livelli logici sulle due uscite **A-B** non cambiano:

Set	Reset	uscita A	uscita B
1	1	0	1



Per commutare le due uscite **A-B** è necessario premere il pulsante **Set** in modo da portare il suo ingresso a **livello logico 0** e infatti:



Ottenuta questa condizione anche se premeremo nuovamente il pulsante **Set**, le due uscite **non** cambieranno di stato.

Per cambiarle è necessario premere il pulsante **Reset** in modo da portare il suo ingresso a **livello loqico 0**:

Set	Reset	uscita A	uscita B
1	0	0	1

Ottenuta questa condizione, anche premendo nuovamente il pulsante **Reset**, le due uscite **non** cambieranno di stato.

Per farlo, è necessario premere il pulsante Set.

Nella **Tabella N.30** riportiamo tutte le sequenze di un flip-flop che utilizza due **porte Nand**:

TABELLA N.30 Tavola della verità di un flip-flop con 2 Nand

ingresso Set	ingresso Reset	uscita A	uscita B
1	0	0	1
1	1	0	1
0	1	1	0
1	1	1	0

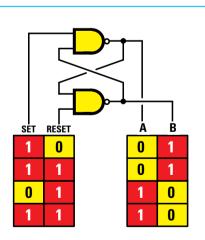


Fig.536 In questa Tavola della Verità si possono vedere i Livelli Logici presenti sulle uscite A-B di un flip-flop che utilizza due porte Nand.

IMPORTANTE

Se realizzate un flip-flop **set-reset** utilizzando delle porte **TTL**, il valore delle resistenze **R1-R2** deve risultare compreso tra **220 ohm** e **330 ohm**.

Se realizzate un flip-flop utilizzando delle porte **C/Mos**, il valore delle resistenze **R1-R2** può raggiungere anche un valore di alcuni **kiloohm**.



FLIP-FLOP tipo SET-RESET con NOR

Per realizzare un flip-flop tipo **set-reset** utilizzando delle porte **Nor** è necessario collegarne due come visibile in fig.538.

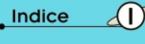
Poichè gli ingressi **Set** e **Reset** di un flip-flop con porte **Nor** nella condizione di riposo devono essere forzati a **livello logico 0**, è necessario collegarli a **massa** tramite le due resistenze **R1-R2**.

Come noterete, tra il **positivo** di alimentazione e l'ingresso **Reset** di questo flip-flop è collegato un condensatore elettrolitico del valore di pochi **microfarad**, che "obbliga" questo ingresso a rimanere per una frazione di secondo a **livello logico 1** la prima volta che al flip-flop viene applicata la sua tensione di alimentazione.

A condensatore elettrolitico **scarico**, sull'ingresso **Set** è presente un **livello logico 0** e sull'ingresso **Reset** un **livello logico 1**: di conseguenza sulle uscite **A-B** del flip-flop troviamo questi livelli logici:

Set	Reset	uscita A	uscita B
0	1	0	1

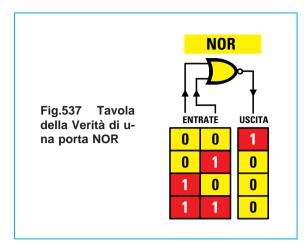


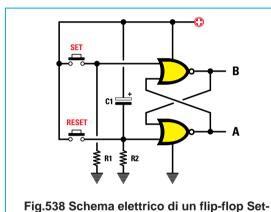


Zoom









di questo flip-flop.

In fig.539 è riprodotta la Tavola della Verità

Reset che utilizza due porte Nor.

A condensatore elettrolitico **carico**, anche il piedino **Reset** si porterà a **livello logico 0**, ma i livelli logici sulle due uscite **A-B** non cambiano:

Set	Reset	uscita A	uscita B
0	0	0	1

Per commutare le due uscite **A-B** è necessario premere il pulsante **Set** in modo da portare il suo ingresso a **livello logico 1** e infatti:

Set	Reset	uscita A	uscita B
1	0	1	0

Ottenuta questa condizione, anche premendo nuovamente il pulsante **Set** le due uscite **non** cambieranno di stato.

Per cambiarle è necessario premere il pulsante **Reset**, in modo da portare il suo ingresso a **livello logico 1**:

Set	Reset	uscita A	uscita B
0	1	0	1

Premendo nuovamente più volte il pulsante **Reset**, le due uscite **non** cambieranno.

Per cambiarle, è necessario premere il pulsante **Set**.

Nella **Tabella N.31** riportiamo tutte le sequenze di un flip-flop che utilizza due **porte Nor**:

TABELLA N.31 Tavola della verità di un flip-flop con 2 Nor

ingresso Set	ingresso Reset	uscita A	uscita B
0	1	0	1
0	0	0	1
1	0	1	0
0	0	1	0

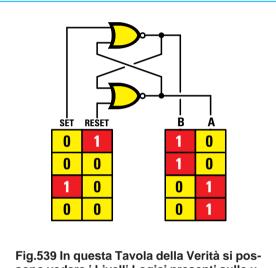


Fig.539 In questa Tavola della Verità si possono vedere i Livelli Logici presenti sulle uscite A-B di un flip-flop che utilizza due porte Nor.

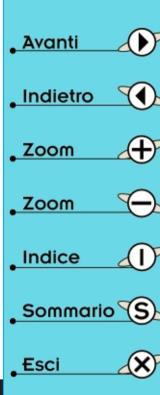
IMPORTANTE

Se realizzate un flip-flop **set-reset** utilizzando delle porte **TTL**, il valore delle resistenze **R1-R2** deve risultare compreso tra **220 ohm** e **330 ohm**.

Se realizzate un flip-flop utilizzando delle porte **C/Mos**, il valore delle resistenze **R1-R2** può raggiungere anche un valore di alcuni **kiloohm**.

UN IMPULSO per sostituire il PULSANTE

Negli schemi riportati nelle figg.535-538 per cambiare i livelli logici sugli ingressi **Set** e **Reset** abbiamo utilizzato dei **pulsanti**, che possono però essere sostituiti con degli **impulsi positivi** o **negati**-



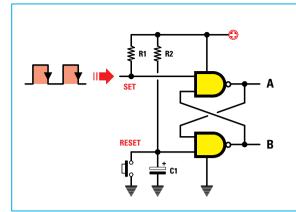
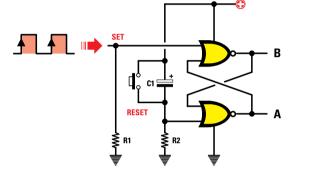


Fig.540 Per cambiare i Livelli Logici sul terminale d'ingresso Set di un flip-flop che utilizza due porte Nand, è possibile sostituire il pulsante Set con degli impulsi prelevati dall'uscita di un qualsiasi integrato digitale.

NOTA: Le uscite A-B si commuteranno solo quando il segnale sull'ingresso Set passerà da Livello Logico 1 a 0.

Fig.541 Anche per cambiare i Livelli Logici sul terminale d'ingresso Set di un flip-flop che utilizza due porte Nor, è possibile sostituire il pulsante Set con degli impulsi prelevati dall'uscita di un qualsiasi integrato digitale.

NOTA: Le uscite A-B si commuteranno solo quando il segnale sull'ingresso Set passerà da Livello Logico 0 a 1.



vi prelevati direttamente dall'uscita di un qualsiasi integrato digitale.

Se un integrato commuta la sua uscita da **livello logico 1** a **livello 0**, è necessario applicare questo impulso sul piedino **Set** di un flip-flop che utilizza dei **Nand** (vedi fig.540).

Per ottenere la funzione **Reset** è indispensabile applicare un pulsante su questo ingresso.

Se un integrato commuta la sua uscita da **livello logico 0** a **livello 1**, è necessario applicare questo impulso sul piedino **Set** di un flip-flop che utilizza dei **Nor** (vedi fig.541).

Per ottenere la funzione **Reset** è indispensabile applicare un pulsante su questo ingresso.

UN RELÈ tipo ON-OFF

Realizzando il circuito riportato in fig.542 è possibile eccitare e diseccitare un **relè** premendo i due pulsanti **Set** e **Reset**.

Quando su entrambi gli ingressi **Set** e **Reset** è presente un **livello logico 1**, il piedino d'uscita **A** si trova a **livello logico 0**.

Di conseguenza, non giungendo sulla Base del

transistor TR1 la necessaria tensione positiva per mandarlo in conduzione, il relè non può eccitarsi:



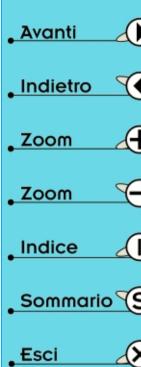
Premendo il pulsante **Set**, l'uscita **A** si commuta sul **livello logico 1**:

Set	Reset	uscita A	uscita B
0	1	1	0

quindi su questa uscita è presente una tensione **positiva** che, giungendo sulla **B**ase del transistor **TR1**, lo porta in **conduzione** facendo **eccitare** il relè collegato sul suo **C**ollettore. Per **diseccitarlo** è necessario premere il pulsante **Reset**.

Scollegando dall'uscita A la resistenza R3 che polarizza la Base del transistor TR1 e collegandola all'uscita B, si ottiene una funzione inversa, cioè il relè si eccita non appena viene fornita la tensione di alimentazione.

Per diseccitarlo è necessario premere il pulsante **Set** e per eccitarlo il pulsante **Reset**.



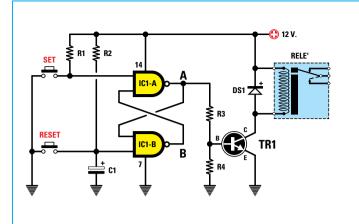


Fig.542 Con questo circuito, premendo il pulsante Set il relè si ecciterà e premendo il pulsante Reset si disecciterà.

ELENCO COMPONENTI

R1-R2 = 10 kiloohm R3 = 4.700 ohm

R4 = 47 kiloohm

C1 = 1 microF. elettrolitico

DS1 = diodo 1N.4007

TR1 = BC.547

IC1 = integrato 4011

Relè = 12 volt

COMMUTATORE ELETTRONICO

Nella **Lezione N.16** abbiamo spiegato che, applicando su uno dei due ingressi di un **Nand** un segnale ad onda quadra di qualsiasi **frequenza**, questa la ritroveremo sul suo piedino d'**uscita** solo se sul suo ingresso opposto è presente un **livello logico 1** (vedi fig.543).

Se, invece, sul suo ingresso opposto è presente un **livello logico 0**, sul suo piedino d'uscita non sarà presente nessun segnale (vedi fig.544).

Nel circuito riprodotto in fig.545 quando viene alimentato questo flip-flop, sull'uscita di **IC1-C** non

Fig.543 Per ottenere la frequenza applicata su uno dei due ingressi sul piedino d'uscita di un Nand, l'opposto ingresso va commutato sul Livello Logico 1.

sarà presente alcuna **frequenza** perchè l'uscita **A** del flip-flop si trova a livello logico **0**.

Solo quando viene premuto il pulsante **Set** l'uscita **A** si porta a livello logico **1** e in questa condizione sull'uscita di **IC1-C** sarà presente la **frequenza** applicata sul piedino d'ingresso.

Questo **commutatore elettronico** viene molto utilizzato nei **cronometri digitali** per far giungere sui loro ingressi la **frequenza** di conteggio.

In questo caso il pulsante **Set** esplica la funzione di **Start** e il pulsante **Reset** la funzione di **Stop**.

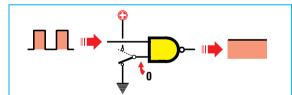


Fig.544 Per evitare che la frequenza applicata su uno dei due ingressi possa passare sul piedino d'uscita, basta commutare l'opposto ingresso sul Livello Logico 0.

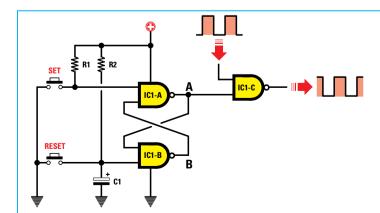


Fig.545 Schema elettrico di un commutatore digitale che utilizza 3 porte Nand. Premendo il pulsante Set, la frequenza applicata sull'ingresso del Nand siglato IC1/C passerà direttamente sul piedino d'uscita, mentre premendo il pulsante Reset questa frequenza non raggiungerà l'uscita.

Indietro

Zoom

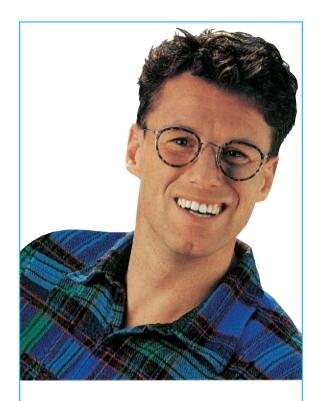
Zoom

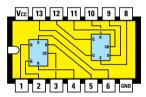
Indice

Indice

Sommario

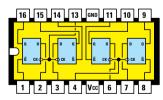
Sommario





4013

Fig.546 Connessioni viste da sopra di un integrato C/Mos 4013 contenente 2 flip-flop tipo D. In questi flip-flop oltre ai piedini D-CK-QA-QB sono presenti anche i piedini Set e Reset (vedi fig.549).



7475

Fig.547 Connessioni viste da sopra di un integrato TTL 7475 contenente 4 flip-flop tipo D. Questi flip-flop vengono normalmente utilizzati per dividere una frequenza per 2-4-8-16 volte.

FLIP-FLOP tipo D

Vi sono dei flip-flop, raffigurati negli schemi elettrici con il simbolo grafico di un **rettangolo** (vedi fig.548), provvisti di due terminali d'ingresso indicati:

D = Data CK = Clock

e di due terminali d'uscita indicati:

 $\frac{\mathbf{Q}}{\mathbf{Q}} = \mathbf{A}$

Questo flip-flop, chiamato di tipo **D**, provvede a modificare il **livello logico** sulle due uscite **A-B** ogni volta che sul **Clock** giunge il fronte di **salita** di una qualsiasi onda quadra, vale a dire quando il segnale da **livello logico 0** passa a **livello logico 1**.

Quando sul **Clock** giunge un fronte di **salita**, lo stesso livello logico presente sul piedino d'ingresso **Data** si presenta istantaneamente sul piedino d'uscita **A** e ovviamente sull'uscita **B** si presenta un livello logico **opposto**.

Quando sul **Clock** giunge un fronte di **discesa**, vale a dire il segnale da **livello logico 1** passa a **livello logico 0**, i livelli logici presenti sulle due uscite **A-B** non cambiano.

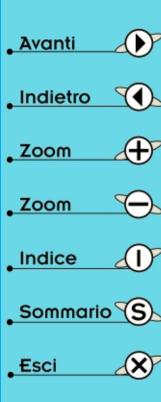
Guardando la fig.548 si nota che nella **fase 1**, quando l'onda quadra di **Clock** passa sul **livello logico** 1, poichè sull'ingresso **Data** è presente un **livello logico** 1, lo stesso livello si ha anche sul piedino d'uscita **A**.

Nella fase 2, quando nuovamente l'onda quadra di Clock passa dal livello logico 0 al livello logico 1 rilevando che sull'ingresso Data è presente un livello logico 0, lo stesso livello si ha anche sul piedino d'uscita A.

Nella fase 3, quando l'onda quadra di Clock passa nuovamente dal livello logico 0 al livello logico 1 rilevando che sul piedino Data è presente un livello logico 1, lo stesso livello si ha anche sul piedino d'uscita A.

Nella fase 4 quando l'onda quadra di Clock passa dal livello logico 0 al livello logico 1 rilevando che sul piedino Data è ancora presente un livello logico 1, questo non andrà a modificare il livello logico sul piedino d'uscita A.

Solo nella **fase 5**, quando l'onda quadra di **Clock** passa dal **livello logico 0** al **livello logico 1** rilevando che sul piedino **Data** è presente un **livello**



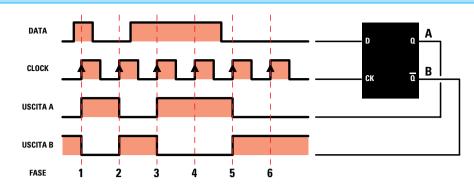


Fig.548 Come potete vedere in questo grafico, l'uscita QA di un flip-flop tipo D si porta sullo stesso livello logico presente sull'ingresso Data, solo quando sul piedino Clock giunge un fronte di SALITA di un'onda quadra. Nella fase 1 l'uscita QA si porta a Livello Logico 1, nella fase 2 si porta a Livello Logico 0, nella fase 3 si porta nuovamente a Livello Logico 1 e così rimane anche nella fase 4, mentre nella fase 5 si riporta a Livello Logico 0. Sull'uscita QB è presente un Livello Logico opposto a QA.

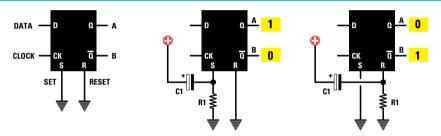


Fig.549 Quando in un flip-flop tipo D sono presenti, oltre ai terminali D-CK-QA-QB, anche quelli di Set e Reset (vedi fig.546), questi ultimi vanno quasi sempre collegati a massa. Se il piedino Set o Reset risulta collegato a massa tramite una resistenza e a questo piedino colleghiamo un condensatore da 1 microfarad (vedi esempio del flip-flop con Nor di fig.538), l'uscita QA o QB verrà forzata sul Livello Logico 1 ogni volta che applicheremo a questo flip-flop la sua tensione di alimentazione.

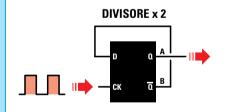


Fig.550 Collegando l'ingresso D di questo flip-flop all'uscita QB, dal piedino d'uscita QA viene prelevata la frequenza applicata sul piedino CK divisa x2. Quindi, applicando una frequenza di 100 KHz sull'ingresso CK dall'uscita QA si preleveranno 50 KHz.

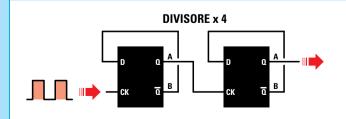


Fig.551 Collegando in serie due flipflop tipo D si ottiene un divisore x4. Quindi applicando sull'ingresso CK una frequenza di 100 KHz, dall'uscita QA del secondo divisore si preleveranno 25 KHz. Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Esci

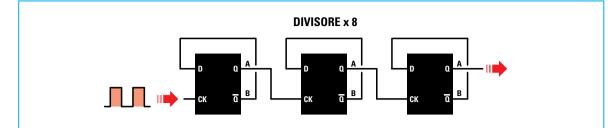


Fig.552 Collegando in serie 3 flip-flop tipo D si ottiene un divisore x8. Quindi se sull'ingresso CK del primo divisore di sinistra viene applicata una frequenza di 100 KHz, dall'uscita QA del terzo divisore si preleveranno 12,5 KHz.

logico 0, lo stesso livello si ha anche sul piedino d'uscita A.

In qualche flip-flop tipo **D**, oltre ai quattro terminali indicati **D-CK** e **A-B**, ce ne possono essere altri due indicati **S-R** (vedi fig.549) che corrispondono a **Set** e **Reset** e che si possono utilizzare per forzare l'uscita **A** sul **livello logico 1** oppure sul **livello logico 0** nel preciso istante in cui al flip-flop viene fornita la tensione di alimentazione.

Collegando all'ingresso **Set** la resistenza **R1** e il condensatore **C1** come visibile in fig.549, l'**uscita A** si porta a **livello logico 1** e l'uscita **B** a **livello logico 0**.

Collegando all'ingresso **Reset** la resistenza **R1** e il condensatore **C1** come visibile in fig.549, l'**uscita A** si porta a **livello logico 0** e l'uscita **B** a **livello logico 1**.

Se questi due terminali siglati **S-R non** vengono utilizzati, li dovete collegare a **massa** (vedi sinistra di fig.549), diversamente il flip-flop **non** funzionerà.

il FLIP-FLOP D come DIVISORE di frequenza

Collegando l'uscita **B** di questo flip-flop all'ingresso **Data** (vedi fig.550) e applicando sull'ingresso **Clock** un segnale ad onda quadra di qualsiasi **frequenza**, questa fuoriesce dal piedino **A** divisa **x2**.

Osservando il grafico di fig.548 è possibile capire come la **frequenza** di **Clock** venga divisa **x2**.

Se all'accensione del flip-flop l'uscita **B** si trova a **livello logico 1**, automaticamente l'opposto piedino d'uscita **A** si trova a **livello logico 0**.

Se sull'ingresso **Clock** applichiamo un'onda quadra, al suo **primo** fronte di **salita** l'uscita **A** assume lo stato logico presente sul **Data** e, conseguentemente, l'uscita **B** si porta in **condizione** lo-

gica 0 e con questa anche il piedino Data. Quando sull'ingresso Clock giunge il secondo fronte di salita, l'uscita A assume lo stato logico presente sul Data e, conseguentemente, l'uscita B si porta in condizione logica 1 e con questa anche il piedino Data.

Quando sull'ingresso Clock giunge il terzo fronte di salita, l'uscita A assume lo stato logico presente sul Data e, conseguentemente, l'uscita B si porta in condizione logica 0 e con questa anche il piedino Data e così via all'infinito.

Ora basta **contare** quante **onde quadre** giungono sul piedino d'ingresso **Clock** e quante ve ne sono in uscita dal piedino **A**, per scoprire che queste sono esattamente la **metà**.

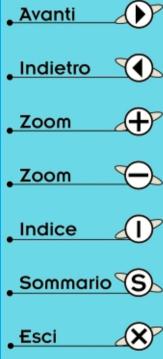
Collegando in **serie** due flip-flop **D** come visibile in fig.551, si ottiene un divisore x4, (2x2 = 4), collegandone **3** in **serie** (vedi fig.552), si ottiene un divisore x8 (2x2x2 = 8), mentre collegandone **4** in **serie** si ottiene un divisore x16 (2x2x2x2 = 16).

Come evidenziato in fig.546, all'interno dell'integrato **C/Mos** tipo **4013** (vedi fig.547) sono presenti due flip-flop **D**, mentre nell'integrato **TTL** tipo **SN.7475** ben quattro flip-flop tipo **D**.

DIMOSTRATIVO per FLIP-FLOP Set-Reset

Per completare questo articolo vi proponiamo un semplice kit a dimostrazione di come funziona in pratica un flip-flop **Set-Reset**, realizzato con le due porte **Nand** contenute nell'integrato C/Mos **4011**.

Non appena viene fornita tensione al circuito, si accendono i diodi led **DL1-DL2** collegati ai due ingressi del flip-flop, perchè entrambi si trovano a **livello logico 1** e anche il diodo led **DL4** collegato all'uscita del Nand **IC1/B**, perchè al suo terminale di **Reset** (vedi fig.553) è collegato il condensatore



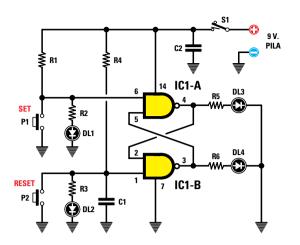


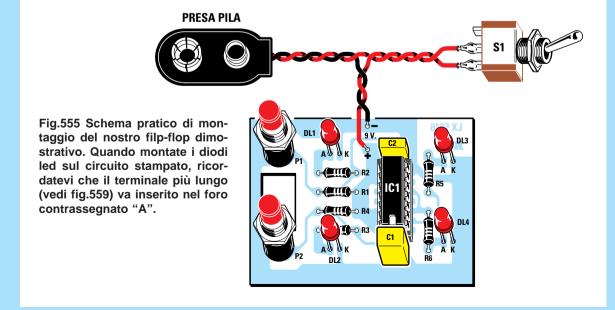
Fig.553 Schema elettrico del flip-flop utilizzato come dimostrativo. I diodi led collegati sugli ingressi o sulle uscite di questi Nand si accendono quando su questi terminali è presente un Livello Logico 1.

ELENCO COMPONENTI LX.5046

R1 = 220 ohm	C1 = 1 microF. poliestere
R2 = 470 ohm	C2 = 100.000 pF poliestere
R3 = 470 ohm	DL1-DL4 = diodi led
R4 = 220 ohm	IC1 = C/Mos tipo 4011
R5 = 560 ohm	P1-P2 = pulsante
R6 = 560 ohm	S1 = interruttore



Fig.554 Il circuito di fig.553 viene racchiuso entro un piccolo mobiletto plastico sul quale andrà applicata l'etichetta autoadesiva prestampata e forata.



Indietro

Zoom

Zoom

Indice

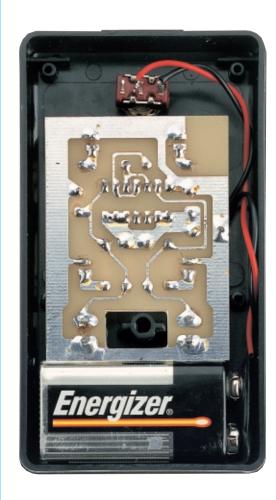
Sommario

Sommario

Esci

Fig.556 Ecco come si presenta a montaggio ultimato il circuito del flip-flop riportato in fig.553. Prima di saldare sul circuito stampato i terminali dei diodi led, controllate che la loro testa fuoriesca leggermente dai quattro fori presenti sul coperchio del mobile plastico, poi quando inserite nel suo zoccolo l'integrato 4011, verificate che la sua tacca di riferimento a U risulti rivolta verso il condensatore C1 (vedi fig.555).





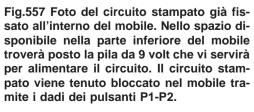




Fig.558 Sul mobile plastico andrà applicata l'etichetta autoadesiva con sopra stampato il simbolo grafico del flip-flop.

Dopo aver fissato l'etichetta, dovete forare

Dopo aver fissato l'etichetta, dovete forare il mobile per far fuoriuscire le teste dei diodi led e il corpo dell'interruttore S1 e dei pulsanti di Set e Reset.

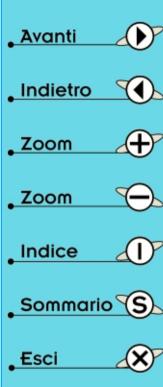
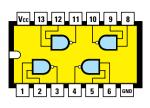




Fig.559 Nei diodi led, il terminale più lungo è l'Anodo e il più corto è il Catodo. Sulla destra abbiamo riportato le connessioni dell'integrato C/Mos 4011 viste da sopra e con la tacca di riferimento a U rivolta verso sinistra.



4011

C1 da 1 microfarad che, all'accensione del circuito, forza l'uscita di IC1/B a livello logico 1.

Per accendere il diodo led **DL3**, collegato all'uscita del Nand **IC1/A**, è necessario premere il pulsante **Set** in modo da portare a **livello logico 0** il suo piedino d'ingresso; infatti, non appena premiamo il pulsante **Set** si spegne il diodo led **DL1**.

Per riaccendere il diodo led **DL4**, collegato all'uscita del Nand **IC1/B**, è necessario premere il pulsante **Reset** in modo da portare a **livello logico 0** il suo piedino d'ingresso; infatti, non appena premiamo il pulsante **Reset** si spegne il diodo led **DL2**.

SCHEMA ELETTRICO e PRATICO

Poichè nell'integrato C/Mos **4011** sono presenti **4 Nand** (vedi fig.559) e per questo flip-flop ne occorrono soltanto **2** ovviamente si userà soltanto metà integrato.

Come potete vedere in fig.553, in ogni ingresso è stato inserito un diodo led per indicare visivamente, tramite la sua accensione, il **livello logico 1**. Solo premendo uno dei due tasti **Set** e **Reset** il diodo led ad essi collegato si spegne, per indicare la **condizione logica 0** degli ingressi.

Per montare questo circuito dovete procurarvi il kit **LX.5046**, nel cui blister sono contenuti il circuito stampato, già inciso e forato, e tutti i componenti richiesti **esclusa** la pila da **9 volt**.

Vi consigliamo di iniziare il montaggio inserendo nel circuito stampato lo **zoccolo** per l'integrato **IC1** e saldandone i piedini sulle sottostanti piste in rame.

Completata questa operazione, potete montare tutte le **resistenze** e i due **condensatori** poliestere siglati **C1** e **C2**.

Sarà quindi la volta dei due pulsanti **P1-P2** che vanno pressati a fondo nello stampato.

Di seguito montate i quattro **diodi led** inserendo il terminale **più lungo** nel foro contrassegnato dalla

lettera ${\bf A}$ e il terminale ${\bf più}$ ${\bf corto}$ nel foro contrassegnato dalla lettera ${\bf K}$.

Prima di saldare sul circuito stampato questi diodi led, verificate che le loro teste fuoriescano leggermente dal frontale del contenitore.

Per completare il montaggio inserite la **presa pila** e l'interruttore **S1** e poi l'integrato **4011** nel relativo zoccolo, rivolgendo verso il condensatore **C1** la tacca di riferimento a **U** presente sul suo corpo.

Se ora innestate una pila da **9 volt** nella sua presa, poi premete il tasto **Set** e poi il **Reset**, vedrete accendersi i due diodi led posti sugli ingressi e il solo diodo led posto sull'uscita di **IC1/B**.

Per rendere questo circuito esteticamente apprezzabile, abbiamo ricercato un piccolo contenitore plastico nel quale inserirlo e abbiamo fatto stampare un'etichetta **autoadesiva** con il simbolo grafico del flip-flop (vedi fig.558).

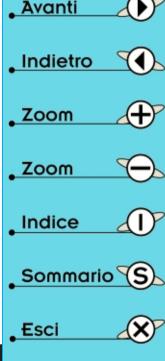
Questa etichetta va applicata sul contenitore, rivolgendo il logo **NE Nuova Elettronica** verso il basso dove è presente il vano per la **pila** (vedi fig.557).

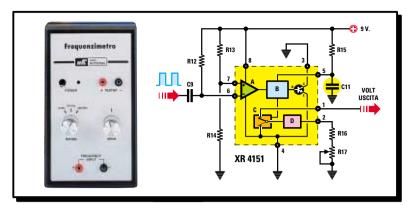
Per far fuoriuscire i due pulsanti e il deviatore **S1** dovete praticare sulla superficie di questo mobile tre fori da **7 mm**, mentre per i diodi led quattro fori da **3,5 mm**.

COSTO di REALIZZAZIONE

Costo di tutti i componenti necessari per realizzare il flip-flop LX.5046 visibile nelle figg.555-556, compresi un mobile plastico e un'etichetta autoadesiva da applicare sul coperchio (vedi fig.558) Lire 18.000 Euro 9,30

Su richiesta possiamo fornirvi anche il solo circuito stampato CS LX.5046 a Lire 2.500, Euro 1,30 ma non dimenticatevi che le Poste italiane per consegnarvi questo pacco vi chiederanno in più 7.000 Lire pari a Euro 3,62 quindi risulta sempre più vantaggioso acquistare il kit completo.









imparare l'ELETTRONICA partendo da ZERO

Bisogna ammettere che l'elettronica emana un certo fascino tanto da riuscire ad ammaliare chiunque le si avvicini. Grazie alle lezioni del corso "**Imparare l'elettronica partendo da zero**" da noi pubblicate, siamo riusciti a contagiare con questo "virus" dell'elettronica tantissimi giovani che ormai non riescono più a quarire.

Anche se ci sentiamo responsabili di questa infezione collettiva, dobbiamo ammettere che tutti coloro che abbiamo contagiato ci ringraziano, perchè leggendo le nostre lezioni ora riescono finalmente a distinguere senza esitazioni un transistor **PNP** da un **NPN**, un diodo **raddrizzatore** da un diodo **Triac**, una porta digitale **Nand** da una porta **Nor**, ecc.

Per passare dalla **teoria** alla **pratica**, cioè per iniziare ad eseguire dei montaggi, è indispensabile possedere diversi **strumenti** di **misura**, ma spesso ci si limita ad acquistare un solo **tester** perchè con questo strumento si riescono già a misurare i **volt**, gli **amper** e gli **ohm**.

Oltre al **tester** sarebbe necessario possedere un **capacimetro** per misurare la capacità dei **condensatori**, un **oscillatore** di **BF** per generare dei segnali sinusoidali o triangolari ed infine un **frequenzimetro** per leggere con precisione il valore di una **frequenza**.

Nelle lezioni precedenti vi abbiamo insegnato a realizzare questi utili strumenti in versione **eco-nomica**, ad eccezione del **Frequenzimetro**, che vi proponiamo ora nella versione **analogica** e nella versione **digitale**.

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

Avanti



FREQUENZIMETRO ANALOGICO da utilizzare con un TESTER

Per leggere una frequenza con un tester occorre un integrato che provveda a convertire gli Hertz e i Kilohertz in una tensione continua.

Un integrato in grado di svolgere questa funzione porta la sigla **XR.4151** e, come potete vedere in fig.560, dispone di **4+4** terminali.

La **frequenza** da convertire viene applicata, tramite il condensatore **C9**, sul suo piedino d'ingresso **6**. Facciamo presente che il segnale da applicare su questo piedino deve essere necessariamente ad **onda quadra**, quindi chi tentasse di applicare su questo ingresso dei segnali **sinusoidali** o a **dente** di **sega**, **non** otterrebbe nessuna **conversione**.

Dal piedino d'uscita 1 di questo integrato viene prelevata una tensione continua, proporzionale al valore della frequenza e al valore del condensatore C11 applicato tra il piedino 5 e la massa (vedi fig.560).

La formula per calcolare il valore del condensatore **C11** in **picofarad** è la seguente:

C11 pF = 750.000: (11 x R15 in kiloohm)

Poichè la resistenza R15 è da 6,8 kiloohm, per C11 si deve usare un condensatore da:

750.000: (11 x 6,8) = 10.026 picofarad

valore che possiamo arrotondare a 10.000 pF.

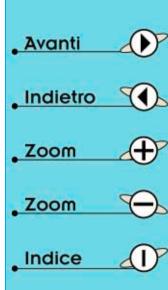
Applicando sull'ingresso di questo **convertitore** una gamma di frequenze comprese tra **100 Hz** e **3.000 Hz**, sul tester leggeremo queste tensioni:

TABELLA N.32

frequenza in Hertz	tensione uscita
100 Hz	0,1 volt
200 Hz	0,2 volt
500 Hz	0,5 volt
1.000 Hz	1,0 volt
1.500 Hz	1,5 volt
2.000 Hz	2,0 volt
2.500 Hz	2,5 volt
3.000 Hz	3,0 volt

Dopo avervi presentato il **convertitore** di **frequenza/tensione** (vedi **IC4**), possiamo passare a descrivere lo schema elettrico completo di questo frequenzimetro riprodotto in fig.562.

Poichè quasi tutte le **frequenze** che andremo a misurare avranno una forma d'onda **sinusoidale** o **triangolare**, sapendo che l'integrato **XR.4151** accetta sull'ingresso solo segnali ad **onda quadra**, dovremo convertirle e, per farlo, utilizzeremo i due operazionali che nello schema elettrico abbiamo siglato **IC1/A** e **IC2**.



Sommario

Esci

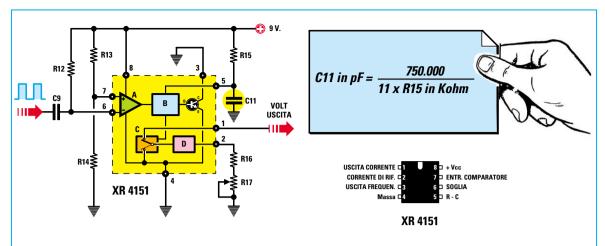


Fig.560 Per convertire una frequenza da 0 a 3.000 Hz in una tensione continua che raggiunga un valore massimo di 3 volt si utilizza l'integrato XR.4151. La frequenza da convertire viene applicata sul piedino 6, mentre dal piedino 1 viene prelevata la tensione continua da applicare al tester. In questo circuito il valore del condensatore C11 va calcolato con la formula riportata nel riquadro azzurro. Il trimmer R17 va ruotato fino a leggere sul tester una tensione di 3 volt con una frequenza di 3.000 Hz.



Fig.561 Per leggere la tensione potete utilizzare un tester analogico a lancetta oppure un tester digitale con display LCD.

Il primo operazionale IC1/A viene usato come stadio amplificatore e il segnale da amplificare viene applicato sul suo ingresso **non invertente** (vedi piedino **5**).

I due **diodi** al silicio **DS1-DS2** posti in opposizione di polarità tra l'ingresso e la **massa**, servono a proteggere l'integrato da eventuali **extratensioni** che potrebbero giungere sul suo ingresso.

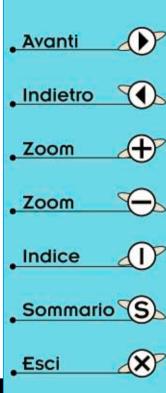
Il segnale amplificato dall'operazionale IC1/A viene trasferito, tramite il condensatore C4, sul piedino invertente (vedi piedino 3) del secondo operazionale siglato IC2, un LM.311, che provvede a trasformare in onda quadra qualsiasi forma d'onda giunga sul suo ingresso.

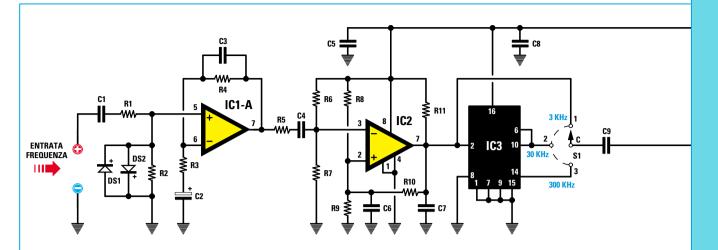
L'onda quadra che esce dal piedino 7 di IC2 viene inviata sulla 1° posizione del commutatore rotativo S1 (vedi 3 KHz) e anche sul piedino 2 di IC3, che è un integrato C/Mos tipo 4518 composto da 2 divisori x10.

Anche se vi abbiamo già presentato questo integrato **4518** nelle **Lezioni N.17-23**, in fig.564 vi riproponiamo il suo schema a blocchi interno perchè possiate seguire più agevolmente lo schema elettrico.

La frequenza che applicheremo sul piedino 2 del 4518 uscirà dal piedino 6 divisa x10, rientrerà nel piedino 10 ed uscirà dal piedino 14 divisa x100.

Ruotando il commutatore **S1** sulla **1° posizione**, sull'ingresso del **convertitore IC4** applicheremo la





Avanti

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Esci

Sommario

Fig.562 Schema elettrico del frequenzimetro analogico LX.5047. Il commutatore rotativo S1 permette di ottenere una tensione di 3 volt, con frequenze di 3-30-300 KHz.



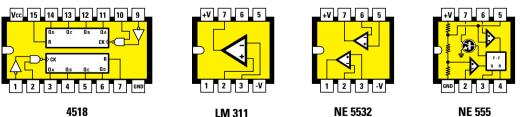
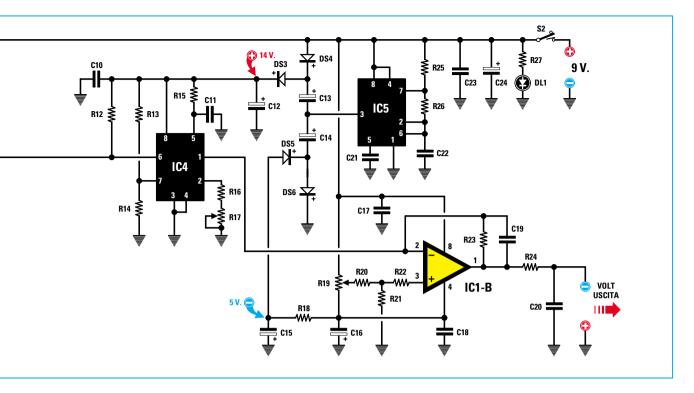


Fig.563 Connessioni viste da sopra degli integrati utilizzati in questo progetto rivolgendo verso sinistra la loro tacca di riferimento a U. Le connessioni dell'integrato convertitore tensione-frequenza, siglato XR.1451, sono riprodotte in fig.560.



frequenza che esce dall'operazionale IC2, quindi in questa posizione potremo leggere una frequenza massima di 3.000 Hz pari a 3 KHz.

Ruotando il commutatore S1 sulla 2° posizione, sul piedino d'ingresso del convertitore IC4 applicheremo la frequenza che esce dai piedini 6-10 dell'integrato IC3 divisa x10, quindi in questa posizione potremo leggere una frequenza massima di 30.000 Hz pari a 30 KHz.

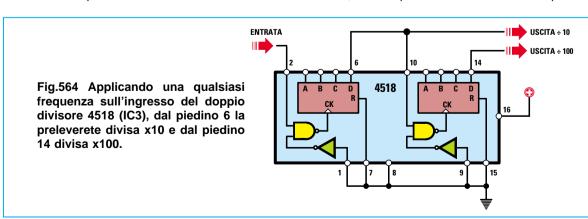
Ruotando il commutatore S1 sulla 3° posizione, sul piedino d'ingresso del convertitore IC4 applicheremo la frequenza che esce dal piedino 14 dell'integrato IC3 divisa x100, quindi in questa posizione potremo leggere una frequenza massima di 300.000 Hz pari a 300 KHz.

La tensione **continua** che esce dal piedino 1 del **convertitore IC4**, viene applicata sull'ingresso **invertente** (piedino 2) dell'operazionale **IC1/B** e prelevata dal suo piedino d'uscita per farla giungere sulle due boccole alle quali è collegato il **tester** (vedi fig.573-574).

Il potenziometro R19 applicato sull'ingresso non invertente di IC1/B serve per portare la lancetta del tester sullo 0 in assenza di segnale.

Vi facciamo notare che il terminale **positivo** del **tester** va collegato alla boccola di **massa**, mentre il terminale **negativo** alla boccola d'uscita dell'operazionale **IC1/B**.

Guardando lo schema elettrico, in alto a destra si può notare un integrato siglato **IC5**, un comune **NE.555**, che in questo schema utilizziamo per ot-



Indietro

Zoom

Zoom

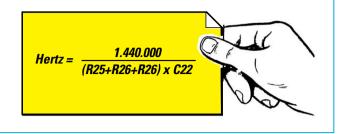
Indice

Sommario

Sommario

Esci

Fig.565 Formula per calcolare la frequenza generata dallo stadio oscillatore NE.555 (vedi IC5). Il valore delle resistenze va espresso in kiloohm e quello del condensatore in nanofarad.



tenere una tensione **positiva** di **14 volt**, per alimentare i piedini **5-8** dell'integrato **XR.4151** e una tensione **negativa** di **5 volt**, che utilizziamo per alimentare il piedino **4** dell'operazionale **IC1/B**.

Per ottenere una tensione di +14 volt e una di -5 volt, questo integrato NE.555 viene utilizzato come oscillatore in grado di generare un'onda quadra con una frequenza di 4.000 Hz circa, che preleviamo dal suo piedino d'uscita 3.

La formula per conoscere il valore della **frequen**za generata da questo **oscillatore** è la seguente:

Hertz = 1.440.000 : [(R25+R26+R26) x C22]

Nota: il valore delle resistenze va espresso in kiloohm e quello del condensatore in nanofarad.

Con i valori indicati nell'elenco componenti si otterrà questa **frequenza**:

$1.440.000 : [(10+12+12) \times 10] = 4.235 \text{ Hertz}$

L'onda quadra prelevata dal piedino 3 e raddrizzata dal diodo **DS5**, fornisce una tensione **negativa** di circa 5 **volt** (notate il suo terminale + rivolto verso l'elettrolitico **C14**), che utilizziamo per alimentare il piedino 4 di **IC1/B**.

La stessa onda quadra, prelevata dal piedino 3, ma raddrizzata dal diodo DS3, fornisce una tensione positiva di 5 volt (notate il suo terminale + rivolto verso l'elettrolitico C12), ma a questa tensione si sommerà anche la tensione positiva dei 9 volt che il diodo DS4 invia verso il diodo DS3: ai capi dell'elettrolitico C12 sarà quindi presente una tensione positiva di 5+9 = 14 volt, che viene utilizzata per alimentare i piedini 5-8 di IC4.

In teoria l'integrato XR.4151 si potrebbe alimentare anche con una tensione di 9 volt, anzichè di 14 volt, ma per sicurezza è meglio alimentarlo con una tensione maggiore, perchè se la tensione della pila dovesse scendere al di sotto degli 8,5 volt, questo integrato non sarebbe più in grado di convertire alcuna frequenza in una tensione. Alimentandolo con una tensione di **14 volt** avremo la certezza che, anche se la tensione della pila dovesse scendere a **8 volt**, sull'integrato giungerà sempre una tensione non minore di **5+8 = 13 volt**.

REALIZZAZIONE PRATICA

A chi ci richiederà il kit **LX.5047** invieremo tutti i componenti necessari per completare questo progetto, più un circuito stampato già inciso e forato e un mobile plastico completo di una mascherina di alluminio serigrafata.

Anche se in questo circuito stampato bisogna collocare ben 65 diversi componenti elettronici, non preoccupatevi perchè, seguendo le nostre istruzioni, riuscirete a completarlo senza incontrare alcuna difficoltà.

Una volta in possesso del circuito stampato, iniziate con l'inserire uno per volta gli **zoccoli** relativi agli integrati **IC1-IC2-IC3-IC4-IC5**.

Prima di saldare i piedini di questi zoccoli sulle piste in rame del circuito stampato, rileggete la 5° Lezione soffermandovi sulla fig.141.

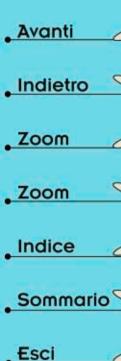
Ricordate che il segreto per far funzionare una qualsiasi apparecchiatura elettronica sta tutto nelle **saldature**, quindi eseguitele con la massima accuratezza usando dello **stagno** di ottima qualità.

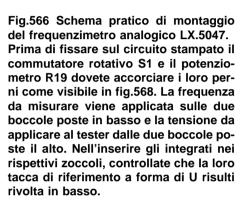
Completate le saldature, vi consigliamo di verificare se **tutti** i terminali risultano saldati, perchè nella fretta potreste averne **dimenticato** qualcuno, oppure potreste aver **cortocircuitato** due piedini adiacenti con una grossa goccia di stagno.

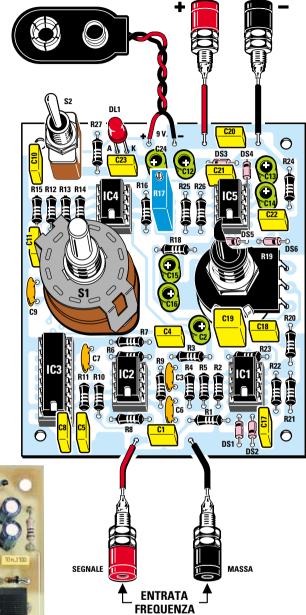
In secondo luogo, vi consigliamo di inserire nel circuito stampato i **6 diodi** al silicio.

Il diodo siglato **DS1** va posto vicino all'integrato **IC1**, rivolgendo la **fascia nera** che contorna il suo corpo verso **IC1** ed il diodo siglato **DS2**, rivolgendo la sua **fascia nera** verso il basso (vedi fig.566).

Il diodo siglato **DS3** va montato vicino al condensatore **C21** orientando la sua **fascia nera** verso si-







PRESA PILA

AL TESTER

Fig.567 Foto del circuito stampato del frequenzimetro analogico con già sopra montati tutti i componenti. La vite posta sul corpo del trimmer multigiri R17 è quella del cursore di taratura.

Indietro

Zoom

Zoom

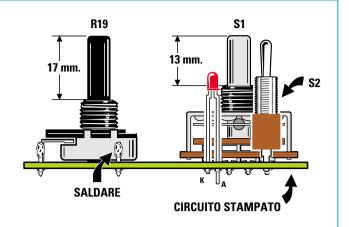
Indice

Indice

Sommario

Sommario

Fig.568 In questo disegno potete osservare di quanto sia necessario accorciare i perni del commutatore S1 e del potenziometro R19. La testa del diodo led deve uscire leggermente dal pannello frontale del mobile plastico.



nistra, mentre il diodo siglato **DS4** va posto vicino al condensatore elettrolitico **C13** orientando la sua **fascia nera** verso lo zoccolo dell'integrato **IC5**.

I diodi siglati **DS5-DS6** vanno collocati nello spazio ad essi riservato vicino al potenziometro **R19**, rivolgendo verso destra il lato del loro corpo contraddistinto dalla **fascia nera**.

Nota: orientando la **fascia nera** di questi diodi in senso opposto a quello visibile nello schema pratico di fig.566, il circuito **non** funzionerà.

Proseguendo nel montaggio, inserite tutte le **resistenze** nelle posizioni contrassegnate.

In tutti i nostri circuiti stampati è riportato un disegno serigrafico (che non appare nelle foto), con il simbolo di ogni componente completo della sigla, che semplificherà l'operazione di montaggio.

Prima di inserire le resistenze, vi consigliamo di decifrarne i codici a colori e, per farlo, di disporle in fila sul vostro banco da lavoro: R1-R2-R3-R4, ecc.

In questo modo, se per caso vi sbagliaste a decifrare un colore, confondendo un **rosso** con un **marrone** oppure un **giallo** con un **arancione**, potrete rimetterlo in ordine sul tavolo prima di inserirlo nel circuito stampato.

Se salderete sul circuito stampato un valore ohmico **errato**, dovrete **dissaldare** la resistenza "sbagliata" per inserire il giusto valore con il rischio di rovinare le sottostanti piste in rame.

Dopo le resistenze potrete inserire il **trimmer multigiri** siglato **R17**, poi tutti i **condensatori ceramici** e i **poliestere**.

A chi dovesse incontrare qualche difficoltà nel decifrare il valore in **picofarad** stampigliato sul corpo di questi condensatori, consigliamo di consultare le pagg.45-46 del nostro primo volume "Imparare l'elettronica partendo da zero" dove sono riportate tutte le sigle usate dalle Case Costruttrici.

Gli ultimi **condensatori** da inserire nel circuito stampato sono gli **elettrolitici** che, come saprete, sono **polarizzati**, cioè hanno un terminale **positivo** ed uno **negativo** che **non** dovrete invertire.

Noterete che uno dei due fori in cui vanno inseriti i terminali di tali condensatori, è contrassegnato dal simbolo + ed è perciò il **positivo**.

Se non incontrerete alcuna difficoltà ad individuare sul circuito stampato il **foro positivo**, perchè vicino a questo troverete un +, lo stesso non può dirsi per i **due** terminali che fuoriescono dal corpo di questi condensatori, perchè su questi **non** appare alcun segno.

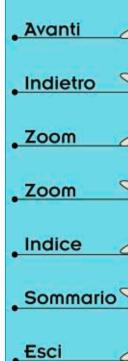
Come potete vedere in fig.572, sul corpo di questi condensatori, in corrispondenza del terminale **ne-qativo**, può comparire il segno –.

Se siete degli attenti osservatori noterete che i due terminali hanno una diversa lunghezza, infatti il terminale positivo risulta sempre più lungo del terminale negativo.

Per completare il montaggio, mancano sul circuito stampato il deviatore a levetta **S2**, il commutatore rotativo **S1**, il potenziometro **R19**, il diodo led **DL1**, la **presa** pila e le **boccole** d'entrata e d'uscita.

Come primo componente potete inserire nel circuito stampato il deviatore **\$2**.

Se i suoi terminali entrano con difficoltà nei fori dello stampato, **non allargateli** con una punta da trapano, perchè essendo questo un circuito stampato a **doppia faccia** con fori metallizzati, se **allar-**



gherete i fori, andrete a togliere quel sottile strato di rame presente all'interno del foro che serve per collegare elettricamente la pista superiore con quella sottostante: assottigliate, invece, con una lima i terminali del deviatore.

Come secondo componente potete inserire il commutatore rotativo \$1, ma prima di farlo dovete accorciare con un piccolo seghetto il suo perno in modo che risulti lungo circa 13 mm (vedi fig.568), diversamente vi ritroverete con una manopola troppo distanziata dal pannello del mobile.

Dopo aver fatto entrare tutti i terminali di questo commutatore nei fori dello stampato, dovete saldarli sulle piste in rame sottostanti.

Come terzo componente montate il potenziometro R19, ma prima di farlo dovete accorciare con un piccolo seghetto il suo perno in modo che risulti lungo circa 17 mm (vedi fig.568).

Con degli spezzoni di filo di rame nudo (potete usare quelli che vi rimarranno dopo aver tranciato i terminali delle resistenze), collegate le piste del circuito stampato con i tre terminali presenti sul corpo del potenziometro.

L'ultimo componente che dovete inserire è il diodo led **DL1**. che collocherete vicino al condensatore poliestere C23 rivolgendo il suo terminale più lungo (vedi lettera A) verso l'interruttore S2.

Poichè la testa di questo diodo led deve uscire per

pochi millimetri dal pannello frontale del mobile, prima di saldarne i terminali dovete verificarne la lunahezza.

Nei punti dello stampato ai quali andranno collegati i fili della presa pila, quelli delle boccole del tester e quelli dell'ingresso frequenza, dovete saldare i corti terminali capifilo a forma di spillo che troverete nel kit.

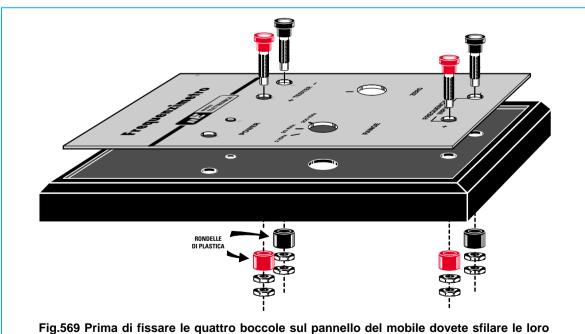
Completato il montaggio, prendete tutti gli integrati ed inseriteli nei rispettivi zoccoli, rivolgendo verso il basso (vedi fig.566) la tacca di riferimento a forma di **U** impressa sul loro corpo.

A questo punto potete fissare all'interno del mobile plastico il circuito stampato con quattro viti autofilettanti, dopodichè potete prendere il coperchio ed incollare sopra ad esso la mascherina frontale di alluminio.

Poichè il coperchio di questo mobile non è forato, questa mascherina vi servirà per stabilire con quale diametro e in quale posizione dovete praticare i fori per far uscire i perni del potenziometro R19, dei due commutatori S1-S2 e delle boccole.

Come potete vedere in fig.569, prima di fissare le boccole nel mobile dovete sfilare dal loro corpo la rondella di plastica posteriore, inserendola poi dalla parte interna del coperchio.

Questa rondella serve per isolare il corpo metallico di questi componenti dalla mascherina di alluminio.



rondelle di plastica, inserendole poi dalla parte interna del coperchio.

Avanti Indietro Zoom Zoom Indice Esci





Fig.570 A sinistra, il circuito stampato fissato nel mobile con quattro viti autofilettanti. Nel vano presente nella parte alta del mobile troverà posto la pila da 9 volt.



Avanti

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Esci

Sommario

Fig.571 A destra, ecco come si presenta il pannello frontale del mobile. Le quattro boccole vanno collegate al circuito stampato con degli spezzoni di filo di rame flessibile isolato in plastica (vedi fig. 566).

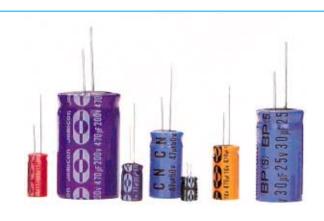


Fig.572 Nei condensatori elettrolitici il terminale positivo è sempre più lungo di quello negativo. Spesso in corrispondenza del solo terminale negativo appare il segno –.

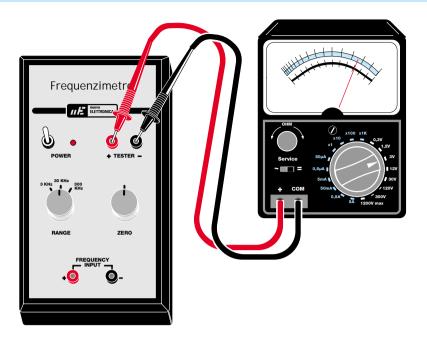


Fig.573 Chi dispone di un tester analogico dovrà commutarlo in "Volt CC" e sulla portata "3 Volt fondo scala". Dopo aver ruotato la manopola del potenziometro R19 fino a portare la lancetta dello strumento su 0 volt, dovrà applicare sull'ingresso una frequenza fissa, quindi tarare il cursore del trimmer multigiri R17 fino a leggere sul tester una tensione proporzionale alla frequenza d'ingresso (vedi Tabella N.32).

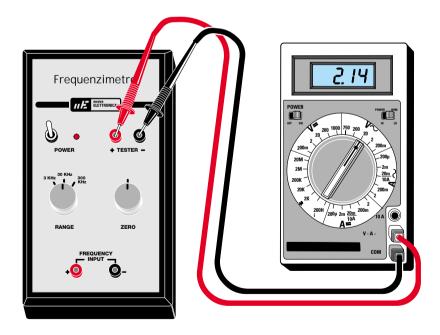


Fig.574 Chi dispone di un tester digitale dovrà commutarlo in "Volt CC" e sulla portata "20 Volt fondo scala". Dopo aver ruotato la manopola del potenziometro R19 fino a far apparire sui display il numero 0.00, potete applicare sull'ingresso una frequenza fissa, quindi tarare il cursore del trimmer multigiri R17 fino a leggere sul tester una tensione proporzionale alla frequenza d'ingresso (vedi Tabella N.32).

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

IL TESTER da UTILIZZARE

Completato il montaggio, per leggere il valore di una qualsiasi **frequenza** dovete collegare alle due boccole d'uscita i **puntali** di un **tester**, non importa se **analogico** o **digitale**.

Se disponete di un **tester analogico**, dovete commutarlo su **volt CC** e sulla portata dei **3 volt fondo scala** (vedi fig.573).

Se ruotate il commutatore **S1** del frequenzimetro sulla **1° portata** dei **3 KHz**, per far deviare la lancetta dello strumento sul **fondo scala** dovete applicare sull'ingresso una frequenza massima di **3.000 Hz** pari a **3 KHz**.

Se ruotate questo commutatore sulla 2° portata dei 30 KHz, per far deviare la lancetta dello strumento sul fondo scala dovete applicare sull'ingresso una frequenza massima di 30.000 Hz pari a 30 KHz.

Se lo ruotate sulla 3° portata dei 300 KHz, per far deviare la lancetta dello strumento sul fondo scala dovete applicare sull'ingresso una frequenza massima di 300.000 Hz pari a 300 KHz.

Utilizzando un **tester analogico** potete conoscere il valore di una **frequenza**, ma in modo molto approssimativo.

Infatti, se nella 1° **portata** la lancetta si ferma su 1 **volt**, potete solo affermare che questa frequenza si aggira intorno ai 1.000 Hz, ma non potete sapere se è di 990 Hz o di 1.050 Hz.

Se ruotate il commutatore **\$1** sulla **2° portata** e la lancetta si ferma nuovamente su **1 volt**, potete affermare che questa frequenza si aggira intorno ai **10.000 Hz**, ma non potete sapere se è di **9.950 Hz** oppure di **10.180 Hz**.

Per leggere una frequenza con una maggior precisione, conviene usare un **tester digitale** commutato sulla portata dei **20 Vcc** (vedi fig.574).

Se ruotate il commutatore **\$1** sulla **1° portata** dei **3 KHz** ed applicate sull'ingresso una frequenza di **2.850 Hz**, sul display vedrete apparire il numero **2.85 volt**.

Se ruotate questo commutatore sulla 2° portata dei 30 KHz ed applicate sull'ingresso una frequenza di 21.400 Hz, sui display vedrete apparire il numero 2.14 volt, quindi basta aggiungere due 00 per leggere la frequenza esatta pari a 21.400 Hz.

Se spostate il commutatore S1 sulla 3° portata dei 300 KHz e sui display vedrete apparire il numero 1.55 volt, è ovvio che questa frequenza corrisponderà a 155.000 Hz.

TARATURA

- Acceso il frequenzimetro, ruotate il commutatore
 S1 sulla 1° portata dei 3 KHz, poi cortocircuitate le boccole d'ingresso per evitare che entri del ronzio di alternata.
- Se utilizzate un **tester analogico**, ruotate il perno del potenziometro **R19** fino a portare la **lancetta** dello strumento su **0 volt**.
- Se utilizzate un **tester digitale**, ruotate il perno del potenziometro **R19** fino a far apparire sui **display** il numero **0.00 volt**.

Completata questa taratura, potete passare a quella del trimmer R17, che serve a definire il valore massimo del **fondo scala** per tarare il quale sarebbe necessario un **Generatore** di **BF**.

Se avete un amico che può prestarvelo, oppure che vi permette di andare a casa sua, collegate la sua uscita all'ingresso del vostro frequenzimetro, poi procedete come segue:

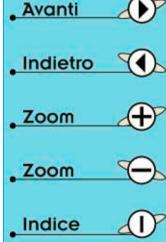
- Ruotate il commutatore S1 sulla 1° portata dei 3
 KHz, poi sintonizzate il Generatore di BF su una frequenza compresa tra i 2.000-3.000 Hz.
- Collegate all'uscita del frequenzimetro un tester, possibilmente digitale, commutato sulla portata 20 volt CC, poi ruotate il cursore del trimmer R17 fino a leggere sui display il valore della frequenza prelevata dal Generatore di BF.
- Ammesso che la sintonia del **Generatore** di **BF** risulti di **2.500 Hz**, ruotate questo trimmer fino a leggere sui display **2.50 volt**.

Tarato il trimmer R17 sulla 1° portata dei 3 KHz, automaticamente risulteranno tarate anche le altre due portate dei 30 KHz e dei 300 KHz.

LA SENSIBILITÀ D'INGRESSO

Per far funzionare questo frequenzimetro è necessario applicare sul suo ingresso un segnale **BF**, non importa se ad **onda sinusoidale** o **triangolare**, che abbia un'ampiezza **non minore** di **0,03 volt** che corrispondono a **30 millivolt**.

Non applicate mai sull'ingresso di questo frequenzimetro dei segnali con ampiezza maggiore di 50 volt perchè potreste bruciare i due diodi DS1-DS2.



Esci



FREQUENZIMETRO DIGITALE con 5 DISPLAY che legge fino a 10 MHz

Per conoscere l'esatto valore in **Hz-KHz-MHz** di una **frequenza**, dovete abbandonare i diversi frequenzimetri **analogici** ed indirizzarvi verso i frequenzimetri **digitali** perchè, anche se risultano più costosi, fanno vedere sui **display** l'esatta frequenza espressa in **numeri**.

Quindi se avete un frequenzimetro **digitale** commutato sulla portata **hertz** e sui display appare il numero **14562** (vedi fig.577), potete affermare che questo è l'esatto valore della frequenza misurata.

Se commutate questo stesso frequenzimetro sulla portata **kilohertz** e vedete apparire sui display il numero **225.48**, è ovvio che le prime tre cifre di si-

nistra saranno i **kilohertz** e le altre due cifre di destra, poste dopo il **punto**, saranno le **centinaia** e le **decine** di **hertz** (vedi fig.578).

Se a questo numero aggiungete uno **0** otterrete un valore di **225.480 hertz**.

Se lo ruotate sulla portata megahertz e sui display vedete apparire il numero 4.7548 (vedi fig.579), è ovvio che la prima cifra di sinistra sarà l'unità dei megahertz, mentre le altre quattro cifre di destra, poste dopo il punto, saranno le centinaia-decine-unità dei kilohertz e le centinaia di hertz.

Se a questo numero aggiungete i due zeri delle decine e delle unità degli hertz, otterrete un numero con 7 cifre, cioè 4.754.800 quindi leggerete 4 megahertz, 754 KHz e 800 Hz.



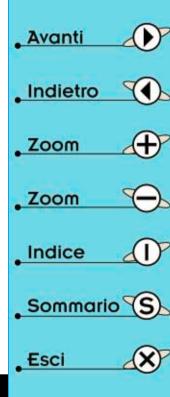
Fig.578 Con la manopola ruotata sulla portata "Kilohertz" potrete leggere fino ad una frequenza massima di 999 Kilohertz. Se appare questo numero, leggerete 225,48 KHz.

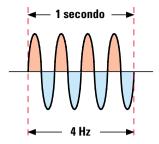


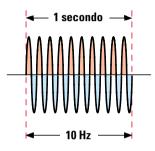
Fig.577 Con la manopola ruotata sulla portata "Hertz" potrete leggere fino ad una frequenza massima di 99.999 Hertz. Se appare questo numero, leggerete 14.562 Hertz.



Fig.579 Con la manopola ruotata sulla portata "Megahertz" potrete leggere fino ad una frequenza massima di 9 MHz. Se appare questo numero, leggerete 4 MHz e 754 KHz.







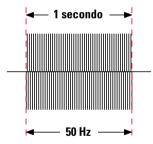


Fig.580 Per conoscere il valore di una frequenza bisogna stabilire quante sinusoidi si ripetono nel tempo di 1 secondo.

Alla frequenza di 4 Hertz si ripetono 4 sinusoidi, alla frequenza di 10 Hz si ripetono 10 sinusoidi e alla frequenza di 50 Hz si ripetono 50 sinusoidi: quindi, alla frequenza di 100,5 megahertz si ripetono ben 100.500.000 sinusoidi.

Per contare il numero di sinusoidi presenti in 1 secondo occorre una "porta" che si apra e si chiuda esattamente ogni secondo e un circuito che provveda a contare quante sinusoidi sono passate dalla "porta" in questo lasso di tempo.

TENSIONE ALTERNATA e FREQUENZA

Una tensione **alternata** è composta da **sinusoidi** che si ripetono all'infinito.

Per determinare il valore di una **frequenza**, espressa in **Hertz**, è necessario conoscere quante **sinusoidi** si ripetono nel tempo di **1 secondo**.

Se, ad esempio, prendiamo in considerazione la corrente elettrica che utilizziamo per accendere le lampade di casa, la TV, il frigorifero, l'aspirapolvere, ecc., che ha una frequenza di 50 Hertz, possiamo affermare che in 1 secondo vi sono 50 sinusoidi (vedi fig.580).

Se abbiamo un oscillatore di **BF** che genera una frequenza di **3.500 Hz**, è sottinteso che in **1 secondo** vi sono ben **3.500 sinusoidi**.

Se abbiamo un oscillatore di RF che genera una frequenza di 100,5 megahertz, in 1 secondo vi sono ben 100.500.000 sinusoidi.

Per contare queste **sinusoidi** è necessario un **timer** che tenga **aperta** una "porta" per un tempo esatto di **1 secondo** e un **contatore** che conti quante di queste sinusoidi riescono a passare in questo lasso tempo, infine un circuito elettronico che provveda a trasferire questo numero sui **display**.

LO STADIO della BASE dei TEMPI

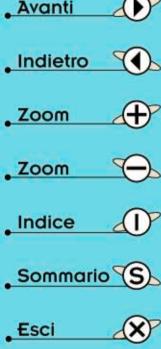
In tutti i frequenzimetri digitali è presente una base dei tempi che provvede a fornire un'onda quadra in grado di tenere aperta una porta per un tempo esatto di 1 secondo.

Nota: in questo frequenzimetro la porta che rimane aperta per 1 secondo è il Nor siglato IC4/A.

Se si desidera ottenere dei tempi **esatti** non si possono utilizzare degli oscillatori **R/C** (resistenza capacità) e nemmeno **L/C** (induttanza capacità) perchè, oltre ad essere poco precisi a causa della **tolleranza** dei componenti, la loro frequenza varia al variare della temperatura ambiente.

Gli unici oscillatori che si possono usare per la loro **precisione** sono quelli che utilizzano un **quarzo**.

Il quarzo presente in questo frequenzimetro oscilla sulla frequenza di 3.276.800 Hertz, quindi per ottenere una frequenza di 1 Hertz è necessario sfruttare degli stadi divisori che provvedano a dividere questa frequenza per 3.276.800 volte.



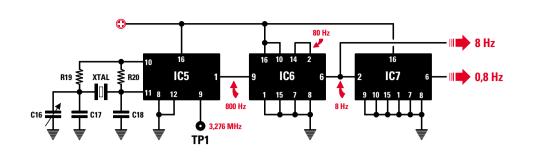


Fig.581 Per tenere aperta una "porta logica" (vedi fig.590) per il tempo esatto di 1 secondo si parte sempre con una frequenza generata da un oscillatore quarzato (vedi IC5). La frequenza generata da IC5 viene divisa da due stadi divisori (vedi IC6-IC7), che provvedono a fornire sulle loro uscite una frequenza di 8 Hz e di 0,8 Hz.

Per ottenere questa divisione sfruttiamo i tre integrati siglati **IC5-IC6-IC7** (vedi fig.581).

Il primo integrato IC5 è un C/Mos 4060 che, come evidenziato in fig.582, contiene uno stadio oscillatore che fa capo ai piedini 10-11 e tanti stadi divisori, che provvedono a dividere la frequenza generata dal quarzo per i seguenti valori:

freq. XTAL: 16 esce dal piedino 7 freq. XTAL: 32 esce dal piedino 5 freq. XTAL: 64 esce dal piedino 4 freq. XTAL: 128 esce dal piedino 6 frea. XTAL: 256 esce dal piedino 14 freq. XTAL: 512 esce dal piedino 13 freq. XTAL : 1.024 esce dal piedino 15 freq. XTAL: 4.096 esce dal piedino 1 freq. XTAL: 8.192 esce dal piedino 2 freg. XTAL: 16.384 esce dal piedino 3

Poichè il **quarzo** che abbiamo utilizzato genera una frequenza di **3.276.800 Hz** e questa frequenza viene prelevata dal piedino **1** divisa per **4.096 volte**, otteniamo una frequenza di:

3.276.800 : 4.096 = 800 Hertz

Questa frequenza di **800 Hz** viene poi applicata sul piedino **9** dell'integrato **C/Mos** tipo **4518** (vedi **IC6**) che contiene due **divisori x10** (vedi fig.584).

Nella **Lezione N.23** quando vi abbiamo proposto il progetto di un **orologio digitale** abbiamo presentato anche questo doppio divisore **4518**.

Applicando sul piedino d'ingresso 9 del primo divisore x10 una frequenza di 800 Hz (vedi IC6), dal suo piedino d'uscita 14 uscirà una frequenza di:

800:10=80 Hertz

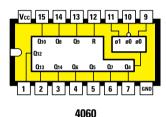


Fig. 582 Connessioni dell'integrato C/Mos siglato 4060 provvisto internamente di uno stadio oscillatore che fa capo ai piedini 10-11 e di dieci stadi divisori.

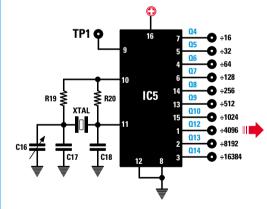
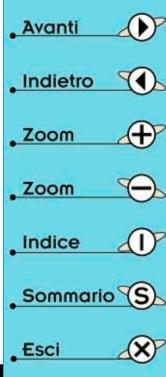


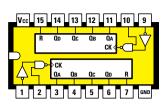
Fig.583 Se sui piedini 10-11 dello stadio oscillatore del C/Mos 4060 applichiamo un quarzo da 3.276.800 Hz, gli stadi divisori interni provvedono a dividere questa frequenza per il valore riportato sull'uscita di ciascun piedino.

Poichè il segnale viene prelevato dal piedino 1 che divide x4.096 volte, da questo piedino preleveremo una frequenza di:

3.276.800 : 4.096 = 800 Hz.

Questa frequenza viene poi divisa x100 da IC6 e x10 da IC7 (vedi fig.581).





4518

Fig.584 Connessioni viste da sopra del doppio divisore x10 siglato 4518.

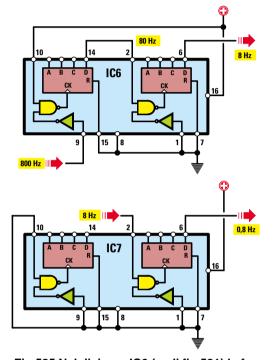


Fig.585 Nel divisore IC6 (vedi fig.581) la frequenza di 800 Hz entra nel piedino 9 e fuoriesce dal piedino 6 divisa x100, quindi dall'uscita preleverete 8 Hz. Nel secondo divisore IC7, la frequenza di 8 Hz entra nel piedino 2 e fuoriesce dal piedino 6 divisa x10, quindi dall'uscita preleverete 0,8 Hz.

Questa frequenza rientrando nel piedino 2 del secondo divisore **x10**, permette di prelevare dal suo piedino d'uscita 6 una frequenza di:

80:10=8 Hertz

Con il secondo integrato **4518** (vedi **IC7**) questa frequenza viene divisa ulteriormente **x10**, quindi sulla sua uscita ci ritroveremo una frequenza di:

8 : 10 = 0,8 Hertz (vedi figg.581 e 585)

Utilizzando uno solo dei due divisori x10 presenti in questo ultimo integrato IC7 e precisamente quello che fa capo al piedino d'ingresso 2 e al piedino d'uscita 6, l'altro, che fa capo ai piedini 9-14, rimane inutilizzato.

TEMPO e FREQUENZA

La frequenza ad onda quadra di 0,8 hertz che esce dal piedino 6 di IC7, rimane a livello logico 0 per un tempo di 1 secondo e a livello logico 1 per un tempo di 0,25 secondi (vedi fig.586).

La **frequenza** ad onda quadra di **8 hertz** che esce dal piedino **6** di **IC6**, rimane a **livello logico 0** per un tempo di **0,1 secondo** e a **livello logico 1** per un tempo di **0,025 secondi** (vedi fig.586).

Per sapere il valore in **secondi** della **base** dei **tempi** conoscendo il valore della **frequenza** che esce dai due divisori **IC7-IC6**, usiamo la formula:

tempo secondi = 1 : hertz

1 : 0,8 = 1,25 secondi 1 : 8 = 0,125 secondi

La base dei tempi di 0,8 Hz viene utilizzata per visualizzare sui display la frequenza degli hertz e dei kilohertz, mentre la base dei tempi di 8 Hz per visualizzare i megahertz.

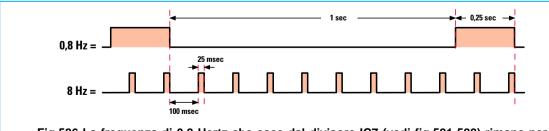
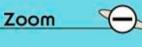
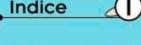


Fig.586 La frequenza di 0,8 Hertz che esce dal divisore IC7 (vedi fig.581-588) rimane per 1 secondo a "livello logico 1" e per 0,25 secondi a "livello logico 0". La frequenza degli 8 Hertz che esce dal divisore IC6 rimane per 0,1 secondi a "livello logico 1" e per 0,025 secondi a "livello logico 0".











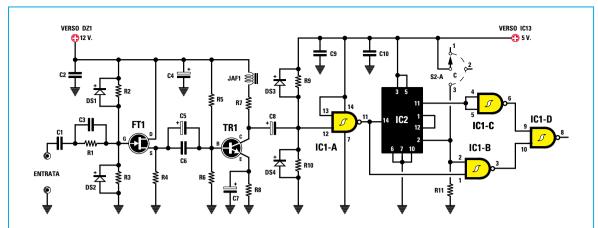


Fig.587 Lo stadio d'ingresso, composto da FT1 e TR1, viene utilizzato per convertire tutti i segnali sinusoidali, triangolari o a dente di sega, in segnali ad onda QUADRA. L'integrato IC2 è un divisore x10 della serie TTL in grado di leggere fino ad una frequenza massima di 50 MHz. Se in sua sostituzione avessimo utilizzato un integrato C/Mos, difficilmente saremmo riusciti a superare una frequenza massima di 2,5 MHz.

LO STADIO D'INGRESSO

Poichè gli integrati digitali accettano sul loro ingresso soltanto dei segnali ad onda quadra, bisogna disporre di uno stadio d'ingresso che provveda a **convertire** tutti i segnali di tipo **sinusoidale**, **triangolare**, a **dente** di **sega**, ecc., dei quali si desidera misurare la frequenza.

Lo stadio d'ingresso di questo frequenzimetro è riportato in fig.587.

Come potete notare, questo stadio utilizza un fet (vedi FT1), un transistor (vedi TR1), 4 porte Nand che abbiamo siglato IC1/A-B-C-D e anche un integrato divisore x10, siglato IC2.

Il segnale applicato sulla boccola d'**Entrata** di questo frequenzimetro, passando attraverso i condensatori **C1-C3** e la resistenza **R1**, giunge sul **G**ate del fet **FT1**, utilizzato come stadio **separatore** con l'ingresso ad alta impedenza.

I due diodi al silicio siglati **DS1-DS2**, posti parallelo alle resistenze **R2-R3**, servono per proteggere il **fet** dai segnali che potrebbero superare una tensione di **12 volt picco/picco**.

Fino a quando l'ampiezza del segnale non supera il valore di **12 volt** i due diodi **non** conducono, ma non appena questo valore viene superato, i due diodi si portano in conduzione limitando l'ampiezza del segnale sul valore di **12 volt**.

L'ampiezza massima del segnale che possiamo applicare sull'ingresso di questo frequenzimetro non deve superare i 50 volt, mentre l'ampiezza minima non deve scendere al di sotto degli 0,02 volt pari a 20 millivolt.

Il segnale presente sul terminale Source del fet FT1 viene trasferito, tramite i condensatori C5-C6, sul-la Base del transistor NPN siglato TR1 per essere amplificato.

Dal Collettore del transistor TR1 viene prelevato un segnale ad onda quadra che, tramite il condensatore C8, viene trasferito sull'ingresso del Nand IC1/A utilizzato per pilotare il divisore IC2.

Guardando l'elenco componenti noterete che i due integrati IC1-IC2 sono dei TTL della serie 74, infatti IC1 è un integrato 74LS132 composto da 4 Nand (vedi IC1/A-B-C-D), mentre l'integrato IC2 è un divisore x10 tipo 74LS90.

Il motivo per cui abbiamo usato per l'ingresso degli integrati **TTL** e non dei **C/Mos** ve lo sveliamo subito.

Gli integrati **TTL**, la cui sigla inizia sempre con il numero **74**, sono **molto veloci** tanto da riuscire a leggere qualsiasi frequenza fino ad un massimo di circa **50 megahertz**.

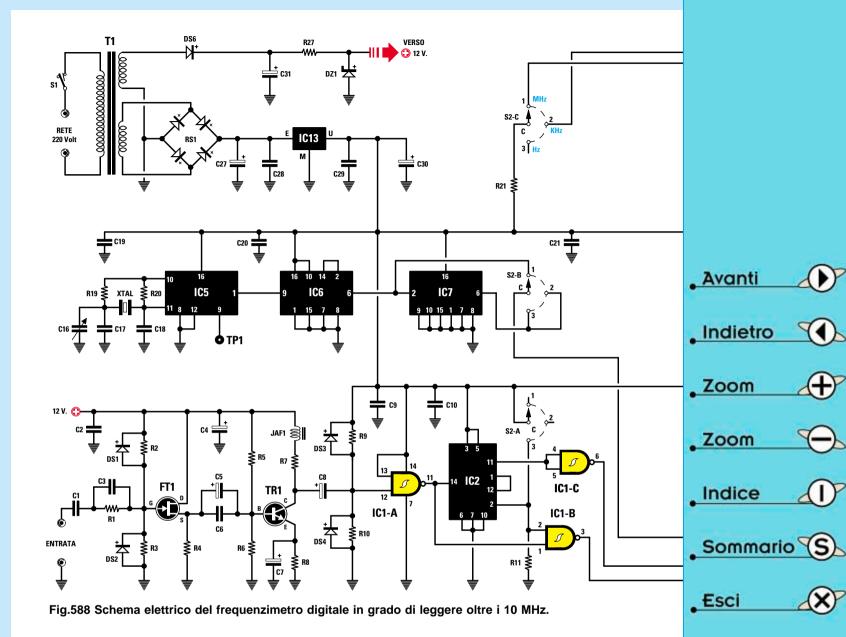
Gli integrati **C/Mos**, la cui sigla inizia sempre con il numero **40** o **45**, sono **molto lenti** e difficilmente riescono a leggere frequenze che superano i **2,5 megahertz**.

Se sull'ingresso dell'integrato IC2, che è un TTL, applichiamo una frequenza di 25 megahertz, poichè questa viene divisa x10, sulla sua uscita ci ritroviamo con una frequenza di 2,5 MHz che qualsiasi integrato C/Mos riesce a leggere.

In pratica dal piedino d'uscita 11 di IC2 esce la fre-

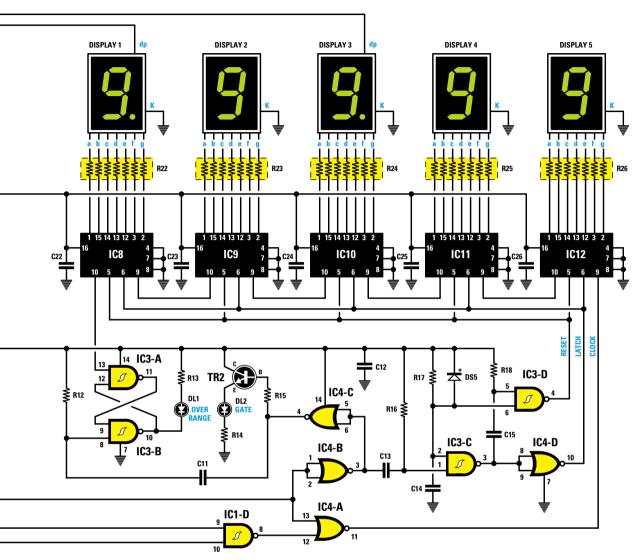
Zoom
Zoom
Indice
Sommario
Sommario
Esci

Avanti



ELENCO COMPONENTI LX.5048-LX.5048B

R1 = 4.700 ohm	R14 = 330 ohm	R27 = 390 ohm
R2 = 2,2 megaohm	R15 = 10.000 ohm	C1 = 1 microF. poliestere
R3 = 2,2 megaohm	R16 = 22.000 ohm	C2 = 100.000 pF poliestere
R4 = 2.200 ohm	R17 = 22.000 ohm	C3 = 220 pF ceramico
R5 = 82.000 ohm	R18 = 22.000 ohm	C4 = 10 microF. elettrolitico
R6 = 6.800 ohm	R19 = 3.300 ohm	C5 = 47 microF. elettrolitico
R7 = 2.200 ohm	R20 = 1 megaohm	C6 = 10.000 pF ceramico
R8 = 100 ohm	R21 = 330 ohm	C7 = 100 microF. elettrolitico
R9 = 15.000 ohm	R22 = 470 ohm rete res.	C8 = 47 microF. elettrolitico
R10 = 4.700 ohm	R23 = 470 ohm rete res.	C9 = 100.000 pF poliestere
R11 = 220 ohm	R24 = 470 ohm rete res.	C10 = 100.000 pF poliestere
R12 = 22.000 ohm	R25 = 470 ohm rete res.	C11 = 4.700 pF poliestere
R13 = 330 ohm	R26 = 470 ohm rete res.	C12 = 100.000 pF poliestere



C13 = 4.700 pF poliestere C30 = 220 microF, elettrolitico IC1 = TTL tipo 74LS132 C14 = 1 microF. poliestere C31 = 470 microF. elettrolitico IC2 = TTL tipo 74LS90 C15 = 4.700 pF poliestere JAF1 = impedenza 15 microhenry IC3 = C/Mos tipo 4093 C16 = 3-40 pF compensatore RS1 = ponte raddrizz. 100 V. 1 A. IC4 = C/Mos tipo 4001 C17 = 10 pF ceramico IC5 = C/Mos tipo 4060 **DS1** = diodo tipo 1N.4148 C18 = 22 pF ceramico DS2 = diodo tipo 1N.4148 IC6 = C/Mos tipo 4518 C19 = 100.000 pF poliestere DS3 = diodo tipo 1N.4148 IC7 = C/Mos tipo 4518 C20 = 100.000 pF poliestere **DS4 = diodo tipo 1N.4148** IC8 = C/Mos tipo 40110 C21 = 100.000 pF poliestere **DS5** = diodo tipo 1N.4148 IC9 = C/Mos tipo 40110 C22 = 100.000 pF poliestere DS6 = diodo tipo 1N.4007 IC10 = C/Mos tipo 40110 C23 = 100.000 pF poliestere DZ1 = zener 12 V 1 W IC11 = C/Mos tipo 40110 C24 = 100.000 pF poliestere DL1-DL2 = diodi led IC12 = C/Mos tipo 40110 C25 = 100.000 pF poliestere DISPLAY1-5 = display C521G IC13 = integrato L.7805 C26 = 100.000 pF poliestere TR1 = NPN tipo BF.495 T1 = trasform. 6 watt (T006.05) C27 = 1.000 microF. elettrol. TR2 = NPN tipo BC.547 sec. 8 V 0,6 A - 15 V 0,1 A C28 = 100.000 pF poliestere FT1 = fet tipo J310 S1 = interruttore C29 = 100.000 pF poliestere XTAL = quarzo da 3,276 MHz S2 = comm. 3 vie 3 pos.

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

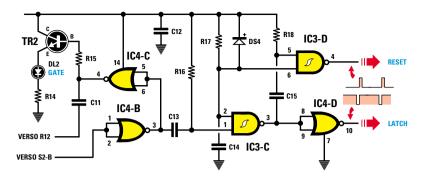


Fig.589 Lo stadio qui soprariportato permette di ottenere i due segnali di Reset e di Latch che, come spieghiamo nell'articolo, servono per trasferire il numero degli impulsi conteggiati sul display (vedi fig.592). Il diodo led DL2, collegato all'Emettitore del transistor TR2, lampeggia a 0,8 Hz sulle portate Hz e KHz ed a 8 Hz sulla portata MHz.

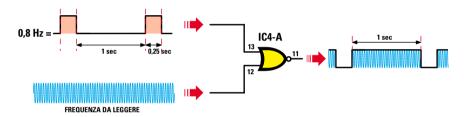


Fig.590 La porta digitale che rimane aperta per il tempo esatto di 1 secondo (0,1 secondo solo per leggere i MHz), è il Nor siglato IC4/A. Applicando sul piedino 12 la frequenza da leggere e sul piedino 13 la frequenza degli 0,8 Hz (vedi fig.586), dal piedino 11 sarà possibile prelevare l'esatto numero d'impulsi che sono riusciti a passare in 1 secondo.

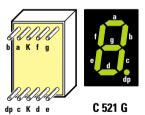
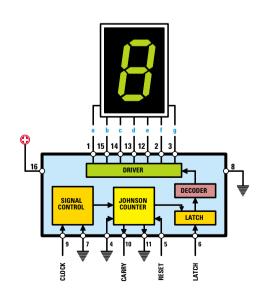
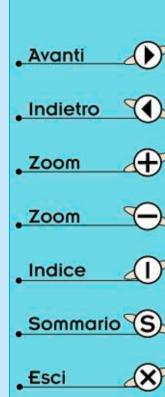


Fig.591 Qui sopra le connessioni del display C.521/G provvisto di segmenti di colore verde e di lato le connessioni dell'integrato 40110/B, che viene utilizzato per pilotare i display (vedi fig.592).





quenza applicata sul piedino d'ingresso 14 divisa x10, solo se il suo piedino 2 risulta forzato sul livello logico 0.

Nel nostro circuito è la resistenza R11 a forzare questo piedino a livello logico 0.

Collegando questo piedino 2 alla tensione **positiva** dei 5 volt, cioè al livello logico 1, l'integrato si bloccherà e dal piedino 11 non uscirà più nessun segnale.

Sarà il commutatore **S2/A** a portare il piedino **2** a **livello logico 0** oppure a **livello logico 1**.

S2/A (1° pos.) MHz - Poichè in questa posizione il piedino **2** di **IC2** si trova a **livello logico 0**, qualsiasi frequenza venga applicata sul piedino d'ingresso **14**, verrà prelevata dal piedino **11** divisa **x10**.

Quindi se sull'ingresso applicheremo una frequenza di **10 MHz**, dal piedino d'uscita **11** preleveremo una frequenza di **1 MHz**, che raggiungerà la porta **IC1/C** per poi uscire dalla porta **IC1/D** (vedi fig.587).

S2/A (2° pos.) KHz - Anche in questa posizione il piedino **2** di **IC2** risulta a **livello logico 0**, quindi qualsiasi frequenza applicheremo sul piedino **14** la preleveremo dal piedino **11** divisa **x10**.

Dal piedino d'uscita 11 la frequenza raggiungerà la porta IC1/C, per poi uscire dalla porta IC1/D.

S2/A (3° pos.) Hz - In questa posizione il commu-

tatore S2/A collega il piedino 2 di IC2 alla tensione positiva dei 5 volt, quindi forzando questo piedino sul livello logico 1, viene bloccato il funzionamento dell'integrato e, di conseguenza, dal piedino 11 di IC2 non uscirà nessuna frequenza. La frequenza presente sull'uscita del Nand IC1/A passerà sul Nand IC1/B e poi sul Nand IC1/D per raggiungere la porta Nor IC4/A (vedi fig.590).

STADIO COUNTER-DECODER per DISPLAY

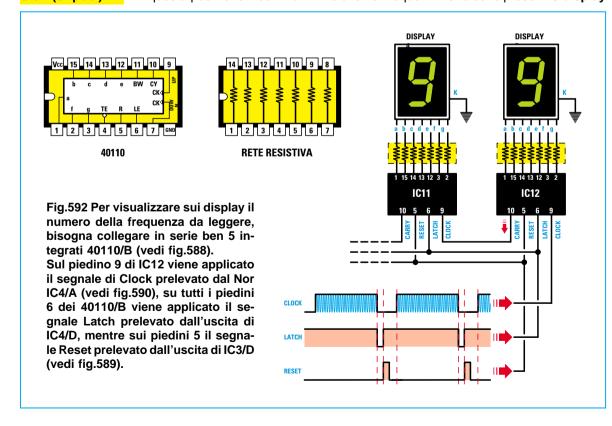
Per accendere i **5 display** presenti nel frequenzimetro occorrono **5** integrati **C/Mos** tipo **40110/B** che, come visibile in fig.591, contengono un **contatore**, un **decoder** e un **driver**.

Gli impulsi da conteggiare entrano nel piedino 9 di clock del primo 40110/B siglato IC12 (vedi fig.592).

Questo integrato provvede a visualizzare sul display 5 tutti i numeri da 0 a 9 e quando dal numero 9 si passa al numero 0, automaticamente dal piedino 10 di carry di IC12 esce un impulso che, entrando nel piedino 9 del secondo 40110/B siglato IC11, fa apparire sul display 4 il numero 1.

Questi due display consentono quindi di far apparire tutti i numeri da **00** a **99**.

Poichè nel frequenzimetro sono presenti 5 display



Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

Sommario

collegati in **serie**, questi permetteranno di visualizzare i seguenti numeri:

IC12 = da 0 a 9 IC12+IC11 = da 0 a 99 IC12+IC11+IC10 = da 0 a 999 IC12+IC11+IC10+IC9 = da 0 a 9.999 IC12+IC11+IC10+IC9+IC8 = da 0 a 99.999

Se sull'ingresso del frequenzimetro **non** applicheremo nessun segnale, vedremo apparire **00000**.

Se nella prima portata dei **megahertz** sui display apparirà il numero **0.4750**, leggeremo **0,475 MHz** oppure **475 kilohertz**.

Se invece apparirà il numero 6.5500, la frequenza sarà di 6 MHz e 550 KHz oppure di 6,55 MHz.

Passando sulla seconda portata **kilohertz**, se sui display apparirà il numero **087.00** leggeremo **87 KHz**, mentre se apparirà il numero **005.00**, poichè i due **00** di sinistra non sono significativi leggeremo **5 KHz**.

Sull'ultima portata degli **Hertz**, se sul display apparirà il numero **82000** leggeremo **82.000 Hz**, mentre se apparirà il numero **00050**, togliendo i tre zero di sinistra, leggeremo **50 Hz**.

Quando avrete in mano questo frequenzimetro, vi basteranno pochi minuti per imparare a leggerlo correttamente.

I SEGNALI di LATCH e RESET

Gli **impulsi** di conteggio che il **Nor IC4/A** applica sul piedino d'ingresso **Clock** dell'integrato **IC12** non vengono visualizzati dai **display**, ma vengono "parcheggiati" all'interno di una **memoria Latch** per rimanervi fino a quando il **Nor IC4/D** invia sul piedino **6** un impulso **negativo**.

All'arrivo di questo impulso negativo, il numero che si trova "parcheggiato" nella memoria Latch

viene istantaneamente trasferito ad un **decoder** interno, che lo trasmette al suo **driver** che lo visualizza sul **display** (vedi fig.592).

Il **numero** che appare sui display rimane **bloccato**, quindi, anche se nella **memoria Latch** viene inviato un nuovo conteggio, quest'ultimo non viene visualizzato.

Dopo aver trasferito sui display il conteggio presente nella **memoria Latch**, bisogna **resettare** il **contatore** (vedi **Johnson Counter**), inviando sul piedino **5** di **Reset** un impulso **positivo** che preleveremo direttamente dal **Nand IC3/D** (vedi fig.589).

Per creare questi impulsi di Latch e Reset che devono risultare perfettamente in sincronismo con la frequenza della base dei tempi prelevata dal commutatore S2/B, abbiamo utilizzato 4 porte digitali che nello schema elettrico sono siglate IC4/B-IC3/C-IC4/D e IC3/D (vedi fig.589).

La quinta porta IC4/C serve per pilotare la Base del transistor TR2 affinchè questo provveda a far lampeggiare il diodo led DL2 alla frequenza prescelta da S2/B, cioè a 8 Hz o a 0,8 Hz.

Le ultime due porte Nand siglate IC3/A-IC3/B, collegate in configurazione flip-flop (vedi fig.588) servono per accendere il diodo led DL1 quando la frequenza misurata supera il massimo numero consentito dai 5 display, cioè il numero 99999.

Infatti, se arrivati al numero 99999 la frequenza dovesse aumentare di 1 unità otterremo un numero di 6 cifre:

99999 + 1 = 100000

poichè abbiamo a disposizione soltanto **5 display**, ovviamente **non** comparirà il numero **1** di sinistra, per cui qualcuno, vedendo apparire solo degli **00000**, potrebbe essere indotto a pensare che il frequenzimetro **non** stia leggendo nessuna frequenza.

Vedendo invece accendersi il diodo led DL1 dell'o-

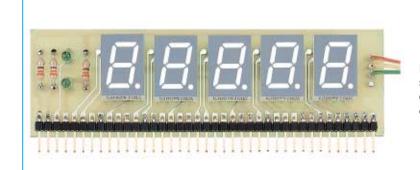


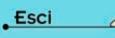
Fig.593 Quando fisserete i display sul circuito stampato dovrete rivolgere il loro punto decimale verso il basso.

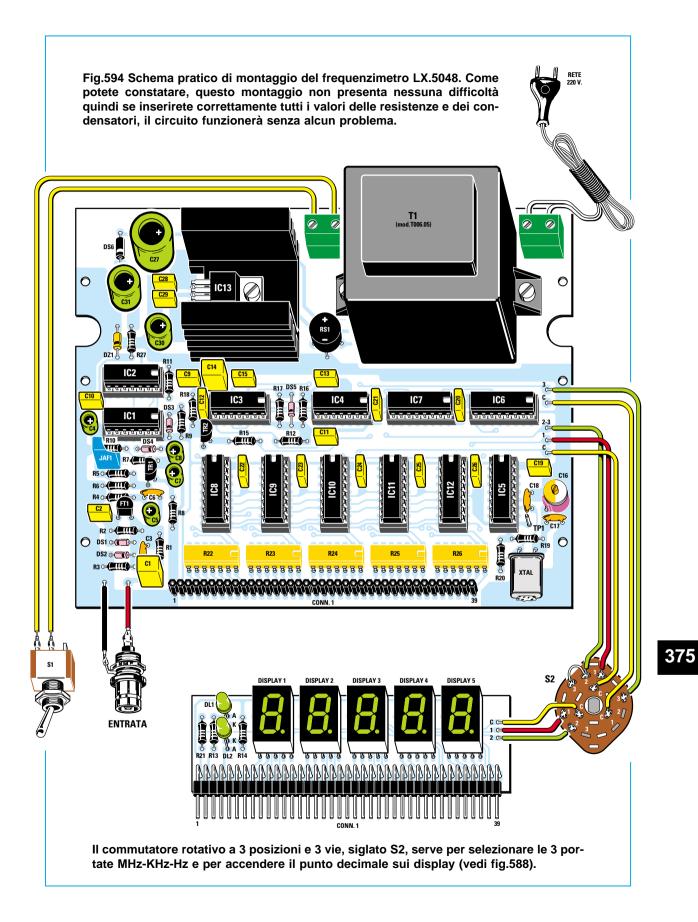


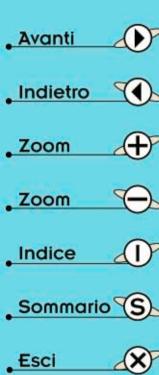


Zoom









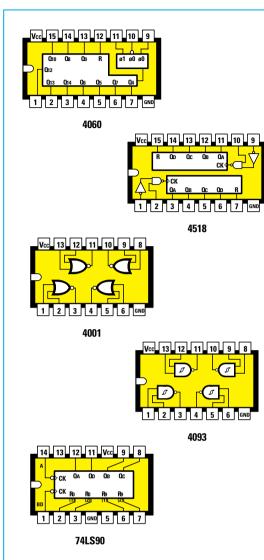


Fig.595 Connessioni degli integrati utilizzati in questo progetto viste da sopra e con la tacca di riferimento a U rivolta a sinistra. Le connessioni degli altri integrati sono riportate nelle figg. 582-584-592.

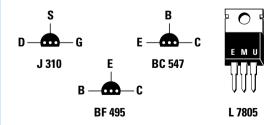


Fig.596 Connessioni dei transistor BC.547 e BF.495 e del fet J.310 viste da sotto e dell'integrato L.7805 viste di fronte.

ver range sapremo che il numero 99999 è stato superato.

Se, ad esempio, il frequenzimetro risulta commutato sulla portata MHz e sui display vediamo apparire il numero 0.0000 e, contemporaneamente, vediamo accendersi il diodo led DL1 dell'over range, sapremo che davanti al numero 0.0000 vi è un 1 quindi la frequenza sarà di 10,0000 MHz.

Se vediamo apparire il numero **2.3000** assieme al diodo led **DL1** dell'**over range**, sapremo che la frequenza sarà di **12,**3000 **MHz**.

Quanto detto per la portata dei MHz vale anche per la portata dei KHz e degli Hz.

STADIO di ALIMENTAZIONE

Per alimentare questo frequenzimetro occorre un trasformatore (vedi T1) provvisto di due secondari, uno da 15 volt ed uno da 8 volt.

La tensione alternata dei **15 volt**, una volta raddrizzata dal diodo al silicio **DS5**, viene stabilizzata sul valore di **12 volt** dal diodo zener siglato **DZ1**. Come potete notare, questa tensione viene utilizzata soltanto per alimentare lo stadio d'ingresso composto dal fet **FT1** e dal transistor **TR1**.

La tensione alternata degli **8 volt**, una volta raddrizzata dal ponte raddrizzatore **RS1**, viene stabilizzata sul valore di **5 volt** dall'integrato **IC13**.

Questa tensione la utilizziamo per alimentare tutti gli integrati e i display presenti nel frequenzimetro.

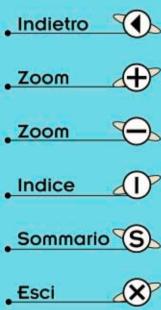
REALIZZAZIONE PRATICA

Per realizzare questo frequenzimetro occorrono due circuiti stampati, quello che abbiamo siglato **LX.5048** ci serve per ricevere tutti i componenti visibili in fig.594 e quello siglato **LX.5048/B** ci serve per ricevere i soli display.

Prima di iniziare il montaggio, vogliamo ricordarvi che per far funzionare un **qualsiasi** circuito elettronico è indispensabile eseguire delle saldature **perfette** usando dello stagno di **ottima** qualità.

Quindi per il montaggio cercate di scegliere dello stagno 60/40 (lega con 60% di stagno e 40% di piombo) possibilmente del diametro di 1 mm, perchè le leghe con meno stagno e più piombo presentano nella loro anima un disossidante che lascia sul circuito stampato una patina conduttrice che può assumere anche un valore di soli 100 kiloohm.

Comprenderete che, inserendo tra due piste in rame o tra due piedini di un integrato o di un transi-



Avanti



Fig.597 In questa foto potete vedere la scheda base siglata LX.5048 con sopra già montati tutti i suoi componenti. La foto della scheda display siglata LX.5048/B è riprodotta in fig.593. Facciamo presente che le foto riproducono i circuiti stampati sprovvisti del disegno serigrafico dei componenti e delle relative sigle, che invece risultano presenti in tutti i circuiti stampati che forniamo insieme al kit.

stor tante resistenze da **100 kiloohm**, difficilmente un circuito potrà funzionare.

Circa il **90%** dei nostri interventi sui circuiti che ci inviate in riparazione consistono nel rifare tutte le saldature con stagno **60/40**, sfregando energicamente sullo stampato uno spazzolino da denti imbevuto di **solvente** alla **nitro** in modo da eliminare tutti i residui di **disossidante conduttore**.

Il **solvente** per **vernici nitro** che consigliamo di usare è il solo idoneo a sciogliere questo **disossidante**, mentre sono da evitare alcool-trielina-acetone-benzina, ecc. Detto questo, prendete il primo circuito stampato LX.5048 e montate come primo componente il connettore femmina a 39 pin (vedi CONN.1).

Poichè non esiste un connettore con **39 pin**, nel kit ne abbiamo inserito uno da **15** ed uno da **24 pin**.

Dopo aver saldato i **39 terminali** sulle piste del circuito stampato, potete inserire gli **zoccoli** degli **integrati**: a questo proposito vi ricordiamo che nelle posizioni indicate **IC1-IC2-IC3-IC4** vanno innestati gli zoccoli con **14 pin**, mentre nelle altre posizioni gli zoccoli con **16 pin**.

Poichè bisogna eseguire ben 490 saldature, se a

Indietro

Zoom

Zoom

Indice

Sommario

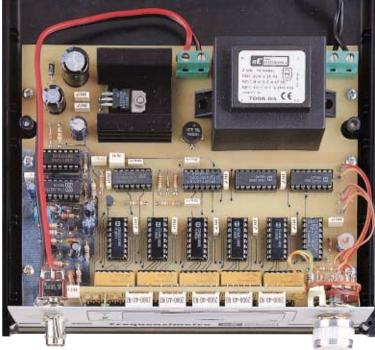
Sommario

Esci



Fig.598 Mobile aperto visto da dietro. In alto, vicino al pannello frontale, potete vedere la scheda dei display di fig.593 già innestata nel circuito stampato base.





Avanti Indietro

Zoom

Indice

Zoom

Sommario S

Esci



metà lavoro la vostra vista si è affaticata, andate a prendervi un buon caffè e poi completate le rimanenti al ritorno.

Al termine, consigliamo di **controllarle** tutte, ad una ad una, usando una **lente** per filatelici e non meravigliatevi se troverete un terminale **non saldato**, oppure una **grossa goccia** di stagno che ne ha **cortocircuitato** due adiacenti.

Vicino al **CONN.1** dovete inserire le reti resistive a forma di integrato siglate **R22-R23-R24-R25-R26**: in questo caso **non** è necessario rispettare la loro tacca di riferimento, perchè le resistenze interne sono inserite in **linea** tra le due file dei terminali come visibile in fig.592.

Completata questa operazione, inserite anche le altre **resistenze** e poi i **diodi** al **silicio** con corpo in vetro, orientando il lato del loro corpo contornato da una **fascia nera** come evidenziato nello schema pratico di fig.594.

Nel caso del diodo **DS6** con corpo plastico, posto vicino al condensatore elettrolitico **C27**, dovete rivolgere verso il basso la sua **fascia bianca**.

Dopo i diodi, potete inserire tutti i condensatori poliestere, poi i condensatori ceramici C3-C6-C17-C18, il compensatore C16 e vicino alla resistenza R19 il quarzo da 3,2768 MHz.

Per ultimo inserite i condensatori **elettrolitici** rispettando la polarità **+/**– dei loro terminali.

Ora prendete il fet plastico **J310** ed inseritelo nei 3 fori siglati **FT1** rivolgendo verso il basso il **lato piatto** del suo corpo, dopodichè prendete il transistor **BF.495** ed inseritelo nei 3 fori siglati **TR1** rivolgendone verso sinistra il suo lato piatto, quindi inserite, in prossimità dell'integrato **IC3**, il transistor **BC.547** siglato **TR2**.

Sulla sinistra del trasformatore **T1** trova posto l'integrato stabilizzatore **7805** (vedi **IC13**), ma prima di inserirlo lo dovete fissare sulla sua aletta di raffreddamento rivolgendo il suo corpo **metallico** verso l'aletta.

Completate tutte le operazioni sopra descritte, potete inserire negli **zoccoli** tutti gli **integrati** orientando la loro tacca di riferimento come appare evidenziato in fig.594.

Vi consigliamo di controllare se **tutti** i piedini degli integrati risultano innestati nei clips dello zoccolo, perchè se un solo piedino si ripiega verso l'interno o verso l'esterno dello zoccolo, il circuito non potrà mai funzionare.

Per completare questo frequenzimetro non rimane che inserire nel circuito stampato LX.5048/B il connettore maschio a 39 pin (vedi CONN.1 in fig.594 in basso) e poichè anche per questo non esiste un connettore con 39 pin, nel kit ne troverete due uno da 15 ed uno da 24 pin.

Dopo aver saldato i **39 terminali** sulle piste in rame del circuito stampato, cercando di non fare dei **cortocircuiti**, potete inserire i **5 display** con segmenti di colore **verde**.

Come potete vedere nelle figg.593-594, il **punto decimale** posto sulla destra del numero 8 va rivolto in basso, cioè verso il **CONN.1**.

Infine, potete saldare sullo stampato i due diodi led **DL1** e **DL2**, posizionando verso il basso il loro terminale più lungo (vedi lettera **A**).

MONTAGGIO nel MOBILE

Per questo frequenzimetro abbiamo previsto un mobile plastico di colore nero (vedi fig.576), completo di una mascherina frontale in alluminio ossidato già forata e serigrafata.

Una volta aperto il mobile, fissate sul piano base il circuito stampato **LX.5048** utilizzando le sei viti autofilettanti che troverete nel kit (vedi fig.598).

Completata questa operazione, prendete il circuito stampato LX.5048/B e vicino ai tre fori posti sulla destra del display 5 saldate 3 spezzoni di filo flessibile (vedi fili C-1-2) saldandoli poi sul commutatore rotativo S2.

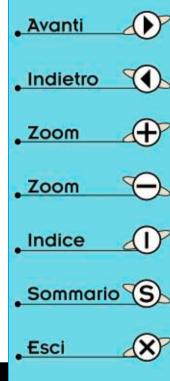
A questo punto innestate i **39 terminali** del connettore **maschio** presenti nel circuito dei display, nei **39 fori** del connettore **femmina** presenti nel circuito stampato.

Proseguendo nel montaggio, prendete il pannello frontale e nel foro di destra fissate il **commutato-**re rotativo **S2** e nel foro in basso a sinistra il **con-**nettore BNC che vi servirà per entrare con il segnale da misurare.

Ora saldate le estremità dei **3 spezzoni** di filo che partono dai **display 5** sui terminali del commutatore **S2**.

Il filo **C** va saldato sul terminale **centrale**, il filo **1** sul terminale contrassegnato **1** e logicamente il filo **2** sul terminale contrassegnato **2**.

Questi **numeri** che abbiamo riportato nello schema pratico non li troverete sul corpo del commutatore, quindi cercate di non sbagliarvi, diversamente non vedrete accendersi i **punti** decimali sul display. Gli altri **5 fili** che partono dai terminali presenti in corrispondenza del lato destro dell'integrato **IC6**



(vedi fig.594), vanno saldati sugli altri 2 settori del commutatore S2.

Guardando con attenzione il disegno dello schema pratico di fig.594, tutti riusciranno a saldare questi **5 fili** sui terminali di questo commutatore senza commettere alcun errore.

Dopo aver inserito il pannello frontale nel mobile, saldate con due corti spezzoni di filo di rame nudo i terminali del **BNC** sul circuito stampato.

Nel foro presente sul pannello, sopra al **BNC**, fissate il deviatore a levetta **S1** e sui suoi terminali i due fili che partono dalla **morsettiera** posta sulla **sinistra** del trasformatore **T1**.

Nella **morsettiera** posta sulla destra del trasformatore **T1** inserite il cordone di alimentazione di rete dei **220 volt**.

Prima di chiudere il mobile plastico sarebbe necessario **tarare** il compensatore **C16**, ma per parlare di questo componente dobbiamo aprire un paragrafo a parte.

TARATURA compensatore C16

Per tarare il compensatore C16 ci vorrebbe una frequenza campione prelevata da un oscillatore quarzato e a tale scopo potremmo consigliarvi di utilizzare il kit LX.5038 che abbiamo presentato nella Lezione N.25.

Leggendo questa Lezione apprenderete che, scegliendo con il ponticello J1 il quarzo da 8,8672 MHz e con il ponticello J2 la bobina L1 da 10 microhenry, otterrete in uscita una frequenza di 8,867 MHz, che potrete applicare sul BNC d'ingresso del frequenzimetro.

Dopo aver ruotato il compensatore **C3** presente sul circuito dello stadio oscillatore **LX.5038** in modo da far oscillare il quarzo, procedete come segue:

- 1 Collegate l'uscita dell'oscillatore LX.5038 al BNC d'ingresso del frequenzimetro, non dimenticando di collegare lo schermo del cavetto coassiale alla massa del circuito stampato dello stadio oscillatore LX.5038.
- 2 Ruotate la manopola Range del frequenzimetro sulla portata MHz.
- **3 -** Non appena alimenterete lo stadio oscillatore **LX.5038**, sul **display** del frequenzimetro dovrebbe apparire il numero **8.8672**, ma difficilmente questo avverrà, quindi non meravigliatevi se vedrete invece apparire **8.8680** oppure **8.8655**.

- **4 -** Con un cacciavite plastico ruotate lentamente il perno del compensatore **C16** fino a quando non vedrete apparire sui display l'esatto numero **8,8672**.
- 5 Non preoccupatevi se l'ultimo numero di destra non rimane stabile, cioè passa da 2 a 3 oppure da 2 a 0, perchè in tutte le apparecchiature digitali l'ultimo display di destra non è mai stabile.
- **6 -** Se volete fare una taratura più precisa, ruotate la manopola **Range** sulla portata **KHz** e subito vedrete accendersi il diodo led **DL1** dell'**over range** ed apparire sui display il numero **867.20**.

Se il **numero** dopo il **punto** non fosse **20** ma fosse, ad esempio, **24** dovreste ruotare il perno del compensatore **C16** fino a farlo diventare **23-22-20**.

Nota: chi non avesse a disposizione una frequenza campione per tarare il compensatore C16 potrebbe anche usarlo starato, ma sappia in questo caso che la frequenza che leggerà sui display avrà sempre una tolleranza in +/- che si aggira intorno a 0,05%.

COSTO di REALIZZAZIONE

Costo di tutti i componenti necessari per realizzare il Frequenzimetro Analogico **LX.5047**, compresi il circuito stampato, il mobile e le manopole come visibile nelle figg.566 e 571

Lire 65.000 Euro 33,57

Costo di tutti i componenti necessari per realizzare il Frequenzimetro Digitale **LX.5048** visibili in fig.594, compresi i due circuiti stampati, il commutatore rotativo, il cordone di alimentazione, il mobile plastico con già inclusa la mascherina frontale forata e serigrafata (vedi fig.576)

Lire 165.000 Euro 85,22

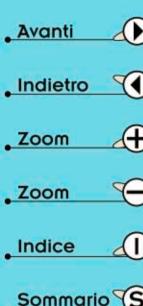
Nota: a richiesta possiamo fornire anche i soli circuiti stampati ai seguenti prezzi:

Circuito stampato LX.5047 visibile in fig.566 Lire 9.000 Euro 4.65

Circuito stampato LX.5048 visibile in fig.594 Lire 20.500 Euro 10.59

Circuito stampato LX.5048/B visibile in fig.593 Lire 4.500 Euro 2,33

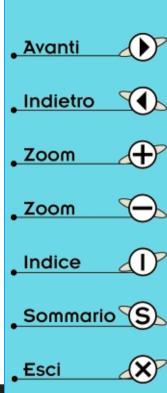
Tutti i prezzi sono già comprensivi di **IVA**. Coloro che richiederanno il kit in **contrassegno**, pagheranno in più **L.7.000 Euro** pari a **Euro 3,62**, perchè questa è la cifra media che le Poste italiane esigono per la consegna di un pacco in contrassegno.



Esci

INDICE DEI KIT

LX.5029	Alimentatore variabile da 5 a 22 volt 2 amper	23
LX.5030	Alimentatore duale da 1,2 amper	51
LX.5031	Generatore di BF per onde triangolari	81
LX.5032	Generatore di BF per onde sinusoidali	81
LX.5033	Capacimetro per tester	94
LX.5034	Interruttore crepuscolare	133
LX.5035	Orologio digitale	164
LX.5036	Microtrasmettitore FM per la gamma 88-108 MHz	202
LX.5037	Sonda di carico da 50 ohm con potenza max 1 watt	199
LX.5038	Oscillatore con quarzo in fondamentale e in overtone	219
LX.5039	Supereterodina per Onde Medie	241
LX.5040	Trasmettitore sui 27 MHz modulato in AM	269
LX.5041	Modulatore in AM	274
LX.5042	Sonda di carico da 50 o da 75 ohm con potenza max 6 watt	281
LX.5043	Convertitore dei 27 MHz sulle Onde Medie	299
LX.5044	Temporizzatore con NE.555 per tempi brevi	305
LX.5045	Temporizzatore con NE.555 per tempi lunghi	310
LX.5046	Circuito dimostrativo per flip-flop Set-Reset	349
LX.5047	Frequenzimetro analogico da utilizzare con un tester	354
LX.5048	Frequenzimetro digitale che legge fino a 10 MHz	365



INDICE ANALITICO

Calcolo di un filtro passa-basso per RF.... 273

Α		Calcolo induttanza bobine cilindriche	
A		Calcolo induttanza e capacità	191
		Capacimetro per tester	94
Accoppiare due transistor RF 2	260	Carica pile al Nichel-Cadmio	49
Accoppiare un transistor finale all'antenna 2	261	Commutatore elettronico con un Nand	
Alimentatore con finale darlington	18	Comparatore a finestra con operazionale	116
Alimentatore da 5 a 22 volt 2 amper	23	Comparatore di tensioni con operazionale	115
Alimentatore duale da 1,2 amper	51	Convertire i 27 MHz sulle Onde Medie	299
Alimentatore stabil. variabile con LM.317.	45	Corrente costante da un operazionale	121
Alimentatore stabilizzato - calcoli	16	Corrente di Collettore di un transistor	324
	43	Corrente max erogata da un transistor	14
Alimentatori variabili per tensioni negative		Corrente stabilizzata con LM.317	46
Alimentatori variabili per tensioni positive	40	Costruzione di una supereterodina	241
Alimentazione duale degli operazionali	65	•	
Alimentazione singola degli operazionali	62		
-	257		
Amplificatore di errore negli alimentatori	18	D	
•			
•	113	dP par attava	111
•	326	dB per ottava Decodifica 4511	
Amplificatori in classe A - B - AB - C 3			
•	333	Diodi zener e resistenza di caduta	11
•	330	Diodi zener per stabilizzare la tensione	10
Amplificatori in classe C 3		·	256
	335	Divisore di frequenza con un flip-flop D	
•	60	0 1	
Attenuazione dB per ottava 1		Divisore programmabile 4040	
Aumentare gli amper d'uscita dei 78-79	37	Doppio contatore 4518	
Aumentare la corrente neg. dell'LM.337	44	Due operazionali collegati in serie	78
Aumentare la corrente pos. dell'LM.317	44		
Autooscillazioni, come evitarle	80		
		F	
В			
В		Fattore di divisione dell'integrato 4020	308
		Fattore di divisione dell'integrato 4040	170
Panda passanta audio	76	Filtri adattatori d'impedenza	257
	_	Filtri di ordine superiore	
Bassa impedenza e Alta impedenza 2	257	Filtri notch con operazionale	
		Filtri notch di 2° ordine	
		Filtri passa-alto con operazionale	
C		Filtri passa-alto di 2° ordine	
		Filtri passa-alto di 3° ordine	
		•	161
Calcoli per un alimentatore stabilizzato	17		
Calcolo capacità in parallelo alla bobina 2			147
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		•	145
Calcolo della frequenza di accordo	<u> </u>	Filtri passa-basso di 2° ordine	154

Maggiore corrente in uscita dall'uA.78-79 37 Maggiore corrente in uscita dall'LM.317 44 Maggiore corrente in uscita dall'LM.337 44 MF in una supereterodina
N
Numero spire e microhenry di una bobina 207
Operazionale e l'ingresso invertente

Indietro

Zoom

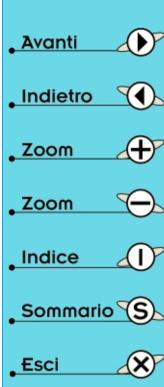
Zoom

Indice

Sommario

Sommario

P	Stabilizzare la tensione con uno zener 10 Stabilizzatore di corrente con LM.317 46
Perdite per disadattamento d'impedenza 258 Polarizzazione di Base di un transistor 320 Potenza dello stadio oscillatore	Supereterodina
	Tester da utilizzare come frequenzimetro 354
Q	Tolleranza dei quarzi
	Transistor amplificatore di Corrente
Quarzi in fondamentale	Transistor amplificatore di RF
D	Trasmettitore di media potenza
R	Trasmettitore sui 27 MHz modulato in AM 269
Raddrizzare una tensione alternata	Trigger di Schmitt con soglia regolabile 120 Trigger di Schmitt con tensione duale 118 Trigger di Schmitt con tensione singola 119 V
Retta di carico di un transistor	Valore della Media Frequenza 239
	W
S	Watt dissipati in calore da un transistor 15
Schemi di oscillatori quarzati	Z
Stabilizzare la tensione con un transistor . 12	Zoccolatura degli operazionali





ecco il 2° Se nel 1° Volume avete trovato una completa trattazione sull'Hi-Fi e molti schemi di stadi preamplificatori, in questo 2° Volume troverete un'infinità di stadi FINALI di potenza, tutti testati e collaudati, che utilizzano Transistor - Valvole termoioniche - Mospower e IGBT. Inoltre troverete i disegni per realizzare delle Casse Acustiche e in più vi verrà spiegato come tararle per ot-

Costo del 1° VOLUME Euro 20,66 (pari a L.40.000)

tenere il massimo rendimento.

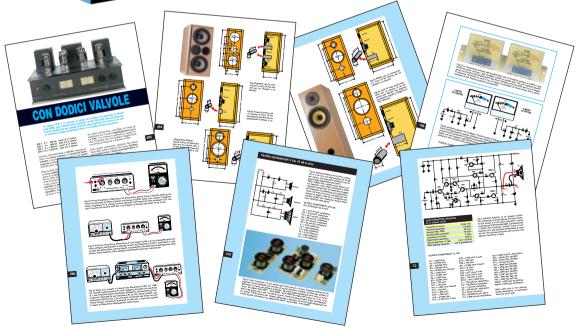
Costo del 2° VOLUME Euro 20,66 (pari a L.40.000)

Per richiedere questi volumi potete inviare un vaglia, un assegno o il CCP allegato a fine rivista a:

NUOVA ELETTRONICA

via Cracovia, 19 40139 BOLOGNA

richiedendoli in contrassegno dovrete pagare un supplemento di L.7.000 Euro 3,62.



Avanti



Indietro



Zoom



Zoom



Indice



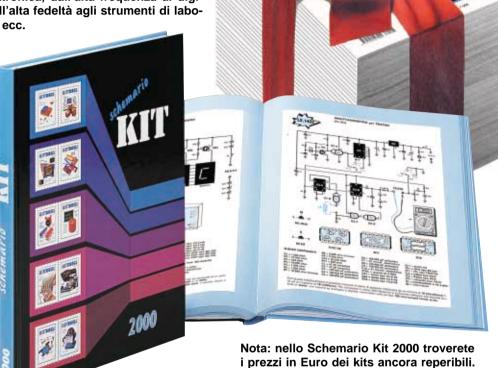
Esci



più di 1.500 SCHEMI in 4 VOLUMI

In quattro volumi abbiamo raccolto tutti gli schemi elettrici dei kits pubblicati sulla rivista Nuova Elettronica a partire dal primo numero, uscito nell'agosto 1969, fino al dicembre 2000 (rivista N. 206).

Sfogliando questi volumi troverete interessanti schemi che abbracciano tutti i campi dell'elettronica, dall'alta frequenza al digitale, dall'alta fedeltà agli strumenti di laboratorio, ecc.



SCHEMARIO KIT 1990 Costo Euro 12,91 (pari a L.25.000) In questo volume vi sono gli schemi dal kit LX.26 al kit LX.937

SCHEMARIO KIT 1993 Costo Euro 7,75 (pari a L.15.000) In questo volume vi sono gli schemi dal kit LX.929 al kit LX.1120

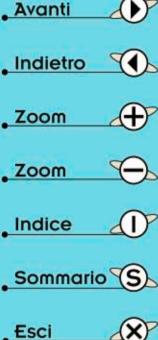
SCHEMARIO KIT 1997 Costo Euro 7,75 (pari a L.15.000) In questo volume vi sono gli schemi dal kit LX.1117 al kit LX.1323

SCHEMARIO KIT 2000 Costo Euro 7,75 (pari a L.15.000) In questo volume vi sono gli schemi dal kit LX.1318 al kit LX.1475

Per richiedere questi volumi potete inviare un vaglia, un assegno o il CCP allegato a fine rivista a:

NUOVA ELETTRONICA via Cracovia, 19 40139 BOLOGNA

richiedendolo in contrassegno dovete pagare un supplemento di L.7.000 Euro 3,62.



I VOLUMI DELLA NOSTRA RACCOLTA SONO DEDICATI A TUTTI GLI HOBBISTI E TECNICI CHE DESIDERANO ARRICCHIRE



tutte le riviste dalla n.1 alla n.133

OGNI VOLUME, DI CIRCA 500 PAGINE, È COMPLETO DI COPERTINA BROSSURATA E PLASTIFICATA

Volume 1	riviste dal n. 1 al n. 6	Volume 13	riviste dal n.	71 al n. 74
Volume 2	riviste dal n. 7 al n. 12	Volume 14	riviste dal n.	75 al n. 78
Volume 3	riviste dal n. 13 al n. 18	Volume 15	riviste dal n.	79 al n. 83
Volume 4	riviste dal n. 19 al n. 24	Volume 16	riviste dal n.	84 al n. 89
Volume 5	riviste dal n. 25 al n. 30	Volume 17	riviste dal n.	90 al n. 94
Volume 6	riviste dal n. 31 al n. 36	Volume 18	riviste dal n.	95 al n. 98
Volume 7	riviste dal n. 37 al n. 43	Volume 19	riviste dal n.	99 al n. 103
Volume 8	riviste dal n. 44 al n. 48	Volume 20	riviste dal n.	104 al n. 109
Volume 9	riviste dal n. 49 al n. 55	Volume 21	riviste dal n.	110 al n. 115
Volume 10	riviste dal n. 56 al n. 62	Volume 22	riviste dal n.	116 al n. 120
Volume 11	riviste dal n. 63 al n. 66	Volume 23	riviste dal n.	121 al n. 126
Volume 12	riviste dal n. 67 al n. 70	Volume 24	riviste dal n.	127 al n. 133

Prezzo di ciascun volume L. 24.000 Euro 12,39

Per richiederli inviare un vaglia o un CCP per l'importo indicato a: NUOVA ELETTRONICA, Via Cracovia 19 - 40139 Bologna





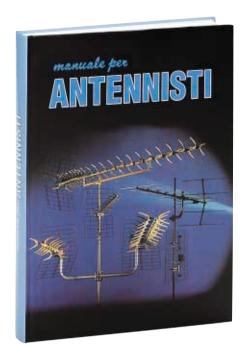


Zoom









Manuale per ANTENNISTI

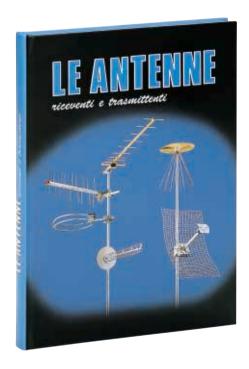
Se vuoi diventare un esperto antennista TV ti serve questo volume. All'interno troverai centinaia di schemi e utili informazioni per realizzare dei perfetti impianti TV e nel capitolo dedicato alla TV via Satellite troverai anche delle utili TABELLE con l'indicazione dei gradi di Elevazione e di Azimut da utilizzare per centrare qualsiasi satellite da qualunque città.

Costo del volume L.25.000 (Euro 12,91)



In questo volume troverete un'approfondita e chiara trattazione teorica e pratica sulle antenne riceventi e trasmittenti che costituirà una valida guida per i giovani CB e i Radioamatori; consultandola si troveranno tutti i dati per realizzare qualsiasi tipo di antenna ed in più si scoprirà come procedere per ottenere il massimo rendimento.

Costo del volume L.35.000 (Euro 18,08)



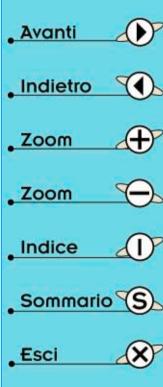
Per ordinare questi volumi potete inviare un vaglia postale per l'importo richiesto a:

rivista NUOVA ELETTRONICA via Cracovia N.19 40139 BOLOGNA

Se preferite potete richiederli anche in **contrassegno** telefonando nelle ore di ufficio al numero **051-46.11.09**. Rendiamo noto che **24 ore** su **24**, compresi i giorni **festivi**, è in funzione al numero **0542-64.14.90** una **segreteria telefonica** alla quale potete dettare il vostro ordine non dimenticando di indicare **nome - cognome - via - numero** e **città**.

Se avete un fax potete inviare l'ordine al numero 0542-64.19.19 e se siete un utente di Internet potete ordinare direttamente al nostro sito httpt:\\www.nuova elettronica.it.

Nota: per il servizio in contrassegno dovete pagare un supplemento di L.7.000 Euro 3,62

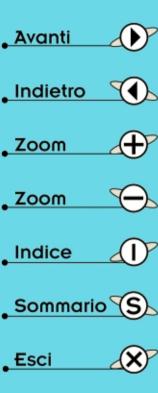




Un originale e **completo volume** di elettronica, **indispensabile** ad hobbisti, radioamatori, tecnici progettisti e a tutti coloro che hanno necessità di trovare subito schemi, formule ed informazioni tecniche complete, senza perdere tempo in lunghe e complicate ricerche. L'esauriente spiegazione di ogni argomento vi consentirà di apprendere senza difficoltà tutto ciò che occorre sapere per diventare un esperto tecnico elettronico.

Per ricevere l'utilissimo **HANDBOOK** di **ELETTRONICA** potrete utilizzare un assegno oppure il CCP allegato a fine rivista. Se ordinerete il manuale con pagamento in **contrassegno**, dovrete pagare un supplemento di **L.7.000 Euro 3,62**.

NUOVA ELETTRONICA via CRACOVIA N.19 40139 BOLOGNA





Nota = Per informazioni relative alle spedizioni, prezzi o disponibilità di kits, ecc., potete telefonare tutti i giorni escluso il sabato dalle ore 10 alle 12 al numero 0542-641490.

Non facciamo consulenza tecnica. Per questo servizio dovete rivolgervi alla rivista Nuova ELETTRONICA, tutti i giorni escluso il sabato dalle ore 17,30 alle 19,00.



Avanti











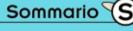
Zoom



Indice







Esci

HELTRON via dell'INDUSTRIA n.4 - 40026 IMOLA (Bologna) Distributore Nazionale e per l'ESTERO di Nuova Elettronica

Se nella vostra città non sono presenti Concessionari di Nuova Elettronica e quindi non riuscite a procurarvi i nostri kits, potrete telefonare tutti i giorni, compresi Sabato, Domenica, i giorni festivi ed anche di notte, a qualsiasi ora e la nostra segreteria telefonica provvederà a memorizzare il vostro ordine.

Se il servizio postale sarà efficiente, nel giro di pochi giorni il pacco vi verrà recapitato direttamente a casa dal postino, con il supplemento delle sole spese postali.

Effettuare un ordine è molto semplice:

Prima di comporre il numero annotate su un foglio di carta tutto ciò che dovete ordinare, cioè la sigla del kit, del circuito stampato, il tipo di integrato o qualsiasi altro tipo di componente e la quantità.

Dopo aver composto il numero telefonico, udrete tre squilli ed il seguente testo registrato su nastro:

"Servizio celere per la spedizione di kit e componenti elettronici. Dettate il vostro completo indirizzo e il vostro numero telefonico per potervi chiamare nel caso il messaggio non risultasse comprensibile. Iniziate a parlare dopo il trillo acustico che tra poco ascolterete. Dopo questo trillo avete a disposizione 3 minuti per il vostro messaggio."

Se avete già effettuato degli ordini, nella distinta presente all'interno di ogni pacco troverete il vostro Codice Cliente composto da due lettere ed un numero di cinque cifre.

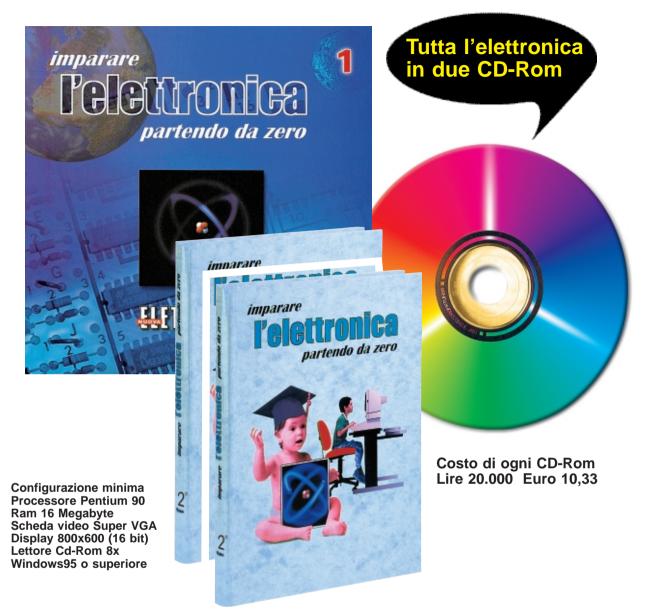
Questo numero di Codice è il vostro numero personale memorizzato nel computer. Quando ci inoltrerete un ordine, sarà sufficiente che indichiate il vostro cognome ed il vostro codice personale.

Così il computer individuerà automaticamente la vostra via, il numero civico, la città ed il relativo CAP.

Non dimenticate di indicare oltre al cognome le due lettere che precedono il numero. Se menzionate solo quest'ultimo, ad esempio 10991, poiché vi sono tanti altri lettori contraddistinti da tale numero, il computer non potrà individuarvi.

Precisando AO10991, il computer ricercherà il lettore 10991 della provincia di Aosta, precisando invece MT10991, il computer ricercherà il lettore 10991 della provincia di Matera.

Se siete abbonati il computer provvederà automaticamente a inserire lo sconto riservato a tutti gli abbonati alla rivista Nuova Elettronica.



Per rimanere al passo con le nuove tecnologie e per soddisfare le richieste di alcuni Professori che insegnano negli Istituti Tecnici e che desiderano utilizzare il computer nelle loro aule scolastiche, vi presentiamo le lezioni del nostro corso Imparare l'elettronica partendo da zero in due CD-Rom che potete richiedere a:

NUOVA ELETTRONICA via Cracovia, 19 40139 Bologna ITALY

telefono **051/46.11.09** fax **0**

fax **051/45.03.87**

o, se preferite, tramite Internet al nostro sito: www.nuovaelettronica.it

Potete anche inviare un ordine tramite fax al numero **0542/64.19.19** o telefonando alla segreteria della **HELTRON** numero **0542/64.14.90**, in funzione 24 ore su 24 compresi i giorni festivi.

Nota: richiedendoli in contrassegno dovete pagare un supplemento di L.7.000 Euro 3,62.

